



(19) 대한민국특허청(KR)
(12) 공개특허공보(A)

(11) 공개번호 10-2017-0107094
(43) 공개일자 2017년09월22일

(51) 국제특허분류(Int. Cl.)
H01L 21/67 (2006.01) H01L 21/66 (2006.01)
(52) CPC특허분류
H01L 21/67069 (2013.01)
H01J 37/32935 (2013.01)
(21) 출원번호 10-2017-7025199(분할)
(22) 출원일자(국제) 2012년02월17일
심사청구일자 없음
(62) 원출원 특허 10-2013-7024624
원출원일자(국제) 2012년02월17일
심사청구일자 2016년06월17일
(85) 번역문제출일자 2017년09월07일
(86) 국제출원번호 PCT/US2012/025746
(87) 국제공개번호 WO 2012/112959
국제공개일자 2012년08월23일
(30) 우선권주장
13/029,349 2011년02월17일 미국(US)

(71) 출원인
도쿄엘렉트론가부시키가이샤
일본 도쿄도 미나토구 아카사카 5초메 3반 1고
(72) 발명자
마드리아가 마누엘
미국 78738 텍사스주 오스틴 러시 피 서클 17413
터안 신강
미국 94539 캘리포니아주 프리몬트 파소 누에즈
씨엠펜 43788
(74) 대리인
김태홍, 김진희

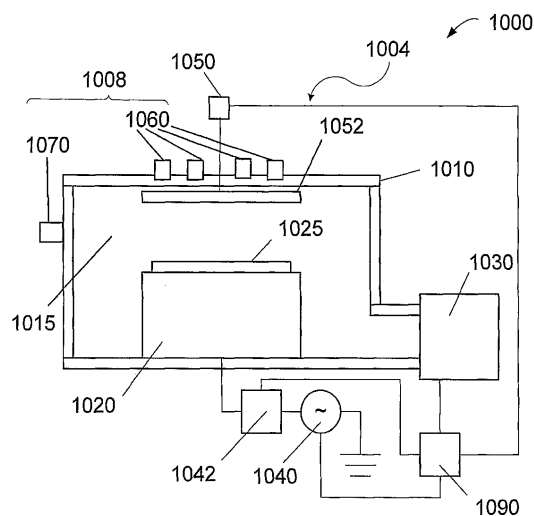
전체 청구항 수 : 총 10 항

(54) 발명의 명칭 광학적 메트롤로지 및 센서 디바이스를 이용한 에칭 프로세스 제어 방법 및 시스템

(57) 요약

본 발명은 에칭 프로세스에서 기관의 프로세싱에 대하여, 장비 세팅 및 프로세스 파라미터를 갖는 제조 클러스터를 제어하는 방법 및 시스템을 제공한다. 실제 에칭 스테이지 데이터에 대한 에칭 스테이지 측정의 상관관계가 전개되고, 그 에칭 스테이지 측정은 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스 및 에칭 센서 디바이스를 이용한 측정을 포함한다. 에칭 스테이지 값은 전개된 상관관계 및 에칭 스테이지 측정을 이용하여 추출된다. 에칭 스테이지 측정 목표가 충족되지 않으면, 메트롤로지 디바이스를 변경하고, 다른 에칭 센서 디바이스를 선택하고, 에칭 스테이지 측정을 향상시키고, 및/또는 상관관계 알고리즘을 개선시킨다. 에칭 스테이지 측정 목표가 충족될 때 까지 이들 단계를 반복한다. 추출된 에칭 스테이지 값은 제조 클러스터의 장비 세팅 및/또는 프로세스 챔버를 조정하는데 이용된다.

대표도 - 도10



(52) CPC특허분류

H01L 21/3065 (2013.01)

H01L 21/67253 (2013.01)

H01L 21/67276 (2013.01)

H01L 22/12 (2013.01)

H01L 22/20 (2013.01)

명세서

청구범위

청구항 1

제조 클러스터를 제어하는 시스템에 있어서, 상기 시스템은:

기관을 처리하기 위한 제1 제조 클러스터로서,

상기 기관 상의 하나 이상의 층을 에칭하도록 구성되는 에칭 프로세스 툴을 포함하고, 상기 에칭 프로세스 툴은, 에칭 챔버, 계측 뷰포트, 제어 장치 및 하나 이상의 에칭 프로세스 파라미터를 갖는, 제1 제조 클러스터와,

에칭 단계를 측정하고, 2 이상의 에칭 단계 측정 목표값에 합치시키도록 구성되는 에칭 단계 측정 시스템으로서,

상기 에칭 프로세스 툴에 결합되어, 상기 에칭 챔버로부터의 전자기 에너지를 측정하도록 구성된 제1 광학 계측 장치,

상기 에칭 프로세스 툴에 접속되고, 상기 기관의 하나 이상의 위치에 조사하고, 상기 조사된 하나 이상의 위치로부터의 회절 신호를 측정하도록 구성된, 제2 광학 계측 장치,

상기 에칭 프로세스 툴에 결합되고, 상기 하나 이상의 에칭 프로세스 파라미터 중 하나의 프로세스 파라미터를 측정하도록 구성되는, 에칭 센서 장치와,

상기 에칭 프로세스 툴, 상기 제1 광학 계측 장치 및 상기 제2 광학 계측 장치에 결합된 프로세서

를 갖는, 에칭 단계 측정 시스템

을 포함하고,

상기 프로세서는, 상기 제1 및 제2 광학 계측 장치와 상기 에칭 센서 장치로부터의 측정된 프로세스 파라미터로부터, 실제의 에칭 단계 데이터에 대한, 상기 측정된 전자기 에너지의 상관관계 알고리즘을 확립하도록 구성되고,

상기 제1 광학 계측 장치 및 상기 제2 광학 계측 장치로부터의 에칭 단계 측정값과, 실제의 에칭 단계 데이터에 대한 에칭 단계 측정값의 상관관계를 이용하여, 에칭 단계값을 도출하고,

2 이상의 에칭 단계 측정 목표값과 비교하여, 계산된 2 이상의 에칭 단계 측정 목표값이 합치하지 않는 경우에는, 제1 및 제2 광학 계측 장치를 수정하고 상기 상관관계 알고리즘을 조절하는 것과 상기 측정된 전자파 에너지의 노이즈를 조절하는 것 중 적어도 하나를 수행함으로써, 상기 에칭 단계 측정값이 강화되고, 상기 상관관계 알고리즘을 확립하는 것이 반복되고,

상기 2 이상의 에칭 단계 측정 목표값이 합치할 때까지, 상기 에칭 단계값을 도출하고, 상기 계산된 2 이상의 에칭 단계 측정 목표값을 상기 2 이상의 에칭 단계 측정 목표값과 비교하며, 상기 제1 및 제2 광학 계측 장치를 수정하고 상기 상관관계 알고리즘을 조절하는 것과 상기 측정된 전자기 에너지의 노이즈를 조절하는 것 중 적어도 하나를 수행함으로써, 상기 에칭 단계 측정값이 강화되고,

상기 시스템은, 또한,

상기 제1 제조 클러스터 및 상기 에칭 단계 측정 시스템에 결합된 제2 제조 클러스터를 포함하고,

상기 제2 제조 클러스터는, 하나 이상의 장치 설정과 하나 이상의 프로세스 파라미터를 가지고, 적어도 하나의 상기 도출된 에칭 단계값에 기초하여, 상기 하나 이상의 장치 설정과 상기 하나 이상의 에칭 프로세스 파라미터 중 적어도 하나를 조절하는, 시스템.

청구항 2

제1항에 있어서, 상기 제1 광학 계측 장치가, 상기 에칭 챔버로부터의 상기 전자기 에너지의 강도를 측정하기

위해 마련되는 분광 장치를 포함하는, 시스템.

청구항 3

제1항에 있어서, 상기 제2 광학 계측 장치가, 상기 에칭 챔버 상에 마련되는 적어도 하나의 간섭계 또는 반사계를 포함하고, 조명 빔의 전달 및 회절 빔의 검출을 뷰포트를 이용하여 가능하게 하는, 시스템.

청구항 4

제1항에 있어서, 상기 제2 광학 계측 장치가, 복수의 간섭계 또는 반사계를 포함하고, 상기 간섭계 또는 반사계가 뷰포트를 이용하여 상기 에칭 챔버 위에 마련되고, 복수의 조사 빔의 전달과 복수의 회절 빔의 검출을 가능하게 하는, 시스템.

청구항 5

제4항에 있어서, 상기 제2 광학 계측 장치가, 5 내지 9의 간섭계 또는 반사계를 포함하는, 시스템.

청구항 6

제4항에 있어서, 상기 복수의 조사 빔이, 120 내지 190 나노미터의 범위의 파장을 갖는 분광 빔을 포함하는, 시스템.

청구항 7

제1항에 있어서, 상기 상관관계 알고리즘의 조절이, 상기 전자기 에너지 측정값과 상기 실제의 에칭 단계 데이터 사이의 비선형 함수 관계를 이용하는 것을 포함하는, 시스템.

청구항 8

에칭 프로세스로 기판을 처리하기 위한 제조 클러스터를 제어하는 방법에 있어서, 상기 제조 클러스터는, 장치 설정값 및 하나 이상의 에칭 프로세스 파라미터를 가지고,

상기 방법은:

2 이상의 에칭 단계 측정 목표값을 선택하는 단계와;

상기 2 이상의 에칭 단계 측정 목표값을 설정하는 단계와;

선택된 2 이상의 광학 계측 장치 및 선택된 에칭 프로세스 센서 장치를 이용하여 에칭 단계 측정값을 얻는 단계로서, 상기 에칭 프로세스 센서 장치는 상기 하나 이상의 에칭 프로세스 파라미터의 하나의 프로세스 파라미터를 측정하도록 구성되는 단계와;

하나 이상의 표준 측정 기술을 이용하여, 상기 에칭 단계 측정값의 각각에 대한 실제의 에칭 단계 데이터를 얻는 단계와;

에칭 단계 측정값과 실제의 에칭 단계 데이터의 상관관계를 확립하는 단계와;

상기 확립된 상관관계 알고리즘을 이용하여, 선택된 2 이상의 광학 계측 장치 및 상기 선택된 에칭 프로세스 센서 장치를 이용하여 얻어지는 에칭 단계 측정값을 이용하여, 에칭 단계값을 도출하는 단계와;

상기 에칭 단계값을 상기 제조 클러스터에 전달하는 단계와;

상기 전달된 에칭 단계 데이터에 기초하여, 장치 설정과 프로세스 파라미터 중 적어도 하나를 변경하는 단계,를 포함하는 방법.

청구항 9

제8항에 있어서, 상기 에칭 단계값의 도출이, 복수의 선택된 에칭 프로세스 센서 장치로부터의 에칭 단계 측정값을 포함하는, 방법.

청구항 10

제8항에 있어서, 상기 2 이상의 선택된 광학 계측 장치의 제2 광학 계측 장치가, 뷰포트를 이용하여 에칭 챔버

위에 배치된 복수의 간섭계 또는 반사계를 포함하고, 복수의 조사 빔의 전달 및 복수의 회절 빔의 검출을 가능하게 하는, 방법.

발명의 설명

기술 분야

[0001] 본 출원은 일반적으로 워크피스에 형성된 구조를 측정하는 에칭 프로세스 제어 시스템의 설계에 관한 것으로, 보다 자세하게는, 반도체 제조 클러스터를 제어하기 위하여 에칭 스테이지 측정을 이용하는 방법 및 시스템에 관한 것이다.

배경 기술

[0002] 반도체 프로세싱 동안에, 에칭 프로세스 예컨대, 반응성 이온 에칭(RIE; reactive ion etch) 프로세스는 실리콘 기판 또는 웨이퍼와 같은 워크피스에 미세한 라인 패턴을 에칭하기 위하여 이용된다. RIE는 플라스마를 함유하는 챔버에 웨이퍼를 배치하는 단계를 수반한다. 플라스마는 가스 내에 함유되는 반응성 이온이 웨이퍼 표면을 향하여 가속화되도록 무선 주파수 필드에서 해리된 가스를 함유한다. 반응성 이온은 웨이퍼 표면 상의 재료와 화학적으로 결합된다. 에칭 프로세스 동안에, 하나 이상의 재료층을 제거할 수 있다. 종점 결정 및 검출은 에칭 프로세스를 제어하는데 이용된다.

[0003] 하나 이상의 재료층이 제거될 때, 휘발성 에칭 제품은 플라스마에 통합된다. RIE 프로세스는 에칭되고 있는 층의 계면 또는 말단에 접근할 때, 플라스마에서 발견된 휘발성 에칭 제품의 양이 감소한다. 플라스마에서의 휘발성 에칭 제품의 양은 RIE 프로세스의 종점을 결정하도록 추적될 수 있다. 반응성 종 중 하나는 재료층을 에칭하는데 이용되는 에천트 가스 중 하나와 마찬가지로 추적될 수 있다. 그 층이 에칭될 때, 반응성 종이 고갈되고, 반응성 종의 농도는 플라스마에서 비교적 낮게 발견된다. 더욱 더 많은 층 또는 층들이 모두 사용될 때, 반응성 종은 점점 더 높은 농도로 플라스마에서 발견될 수 있다. 이러한 반응성 종으로부터 광학적 방사의 시간 그래프는 재료층이 에칭될 때 세기에 있어서 증가상태를 나타낸다. 또한, 광학적 방사 분광(OES)을 이용하는 특정 종에 대한 파장의 세기를 추적하는 과정은, RIE 프로세스와 같은 종점 결정 또는 에칭 프로세스 제어를 위하여 이용될 수 있다.

[0004] 일반적으로, OES는 휘발성 에칭 제품 또는 반응성 종 중 어느 하나의 양을 막 두께의 함수로서 추적하는데 이용되고 있다. 이러한 기술은 플라스마에서 휘발성 에칭 제품 또는 반응성 종 중 어느 하나로부터의 방사를 조사한다. 예컨대, RIE 프로세스 동안에, 플라스마에서의 에천트, 뉴트럴 및 이온과 같은 플라스마 방출 재료는 충돌에 의해 연속적으로 여기된다. 광학적 방사 분광계는 방사를 그 구성요소 파장으로 회절시킨다. 특정 파장은 특정 종과 연관될 수 있고, 이러한 연관은 에칭 종점을 검출하는데 이용될 수 있다. 그러나, 이러한 특정한 파장 정보는 일반적으로 이용가능하지 않으며, 방사에 대한 많은 가능성으로 인해 정확한 에칭 종점 결정에 이용하기 위한 적절한 파장을 선택하기가 어렵다. 최적의 파장 또는 파장들은 일반적인 에칭 프로세스에서 많은 변수로 인해 쉽게 알려져 있지 않다. 예컨대, 일반적인 RIE 에칭에 대한 OES 스펙트럼은 가시적 및 자외선 밴드에서 수백개의 파장으로 구성될 수 있다.

