



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 203462835 U

(45) 授权公告日 2014. 03. 05

(21) 申请号 201320526403. 0

(22) 申请日 2013. 08. 27

(73) 专利权人 周全

地址 642366 四川省资阳市安岳县周礼镇
16 村 3 组

(72) 发明人 周全

(74) 专利代理机构 成都虹桥专利事务所（普通
合伙）51124

代理人 刘世平

(51) Int. Cl.

E05B 3/00 (2006. 01)

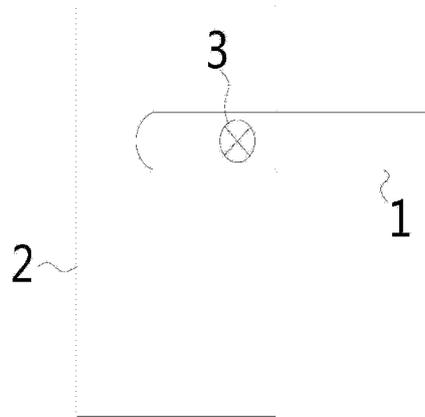
权利要求书1页 说明书2页 附图4页

(54) 实用新型名称

制动防开拉手

(57) 摘要

本实用新型涉及锁具领域,尤其是一种制动防开拉手。所要解决的技术问题是提供一种具有更高安全性能的制动防开拉手。所采用的技术方案是:制动防开拉手,包括拉手盖和拉手,所述拉手通过拉手盖上的锁轴与拉手盖连接,还包括制动装置,所述制动装置设置于拉手上,拉手通过制动装置驱动锁轴转动。通过在拉手上增设制动装置,屋内的居住者在需要开启锁体时,只有通过制动装置的配合,才能实现拉手和锁轴的旋转并最终开启锁体。即便小偷通过“猫眼”将开锁装备伸入到屋内,并试图通过拉手打开锁体,也会由于小偷无法将制动装置加以控制从而无法打开锁体。本实用新型可以应用于各种类型的防盗门把手,尤其是带有“猫眼”的防盗门的把手中。



1. 制动防开拉手,包括拉手盖(2)和拉手(1),所述拉手(1)通过拉手盖(2)上的锁轴(22)与拉手盖(2)连接,其特征在于:包括制动装置(3),所述制动装置(3)设置于拉手(1)上,拉手(1)通过制动装置(3)驱动锁轴(22)转动。

2. 如权利要求1所述的制动防开拉手,其特征在于:所述制动装置(3)包括按压端(31)和定位端(32),定位端(32)沿锁轴(22)轴线的方向插入到拉手盖(2)上的定位槽(21)内,制动装置(3)与拉手(1)之间设置有弹性复位件(33),所述制动装置(3)沿锁轴(22)轴线的方向移动。

3. 如权利要求1所述的制动防开拉手,其特征在于:所述制动装置(3)包括滑动端(34)和锁定端(35),锁定端(35)沿垂直于锁轴(22)轴线的方向插入到拉手盖(2)上的定位槽(21)内,制动装置(3)与拉手(1)之间设置有弹性复位件(33),所述制动装置(3)沿垂直于锁轴(22)轴线的方向移动。

4. 如权利要求1所述的制动防开拉手,其特征在于:所述拉手(1)可自由转动的套接于锁轴(22)外,锁轴(22)上与拉手(1)套接的一端设置有开锁凹台(221),制动装置(3)与拉手(1)之间设置有弹性复位件(33),拉手(1)通过制动装置(3)上的开锁凸台(36)与锁轴(22)的开锁凹台(221)相配合驱动锁轴(22)。

5. 如权利要求2、3或4所述的制动防开拉手,其特征在于:所述弹性复位件(33)为弹簧。

制动防开拉手

技术领域

[0001] 本实用新型涉及锁具领域,尤其是一种制动防开拉手。

背景技术

[0002] 对于目前市场上销售的防盗门,屋内的人在开启防盗门上的锁体时,一般只需用手直接将防盗门的拉手旋转一定角度即可。但是,由于传统的防盗门一般还设置有可以由屋内观察屋外的“猫眼”,在遇到屋内没有人时,会出现屋外的小偷通过破坏“猫眼”,然后再将特殊的开锁装备通过“猫眼”的孔伸入到屋内,并最终轻易通过拉手打开锁体的情况。

