

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 特 許 公 報(B2)

(11) 特許番号

特許第3742386号
(P3742386)

(45) 発行日 平成18年2月1日(2006.2.1)

(24) 登録日 平成17年11月18日(2005.11.18)

(51) Int. Cl.

A 6 1 B 17/11 (2006.01)

F I

A 6 1 B 17/11

請求項の数 8 (全 18 頁)

(21) 出願番号	特願2002-509972 (P2002-509972)	(73) 特許権者	502448421
(86) (22) 出願日	平成13年6月7日(2001.6.7)		ニティ メディカル テクノロジーズ リ
(65) 公表番号	特表2004-503276 (P2004-503276A)		ミティド
(43) 公表日	平成16年2月5日(2004.2.5)		イスラエル国, 40505 ネターニア,
(86) 国際出願番号	PCT/IL2001/000525		サッピアー インダストリアル パーク,
(87) 国際公開番号	W02001/095783		ピー. オー. ボックス 8634
(87) 国際公開日	平成13年12月20日(2001.12.20)	(74) 代理人	100077517
審査請求日	平成15年3月5日(2003.3.5)		弁理士 石田 敬
(31) 優先権主張番号	136702	(74) 代理人	100092624
(32) 優先日	平成12年6月12日(2000.6.12)		弁理士 鶴田 準一
(33) 優先権主張国	イスラエル(IL)	(74) 代理人	100082898
			弁理士 西山 雅也
		(74) 代理人	100081330
			弁理士 樋口 外治

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 外科クリップ

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

中央開口部を有した閉じた幾何学的形状を規定する第1の長さのワイヤと、
形態及び大きさが前記第1の長さのワイヤと類似であり且つ閉じた幾何学的形状を規定する第2の長さのワイヤであって、第1の長さのワイヤと第2の長さのワイヤとが並べ合わせて配置されたときに完全に重なり合うようになっている第2の長さのワイヤと、

前記第1の長さのワイヤと前記第2の長さのワイヤとの間に位置し、形状記憶合金から形成されている中間部分と、

前記第1の長さのワイヤと連係している切断要素と、

前記第2の長さのワイヤと連係しており、前記切断要素と係合して切断を行うように配置された対応要素と、

を備え、前記切断要素が、前記対応要素と係合したときに胃腸管の初期疎通部を形成するためのものであり、第1の温度以上になったときに、前記第1の長さのワイヤと前記第2の長さのワイヤとが並び合っ閉じた位置に配置され且つ前記形状記憶合金が弾性状態になり、前記第1の温度より低い第2の温度以下になったときに、前記形状記憶合金が塑性状態になり、それにより、前記第1の長さのワイヤ及び前記第2の長さのワイヤが離間した位置に移動させられてその離間した位置を保持することが可能となり、前記第1の温度と少なくとも同等しい温度まで加熱されたときに、前記第1の長さのワイヤ及び前記第2の長さのワイヤが前記並び合っ閉じた位置に戻り、それにより、前記第1の長さのワイヤと前記第2の長さのワイヤとの間に位置する組織に圧縮力を付与するようにした、少な

10

20

くとも一部が形状記憶合金から形成される外科クリップ。

【請求項 2】

前記切断要素を押圧することにより前記対応要素と係合させて切断を行わせるための押圧機器をさらに備え、前記第 1 の温度以上になったときに、前記押圧機器が前記切断要素を押圧することにより前記対応要素と係合させて切断を行わせる、請求項 1 に記載の外科クリップ。

【請求項 3】

前記切断要素を押圧することにより前記対応要素と係合させて切断を行わせるための押圧機器をさらに備え、前記第 1 の温度以上になったときに、前記押圧機器が外部圧力によって作動可能となる、請求項 1 に記載の外科クリップ。

10

【請求項 4】

前記幾何学的形状が円形である、請求項 1 に記載の外科クリップ。

【請求項 5】

前記幾何学的形状が楕円形である、請求項 1 に記載の外科クリップ。

【請求項 6】

前記第 1 の長さのワイヤ及び前記第 2 の長さのワイヤが連続的なコイルによって規定される、請求項 1 に記載の外科クリップ。

【請求項 7】

前記第 1 の長さのワイヤ及び前記第 2 の長さのワイヤが 2 つの別個の長さのワイヤであり、各々が閉じた幾何学的形状を規定する、請求項 1 に記載の外科クリップ。

20

【請求項 8】

前記対応要素も切断要素を含む、請求項 1 に記載の外科クリップ。

【発明の詳細な説明】

【0001】

発明分野

本発明は、大別して、外科クリップ分野に関し、特に形状記憶合金から形成された外科クリップの分野に関する。

【0002】

発明の背景

当該技術分野においては、胃腸管のような中空器官の一部同士を接合する方法が幾つか公知になっている。これらには、手作業による縫合（手縫合）に使用する糸と、機械的な縫合に使用するステープルと、圧縮リングと、圧縮クリップとが含まれている。

30

【0003】

手縫合は広く知られており比較的安価であるが、成功度は外科医の技能に大きく依存する。他の不利点は、術後合併症の発症率が高いことである。さらに、器官を縫合することでその器官組織の滑らかさが欠如してしまい、縫合された器官が胃腸管の一部である場合には、この滑らかさの欠如により縫合された領域における蠕動が妨げられる。

【0004】

機械的縫合に用いるステープルは、信頼性の高い組織の接合を保証し、手術に必要とされる時間を短縮させることができるようにする。しかしながら、このようなステープルは再利用することができず、非常に多くの種類及びサイズが必要とされることから、ステープルの値段は高価となる。また、治癒した後も、金属製ステープルが縫合部の縁に沿った位置に残って、接合部の弾性を減少させ、縫合された器官が胃腸管の一部である場合には蠕動に悪影響を及ぼす。

40

【0005】

リングやクリップのような圧縮装置（圧縮具）を用いた接合は、最も優れた器官の密封性及び術後機能を保証する。2 つのタイプの圧縮装置、すなわち、吸収性プラスチックから形成されたリングと記憶合金から形成されたクリップが、公知となっている。プラスチック製のリングは扱いにくく高価である。また、圧縮力は、瞬間的にしか接合部に付与されず、組織が押し潰されると減少する。形状記憶合金から形成されたクリップは、体温と平

50

衡状態になり、その状態で合金の固有の特性によりクリップがその記憶された形状を回復すると、組織の一部同士を相互に押し付けることができるようになる。

【 0 0 0 6 】

記憶合金材料から形成されたクリップは他の装置に勝る多数の利点を有しているので、その開発が近年増加してきている。かかるクリップは、構造が簡単で、安価であり、サイズが小さく、普遍的品質を有しており、胃腸管から自己排出される。

【 0 0 0 7 】

血管のような部位に締め付け力を付与することによってその部位の断面積を減少させる外科用締付クリップを提供することは、当該技術分野において公知となっている。また、熱を加えられたときに閉じた形態に変形する形状記憶合金から形成された外科用締付クリップを提供して、熱を加えられたときに付与された締め付け力を増加させるようにすることも公知となっている。例えば、米国特許第 5, 171, 252 号明細書は、形状記憶合金から形成された外科用締付クリップを開示している。この米国特許の明細書に開示されている装置は別々の脚部を含み、該脚部は所定部位の周りにぴったりと閉じる。このような装置は、血管を締め付けるためなど、その用途が制限されており、胃腸管の一部同士を接合するのには適していない。

