

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報 (B2)

(11) 特許番号

特許第5770182号  
(P5770182)

(45) 発行日 平成27年8月26日 (2015. 8. 26)

(24) 登録日 平成27年7月3日 (2015. 7. 3)

(51) Int. Cl.

F 1

A 6 1 C 17/02 (2006.01)

A 6 1 C 17/02

B

A 6 1 C 17/02

J

請求項の数 27 (全 48 頁)

(21) 出願番号 特願2012-523028 (P2012-523028)  
 (86) (22) 出願日 平成22年7月29日 (2010. 7. 29)  
 (65) 公表番号 特表2013-500782 (P2013-500782A)  
 (43) 公表日 平成25年1月10日 (2013. 1. 10)  
 (86) 国際出願番号 PCT/US2010/043670  
 (87) 国際公開番号 W02011/014626  
 (87) 国際公開日 平成23年2月3日 (2011. 2. 3)  
 審査請求日 平成25年7月4日 (2013. 7. 4)  
 (31) 優先権主張番号 61/229, 839  
 (32) 優先日 平成21年7月30日 (2009. 7. 30)  
 (33) 優先権主張国 米国 (US)  
 (31) 優先権主張番号 12/844, 879  
 (32) 優先日 平成22年7月28日 (2010. 7. 28)  
 (33) 優先権主張国 米国 (US)

(73) 特許権者 506105814  
 マクニール・ビービーシー・インコーポレ  
 ーテッド  
 アメリカ合衆国ニュージャージー州085  
 58 スキルマン・グランドビューロード1  
 99  
 (74) 代理人 100088605  
 弁理士 加藤 公延  
 (74) 代理人 100130384  
 弁理士 大島 孝文  
 (72) 発明者 フゼア・リチャード・ジェイ  
 アメリカ合衆国、18977 ペンシルベ  
 ニア州、ワシントン・クロッシング、ヘシ  
 アン・ラン・ロード 61

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 口腔ケアデバイス

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

哺乳類の口腔に有益効果を提供するために使用するのに好適な口腔ケア装置であって、  
 前記装置は、

液体が前記有益効果を提供するために有効な条件下で口腔の複数の表面と接触する際に  
 前記口腔の前記有益効果を提供するために有効な前記液体の往復運動を提供するための手  
 段を含み、

前記液体の往復運動を提供するための前記手段は、液体の回収装置、及び液体の供給装  
 置を含み、前記回収装置と前記供給装置とが同時に起動され得るように構成されており、  
 これにより、前記液体を前記複数の表面上に方向づけるための手段に前記液体を分配する  
 ことと、前記液体を前記複数の表面上に方向づけるための手段から前記液体を引き出すこ  
 ととを同時に行い、

前記液体の往復運動を提供するための前記手段が、前記液体の前記往復運動を制御する  
 ための手段を含み、

前記往復運動を制御するための前記手段が、

前記液体を前記複数の表面上に方向付けるための前記手段に前記液体を運搬し、前記  
 液体を前記複数の表面上に方向付けるための前記手段から前記液体を運搬するための手段  
 、及び

前記液体を運搬するための前記手段によって運搬される前記液体の流れ方向を変える  
 ための手段を含む、口腔ケア装置。

**【請求項 2】**

前記液体の往復運動を提供するための前記手段を制御するための論理回路を更に含む、請求項 1 に記載の装置。

**【請求項 3】**

前記往復運動を制御するための前記手段が機械的に制御された回路を含む、請求項 1 に記載の装置。

**【請求項 4】**

前記液体の往復運動を提供するための前記手段が、  
前記液体を受容及び排出するための複数のポータルと、  
前記液体が内部で運搬される複数の経路と、  
前記液体の往復運動を提供するための前記手段を通じた前記液体の流れ方向を変更するための手段と  
を含む、請求項 1 に記載の装置。

10

**【請求項 5】**

前記液体を収容するための液体リザーバを前記装置に取り付けるための手段を更に含む、請求項 1 に記載の装置。

**【請求項 6】**

前記液体を収容するために、前記装置に取り付けられたリザーバを更に含む、請求項 5 に記載の装置。

**【請求項 7】**

前記取り付け手段が、前記リザーバの前記装置への取り外し可能な取り付けを提供する、請求項 5 に記載の装置。

20

**【請求項 8】**

前記取り付け手段が、前記リザーバの前記装置への取り外し不可能な取り付けを提供する、請求項 5 に記載の装置。

**【請求項 9】**

前記装置を、前記液体を前記複数の表面上に方向付けるための前記手段に取り付けるための手段を更に含む、請求項 1 に記載の装置。

**【請求項 10】**

前記取り付け手段が、前記装置の前記液体を前記複数の表面上に方向付けるための前記手段への取り外し可能な取り付けを提供する、請求項 9 に記載の装置。

30

**【請求項 11】**

前記取り付け手段が、前記装置の前記液体を前記複数の表面上に方向付けるための前記手段への取り外し不可能な取り付けを提供する、請求項 9 に記載の装置。

**【請求項 12】**

前記装置を基部に取り付けるための手段を更に含む、請求項 1 に記載の装置。

**【請求項 13】**

前記基部が、前記装置に電力を提供するための手段を含む、請求項 12 に記載の装置。

**【請求項 14】**

前記基部が、前記液体を前記装置に取り付けられた前記リザーバに提供するための基部リザーバを含む、請求項 12 に記載の装置。

40

**【請求項 15】**

前記液体の往復運動を提供するため電源を更に含む、請求項 1 に記載の装置。

**【請求項 16】**

前記電源は前記装置内に収容される、請求項 15 に記載の装置。

**【請求項 17】**

前記液体の往復運動を提供するための前記手段が、前記液体を収容するためのリザーバを更に含む、請求項 1 に記載の装置。

**【請求項 18】**

前記液体の往復運動を提供するための前記手段が、

50

ポンプ移送のための手段と、  
真空を提供するための手段と、

前記液体の往復運動を提供するための前記手段を通じて前記液体を運搬するための手段と、

前記液体を前記口腔の前記複数の表面上に方向付けるための前記手段に前記液体を運搬することと、前記液体を前記口腔の前記複数の表面上に方向付けるための前記手段から前記液体を運搬することとを同時に行うための手段と

を含む、請求項 1 に記載の装置。

【請求項 19】

前記液体の往復運動を提供するための前記手段が、前記液体を収容するためのリザーバを更に含む、請求項 18 に記載の装置。

10

【請求項 20】

前記液体の往復運動を提供するための前記手段の全体にわたって前記液体を運搬するための手段を含む、請求項 1 または 17 に記載の装置。

【請求項 21】

前記液体の往復運動を提供するための前記手段の全体にわたって前記液体を運搬するための手段を含む、請求項 1 に記載の装置。

【請求項 22】

前記回収装置は、前記液体を前記複数の表面上に方向づけるための前記手段から前記液体を引き出すための真空を提供するための第 1 のポンプを含み、

20

前記供給装置は、前記液体を前記複数の表面上に方向づけるための前記手段へ前記液体を運搬するための第 2 のポンプを含む、請求項 1 に記載の口腔ケア装置。

【請求項 23】

前記回収装置及び前記供給装置は共通のピストンを含んでいる、請求項 1 に記載の口腔ケア装置。

【請求項 24】

前記液体の往復運動を提供するための前記手段が、前記液体を収容するためのリザーバを更に含む、請求項 22 または 23 に記載の装置。

【請求項 25】

前記液体の往復運動を提供するための前記手段が、前記液体の往復運動を提供するための前記手段を通じて前記液体を運搬するための手段を更に含む、請求項 22 ~ 24 のいずれか 1 項に記載の装置。

30

【請求項 26】

前記液体を前記複数の表面上に方向づけるための前記手段をさらに含む、請求項 1 に記載の装置。

【請求項 27】

前記液体の流れ方向を変えるための前記手段は、前記液体の往復運動を提供するために、前記液体が第 1 のポートから分配されて前記第 1 のポートとは異なる第 2 のポートへと引かれる第 1 の流れ方向と、前記液体が前記第 2 のポートから分配されて前記第 1 のポートへと引かれる第 2 の流れ方向とを逆転させる、請求項 1 に記載の装置。

40

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本開示は、哺乳類の口腔に有益効果を提供する、家庭用用途に好適な口腔ケア装置に関連する。

【背景技術】

【0002】

定期的な専門家による歯科検診に加え、日常的な口腔衛生が一般的に、歯周病、歯肉炎及び／又は虫歯の発現、進行及び／又は悪化に対する効果的な予防措置として認識されている。しかし残念なことに、十分な歯磨きやデンタルフロスの実施を行っている最も注意

50

深い個人でさえも、多くの場合、歯茎の奥及び／又は歯間深くの食物微粒子、歯垢又はバイオフィルムに届き、緩めかつ除去することができていない。殆どの個人は、歯石（tarter）堆積物を除去するために、半年ごとに専門家による歯の洗浄を受ける。

【0003】

長年にわたり、単純な歯の家庭洗浄を促進するために、製品が考案されてきたが、使用が簡単でかつ歯及び／又は歯肉若しくは歯肉縁下部の全ての表面を同時に洗浄するための単一の装置は未だ入手可能でない。従来の歯ブラシは広範に使用されているがこれは、効果的であるためには多大な労力を投じることを必要とし、更に従来の歯ブラシは隣接歯間領域を十分に洗浄することができない。歯間領域の洗浄は現在、歯ブラシ以外に、フロス、楊枝又はいくつかのそのような他の追加的な装置を必要とする。

10

【0004】

電気歯ブラシは非常な人気を博しており、これらは歯ブラシを使用するために必要な労力の投入を低減するものの、これらは依然として適切な隣接歯間の洗浄を確実にするためには不十分である。口腔イリガートルは、歯の間の隣接歯間領域を洗浄するものとして既知である。しかしながら、このような装置は、細片を除去するために、関連する正確な歯間領域に向けられなくてはならない単一のジェットを有する。ウォーターポンプ式洗浄機はそのため、典型的には、大きな食物微粒子をそこに捉えるブレースを有する歯に関してのみ、有意義である。細片及び歯垢の両方が歯から除去されるべき場合においては、現在、多くの装置が組み合わせて使用されなくてはならず、これは非常に時間がかかり、不便であることが理解される。

20

【0005】

加えて、このような実施及び装置が効果的であるためには、消費者が技術及び／又は指示を高度に遵守することが要求される。時間、洗浄／処理方式、技術等のユーザー間における違いは、歯の洗浄に影響する。

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0006】

本発明は、既存の口腔衛生装置及び方法を用いて上記の不利点の１つ以上を改善するか、又は少なくとも既知の技術よりも有利な代替技術を市場にもたらし、かつまた有害な状態を改善するか、若しくは口腔の美的外観を改善するために使用され得る。

30

【課題を解決するための手段】

【0007】

本発明は、哺乳類の口腔に有益効果を提供するシステムで使用するために好適な口腔ケア装置を対象とする。装置は、液体が有益効果を提供するために有効な条件下で口腔の複数の表面と接触する際に口腔の有益効果を提供するために有効な液体の往復運動を提供するための手段を含む。

【図面の簡単な説明】

【0008】

【図１】本発明による装置の一実施形態の概略図。

【図２】本発明による装置の代替実施形態の概略図。

40

【図３】本発明による装置の別の代替実施形態の概略図。

【図４】本発明による装置の更に別の代替実施形態の概略図。

【図５】本発明による歯洗浄装置の複数の洗浄溶液の実施形態の概略図。

【図６a】本発明の往復式流量制御装置の実施形態の斜視図。

【図６b】図６aの往復式流量制御装置の分解図。

【図６c】その第１位置にある図６aの往復式流量制御装置の断面図。

【図６d】その第２位置にある図６aの往復式流量制御装置の断面図。

【図７a】本発明による往復式流量制御装置の第１の代替実施形態の斜視図。

【図７b】その第１位置にある図７aの往復式流量制御装置の平面図。

【図７c】その第２位置にある図７aの往復式流量制御装置の平面図。

50

【図 8 a】本発明による往復式流量制御装置の第 2 の代替実施形態の分解図。

【図 8 b】図 8 a の往復式流量制御装置の斜視図。

【図 8 c】その第 1 位置にある図 8 a の往復式流量制御装置の側面図。

【図 9 a】本発明による往復式流量制御装置の第 3 の代替実施形態の斜視図。

【図 9 b】図 9 a の往復式流量制御装置の分解図。

【図 9 c】その第 1 位置にある図 9 a の往復式流量制御装置の平面図。

【図 9 d】その第 2 位置にある図 9 a の往復式流量制御装置の平面図。

【図 10 a】本発明による往復式流量制御装置の第 4 の代替実施形態の斜視図。

【図 10 b】図 10 a の往復式流量制御装置の側面図。

【図 10 c】その第 1 位置にある図 10 a の往復式流量制御装置の平面図。

10

【図 10 d】その第 2 位置にある図 10 a の往復式流量制御装置の平面図。

【図 11 a】本発明による往復式流量制御装置の第 5 の代替実施形態の斜視図。

【図 11 b】その第 1 位置にある図 11 a の往復式流量制御装置の平面図。

【図 11 c】その第 2 位置にある図 11 a の往復式流量制御装置の平面図。

【図 12】本発明と使用するための適用トレーの第 1 実施形態の平面前方斜視図。

【図 13】図 12 の適用トレーの実施形態の底面背面斜視図。

【図 14】図 12 の適用トレーの垂直断面図。

【図 15】図 12 の適用トレーの水平断面図。

【図 16】本発明と使用するための適用トレーの第 2 実施形態の平面後方斜視図。

【図 17】図 16 の適用トレーの実施形態の平面前方斜視図。

20

【図 18】図 16 の適用トレーの平面図。

【図 19】図 16 の適用トレーの表面を一部切り取った図。

【図 20】本発明と使用するための適用トレーの第 3 実施形態の平面前方斜視図。

【図 21】図 20 の適用トレーの実施形態の平面後方図。

【図 22】図 20 の適用トレーの実施形態の底面後方図。

【図 23】図 20 の適用トレーの表面を一部切り取った図。

【図 24 a】本発明によるハンドピースの実施形態の分解図。

【図 24 b】図 24 a のハンドピースのポンプ区分の分解図。

【図 24 c】図 24 a のハンドピースの真空区分の分解図。

【図 24 d】図 24 a のハンドピースのポンプ及び駆動区分の駆動システムの側面図。

30

【図 24 e】図 24 a のハンドピースの表面を一部切り取った図。

【図 25 a】本発明を含むシステムの実施形態の後方平面斜視図。

【図 25 b】図 25 a のシステムの前平面斜視図。

【図 25 c】基部ステーションに取り付けられた基部ステーション液体リザーバを有する、図 25 a のシステムの後方平面斜視図。

【図 25 d】基部ステーションに取り付けられた基部ステーション液体リザーバを有する、図 25 a のシステムの前平面斜視図。

【発明を実施するための形態】

【0009】

用語「液体の往復移動」及び「液体の往復」は、本明細書において互換的に使用される。本明細書において使用するとき、双方の用語とも、哺乳類の口腔表面にわたって、第 1 の流れ方向から第 1 の流れ方向と反対の第 2 の流れ方向へと、液体の流れ方向を前後に変更することを意味する。

40

【0010】

「効果的なフィット又は封止」とは、口腔内の複数の表面上又はその周囲に液体を方向付けるための手段の間の封止のレベルが、使用される液体量を低減又は最小化し、ユーザーの快適性を維持する（例えば、窒息又は嘔吐を避ける）ように使用中にトレイから口腔内に漏れる液体の量が十分に低いものであることを意味する。制限を意図しないが、嘔吐とは、軟口蓋、咽頭壁、扁桃領域又は舌の付け根の刺激によって生じる咽喉の奥の反射的な（すなわち、意図的な運動ではない）筋肉収縮であり、異物が咽頭及び気管に侵入する

50

ことを防ごうとする防御運動を意図するものとして理解される。嘔吐運動は個人によってばらつきがある（例えば、口のどの領域がこれを刺激するか）。嘔吐の身体的な原因に加え、嘔吐に対する心理的要素が存在し得る（例えば、窒息に対する恐怖がある人々は、口内に何かが入ると容易に嘔吐し得る）。

#### 【 0 0 1 1 】

本明細書において使用するとき「液体を運搬する手段」とは、それによって、本発明によるシステム及び装置全体にわたって液体が移動又は移送され得る構造を含み、非限定的に経路、導管、管、ポート、ポータル、チャネル、ルーメン、パイプ及びマニホールドが挙げられる。液体を運搬するためのこのような手段は、液体の往復運動を提供する装置及び口腔表面上及びその周囲に液体を方向付ける手段に使用され得る。このような運搬手段はまた、液体を収容するためのリザーバから、方向付け手段に液体を提供し、かつ往復運動手段に液体を提供する（リザーバが往復運動手段を収納する手持ち式装置内に収容されていても又は基部ユニットに収容されていても）。運搬手段はまた、基部ユニットから手持ち式装置内に収容される液体リザーバに液体を提供する。例えば、ヒトなどの哺乳類の口腔に有益効果を提供するために有用な方法、装置及びシステムが本明細書において記載される。

10

#### 【 0 0 1 2 】

方法は、口腔の複数の表面を、所望の有益効果を口腔に提供するために有効な液体と接触させることを含む。このような方法において、口腔の複数の表面にわたる液体の往復運動が、所望の有益効果を口腔に提供するために有効な条件下で提供される。複数の表面の液体との接触は、実質的に同時に行われ得る。実質的に同時とは、口腔の複数の表面全てが必ずしも流体と同時に接触するわけではないが、表面の大部分が同時に接触するか又は全ての表面が同時に接触する場合と同様の全体効果を短時間の間に提供することを意味する。

20

#### 【 0 0 1 3 】

口腔内に所望の有益効果を提供するための条件は、求められる特定の環境、状況及び効果によって変化し得る。異なる変数は、これらが液体の特定の速度を生じるという点において相互依存的である。速度要件は、いくつかの実施形態における配合の関数であり得る。例えば、速度、添加物（例えば、研磨剤、ずり減粘剤など）及び配合物の一般的な流量特性の変化により、同じレベルの有効性を生成するためのジェット速度要件は変化し得る。求められる特定の有益効果を達成するための適切な条件を提供するために検討され得る要因としては、非限定的に、液体蒸気速度及び／又は流量及び／又は圧力、液体の脈動、液体のスプレー形状又はスプレーパターン、液体の温度及び液体の往復運動周期の周波数が挙げられる。

30

#### 【 0 0 1 4 】

液体圧力、すなわち、ジェットを通じて出る前のマニホールド圧力は、約 0 . 5 p s i ( 3 4 4 7 . 4 P a ) ~ 約 3 0 p s i ( 2 0 6 . 8 k P a ) 又は約 3 ~ 約 1 5 p s i ( 約 2 0 . 7 ~ 約 1 0 3 . 4 k P a )、又は約 5 p s i ( 3 4 . 5 k P a ) であり得る。液体の流量は、約 1 0 m L / s ~ 約 6 0 m L / s、又は約 2 0 m L / s ~ 約 4 0 m L / s であり得るより大きくかつより高品質のジェットは、所与の圧力／速度においてより高い流量を必要とすることに留意すべきである。パルス周波数（パルス長さ及び供給量（m L / パルス））は約 0 . 5 H z ~ 約 5 0 H z、又は約 5 H z ~ 約 2 5 H z であり得る。供給パルスデューティー・サイクルは約 1 0 % ~ 1 0 0 %、又は約 4 0 % ~ 約 6 0 % であり得る。1 0 0 % においてはパルスが存在せず、代わりに液体の連続的な流れが存在することに留意すべきである。供給パルス容積（全てのジェット／ノズルを通じた合計容積）は約 0 . 2 m L ~ 約 1 2 0 m L 又は約 0 . 5 m L ~ 約 1 5 m L であり得る。噴出されるパルスの速度は約 4 c m / s ~ 約 4 0 0 c m / s、又は約 2 0 c m / s ~ 約 1 6 0 インチ / s であり得る。真空デューティー・サイクルは約 1 0 % ~ 1 0 0 % 又は約 5 0 % ~ 1 0 0 % であり得る。真空は常に 1 0 0 % であることに留意する。容量供給と真空比率は、約 2 : 1 ~ 約 1 : 2 0 又は約 1 : 1 ~ 1 : 1 0 であり得る。

40

50

## 【 0 0 1 5 】

本開示の利益を一度有すると、当業者は、特定の状況及び求められる所望の利益によって、様々な要因が調節及び選択され得ることを認識する。

## 【 0 0 1 6 】

液体は、求められる有益効果を提供するために有効な少なくとも1つの成分又は薬剤を、口腔表面と接触したときに有益効果を提供するために有効な量で含む。例えば、液体としては、非限定的に洗浄剤、抗菌剤、鉱化剤、減感剤及び白化剤からなる群から選択される成分を含み得る。いくつかの実施形態において、2種類以上の液体が単一の期間に使用され得る。例えば、洗浄溶液が口腔に適用され得、その後、例えば白化剤又は抗菌剤を含有する第2溶液が続く。溶液はまた、単一の適用によって2種類以上の利益を達成するために複数の薬剤を含み得る。例えば、以下で更に記載されるように、溶液は洗浄剤及び有害な状態を改善するための薬剤の両方を含み得る。加えて、口腔に2つ以上の有益効果を提供するために、単一の溶液が有効であり得る。例えば、溶液は口腔を洗浄し、かつ抗菌剤として作用するか、又は口腔を洗浄し、かつ歯を白化する単一の薬剤を含み得る。

10

## 【 0 0 1 7 】

口腔の美的外観を改善するために有用な液体は、口腔内で歯を白化するために白化剤を含み得る。このような白化剤としては、非限定的に、過酸化水素及び過酸化カルバミド、又は歯に適用される際に過酸化水素水を生成し得る他の薬剤が挙げられる。このような薬剤は、リンス、歯磨き粉及び白化ストリップなどの口腔ケア白化製品に関連する分野において周知である。他の白化剤としては、シリカ、重炭酸ナトリウム、アルミナ、アパタイト及びバイオグラスなどの研磨剤を含み得る。

20

## 【 0 0 1 8 】

研磨剤は歯を洗浄及び/又は白化するように作用し得る一方で、いくつかの研磨剤はまた、エナメル欠損及び歯の小管の露出により生じる歯の過敏症を改善するように作用し得る。例えば、バイオグラスなどのいくつかの物質の粒径(例えば、直径)は、露出した小管を遮蔽し、したがって歯の感度を低減するために有効であり得る。

## 【 0 0 1 9 】

いくつかの実施形態において、液体は、3~6の炭素原子を有するアルコールを含有する抗菌組成物を含み得る。液体は抗菌口腔洗浄組成物、特に低減したエタノール含有量を有するか又は実質的にエタノールを含まず、歯垢、歯肉疾患及び口臭を防ぐために高い効果を提供するものであってよい。3~6個の炭素原子を有するアルコールは脂肪族アルコールであることに留意する。3つの炭素を有する特定の脂肪族アルコールは、1-プロパノールである。

