



**ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА  
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ**

**(12) ЗАЯВКА НА ИЗОБРЕТЕНИЕ**

(21)(22) Заявка: 2012136376/13, 27.08.2012

Приоритет(ы):

(30) Конвенционный приоритет:

31.08.2011 DE 102011053163.7

(43) Дата публикации заявки: 10.03.2014 Бюл. № 7

Адрес для переписки:

191186, Санкт-Петербург, а/я 230, "АРС-ПАТЕНТ", В.М. Рыбакову

(71) Заявитель(и):

**КЛААС Зельбстфаренде Эрнтемашинен  
ГмбХ (DE)**

(72) Автор(ы):

**ХАРТМАНН Ральф (DE)****(54) СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ ПЕРЕГРУЗОЧНЫМ УСТРОЙСТВОМ****(57) Формула изобретения**

1. Система управления перегрузочным устройством (11) самоходной уборочной машины (1), причем из перегрузочного устройства (1) выбрасывается убранная масса (19) с достижением дальности (d) выброса, а для перегрузочного устройства предназначен, по меньшей мере, один исполнительный орган (7, 8, 13) для регулирования направления выброса убранной массы (19), отличающаяся тем, что система содержит средства (12, 16, 18) для изменения скорости ( $\varphi$ ) позиционирования исполнительного органа (7, 8, 13) в зависимости от достигнутой дальности (d) выброса.

2. Система по п.1, отличающаяся тем, что средства (12, 16, 18) содержат устройство (12) для восприятия достигнутой дальности (d) выброса и связанное с ним устройство (16) управления, причем устройство (16) управления выполнено с возможностью привода в действие для изменения скорости ( $\varphi$ ) позиционирования исполнительного органа (7, 8, 13) в зависимости от воспринятой дальности (d) выброса.

3. Система по п.2, отличающаяся тем, что устройство выполнено с возможностью определения достигнутой дальности (d) выброса на основе параметров уборочной машины (1).

4. Система по п.2 или 3, отличающаяся тем, что устройство для восприятия достигнутой дальности (d) выброса содержит, по меньшей мере, один оптический датчик (12), который служит для восприятия точки (P) падения убранной массы (19).

5. Система по п.2, отличающаяся тем, что устройство (16) управления выполнено с возможностью привода в действие, чтобы снижать скорость ( $\varphi$ ) позиционирования исполнительного органа (7, 8, 13) при увеличении дальности (d) выброса и повышать ее при уменьшении дальности (d) выброса.

6. Система по любому из пп.1-3, 5, отличающаяся тем, что для исполнительного органа (7, 8, 13) предназначен силовой орган (7, 8, 14) с бесступенчато изменяемой скоростью ( $\varphi$ ) позиционирования.

7. Система по любому из пп.2, 3, 5, отличающаяся тем, что устройство (16) управления

выполнено с возможностью привода в действие, чтобы адаптировать скорость ( $\varphi$ ) позиционирования исполнительного органа (7, 8, 13) таким образом, что при приводе в действие исполнительного органа (7, 8, 13) точка (Р) падения убранной массы (19) перемещается с неизменной скоростью ( $v_p$ ).

8. Система по п.7, отличающаяся тем, что для устройства (16) управления предназначен операторский терминал (18), с помощью которого предварительно задается скорость ( $v_p$ ) перемещения точки (Р) падения.

9. Система по любому из пп.1-3, 5, отличающаяся тем, что, по меньшей мере, одним исполнительным органом является перемещаемый посредством силового органа (14) разгрузочный дефлектор (13), влияющий на угол выброса выходящей убранной массы к горизонтальной плоскости.

10. Система по любому из пп.1-3, 5, отличающаяся тем, что перегрузочное устройство (11) установлено с возможностью поворота вокруг вертикальной оси (9) и/или вокруг горизонтальной оси (10) относительно рамы уборочной машины (1), причем для соответствующего поворота перегрузочного устройства (11) служит силовой орган (7, 8).

11. Система по любому из пп.1-3, 5, отличающаяся тем, что исполнительный орган (7, 8, 13) выполнен с возможностью привода в действие вручную через посредство операторского терминала (18).

12. Система по любому из пп.1-3, 5, отличающаяся тем, что исполнительный орган (7, 8, 13) выполнен с возможностью привода в действие в рамках автоматического процесса регулирования позиционирования струи убранной массы.

13. Система по любому из пп.1-3, 5, отличающаяся тем, что уборочной машиной является самоходный полевой измельчитель (1).

RU 2012136376 A

RU 2012136376 A