[0003] 因此,所谓的“防盗门”在某些情况下也较难真正保证使用者屋内财产的安全。而如果对锁体本身进行改造,不仅成本很高,而且也不能从根本上杜绝小偷通过“猫眼”开锁的情况。

实用新型内容

[0004] 本实用新型所要解决的技术问题是提供一种具有更高安全性能的制动防开拉手。

[0005] 本实用新型解决其技术问题所采用的技术方案是:制动防开拉手,包括拉手盖和拉手,所述拉手通过拉手盖上的锁轴与拉手盖连接,还包括制动装置,所述制动装置设置于拉手上,拉手通过制动装置驱动锁轴转动。

[0006] 进一步的是,所述制动装置包括按压端和定位端,定位端沿锁轴轴线的方向插入到拉手盖上的定位槽内,制动装置与拉手之间设置有弹性复位件,所述制动装置沿锁轴轴线的方向移动。

[0007] 进一步的是,所述制动装置包括滑动端和锁定端,锁定端沿垂直于锁轴轴线的方向插入到拉手盖上的定位槽内,制动装置与拉手之间设置有弹性复位件,所述制动装置沿垂直于锁轴轴线的方向移动。

[0008] 进一步的是,所述拉手可自由转动的套接于锁轴外,锁轴上与拉手套接的一端设置有开锁凹台,制动装置与拉手之间设置有弹性复位件,拉手通过制动装置上的开锁凸台与锁轴的开锁凹台相配合锁轴。

[0009] 进一步的是,所述弹性复位件为弹簧。

[0010] 本实用新型的有益效果是:通过在拉手上增设制动装置,屋内的居住者在需要开启锁体时,只有通过制动装置的配合,才能实现拉手和锁轴的旋转并最终开启锁体,否则无法开启锁体。即便小偷通过“猫眼”将开锁装备伸入到屋内,并试图通过拉手打开锁体,也会由于小偷无法将制动装置加以控制而无法打开锁体。本实用新型可以应用于各种类型的防盗门把手,尤其是带有“猫眼”的防盗门的把手中。

附图说明

[0011] 图1是本实用新型的示意图。

[0012] 图2是本实用新型通过按压方式开启锁体的示意图。

[0013] 图 3 是本实用新型通过滑动方式开启锁体的示意图。

[0014] 图 4 是本实用新型通过消除拉手空转状态从而开启锁体的示意图。

[0015] 图 5 是本实用新型安装于防盗门上的示意图。

[0016] 图中标记为：拉手 1、拉手盖 2、定位槽 21、锁轴 22、制动装置 3、按压端 31、定位端 32、弹性复位件 33、滑动端 34、锁定端 35、开锁凸台 36、防盗门 4、猫眼 5。

具体实施方式

[0017] 下面结合附图对本实用新型做进一步说明。

[0018] 如图 1、图 2、图 3、图 4 所示的制动防开拉手，包括拉手盖 2 和拉手 1，所述拉手 1 通过拉手盖 2 上的锁轴 22 与拉手盖 2 连接，还包括制动装置 3，所述制动装置 3 设置于拉手 1 上，拉手 1 通过制动装置 3 驱动锁轴 22 转动。

[0019] 如图 5 所示的，是本实用新型安装于防盗门 4 后的示意图。由于在打开锁体时，首先需要使用者对制动装置 3 施加一个驱动命令，所述的“驱动命令”结合制动装置 3 具体的结构，可以是按压制动装置 3、可以是滑动制动装置 3、也可以是其它的形式，但最终开启锁体都需要所述制动装置 3 的配合，之后才能实现拉手 1 和锁轴 22 的旋转并最终打开锁体。

[0020] 本实用新型可以在不对以往的锁体的内部结构进行改造的前提下，直接在拉手 1 以及拉手盖 2 上增设制动装置 3，不仅改造成本低，且防盗安全性更高。

[0021] 若需要通过按压制动装置 3 即实现制动装置 3 的功能，可以选择这样的方案：所述制动装置 3 包括按压端 31 和定位端 32，定位端 32 沿锁轴 22 轴线的方向插入到拉手盖 2 上的定位槽 21 内，制动装置 3 与拉手 1 之间设置有弹性复位件 33，所述制动装置 3 沿锁轴 22 轴线的方向移动。如图 2 所示，在锁体未开启情况下，定位端 32 位于定位槽 21 内，若单独旋转拉手 1，由于定位端 32 被定位槽 21 卡住，故拉手 1 无法继续旋转，最终也无法打开锁体。只有在将按压端 31 按下的同时，定位端 32 从定位槽 21 内退出，在此前提之下，旋转拉手 1 才可以将锁体打开。