30

## 【 0 0 2 0 】

一実施形態において、液体は、(a)抗菌有効量のチモール及び1つ以上の他の精油、(b)約0.01%~約70.0% v/v、又は約0.1%~約30% v/v、又は約0.1%~約10% v/v又は約0.2%~約8% v/vの、3~6個の炭素原子を有するアルコール及び(c)ピヒクルを含む、抗菌組成物を含み得る。アルコールは1-プロパノールであり得る。液体ピヒクルは水性又は非水性であり得、特定の稠度を有する組成物を提供するために増粘剤又はゲル化剤を含み得る。水及び水/エタノール混合物は、好ましいピヒクルである。

40

## 【 0 0 2 1 】

液体の別の実施形態は、(a)抗菌有効量の抗菌剤、(b)約0.01%~約70% v/v、又は約0.1%~約30% v/v、又は約0.2%~約8% v/vのプロパノール及び(c)ピヒクルを含む、抗菌組成物である。本実施形態の抗菌組成物は、従来技術のエタノールシステムと比較して意外な優れた供給システムを呈する。利用され得る代表的な抗菌剤としては、非限定的に、精油、塩化セチルピリジニウム(CPC)、クロルヘキシジン、ヘキセチジン、キトサン、トリクロサン、臭化ドミフェン、フッ化第一スズ、可溶性ピロリン酸塩、酸化亜鉛が挙げられるがこれに限定されない酸化金属、ペパーミント油、セージ油、血根草、二カルシウム水和物、アロエ、ポリオール、プロテアーゼ

50

、リパーゼ、アミラーゼ、及びクエン酸亜鉛などが挙げられるがこれに限定されない金属塩などが挙げられる。本実施形態の特に好ましい態様は、例えば、約30% v/v以下、又は約10% v/v以下、又は約3% v/vの1-プロパノールを有する口腔洗浄剤などの、抗菌口腔組成物を対象とする。

#### 【0022】

液体の更に別の実施形態は、(a)抗菌有効量のチモール及び1つ以上の他の精油、(b)約0.01~約30.0% v/v、約0.1%~約10% v/v、又は約0.2%~約8% v/vの3~6個の炭素原子を有するアルコール、(c)約25% v/v以下の量のエタノール、(d)少なくとも1種類の界面活性剤、並びに(e)水を含む、エタノールを低減した抗菌口腔洗浄組成物である。好ましくは、エタノール及び3~6個の炭素原子を有するアルコールの合計濃度は、30% v/v以下、又は25% v/v以下、又は22% v/v以下である。

10

#### 【0023】

別の実施形態において液体は、(a)抗菌有効量のチモール及び1つ以上の他の精油、(b)約0.01~約30.0% v/v、約0.1%~約10% v/v、又は約0.2%~約8% v/vの3~6個の炭素原子を有するアルコール、(c)少なくとも1種類の界面活性剤、並びに(d)水を含む、エタノールを含まない抗菌口腔洗浄組成物である。

#### 【0024】

3~6個の炭素原子を有するアルコールは好ましくは、1-プロパノール、2-プロパノール、1-ブタノール、2-ブタノール、第三級ブタノール及び対応するジオールから選択される。1-プロパノール及び2-プロパノールが好ましく、1-プロパノールが最も好ましい。

20

#### 【0025】

例えば、歯垢の形成、食物微粒子、バイオフィルムなどの除去又は分解など、洗浄によって口腔の口内衛生を一般的に改善することに加えて、本発明は口腔内の有害な状態を改善し、口腔の美的外観を改善する(例えば、歯の白化)ために有用である。有害な状態としては、非限定的に、虫歯、歯肉炎、炎症、歯周病と関連する症状、口臭、歯の感度及び菌感染などが挙げられる。液体自体は様々な形態であり得るが、ただしこれらは本発明の装置及び方法の使用に好適な流動特性を有する。例えば、液体は、溶液、エマルション及び分散液からなる群から選択され得る。いくつかの実施形態において、液体は液相(例えば、水相)中に分散した微粒子(例えば、研磨剤)を含み得る。このような場合において、研磨剤は、口腔表面に適用されるために、水相中に実質的に均一に分散する。他の実施形態において、水中油型又は油中水型エマルションが使用され得る。このような場合、液体は場合によって、連続的な水相中に実質的に均一に分散した非連続的な油相、又は連続的な油相中に実質的に均一に分散した非連続的な水性相を含む。更に他の実施形態において、液体は、薬剤がキャリア中に溶解しているか又はキャリア自体が所望の有益効果を提供するための薬剤とみなされ得る(例えば、通常内部に他の薬剤が溶解しているアルコール又はアルコール/水混合物)溶液であり得る。

30

#### 【0026】

家庭用の用途に好適であり、歯及び/又は歯肉領域の複数の表面上に液体を方向付けるように適合された歯科用洗浄装置などの口腔ケア装置、加えてこのような装置を利用する方法及びシステムが本明細書において開示される。いくつかの実施形態において、口腔の表面は、液体と実質的に同時に接触する。本明細書において使用するとき、歯肉領域への言及は、非限定的に歯肉縁下部ポケットへの言及を含む。口腔の洗浄及び/若しくは美的外観の一般的な改善並びに/又は歯及び/若しくは歯肉領域の有害な状態の改善を提供し、それによって歯及び/又は歯肉領域の口腔衛生を改善するために効果的な条件下において、往復運動により歯及び/又は歯肉領域の複数の表面上に実質的に同時に適切な液体が方向付けられる。例えば、1つのこのような装置は、歯の表及び裏表面並びに隣接歯間領域上で液体を前後に往復運動させることによって洗浄周期を生成する一方で使用する洗浄

40

50



液の量を最小化することにより、適切な洗浄液を使用して歯及び／又は歯肉領域を洗浄しかつ歯垢除去する。

【 0 0 2 7 】

液体の往復運動を提供する本発明の装置は、液体の往復運動を制御する手段を含む。制御手段は、液体を口腔の複数の表面上に方向付けるための手段に及びここから液体を運搬するための手段を含む。本明細書において以下でより詳細に記載されるように、いくつかの実施形態において、液体の往復運動を提供するための手段は、液体を受容及び排出するための複数のポータル、液体がそれを通じて運搬される複数の経路又は導管、及び液体の往復運動を提供するために液体の流れ方向を変えるための手段を含む。制御手段は、論理回路及び／又は機械的に制御された回路によって制御され得る。

10

【 0 0 2 8 】

いくつかの実施形態において、往復運動を提供するための装置は、液体を収容するためのリザーバに装置取り付けるか又は接続するための手段を含み得る。リザーバは装置に取り外し可能に取り付けられ得る。この場合において、リザーバ及び装置は、一方を他方に取り付けるための手段を含み得る。プロセスの完了後、リザーバは廃棄されて別のリザーバと交換されてもよく、又は再充填されて再使用されてもよい。他の実施形態において往復運動する装置は装置と一体のリザーバを含む。本明細書において記載される、装置が基部ユニットに取り付けられ得る実施形態において、リザーバは、装置と一体であっても又は装置に取り外し可能に取り付けられていても、基部ユニットの一部を形成する供給リザーバから充填され得る。基部ユニットが使用される場合、装置及び基部ユニットは一方を他方に取り付けるための手段を含む。

20

【 0 0 2 9 】

装置は、液体を往復運動させるための手段を駆動するための電源を含む。例えば電池（再充電可能又は使い捨て）などの電源が、装置内（例えば、装置のハンドル内）に収容され得る。基部ユニットが利用され得る場合、基部は装置に出力を提供するための手段を含み得る。他の実施形態において基部ユニットは、装置内に含まれる再充電可能な電池を再充電するための手段を含み得る。

【 0 0 3 0 】

液体の往復運動を提供するための装置は、装置を、口腔の複数の表面に液体を方向付けるための手段（例えば、適用トレー又はマウスピース）に取り付けるための手段を含む。いくつかの実施形態において方向付け手段は、口腔の複数の表面と液体との実質的に同時の接触を提供する。取り付け手段は、マウスピースの装置への取り外し可能な取り付けを提供し得る。いくつかの実施形態において、多数のユーザーが自らのマウスピースを、往復運動手段を含む単一の装置と共に使用し得る。他の実施形態において、取り付け手段はマウスピースに取り外し不可能な取り付けを提供してもよく、よってマウスピースは装置の一体部分である。上記の往復運動を提供するための装置は、他の装置構成要素も含むハウジング内に収容されてもよく、本明細書において以下に記載される、液体を方向付け手段に提供するために好適な手持ち式装置を提供する。

30

【 0 0 3 1 】

液体を口腔の表面上に方向付けるための手段（例えば、適用トレー又はマウスピース）は、多数の構成要素を含む。方向付け手段は、液体を複数の表面に近接するように維持するためのチャンバ（すなわち、液体接触チャンバ（ＬＣＣ））を含む。「近接する」とは、液体が表面と接触した状態に維持されることを意味する。ＬＣＣは、マウスピースの前方内側壁部及び後方内側壁部、並びにマウスピースの前方内側壁部と後方内側壁部との間に延び、これと一体の壁部又は膜、及びいくつかの実施形態においては後方歯肉封止膜によって境界される空間によって画定される。前方及び後方内側壁部と共に、その間に延びる壁部及び後方歯肉封止膜がＬＣＣ膜（ＬＣＣＭ）を形成する。液体との均一かつ最適な接触を提供するために、歯に適合するマウスピースの配置によって、ＬＣＣＭの一般的形状は、「Ｕ」又は「ｎ」の形状である。ＬＣＣＭは、特定の方向付け手段によって、可撓性又は剛性であり得る。膜は、ＬＣＣＭの基本膜として配置され得る。ＬＣＣＭの前方及

40

50

び後方内側膜はそれぞれ、複数の開口部又はスロットを含み、液体がこれらを通じて口腔の複数の表面と接触するように方向付けられる。

【 0 0 3 2 】

快適性を提供し、ユーザーの嘔吐反射を最小化するために、大きさ、形状、厚さ、材料、歯／歯肉の周囲に生成される容積、ノズル設計及び配置（これはマニホールド及び歯肉縁部封止と共に口腔及び歯に関連する）と関連して、L C C M設計が最大有効性のために最適化され得る。上記の組み合わせが、歯及び歯肉領域と液体との有効な接触を提供する。

【 0 0 3 3 】

L C C Mは、既知の体積を有する、制御され、分離された環境（すなわち、L C C）を提供し、歯及び／歯肉領域を液体と接触させ、その後、消費された液体、並びに細片、歯垢などをL C Cから、口腔全体を液体、細片等に曝露することなく除去する。これは、液体の摂取の可能性を低減する。L C C Mはまた、例えば、十分な洗浄を提供するために著しい流量が必要とされる場合に、個別のノズルを引くことなく、液体の流量及び圧力の増加を可能にする。L C C Mはまた、口腔全体ではなくL C Cの内部の領域のみが液体と接触するために、必要とされる際の液体量及び流量の低減を可能にする。L C C Mはまた、歯及び歯肉領域上、これらを通じた及びこれらの周囲の液体との接触の制御された供給量及び持続時間を可能にし、液体と接触する領域上の液体のより高い濃度を可能にし、それによって液体のより有効な制御及び供給を提供する。

【 0 0 3 4 】

L C C Mの壁部の厚さは、必要な物理的性能特性を提供する一方で含有材料を最小化し性能を最適化するため、0 . 2 mm ~ 1 . 5 mmの範囲であり得る。L C C Mの内側壁部と歯との間の距離は、最大快適性を提供する一方でカスタマイズ及びL C C容積要件を最小化するため、約0 . 1 mm ~ 約5 mmであってもよく、より典型的には、約2 . 5 mmの平均距離である。

【 0 0 3 5 】

マウスピースの寸法及び形状は、好ましくは、上の歯及び下の歯の両方のための3つの基本的な自在寸法を利用するが、設計は、個別のユーザーに快適性及び機能性を保証するために必要に応じて、異なるレベルのカスタマイズを可能にする機構を提供する。装置は、これが口の中で正しい位置にあるときのみ動作することを可能にする、スイッチ機構を組み込んでもよい。マウスピースは、口腔の複数の表面と液体との実質的に同時の接触を提供するために、上方区分及び下方区分の両方を含み得る。別の実施形態において、上方区分及び下方区分は、ユーザーの上の歯又は下の歯及び歯肉上で使用され得る単一のブリッジを使用して洗浄され得る（最初に洗浄のために一部分に配置され、その後、洗浄のために他の部分に配置される）。

【 0 0 3 6 】

マウスピースの内側壁部内に収容される、本明細書においてスロット、ジェット又はノズルとしても称される開口部（これを通じて液体が方向付けられる）の数及び位置は変動し、使用状況及び環境、特定のユーザー及び求められる有益効果に基づき決定される。開口部の断面形状は、円形、楕円形、台形又は口腔の表面と液体との効果的な接触を提供する他の任意の形状を提供する他の形状であり得る。開口部の位置及び数は、所望の利益効果を提供するために有効な様々なスプレーパターンの液体ジェットを方向付けるように設計され得る。開口部直径は、効果的な洗浄、並びに平均ジェット速度及び適用範囲を提供するために、約0 . 1 ~ 約3 mm、又は約0 . 2 mm ~ 約0 . 8 mm、又は約0 . 5 mmであり得る。

【 0 0 3 7 】

口腔と液体とが接触する際に、最適な開口部の配置及び方向／角度は、歯間、上部、側部、後部及び歯肉ポケット表面を含むがこれに限定されない領域の実質的に全ての歯表面を適用範囲とすることを可能にする。別の実施形態において、開口部は、速度、密度及びファンパターン（完全な円錐、扇型、部分的円錐、ジェット）を調節するために、又は配

合の検討により、異なる洗浄、適用範囲及びスプレーパターンを提供するために、異なる寸法及び異なる形状であり得る。ノズルはまた、管状に設計されてもよく、及び／又はＬＣＣＭから延びて方向付けられたスプレーを提供してもよく、又はホーススプリングシステムと同様に歯にわたって拡張した適用範囲を提供するためにスプリング様の機構として機能してもよい。ノズルは好ましくは、ＬＣＣＭの内側壁部と一体であり、任意の数のアセンブリ又は当該分野において既知の形成技術によって内側壁部内に組み込まれ得る（機械加工、射出成型などを通じて膜内にインサート成型される）。

【 0 0 3 8 】

ＬＣＣＭは、エチレンビニルアセテート（ＥＶＡ）、熱可塑性エラストマー（ＴＰＥ）又はシリコンなどのエラストマー材料であってもよく、内側壁部の移動を可能にし、最小限の機械的構造でより大きなジェット適用領域を提供し、最適な性能を達成するための体積流量要件を低減する一方で、歯と直接接触した際に歯を保護するためにより柔軟でより可撓性の材料を提供する。可撓性膜はまた、その歯に適合する能力のために、広範なユーザーにとって許容可能な嵌合具を提供し得る。あるいは、ＬＣＣＭは、剛性又は半剛性の材料（例えば、限定されないが熱可塑性）で作製され得る。

【 0 0 3 9 】

別の実施形態において、ＬＣＣＭはまた研磨要素、例えば、フィラメント、テクスチャ、磨き要素、添加物（シリカなど）、他の洗浄及び／又は処理要件、加えて限定されないが処理、洗浄及び配置のために歯とＬＣＣＭとの間の最小限の距離を保証するために使用され得る他の形状要素を含む。

【 0 0 4 0 】

ＬＣＣＭは、限定されないが、機械加工、射出成型、吹込み成形、押出成形、圧縮成型及び／又は真空成型などの、様々な方法により形成され得る。これはまたマニホールドと共に形成されつつマニホールド回路をＬＣＣ内に組み込む及び／又はマニホールド上にオーバーモールドされて最小アセンブリで一体構成を提供し得る。

【 0 0 4 1 】

一実施形態において、ＬＣＣＭは別個に作製されて、その後、接着剤、エポキシ、シリコン、ヒートシール、超音波溶接及び熱接着材を含む任意の数の組み立て及び封止技術を使用して、マニホールドに組み立てられてもよい。ＬＣＣＭは、マニホールドと組み立てた際に、これがいずれの追加的構成要素も用いずに好ましいデュアルマニホールド設計を効果的かつ効率的に形成するような方法で設計される。

【 0 0 4 2 】

いくつかの実施形態において、ＬＣＣＭは、歯肉封止領域を生成するように設計又は使用され得る。いくつかの実施形態において、ＬＣＣ内に真空が適用され、これはマウスピースとの係合を改善して口腔内で歯肉との正の封止を形成する。他の実施形態では、口腔内でＬＣＣＭの外側に圧力が適用され、これはマウスピースの係合を改善し、口腔内で歯肉との正の封止を形成する。更に別の実施形態において、特定のユーザーに関して口腔内に挿入された際にカスタム再使用可能な弾力的封止を提供するために、最初の使用中にマウスピースの周囲に義歯様接着剤が適用され得る。これはその後、歯肉に対し及び以降の用途において、適当しかつ生の封止を提供するために弾性的に剛性となる。別の実施形態において、封止は適用され及び／又は各使用の後に交換又は処分され得る。

【 0 0 4 3 】

方向付け手段はまた、液体を収容しかつ前方内側壁部の開口部を通じてＬＣＣに液体を提供するための第１マニホールド及び液体を収容しかつ後方内側壁部の開口部を通じてチャンバに液体を提供するための第２マニホールドを含む。この設計は、どの操作が行われているかによって、多くの異なる選択肢を提供する。例えば、洗浄操作において、液体ジェットをＬＣＣ内に、歯に直接、ＬＣＣの一方の側部から第１マニホールドから供給し、その後、歯の周囲の液体を、ＬＣＣの他方の側部から、第２マニホールドへと排出し／引き、制御された歯間、歯肉ライン及び表面の洗浄を提供することが好ましい場合がある。ＬＣＣの一方の側部からの流れは、脈動作用で多数回繰り返され得、その後、流れが逆転

されて、一定期間及び／又は多数の周期にわたり、第２マニホールドから液体ジェットを供給し、歯の裏側を通じて第１マニホールド内へと液体を排出する／引く。このような液体作用は、乱流の、反復可能な及び可逆の流れを生じ、したがって口腔の表面周囲に液体の往復運動を提供する。

【００４４】

別の実施形態において、マニホールドは、単一マニホールド設計であり得、同じジェットの対を通じて同時に液体の押し引きを提供するか、又は任意の数のマニホールド区画であり液体供給、並びに洗浄及び液体処理剤の除去における更に高い制御を提供する。複数マニホールドにおいてまた、専用供給及び除去マニホールドを有するように設計され得る。マニホールドはまた、ＬＣＣＭと一体である及び／又はその内部にあるように設計され得る。

10

【００４５】

マニホールドの材料は、半剛性熱可塑性樹脂であり、これは液体の制御された流れの間に崩壊又は破裂しないために必要な剛性を提供するが、マウスピースの挿入、封止／配置及び除去のためにユーザーの口内にフィットする際に一定の柔軟性を提供する。製作の複雑性、構成要素の数及び金型費用を最小化するため、ＬＣＣＭと組み合わせる際にデュアルマニホールドが生成される。マニホールドはまた、適合性のある熱可塑性エラストマー（ＴＰＥ）が挙げられるがこれらに限定されないより低いジュロ硬度のエラストマー材を使用し、歯／歯肉により柔軟な外側の「感触」を提供するために、多成分であってもよい。マニホールドは、限定されないが、機械加工、射出成型、吹込み成型、圧縮成型及び／又は真空成型などの、様々な方法により形成され得る。

20

【００４６】

方向付け手段はまた、液体を第１マニホールドに及びここから運搬するための第１ポートと、液体を第２マニホールドに及びここから運搬する第２ポートと、口腔内の方向付け手段の効果的な封止（すなわち、歯肉封止）を提供するための手段とを含む。いくつかの実施形態において、第１ポート及び第２ポートは、第１マニホールド及び第２マニホールドに及びここから液体を運搬するように、かつマウスピースを液体をマウスピースに提供する手段に取り付けるように、機能し得る。他の実施形態において、方向付け手段は、方向付け手段を、液体を方向付け手段に提供するための手段に取り付けるための手段を更に含み得る。

30

【００４７】

図１は、本発明による装置を利用するシステムの実施形態の概略図である。図面はシステム２００を表し、構成要素は、口腔内の液体の往復運動を提供する手段２０２、液体を口腔の複数の表面に方向付ける手段（この場合においては適用トレイ１００として示される）、及び液体供給リザーバ２９０を含む。液体の往復運動を提供するための手段としては、この実施形態においては、供給／回収装置２１０、往復式流量制御装置２３０、システム全体にわたって液体を運搬するための管２１２、２１６及び２９２、並びに液体一方弁２１４、２１８及び２９４を含み得る。管２３２及び２３４は、往復式流量制御装置２３０から適用トレイ１００への液体の運搬を提供する。

【００４８】

いくつかの実施形態において、供給／回収装置２１０は、ピストンポンプであり得る。液体供給リザーバ２９０は、ガラス、プラスチック又は金属から作製され得る。液体供給リザーバ２９０は、システム２００と一体であり、再充填可能であり得る。いくつかの実施形態において、液体供給リザーバ２９０は、交換可能な液体供給源、例えば、システム２００に取り外し可能に接続された単回又は複数回使用カートリッジであり得る。

40

【００４９】

いくつかの実施形態において、液体供給リザーバ２９０及び／又は管２１２、２９２は、口腔の表面に適用するために、適用トレイ１００に方向付ける前に液体を予備加熱するための熱源を含み得る。温度は、使用中にユーザーに有効性及び快適性を提供するために有効な範囲内に維持されるべきである。

50

## 【 0 0 5 0 】

本明細書において以下で詳細に記載される適用トレー 1 0 0 は、管 2 3 2、2 3 4 及び更なる取り付け手段（図示されない）により往復運動手段 2 0 2 と一体であるか又は取り外し可能に接続され得る。これは食物微粒子を捕捉するための、容易に洗浄可能なフィルターを内部に備え、1 又は 2 つの側部を有し得る。口腔内（例えば、歯及び歯肉周囲）に位置付けられたとき、トレー 1 0 0 は歯肉に対して効果的なフィット又は封止を形成し、液体を口腔の表面（例えば、歯の表面）に対して方向付けるための手段を含む。

## 【 0 0 5 1 】

液体供給リザーバ 2 9 0 内の液体は、管 2 9 2 を通じて供給 / 回収装置 2 1 0 に流れる。管 2 9 2 を通じた液体流量は、一方向弁 2 9 4 によって制御される。液体は、供給 / 回収装置 2 1 0 から、管 2 1 2 を通じて往復式流量制御装置 2 3 0 に流れる。一方向弁 2 1 4 は、管 2 1 2 を通じた液体流量を制御する。液体は、流量制御装置 2 3 0 の流れ方向設定によって、管 2 3 2 又は 2 3 4 のいずれかを通して往復式流量制御装置 2 3 0 から適用トレー 1 0 0 に流れる。液体は、適用トレー 1 0 0 から、管 2 3 4 又は 2 3 2 のいずれかを通して往復式流量制御装置 2 3 0 に戻り、管 2 1 6 を通じて往復式流量制御装置 2 3 0 から供給 / 回収装置 2 1 0 に流れる。一方向弁 2 1 8 は、管 2 1 6 を通じた液体流量を制御する。

