

【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載  
【部門区分】第2部門第7区分  
【発行日】平成17年10月27日(2005.10.27)

【公開番号】特開2001-2241(P2001-2241A)  
【公開日】平成13年1月9日(2001.1.9)  
【出願番号】特願平11-173318  
【国際特許分類第7版】

B 6 5 G 49/07

H 0 1 L 21/68

【F I】

B 6 5 G 49/07 J

H 0 1 L 21/68 A

【手続補正書】

【提出日】平成17年7月8日(2005.7.8)

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】

搬送室を画定し、ほぼ矩形断面を有して増設可能な筐体と、  
前記搬送室内に設けられて前記筐体内の対向面上を移動可能な可動部と、  
当該可動部に接続され、前記筐体に設置された処理室と連通可能で非処理体を搬送可能な搬送部と、  
前記可動部を駆動する駆動部と、  
前記可動部の駆動を制御する制御部とを有する搬送モジュール。

【請求項2】

前記搬送モジュールは相互に接続された複数の筐体を有し、前記可動部は前記複数の筐体の前記対向面に亘って移動することができ、前記搬送部は任意の前記処理室と連通可能である請求項1記載の搬送モジュール。

【請求項3】

当該可動部を前記筐体の前記対向面に対して浮上させる浮上機構を更に有する請求項1記載の搬送モジュール。

【請求項4】

前記制御部は前記浮上機構による前記可動部の浮上を更に制御する請求項3記載の搬送モジュール。

【請求項5】

前記筐体内を減圧環境に調整する調圧機構を更に有する請求項1記載の搬送モジュール。

【請求項6】

前記被処理体は半導体ウェーハである請求項1記載の搬送モジュール。

【請求項7】

前記被処理体はLCDガラス基板である請求項1記載の搬送モジュール。

【請求項8】

前記搬送部は無関節アームを有する請求項1記載の搬送モジュール。

【請求項9】

前記搬送部は一以上の関節を有するアームを有する請求項1記載の搬送モジュール。

## 【請求項 10】

被処理体に所定の処理を施す処理モジュールと、  
ほぼ矩形断面を有するロードロックモジュールと、  
前記処理モジュールと前記ロードロックモジュールに前記被処理体を搬入及び搬出可能な搬送モジュールとを有するクラスターシステムであって、  
前記搬送モジュールは、  
搬送室を画定し、ほぼ矩形断面を有して増設可能な筐体と、  
前記搬送室内に設けられて前記筐体内の対向面上を移動可能な可動部と、  
当該可動部に接続され、前記筐体に設置された処理室と連通可能で非処理体を搬送可能な搬送部と、  
前記可動部を駆動する駆動部と、  
前記可動部の駆動を制御する制御部とを有するクラスターシステム。

## 【請求項 11】

前記搬送モジュールは相互に接続された複数の前記筐体を有し、前記可動部は前記複数の筐体の前記対向面に亘って移動することができ、前記搬送部は任意の前記処理室と連通可能である請求項 10 記載のクラスターシステム。

## 【請求項 12】

当該可動部を前記筐体の前記対向面に対して浮上させる浮上機構を更に有する請求項 10 記載のクラスターシステム。

## 【請求項 13】

搬送室と当該搬送室に接続された少なくとも一の処理室との間の被処理体を搬送するための搬送モジュールであって、  
前記搬送室を画定する筐体であって、複数の筐体が相互に接続されるように構成及び配置される筐体と、  
前記搬送室内で無軌道に移動可能なように前記筐体に設けられた基準面の回りで無軌道に移動可能に構成及び配置される可動部と、  
前記可動部に取り付けられ、前記被処理体を保持するように構成及び配置され、前記搬送室と前記処理室との間を移動可能である搬送部と、  
前記可動部を駆動する無軌道駆動機構と、  
前記可動部の無軌道運動を制御する制御ユニットとを有する搬送モジュール。

## 【請求項 14】

処理室を画定し、当該処理室の被処理体に所定の処理を施すように構成及び配置される少なくとも一の処理モジュールと、  
ロードロック室を画定し、実質的に矩形断面を有する少なくとも一のロードロックモジュールと、  
搬送室を画定し、当該搬送室と、前記処理室と前記ロードロック室とのそれぞれの間で前記被処理体を搬送する搬送モジュールとを有するクラスターシステムであって、  
前記搬送モジュールは、  
前記搬送室を画定する筐体であって、複数の筐体が相互に接続されるように構成及び配置される筐体と、  
前記搬送室内で無軌道に移動可能なように前記筐体に設けられた基準面の回りで無軌道に移動可能に構成及び配置される可動部と、  
前記可動部に設けられ、前記被処理体を保持し、前記搬送室と前記処理室との間を移動可能である搬送部と、  
前記可動部を駆動する無軌道駆動機構と、  
前記可動部の運動を制御する制御ユニットとを有する搬送モジュール。