



(12) 发明专利申请

(10) 申请公布号 CN 105587479 A

(43) 申请公布日 2016. 05. 18

(21) 申请号 201510829133. 4

(22) 申请日 2015. 11. 20

(71) 申请人 陈克祥

地址 233000 安徽省蚌埠市龙子湖区解放二
路 68 号

(72) 发明人 陈克祥

(51) Int. Cl.

F03G 7/10(2006. 01)

权利要求书1页 说明书4页 附图8页

(54) 发明名称

重力永动机

(57) 摘要

名称：“重力永动机”，为发明专利。本发明设计：以地球引力和物体重力为动力源，利用不对称框架结构，使框架两侧物体的重力形成偏差，重的一侧拉动轻的一侧，产生周而复始的机械运动。不对称形框架垂直中心线轴两侧的边长不同，沿框架周长等距离悬挂重物，使之形成链条，就会出现两侧的重力不均等。本人设计这款重力永动机的理念，是建立在不对称形框架两侧重力不对等基础上的。如果能够将摩擦力降至零，即使是微弱的重力偏差，重的一侧都会拉动轻的一侧，链条就会绕圈转动起来，永动机即被启动。重力永动机利用重力差产生转动，由于其两侧重力差较小，加上摩擦力作用，其所产生的动能和功用将是有限的。

1. 名称:重力永动机。

类型:发明。

技术特征:

重力永动机,是以地球引力和物体重力为动力源,利用不对称框架结构,使框架两侧物体的重力形成偏差,重的一侧拉动轻的一侧,产生周而复始的机械运动。

解决的方案为:

本人设计发明的重力永动机,依据物体的重力原理,采用不对称框架模式,将重物等距离串联在一个不对称形体框架的周边上,形成链条;该链条在框架底部连接时,决不能过紧,必须留有适当的空隙;最后利用框架两侧重物链条的重力差,偏重的一侧拉动偏轻的一侧,使之产生左上右下的运动,并保持周而复始的永恒。

本人设计的重力永动机共有4款,一为半圆形永动机(见图8),二为等边三角形永动机(见图9),三为多折形永动机(见图10),四为螺旋形永动机(见图11)。

在此基础上,还可以设计多种不对称形永动机。

构建组成:

半圆形永动机由半圆框架、支架、上下滑槽、滑轮、托架和链条组成。

等边三角形永动机由等边三角形框架、支架、上下滑槽、滑轮、托架和链条组成。

多折形永动机由等边三角形框架、支架、滑槽、滑轮和链条组成。

螺旋形永动机由螺旋形框架、支架、滑槽、滑轮和链条组成。

用途:

重力永动机,在不消耗能源材料的基础上,可以为任何机械传动装置提供永久性的动能(因永动机自身机械磨损需维修的时间除外),对社会生产与生活具有极佳的实用价值。同时,还有观赏、娱乐、教学,以及制作玩具、工艺品等用途。

2. 应用于重力永动机的不对称框架外形:如三角形、半圆形、多折形、螺旋形等等;包括垂直中心线轴两侧的边长,一侧大于另一侧的不规则形,以及平面和三维立体形等。

3. 应用于重力永动机的驱动动力源:即物体的重力、地球的引力。

4. 应用于重力永动机的驱动原理:即不对称框架形垂直中心轴线两侧的重力不均等,偏重的一侧拉动偏轻的一侧做绕圈运动。

5. 应用于重力永动机的链条是由轴承、轮子、圆柱或球形体等串联组成,用于减小摩擦力,并以滑槽为轨道做周而复始的绕圈运动。

重力永动机

[0001] 技术领域:重力永动机,是以地球引力和物体重力为动力源,利用不对称框架结构,使框架两侧物体的重力形成偏差,重的一侧拉动轻的一侧,产生周而复始的机械运动。

背景技术:

[0002] 有理论认为:在所有的永动机设计中,总可以找出一个平衡位置来,在这个位置上,各个力恰好相互抵消掉,不再有任何推动力使它运动。所有永动机必然会在这个平衡位置上静止下来,变成不动机。

[0003] 问题是,这个平衡位置会出现在不对称形体框架周边的什么部位呢?比如:在一个45度直角三角形(见图1)顶部的A点,挂上一根等距离串联的重物链条,一边在左侧,垂直于地面;一边在右侧,搭在斜面上。如果A点两侧链条的长度和重量相等,那么,它的平衡位置应该在A点的左侧。因为右侧的重物链条被斜面分解了部分重力,而导致右侧的重力小于左侧的重力,形成左侧的重物会拉动右侧的重物向左侧(向下)运动。当然,能否拉动,还取决于右侧重物与斜面之间的摩擦力因素。若要使两侧重力均等,将平衡位置定在A点,就必须增加右侧的重量,把链条加长。那么,加长的比例是多少呢?大自然给出了答案:就是A点至B点长度链条的重力,正好等于A点至C点长度链条的重力。这是大自然演化的结果,也是自然定律。

[0004] 假设,链条AB的长度是1,AC的长度就是1.414,两侧的长度比为1:1.414;而两侧的重力又是均等的,即 $1(\text{左})=1.414(\text{右})$ (以下等式均同,单位省略),其重量比为1:1.414。

[0005] 那么,一个C角为30度的直角三角形(见图2),链条AB的长度为1,AC的长度就是2,两侧的长度比为1:2;两侧重力关系为 $1=2$,其重量比为1:2。

