

【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載

【部門区分】第6部門第2区分

【発行日】令和7年2月26日(2025.2.26)

【公開番号】特開2023-128724(P2023-128724A)

【公開日】令和5年9月14日(2023.9.14)

【年通号数】公開公報(特許)2023-174

【出願番号】特願2022-33276(P2022-33276)

【国際特許分類】

G 03 G 15/20(2006.01)

10

G 03 G 21/14(2006.01)

【F I】

G 03 G 15/20 5 1 0

G 03 G 15/20 5 5 5

G 03 G 21/14

【手続補正書】

【提出日】令和7年2月17日(2025.2.17)

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

20

【補正対象項目名】0 1 6 4

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0 1 6 4】

次に、制御部30は、モータドライバー503によりモータM2を1000ppmで駆動させ(S21)、その後にステップS5の処理に進む。

【手続補正2】

【補正対象書類名】図面

【補正対象項目名】図1

【補正方法】変更

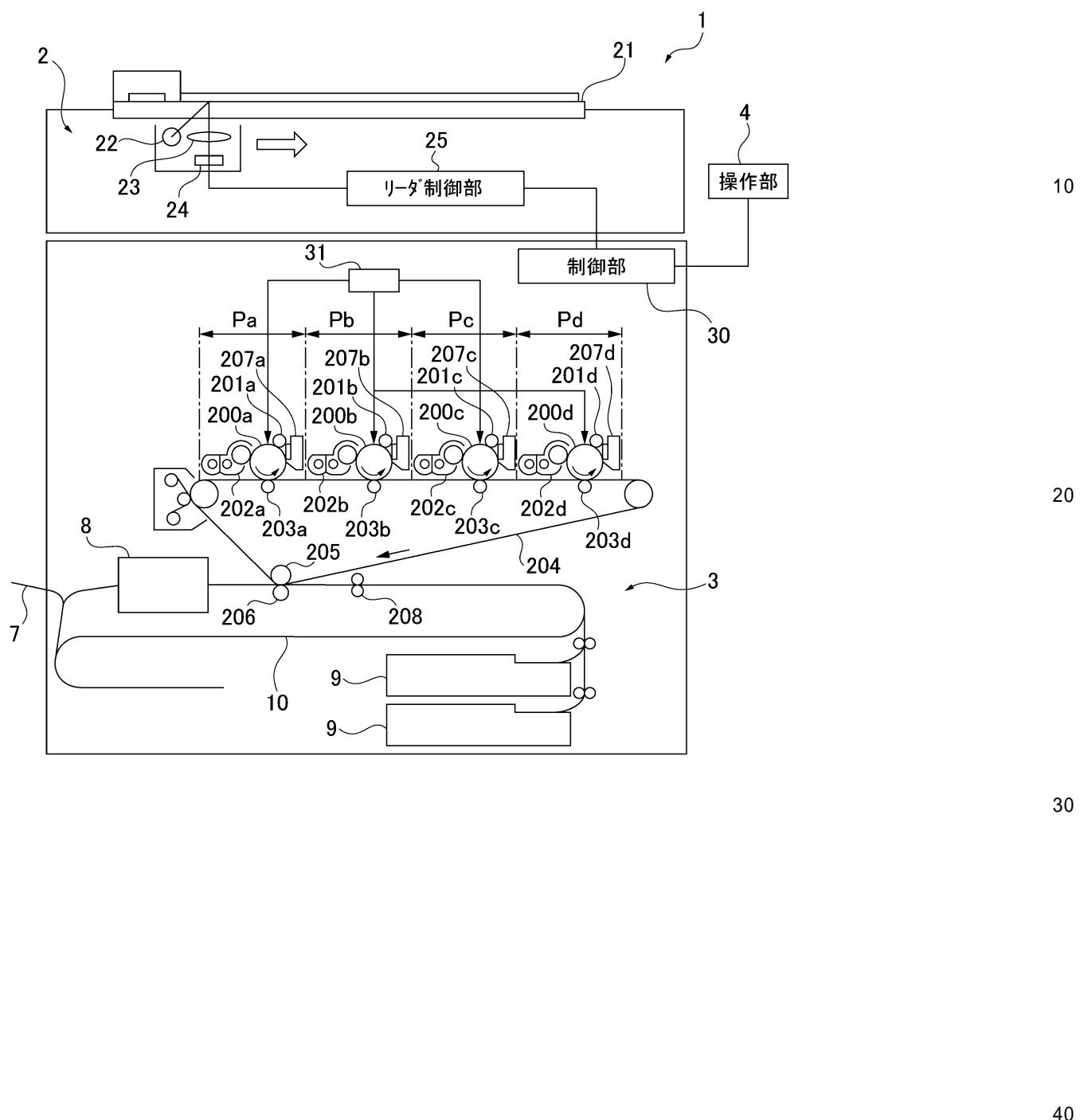
30

【補正の内容】

40

50

【図1】



【手続補正3】

【補正対象書類名】図面

【補正対象項目名】図6

【補正方法】変更

【補正の内容】

【図6】

