



(12)发明专利申请

(10)申请公布号 CN 111512986 A

(43)申请公布日 2020.08.11

(21)申请号 202010475600.9

(22)申请日 2020.05.29

(71)申请人 小佩网络科技(上海)有限公司
地址 200120 上海市闵行区紫星路588号2
幢4139室

(72)发明人 班健 石鑫 吴捷 马小庆 李峰

(51)Int.Cl.
A01K 5/02(2006.01)
A01K 5/01(2006.01)

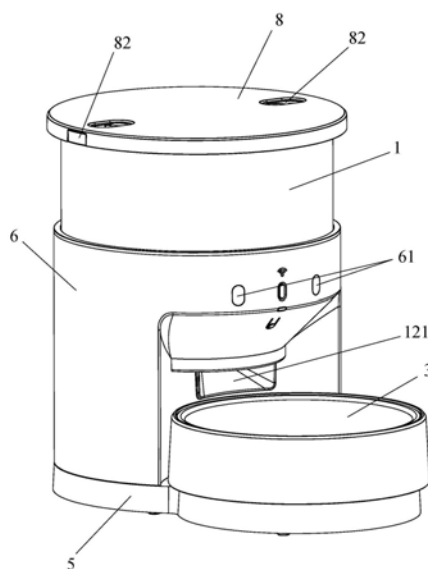
权利要求书1页 说明书7页 附图11页

(54)发明名称

一种宠物喂食器

(57)摘要

本发明涉及宠物用品领域,公开一种宠物喂食器。所述宠物喂食器包括储粮组件、出粮组件、喂食碗和联动组件,储粮组件用于储存宠粮,储粮组件开设有出粮口;出粮组件用于将宠粮输送出出粮口;喂食碗位于出粮口下方,用于承接出粮口输送出的宠粮;联动组件分别与出粮组件和喂食碗连接,用于带动出粮组件和喂食碗联动旋转。本发明提供的宠物喂食器,通过联动组件带动出粮组件和喂食碗联动旋转,使宠粮在喂食碗中分布比较均匀,避免宠物将头伸至出粮口处才能吃到宠粮,防止宠物去扒出粮口而导致意外出粮,避免造成宠物误食过多而消化不良。



1. 一种宠物喂食器,其特征在于,包括:
储粮组件,用于储存宠粮,所述储粮组件开设有出粮口;
出粮组件,用于将所述宠粮输送出所述出粮口;
喂食碗,位于所述出粮口下方,用于承接所述出粮口输送出的所述宠粮;
联动组件,分别与所述出粮组件和所述喂食碗连接,用于带动所述出粮组件和所述喂食碗联动旋转。
2. 根据权利要求1所述的宠物喂食器,其特征在于,还包括底座,所述喂食碗通过磁吸作用吸附于所述底座上。
3. 根据权利要求1所述的宠物喂食器,其特征在于,所述联动组件包括第一传动件和第二传动件,所述第一传动件能够与所述第二传动件间歇性配合,所述第一传动件与所述出粮组件连接,所述第二传动件与所述喂食碗连接。
4. 根据权利要求3所述的宠物喂食器,其特征在于,所述第一传动件包括主动转盘和配合部,所述配合部凸设于所述主动转盘的外周,所述主动转盘转动时,所述配合部能够与所述第二传动件间歇性配合。
5. 根据权利要求1-4任一项所述的宠物喂食器,其特征在于,所述储粮组件包括储粮仓和分粮仓,所述分粮仓与所述储粮仓连通,并位于所述储粮仓下方,所述分粮仓的底部开设有所述出粮口。
6. 根据权利要求5所述的宠物喂食器,其特征在于,所述出粮组件包括转动轴和推送件,所述转动轴伸入所述分粮仓内,所述推送件设置于所述转动轴上,并位于所述分粮仓内,所述转动轴能够带动所述推送件转动,以间歇性地打开所述出粮口,并将所述宠粮推送出所述出粮口。
7. 根据权利要求6所述的宠物喂食器,其特征在于,所述推送件包括推送部和第一转动部,所述推送部的两侧设置有第一推送斜面和第二推送斜面,所述第一推送斜面和所述第二推送斜面呈夹角设置,所述推送部设置于所述第一转动部上,所述转动轴通过键槽配合带动所述第一转动部转动。
8. 根据权利要求7所述的宠物喂食器,其特征在于,所述出粮组件还包括位于所述储粮仓内的疏松件,所述疏松件包括扇叶部和第二转动部,所述扇叶部倾斜设置于所述第二转动部上,所述第一转动部通过键槽配合带动所述第二转动部转动。
9. 根据权利要求5所述的宠物喂食器,其特征在于,还包括外壳体和锁定组件,所述储粮组件设置有卡槽,所述锁定组件包括安装座、触发件、卡接件和扭簧,所述安装座设置于所述外壳体上,所述触发件滑动设置于所述安装座上,所述卡接件的一端枢接于所述安装座内,所述触发件能够压抵所述卡接件的另一端卡入所述卡槽内,所述扭簧设置于所述卡接件的枢接端,用于复位所述卡接件。
10. 根据权利要求9所述的宠物喂食器,其特征在于,所述储粮组件还包括支撑座,所述储粮仓设置于所述支撑座上,所述支撑座设置于所述外壳体内,所述卡槽设置于所述支撑座上。

一种宠物喂食器

技术领域

[0001] 本发明涉及宠物用品领域,尤其涉及一种宠物喂食器。

背景技术

[0002] 随着生活水平的提高,饲养宠物的家庭越来越多。但是现代人的生活节奏非常快,许多人上班或外出时不能按时喂养宠物,通常会在出门前将食物盛装在食盆内,让宠物自己进食,但可能导致宠物无规律进食,造成宠物消化不良,给主人带来不必要的饲养负担。宠物喂食器的出现,使得主人不在家的情况下,依然可以对宠物进行定时、定量的喂食。

[0003] 但是,现有宠物喂食器存在以下缺点:宠物喂食器出粮后,宠粮在喂食碗中分布不均匀,大部分宠粮集中分布在喂食碗中靠近出粮口的区域,宠物往往需要将头伸至出粮口处才能吃到宠粮;宠物喂食器的出粮口及其下方不便于清洗;宠物喂食器的出粮门密闭不严,宠物容易扒开出粮口,容易导致意外出粮。

发明内容

[0004] 基于以上问题,本发明的目的在于提供一种宠物喂食器,能够将宠粮比较均匀地撒布于喂食碗中。

[0005] 为达上述目的,本发明采用以下技术方案:

一种宠物喂食器,包括:

储粮组件,用于储存宠粮,所述储粮组件开设有出粮口;

出粮组件,用于将所述宠粮输送出所述出粮口;

喂食碗,位于所述出粮口下方,用于承接所述出粮口输送出的所述宠粮;