[0005] 또한, RIE를 대체하기 위하여 고밀도 플라스마 소스를 이용하려는 경향이 있다. 그 일례는 고밀도의 유도 결합 플라스마(ICP; inductively-coupled plasma)를 이용하는 것을 포함한다. 또 다른 일례는, 플라스마 형성에 있어서 RIE와는 다른 전자 사이클로트론 공진(ECR)을 이용하는 것이다. 일반적으로, ECR은 일반적인 RIE 시스템보다 낮은 압력에서 동작하므로, 더 미세한 라인 트렌치를 에칭할 수 있다. 고밀도 ICP, ECR 및 RIE 플라스마로부터의 방사에 대한 비교 연구는 유사한 입력 가스 구성에 있어서 상이한 종 및 상이한 파장에 대한 강조를 나타낸다. RIE 방사로부터 추적된 데이터는 고밀도 ICP 방사 및 ECR 방사에 적용될 수 없다.

[0006] OES 스펙트럼을 이용하는 에칭 프로세스에서의 종점을 결정하는 종래 기술은, Angell 등에 의해 "END-POINT DETECTION"로 명명된 미국 특허 제5,288,367호, Angell 등에 의해 "MONITORING AND CONTROLLING PLASMA PROCESSES VIA OPTICAL EMISSION USING PRINCIPAL COMPONENT ANALYSIS"으로 명명된 미국 특허 제5,658,423호에 개시되어 있다. 이러한 종래 기술은 일반적으로 에칭 종점을 나타내는데 이용되는 하나의 파장을 선택하는 동작을 필요로 한다. 그러나, 화학적 프로세스에서 생산된 제품의 광학적 스펙트럼의 통계적 분석에 의해 프로세스 제어를 수행하는 종래 기술은, 예컨대 Murray, Jr.에 의해 "MAINTENANCE OF PROCESS CONTROL BY STATISTICAL ANALYSIS OF PRODUCT OPTICAL SPECTRUM"으로 명명된 미국 특허 제5,862,060호('060)에 개시되어 있다. '060 특허는 PCA(Principal Component Analysis) 또는 PLS(Partial Least Squares)에 의해 결정된, 선택된 제품의 쉘

리브레이션 샘플 세트의 각 부재의 광학적 스펙트럼을 측정하는 것을 기술한다.

[0007] OES 스펙트럼에 적용된 PCA를 이용한 에칭 프로세스에서 중점을 결정하기 위한 기술은 가진 문제점은 PCA 분석에 이용되는 구성요소의 수가 불확실하다는 것이다. 더욱 주요한 구성요소가 이용됨에 따라, PCA는 분석중인 시스템을 더욱 좋게 근사화하지만, 더욱 많은 컴퓨터 자원이 필요하게 된다. 또한, PCA의 주요한 구성요소의 최적의 수를 결정하는 것은 시간 집중적이고, 많은 자원을 이용한다.

[0008] 또한, 최첨단 OES 시스템은 플라즈마 에칭 챔버에서 가스의 글로우 방출로부터 나오는 광학적 방사 스펙트럼의 복수의 파장을 수집할 수 있다. 이러한 파장은 입력된 반응 가스로부터 생성된 특정한 화학종과 연관될 수 있고, 웨이퍼 및 챔버 표면에서의 반응뿐만 아니라 기상 반응에 기인한다. 또한, 광학적 방사 스펙트럼의 파장은, 웨이퍼의 표면 조성이 정상 상태의 에칭으로부터 에칭된 재료의 완전한 제거까지 시프트됨에 따라서 시프트될 수 있다. 이러한 시프트의 검출은 필요한 에칭의 완료를 나타내는 에칭 중점을 결정할 수 있고, 또한 과도한 에칭이 발생하기 전에 에칭 프로세스를 종료할 수 있다. 그러나, 에칭 중점을 결정하는데 이용가능한 OES 주파수 또는 파장의 수는, 적절한 OES 파장의 복잡하고 시간 소모적인 선택의 문제점을 생성한다.

[0009] 또한, 에칭 프로세스의 중점은 광대역 광원 프로세스를 이용하여 결정될 수 있고, 중점 검출은, 예컨대 Venugopal에 의해 "PROCESS ENDPOINT DETECTION METHOD USING BROADBAND REFLECTOMETRY"로 명명된 미국 특허 제6,979,578호에 개시되어 있으며, 복수의 측정 위치로부터 획득된 복수의 광학 신호를 이용하는 것은, Saito 등에 의해 "PLASMA TREATMENT APPARATUS AND LIGHT DETECTION METHOD OF A PLASMA TREATMENT"로 명명된 미국 특허 출원 제2006/0012796호에 개시되어 있으며, 포토 마스크 에칭에 대한 중점 검출을 위하여 적어도 2 개의 광학적 구성요소를 이용하는 것은, Grimbergen에 의해 "ENDPOINT DETECTION FOR PHOTOMASK ETCHING"으로 명명된 미국 특허 출원 제2009/0014409호에 개시되어 있다. 기술한 바와 같이, 기술한 기술을 이용하는 반도체 애플리케이션 또는 애플리케이션의 범위에 대하여 작용하는 적절한 메트롤로지 툴을 선택하는 데 있어서 문제점이 존재한다. 또한, 특정 모니터링 목표를 충족하기 위하여 파장 또는 파장들의 선택, 특정한 광학적 메트롤로지 툴, 및 에칭 스테이지 측정의 추출을 위한 알고리즘을 최적화할 필요가 있다. 또한, 통합된 메트롤로지 제조 클러스터에서, 목표화된 시간 범위를 충족시키기 위하여 실시간으로 에칭 측정 모니터링 및 에칭 스테이지 데이터의 추출을 완료할 필요가 있다. 다른 에칭 애플리케이션에 있어서, 에칭 스테이지 측정으로부터 추출된 에칭 스테이지의 반복성 및 재현성을 보증할 필요도 있다.

발명의 내용

해결하려는 과제

[0010] 본 발명은 기술한 하나 이상의 문제점의 영향을 최소화하는 것에 관한 것이다. 처리량에 대한 요구가 증가함에 따라, 구조의 사이즈를 감소시키고, 소유권에 대한 비용을 더 낮출 필요가 있으며, 하나 이상의 에칭 스테이지 측정 목표를 충족하기 위하여 에칭 스테이지 측정 시스템의 설계를 최적화할 필요성이 더 커진다.

과제의 해결 수단

[0011] 본 발명은 에칭 프로세스에서 기관의 프로세싱에 대하여, 장비 세팅 및 프로세스 파라미터를 갖는 제조 클러스터를 제어하는 방법 및 시스템을 제공한다. 실제 에칭 스테이지 데이터에 대한 에칭 스테이지 측정의 상관관계가 전개되고, 그 에칭 스테이지 측정은 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스 및 에칭 센서 디바이스를 이용한 측정을 포함한다. 에칭 스테이지 값은 전개된 상관관계 및 에칭 스테이지 측정을 이용하여 추출된다. 에칭 스테이지 측정 목표가 충족되지 않으면, 메트롤로지 디바이스를 변경하고, 다른 에칭 센서 디바이스를 선택하고, 에칭 스테이지 측정을 향상시키고, 및/또는 상관관계 알고리즘을 개선시킨다. 에칭 스테이지 측정 목표가 충족될 때 까지 이들 단계를 반복한다. 추출된 에칭 스테이지 값은 제조 클러스터의 장비 세팅 및/또는 프로세스 챔버를 조정하는데 이용된다.

도면의 간단한 설명

[0012] 도 1a는 기관 제조 흐름에서 이전 또는 이후의 프로세스를 제어하기 위하여 메트롤로지 데이터를 이용하는 종래 기술의 방법을 나타내는 건축상의 도면이다.

도 1b는 광학적 메트롤로지 데이터를 이용하기 위한 종래 기술의 에칭 측정 시스템의 건축상의 도면이다.

도 2는 동일한 또는 다른 제조 클러스터에서 적어도 하나의 프로세스 파라미터 또는 툴 세팅을 조정하기 위하여

에칭 스테이지 측정 시스템을 이용하는 실시간 프로세스 제어 시스템을 나타내는 예시적인 건축상의 도면을 나타낸다.

도 3은 2 개 이상의 에칭 스테이지 측정 목표를 충족하기 위하여 구성된 에칭 스테이지 프로세싱을 모니터링하는 에칭 스테이지 측정 시스템을 이용하는 프로세스의 예시적인 흐름도를 나타낸다.

도 4는 2 개 이상의 에칭 스테이지 측정 목표를 충족하기 위하여 구성된 2 개의 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스를 이용하여 에칭 프로세스를 모니터링하는 예시적인 흐름도를 나타낸다.

도 5는 에칭 스테이지 측정 목표를 충족하기 위하여 구성된 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스 및 적어도 하나의 에칭 센서 디바이스를 이용하여 에칭 프로세스를 모니터링하는 예시적인 흐름도를 나타낸다.

도 6은 에칭 스테이지 측정 목표를 충족하기 위하여 구성된 복수의 광학적 메트롤로지 디바이스 및 에칭 센서 디바이스를 이용하여 에칭 프로세스를 모니터링하는 예시적인 흐름도를 나타낸다.

도 7은 광학적 메트롤로지 디바이스 및 메트롤로지 프로세서를 구비하는 에칭 스테이지 측정 시스템을 나타내는 예시적인 건축상의 도면이다.

도 8은 광학적 메트롤로지 디바이스, 에칭 센서 디바이스, 신호 평가기 및 에칭 스테이지 추출기를 구비하는 에칭 스테이지 측정 시스템을 나타내는 예시적인 건축상의 도면이다.

도 9는 실시간 에칭 스테이지 측정 시스템의 예시적인 흐름도를 나타낸다.

도 10은 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스를 이용한 에칭 스테이지 측정 시스템을 가진 에칭 시스템을 나타내는 예시적인 건축상의 도면이다.

도 11은 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스 및 적어도 하나의 에칭 센서 디바이스를 이용한 에칭 스테이지 측정 시스템을 가진 에칭 시스템을 나타내는 예시적인 건축상의 도면이다.

도 12는 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스 및 복수의 에칭 센서 디바이스를 이용한 에칭 스테이지 측정 시스템을 가진 에칭 시스템을 나타내는 예시적인 건축상의 도면이다.

도 13a는 광학적 방사 분광에 대한 뷰포트를 가진 예시적인 에칭 시스템의 정면도를 나타내는 반면에 도 13b는 광학적 분광 및/또는 간섭 톨에 대한 에칭 시스템의 상부에 복수의 광학적 메트롤로지 디바이스에 대한 뷰포트를 가진 예시적인 에칭 시스템의 정면도를 나타낸다.

발명을 실시하기 위한 구체적인 내용

[0013] 본 발명의 설명을 용이하게 하기 위하여, 반도체 웨이퍼가 개념의 적용을 예시하기 위하여 이용될 수 있다. 방법 및 프로세스는 반복적인 구조를 가지는 다른 워크피스에 균등하게 적용된다. 이 워크피스는 웨이퍼, 기판, 디스크 등 일 수 있다. 또한, 이 애플리케이션에서, 구조라는 용어는 양자화되지 않는 경우에 패턴화된 구조를 나타낸다.

[0015] *도 1a는 워크피스 제조 흐름에 있어서 이전 또는 이후의 프로세스를 제어하기 위한 메트롤로지 데이터를 이용하는 종래 기술의 방법을 나타내는 건축상의 도면이다. 제조 스테이지 측정에 대한 종래 기술은 일반적으로 워크피스(미도시)에 제1 제조 프로세스(104)를 수행하는 제조 시스템(100)을 포함한다. 이 워크피스는 기판, 웨이퍼 또는 자기 메모리 등 일 수 있다. 제1 제조 프로세스(104)의 시작 또는 제1 제조 프로세스(104)의 종료로부터의 세트 시간 간격 이후에, 워크피스는 제1 메트롤로지 프로세스(108)를 이용하여 측정된다. 워크피스 애플리케이션에 대한 레시피에 기초하여, 제1 메트롤로지 프로세스(108)로부터의 측정 데이터(124)는 예상된 결과와 비교되고, 제조 클러스터 제어기(미도시) 또는 제1 제조 프로세스(104) 또는 제2 제조 프로세스(112) 중 어느 하나로 전송된다. 제1 메트롤로지 프로세스(108)로부터의 측정 데이터(124)가 예상된 결과의 범위 밖에 있는 경우, 제1 제조 프로세스(112) 또는 제1 제조 프로세스(104)에 신호가 전송될 수 있다. 이와 유사하게, 제2 제조 프로세스(112)의 시작으로부터 또는 제2 제조 프로세스(112)의 종료에서의 설정된 시간 간격 이후에, 워크피스는 제2 메트롤로지 프로세스(116)를 이용하여 측정되고, 제조 및 측정은 애플리케이션 레시피에 의해 결정됨에 따라 반복된다. 제1 제조 프로세스(104)에 전송된 측정 데이터(124)는 제1 제조 프로세스(104)에서의 프로세스 파라미터 또는 톨 세팅을 조정하는데 이용될 수 있다. 이와 유사하게, 제2 제조 프로세스(112)에 전송된 측정 데이터(124)는 제2 제조 프로세스(112)에서 프로세스 파라미터 또는 톨 세팅을 조정하는데 이용될 수 있다.