[0006] 以此类推,C角越小,等式右侧斜面的链条就越长,两侧的比值差额就越大;当C角趋于0时,斜面链条长度就趋于无穷大,两侧的重力关系即为: $1=\infty$ 。

[0007] 另外:一个边长为1的等边三角形(见图3),其一个边在左侧并垂直于地面;那么,左侧垂直边与右侧两个边的长度比为1:2;两侧重力关系为 $1=2$,其重量比为1:2。

[0008] 一个直径为1的半圆形(见图4),其弧线长度约等于1.57。将半圆形的底边(直径)置于左侧并与地面垂直;那么,左侧直径底边与右侧半圆弧线长度比为1:1.57,两侧重力关系为 $1=1.57$,其重量比为1:1.57。

[0009] 一个多折形框架1(见图5),左侧垂直边长为1,右侧弧线加斜线总长约为2.2;两侧长度比为1:2.2,重力关系就是 $1=2.2$,其重量比为1:2.2。

[0010] 多折形框架2(见图6),左侧垂直边长为1,右侧斜线总长约为8;两侧的长度比为1:8,重力关系为 $1=8$,其重量比为1:8。

[0011] 螺旋形(弹簧式)框架(见图7),左侧垂直边长为1,右侧螺旋斜线总长为n(可根据需要设定);两侧的长度比为1:n,重力关系为 $1=n$,其重量比为1:n。螺旋形由平面向三维立体空间扩展,以增加右侧链条的长度和重量。

[0012] 不过,无论是何种形状的框架,无论有多少叠折,也无论重物链条有多长;两侧向下运动的重力总是均等的。这是由于右侧物体的重力被斜面分解,斜面越平缓,所分解的重

力就越大,从而导致两侧物体的重力均等。就好比一个楼梯,不论有多少个台阶,如果把每个台阶的高度相加,其总和必然与这个楼梯的垂直高度相等。

[0013] 因此,左侧的1,可以等于右侧的任何数值。

[0014] 若果真如此,以重力为动力的永动机,在理论上则是不可行的。

[0015] 可是,上述等式真的成立吗?

[0016] 左右两侧重力是否均等,还有一个关键因素,就是右侧重物链条与斜面之间的摩擦力。因为,左侧重物链条是垂直悬空的,不存在摩擦力问题,重力固定不变。而右侧重物链条则表现为沿斜面向下运动的重力,并且整个链条必须形成整体合力。摩擦力越小,其显示的重力就越大;摩擦力越大,则显示的重力就越小;若是摩擦力为零,其向下运动的势能达到最大化。依据上述理论,即便摩擦力为零,依照自然定律,左右两侧的重力正好相等,也无法使所设计的这款永动机转动起来。

[0017] 本人将一段链条用弹簧秤做了测量,垂直重量为0.255千克,斜面重量为0.165千克。若采用等边三角形等比数列关系进行计算,右侧的总重量就是0.33千克,大于左侧的重量。这表明,不对称框架两侧的链条重力并不完全相等。

[0018] 设计重力永动机的理念,完全是建立在上述等式不成立基础上的。假如,链条右侧的重力大于左侧,即使是微弱的偏差。从理论上说,只要能够将摩擦力将至零,就可以拉动左侧的链条运转。因此,降低摩擦力,是启动永动机的关键环节。

[0019] 倘若重力永动机真的能够转动起来,由于其两侧重力差较小,所产生的动能和功用也将非常微弱。如欲提高永动机的功率,则必须加大链条的重量。

[0020] 重力永动机是制造永动机途径的唯一选择。

发明内容:

[0021] 本人设计发明的重力永动机,依据物体的重力原理,采用不对称框架模式,以框架最高点为垂直中心线轴;将重物等距离串联在不对称形体框架的周边上,形成链条;该链条在整体连接时,不能绷紧;必须在框架底部留有适当的空隙,形成非受力区的断口,确保左右两侧产生重力差;否则会形成自拉自现象,直至静止不动;最后利用框架两侧重物链条的重力差,偏重的一侧拉动偏轻的一侧,使之产生一边上、一边下的绕圈运动,并保持周而复始的永恒。

[0022] 本人设计的重力永动机共有4款:

[0023] 一为半圆形永动机(见图8),利用直径与半圆弧之间三分之一的长度差,在中心线轴两侧形成约三分之一的重量差,从而达到右侧链条拉动左侧链条顺时针运转的目标。

[0024] 半圆形永动机由半圆框架、支架、上下滑槽、滑轮、托架和链条组成。

[0025] 半圆形框架(材质不限,以下均同):直径长1米,半圆弧长约1.57米。支架:尺寸大小不限,可根据需要设定。滑槽:分上下两段,起到轨道的作用,并防止链条脱落。滑轮:既可以减少摩擦力,又起到支撑链条的作用。托架:用于托起下滑槽。链条:是由铁环将轴承串联起来而成,其长度略长于框架周长;用轴承做滚动链条,以减少摩擦力;用铁环串联轴承,只接触到内圈,也可以减少摩擦力。

