

(19) 日本国特許庁(JP)

## (12) 特許公報(B2)

(11) 特許番号

特許第5259357号  
(P5259357)

(45) 発行日 平成25年8月7日(2013.8.7)

(24) 登録日 平成25年5月2日(2013.5.2)

(51) Int.Cl.

**A63F 7/02 (2006.01)**

F 1

A 6 3 F 7/02 3 4 5  
A 6 3 F 7/02 3 4 2

請求項の数 6 (全 23 頁)

(21) 出願番号 特願2008-298325 (P2008-298325)  
 (22) 出願日 平成20年11月21日 (2008.11.21)  
 (65) 公開番号 特開2010-119774 (P2010-119774A)  
 (43) 公開日 平成22年6月3日 (2010.6.3)  
 審査請求日 平成23年11月11日 (2011.11.11)

(73) 特許権者 507157919  
 株式会社エビスワーク  
 広島県広島市南区宇品西6丁目3番1号  
 (73) 特許権者 390025601  
 株式会社西陣  
 東京都千代田区平河町1丁目4番3号  
 (73) 特許権者 000132747  
 株式会社ソフィア  
 群馬県桐生市境野町7丁目201番地  
 (74) 代理人 100075513  
 弁理士 後藤 政喜  
 (74) 代理人 100114236  
 弁理士 藤井 正弘  
 (74) 代理人 100120260  
 弁理士 飯田 雅昭

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】遊技球回収装置及び遊技島

## (57) 【特許請求の範囲】

## 【請求項 1】

複数の遊技機が配列された遊技島に設けられ、各遊技機から排出された遊技球を回収して、遊技島の上部に遊技球を揚送する揚送装置に向けて遊技球を搬送する遊技球回収装置において、

各遊技機から排出された遊技球を回収して下流端部に向けて転動可能な第一回収槽と、上流端部が前記第一回収槽の下流端部よりも高い位置に設けられ、前記揚送装置側に向けて遊技球を転動可能な第二回収槽と、

前記第一回収槽から前記第二回収槽へと遊技球を搬送する搬送装置と、を備え、  
 前記搬送装置は、

駆動源からの駆動力を受けて回転軸を中心に回転する回転体と、

前記回転体の外周縁に配設され、該回転体の外周面に前記第一回収槽を転動してきた遊技球を吸着させるための硬磁性体と、を備え、

前記駆動源を駆動して前記回転体を回転させることで、当該回転体の外周面に吸着した遊技球を前記第二回収槽へ搬送し、

前記回転体は、前記硬磁性体と前記回転軸の間に前記硬磁性体と重合するように配設される軟磁性体を備えることを特徴とする遊技球回収装置。

## 【請求項 2】

前記硬磁性体は、前記回転体の周方向に所定の間隔を空けて配設されることを特徴とする請求項 1 に記載の遊技球回収装置。

**【請求項 3】**

隣り合う前記硬磁性体は、S極とN極が対向して配設されることを特徴とする請求項2に記載の遊技球回収装置。

**【請求項 4】**

前記回転体は、

前記回転軸を中心回転するベースドラムと、

前記ベースドラムの外周に沿って配設され、前記硬磁性体を保持する磁石ガイドと、を備え、

前記ベースドラムの外周部は軟磁性体であり、

前記磁石ガイドは非磁性体であることを特徴とする請求項2または請求項3に記載の遊技球回収装置。 10

**【請求項 5】**

前記第二回収槽における遊技球の滞留状態を検出する回収球検出手段を備え、

前記回転体は、前記回収球検出手段の検出状況に応じて停止状態となることを特徴とする請求項1から請求項4のいずれか一つに記載の遊技球回収装置。

**【請求項 6】**

請求項1から請求項5のいずれか一つに記載の遊技球回収装置と、

遊技球を貯留可能であると共に、前記遊技球回収装置へと遊技球を排出可能な島端タンクと、を備え、

前記遊技球回収装置と前記島端タンクとが前記揚送装置の右側と左側にそれぞれ配設された遊技島において、 20

前記島端タンクは、

開閉可能に設けられ、開となることによって前記島端タンクに貯留された遊技球を前記遊技球回収装置の前記第一回収槽へと排出可能なシャッタと、

前記島端タンクにおける遊技球の貯留状態を検出する貯留球検出手段と、を備え、

一方の島端タンクの遊技球貯留量が他方の島端タンクの遊技球貯留量よりも所定量以上の差を持って多い場合には、前記一方の島端タンクに設けられた前記シャッタを開とするこれを特徴とする遊技島。

**【発明の詳細な説明】****【技術分野】**

30

**【0001】**

本発明は、遊技機から排出された遊技球を回収して揚送装置に向けて搬送する遊技球回収装置、及びその遊技球回収装置を備える遊技島に関するものである。

**【背景技術】****【0002】**

従来の遊技島として、遊技島の長手方向に沿って配設された複数の遊技機から排出された遊技球を、回収槽にて回収し、遊技島の長手方向中央に配設された揚送装置によって遊技島上部に揚送するものが知られている。

**【0003】**

一般的に、回収槽は、遊技島の長手方向に傾斜して配設され、その傾斜によって遊技球を自重で転動させて搬送する。 40

**【0004】**

また、特許文献1には、各遊技機から排出された遊技球をベルトコンベアによって揚送装置へ搬送する遊技球移動装置が開示されている。

**【特許文献1】特開2005-34252号公報****【発明の開示】****【発明が解決しようとする課題】****【0005】**

回収槽によって遊技球を自重で転動させて搬送する場合には、回収槽の傾斜が必要であるため、高さ方向のスペースを必要とする。しかし、遊技島における遊技機下部の高さに 50

は制限があるため、遊技島が長手方向に長い場合には、回収槽を遊技島の端部まで配設させることができない。

#### 【0006】

また、特許文献1に開示の遊技球移動装置の場合、高さ方向に大きな設置スペースを必要としないが、ベルトコンベアによって遊技球を搬送するものであるため、ベルトコンベアが破断するおそれがある。ベルトコンベアが破断した場合には、遊技球を安定して供給できない事態が生じる。

#### 【0007】

本発明は、上記の問題点に鑑みてなされたものであり、高さ方向に大きなスペースを必要とせず、かつ遊技球を安定して搬送可能な遊技球回収装置、及びその遊技球回収装置を備えた遊技島を提供することを目的とする。10

#### 【課題を解決するための手段】

#### 【0008】

第1の発明は、複数の遊技機が配列された遊技島に設けられ、各遊技機から排出された遊技球を回収して、遊技島の上部に遊技球を揚送する揚送装置に向けて遊技球を搬送する遊技球回収装置において、各遊技機から排出された遊技球を回収して下流端部に向けて転動可能な第一回収槽と、上流端部が前記第一回収槽の下流端部よりも高い位置に設けられ、前記揚送装置側に向けて遊技球を転動可能な第二回収槽と、前記第一回収槽から前記第二回収槽へと遊技球を搬送する搬送装置と、を備え、前記搬送装置は、駆動源からの駆動力を受けて回転軸を中心に回転する回転体と、前記回転体の外周縁に配設され、該回転体の外周面に前記第一回収槽を転動してきた遊技球を吸着させるための硬磁性体と、を備え、前記駆動源を駆動して前記回転体を回転させることで、当該回転体の外周面に吸着した遊技球を前記第二回収槽へ搬送し、前記回転体は、前記硬磁性体と前記回転軸の間に前記硬磁性体と重合するように配設される軟磁性体を備えることを特徴とする。20

#### 【0009】

第2の発明は、前記硬磁性体は、前記回転体の周方向に所定の間隔を空けて配設されることを特徴とする。

#### 【0010】

第3の発明は、隣り合う前記硬磁性体は、S極とN極が対向して配設されることを特徴とする。30

#### 【0011】

第4の発明は、前記回転体は、前記回転軸を中心に回転するベースドラムと、前記ベースドラムの外周に沿って配設され、前記硬磁性体を保持する磁石ガイドと、を備え、前記ベースドラムの外周部は軟磁性体であり、前記磁石ガイドは非磁性体であることを特徴とする。

#### 【0018】

第5の発明は、前記第二回収槽における遊技球の滞留状態を検出する回収球検出手段を備え、前記回転体は、前記回収球検出手段の検出状況に応じて停止状態となることを特徴とする。

#### 【0019】

第6の発明は、第1の発明から第5の発明のいずれか一つに記載の遊技球回収装置と、遊技球を貯留可能であると共に、前記遊技球回収装置へと遊技球を排出可能な島端タンクと、を備え、前記遊技球回収装置と前記島端タンクとが前記揚送装置の右側と左側にそれぞれ配設された遊技島において、前記島端タンクは、開閉可能に設けられ、開となることによって前記島端タンクに貯留された遊技球を前記遊技球回収装置の前記第一回収槽へと排出可能なシャッタと、前記島端タンクにおける遊技球の貯留状態を検出する貯留球検出手段と、を備え、一方の島端タンクの遊技球貯留量が他方の島端タンクの遊技球貯留量よりも所定量以上の差を持って多い場合には、前記一方の島端タンクに設けられた前記シャッタを開とすることを特徴とする。

#### 【発明の効果】

10

20

30

40

50

**【0020】**

第1の発明によれば、第一回収槽から排出された遊技球を第二回収槽へと搬送する搬送装置を備えるため、一つの回収槽によって遊技球を搬送する場合と比較して、第一回収槽及び第二回収槽の高さを低くすることができる。したがって、高さ方向に大きなスペースを必要としない。

