



**ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ**

(12) ЗАЯВКА НА ИЗОБРЕТЕНИЕ

(21)(22) Заявка: 2010142323/03, 15.10.2010

Приоритет(ы):

(22) Дата подачи заявки: 15.10.2010

(43) Дата публикации заявки: 20.04.2012 Бюл. № 11

Адрес для переписки:

432027, г.Ульяновск, Северный Венец, 32,
ГОУ ВПО "Ульяновский государственный
технический университет", проректору по
научной работе

(71) Заявитель(и):

Государственное образовательное
учреждение высшего профессионального
образования "Ульяновский государственный
технический университет" (RU)

(72) Автор(ы):

Белый Давид Михайлович (RU)

(54) СОСУЛЕЛОМ КАРНИЗНЫЙ

(57) Формула изобретения

Сосулелом карнизный для сбивания ледяных сосулек смещением относительно карниза крыши размещенного под ним изогнутого подвижного рабочего органа с помощью механизма привода, отличающийся тем, что рабочий орган представляет собой П-образную металлическую скобу, верхняя сторона которой выполнена протяженной и размещена параллельно карнизу вплотную к нему, а механизм привода обеспечивает упругий подвес рабочего органа на стене здания и сообщение ему возвратных крутильных колебаний вокруг параллельной карнизу оси, для чего выполнен в виде двух закрученных в противоположные стороны и параллельных карнизу отрезков троса, внутренние концы которых прикреплены снаружи к свободным концам П-образной скобы, при этом наружный конец одного отрезка троса прикреплен к закручивающему его болту, ввернутому в установленную на стене здания резьбовую втулку, а наружный конец другого отрезка троса через специальный стержень некруглого поперечного сечения с осевым ограничителем, введенный в узел для создания независимых усилий закручивания и заданного продольного натяжения рабочего органа соединен со шнуром с рукояткой, опущенным на землю вдоль стены здания, причем, выше указанный узел выполнен в виде резьбовой втулки, ввернутой в установленное на стене и подвижное в осевом направлении основание, имеющей осевое отверстие в форме поперечного сечения стержня для размещения и свободного относительно перемещения последнего.

**A
3
2
3
2
3
4
1
0
1
0
1
2
RU**

**RU
2
0
1
0
1
4
2
3
2
3
A**