

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報 (B2)

(11) 特許番号

特許第5480592号
(P5480592)

(45) 発行日 平成26年4月23日 (2014. 4. 23)

(24) 登録日 平成26年2月21日 (2014. 2. 21)

(51) Int. Cl.

F I

B 6 5 H 3/24 (2006.01)
G 0 6 K 13/067 (2006.01)B 6 5 H 3/24 B
G 0 6 K 13/067 C

請求項の数 8 (全 22 頁)

(21) 出願番号 特願2009-244020 (P2009-244020)
(22) 出願日 平成21年10月23日 (2009.10.23)
(65) 公開番号 特開2011-88719 (P2011-88719A)
(43) 公開日 平成23年5月6日 (2011.5.6)
審査請求日 平成24年9月4日 (2012.9.4)(73) 特許権者 000002233
日本電産サンキョー株式会社
長野県諏訪郡下諏訪町 5 3 2 9 番地
(74) 代理人 100125690
弁理士 小平 晋
(72) 発明者 太田 恵治
長野県諏訪郡下諏訪町 5 3 2 9 番地 日本
電産サンキョー株式会社内
(72) 発明者 北澤 康博
長野県諏訪郡下諏訪町 5 3 2 9 番地 日本
電産サンキョー株式会社内
審査官 富江 耕太郎

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 カード送出装置およびカード送出装置の制御方法

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

複数のカードが積層されて収納されるカード収納部と、前記カード収納部に収納される前記カードが前記カード収納部の外部に向かって通過するゲートと、前記カードに係合して前記カード収納部に収納される前記カードを 1 枚ずつ前記ゲートから送り出す送出爪と、前記送出爪を移動させる爪送り機構と、前記カード収納部の外部に配置され前記送出爪で送り出された前記カードをさらに送り出す送出口ーラと、前記爪送り機構と前記送出口ーラとを一緒に駆動するモータと、前記カードの送出が完了したことを検出するためのカード送出検出手段と、前記送出口ーラによって送り出された前記カードが排出されるカード排出口から前記カードが排出されたことを検出するためのカード排出検出手段と、前記モータを制御する制御手段とを備え、

前記送出爪には、前記カードの送出方向における前記カードの後端部に当接して前記カードを送り出す係合部が形成され、

前記カード収納部から前記カードが所定量送り出されることで前記カード送出検出手段によって検出された前記カードが、その後、前記カード送出検出手段によって検出されなくなると、前記カードの送出が完了したことが検出され、

前記制御手段は、前記モータを正転させて、前記カード収納部の外部に前記カードを送り出すとともに、前記カード送出検出手段の検出結果に基づいて前記カードの送出が完了したことが検出された後、前記カード排出検出手段によって前記カード排出口から前記カードが排出されたことが検出される前に再び、前記カード送出検出手段によって前記カー

10

20

ドが検出されると、前記モータを逆転させて、前記カード収納部に収納されている前記カードの後端部と前記係合部とが当接しない位置まで、前記カードの送出方向と逆方向へ前記送出爪を移動させ、その後、再度、前記モータを正転させて、前記カードを送り出すことを特徴とするカード送出装置。

【請求項 2】

前記送出爪の位置を検出するための送出爪検出手段を備え、

前記制御手段は、前記送出爪検出手段によって前記送出爪が検出される前記送出爪の所定の基準位置を基準にして、前記カード収納部に収納されている前記カードの後端部と前記係合部とが当接しない位置まで、前記モータを逆転させることを特徴とする請求項 1 記載のカード送出装置。

10

【請求項 3】

複数のカードが積層されて収納されるカード収納部と、前記カード収納部に収納される前記カードが前記カード収納部の外部に向かって通過するゲートと、前記カードに係合して前記カード収納部に収納される前記カードを 1 枚ずつ前記ゲートから送り出す送出爪と、前記送出爪を移動させる爪送り機構と、前記カード収納部の外部に配置され前記送出爪で送り出された前記カードをさらに送り出す送出口ーラと、前記爪送り機構と前記送出口ーラとを一緒に駆動するモータと、前記カードの送出が完了したことを検出するためのカード送出検出手段と、前記カードを送り出す前の前記送出爪が待機する所定の待機位置に前記送出爪があることを検出するための待機位置検出手段と、前記モータを制御する制御手段とを備え、

20

前記送出爪には、前記カードの送出方向における前記カードの後端部に当接して前記カードを送り出す係合部が形成され、

前記制御手段は、前記モータを正転させて、前記カード収納部の外部に前記カードを送り出した後、前記カード送出検出手段の検出結果に基づいて前記カードの送出が完了したことが検出される前に、前記待機位置検出手段によって前記送出爪が前記待機位置にあることが検出されると、前記モータを逆転させて、前記カード収納部に収納されている前記カードの後端部と前記係合部とが当接しない位置まで、前記カードの送出方向と逆方向へ前記送出爪を移動させ、その後、再度、前記モータを正転させて、前記カードを送り出すことを特徴とするカード送出装置。

【請求項 4】

前記制御手段は、前記待機位置を基準にして、前記カード収納部に収納されている前記カードの後端部と前記係合部とが当接しない位置まで、前記モータを逆転させることを特徴とする請求項 3 記載のカード送出装置。

30

【請求項 5】

前記モータの逆転時に、前記送出口ーラによる前記カードの搬送を阻止するカード搬送阻止手段を備えることを特徴とする請求項 1 から 4 のいずれかに記載のカード送出装置。

【請求項 6】

前記カード搬送阻止手段は、前記モータの正転時に前記モータの駆動力を前記送出口ーラに伝達し、前記モータの逆転時に前記送出口ーラへの前記モータの駆動力の伝達を遮断するワンウェイクラッチであることを特徴とする請求項 5 記載のカード送出装置。

40

【請求項 7】

複数のカードが積層されて収納されるカード収納部と、前記カード収納部に収納される前記カードが前記カード収納部の外部に向かって通過するゲートと、前記カードの端部に当接して前記カード収納部に収納される前記カードを 1 枚ずつ前記ゲートから送り出す送出爪と、前記送出爪を移動させる爪送り機構と、前記カード収納部の外部に配置され前記送出爪で送り出された前記カードをさらに送り出す送出口ーラと、前記爪送り機構と前記送出口ーラとを一緒に駆動するモータと、前記カードの送出が完了したことを検出するためのカード送出検出手段と、前記送出口ーラによって送り出された前記カードが排出されるカード排出口から前記カードが排出されたことを検出するためのカード排出検出手段とを備え、前記カード収納部から前記カードが所定量送り出されることで前記カード送出検

50

出手段によって検出された前記カードが、その後、前記カード送出検出手段によって検出されなくなると、前記カードの送出が完了したことが検出されるカード送出装置の制御方法であって、

前記モータを正転させて、前記カード収納部の外部に前記カードを送り出すカード送出ステップと、

前記カード送出検出手段の検出結果に基づいて前記カードの送出が完了したことが検出された後、前記カード排出検出手段によって前記カード排出口から前記カードが排出されたことが検出される前に再び、前記カード送出検出手段によって前記カードが検出されると、前記モータを逆転させて、前記カード収納部に収納されている前記カードの、前記カードの送出方向における後端部と前記送出爪とが当接しない位置まで、前記カードの送出方向と逆方向へ前記送出爪を移動させる送出爪逆送ステップと、

前記送出爪逆送ステップ後に、前記モータを正転させて、前記カードを再度、送り出すカード再送出ステップとを備えることを特徴とするカード送出装置の制御方法。

【請求項 8】

複数のカードが積層されて収納されるカード収納部と、前記カード収納部に収納される前記カードが前記カード収納部の外部に向かって通過するゲートと、前記カードの端部に当接して前記カード収納部に収納される前記カードを 1 枚ずつ前記ゲートから送り出す送出爪と、前記送出爪を移動させる爪送り機構と、前記カード収納部の外部に配置され前記送出爪で送り出された前記カードをさらに送り出す送出口ローラと、前記爪送り機構と前記送出口ローラとを一緒に駆動するモータと、前記カードの送出が完了したことを検出するためのカード送出検出手段と、前記カードを送り出す前の前記送出爪が待機する所定の待機位置に前記送出爪があることを検出するための待機位置検出手段とを備えるカード送出装置の制御方法であって、

前記モータを正転させて、前記カード収納部の外部に前記カードを送り出すカード送出ステップと、

前記カード送出ステップ後、前記カード送出検出手段の検出結果に基づいて前記カードの送出が完了したことが検出される前に、前記待機位置検出手段によって前記送出爪が前記待機位置にあることが検出されると、前記モータを逆転させて、前記カード収納部に収納されている前記カードの、前記カードの送出方向における後端部と前記送出爪とが当接しない位置まで、前記カードの送出方向と逆方向へ前記送出爪を移動させる送出爪逆送ステップと、

前記送出爪逆送ステップ後に、前記モータを正転させて、前記カードを再度、送り出すカード再送出ステップとを備えることを特徴とするカード送出装置の制御方法。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、カードを所定の方向へ送り出すカード送出装置およびカード送出装置の制御方法に関する。

【背景技術】

【0002】

従来、複数のカードが積層されて収納されるカード収納部と、カード収納部から送り出されるカードが搬入されるとともにカードに記録された磁気情報の読取りが行われるカード処理部と、カード収納部に収納されたカードをカード処理部に向かって送り出すカード送出機構とを備えるカード発行装置が本出願人によって提案されている（たとえば、特許文献 1 参照）。

【0003】

この特許文献 1 に記載のカード発行装置では、カード送出機構は、カード収納部の下面側に配置される収納部搬送機構と、カード収納部の外部に配置される送出口ローラと、送出口ローラに向かって付勢されるパッドローラと、収納部搬送機構および送出口ローラを駆動するモータと、モータの駆動力を収納部搬送機構および送出口ローラに伝達する伝達機構とを