[0022] 若需要通过滑动制动装置 3 即实现制动装置 3 的功能，可以选择这样的方案：所述制动装置 3 包括滑动端 34 和锁定端 35，锁定端 35 沿垂直于锁轴 22 轴线的方向插入到拉手盖 2 上的定位槽 21 内，制动装置 3 与拉手 1 之间设置有弹性复位件 33，所述制动装置 3 沿垂直于锁轴 22 轴线的方向移动。如图 3 所示，与上一个方案的原理类似，本方案通过定位槽 21 将锁定端 35 卡住，只有通过移动滑动端 34 后，让锁定端 35 从定位槽 21 内滑出。

[0023] 还有另一种方案：所述拉手 1 可自由转动的套接于锁轴 22 外，锁轴 22 上与拉手 1 套接的一端设置有开锁凹台 221，制动装置 3 与拉手 1 之间设置有弹性复位件 33，拉手 1 通过制动装置 3 上的开锁凸台 36 与锁轴 22 的开锁凹台 221 相配合锁轴 22。如图 4 所示，在未对制动装置 3 施加驱动时，即使用手扳动拉手 1，拉手 1 也只会绕锁轴 22 空转，即拉手 1 的外力无法通过锁轴 22 传递到锁体内。结合图 4 所示，只有在按下制动装置 3 后，制动装置 3 上的开锁凸台 36 与锁轴 22 的开锁凹台 221 相配合，此时再旋转拉手 1，则拉手 1 的力通过开锁凸台 36 与开锁凹台 221 依次传递给锁体，才可实现开锁。

[0024] 为了简化弹性复位件 33，可以将弹性复位件 33 选择为弹簧。如图 2、图 3 和图 4 所示，弹性复位件 33 简化为弹簧，不仅可以使制动装置 3 实现复位，也可以大大简化弹性复位件 33 的结构。