联动组件,分别与所述出粮组件和所述喂食碗连接,用于带动所述出粮组件和所述喂食碗联动旋转。

[0006] 作为本发明的宠物喂食器的优选方案,还包括底座,所述喂食碗通过磁吸作用吸附于所述底座上。

[0007] 作为本发明的宠物喂食器的优选方案,所述联动组件包括第一传动件和第二传动件,所述第一传动件能够与所述第二传动件间歇性配合,所述第一传动件与所述出粮组件连接,所述第二传动件与所述喂食碗连接。

[0008] 作为本发明的宠物喂食器的优选方案,所述第一传动件包括主动转盘和配合部,所述配合部凸设于所述主动转盘的外周,所述主动转盘转动时,所述配合部能够与所述第二传动件间歇性配合。

[0009] 作为本发明的宠物喂食器的优选方案,所述储粮组件包括储粮仓和分粮仓,所述分粮仓与所述储粮仓连通,并位于所述储粮仓下方,所述分粮仓的底部开设有所述出粮口。

[0010] 作为本发明的宠物喂食器的优选方案,所述出粮组件包括转动轴和推送件,所述转动轴伸入所述分粮仓内,所述推送件设置于所述转动轴上,并位于所述分粮仓内,所述转动轴能够带动所述推送件转动,以间歇性地打开所述出粮口,并将所述宠粮推送出所述出

粮口。

[0011] 作为本发明的宠物喂食器的优选方案,所述推送件包括推送部和第一转动部,所述推送部的两侧设置有第一推送斜面和第二推送斜面,所述第一推送斜面和所述第二推送斜面呈夹角设置,所述推送部设置于所述第一转动部上,所述转动轴通过键槽配合带动所述第一转动部转动。

[0012] 作为本发明的宠物喂食器的优选方案,所述出粮组件还包括位于所述储粮仓内的疏松件,所述疏松件包括扇叶部和第二转动部,所述扇叶部倾斜设置于所述第二转动部上,所述第一转动部通过键槽配合带动所述第二转动部转动。

[0013] 作为本发明的宠物喂食器的优选方案,还包括外壳体和锁定组件,所述储粮组件设置有卡槽,所述锁定组件包括安装座、触发件、卡接件和扭簧,所述安装座设置于所述外壳体上,所述触发件滑动设置于所述安装座上,所述卡接件的一端枢接于所述安装座内,所述触发件能够压抵所述卡接件的另一端卡入所述卡槽内,所述扭簧设置于所述卡接件的枢接端,用于复位所述卡接件。

[0014] 作为本发明的宠物喂食器的优选方案,所述储粮组件还包括支撑座,所述储粮仓设置于所述支撑座上,所述支撑座设置于所述外壳体内,所述卡槽设置于所述支撑座上。

[0015] 本发明的有益效果为:

本发明提供的宠物喂食器,通过储粮组件储存宠粮,储粮组件开设有出粮口,通过出粮组件将宠粮输送出出粮口,通过喂食碗承接出粮口输送出的宠粮,通过联动组件带动出粮组件和喂食碗联动旋转,使宠粮在喂食碗中分布比较均匀,避免宠物将头伸至出粮口处才能吃到宠粮,防止宠物去扒出粮口而导致意外出粮,避免造成宠物误食过多而消化不良。

附图说明

[0016] 为了更清楚地说明本发明实施例中的技术方案,下面将对本发明实施例描述中所需要使用的附图作简单的介绍,显而易见地,下面描述中的附图仅仅是本发明的一些实施例,对于本领域普通技术人员来讲,在不付出创造性劳动的前提下,还可以根据本发明实施例的内容和这些附图获得其他的附图。

[0017] 图1是本发明具体实施方式提供的宠物喂食器的结构示意图;

图2是本发明具体实施方式提供的宠物喂食器隐藏外壳体的结构示意图;

图3是本发明具体实施方式提供的宠物喂食器中储粮组件、出粮组件和驱动组件的结构示意图;

图4是本发明具体实施方式提供的宠物喂食器中出粮组件和驱动组件的结构示意图;

图5是本发明具体实施方式提供的宠物喂食器中出粮组件的结构示意图;

图6是图4的分解示意图;

图7是本发明具体实施方式提供的宠物喂食器中喂食碗的结构示意图;

图8是本发明具体实施方式提供的宠物喂食器中联动组件的第一视角下结构示意图;

图9是本发明具体实施方式提供的宠物喂食器中联动组件的第二视角下结构示意图;

图10是本发明具体实施方式提供的宠物喂食器中外壳体和锁定组件的分解示意图;

图11是本发明具体实施方式提供的宠物喂食器中锁定组件的分解示意图;

图12是本发明具体实施方式提供的宠物喂食器中锁定组件的结构示意图;

图13是本发明具体实施方式提供的宠物喂食器中顶盖的结构示意图。

[0018] 图中：

1-储粮组件；2-出粮组件；3-喂食碗；4-联动组件；5-底座；6-外壳体；7-锁定组件；8-顶盖；9-驱动组件；

11-储粮仓；12-分粮仓；121-出粮口；13-支撑座；131-卡槽；14-分隔板；

141-漏粮口；142-疏松板；1421-疏松齿；

21-转动轴；22-推送件；23-疏松件；

221-推送部；2211-第一推送斜面；2212-第二推送斜面；222-第一转动部；

231-扇叶部；232-第二转动部；

31-碗托；

41-第一传动件；42-第二传动件；

411-主动转盘；412-配合部；

51-磁铁；52-从动转盘；

61-距离感应传感器；

71-安装座；72-触发件；73-卡接件；74-扭簧；

711-第一导轨；712-第二导轨；713-滑槽；714-避让槽；715-限位凹槽；

7111-第一弹性凸起；7112-第三弹性凸起；

7121-第二弹性凸起；7122-第四弹性凸起；

721-导向柱；722-按压部；723-拨动部；724-限位凸块；

81-收纳盒；82-卡扣；83-弹簧；

91-驱动电机；92-主动齿轮；93-从动齿轮。

具体实施方式

[0019] 为使本发明解决的技术问题、采用的技术方案和达到的技术效果更加清楚，下面将结合附图对本发明实施例的技术方案作进一步的详细描述，显然，所描述的实施例仅仅是本发明一部分实施例，而不是全部的实施例。基于本发明中的实施例，本领域技术人员在没有作出创造性劳动前提下所获得的所有其他实施例，都属于本发明保护的范围。

[0020] 在本发明的描述中，需要说明的是，术语“中心”、“上”、“下”、“左”、“右”、“竖直”、“水平”、“内”、“外”等指示的方位或位置关系为基于附图所示的方位或位置关系，仅是为了便于描述本发明和简化描述，而不是指示或暗示所指的装置或元件必须具有特定的方位、以特定的方位构造和操作，因此不能理解为对本发明的限制。此外，术语“第一”、“第二”、仅用于描述目的，而不能理解为指示或暗示相对重要性。其中，术语“第一位置”和“第二位置”为两个不同的位置。

