



## (12)实用新型专利

(10)授权公告号 CN 208194159 U

(45)授权公告日 2018.12.07

(21)申请号 201721879799.1

(22)申请日 2017.12.28

(73)专利权人 广东顺德凯雷机械有限公司

地址 528300 广东省佛山市顺德区大良新  
滘居委会凤翔工业区顺翔路22号A厂  
房

(72)发明人 何志强

(74)专利代理机构 佛山市名诚专利商标事务所  
(普通合伙) 44293

代理人 熊强强

(51)Int.Cl.

B01F 7/04(2006.01)

A23N 17/00(2006.01)

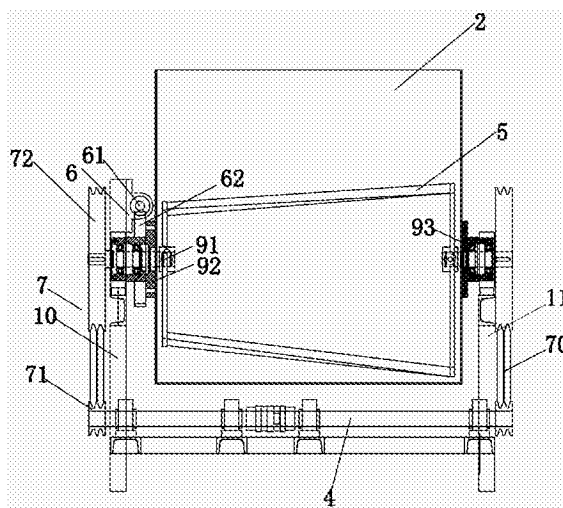
权利要求书1页 说明书2页 附图3页

(54)实用新型名称

一种新型搅拌机

(57)摘要

本实用新型涉及搅拌机技术领域,特别涉及一种新型搅拌机。它包括机架,所述机架上设有搅拌箱、传动轴以及搅拌电机,所述搅拌箱转动设于机架上,所述传动轴水平转动设于机架上,所述搅拌箱内水平转动设置有搅拌刀,其特征在于:所述搅拌电机通过第一传动机构与传动轴传动连接,所述传动轴的两端分别通过第二传动机构与搅拌刀的两端传动连接。以驱动搅拌刀转动。本实用新型的通过电机驱动一传动轴转动,该传动轴的两端同时驱动搅拌刀的两端转动,从而使得搅拌刀能平稳转动,搅拌刀受力均衡,搅拌刀搅拌均匀。



1. 一种新型搅拌机,包括机架,所述机架上设有搅拌箱、传动轴以及搅拌电机,所述搅拌箱转动设于机架上,所述传动轴水平转动设于机架上,所述搅拌箱内水平转动设置有搅拌刀,其特征在于:所述搅拌电机通过第一传动机构与传动轴传动连接,所述传动轴的两端分别通过第二传动机构与搅拌刀的两端传动连接。

2. 根据权利要求1所述的新型搅拌机,其特征在于:所述第一传动机构和第二传动机构是链条传动机构或皮带传动机构。

3. 根据权利要求2所述的新型搅拌机,其特征在于:所述机架上设有手动倒料机构,所述手动倒料机构包括把手、蜗杆以及蜗轮,所述蜗轮设于搅拌箱上,所述蜗杆与蜗轮啮合传动连接,所述蜗杆转动设置在机架上,所述把手与蜗杆传动连接。

4. 根据权利要求3所述的新型搅拌机,其特征在于:所述机架上部设有左支撑架和右支撑架,所述左支撑架和右支撑架相离设置,所述搅拌箱转动设于左支撑架和右支撑架之间。

5. 根据权利要求4所述的新型搅拌机,其特征在于:所述搅拌箱的两侧设有轴承座,轴承座转动设于支撑架上,所述轴承座上设有轴承,所述轴承上穿设有转轴,所述转轴的内端水平伸入搅拌箱内并与搅拌刀连接。

6. 根据权利要求5所述的新型搅拌机,其特征在于:所述皮带传动机构包括皮带、第一带轮和第二带轮,第一带轮设于传动轴的端部,所述第二带轮设于转轴的外端,皮带连接第一带轮和第二带轮。

## 一种新型搅拌机

### 技术领域

[0001] 本实用新型涉及搅拌机技术领域,特别涉及一种新型搅拌机。

### 背景技术

[0002] 目前市面上的搅拌机的搅拌刀传动不稳定、搅拌效率低。

### 实用新型内容

[0003] 本实用新型的目的在于克服现有搅拌机的传动不稳定、搅拌效率低的不足,而提供一种传动稳定、搅拌效率高的大型搅拌机。

[0004] 本实用新型的目的是这样实现的:

[0005] 一种新型搅拌机,包括机架,所述机架上设有搅拌箱、传动轴以及搅拌电机,所述搅拌箱转动设于机架上,所述传动轴水平转动设于机架上,所述搅拌箱内水平转动设置有搅拌刀,其特征在于:所述搅拌电机通过第一传动机构与传动轴传动连接,所述传动轴的两端分别通过第二传动机构与搅拌刀的两端传动连接,以驱动搅拌刀转动。

[0006] 本实用新型还可以作以下进一步改进。

[0007] 所述第一传动机构和第二传动机构是链条传动机构或皮带传动机构。

[0008] 所述机架上设有手动倒料机构,所述手动倒料机构包括把手、蜗杆以及蜗轮,所述蜗轮设于搅拌箱上,所述蜗杆与蜗轮啮合传动连接,所述蜗杆转动设置在机架上,所述把手与蜗杆传动连接。

[0009] 所述机架上部设有左支撑架和右支撑架,所述左支撑架和右支撑架相离设置,所述搅拌箱转动设于左支撑架和右支撑架之间。

[0010] 所述搅拌箱的两侧设有轴承座,轴承座转动设于支撑架上,所述轴承座上设有轴承,所述轴承上穿设有转轴,所述转轴的内端水平伸入搅拌箱内并与搅拌刀连接。

[0011] 所述皮带传动机构包括皮带、第一带轮和第二带轮,第一带轮设于传动轴的端部,所述第二带轮设于转轴的外端,皮带连接第一带轮和第二带轮。

[0012] 所述搅拌箱的上部设有放料口和箱盖。

[0013] 本实用新型的有益效果如下:

[0014] 一种新型搅拌机,包括机架,所述机架上设有搅拌箱、传动轴以及搅拌电机,所述搅拌箱转动设于机架上,所述传动轴水平转动设于机架上,所述搅拌箱内水平转动设置有搅拌刀,其特征在于:所述搅拌电机通过第一传动机构与传动轴传动连接,所述传动轴的两端分别通过第二传动机构与搅拌刀的两端传动连接。以驱动搅拌刀转动。

[0015] (一)本实用新型的通过电机驱动一传动轴转动,该传动轴的两端同时分别驱动搅拌刀的两端转动,从而使得搅拌刀能平稳转动,所述搅拌刀受力均衡,搅拌刀搅拌均匀,搅拌效率高。

[0016] (二)更有的是,工人通过转动由蜗杆和蜗轮构成的手动倒料机构,便能轻松地翻转搅拌箱,倒出搅拌箱中沉重的鱼饲料,使用十分方便、省力。

## 附图说明

[0017] 图1是本实用新型大型搅拌机的结构示意图。

[0018] 图2是图1中A-A处的剖视结构示意图。

[0019] 图3是图2的后视图。

## 具体实施方式

[0020] 下面结合附图及实施例对本实用新型作进一步描述。

[0021] 实施例一,如图1至图3所示,一种新型搅拌机,包括机架1,所述机架1上设有搅拌箱2、传动轴4以及搅拌电机3,所述搅拌箱2转动设于机架1上,所述传动轴4水平转动设于机架1上,所述搅拌箱2内水平转动设置有搅拌刀5,所述搅拌电机3通过第二皮带传动机构8与传动轴4传动连接,所述传动轴4的两端分别通过第一皮带传动机构7与搅拌刀5的两端传动连接,以驱动搅拌刀5转动。

[0022] 作为本实用新型更具体的技术方案。

[0023] 当然本实用新型的第一皮带传动机构7和第二皮带传动机构8也可以采用链条传动机构替换。

[0024] 所述机架1上设有手动倒料机构6,所述手动倒料机构6包括把手(图中未示出)、蜗杆61以及蜗轮62,所述蜗轮62设于搅拌箱2上,所述蜗杆61与蜗轮62啮合传动连接,所述蜗杆61转动设置在机架1上,所述把手与蜗杆61传动连接。

[0025] 所述机架1上部设有左支撑架10和右支撑架11,所述左支撑架10和右支撑架11相离设置,所述搅拌箱2转动设于左支撑架10和右支撑架11之间。

[0026] 所述搅拌箱2的两侧设有轴承座92,轴承座92转动设于支撑架10上,所述轴承座92上设有轴承93,所述轴承93上穿设有转轴91,所述转轴91的内端水平伸入搅拌箱2内并与搅拌刀5连接。