- [0016] 도 1b는 광학적 메트로로지 데이터를 이용하는 종래 기술의 에칭 측정 시스템의 건축상의 도면이다. 에칭 측정 시스템(150)은 프로세싱 챔버(154) 및 웨이퍼 홀더 상의 웨이퍼를 구비한다. 프로세싱 챔버(154)는 측정을 수행하여 에칭 종점을 결정하기 위하여 프로세싱 챔버(154)에 연결된 제1 광학적 메트로로지 디바이스(152) 및 제2 광학적 메트로로지 디바이스(156)를 포함할 수 있다.
- [0017] 전술한 바와 같이, 종래 기술에 대한 결점은, 광학적 에칭 측정 시스템의 정확도 및 적합성이 반도체 애플리케이션 또는 애플리케이션의 범위에 대하여 작용하는 적절한 메트로로지 툴을 선택하는데 있어서 문제점을 포함한다는 점이다. 또한, 기술은 파장 또는 파장들을 선택하기 위한 이전의 지식 및 이력 데이터, 특정한 광학적 메트로로지 디바이스 및 측정 모니터링 목표를 충족시키기 위한 에칭 스테이지 측정의 추출을 위한 알고리즘을 필요로 한다. 또한, 통합된 메트로로지 제조 클러스터에 있어서, 목표화된 시간 범위를 충족시키기 위하여 실시간으로 에칭 측정 및 에칭 스테이지 데이터의 추출을 완료할 필요가 있다.
- [0018] 본 발명은 전술한 몇 가지 문제점의 영향을 감소시키는 것에 관한 것이다. 처리량에 대한 요구가 증가함에 따라, 구조의 사이즈를 감소시키고, 소유권에 대한 비용을 더 낮출 필요가 있으며, 2 개 이상의 에칭 스테이지 측정 목표를 충족하기 위하여 에칭 스테이지 측정 시스템의 설계를 최적화할 필요성이 더 커진다.
- [0019] 에칭 스테이지 측정 목표는 정확도, 신뢰 간격, 측정 및 추출 시간(MEAT), 반복성, 정밀도, 재현성, 전체 측정 불확실성(TMU), 소유권의 전체 비용 등을 포함할 수 있다. 정확도는 주사 전자 현미경(SEM), 원자간력 현미경(AFM) 등을 이용하여 확립된 에칭 스테이지의 실제 값 또는 레퍼런스값과 비교하여 에칭 스테이지의 측정된 또는 계산된 값 사이의 일치의 정도이다. 신뢰 간격은 에칭 스테이지 측정이 상한과 하한 사이에 포함될 확률이다. 예컨대, 50% 완료된 에칭 스테이지 측정은 예를 들어 에칭 스테이지 평균 $\pm 5\%$ 의 신뢰 간격을 가질 수 있다. 측정 및 추출 완료의 속도는 밀리초 이하로 측정될 수 있다. 반복성 또는 검사 재검사 신뢰도는, 에칭 구조에 대하여 동일한 조건 하에서 하나의 사람 또는 기구에 의해 취해진 측정에서의 변화이며, 반복성 계수로 표현될 수도 있고, 2 개 이상의 반복된 테스트 결과 사이의 절대적 차이가 예를 들어 95 퍼센트의 가능성을 가지도록 예상될 수 있는 값이다. 재현성은 통상적으로 표준 편차로서 표현되는, 다른 메트로로지 시스템을 이용하여 동일한 결과를 획득하는 에칭 스테이지 측정 시스템의 능력이다. TMU는 선형 회귀 분석에 기초하며, 순잔여 에러로부터 레퍼런스 측정 시스템 불확실성(U_{RMS})를 제거함으로써 산출된다. 메트로로지 기구에 대한 TMU를 산출하는 것에 대한 상세한 설명에 대해서는, 2007년 10월 23일자로 발행되며, "ASSESSMENT AND OPTIMIZATION FOR METROLOGY INSTRUMENT INCLUDING UNCERTAINTY OF TOTAL MEASUREMENT UNCERTAINTY"으로 명명된 미국 특허 제7,286,247호를 참조하며, 이는 그 전체가 여기에 참고로 포함된다. 소유권에 대한 전체 비용은 때때로 내부 수익률 또는 경제적 부가 가치에 대하여 언급되는 취득 비용 및 작동 비용을 포함한다. 2 개 이상의 에칭 스테이지 측정 목표는 에칭 측정 시스템이 설계를 최적화하는데 이용될 수 있다.
- [0020] 도 2는 추출된 스테이지 측정값을 이용하여 제1 제조 클러스터(202) 또는 제2 제조 클러스터(206)에서 적어도 하나의 프로세스 파라미터 또는 툴 세팅을 조정하기 위하여 에칭 스테이지 측정 시스템(EMES)(204)를 이용하여 실시간 프로세스 제어를 수행하도록 구성되는 실시간 에칭 프로세스 제어 시스템(200)을 나타내는 예시적인 건축상의 도면을 나타낸다. 에칭 프로세스 제어 시스템(200)은, 제1 제조 클러스터(202)가 ESMS(204)에 연결되는 상태로 제1 제조 클러스터(202)에서 행해지고 있는 에칭 프로세스의 에칭 스테이지를 측정하도록 구성된다. 이 ESMS(204)는 메트로로지 프로세서(216), 광학적 메트로로지 디바이스(208) 및 에칭 센서 디바이스(212)를 구비한다. 광학적 메트로로지 디바이스(208)는 광학적 방사 분광 디바이스 및/또는 하나 이상의 분광 반사계, 엘립소미터 및/또는 간섭계일 수 있다. 일 실시형태에서, 메트로로지 프로세서(216)는 독립형 프로세서일 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 메트로로지 프로세서(216)는 제1 제조 클러스터(202)에 대하여 국부적으로 위치될 수 있거나, 또는 인터넷 또는 인트라넷을 통하여 제1 제조 클러스터(202)에 대하여 원격으로 위치될 수 있다. 이에 따라, 메트로로지 프로세서(216)는, 직접 접속, 인트라넷 또는 인터넷 중 적어도 하나를 이용하여, 제1 제조 클러스터(202)와 데이터를 교환할 수 있다. 메트로로지 프로세서(216)는 커스터머 사이트(즉, 디바이스 제조자 등)에서 인트라넷에 연결될 수 있거나 또는 벤더 사이트(즉, 장비 제조자)에서 인트라넷에 연결될 수 있다. 또한, 또 다른 컴퓨터(즉, 제어기, 서버 등)는 직접 접속, 인트라넷 또는 인터넷 중 적어도 하나를 통하여 데이터를 교환하기 위하여 메트로로지 프로세서(216)에 액세스할 수 있다.
- [0021] 에칭 센서 디바이스(212)는 에칭 스테이지, 에칭 레이트, 에칭 선택도 및/또는 기관 전체에 걸친 에칭 균일성과 상관되는 에칭 프로세스 파라미터를 측정하는 디바이스일 수 있다. 예컨대, 에칭 센서 디바이스(212)는 프로세싱 챔버에 인가된 전력, 전압, 위상, 전류와, 사용된 가스의 압력, 에천트 가스 흐름, 가스 비율과, 전달된 무선 주파수와, 온도 등의 프로세스 파라미터를 측정하는 디바이스를 포함할 수 있다. 에칭 센서 디바이스(212)는

하나 이상의 전술한 프로세스 파라미터를 측정할 수 있는 하나 이상의 상이한 타입의 디바이스일 수 있다. ESMS(204) 내의 메트롤로지 프로세서(216)는 제1 제조 클러스터(202) 및 제 2 제조 클러스터(206)에 국부적으로 연결된 프로세서일 수 있다. 대안적으로, 메트롤로지 프로세서(216)는 인트라넷, 여러 가지 프로세서의 전용 네트워크를 통하여 원격으로 제1 제조 클러스터(202) 및 제2 제조 클러스터(206)에 연결될 수 있거나, 또는 인터넷을 통하여 접속된다. 메트롤로지 프로세서(216)는, 광학적 메트롤로지 디바이스 및/또는 에칭 센서 디바이스로부터 에칭 스테이지 값 또는 실시간에서의 에칭 완료 퍼센트로의 측정의 변환, 강화 및 전환을 용이하게 하기 위한 명령 코드 또는 소프트웨어 코드와, 입력 디바이스, 디스플레이, 스토리지, 제어를 포함할 수 있다. 이하에서는, ESMS(204)에서 이용된 단계들의 세부사항을 명세서의 균형을 맞추어 설명한다.

[0022] 도 2를 다시 참조하면, 제1 제조 클러스터(202)는 ESMS(204) 및 제2 제조 클러스터(206)에 연결된 에칭 프로세스 툴(미도시)을 포함한다. 일 실시형태에서, 제2 제조 클러스터(206)는, 클리닝 프로세스 툴, 증착 프로세스 툴, 포토리소그래피 툴 또는 또 다른 에칭 툴을 포함할 수 있고, 제조 흐름에 있어서 제1 제조 클러스터(202) 이후에 배치될 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 제2 제조 클러스터(206)는 클리닝 프로세스 툴, 증착 프로세스 툴, 포토리소그래피 툴 또는 또 다른 에칭 툴을 포함할 수 있고, 제조 흐름에 있어서 제1 제조 클러스터(202) 이전에 배치될 수 있다.

[0023] 도 3은 2 개 이상의 에칭 스테이지 측정 목표를 충족시키도록 구성되는 에칭 프로세싱을 모니터링하기 위하여 에칭 스테이지 측정 시스템(ESMS)을 이용한 기관 프로세스의 예시적인 흐름도(300)를 나타낸다. 단계 304에서, 2 개 이상의 에칭 스테이지 측정 목표가 설정된다. 전술한 바와 같이, 2 개 이상의 에칭 스테이지 측정 목표는, 정확도, 신뢰 간격, 측정 및 추출 시간(MAET), 반복성, 재현성, 전체 측정 불확실성(TMU) 및/또는 소유권의 전체 비용을 포함할 수 있다. 일 실시형태에서, 2 개 이상의 에칭 스테이지 측정 목표는 정확도와 측정 및 추출 시간을 포함한다. 또 다른 실시형태에서, 정확도는 0.95 이상으로 설정될 수 있고, 측정 및 추출 시간은 6.0 밀리초 이하로 설정될 수 있다. MAET는 반도체 애플리케이션 레시피 및 기관 처리량의 필요조건을 충족하는 시간의 범위일 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 2 개 이상의 에칭 스테이지 측정 목표는, 정확도와 측정 및 추출 시간과 5% 이하의 TMU를 포함한다. 또 다른 실시형태에서, 2 개 이상의 에칭 스테이지 측정 목표는, 정확도와 측정 및 추출 시간과, 2 개 이상의 반복된 테스트 결과가 95% 이상의 확률로 동일하게 되는 반복성 계수로서 표현되는 반복성을 포함한다.

[0024] 단계 308에서, 실제 에칭 스테이지 데이터에 대한 에칭 스테이지 측정의 상관관계를 전개한다. 실제 에칭 스테이지 데이터는 에칭 프로세스의 완료의 레퍼런스값일 수 있으며, 예컨대, 에칭 스테이지 데이터는, 에칭된 타겟 층 또는 층들이 90% 완료인 경우에, 90%일 수 있다. 대안적으로, 실제 에칭 스테이지 데이터는, 에칭된 층 또는 층들의 실제 높이 예컨대 50 나노미터의 질화 실리콘층으로 표현될 수 있다. 실제 에칭 스테이지 데이터는 도쿄 엘렉트론 가부시키키가이샤 및 KLA-Tencor 주식회사에 의해 소유된 AcuShapeTM와 같은, SEM, AFM 또는 광학적 디지털 프로필로메트리를 이용하는 등의 레퍼런스 측정 시스템을 이용하여 획득될 수 있다. 전술한 바와 같이, 에칭 스테이지 데이터는 기관에서의 하나 이상의 층의 에칭 프로세스의 완료율로서 표현될 수 있다. 일 실시형태에서, 실제 에칭 스테이지 데이터에 대한 에칭 스테이지 측정의 상관관계는 1차 방정식의 형태일 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 상관관계는 예를 들어 상이한 광학적 메트롤로지 디바이스를 이용하여 측정된 에칭 스테이지 측정 및 상이한 에칭 센서 디바이스를 이용하여 측정된 센서 측정의 임의의 수에 들어 맞을 수 있는 2차 다항식으로서 더욱 일반적으로 표현될 수 있다.

[0025] 변수의 선형 관계가 전술한 예에서 사용되었지만, 임의의 함수, 합성 함수 등의 변수 사이의 비선형 함수 관계를 이용할 수 있다는 것을 인식해야 한다. 다항식에 대한 최소 제곱법 솔루션은, 행렬식, 매트릭스, 독립 파라미터 솔루션 등을 포함할 수 있다. 임의의 함수에 대한 최소 제곱법은, 비선형 피팅 방법, 검색 파라미터 이격 방법, 경사도 검색 방법, 확대 방법, 마퀴트 방법 등을 포함할 수 있다. 이들 기술의 더욱 상세한 설명에 대해서는, Bevington 등에 의한 "Data Reduction and Error Analysis for the Physical Sciences", 제3판, 116-117 페이지를 참조하며, 이는 여기에 참고로 통합된다.

[0026] 도 3을 다시 참조하면, 단계 308에서, 전개된 상관관계는, 에칭 스테이지 측정 및 대응하는 실제 에칭 스테이지 데이터를 구비하는 데이터베이스 또는 라이브러리와 같은 데이터 스토어일 수 있다. 예컨대, 데이터베이스 또는 라이브러리는, 함수 또는 파장으로서의 빔 세기 및 대응하는 실제 에칭 스테이지 데이터와 같은 광학적 메트롤로지 측정을 포함할 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 전개된 상관관계는 출력 에칭 스테이지 데이터를 결정하기 위하여 광학적 메트롤로지 측정을 입력하도록 트레이닝된 머신 학습 시스템일 수 있다.

[0027] 단계 312에서, 에칭 스테이지 값은 에칭 스테이지 측정 및 전개된 상관관계를 이용하여 추출된다.

실시형태에서, 에칭 스테이지 측정은 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 측정일 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 에칭 스테이지 측정은 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 측정 및 적어도 하나의 에칭 센서 측정일 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 에칭 스테이지 측정은 복수의 광학적 메트롤로지 측정 및 복수의 에칭 센서 측정일 수 있다. 단계 316에서, 결정된 에칭 스테이지 값은 에칭 스테이지 측정 목표가 충족되는지를 계산하는데 이용된다. 실시 형태에서, 에칭 스테이지 측정 목표는, 0.95 이상의 에칭 스테이지 정확도 및 2.0 밀리초 이하의 측정 및 추출 시간을 포함한다. 에칭 스테이지 값을 이용하여 산출된 에칭 스테이지 정확도는 0.95와 비교되고, 측정 및 추출 시간의 실제로 경과된 전체 시간은 2 밀리초와 비교된다. 또 다른 실시형태에서, 에칭 스테이지 측정 목표는, 0.95 이상의 에칭 스테이지 정확도 및 2.0 밀리초 이하의 측정 및 추출 시간 이외에, 신뢰 간격 예컨대, 에칭 스테이지 평균 $\pm 5\%$ 를 포함할 수 있다.

[0028] 에칭 스테이지 측정 목표가 충족되지 않으면, 단계 324에서, 상기 메트롤로지 디바이스는 변경되고, 에칭 스테이지 측정은 향상되고, 및/또는 상관관계 알고리즘은 개선된다. 광학적 메트롤로지 디바이스의 변경은, 광학적 메트롤로지 디바이스에서의 광학적 구성요소를 조정하거나 또는 광학적 구성요소의 일부를 변경함으로써 행해질 수 있다. 광학적 메트롤로지 디바이스의 설계 변경에 대한 더욱 상세한 설명에 대해서는, 2010년 7월 10일자로 발행되고, "AN OPTICAL METROLOGY SYSTEM OPTIMIZED WITH DESIGN GOALS"로 명명되며, 그 전체가 여기에 참고로 포함된 미국 특허 제7,761,250호를 참조한다. 또 다른 실시형태에서, 선택된 메트롤로지 센서 디바이스를 예컨대, 온도 센서 대신에 압력 센서를 선택함으로써 변경할 수 있다. 에칭 스테이지 측정은 신호에서의 노이즈를 조정함으로써 향상될 수 있다. 시스템적인 노이즈는 측정될 애플리케이션의 범위에 대하여 기관 샘플이 갖는 광학적 메트롤로지 디바이스의 캘리브레이션을 통하여 조정될 수 있다. 광학적 메트롤로지 신호 노이즈 감소에 대한 상세한 설명에 대해서는, 2010년 6월 22일자로 발행되며, 그 전체가 여기에 참고로 포함되며, "NOISE-REDUCTION METROLOGY MODELS"로 명명된 미국 특허 제7,742,177호를 참조한다. 상관관계 알고리즘을 개선하는 것은 선형 상관계를 이용하는 것으로부터 비선형 상관관계를 이용하는 것으로 기술을 변경하는 것을 포함할 수 있으며 즉, 변수 사이의 비선형 함수 관계를 이용할 수 있다. 전술한 바와 같이, 비선형 함수 관계는 임의의 함수, 합성 함수 등을 포함한다. 다항식에 대한 최소 제곱법 솔루션은, 행렬식, 매트릭스, 독립 파라미터 솔루션 등을 포함할 수 있다. 임의의 함수에 대한 최소 제곱법은 비선형 피팅 방법, 검색 파라미터 이격 방법, 격자 탐색 방법, 기울기 검색 방법, 확대 방법, 마퀴트 방법 등을 포함할 수 있다.