10

## 【 0 0 5 2 】

供給 / 回収装置 2 1 0 の作用は、論理回路によって制御され得、論理回路は往復運動周期を開始するプログラム、往復運動周期を実行するためのプログラム（すなわち、液体を歯の周囲で往復運動させ、それによって口腔に有益効果、例えば歯の洗浄を提供する）、往復運動周期及び、使用間又はプリセット若しくは自動洗浄期間にシステムを洗浄するための自己洗浄周期の最後に適用トレー 1 0 0 を内容排出するプログラムを含み得る。

20

## 【 0 0 5 3 】

図示されないが、一連のスイッチ及びインジケータライトを有するフェースパネルがまた、システム 2 0 0 内に組み込まれ得る。スイッチは、ON / OFF、適用トレー 1 0 0 の充填、往復運動プログラムの実行、システム 2 0 0 の内容排出及びシステム 2 0 0 の洗浄を含むがこれらに限定されない。インジケータ、ディスプレイライトは、電源投入、充電、往復運動プログラムの実行、システム内容排出、洗浄結果又はフィードバック及び操作中の自己洗浄周期を含む。適用トレー 1 0 0 への方向付けの前に液体が予備加熱される実施形態において、ディスプレイライトは、液体が使用のために適切な温度にあることを示すために使用され得る。

30

## 【 0 0 5 4 】

歯を洗浄するためにシステム 2 0 0 を使用する 1 つの方法は以下である。第 1 工程において、ユーザーは適用トレー 1 0 0 を口腔内で歯及び歯肉領域の周囲に位置付ける。ユーザーはトレー 1 0 0 を閉じ、それによって歯肉と、歯と、トレー 1 0 0 との間の効果的なフィット又は封止を達成する。本発明によるシステムの使用において、ユーザーはスタートボタンを押して洗浄プロセスを開始する。洗浄プロセスは以下である。

1 . 供給 / 回収装置 2 1 0 が起動されて、洗浄液を液体供給リザーバ 2 9 0 から、管 2 9 2 及び一方向弁 2 9 4 を通じて引き始める。

40

2 . 一度供給 / 回収装置 2 1 0 が十分に充填されると、供給 / 回収装置 2 1 0 が起動されて、洗浄液を管 2 1 2、一方向弁 2 1 4、往復式流量制御装置 2 3 0 及び管 2 3 2 を通じて適用トレー 1 0 0 に分配し始める。洗浄液は、それぞれ一方向弁 2 1 8 及び 2 9 4 により、管 2 1 6 及び 2 9 2 を通じて流れるのを妨げられる。

3 . 供給 / 回収装置 2 1 0 が起動され、洗浄トレー 1 0 0 から、管 2 3 4 を通じ、その後、往復式流量制御装置 2 3 0 を通じ、その後、管 2 1 6 及び一方向弁 2 1 8 を通じて洗浄液を引き始める。一方向弁 2 1 4 により、洗浄液が管 2 1 2 を通じて流れるのを妨げられる。供給 / 回収装置 2 1 0 を十分に充填するために十分な洗浄液が存在しない場合、追加的な洗浄液が液体供給リザーバ 2 9 0 から管 2 9 2 及び一方向弁 2 9 4 を通じて引かれ得る。

50

４．液体流の方向がその後、逆転される。

５．洗浄液を往復運動させるため、流れ方向が逆転された後に工程２及び３が繰り返され、管２３４及び２３２をそれぞれ使用して供給／回収装置２１０と適用トレイ１００との間で洗浄液を循環させる。

６．記載される往復運動周期が、洗浄のために必要とされる時間が経過するまで、又は所望の周期数が完了するまで継続する。

【００５５】

工程２と工程３との間には遅延が存在することがあり（一方向又は双方向において）、液体が流れずに歯と接触させられる滞留時間を可能にする。

【００５６】

図２は、本発明による装置を使用するシステムの第１の代替実施形態の概略図である。図面はシステム３００を示し、構成要素は、口腔内の液体の往復運動を提供する手段３０２、液体リザーバ３７０、液体供給リザーバ３９０、及び液体を口腔内の複数の表面上及びその周囲に方向付ける手段（この場合においては適用トレイ１００として示される）を含む。流体の往復運動を提供する手段としては、供給装置３１０、回収装置３２０、往復式流量制御装置３３０、管３１２、３２２、３７２、３７６及び３９２、並びに溶液一方向弁３１４、３２４、３７４、３７８及び３９４を含み得る。管３３２及び３３４は、往復式流量制御装置３３０から適用トレイ１００への液体の運搬を提供する。

【００５７】

いくつかの実施形態において供給装置３１０及び回収装置３２０は、個別の単動ピストンポンプであり得る。他の実施形態において、供給装置３１０及び回収装置３２０は、複動ピストンポンプとして一緒に収容され得る。液体リザーバ３９０及び液体リザーバ３７０は、ガラス、プラスチック又は金属から作製され得る。液体供給リザーバ３９０は、システム３００と一体であり、再充填可能であり得る。いくつかの実施形態において、液体供給リザーバ３９０は、システム３００に取り外し可能に接続された交換可能な液体供給源であり得る。

【００５８】

いくつかの実施形態において、液体供給リザーバ３９０、液体リザーバ３７０又は管３１２、３７２、３９２のいずれかが、口腔内の複数の表面に適用するために、適用トレイ１００内に方向付ける前に液体を予備加熱するための熱源を含み得る。温度は、使用中にユーザーに快適性を提供するために有効な範囲内に維持されるべきである。

【００５９】

適用トレイ１００は、管３３２、３３４及び他の取り付け手段（図示されない）により、洗浄往復運動手段３０２と一体であるか又はこれに取り外し可能に接続され得る。

【００６０】

液体供給リザーバ３９０内の液体は、管３９２を通じて液体リザーバ３７０に流れる。リザーバ３７０内の液体は、管３７２を通じて供給装置３１０に流れる。管３７２を通じた液体流量は、一方向弁３７４によって制御される。供給装置３１０から、液体は管３１２を通じて往復式流量制御装置３３０に流れる。一方向弁３１４は、管３１２を通じた液体流量を制御する。液体は、流量制御装置３３０の流れ方向設定によって、管３３２又は３３４のいずれかを通じて往復式流量制御装置３３０から適用トレイ１００に流れる。液体は、適用トレイ１００から、管３３４又は３３２のいずれかを通じて往復式流量制御装置３３０に戻り、管３２２を通じて往復式流量制御装置３３０から供給／回収装置３２０に流れる。一方向弁３２４は、管３２２を通じた液体流量を制御する。最終的に洗浄液は、回収装置３２０から管３７６を通じて液体リザーバ３７０に流れる。一方向弁３７８は、管３７６を通じた液体流量を制御する。

【００６１】

供給装置３１０及び回収装置３２０は、論理回路によって制御され、これは往復運動周期を開始するプログラム、往復運動周期を実行するプログラム（すなわち、溶液を口腔の複数の表面の周囲で往復運動させ、それによって口腔に有益効果を提供する）、往復運動

10

20

30

40

50

周期及び、使用間、又はプリセット若しくは自動洗浄期間にシステムを洗浄するための自己洗浄周期の最後に適用トレー 100 を内容排出するプログラム含み得る。

【0062】

システム 300 はまた、例えば、ON/OFF、適用トレー 100 の充填、洗浄プログラムの実行、システム 300 の内容排出、及びシステム 300 の洗浄などのスイッチ、並びに電源投入、充電、周期プログラムの実行、装置内容排出、結果又はフィードバック及び操作中の自己洗浄周期が挙げられるがこれらに限定されないインジケータ又はディスプレイライトを含み得る。適用トレー 100 への方向付けの前に液体が予備加熱される実施形態において、ディスプレイライトは、液体が使用のために適切な温度にあることを示すために使用され得る。

10

【0063】

歯を洗浄するためにシステム 300 を使用する 1 つの方法は以下である。使用前に、液体供給チャンバ 390 内の洗浄液が、管 392 及び一方向弁 394 を通じて洗浄液リザーバ 370 に流れる。いくつかの実施形態において、液体供給リザーバ 390 はここでシステム 300 から分離される。

【0064】

第 1 工程において、ユーザーは適用トレー 100 を口腔内で歯及び歯肉領域の周囲に位置付ける。ユーザーはトレー 100 を閉じ、それによって歯肉と、歯と、トレー 100 との間の効果的なフィット又は封止を達成する。ユーザーはスタートボタンを押して洗浄プロセスを開始する。洗浄プロセスは以下である。

20

1. 供給装置 310 が起動されて、洗浄液を洗浄液リザーバ 370 から、管 372 及び一方向弁 374 を通じて引き始める。

2. 一度供給/回収装置 310 が十分に充填されると、供給/回収装置 310 が起動されて、洗浄液を管 312、一方向弁 314、往復式流量制御装置 330 及び管 332 を通じて適用トレー 100 に分配し始める。

3. 回収装置 320 が、供給装置 310 の起動の後に、又はこれと同時に起動されて、適用トレー 100 から、管 334、往復式流量制御装置 330、管 322 及び一方向弁 324 を通じて洗浄液を引き始める。一方向弁 374 により、洗浄溶液が管 372 を通じて流れるのを妨げられる。いくつかの実施形態において、供給装置 310 及び回収装置 320 は、論理回路により、同容量の流量が供給装置 310 から分配されて、回収装置 320 内に引かれるように、協調して機能するように制御される。

30

4. 回収装置 320 は、管 376 及び一方向弁 378 を通じて、洗浄液リザーバ 370 への洗浄溶液の分配を開始するように起動される。一方向弁 324 により、洗浄液が管 322 を通じて流れることを妨げられる。供給装置 310 がまた起動されて、洗浄液を洗浄液リザーバ 370 から、管 372 及び一方向弁 374 を通じて引き始める。

5. 洗浄液を往復運動させるため、流れ方向が逆転された後に工程 2 及び 3 が繰り返され、管 334 及び 332 をそれぞれ使用して供給/回収装置 320 と適用トレー 100 との間で洗浄液を循環させる。

6. 洗浄液を循環させるため、工程 2 ~ 4 が繰り返され、洗浄液リザーバ 370 と適用トレー 100 との間で洗浄液を循環させる。

40

7. 洗浄に必要なとされる時間が経過するまで、又は所望の周期数が達成されるまで、プロセスを実行し続ける。

【0065】

図 3 は、本発明による装置を使用するシステムの第 2 の代替実施形態の概略図である。図面はシステム 400 を示し、構成要素は、口腔内の液体の往復運動を提供する手段 402、液体リザーバ 470、液体供給リザーバ 490、及び液体を口腔内の複数の表面上に方向付ける手段（この場合においては適用トレー 100 として示される）を含む。往復運動を提供する手段 402 としては、供給装置 410、回収装置 420、往復式流量制御装置 430、管 412、422a、422b、472、476 及び 492、並びに溶液一方向弁 414、424a、424b、474、478a、478b 及び 494 を含み得る。

50

管 4 3 2 及び 4 3 4 は、往復式流量制御装置 4 3 0 から適用トレイ 1 0 0 への液体の運搬を提供する。

【 0 0 6 6 】

本実施形態において、供給装置 4 1 0 及び回収装置 4 2 0 は、複動ピストンポンプとして、共通ピストン 4 1 5 と共に一緒に収容される。液体リザーバ 4 9 0 及び液体リザーバ 4 7 0 は、ガラス、プラスチック又は金属から作製され得る。液体供給リザーバ 4 9 0 は、システム 4 0 0 と一体であり、再充填可能であり得る。いくつかの実施形態において、液体供給チャンバ 4 9 0 は、システム 4 0 0 に取り外し可能に接続された交換可能な液体供給源であり得る。

【 0 0 6 7 】

いくつかの実施形態において、液体供給チャンバ 4 9 0、液体リザーバ 4 7 0 又は管 4 1 2、4 7 2、4 9 2 のいずれかが、歯への適用のために適用トレイ 1 0 0 内に方向付ける前に、洗浄溶液を予備加熱するための熱源を含み得る。温度は、使用中にユーザーに快適性を提供するために有効な範囲内に維持されるべきである。

【 0 0 6 8 】

適用トレイ 1 0 0 は往復運動手段 4 0 2 と一体であるか、又は管 4 3 2、4 3 4 及び他の取り付け手段（図示されない）により、これに取り外し可能に接続され得る。

【 0 0 6 9 】

液体供給チャンバ 4 9 0 内の液体は、管 4 9 2 を通じて液体リザーバ 4 7 0 に流れる。リザーバ 4 7 0 内の液体は、管 4 7 2 を通じて供給装置 4 1 0 に流れる。管 4 7 2 を通じた液体流量は、一方向弁 4 7 4 によって制御される。供給装置 4 1 0 から、液体は管 4 1 2 を通じて往復式流量制御装置 4 3 0 に流れる。一方向弁 4 1 4 は、管 4 1 2 を通じた液体流量を制御する。液体は、流れ方向によって、管 4 3 2 又は管 4 3 4 を通じて往復式流量制御装置 4 3 0 から適用トレイ 1 0 0 に流れる。液体はやはり流れ方向によって、適用トレイ 1 0 0 から管 4 3 4 又は管 4 3 2 を通じ、往復式流量制御装置 4 3 0 に戻り、往復式流量制御装置 4 3 0 から管 4 2 2 a 及び 4 2 2 b を通じて回収装置 4 2 0 へと流れる。一方向弁 4 2 4 a 及び 4 2 4 b は、管を通じた流量を制御する。最終的に、液体は回収装置 4 2 0 から管 4 7 6 a 及び 4 7 6 b を通じて液体リザーバ 4 7 0 へと流れる。一方向弁 4 7 8 a 及び 4 7 8 b は、管を通じた流量を制御する。

【 0 0 7 0 】

供給装置 4 1 0 及び回収装置 4 2 0 は、論理回路によって制御され、これは往復運動周期を開始するプログラム、往復運動周期を実行するプログラム（すなわち、溶液を口腔の複数の表面の周囲で往復運動させ、それによって口腔に有益効果を提供する）、この周期及び、使用間又はプリセット若しくは自動洗浄期間にシステムを洗浄するための自己洗浄周期の最後に適用トレイ 1 0 0 を内容排出するプログラム含み得る。

【 0 0 7 1 】

システム 4 0 0 はまた、例えば、ON/OFF、適用トレイ 1 0 0 の充填、洗浄プロセスの実行、システム 4 0 0 の内容排出、及びシステム 4 0 0 の洗浄などのスイッチ、並びに洗浄周期並びに電源投入、充電、周期プログラムの実行、装置内容排出、及び操作中の自己洗浄周期が挙げられるがこれに限定されないインジケータ又はディスプレイライトを含み得る。適用トレイ 1 0 0 への方向付けの前に液体が予備加熱される実施形態において、ディスプレイライトは、液体が使用のために適切な温度にあることを示すために使用され得る。

【 0 0 7 2 】

歯を洗浄するためにシステム 4 0 0 を使用する 1 つの方法は以下である。使用前に、供給リザーバ 4 9 0 内の洗浄液が管 4 9 2 及び一方向弁 4 9 4 を通じて洗浄液リザーバ 4 7 0 に流れる。いくつかの実施形態において、液体供給リザーバ 4 9 0 はここでシステム 4 0 0 から分離される。

【 0 0 7 3 】

第 1 工程において、ユーザーは適用トレイ 1 0 0 を口腔内で歯及び歯肉領域の周囲に位

10

20

30

40

50



置付ける。ユーザーはトレー１００を閉じ、それによって歯肉と、歯と、トレー１００との間の効果的なフィット又は封止を達成する。ユーザーはスタートボタンを押して洗浄プロセスを開始する。洗浄プロセスは以下である。

１．ピストン４１５が起動されて、洗浄液を洗浄液リザーバ４７０から、管４７２及び一方向弁４７４を通じて供給装置４１０に引き始める。これを達成するため、ピストン４１５は右から左へと平行移動する（図３の「Ｒ」から「Ｌ」）。

２．一度供給／回収装置４１０が十分に充填されると、供給／回収装置４１０が起動されて、洗浄液を管４１２、一方向弁４１４、往復式流量制御装置４３０及び管４３２を通じて適用トレー１００に分配し始める。これを達成するため、ピストン４１５は左から右へと平行移動する（図３の「Ｌ」から「Ｒ」）。ピストン４１５の「Ｌ」から「Ｒ」への動きにより、回収装置４２０は、管４３４、往復式流量制御装置４３０、管４２２ａ及び一方向弁４２４ａを通じて適用トレー１００から洗浄液を引き始める。洗浄液は、一方向弁４７４及び４２４ｂにより、管４７２及び４２２ａを通じて流れるのを妨げられる。回収装置４２０内のあらゆる過剰な洗浄液は、管４７６ｂ及び一方向弁４７８ｂを通じて洗浄液リザーバ４７０へと分配され始める。一方向弁４２４ｂにより、洗浄液が管４２２ｂを通じて流れることが防がれる。

３．洗浄溶液を循環させるため、工程１及び２が繰り返され、洗浄溶液リザーバ４７０と適用トレー１００との間で洗浄液を循環させる。

４．洗浄に必要なとされる時間が経過するまで、又は所望の周期数が達成されるまで、プロセスを実行し続ける。

#### 【００７４】

図１、図２及び図３に記載される各実施形態は、往復式流量制御装置（それぞれ図１、図２、図３の２３０、３３０、４３０）。本発明による往復式流量制御装置の実施形態の斜視図及び分解図が、それぞれ図６ａ及び図６ｂに示される。図面は、ハウジング５１０及び分流器５２０を有する往復式流量制御装置５００を示す。ハウジング５１０は、ポート５１４、５１５、５１６及び５１７を有する。分流器５２０は、ハウジング５１０の内側壁部によって画定される空間を占め、流体流れを分流するためのパネル５２２及び位置調節器５２４を有する。

#### 【００７５】

図６ｃは、その第１位置にある往復式流量制御装置５００の断面図である。この位置において、図１の管２１２の液体などの、流入する液体流５３２が、ポート５１５を通じて往復式流量制御装置５００に入る。この液体は、流出する液体流５３４として（すなわち、図１の管２３２内の液体）ポート５１４を通じて往復式流量制御装置５００を出る。図１の管２３４内の液体などの、戻る液体流５３６が、ポート５１７を通じて往復式流量制御装置５００に再び入る。この液体は、流出する液体流５３８として（すなわち、図１の管２１６内の液体）ポート５１６を通じて往復式流量制御装置５００を出る。

#### 【００７６】

図６ｄは、その第２位置にある往復式流量制御装置５００の断面図である。この位置において、図１の管２１２の液体などの、流入する液体流５３２が、ポート５１５を通じて往復式流量制御装置５００に入る。この液体は、流出する液体流５３４として（すなわち、図１の管２３４内の液体）ポート５１６を通じて往復式流量制御装置５００を出る。図１の管２３２内の液体などの、戻る液体流５３６が、ポート５１７を通じて往復式流量制御装置５００に再び入る。この液体は、流出する液体流５３８として（すなわち、図１の管２１６内の液体）ポート５１４を通じて往復式流量制御装置５００を出る。

#### 【００７７】

図１の適用トレー１００の液体の往復運動は、往復式流量制御装置５００をその第１位置と第２位置との間で切り替えることによって達成される。

#### 【００７８】

本発明による往復式流量制御装置の第１の代替実施形態の斜視図が図７ａに示される。図は、ハウジング５６０、流量制御ブロック５７０及び設定ピン５８０を有する往復式流

10

20

30

40

50

量制御装置 550 を示す。ハウジング 560 は、ポート 564、565、566 及び 567 を有する。流量制御ブロック 570 は、ハウジング 560 の内側壁部によって画定される空間を占め、液体流を分流するための経路又は導管 571、572、573 及び 574 を有する。

【0079】

図 7b は、その第 1 位置にある（設定ピン 580 が「out」位置にある）流量制御装置 550 の平面図である。第 1 位置において、図 1 の管 212 の液体などの、流入する液体流 592 が、ポート 564 を通じて往復式流量制御装置 550 に入る。液体は、制御ブロック 570 の経路 573 を通じて流れ、流出する液体流 594 として（すなわち、図 1 の管 232 内の液体）ポート 566 を通じて往復式流量制御装置 550 を出る。図 1 の管 234 内の洗浄液などの、戻る液体流 596 が、ポート 567 を通じて往復式流量制御装置 550 に再び入る。液体流は、制御ブロック 570 の経路 571 を通じて流れ、流出する液体流 598 として（すなわち、図 1 の管 216 内の液体）ポート 565 を通じて往復式流量制御装置 550 を出る。

10

【0080】

図 7c は、その第 2 位置にある（設定ピン 580 が「in」位置にある）流量制御装置 550 の平面図である。第 2 位置において、図 1 の管 212 の液体などの、流入する液体流 592 が、ポート 564 を通じて往復式流量制御装置 550 に入る。液体流は、制御ブロック 570 の経路 574 を通じて流れ、流出する液体流 594 として（すなわち、図 1 の管 234 内の液体）ポート 567 を通じて往復式流量制御装置 550 を出る。図 1 の管 232 内の液体などの、戻る液体流 596 が、ポート 566 を通じて往復式流量制御装置 550 に再び入る。液体流は、制御ブロック 570 の経路 572 を通じて流れ、流出する液体流 598 として（すなわち、図 1 の管 212 内の液体）ポート 565 を通じて往復式流量制御装置 550 を出る。

20

【0081】

図 1 の適用トレー 100 の液体の往復運動は、往復式流量制御装置 550 をその第 1 位置と第 2 位置との間で切り替えることによって達成される。

【0082】

本発明による往復式流量制御装置の第 2 の代替実施形態の分解図、加えて斜視図が図 8a 及び図 8b にそれぞれ示される。図面は、ハウジング 620 及び流量制御バレル 630 を備える往復式流量制御装置 610 を示す。ハウジング 620 はポート 621、622、623 及び 624 を有する。流量制御バレル 630 は、ハウジング 620 の内側壁部によって画定される空間を占め、液体流を分流するための経路 633、634、635 及び 636、並びに位置調節器 632 を有する。

30

【0083】

図 8c は、その第 1 位置にある往復式流量制御装置 610 の側面図である。第 1 位置において、流入する液体流がポート 621 を通じて往復式流量制御装置 610 に入る。液体は、制御バレル 630 の経路 634 を通じて流れ、ポート 623 を通じて往復式流量制御装置 610 を出る。戻る液体が、ポート 624 を通じて往復式流量制御装置 610 に再び入る。液体は、制御バレル 630 の経路 633 を通じて流れ、ポート 622 を通じて往復式流量制御装置 610 を出る。

40

【0084】

図示されないが、往復式流量制御装置 610 は、位置調節器 632 を 90° 回転させることによって、その第 2 位置に配置され得る。第 2 位置において、流入する液体流がポート 621 を通じて往復式流量制御装置 610 に入る。液体は、制御バレル 630 の経路 636 を通じて流れ、ポート 624 を通じて往復式流量制御装置 610 を出る。戻る液体が、ポート 623 を通じて往復式流量制御装置 610 に再び入る。液体は、制御バレル 630 の経路 636 を通じて流れ、ポート 622 を通じて往復式流量制御装置 610 を出る。