[0027] 所述第一皮带传动机构7包括第一皮带70、第一带轮71和第二带轮72,第一带轮71设于传动轴的端部,所述第二带轮72设于转轴91的外端,第一皮带70连接第一带轮71和第二带轮72。

[0028] 所述第二皮带传动机构8包括第二皮带80、第三带轮81和第四带轮82,第三带轮81设于搅拌电机3的输出轴上,所述第四带轮82设于传动轴4上,第二皮带连接第三带轮81和第四带轮82。

[0029] 所述搅拌箱2的上部设有放料口21和箱盖。工人通过搅拌箱2的放料口21倒入未加工的鱼饲料和水。

[0030] 本实用新型的工作原理:

[0031] 本实用新型工作时,工人先将鱼饲料倒入搅拌箱2,然后启动搅拌电机3,搅拌电机3通过减速机90、第一皮带传动机构8驱动传动轴4正向或反向转动,传动轴4的两端的第一带轮72通过第一皮带70驱动第一带轮71和转轴91转动,转轴91再带动搅拌刀5的两端转动,从而驱动搅拌刀5正向或反向转动。搅拌刀5在搅拌箱2内充分搅拌鱼饲料,搅拌均匀之后,工人再通过转动把手,驱动蜗杆61和蜗轮62转动,从而驱动搅拌箱2翻转,倒出搅拌箱2的鱼饲料。