[0029] 도 3을 다시 참조하면, 단계 320에서, 추출된 에칭 스테이지 값을 전송한다. 일 실시형태에서, 에칭 스테이지 값은, 제1 제조 클러스터(202) 또는 제2 제조 클러스터(206)에 연결될 수 있는 메트롤로지 프로세서(도 2, 216)에 전송된다. 도 3의 단계 328에서, 전송된 에칭 스테이지 값은, 제1 제조 클러스터(202) 또는 제2 제조 클러스터(206)의 적어도 하나의 에칭 프로세스 제어 파라미터 또는 장비 세팅을 변경하는데 이용된다.

[0030] 도 4, 5, 및 6은 에칭 스테이지 측정 디바이스의 상이한 조합을 이용하여 실제 에칭 스테이지 데이터에 대한 에칭 스테이지 측정의 상관관계를 전개하기 위한 예시적인 흐름도를 나타낸다. 도 4는 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스를 이용하는 흐름도를 나타내는 반면에 도 5는 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스 및 적어도 하나의 에칭 센서 디바이스를 이용하는 흐름도를 나타낸다. 도 6은 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스 및 2 개 이상의 에칭 센서 디바이스를 이용할 수 있는 경우에서의 복수의 메트롤로지 기술을 이용하는 흐름도를 나타낸다.

[0031] 도 4는 에칭 스테이지 측정 목표를 충족하도록 구성되는 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스를 이용하여 실제 에칭 스테이지 데이터에 대한 에칭 스테이지 측정의 상관관계를 전개하기 위한 예시적인 흐름도(400)를 나타낸다. 단계 402에서, 에칭 스테이지를 측정하기 위하여 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스를 선택한다. 레시피에 의존하여, 에칭 스테이지는 기관의 하나 이상의 층의 부분적인 또는 전체적인 에칭일 수 있다. 선택된 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스는, 광학적 방사 분광 디바이스, 간섭계, 반사계, 엘립소미터의 조합 또는 전술한 것의 임의의 조합일 수 있다. 단계 404에서, 파장 또는 파장의 범위는 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스에 대하여 선택될 수 있다. 일 실시형태에서, 파장 범위는 120 내지 190 nm일 수 있다. 다른 실시 형태에서, 파장 범위는 170 내지 190 nm일 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 파장 범위는 120 내지 1000 nm일 수 있다. 파장 범위의 선택은, 기관 애플리케이션, 유사한 애플리케이션에 대한 이전의 역사적 경험, 광학적 메트롤로지 디바이스의 밴드 및 설정된 2 개 이상의 에칭 스테이지 측정 목표에 기초한다.

[0032] 단계 408에서, 워크피스로부터 떨어져 회절되거나 또는 에칭 챔버로부터의 전자기 에너지를, 그 선택된 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스를 이용하여 측정한다. 단계 412에서, 측정된 전자기 에너지에 대응하는 실제 에칭 스테이지 데이터를 하나 이상의 레퍼런스 측정 기술을 이용하여 획득한다. 레퍼런스 측정 기술은 도료 엘

렉트론 가부시기가이샤 및 KLA-Tencor 주식회사에 의해 소유된 AcuShapeTM와 같은, SEM, AFM 또는 광학적 디지털 프로파일로메트리를 이용하는 것 등을 포함한다. 전술한 바와 같이, 실제 에칭 스테이지 데이터는, 에칭 프로세스의 완료의 레퍼런스값일 수 있으며, 실제 에칭 스테이지 데이터는, 에칭된 타겟층 또는 층들이 90% 완료된 경우에, 90%일 수 있다. 대안적으로, 실제 에칭 스테이지 데이터는, 에칭된 층 또는 층들의 실제 높이 예컨대 50 나노미터의 질화 실리콘층으로 표현될 수 있다.

[0033] 단계 416에서, 측정된 전자기 에너지 데이터는 실제 에칭 스테이지 데이터와 상관된다. 일 실시형태에서, 실제 에칭 스테이지 데이터에 대한 에칭 스테이지 측정의 상관관계는 1차 방식의 형태일 수 있다. 대안적으로, 상관관계는 임의 함수, 합성 함수 등과 같은 변수의 선형 관계 또는 그 변수 사이의 비선형 함수 관계로서 표현될 수 있다. 다항식에 대한 최소 제곱법 솔루션은, 행렬식, 매트릭스, 독립 파라미터 솔루션 등을 포함할 수 있다. 임의의 함수에 대한 최소 제곱법은, 비선형 피팅 방법, 탐색 파라미터 이격 방법, 격자 탐색 방법, 기울기 탐색 방법, 확대 방법, 마퀴트 방법 등을 포함할 수 있다. 전술한 바와 같이, 이러한 기술에 대한 더욱 상세한 설명에 대해서는, Bevington 등에 의한 "Data Reduction and Error Analysis for the Physical Sciences," 제3판, 페이지 116-117을 참조하며, 이는 여기에 참고로 통합된다.

[0034] 단계 416을 다시 참조하면, 일 실시형태에서, 전개된 상관관계는 에칭 스테이지 측정 및 대응하는 실제 에칭 스테이지 데이터를 구비하는 데이터베이스 또는 라이브러리와 같은 데이터 스토어일 수 있다. 예컨대, 데이터베이스 또는 라이브러리는, 함수 또는 파장으로서의 빔 세기 및 대응하는 에칭 완료 데이터와 같은 광학적 메트론폴로지 측정을 포함할 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 전개된 상관관계는 출력 에칭 스테이지 데이터를 결정하기 위하여 광학적 메트론폴로지 측정을 입력하도록 트레이닝된 머신 학습 시스템일 수 있다.

[0035] 단계 420에서, 에칭 스테이지 측정 및 전개된 상관관계를 이용하여 에칭 스테이지 값을 추출한다. 일 실시형태에서, 에칭 스테이지 측정은 2 개 이상의 광학적 메트론폴로지 측정일 수 있다. 단계 424에서는, 또 3의 단계 304에서 설정된 에칭 스테이지 측정 목표가 충족되는지 여부를 계산하는데, 결정된 에칭 스테이지 값을 이용한다. 일 실시형태에서는, 에칭 스테이지 측정 목표가 0.95 이상의 정확도와 2.0 밀리초 이하의 측정 및 추출 시간을 포함한다고 가정한다. 산출된 정확도는 0.95와 비교되고, 측정 및 추출 시간의 실제로 경과된 시간은 2 밀리초와 비교된다. 또 다른 실시형태에서, 에칭 측정 목표는, 0.95 이상의 에칭 스테이지 정확도 및 2.0 밀리초 이하의 측정 및 추출 시간 이외에, 신뢰 간격 예컨대, 에칭 스테이지 평균 \pm 5%를 포함할 수 있다.

[0036] 에칭 스테이지 측정 목표가 충족되지 않으면, 단계 428에서, 2 개 이상의 메트론폴로지 디바이스는 변경되고, 에칭 스테이지 측정은 향상되고, 메트론폴로지 조명 빔에 사용되는 최적의 파장이 결정되고, 빔/또는 상관 알고리즘이 개선된다. 광학적 메트론폴로지 디바이스의 변경은, 광학적 메트론폴로지 디바이스에서의 광학적 구성요소를 조정하거나 또는 광학적 구성요소의 일부를 변경함으로써 행해질 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 에칭 애플리케이션의 타입에 따라서, 에칭 챔버는 회절 신호를 강화시키기 위하여 질소 또는 희가스로 퍼지될 수 있다. 대안적으로, 측정된 에칭 스테이지 신호의 향상은 신호의 노이즈를 조정함으로써 행해질 수 있다. 시스템적인 노이즈는 측정된 애플리케이션의 범위에 대하여 기관 샘플을 갖는 광학적 메트론폴로지 디바이스의 캘리브레이션을 통하여 조정될 수 있다.

[0037] 최적의 파장은, 회귀 기술 또는 그와 유사한 기술을 이용하여 광학적 메트론폴로지 디바이스에 대하여 결정된다. 광학적 메트론폴로지에 대한 파장 선택을 최적화하는 것에 대한 상세한 설명에 대해서는, 2007년 5월 8일자로 발행되고, "SELECTION OF WAVELENGTHS FOR INTEGRATED CIRCUIT OPTICAL METROLOGY"로 명명되며, 그 전체가 여기에 참고로 포함된 미국 특허 제7,216,045호를 참조한다. 상관관계 알고리즘을 개선하는 것은 선형 상관관계를 이용하는 것으로부터 비선형 상관관계를 이용하는 것으로 기술을 변경하는 것을 포함할 수 있으며 즉, 변수 사이의 비선형 함수 관계를 이용할 수 있다. 전술한 바와 같이, 비선형 함수 관계는 임의의 함수, 합성 함수 등을 포함한다. 다항식에 대한 최소 제곱법 솔루션은, 행렬식, 매트릭스, 독립 파라미터 솔루션 등을 포함할 수 있다. 임의의 함수에 대한 최소 제곱법은 비선형 피팅 방법, 검색 파라미터 이격 방법, 격자 탐색 방법, 기울기 검색 방법, 확대 방법, 마퀴트 방법 등을 포함할 수 있다. 단계 428 이후에, 에칭 스테이지 측정 목표가 충족될 때까지, 프로세스 단계 412 내지 432를 반복한다.

[0038] 도 5는 에칭 스테이지 측정 목표를 충족하도록 구성된 2 개 이상의 광학적 메트론폴로지 디바이스 및 적어도 하나의 에칭 센서 디바이스를 이용하여 실제 에칭 스테이지 데이터에 대한 에칭 스테이지 측정의 상관관계를 전개하기 위한 예시적인 흐름도(500)를 나타낸다. 단계 502에서, 에칭 스테이지를 측정하기 위하여 2 개 이상의 광학적 메트론폴로지 디바이스를 선택한다. 레시피에 따라서, 에칭 스테이지는 워크피스의 하나 이상의 층의 부분적인 또는 전체적인 에칭일 수 있다. 선택된 2 개 이상의 광학적 메트론폴로지 디바이스는 광학적 방사 분광 디바이스,

간섭계, 반사계, 엘립소미터의 조합 또는 전술한 것의 임의의 조합일 수 있다. 단계 504에서, 파장 또는 파장의 범위는 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스에 대하여 선택될 수 있다. 일 실시형태에서, 파장 범위는 120 내지 190 nm일 수 있다. 다른 실시형태에서, 파장 범위는 170 내지 190 nm일 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 파장 범위는 120 내지 1000 nm일 수 있다. 파장 범위의 선택은, 기관 애플리케이션, 유사한 애플리케이션에 대한 이전의 역사적 경험, 광학적 메트롤로지 디바이스의 벤더 및 설정된 2 개 이상의 에칭 스테이지 측정 목표에 기초한다.

[0039] 단계 508에서, 에칭 스테이지와 실질적으로 상관된 측정에 따라 적어도 하나의 에칭 프로세스 센서 디바이스를 선택한다. 일 실시형태에서, 에칭 스테이지와 가장 높은 상관관계를 가지는 에칭 프로세스 센서가 선택된다. 적어도 하나의 프로세스 센서 디바이스의 선택은, 이들의 상호 관계를 식별하는데 도움을 줄 수 있는 프로세스 데이터의 세트, 메트롤로지 데이터(회절 신호) 및 프로세스 퍼포먼스 데이터를 이용하는 다변량 분석을 이용하여 행해질 수 있다. 예컨대, 다변량 분석은 선형 분석 또는 비선형 분석을 포함할 수 있다. 추가적으로, 예컨대, 다변량 분석은 주요 구성요소 분석(PCA), 독립 구성요소 분석, 교차 상관관계 분석, 선형 근사 분석 등을 포함할 수 있다. 주요한 변수를 식별하는데 다변량 분석을 이용하는 것에 대한 상세한 설명에 대해서는, 2008년 12월 16일자로 발행되며, "TRANSFORMING METROLOGY DATA FROM A SEMICONDUCTOR TREATMENT SYSTEM USING MULTIVARIATE ANALYSIS"으로 명명되며, 그 전체가 여기서 참고로 포함되는 미국 특허 제7,467,064호를 참조한다. 단계 512에서, 워크피스로부터 떨어져 회절된 또는 에칭 챔버로부터의 전자기 에너지를, 그 선택된 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스를 이용하여 측정하며, 적어도 하나의 에칭 프로세스 센서 디바이스로부터의 측정이 획득된다.

[0040] 단계 516에서, 측정된 전자기 에너지에 대응하는 실제 에칭 스테이지 데이터 및 에칭 센서 측정을 하나 이상의 레퍼런스 측정 기술을 이용하여 획득한다. 레퍼런스 측정 기술은 도쿄 엘렉트론 가부시기가이샤 및 KLA-Tencor 주식회사에 의해 소유된 AcuShapeTM와 같은, SEM, AFM 또는 광학적 디지털 프로필로메트리를 이용하는 것 등을 포함한다. 전술한 바와 같이, 실제 에칭 스테이지 데이터는, 에칭 프로세스의 완료의 레퍼런스값일 수 있으며, 에칭 스테이지 데이터는, 에칭될 타겟층 또는 층들이 90% 완료인 경우에, 90%일 수 있다. 대안적으로, 실제 에칭 스테이지 데이터는, 에칭된 층 또는 층들의 실제 높이 예컨대 50 나노미터의 질화 실리콘층으로 표현될 수 있다.

[0041] 단계 520에서, 측정된 전자기 에너지 데이터 및 에칭 센서 측정은 실제 에칭 스테이지 데이터와 상관된다. 일 실시형태에 있어서, 실제 에칭 스테이지 데이터에 대한 에칭 스테이지 측정의 상관관계는 1차 방정식의 형태일 수 있다. 대안적으로, 상관관계는 변수의 선형 관계, 또는 임의의 함수, 합성 함수 등과 같은 변수 사이의 비선형 함수 관계로서 표현될 수 있다. 다항식에 대한 최소 제곱법 솔루션은, 행렬식, 매트릭스, 독립 파라미터 솔루션 등을 포함할 수 있다. 임의의 함수에 대한 최소 제곱법은 비선형 피팅 방법, 검색 파라미터 이격 방법, 격자 탐색 방법, 기울기 검색 방법, 확대 방법, 마크트 방법 등을 포함할 수 있다. 전술한 바와 같이, 이들 기술에 대한 더욱 상세한 설명에 대해서는, Bevington 등 의한, "Data Reduction and Error Analysis for the Physical Sciences", 제3판, 페이지 116-177을 참조하며, 이는 여기에 참고로 통합된다.

[0042] 단계 520를 다시 참조하면, 실시형태에 있어서, 전개된 상관관계는 에칭 스테이지 측정 및 대응하는 에칭 스테이지 데이터로서 구비하는 데이터베이스 또는 라이브러리와 같은 데이터 스토어일 수 있다. 예컨대, 데이터베이스 또는 라이브러리는, 파장의 함수로서의 빔 세기와 같은 광학적 메트롤로지 측정, 에칭 센서 측정 및 대응하는 에칭 스테이지 데이터를 포함할 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 전개된 상관관계는 출력 에칭 스테이지 데이터를 결정하기 위하여 광학적 메트롤로지 측정 및/또는 에칭 센서 측정을 입력하도록 트레이닝된 머신 학습 시스템일 수 있다.