**【0021】**

また、搬送装置は、回転体の外周縁に配設された硬磁性体の磁力によって、遊技球を回転体の外周面に吸着させて搬送するものであり、安定して遊技球を搬送することができる。

**【0022】**

第2の発明によれば、硬磁性体は、回転体周方向に所定間隔を空けて配設しているため、硬磁性体の使用量を抑えることができる。

10

**【0023】**

第3の発明によれば、遊技球は隣り合う硬磁性体に亘って吸着するため、回転体の外周面により多くの遊技球を吸着させることができ、遊技球の搬送効率が向上する。

**【0024】**

第4の発明によれば、各硬磁性体を起点として回転体の外周面に遊技球を数珠状に吸着することができ、硬磁性体の使用量を抑えることができる。したがって、遊技球の搬送効率を向上しつつ、コストを低減することができる。

**【0029】**

第5の発明によれば、回転体は、回収球検出手段の検出状況に応じて停止状態となるため、第二回収槽における遊技球のオーバーフロー、及び揚送装置の入口近傍における遊技球の詰まりを防止することができる。

20

**【0030】**

第6の発明によれば、一方の島端タンクの遊技球貯留量が他方の島端タンクの遊技球貯留量よりも所定量以上の差を持って多い場合には、一方の島端タンクに設けられたシャッタが開となるため、遊技球貯留量が多い一方の島端タンクに貯留された遊技球が遊技球回収装置によって揚送装置へと搬送される。したがって、左右の島端タンクの遊技球貯留量をバランスさせることができる。

**【発明を実施するための最良の形態】**

30

**【0031】**

以下、図面を参照して、本発明の実施の形態について説明する。

**【0032】**

まず、図1～図3を参照して、本実施の形態に係る遊技球回収装置1が設けられる遊技島100について説明する。図1は遊技島100の内部構造を示す側面図であり、図2は遊技島100の端部付近の内部構造を示す斜視図であり、図3は遊技島100の中央付近の内部構造を示す斜視図である。なお、図1は、遊技島100の左半分の下部化粧板を取り外した状態の図である。

**【0033】**

遊技島100は、遊技場に設置され、複数の遊技機（図示省略）や付帯設備が設けられるものである。

40

**【0034】**

遊技島100は、長手方向（図1においては紙面左右方向）に2列に配列された複数の遊技機設置開口部5を有する。図1においては遊技島100の表面側の遊技機設置開口部5の列のみを図示するが、遊技島100の裏面側にも遊技機設置開口部5の列が形成される。この遊技機設置開口部5には遊技機が設置される。これにより、遊技機は、遊技島100の長手方向に配列されると共に、短手方向（図1においては紙面垂直方向）には、それぞれの背面を合わせた背向状態で配置される。

**【0035】**

遊技島100における遊技機の下方には、各遊技機から排出された遊技球を回収して、

50

回収した遊技球を遊技島 100 の長手方向略中央に配設された揚送装置 3 に向けて搬送する遊技球回収装置 1 が配設される。

【0036】

揚送装置 3 は、遊技球を磨きながら上方へと揚送する装置であり、揚送装置 3 によって揚送された遊技球は、揚送装置 3 の上部に設置された上部タンク 4 へと導かれる。

【0037】

上部タンク 4 の左右両側には遊技球が排出される排出口 4a が配設される。その排出口 4a には、上部タンク 4 の遊技球を、各遊技機及び各遊技機に併設され遊技球を貸し出すための球貸機（図示省略）へと供給する供給樋 6 が連結される。

【0038】

供給樋 6 から球貸機へと供給された遊技球は、遊技機における遊技に用いられ、遊技機から排出された遊技球は、遊技球回収装置 1 に回収されて揚送装置 3 へ搬送される。

【0039】

供給樋 6 から遊技機へと供給された遊技球は、遊技機から賞球として遊技者に対して払い出される。払い出された後、遊技島 100 の端部に設置された球計数機 8 に投入された遊技球は、遊技球回収装置 1 の側方に配設された島端タンク 2 に導かれる。なお、払い出された遊技球が遊技に用いられることがある。

【0040】

また、上部タンク 4 から供給樋 6 へと排出されず、上部タンク 4 をオーバーフローした遊技球は、供給樋 6 の下方に延在するオーバーフロー樋 9a に導かれ、オーバーフローホース 9b を通じて島端タンク 2 へと導かれる。島端タンク 2 に貯留された遊技球は、島端タンク 2 に設けられたシャッタ 7（図 2 参照）が開となることによって遊技球回収装置 1 へと排出されて揚送装置 3 へと搬送される。

【0041】

以上のように、遊技島 100 内の遊技球は、遊技島 100 内を循環する。

【0042】

なお、遊技島 100 は、長手方向略中央に配設された揚送装置 3 及び上部タンク 4 を中心に左右対称に構成される。つまり、遊技球回収装置 1、島端タンク 2、供給樋 6、オーバーフロー樋 9a、及びオーバーフローホース 9b 等は、揚送装置 3 及び上部タンク 4 を中心に左右に 1 つずつ設けられる。なお、球計数機 8 のみ遊技島 100 の一方（本実施の形態では図 1 中左側）に設けられる。

【0043】

次に、遊技島 100 の各構成について詳しく説明する。

【0044】

まず、図 4 を参照して、揚送装置 3 について説明する。図 4 は揚送装置 3 の斜視図である。

【0045】

揚送装置 3 は、無端ベルト 50 の循環によって、筐体 51 下部の導入口 52 から、筐体 51 上部の排出口 53 まで遊技球を揚送し、上部タンク 4 に供給するものである。

【0046】

筐体 51 は、筐体本体 54 と、筐体本体 54 の前面開口にヒンジを介して開閉可能に取り付けられる上下 2 枚の蓋部材 55 とからなる。

【0047】

無端ベルト 50 は、筐体本体 54 の上下に配設された従動ローラ 56 と駆動ローラ 57 に掛け渡される。駆動ローラ 57 には減速機付き揚送モータ 58 が接続され、この揚送モータ 58 の駆動によって無端ベルト 50 は循環する。無端ベルト 50 には、テンションローラ 59 によって適切なテンションが付与される。

【0048】

蓋部材 55 の内側には研磨布（図示省略）が敷設され、研磨布の上下両端部は、それぞれ蓋部材 55 上下両端で折り返され固定される。

10

20

30

40

50

**【0049】**

揚送装置3は以上のように構成され、無端ベルト50が循環している状態で、導入口52に導かれた遊技球は、無端ベルト50との摩擦によって無端ベルト50と研磨布の間に引き込まれ、上方へ揚送される。この揚送過程で、遊技球は研磨布によって自動的に磨かれる。

**【0050】**

次に、図5及び図6を参照して、上部タンク4について説明する。図5は上部タンク4の内部の斜視図であり、図6は上部タンク4の内部の分解斜視図である。

**【0051】**

上部タンク4は、揚送装置3から揚送された遊技球が導かれる上部主タンク4Aと、上部主タンク4Aに併設され、隣接する遊技島間を連絡する島間樋（図示省略）に連通する上部補助タンク4Bとからなる。10

**【0052】**

上部主タンク4Aの筐体61の上部には、揚送装置3の排出口53に連通する開口部61aが形成され、その開口部61aを通じて上部主タンク4Aの内部に遊技球が導かれる。。

**【0053】**

開口部61aを通じて上部主タンク4A内へ流入した遊技球は、傾斜して設けられた傾斜板62上に導かれる。傾斜板62には開口部62aが形成され、傾斜板62を下った遊技球は、開口部62a（図5参照）を通じて下方へ流下する。また、筐体61には、傾斜板62を下った遊技球が通過可能であり、上部補助タンク4Bに連通する開口部61bが形成される。このように、傾斜板62上の遊技球は、開口部62aから下方へ流下するか、又は開口部61bを通じて併設された上部補助タンク4Bへと導かれる。20

**【0054】**

傾斜板62の開口部62aから下方へ流下した遊技球は、傾斜板62とは逆方向へと傾斜して形成された傾斜樋63（図6参照）に導かれる。傾斜樋63は、一側が筐体61の内壁に接して形成され、傾斜樋63の他側には遊技球の落下を防止するための立壁63aが形成される。したがって、傾斜樋63に導かれた遊技球は、筐体61の内壁と立壁63aとによって区画された流路を転動する。傾斜樋63の下流端部と筐体61の内壁との間には隙間64が存在するため、傾斜樋63を転動した遊技球は、隙間64から下方へと流下する。30

**【0055】**

傾斜樋63の下方には、上部主タンク4Aの底部61cに立設するオーバーフロー導入塔65が位置する。オーバーフロー導入塔65は、中空状の部材であり、図6に示すように、底部61cに形成された開口部61dを通じてオーバーフロー樋9aに連通する連絡管66に連通している。オーバーフロー導入塔65の側壁上部には、遊技球が流入する導入口65a（図5参照）が形成される。

**【0056】**

傾斜樋63から下方へ流下した遊技球は、オーバーフロー導入塔65の側壁と筐体61の内壁との間を流下して第1棚部67上に落下し、第1棚部67に接続された第2棚部68から底部61cに流下する。40

**【0057】**

底部61cは、中央部から筐体61に形成された左右の排出口4aに向けて下り傾斜して形成される。第2棚部68は、流下する遊技球が底部61cの中央部付近に落下するような傾斜に形成される。したがって、第2棚部68から底部61cへと落下した遊技球は、底部61cの傾斜によって左右に振り分けられ、左右の排出口4aから供給樋6に導かれる。

