

POLSKA
RZECZPOSPOLITA
LUDOWA



URZĄD
PATENTOWY
PRL

OPIS PATENTOWY

84039

Patent dodatkowy
do patentu _____

Zgłoszono: 27.10.73 (P. 166169)

Pierwszeństwo: _____

Zgłoszenie ogłoszono: 01.02.75

Opis patentowy opublikowano: 15.12.1977

MKP 365g 1/06

Int. Cl.² B65G 1/06

CZYTELNIA

Urzędu Patentowego
Polskiej Rzeczypospolitej Ludowej

Twórcy wynalazku: Tadeusz Sołtyk, Jerzy Gawęda

Uprawniony z patentu: Przemysłowy Instytut Automatyki i Pomiarów
„Mera—Piap”, Warszawa (Polska)

Mechanizm załadowniczy zasobników magazynowych

Przedmiotem wynalazku jest mechanizm załadowniczy zasobników magazynowych, przeznaczony do wyciągania z pomieszczeń magazynowych np. z regałów zasobników i przenoszenia ich na środek transportowy.

Zasobniki służące do przechowywania różnych materiałów lub części w magazynach są układane na półkach lub z nich pobierane. Odbywa się to ręcznie lub za pomocą mechanizmu widłowego, zamocowanego na środku transportowym lub też stanowiącym odrębne urządzenie. Mechanizm widłowy wsuwa się pod dno zasobnika, unosi zasobnik do góry i przesuwają w żądane miejsce. Wymaga to znacznych luzów pomiędzy zasobnikiem, a półką w regale na którym jest on ustawiony. Konieczny jest luz między dnem zasobnika a półką na włożenie wideł, luz na tolerancję ustawienia się wideł między dnem zasobnika a półką oraz luz między górą zasobnika, a następną wyższą półką potrzebny do uniesienia zasobnika przy wyciąganiu go z regału. Powoduje to złe wykorzystanie powierzchni magazynowej.

Celem wynalazku jest wyeliminowanie tej wady i opracowanie mechanizmu załadowniczego zasobników umieszczonego na środku transportowym. Cel ten osiągnięto dzięki temu, że mechanizm załadowniczy zasobników magazynowych składa się z dwustronnie wychylnej dźwigni ułożyskowanej jednym końcem na środku transportowym, a koniec której zakończony jest poprzeczką równoległą do powierzchni zasobnika na której znajdują się haki zaczepowe.

Przedmiot wynalazku jest uwidoczniony w przykładzie wykonania na rysunku na którym fig. 1, przedstawia mechanizm załadowniczy na środku transportowym, na której liniami przerywanymi oznaczono położenie mechanizmu po przeniesieniu zasobnika na środek transportowy, a fig. 2 — w widoku współpracę mechanizmu z hakami zaczepowymi zasobnika.

Środek transportowy 1 ma wahliwie dwustronnie ułożyskowaną dźwignię 2, której drugi koniec zakończony jest poprzeczką 3. Poprzeczka 3 po wychyleniu dźwigni 2 w kierunku zasobnika 4 ustawionego na półce 6 zaczepia o haki zaczepowe 5 zasobnika 4. Wychylenie dźwigni 2 w kierunku przeciwnym powoduje przeciągnięcie zasobnika 4 na środek transportowy 1. W czasie przesuwania zasobnika 4 poprzeczka 3 dźwigni 2 zabezpiecza zasobnik 4 przed przechyleniem. Położenie dźwigni 2 i zasobnika 4 po przesunięciu na środek transportowy 1 zaznaczono na fig. 1 liniami przerywanymi.

Rozwiązanie według wynalazku pozwala na znaczne zaoszczędzenie miejsca w pomieszczeniach magazynowych.

Zastrzeżenie patentowe

Mechanizm załadowniczy zasobników magazynowych przeznaczony do wyciągania z pomieszczeń magazynowych na przykład z regałów zasobników i przenoszenia ich na środek transportowy, z n a m i e n n y t y m, że składa się z dwustronnie wychylnej dźwigni (2) ułożyskowanej jednym końcem na środku transportowym (1), a drugi koniec której zakończony jest poprzeczką (3) równoległą do powierzchni zasobnika (4) na której zamocowane są haki zaczepowe (5).

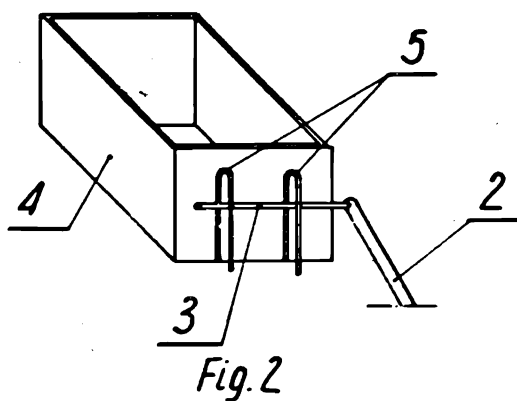


Fig. 2

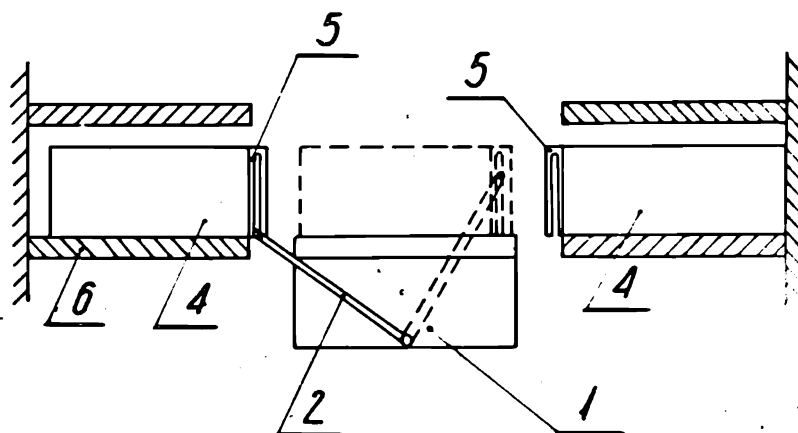


Fig. 1