【 0 0 0 8 】

欧州特許第 0, 326, 757 号公報は消化管を吻合するための装置を開示しており、該装置は、可溶性の支持管周りに配設された複数の U 字形保持クリップを含んでいる。支持管は、消化管の接合されるべき部分の内部に配置されるもので、外側溝を含んでおり、この外側溝の周囲に U 字形保持クリップが配置される。保持クリップは形状記憶合金から形成されており、その開いた端部が予め定められた温度で閉じ、消化管の端部を接合するようになっている。消化管の端部が接合されると、支持管は溶解する。このような装置は、その使用に当たって複数のクリップを同時に適正に配置することを要する点で、不便である。また、消化管の複数の部位が複数のクリップによって接合されることから、結果として得られる接合部が滑らかとなる保証もない。

【 0 0 0 9 】

ソ連特許第 1, 186, 199 号明細書は胃腸管の器官のような中空の器官の一部同士を接合するために使用される 2 つの平行コイルからなる記憶合金製クリップを開示している。器官の接合されるべき部分が位置合わせされ、プラスチック製コイルの各々は、この器官部分のうちの一方のその壁に形成された刺し穴の中に挿入される。各コイルは、加熱されると、その間に位置する位置合わせされた壁を圧迫して、壁の各部分を互いに隣接するコイルのループ（輪）内に保持し続けるように配置される。その後、コイルのループ内に保持された壁の部分に貫通する切開口が形成され、2 つの器官部分の間に通路が形成される。器官壁の刺し穴は、その後、結節外科縫合で外科的縫合により閉鎖されなくてはならない。

【 0 0 1 0 】

公知の記憶合金製クリップの大きな不利点は、それらが接合部の縁の約 80 ~ 85 % しか圧迫できないので、付加的に手による縫合を要し、この手による縫合が治癒期間における接合部の密封性及び術後期間における接合部の弾性を減少させることである。また、この付加的な縫合は、クリップの一部を含む継目を横切って行われなくてはならず、それにより器官部分の密封及び吻合を困難とさせることから、問題となる。さらに、従来技術によるクリップは、一度配置されると、さらに別の手術、すなわち、クリップによって接合された 2 つの器官部分の間に通路を形成するように組織を貫通する切開口を形成する手術を行うことを要する。

【 0 0 1 1 】

よって、接合される器官部分の間の接合部の周囲のほぼ全体の圧迫を容易にさせ、手による付加的な縫合の必要性をなくし、治癒期間における接合部の滑らかな密封性及び術後期間における接合部の弾性を保証する外科装置に対する必要性が存在する。さらに、一度配置されると、器官上でさらに別の手術を行うことを要することなく、相互に接合された 2

10

20

30

40

50

つの器官部分の間に通路を形成することを可能とさせる外科装置に対する必要性が存在する。

【 0 0 1 2 】

発明の要旨

本発明は、従来技術の不利点を克服する、形状記憶合金から形成された改良型外科クリップ及び中空器官の２つの部分を接合する方法を提供することを目的とする。

【 0 0 1 3 】

よって、本発明の好ましい実施形態によれば、中央開口部を有した閉じた幾何学的形状を規定する第１の長さのワイヤと、形態及び大きさが前記第１の長さのワイヤと類似であり且つ閉じた幾何学的形状を規定する第２の長さのワイヤであって、第１の長さのワイヤと第２の長さのワイヤとが並べ合わせて配置されたときに完全に重なり合うようになって
10
いる第２の長さのワイヤと、前記第１の長さのワイヤと前記第２の長さのワイヤとの間に位置し、形状記憶合金から形成されている中間部分と、前記第１の長さのワイヤと連係している切断要素と、前記第２の長さのワイヤと連係しており、前記切断要素と係合して切断を行うように配置された対応要素とを備え、前記切断要素が、前記対応要素と係合したときに胃腸管の初期疎通部を形成するためのものであり、第１の温度以上になったときに、前記第１の長さのワイヤと前記第２の長さのワイヤとが並び合って閉じた位置に配置され且つ前記形状記憶合金が弾性状態になり、前記第１の温度より低い第２の温度以下になったときに、前記形状記憶合金が塑性状態になり、それにより、前記第１の長さのワイヤ及び前記第２の長さのワイヤが離間した位置に移動させられてその離間した位置を保持す
20
ることが可能となり、前記第１の温度と少なくとも等しい温度まで加熱されたときに、前記第１の長さのワイヤ及び前記第２の長さのワイヤが前記並び合って閉じた位置に戻り、それにより、前記第１の長さのワイヤと前記第２の長さのワイヤとの間に位置する組織に圧縮力を付与するようにした、少なくとも一部が形状記憶合金から形成される外科クリップが提供される。

【 0 0 1 4 】

さらに、本発明の第１の態様によれば、前記外科クリップは、前記切断要素を押圧することにより前記対応要素と係合させて切断を行わせるための押圧機器をさらに備え、前記第１の温度以上になったときに、前記押圧機器が前記切断要素を押圧することにより前記対応要素と係合させて切断を行わせるようになっている。
30

【 0 0 1 5 】

本発明の代替実施形態によれば、前記外科クリップは、前記切断要素を押圧することにより前記対応要素と係合させて切断を行わせるための押圧機器をさらに備え、前記第１の温度以上になったときに、前記押圧機器が外部圧力によって作動可能となる。

【 0 0 1 6 】

さらに、本発明の実施形態によれば、前記外科クリップの幾何学的形状は円形である。

【 0 0 1 7 】

また、本発明の代替実施形態によれば、前記外科クリップの幾何学的形状は楕円である。

【 0 0 1 8 】

本発明の実施形態によれば、前記第１の長さのワイヤ及び前記第２の長さのワイヤが連続的なコイルによって規定される。
40

【 0 0 1 9 】

さらにまた、本発明の代替実施形態によれば、前記第１の長さのワイヤ及び前記第２の長さのワイヤが２つの別個の長さのワイヤであり、各々が閉じた幾何学的形状を規定する。

【 0 0 2 0 】

さらにまた、本発明の好ましい実施形態によれば、前記対応要素も切断要素を含む。

【 0 0 2 1 】

本発明によれば、（ a ）中央開口部を有した閉じた幾何学的形状を規定する第１の長さのワイヤと、形態及び大きさが前記第１の長さのワイヤと類似であり且つ閉じた幾何学的形状を規定する第２の長さのワイヤであって、第１の長さのワイヤと第２の長さのワイヤと
50

が並べ合わせて配置されたときに完全に重なり合うようになっている第２の長さのワイヤと、前記第１の長さのワイヤと前記第２の長さのワイヤとの間に位置し、形状記憶合金から形成されている中間部分と、前記第１の長さのワイヤと連係している切断要素と、前記第２の長さのワイヤと連係しており、前記切断要素と係合して切断を行うように配置された対応要素とを備え且つ少なくとも一部が形状記憶合金から形成されている外科クリップを準備するステップと、(b)前記中間部分が塑性状態になり、それにより、前記第１の長さのワイヤ及び前記第２の長さのワイヤが離間した位置に移動させられてその離間した位置を保持することが可能となる下側相転移温度以下の温度まで、少なくとも前記中間部分を冷却するステップと、(c)前記第１の長さのワイヤと前記第２の長さのワイヤとを手で引き離すステップと、(d)少なくとも一方が開口端部であり且つ吻合が所望される胃腸管の部分同士を引き寄せて、該部分同士が隣接して並び合う関係となるようにするステップと、(e)前記胃腸管の前記部分の開口端部を外科的に閉鎖するステップと、(f)互いに隣接する前記胃腸管の壁に隣接する刺し穴を形成するステップと、(g)前記胃腸管の各部分の壁が前記第１の長さのワイヤと前記第２の長さのワイヤとの間に位置するように、前記刺し穴を通して前記外科クリップを導入するステップと、(h)前記中間部分が弾性状態になる上側相転移温度以上の温度まで少なくとも前記中間部分の温度を上昇させている間、前記胃腸管の部分同士の相対位置と前記胃腸管の部分に対する前記外科クリップの相対位置とを維持して、前記第１の長さのワイヤ及び前記第２の長さのワイヤを並置状態に整列させさせ、前記第１の長さのワイヤと前記第２の長さのワイヤとの間に位置する組織に圧縮力を付与するステップとを含む胃腸管を吻合するための方法が提供される。