[0021] 在本发明的描述中，需要说明的是，除非另有明确的规定和限定，术语“安装”、“相连”、“连接”应做广义理解，例如，可以是固定连接，也可以是可拆卸连接；可以是机械连接，也可以是电连接；可以是直接相连，也可以通过中间媒介间接相连，可以是两个元件内部的连通。对于本领域的普通技术人员而言，可以根据具体情况理解上述术语在本发明中的具体含义。

[0022] 如图1-图3所示，本实施例提供一种宠物喂食器，该宠物喂食器包括储粮组件1、出

粮组件2、喂食碗3和联动组件4。其中,储粮组件1用于储存宠粮,储粮组件1开设有出粮口121。出粮组件2用于将宠粮输送出出粮口121。喂食碗3位于出粮口121下方,用于承接出粮口121输送出的宠粮。联动组件4分别与出粮组件2和喂食碗3连接,用于带动出粮组件2和喂食碗3联动旋转。通过联动组件4带动出粮组件2和喂食碗3联动旋转,使宠粮在喂食碗3中分布比较均匀,避免宠物将头伸至出粮口121处才能吃到宠粮,防止宠物去扒出粮口121而导致意外出粮,避免造成宠物误食过多而消化不良。

[0023] 为方便出粮,可选地,储粮组件1包括储粮仓11和分粮仓12,分粮仓12与储粮仓11连通,并位于储粮仓11下方,分粮仓12的底部开设有出粮口121。通过在储粮仓11下方设置分粮仓12,将预出粮的宠粮暂存于分粮仓12中,防止一次性出粮过多。

[0024] 如图3-图6所示,为方便将宠粮从出粮口121输送出,可选地,出粮组件2包括转动轴21和推送件22,转动轴21伸入分粮仓12内,推送件22设置于转动轴21上,并位于分粮仓12内,转动轴21能够带动推送件22转动,以间歇性地打开出粮口121,并将宠粮推送出出粮口121。

[0025] 可以理解的是,通过储粮仓11储存宠粮,由于分粮仓12与储粮仓11连通,并位于储粮仓11下方,宠粮能够由储粮仓11顺利进入分粮仓12中,分粮仓12的底部开设有出粮口121,通过驱动转动轴21带动推送件22在分粮仓12内转动,以间歇性地打开出粮口121,同时推送件22推动宠粮至出粮口121,使宠粮由出粮口121顺利送出,防止宠粮堵塞出粮口121,结构简单,防止宠物一次性吃太多,同时,用于打开出粮口121的推送件22设置在分粮仓12内,能够有效避免宠物误打开出粮口121。

[0026] 可选地,如图5和图6所示,推送件22包括推送部221,推送部221的两侧设置有第一推送斜面2211和第二推送斜面2212,第一推送斜面2211和第二推送斜面2212呈夹角设置。正转或反转转动轴21,宠粮在第一推送斜面2211或第二推送斜面2212上滚动送至出粮口121,防止宠粮在分粮仓12内卡堵或结块。在本实施例中,推送部221呈三角块状,出粮口121相应地设置为三角状开口。可选地,推送部221由高回弹材料制备而成,推送部221可以由硅胶制备而成,硅胶材质具有较强回弹性,防止推送部221对宠粮造成过度挤压而堵粮。

[0027] 可选地,推送件22还包括第一转动部222,推送部221设置于第一转动部222上,转动轴21通过键槽配合带动第一转动部222转动。在本实施例中,推送部221与第一转动部222一体成型,结构稳定,通过键槽配合实现转动轴21和第一转动部222的传动,易于控制,传动稳定。在其他实施例中,推送部221也可以可拆卸地连接于第一转动部222上,方便拆卸更换。为划分分粮仓12为若干等份区域,可选地,推送部221至少设置有两个,至少两个推送部221沿周向均匀设置于第一转动部222上,方便了均匀地出粮。

[0028] 可选地,出粮组件2还包括位于储粮仓11内的疏松件23,疏松件23包括扇叶部231和第二转动部232,扇叶部231倾斜设置于第二转动部232上,第一转动部222通过键槽配合带动第二转动部232转动。在本实施例中,扇叶部231倾斜设置,充分搅拌疏松储粮仓11内的宠粮,通过键槽配合实现第一转动部222和第二转动部232的传动,便于转动轴21同步带动推送件22和疏松件23转动,保证出粮顺利。为提高疏松宠粮的效率,可选地,扇叶部231设置有多,多个扇叶部231沿周向均匀设置于第二转动部232上。

[0029] 为方便控制驱动转动轴21,可选地,该出粮结构还包括驱动组件9,驱动组件9包括驱动电机91、主动齿轮92和从动齿轮93,驱动电机91的输出端与主动齿轮92传动连接,主动

齿轮92与从动齿轮93啮合,从动齿轮93设置于转动轴21上。通过齿轮传动方式,方便精确控制转动轴21的转速和角度。

[0030] 为防止储粮仓11中宠粮大量涌入分粮仓12中,可选地,储粮仓11和分粮仓12之间设置有分隔板14,分隔板14上开设有漏粮口141,储粮仓11和分粮仓12通过漏粮口141连通。在本实施例中,漏粮口141为扇形。为防止分粮仓12内的宠粮密集而卡堵,可选地,漏粮口141的侧壁上设置有疏松板142,疏松板142上间隔设置有多个疏松齿1421,疏松齿1421伸入分粮仓12内。

[0031] 在出粮时,驱动电机91通过主动齿轮92和从动齿轮93带动转动轴21转动,转动轴21带动疏松件23和推送件22转动,储粮仓11中的宠粮通过疏松件23初步疏松后,经由分隔板14的漏粮口141进入分粮仓12,推送件22在分粮仓12内转动时能够打开出粮口121,并将宠粮推送出出粮口121,同时,疏松板142上的疏松齿1421对落入分粮仓12内的宠粮进行进一步的疏松,宠粮在推送件22的推动部的第一推送斜面2211或第二推送斜面2212上滚动至出粮口121,防止堵粮。

[0032] 如图1和图7所示,可选地,该宠物喂食器还包括底座5,喂食碗3通过磁吸作用吸附于底座5上。喂食碗3可以从底座5上拆下,方便对出粮口121及其下方进行清洗。在本实施例中,底座5上设置有磁铁51,喂食碗3的材质为不锈钢,能够与磁铁51相吸。喂食碗3和磁铁51之间设置有碗托31,喂食碗3放置于碗托31内,碗托31的底部设置有铁圈与磁铁51相吸,喂食碗3和碗托31可同时从磁铁51上拿下,喂食碗3和碗托31可单独拆开方便单独对喂食碗3进行清洗。

[0033] 如图8和图9所示,可选地,联动组件4包括第一传动件41和第二传动件42,第一传动件41能够与第二传动件42间歇性配合,第一传动件41与出粮组件2的转动轴21连接,第二传动件42与喂食碗3连接。第一传动件41可以为凸轮状,实现与第二传动件42的间歇性配合。在本实施例中,喂食碗3的下方设置有从动转盘52,从动转盘52转动设置于底座5上,磁铁51设置于从动转盘52上,第二传动件42集成于从动转盘52的底部,第一传动件41与第二传动件42配合时,第一传动件41通过第二传动件42带动从动转盘52转动,从动转盘52通过磁铁51带动与其相磁吸的喂食碗3转动。由于第一传动件41与第二传动件42采用间歇性配合方式,配合推送件22间歇性打开出粮口121,使喂食碗3内撒布的宠粮均匀。