[0026] 半圆形永动机,左右两侧链条长度比为1:1.57。

[0027] 二为等边三角形永动机(见图9),利用左侧垂直边与右侧另外两个边之间一倍的

长度差,在中心线轴两侧形成一倍的重量差,从而达到右侧链条拉动左侧链条顺时针运转的目标。

[0028] 等边三角形永动机由等边三角形框架、支架、上下滑槽、滑轮、托架和链条组成。

[0029] 等边三角形框架:边长1米。支架尺寸大小不限,可根据需要设定。滑槽:分上下两段,起到轨道的作用,防止链条脱落。滑轮:既可以减少摩擦力,又起到支撑链条的作用。托架:用于托起下滑槽。链条:是由铁环将轴承串联起来而成,其长度略长于框架周长;用轴承做滚动链条,以减少摩擦力;用铁环串联轴承,只接触到内圈,也可以减少摩擦力。

[0030] 等边三角形永动机,左右两侧链条长度比为1:2。

[0031] 三为多折形永动机(见图10),利用左侧垂直边与右侧另外四个边之间四倍的长度差,在中心线轴两侧形成四倍的重量差,从而达到右侧链条拉动左侧链条顺时针运转的目标。

[0032] 多折形永动机由等边三角形框架、支架、滑槽、滑轮和链条组成。

[0033] 多折形框架:垂直边长1米,往返折叠的四个边长各为1米。支架:尺寸大小不限,可根据需要设定。滑槽:共有四段,起到轨道的作用,防止链条脱落;为了达到最大限度减小摩擦力的效果,还可以在每个滑槽的下端安装滑轮。滑轮:既可以减少摩擦力,又起到支撑链条的作用。链条:是由铁环将轴承串联起来而成,其长度略长于多折形框架周长的总长度;用轴承做滚动链条,以减少摩擦力;用铁环串联轴承,只接触到内圈,也可以减少摩擦力。

[0034] 多折形永动机,左右两侧链条长度比为1:4。

[0035] 四为螺旋形(弹簧式)永动机(见图11),利用左侧垂直边与右侧螺旋体约7.5倍的长度差,在中心线轴两侧形成7.5倍的重量差,从而达到右侧链条拉动左侧链条顺时针运转的目标。

[0036] 螺旋形永动机由螺旋形框架、支架、滑槽、滑轮和链条组成。

[0037] 螺旋形框架:垂直高度1米,直径0.8米,螺旋斜线总长约为7.5米。支架:尺寸大小不限,可根据需要设定。滑槽:整体镶嵌在螺旋框架上,起到轨道的作用,防止链条脱落;也可根据不同类型的链条,在滑槽内安装轨道,效果会更好。滑轮:既可以减少摩擦力,又起到支撑链条的作用。链条:是由铁环将轴承串联起来而成,其长度略长于多折形框架周长的总长度;用轴承做滚动链条,以减少摩擦力;用铁环串联轴承,只接触到内圈,也可以减少摩擦力。

[0038] 螺旋形永动机,左右两侧链条长度比为1:7.5。

附图说明:

[0039] 图1是45度直角三角形图。

[0040] 图2是30度直角三角形图。

[0041] 图3是等边三角形图。

[0042] 图4是半圆形图。

[0043] 图5是多折形1(弧线加直线)图。

[0044] 图6是多折形2图。

[0045] 图7是螺旋形(弹簧式)图。

[0046] 图8是半圆形重力永动机的侧面示意图。

- [0047] 图8中①为“半圆形重力永动机的框架”；
- [0048] 图8中②为“半圆形重力永动机的支架”；
- [0049] 图8中③为“半圆形重力永动机的上滑槽”；
- [0050] 图8中④为“半圆形重力永动机的下滑槽”；
- [0051] 图8中⑤为“半圆形重力永动机的滑轮”；
- [0052] 图8中⑥为“半圆形重力永动机的托架”；
- [0053] 图8中⑦为“半圆形重力永动机的链条”。
- [0054] 图9是等边三角形重力永动机的侧面示意图。
- [0055] 图9中①为“等边三角形重力永动机的框架”；
- [0056] 图9中②为“等边三角形重力永动机的支架”；
- [0057] 图9中③为“等边三角形重力永动机的上滑槽”；
- [0058] 图9中④为“等边三角形重力永动机的下滑槽”；
- [0059] 图9中⑤为“等边三角形重力永动机的滑轮”；
- [0060] 图9中⑥为“等边三角形重力永动机的托架”；
- [0061] 图9中⑦为“等边三角形重力永动机的链条”。
- [0062] 图10是多折形重力永动机的侧面示意图。
- [0063] 图10中①为“多折形重力永动机的框架和滑槽(本图中二者为一体)”；
- [0064] 图10中②为“多折形重力永动机的支架”；
- 图10中③为“多折形重力永动机的滑轮”；
- 图10中④为“多折形重力永动机的链条”。
- 图11是螺旋形重力永动机的侧面示意图。
- 图11中①为“螺旋形重力永动机的框架和滑槽(本图中二者为一体)”；
- 图11中②为“螺旋形重力永动机的支架”；
- 图11中③为“螺旋形重力永动机的滑轮”；
- 图11中④为“螺旋形重力永动机的链条”。

具体实施方式：

[0065] 先分别制作永动机框架,以及支架、托架,并将轴承链条串联完结,其长度符合框架周长需要且略长一些。将框架分别安装固定在支架上,使框架左侧的被动边与地面垂直。分别将滑轮安装在框架顶部的左上角。将滑槽分别安装在框架上,用托架予以固定;有上下滑槽的,将上滑槽的前端与滑轮的顶端持平衔接,后端与下滑槽的前端衔接,并为链条的运行留有足够的空隙;下滑槽的后端与地面接近,并与滑轮左边的垂直线留有少许距离。分别将链条的一头穿过框架、托架,及上下滑槽(不含螺旋形),沿框架周边安放在滑槽内,并搭连在滑轮上;再牵引至框架底部,与链条的另一头相连;确定截取链条的长度,最后予以整体连接。