**【0058】**

このようにして、揚送装置3から上部主タンク4Aに導かれた遊技球は、底部61cまで流下した後、左右の排出口4aから供給樋6に導かれる。50

**【0059】**

遊技機の稼働率が少ないような場合には、底部 61c 上に遊技球が堆積し、上部主タンク 4A 内の遊技球貯留量が増加する。遊技球貯留量が増加し、オーバーフロー導入塔 65 の導入口 65a の位置まで遊技球が貯留されると、導入口 65a からオーバーフロー導入塔 65 内へ遊技球が流入する。このように、上部主タンク 4A 内の遊技球貯留量が所定量に達すると、オーバーフロー導入塔 65 からオーバーフローするようになっている。

**【0060】**

オーバーフロー導入塔 65 へ流入した遊技球は、連絡管 66 から左右のオーバーフロー樋 9a の分岐部 70（図 1 参照）に達する。左右のオーバーフロー樋 9a は、分岐部 70 を中心に左右に下り傾斜して形成されるため、連絡管 66 から分岐部 70 に達した遊技球は、分岐部 70 にて左右に振り分けられ、オーバーフロー樋 9a を転動する。10

**【0061】**

筐体 61 における傾斜板 62 の開口部 62a 近傍には、リミットスイッチ 71 が設けられる。リミットスイッチ 71 は、上部主タンク 4A 内の遊技球貯留量が増加し、リミットスイッチ 71 の位置まで達するとオンとなる。

**【0062】**

上部補助タンク 4B は、内部が上室 73 と下室 74 に区画されている。上室 73 は、隣接する遊技島に送球するための送球室であり、上述したように、開口部 61b を通じて上部主タンク 4A から遊技球が導かれる。下室 74 は、隣接する遊技島からの遊技球が流入する受球室である。下室 74 は、筐体 61 に形成された開口部 61e（図 6 参照）、及び開口部 61e に連通する連通樋 69 を通じてオーバーフロー導入塔 65 に連通しており、下室 74 に流入した遊技球は、オーバーフロー樋 9a を経由して、下部タンク 2 に導かれる。上室 73 及び下室 74 のそれぞれには、隣接する遊技島とをつなぐ島間樋が連通する開口部 73a 及び 74a が形成される。20

**【0063】**

供給樋 6 は、上部主タンク 4A から導かれた遊技球を、各遊技機及び各遊技機に併設された球貸機に補給するものである。供給樋 6 は、上部タンク 4 から遊技島 100 の端部に向かって下り傾斜して配設され、傾斜によって遊技球を搬送する。供給樋 6 には、長手方向に沿って、各遊技機及び各球貸機に対応した補給シート（図示省略）が複数配設され、その補給シートを通じて遊技球が補給される。30

**【0064】**

次に、図 1～図 3、及び図 7～図 9 を参照して、遊技球回収装置 1 及び島端タンク 2 について説明する。図 7 は遊技球回収装置 1 の要部分解斜視図であり、図 8 は遊技球回収装置 1 の要部側面図であり、図 9 は遊技球回収装置 1 における搬送装置の分解斜視図である。

**【0065】**

遊技球回収装置 1 は、各遊技機から排出された遊技球を回収して、回収した遊技球を揚送装置 3 に向けて搬送する装置である。

**【0066】**

遊技球回収装置 1 は、遊技島 100 の長手方向に傾斜して配設され、各遊技機から排出された遊技球を回収する第一回収樋 10 と、遊技島 100 の長手方向に傾斜して配設され上流端部 11a が第一回収樋 10 の下流端部 10b よりも高い位置に設けられ、各遊技機から排出された遊技球を回収する第二回収樋 11 と、第一回収樋 10 から排出された遊技球を第二回収樋 11 へと搬送する搬送装置 12 とを備える。40

**【0067】**

第一回収樋 10 及び第二回収樋 11 は、遊技球が転動可能な傾斜角度で、かつ双方とも揚送装置 3 側に向かって傾斜して形成される。

**【0068】**

搬送装置 12 は、第一回収樋 10 の下流端部 10b と第二回収樋 11 の上流端部 11a との間に配設され、第一回収樋 10 と第二回収樋 11 を連結する。50

## 【0069】

遊技球回収装置 1 は、搬送装置 1 2 を少なくとも 1 つ備える。遊技球回収装置 1 が搬送装置 1 2 を複数備える場合には、隣り合う搬送装置 1 2 は回収槽を共有する。本実施の形態では、図 1 に示すように、搬送装置 1 2 は、第一搬送装置 1 2 A と第二搬送装置 1 2 B の 2 つであり、両者が共有する回収槽は、第一搬送装置 1 2 A から見れば第二回収槽 1 1 であり、第二搬送装置 1 2 B から見れば第一回収槽 1 0 となる。

## 【0070】

第一搬送装置 1 2 A に連通する第一回収槽 1 0 は、上流端部 1 0 a ( 図 2 参照 ) が島端タンク 2 のシャッタ 7 に連通して配設される。また、第二搬送装置 1 2 B に連通する第二回収槽 1 1 は、下流端部 1 1 b ( 図 3 参照 ) が揚送装置 3 に遊技球を導く排出槽 8 7 に連通して配設される。  
10

## 【0071】

したがって、島端タンク 2 から排出された遊技球は、第一搬送装置 1 2 A と第二搬送装置 1 2 B を経て、排出槽 8 7 を通じて揚送装置 3 へと搬送される。

## 【0072】

また、遊技機から排出され、第一搬送装置 1 2 A に連通する第一回収槽 1 0 に回収された遊技球は、同様に、第一搬送装置 1 2 A と第二搬送装置 1 2 B を経て、排出槽 8 7 を通じて揚送装置 3 へと搬送される。このように、排出槽 8 7 は、遊技球回収装置 1 にて回収した遊技球を揚送装置 3 へと搬送するものであり、遊技機から排出された遊技球を回収する機能は有さない。  
20

## 【0073】

また、遊技機から排出され、第一搬送装置 1 2 A に連通する第二回収槽 1 1 ( 第二搬送装置 1 2 B から見れば第一回収槽 1 0 ) に回収された遊技球は、第二搬送装置 1 2 B を経て、排出槽 8 7 を通じて揚送装置 3 へと搬送される。

## 【0074】

図 3 に示すように、複数の搬送装置 1 2 のうち最下流に配設された第二搬送装置 1 2 B に連通する第二回収槽 1 1 には、第二回収槽 1 1 における遊技球の滞留状態を検出する回収球検出器 8 4 ( 回収球検出手段 ) が設けられる。具体的には、回収球検出器 8 4 は、第二回収槽 1 1 と排出槽 8 7 の連通部に設けられる。回収球検出器 8 4 は、遊技球の磁場によってオンとなるセンサであり、排出槽 8 7 が遊技球で満たされ、遊技球が回収球検出器 8 4 の位置まで滞留するとオンとなる。  
30

## 【0075】

なお、排出槽 8 7 を設けずに、第二搬送装置 1 2 B に連通する第二回収槽 1 1 を揚送装置 3 に直接連通させるようにしてもよい。この場合には、回収球検出器 8 4 は、第二回収槽 1 1 の途中に設けるようにすればよい。

## 【0076】

図 2 に示すように、島端タンク 2 は、遊技島 1 0 0 の左右両端部に配設され、仕切板 8 8 を境にして第一回収槽 1 0 と仕切られる。仕切板 8 8 にはシャッタ 7 が設けられる。島端タンク 2 の底部は、第一回収槽 1 0 の転動面 1 0 c と一体であり、傾斜して形成される。したがって、シャッタ 7 が閉じている場合には、オーバーフロー ホース 9 b から排出された遊技球は島端タンク 2 に貯留されるが、シャッタ 7 が開くと、島端タンク 2 に貯留された遊技球は、底部の傾斜によってシャッタ 7 を通過し第一回収槽 1 0 へと排出されることになる。  
40

## 【0077】

島端タンク 2 の内壁には、遊技島 1 0 0 の長手方向に所定間隔を空けて、島端タンク 2 における遊技球の貯留状態を検出する貯留球検出器 8 1 ( 8 1 a , 8 1 b ) ( 貯留球検出手段 ) が複数設けられる。貯留球検出器 8 1 は、遊技球の磁場によってオンとなるセンサであり、島端タンク 2 の遊技球貯存量が増加すると、島端タンク 2 の低所側に配設された貯留球検出器 8 1 a から順番にオンとなる。つまり、島端タンク 2 の遊技球貯存量が増加すると、貯留球検出器 8 1 のオンの数が増加する。  
50

**【0078】**

以下では、主に図7～図9を参照して、遊技球回収装置1の搬送装置12について説明する。

**【0079】**

搬送装置12は、遊技島100の短手方向に延びる回転軸20aを中心に回転する回転体20を備え、回転体20の外周縁に配設された磁性体の磁力によって遊技球を回転体20の外周面に吸着させて搬送するものである。ここで、回転体20の外周縁とは、回転体20の外周面と、その外周面よりも小径な円とで囲まれた環状領域のことを指す。