[0034] 可选地,第一传动件41包括主动转盘411和配合部412,配合部412凸设于主动转盘411的外周,主动转盘411与出粮组件2的转动轴21连接,主动转盘411转动时,配合部412能够与第二传动件42间歇性配合。配合部412可以为硅胶材质制成,第二传动件43呈齿状集成于从动转盘52的底部,增大配合部412与第二传动件43之间的摩擦力,通过配合部412与第二传动件43的摩擦配合,实现第一传动件41和第二传动件42的间歇性配合,从而将主动转盘411的转动间歇性传递至从动转盘52。配合部412可以设置多个,多个配合部412间隔且均匀分布于主动转盘411的周向。在本实施例中,推送件22的推送部221设置有两个,第一传动件41的配合部412相应地设置有两个,当推动部221未遮挡出粮口121时,配合部412与第二传动件42配合,实现出粮组件2和喂食碗3的联动,使落入喂食碗3内的宠粮分布比较均匀。

[0035] 如图10-图12所示,可选地,该宠物喂食器还包括外壳体6和锁定组件7,储粮组件1设置有卡槽131,锁定组件7包括安装座71、触发件72、卡接件73和扭簧74,安装座71设置于外壳体6上,触发件72滑动设置于安装座71上,卡接件73的一端枢接于安装座71内,触发件

72能够压抵卡接件73的另一端卡入卡槽131内,扭簧74设置于卡接件73的枢接端,用于复位卡接件73。

[0036] 可以理解的是,在安装储粮组件1时,通过向上推动触发件72,触发件72压抵卡接件73,使卡接件73的一端绕其与安装座71的枢接处正向转动,卡接件73的另一端卡入储粮组件1的卡槽131内,进而将储粮组件1固定于外壳体6上,当需要拆卸储粮组件1时,通过向下推动触发件72,解除对卡接件73的压抵作用,卡接件73在扭簧74的作用下,卡接件73的一端绕其与安装座71的枢接处反向转动,卡接件73的另一端从储粮组件1的卡槽131内脱离,进而解除对储粮组件1的锁定,结构简单,易于安装,方便拆卸和清理。

[0037] 可选地,储粮组件1还包括支撑座13,储粮仓11设置于支撑座13上,支撑座13设置于外壳体6内,卡槽131设置于支撑座13上。由于储粮仓11需要储存宠粮,不易在其上开槽,避免宠粮受潮,故在支撑座13上开设卡槽131,将储粮仓11安装于支撑座13上。

[0038] 可选地,如图11和图12所示,安装座71上间隔设置有第一导轨711和第二导轨712,触发件72上设置有导向柱721,导向柱721夹设于第一导轨711和第二导轨712之间。导向柱721在第一导轨711和第二导轨712的导向下,实现预设轨迹的滑动,使触发件72对卡接件73施加压抵作用力。

[0039] 可选地,第一导轨711朝向第二导轨712凸设有第一弹性凸起7111,第二导轨712朝向第一导轨711凸设有第二弹性凸起7121,导向柱721能够卡设于第一弹性凸起7111和第二弹性凸起7121的一侧。在本实施例中,导向柱721能够卡设于第一弹性凸起7111和第二弹性凸起7121的上侧,此时卡接件73与卡槽131分离,储粮仓11保持解锁状态。用户通过单手向上推动触发件72,将导向柱721卡设于第一弹性凸起7111和第二弹性凸起7121的上侧,在第一弹性凸起7111和第二弹性凸起7121的阻力下,导向柱721的高度位置不变,卡接件73与卡槽131保持分离,储粮仓11保持解锁状态,用户无需持续推动触发件72,仍然可以通过单手将储粮仓11取下,方便快捷。当需要将储粮仓11切换至锁定状态时,稍微用力向下推动触发件72,导向柱721即可克服第一弹性凸起7111和第二弹性凸起7121的阻力,第一弹性凸起7111和第二弹性凸起7121均为弹性材料,能够在导向柱721通过后恢复原状。

[0040] 可选地,第一导轨711朝向第二导轨712凸设有第三弹性凸起7112,第三弹性凸起7112位于第一弹性凸起7111下方,第二导轨712朝向第一导轨711凸设有第四弹性凸起7122,导向柱721能够卡设于第三弹性凸起7112和第四弹性凸起7122的一侧。在本实施例中,如图12所示,导向柱721能够卡设于第三弹性凸起7112和第四弹性凸起7122的下侧,在第三弹性凸起7112和第四弹性凸起7122的阻力下,导向柱721的高度位置不变,触发件72对卡接件73持续施加作用力,卡接件73与卡槽131保持卡接,此时储粮仓11保持锁定状态。当需要将储粮仓11切换至解锁状态时,稍微用力向上推动触发件72,导向柱721即可克服第三弹性凸起7112和第四弹性凸起7122的阻力,第三弹性凸起7112和第四弹性凸起7122均为弹性材料,能够在导向柱721通过后恢复原状。

[0041] 为方便触发件72对卡接件73施加作用力,可选地,触发件72设置有按压部722,按压部722位于安装座71内,按压部722压抵于卡接件73上,导向柱721设置于按压部722的侧壁上。在本实施例中,按压部722的两侧各设置一个导向柱721,受力均匀,滑动平稳。为方便用户推动触发件72,可选地,触发件72设置有拨动部723,拨动部723位于安装座71外,按压部722的一端连接于拨动部723上,另一端压抵于卡接件73上。在本实施例中,按压部722、按

压部722和导向柱721一体成型,保证结构强度。

[0042] 可选地,安装座71上设置有滑槽713,拨动部723滑动设置于滑槽713内,滑槽713内设置有避让槽714,按压部722贯穿避让槽714。滑槽713能够对拨动部723的滑动距离进行限位,防止用力过大而损坏触发件72。为对拨动部723的滑动方向进行限位,可选地,安装座71上设置有限位凹槽715,限位凹槽715位于滑槽713的内侧,触发件72设置有与限位凹槽715配合的限位凸块724。为方便拆卸,可选地,安装座71包括第一半壳体和第二半壳体,第一半壳体和第二半壳体扣合形成容纳腔室,按压部722位于容纳腔室内。

[0043] 如图1所示,可选地,外壳体6的正面,位于喂食碗3的上方设置有距离感应传感器61,当距离感应传感器61检测到宠物靠近时,停止驱动组件9的运转。

[0044] 如图13所示,可选地,该宠物喂食器还包括顶盖8,顶盖8内侧设置有可拆卸的收纳盒81,收纳盒81用于收纳干燥剂,顶盖8的径向两端设置有可推动且能够通过弹簧83复位的卡扣82,通过卡扣82将顶盖8与储粮组件1卡接。