[0066] 此刻,若是两侧的重力不对等,摩擦力足够小,链条便会绕圈转动起来。

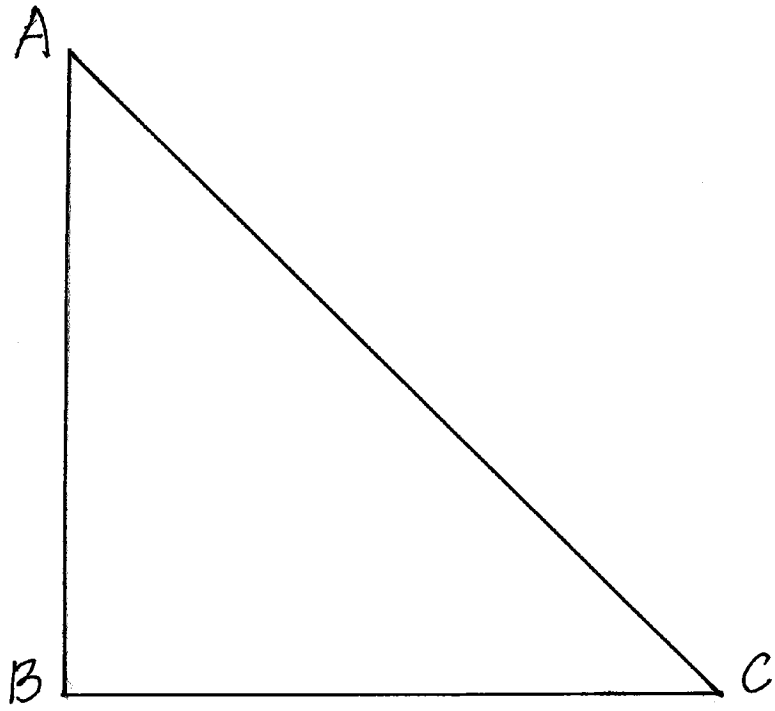


图1

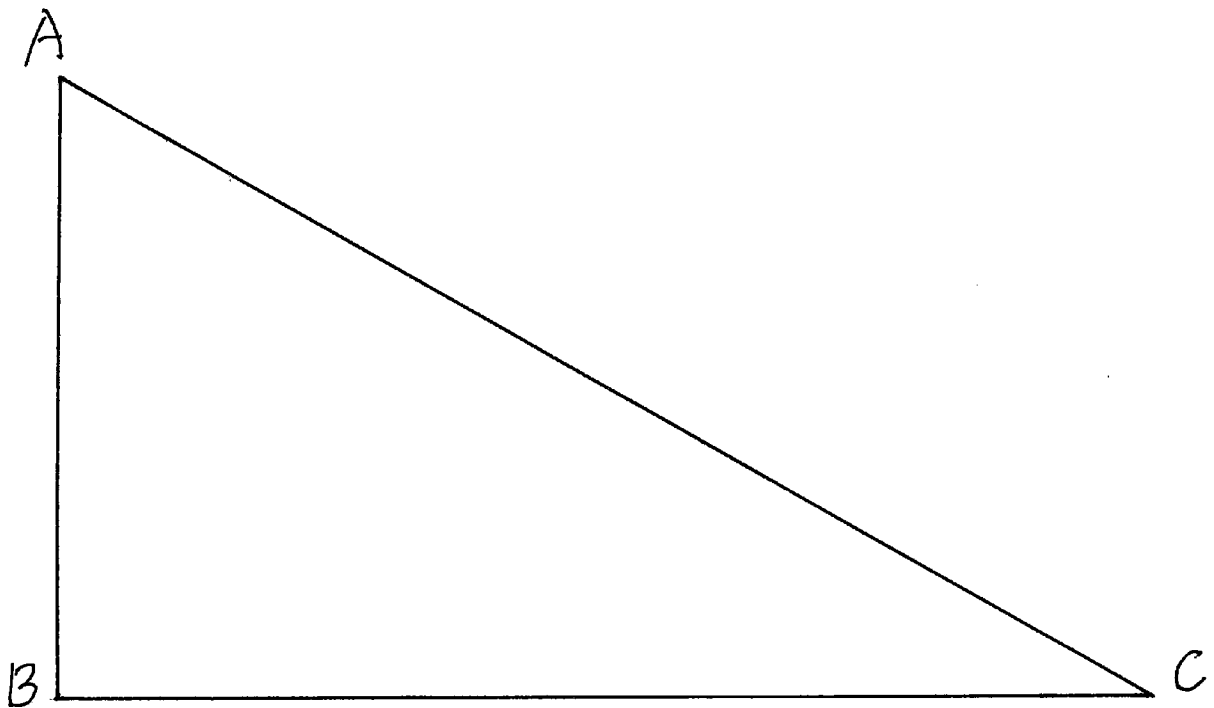