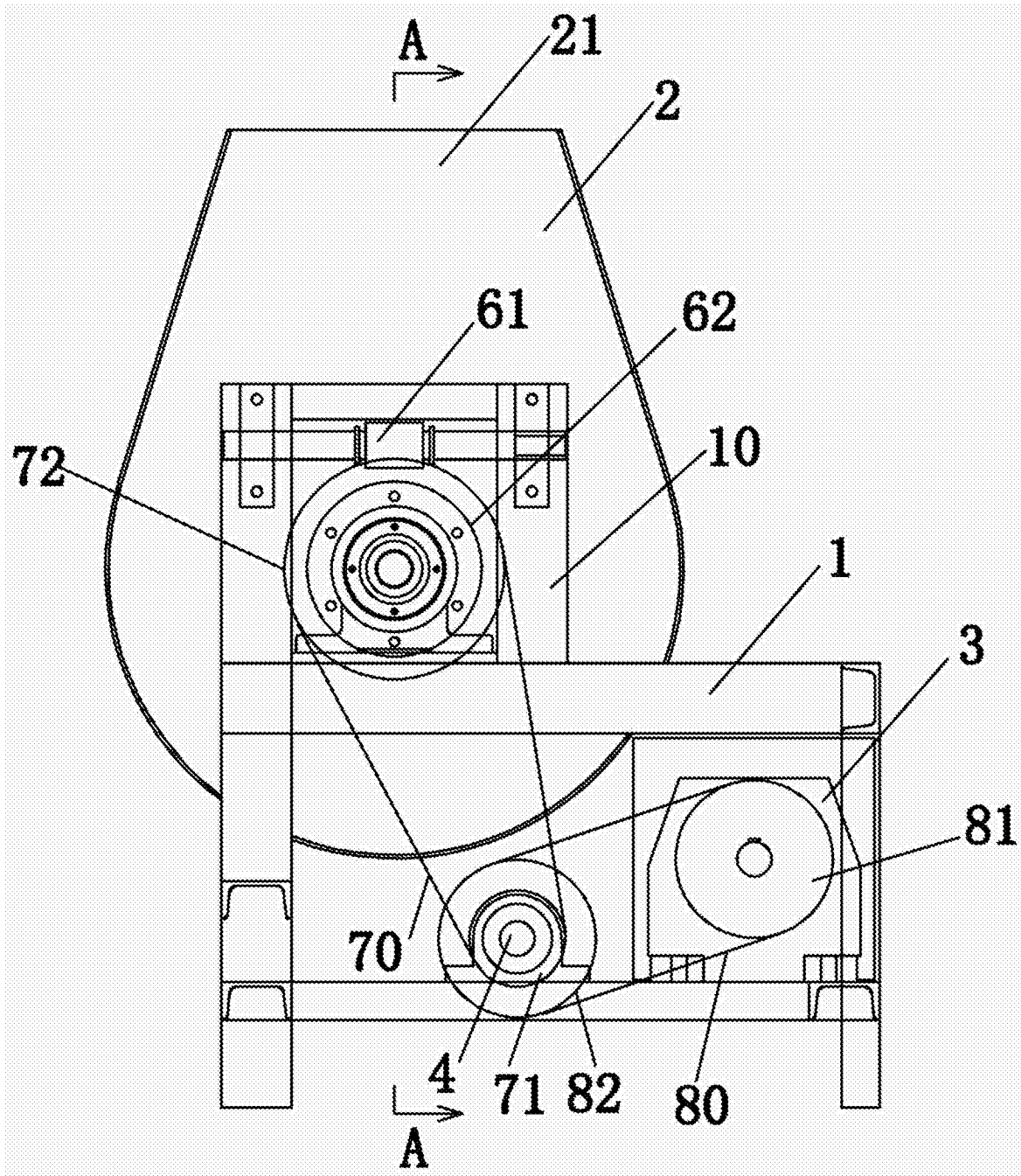


图1

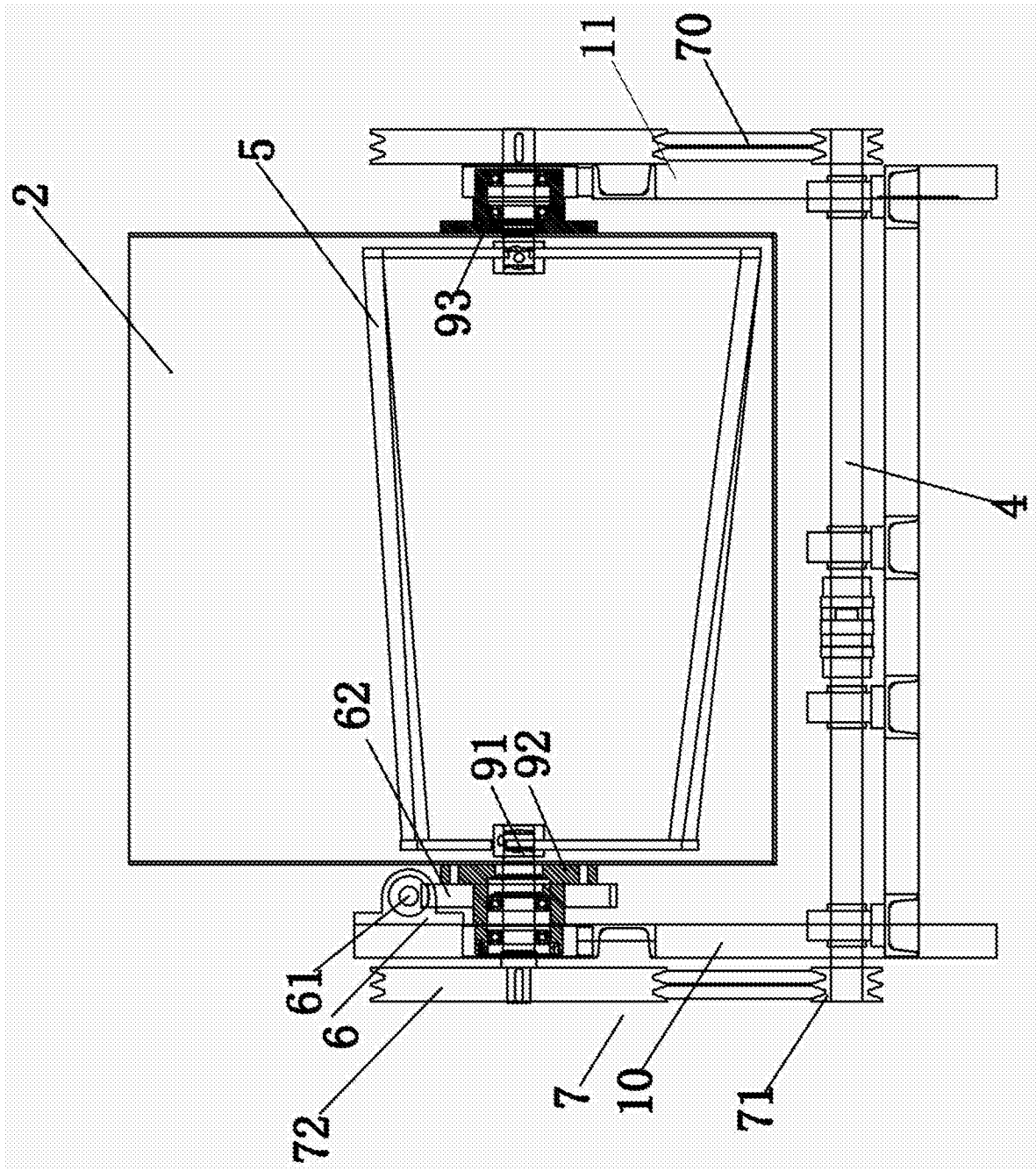