[0045] 注意,上述仅为本发明的较佳实施例及所运用技术原理。本领域技术人员会理解,本发明不限于这里的特定实施例,对本领域技术人员来说能够进行各种明显的变化、重新调整和替代而不会脱离本发明的保护范围。因此,虽然通过以上实施例对本发明进行了较为详细的说明,但是本发明不仅仅限于以上实施例,在不脱离本发明构思的情况下,还可以包括更多其他等效实施例,而本发明的范围由所附的权利要求范围决定。

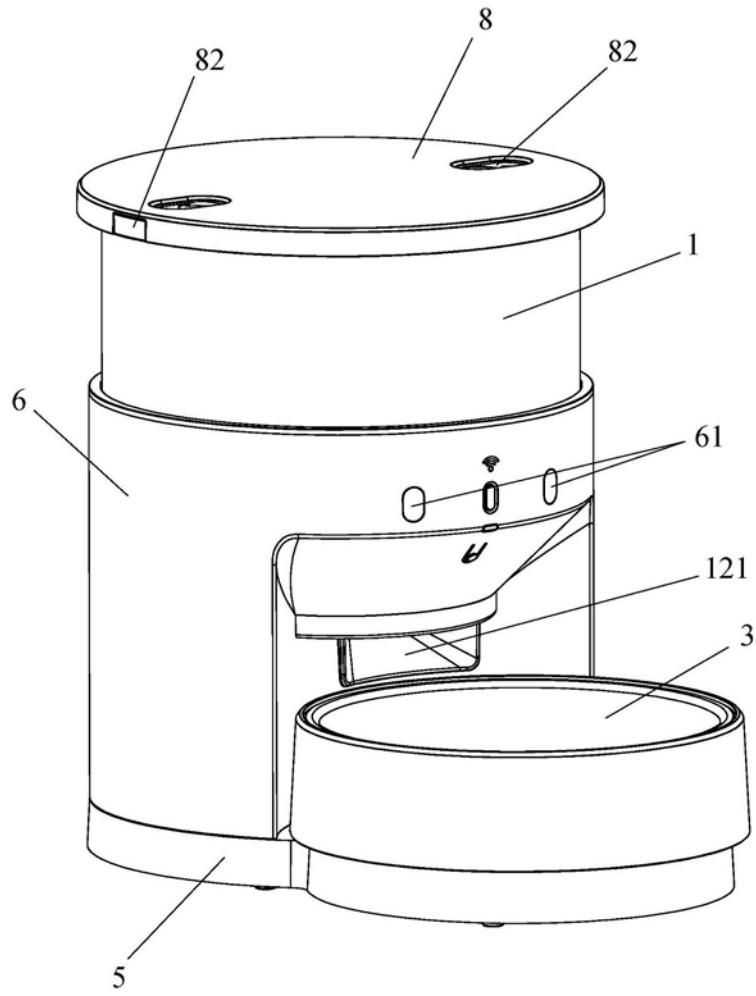


图1

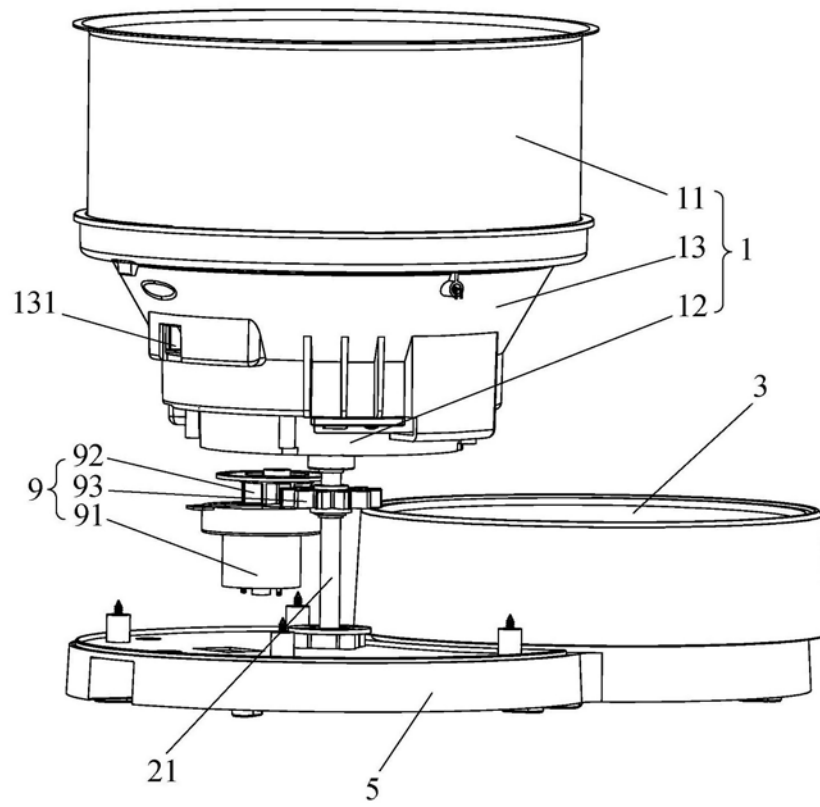


图2

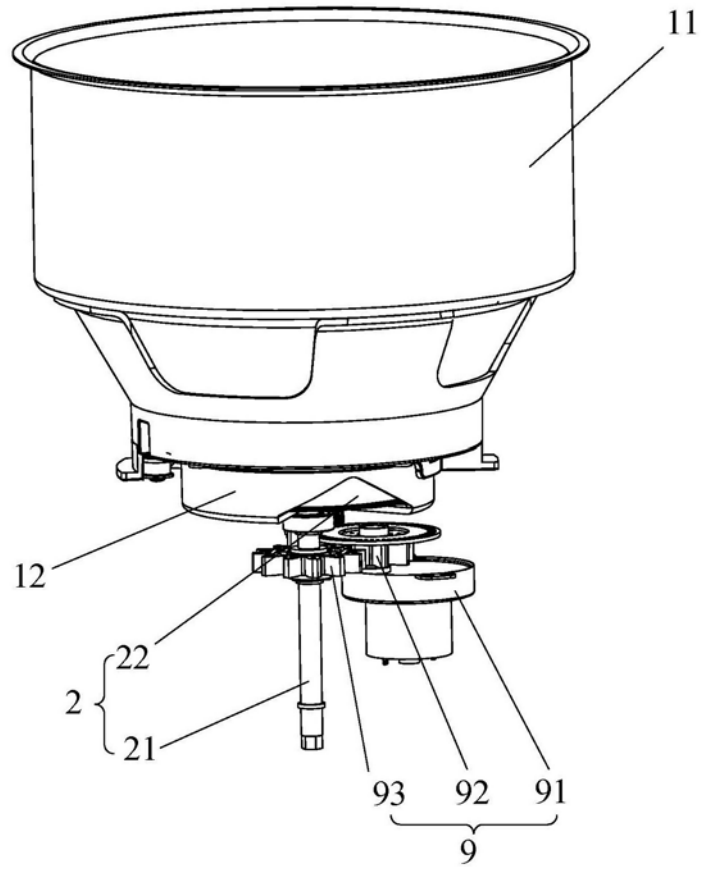


图3

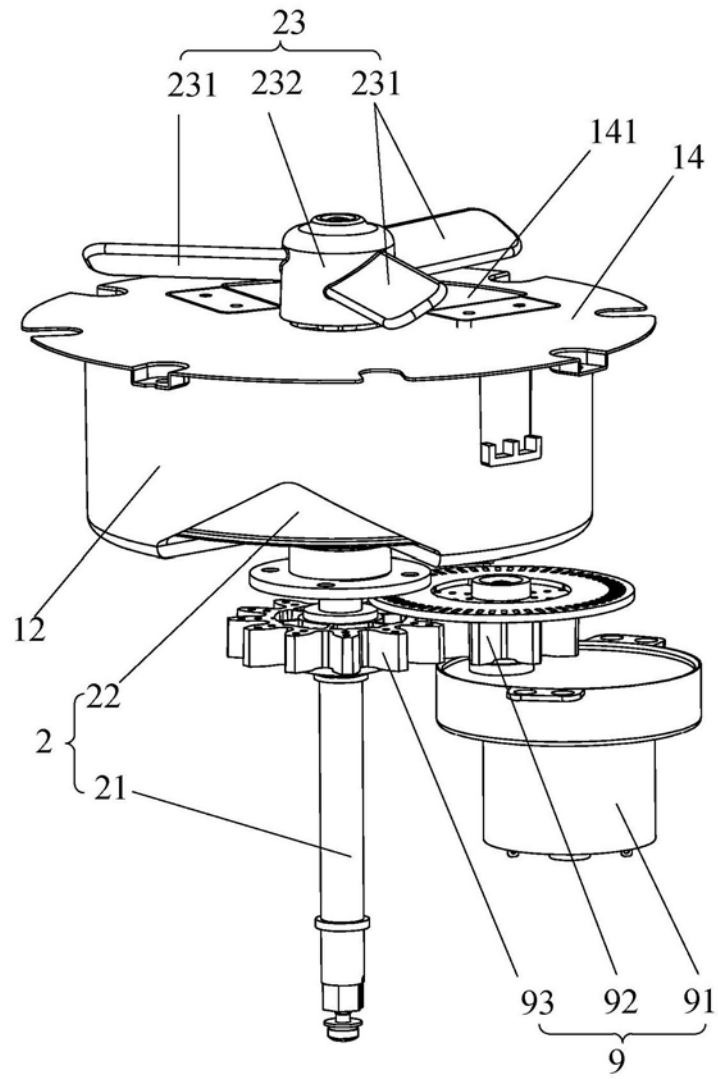


图4

