



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 204377366 U

(45) 授权公告日 2015. 06. 10

(21) 申请号 201420321349. 0

(22) 申请日 2014. 06. 16

(73) 专利权人 扬州江峰机械制造有限公司

地址 225600 江苏省扬州市高邮市城南经济
新区中心大道 19 号

(72) 发明人 孙方敏

(51) Int. Cl.

A01B 67/00(2006. 01)

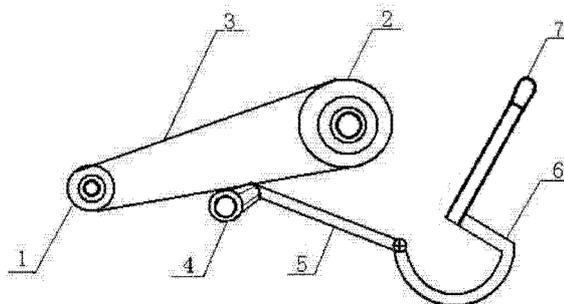
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54) 实用新型名称

一种微耕机急停装置

(57) 摘要

一种微耕机急停装置,其属于农业机械领域。该微耕机急停装置,采用凸轮轴输出,包括主动轮和从动轮,主动轮与从动轮之间通过皮带连接,皮带下方有一张紧轮,张紧轮的一端与连接杆一端固定连接,连接杆另一端与离合操纵杆焊合件一端活动连接,离合操纵杆焊合件另一端与离合操纵杆的固定连接。该急停装置能在遇到紧急状况下,急停微耕机,操作便捷,急停效果好;另外,利用皮带传输代替传统的齿轮传输,克服以往微耕机中传动齿轮宜损坏的问题,从而保护动力,延长微耕机的使用寿命。



1. 一种微耕机急停装置,采用凸轮轴输出,其特征在于:包括主动轮(1)和从动轮(2),主动轮(1)与从动轮(2)之间通过皮带(3)连接,所述主动轮(1)、从动轮(2)与皮带(3)松弛贴合,皮带(3)下方有一张紧轮(4),所述张紧轮(4)上端与皮带(3)下表面松弛贴合或保持0.5-1cm的距离,张紧轮(4)的一端与连接杆(5)一端固定连接,连接杆(5)另一端与离合操纵杆焊合件(6)一端活动连接,离合操纵杆焊合件(6)另一端与离合操纵杆(7)固定连接。

一种微耕机急停装置

技术领域

[0001] 本实用新型属于农业机械领域,特别涉及一种微耕机急停装置。

背景技术

[0002] 微耕机作为一种常用的农业机械其在中国农业生产中的应用越来越广泛,在翻地、耕作中发挥着越来越重要的作用。如果微耕机在使用时遇到障碍后翻覆等其他情况时,需要立即停止微耕机的运转,否则将导致操作人员受伤,以及农耕机的损坏。

[0003] 目前,微耕机的动力供给多为直连曲轴输出,动力传输方式为齿轮咬合传输。遇到紧急状况下,驻停需经过分离离合器,减小油门,把档杆摘入空挡多个步骤,操作较繁琐,不利于应对紧急状况,且对各齿轮也会造成一定程度的耗损,缩短微耕机的使用寿命。

实用新型内容

[0004] 为了克服现有技术存在的上述不足之处,本实用新型提供了一种结构简单、操作方便的微耕机急停装置。

[0005] 本实用新型为实现上述目的所采用的技术方案是:一种微耕机急停装置,采用凸轮轴输出,其特征在于:包括主动轮和从动轮,主动轮与从动轮之间通过皮带连接,皮带下方有一张紧轮,张紧轮的一端与连接杆一端固定连接,连接杆另一端与离合操纵杆焊合件一端活动连接,离合操纵杆焊合件另一端与离合操纵杆固定连接。

[0006] 进一步地,所述主动轮、从动轮与皮带松弛贴合。

[0007] 进一步地,所述张紧轮上端与皮带下表面松弛贴合或保持 0.5-1cm 的距离。

[0008] 本实用新型方法的有益效果是:当工作中遇到紧急状况下,可急停微耕机,操作便捷,急停效果好;另外,利用皮带传输代替传统的齿轮传输,克服以往微耕机中传动齿轮宜损坏的问题,从而保护动力,延长微耕机的使用寿命。

附图说明

[0009] 下面结合附图和具体实施方式对本实用新型作进一步说明。

[0010] 图 1 是一种微耕机急停装置的结构示意图。

[0011] 图中:1、主动轮,2、从动轮,3、皮带,4、张紧轮,5、连接杆,6、离合操纵杆焊合件,7、离合操纵杆。

具体实施方式

[0012] 以下结合附图对本实用新型做进一步说明。

[0013] 实施例 1

[0014] 如图 1 所示的一种微耕机急停装置,动力供给采用凸轮轴输出,包括主动轮 1 和从动轮 2,主动轮 1 与从动轮 2 之间通过皮带 3 连接,且皮带 3 与主动轮 1、从动轮 2 之间松弛贴合,保证此状态下不会带动主动轮 1 与从动轮 2 的运转。皮带 3 下方有一张紧轮 4,张紧

