



**URZĄD
PATENTOWY
PRL**

Patent tymczasowy dodatkowy
do patentu nr _____

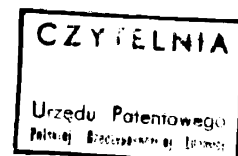
Int. Cl.³ B66C 23/66

Zgłoszono: 14.07.82 (P. 237502)

Pierwszeństwo _____

Zgłoszenie ogłoszono: 23.05.83

Opis patentowy opublikowano: 28.02.1985



Twórca wynalazku: Eugeniusz Koleśniak

Uprawniony z patentu tymczasowego: Politechnika Wrocławska
Wrocław (Polska)

Mechanizm prostowodowy żurawia wypadowego

Przedmiotem wynalazku jest mechanizm prostowodowy żurawia wypadowego mający zastosowanie w żurawiach, w których wymagane jest wodzenie nosiwa wzdłuż poziomej linii prostej.

Powszechnie znany mechanizm prostowodowy żurawia wypadowego składa się z wysięgnika osadzonego obrotowo na słupie, przy czym na szczycie wysięgnika zamocowane jest górne zblocze, a drugie, dolne zblocze zamocowane jest na słupie, zaś lina utrzymująca nosiwo oplata oba zbloca i nawinięta jest na bęben mechanizmu wciągarki umieszczonego również na słupie żurawia.

Zasadniczą niedogodnością techniczną znanego mechanizmu prostowodowego żurawia wypadowego jest to, że nosiwo nie jest wodzone wzdłuż poziomej linii prostej. Stwarza to konieczność dodatkowego podnoszenia nosiwa w trakcie ruchu zwodzącego wysięgnika. Powoduje to dodatkowe obciążenie konstrukcji i mechanizmu zwodzenia wysięgnika oraz dodatkowe zużycie energii.

Istota wynalazku polega na wyposażeniu mechanizmu prostowodowego żurawia wypadowego w dodatkowy człon umocowany przesuwnie na słupie, przy czym na dodatkowym członie usytuowany jest przesuwne wózek, z którym połączony jest obrotowo wysięgnik w miejscu osadzenia dolnego zbloca. Ponadto na dodatkowym członie zamocowany jest bęben mechanizmu wciągarki i dodatkowe zblocze usytuowane pomiędzy dolnym zblozem i bębniem mechanizmu wciągarki.

Zasadniczą korzyścią techniczną wynikającą ze stosowania mechanizmu według wynalazku jest to, że nosiwo wodzone jest dokładnie wzdłuż poziomej linii prostej. Eliminuje to konieczność dodatkowego podnoszenia nosiwa w trakcie ruchu zwodzącego wysięgnika, a tym samym eliminuje dodatkowe obciążenie konstrukcji i mechanizmu zwodzenia wysięgnika oraz dodatkowe zużycie energii.

Przedmiot wynalazku przedstawiony jest w przykładzie wykonania i na rysunku, który przedstawia schemat kinematyczny mechanizmu prostowodowego żurawia wypadowego.

Na słupie 1 osadzony jest obrotowo wysięgnik 2, na którego szczycie zamocowane jest górne zblocze 3, zaś u dołu drugie, dolne zblocze 4, przy czym w punkcie zamocowania dolnego zbloca 4 wysięgnik 2 połączony jest obrotowo z wózkiem 5 usytuowanym przesuwnie na dodatkowym członie 6. Na dodatkowym członie 6 zamocowane jest dodatkowe zblocze 7 i bęben 8 mechanizmu wciągarki, przy czym dodatkowe zblocze 7 usytuowane jest pomiędzy dolnym zblozem 4 i bębniem

8 mechanizmu wciągarki. Dodatkowy człon **6** umocowany jest przesuwnie na słupie **1**, natomiast poprzez zblocza **3**, **4** i **7** przewinięta jest lina **9** i nawinięta na bęben **8** mechanizmu wciągarki.

Podnoszenie lub opuszczanie wysięgnika **2** powoduje przemieszczanie się dodatkowego członu **6** względem wózka **5** i słupa **1**. Odległość między drugim dolnym zbloczem **4** i dodatkowym zbloczem **7** zmienia się przy tym w taki sposób, że następuje dokładna kompensacja długości zwisającego z górnego zblocza **3** odcinka liny **9**.

Zastrzeżenie patentowe

Mechanizm prostowodowy żurawia wypadowego, składający się z wysięgnika osadzonego obrotowo na słupie, przy czym na szczycie wysięgnika zamocowane jest górne zblocze, a z drugiej strony zamocowane jest dolne zblocze, oraz z bębna mechanizmu wciągarki, przy czym przez zblocza przewinięta jest lina i nawinięta na bęben mechanizmu wciągarki, **znamienny tym**, że wyposażony jest w dodatkowy człon (**6**) umocowany przesuwnie na słupie (**1**), a na dodatkowym członie (**6**) usytuowany jest przesuwnie wózek (**5**), z którym połączony jest obrotowo wysięgnik (**2**) w miejscu osadzenia dolnego zblocza (**4**), przy czym na dodatkowym członie (**6**) zamocowany jest bęben (**8**) mechanizmu wciągarki i dodatkowe zblocze (**7**) usytuowane pomiędzy dolnym zbloczem (**4**) i bębniem (**8**) mechanizmu wciągarki.