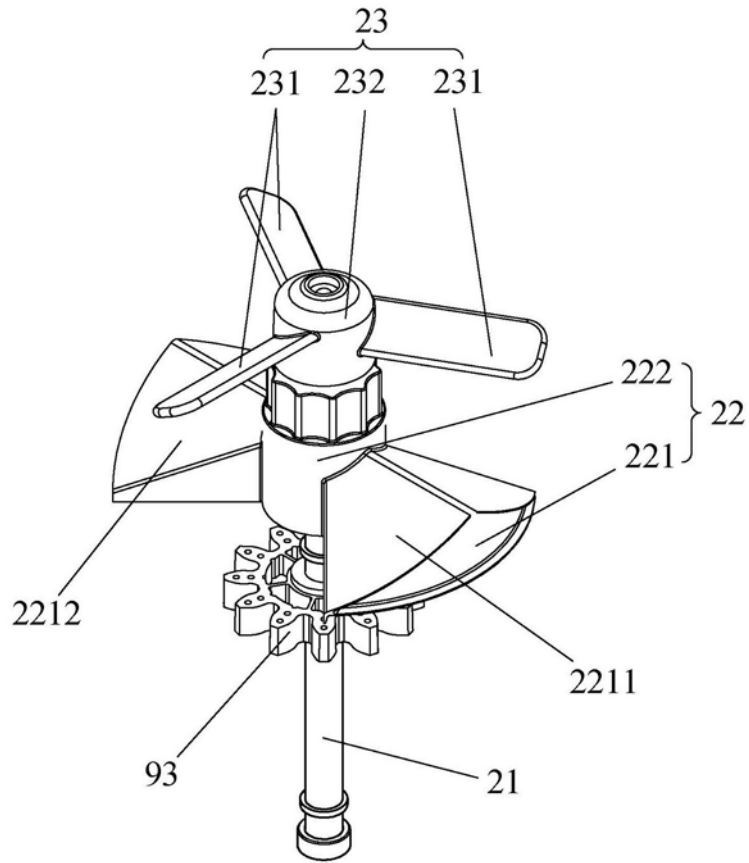


图5

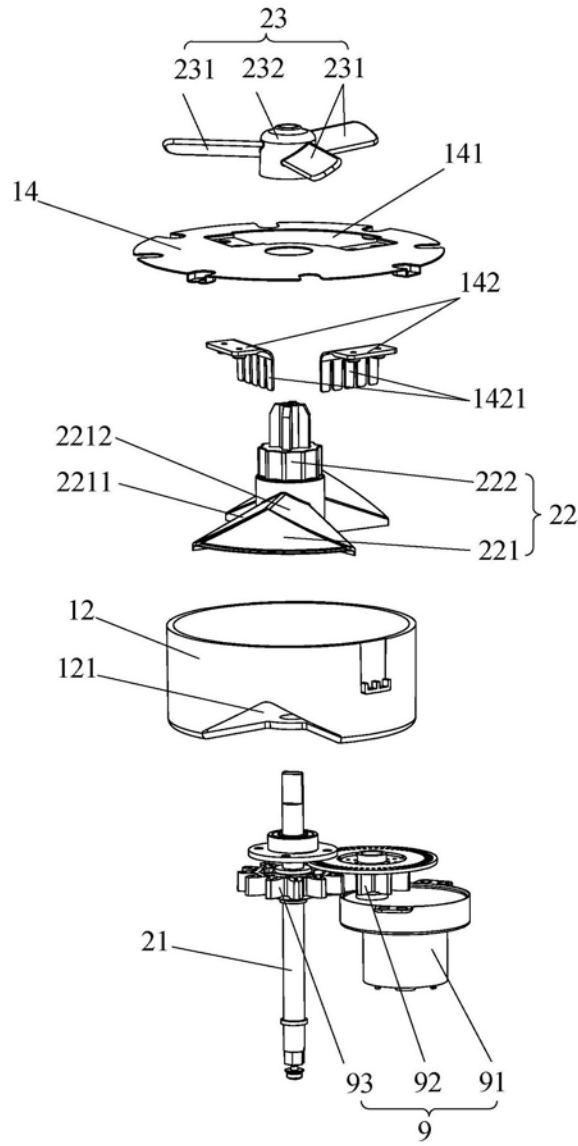


图6

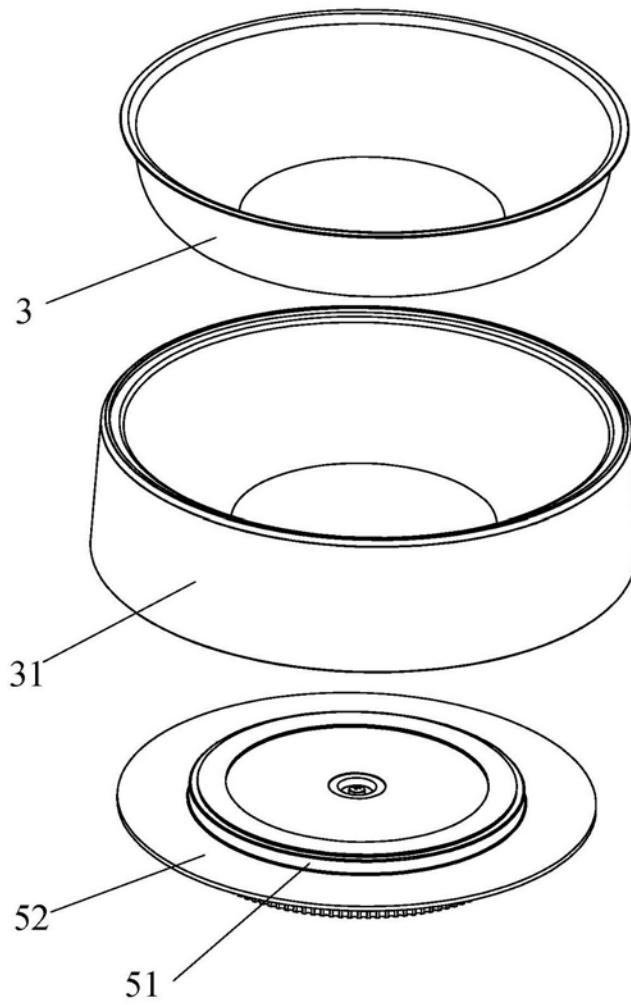


图7

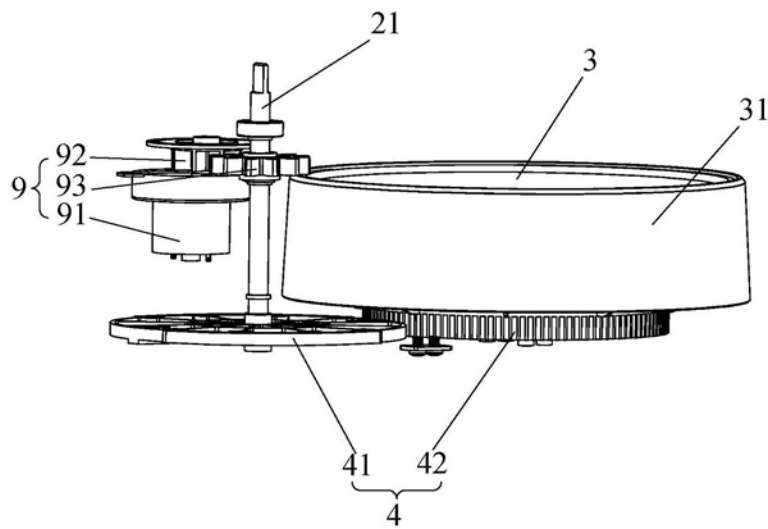


图8

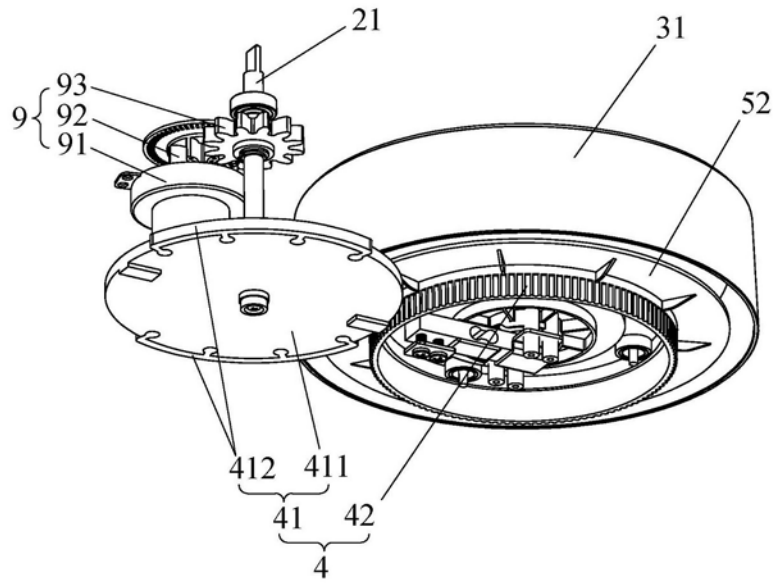