[0043] 단계 524에서, 에칭 스테이지 측정 및 전개된 상관관계를 이용하여 에칭 스테이지값이 추출된다. 실시형태에서, 에칭 스테이지 측정은 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 측정 및 적어도 하나의 에칭 센서 측정일 수 있다. 다른 실시형태에서, 에칭 스테이지 측정은 복수의 광학적 메트롤로지 측정 및 복수의 에칭 센서 측정일 수 있다. 단계 528에서, 결정된 에칭 스테이지 값은, 도 3의 단계 304에서 설정된 에칭 스테이지 측정 목표가 충족되는지 여부를 계산하는데 이용된다. 실시형태에서, 에칭 측정 목표는, 0.95 이상의 정확도 및 2.0 밀리초 이하의 측정 및 추출 시간을 포함한다. 산출된 에칭 스테이지 정확도는 0.95와 비교되고, 측정 및 추출 시간의 실제로 경과된 시간은 2 밀리초와 비교된다. 또 다른 실시형태에서, 에칭 스테이지 측정 목표는, 0.95 이상의 에칭 스테이지 정확도 및 2.0 밀리초 이하의 측정 및 추출 시간 이외에, 신뢰 간격 예컨대, 에칭 스테이지 평균 \pm 5%를 포함할 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 에칭 스테이지 측정 목표는, 0.95 이상의 에칭 스테이지 정확도, 6.0

밀리초 이하의 측정 및 추출 시간, 및/또는 98%의 반복성을 포함한다.

- [0044] 에칭 스테이지 측정 목표가 충족되지 않으면, 단계 532에서, 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스가 변경될 수 있고, 에칭 스테이지 측정이 향상되고, 광학적 메트롤로지 디바이스에 의해 사용된 최적의 파장이 결정될 수 있고, 및/또는 상관관계 알고리즘이 개선될 수 있다. 광학적 메트롤로지 디바이스의 변경은, 광학적 메트롤로지 디바이스에서의 광학적 구성요소를 조정하거나 또는 광학적 구성요소의 일부를 변경함으로써 행해질 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 선택된 에칭 센서는, 예컨대 온도 센서 대신에 압력 센서를 선택하여 변경될 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 에칭 애플리케이션의 타입에 따라서, 에칭 챔버는 회절 신호를 강화시키기 위하여 질소 또는 회가스로 퍼지될 수 있다. 대안적으로, 측정된 에칭 스테이지 측정의 향상은 측정에서의 노이즈를 조정함으로써 행해질 수 있다. 시스템적인 노이즈는 측정된 애플리케이션의 범위에 대하여 기판 샘플을 갖는 광학적 메트롤로지 디바이스 및 적어도 하나의 에칭 센서 디바이스의 캘리브레이션을 통하여 조정될 수 있다.
- [0045] 최적의 파장은, 회귀 기술 또는 그와 유사한 기술을 이용하여 광학적 메트롤로지 디바이스에 대하여 결정될 수 있다. 상관관계 알고리즘을 개선하는 것은 선형 상관관계를 이용하는 것으로부터 변수 사이의 비선형 함수 관계와 같은 비선형 상관관계를 이용하는 것으로 기술을 변경하는 것을 포함할 수 있다. 전술한 바와 같이, 비선형 함수 관계는 임의의 함수, 합성 함수 등을 포함한다. 다항식에 대한 최소 제곱법 솔루션은, 행렬식, 매트릭스, 독립 파라미터 솔루션 등을 포함할 수 있다. 임의의 함수에 대한 최소 제곱법은 비선형 피팅 방법, 검색 파라미터 이격 방법, 격자 탐색 방법, 기울기 검색 방법, 확대 방법, 마퀴트 방법 등을 포함할 수 있다. 단계 532 이후에, 에칭 스테이지 측정 목표가 충족될 때 까지, 프로세스 단계 512 내지 532를 반복한다.
- [0046] 도 6은 에칭 스테이지 측정 목표를 충족하도록 구성되는 복수의 메트롤로지 디바이스를 이용하여 실제 에칭 스테이지 데이터에 대한 에칭 스테이지의 상관관계를 전개하기 위한 예시적인 흐름도(600)를 나타낸다. 단계 604에서, 통합된 실시간 메트롤로지에 대한 에칭 스테이지를 측정하도록 복수의 메트롤로지 기술을 선택한다. 메트롤로지 기술은, 예컨대 광학적 방사 스펙트럼, 반사계, 엘립소미터 및/또는 간섭계와 같은 광학적 메트롤로지와, 예컨대, 워크피스의 하나 이상의 층의 에칭 완료와 같은 에칭 스테이지 데이터와 실질적으로 상관되는 측정을 가진 프로세스 센서와 같은 비광학적 메트롤로지를 포함한다. 단계 608에서, 선택된 복수의 메트롤로지 기술을 이용하여, 2 개 이상의 메트롤로지 디바이스는 에칭 스테이지를 측정하기 위하여 선택된다.
- [0047] 하나 이상의 프로세스 센서 디바이스의 선택은, 이들의 상호 관계를 식별하기 위하여 프로세스 데이터의 세트, 메트롤로지 데이터(회절 신호) 및 프로세스 퍼포먼스 데이터를 이용하는 다변량 분석을 이용하여 행해질 수 있다. 예컨대, 다변량 분석은 선형 분석 또는 비선형 분석을 포함할 수 있다. 추가적으로, 예컨대, 다변량 분석은 주요 구성요소 분석(PCA), 독립 구성요소 분석, 교차 상관관계 분석, 선형 근사 분석 등을 포함할 수 있다. 단계 612에서, 선택된 2 개 이상의 메트롤로지 디바이스를 이용한 메트롤로지 측정을 획득한다. 워크피스로부터 떨어져 회절된 또는 에칭 챔버로부터의 전자기 에너지는, 선택된 하나 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스를 이용하여 측정되거나 또는 하나 이상의 에칭 프로세스 센서로부터의 측정이 획득된다.
- [0048] 단계 616에서, 측정된 전자기 에너지에 대응하는 실제 에칭 스테이지 데이터 또는 센서 측정이 하나 이상의 레퍼런스 측정 기술을 이용하여 획득된다. 레퍼런스 측정 기술은, 도쿄 엘렉트론 주식회사 및 KLA-Tencor 주식회사에 의해 소유된 AcuShapeTM와 같은, SEM, AFM 또는 광학적 디지털 프로파일로메트리를 이용하는 기술 등을 포함한다. 예컨대, 에칭 스테이지 데이터는 에칭 시간의 함수로서 기판에서의 하나 이상의 층의 에칭 프로세스의 완료율로서 표현될 수 있다.
- [0049] 단계 620에서, 측정된 전자기 에너지 및/또는 센서 데이터는, 실제 에칭 스테이지 데이터와 상관된다. 일 실시형태에서, 실제 에칭 스테이지 데이터에 대한 에칭 스테이지 측정의 상관관계는 1차 방정식의 형태일 수 있다. 대안적으로, 상관관계는 변수의 선형 관계, 또는 임의의 함수, 합성 함수 등과 같은 변수 사이의 비선형 함수 관계로서 표현될 수 있다. 다항식에 대한 최소 제곱법 솔루션은, 행렬식, 매트릭스, 독립 파라미터 솔루션 등을 포함할 수 있다. 임의의 함수에 대한 최소 제곱법은 비선형 피팅 방법, 검색 파라미터 이격 방법, 격자 탐색 방법, 기울기 검색 방법, 확대 방법, 마퀴트 방법 등을 포함할 수 있다. 단계 620를 다시 참조하면, 실시형태에서, 전개된 상관관계는 에칭 스테이지 측정 및 대응하는 에칭 스테이지 데이터로서 구비하는 데이터 베이스 또는 라이브러리와 같은 데이터 스토어일 수 있다. 예컨대, 데이터베이스 또는 라이브러리는, 파장의 함수로서의 빔 세기와 같은 광학적 메트롤로지 측정 및 대응하는 에칭 완료 데이터를 포함할 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 전개된 상관관계는 출력 에칭 완료 데이터를 결정하기 위하여 광학적 메트롤로지 측정을 입력하도록 트레이닝된 머신 학습 시스템일 수 있다.
- [0050] 단계 624에서, 에칭 스테이지 측정 및 전개된 상관관계를 이용하여 에칭 스테이지 값을 추출한다.

실시형태에서, 에칭 스테이지 측정은 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 측정일 수 있다. 다른 실시형태에서, 에칭 스테이지 측정은 복수의 광학적 메트롤로지 측정 및 에칭 센서 측정일 수 있다. 단계 628에서, 결정된 에칭 스테이지 값은, 도 3의 단계 304에서 설정된 에칭 스테이지 측정 목표가 충족되는지 여부를 계산하는데 이용된다. 실시형태에서는, 에칭 스테이지 측정 목표가 0.95 이상의 에칭 스테이지 정확도와 2.0 밀리초 이하의 측정 및 추출 시간을 포함한다고 가정한다. 산출된 에칭 스테이지 정확도는 0.95와 비교되고, 측정 및 추출 시간의 실제로 경과된 시간은 2 밀리초와 비교된다. 다른 실시형태에서, 에칭 스테이지 측정 목표는, 0.95 이상의 에칭 스테이지 정확도 및 2.0 밀리초 이하의 측정 및 추출 시간 이외에, 신뢰 간격 예컨대, 에칭 스테이지 평균 \pm 6% 를 포함할 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 2 개 이상의 에칭 스테이지 측정 목표는, 정확도와 측정 및 추출 시간과, 반복성 계수로서 표현된 반복성을 포함하며, 여기서 동일하게 되는 2 개 이상의 반복된 테스트 결과는 95% 이상의 확률 내에 있게 된다.

[0051] 스테이지 측정 목표를 충족시키지 못하면, 단계 632에서, 메트롤로지 기술 및 메트롤로지 디바이스의 선택이 변경될 수 있고, 에칭 스테이지 측정이 향상될 수 있고, 최적의 파장이 결정될 수 있고, 및/또는 상관관계 알고리즘이 개선될 수 있다. 전술한 바와 같이, 메트롤로지 디바이스의 변경은, 예컨대 조명 빔의 입사 각도를 변경하고, 광원을 변경하거나 또는 광학적 메트롤로지 디바이스의 광학적 구성요소의 일부를 변경하는 등의 광학적 구성요소를 조정함으로써 행해질 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 선택된 메트롤로지 센서는 예컨대 온도 센서 대신에 에칭트 압력 센서를 선택함으로써 변경될 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 에칭 애플리케이션의 타입에 따라서, 에칭 챔버는 회절 신호의 빔 세기를 증가시키기 위하여 질소 또는 회가스로 퍼지될 수 있다. 대안적으로, 특정된 메트롤로지 신호의 향상은 신호에서의 노이즈를 조정함으로써 행해질 수 있다. 전술한 바와 같이, 시스템적인 노이즈는 측정된 애플리케이션의 범위에 대하여 기관 샘플을 갖는 광학적 메트롤로지 디바이스의 캘리브레이션을 통하여 조정될 수 있다. 최적의 파장은, 회귀 기술 또는 그와 유사한 기술을 이용하여 광학적 메트롤로지 디바이스에 대하여 결정될 수 있다. 상관관계 알고리즘을 개선하는 것은 선형 상관관계를 이용하는 것으로부터 변수 사이의 비선형 함수 관계와 같은 비선형 상관관계를 이용하는 것으로 기술을 변경하는 것을 포함할 수 있다. 전술한 바와 같이, 비선형 함수 관계는 임의의 함수, 합성 함수 등을 포함할 수 있다. 다항식에 대한 최소 제곱법 솔루션은, 행렬식, 매트릭스, 독립 파라미터 솔루션 등을 포함할 수 있다. 임의의 함수에 대한 최소 제곱법은 비선형 피팅 방법, 검색 파라미터 이격 방법, 격자 탐색 방법, 기울기 검색 방법, 확대 방법, 마퀴트 방법 등을 포함할 수 있다. 단계 632 이후에, 에칭 스테이지 측정 목표가 충족될 때 까지, 프로세스 단계 612 내지 632를 반복한다.

[0052] 도 7 및 도 8은 에칭 스테이지 측정 시스템을 나타내는 예시적인 건축학상 도면이다. 도 7을 참조하면, 도 7은 광학적 메트롤로지 디바이스(704) 및 메트롤로지 프로세서(740)를 구비하는 에칭 스테이지 측정 시스템(700)을 나타내는 예시적인 건축상의 도면이다. 메트롤로지 프로세서(740)는 신호 평가기(720) 및 메트롤로지 데이터 추출기(750)를 포함할 수 있다. 광학적 메트롤로지 디바이스(704)는 광학적 방사 분광, 간섭계 또는 반사계 중 하나 이상의 조합과 같은 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스일 수 있고, 기관(미도시)을 측정하고, 에칭 스테이지 측정(706)을 메트롤로지 프로세서(740)에 전송한다. 메트롤로지 프로세서(740)에 의한 측정을 처리한 후에, 예를 들어, 입사 각도 조정 또는 방위각 조정과 같은 조정 신호(708)가 메트롤로지 프로세서(740)로부터 광학적 메트롤로지 디바이스(704)로 전송될 수 있다. 메트롤로지 프로세서(740)는 국부적 프로세서, 원격 프로세서 또는 인터넷과 같은 네트워크를 통하여 액세스가능한 프로세서일 수 있다. 신호 평가기(720) 및 에칭 스테이지 데이터 추출기(754)는 프로세서(740)에 상주하거나 또는 프로세서(740)에 의한 실행에 대하여 이용할 수 있는 실행가능한 명령 또는 컴퓨터 코드의 형태일 수 있다. 신호 평가기(720)는 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스를 모델화할 수 있는 광학적 메트롤로지 디바이스 모델(724)을 구비한다. 신호 평가기(720)의 다른 구성요소는 캘리브레이터(728) 및 신호 조정기(732)를 포함한다. 캘리브레이터(728)는 동일한 카테고리 또는 기술에서의 표준 디바이스와 비교되는 메트롤로지 디바이스에 이용되는 구성요소의 차이로 인해 메트롤로지 측정에 대한 조정을 결정하도록 구성된다. 신호 조정기(732)는 광학적 메트롤로지 디바이스(704)에 대하여 측정된 전자기 신호에서의 노이즈를 조정함으로써 신호를 향상시킨다.