【0085】

図 1、2 又は 3 の適用トレー 100 の液体の往復運動は、往復式流量制御装置 610 を

50

その第 1 位置と第 2 位置との間で切り替えることによって達成される。

【 0 0 8 6 】

本発明による往復式流量制御装置の第 3 の代替実施形態の斜視図及び分解図が、それぞれ図 9 a 及び図 9 b に示される。図面は、キャップ 7 2 0、分流ディスク 7 3 0 及び基部 7 4 0 を備える往復式流量制御装置 7 1 0 を示す。キャップ 7 2 0 は、キャップポート 7 2 2 及び 7 2 4 を有する。基部 7 4 0 は、基部ポート 7 4 2 及び 7 4 4 を有する。分流ディスク 7 3 0 は、キャップ 7 2 0 と基部 7 4 0 との間に配置され、液体流を分流するためのパネル 7 3 5 及び歯車の形態の位置調節器 7 3 2 を有する。

【 0 0 8 7 】

図 9 c は、その第 1 位置にある往復式流量制御装置 7 1 0 の平面図である。この位置において、図 1 の管 2 1 2 の液体などの、流入する液体流が、基部ポート 7 4 2 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 に入る。図 1 の管 2 3 2 の液体などの液体が、キャップポート 7 2 2 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 を出る。図 1 の管 2 3 4 の液体などの戻る流体が、キャップポート 7 2 4 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 に再び入る。図 1 の管 2 1 6 の液体などの液体が、基部ポート 7 4 4 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 を出る。

【 0 0 8 8 】

図 9 d は、その第 2 位置にある往復式流量制御装置 7 1 0 の平面図である。この位置において、図 1 の管 2 1 2 の液体などの、流入する液体流が、基部ポート 7 4 2 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 に入る。図 1 の管 2 3 4 の液体などの液体が、キャップポート 7 2 4 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 を出る。図 1 の管 2 3 2 の液体などの戻る流体が、キャップポート 7 2 2 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 に再び入る。図 1 の管 2 1 6 の液体などの液体が、基部ポート 7 4 4 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 を出る。

【 0 0 8 9 】

図 1 の適用トレー 1 0 0 の液体の往復運動は、往復式流量制御装置 7 1 0 をその第 1 位置と第 2 位置との間で切り替えることによって達成される。キャップポート 7 2 2 及び 7 2 4、並びに基部ポート 7 4 2 及び 7 4 4 の直径に対するパネル 7 3 5 の幅が、往復式流量制御装置 7 1 0 の性能にとって重要であることが見出された。パネル 7 3 5 の幅が、いずれかの直径と同等以上である場合、キャップポート 7 2 2 及び 7 2 4、並びに基部ポート 7 4 2 及び 7 4 4 の 1 つ以上が、往復運動の一部の間において、遮蔽又は分離される場合があり、最適以下の性能又は装置の故障を生じる。この状態を回避するために、パネル 7 3 5 内にチャンネルが位置してもよい。

【 0 0 9 0 】

本発明による往復式流量制御装置の第 4 の代替実施形態の斜視図及び側面図が、それぞれ図 1 0 a 及び図 1 0 b に示される。図面は、キャップ 7 6 0、分流ディスク 7 7 0 及び基部 7 8 0 を備える往復式流量制御装置 7 5 0 を示す。キャップ 7 6 0 は、キャップポート 7 6 2 及び 7 6 4 を有する。基部 7 8 0 は、基部下ポート 7 8 1、7 8 2、7 8 4 及び 7 8 5、並びに基部下ポート 7 8 3 及び 7 8 6 を有する。基部下ポート 7 8 1 及び 7 8 2 は合流して基部下ポート 7 8 3 を形成し、基部下ポート 7 8 4 及び 7 8 5 は合流して基部下ポート 7 8 6 を形成する。分流器 7 7 0 はキャップ 7 6 0 と基部 7 8 0 との間に配置され、液体流を分流するための二重ギア 7 7 0 a 及び 7 7 0 b を有する。

【 0 0 9 1 】

図 1 0 c は、その第 1 位置にある往復式流量制御装置 7 5 0 の平面図である。この位置において、図 1 の管 2 1 2 の液体などの流入する液体は、基部下ポート 7 8 3 を通じて往復式流量制御装置 7 5 0 に入り、一方で基部下ポート 7 8 4 は遮蔽される。歯車 7 7 0 a は、液体が基部下ポート 7 8 1 を通じて基部 7 8 0 を出るように設定される。図 1 の管 2 3 2 の液体などの液体が、キャップポート 7 6 2 を通じて往復式流量制御装置 7 5 0 を出る。図 1 の管 2 3 4 の液体などの戻る流体が、キャップポート 7 6 4 を通じて往復式流量制御装置 7 5 0 に再び入る。歯車 7 7 0 b は、液体が基部下ポート 7 8 5 を通じて基部 7 8 0 に入るように設定される。図 1 の管 2 1 6 の液体などの液体が、基部ポート 7 8 6 を通じて往復式流量制御装置 7 5 0 を出る。

## 【 0 0 9 2 】

図 1 0 d は、その第 2 位置にある往復式流量制御装置 7 5 0 の平面図である。この位置において、図 1 の管 2 1 2 の液体などの、流入する液体流が、基部ポート 7 8 3 を通じて往復式流量制御装置 7 5 0 に入る。歯車 7 7 0 b は、基部上ポート 7 8 5 が遮蔽される間に、基部上ポート 7 8 2 を通じて基部 7 8 0 を出るように設定される。図 1 の管 2 3 4 の液体などの液体が、キャップポート 7 6 4 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 を出る。図 1 の管 2 3 2 の液体などの戻る流体が、キャップポート 7 6 2 を通じて往復式流量制御装置 7 5 0 に再び入る。歯車 7 7 0 a は、基部上ポート 7 8 1 が遮蔽される間に、基部上ポート 7 8 4 を通じて基部 7 8 0 に入るように設定される。図 1 の管 2 1 6 の液体などの液体が、基部ポート 7 8 6 を通じて往復式流量制御装置 7 5 0 を出る。

10

## 【 0 0 9 3 】

図 1 の適用トレー 1 0 0 の液体の往復運動は、往復式流量制御装置 7 5 0 をその第 1 位置と第 2 位置との間で切り替えることによって達成される。第 1 位置と第 2 位置との間にあるとき、流れの交差により最適以下の動作又は装置の故障を生じ得る、流れの遮蔽が排除される。

## 【 0 0 9 4 】

本発明による往復式流量制御装置の第 5 の代替実施形態の斜視図が図 1 1 a に示される。図は、流路 8 3 1、8 3 2、8 3 3、8 3 4、8 3 5、8 3 6、8 3 7 及び 8 3 8 並びに分流器 8 2 0 を備える往復式流量制御装置 8 1 0 を示す。流路 8 3 1 は、分岐して流路 8 3 2 及び 8 3 3 を形成する。流路 8 3 4 は分岐して流路 8 3 5 及び 8 3 6 を形成する。流路 8 3 3 及び 8 3 6 は合流して流路 8 3 7 を形成し、流路 8 3 2 及び 8 3 5 は合流して流路 8 3 8 を形成する。分流器 8 2 0 は、流路 8 3 1、8 3 2、8 3 3、8 3 4、8 3 5、8 3 6、8 3 7 及び 8 3 8 に隣接するように配置され、かつロッド 8 2 2、ドライバ 8 2 4、並びに液体流を分流するための流量制御要素 8 2 5、8 2 6、8 2 7 及び 8 2 8 を有する。

20

## 【 0 0 9 5 】

図 1 1 b は、その第 1 位置にある往復式流量制御装置 8 1 0 の平面図である。ドライバ 8 2 4 は、流量制御要素 8 2 5 及び 8 2 8 がそれぞれチャネル 8 3 3 及び 8 3 5 を通じた液体の流れを阻止する一方で、流量制御要素 8 2 6 及び 8 2 7 がそれぞれチャネル 8 3 6 及び 8 3 2 を通じた流れを可能にするように設定される。この位置において、図 1 の管 2 1 2 の液体などの流入する液体は、流路 8 3 1 を通じて往復式流量制御装置 8 1 0 に入る。液体は流路 8 3 2 を通じ、流路 8 3 8 へと流れる。図 1 の管 2 3 2 の液体などの液体が、流路 8 3 8 を通じて往復式流量制御装置 8 1 0 を出る。図 1 の管 2 3 4 の液体などの戻る流体が、流路 8 3 7 を通じて往復式流量制御装置 8 1 0 に再び入る。図 1 の管 2 1 6 内の液体など、液体は流路 8 3 6 を通じ、流路 8 3 4 へと流れ、流路 8 3 4 を通じて往復式流量制御装置 8 1 0 を出る。

30

## 【 0 0 9 6 】

図 1 1 c は、その第 2 位置にある往復式流量制御装置 8 1 0 の平面図である。ドライバ 8 2 4 は、流量制御要素 8 2 6 及び 8 2 7 がそれぞれチャネル 8 3 6 及び 8 3 2 を通じた流れを阻止する一方で、流量制御要素 8 2 8 及び 8 2 5 がそれぞれチャネル 8 3 3 及び 8 3 5 を通じた液体の流れを可能にするように設定される。この位置において、図 1 の管 2 1 2 の液体などの流入する液体は、流路 8 3 1 を通じて往復式流量制御装置 8 1 0 に入る。液体は流路 8 3 3 を通じ、流路 8 3 7 内へと流れる。図 1 の管 2 3 4 の液体などの液体が、流路 8 3 7 を通じて往復式流量制御装置 8 1 0 を出る。図 1 の管 2 3 2 の液体などの戻る流体が、流路 8 3 8 を通じて往復式流量制御装置 8 1 0 に再び入る。図 1 の管 2 1 6 内の液体など、液体は流路 8 3 5 を通じ、流路 8 3 4 へと流れ、流路 8 3 4 を通じて往復式流量制御装置 8 1 0 を出る。

40

## 【 0 0 9 7 】

図 1 の適用トレー 1 0 0 の洗浄液の往復運動は、往復式流量制御装置 8 1 0 をその第 1 位置と第 2 位置との間で切り替えることによって達成される。

50

## 【0098】

図4は、本発明による装置を使用するシステムの別の代替実施形態の概略図である。図示されるように、システム10は口腔の複数の表面上に流体を方向付けるための手段（この場合、適用トレイ100として示され、ハウジング12内に收容される）、位置センサー24と係合するピストン22を有するピストンポンプ20、論理回路30、電源32、液体供給リザーバ40、液体保持リザーバ42、管52、54、56、58、液体流弁62、64、66、68及び圧力変換器72、74を含む。

## 【0099】

ハウジング12は、必要な構成要素を保持することができ、必要なコネクタを保持するための手段である。システム10が手持ち式の大きさである実施形態において、ハウジ

10

## 【0100】

示される実施形態において、ポンプ20は複動ピストンポンプの形態で示されるが、一対の単動ポンプ又は他の同等のポンプが使用され得ることが想到される。ポンプが複動ピストンポンプである場合、ポンプはピストン22、第1チャンバ26及び第2チャンバ28を含む。ピストン22は、位置センサー24と係合する。圧力変換器72、74はそれぞれ、第1チャンバ26及び第2チャンバ28の圧力を測定する。

## 【0101】

液体供給リザーバ40及び液体保持リザーバ42は、ガラス、プラスチック又は金属から作製され得る。供給リザーバ40は、ハウジング12と一体であり、再充填可能であり得る。いくつかの実施形態において、供給チャンバ40は、ハウジング12に取り外し可能に接続された、置換可能な溶液供給源であり得る。保持リザーバ42は、周期（例えば、洗浄周期）の最後に使用された溶液を保存するために使用される。保持リザーバ42はまた、使用された溶液を排出するためのポート又は他の手段（図示されない）を含み得る。

20

## 【0102】

以下で記載されるように、管52、54、56、58及び液体流弁62、64、66、68は、ポンプ20、液体供給チャンバ40、液体保持リザーバ42及び適用トレイ100を接続する。

## 【0103】

いくつかの実施形態において、供給リザーバ40及び/又は管52、54は、口腔の複数の表面に適用するために、適用トレイ100に方向付ける前に液体を予備加熱するための熱源を含み得る。温度は、使用中にユーザーに快適性を提供するために有効な範囲内に維持されるべきである。

30

## 【0104】

電源32は、電氣的であり、すなわち置換可能又は充電可能な電池の形態であり得る。

## 【0105】

適用トレイ100はハウジング12と一体であるか、管54、56及び他の取り付け手段（図示されない）により、これに取り外し可能に接続され得る。これは食物微粒子を捕捉するための、容易に洗浄可能なフィルターを内部に備え、1又は2つの側部を有し得る。更に、歯に適用される際、トレイ100は、歯肉に対して効果的なフィット又は封止を形成し、口腔の表面に対して液体を方向付けるための手段を含む。

40

## 【0106】

使用中、供給リザーバ40内の液体が第1管52を通じてポンプ20の第1チャンバ26に流れる。第1管52を通じた液体流は、第1弁62によって制御される。液体流は、ポンプ20の第1チャンバ26から、第2管54を通じて適用トレイ100に流れる。第2弁64は、第2管54を通じた液体流を制御する。液体流は、適用トレイ100から、第3管56を通じ、ポンプ20の第2チャンバ28に流れ、第3弁66によって制御される。ポンプ20の第2チャンバ28は、第4管58によって保持リザーバ42に接続する。第4管58を通じた液体流は、第4弁68によって制御される。

50

## 【 0 1 0 7 】

論理回路 3 0 は、周期の開始時に適用トレイ 1 0 0 を液体で充填させるプログラムと、周期を実行する、すなわち、液体を口腔の複数の表面（例えば、歯及び歯肉）の周囲で往復運動させ、それによって有益効果（例えば、歯の洗浄）を提供するプログラムと、この周期及び、使用間又はプリセット若しくは自動洗浄期間にシステムを洗浄するための自己洗浄周期の最後に適用トレイ 1 0 0 を内容排出するプログラムとを含み得る。論理回路 3 0 は、液体の漏れを検出する手段、加えて周期中に比較的一定の容積の液体を保持するために、漏れを補充する手段を含む。図 4 に示される実施形態において、液体の漏れを検出する手段は、第 1 チャンバ 2 6 及び第 2 チャンバ 2 8 内にそれぞれ位置する圧力変換器 7 2、7 4 を使用する。

10

## 【 0 1 0 8 】

図示されないが、一連のスイッチ及びインジケータライトを有するフェースパネルがまた、システム 1 0 内に組み込まれ得る。スイッチは、ON / OFF、適用トレイ 1 0 0 の充填、往復運動プログラムの実行、システム 1 0 の内容排出及びシステム 1 0 の洗浄を含むがこれに限定されない。インジケータ、ディスプレイライトは、電源投入、充電、往復運動プログラムの実行、システム内容排出、洗浄結果又はフィードバック及び操作中の自己洗浄周期を含む。適用トレイ 1 0 0 への方向付けの前に洗浄液が予備加熱される実施形態において、ディスプレイライトは、液体が使用のために適切な温度にあることを示すために使用され得る。

20

## 【 0 1 0 9 】

歯を洗浄するためにシステム 1 0 を使用する 1 つの方法は以下である。第 1 工程において、ユーザーは適用トレイ 1 0 0 を口腔内で歯及び歯肉領域の周囲に位置付ける。ユーザーはトレイ 1 0 0 を閉じることによって圧力を適用し、それによって歯肉と、歯と、トレイ 1 0 0 との間の効果的なフィット又は封止を達成する。ユーザーは、スタートボタンを押して、トレイ 1 0 0 の表面と洗浄される歯との間に画定される空間への、洗浄溶液の充填を開始する。論理回路 3 0 は、以下の洗浄プロセスを制御する。

1 . 第 1 弁 6 2 が開き、第 2 弁 6 4 が閉じ、ピストン 2 2 がその一番左の位置まで移動し、供給リザーバ 4 0 から第 1 管 5 2 を通じてポンプ 2 0 の第 1 チャンバ 2 6 内へと液体を引く。

2 . 第 1 弁 6 2 が閉じる一方で、第 2 弁 6 4、第 3 弁 6 6 及び第 4 弁 6 8 が開く。ピストン 2 2 がその一番右の位置まで移動し、第 2 管 5 4 を通じて適用トレイ 1 0 0 へと液体を推進する。

30

3 . 適切にシステムを充填するため、圧力変換器 7 2、7 4 両方で既定の圧力が検出され、適切な量の液体がチャンバ 2 6 及び 2 8 内に収容されたことを示すまで、上記のように工程 1 及び工程 2 が繰り返され、液体をポンプ移送する。チャンバ 2 6 及び 2 8 は、量が使用中の適用トレイを通じた及び口腔の複数の表面の周囲の液体の往復運動を維持するために効果的である限りにおいて、完全に又は部分的に充填され得る。

4 . 第 1 弁 6 2 及び第 4 弁 6 8 が閉じる一方で第 2 弁 6 4 及び第 3 弁 6 6 は開いたままである。

5 . ピストン 2 2 は、その左から右の位置、及びその反対へと周期移動し、液体を表面（例えば、適用トレイ 1 0 0 内の歯）にわたって前後に循環させるように促進する。

40

6 . 圧力変換器 7 2 又は 7 4 のいずれかによって圧力の損失が検出される場合、工程 1 ~ 3 が繰り返されて、ポンプ 2 0 の第 1 チャンバ 2 6 及び第 2 チャンバ 2 8 の液体の適切な容積を維持する。

7 . 有益効果（例えば、洗浄）を達成するために必要な時間が経過するまで、周期が完了するまで、又はシステムが圧力を増加させることなく多数回循環し、液体源が使い果たされたことを示すまで、プロセスを実行し続ける。

## 【 0 1 1 0 】

適用トレイ 1 0 0 に入る前に液体が予備加熱される実施形態において、温度センサーが回路内に組み込まれてユーザーに溶液が使用するためには冷たすぎることを警告し、溶液

50

の加熱方法が提供される。

#### 【0111】

いくつかの実施形態において、図5に示されるように、多数の液体源が使用され得る。図は、システム10の液体供給部分のみを示す(図4)。論理回路30は以下のプロセスを制御する。

1. 第1弁62aが開き、弁62b、62c及び第2弁64が閉じ、ピストン22がその一番左の位置まで移動し、供給リザーバ40aから、管52a及び52を通じ、ポンプ20の第1チャンバ26へと液体を引く。

2. 第1弁62aが閉じる一方で第2弁64、第3弁66及び第4弁68が開く。ピストン22がその一番右の位置まで移動し、第2管54を通じて適用トレイ100へと液体を推進する。

3. システムを完全に充填するため、工程1及び2が繰り返され、圧力が両方の圧力変換器72、74で検出されるまで液体をポンプ移送する。

4. 第1弁62及び第4弁68が閉じる一方で第2弁64及び第3弁66は開いたままである。

5. ピストン22は、その左から右の位置へと周期移動し、液体を適用トレイ100の口腔の表面にわたって前後に循環するように促進する。

6. 圧力変換器72又は74のいずれかで圧力損失する場合、ポンプ20の第1チャンバ26及び第2チャンバ28内で圧力が回復される際に工程1~3が繰り返されてシステムを再充填する。

7. 時間が経過するか、周期が完了するか、又はシステムが圧力を増加させることなく多数回循環し、液体源が使い果たされたことを示すまで、プロセスを実行し続ける。

8. 第1弁62aが閉じ、弁62bが開き、弁62cは閉じたままであり、工程1~7が繰り返され、液体は供給リザーバ40b内にある。

9. 第1弁62aが閉じたままであり、弁62bが閉じ、弁62cが開き、工程1~7が繰り返されて、洗浄溶液は液体供給リザーバ40cにある。

#### 【0112】

この手順は、各供給リザーバに追加的に液体を供給して、無制限に繰り返され得ることに留意するのが重要である。加えて、最終的な液体供給リザーバは水又は他の洗浄液を含んでもよく、かつシステムは洗浄のためにパージされ得る。

#### 【0113】

口腔衛生システムは、基部ステーション、口腔内の複数の表面の周囲の液体の前後運動を提供する手段を含むハンドピース、及び適用トレイ又はマウスピースが挙げられるがこれらに限定されないいくつかの主要構成要素を含み得る。システムは家庭用の用途に好適であり、歯の複数の表面上に液体を同時に方向付けるように適合される。装置は洗浄溶液を使用して歯を洗浄し、かつ歯垢を除去し、洗浄溶液は前後に往復運動されて、洗浄周期を生じ、使用する洗浄溶液を最小化する。装置は、手持ち式であり得、又は卓上若しくはカウンタートップ装置の形態であり得る。

#### 【0114】

基部ステーションは、ハンドピース内の再充電電池を充電し、液体リザーバを保持し、診断構成要素を収容し、ユーザーにフィードバックを提供し、場合によりマウスピースを洗浄する。

#### 【0115】

ハンドピースは、リザーバからマウスピースに液体を供給する駆動ポンプを有する。流れ方向は、専用ポンプ(その方向を逆転するなど)、可逆性逆止弁又は他の同様の手段による液体制御弁調節で、往復運動し得る。周期の各段階における周期時間及び流速は可変であり、いくつかの実施形態においては、各個別のユーザーに対してカスタマイズされる。ハンドピースは、充填プロセス、並びに洗浄及び/又はパージプロセスを実行する。ハンドピース及び/又は基部ステーションはプロセスの各段階においてユーザーにフィードバックを提供してもよく、場合によって診断情報を報告してもよい。

## 【 0 1 1 6 】

ハンドピースは審美的に心地の良いものであり、ユーザーの手にとって快適な把持 / 感触を有する。重量及びバランスは、高質の感触を提供する一方で快適かつ効率的な使用に良好に適している。快適性、把持、感触、並びにハンドピースの適切な位置付け及び把持位置の補助のために、指グリップ及び / 又はタッチポイントが適切に位置付けられる。基部ステーションはまた、審美的に心地良いものでありハンドピースが容易かつ確実に適所に結合することを可能にする。基部ステーションは、ハンドピースが一度結合されるとこれを適所に固定しても、しなくてもよい。

## 【 0 1 1 7 】

装置の第 3 の主要構成要素は、適用トレー又はマウスピースである。

10

## 【 0 1 1 8 】

図 1 2 は、本発明による装置と共に使用される、適用トレー 1 0 0 などの口腔の複数の表面に液体を向けるための手段の第 1 実施形態の平面斜視図である。図 1 3 は、図 1 2 の適用トレー 1 0 0 の底面斜視図である。図面は、外側前方壁部 1 1 2、外側後方壁部 1 1 4、内側前方壁部 1 1 6、内側後方壁部 1 1 8 及び基底膜 (例えば、バ이트プレート 1 5 6) を有する適用トレー 1 0 0 を示す。内側前方壁部ジェットスロット 1 3 2 は、内側前方壁部 1 1 6 上に位置し、一方で内側後方壁部ジェットスロット 1 3 4 は、内側後方壁部 1 1 8 上に位置する。図 1 2 及び図 1 3 に示される内側前方壁部ジェットスロット 1 3 2 及び内側後方壁部ジェットスロット 1 3 4 は、ジェットスロット構成の単に一実施形態である。第 1 ポート 1 4 2 及び第 2 ポート 1 4 4 は、外側前方壁部 1 1 2 を通じて適用トレー 1 0 0 に入る。