10

20

30

40

50

備えている。

【 0 0 0 4 】

収納部搬送機構は、カード収納部に収納された複数のカードの中で一番下に収納されているカード（最下位のカード）の後端に係合してカードを1枚ずつ送り出す送出爪と、送出爪が固定されるチェーンと、チェーンが架け渡される一対のスプロケットとを備えている。伝達機構は、上述の一対のスプロケットの一方の回転軸に固定されこのスプロケットに動力を伝達する従動プーリと、送出口ローラの回転軸に固定され送出口ローラに動力を伝達する従動プーリと、モータの出力軸に固定される駆動プーリと、これらの従動プーリ、駆動プーリに架け渡されるベルトとを備えている。また、このカード発行装置では、送出爪によるカードの搬送速度よりも送出口ローラによるカードの搬送速度が速くなるように、送出口ローラに動力を伝達する従動プーリの径がスプロケットに動力を伝達する従動プーリの径よりも小さくなっている。

10

【 0 0 0 5 】

このカード発行装置では、所定の待機位置にある送出爪がモータの回転に伴って移動すると、この送出爪によって最下位のカードがカード収納部から送り出される。送出爪によってカード収納部から送り出されたカードの先端が送出口ローラに達すると、カードは、送出口ローラとパッドローラとによってさらにカード処理部に向かって送り出される。また、送出口ローラとパッドローラとの間からカードの後端が抜けると、カードの排出口にカードの一部が露出して、カード送出機構によるカードの送出が完了する。カードの送出が完了すると、ユーザがカードの先端側を掴んでカード発行装置からカードを引き抜くのを待つカードの引抜き待ち状態となる。

20

【先行技術文献】

【特許文献】

【 0 0 0 6 】

【特許文献1】特開2008-276484号公報

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【 0 0 0 7 】

特許文献1に記載された構成を備えるカード発行装置では、たとえば、いたずらによってカードの排出口が塞がれたり、送出口ローラとパッドローラの間でカードがスリップして、カードが装置内で詰まる（カードジャムが発生する）ことがある。また、ユーザによって、引抜き待ちのカードが装置内に押し込まれることもある。この場合には、カード送出機構によって、ジャムしたカードまたは押し込まれたカードを再度、送り出さなければならない。

30

【 0 0 0 8 】

しかしながら、特許文献1に記載のカード発行装置では、送出爪と送出口ローラとが共通のモータで駆動されている。そのため、このカード発行装置では、ジャムしたカードまたは押し込まれたカードを送出口ローラとパッドローラとによって再度送り出すときに、送出爪が待機位置を通過しカード収納部に収納されている次の最下位のカードに当接して、このカードを送り出してしまうおそれがある。したがって、このカード発行装置では、カードジャムが発生したり、引抜き待ちのカードが装置内に押し込まれると、このカードを自動で送り出すことが困難になる。

40

【 0 0 0 9 】

そこで、本発明の課題は、カード収納部に収納されているカードを送り出すことなく、引抜き待ち状態で装置内に押し込まれたカードやジャムしたカードを自動で送り出すことが可能なカード送出装置を提供することにある。また、本発明の課題は、カード収納部に収納されているカードを送り出すことなく、引抜き待ち状態で装置内に押し込まれたカードやジャムしたカードを自動で送り出すことが可能となるカード送出装置の制御方法を提供することにある。

【課題を解決するための手段】

50

【 0 0 1 0 】

上記の課題を解決するため、本発明のカード送出装置は、複数のカードが積層されて収納されるカード収納部と、カード収納部に収納されるカードがカード収納部の外部に向かって通過するゲートと、カードに係合してカード収納部に収納されるカードを1枚ずつゲートから送り出す送出爪と、送出爪を移動させる爪送り機構と、カード収納部の外部に配置され送出爪で送り出されたカードをさらに送り出す送出口ーラと、爪送り機構と送出口ーラとを一緒に駆動するモータと、カードの送出が完了したことを検出するためのカード送出検出手段と、送出口ーラによって送り出されたカードが排出されるカード排出口からカードが排出されたことを検出するためのカード排出検出手段と、モータを制御する制御手段とを備え、送出爪には、カードの送出方向におけるカードの後端部に当接してカードを送り出す係合部が形成され、カード収納部からカードが所定量送り出されることでカード送出検出手段によって検出されたカードが、その後、カード送出検出手段によって検出されなくなると、カードの送出が完了したことが検出され、制御手段は、モータを正転させて、カード収納部の外部にカードを送り出すとともに、カード送出検出手段の検出結果に基づいてカードの送出が完了したことが検出された後、カード排出検出手段によってカード排出口からカードが排出されたことが検出される前に再び、カード送出検出手段によってカードが検出されると、モータを逆転させて、カード収納部に収納されているカードの後端部と係合部とが当接しない位置まで、カードの送出方向と逆方向へ送出爪を移動させ、その後、再度、モータを正転させて、カードを送り出すことを特徴とする。また、上記の課題を解決するため、本発明のカード送出装置の制御方法は、複数のカードが積層されて収納されるカード収納部と、カード収納部に収納されるカードがカード収納部の外部に向かって通過するゲートと、カードの端部に当接してカード収納部に収納されるカードを1枚ずつゲートから送り出す送出爪と、送出爪を移動させる爪送り機構と、カード収納部の外部に配置され送出爪で送り出されたカードをさらに送り出す送出口ーラと、爪送り機構と送出口ーラとを一緒に駆動するモータと、カードの送出が完了したことを検出するためのカード送出検出手段と、送出口ーラによって送り出されたカードが排出されるカード排出口からカードが排出されたことを検出するためのカード排出検出手段とを備え、カード収納部からカードが所定量送り出されることでカード送出検出手段によって検出されたカードが、その後、カード送出検出手段によって検出されなくなると、カードの送出が完了したことが検出されるカード送出装置の制御方法であって、モータを正転させて、カード収納部の外部にカードを送り出すカード送出ステップと、カード送出検出手段の検出結果に基づいてカードの送出が完了したことが検出された後、カード排出検出手段によってカード排出口からカードが排出されたことが検出される前に再び、カード送出検出手段によってカードが検出されると、モータを逆転させて、カード収納部に収納されているカードの、カードの送出方向における後端部と送出爪とが当接しない位置まで、カードの送出方向と逆方向へ送出爪を移動させる送出爪逆送ステップと、送出爪逆送ステップ後に、モータを正転させて、カードを再度、送り出すカード再送出ステップとを備えることを特徴とする。

【 0 0 1 1 】

本発明のカード送出装置では、送出爪を移動させる爪送り機構と送出口ーラとを駆動するモータを制御する制御手段は、カード送出検出手段の検出結果に基づいてカードの送出が完了したことが検出された後、カード排出検出手段によってカード排出口からカードが排出されたことが検出される前に再び、カード送出検出手段によってカードが検出されると、モータを逆転させて、カードの送出方向と逆方向へ送出爪を移動させ、その後、再度、モータを正転させて、カードを送り出している。また、本発明のカード送出装置の制御方法では、送出爪逆送ステップにおいて、カード送出検出手段の検出結果に基づいてカードの送出が完了したことが検出された後、カード排出検出手段によってカード排出口からカードが排出されたことが検出される前に再び、カード送出検出手段によってカードが検出されると、モータを逆転させて、カード収納部に収納されているカードの、カードの送出方向における後端部と送出爪とが当接しない位置まで、カードの送出方向と逆方向へ送

10

20

30

40

50

出爪を移動させている。また、送出爪逆送ステップ後のカード再送出ステップで、モータを正転させて、カードを再度、送り出している。そのため、カード送出検出手段での検出結果に基づいて、引抜き待ちのカードが装置内に押し込まれたことが検出された場合には、カードの送出方向と逆方向へ送出爪を移動させた後、押し込まれたカードを再び送り出すことが可能となる。したがって、送出爪と送出口ーラとが共通のモータで駆動されていても、押し込まれたカードを送出口ーラによって再び送り出すときに、送出爪が待機位置を通過してカード収納部に収納されているカードに当接するのを防止することが可能になる。その結果、本発明では、カード収納部に収納されているカードを送り出すことなく、引抜き待ち状態で装置内に押し込まれたカードを自動で送り出すことが可能になる。また、本発明では、制御手段は、モータの逆転時に、カード収納部に収納されているカードの後端部と係合部とが当接しない位置まで、モータを逆転させている。また、本発明では、送出爪逆送ステップにおいて、カード収納部に収納されているカードの、カードの送出方向における後端部と送出爪とが当接しない位置まで、モータを逆転させている。そのため、モータを逆転させて、カードの送出方向と逆方向へ送出爪を移動させる場合であっても、押し込まれたカードを送出口ーラによって再び送り出すときに、カード収納部に収納されているカードを送出爪が送り出すのを防止することが可能になる。さらに、本発明では、カード送出装置は、送出口ーラによって送り出されたカードが排出されるカード排出口からカードが排出されたことを検出するためのカード排出検出手段を備えているため、カード排出検出手段を用いて、送出口ーラによって送り出されたカードの状態を適切に判断することが可能になる。

10

20

【 0 0 1 2 】

本発明において、カード送出装置は、送出爪の位置を検出するための送出爪検出手段を備え、制御手段は、送出爪検出手段によって送出爪が検出される送出爪の所定の基準位置を基準にして、カード収納部に収納されているカードの後端部と係合部とが当接しない位置まで、モータを逆転させることが好ましい。このように構成すると、送出爪の所定の基準位置を基準にして、モータの逆転量を決定することができるため、カード収納部に収納されているカードの後端部と係合部とが当接しない位置まで、より正確に、モータを逆転させることができる。