【００２２】

さらに、本発明の方法の好ましい実施形態によれば、前記ステップ(h)において、前記胃腸管を加熱することによって、前記外科クリップの温度を上側相転移温度以上の温度まで上昇させる。

【００２３】

また、本発明の方法の好ましい実施形態によれば、前記外科クリップは、前記切断要素を押圧することにより前記対応要素と係合して切断を行わせるための押圧機器をさらに備え、該押圧機器は、前記上側相転移温度以上になったときに、前記切断要素を押圧することにより前記対応要素と係合させて切断を行わせ、それにより前記第１の長さのワイヤと前記第２の長さのワイヤとの間に位置する組織に開口を形成し、前記胃腸管の初期疎通部を生成させ、前記方法が、前記ステップ(h)の後に、前記開口部を広げる付加的なステップを含む。

【００２４】

図面の簡単な説明

本発明は、以下の詳細な説明から、より十分に理解且つ認識されるであろう。

【００２５】

図１Ａ及び図１Ｂは、本発明の第１の実施形態による外科クリップの斜視図であり、クリップがそれぞれ開いた形態、閉じた形態になっている。

【００２６】

図２Ａ及び図２Ｂは、本発明の第２の実施形態による外科クリップの斜視図であり、クリップがそれぞれ開いた形態、閉じた形態になっている。

【００２７】

図３Ａは、本発明の第３の実施形態による外科クリップの斜視図であり、クリップが開いた形態になっている。

【００２８】

図３Ｂは、図３Ａに示されている外科クリップの側面図である。

【００２９】

図３Ｃは、図３Ｂに示されている外科クリップの断面図であり、クリップが閉じた形態になっている。

10

20

30

40

50

【 0 0 3 0 】

図 3 D は、図 3 B に示されている外科クリップの断面図であり、クリップが閉じた形態になっており、切断要素及びこれと対になる対応要素が互いに押し付けられている。

【 0 0 3 1 】

図 4 A 及び図 4 B は、それぞれ、本発明の第 4 の実施形態による外科クリップの斜視図、側面図であり、クリップが開いた形態になっている。

【 0 0 3 2 】

図 4 C は、図 4 A に示されている外科クリップの側面図であり、クリップが閉じた形態になっている。

【 0 0 3 3 】

図 4 D は、図 4 C に示されている外科クリップの側面図であり、切断要素及びこれと対になる対応要素が互いに押し付けられている。

【 0 0 3 4 】

図 4 E は、本発明の第 5 の実施形態による外科クリップの斜視図であり、クリップが開いた形態になっている。

【 0 0 3 5 】

図 5 A 及び図 5 B は、それぞれ、図 4 E に示されている実施形態による外科クリップにおいて使用され得る対応要素、切断要素の斜視図である。

【 0 0 3 6 】

図 5 C は、図 1 A 及び図 1 B の両方による外科クリップにおいて使用され得る切断要素及びこれに対応する対応要素の斜視図である。

【 0 0 3 7 】

図 5 D は、本発明による外科クリップの斜視図であり、別の実施形態の切断要素及び対応要素が使用されている。

【 0 0 3 8 】

図 5 E、図 5 F、図 5 G、図 5 H 及び図 5 I は、本発明による外科クリップにおいて使用され得る切断要素及び対応要素の別の代替的な実施形態である。

【 0 0 3 9 】

図 6 A は、本発明の第 6 の実施形態による外科クリップの斜視図である。

【 0 0 4 0 】

図 6 B は、図 6 A に示されている外科クリップの側面図であり、クリップが閉じた形態になっている。

【 0 0 4 1 】

図 6 C 及び図 6 D は、図 6 A に示されている外科クリップの側面図であり、クリップが閉じた位置になっており、それぞれ、切断要素が押圧されることにより対応要素と切断係合している状態、切断要素が対応要素との切断係合から解除された状態である。

【 0 0 4 2 】

図 7 A は、内部に図 1 A 及び図 1 B の本発明による外科クリップが配置された中空器官の斜視図であり、外科クリップは塑性状態になっている。

【 0 0 4 3 】

図 7 B は、図 7 A に示されている中空器官及び外科クリップを線 7 B - 7 B の方向に見た断面図である。

【 0 0 4 4 】

図 7 C は、図 7 A に示されている中空器官及び外科クリップの図であり、外科クリップが弾性状態になっている。

【 0 0 4 5 】

図 7 D は、図 7 C に示されている中空器官及び外科クリップを線 7 D - 7 D の方向に見た断面図である。

【 0 0 4 6 】

発明の詳細な説明

10

20

30

40

50

本発明は、クリップの縁全体に沿って器官組織を圧迫することによって、器官の一部同士の満足な接合又は吻合を保証すると共に、組織の一部を切断して胃腸器官の初期疎通部を形成するための器具を提供する、従来技術において公知となっているような少なくとも一部が形状記憶合金から形成されている外科クリップを提供することを目的とする。本発明は、さらに、本発明の外科クリップを使用して、胃腸管の器官部分のような器官部分の吻合を行うと共に、組織の一部を切断して胃腸管の初期疎通部を形成するための方法を提供することを目的とする。

【0047】

ここで、図面を参照すると、図1A及び図1Bは、全体に対して参照符号1を付された本発明の第1の実施形態による外科クリップを図示しており、外科クリップ10は、それぞれ、開いた形態、閉じた形態で示されている。外科クリップ10は、典型的には、ワイヤ状で、少なくとも一部が形状記憶合金から形成されており、それぞれ端部14及び24を有した一对のループ（輪）12及び22を含むようにコイル状形態となっている。ループ12及び22の各々はその端部からコイル状巻線に沿った中間点30までで完全な円を規定している。したがって、コイル状巻線は、ループ12の端部14からループ22の端部24まで2つの完全な円を規定している。本発明の外科クリップの様々な実施形態が円形状を規定するとして示されているが、本発明はそれに代えて楕円のような任意の閉じた幾何学的形状を規定してもよいことは当業者に認識されるであろう。

【0048】

少なくとも外科クリップ10の中間部分13は形状記憶合金から形成されており、外科クリップが予め定められた温度以下まで冷却されたときに、外科クリップが塑性状態となり、ループ12及び22が図1Aに示されている位置のように引き離され得るようになっている。外科クリップ10は、予め定められた温度以上まで加熱されたときに、弾性状態になり、ループ12及び22が図1Bに示されている位置のように互いに隣接するようになる。温度変化は形状記憶合金に影響を与えるので、温度変化については、図7A～図7Dを参照して、さらに検討する。

【0049】

外科クリップ10のループ12及び22は一对のクロスバー（横断棒）16及び26を備えており、それぞれのクロスバー16及び26はそれぞれのループ12及び22を横断して延びている。クロスバー16及び26は、任意の適した手段によってそれぞれのループ12及び22に留められ得る。クロスバー16には穴18が形成され、クロスバー26は穴28の周囲を取り囲む刃部分48を有した中空切断要素20を備えている。切断要素20の刃部分48は、止まりばめされる（図1B）ような穴18に対する相対的形態及びサイズを有している。クロスバー16はループ12によって規定されている円に沿って位置する点32と点34との間に延びており、クロスバー26はループ22によって規定される円に沿って位置する点42と点44との間に延びている。ループ12に沿って点30から点32に至る距離は、ループ22に沿って端部24から点42に至る距離と同じである。同様に、ループ12に沿って端部14から点34に至る距離は、ループ22に沿って点30から点44に至る距離と同じである。よって、図1Bに示されているように、ループ12及び22が隣接するとき、クロスバー16及び26は互いに重なり合って位置し、切断要素20は穴18に位置合わせされる。クロスバー16及び26はそれぞれループ12及び22に対して特定の向きで示されているが、本発明の範囲から逸脱することなく、クロスバー16及び26が互いに重なり合って位置する限り任意の向きが可能であることは当業者に認識されよう。