20

## 【 0 1 1 9 】

図 1 2 及び図 1 3 は、適用トレー 1 0 0 の実施形態を表し、ここでユーザーの上の歯及び下の歯並びに / 又は歯肉領域は、所望の有益効果を提供するために液体と実質的に同時に接触する。他の実施形態において、適用トレー 1 0 0 は、ユーザーの上の歯若しくは下の歯及び / 又は歯肉領域のみを洗浄及び / 又は処理するように設計され得ることが理解される。

## 【 0 1 2 0 】

図 1 4 及び図 1 5 はそれぞれ、図 1 2 の適用トレー 1 0 0 の垂直及び水平の断面図である。図面は、外側前方壁部 1 1 2 及び内側前方壁部 1 1 6 によって境界される空間として画定される第 1 マニホールド 1 4 6 を示す。第 2 マニホールド 1 4 8 は、外側後方壁部 1 1 4 及び内側後方壁部 1 1 8 によって境界される空間として画定される。液体接触チャンバ (LCC) 1 5 4 は、内側前方壁部 1 1 6、内側後方壁部 1 1 8、及び基底膜 1 5 6 によって画定される。

30

## 【 0 1 2 1 】

動作の一実施形態において、液体が圧力により第 1 ポート 1 4 2 を通じて第 1 マニホールド 1 4 6 に入り、その後、内側前方壁部ジェットスロット 1 3 2 を通じて LCC 1 5 4 に入る。真空が第 2 ポート 1 4 4 上で引かれ、内側後方壁部ジェットスロット 1 3 4 を通じ、第 2 マニホールド 1 4 8 内及び最終的には第 2 ポート 1 4 4 内に液体を引く。この実施形態において、液体ジェットは、LCC 1 5 4 の一方の側部から、歯及び / 又は歯肉領域の前方表面へと向けられ、LCC 1 5 4 の他方の側部から第 2 マニホールドへと、歯及び / 又は歯肉領域の表面を通じて、その間及びその周囲に方向付けられ、制御された、歯間、歯茎ライン、表面及び / 又は歯肉領域の洗浄又は処理を提供する。次に、マニホールド内の流れが逆転される。洗浄液は、圧力によって第 2 ポート 1 4 4 を通じて第 2 マニホールド 1 4 8 に入り、その後、内側後方壁部ジェットスロット 1 3 4 を通じて LCC 1 5 4 に入る。真空が第 1 ポート 1 4 2 上で引かれて、内側前方壁部ジェットスロット 1 3 2 を通じて第 1 マニホールド 1 4 6、及び最終的には第 1 ポート 1 4 2 内に液体を引く。この実施形態の第 2 部分において、液体ジェットは歯及び / 又は歯肉領域の後方表面上に方向付けられ、歯及び / 又は歯肉領域の表面を通じ、この間及び周囲に方向付けられる。多くの周期を通じた交互の圧力 / 真空は、乱流の、反復可能な及び可逆の流れを生

40

50



じ、口腔の複数の表面付近に液体の往復運動を提供し、口腔の表面と液体とを実質的に同時に接触させ、それによって所望の有益効果を提供する。

【0122】

別の実施形態において、一方又は両方のマニホールドを通じて液体を同時に供給し、LCC 154に大量の液体送り、一定時間にわたって歯を浸漬し、その後、一定時間の後に一方又は両方のマニホールドを通じてLCC 154を空にすることが好ましい場合がある。ここで、洗浄液又は処理液は圧力により、第1ポート142を通じて第1マニホールド146に、第2ポート144を通じて第2マニホールド148に入り、その後、内側前方壁部ジェットスロット132及び内側後方壁部ジェットスロット134を通じて同時にLCC 154に入る。LCC 154を空にするため、第1ポート142を通じて第1マニホールド146に、第2ポート144を通じて第2マニホールド148に、真空が同時に引かれる。洗浄又は処理液は、内側前方壁部ジェットスロット132及び内側後方壁部ジェットスロット134を通じて、第1マニホールド146及び第2マニホールド148に引かれる。

10

【0123】

第1マニホールド146及び第2マニホールド148に異なる液体組成物を供給することがまた可能である。改善された洗浄有効性又は処理効果のために、異なる液体組成物が、その後、LCC内で混合し得る。

【0124】

図16は、本発明による装置と共に使用される適用トレー1100の第2実施形態の平面、後方斜視図である。図17は図16の適用トレー1100の前方斜視図であり、図18は図16の適用トレーの平面図である。図面は適用トレー1100を示し、上部1102、底部1104、第1部分1142、第2部分1144及び上記適用トレーの前部にしっかりと取り付けられた支持プレート1108を有する。第1部分1142及び第2部分1144は、適用トレー1100に入り、支持プレート1108を通じて延びる。

20

【0125】

任意の急速脱着構造（例えば、返し部）1110が支持プレート1108に取り付けられ、適用トレー1100を、適用トレーに液体を提供する手段（例えば、図4に示されるような、装置10のハウジング12に収容され得る）に急速及び容易に取り付け、その後、分離することを可能にする。ハウジングは、このような急速脱着返し部又は同様の急速脱着構造を取り付け可能な係合により受容するために効果的な構造を含み、これは適用トレーをハウジングに取り外し可能に接続する。使用された若しくは着用された適用トレーを置換するため、又は別のユーザーのために適用トレーを交換するために、急速脱着オプションは使用され得る。いくつかの実施形態において単一のユーザーが、異なるオプションの流れ特性、例えば、洗浄ノズルの数、ノズル速度、スプレーパターン及び位置、適用範囲など、を変更するために、適用トレーを交換し得る。

30

【0126】

図16～19は、適用トレー1100の実施形態を表し、ここでユーザーの上の歯及び下の歯並びにノ又は歯肉領域は、液体と実質的に同時に接触する。他の実施形態において、適用トレー1100は、ユーザーの上の歯若しくは下の歯又は歯肉領域を液体と接触させるように設計され得ることが理解されるべきである。

40

【0127】

上部1102は前方液体ルーメン1102a、1102b、1102c及び1102d、後方液体ルーメン1102e、1102f及び1102g、第1マニホールド1146、第2マニホールド1148、基底膜1156及び後方歯肉封止膜1158を有する。前方液体ルーメン1102a、1102b、1102c及び1102dは全て第1マニホールド1146によって接続され、任意により（図16～19に示されるように）、これらの長さの全て又は一部に沿って互いに接続する。同様に、後方液体ルーメン1102e、1102f及び1102gは全て第2マニホールド1148によって接続され、任意により、これらの長さの全て又は一部に沿って互いに接続する。

50

## 【 0 1 2 8 】

底部 1 1 0 4 は、上部 1 1 0 2 の鏡像であってもよく、前方液体ルーメン 1 1 0 4 a、1 1 0 4 b、1 1 0 4 c 及び 1 1 0 4 d、後方液体ルーメン 1 1 0 4 e、1 1 0 4 f 及び 1 1 0 4 g、第 1 マニホールド 1 1 4 6、第 2 マニホールド 1 1 4 8、基底膜 1 1 5 6 及び後方歯肉封止膜 1 1 5 8 を有する。前方液体ルーメン 1 1 0 4 a、1 1 0 4 b、1 1 0 4 c 及び 1 1 0 4 d は全て第 1 マニホールド 1 1 4 6 によって接続され、任意により（図 1 6 ~ 1 9 に示されるように）、これらの長さの全て又は一部に沿って互いに接続する。同様に、後方液体ルーメン 1 1 0 4 e、1 1 0 4 f 及び 1 1 0 4 g は全て第 2 マニホールド 1 1 4 8 によって接続され、任意により、これらの長さの全て又は一部に沿って互いに接続する。

10

## 【 0 1 2 9 】

図 1 6 及び図 1 7 は、4 つの前方液体ルーメン（1 1 0 2 a、1 1 0 2 b、1 1 0 2 c 及び 1 1 0 2 d）及び 3 つの後方液体ルーメン（1 1 0 2 e、1 1 0 2 f 及び 1 1 0 2 g）を有する上部 1 1 0 2 を示すが、上部 1 1 0 2 はまた、2 つ、3 つ、5 つ、6 つ又は 7 つの前方又は後方液体ルーメンで形成されてもよい。同様に、底部 1 1 0 4 は 4 つの前方液体ルーメン（1 1 0 4 a、1 1 0 4 b、1 1 0 4 c 及び 1 1 0 4 d）及び 3 つの後方液体ルーメン（1 1 0 4 e、1 1 0 4 f 及び 1 1 0 4 g）を有するものとして示され、底部 1 1 0 4 はまた、2 つ、3 つ、5 つ、6 つ又は 7 つの前方又は後方液体ルーメンで形成され得る。

## 【 0 1 3 0 】

20

上記の液体接触チャンバ（LCC）1 1 5 4 a は、前方液体ルーメン（1 1 0 2 a、1 1 0 2 b、1 1 0 2 c 及び 1 1 0 2 d）、後方液体ルーメン（1 1 0 2 e、1 1 0 2 f 及び 1 1 0 2 g）、基底膜 1 1 5 6、及び歯肉封止膜 1 1 5 8 によって画定される上部 1 1 0 2 に位置する。図示されないが、底部 1 1 0 4 はまた、前方液体ルーメン（1 1 0 4 a、1 1 0 4 b、1 1 0 4 c 及び 1 1 0 4 d）、後方液体ルーメン（1 1 0 4 e、1 1 0 4 f 及び 1 1 0 4 g）、基底膜 1 1 5 6 及び後方歯肉封止膜 1 1 5 8 によって画定される LCC 1 1 5 4 b を有する。

## 【 0 1 3 1 】

複数ルーメン設計は、流れ及び真空のための双方向又は専用ルーメンを提供し、これらは自己強化性であり、したがって使用中に真空中で崩壊するか、又は圧力下で破裂せず、構造的な一体性を最大化する一方で、挿入中、使用中及び除去の際にユーザー快適性のために、全体的な適用トレー 1 1 0 0 の大きさを最小化する。この低減した大きさはまた、口腔内の適用トレーの向上した効果的な封止を提供する。

30

## 【 0 1 3 2 】

多数のルーメン（1 1 0 2 a、1 1 0 2 b、1 1 0 2 c、1 1 0 2 d、1 1 0 2 e、1 1 0 2 f、1 1 0 2 g、1 1 0 4 a、1 1 0 4 b、1 1 0 4 c、1 1 0 4 d、1 1 0 4 e、1 1 0 4 f 及び 1 1 0 4 g）は、上記のように接続され、これらはルーメンヒンジ区分（図 1 7 の 1 1 0 3）を形成する。これは、各ルーメンの間のルーメンヒンジ区分 1 1 0 3 の柔軟性のために、X、Y 及び Z 方向への適合性を提供する複数ルーメン設計を生じ得る。この設計は、様々な異なるユーザーの歯及び歯肉のトポグラフィーへの効果的及び実行可能な適合性を可能にし、歯肉を刺激することなく効果的な歯肉の封止を提供し、それぞれの歯の周囲での液体洗浄ジェットの動的な位置付けを可能にし、近位及び歯間洗浄作用を得る。複数のルーメンがまた第 1 マニホールド 1 1 4 6 及び第 2 マニホールド 1 1 4 8 に取り付けられる。これは、生じ得る異なる咬合に適應するため、更なる 2 段階の動きを提供する、二次可撓性関節部を形成する。

40

## 【 0 1 3 3 】

後方歯肉封止膜 1 1 5 8 は、可撓性及び自在封止機構を提供し、口腔内への漏れを最小化する一方で、流れを歯の上及び周囲に向け直し、届きにくい場所（HTRP）に達する処理 / 洗浄領域を最大化する。膜は歯及び歯肉の周囲に形成するために、ルーメン長手方向軸にわたり弾性機能を提供し得る。

50

## 【 0 1 3 4 】

基底膜 1 1 5 6 は、口腔内の効果的なフィット又は封止に必要とされる可撓性を提供し、ジェットが歯及び／又は歯肉表面に戻るように向け直され、流れることを可能にする。

## 【 0 1 3 5 】

任意により、適用トレイ 1 1 0 0 はまた、必要に応じて歯肉封止構成要素を含む場合があり、これは前方液体ルーメン 1 1 0 2 a、1 1 0 2 b、1 1 0 4 a 及び 1 1 0 4 b 及び後方液体ルーメン 1 1 0 2 e 及び 1 1 0 4 e（歯から最も遠い部材）に取り付けられ得る。

## 【 0 1 3 6 】

任意により、フィラメントタフトなどの摩擦要素はまた、顕著に適用トレイ 1 1 0 0 の大きさを増加させるか、又はユーザー快適性若しくは適用トレイ 1 1 0 0 内の液体流に影響することなく、ルーメンヒンジ区分 1 1 0 3 のいずれかを通じて配置又は固定され得る。

## 【 0 1 3 7 】

内側前方壁部ジェットスロット 1 1 3 2 は上部 1 1 0 2 及び底部 1 1 0 4 の内側前方壁部上に位置し、一方で内側後方壁部ジェットスロット 1 1 3 4 は上部 1 1 0 2 及び下部 1 1 0 4 の内側後方壁部上に位置する。1 つの内側前方壁部ジェットスロット 1 1 3 2 及び内側後方壁部ジェットスロット 1 1 3 4 が図 1 3 ~ 1 6 に示され、内側前方壁部ジェットスロット 1 1 3 2 及び内側後方壁部ジェットスロット 1 1 3 4 の数、形状及び大きさは、歯及び歯肉の洗浄に影響し、洗浄液のジェットを様々なスプレーパターンに方向付けるように設計され得る。図 1 6 ~ 図 1 9 に示される内側前方壁部ジェットスロット 1 1 3 2 及び内側後方壁部ジェットスロット 1 1 3 4 は、ジェットスロット構成の単に一実施形態である。

## 【 0 1 3 8 】

図 1 6 及び図 1 7 は、適用トレイ 1 1 0 0 の実施形態を表し、ここでユーザーの上の歯及び下の歯並びに／又は歯肉領域の表面は、所望の有益効果を提供するために液体と実質的に同時に接触する。他の実施形態において、適用トレイ 1 1 0 0 は、ユーザーの上の歯若しくは下の歯及び／又は歯肉領域とのみ接触するように設計され得ることが理解されるべきである。

## 【 0 1 3 9 】

図 1 9 は、図 1 6 の適用トレイ 1 1 0 0 の表面を一部切り取った図である。図はマニホールド 1 1 4 6 及び第 2 マニホールド 1 1 4 8 を示す。洗浄操作の一実施形態において、洗浄液は、第 1 ポート 1 1 4 2 を通じてポンプ移送され、第 1 分流器 1 1 4 3 を通じて第 1 マニホールド 1 1 4 6 に入る。液体は、前方液体ルーメンポート 1 1 4 7 を通じて、前方液体ルーメン 1 1 0 2 a、1 1 0 2 b、1 1 0 2 c、1 1 0 2 d、1 1 0 4 a、1 1 0 4 b、1 1 0 4 c 及び 1 1 0 4 d に入る。洗浄液はその後、内側前方壁部ジェットスロット 1 1 3 2 を通じて L C C 1 1 5 4 a 及び 1 1 5 4 b に入る。真空が第 2 ポート 1 1 4 4 上で引かれ、内側後方壁部ジェットスロット 1 1 3 4 を通じて、後方液体ルーメン 1 1 0 2 e、1 1 0 2 f、1 1 0 2 g、1 1 0 4 e、1 1 0 4 f 及び 1 1 0 4 g 内に洗浄液を引く。液体は、後方液体ルーメンポート 1 1 4 9 を通じて第 2 マニホールド 1 1 4 8 に入り、次に第 2 分流器 1 1 4 5 を通じ、最終的には第 2 ポート 1 1 4 4 に入る。

## 【 0 1 4 0 】

この実施形態において、洗浄液のジェットは最初に、L C C の一方の側から、第 1 マニホールド 1 1 4 6 から歯及び／又は歯肉領域の前方表面に方向付けられ、L C C の他方の側から第 2 マニホールド 1 1 4 8 へと、歯及び／又は歯肉領域の表面を通じて、その間及びその周囲に方向付けられ、制御された、歯間、歯茎ライン、表面及び／又は歯肉領域の洗浄又は処理を提供する。

## 【 0 1 4 1 】

次に、マニホールド内の流れが逆転される。洗浄液が第 2 ポート 1 1 4 4 を通じてポンプ移送され、第 2 分流器 1 1 4 5 を通じて第 2 マニホールド 1 1 4 8 に入る。液体は、後

方液体ルーメンポート 1149 を通じて後方液体ルーメン 1102 e、1102 f、1102 g、1104 e、1104 f 及び 1104 g に入る。洗浄液はその後、内側後方壁部ジェットスロット 1134 を通じて LCC 1154 a 及び 1154 b に入る。真空が第 1 ポート 1142 に引かれ、内側前方壁部ジェットスロット 1132 を通じて、前方液体ルーメン 1102 a、1102 b、1102 c、1102 d、1104 a、1104 b、1104 c 及び 1104 d に洗浄液を引く。液体は前方液体ルーメンポート 1147 を通じて第 1 マニホールド 1146 に入り、その後、分流器 1143 を通じて最終的に第 1 ポート 1144 に入る。

#### 【0142】

この実施形態の第 2 部分において、洗浄液のジェットは歯及び / 又は歯肉領域の後方表面上に方向付けられ、歯及び / 又は歯肉領域の表面を通じ、この間及び周囲に方向付けられる。多くの周期を通じた交互の圧力 / 真空は、乱流の、反復可能な及び可逆の流れを生じ、口腔の複数の表面付近に液体の往復運動を提供し、口腔の表面と液体とを実質的に同時に接触させ、それによって所望の有益効果を提供する。

#### 【0143】

別の実施形態において、一方又は両方のマニホールドを通じて液体を同時に供給し、LCC 1154 a 及び 1154 b に大量の液体送り、一定時間にわたって歯を浸漬し、その後、一定時間の後に一方又は両方のマニホールドを通じて LCC を空にすることが好ましい場合がある。ここで、洗浄又は処理液は、第 1 ポート 1142 を通じて第 1 分流器 1143 を介して第 1 マニホールド 1146 に、かつ第 2 ポート 1144 を通じて第 2 分流器 1145 を介して第 2 マニホールド 1148 に同時にポンプ移送される。液体はその後、前方液体ルーメンポート 1147 を通じて前方液体ルーメン 1102 a、1102 b、1102 c、1102 d、1104 a、1104 b、1104 c 及び 1104 d に、後方液体ルーメンポート 1149 を通じて後方液体ルーメン 1102 e、1102 f、1102 g、1104 e、1104 f 及び 1104 g に、同時に入る。洗浄液はその後、内側前方壁部ジェットスロット 1132 及び内側後方壁部ジェットスロット 1134 を通じて LCC 1154 a 及び 1154 b に入る。LCC を空にするため、第 1 ポート 1142 を通じて第 1 マニホールド 1146 に、第 2 ポート 1144 を通じて第 2 マニホールド 1148 に真空が同時に引かれる。洗浄又は処理液は、内側前方壁部ジェットスロット 1132 及び内側後方壁部ジェットスロット 1134 を通じて、第 1 マニホールド 1146 及び第 2 マニホールド 1148 に引かれる。

#### 【0144】

第 1 マニホールド 1146 及び第 2 マニホールド 1148 に異なる液体組成物を供給することがまた可能である。改善された洗浄有効性又は処理効果のために、異なる液体組成物がその後、LCC 内で混合し得る。デュアルマニホールド設計においては、各マニホールドに別個の液体供給リザーバから供給することが好ましい場合があり（例えば、複動ピストンポンプ構成）、一方の供給ラインが第 1 マニホールド 1146 に供給するように接続し、他方のピストン供給ラインが第 2 マニホールド 1148 に液体を供給しここから取り除く（例えば、一方のマニホールドが液体を供給され、第 2 マニホールドが液体を取り除く、及びその逆）。

#### 【0145】

他の実施形態において、前方液体ルーメン 1102 a、1102 b、1102 c、1102 d、1104 a、1104 b、1104 c 及び 1104 d の前方液体ルーメンポート 1147 に、又は後方液体ルーメン 1102 e、1102 f、1102 g、1104 e、1104 f 及び 1104 g の後方液体ルーメン 1149 に弁が配置されて、ルーメンを異なる時期に（洗浄 / 処理周期の異なる時点において）パルス間隔で係合させることにより、改善された機能を提供する。例として、一実施形態において、全てのルーメンが液体ポンプ / 真空機能と関わらない。主に歯肉と係合する、前方液体ルーメン 1102 a 及び 1104 a、並びに後方液体ルーメン 1102 e 及び 1104 e は、液体真空機能とのみ関わる。これは、液体の口腔内への漏れを防ぐために役立つ。弁はまた、可変の流れを可能

10

20

30

40

50

にし、液体シンク機能に対するより低い抵抗を可能にし、液体供給中におけるより少ないポンプ移送及びしたがって液体速度を可能にする。

【0146】

更に他の実施形態において、個別の内側前方壁部ジェットスロット1132又は内側後方壁部ジェットスロット1134は、ダックビル弁又は傘状弁などの一体化された一方向弁を有してもよく、これらの特定のジェットからの一方向のみの流れを可能にする。これは、LCC内の圧力/供給に対して真空を増加させるために有効であり得る。

【0147】

いくつかの実施形態において、上記の摩擦要素の歯に対する移動は、液体（ジェットスロット又は乱流による）、可撓性適用トレイ1100の脈動による膜の移動、摩擦要素を振動させるための外部振動機構、ユーザーの顎の動き又は外部駆動手段による歯の周囲の適用トレイ1100の線形又は回転移動が挙げられるがこれらに限定されない単一又は組み合わせた機構によって適用され得る。

10

【0148】

他の実施形態において、ゲルなどの柔軟性のある基材が、後方歯肉封止膜1158の近位に配置されてもよく、適用トレイ1100が、口の奥に快適にフィットすることを可能にする。あるいは、適用トレイ1100の端部は、マウスピースの長さを各個別のユーザーのための適切な長さに延長又は減少させるための機構又は取り付け部材を有してもよく、セミカスタムフィットを提供する。

【0149】

20

複数ルーメン設計の製造は、押出成形、射出成型、真空、吹込み又は圧縮成形などの既存の利用可能な製造及び組み立てプロセスを利用して実行可能である。他の実行可能な技術としては、急速原型製造技術、例えば3D印刷及び他の加法技術加えて減法技術が挙げられる。

【0150】

適用トレイは、各個別のユーザーのためにカスタム製造されてもよく、又は個別のユーザーによって使用前にカスタム可能であってもよい。適用トレイのカスタム製造のために、真空成型型がユーザーの歯及び歯肉印象から直接又は間接的に作製されてもよく、これは歯の模型を形成し、次に必要なクリアランス及び流路を形成するために修正され得る。これらの真空成型型は、CAD及び急速原型製造プロセスを使用して低費用で作製することができる。