【 0 0 1 3 】

また、上記の課題を解決するため、本発明のカード送出装置は、複数のカードが積層されて収納されるカード収納部と、カード収納部に収納されるカードがカード収納部の外部に向かって通過するゲートと、カードに係合してカード収納部に収納されるカードを1枚ずつゲートから送り出す送出爪と、送出爪を移動させる爪送り機構と、カード収納部の外部に配置され送出爪で送り出されたカードをさらに送り出す送出口ーラと、爪送り機構と送出口ーラとを一緒に駆動するモータと、カードの送出が完了したことを検出するためのカード送出検出手段と、カードを送り出す前の送出爪が待機する所定の待機位置に送出爪があることを検出するための待機位置検出手段と、モータを制御する制御手段とを備え、送出爪には、カードの送出方向におけるカードの後端部に当接してカードを送り出す係合部が形成され、制御手段は、モータを正転させて、カード収納部の外部にカードを送り出した後、カード送出検出手段の検出結果に基づいてカードの送出が完了したことが検出される前に、待機位置検出手段によって送出爪が待機位置にあることが検出されると、モータを逆転させて、カード収納部に収納されているカードの後端部と係合部とが当接しない位置まで、カードの送出方向と逆方向へ送出爪を移動させ、その後、再度、モータを正転させて、カードを送り出すことを特徴とする。また、上記の課題を解決するため、本発明のカード送出装置の制御方法は、複数のカードが積層されて収納されるカード収納部と、カード収納部に収納されるカードがカード収納部の外部に向かって通過するゲートと、カードの端部に当接してカード収納部に収納されるカードを1枚ずつゲートから送り出す送出爪と、送出爪を移動させる爪送り機構と、カード収納部の外部に配置され送出爪で送り出されたカードをさらに送り出す送出口ーラと、爪送り機構と送出口ーラとを一緒に駆動するモータと、カードの送出が完了したことを検出するためのカード送出検出手段と、カ

30

40

50

ードを送り出す前の送出爪が待機する所定の待機位置に送出爪があることを検出するための待機位置検出手段とを備えるカード送出装置の制御方法であって、モータを正転させて、カード収納部の外部にカードを送り出すカード送出ステップと、カード送出ステップ後、カード送出検出手段の検出結果に基づいてカードの送出が完了したことが検出される前に、待機位置検出手段によって送出爪が待機位置にあることが検出されると、モータを逆転させて、カード収納部に収納されているカードの、カードの送出方向における後端部と送出爪とが当接しない位置まで、カードの送出方向と逆方向へ送出爪を移動させる送出爪逆送ステップと、送出爪逆送ステップ後に、モータを正転させて、カードを再度、送り出すカード再送出ステップとを備えることを特徴とする。

【 0 0 1 4 】

本発明のカード送出装置では、送出爪を移動させる爪送り機構と送出口ーラとを駆動するモータを制御する制御手段は、モータを正転させて、カード収納部の外部にカードを送り出した後、カード送出検出手段の検出結果に基づいてカードの送出が完了したことが検出される前に、待機位置検出手段によって送出爪が待機位置にあることが検出されると、モータを逆転させて、カード収納部に収納されているカードの後端部と係合部とが当接しない位置まで、カードの送出方向と逆方向へ送出爪を移動させ、その後、再度、モータを正転させて、カードを送り出している。また、本発明のカード送出装置の制御方法では、送出爪逆送ステップにおいて、カード送出検出手段の検出結果に基づいてカードの送出が完了したことが検出される前に、待機位置検出手段によって送出爪が待機位置にあることが検出されると、モータを逆転させて、カード収納部に収納されているカードの、カードの送出方向における後端部と送出爪とが当接しない位置まで、カードの送出方向と逆方向へ送出爪を移動させている。また、送出爪逆送ステップ後のカード再送出ステップで、モータを正転させて、カードを再度、送り出している。そのため、カード送出検出手段での検出結果に基づいて、たとえば、カードジャムが発生したことや、引抜き待ちのカードが装置内に押し込まれたことが検出された場合には、カードの送出方向と逆方向へ送出爪を移動させた後、ジャムしたカードまたは押し込まれたカードを再び送り出すことが可能となる。したがって、送出爪と送出口ーラとが共通のモータで駆動されていても、ジャムしたカードまたは押し込まれたカードを送出口ーラによって再び送り出すときに、送出爪が待機位置を通過してカード収納部に収納されているカードに当接するのを防止することが可能になる。その結果、本発明では、カード収納部に収納されているカードを送り出すことなく、引抜き待ち状態で装置内に押し込まれたカードやジャムしたカードを自動で送り出すことが可能になる。また、本発明では、制御手段は、モータの逆転時に、カード収納部に収納されているカードの後端部と係合部とが当接しない位置まで、モータを逆転させる。また、本発明では、送出爪逆送ステップにおいて、カード収納部に収納されているカードの、カードの送出方向における後端部と送出爪とが当接しない位置まで、モータを逆転させている。そのため、モータを逆転させて、カードの送出方向と逆方向へ送出爪を移動させる場合であっても、ジャムしたカードまたは押し込まれたカードを送出口ーラによって再び送り出すときに、カード収納部に収納されているカードを送出爪が送り出すのを防止することが可能になる。

【 0 0 1 5 】

本発明において、制御手段は、待機位置を基準にして、カード収納部に収納されているカードの後端部と係合部とが当接しない位置まで、モータを逆転させることが好ましい。このように構成すると、待機位置を基準にして、モータの逆転量を決定することができるため、カード収納部に収納されているカードの後端部と係合部とが当接しない位置まで、より正確に、モータを逆転させることができる。

【 0 0 1 6 】

本発明において、カード送出装置は、モータの逆転時に、送出口ーラによるカードの搬送を阻止するカード搬送阻止手段を備えることが好ましい。このように構成すると、モータを逆転させる場合であっても、引抜き待ち状態で装置内に押し込まれたカードやジャムしたカードがカード収納部に搬入されるのを防止することが可能になる。

【 0 0 1 7 】

本発明において、カード搬送阻止手段は、モータの正転時にモータの駆動力を送出口ローラに伝達し、モータの逆転時に送出口ローラへのモータの駆動力の伝達を遮断するワンウェイクラッチであることが好ましい。このように構成すると、比較的簡易な構成で、引抜き待ち状態で装置内に押し込まれたカードやジャムしたカードがカード収納部に搬入されるのを防止することが可能になる。

【 発明の効果 】

【 0 0 2 0 】

以上のように、本発明のカード送出装置では、カード収納部に収納されているカードを送り出すことなく、引抜き待ち状態で装置内に押し込まれたカードやジャムしたカードを自動で送り出すことが可能になる。また、本発明のカード送出装置の制御方法を用いると、カード収納部に収納されているカードを送り出すことなく、引抜き待ち状態で装置内に押し込まれたカードやジャムしたカードを自動で送り出すことが可能になる。

10

【 図面の簡単な説明 】

【 0 0 2 1 】

【 図 1 】 本発明の実施の形態にかかるカード送出装置の概略構成を側面から説明するための図である。

【 図 2 】 図 1 に示すカード収納部の底面部を示す平面図である。

【 図 3 】 図 1 の E 部の拡大図である。

【 図 4 】 図 1 に示す送出爪の側面図である。

20

【 図 5 】 図 1 に示すカード送出装置の制御部とその周辺の概略構成を示すブロック図である。

【 図 6 】 図 1 に示すカード送出装置において、カード収納部からカードを送り出す前の待機状態を示す図である。

【 図 7 】 図 1 に示すカード送出装置において、送出爪によってカードを送り出している状態を示す図である。

【 図 8 】 図 1 に示すカード送出装置において、送出口ローラおよびパッドローラによってカードを送り出している状態を示す図である。

【 図 9 】 図 1 に示すカード送出装置において、カードの送出が完了してカードの引抜き待ちとなった直後の状態を示す図である。

30

【 図 1 0 】 図 1 に示すカード送出装置において、カードの引抜き待ち状態で送出爪が待機位置に戻った状態を示す図である。

【 図 1 1 】 図 1 に示すカード送出装置において、引抜き待ちのカードがカード送出装置の内部へ押し込まれた状態を示す図である。

【 図 1 2 】 図 1 に示すカード送出装置において、カード送出装置内でジャムしたカードあるいは引抜き待ち状態でカード送出装置の内部へ押し込まれたカードを再度、送り出す前の状態を示す図である。

【 図 1 3 】 図 1 に示すカード送出装置の制御フローの一例を示すフローチャートである。

【 図 1 4 】 本発明の他の実施の形態にかかるカード送出装置の制御フローの一例を示すフローチャートである。

40

【 発明を実施するための形態 】

【 0 0 2 2 】

以下、図面を参照しながら、本発明の実施の形態を説明する。

【 0 0 2 3 】

(カード送出装置の概略構成)

図 1 は、本発明の実施の形態にかかるカード送出装置 1 の概略構成を側面から説明するための図である。図 2 は、図 1 に示すカード収納部 3 の底面部 3 a を示す平面図である。図 3 は、図 1 の E 部の拡大図である。図 4 は、図 1 に示す送出爪 2 5 の側面図である。図 5 は、図 1 に示すカード送出装置 1 の制御部 7 とその周辺の概略構成を示すブロック図である。

50

【 0 0 2 4 】

本形態のカード送出装置 1 は、カード 2 を所定の方向へ送り出すための装置である。具体的には、カード送出装置 1 は、カード 2 を発行するためのカード発行装置であり、カード発行システム等の所定の上位装置（図示省略）に組み込まれて使用される。

【 0 0 2 5 】

このカード送出装置 1 は、図 1 に示すように、複数のカード 2 が積層されて収納されるカード収納部 3 と、カード収納部 3 に収納されたカード 2 をカード収納部 3 の外部へ送り出すカード送出機構 4 と、カード送出機構 4 によって送り出されたカード 2 が排出されるカード排出口 5 が形成されるカード排出部 6 とを備えている。また、カード送出装置 1 は、図 5 に示すように、カード送出装置 1 の各種の制御を行う制御部 7 と、カード 2 を検出するためのフロント検出部 8 およびリア検出部 9 と、カード送出機構 4 を構成する後述の送出爪 2 5 が所定の待機位置にあることを検出するための待機位置検出部 1 0 とを備えている。