图2

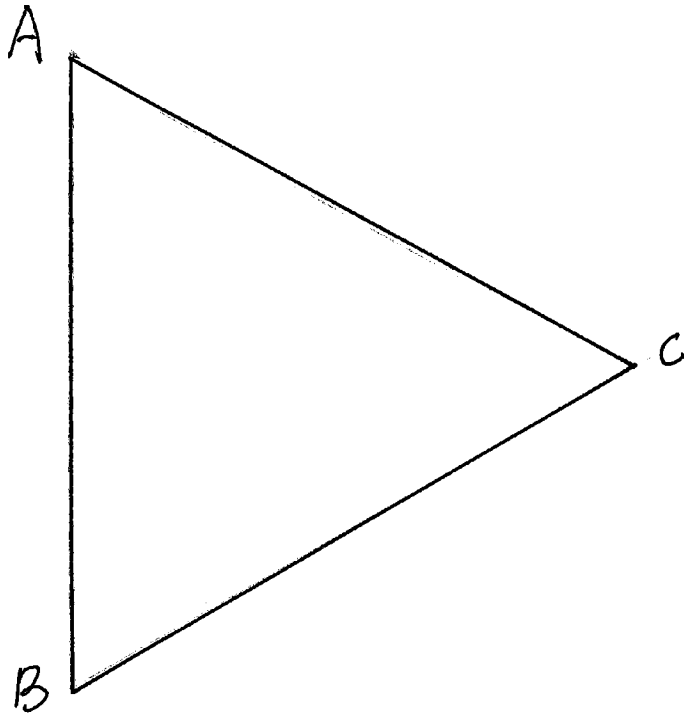


图3

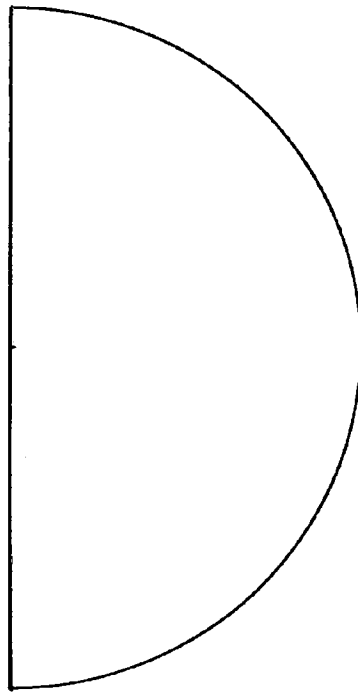


