

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 特 許 公 報(B2)

(11) 特許番号

**特許第3611491号
(P3611491)**

(45) 発行日 平成17年1月19日(2005.1.19)

(24) 登録日 平成16年10月29日(2004.10.29)

(51) Int.Cl.⁷

F I

H O 4 N 1/60

H O 4 N 1/40

D

G O 6 T 1/00

G O 6 T 1/00

5 1 O

H O 4 N 1/46

H O 4 N 1/46

Z

請求項の数 19 (全 31 頁)

(21) 出願番号	特願平11-291894	(73) 特許権者	000006013
(22) 出願日	平成11年10月14日(1999.10.14)		三菱電機株式会社
(65) 公開番号	特開2001-111856(P2001-111856A)		東京都千代田区丸の内二丁目2番3号
(43) 公開日	平成13年4月20日(2001.4.20)	(74) 代理人	100083840
審査請求日	平成16年5月20日(2004.5.20)		弁理士 前田 実
早期審査対象出願		(74) 代理人	100116964
			弁理士 山形 洋一
		(72) 発明者	杉浦 博明
			東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 三
			菱電機株式会社内
		(72) 発明者	香川 周一
			東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 三
			菱電機株式会社内
		審査官	仲間 晃
			最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 色変換方法及び色変換装置

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項1】

カラー画像を表す第1の色データを、当該第1の色データに対応する第2の色データに変換する色変換装置であって、

上記第1の色データの階調を補正し、階調特性変換された色データを出力する階調特性変換手段と、

上記階調特性変換された色データにより表されるカラー画像を構成する複数の色成分の大きさを表すデータを求め、このデータを用いて当該カラー画像における、赤、緑、または青の色相に有効な第1の演算項、およびイエロー、マゼンタ、またはシアンの色相に有効な第2の演算項を生成する手段と、

上記第1および第2の演算項のうち、赤、イエロー、緑、シアン、青、マゼンタの互いに隣接する2つの色相に有効な演算項を用いて、上記隣接する2つの色相間内の領域に有効な第3の演算項を生成する手段と、

上記第1～3の演算項に与えられる所定のマトリクス係数を出力するマトリクス係数発生手段と、

上記第1～3の演算項と、上記第1～3の演算項に与えられたマトリクス係数との乗算を含むマトリクス演算により上記第2の色データを求めるマトリクス演算手段とを備えたことを特徴とする色変換装置。

【請求項2】

第1の色データは、赤、緑、青の各成分の大きさを表す色データからなり、階調特性変換

手段は、上記第 1 の色データの階調を、赤、緑、青の色データ毎に補正することを特徴とする請求項 1 に記載の色変換装置。

【請求項 3】

第 1 および第 2 の演算項を生成する手段は、階調特性変換された色データにより表されるカラー画像を構成する複数の色成分の大きさを表すデータとして、上記階調特性変換された色データにより表されるカラー画像から無彩色成分を除いた画像の、赤、緑、青、シアン、マゼンタ、イエローの各色成分の大きさを表す色相データ r, g, b, y, m, c を求める色相データ算出手段を備え、
上記色相データを用いて上記第 1 および第 2 の演算項を生成することを特徴とする請求項 1 または 2 に記載の色変換装置。

10

【請求項 4】

色相データ算出手段は、階調特性変換された色データの赤、緑、青の各成分の大きさを表す色データ R_i, G_i, B_i 、および上記色データ R_i, G_i, B_i の最小値 および最大値 を用いて各色相データ $r = R_i - \text{min}$, $g = G_i - \text{min}$, $b = B_i - \text{min}$, $y = \text{max} - B_i$, $m = \text{max} - G_i$, $c = \text{max} - R_i$ を算出することを特徴とする請求項 3 に記載の色変換装置。

【請求項 5】

色相データ算出手段は、階調特性変換された色データの赤、緑、青の各成分の大きさを表す色データ R_i, G_i, B_i に補数処理を行うことにより、マゼンタ、シアン、イエローの各成分の大きさを表す補色データ M_i, C_i, Y_i を算出する補数手段を備え、
上記補色データ M_i, C_i, Y_i 、および当該補色データ M_i, C_i, Y_i の最小値 および最大値 を用いて各色相データ $r = \text{max} - C_i$, $g = \text{max} - M_i$, $b = \text{max} - Y_i$, $y = Y_i - \text{min}$, $m = M_i - \text{min}$, $c = C_i - \text{min}$ を算出することを特徴とする請求項 3 に記載の色変換装置。