图9

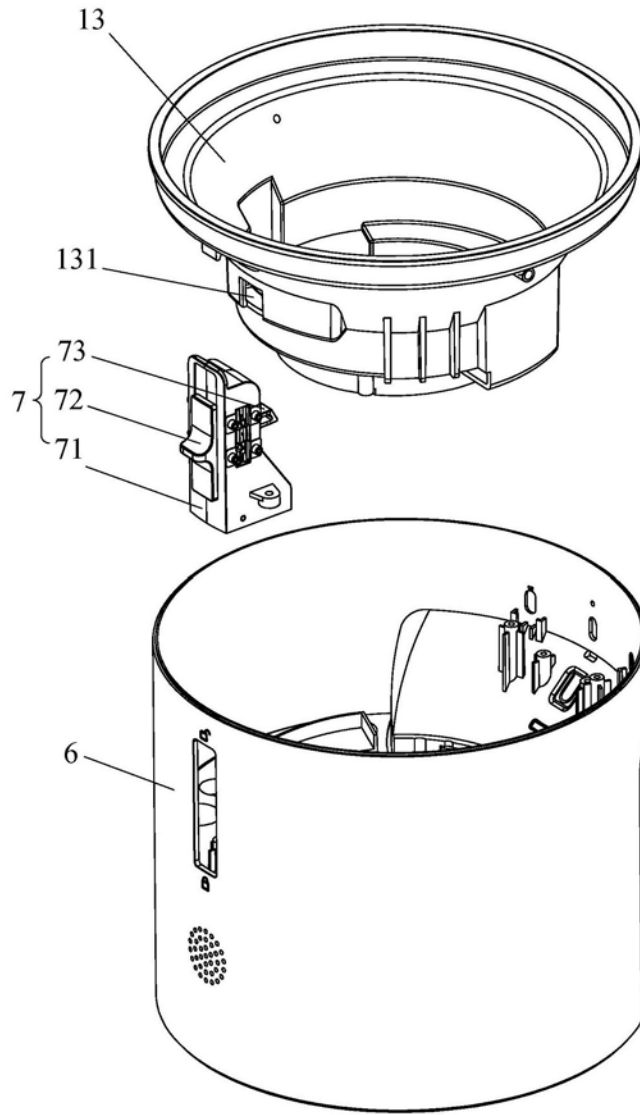


图10

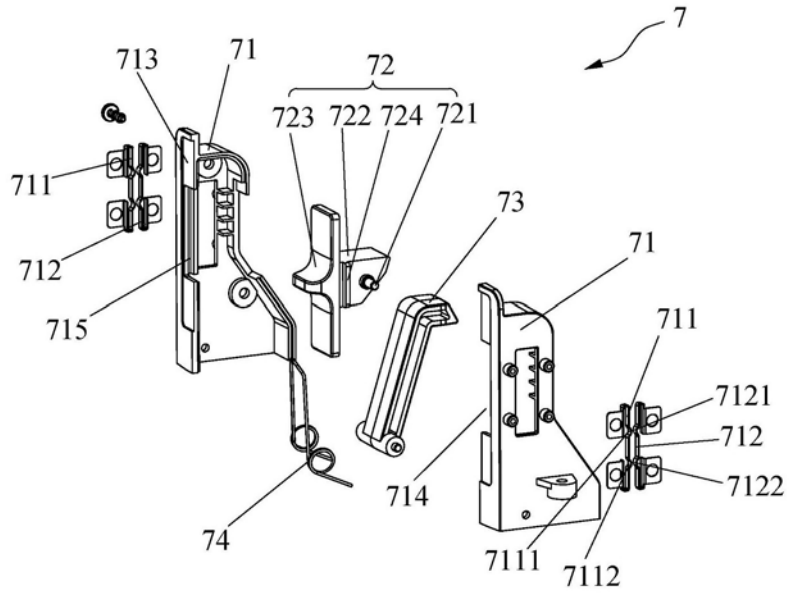


图11

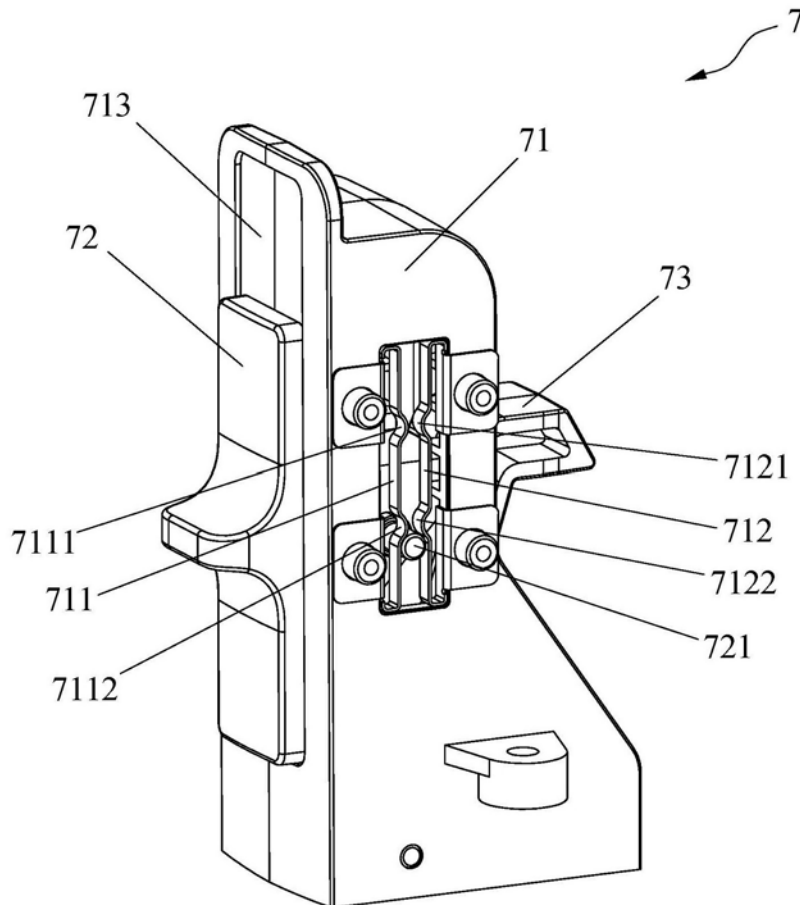


图12

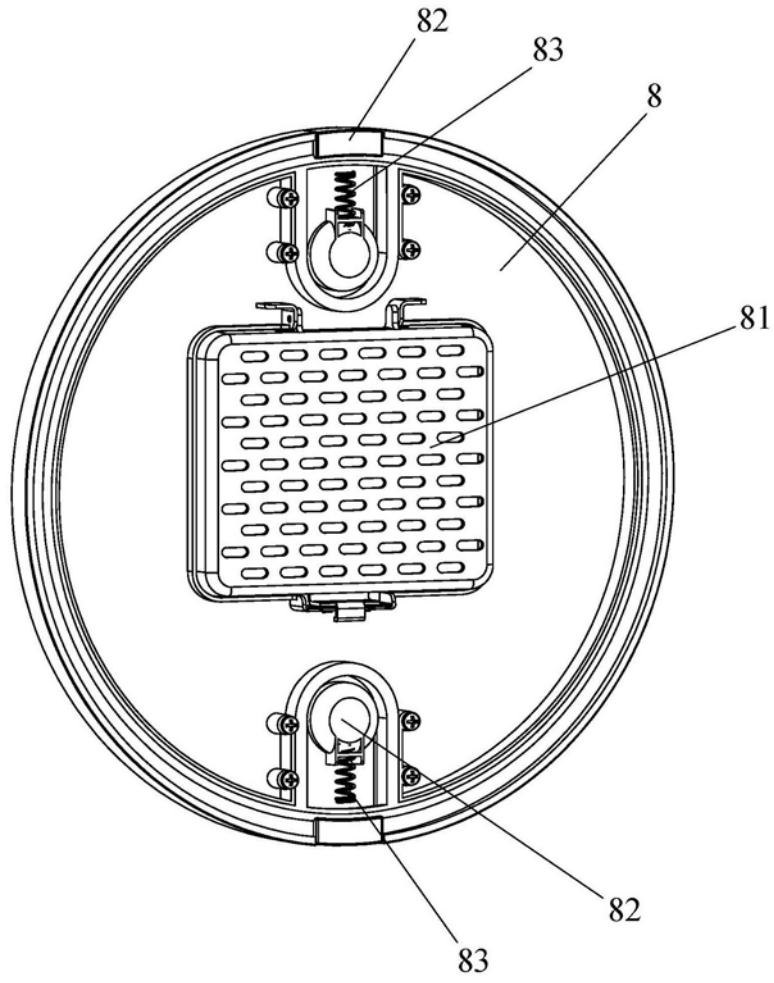


图13