30

【0151】

1つの作製方法は、真空成型を通じて個別の構成要素シェルを作製することである。低費用の方法により、非常に薄い壁部構造の真空成型が可能である。構成要素の形状は、適用トレイの大きさの最小化を可能にする連結機構及び構造的形状を提供するように設計される。組み立てられるとき、製造された構成要素は、必要なマニホールド及び流れ構造（双方向及び/又は専用マニホールド）を形成し、歯を処理/洗浄するために必要な性能特性を提供する。

【0152】

カスタマイズされたマウスピースは、ユーザーの歯の形状に基づいており、したがってマウスピースと歯との間の一定の距離を生成し、より一定した洗浄/処理経験を提供し得る。二部分シェルのそれぞれの材料は異なってもよく、したがって、これが歯/歯肉と接触する部分における柔軟な材料（内部シェル上）、及び外部シェル上における、剛性及び全体形状を維持するためのより硬い材料を可能にする。

40

【0153】

カスタマイズ可能な適用トレイにおいて、予備製造されたマニホールド、ノズル及びチャネルを含むトレイ予備成形品（スポーツガード又は歯ぎしり装具と同様）は大量生産される。トレイ予備成形品は、吹込み成形、真空成型、射出成型及び/又は圧縮成形が挙げられるがこれらに限定されない様々な既知の製造技術によって製作され得る。予備成形品に使用される材料は、低温で変形可能なプラスチック材料である。予備成形品は、必要な

50

クリアランス、洗浄及び／又は処理性能を提供するために、歯の上に適用される必要なスパーサーと共に使用される。一度クリアランス構成要素が歯に適用されると、柔軟にするために予備成形品は電子レンジによって又は熱湯の中に配置することによって加熱される。柔軟な予備成形品は、ユーザーの歯及び歯肉領域上に適用されて、カスタマイズされた適用トレーを生じる。

【 0 1 5 4 】

適用トレーは、適用中及び使用中の、位置付け、快適性及び性能を最大化するための弾性適合性を可能にするため、圧迫機構と一体化され得る。例えば、ばね様要素、例えば、シム (shims)、クリップ及び弾性バンドが、歯肉上及び歯肉に対するフィットを提供し得る。

10

【 0 1 5 5 】

M P ルーメンの材料は、より低いジュロ硬度の可撓性材料 ( 2 5 ショア A ) から、より硬い材料より剛性の材料 ( 9 0 ショア A ) の範囲であり得、好ましくは 4 0 ~ 7 0 ショア A である。

【 0 1 5 6 】

材料は、所望の設計及び性能属性を達成するため、シリコーン、熱可塑性エラストマー ( T P E )、ポリプロピレン ( P P )、ポリエチレン ( P E )、ポリエチレンテレフタレート ( P E T )、エチレンビニルアセテート ( E V A )、ポリウレタン ( P U )、又は多成分 ( 材料及び硬度の組み合わせ ) であり得る。

20

【 0 1 5 7 】

ジェット開口部又はスロットは、穴あけ又は穿孔などの二次操作によって作製され得るか又は成形中に形成され得る。あるいは、ジェット開口部又はスロットは適用トレーに挿入されて、増加した耐摩耗性及び又は異なるジェット性能特性を提供する場合があります、摩擦洗浄要素又は他の構成要素と組み合わされて洗浄及び／又は処理効果を向上させ得る。

【 0 1 5 8 】

図 2 0 ~ 2 3 は、適用トレー 1 2 0 0 の実施形態を表し、ここではユーザーの上の歯又は下の歯及び歯肉領域のみが液体と接触する。他に記載されるように、他の実施形態において、適用トレー 1 2 0 0 はユーザーの上の歯及び下の歯両方、並びに歯肉領域に実質的に同時に接触するように設計され得ることが理解されるべきである。

30

【 0 1 5 9 】

図 2 0 は、本発明による装置と共に使用される適用トレー 1 2 0 0 の第 3 実施形態の平面、前方斜視図である。図 2 1 は、図 2 0 の適用トレー 1 2 0 0 の実施形態の平面後方図であり、図 2 2 は、図 2 0 の適用トレー 1 2 0 0 の底面後方図である。図面は、外側前方壁部 1 2 1 2、外側後方壁部 1 2 1 4、内側前方壁部 1 2 1 6 及び内側後方壁部 1 2 1 8 を有する適用トレー 1 2 0 0 を示す。内側前方壁部ジェットスロット 1 2 3 2 は、内側前方壁部 1 2 1 6 上に位置し、一方で内側後方壁部ジェットスロット 1 2 3 4 は、内側後方壁部 1 2 1 8 上に位置する。第 1 ポート 1 2 4 4 及び第 2 ポート 1 2 4 2 は、外側前方壁部 1 2 1 2 を通じて適用トレー 1 2 0 0 に入る。

【 0 1 6 0 】

図 2 0 ~ 2 3 に示されるように、内側前方壁部ジェットスロット 1 2 3 2 及び内側後方壁部ジェットスロット 1 2 3 4 の数及び位置は、代表的であり、本適用トレーの範囲を制限することを意図しない。内側前方壁部ジェットスロット 1 2 3 2 及び内側後方壁部ジェットスロット 1 2 3 4 の実際の数、形状及び大きさは、歯及び歯肉の洗浄に影響し、洗浄液のジェットを様々なスプレーパターンで方向付けるように選択又は設計され得る。図 2 0 ~ 図 2 2 に示される内側前方壁部ジェットスロット 1 2 3 2 及び内側後方壁部ジェットスロット 1 2 3 4 は、ジェットスロット構成の単に一実施形態である。

40

【 0 1 6 1 】

図 2 3 は、図 2 0 の適用トレー 1 2 0 0 の垂直断面図である。図面は、外側前方壁部 1 2 1 2 及び内側前方壁部 1 2 1 6 によって境界される空間として画定される第 1 マニホール 1 2 4 6 を示す。第 2 マニホール 1 2 4 8 は、外側後方壁部 1 2 1 4 及び内側後方

50

壁部 1 2 1 8 によって境界される空間として画定される。液体接触チャンバ ( L C C ) 1 2 5 4 は、内側前方壁部 1 2 1 6、内側後方壁部 1 2 1 8 及び内側基底壁部 1 2 5 0 によって画定される。

#### 【 0 1 6 2 】

動作の一実施形態において、洗浄液は圧力によって第 1 ポート 1 2 4 4 を通じて第 1 マニホールド 1 2 4 6 に入り、その後、内側前方壁部ジェットスロット 1 2 3 2 を通じて L C C 1 2 5 4 に入る。真空が第 2 ポート 1 2 4 2 に引かれ、内側後方壁部ジェットスロット 1 2 3 4 を通じて第 2 マニホールド 1 2 4 8 に、最終的には第 2 ポート 1 2 4 2 に洗浄液を引く。この実施形態において、洗浄液のジェットは、L C C の一方の側部から、歯の前方側面へと向けられ、L C C の他方の側部から第 2 マニホールドへと、歯を通じて、その間及びその周囲に方向付けられ、制御された、歯間、歯茎ライン、表面及び / 又は歯肉領域の洗浄を提供する。次に、マニホールド内の流れが逆転される。洗浄液は、圧力によって第 2 ポート 1 2 4 2 を通じて第 2 マニホールド 1 2 4 8 に入り、その後、内側後方壁部ジェットスロット 1 2 3 4 を通じて L C C 1 2 5 4 に入る。真空が第 1 ポート 1 2 4 4 上で引かれて、内側前方壁部ジェットスロット 1 2 3 2 を通じて第 1 マニホールド 1 2 4 6、及び最終的には第 1 ポート 1 2 4 4 内に洗浄液を引く。この実施形態の第 2 部分において、洗浄液のジェットは歯の後方側面上に方向付けられ、歯及び / 又は歯肉領域を通じ、この間及び周囲に方向付けられる。多くの周期を通じて圧力 / 真空を交互に生じることにより、乱流の、反復可能な及び可逆の流れを生じ、それによって口腔の表面の上及び周囲に液体の往復運動を提供する。

#### 【 0 1 6 3 】

第 1 マニホールド 1 2 4 6 及び第 2 マニホールド 1 2 4 8 に異なる液体組成物を供給することがまた可能である。改善された洗浄有効性のために、異なる液体組成物がその後、L C C 内で混合し得る。デュアルマニホールド設計においては、各マニホールドに別個のチャンバから供給することが好ましい場合があり (例えば、複動ピストンポンプ構成)、一方の供給ラインが第 1 マニホールド 1 2 4 6 に供給するように接続し、他方のピストン供給ラインが第 2 マニホールド 1 2 4 8 に供給しここから取り除く (一方のマニホールドが供給され、第 2 マニホールドが取り除く、及びその逆)。

#### 【 0 1 6 4 】

本発明の手持ち式装置の実施形態が、図 2 4 a ~ 2 4 e に示される。図 2 4 a はハンドピース 3 0 0 0 の分解図であり、これは適用トレーに液体をポンプ移送し、及びここから液体を引き、したがって適用トレーとの間に液体の往復運動を提供する。この実施形態において、装置 3 0 0 0 は、ポンプ区分、真空区分、往復運動区分、並びにポンプ移送及び駆動区分を有するように、モジュラー方式で設計される。モジュラー構成は、より容易な製造設計 ( D F M ) を可能にし、組み立て及び修理が容易である。実施形態はまた、装置の大きさ加えて動作に使用される液体量を最小化するように設計される。

#### 【 0 1 6 5 】

装置 3 0 0 0 は、排出パイプ 3 0 1 0 a 及び 3 0 1 0 b、往復運動流量制限装置 7 1 0、入口ディスク上方区分 3 0 5 0、入口ディスク下方区分 3 0 9 0、起泡破裂プレート 3 1 1 5 及び供給円筒充填管 3 1 1 2 を有する供給円筒スリーブ 3 1 1 0、セパレータプレート 3 2 1 0、3 3 1 0、真空端部ディスク 3 2 5 0、3 2 9 0、真空ピストン 3 2 7 0、真空円筒スリーブ 3 4 1 0、ピストンロッド 3 4 6 0、インデックスシャフト 3 4 7 0 並びに分流器駆動歯車 3 4 7 2 を含む。

#### 【 0 1 6 6 】

装置 3 0 0 0 のポンプ区分の分解図が図 2 4 b に示される。図は往復運動流量制限装置 7 1 0 のキャップ 7 2 0 に取り付けられた出口パイプ 3 0 1 0 a、3 0 1 0 b を示す。歯車の形態の位置調節器 7 3 2 を有する分流ディスク 7 3 0 が、キャップ 7 2 0 内に配置され、基部 7 4 0 上に位置する。リング 7 3 6 が、分流ディスク 7 3 0 と基部 7 4 0 との間にある。基部ポート 7 4 2 及び 7 4 4 は、基部 7 4 0 を通っている。液体流を分流するためのパネル 7 3 5 は、分流ディスク 7 3 0 内に配置される。入口ディスク上方区分 3 0

50は、入口ディスク上方区分ポート3051、3052、3053及び3054を有し、封止ガasket3030によって基部740から分離している。入口ディスク下方区分3090は、入口ディスク下方区分ポート3091、3092、3095、3096を有する。二重フラップ弁3070は、入口ディスク上方区分3050と入口ディスク下方区分3090との間にあり、二重フラップ弁3070の2つのフラップが入口ディスク下方区分ポート3091及び3092の上、並びに入口ディスク上方区分ポート3052及び3053の下にある。入口ディスク下方区分ポート3091は、一方向弁3093を含み、液体が入口ディスク上方区分ポート3052から二重フラップ弁3070を通じて入口ディスク下方区分ポート3091に流れることを可能にする。入口ディスク下方区分ポート3092は、一方向弁3094を含み、液体が入口ディスク下方区分ポート3092から二重フラップ弁3070を通じて入口ディスク上方区分ポート3053に流れることを可能にする。入口ディスク下方区分3090は、供給円筒スリーブ3110の上部に配置される。供給装置が供給円筒スリーブ3110に沿って配置される一方で、供給ピストン3130は、供給円筒スリーブ3110によって画定される容積内に配置される。起泡破裂プレート3115は、円筒スリーブ3110の周囲に配置される。供給容積3114は、供給円筒スリーブ3110から供給ピストン3130の容積を除いたものとして定義される容積である。

#### 【0167】

図24cは、装置3000の真空区分の分解図である。図は、セパレータプレート3210を示し、セパレータプレートポート3212及び3214は、真空端部ディスク3250の上部に配置される。真空端部ディスク3250は、真空端部ディスクポート3251及び3252を有する。フラップ弁3230a及び3230bは、セパレータプレート3210と真空端部ディスク3250との間にある。フラップ弁3230a及び3230bは、真空端部ディスクポート3251及び3252の上、並びにセパレータプレートポート3212及び3214の下にある。真空端部ディスクポート3251は一方向弁3253を含み、液体が真空端部ディスクポート3251からフラップ弁3230aを通じてセパレータプレートポート3214に流れることを可能にする。真空端部ディスクポート3252は一方向弁3254を含み、液体がセパレータプレートポート3212からフラップ弁3230bを通じて真空端部ディスクポート3252に流れることを可能にする。真空端部ディスク3250の下に配置される真空ピストン3270は、ピストンロッド孔3272を含み、ここをピストンロッド3460が通過する。真空ピストン3270の下には真空端部ディスク3290があり、これはセパレータプレート3310の上部に配置されている。真空端部ディスク3290は、真空端部ディスクポート3291及び3292を有する。セパレータプレート3310は、セパレータプレートポート3312及び3314を有する。フラップ弁3230c及び3230dは、真空端部ディスク3290とセパレータプレート3310との間、真空端部ディスクポート3291及び3292の上、並びにセパレータプレートポート3312及び3314の下にある。真空端部ディスクポート3291は、一方向弁3293を含み、液体が真空端部ディスクポート3291から、フラップ弁3230cを通じてセパレータプレートポート3314の方に流れることを可能にする。真空端部ディスクポート3292は一方向弁3294を含み、液体がセパレータプレートポート3312からフラップ弁3230dを通じて真空端部ディスクポート3292に流れることを可能にする。

#### 【0168】

図24dは、装置3000のポンプ区分及び駆動区分の駆動システムの側面図である。モーター3420はシャフト3422を駆動し、シャフト3422は、クランクシャフトアーム3430a及び3430b、並びにウォームギア3450に連結される。クランクシャフトアーム3430a及び3430bは、クランクシャフト連結アーム3435に連結され、これはピストンロッド3460に連結される。ピストンロッド3460が真空ピストン3270、及び(図示されないが)供給ピストン3130に取り付けられる。インデックスシャフト3470はウォームギア3450と接触しており、分流歯車3472に

10

20

30

40

50



連結される。シャフト 3 4 1 2 が回転するときクランクシャフトアーム 3 4 3 0 a、3 4 3 0 b 及びクランクシャフト連結アーム 3 4 3 5 がシャフト 3 4 2 2 の回転運動を、ピストンロッド 3 4 6 0 の線形往復運動に変換し、それによって真空ピストン 3 2 7 0 及び供給ピストン 3 1 3 0 が上下に移動する。同時に、ウォームギア 3 4 5 0 がシャフト 3 4 2 2 の回転運動をインデックスシャフト 3 4 7 0 の回転運動に変換する。インデックスシャフト 3 4 7 0 は分流駆動歯車 3 4 7 2 を回転させ、これは往復式流量制御装置 7 1 0 の位置調節器 7 3 2 に連結されている。

【 0 1 6 9 】

図 2 4 e は、装置 3 0 0 0 の表面を一部切り取った図であり、ポンプ区分、真空区分、並びにポンプ及び駆動区分の構成要素間の空間的關係を示す。円筒容積 3 4 1 2 は、ポンプ区分、真空区分、並びにポンプ及び駆動区分の構成要素が占めていない、真空円筒スリーブ 3 4 1 0 の容積であり、示される実施形態の液体リザーバとして機能する。装置 3 0 0 0 の一般的な操作は以下である。

1 . 装置 3 0 0 0 に洗浄液が十分に充填される。液体は最初、真空円筒スリーブ 3 4 1 0 の円筒容積 3 4 1 2 内に位置する。

2 . ユーザーが、例えば適用トレイ 1 0 0 又は 1 1 0 0 など、適用トレイの任意の実施形態をその口内に挿入する。装置 3 0 0 0 がセンサー（圧力センサー、近接センサーなど）によって起動され得るか又は装置はユーザーによって起動され得る。洗浄周期が開始される。

3 . ピストンロッド 3 4 6 0 の「下方ストローク」により、供給ピストン 3 1 3 0 は、円筒容積 3 4 1 2 の底部から液体を引く。液体は、供給円筒充填管 3 1 1 2、入口ディスク下方区分ポート 3 0 9 5、入口ディスク上方区分ポート 3 0 5 1、入口ディスク上方区分ポート 3 0 5 2、二重フラップ弁 3 0 7 0 及び入口下方区分ポート 3 0 9 1 の一方向弁 3 0 9 3 を通じ、供給容積 3 1 1 4 内へと流れる。供給円筒充填管 3 1 1 2 の入口ポート 3 1 1 6 が管の下部に位置し、洗浄 / 処理のために必要な合計液体量を最小化し、供給容積 3 1 1 4 内に空気を引き込むことを避けることが好ましい。

4 . ピストンロッド 3 4 6 0 の「上方ストローク」により、供給ピストン 3 1 3 0 が、一方向弁 3 0 9 4 を有する入口ディスク下方区分ポート 3 0 9 2 を通じて液体を推進する。液体は、二重フラップ弁 3 0 7 0 を通じ、入口ディスク上方区分ポート 3 0 5 3 を通じ、最終的に往復式流量制御装置 7 1 0 の基部ポート 7 4 2 を通じて流れる。

5 . 往復式流量制御装置 7 1 0 を通じた液体流は、図 9 c 及び図 9 d を使用して既に記載された。要するに、往復式流量制御装置 7 1 0 がその第 1 位置（図 9 c）にあるとき、入口ディスク上方区分 3 0 5 3 から流入する液体が基部ポート 7 4 2 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 に入る。液体はキャップポート 7 2 2 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 を出て、出口パイプ 3 0 1 0 b に流入する。出口パイプ 3 0 1 0 a を通じて流入する、戻る液体がキャップポート 7 2 4 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 に再び入る。液体は基部ポート 7 4 4 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 を出る。往復式流量制御装置 7 1 0 がその第 2 位置（図 9 d）にあるとき、入口ディスク上方区分 3 0 5 3 から流入する液体が基部ポート 7 4 2 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 に入る。液体はキャップポート 7 2 4 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 を出て、出口パイプ 3 0 1 0 a に流入する。出口パイプ 3 0 1 0 b を通じて流入する、戻る液体がキャップポート 7 2 2 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 に再び入る。液体は基部ポート 7 4 4 を通じて往復式流量制御装置 7 1 0 を出る。図 1 の適用トレイ 1 0 0 の洗浄液の往復運動は、往復式流量制御装置 7 1 0 をその第 1 位置と第 2 位置との間で切り替えることによって達成される。図 2 4 d に示されるように、往復運動流量制御装置 7 1 0 のその第 1 位置と第 2 位置との間の切替は、シャフト 3 4 2 2 の回転運動をインデックスシャフト 3 4 7 0 の回転運動に変換するウォームギア 3 4 5 0 によって達成される。インデックスシャフト 3 4 7 0 は分流駆動歯車 3 4 7 2 を回転させ、これは往復式流量制御装置 7 1 0 の位置調節器 7 3 2 に連結されている。この実施形態においては連続的に回転するものとして示されるが、往復式流量制御装置 7 1 0 は、別のモーターなどの別個の手段によって駆動されてもよい。また、往復式流量制御

10

20

30

40

50

装置 7 1 0 をその第 1 位置と第 2 位置との間で切り替えるための時間間隔は、いくつかの実施形態において約 1 ～ 約 1 0 0 秒、又は約 2 ～ 約 1 0 秒であり得、洗浄 / 処理の結果にわたって変化してもよい。

6 . 本実施形態において、装置 3 0 0 0 の真空区分は、ピストンロッド 3 4 6 0 の「上方ストローク」及び「下方ストローク」両方の間に有効である。真空ピストン 3 2 7 0 は、複動式であり、真空ピストン 3 2 7 0 の上方及び下方ストロークの両方によって適用トレー 1 0 0 から液体を引く。往復式流量制御装置 7 1 0 の基部ポート 7 4 4 を通じて流れる液体は、入口ディスク上方区分ポート 3 0 5 4 を通じて流れ、入口ディスク下方区分ポート 3 0 9 6 を通じて継続し、真空戻り管 3 4 1 1 に到達する。真空戻り管 3 4 1 1 の液体はその後、真空容量 3 2 7 5 a 及び 3 2 7 5 b に引かれる。真空容積 3 2 7 5 a は、真空端部ディスク 3 2 5 0 と真空ピストン 3 2 7 0 との間の容積である。真空容積 3 2 7 5 b は、真空端部ディスク 3 2 9 0 と真空ピストン 3 2 7 0 との間の容積である。ピストンロッド 3 4 6 0 の「上方ストローク」の間、真空戻り管 3 4 1 1 の液体はセパレータプレートポート 3 3 1 2 を通じて引かれ、フラップ弁 3 2 3 0 d、一方向弁 3 2 9 4 及び真空端部ディスクポート 3 2 9 2 を通じて流れ、真空容積 3 2 7 5 b に到達する。ピストンロッド 3 4 6 0 の「下方ストローク」の間、真空戻り管 3 4 1 1 の液体はセパレータプレートポート 3 2 1 2 を通じて引かれ、フラップ弁 3 2 3 0 b、一方向弁 3 2 5 4 及び真空端部ディスクポート 3 2 2 2 を通じて流れ、真空容積 3 2 7 5 a に到達する。上記のようにこの実施形態における真空ピストン 3 2 7 0 は複動式であり、真空ピストン 3 2 7 0 の上方ストローク及び下方ストロークの両方において、適用トレー 1 0 0 から液体を引く。したがって、真空容積 3 2 7 5 b が真空戻り管 3 4 1 1 から液体を引いている間、真空容積内 3 2 7 5 a の液体が円筒容積 3 4 1 2 にポンプ移送されている。逆に、真空容積 3 2 7 5 a が真空戻り管 3 4 1 1 から液体を引いている間、真空容積内 3 2 7 5 b の液体が円筒容積 3 4 1 2 にポンプ移送されている。ピストンロッド 3 4 6 0 の「上方ストローク」の間、真空容積 3 2 7 5 a の液体が、真空端部ディスクポート 3 2 5 1 を通じてポンプ移送され、一方向弁 3 2 5 3、フラップ弁 3 2 3 0 a 及びセパレータプレートポート 3 2 1 4 を通じて流れ、円筒容積 3 4 1 2 に到達する。ピストンロッド 3 4 6 0 の「下方ストローク」の間、真空容積 3 2 7 5 b の液体が、真空端部ディスクポート 3 2 9 1 を通じてポンプ移送され、一方向弁 3 2 9 3、フラップ弁 3 2 3 0 c 及びセパレータプレートポート 3 3 1 4 を通じて流れ、円筒容積 3 4 1 2 に到達する。

7 . 周期はピストンロッド 3 4 6 0 の「上方ストローク」及び「下方ストローク」を含む周期を継続し、装置 3 0 0 0 を通じた液体の移動は、上記の工程 3 ～ 6 の通りである。