[0053] 도 7을 다시 참조하면, 메트롤로지 데이터 추출기(750)는 신호 평가기에 연결되며, 에칭 스테이지 데이터 추출기(754), 회귀 모듈(758), 라이브러리 매칭 모듈(762) 및 머신 학습 시스템 모듈(766)을 구비한다. 에칭 신호 데이터 추출기(754)는 신호 평가기(820)로부터 향상된 측정 신호를 이용하고, 회귀 모듈(758), 라이브러리 매칭 모듈(762) 및/또는 머신 학습 시스템 모듈(766) 중 하나 이상을 이용함으로써 에칭 스테이지값을 추출한다. 위크피스 상의 구조의 프로파일 데이터를 결정하기 위한 회귀 알고리즘의 사용에 대한 상세한 설명에 대해서는, 2004년 8월 31일자로 발행되며, "METHOD AND SYSTEM OF DYNAMIC LEARNING THROUGH A REGRESSION-BASED LIBRARY GENERATION PROCESS"로 명명되며, 그 전체가 여기에 참고로 포함되는 미국 특허 제6,785,638호를 참조

한다. 워크피스 상의 구조의 프로파일 데이터를 결정하기 위한 라이브러리 알고리즘의 사용에 대한 상세한 설명에 대해서는, 2005년 9월 13일자로 발행되며, "GENERATION OF A LIBRARY OF PERIODIC GRATING DIFFRACTION SIGNALS"로 명명되며, 그 전체가 여기에 참고로 포함되는 미국 특허 제6,943,900호를 참조한다. 워크피스 상의 구조의 프로파일 데이터를 결정하기 위한 머신 학습 시스템 알고리즘의 사용에 대한 상세한 설명에 대해서는, 2010년 11월 9일자로 발행되며, "OPTICAL METROLOGY OF STRUCTURES FORMED ON SEMICONDUCTOR WAFERS USING MACHINE LEARNING SYSTEMS"으로 명명되며, 그 전체가 여기에 참고로 포함되는 미국 특허 제7,831,528호를 참조한다.

[0054]

도 8은 광학적 메트로로지 디바이스(804), 에칭 센서 디바이스(810) 및 메트로로지 프로세서(840)를 구비하는 에칭 스테이지 측정 시스템(800)을 나타내는 예시적인 건축상의 도면이다. 메트로로지 프로세서(840)는 신호 평가기(820)와 메트로로지 데이터 추정기(850)를 포함할 수 있다. 광학적 메트로로지 디바이스(804)는, 하나 이상의 광학적 방사 분광, 간섭계 또는 반사계의 조합과 같은 2 개 이상의 광학적 메트로로지 디바이스일 수 있으며, 기관(미도시)을 측정하고, 에칭 스테이지 측정값(806)을 메트로로지 프로세서(840)에 전송한다. 메트로로지 프로세서(840)에 대한 측정을 처리한 이후에, 예컨대 입사 각도 또는 방위각 조정과 같은 조정 신호(808)가 메트로로지 프로세서(840)으로부터 광학적 메트로로지 디바이스(804)로 전송될 수 있거나, 또는 예컨대 온도 및 압력 조정과 같은 조정 신호(814)가 에칭 센서 디바이스(810)로 전송될 수 있다. 메트로로지 프로세서(840)는 국부적 프로세서, 원격 프로세서 또는 인터넷과 같은 네트워크를 통하여 액세스가능한 프로세서일 수 있다. 신호 평가기(820) 및 에칭 스테이지 데이터 추출기(854)는, 프로세서(840)에 상주하거나 또는 프로세서(840)에 의한 실행에 대하여 이용할 수 있는 실행가능한 명령 또는 컴퓨터 코드의 형태일 수 있다. 신호 평가기(820)는 2 개 이상의 광학적 메트로로지 디바이스를 모델화할 수 있는 광학적 메트로로지 디바이스 모델(824)과, 온도, 압력 또는 중 조성 센서 디바이스와 같은 2 개 이상의 에칭 센서 디바이스를 모델화할 수 있는 에칭 센서 디바이스 모델(836)을 구비한다. 신호 평가기(820)의 다른 구성요소는 캘리브레이터(828) 및 신호 조정기(832)를 포함한다. 캘리브레이터(828)는 동일한 카테고리 또는 기술에서의 표준 디바이스와 비교되는 메트로로지 디바이스에 이용되는 구성요소의 차이로 인해 메트로로지 측정에 대한 조정을 결정하도록 구성된다. 신호 조정기(832)는 광학적 메트로로지 디바이스(804)에 대하여 측정된 전자기 신호 및/또는 에칭 센서 디바이스(810)로부터의 측정된 센서 신호(812)에서의 노이즈를 조정함으로써 신호를 향상시킨다.

[0055]

도 8을 다시 참조하면, 메트로로지 데이터 추정기(850)는 신호 평가기에 연결되며, 에칭 스테이지 데이터 추출기(854), 회귀 모듈(858), 라이브러리 매칭 모듈(862) 및 머신 학습 시스템 모듈(866)을 구비한다. 에칭 신호 데이터 추출기(854)는 신호 평가기(820)로부터 향상된 측정 신호를 이용하고, 회귀 모듈(858), 라이브러리 매칭 모듈(862) 및/또는 머신 학습 시스템 모듈(866) 중 하나 이상을 이용함으로써 에칭 스테이지값을 결정한다. 워크피스 상의 구조의 프로파일 데이터를 결정하기 위한 회귀 알고리즘의 사용에 대한 상세한 설명에 대해서는, 2004년 8월 31일자로 발행되며, "METHOD AND SYSTEM OF DYNAMIC LEARNING THROUGH A REGRESSION-BASED LIBRARY GENERATION PROCESS"로 명명되며, 그 전체가 여기에 참고로 포함되는 미국 특허 제6,785,638호를 참조한다. 워크피스 상의 구조의 프로파일 데이터를 결정하기 위한 라이브러리 알고리즘의 사용에 대한 상세한 설명에 대해서는, 2005년 9월 13일자로 발행되며, "GENERATION OF A LIBRARY OF PERIODIC GRATING DIFFRACTION SIGNALS"로 명명되며, 그 전체가 여기에 참고로 포함되는 미국 특허 제6,943,900호를 참조한다. 워크피스 상의 구조의 프로파일 데이터를 결정하기 위한 머신 학습 시스템 알고리즘의 사용에 대한 상세한 설명에 대해서는, 2010년 11월 9일자로 발행되며, "OPTICAL METROLOGY OF STRUCTURES FORMED ON SEMICONDUCTOR WAFERS USING MACHINE LEARNING SYSTEMS"으로 명명되며, 그 전체가 여기에 참고로 포함되는 미국 특허 제7,831,528호를 참조한다.

[0056]

도 9는 본 발명의 일 실시형태에서의 실시간 에칭 스테이지 측정 시스템(900)에 대한 예시적인 흐름도를 나타낸다. 단계 905에서, 에칭 스테이지 측정 목표가 설정된다. 전술한 바와 같이, 에칭 스테이지 측정 목표는 정확도, 신뢰 간격, 측정 및 추출 시간(MAET) 목표, 반복성, 정밀도, 재현성, 전체 측정 불확실성(TMU), 소유권의 전체 비용 등을 포함할 수 있다. 일 실시형태에서, 예컨대 정확도, 측정 및 추출 시간, 및 반복성은 에칭 스테이지 측정 목표로서 이용된다. 또한, 에칭 스테이지 측정 목표는 0.97 이상으로 설정된 정확도, 3 밀리초 이하의 측정 및 추출 시간, 및 0.95 이상의 반복성 계수에 의해 명시될 수 있다. 다른 실시형태에서는, 정확도, 측정 및 추출 시간, 반복성, 그리고 예컨대 에칭 챔버의 온도 또는 에칭 챔버 내의 에천트 종의 양을 에칭 스테이지 측정 목표로서 이용한다. 단계 910에서, 실시간 에칭 스테이지 측정 시스템은, 도 4 내지 도 6과 관련하여 설명된 방법을 이용하고, 도 7 및 도 8과 관련하여 묘화되고 설명된 시스템을 이용하여 개발된다. 예를 들어, 에칭 스테이지 측정 시스템은 2 개 이상의 광학적 메트로로지 디바이스 및 2 개 이상의 에칭 센서 디바이스를

이용하여 개발될 수 있다.

- [0057] 단계 915에서, 단계 910에서의 선택된 방법 및 시스템에 대한 광학적 메트롤로지 디바이스 및/또는 에칭 센서 디바이스를 이용하여 에칭 스테이지 측정을 획득한다. 단계 920에서, 에칭 스테이지 값은 입력으로서의 에칭 스테이지 측정 및 실시간 에칭 스테이지 측정 시스템을 이용하여 추출된다. 예를 들어, 에칭 스테이지 메트롤로지 측정은, OES 스펙트럼과 반사계 및 간섭계 측정과 같은 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 측정을 포함할 수 있다. 또 다른 실시형태에서, 에칭 스테이지 측정은, 온도, 압력 또는 에칭 챔버에서의 에천트 중 농도와 같은 센서 데이터 및 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 데이터를 포함할 수 있다.
- [0058] 도 9를 다시 참조하면, 에칭 스테이지 값은 에칭 스테이지 측정 및 실시간 에칭 스테이지 측정 시스템을 이용하여 추출된다. 전술한 바와 같이, 에칭 스테이지 값은, 에칭된 층 또는 층들의 두께이거나, 또는 에칭되고 있는 기관의 2 개 이상의 층에서의 에칭 타겟의 퍼센트일 수 있으며, 그 타겟은 애플리케이션의 레시피에 기초한다. 에칭 스테이지 값의 추출은, 도 4 내지 도 6과 관련하여 설명된 방법 및 에칭 스테이지 측정을 이용하고 그리고 도 7 또는 도 8과 관련하여 묘화되고 설명된 시스템을 이용하여 수행된다. 단계 925에서, 추출된 스테이지 값은, 에칭 프로세싱이 완료되었는지를 판정하기 위하여 에칭 타겟과 비교된다. 에칭 프로세싱이 완료되면, 단계 930에서, 메트롤로지 프로세서(도 2, 216)에 에칭 완료 신호를 전송한다.
- [0059] 에칭 처리가 완료되지 않으면, 단계 935에서, 에칭 스테이지 값은 에칭 처리의 경과된 지속 시간 동안의 설정 범위와 비교된다. 에칭 스테이지 값이 설정 범위 내에 있지 않으면, 경고 신호는 단계 940 메트롤로지 프로세서(도 2, 216)에 송신된다. 기관을 가로지르는 에칭 스테이지 값을 설정 범위와 비교하여, 전체 기관이 레시피당 또는 다른 설정 기준으로서 에칭되고 있다는 것을 보증한다. 기관 전체에 걸친 에칭 처리가 설정 범위 내에 있지 않으면, 단계 940에서 경고 신호가 송신된다. 단계 945에서, 기관을 가로지르는 에칭이 설정 범위 내에 있지 않으면, 단계 940에서 경고 신호가 송신된다. 실제 추출 시간 및 참조 에칭 스테이지 데이터는 단계 955에서 획득된다. 실제 측정 및 추출 시간은 메트롤로지 프로세서(도 2, 216)에서 유지되는 타이머에 의해 기록될 수 있다. 에칭 스테이지 측정 목표는 추출된 에칭 스테이지 값, 실제 측정 및 추출 시간 및 참조 에칭 스테이지 데이터를 이용하여 계산되며, 단계 905에서 설정된 대응하는 에칭 스테이지 측정 목표와 비교된다. 전술한 바와 같이, 레퍼런스 에칭 스테이지 데이터는, 도쿄 엘렉트론 주식회사 및 KLA-Tencor 가부시카이가야에 의해 소유된 AcuShapeTM와 같은, SEM, AFM, 또는 광 디지털 프로파일로메트리를 이용하는 것 등의 기준 측정 시스템을 이용함으로써 획득될 수 있다. 에칭 스테이지 측정 목표가 충족되지 않으면, 단계 960에서 경고 신호는 메트롤로지 프로세서(도 2, 216)에 송신된다. 이와 달리, 처리 단계 915 내지 960는, 단계 925에서 판정될 때, 에칭 처리가 완료될 때 까지 반복된다.
- [0060] 도 10, 11 및 12는 하나 이상의 광학 메트롤로지 디바이스와 에칭 센서 디바이스의 여러 가지 조합을 이용하여, 에칭 스테이지 측정 시스템에 연결된 플라즈마 처리 시스템을 구비하는 예시적인 에칭 시스템을 나타내는 건축상의 도면이다. 도 10을 참조하면, 도 10은 하나 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스를 이용하여 에칭 스테이지 시스템(1008)에 연결된 플라즈마 시스템(1004)을 구비하는 예시적인 에칭 시스템(1000)을 나타내는 건축상의 도면이다. 플라즈마 프로세싱 시스템(1004)은 선택적으로 기관(1025)에 대향하는 상부 전극(1052)에 연결된 직류(DC) 전원(1050)을 구비한다. 상부 전극(1052)은 전극판을 구비할 수도 있다. 전극판은 실리콘 함유 전극판을 구비할 수 있다. 또한, 전극판은 도핑된 실리콘 전극판을 구비할 수 있다. DC 전원은 가변 DC 전원을 포함할 수 있다. 부가적으로, DC 전원은 바이폴라 DC 전원을 포함할 수 있다. DC 전원(1050)은 DC 전원(1050)의 극성, 전류, 전압 또는 온/오프 상태이거나 이들의 임의의 조합을 모니터링, 조정 또는 제어하도록 구성된 시스템을 더 포함할 수 있다. 일단 플라즈마가 형성되면, DC 전원(1050)은 발리스틱(ballistic) 전자빔의 형성을 용이하게 한다. 전기 필터는 DC 전원(1050)으로부터 무선 주파수(RF) 파워를 분리하는데 이용될 수 있다.
- [0061] 예컨대, DC 전원(1050)에 의해 상부 전극(1052)에 인가된 DC 전압은 대략 -2000 볼트(V) 내지 대략 1000 V의 범위에 이른다. 바람직하기로는, DC 전압의 절대값은 대략 100 V 이상의 값을 가지며, 더욱 바람직하기로는, DC 전압의 절대값은 대략 500 V의 이상의 값을 가진다. 부가적으로, DC 전압은 음의 극성을 가지는 것이 바람직하다. 또한, DC 전압은 상부 전극(1052)의 표면에 생성된 자기 바이어스 전압보다 더 큰 절대값을 가지는 음의 전압이다. 기관 홀더(1020)와 대향하는 상부 전극(1052)의 표면은 실리콘 함유 재료로 이루어질 수 있다.
- [0062] 진공 펌프 시스템(1030)은 초당 5000 리터(및 그 이상)까지 펌핑 속도를 낼 수 있는 터보 분자 진공 펌프(TMP) 및 챔버 압력을 스로틀링하는 게이트 밸브를 포함할 수 있다. 건식 플라즈마 에칭에 이용되는 종래의 플라즈마 프로세싱 디바이스에 있어서, 초당 1000 내지 3000 리터의 TMP를 사용할 수 있다. TMP는 일반적으로 대략 50 mTorr 미만의 낮은 압력 프로세싱에 이용될 수 있다. 높은 압력 프로세싱에서는(즉, 대략 100 mTorr 보다 큼),

기계적 부스터 펌프 및 건식 러핑 펌프를 이용할 수 있다. 또한, 챔버 압력을 모니터링하기 위한 디바이스(미도시)는 플라즈마 프로세싱 챔버(1010)에 연결될 수 있다. 압력 측정 디바이스는, 예컨대 MKS Instruments, Inc. (Andover, MA)로부터 상업적으로 입수가능한 Type 628B 바라트론 절대 커패시턴스 마노미터일 수 있다.