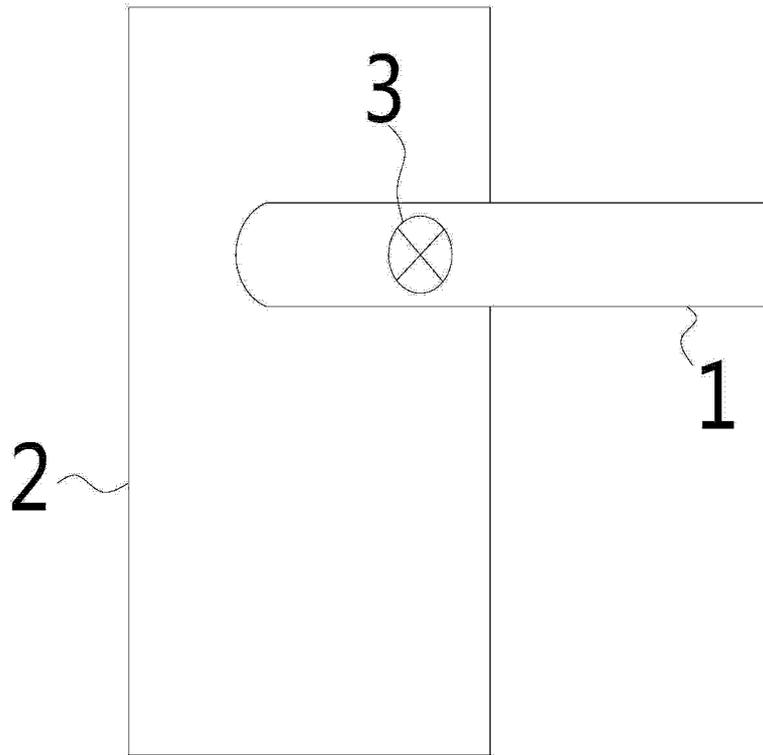


图 1

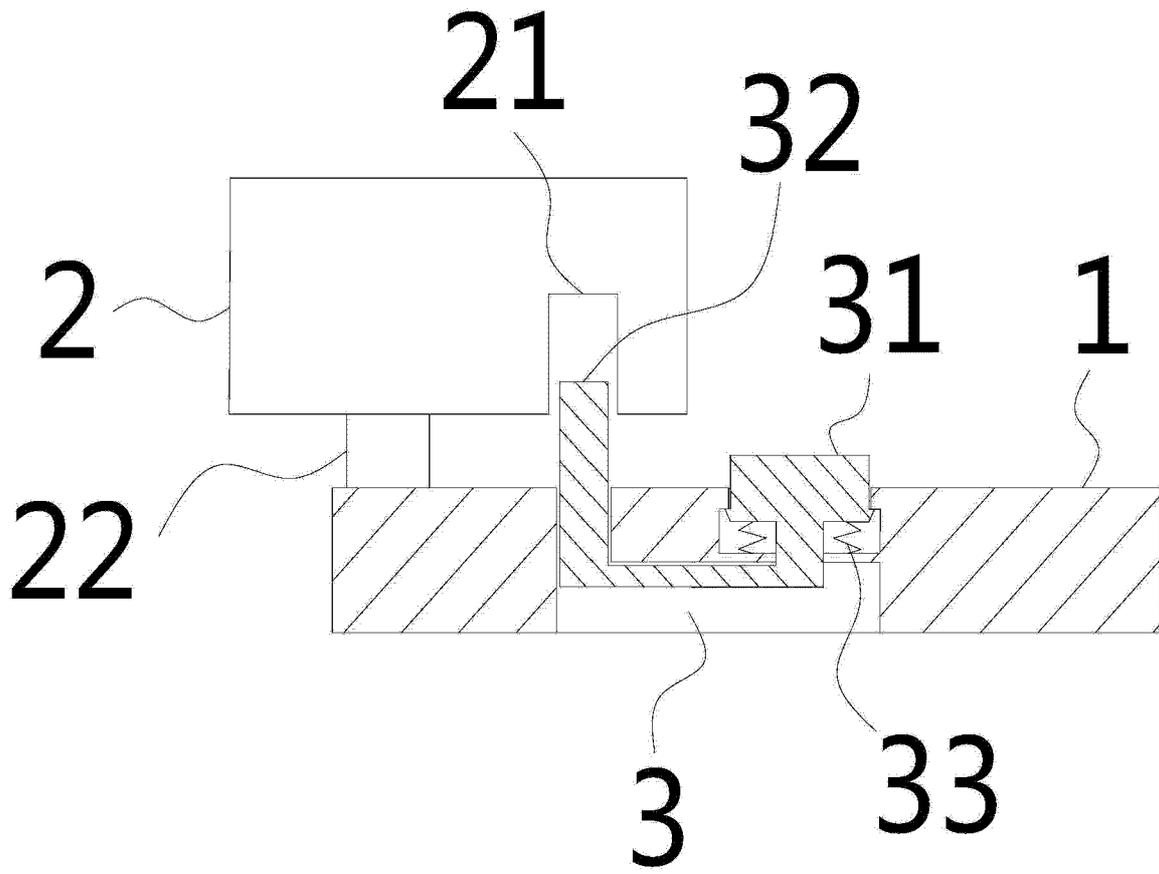