20

【請求項 6】

第 1 および第 2 の演算項を生成する手段は、色相データを用いて、赤、緑、または青の色相に有効な演算項 $h1r = \min(m, y)$, $h1g = \min(y, c)$, $h1b = \min(c, m)$ を第 1 の演算項として生成し、イエロー、シアン、またはマゼンタの色相に有効な演算項 $h1y = \min(r, g)$, $h1c = \min(g, b)$, $h1m = \min(b, r)$ を第 2 の演算項として生成することを特徴とする請求項 3 ~ 5 のいずれか 1 項に記載の色変換装置 ($\min(a, b)$ は a, b のうち最小となるものの値を表す)。

30

【請求項 7】

第 3 の演算項を生成する手段は、赤、イエロー、緑、シアン、青、マゼンタの隣接する色相間内における特定の領域を指定するための係数 $ap1 \sim ap6$, $aq1 \sim aq6$ を発生する係数発生手段を備え、互いに隣接する色相に有効な第 1 の演算項 $h1r, h1g, h1b$ 、および第 2 の演算項 $h1y, h1c, h1m$ の各々に上記係数を乗じた乗算値を用いて、上記色相間内の上記特定の領域において最大となる第 3 の演算項 $h2ry = \min(aq1 \times h1r, ap1 \times h1y)$, $h2rm = \min(aq2 \times h1m, ap2 \times h1r)$, $h2gy = \min(aq3 \times h1y, ap3 \times h1g)$, $h2gc = \min(aq4 \times h1c, ap4 \times h1g)$, $h2bm = \min(aq5 \times h1m, ap5 \times h1b)$, $h2bc = \min(aq6 \times h1c, ap6 \times h1b)$ を生成することを特徴とする請求項 6 に記載の色変換装置 ($\min(a, b)$ は a, b のうち最小となるものの値を表す)。

40

【請求項 8】

マトリクス演算手段は、第 1 ~ 3 の演算項に対して与えられるマトリクス係数 F_{ij} ($i = 1 \sim 3, j = 1 \sim 12$)、および色相データ r, g, b に対して与えられるマトリクス係数 E_{ij} ($i = 1 \sim 3, j = 1 \sim 3$) をそれぞれ発生し、上記第 1 ~ 3 の演算項、上記マトリクス係数、および第 1 の色データの最小値 を用いた以下のマトリクス演算式 (1) により赤、緑、および青を表す色データ R, G, B からなる第 2 の色データを生成することを特徴とする請求項 7 に記載の色変換装置。

50

【数 1】

$$\begin{bmatrix} R \\ G \\ B \end{bmatrix} = (E_{ij}) \begin{bmatrix} r \\ g \\ b \end{bmatrix} + (F_{ij}) \begin{bmatrix} h1r \\ h1g \\ h1b \\ h1c \\ h1m \\ h1y \\ h2ry \\ h2rm \\ h2gy \\ h2gc \\ h2bm \\ h2bc \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \alpha \\ \alpha \\ \alpha \end{bmatrix} \quad \dots \text{式 (1)}$$

10

20

【請求項 9】

マトリクス演算手段は、第 1 ～ 3 の演算項に対して与えられるマトリクス係数 F_{ij} ($i = 1 \sim 3, j = 1 \sim 12$)、および色相データ c, m, y に対して与えられるマトリクス係数 E_{ij} ($i = 1 \sim 3, j = 1 \sim 3$) をそれぞれ発生し、上記第 1 ～ 3 の演算項、上記マトリクス係数、および第 1 の色データの最小値 を用いた以下のマトリクス演算式 (2) によりシアン、マゼンタ、およびイエローを表す色データ C, M, Y からなる第 2 の色データを生成することを特徴とする請求項 7 に記載の色変換装置。

【数 2】

$$\begin{bmatrix} C \\ M \\ Y \end{bmatrix} = (E_{ij}) \begin{bmatrix} c \\ m \\ y \end{bmatrix} + (F_{ij}) \begin{bmatrix} h1r \\ h1g \\ h1b \\ h1c \\ h1m \\ h1y \\ h2ry \\ h2rm \\ h2gy \\ h2gc \\ h2bm \\ h2bc \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \alpha \\ \alpha \\ \alpha \end{bmatrix} \quad \dots \text{式 (2)}$$

30

40

【請求項 10】

マトリクス演算手段は、第 1 ～ 3 の演算項、および第 1 の色データの最小値 に対して与えられるマトリクス係数 F_{ij} ($i = 1 \sim 3, j = 1 \sim 13$)、および色相データ r, g, b に対して与えられるマトリクス係数 E_{ij} ($i = 1 \sim 3, j = 1 \sim 3$) をそれぞれ発