【0050】

図1Bに示されているように、閉じた形態になっているとき、ループ12及び22が互いに隣接すると共に、クロスバー16及び26も互いに隣接し、切断要素20は穴18内にぴったり収まって配置される。よって、クロスバー16は切断要素20と対になる切断要素20の対応要素として機能する。

【0051】

10

20

30

40

50

図 2 A 及び図 2 B を参照すると、全体に対して参照符号 1 1 0 を付された本発明の第 2 の実施形態による外科クリップが示されており、この外科クリップがそれぞれ開いた形態及び閉じた形態で示されている。外科クリップ 1 1 0 は、形状記憶合金から形成された中間部分 1 1 3 を含む 2 つの完全な円からなるコイル状巻線を規定している点で外科クリップ 1 0 (図 1 A 及び図 1 B) と類似であるが、外科クリップ 1 1 0 は、ループ 1 2、2 2 上にそれぞれクロスバー (横断棒) 1 1 6、バー (棒) 1 2 6 を備えている。クロスバー 1 1 6、バー 1 2 6 は、任意の適した手段によってそれぞれのループ 1 2 及び 2 2 に留められ得る。バー 1 2 6 は、バー 1 2 6 から延びる外科刃 1 2 8 を備え、外科クリップ 1 1 0 が閉じた形態になっているとき、外科刃 1 2 8 はクロスバー 1 2 6 に自身を押し付ける (図 2 B)。よって、クロスバー 1 1 6 は外科刃 1 2 8 と対になる外科刃 1 2 8 の対応要素として機能する。

10

【0052】

図 3 A ~ 図 3 D は、全体に対して参照符号 1 3 0 を付された本発明の第 3 の実施形態による外科クリップを図示している。外科クリップ 1 3 0 は、形状記憶合金から形成された中間部分 1 3 を含んでおり、外科クリップ 1 0 と同様に、2 つの完全な円からなるコイル状巻線を規定し、同様のループ 1 2 及び 2 2 を有している。しかしながら、本発明のこの実施形態では、外科クリップ 1 3 0 のループ 2 2 は、端部に刃 1 3 4 を有した L 字形状アーム 1 3 2 の形態の切断要素 1 3 3 を備えており、この L 字形状アーム 1 3 2 はループ 2 2 の中心に向かって延びている。ループ 1 2 は、端部に U 字形状部分 1 3 8 を有したアーム 1 3 7 の形態の対応要素 1 3 6 を備えており、U 字の開いた端部はループ 1 2 の中心の側に向いている。L 字形状要素 1 3 2、対応要素 1 3 6 は、それぞれ、任意の適した手段によって、ループ 2 2、1 2 に留められ得る。切断要素 1 3 3 及び対応要素 1 3 6 は本発明の目的に合った切断要素及び対応要素として機能する限り任意の他の適した形状を有するものとして構成され得ることは当業者に認識されよう。

20

【0053】

図 3 A 及び図 3 B は、中間部分 1 3 が塑性状態になっている外科クリップ 1 3 0 を示しており、ループ 1 2 及び 2 2 が引き離されている。図 3 C 及び図 3 D に示されているように、中間部分 1 3 が弾性状態になったとき、ループ 1 2 及び 2 2 は互いに対して押し付けられる。切断要素 1 3 3 の刃 1 3 4 は、図 3 C に示されているように、対応要素 1 3 6 の U 字形状部分 1 3 8 に近接してはいるがなお離間している状態で配置される。手作業で切断要素 1 3 3 及び対応要素 1 3 6 の両方にそれぞれ矢印 A 及び矢印 B の方向に外部圧力を付与することによって、これら要素が、図 3 D に示されているように、接触するように互いに力を受け、刃 1 3 4 が対応要素 1 3 6 の U 字形状部分 1 3 8 のほぼ中心において対応要素 1 3 6 に押し付けられる。切断要素 1 3 3 及び対応要素 1 3 6 は、解放された後、図 3 C に示されている位置に戻ることを許容される。

30

【0054】

図 4 A、図 4 B、図 4 C 及び図 4 D は、全体に対して参照符号 1 4 0 を付された本発明の第 4 の実施形態による外科クリップを図示している。外科クリップ 1 4 0 は 2 つのリング状部分 1 4 2 及び 1 4 4 を含んでおり、これらリング状部分 1 4 2 及び 1 4 4 が中間部分 1 5 0 において互いに結合されている。所望であれば、外科クリップ 1 4 0 全体を形状記憶合金から形成することも可能であるが、少なくとも中間部分 1 5 0 が形状記憶合金から形成されることが不可欠である。リング状部分 1 4 2、1 4 4 は、それぞれ、クロスバー 1 4 6、1 4 8 を備えている。クロスバー 1 4 6 の中心には、クロスバー 1 4 6 を貫通して摺動可能に取り付けられている切断要素 1 5 2 が設けられている。切断要素 1 5 2 は、リング形状の頭部分 1 5 6 と、穴 1 5 9 を有した筒部分 1 5 8 とを含んでいる。クロスバー 1 4 8 は、切断要素 1 5 2 の筒状部分 1 5 8 と類似のサイズ及び形態の筒状穴 1 5 4 とクロスバー 1 4 8 のクロスバー 1 4 6 から遠い側に穴 1 5 4 周りに配置されたフランジ部分 1 6 0 とから成る形態の対応要素 1 6 2 を備えている。

40

【0055】

外科クリップ 1 4 0 の切断要素 1 5 2 及び対応要素 1 6 2 は特定のサイズ及び形状を有す

50

るとして示されているが、切断要素と対応要素との間に位置する組織を切り取る又は切断できる任意の適した形態の切断要素及び対応要素を使用することができることは当業者に認識されよう。

【0056】

図4A及び図4Bでは、塑性状態になっている外科クリップ140の中間部分150が示されており、リング状部分142及び144が引き離されている。図4C及び図4Dに示されているように、外科クリップ140の中間部分150が弾性状態になったとき、リング状部分142及び144は互いに対してきつく押し付けられ、切断要素152の筒状部分158が対応要素162の穴154に隣接して配置される。クロスバー146上の切断要素152の頭部分156に矢印Bの方向に圧力を付与すると共に対応要素162のフランジ部分160に矢印Cの方向に圧力を付与することにより、筒状部分158は、穴154内に押し込められ(図4D)、筒状部分158と穴154の内側表面との間での止まりばめによって所定の位置に保持される。

10

【0057】

切断要素133、対応要素136が、それぞれ、リング22、12に対して移動可能となっている外科クリップ130(図3A~図3D)と対照的に、外科クリップ140では、切断要素136のみがリング状部分142に対して移動可能となっている一方、対応要素162はリング状部分144に対して移動しないことに留意するとよい。