#### 【 0 1 7 0 】

真空容積 3 2 7 5 a 及び 3 2 7 5 b の合計容積と、供給容積 3 1 1 4 との比率は、例えば、1 : 1、任意により約 3 : 1 以上、又は約 4 : 1 以上など、任意の範囲であり得る。供給ピストン 3 1 3 0 は、ポンプ / 真空周期の「半分」にわたってのみ液体を供給する一方で、真空ピストン 3 2 7 0 は周期全体にわたって機能するため、適用トレー 1 0 0 に供給される液体量と、適用トレー 1 0 0 から引かれる液体量の比は、1 周期当たり 8 : 1 である。複動真空ピストン 3 2 7 0 はまた、ストロークの半分の間に真空を提供し、ここで供給ピストン 3 1 3 0 は液体を供給せず、適用トレー 1 0 0 から液体を回収し、加えて適用トレー 1 0 0 から口腔内に漏れた追加的な液体を排除する機会を増す。試験は、1 ストローク当たりの液体吸引と液体供給の最小の体積比 3 : 1 を示し、これは、トレーが縁部歯肉封止（これは自在（広範な人々にフィットするように設計されている）適用トレー 1 0 0 設計の実施形態において生じ得る）を有する際に適用トレー 1 0 0 から口腔内への漏れを最小化するために必要な真空を提供した。

#### 【 0 1 7 1 】

いくつかの実施形態において、真空ポンプ 3 2 7 0 は単動式である。しかしながら、複動真空ピストン 3 2 7 0 は、いくつかの利点を示し得る。

#### 【 0 1 7 2 】

いくつかの実施形態において、円筒容積 3 4 1 2 は、発泡を低減するための空気分離器

10

20

30

40

50

を有し得る。また、ポンプ／真空システムが圧力過剰になるか固着／故障しないように、通気口が必要とされることがある。液体が通気口から飛散することを避けるため、通気口が円筒容積 3 4 1 2 のセパレータプレートポート 3 2 1 4 及び 3 3 1 4 の出口と反対側にあってよい。加えて、液体が通気口から飛散する可能性を更に低減するため、円筒容積 3 4 1 2 を 2 つの半体に分割する壁部が存在してもよい。

#### 【 0 1 7 3 】

一般的に、円筒容積 3 4 1 2 は、供給システムから引かれるよりも多くの液体が真空システムから円筒容積 3 4 1 2 に供給されるため、通気口を付される。過剰分（空気）が、円筒容積 3 4 1 2 の通気口から排出される。通気口は、傘状弁（これにより空気は逃れることができるが、同じ開口部からリザーバに入ることはできない）若しくは双方向弁などの弁、又は通気孔を使用し得る。通気口を通じた液体の損失を更に低減するため、円筒容積 3 4 1 2 を二部分に分割するための壁部が使用され得る。一方の側面は供給ラインを含み、他方の側面は通気口を含む。円筒容積 3 4 1 2 内の液体からの空気の分離を最適化するため、リザーバ内、供給ラインの下に空気分離器が配置され得る。液体が供給ラインから円筒容積 3 4 1 2 内に落ちると、これは、孔を有する中実プレートであり得る空気分離器を通過する。これは液体が通過するのを可能にする一方で、連行空気を排除し、2 つの液体状態（液体と空気）の分離を助ける。空気分離器は、孔を有する角度付き中実棚、らせん状傾斜面、孔を有するらせん状傾斜面、孔を有する 2 つ以上の段階の角度付き棚、多数のらせん状傾斜面（ねじの多数の開始点と同様（ボトルキャップなど））、液体が落ちる際に接触する不規則に位置するボスなどの様々な設計を有してもよく、分離を補助する。

#### 【 0 1 7 4 】

一実施形態において、手持ち式装置は、再充電可能な電池を有する内蔵型携帯ユニットであり、液体供給のためのモーター駆動ピストンポンプを有し、液体流を制御するための機構を有し、温度を特定の範囲内に維持し、モジュラー型の設計であり、ユーザーの手に非常に適した人間工学性を有する。ハンドピースが基部ステーション内にあるとき、これは電池を再充電し、基部ステーション内の液体リザーバからハンドピース内の液体リザーバを再充填し、基部ステーションとサンプル及び／又は診断情報を交換する。これはまた洗浄プロセスを経てもよい。

#### 【 0 1 7 5 】

図 2 5 a ~ 2 5 d は、歯洗浄システム 2 0 0 0 の実施形態の表現例を示す。図は、歯洗浄システム 2 0 0 0 を示し、手持ち式装置 2 2 2 0、基部ステーション 2 2 4 0 及び基部ステーション液体リザーバ 2 2 5 0 を示す。基部ステーション液体リザーバ 2 2 5 0 は、装置 2 2 2 0 内の液体リザーバを再充填するために使用される。適用トレイ 2 1 0 0 は、装置 2 2 2 0 に取り付けられるものとして示される。

#### 【 0 1 7 6 】

この実施形態において、基部ステーション液体ポート 2 2 4 5 は、これを通じて洗浄液又は処理液が基部ステーション液体リザーバ 2 2 5 0 から装置 2 2 2 0 内の液体リザーバに通過する導管である。液体は基部ステーション液体リザーバ 2 2 5 0 を出て基部ステーション液体リザーバポート 2 2 5 5 を通じ、ポート 2 2 2 5 を通じて装置 2 2 2 0 内の液体リザーバに入る。

#### 【 0 1 7 7 】

基部ステーション 2 2 4 0 内にあるとき、装置 2 2 2 0 の内部電池は再充電され、装置 2 2 2 0 内の液体リザーバは基部ステーション 2 2 4 0 内の液体リザーバから再充填される。装置 2 2 2 0 内のいずれかの診断情報が、基部ステーション 2 2 4 0 と交換される。装置 2 2 2 0 または洗浄プロセスを経てもよい。

#### 【 0 1 7 8 】

他の実施形態において、逆止弁を有するピストンポンプは、液体供給のために使用される。

#### 【 0 1 7 9 】

更に他の実施形態において、回転ピストンポンプが液体供給のために使用される。ポンプは当業者にとって既知であり、ピストンはこれが往復運動すると共に回転し、したがって動作にいずれの弁も必要としない。駆動モーターの回転方向を逆転すると、液体流方向が逆転する。

【0180】

更に他の実施形態において、隔膜ポンプ、歯車ポンプ又は複動ピストンポンプが液体供給のために使用される。複動ピストンポンプの場合、液体システムが充填される際に、このポンプの種類はマウスピースへの液体流の方向を往復運動させる利益を有する。給気気圧シリンダー、ハンドポンプ、又は回転ポンプが、システムを駆動するために使用され得る。

10

【実施例】

【0181】

4人の被験者が本発明による装置を使用し、装置及び装置を利用する方法の有効性を、細菌の除去及び殺菌の観点から評価する試験が実施された。使用される終了点方法の1つは、アデノシン三リン酸(ATP)発光及び合計生菌数による、細菌生存度判定を含んだ。0.1%ペプトン水により、基準サンプルの適切な希釈が作製された。抗菌作用を停止させるために、リンセート(rinsate)及びゆすぎ後のサンプルが中和されて、 $\text{PO}_4$ 中和剤により希釈された。図16~19(自在マウスピース)及び図20~23(カスタム・フィット)に記載されるものと実質的に同様のマウスピースが試験で使用され、そのうちの1つが水を使用して、他方がCool Mint Listerine(登録商標)口内洗浄剤(CML)で試験された。

20

【0182】

合計生菌細胞数及び合計口臭有機体数を含む、コロニー形成ユニット(CFU/mL)を測定する合計細胞数が、それぞれ使用された。被験者から採られたサンプルは、嫌気条件において35~37で5日間にわたって培養された。相対的な光単位(RLU)は、サンプル中のATPの量の尺度である。RLU値がより高いと、より多くのATPが存在し、より多くの生細菌が存在した。ゆすぎの前(基準)及び後に被験者から採られた各サンプル、加えてゆすぎ後に回収されたリンセートに関して合計細胞数(CFU/mL)及びRLUが判定された。

【0183】

30

被験者は、5mL水で10秒間、口腔をゆすいだ。被験者に円錐管中にゆすいだ水を吐かせ、その後、この管内に更に1mLの唾液を吐かせることによって基準実施例を回収した。各被験者はその後、2人が各マウスピース設計を使用して水で、2人が各マウスピース設計を使用してCool Mint Listerineで口腔をゆすいだ。各被験者に関してリンセートがその後、回収され、20mLが円錐管内に配置された。各被験者はその後、ゆすぎ前と同様に、5mLの水で10秒間ゆすぎを繰り返し、ゆすぎ後のサンプルが円錐管内に回収された。サンプルが中和され、希釈され、平板培養され、その後、5日間にわたって培養されて、細胞数及びATPが測定された。結果が表1~3に表される。被験者1 BLは液体に水を使用し、自在マウスピースを使用した。被験者2 BLは液体に水を使用し、カスタムフィットマウスピースを使用した。被験者3 BLは液体にCMLを使用し、自在マウスピースを使用した。被験者4 BLは液体にCMLを使用し、カスタムフィットマウスピースを使用した。

40

【表 1】

表 1

合計有機体数	平均数	基準から%減少	log減少
被験者1 BL	1. 88E+07		
被験者2 BL	2. 07E+07		
被験者3 BL	1. 13E+08		
被験者4 BL	1. 93E+08		
被験者1リンセート	7. 40E+04	99. 6%	2. 40
被験者2リンセート	1. 90E+04	99. 9%	3. 04
被験者3リンセート	2. 00E+03	100. 0%	4. 75
被験者4リンセート	3. 00E+03	100. 0%	4. 81
被験者1後	7. 50E+05	96. 0%	1. 40
被験者2後	3. 02E+06	85. 4%	0. 84
被験者3後	8. 70E+06	92. 3%	1. 11
被験者4後	7. 20E+06	96. 3%	1. 43

10

【表 2】

表 2

口臭有機体	平均数	基準から%減少	log減少
被験者1 BL	5. 30E+06		
被験者2 BL	2. 70E+06		
被験者3 BL	2. 10E+07		
被験者4 BL	3. 50E+07		
被験者1リンセート	3. 10E+04	99. 4%	2. 23
被験者2リンセート	1. 00E+03	100. 0%	3. 43
被験者3リンセート	1. 50E+03	100. 0%	4. 15
被験者4リンセート	1. 00E+03	100. 0%	4. 54
被験者1後	6. 50E+05	87. 7%	0. 91
被験者2後	4. 40E+05	83. 7%	0. 79
被験者3後	2. 80E+06	86. 7%	0. 88
被験者4後	2. 10E+06	94. 0%	1. 22

20

【表 3】

表 3

ATP	RLU	基準から%減少	log減少
被験者1 BL	7. 44E+04		
被験者2 BL	3. 93E+04		
被験者3 BL	2. 18E+05		
被験者4 BL	3. 12E+05		
被験者1リンセート	3. 14E+04	57. 7%	0. 37
被験者2リンセート	2. 85E+04	27. 4%	0. 14
被験者3リンセート	2. 81E+04	87. 1%	0. 89
被験者4リンセート	2. 61E+04	91. 6%	1. 08
被験者1後	3. 01E+04	59. 5%	0. 39
被験者2後	2. 90E+04	26. 1%	0. 13
被験者3後	7. 04E+04	67. 7%	0. 49
被験者4後	3. 40E+04	89. 1%	0. 96

30

40

## 【 0 1 8 4 】

## 結論

ゆすぎ後の生菌数データは、水によるゆすぎ及びCMLによるゆすぎの両方において、同様の顕著な低減を示した。リンセート生菌数データもまた、水でのゆすぎにおいて基準からの顕著な低減を、CMLのゆすぎにおいて基準からの更に顕著な低減を示した。水リンセートに存在する対数的な低減は、抗菌剤を使用しない処理における、機械的な細菌の除去を示唆する。CMLにおける、より高い対数的低減の存在は、処理における機械的作用と抗菌作用との組み合わせを示唆する。

50

## 【 0 1 8 5 】

いくつかの実施形態が記載されてきたが、本発明の領域は他の可能なバリエーションを包含し、可能な等価物を含む、添付された請求項の内容によってのみ制限されることが理解されるべきである。

## 【 0 1 8 6 】

〔実施の態様〕

( 1 ) 哺乳類の口腔に有益効果を提供するために使用するのに好適な口腔ケア装置であって、前記装置は、

液体が前記有益効果を提供するために有効な条件下で口腔の複数の表面と接触する際に前記口腔の前記有益効果を提供するために有効な前記液体の往復運動を提供するための手段を含む、口腔ケア装置。

10

( 2 ) 前記液体の往復運動を提供するための前記手段が、前記液体の前記往復運動を制御するための手段を含む、実施態様 1 に記載の装置。

( 3 ) 前記往復運動を制御するための前記手段が、前記液体を前記複数の表面上に方向付けるための手段に及びここから前記液体を運搬するための手段を含む、実施態様 2 に記載の装置。

( 4 ) 前記液体の往復運動を提供するための前記手段を制御するための論理回路を更に含む、実施態様 1 に記載の装置。

( 5 ) 前記往復運動を制御するための前記手段が機械的に制御された回路を含む、実施態様 2 に記載の装置。

20

( 6 ) 前記往復運動を制御するための前記手段が、前記液体の流れ方向を変えるための手段を含む、実施態様 3 に記載の装置。

( 7 ) 前記液体の往復運動を提供するための前記手段が、前記液体を受容及び排出するための複数のポータルと、前記液体が内部で運搬される複数の経路と、前記液体の往復運動のための前記手段を通じた前記液体の流れ方向を変更するための手段とを含む、実施態様 1 に記載の装置。

( 8 ) 前記液体を収容するための液体リザーバを前記装置に取り付けるための手段を更に含む、実施態様 1 に記載の装置。

( 9 ) 前記液体を収容するために、前記装置に取り付けられたリザーバを更に含む、実施態様 8 に記載の装置。

30

( 1 0 ) 前記取り付け手段が、前記リザーバの前記装置への取り外し可能な取り付けを提供する、実施態様 8 に記載の装置。

## 【 0 1 8 7 】

( 1 1 ) 前記取り付け手段が、前記リザーバの前記装置への取り外し不可能な取り付けを提供する、実施態様 8 に記載の装置。

( 1 2 ) 前記装置を、前記液体を前記複数の表面上に方向付けるための手段に取り付けるための手段を更に含む、実施態様 1 に記載の装置。

( 1 3 ) 前記取り付け手段が、前記装置の前記方向付け手段への取り外し可能な取り付けを提供する、実施態様 1 2 に記載の装置。

( 1 4 ) 前記取り付け手段が、前記装置の前記方向付け手段への取り外し不可能な取り付けを提供する、実施態様 1 2 に記載の装置。

40

( 1 5 ) 前記装置を基部に取り付けるための手段を更に含む、実施態様 1 に記載の装置。

( 1 6 ) 前記基部が、前記装置に電力を提供するための手段を含む、実施態様 1 5 に記載の装置。

( 1 7 ) 前記基部が、前記液体を前記装置に取り付けられた前記リザーバに提供するための基部リザーバを含む、実施態様 1 5 に記載の装置。

( 1 8 ) 前記液体の往復運動を提供するため電源を更に含む、実施態様 1 に記載の装置。

( 1 9 ) 前記電源は前記装置内に収容される、実施態様 1 8 に記載の装置。

50

( 2 0 ) 前記液体を収容するためのリザーバを更に含む、実施態様 1 に記載の装置。

【 0 1 8 8 】

( 2 1 ) 前記液体の往復運動を提供するための前記手段が、ポンプ移送のための手段と、真空を提供するための手段と、前記液体の流れ方向を変更するための手段と、前記往復運動手段を通じて前記液体を運搬するための手段と、前記液体を前記口腔の前記複数の表面上に方向付けるための手段に及びここから、前記液体を運搬するための手段とを含む、実施態様 1 に記載の装置。

( 2 2 ) 前記液体の往復運動を提供するための前記手段が、前記液体を収容するためのリザーバを更に含む、実施態様 2 1 に記載の装置。

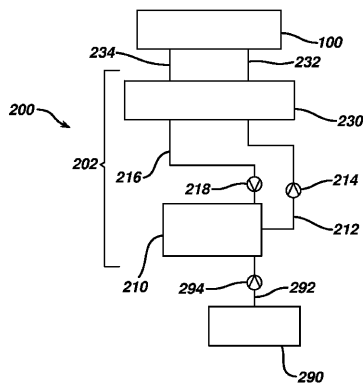
( 2 3 ) 往復運動を提供するための前記手段の全体にわたって前記液体を運搬するための手段を含む、実施態様 1 に記載の装置。

10

( 2 4 ) 往復運動を提供するための前記手段の全体にわたって前記液体を運搬するための手段を含む、実施態様 3 に記載の装置。

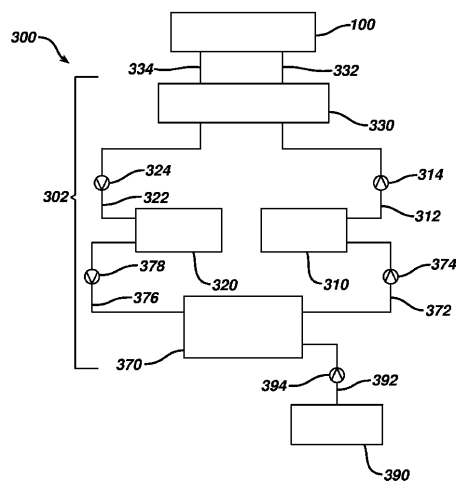
【 図 1 】

FIG. 1



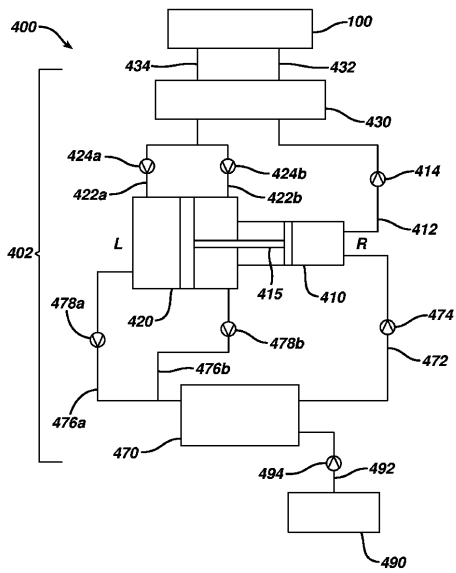
【 図 2 】

FIG. 2



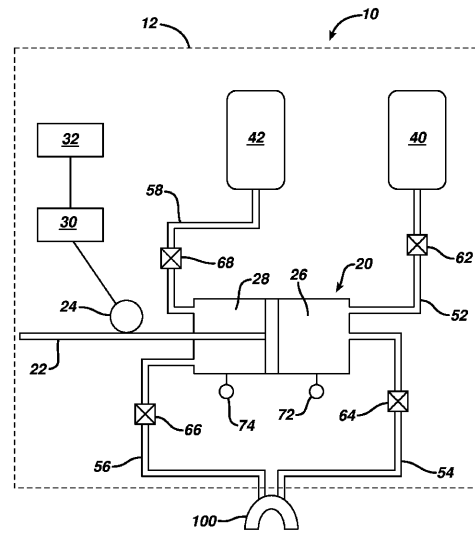
【 図 3 】

FIG. 3



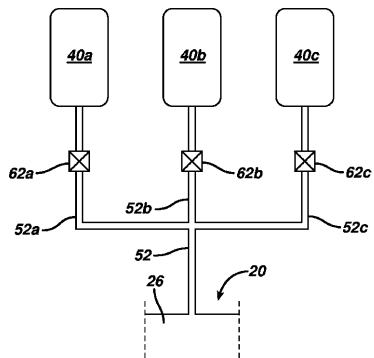
【 図 4 】

FIG. 4



【 図 5 】

FIG. 5



【 図 6 a 】

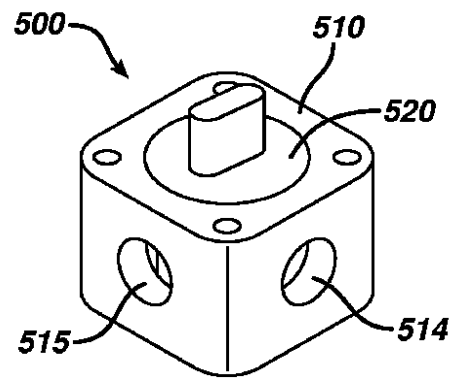
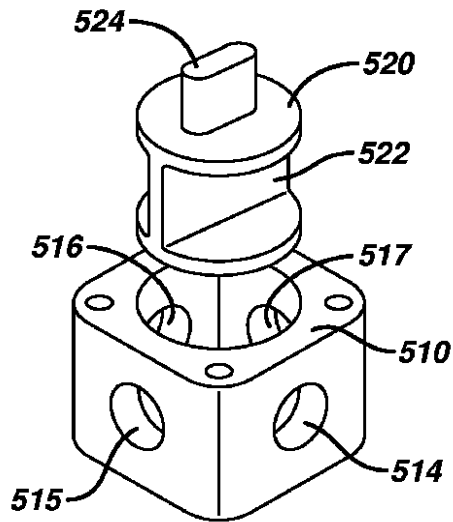