10

【 0 0 2 6 】

なお、以下の説明では、互いに直交する 3 方向を X 方向、Y 方向および Z 方向とするとともに、図 1 の X 方向を「左右方向」、Y 方向を「前後方向」、Z 方向を「上下方向」とする。また、以下の説明では、図 1 の X 1 方向側を「右」側、X 2 方向側を「左」側、Z 1 方向側を「上」側、Z 2 方向側を「下」側とする。

【 0 0 2 7 】

カード収納部 3 は、カード送出装置 1 の上側部分を構成している。カード排出部 6 は、カード送出装置 1 の右側部分を構成している。カード送出機構 4 は、カード収納部 3 の下方および左方に配置されている。本形態では、カード収納部 3 から右方向に向かってカード 2 が送り出される。すなわち、本形態では、X 1 方向がカード 2 の送出方向である。以下では、カード 2 の送出方向におけるカード 2 の先端部となるカード 2 の右端部を「先端部」とし、カード 2 の送出方向におけるカード 2 の後端部となるカード 2 の左端部を「後端部」とする。

20

【 0 0 2 8 】

本形態では、カード送出機構 4 によってカード排出部 6 まで送り出されたカード 2 は、最終的に、ユーザがカード 2 の先端側を掴んで引き抜くことで、カード送出装置 1 から取り出される。

30

【 0 0 2 9 】

カード 2 は、たとえば、厚さが 0 . 7 ~ 0 . 8 mm 程度の矩形状の塩化ビニール製のカードである。カード 2 の表面には、たとえば、磁気情報が記録される磁気ストライプ（図示省略）が形成されている。本形態では、たとえば、カード 2 には予め、磁気情報が記録されており、カード排出部 6 に配置される後述の磁気ヘッド 1 6 で磁気情報の記録が読み取られ、その読み取り結果がカード送出装置 1 から上位装置へ送信されると、カード 2 の使用が可能となる。なお、カード 2 は、厚さが 0 . 1 8 ~ 0 . 3 6 mm 程度の P E T（ポリエチレンテレフタレート）カードや、所定の厚さの紙カード等であっても良い。

【 0 0 3 0 】

カード収納部 3 は、上面が開口する略直方体の箱状に形成されている。図 2 に示すように、カード収納部 3 の底面を形成する底面部 3 a には、カード送出機構 4 を構成する後述の送出爪 2 5 が通過する通過孔 3 b が形成されている。カード収納部 3 の右側壁 3 c の下端と底面部 3 a との間には、図 3 に示すように、カード収納部 3 に収納されるカード 2 がカード排出部 6 に向かって（右側に向かって）通過するゲート 1 4 が形成されている。図 3 に示すように、ゲート 1 4 の隙間 G は、1 枚のカード 2 は通過できるが、2 枚のカード 2 が重なった状態で通過できないように設定されている。なお、本形態では、カード収納部 3 の、図 1 の紙面手前側の側壁および右側壁 3 c の一部が切り欠かれている。

40

【 0 0 3 1 】

カード排出部 6 の内部には、カード 2 が通過する通過路 1 5 が形成されている。また、カード排出部 6 は、図 1 に示すように、カード 2 の磁気ストライプに記録された磁気情報

50

を読み取るための磁気ヘッド 16 と、通過路 15 を閉鎖するためのシャッタ部材 17 とを備えている。磁気ヘッド 16 は、通過路 15 の下側に配置されている。この磁気ヘッド 16 は、図示を省略する板バネ等の付勢部材によって上方向に付勢されている。シャッタ部材 17 は、磁気ヘッド 16 の左側に配置されている。シャッタ部材 17 には、所定の動力伝達機構を介して、ソレノイド 18 が連結されている。

【0032】

カード送出機構 4 は、図 1 に示すように、カード収納部 3 の下面側に配置される収納部搬送機構 20 と、ゲート 14 とカード排出部 6 との間に配置される送出口ーラ 21 と、送出口ーラ 21 に対向配置されるパッドーラ 22 と、収納部搬送機構 20 および送出口ーラ 21 を駆動する駆動源としてのモータ 23 と、モータ 23 の動力を収納部搬送機構 20 および送出口ーラ 21 へ伝達する伝達機構 24 とを備えている。なお、本形態のモータ 23 は、たとえば、ステッピングモータであるが、モータ 23 は、ステッピングモータ以外の DC モータであっても良い。

10

【0033】

収納部搬送機構 20 は、カード収納部 3 に収納された複数のカード 2 の中で一番下に収納されているカード 2 (最下位のカード 2) の後端部に係合して、カード収納部 3 に収納されるカード 2 を 1 枚ずつゲート 14 から送り出す送出爪 25 と、送出爪 25 が固定されるチェーン 26 と、チェーン 26 が掛け渡される一対のスプロケット 27、28 とを備えている。本形態では、チェーン 26 とスプロケット 27、28 とによって、送出爪 25 を移動させる爪送り機構が構成されている。なお、図 2 では、送出爪 25 およびチェーン 26 の図示を省略している。

20

【0034】

送出爪 25 には、図 4 に示すように、カード 2 の後端部に当接してカード 2 を送り出す係合部 25a が形成されている。スプロケット 27、28 は、左右方向に所定の間隔をあけた状態で配置されている。本形態では、スプロケット 27 が右側に配置され、スプロケット 28 が左側に配置されている。

【0035】

送出口ーラ 21 とパッドーラ 22 とは、上下方向で当接するように配置されている。具体的には、図 1 に示すように、送出口ーラ 21 が下側に配置され、パッドーラ 22 が上側から送出口ーラ 21 に当接するように配置されている。また、パッドーラ 22 は、送出口ーラ 21 に向かって付勢されている。

30

【0036】

本形態の送出口ーラ 21 には、ワンウェイクラッチ (図示省略) が内蔵されている。具体的には、後述のように、モータ 23 が正転するときに、モータ 23 の動力を送出口ーラ 21 に伝達し、モータ 23 が逆転するときに、送出口ーラ 21 へのモータ 23 の動力の伝達を遮断するワンウェイクラッチが送出口ーラ 21 に内蔵されている。本形態のワンウェイクラッチは、モータ 23 の逆転時に送出口ーラ 21 によるカード 2 の搬送を阻止するカード搬送阻止手段である。

【0037】

伝達機構 24 は、スプロケット 27 の回転軸に固定されスプロケット 27 に動力を伝達する従動プーリ 30 と、送出口ーラ 21 の回転軸に固定され送出口ーラ 21 に動力を伝達する従動プーリ 31 と、モータ 23 の出力軸に固定される駆動プーリ 32 と、これらのプーリ間に掛け渡されるベルト (タイミングベルト) 33 と、ベルト 33 のテンションを調整するためのテンションプーリ 34 とを備えている。本形態では、送出爪 25 によるカード 2 の送出速度よりも送出口ーラ 21 によるカード 2 の送出速度が速くなるように、従動プーリ 30 の径よりも従動プーリ 31 の径が小さくなっている。

40

【0038】

フロント検出部 8 は、たとえば、前後方向におけるカード 2 の端部に当接する当接レバー (図示省略) と、この当接レバーの動きに連動する接点レバーおよび接点スイッチによって構成される機械式のセンサ (図示省略) とを備えている。このフロント検出部 8 は、

50

カード排出部 6 に配置されている。なお、図 1 では、フロント検出部 8 の図示は省略されているが、フロント検出部 8 は、左右方向における磁気ヘッド 16 の配置位置とほぼ同じ位置に配置されている。

【 0 0 3 9 】

本形態では、フロント検出部 8 によって、カード排出口 5 からカード 2 が引き抜かれたか否かが検出される。すなわち、フロント検出部 8 によって、カード排出口 5 からカード 2 が排出されたか否かが検出される。本形態のフロント検出部 8 は、カード排出口 5 からカード 2 が排出されたことを検出するためのカード排出検出手段である。

【 0 0 4 0 】

リア検出部 9 は、上下方向で互いに対向するように配置される発光素子と受光素子とを備える光学式のセンサである。このリア検出部 9 は、図 1 に示すように、送出口ローラ 21 およびパッドローラ 22 のすぐ左側に配置されている。具体的には、ゲート 14 から送出口ローラ 21 およびパッドローラ 22 に向かって通過するカード 2 が発光素子と受光素子との間を通過するようにリア検出部 9 が配置されている。

10

【 0 0 4 1 】

本形態では、カード 2 の後端部がリア検出部 9 を通過し、送出口ローラ 21 とパッドローラ 22 との間からカード 2 が抜けると、カード 2 の送出が完了する。具体的には、カード 2 の後端部がリア検出部 9 を通過した時点基準にして、モータ 23 が所定量、回転すると、カード 2 の送出が完了する。本形態のリア検出部 9 は、カード 2 の送出が完了したことを検出するためのカード送出検出手段である。

20

【 0 0 4 2 】

待機位置検出部 10 は、前後方向で互いに対向するように配置される発光素子と受光素子とを備える光学式のセンサである。この待機位置検出部 10 は、図 1 に示すように、スプロケット 28 の左側に配置されている。具体的には、送出爪 25 が発光素子と受光素子との間を通過するように待機位置検出部 10 が配置されている。本形態の待機位置検出部 10 は、カード 2 を送り出す前の送出爪 25 が待機位置にあることを検出するための待機位置検出手段である。また、本形態の待機位置検出部 10 は、送出爪 25 の位置を検出するための送出爪検出手段である。

【 0 0 4 3 】

制御部 7 は、上述のように、カード送出装置 1 の各種の制御を行う。すなわち、制御部 7 は、モータ 23 の制御も行う。図 5 に示すように、制御部 7 には、モータ 23 の制御に関連する構成として、フロント検出部 8 とリア検出部 9 と待機位置検出部 10 とモータ 23 とが接続されている。また、制御部 7 は、カード送出装置 1 が搭載される上位装置の制御指令部 36 に接続されている。本形態の制御部 7 は、モータ 23 を制御する制御手段である。なお、制御部 7 は、たとえば、トランジスタ等を有するモータ駆動回路、ROM や RAM 等の記憶手段、CPU 等の演算手段および I/O ポート等の入出力手段等によって構成されている。