【0058】

図4Eは、本発明の第5の実施形態による外科クリップを示している。外科クリップ170は、形状記憶合金から形成される中間部分150を含み且つリング状部分142及び144を備えている点において、外科クリップ140(図4A、図4B、図4C及び図4D)に類似である。しかしながら、リング状部分142、144は、それぞれ、リング状部分142、144に沿った対応する点からリング状部分の内側へ延びているアーム172、174を備えている。アーム172、174は、それぞれ、任意の適した手段によって、リング状部分142、144に留められ得る。アーム172の端部には、頭部178と穴181を有した筒状部分180とを有する切断要素176が形成されている。アーム174の端部は対応要素186を備え、対応要素186は、筒状部分182と、切断要素176の筒状部分180と類似のサイズ及び形態の筒状穴184とを有している。

20

【0059】

図4Eには、塑性状態になっている外科クリップ170の中間部分150が示されており、リング状部分142及び144が引き離されている。しかしながら、外科クリップ170の中間部分150が弾性状態になったとき(図示せず)、リング状部分142及び144は互いに対してきつく押圧され、切断要素176の筒状部分180が対応要素186の穴184に隣接して配置される。アーム172上の切断要素176の頭部分178と対応要素186の筒状部分182とに圧力を付与することによって、切断要素176の筒状部分180は、穴184に押し込められ、筒状部分180と穴184の内側表面との間の止まりばめによって所定の位置に保持される。図5A及び図5Bは、図4Eに示されている外科クリップ170において使用され得る全体に対して参照符号200を付された対応要素と全体に対して参照符号210を付された切断要素の斜視図である。対応要素200には、形態及びサイズが切断要素210の刃212に対応しているX字形状の穴202が設けられている。よって、本発明の装置において対応要素200及び切断要素210を使用する場合、外科クリップの中間部分が上述したように弾性状態になったときに、対応要素200及び切断要素210が互いに押圧され、刃212を穴202に押し込めることができる。

30

40

【0060】

図5Cに本発明の別の実施形態が図示されている。図5Cは、図1A及び図1Bの両方による外科クリップにおいて使用され得る切断要素220及び対応する対応要素230を示している。切断要素220は、楕円形状のベース部分222を備えており、ベース部分222はそこから突出している一対の針状刃224を有している。対応要素230は、形態

50

及びサイズが切断要素 220 のベース部分 222 と類似の楕円形状のベース部分 232 と、ベース部分 232 から延びるフランジ 234 とを備えている。ベース部分 232 はさらに楕円形の穴 236 を有しており、この穴 236 の幅は刃 224 の幅と類似であり、その長さは一方の刃の外側縁端と他方の刃の外側縁端との間の距離に少なくとも等しくなっている。よって、本発明の装置において対応要素 230 及び切断要素 220 を使用する場合、外科クリップの中間部分が上述したように弾性状態になったときに、対応要素 230 及び切断要素 220 が互いに押圧され、刃 224 を穴 236 に押し込める。

【0061】

図 5 D、図 5 E、図 5 F、図 5 G、図 5 H 及び図 5 I は、特定の刃要素と対応要素の組み合わせ間の関係の幾つかの特定の例を示しており、これらの組み合わせで、図 2 ~ 図 4 に示されている本発明の実施形態において使用されている刃要素及び対応要素を置換することができる。図 5 D に示されているように、装置の形状記憶合金が弾性状態になったときに、ループ 12 及び 22 が互いに対して押し付けられる。図 5 D 及び図 5 E は、平坦な表面の対応要素 242 及び 244 の各々と接触させられたときの刃 240 を示している。図 5 F には、刃 240 と、刃 240 の先端部を収容するような形状に形成された凹部 250 を有した対応要素 248 とが示されている。図 5 G は、刃 246 と、貫通して延びる筒状凹部 254 を有した対応要素 252 とを示している。凹部 254 は刃 246 の先端部 256 を受容するに十分な大きさになっている。しかしながら、刃 246 が凹部 254 内にさらに移動させられても、凹部 254 に進入した刃 246 の幅が凹部 254 の幅と等しくなる位置に刃 246 が到達すると、刃 246 の移動が停止させられる。図 5 H では、刃 246 の先端部を収容する形状に形成された三角形状凹部 260 を有した対応要素 258 が設けられている。図 5 I は代替実施形態を示しており、刃要素及び対応要素の組み合わせが刃 262 の形態の一对の刃要素 268 によって置換されており、刃 262 は、ループ 12 及び 22 (図 5 D) が互いに押し付けられたときに接触し、各刃 262 の先端部 264 が他方の刃 262 の側部 266 に沿って位置するようになっている。

【0062】

図 6 A ~ 図 6 D は、本発明の第 6 の実施形態による外科クリップ 300 を示している。外科クリップ 300 は 2 つのリング状部分 302 及び 304 を含んでおり、これらリング状部分 302 及び 304 が形状記憶合金から形成された中間部分 306 において互いに結合されている。リング状部分 302 は、回転可能な刃要素 310 を有し且つ中心からずれた偏心クロスバー 308 を備えている。切断要素 310 は、刃 312 と、頭部分 314 とを含んでおり、刃 312 は、頭部分 314 によって、リング状部分 302 の中心に向かって下方へ回転させられ得る。概略長形状の間隙 320 を有した一对の平行バー (平行棒) 318 として構成された対応要素 316 がリング状部分 304 の中心を横断して設けられている。バー 318 は、間隙 320 が刃 312 を収容するに十分に広く且つ止まりばめとなるに十分に狭くなるように配置されている。対応要素 316 が切断刃 312 と共に使用するのに適した他の任意の対応要素によって置換され得ることは当業者に認識されよう。

【0063】

中間部分 306 が塑性状態になっているとき、リング状部分 302 及び 304 は図 6 A に示されている位置に引き離されることが可能である。しかしながら、図 6 B ~ 図 6 D に示されているように、外科クリップ 300 の中間部分 306 が弾性状態になっているとき、リング状部分 302 及び 304 は互いに対してきつく押し付けられる。図 6 B に示されているように、切断要素 310 の頭部分 314 に対して概略矢印 D の方向に圧力を付与することによって、刃 312 は、下方に移動するようにクロスバー 308 周りに回転させられる。これにより、結果的に、切断要素 310 が図 6 C に示されている位置になり、刃 312 が対応要素 316 の間隙 320 内に止まりばめされる。所望であれば、切断要素 310 は、付勢手段又は類似の手段を備えることができ、それにより、刃 312 が間隙 320 から引き出される又は押し出され、図 6 D に示されているように自動的に上側の位置に戻されるようになる。

【0064】

図 7 A ~ 図 7 D を参照すると、吻合により互いを接合することを所望されている中空器官 50 の部分 52 及び 54 が示されている。中空器官 50 は、吻合を要する結腸又は他の任意の中空器官とすることができる。あるいはまた、本発明の方法は、例えば結腸部分を胃に接続するといった第 1 の中空器官の一部を第 2 の中空器官に接続するために使用される。ここでは、外科クリップ 10 を参照して、本発明の方法を説明する。しかしながら、本発明による他の実施形態の外科クリップを用いることにより又は本発明による上述した要素のうちの任意のものを使用することにより、本発明の方法を実行することが可能であることは当業者に認識されよう。

【 0 0 6 5 】

さらに、本発明によるクリップのような形状記憶合金を使用した装置を以下の 2 つの異なるタイプの装置のうち的一方のものとして記載することも可能であることは当業者に認識されよう。第 1 のタイプの装置は、室温以下に冷却されたときに容易に変形可能なマルテンサイト状態になると共に室温では完全又は部分的にオーステナイト状態をなし且つ室温と体温との間の何れかの温度となる上側相転移温度まで少なくとも加熱されると完全なオーステナイト状態になる形状記憶合金を使用する。第 2 のタイプの装置によれば、形状記憶合金は、装置が変形させられて取り付けられる室温で容易に変形可能なマルテンサイト状態になり、室温以上に加熱されると完全なオーステナイト状態になる。2 つのタイプの装置の差は、形状記憶合金が容易に変形可能となる温度範囲である。よって、第 2 のタイプの形状記憶合金を含んだ装置を利用することにより、取り付けの際により高い自由度が許容される。以下で検討される本発明の方法は、第 1 のタイプの装置について説明される。