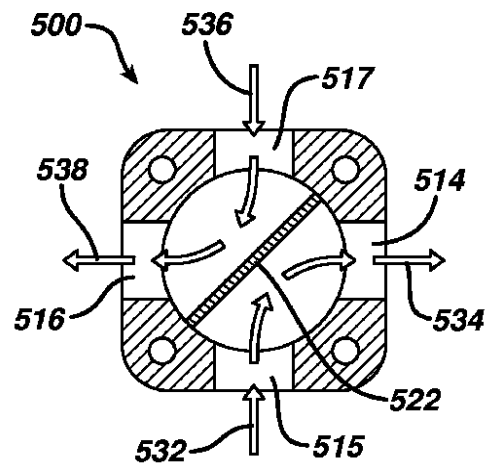
FIG. 6a



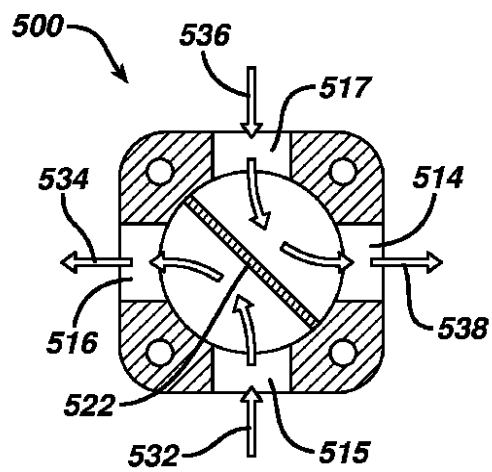
【図 6 b】

**FIG. 6b**

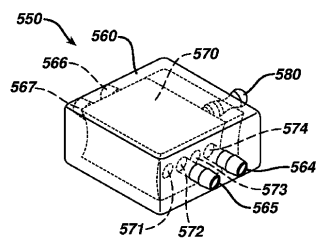
【図 6 c】

**FIG. 6c**

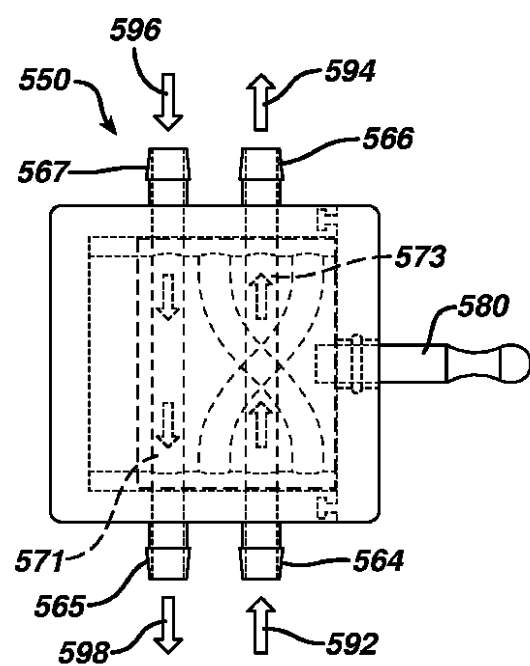
【図 6 d】

**FIG. 6d**

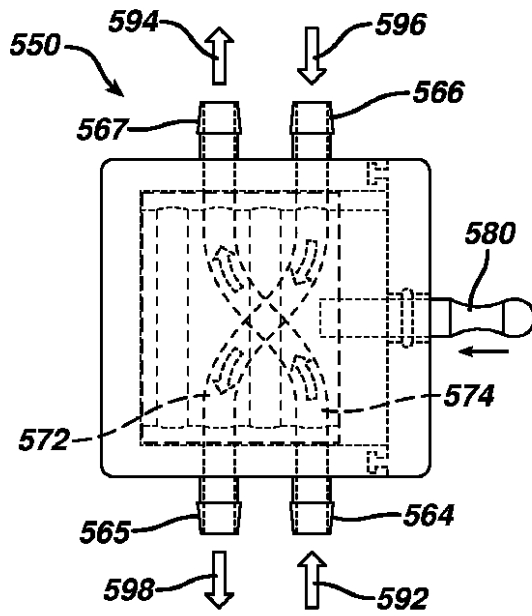
【図 7 a】

**FIG. 7a**

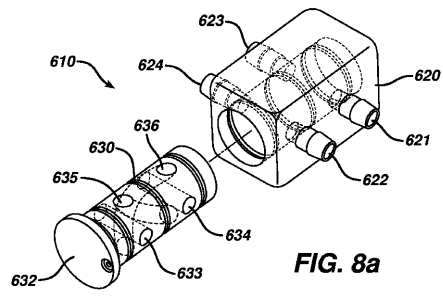
【図 7 b】

**FIG. 7b**

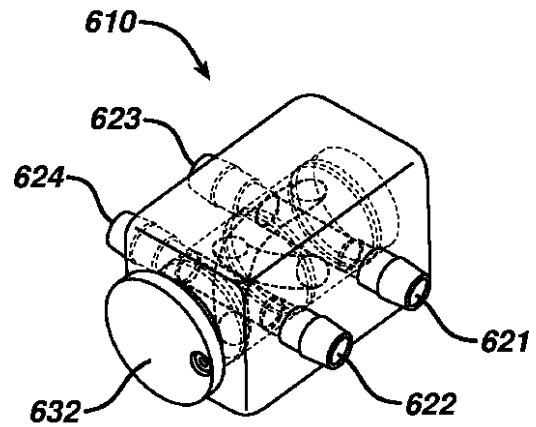
【図 7 c】

**FIG. 7c**

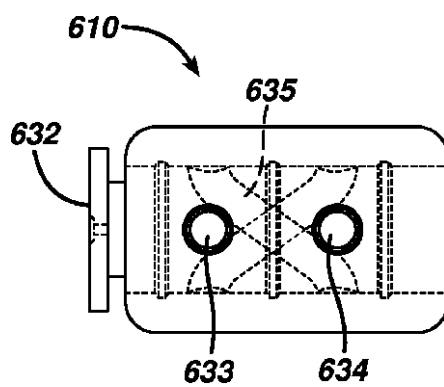
【図 8 a】

**FIG. 8a**

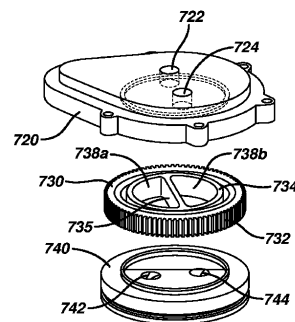
【図 8 b】

**FIG. 8b**

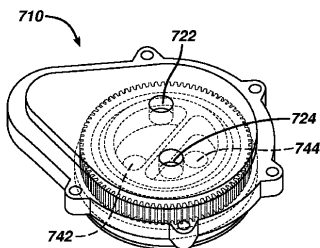
【図 8 c】

**FIG. 8c**

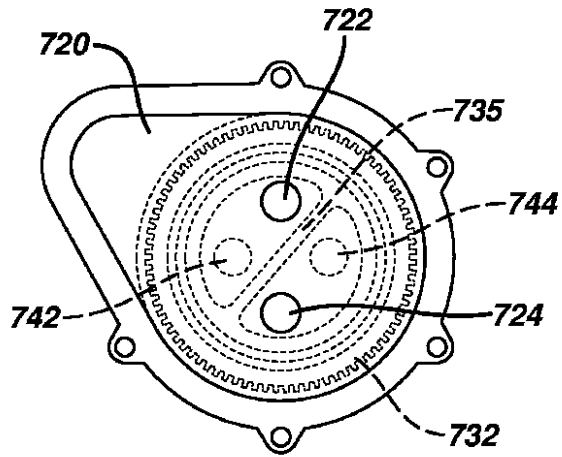
【図 9 b】

**FIG. 9b**

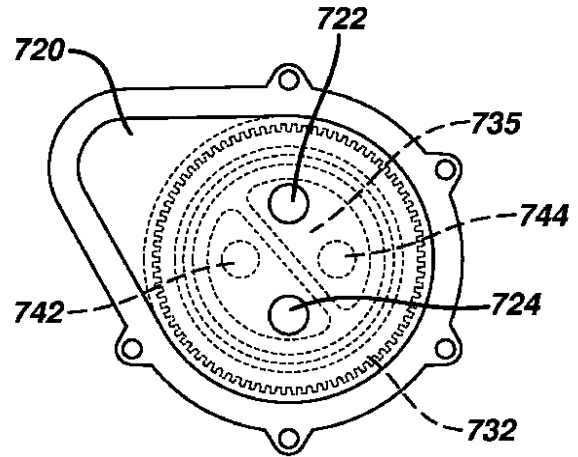
【図 9 a】

**FIG. 9a**

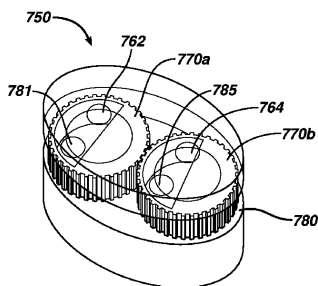
【図9c】

**FIG. 9c**

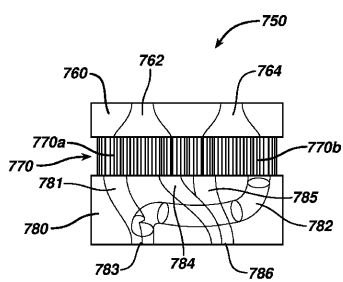
【図9d】

**FIG. 9d**

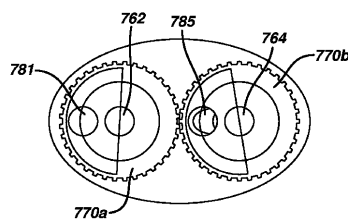
【図10a】

**FIG. 10a**

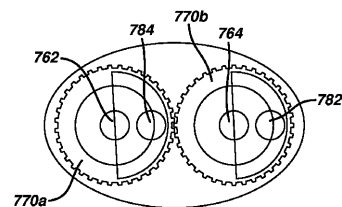
【図10b】

**FIG. 10b**

【図10c】

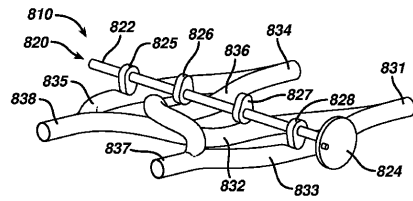
**FIG. 10c**

【図10d】

**FIG. 10d**

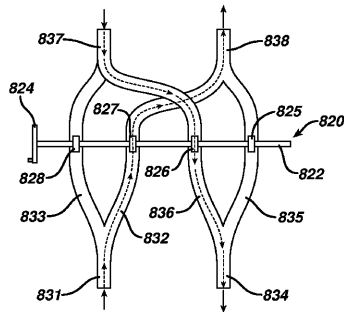
【図 11a】

FIG. 11a



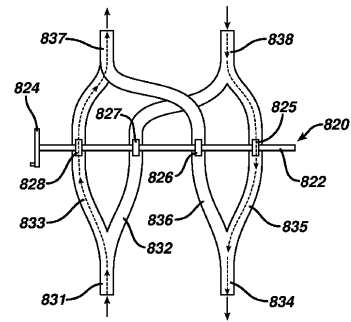
【図 11b】

FIG. 11b



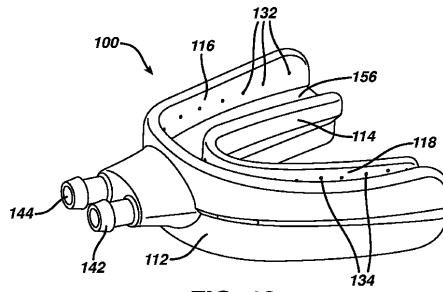
【図 11c】

FIG. 11c



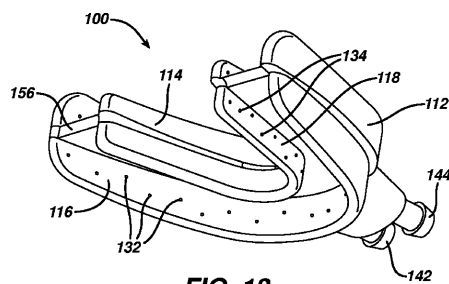
【図 12】

FIG. 12



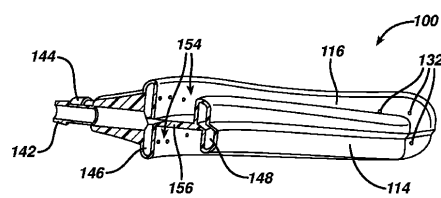
【図 13】

FIG. 13



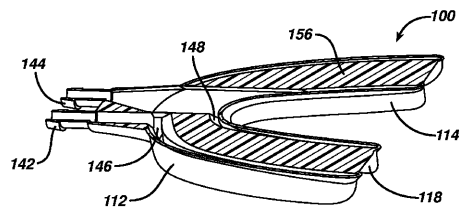
【図 14】

FIG. 14



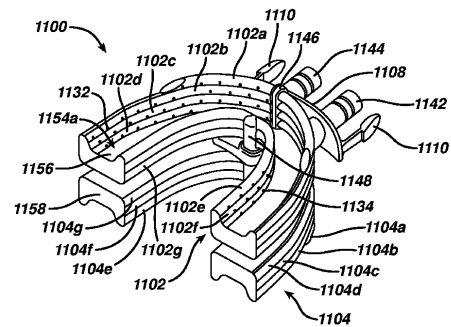
【図 15】

FIG. 15



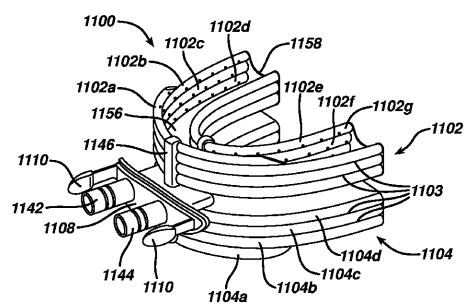
【図 16】

FIG. 16



【図 17】

FIG. 17



【図 18】

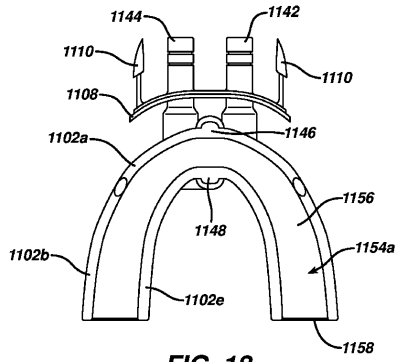


FIG. 18

【図 19】

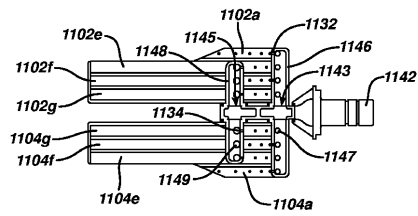


FIG. 19

【図 20】

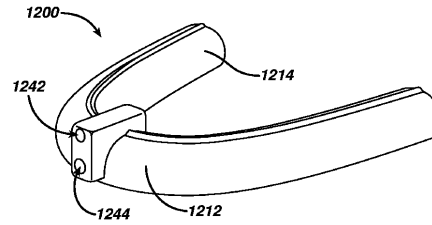


FIG. 20

【図 21】

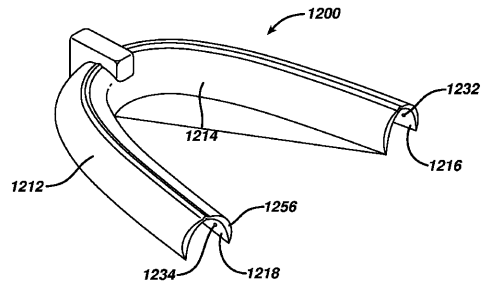


FIG. 21

【図 22】

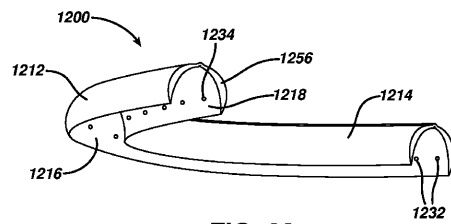


FIG. 22

【図 23】

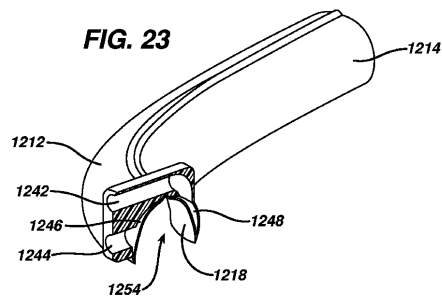
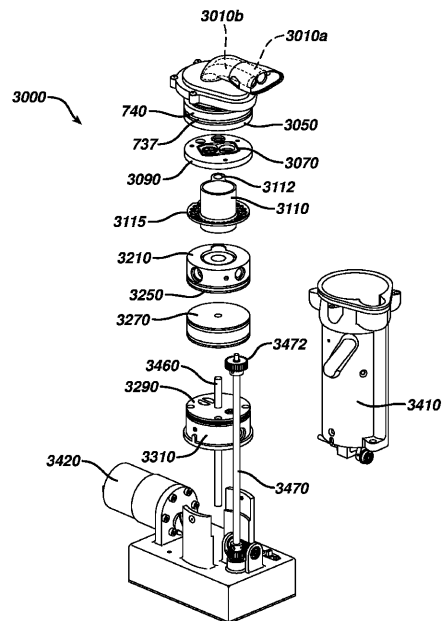


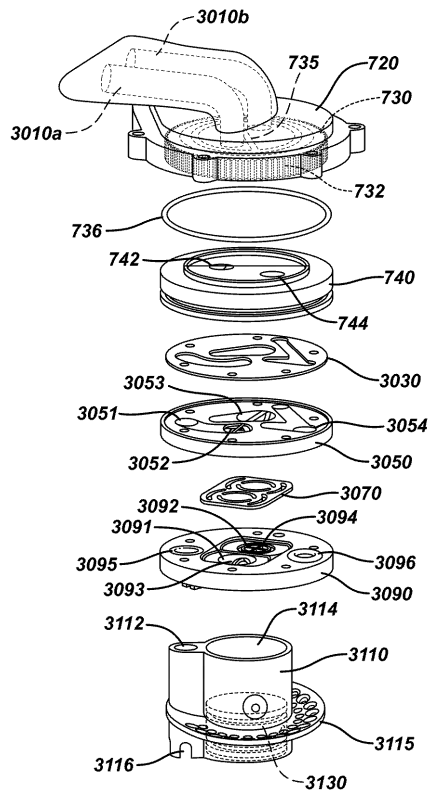
FIG. 23

【図 24 a】

FIG. 24a

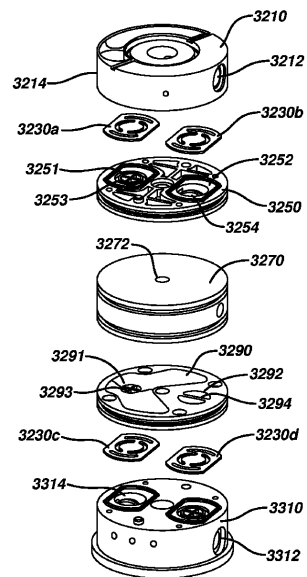


【図 24 b】



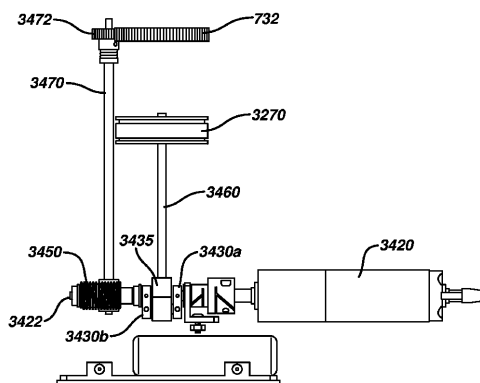
【図 24 c】

FIG. 24c



【図 24 d】

FIG. 24d



【図 24 e】

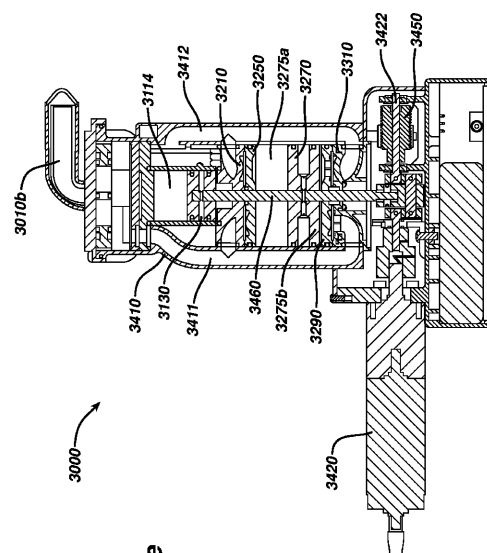
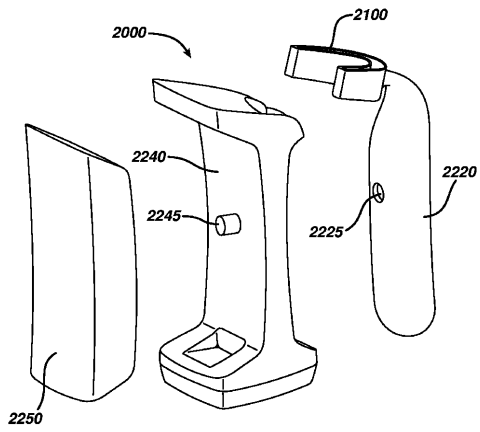


FIG. 24e

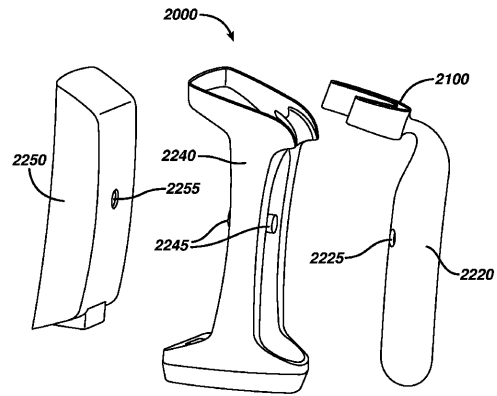
【図 25 a】

FIG. 25a



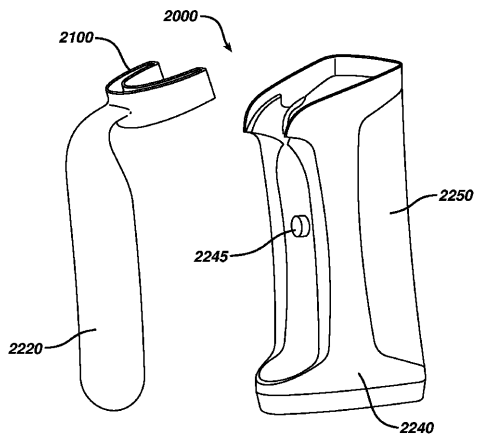
【図 25 b】

FIG. 25b



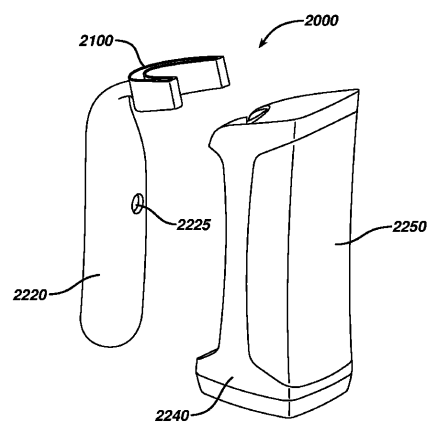
【図 25 c】

FIG. 25c



【図 25 d】

FIG. 25d



---

フロントページの続き

- (72)発明者 フシ・ロバート・ダブリュ・ザ・セカンド  
アメリカ合衆国、 0 8 8 2 2 ニュージャージー州、フレミントン、サットン・ファーム・ロード  
9
- (72)発明者 マクドナウ・ジャスティン  
アメリカ合衆国、 0 8 8 2 2 ニュージャージー州、フレミントン、サイダー・ミル・サークル  
1 1
- (72)発明者 オクス・ハロルド・ディー  
アメリカ合衆国、 0 8 8 2 2 ニュージャージー州、フレミントン、クローバー・ヒル・ロード  
8 3

審査官 石川 薫

- (56)参考文献 特開 2 0 0 6 - 1 0 1 9 4 1 ( J P , A )  
国際公開第 0 1 / 0 9 7 7 0 9 ( W O , A 1 )  
米国特許第 0 3 7 3 1 6 7 5 ( U S , A )  
米国特許第 0 4 1 6 4 9 4 0 ( U S , A )  
米国特許第 0 6 1 5 5 8 2 4 ( U S , A )

- (58)調査した分野(Int.Cl. , D B 名)
- |         |           |
|---------|-----------|
| A 6 1 C | 1 7 / 0 2 |
| A 6 1 C | 1 7 / 0 0 |
| A 4 6 B | 1 1 / 0 0 |