30

【 0 0 4 4 】

(カード送出装置の概略動作)

図 6 は、図 1 に示すカード送出装置 1 において、カード収納部 3 からカード 2 を送り出す前の待機状態を示す図である。図 7 は、図 1 に示すカード送出装置 1 において、送出爪 25 によってカード 2 を送り出している状態を示す図である。図 8 は、図 1 に示すカード送出装置 1 において、送出口ローラ 21 およびパッドローラ 22 によってカード 2 を送り出している状態を示す図である。図 9 は、図 1 に示すカード送出装置 1 において、カード 2 の送出が完了してカード 2 の引抜き待ちとなった直後の状態を示す図である。図 10 は、図 1 に示すカード送出装置 1 において、カード 2 の引抜き待ち状態で送出爪 25 が待機位置に戻った状態を示す図である。図 11 は、図 1 に示すカード送出装置 1 において、引抜き待ちのカード 2 がカード送出装置 1 の内部へ押し込まれた状態を示す図である。図 12 は、図 1 に示すカード送出装置 1 において、カード送出装置 1 内でジャムしたカード 2 あるいは引抜き待ち状態でカード送出装置 1 の内部へ押し込まれたカード 2 を再度、送り出

40

50

す前の状態を示す図である。

【 0 0 4 5 】

以上のように構成されたカード送出装置 1 の概略動作を以下に説明する。なお、以下の説明では、図 1 および図 6 ~ 図 1 2 の時計回りの回転方向を「時計方向」、図 1 および図 6 ~ 図 1 2 の反時計回りの回転方向を「反時計方向」とする。

【 0 0 4 6 】

カード送出装置 1 が、カード収納部 3 からカード 2 を送り出す前の待機状態である場合、図 6 に示すように、送出爪 2 5 は、スプロケット 2 8 の左側で待機している。このときには、待機位置検出部 1 0 によって、送出爪 2 5 が待機位置にあることが検出されている。この状態で、モータ 2 3 が時計方向に回転すると、スプロケット 2 7、2 8 が時計方向に回転し、送出口ローラ 2 1 も時計方向に回転する。

10

【 0 0 4 7 】

スプロケット 2 7、2 8 の回転に伴って移動を開始した送出爪 2 5 は、図 7 に示すように、最下位のカード 2 の後端部に係合するとともに、通過孔 3 b を左側から右側に向かって移動して、カード 2 をゲート 1 4 から送り出す。本形態では、送出爪 2 5 によるカード 2 の送出速度よりも送出口ローラ 2 1 によるカード 2 の送出速度が速いため、送出爪 2 5 によってゲート 1 4 から送り出されたカード 2 の先端部が送出口ローラ 2 1 に到達すると、それ以降は、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 とがカード排出部 6 に向かってカード 2 をさらに送り出す（図 8 参照）。

【 0 0 4 8 】

20

本形態では、左右方向における送出口ローラ 2 1 の中心とカード排出口 5 との距離は、カード 2 の長さ（左右方向の長さ）よりも短くなっている。そのため、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 とによって送り出されているカード 2 の後端部がリア検出部 9 を通過し、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 との間からカード 2 の後端部が抜けると、図 9 に示すように、カード 2 の右端側は、カード送出装置 1 の外部に露出して、ユーザによるカード 2 の引抜きが可能な状態となる。このように、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 との間からカード 2 の後端部が抜けて、カード 2 の送出が完了すると、ユーザがカード 2 の先端側を掴んでカード送出装置 1 からカード 2 を引き抜くのを待つカード 2 の引抜き待ち状態となる。

【 0 0 4 9 】

30

なお、本形態では、左右方向におけるリア検出部 9 とフロント検出部 8 との距離は、カード 2 の長さ（左右方向の長さ）よりも短くなっており、カード 2 の後端部がリア検出部 9 を通過する前に、フロント検出部 8 によって、カード 2 が検出される。また、カード 2 の引抜き待ち状態では、フロント検出部 8 によって、カード 2 の一部がカード排出部 6 内にあることが検出されている。また、本形態では、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 との間からカード 2 の後端部が抜けるときには、図 9 に示すように、カード収納部 3 の底部 3 a の下側へ送出爪 2 5 が移動するように、伝達機構 2 4 の減速比が設定されている。

【 0 0 5 0 】

送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 との間からカード 2 の後端部が抜けた後も、モータ 2 3 は回転を続け、図 1 0 に示すように、送出爪 2 5 が待機位置に到達すると、モータ 2 3 が停止する。

40

【 0 0 5 1 】

なお、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 とによって送り出されているカード 2 の後端部がリア検出部 9 を通過したときを基準にして、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 との間からカード 2 の後端部が抜けるまでモータ 2 3 を回転させた後、一旦、モータ 2 3 を停止させ、所定時間経過後に再び、モータ 2 3 を回転させて、送出爪 2 5 を待機位置まで移動させても良い。または、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 とによって送り出されているカード 2 の後端部がリア検出部 9 を通過したときを基準にして、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 との間からカード 2 の後端部が抜けるまでモータ 2 3 を回転させた後、一旦、モータ 2 3 を停止させ、引抜き待ちのカード 2 が引き抜かれたときに再び、モータ 2 3

50

を回転させて、送出爪 2 5 を待機位置まで移動させても良い。あるいは、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 とによって送り出されているカード 2 の後端部がリア検出部 9 を通過したときを基準にして、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 との間からカード 2 の後端部が抜けるまでモータ 2 3 を回転させた後、一旦、モータ 2 3 を停止させ、次のカード 2 を発行する際にモータ 2 3 を回転させて、送出爪 2 5 を待機位置まで移動させて、カード送出装置 1 を待機状態にしても良い。

【 0 0 5 2 】

ここで、たとえば、図 1 1 に示すように、いたずらによってカード排出口 5 が塞がれ、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 との間でカード 2 がスリップして、カード送出装置 1 内でカード 2 がジャムしたり、引抜き待ちのカード 2 がカード送出装置 1 の内部に押し込まれたりすると、カード送出機構 4 によって、カード 2 を再度、右側へ向かって送り出す必要が生じる。このような状況で、モータ 2 3 を時計方向に回転させて、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 とによってカード 2 を再度、送り出そうとすると、カード収納部 3 に収納されている次の最下位のカード 2 を送出爪 2 5 が送り出してしまうおそれがある。

10

【 0 0 5 3 】

そこで、本形態では、カード収納部 3 に収納されている次の最下位のカード 2 を送出爪 2 5 が送り出してしまうおそれが生じた場合には、図 1 2 に示すように、モータ 2 3 を反時計方向に回転させ、チェーン 2 6 を反時計方向に回転させて、カード 2 の送出方向と逆方向へ送出爪 2 5 を移動させる。具体的には、送出爪 2 5 の係合部 2 5 a がカード収納部 3 に収納されている次の最下位のカード 2 の後端部に当接しないように、カード 2 の送出方向と逆方向へ送出爪 2 5 を移動させる。より具体的には、係合部 2 5 a が次の最下位のカード 2 の後端部のわずかに右側で停止するように、待機位置検出部 1 0 によって送出爪 2 5 が検出されている送出爪 2 5 の待機位置を基準にして所定量だけ、カード 2 の送出方向と逆方向へ送出爪 2 5 を移動させる。

20

【 0 0 5 4 】

なお、係合部 2 5 a が次の最下位のカード 2 の後端部よりもかなり右側で停止するように、カード 2 の送出方向と逆方向へ送出爪 2 5 を移動させても良いし、送出爪 2 5 が底部 3 a の下方で停止するように、カード 2 の送出方向と逆方向へ送出爪 2 5 を移動させても良い。また、本形態において、「カード 2 の送出方向と逆方向へ送出爪 2 5 を移動させる」とは、チェーン 2 6 を反時計方向に回転させて送出爪 2 5 を移動させることをいう。

30

【 0 0 5 5 】

本形態では、左右方向におけるリア検出部 9 とカード排出口 5 との距離は、カード 2 の長さ（左右方向の長さ）よりも短くなっている。そのため、引抜き待ちのカード 2 がカード送出装置 1 の内部に押し込まれると、リア検出部 9 によってカード 2 の後端側が検出される。また、本形態では、上述のように、送出口ローラ 2 1 にはワンウェイクラッチが内蔵されているため、モータ 2 3 を反時計方向に回転させても、ジャムしたカード 2 や押し込まれたカード 2 が、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 とによって左方向へ搬送されることはない。

【 0 0 5 6 】

上述のように、本形態では、モータ 2 3 が時計方向に回転すると、送出爪 2 5 および送出口ローラ 2 1 がカード収納部 3 からカード 2 を送り出す。以下では、カード 2 を送り出すときのモータ 2 3 の回転（すなわち、時計方向へのモータ 2 3 の回転）を正転（正回転）とする。また、反時計方向へのモータ 2 3 の回転を逆転（逆回転）とする。

40

【 0 0 5 7 】

（カード送出装置の制御方法）

図 1 3 は、図 1 に示すカード送出装置 1 の制御フローの一例を示すフローチャートである。

【 0 0 5 8 】

以下、カード送出装置 1 の制御フローの一例を図 1 3 に基づいて説明する。

【 0 0 5 9 】

50

カード送出装置 1 でカード 2 を発行する際には、制御部 7 に制御指令部 3 6 からカード 2 の発行指令が入力される。すると、制御部 7 は、モータ 2 3 を正転させて、カード収納部 3 からカード 2 を送り出す（ステップ S 1）。具体的には、まず、待機位置から移動してきた送出爪 2 5 によってカード 2 を送り出し、その後、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 とによってカード 2 を送り出す。ステップ S 1 において、送出爪 2 5 によって送り出されたカード 2 は、やがて、リア検出部 9 で検出される（すなわち、リア検出部 9 はオン（ON）になる。）。

