

28 grudnia 1928 r.



A01E 39/28

RZECZYPOSPOLITEJ POLSKIEJ

OPIIS PATENTOWY

Nr 9337.

Fr. Dehne G. m. b. H.
(Halberstadt, Niemcy).

Kl. ~~45~~ 51.

45a, 39/28

Drapacz do celów rolniczych.

Zgłoszono 22 grudnia 1926 r.

Udzielono 14 września 1928 r.

Wynalazek niniejszy dotyczy drapacza, w którym obciążenie ramy daje się regulować zapomocą sprężyny. Znane są drapacze, w których sprężyny dążą do podnoszenia ramy drapacza, znajdującej się w położeniu nieczynnym lub w położeniach pośrednich, podczas gdy działanie sprężyn na ramę drapacza, nastawioną w położenie robocze, zostaje wyłączone, przy czym rama jest obciążona własnym tylko ciężarem lub obciążenie ramy skuteczniane jest zapomocą odrębnych sprężyn naciśkających.

W drapaczu, wykonanym według wynalazku, sprężyna, odciążająca w znanych maszynach ramę drapacza, powoduje obciążenie ramy, nastawionej w położenie robocze, zapomocą włączanego ciężła.

Przykład wykonania wynalazku jest

przedstawiony na rysunku w widoku z boku, przyczem części nieistotne nie zostały pokazane.

Fig. 1 przedstawia drapacz w położeniu roboczym. Rama maszyny wspiera się na osi 2 kół 3 i składa się z kształtowników 4 i 5, połączonych ze sobą na stałe, oraz z ramy 6, na której umieszczona jest oś 8 wraz z obracającą się dookoła osi 8 ramą 7 drapacza. Do ramy 7 przymocowane są przegubowo w punkcie G^2 dźwignie S , oraz w punkcie G^3 dźwignie K , połączone przegubowo z kątową dźwignią $I H$. Kątowa dźwignia składa się z dwóch oddzielnych części H i J , które są osadzone na czworokątnym wale W tak, że stale tworzą jednokowy kąt względem siebie. Dźwignia S połączona jest przegubowo w punkcie G^1 z dźwignią J , zaś zaczepienie dźwigni K o

dźwignię H daje się nastawiać. W przykładzie wykonania wynalazku, przedstawionym na rysunku, dźwignia K posiada wycięcia, o które zaczepia w położeniu roboczym maszyny kątownik E , przymocowany do dźwigni H . Z dźwignią J połączona jest sprężyna Z , która drugim swym końcem może być przymocowana do kształtownika 4.

Sposób działania urządzenia jest następujący: sprężyna Z wywiera za pośrednictwem dźwigni H i K ciśnienie na ramę 7 drapacza, skierowane w dół. Ponieważ przeguby G^1 i G^2 dźwigni S posiadają znaczny luz i umożliwiają boczne przesuwanie się ramy, umożliwiony jest w pewnych granicach ruch obrotowy ramy dookoła osi 8. W ten sposób, na dźwignie J i S nie może działać żadna siła, skierowana ku górze. Jeżeli jednak zapadka K jest oswobodzona zapomocą podniesienia dźwigni H i zdjęcia jej z kształtownika E , wówczas sprężyna działa na dźwignie J i S zapomocą przegubów G^1 i G^2 i podnosi ramę z ziemi, jak to unaocznia fig. 2, która przedstawia drapacz z podniesioną ramą i na której poszczególne części maszyny posiadają te same oznaczenia, co i na fig. 1.

Wyłączanie zapadki dźwigni K uskutecznia się zapomocą drążków a , b , c , którymi można w łatwy sposób posługiwać się z pomostu. Dźwignia a jest osadzona obrotowo na kształtowniku 4 i połączona przegubowo z drążkami b , c . W razie pociągnięcia drążka c z pomostu dźwignia a obraca się i uderza zapomocą poprzecznego czopa d o zapadkę dźwigni K , wskutek czego dźwignia K wyłącza się, poczem dźwignie K i I przesuwają się w kierunkach, wzajemnie odwrotnych.

Wynalazek umożliwia obciążanie i odciążanie ramy zapomocą jednej tylko sprężyny, pozwalając na wykonanie maszyny

niezłożonej, łatwej w obsłudze i taniej. Zmiany w ukształtowaniu poszczególnych części maszyny nie mogą ograniczyć wynalazku. Poszczególne dźwignie mogą się składać np. z dwóch drążków, rozmieszczonych symetrycznie w stosunku do podłużnej osi symetrii maszyny i mogą być połączone zapomocą poprzeczek. Również zamiast sprężyny pociągającej można zastosować sprężynę naciskającą, oraz zamiast jednej sprężyny można zastosować kilka mniejszych sprężyn, odpowiednio umieszczonych.

Zastrzeżenia patentowe.

1. Drapacz, obciążenie ramy którego daje się regulować zapomocą sprężyn, znamieny tem, że sprężyna (Z), dążąca do podniesienia do góry ramy drapacza, ustawionej w położeniach nieczynnym lub pośrednich, wywiera nacisk, obciążający ramę, nastawioną w położenie robocze zapomocą dźwigni (K , E).

2. Drapacz według zastrz. 1, znamieny tem, że posiada dwie, krzyżujące się dźwignie (S , K), połączone przegubowo z ramą (7) oraz dźwignią (H , J), osadzoną na wale (W), na którą działa sprężyna ciągnąca (Z).

3. Drapacz według zastrz. 2, znamieny tem, że jedna z dźwigni, przymocowanych do ramy (K) zaopatrzona jest w zęby, pomiędzy które wchodzi kątownik, przymocowany do dźwigni (H).

4. Drapacz według zastrz. 3, znamieny tem, że rozłączanie dźwigni (K , H) uskutecznia się zapomocą zespołu dźwigniowego (d , a , b , c).

Fr. Dehne G. m. b. H.
Zastępca: I. Myszczyński,
rzecznik patentowy.