**【0080】**

回転体20の回転軸20aの両端部は、遊技島100に取り付けられた一対の支持板31によって回転自在に支持される。10

**【0081】**

支持板31の外径は、回転体20の外径よりも大きいため、支持板31の外周縁は、回転体20の外周面に吸着して搬送される遊技球の落下防止用のガイド部として機能する。

**【0082】**

一対の支持板31の一方には、回転体20を回転駆動するための駆動モータ32が固定され、駆動モータ32の出力軸にはブーリ33が固定される。回転体20の回転軸20aにもブーリ34が固定され、ブーリ33とブーリ34にはベルト35が掛け回される。

**【0083】**

駆動モータ32が回転駆動することによって、その回転がブーリ33, 34及びベルト35を介して回転体20に伝達され、回転体20は回転軸20aを中心に回転する。20

**【0084】**

回転体20は、図9に示すように、軸中心に回転軸20aを有するベースドラム21と、ベースドラム21の外周に沿って配設され、磁性体を保持する磁石ガイド22とを備える。

**【0085】**

ベースドラム21は、軟磁性体にて構成された円筒状の胴部21aの両端開口部が閉塞された中空円筒状の部材である。このように、ベースドラム21の外周部は、軟磁性体にて構成される。なお、軟磁性体としては、例えば、SUS430等のフェライト系ステンレス鋼が用いられる。30

**【0086】**

磁石ガイド22は、長辺がベースドラム21の外周長さと同等であり、可撓性を有する細長いシート状の部材であり、ベースドラム21の外周に巻き付けられて配設される。磁石ガイド22は、ゴム製であり、非磁性体にて構成される。

**【0087】**

なお、磁石ガイド22は、非磁性体であれば、常磁性の金属、合成樹脂、又はセラミック製でもよく、その場合、磁石ガイド22が可撓性を有さない場合には、環状に形成されてベースドラム21の外周に嵌挿される。

**【0088】**

磁石ガイド22には、硬磁性体23を保持する複数の保持部22aが上下面を貫通して形成される。保持部22aは、磁石ガイド22の短手方向に延在し、かつ磁石ガイド22の長手方向に所定間隔を空けて形成される。40

**【0089】**

各保持部22a内には、板状の硬磁性体23がぴったりと装着される。磁石ガイド22がベースドラム21の外周に巻き付けられることによって、各硬磁性体23は、回転軸20a方向に延在し、かつ回転体20周方向に所定間隔を空けて配設される。

**【0090】**

磁石ガイド22の外周には、硬磁性体23の脱落を防止するための磁石カバー26が貼り付けられる。磁石カバー26は、内周面に糊等の粘着物を塗布した薄く細長いフィルム状のものである。50

**【0091】**

なお、硬磁性体23の脱落を防止するための手段として、磁石カバー26を用いずに、磁石ガイド22に硬磁性体23を係止する構造を設けてよい。

**【0092】**

以上のように、ベースドラム21の外周に沿って硬磁性体23を保持した磁石ガイド22が配設されることによって、回転体20の外周縁には、図8に示すように、硬磁性体23が回転体20周方向に所定間隔を空けて配設されると共に、隣り合う硬磁性体23の間にゴム製の磁石ガイド22を通じて軟磁性体のベースドラム21が臨むことになる。このように、回転体20の外周縁には、硬磁性体23と軟磁性体が、回転体20周方向に交互に配設される。

10

**【0093】**

本明細書において、硬磁性体とは、外部磁場が加わっても磁化しにくく、また、一度磁化したらその残留磁化を強く保つ磁性体をいい、永久磁石を含む。

**【0094】**

また、軟磁性体とは、外部磁場に対して磁化が磁場方向に揃いやすく、また、残留磁化の保持力が小さい磁性体をいう。

**【0095】**

また、非磁性体とは、磁界と相互作用を及ぼさないものをいう。

**【0096】**

搬送装置12は、第一回収槽10と回転体20とに亘って配設され第一回収槽10を転動し下流端部10bから排出される遊技球を回転体20へと導く供給ガイド41と、回転体20と第二回収槽11とに亘って配設され回転体20によって搬送された遊技球を第二回収槽11へと導く排出ガイド42とをさらに備える。

20

**【0097】**

供給ガイド41は、遊技球が転動する転動面41aと、転動面41aの両側に立設して設けられ遊技球の落下を防止するためのガイド壁41bとからなるコの字状の部材であり、非磁性体にて構成される。

**【0098】**

第一回収槽10は、下流端部10bが供給ガイド41内に挿入されて、供給ガイド41と連通する。

30

**【0099】**

供給ガイド41の転動面41aは、第一回収槽10の遊技球が転動する転動面10cと比較して傾斜が大きい。

**【0100】**

第一回収槽10と供給ガイド41は、転動面10cと転動面41aが遊技球1個分以上の段差43をもって接続される。つまり、第一回収槽10の下流端部10bと供給ガイド41の転動面41aとの間には、遊技球1個分以上の段差43が設けられる。これにより、第一回収槽10の下流端部10bから排出された遊技球は、段差43を落下して供給ガイド41の転動面41aに導かれる。

40

**【0101】**

供給ガイド41の転動面41aの下流側は、回転体20の外周面と遊技球が通過不能な隙間をもって対峙する。これにより、供給ガイド41に導かれるゴミ等の異物のみが、転動面41aと回転体20の外周面との間を通過するため、供給ガイド41を転動する遊技球の落下を防止しつつ、供給ガイド41に導かれる異物を回収することができる。

**【0102】**

排出ガイド42は、底部44aと底部44aの両側に立設して設けられ遊技球の落下を防止するためのガイド壁44bとからなるコの字状のガイド部材44と、ガイド部材44内に配設され、回転体20の外周面に吸着した遊技球を第二回収槽11へと導くガイド板45とからなる。ガイド部材44及びガイド板45は、非磁性体にて構成される。

**【0103】**

50

第二回収槽 11 は、上流端部 11a がガイド部材 44 内に挿入されて、ガイド部材 44 と連通する。また、ガイド板 45 は、下流端部 45c が第二回収槽 11 に挿入されて、第二回収槽 11 と連通する。

**【0104】**

ガイド板 45 の転動面 45a は、第二回収槽 11 の遊技球が転動する転動面 11c と比較して傾斜が大きい。

**【0105】**

ガイド板 45 の転動面 45a の上流端部には、ガイド部材 44 の底部 44a の端部に係止されると共に、回転体 20 の外周面に摺接する円柱状のガイドロッド 45b が形成される。ガイドロッド 45b は、回転体 20 外周面の幅方向全体に亘って形成される。

10

**【0106】**

回転体 20 の回転に伴って回転体 20 の外周面とガイドロッド 45b とは摺接するが、ガイドロッド 45b の外周形状は円形であるため、両者間に発生する摩擦は小さい。

**【0107】**

回転体 20 の外周面に吸着して搬送される遊技球は、ガイドロッド 45b に当接することによって、回転体 20 の外周面から離れてガイド板 45 の転動面 45a に導かれる。ガイドロッド 45b の外周形状は円形であるため、回転体 20 の外周面に吸着して搬送される遊技球は、ガイドロッド 45b の外周形状に沿って滑らかにガイド板 45 に導かれる。

**【0108】**

ガイド板 45 の転動面 45a の下流端部 45c は、第二回収槽 11 の転動面 11c に連接する。このため、ガイド板 45 を転動する遊技球は、スムーズに第二回収槽 11 へと導かれる。なお、ガイド板 45 に代わり、ガイド部材 44 の底部 44a と第二回収槽 11 の転動面 11c とに亘りガムテープを貼り付け、双方をガムテープを介して滑らかに接続するようにしてもよい。

20

**【0109】**

以上のように、第一回収槽 10 と第二回収槽 11 は、第二回収槽 11 の上流端部 11a が第一回収槽 10 の下流端部 10b よりも高い位置となるように配設され、第一回収槽 10 から供給ガイド 41 を通じて回転体 20 に導かれた遊技球は、磁力によって回転体 20 の外周面に吸着し、回転体 20 の回転によって第二回収槽 11 に連通する排出ガイド 42 まで搬送される。

30

**【0110】**

次に、主に、図 8 及び図 10 ~ 図 13 を参照して、遊技球回収装置 1 の動作について説明する。図 10 は搬送装置 12 によって遊技球が搬送される過程を示す図であり、図 11 は図 10 の比較例を示す図であり、図 12 は遊技球が回転体 20 の外周面に吸着し搬送されている状態を示す図であり、図 13 は図 12 の比較例を示す図である。

**【0111】**

遊技機から排出された遊技球及び島端タンク 2 から排出された遊技球は、図 10 (a), (b) に示すように、第一回収槽 10 を転動し、第一回収槽 10 から供給ガイド 41 を通じて回転体 20 へと導かれる。

**【0112】**

40

ここで、供給ガイド 41 の転動面 41a は、第一回収槽 10 の転動面 10c と比較して傾斜が大きいため、遊技球は供給ガイド 41 の転動面 41a 上を勢いよく転動する。そのため、図 10 (b) に示すように、転動面 41a 上に遊技球が連なった状態になつても、後から供給ガイド 41 へと排出される遊技球は、その連なった遊技球に乗り上げて遊技球上を転動するため、回転体 20 の外周面近傍まで到達し易い。

**【0113】**

これに対して、図 11 (a) に示すように、供給ガイド 41 の転動面 41a の傾斜が、第一回収槽 10 の転動面 10c の傾斜と比較して同等又は小さい場合には、供給ガイド 41 を転動する遊技球の勢いが弱いため、後から供給ガイド 41 へと排出される遊技球は、連なった遊技球上を転動することができず、第一回収槽 10 と供給ガイド 41 の接続部近