【0060】

その後、制御部 7 は、カード 2 を送り出しながら、送り出されたカード 2 の後端部がリア検出部 9 を通過してリア検出部 9 がオフ（OFF）になったか否かを判断する（ステップ S 2）。ステップ S 2 でリア検出部 9 がオフになった場合には、制御部 7 は、待機位置検出部 1 0 で送出爪 2 5 が検出されるまで（すなわち、待機位置検出部 1 0 がオン（ON）になるまで）、引き続き、モータ 2 3 を正転させる。待機位置検出部 1 0 がオンになると（すなわち、ステップ S 3 で「Yes」になると）、制御部 7 はモータ 2 3 を停止させる（ステップ S 4）。

【0061】

また、リア検出部 9 がオフになった（ステップ S 2 で「Yes」になった）後、モータ 2 3 が所定量、正転して、送出口ローラ 2 1 とパッドローラ 2 2 との間からカード 2 の後端部が抜けると、カード 2 の引抜き待ち状態となる（ステップ S 5）。カード 2 の引抜き待ち状態では、上述のように、フロント検出部 8 がカード 2 を検出している（すなわち、フロント検出部 8 がオンになっている）ため、カード 2 の引抜き待ち状態になると、制御部 7 は、カード 2 が引き抜かれてフロント検出部 8 がオフ（OFF）になったか否かを判断する（ステップ S 6）。

【0062】

ステップ S 6 でフロント検出部 8 がオフになり（すなわち、カード 2 が引き抜かれ）、かつ、モータ 2 3 が停止している場合には（すなわち、ステップ S 7 で「Yes」になると）、制御部 7 は、カード 2 の発行制御を終了する。

【0063】

一方、ステップ S 6 でフロント検出部 8 がオフにならない場合には、制御部 7 は、リア検出部 9 が再びオンになったか否かを判断する（ステップ S 8）。ステップ S 8 でリア検出部 9 がオンにならない場合には、ステップ S 6 に戻る。

【0064】

また、ステップ S 8 でリア検出部 9 がオンになった場合には、制御部 7 は、引抜き待ちのカード 2 がカード送出装置 1 の内部に押し込まれたと判断する。そして、制御部 7 は、モータ 2 3 が停止している否かを判断し（ステップ S 9）、モータ 2 3 が停止している場合には、モータ 2 3 を逆転させる（ステップ S 10）。具体的には、制御部 7 は、ステップ S 10 において、送出爪 2 5 の係合部 2 5 a がカード収納部 3 に収納されている次の最下位のカード 2 の後端部に当接しない位置まで、カード 2 の送出方向と逆方向へ送出爪 2 5 が移動するように、モータ 2 3 を逆転させる。

【0065】

その後、制御部 7 は、モータ 2 3 を正転させて、カード 2 を再び、送り出し（ステップ S 11）、ステップ S 2 に戻って、カード 2 の後端部がリア検出部 9 を通過してリア検出部 9 がオフになったか否かを判断する。

【0066】

また、ステップ S 2 でリア検出部 9 がオフにならない場合には、待機位置検出部 1 0 がオンになっているか否かを判断する（ステップ S 12）。ステップ S 12 で待機位置検出部 1 0 がオンになっていない場合には、ステップ S 2 に戻る。一方、ステップ S 12 で待機位置検出部 1 0 がオンになっている場合には、制御部 7 は、何らかの原因でカード 2 がジャムしていると判断しステップ S 10 へ進み、モータ 2 3 を逆転させた後、再び、カード 2 を送り出す（ステップ S 11）。なお、ステップ S 12 で待機位置検出部 1 0 がオン

になっている場合には、モータ２３は停止している。

【００６７】

本形態では、ステップＳ１は、モータ２３を正転させて、カード収納部３の外部にカード２を送り出すカード送出ステップであり、ステップＳ１０は、カード送出検出手段であるリア検出部９の検出結果に基づいて、モータ２３を逆転させて、カード２の送出方向と逆方向へ送出爪２５を移動させる送出爪逆送ステップである。また、ステップＳ１１は、送出爪逆送ステップであるステップＳ１０後に、モータ２３を正転させて、カード２を再度、送り出すカード再送出ステップである。

【００６８】

（本形態の主な効果）

以上説明したように、本形態では、制御部７は、ステップＳ１０において、ステップＳ２でのリア検出部９の検出結果とステップＳ６でのフロント検出部８の検出結果とステップＳ８でのリア検出部９の検出結果とに基づいて、あるいは、ステップＳ２でのリア検出部９の検出結果とステップＳ１２での待機位置検出部１０の検出結果に基づいて、モータ２３を逆転させ、チェーン２６を逆転させることでカード２の送出方向と逆方向へ送出爪２５を移動させている。また、本形態では、ステップＳ１１で、モータ２３を正転させて、カード２を再度、送り出している。そのため、リア検出部９等によって、カードジャムが発生したことや、引抜き待ちのカード２がカード送出装置１内に押し込まれたことが検出された場合には、カード２の送出方向と逆方向へ送出爪２５を移動させた後、ジャムしたカード２または押し込まれたカード２を再び送り出すことができる。したがって、送出爪２５と送出口ーラ２１とが共通のモータ２３で駆動されていても、ジャムしたカード２または押し込まれたカード２を送出口ーラ２１によって再び送り出すときに、送出爪２５が待機位置を通過してカード収納部３に収納されているカード２に当接するのを防止することができる。その結果、本形態では、カード収納部３に収納されているカード２を送り出すことなく、引抜き待ち状態でカード送出装置１内に押し込まれたカード２やジャムしたカード２を自動で送り出すことが可能になる。

【００６９】

本形態では、モータ２３が正転するときに、モータ２３の動力を送出口ーラ２１に伝達し、モータ２３が逆転するときに、送出口ーラ２１へのモータ２３の動力の伝達を遮断するワンウェイクラッチが送出口ーラ２１に内蔵されている。そのため、モータ２３を逆転させる場合であっても、比較的簡易な構成で、引抜き待ち状態でカード送出装置１内に押し込まれたカード２やジャムしたカード２がカード収納部３に搬入されるのを防止することができる。

【００７０】

本形態では、ステップＳ１０において、制御部７は、送出爪２５の係合部２５ａがカード収納部３に収納されている次の最下位のカード２の後端部に当接しないように、モータ２３を逆転させている。そのため、モータ２３を逆転させて、カード２の送出方向と逆方向へ送出爪２５を移動させる場合であっても、ジャムしたカード２または押し込まれたカード２を送出口ーラ２１によって再び送り出すときに、カード収納部３に収納されている次の最下位のカード２を送出爪２５が送り出すのを防止することができる。

【００７１】

特に本形態では、待機位置検出部１０によって送出爪２５が検出されている送出爪２５の待機位置を基準にして所定量だけ、カード２の送出方向と逆方向へ送出爪２５を移動させている。そのため、送出爪２５の待機位置を基準にして、モータ２３の逆転量（すなわち、カード２の送出方向と逆方向への送出爪２５の移動量）を決定することができる。したがって、送出爪２５の係合部２５ａがカード収納部３に収納されている次の最下位のカード２の後端部に当接しないように、より正確に、送出爪２５を移動させることができる。

【００７２】

本形態では、カード排出口５が形成されるカード排出部６に、カード排出口５からカー

10

20

30

40

50

ド 2 が引き抜かれたことを検出するためのフロント検出部 8 が配置されている。そのため、フロント検出部 8 を用いて、カード排出口 5 からカード 2 が引き抜かれたか否かを適切に判断することができる。また、フロント検出部 8 とリア検出部 9 とを用いて、引抜き待ちのカード 2 がカード送出装置 1 の内部に押し込まれたか否かを適切に判断することができる。すなわち、本形態では、フロント検出部 8 を用いて、送出口ローラ 21 によって送り出されたカード 2 の状態を適切に判断することが可能になる。

【 0 0 7 3 】

(他の実施の形態)

上述した形態は、本発明の好適な形態の一例ではあるが、これに限定されるものではなく本発明の要旨を変更しない範囲において種々変形実施が可能である。

10

【 0 0 7 4 】

上述した形態では、カード送出装置 1 の制御フローの一例として、送出口ローラ 21 とパッドローラ 22 との間からカード 2 の後端部が抜けた後も、モータ 23 が回転を続け、送出爪 25 が待機位置に到達したときにモータ 23 が停止する場合の制御フローを図 13 に基づいて説明しているが、送出口ローラ 21 とパッドローラ 22 とによって送り出されているカード 2 の後端部がリア検出部 9 を通過したときを基準にして、送出口ローラ 21 とパッドローラ 22 との間からカード 2 の後端部が抜けるまでモータ 23 を回転させた後、一旦、モータ 23 を停止させ、引抜き待ちのカード 2 が引き抜かれたときに再び、モータ 23 を回転させて、送出爪 25 を待機位置まで移動させる場合のカード送出装置 1 の制御フローは、たとえば、図 14 に示すフローとなる。

20

【 0 0 7 5 】

すなわち、図 13 に示す制御フローと同様に、まず、制御部 7 は、モータ 23 を正転させて、カード収納部 3 からカード 2 を送り出し (ステップ S 2 1)、カード 2 を送り出しながら、送り出されたカード 2 の後端部がリア検出部 9 を通過してリア検出部 9 がオフ (OFF) になったか否かを判断する (ステップ S 2 2)。ステップ S 2 2 でリア検出部 9 がオフになった場合には、制御部 7 は、送出口ローラ 21 とパッドローラ 22 との間からカード 2 の後端部が抜けるまで、所定量、モータ 23 を正転させた後、モータ 23 を停止させる (ステップ S 2 3)。