图4

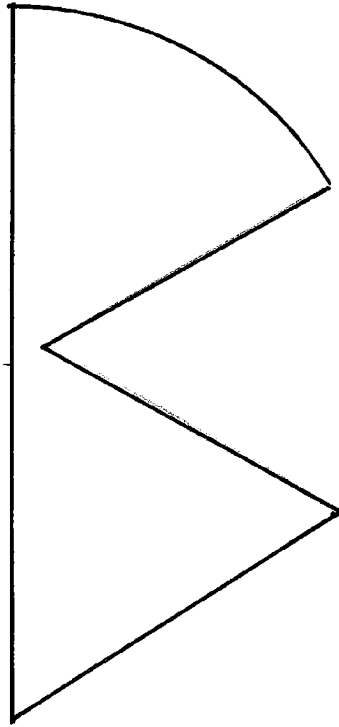


图5

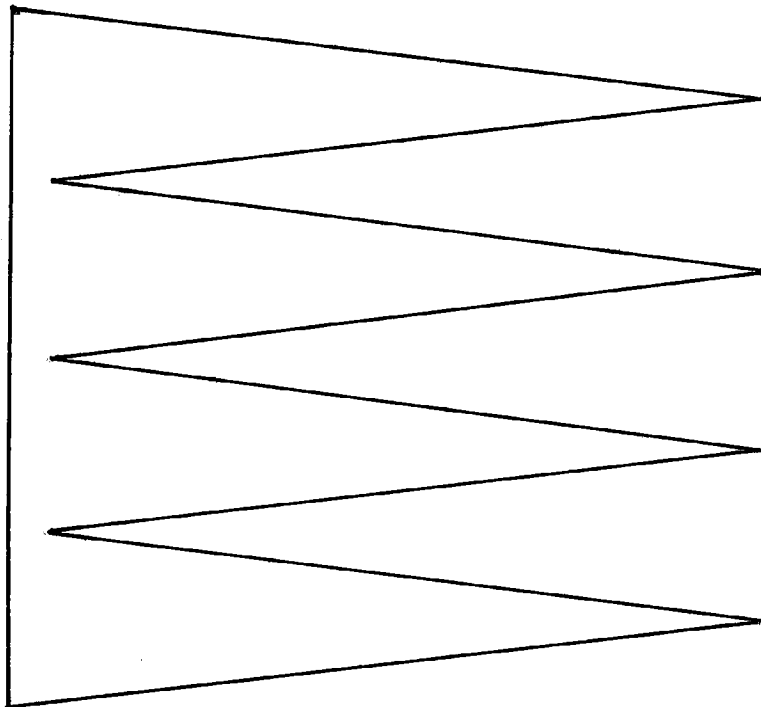


图6