50

傍に堆積し、回転体 20 の外周面まで到達し難い。

**【 0 1 1 4 】**

また、第一回収槽 10 の下流端部 10b と供給ガイド 41 の転動面 41aとの間には、遊技球 1 個分以上の段差 43 が設けられるため、図 10 ( b ) に示すように、転動面 41a 上に遊技球が連なった状態になつても、後から供給ガイド 41へと排出される遊技球は、その連なった遊技球上に排出されるため、回転体 20 の外周面近傍まで到達し易い。

**【 0 1 1 5 】**

これに対して、図 11 ( b ) に示すように、第一回収槽 10 の下流端部 10b と供給ガイド 41 の転動面 41aとの間に段差がなく、双方が滑らかに連通している場合には、遊技球が積み重なり難いため、回転体 20 の外周面まで到達し難い。

10

**【 0 1 1 6 】**

以上のように、供給ガイド 41 の傾斜を大きくし、かつ第一回収槽 10 との間に段差を設けることによって、図 10 ( c ) に示すように、第一回収槽 10 から排出される遊技球を、供給ガイド 41 の転動面 41a と回転体 20 の外周面とで囲まれた磁界の影響を受け易い領域へと流れ込ませることができる。これにより、回転体 20 の外周面近傍の遊技球の個数が多くなるため、磁界の作用によって回転体 20 の外周面に遊技球が吸着し易くなる。

**【 0 1 1 7 】**

供給ガイド 41 によって回転体 20 の外周面近傍まで到達した遊技球は、回転体 20 の外周縁に配設された硬磁性体 23 が及ぼす磁界によって、硬磁性体 23 に吸着する。

20

**【 0 1 1 8 】**

硬磁性体 23 に吸着した遊技球は磁化されるため、その磁化された遊技球に他の遊技球が吸着し磁化される。このようにして、遊技球は、図 12 に示すように、数珠状に吸着する。

**【 0 1 1 9 】**

また、数珠状に吸着した遊技球は磁化されているため、これらの遊技球の磁場によって、軟磁性体であるベースドラム 21 の胴部 21a も磁化される。これにより、数珠状に吸着した遊技球は、磁石ガイド 22 と磁石カバー 26 を隔ててベースドラム 21 の胴部 21a に引き寄せられる。このように、硬磁性体 23 、数珠状に吸着した遊技球、及び軟磁性体の胴部 21a によって、回転体 20 の外周縁には磁気回路が構成されるため、図 10 ( c ) 及び図 12 に示すように、遊技球は、各硬磁性体 23 を基点として、回転体 20 の外周面に数珠状に吸着する。

30

**【 0 1 2 0 】**

ここで、仮に、ベースドラム 21 の胴部 21a が非磁性体である場合には、胴部 21a は磁化されないため、回転体 20 の外周縁に磁気回路が構成されない。この場合には、図 13 に示すように、遊技球は、硬磁性体 23 を基点として数珠状には吸着するものの、回転体 20 の外周面には吸着せず、重力によって鉛直下方へとぶら下がった状態となる。したがって、数珠状に吸着する遊技球の個数には限界があり、多くの遊技球を搬送することができない。また、遊技球の重さによっては落下するため、効率良く遊技球を搬送することができない。

40

**【 0 1 2 1 】**

また、仮に、供給ガイド 41 が軟磁性体である場合には、供給ガイド 41 内の遊技球が硬磁性体 23 に吸着した際、硬磁性体 23 、供給ガイド 41 内の遊技球、及び供給ガイド 41 にて磁気回路が構成される。このため、図 11 ( c ) に示すように、硬磁性体 23 と供給ガイド 41 とに亘って遊技球が連なってしまい、遊技球は、回転体 20 の外周面に効率良く吸着しない。このことから、供給ガイド 41 が非磁性体であることは、効率良く遊技球を搬送するための要件となる。供給ガイド 41 は、例えば、SUS304 等のオーステナイト系ステンレス鋼にて構成される。

**【 0 1 2 2 】**

供給ガイド 41 を非磁性体にて構成すると、回転体 20 と第一回収槽 10 とは非磁性体

50

によって隔てられることになるため、第一回収槽 10 を転動する遊技球に対して磁界が及び難い構成となる。そのため、第一回収槽 10 は、材料選定にあたって制約がなく、コストの面から自由に選定することができる。例えば、SUS304 よりも安価であり、軟磁性体である SUS430 にて構成することもできる。

#### 【0123】

回転体 20 の外周面に数珠状に吸着した遊技球は、回転体 20 の回転に伴って搬送され、図 10 (c) に示すように、回転体 20 の外周面に接するガイド板 45 のガイドロッド 45b に当接することによって、回転体 20 の外周面から離れてガイド板 45 の転動面 45a に導かれ、第二回収槽 11 へと流入する。このようにして、第一回収槽 10 の下流端部 10b から排出された遊技球は、第二回収槽 11 の上流端部 11a へと搬送される。

10

#### 【0124】

次に、図 14 ~ 図 17 を参照して、遊技島 100 の各装置の動作について説明する。図 14 は遊技島制御装置 101 のブロック図であり、図 15 は揚送装置 3 の起動停止の流れを示すフローチャートであり、図 16 は遊技球回収装置 1 の回転体 20 の起動停止の流れを示すフローチャートであり、図 17 は島端タンク 2 のシャッタ 7 の開閉動作の流れを示すフローチャートである。

#### 【0125】

まず、図 14 を参照して、遊技島制御装置 101 について説明する。

#### 【0126】

遊技島制御装置 101 は、遊技島 100 に設置される各装置の動作を制御するものであり、CPU102、ROM (Read Only Memory) 103、及びRAM (Random Access Memory) 104 を備える。

20

#### 【0127】

CPU102 は、遊技島 100 の動作を統括的に制御するものであり、各種入力装置からの検出信号を受けて、遊技島 100 の各装置のモータの動作を制御する。具体的には、上部タンク 4 に設けられたリミットスイッチ 71、第二搬送装置 12B の第二回収槽 11 に設けられた回収球検出器 84、及び島端タンク 2 に設けられた貯留球検出器 81 からの検出信号を受けて、揚送装置 3 の揚送モータ 58、遊技球回収装置 1 の回転体 20 の駆動モータ 32、及び島端タンク 2 のシャッタ 7 を開閉するシャッタモータ 85 の動作を制御する。

30

#### 【0128】

なお、上述のように、島端タンク 2 は、揚送装置 3 を中心として遊技島 100 の左右それぞれに配設される。以下において、島端タンク 2L、貯留球検出器 81L、シャッタ 7L、及びシャッタモータ 85L とは、遊技島 100 の球計数機 8 側（図 1 中左側）に配設されるものを指し、島端タンク 2R、貯留球検出器 81R、シャッタ 7R、及びシャッタモータ 85R とは、遊技島 100 の図 1 中右側に配設されるものを指す。したがって、島端タンク 2L には、オーバーフロー ホース 9b から排出された遊技球と共に、球計数機 8 に投入された遊技球が貯留される一方、島端タンク 2R には、オーバーフロー ホース 9b から排出された遊技球のみが貯留される。

#### 【0129】

40

次に、図 15 を参照して、揚送装置 3 の動作について説明する。

#### 【0130】

まず、ステップ 11 にて、揚送モータ 58 が起動する。これにより、遊技球回収装置 1 によって揚送装置 3 に搬送された遊技球は、揚送装置 3 によって上部タンク 4 へと揚送される。

#### 【0131】

ステップ 12 では、上部主タンク 4A に設けられたリミットスイッチ 71 がオンであるか否かが判定される。つまり、上部主タンク 4A 内の遊技球貯留量がリミットスイッチ 71 の位置まで達しているかが判定される。判定の結果、リミットスイッチ 71 がオンであると判定されれば、ステップ 13 へと進む。

50

**【0132】**

ステップ13では、揚送モータ58が停止する。これにより、揚送装置3から上部主タンク4Aへの遊技球の供給が停止される。

**【0133】**

ステップ14では、リミットスイッチ71がオフになったか否かが判定される。つまり、揚送モータ58の停止の結果、上部主タンク4A内の遊技球貯留量が、リミットスイッチ71の位置よりも低くなったかが判定される。

**【0134】**

判定の結果、リミットスイッチ71がオフであると判定されれば、ステップ11へと戻り、揚送モータ58が再び起動する。以降、上記手順を繰り返す。

10

**【0135】**

次に、図16を参照して、遊技球回収装置1の回転体20の動作について説明する。

**【0136】**

まず、ステップ21にて、第一搬送装置12A及び第二搬送装置12Bの駆動モータ32が起動する。これにより、第一搬送装置12A及び第二搬送装置12Bの回転体20が回転し、遊技機から排出された遊技球、及び島端タンク2から排出された遊技球は、遊技球回収装置1によって揚送装置3に向けて搬送される。

**【0137】**

ステップ22では、第二搬送装置12Bに連通する第二回収槽11に設けられた回収球検出器84がオンであるか否かが判定される。つまり、第二回収槽11と揚送装置3をつなぐ排出槽87が遊技球で満たされ、第二回収槽11に遊技球が滞留し、遊技球が回収球検出器84の位置まで滞留しているかが判定される。判定の結果、回収球検出器84がオンであると判定されれば、ステップ23へと進む。