[0063] 도 10을 계속 참조하면, 플라즈마 프로세싱 시스템(1004)은, 플라즈마 프로세싱 시스템(1004)으로의 입력을 전달하고 활성화시킬 뿐만 아니라 플라즈마 프로세싱 시스템(1004)으로부터의 출력을 모니터링하기에 충분한 제어 전압을 생성할 수 있는 마이크로프로세서, 메모리 및 디지털 I/O 포트를 구비하는 제어기(1090)를 더 포함한다. 또한, 제어기(1090)는, RF 발생기(100), 임피던스 매칭 네트워크(1042), 옵션적인 DC 전원(1050), 가스 분사(injection) 시스템(미도시), 진공 펌핑 시스템(1030)뿐만 아니라 후면 가스 전달 시스템(미도시), 기판/기판 홀더 온도 제어 시스템(미도시) 및/또는 전자기 클램핑 시스템(미도시)에 연결될 수 있고, 이들과 정보를 교환할 수 있다. 메모리에 저장된 프로그램은 박막 에칭 방법을 수행하기 위하여 프로세스 레시피에 따라서 플라즈마 프로세싱 시스템(1004)의 전술한 구성요소의 입력을 활성화하는데 이용될 수 있다. 제어기(1090)의 일례는 텍사스주 오스틴 소재의 델 코퍼레이션으로부터 입수가능한 DELL PRECISION WORKSTATION 610™이다. 제어기(1090)는 플라즈마 프로세싱 시스템(1004)에 관하여 국부적으로 위치될 수 있거나 또는 인터넷 또는 인트라넷을 통하여 플라즈마 프로세싱 시스템(1004)에 관하여 원격으로 위치될 수 있다. 이에 따라, 제어기(1090)는 직접 접속, 인트라넷 또는 인터넷 중 적어도 하나를 이용하여 플라즈마 프로세싱 시스템(1004)과 데이터를 교환할 수 있다. 제어기(1090)는 커스터머 사이트(즉, 디바이스 제조자 등)에서 인트라넷에 연결될 수 있거나 또는 벤더 사이트(즉, 장비 제조자)에서 인트라넷에 연결될 수 있다. 또한, 또 다른 컴퓨터(즉, 제어기, 서버 등)는 직접 접속, 인트라넷 또는 인터넷 중 적어도 하나를 통하여 데이터를 교환하기 위하여 제어기(1090)에 액세스할 수 있다.

[0064] 에칭 스테이지 측정 시스템(1008)은 2 개 이상의 광학 메트롤로지 디바이스를 이용한다. 특히 도 10에 있어서, OES 디바이스(1070)는 기관(1025)과 상부 전극(1052) 사이의 프로세싱 영역(1015)으로부터 광학적 방사를 측정하는 위치에서 플라즈마 프로세싱 챔버(1010)에 연결된다. 게다가, 광학적 메트롤로지 디바이스(1060)의 또 다른 세트는 플라즈마 프로세싱 챔버(1010)의 맨 위에 배치된다. 4개의 광학적 메트롤로지 디바이스가 도시되어 있지만, 광학적 메트롤로지 디바이스의 많은 다른 대안물 및 상이한 구성이, 복수의 광학적 메트롤로지 디바이스를 이용하여 설계 목표를 구현하기 위하여 배치될 수 있다. 4개의 광학적 메트롤로지 디바이스는 분광 반사율 계 디바이스 또는 간섭 측정 디바이스일 수 있다. 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스 예컨대 OES 디바이스(1070) 및 광학적 메트롤로지 디바이스(1060)의 세트로부터의 측정은 메트롤로지 프로세서(미도시)에 전송되고, 신호 평가기(도 7, 720)(미도시) 및 메트롤로지 데이터 추정기(도 7, 750)(미도시)에 의해 프로세싱되며, 여기서 에칭 스테이지 값이 추출된다.

[0065] 도 11은 에칭 스테이지 측정 시스템(1008)이 하나 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스 및 에칭 센서 디바이스(1064)를 이용하는 점을 제외하고, 도 10의 예시적인 에칭 시스템(1000)과 유사하다. 전술한 바와 같이, 프로세스 센서 디바이스 예컨대 예컨트의 양을 측정하는 에칭 센서 디바이스(1064)는, 에칭 스테이지에 실질적으로 상관된 측정에 관하여 선택된다. 일 실시형태에서, 에칭 스테이지와 가장 높은 상관관계를 가지는 에칭 프로세스 센서 디바이스가 선택된다. 적어도 하나의 프로세스 센서 디바이스는, 이들의 상호 관계를 식별하기 위하여 프로세스 데이터의 세트, 메트롤로지 데이터(회절 신호) 및 프로세스 퍼포먼스 데이터를 이용하는 다변량 해석을 이용하여 선택될 수 있다. 특히 도 11에 있어서, OES 디바이스(1070)는 기관(1025)과 상부 전극(1052) 사이의 프로세싱 영역(1015)으로부터의 광학적 방사를 측정하기 위한 위치에서 플라즈마 프로세싱 챔버(1010)에 연결된다. 또 다른 실시형태에서, 도시된 4개의 광학적 메트롤로지 디바이스와 같은 광학적 메트롤로지 디바이스(1060)의 또 다른 세트는, 플라즈마 프로세싱 챔버(1010)의 맨 위에 배치된다. 4개의 광학적 메트롤로지 디바이스는 분광 반사율 계 디바이스 또는 간섭 측정 디바이스일 수 있다. 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스 예컨대 OES 디바이스(1070) 및 광학적 메트롤로지 디바이스(1060)의 세트로부터 측정과 센서 디바이스(1064)로부터의 측정은, 메트롤로지 프로세서(미도시)에 전송되어 신호 평가기(도 8, 820)(미도시) 및 메트롤로지 데이터 추정기(도 8, 850)(미도시)에 의해 프로세싱되고, 여기서 에칭 스테이지 값이 추출된다.

[0066] 도 12는 에칭 스테이지 측정 시스템(1008)이 하나 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스 및 복수의 에칭 센서 디바이스(1064 및 1068)를 이용하는 점을 제외하고, 도 11의 예시적인 에칭 시스템(1100)과 유사하다. 전술한 바와 같이, 에칭 스테이지와 실질적으로 상관되는 측정에 관한 프로세스 센서 디바이스가 선택된다. 일 실시형태에서, 에칭 스테이지와 가장 높은 상관관계를 가지는 에칭 프로세스 센서가 선택된다. 프로세스 센서 디바이스의 선택은, 이들의 상호 관계를 식별하기 위하여 프로세스 데이터의 세트, 메트롤로지 데이터(회절 신호) 및 프로세스 퍼포먼스 데이터를 이용하는 다변량 분석을 이용하여 행해질 수 있다. 특히 도 12에 있어서, OES 디바이

스(1070)는 기관(1025)과 상부 전극(1052) 사이의 프로세싱 영역(1015)으로부터의 광학적 방사를 측정하기 위한 위치에서 플라즈마 프로세싱 챔버(1010)에 연결된다. 또 다른 실시형태에서, 도시된 4개의 광학적 메트롤로지 디바이스와 같은 광학적 메트롤로지 디바이스(1060)의 또 다른 세트가 플라스마 프로세싱 시스템(1010)의 맨 위에 배치된다. 4개의 광학적 메트롤로지 디바이스는 분광 반사계 디바이스 또는 간섭 측정 디바이스일 수 있다. 2 개 이상의 광학적 메트롤로지 디바이스 예컨대 OES 디바이스(1070) 및 광학적 메트롤로지 디바이스(1060)의 세트로부터의 측정과 복수의 센서 디바이스로부터의 측정은 메트롤로지 프로세서(미도시)에 전송되어, 신호 평가기(도 8, 820)(미도시) 및 메트롤로지 데이터 추정기(도 8, 850)(미도시)에 의해 프로세싱되며, 여기서 에칭 스테이지 값이 추출된다.

[0067]

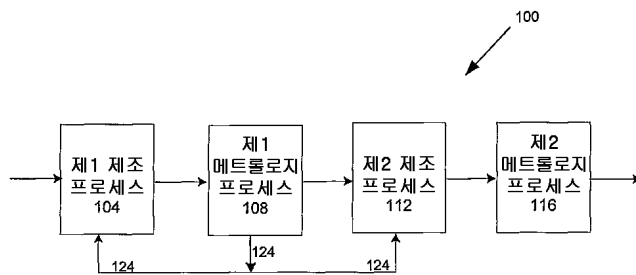
도 13a는 광학적 방사 분광(OES) 디바이스(1070)와, 광학적 분광 및/또는 간섭 측정 툴에 대한 플라즈마 프로세싱 챔버(1010)의 상부의 광학적 메트롤로지 디바이스(1060)에 대한 복수의 뷰포트를 가진 예시적인 에칭 시스템(1300)의 평면도를 나타낸다. OES 디바이스(1070)는, 플라즈마 프로세싱 챔버의 다른 구성요소들이 광학적 방사 신호의 방해받지 않은 측정을 허용하는 위치에 배치될 수 있고, 다른 광학적 메트롤로지 디바이스(1060)의 배열이 도시된 바와 같이 배치될 수 있다. 이러한 광학적 메트롤로지 디바이스로부터의 회절된 전자기 에너지의 측정은, 애플리케이션 레시피에 따라서 웨이퍼의 여러 가지 사이트의 에칭이 진행되고 있는지를 판정하는데 이용된다. 대안적으로, 광학적 메트롤로지 디바이스의 수는, 예컨대 다른 구성에 배열되는 5, 7, 9 또는 11 개의 광학적 메트롤로지 디바이스를 이용하여 증가될 수 있다. 예를 들어, 도 13b에서, 9개의 광학적 메트롤로지 디바이스를 가진 예시적인 에칭 시스템(1350)은 도시된 바와 같은 구성에 배열 될 수 있다. 광학적 메트롤로지 디바이스의 특정수 및 구성은, 에칭 스테이지 측정 시스템에 의해 측정되도록 계획된 반도체 애플리케이션의 범위에 서의 지식 및 경험에 기초하여 결정된다.

[0068]

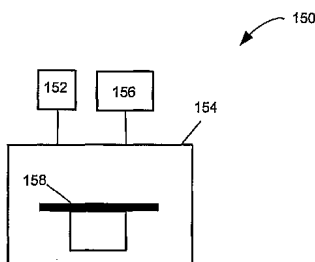
예시적인 실시형태들을 설명하였지만, 본 발명의 사상 및/또는 범위를 벗어나지 않고 여러 가지 변경이 행해질 수 있다. 따라서, 본 발명은 도면들에 도시되고 앞에서 설명한 특정 형태로 한정되는 것으로 구성되어서는 안 된다. 따라서, 모든 이러한 변경은 본 발명의 범위 내에 포함되도록 의도된다.

