

【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載

【部門区分】第7部門第3区分

【発行日】令和3年8月26日(2021.8.26)

【公表番号】特表2021-517437(P2021-517437A)

【公表日】令和3年7月15日(2021.7.15)

【年通号数】公開・登録公報2021-031

【出願番号】特願2020-554117(P2020-554117)

【国際特許分類】

H 04 W 36/24 (2009.01)

H 04 W 8/24 (2009.01)

H 04 W 36/08 (2009.01)

H 04 W 36/38 (2009.01)

G 08 G 5/00 (2006.01)

【F I】

H 04 W 36/24

H 04 W 8/24

H 04 W 36/08

H 04 W 36/38

G 08 G 5/00 A

【手続補正書】

【提出日】令和2年11月2日(2020.11.2)

【手続補正1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】

飛行経路上の少なくとも1つのターゲットノードの位置情報を有する飛行経路情報を生成し、

前記飛行経路情報を送信する、

ことを有する無線通信方法。

【請求項2】

前記飛行経路情報における前記少なくとも1つのターゲットノードは、第1のルールを満たし、該第1のルールは、

2つの隣接するターゲットノード間の距離、前記飛行経路情報におけるターゲットノードの数、及び2つの隣接するターゲットノード間の飛行時間長、
のうちの少なくとも1つを有する、請求項1に記載の方法。

【請求項3】

当該方法は更に、

第1のネットワーク装置からの第1のメッセージを受信する、

ことを有し、

前記第1のメッセージは設定情報を有し、該設定情報は、

2つの隣接するターゲットノード間の距離、前記飛行経路情報におけるターゲットノードの数、2つの隣接するターゲットノード間の飛行時間長、完全な飛行経路を報告することを指示するインジケーション、及び前記ターゲットノードのタイムスタンプ情報を報告することを指示するインジケーション、
のうちの少なくとも1つを有し、

飛行経路情報を前記生成することは、前記設定情報に基づいて前記飛行経路情報を生成することを有し、

前記飛行経路情報を前記送信することは、前記飛行経路情報を前記第1のネットワーク装置に送信することを有する、

請求項1又は2に記載の方法。

【請求項4】

前記第1のメッセージは飛行経路要求である、又は前記第1のメッセージは測定報告設定メッセージである、請求項3に記載の方法。

【請求項5】

当該方法は更に、

第1のネットワーク装置からのハンドオーバコマンドを受信する、

ことを有し、

前記ハンドオーバコマンドは、前記第1のネットワーク装置から第2のネットワーク装置にハンドオーバすることを指し示すために使用され、該ハンドオーバコマンドは設定情報を有し、該設定情報は、

2つの隣接するターゲットノード間の距離、前記飛行経路情報におけるターゲットノードの数、2つの隣接するターゲットノード間の飛行時間長、完全な飛行経路を報告することを指し示すインジケーション、及び前記ターゲットノードのタイムスタンプ情報を報告することを指し示すインジケーション、

のうちの少なくとも1つを有し、

飛行経路情報を前記生成することは、前記設定情報に基づいて前記飛行経路情報を生成することを有し、

前記飛行経路情報を前記送信することは、前記飛行経路情報を前記第2のネットワーク装置に送信することを有する、

請求項1又は2に記載の方法。

【請求項6】

前記飛行経路情報は、前記ターゲットノードに到着することのタイムスタンプ情報を有する、請求項1乃至5のいずれか一項に記載の方法。

【請求項7】

当該方法は更に、

前記飛行経路情報が存在することを指し示すインジケーションを送信する、

ことを有する、請求項1乃至6のいずれか一項に記載の方法。

【請求項8】

前記飛行経路情報が存在することを指し示す前記インジケーションは、RRC接続設定完了メッセージに含められる、請求項7に記載の方法。

【請求項9】

端末装置からの飛行経路情報を受信し、該飛行経路情報は、飛行経路上の少なくとも1つのターゲットノードの位置情報を有する、

ことを有する無線通信方法。

【請求項10】

前記飛行経路情報における前記少なくとも1つのターゲットノードは、第1のルールを満たし、該第1のルールは、

2つの隣接するターゲットノード間の距離、前記飛行経路情報におけるターゲットノードの数、及び2つの隣接するターゲットノード間の飛行時間長、

のうちの少なくとも1つを有する、請求項9に記載の方法。

【請求項11】

前記飛行経路情報は、前記ターゲットノードに到着することのタイムスタンプ情報を有する、請求項9又は10に記載の方法。

【請求項12】

当該方法は、第1のネットワーク装置によって実行され、更に、

前記端末装置に第1のメッセージを送信する、

ことを有し、

前記第1のメッセージは設定情報を有し、該設定情報は、

2つの隣接するターゲットノード間の距離、前記飛行経路情報におけるターゲットノードの数、2つの隣接するターゲットノード間の飛行時間長、完全な飛行経路を報告することを指示するインジケーション、及び前記ターゲットノードのタイムスタンプ情報を報告することを指示するインジケーション、

のうちの少なくとも1つを有する、

請求項9乃至11のいずれか一項に記載の方法。

【請求項13】

前記第1のメッセージは飛行経路要求である、又は前記第1のメッセージは測定報告設定メッセージである、請求項12に記載の方法。

【請求項14】

当該方法は更に、

前記飛行経路情報が存在することを指示するインジケーションを前記端末装置から受信する、

ことを有する、請求項9乃至13のいずれか一項に記載の方法。

【請求項15】

前記飛行経路情報が存在することを指示する前記インジケーションは、RRC接続設定完了メッセージに含められる、請求項14に記載の方法。

【請求項16】

請求項1乃至8のいずれか一項に記載の方法を実行するように構成された無線通信装置。

【請求項17】

請求項9乃至15のいずれか一項に記載の方法を実行するように構成された無線通信装置。