轮 4 上端与皮带 3 下表面松弛贴合,保证此状态下皮带 3 不会产生形变。张紧轮 4 的一端与连接杆 5 一端固定连接,连接杆 5 另一端与离合操纵杆焊合件 6 一端活动连接,在外力作用下,连接杆 5 可以活动连接点为轴心上下运动,进而带动张紧轮 4 上下运动。离合操纵杆焊合件 6 另一端与离合操纵杆 7 的末端固定连接。

[0015] 工作时,前推离合操纵杆 7,通过带动离合操纵杆焊合件 6 进而带动连接杆 5 向上运动,从而带动张紧轮 4 向上运动挤压皮带 3,使皮带 3 各处与主动轮 1、从动轮 2 之间紧密贴合,利用皮带 3 与主动轮 1、从动轮 2 之间所产生的有益摩擦力,主动轮 1、从动轮 2 正常运转,微耕机启动运转;当遇到紧急状况下,后拉离合操纵杆 7,通过带动离合操纵杆焊合件 6 进而带动连接杆 5 向下运动归位,从而带动张紧轮 4 向下运动归位,进而放松皮带 3,使皮带 3 恢复与主动轮 1、从动轮 2 之间松弛贴合状态,皮带 3 与主动轮 1、从动轮 2 之间的有益摩擦力消失,微耕机动力传输停止,微耕机停止运转。

[0016] 实施例 2

[0017] 如图 1 所示的一种微耕机急停装置,动力供给采用凸轮轴输出,包括主动轮 1 和从动轮 2,主动轮 1 与从动轮 2 之间通过皮带 3 连接,且皮带 3 与主动轮 1、从动轮 2 之间松弛贴合,保证此状态下不会带动主动轮 1、从动轮 2 的运转。皮带 3 下方有一张紧轮 4,张紧轮 4 上端与皮带 3 下表面保持 0.5cm 距离,保证此状态下皮带 3 不会产生形变。张紧轮 4 的一端与连接杆 5 一端固定连接,连接杆 5 另一端与离合操纵杆焊合件 6 一端活动连接,在外力作用下,连接杆 5 可以活动连接点为轴心上下运动,进而带动张紧轮 4 上下运动。离合操纵杆焊合件 6 另一端与离合操纵杆 7 的末端固定连接。

[0018] 工作时,前推离合操纵杆 7,通过带动离合操纵杆焊合件 6 进而带动连接杆 5 向上运动,从而带动张紧轮 4 向上运动挤压皮带 3,使皮带 3 各处与主动轮 1、从动轮 2 之间紧密贴合,利用皮带 3 与主动轮 1、从动轮 2 之间所产生的有益摩擦力,使主动轮 1、从动轮 2 正常运转,微耕机启动运转;当遇到紧急状况下,后拉离合操纵杆 7,通过带动离合操纵杆焊合件 6 进而带动连接杆 5 向下运动归位,从而带动张紧轮 4 向下运动归位,进而放松皮带 3,使皮带 3 恢复非形变状态,皮带 3 与主动轮 1、从动轮 2 之间的有益摩擦力消失,微耕机动力传输停止,微耕机停止运转。

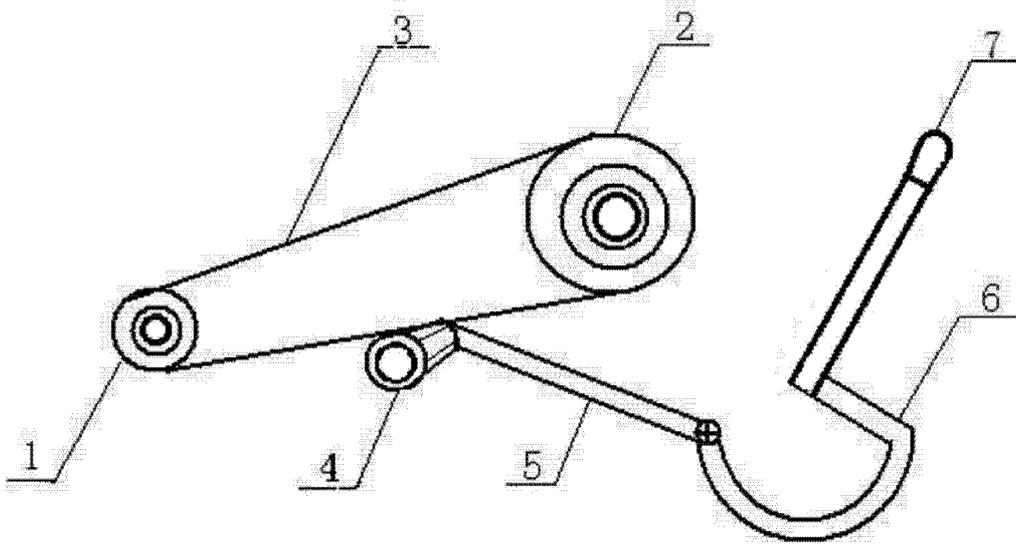


图 1