【 0 0 6 6 】

図 7 A ~ 図 7 D を再度参照すると、少なくとも外科クリップ 10 の形状記憶合金部分 13 は少なくとも下側相転移温度まで冷却され、従来技術で知られているように、形状記憶合金が下側相転移温度でマルテンサイト状態になり、よって、外科クリップ 10 の少なくとも中間部分 13 が塑性状態になる。下側相転移温度は、概括して言えば、 -273 より高い任意の温度となり得るが、より普遍的には、体温より以下の約 $25 \sim 35$ であり、好ましくは約 0 である。ループ 12 及び 22 は手によって所望される距離だけ引き離され、器官 50 に挿入されるまで必要とされる長さの期間、冷却された状態で保存される。

【 0 0 6 7 】

別々の器官部分 52 及び 54 の開いた端部 56 及び 58 が外科的にステープル又は例えば縫合系 72 による縫合により閉鎖され、それにより、別々の閉鎖された端部 56 A 及び 58 A が形成される。器官 50 の部分 52 及び 54 が隣接して並び合った関係に互いを引き寄せられ、刺し穴 64 及び 66 の位置において、それぞれ、隣接する壁 60 及び 62 に穿孔が施され、刺し穴 64 及び 66 は隣接して位置する。刺し穴 64 及び 66 のサイズ及び形状は、器官部分 52 及び 54 のそれぞれの内部にループ 12 及び 22 を配置するのを容易にし得るようにするために、所望通り選択される。外科クリップ 10 は、刺し穴 64 及び 66 を介してそれぞれループ 12 及び 22 を挿入することによって、ループ 12 及び 22 が壁 60 及び 62 をそれぞれ跨ぐように器官部分 52 及び 54 の内部に位置するように器官部分 52 及び 54 に導入される。本発明の方法は、本明細書において、器官部分 52 及び 54 の両方が最初にステープル又は縫合によって閉じられている図 7 A ~ 図 7 D に関して説明されているが、本発明の範囲を逸脱することなく、外科クリップを挿入した後に、器官部分 52 及び 54 の一方又は両方を縫合により閉じることが可能であることは当業者に理解されよう。

【 0 0 6 8 】

器官 50 の部分 52 及び 54 の相対位置とそれらに対する外科クリップ 10 の相対位置は、外科クリップ 10 がオーステナイト状態になり且つ好ましくは体温以下である上側相転移温度に少なくとも等しい温度まで、器官 50 の温度が実際に外科クリップ 10 の中間部分 13 の温度を上昇させている間、維持されなくてはならない。外科クリップ 10 の中間部分 13 の温度が転移温度へ向かって上昇している間、ループ 12 及び 22 は収束（接近

)を続け、その間に位置する器官壁60及び62の組織部分同士68及び70を互いに対して一層密接に押し付けていき続ける。組織部分68及び70は、ループ12及び22の間に位置する壁60及び62の部分によってそれぞれ規定される。よって、組織部分68及び70の各々は、形状及びサイズが外科クリップ10のループ12及び22と類似の領域として構成される。

【0069】

外科クリップ10の中間部分13の温度が上昇する比率は、例えば当該技術分野において公知となっている任意の方法により外科クリップ10を加熱することによって、速められ得る。

【0070】

外科クリップ10の中間部分13の温度がその転移温度以上に上昇させられると、外科クリップ10は図7C及び図7Dに示されているような弾性相に戻り、ループ12及び22が互いに対して押し付け合い、互いに対して固定された位置に壁60及び62を維持し続ける。同時に、切断要素20の刃48が穴18に押入れられ、それにより、サイズ及び形状が刃48と類似である組織部分68及び70の一部を切り取る。この組織の一部の切り取りにより、胃腸管の初期疎通部を形成する。

【0071】

切断要素133及び対応要素136が手による外部圧力によって作動可能となる図3A～図3Dの外科クリップ130のような本発明の他の実施形態が使用されているとしても、このような外部圧力がこのために設計された器具(図示せず)の使用によるなど、当該技術分野で公知の任意の手段によって与えられてもよいことは当業者に認識されよう。

【0072】

組織の一部が組織部分68及び70から切り取られた後、器官50の部分52から部分54に至る経路のみがクロスバー16上の穴18と切断要素20の穴28とを介して通っている。

【0073】

外科クリップ10によって器官50の壁60及び62に作用する圧力により、それぞれの組織部分68及び70が互いに対して密接して押し付けられて、これら組織部分への血流が止まり、結果として、これら組織部分68及び70の壊死を引き起こす。組織部分68及び70が死ぬと、そのすぐ外側の組織部分68A及び70Aは、器官50の部分52及び54が接合され且つ器官50が1つの連続した器官として機能し得るように、修復し合う。組織部分68及び70が死ぬと、それら部分は、外科クリップ10と共に、壁60及び62から分離された状態になり、穴74(図7C)を生じさせる。死んだ組織部分68及び70は、外科クリップ10と共に、器官の通常の活動により、穴74を介して、器官50から外に送り出される。例えば、器官50が小腸であり且つ蠕動の方向が部分52から部分54へ向かう方向なら、外科クリップ10及び組織部分68及び70は、小腸の通常の活動によって、部分54を通して送り出される。

【0074】

所望であれば、図7A～図7Dに示されている上述した手術方法における外科クリップ10に代えて、外科クリップ140(図4A～図4D)及び170(図4E)の何れかを使用することが可能であることは、当業者に認識されよう。本発明のこれらの実施形態の何れかの使用には、外科クリップ(140, 170)が器官50に導入され且つ中間部分が上述したように弾性(マルテンサイト)状態になった後、切断要素(152, 176)及び対応要素(162, 186)がそれぞれ手で切断係合状態にされることを要する。これにより、切断要素(152, 176)をして対応要素(162, 186)と共に、その間に位置する組織の一部を切り取らせる。切り取られた組織のサイズ及び形状は筒状部分(158, 180)のそれと類似である。この組織の一部の切り取りにより、胃腸管の初期疎通部を形成する。

【0075】

あるいはまた、所望であれば、外科クリップ110(図2A及び図2B)、130(図3

10

20

30

40

50

A～図3D)及び300(図6A～図6D)の何れかを上述した外科処置において使用することができる。外科クリップ110の使用は、外科クリップ110が図2A及び図2Bに関して上述したように弾性状態になったときに刃128がクロスバー116と係合して切断を行うので、刃128及びクロスバー116がその間に位置する組織の一部を貫通する切開口を自動的に形成することが可能となる。外科クリップ130及び300の何れかの使用には、外科クリップ(130, 300)が器官50に導入され且つ上述したように弾性状態になった後、切断要素(133, 310)及び対応要素(136, 316)がそれぞれ手で係合されて切断を行うことを要する。これにより、切断要素(133, 310)をして対応要素(136, 316)と共に、その間に位置する組織の一部を貫通して切開が行われる。組織の一部を貫通するこの切開により胃腸管の初期疎通部を形成する。所望であれば、外科クリップ(110, 130, 300)のうちの何れかにより切開が行われた後、少し広げられてもよいが、組織部分68及び70の全領域にまで広げられるべきではない。

10

【0076】

上述した外科処置において使用される外科クリップのサイズ及び形状と器官に結果的に形成される穴のサイズ及び形状との間には直接的な関係があることは、当業者には認識されよう。したがって、所望されるサイズ及び形状の穴を得るために特定のサイズ及び形状のクリップを用いて上記処置を行うことを選択することが可能である。