【 0 0 7 6 】

ステップ S 2 3 でモータ 23 が停止すると、カード 2 の引抜き待ち状態になる。カード 2 の引抜き待ち状態では、フロント検出部 8 がカード 2 を検出しているため、その後、制御部 7 は、カード 2 が引き抜かれてフロント検出部 8 がオフ (OFF) になったか否かを判断する (ステップ S 2 4)。

30

【 0 0 7 7 】

ステップ S 2 4 でフロント検出部 8 がオフになった場合には、制御部 7 は、待機位置検出部 10 で送出爪 25 が検出されるまで、モータ 23 を正転させ、待機位置検出部 10 がオンになると、モータ 23 を停止させる (ステップ S 2 5 ~ S 2 7)。また、制御部 7 は、ステップ S 2 7 でモータ 23 を停止させることで、カード 2 の発行制御を終了する。

【 0 0 7 8 】

一方、ステップ S 2 4 でフロント検出部 8 がオフにならない場合には、制御部 7 は、リア検出部 9 が再びオンになったか否かを判断する (ステップ S 2 8)。ステップ S 2 8 でリア検出部 9 がオンにならない場合には、ステップ S 2 4 に戻る。

40

【 0 0 7 9 】

また、ステップ S 2 8 でリア検出部 9 がオンになった場合には、制御部 7 は、引抜き待ちのカード 2 がカード送出装置 1 の内部に押し込まれたと判断する。そして、制御部 7 は、待機位置検出部 10 が送出爪 25 を検出しているか否か (すなわち、送出爪 25 が待機位置にあり、待機位置検出部 10 がオン (ON) となっている否か) を判断し (ステップ S 2 9)、待機位置検出部 10 が送出爪 25 を検出している場合には、モータ 23 を逆転させる (ステップ S 3 0)。具体的には、制御部 7 は、ステップ S 3 0 において、送出爪 25 の係合部 25 a がカード収納部 3 に収納されている次の最下位のカード 2 の後端部に

50

当接しないように、モータ２３を逆転させる。

【００８０】

その後、制御部７は、モータ２３を正転させて、カード２を再び、送り出し（ステップＳ３１）、ステップＳ２２に戻って、カード２の後端部がリア検出部９を通過してリア検出部９がオフになったか否かを判断する。

【００８１】

一方、ステップＳ２９で待機位置検出部１０が送出爪２５を検出していない場合には、モータ２３を正転させても、送出爪２５が待機位置を通過してカード収納部３に収納されている次の最下位のカード２に当接する可能性が低い。そのため、ステップＳ２９で待機位置検出部１０がオフとなっている場合には、ステップＳ３１に進む。

10

【００８２】

また、ステップＳ２２でリア検出部９がオフにならない場合には、待機位置検出部１０がオンになっているか否かを判断する（ステップＳ３２）。ステップＳ３２で待機位置検出部１０がオンになっていない場合には、ステップＳ２２に戻る。一方、ステップＳ３２で待機位置検出部１０がオンになっている場合には、制御部７は、何らかの原因でカード２がジャムしていると判断しステップＳ３０へ進み、モータ２３を逆転させた後、再び、カード２を送り出す（ステップＳ３１）。

【００８３】

図１４に示す制御フローでは、制御部７は、ステップＳ２９において、待機位置検出部１０によって送出爪２５が待機位置にあることが検出された場合に、ステップＳ３０で、モータ２３を逆転させて、カード２の送出方向と逆方向へ送出爪２５を移動させている。上述のように、ステップＳ２９で待機位置検出部１０が送出爪２５を検出していない場合には、モータ２３を正転させても、送出爪２５が待機位置を通過してカード収納部３に収納されている次の最下位のカード２に当接する可能性が低い。このように構成すると、送出爪２５が待機位置に到達するまでは、カード２の送出方向と逆方向へ送出爪２５を移動させることなく、そのまま、モータ２３を正転させて、ジャムしたカード２または押し込まれたカード２を送出口ラ２１によって再び送り出すことができる。したがって、カードジャムが発生したときや、引抜き待ち状態のカード２がカード送出装置１内に押し込まれたときのカード２の排出処理の速度を上げることが可能になる。

20

【００８４】

なお、図１４に示す制御フローでは、ステップＳ２１は、カード送出ステップであり、ステップＳ３０は、送出爪逆送ステップであり、ステップＳ３１は、カード再送出ステップである。また、図１４に示す制御フローでは、待機位置検出部１０によって送出爪２５が待機位置にあることが検出された場合に、モータ２３を逆転させて、カード２の送出方向と逆方向へ送出爪２５を移動させているが、カード収納部３の下方に送出爪２５の位置を検出するための送出爪検出手段を別途設け、この送出爪検出手段で送出爪２５が検出された場合に、送出爪検出手段で送出爪２５が検出されている位置を基準にして、モータ２３を逆転させて、カード２の送出方向と逆方向へ送出爪２５を移動させても良い。また、ステップＳ２８でリア検出部９がオンになった場合には、待機位置検出部１０によって送出爪２５が待機位置にあることが検出されたか否かにかかわらず、カード２の送出方向と逆方向へ送出爪２５を移動させても良い。この場合には、ステップモータであるモータ２３のステップ数から送出爪２５の位置を特定することで、送出爪２５の係合部２５ａがカード収納部３に収納されている次の最下位のカード２の後端部に当接しないように、カード２の送出方向と逆方向へ送出爪２５を移動させることが可能である。

30

40

【００８５】

上述した形態では、カード送出装置１は、カード排出部６を備えているが、カード送出装置１は、カード排出部６を備えていなくても良い。すなわち、本発明のカード送出装置は、たとえば、特開２００８－１６５４０２号公報に開示されたカード送出装置と同様に構成されても良い。また、カード送出装置１は、カード排出部６に代えて、上述の特許文献１に記載のカード処理部と同様のカード処理部を備えていても良い。

50

【 0 0 8 6 】

上述した形態では、送出口ローラ 2 1 にワンウェイクラッチが内蔵されており、モータ 2 3 の逆転時に、送出口ローラ 2 1 へのモータ 2 3 の動力の伝達が遮断されている。この他にもたとえば、パッドローラ 2 2 を上側へ退避させる退避機構あるいは送出口ローラ 2 1 を下側へ退避させる退避機構をカード送出装置 1 が備え、モータ 2 3 の逆転時にこの退避機構でパッドローラ 2 2 あるいは送出口ローラ 2 1 を退避させて、送出口ローラ 2 1 およびパッドローラ 2 2 によるカード 2 の搬送が行われないようにしても良い。この場合には、この退避機構は、モータ 2 3 の逆転時に送出口ローラ 2 1 によるカード 2 の搬送を阻止するカード搬送阻止手段である。

【 0 0 8 7 】

10

上述した形態では、フロント検出部 8、リア検出部 9 および待機位置検出部 1 0 の検出結果に基づいて、制御部 7 が所定の演算等を行って、モータ 2 3 を制御している。この他にもたとえば、フロント検出部 8、リア検出部 9 および待機位置検出部 1 0 の検出結果に基づいて、制御指令部 3 6 が所定の演算等を行うとともに、この演算結果に基づく制御指令部 3 6 からの制御指令によって、制御部 7 がモータ 2 3 を制御しても良い。

【 0 0 8 8 】

上述した形態では、送出爪 2 5 を移動させる爪送り機構は、送出爪 2 5 が固定されるチェーン 2 6 と、スプロケット 2 7、2 8 とによって構成されている。この他にもたとえば、爪送り機構は、送出爪 2 5 が固定されるベルトと、このベルトが架け渡されるプーリとによって構成されても良い。また、爪送り機構は、送出爪 2 5 が固定されるワイヤと、このワイヤが架け渡されるシーブとによって構成されても良い。

20

【 0 0 8 9 】

上述した形態では、伝達機構 2 4 は、従動プーリ 3 0、3 1、駆動プーリ 3 2 およびベルト 3 3 等によって構成されているが、伝達機構 2 4 は、チェーンやスプロケット等によって構成されても良いし、歯車列等によって構成されても良い。

【 0 0 9 0 】

上述した形態では、カード 2 は磁気ストライプを有する磁気カードである。この他にもたとえば、カード 2 は、表面に IC チップが固定された接触式の IC カードであっても良いし、通信用のアンテナが内蔵された非接触式の IC カードであっても良い。この場合には、カード排出部 6 には、IC チップに接触する IC 接点を有する処理機構や、カード 2 に内蔵されたアンテナと通信を行うアンテナを有する処理機構が配置される。

30

【 0 0 9 1 】

上述した形態では、カード収納部 3 は、カード送出装置 1 の上側部分を構成し、カード収納部 3 の下方に、送出爪 2 5 や伝達機構 2 4 等が配置されている。この他にもたとえば、カード収納部 3 がカード送出装置 1 の下側部分を構成し、カード収納部 3 の上方に、送出爪 2 5 や伝達機構 2 4 等が配置されても良い。

【 0 0 9 2 】

なお、上述した形態では、カード送出装置 1 は、送出爪 2 5 と送出口ローラ 2 1 とを一緒に駆動するモータ 2 3 を備えているが、カードリーダあるいはプリンタ等と一緒にカード送出装置 1 が使用されて、カード送出装置 1 がカードリーダあるいはプリンタ等に向かってカード 2 を送り出すような場合には、カードリーダやプリンタ等が有するモータを利用して、送出爪 2 5 と送出口ローラ 2 1 とを一緒に駆動することも可能である。