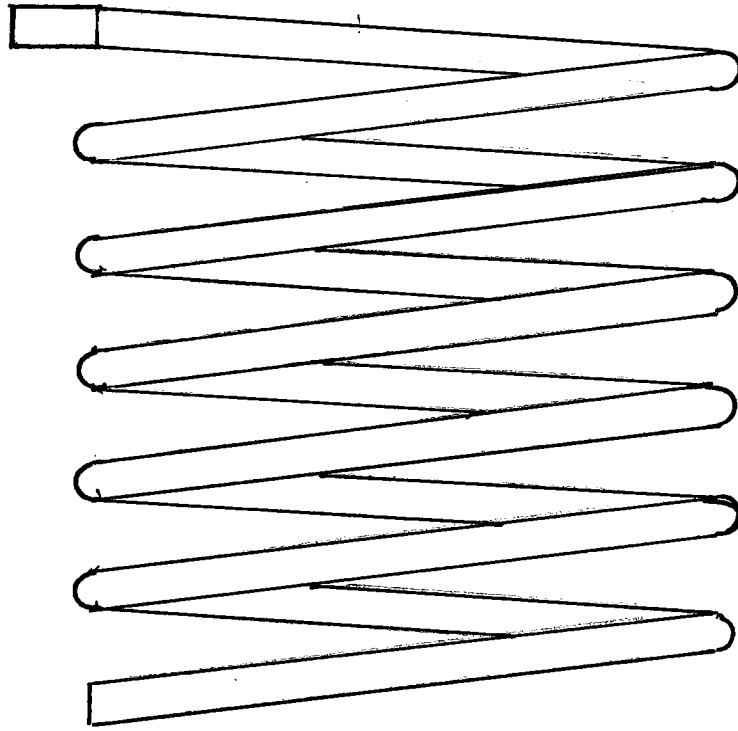


图7

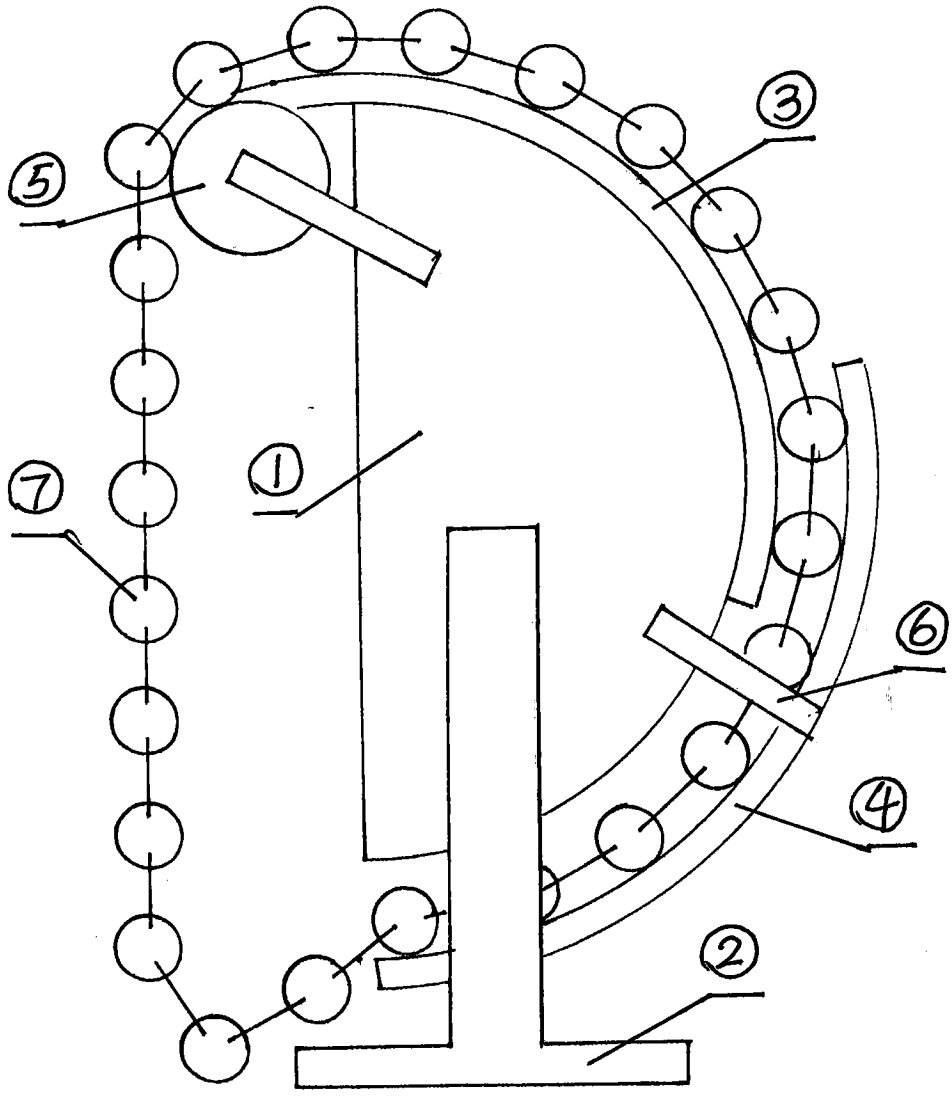


图8

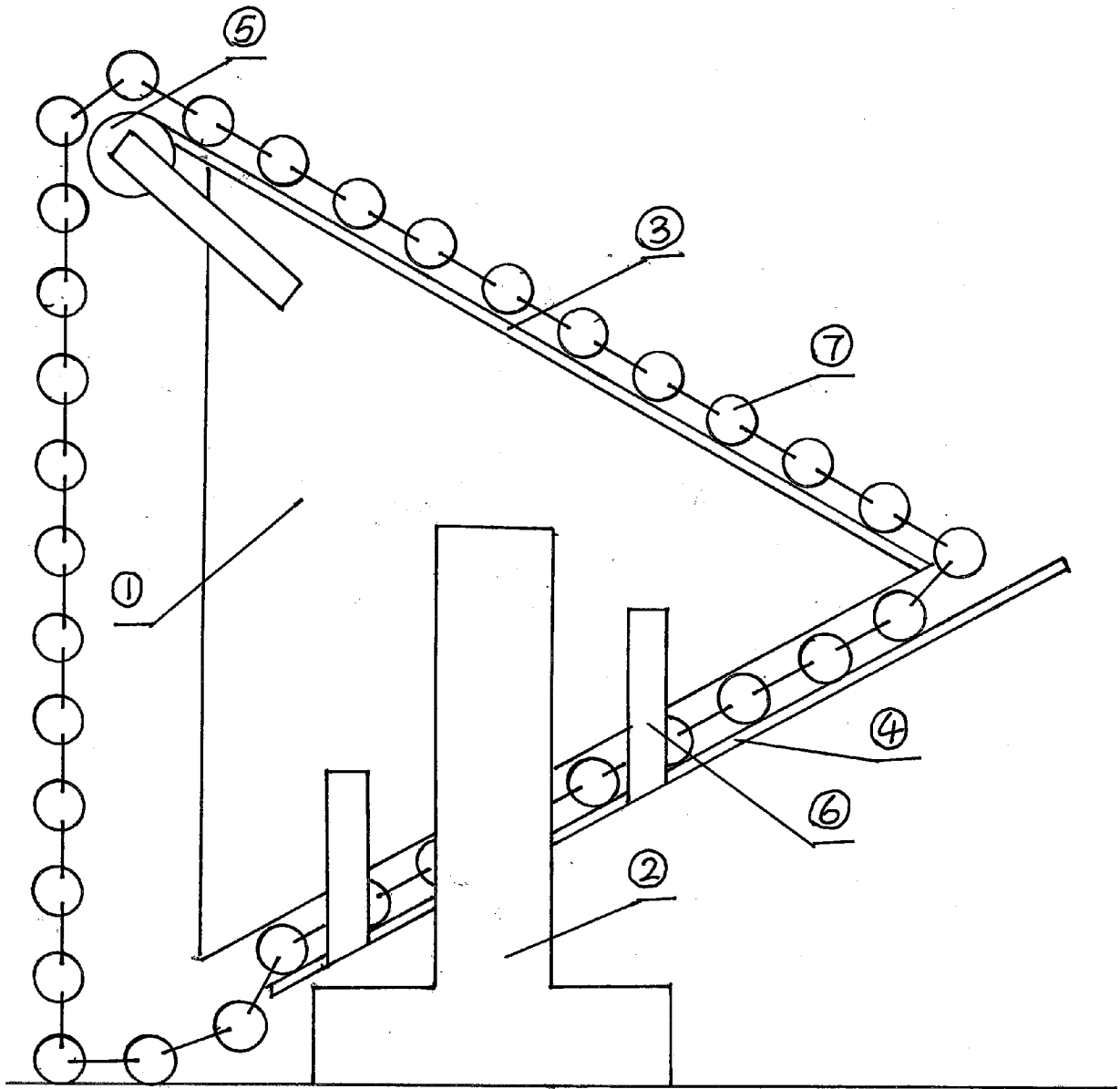