20

**【0138】**

ステップ23では、第一搬送装置12A及び第二搬送装置12Bの駆動モータ32が停止する。つまり、遊技球回収装置1の全ての駆動モータ32が停止する。これにより、全ての回転体20の回転が停止し、遊技球回収装置1から揚送装置3への遊技球の搬送が停止される。このように、回転体20は、回収球検出器84の検出状況に応じて停止する。

**【0139】**

ステップ24では、回収球検出器84がオフになったか否かが判定される。つまり、回転体20の停止の結果、遊技球が回収球検出器84の位置まで滞留していないかが判定される。

30

**【0140】**

判定の結果、回収球検出器84がオフであると判定されれば、ステップ21へと戻り、第一搬送装置12A及び第二搬送装置12Bの駆動モータ32が再び起動し、回転体20が回転する。以降、上記手順を繰り返す。

**【0141】**

以上のように、回転体20は、第二回収槽11の遊技球が所定位置まで滞留した場合には停止するよう制御されるため、第二回収槽11における遊技球のオーバーフロー、及び揚送装置3の入口近傍における遊技球の詰まりを防止することができる。

40

**【0142】**

なお、以上では、回収球検出器84がオンとなった場合には、全ての回転体20を停止させる場合について説明したが、回収球検出器84がオンとなった場合には、下流側の搬送装置12の回転体20から順番に所定の時間差をもって停止させるようにしてもよい。例えば、回収球検出器84がオンとなった場合には、まず、第二搬送装置12Bの回転体20を停止させ、その停止から所定時間経過後に第一搬送装置12Aの回転体20を停止させるようにしてもよい。

**【0143】**

また、以上では、最下流に配設された第二搬送装置12Bに連通する第二回収槽11にのみ回収球検出器84を設ける場合について説明したが、全ての第二回収槽11に回収球

50

検出器 8 4 を設けるようにしてもよい。この場合には、回収球検出器 8 4 がオンとなった場合には、その回収球検出器 8 4 が設けられた第二回収槽 1 1 に遊技球を搬送している搬送装置 1 2 の回転体 2 0 のみを停止させる。

#### 【 0 1 4 4 】

次に、図 1 7 を参照して、島端タンク 2 のシャッタ 7 の開閉動作について説明する。

#### 【 0 1 4 5 】

まず、ステップ 3 1 にて、シャッタ 7 L とシャッタ 7 R の双方を閉とする。このように、通常、両シャッタ 7 L , 7 R は閉状態である。

#### 【 0 1 4 6 】

ステップ 3 2 では、島端タンク 2 L の貯留球検出器 8 1 L と島端タンク 2 R の貯留球検出器 8 1 R とのオン数に差があるか否かが判定される。つまり、島端タンク 2 L の遊技球貯留量と島端タンク 2 R の遊技球貯留量とに所定量以上の差があるかが判定される。判定の結果、貯留球検出器 8 1 L と貯留球検出器 8 1 R とのオン数に差があると判定されれば、ステップ 3 3 へと進む。また、判定の結果、オン数に差がない、つまり、オン数が同じであると判定されれば、ステップ 3 1 へと戻り両シャッタ 7 L , 7 R は閉状態を維持する。

10

#### 【 0 1 4 7 】

ステップ 3 3 では、島端タンク 2 L の貯留球検出器 8 1 L のオン数が島端タンク 2 R の貯留球検出器 8 1 R のオン数よりも多いか否かが判定される。判定の結果、島端タンク 2 L の貯留球検出器 8 1 L のオン数の方が多いと判定されれば、ステップ 3 4 へと進み、遊技球貯留量が多い島端タンク 2 L のシャッタ 7 L がシャッタモータ 8 5 L の駆動によって開となり、島端タンク 2 L に貯留された遊技球が遊技球回収装置 1 へと排出される。また、判定の結果、島端タンク 2 R の貯留球検出器 8 1 R のオン数の方が多いと判定されれば、ステップ 3 5 へと進み、遊技球貯留量が多い島端タンク 2 R のシャッタ 7 R がシャッタモータ 8 5 R の駆動によって開となり、島端タンク 2 R に貯留された遊技球が遊技球回収装置 1 へと排出される。

20

#### 【 0 1 4 8 】

このように、ステップ 3 2 及びステップ 3 3 では、島端タンク 2 L 及び島端タンク 2 R の一方の遊技球貯留量が他方の遊技球貯留量よりも所定量以上の差を持って多い場合には、その一方の島端タンク 2 に設けられたシャッタ 7 を開とする制御が行われる。

30

#### 【 0 1 4 9 】

これにより、遊技球貯留量が多い島端タンク 2 に貯留された遊技球が遊技球回収装置 1 によって揚送装置 3 へと搬送されるため、左右の島端タンク 2 L , 2 R の遊技球貯留量をバランスさせることができる。

#### 【 0 1 5 0 】

ステップ 3 4 及びステップ 3 5 にてシャッタ 7 L , 7 R が開となった後は、ステップ 3 2 へと戻り、判定の結果、島端タンク 2 L の貯留球検出器 8 1 L と島端タンク 2 R の貯留球検出器 8 1 R とのオン数が同じであると判定されれば、ステップ 3 1 へと進み、シャッタ 7 L , 7 R は閉となる。このように、シャッタ 7 L , 7 R は、島端タンク 2 L , 2 R の遊技球貯留量がバランスするまでは開状態に維持される。

40

#### 【 0 1 5 1 】

以上の本実施の形態によれば、以下に示す作用効果を奏する。

#### 【 0 1 5 2 】

第一回収槽 1 0 から排出された遊技球を第二回収槽 1 1 へと搬送する搬送装置 1 2 を備えるため、一つの回収槽によって遊技球を搬送する場合と比較して、第一回収槽 1 0 及び第二回収槽 1 1 の高さを低くすることができる。したがって、高さ方向に大きなスペースを必要としない。

#### 【 0 1 5 3 】

また、遊技島 1 0 0 が長手方向に長い場合でも、遊技球回収装置 1 を直列に複数配列することによって、高さ制限のある遊技機下部においても、回収槽を遊技島 1 0 0 の端部ま

50

で配設させることが可能となる。

**【0154】**

また、搬送装置12は、回転体20の外周縁に配設された磁性体の磁力によって、遊技球を回転体20の外周面に吸着させて搬送するものであり、破損するおそれがなく、安定して遊技球を搬送することができる。

**【0155】**

さらに、回転体20の外周縁に配設される磁性体として、硬磁性体23と共に、遊技球と磁気回路を構成する軟磁性体も備えるため、硬磁性体23は、回転体20周方向に所定間隔を空けて配設すれば足り、回転体20の外周全体に配設する必要がないため、コストを低減することができる。

10

**【0156】**

次に、本実施の形態の他の形態について説明する。

**【0157】**

(1) 図18に示すように、隣り合う硬磁性体23を、S極とN極が対向するようにして配設するのが望ましい。このように硬磁性体23を配設することによって、遊技球は隣り合う硬磁性体23に亘って吸着するため、回転体20の外周面により多くの遊技球を吸着させることができる。したがって、遊技球の搬送効率が向上する。

**【0158】**

(2) 図18では、回転体20の周方向にN極とS極が着磁された硬磁性体23を示したが、図19に示すように、回転体20の径方向にN極とS極が着磁された硬磁性体23を用いても上記(1)にて示した効果と同様の効果を奏する。

20

**【0159】**

(3) 上記実施の形態では、ゴム製の磁石ガイド22に硬磁性体23を保持させ、ベースドラム21の胴部21aを軟磁性体とした。これに代わり、図20に示すように、磁石ガイド22自体を環状の軟磁性体にて構成し、その磁石ガイド22をベースドラム21の外周に嵌挿させベースドラム21と一体に構成するようにしてもよい。

**【0160】**

このように構成すれば、磁石ガイド22の外周面に、硬磁性体23と軟磁性体が周方向に交互に配設されるため、軟磁性体の磁力が遊技球に作用し易くなり、遊技球が回転体20の外周面に吸着し易くなる。

30

**【0161】**

(4) 遊技島100に島端タンク2を設けずに、オーバーフロー ホース9bから排出される遊技球を遊技球回収装置1の第一回収槽10に直接導くようにしてもよい。

**【0162】**

(5) 遊技島100に島端タンク2及びオーバーフロー槽9aを設けずに、オーバーフロー導入塔65又は連絡管66にオーバーフロー ホース9bを連通させ、上部タンク4をオーバーフローした遊技球を、第一回収槽10や第二回収槽11や排出槽87に排出するようにしてもよい。

**【0163】**

(6) 揚送装置3の周囲など、揚送装置3の近傍に中間タンクを設け、上部タンク4から供給槽6へと排出されず、上部タンク4をオーバーフローした遊技球を中間タンクに排出し、中間タンクの下流端側に設けたシャッタの開閉により、中間タンクに貯留された遊技球を、第一回収槽10や第二回収槽11や排出槽87へ排出するようにしても良い。

40

**【0164】**

(7) オーバーフロー導入塔65、連絡管66、及びオーバーフロー槽9aを設けない構成とし、上部タンク4の遊技球貯留量がリミットスイッチ71の位置まで達したら、揚送モータ58を停止するようにしてもよい。

**【0165】**

(8) 上記実施の形態では、上部タンク4は、上部主タンク4Aと上部補助タンク4Bとから構成されるが、島間槽を設けないのであれば、上部主タンク4Aのみから構成する

50

ようにもよい。

**【0166】**

本発明は上記の実施の形態に限定されず、その技術的な思想の範囲内において種々の変更がなしうることは明白である。

**【産業上の利用可能性】**

**【0167】**

本発明の遊技球回収装置は、遊技機から排出された遊技球を回収して揚送装置に向けて搬送する装置として適用することができる。なお、遊技機としては、前記実施の形態に示されるようなパチンコ遊技機に限られるものではなく、例えば、その他のパチンコ遊技機、アレンジボール遊技機、雀球遊技機、スロットマシンなどの遊技球を使用する全ての遊技機に適用可能である。