40

【 符号の説明 】

【 0 0 9 3 】

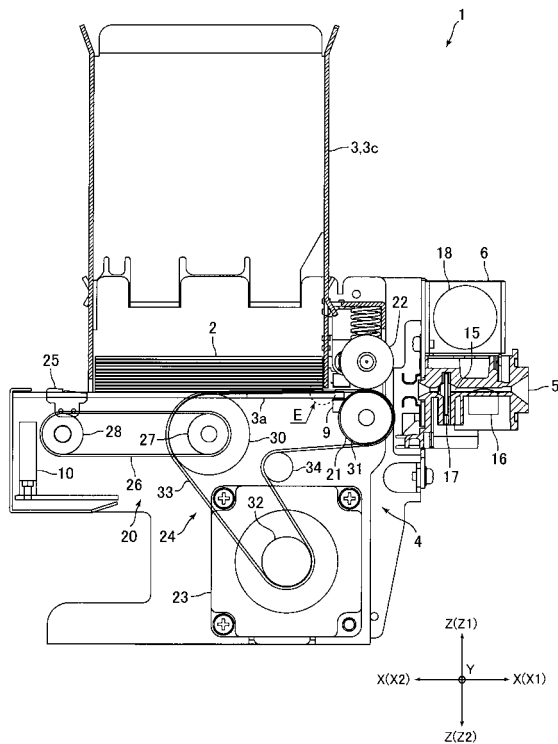
- 1 カード送出装置
- 2 カード
- 3 カード収納部
- 5 カード排出口
- 6 カード排出部
- 7 制御部（制御手段）

50

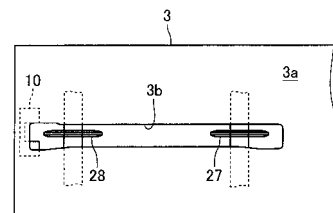
- 8 フロント検出部（カード排出検出手段）
- 9 リア検出部（カード送出検出手段）
- 10 待機位置検出部（待機位置検出手段、送出爪検出手段）
- 14 ゲート
- 21 送出口ローラ
- 23 モータ
- 25 送出爪
- 25 a 係合部
- 26 チェーン（爪送り機構の一部）
- 27、28 スプロケット（爪送り機構の一部）
- S 1、S 2 1 カード送出ステップ
- S 1 0、S 3 0 送出爪逆送ステップ
- S 1 1、S 3 1 カード再送出ステップ

10

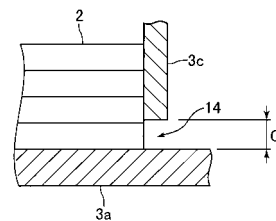
【図 1】



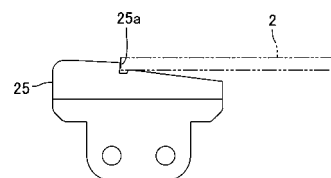
【図 2】



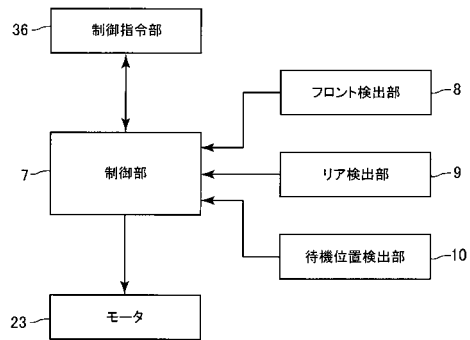
【図 3】



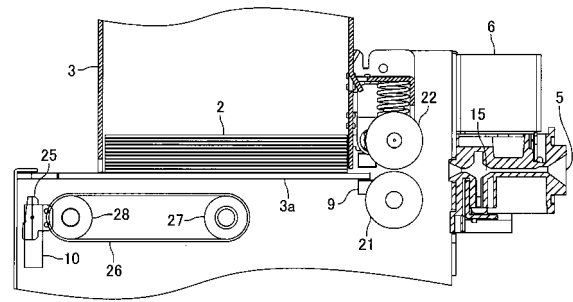
【図 4】



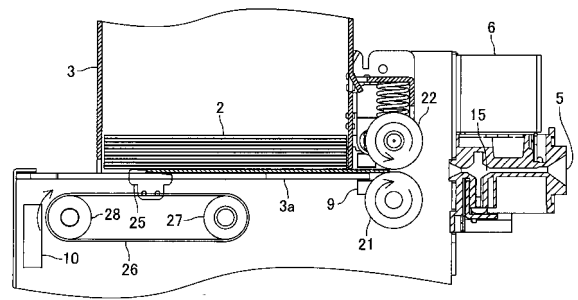
【図 5】



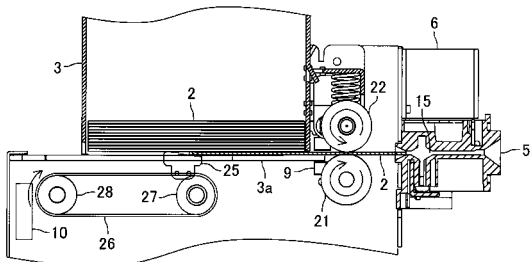
【図 6】



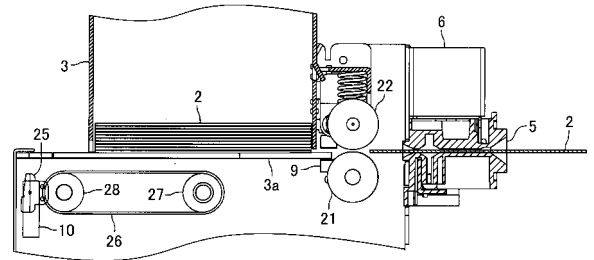
【図 7】



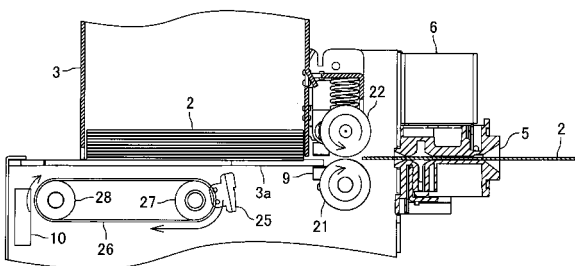
【図 8】



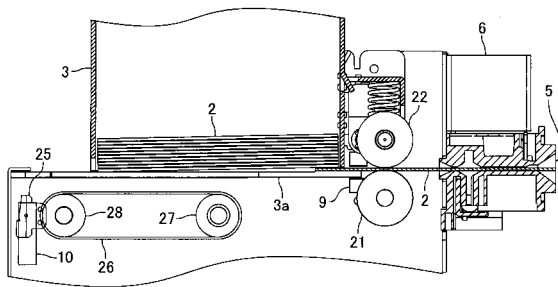
【図 10】



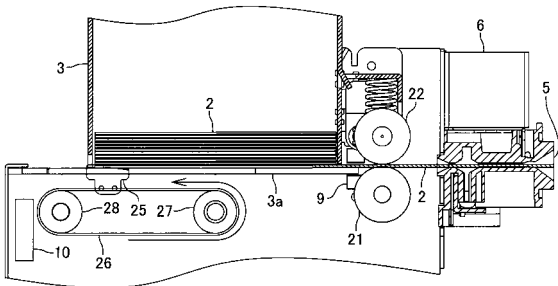
【図 9】



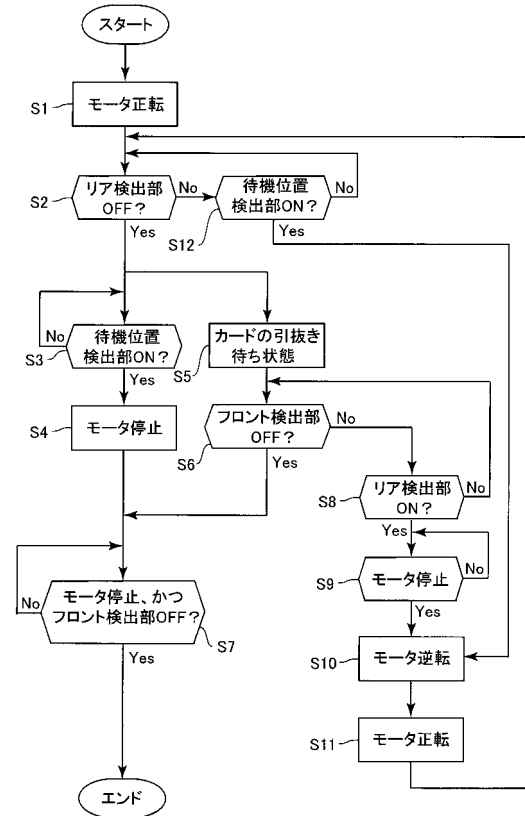
【図 1 1】



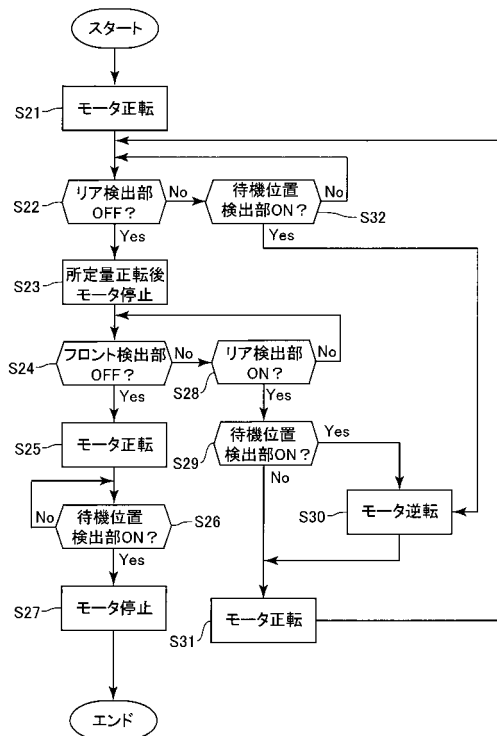
【図 1 2】



【図 1 3】



【図 1 4】



フロントページの続き

(56)参考文献 特開 2 0 0 0 - 7 6 3 9 0 (J P , A)
実開平 5 - 4 2 2 4 4 (J P , U)
特開 2 0 0 8 - 2 7 6 4 8 4 (J P , A)

(58)調査した分野(Int.Cl. , D B 名)
B 6 5 H 3 / 2 4
G 0 6 K 1 3 / 0 6 7、1 3 / 1 0 3、1 7 / 0 0