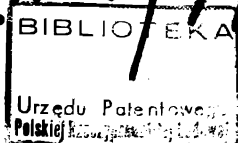


3 lipca 1926 r.

2

URZĄD PATENTOWY



RZECZYPOSPOLITEJ POLSKIEJ OPIS PATENTOWY

Nr 3531.

Kl. 30 d 3.

Alfred Habermann
(Monachjum, Niemcy).

Sztuczna stopa.

Zgłoszono 5 stycznia 1921 r.

Udzielono 25 listopada 1925 r.

Pierwszeństwo: 27 lipca 1917 r. (Niemcy).

Nowa na rysunku wykreślona budowa składa się zasadniczo ze szczudła w połączeniu z osobną przednią częścią stopy *A* i piętą *B*. Obie części są połączone ze sobą zapomocą dźwigni *C*, przechodzącej przez szczudło.

Na jednym końcu *C*¹ dźwigni znajduje się odsadzona przez sprężynę pięta, zaś na drugim końcu *C*²—część przednia stopy. Koniec *C*² posiada kształt wałka, ułożonego w podłużnej osi stopy. Gdy podczas chodzenia ustawi się pięta, wówczas cofa się ona cokolwiek, ściskając sprężynę *F*, wobec czego szczudło *D* opiera się mocno o ziemię. Część przednia stopy przechodzi w położenie opierania się nogi na palcach.

Stapanie i wyginanie skutecznia się na szczudle.

Nowa konstrukcja stopy łączy w sobie pewność chodzenia i trwałość przy miękkim naturalnem stapaniu i łudzącym zewnętrznym wyglądem.

Z powodu bocznego ruchu stopy osiąga się dostosowanie jej do nierówności ziemi, nie zmniejszając zupełnie pewności w chodzie. Między szczudłem i przednią częścią stopy może być umieszczony, dla możliwie miękkiego przejścia z położenia oparcia się na palcach w położenie oparcia się na pięcie, zderzak z gumy *E* lub też odpowiednia sprężyna; można również umieścić nad górną podkładką oporową *H* sprężyny *F* zderzak gumowy *G* lub drugą sprężynę. Przez zderzak *G* i podkładkę *H* przechodzi drążek *K*, zaopatrzony u góry w podkładkę oporową *J* oraz śrubę na-

stawną i złączony przegubem z dźwignią C. Na drążek K jest nawinięta sprężyna F.

Drażek L, przyczepiony do osi dźwigni C i zaopatrzony w gwint oraz naśrubek nastawny M, służy do ustawienia przegubu w miarę zużycia.

Zastrzeżenia patentowe.

1. Stopa sztuczna, znamienna tem, że przednia jej część może pokręcać się w kierunkach bocznych około wałka (C^2), ułożonego wzdłuż osi stopy, celem właściwego dostosowania się do nierówności ziemi,

2. Stopa sztuczna według zastrz. 1, znamienna tem, że stąpanie i zginanie stopy wykonywa się za pośrednictwem szczudła, z którym jest połączona odsadzana przez sprężynę pięta (B), umocowana na ramieniu dźwigni (C), osadzonej w szczudle, drugie ramie której podtrzymuje część przednią stopy (A), przez co osiąga się, poza pewnością w chodzeniu i trwałością, stąpanie miękkie i naturalne.

Alfred Habermann
Zastępca: Cz. Raczyński,