도면

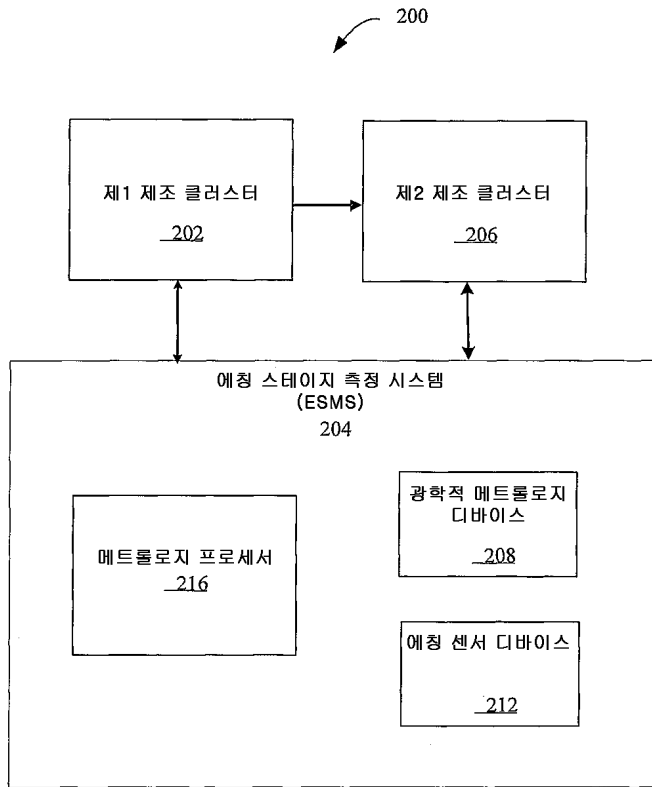
도면1a



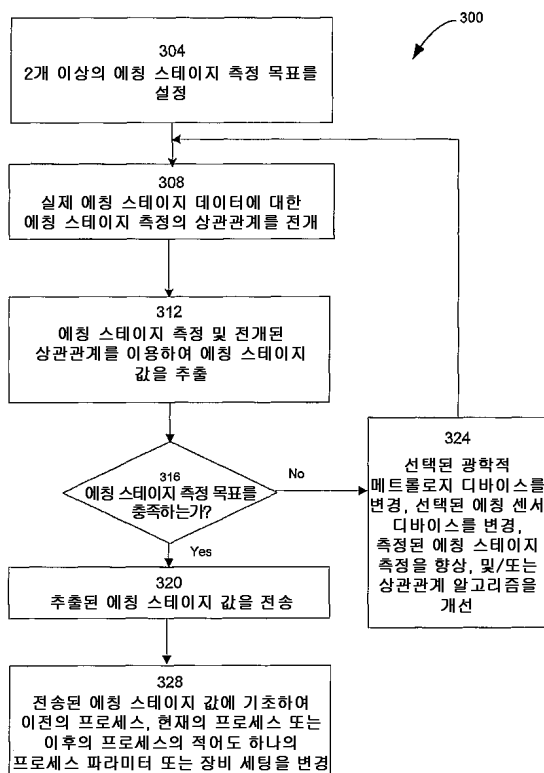
도면1b



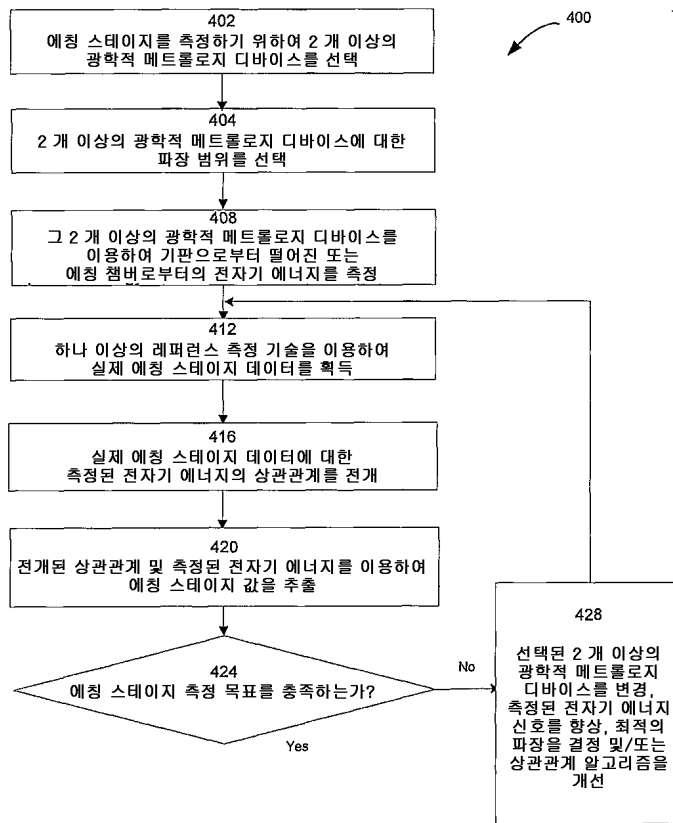
도면2



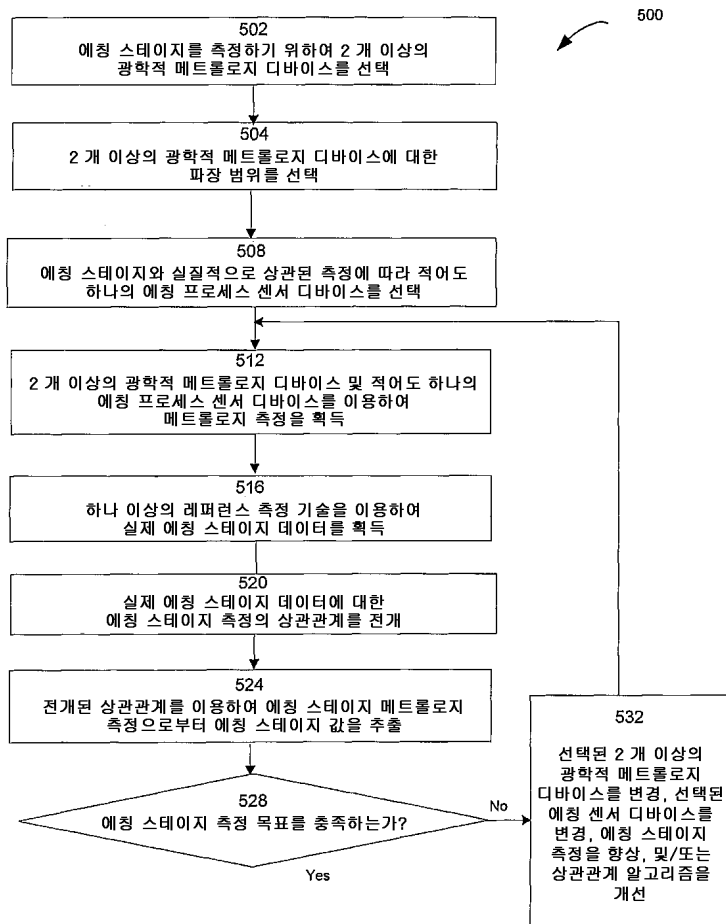
도면3



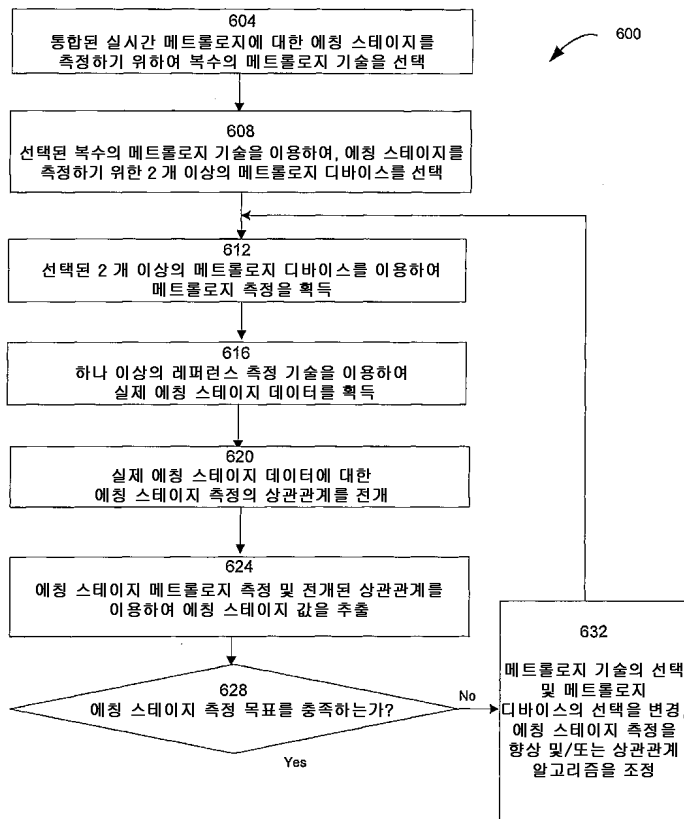
도면4



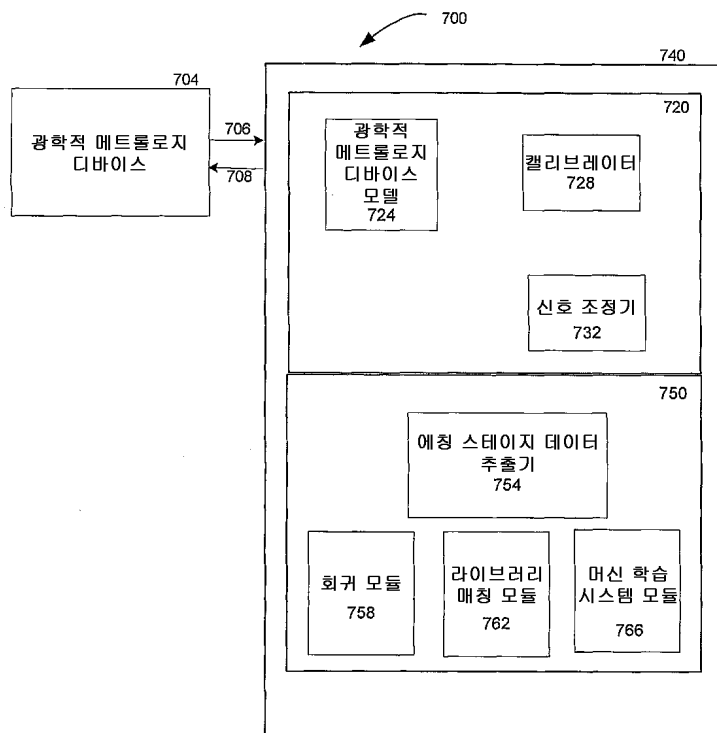
도면5



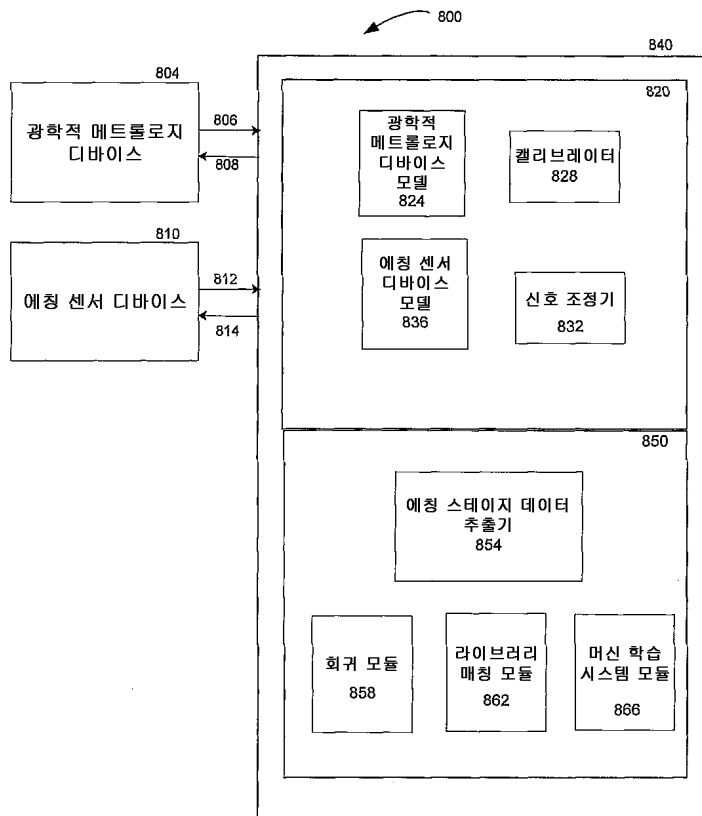
도면6



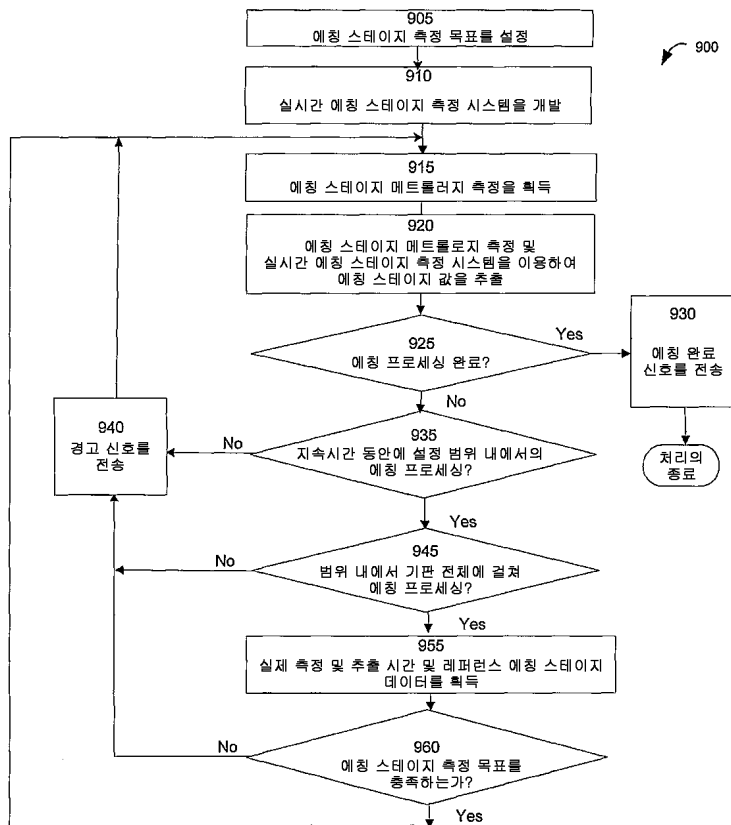
도면7



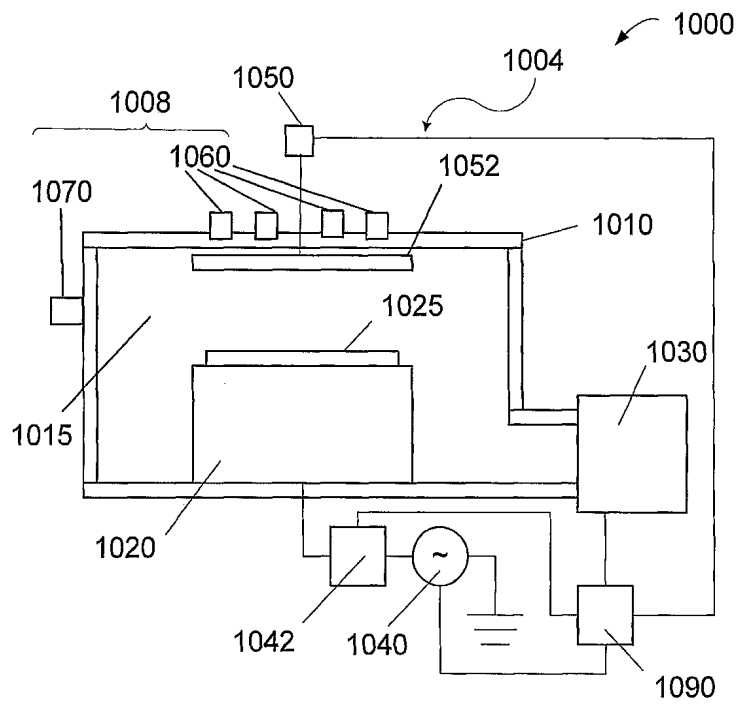
도면8



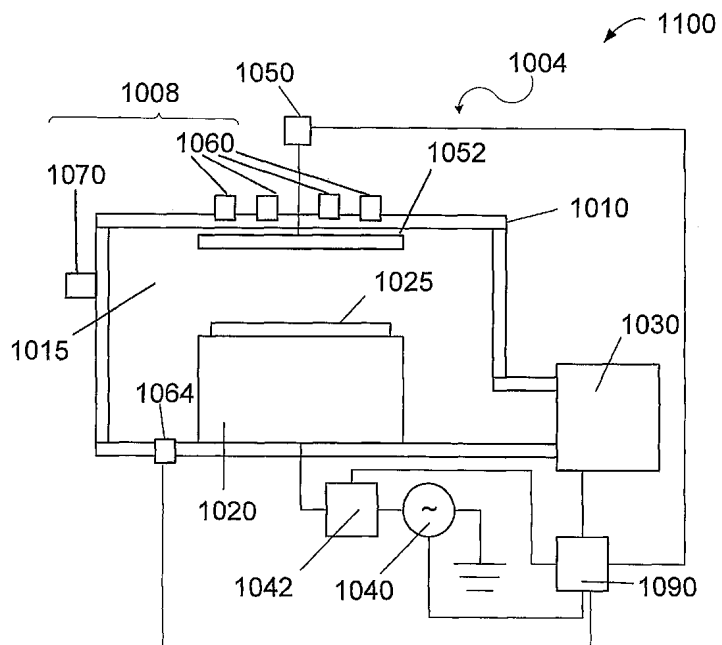
도면9



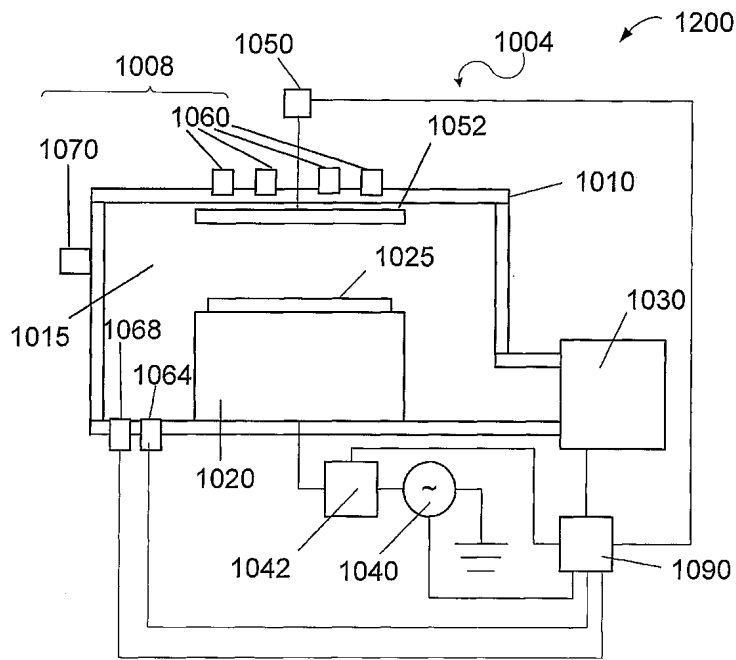
도면10



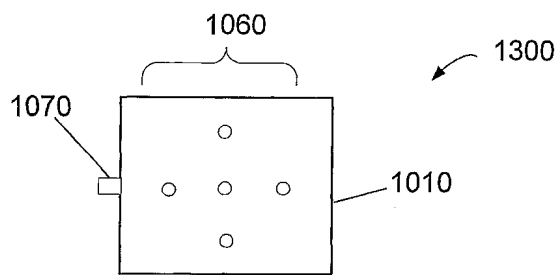
도면11



도면12



도면13a



도면13b