图 2

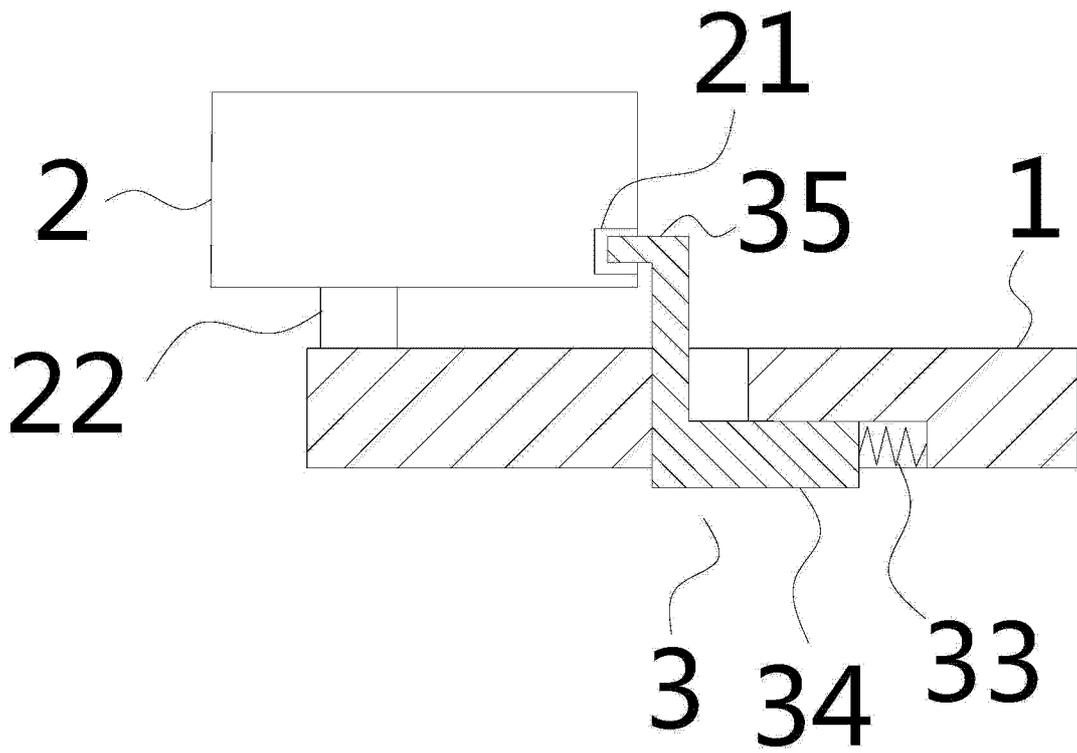


图 3