10

**【図面の簡単な説明】**

**【0168】**

【図1】遊技島の内部構造を示す側面図である。

【図2】遊技島の端部付近の内部構造を示す斜視図である。

【図3】遊技島の中央付近の内部構造を示す斜視図である。

【図4】揚送装置の斜視図である。

【図5】上部タンクの内部の斜視図である。

【図6】上部タンクの内部の分解斜視図である。

【図7】本発明の実施の形態に係る遊技球回収装置の要部分解斜視図である。

20

【図8】本発明の実施の形態に係る遊技球回収装置の要部側面図である。

【図9】本発明の実施の形態に係る遊技球回収装置における搬送装置の分解斜視図である。

【図10】搬送装置によって遊技球が搬送される過程を示す図である。

【図11】図10の比較例を示す図である。

【図12】遊技球が回転体の外周面に吸着し搬送されている状態を示す図である。

【図13】図12の比較例を示す図である。

【図14】遊技島制御装置のブロック図である。

【図15】揚送装置の起動停止の流れを示すフローチャートである。

【図16】遊技球回収装置の回転体の起動停止の流れを示すフローチャートである。

30

【図17】島端タンクのシャッタの開閉動作の流れを示すフローチャートである。

【図18】本発明の実施の形態に係る遊技球回収装置の他の形態を示す図である。

【図19】本発明の実施の形態に係る遊技球回収装置の他の形態を示す図である。

【図20】本発明の実施の形態に係る遊技球回収装置の他の形態を示す図である。

**【符号の説明】**

**【0169】**

1 遊技球回収装置

2 島端タンク

3 揚送装置

4 上部タンク

40

7 シャッタ

8 球計数機

9 a オーバーフロー橈

9 b オーバーフローホース

10 第一回収橈

10 b 下流端部

10 c 転動面

11 第二回収橈

11 a 上流端部

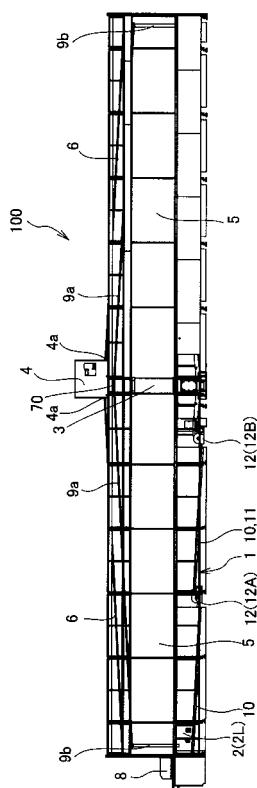
11 c 転動面

50

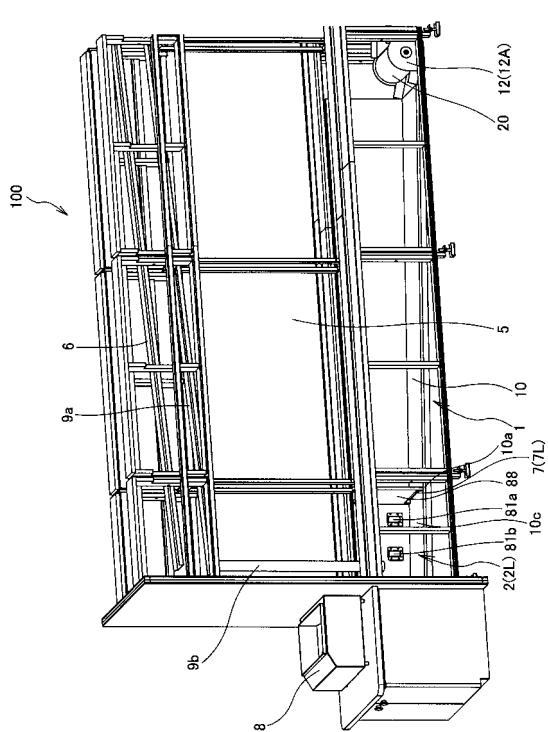
1 2 , 1 2 A , 1 2 B 搬送装置  
 2 0 回転体  
 2 1 ベースドラム  
 2 2 磁石ガイド  
 2 2 a 保持部  
 2 3 硬磁性体  
 2 6 磁石カバー  
 4 1 供給ガイド  
 4 1 a 転動面  
 4 2 排出ガイド  
 4 3 段差  
 4 4 ガイド部材  
 4 5 ガイド板  
 8 1 貯留球検出器  
 8 4 回収球検出器  
 1 0 0 遊技島