【0077】

本発明は、単に具体例として上記で示され説明されたものによって、制限を受けるものではないことは、当業者に了解されよう。むしろ、本発明の範囲は特許請求の範囲のみによって制限を受ける。

20

【図面の簡単な説明】

【図1A】 本発明の第1の実施形態による外科クリップの斜視図であり、クリップが開いた形態になっている。

【図1B】 本発明の第1の実施形態による外科クリップの斜視図であり、クリップが閉じた形態になっている。

【図2A】 本発明の第2の実施形態による外科クリップの斜視図であり、クリップが開いた形態になっている。

【図2B】 本発明の第2の実施形態による外科クリップの斜視図であり、クリップが閉じた形態になっている。

30

【図3A】 本発明の第3の実施形態による外科クリップの斜視図であり、クリップが開いた形態になっている。

【図3B】 図3Aに示されている外科クリップの側面図である。

【図3C】 図3Bに示されている外科クリップの断面図であり、クリップが閉じた形態になっている。

【図3D】 図3Bに示されている外科クリップの断面図であり、クリップが閉じた形態になっており、切断要素及びこれと対になる対応要素が互いに押し付けられている。

【図4A】 本発明の第4の実施形態による外科クリップの斜視図であり、クリップが開いた形態になっている。

40

【図4B】 本発明の第4の実施形態による外科クリップの側面図であり、クリップが開いた形態になっている。

【図4C】 図4Aに示されている外科クリップの側面図であり、クリップが閉じた形態になっている。

【図4D】 図4Cに示されている外科クリップの側面図であり、切断要素及びこれと対になる対応要素が互いに押し付けられている。

【図4E】 本発明の第5の実施形態による外科クリップの斜視図であり、クリップが開いた形態になっている。

【図5A】 図4Eに示されている実施形態による外科クリップにおいて使用され得る対応要素の斜視図である。

50

【図 5 B】 図 4 E に示されている実施形態による外科クリップにおいて使用され得る切断要素の斜視図である。

【図 5 C】 図 1 A 及び図 1 B の何れかによる外科クリップにおいて使用され得る切断要素及びこれに対応する対応要素の斜視図である。

【図 5 D】 本発明による外科クリップの斜視図であり、別の実施形態の切断要素及び対応要素が使用されている。

【図 5 E】 本発明による外科クリップにおいて使用され得る切断要素及び対応要素の別の代替的な実施形態である。

【図 5 F】 本発明による外科クリップにおいて使用され得る切断要素及び対応要素の別の代替的な実施形態である。

10

【図 5 G】 本発明による外科クリップにおいて使用され得る切断要素及び対応要素の別の代替的な実施形態である。

【図 5 H】 本発明による外科クリップにおいて使用され得る切断要素及び対応要素の別の代替的な実施形態である。

【図 5 I】 本発明による外科クリップにおいて使用され得る切断要素及び対応要素の別の代替的な実施形態である。

【図 6 A】 本発明の第 6 の実施形態による外科クリップの斜視図である。

【図 6 B】 図 6 A に示されている外科クリップの側面図であり、クリップが閉じた形態になっている。

【図 6 C】 図 6 A に示されている外科クリップの側面図であり、クリップが閉じた位置になっており、切断要素が押圧され対応要素と切断係合している状態である。

20

【図 6 D】 図 6 A に示されている外科クリップの側面図であり、クリップが閉じた位置になっており、切断要素が対応要素との切断係合から解除された状態である。

【図 7 A】 内部に図 1 A 及び図 1 B の本発明による外科クリップが配置された中空器官の斜視図であり、外科クリップは塑性状態になっている。

【図 7 B】 図 7 A に示されている中空器官及び外科クリップを線 7 B - 7 B の方向に見た断面図である。

【図 7 C】 図 7 A に示されている中空器官及び外科クリップの図であり、外科クリップが弾性状態になっている。