图2

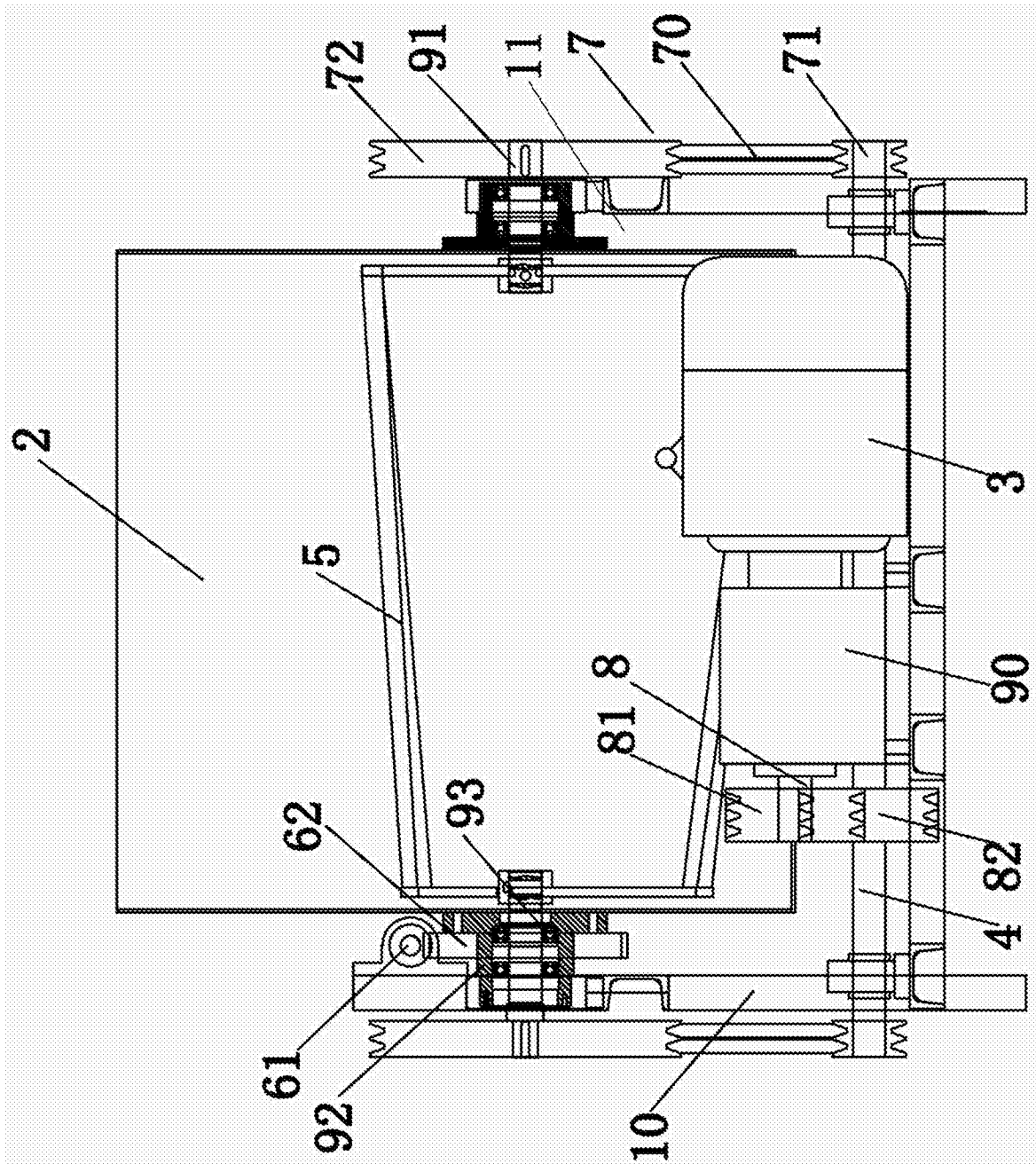


图3