图9

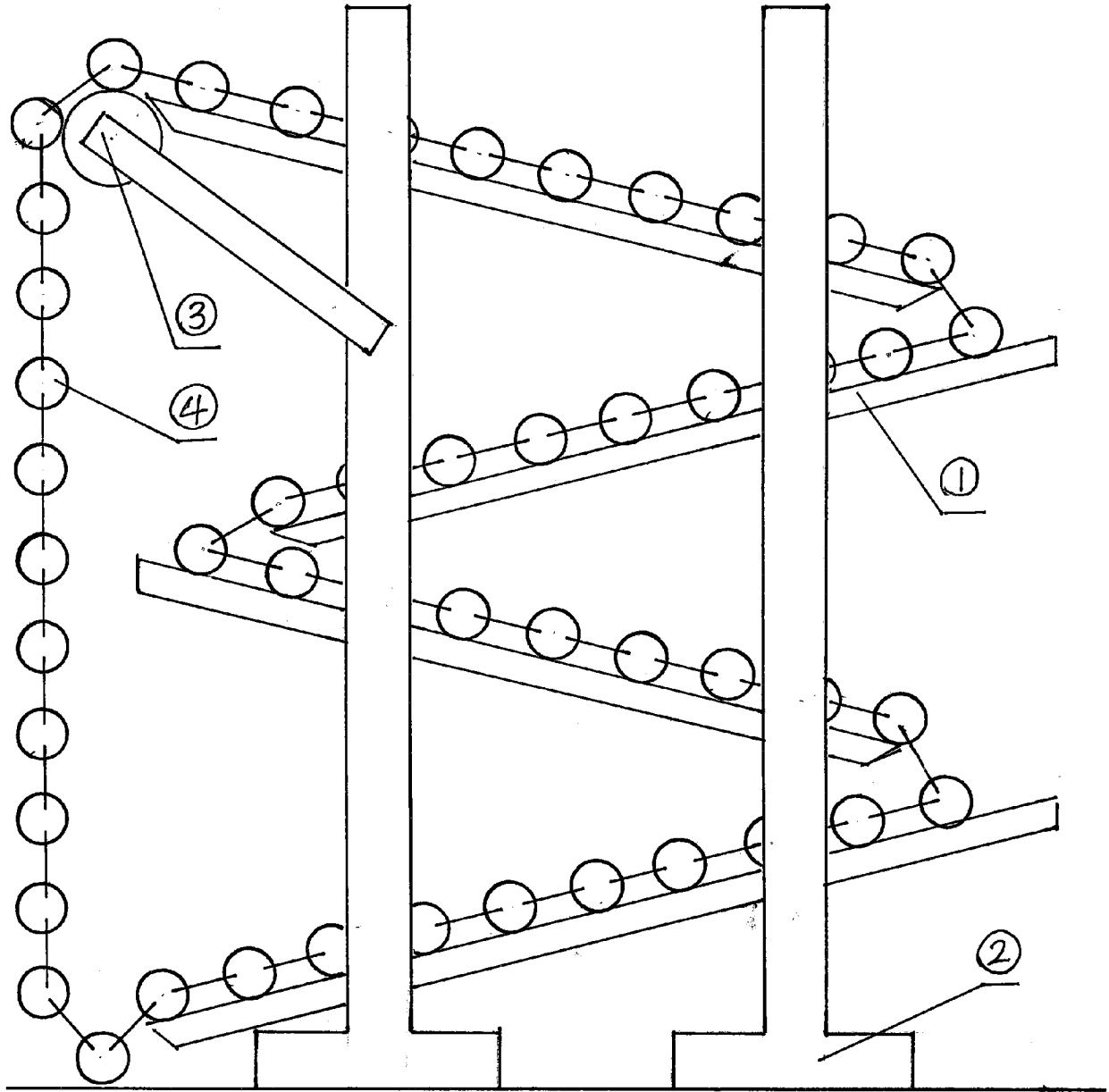


图10

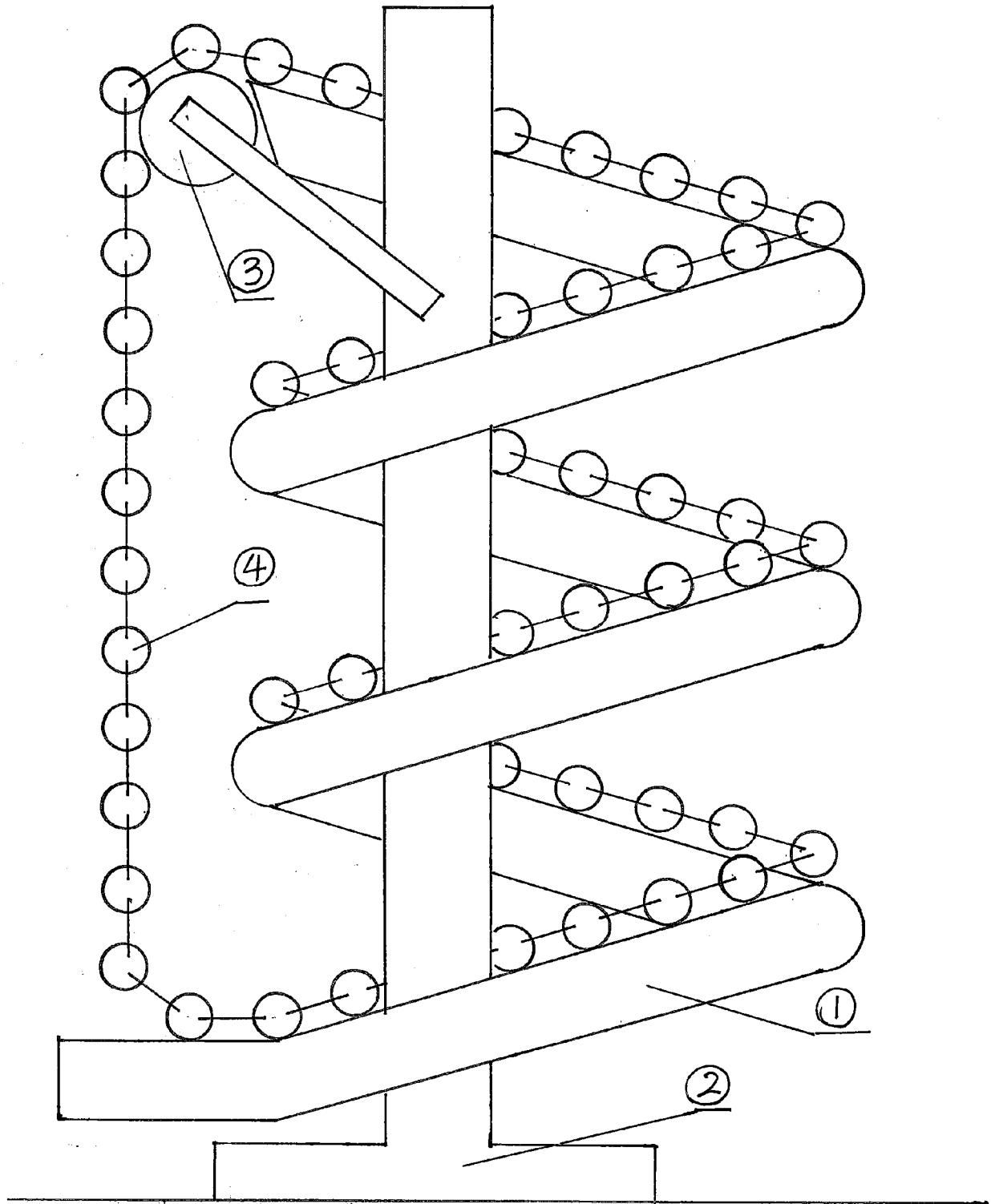


图11