【図 7 D】 図 7 C に示されている中空器官及び外科クリップを線 7 D - 7 D の方向に見た断面図である。

30

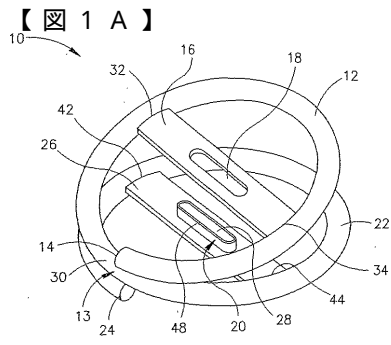


FIG.1A

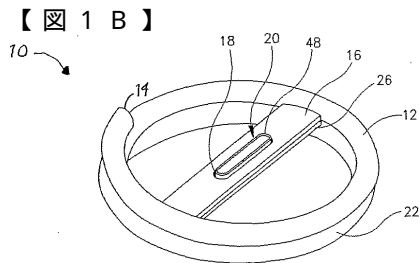


FIG.1B

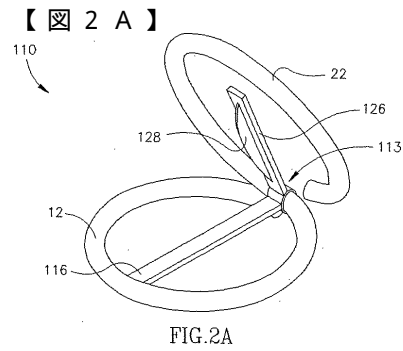


FIG.2A

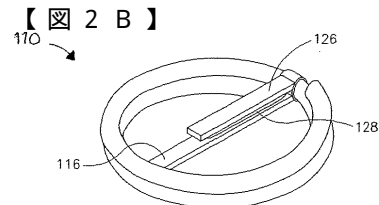


FIG.2B

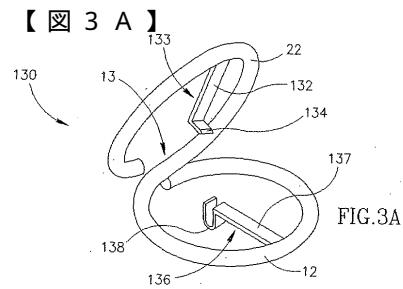


FIG.3A

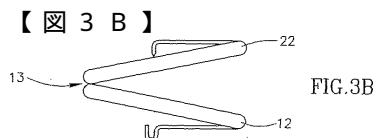


FIG.3B

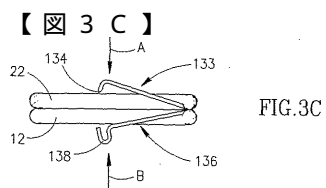


FIG.3C

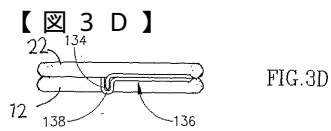


FIG.3D

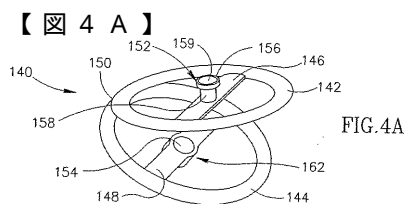


FIG.4A

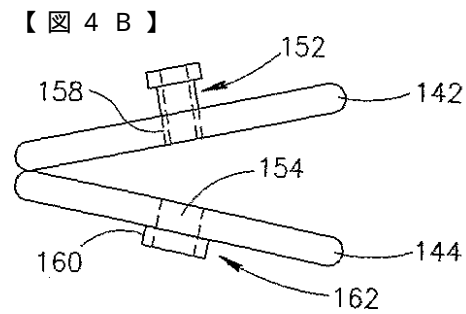


FIG.4B

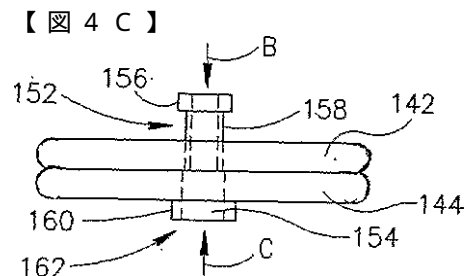


FIG.4C

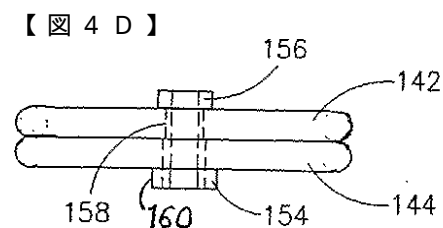
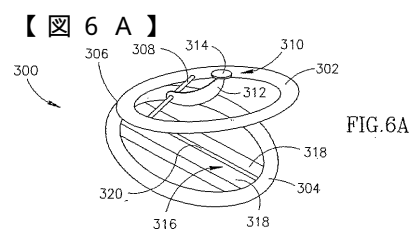
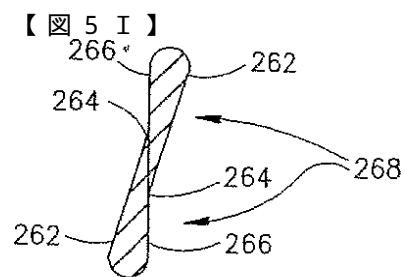
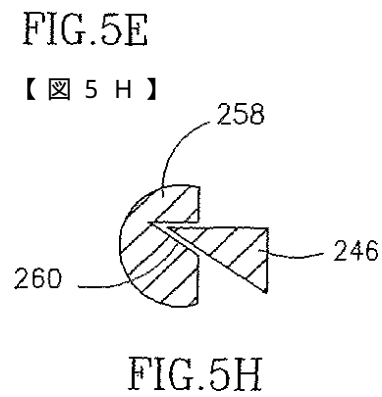
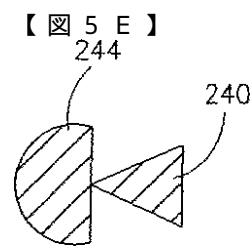
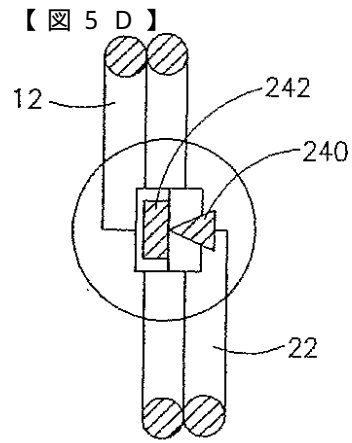
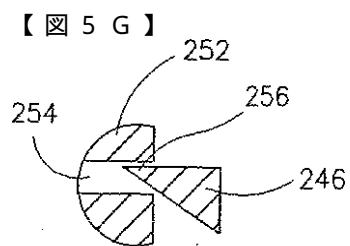
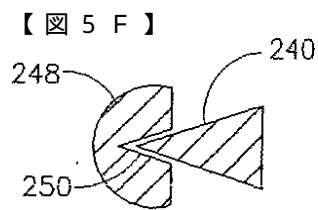
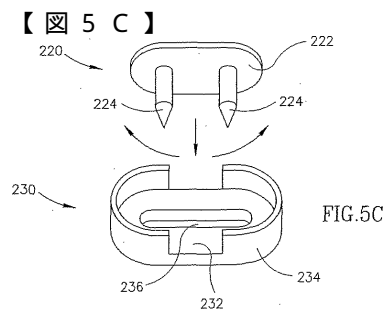
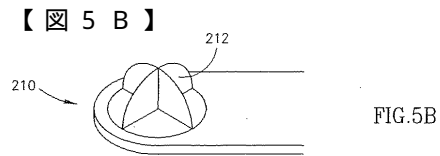
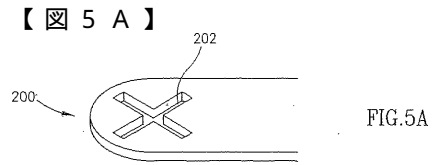
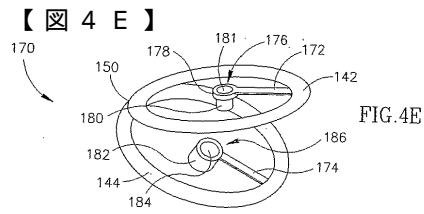
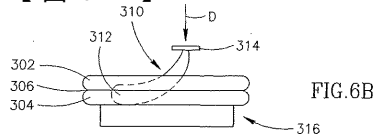


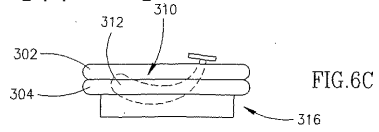
FIG.4D



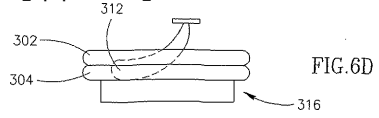
【図 6 B】



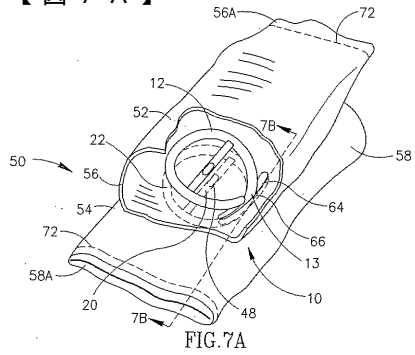
【図 6 C】



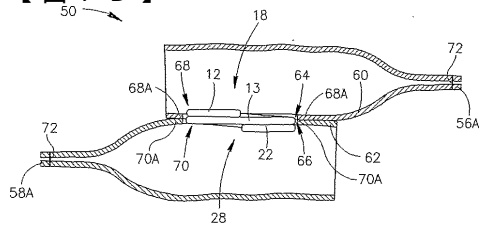
【図 6 D】



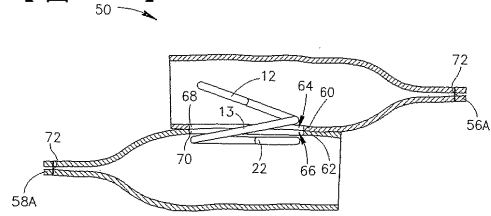
【図 7 A】



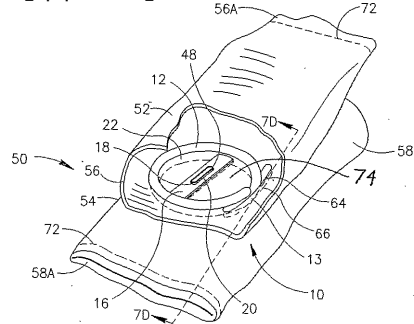
【図 7 D】



【図 7 B】



【図 7 C】



フロントページの続き

- (72)発明者 モナッセビッチ, レオニド
イスラエル国, 3 8 3 0 3 ジバット オルガ, ポーロン ストリート 6, アパートメント エ
ー - 1 8
- (72)発明者 レルクック, シュロモ
イスラエル国, 5 6 5 4 0 サピオン, ハノフ ストリート 2 0
- (72)発明者 アラド, マイケル
イスラエル国, 6 2 1 9 2 テル アビブ, レメズ ストリート 3 2

審査官 石川 太郎

- (56)参考文献 国際公開第9 8 / 0 2 9 0 4 0 (WO, A 1)
特開平0 6 - 1 6 5 7 8 6 (JP, A)

- (58)調査した分野(Int.Cl., DB名)
A61B17/08 - 17/12