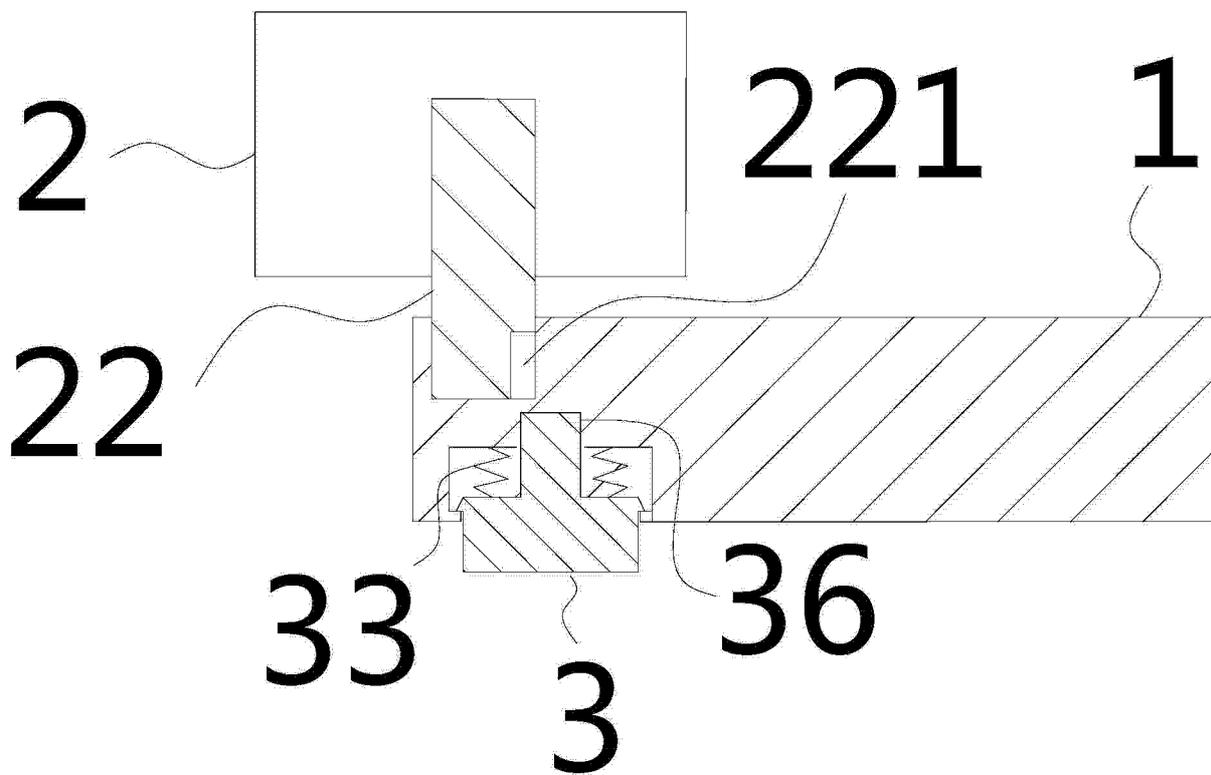


图 4

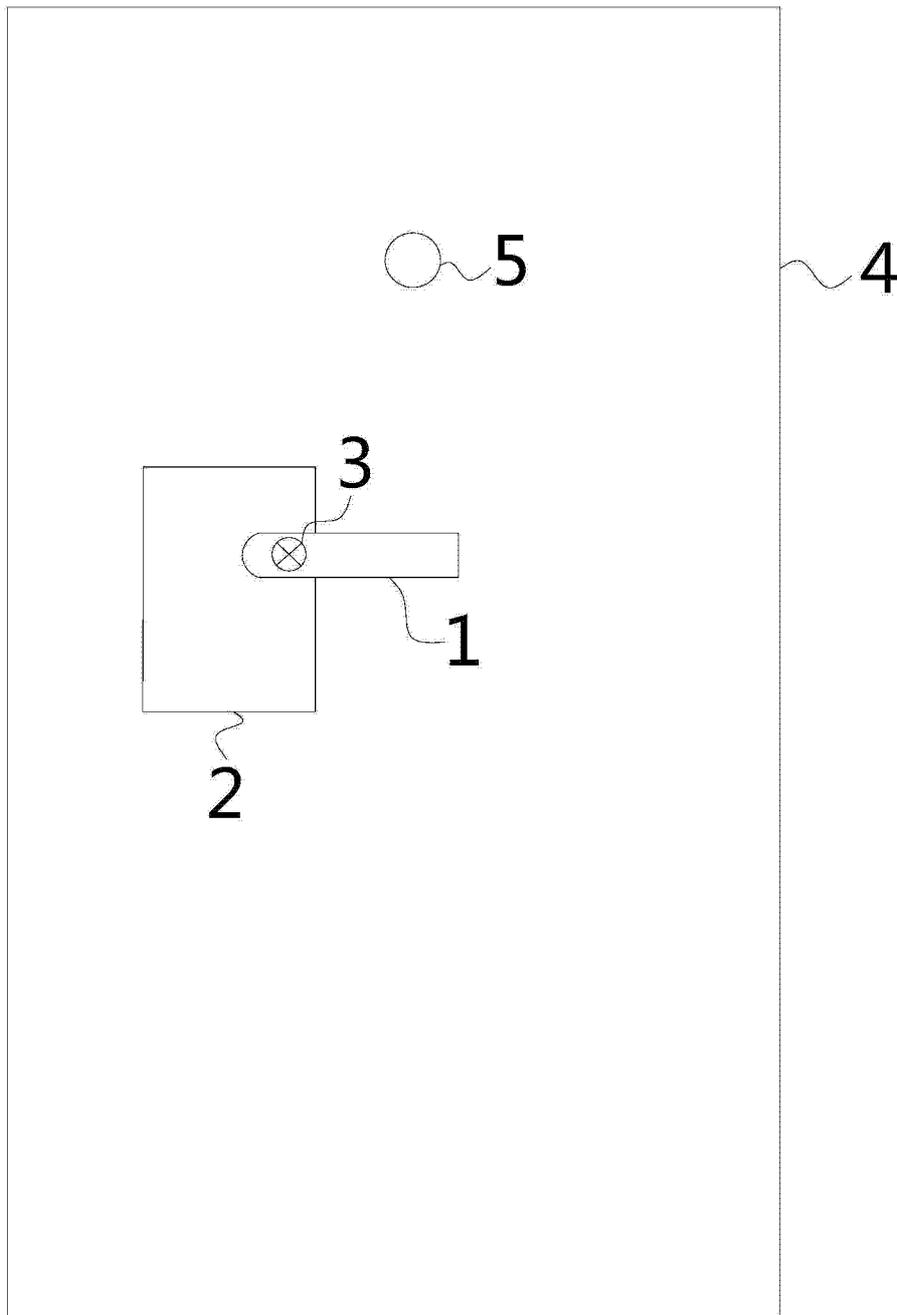


图 5