



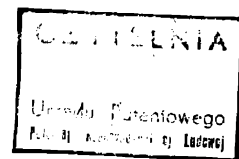
Patent dodatkowy
do patentu nr _____

Zgłoszono: 12.01.77 (P. 195285)

Pierwszeństwo: _____

Zgłoszenie ogłoszono: 07.11.77

Opis patentowy opublikowano: 15.12.1979



Int. Cl.²
B66C 23/70

Twórcy wynalazku: Edward Sosna, Jerzy Galas, Jerzy Pustówka

Uprawniony z patentu: Kombinat Urządzeń Mechanicznych „Bumar-Łabędy”, Zakład Doświadczalny Dźwigów Samochodowych i Samojezdnych Ośrodka Badawczo-Rozwojowego Urządzeń Mechanicznych, Bielsko-Biała (Polska)

Mechanizm rozsuwu wysięgnika teleskopowego

1

Przedmiotem wynalazku jest mechanizm rozsuwu wysięgnika teleskopowego dwuczłonowego, gdzie rozsuw członu ruchomego dokonywany jest liną mechanizmu podnoszenia.

Znane rozwiązanie mechanizmu rozsuwu wykorzystujące linę podnoszenia do rozsuwu wysięgnika teleskopowego polega na przewodzeniu liny podnoszenia przez dodatkowe krążki w członie ruchomym i w członie stałym w ten sposób, że gdy się zbliżuje zblocze hakowe z głowicą wysięgnikową poprzez urządzenie oporowe, to dalszy ruch liny podnoszenia powoduje wysuw lub wsuw członu ruchomego zależnie od tego czy nawijamy lub odwijamy linę z bębna linowego wciągarki podnoszenia. Dodatkowy mechanizm blokuje określone położenie członu ruchomego wysięgnika względem członu podstawowego. Rozwiązanie to posiada niedogodności polegające na przewijaniu się liny przez dodatkowe krążki linowe w czasie pracy wciągarką podnoszenia, co ma ujemny wpływ na żywotność liny oraz zmniejsza sprawność układu olinowania.

Krążek linowy wewnątrz wysięgnika stale się obraca w czasie pracy wciągarką przez co musi posiadać określoną średnicę, co powiększa wymiary przekroju poprzecznego wysięgnika.

Celem wynalazku jest wyeliminowanie powyższych niedogodności poprzez zastosowanie układu olinowania do rozsuwu i podnoszenia, w którym w czasie pracy wciągarką podnoszenia nie nastę-

2

powaloby przewijanie się liny przez krążek wewnątrz wysięgnika, zmniejszając opory ruchu liny i który w takich warunkach pracy może mieć mniejszą średnicę ułatwiającą właściwy dobór przekroju wysięgnika.

Cel ten uzyskano mocując koniec liny podnoszenia do członu podstawowego, przy czym lina przechodzi przez krążki mieszczące się na przeciwnych końcach członu ruchomego wysięgnika do krążków linowych zblocza hakowego i przez krążki linowe w głowicy wysięgnika dalej do wciągarki linowej podnoszenia. Zaletami takiego rozwiązania są: mniejsze opory ruchu liny podnoszenia, mniejsza średnica krążka linowego wewnątrz wysięgnika, możliwość zmniejszenia przekroju wysięgnika oraz zwiększenie żywotności liny.

Przedmiot wynalazku przedstawiony jest w przykładzie wykonania na rysunku, który przedstawia wysięgnik z linowym mechanizmem rozsuwu w rzucie perspektywicznym.

Jak uwidoczniono na rysunku, lina podnoszenia 3 posiada koniec 4 zamocowany w członie podstawowym, lina ta biegnie przez krążek linowy 5 członu ruchomego wewnątrz członu podstawowego, krążek linowy 6 na zewnątrz członu podstawowego do krążków linowych 7 zblocza hakowego 8 z elementem oporowym 9 posiadającym wycięcie 10, krążki linowe 11 na sworzniu 12 w głowicy wysięgnika 13 i dalej do wciągarki linowej podno-

szenia 14. W członie podstawowym 2 mieści się mechanizm 15 blokujący położenie członu wysuw-
nego oddziałując na jego czopy 16.

Działanie mechanizmu rozsuwu jest następują-
ce: chcąc rozsunąć względnie zsunąć wysięgnik
należy odblokować mechanizm blokujący 15, w
którym wysunięte zostają elementy blokujące z
czopów 16 członu ruchomego 1, następnie należy
podnieść zblocze hakowe 8 do wejścia elementu
oporowego 9 z wycięciem 10 na sworzeń 12 krąż-
ków linowych 11 w głowicy wysięgnika 13. Po
zablokowaniu zblocza hakowego 8 z głowicą wy-
sięgnika 13 dalszy ruch liny podnoszenia 3 powo-
duje wysuw członu ruchomego wysięgnika. Wsuw
członu 1 następuje przy podniesionym wysięgniku
i odwrotnym kierunku obrotu bębna wciągarki
linowej 14.

Zastrzeżenie patentowe

Mechanizm rozsuwu wysięgnika teleskopowego
dwuczłonowego, zawierający urządzenie oporowe
dla przyporu zblocza hakowego z głowicą wysię-
gnika, gdzie rozsuw członu ruchomego dokony-
wany jest liną podnoszenia, a jego położenie blo-
kowane mechanizmem blokady w członie podsta-
wowym wysięgnika poprzez czopy lub otwory w
członie ruchomym wysięgnika, **znamienny tym**, że
koniec liny podnoszenia (3) zamocowany jest w
członie podstawowym (2) wysięgnika, przy czym
lina (3) przechodzi przez krążki (5), (6), mieszczą-
ce się na przeciwnych końcach członu rucho-
mego (1), krążek linowy (7) zblocza hakowego (8),
element oporowy (9) z wycięciem (10) dla przyporu
ze sworzniem (12) głowicy wysięgnika (13), krążki
linowe (11) głowicy wysięgnika (13) i do wciągarki
linowej (14).