10

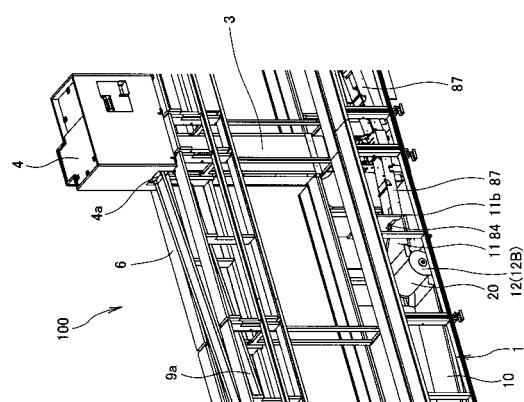
【図 1】



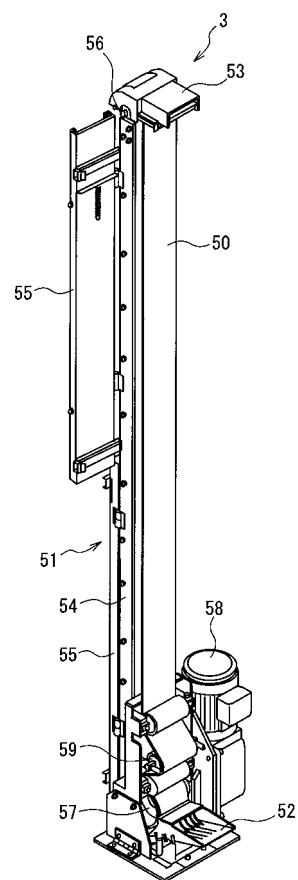
【図 2】



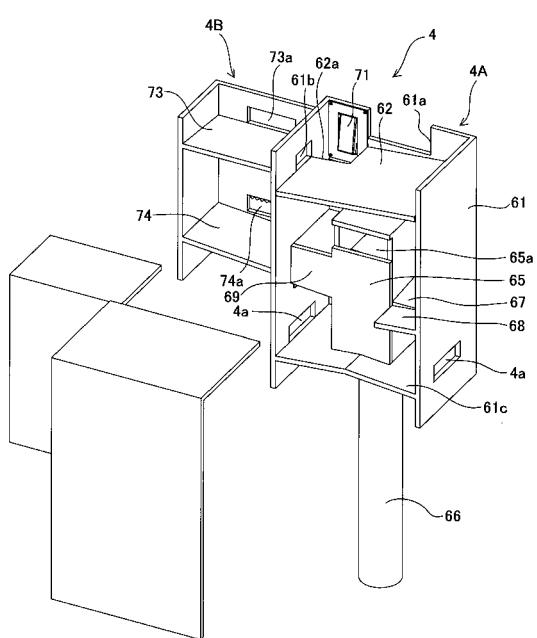
【図3】



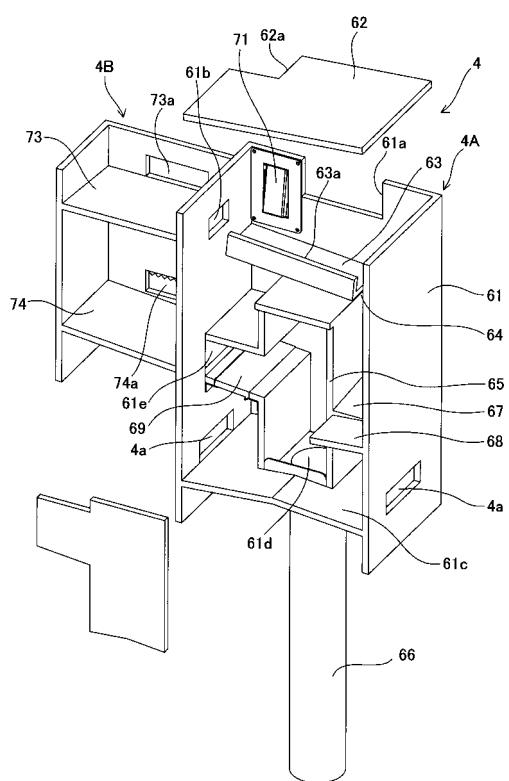
【図4】



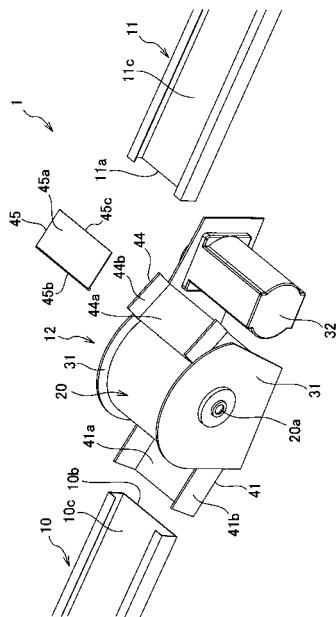
【図5】



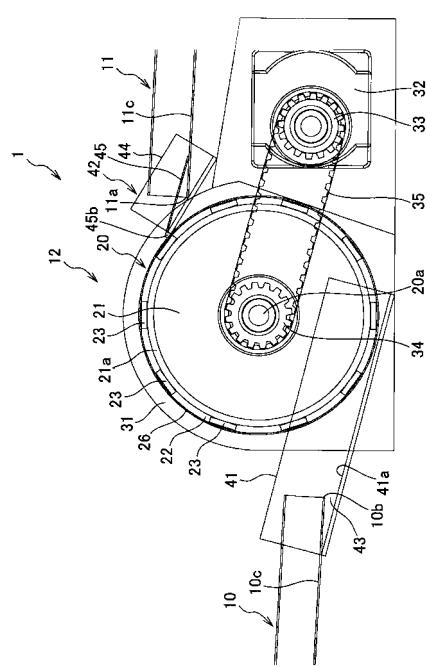
【図6】



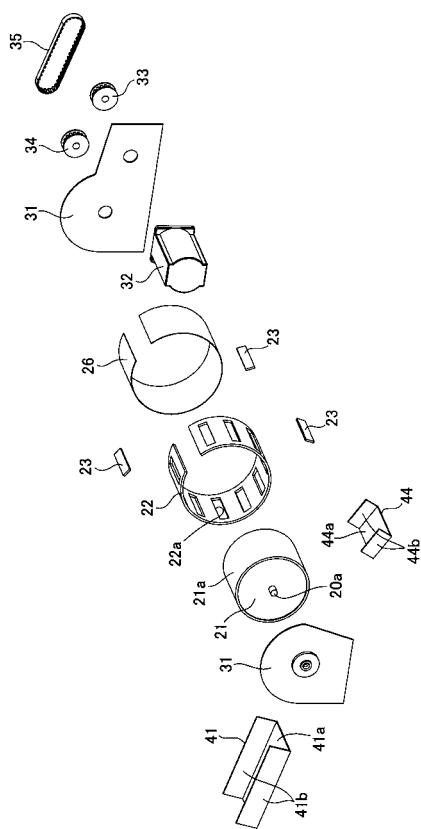
【 7 】



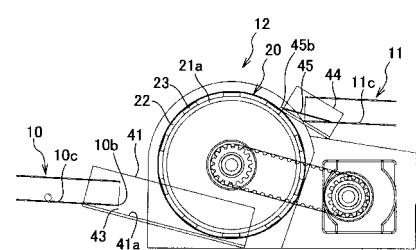
【 义 8 】



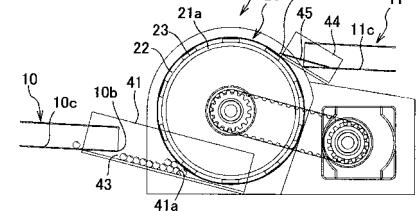
【図9】



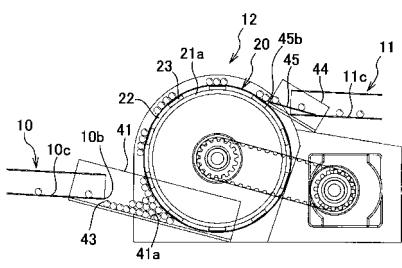
【図10】



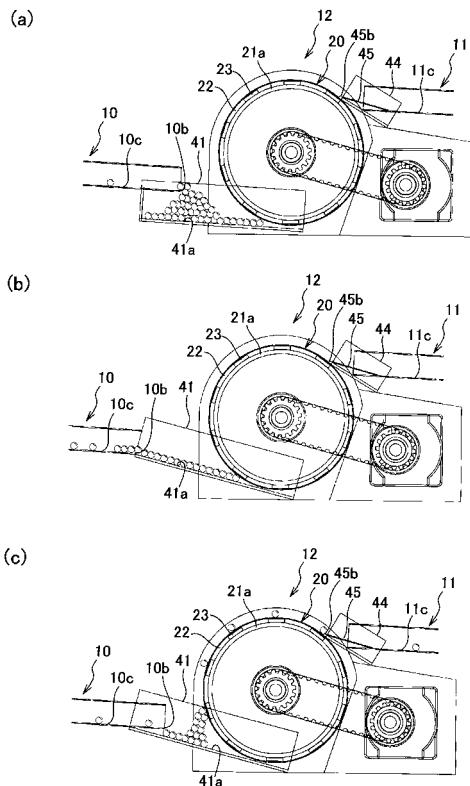
(b)



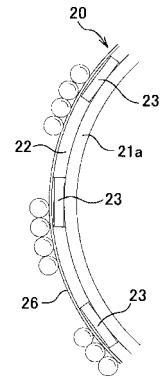
(c)



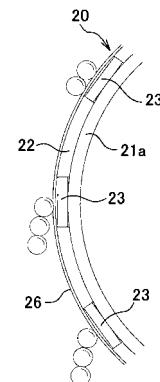
【図11】



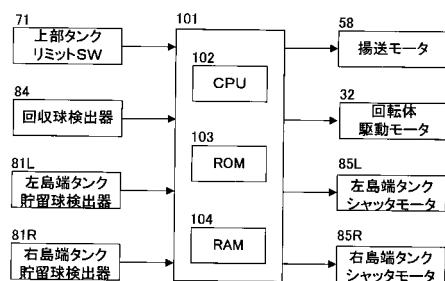
【図12】



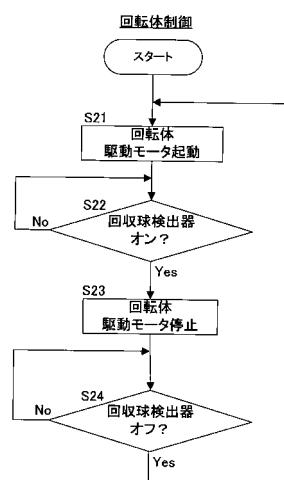
【図13】



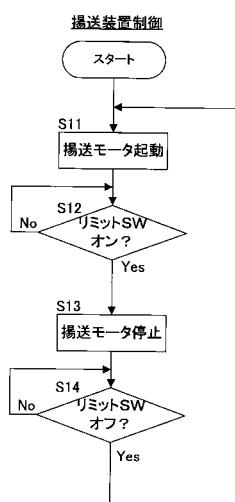
【図14】



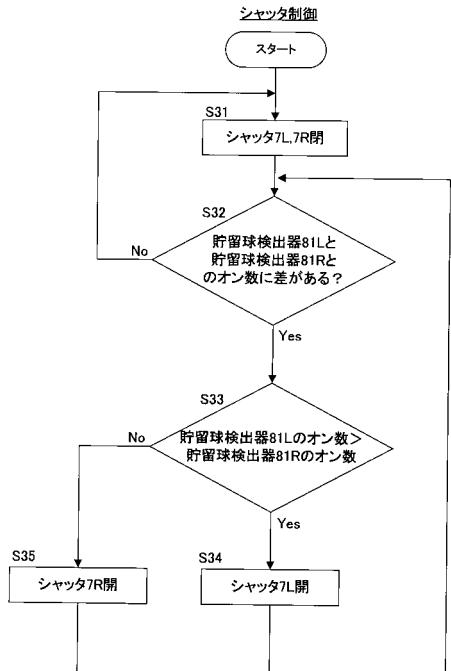
【図16】



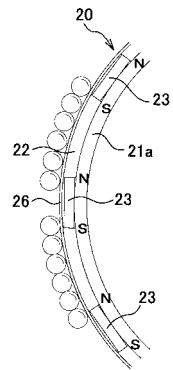
【図15】



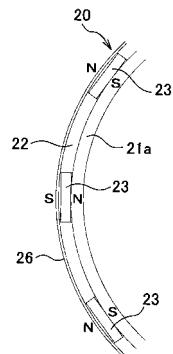
【図17】



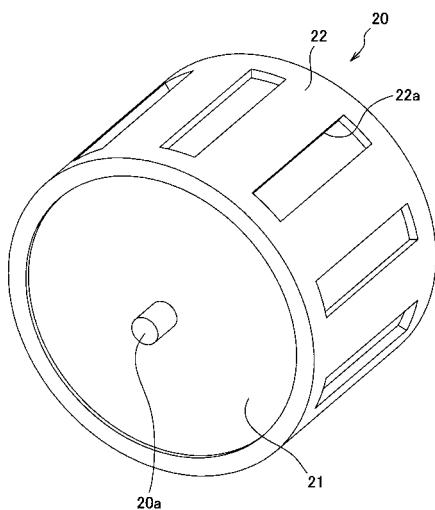
【図18】



【図19】



【図20】



---

フロントページの続き

(72)発明者 二上 泰造  
広島県広島市南区宇品西6丁目3番1号 株式会社エビスワーク内

審査官 尾崎 俊彦

(56)参考文献 特開2006-254956(JP,A)  
特開2000-277983(JP,A)  
特開2010-119775(JP,A)

(58)調査した分野(Int.Cl., DB名)

A 6 3 F	7 / 0 2
H 0 5 K	3 / 3 0
H 0 5 K	1 3 / 0 0 - 1 3 / 0 4
B 6 5 G	2 9 / 0 0 - 3 1 / 0 4