50

生し、以下のマトリクス演算式(3)により赤、緑、および青を表す色データR, G, Bからなる第2の色データを生成することを特徴とする請求項7に記載の色変換装置。

【数3】

$$\begin{bmatrix} R \\ G \\ B \end{bmatrix} = (E_{ij}) \begin{bmatrix} r \\ g \\ b \end{bmatrix} + (F_{ij}) \begin{bmatrix} h1r \\ h1g \\ h1b \\ h1c \\ h1m \\ h1y \\ h2ry \\ h2rm \\ h2gy \\ h2gc \\ h2bm \\ h2bc \\ \alpha \end{bmatrix} \quad \dots \text{式(3)}$$

10

20

【請求項11】

マトリクス演算手段は、第1～3の演算項、および第1の色データの最小値 に対して与えられるマトリクス係数 F_{ij} ($i = 1 \sim 3$, $j = 1 \sim 13$)、および色相データ c, m, y に対して与えられるマトリクス係数 E_{ij} ($i = 1 \sim 3$, $j = 1 \sim 3$) をそれぞれ発生し、以下のマトリクス演算式(4)によりシアン、マゼンタ、およびイエローを表す色データ C, M, Y からなる第2の色データを生成することを特徴とする請求項7に記載の色変換装置。

30

【数 4】

$$\begin{bmatrix} C \\ M \\ Y \end{bmatrix} = (E_{ij}) \begin{bmatrix} c \\ m \\ y \end{bmatrix} + (F_{ij}) \begin{bmatrix} h1r \\ h1g \\ h1b \\ h1c \\ h1m \\ h1y \\ h2ry \\ h2rm \\ h2gy \\ h2gc \\ h2bm \\ h2bc \\ \alpha \end{bmatrix} \quad \cdots \text{式 (4)}$$

【請求項 1 2】

マトリクス演算手段は、色相データ r, g, b 、または色相データ c, m, y に対して以下の式 (5) に示すマトリクス係数 E_{ij} ($i = 1 \sim 3, j = 1 \sim 3$) を出力することを特徴とする請求項 8 ~ 11 のいずれか 1 項に記載の色変換装置。

【数 5】

$$E_{ij} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \cdots \text{式 (5)}$$

【請求項 1 3】

カラー画像を表す第 1 の色データを、当該第 1 の色データに対応する第 2 の色データに変換する色変換方法であって、

上記第 1 の色データの階調を補正し、階調特性変換された色データを出力し、

上記階調特性変換された色データにより表されるカラー画像を構成する複数の色成分の大きさを表すデータを求め、このデータを用いて、赤、緑、または青の色相に有効な第 1 の演算項、およびイエロー、マゼンタ、またはシアンの色相に有効な第 2 の演算項を生成し

、

上記第 1 および第 2 の演算項のうち、赤、イエロー、緑、シアン、青、マゼンタの互いに隣接する 2 つの色相に有効な演算項を用いて、上記隣接する 2 つの色相間内の領域に有効な第 3 の演算項を生成し、

上記第 1 ~ 3 の演算項に与えられる所定のマトリクス係数を出力し、

上記第 1 ~ 3 の演算項と、上記第 1 ~ 3 の演算項に与えられたマトリクス係数との乗算を含むマトリクス演算により上記第 2 の色データを求めることを特徴とする色変換方法。

【請求項 1 4】

第 1 の色データの階調を、赤、緑、青の成分毎に補正して階調特性変換された色データを出力することを特徴とする請求項 1 3 に記載の色変換方法。

【請求項 15】

階調特性変換された色データにより表されるカラー画像を構成する複数の色成分の大きさを表すデータとして、上記階調特性変換された色データにより表されるカラー画像から無彩色成分を除いた画像の、赤、緑、青、シアン、マゼンタ、イエローの各色成分の大きさを表す色相データ r, g, b, y, m, c を求め、
上記色相データを用いて上記第 1 および第 2 の演算項を生成することを特徴とする請求項 13 または 14 に記載の色変換方法。

【請求項 16】

階調特性変換された色データの赤、緑、青の各成分の大きさを表す色データ R_i, G_i, B_i 、および上記色データ R_i, G_i, B_i の最小値 および最大値 を用いて各色相データ $r = R_i - \quad, g = G_i - \quad, b = B_i - \quad, y = \quad - B_i, m = \quad - G_i, c = \quad - R_i$ を算出することを特徴とする請求項 15 に記載の色変換方法。 10

【請求項 17】

階調特性変換された色データの赤、緑、青の各成分の大きさを表す色データ R_i, G_i, B_i に補数処理を行うことにより、マゼンタ、シアン、イエローの各成分の大きさを表す補色データ M_i, C_i, Y_i を算出し、
上記補色データ M_i, C_i, Y_i 、および当該補色データ M_i, C_i, Y_i の最小値 および最大値 を用いて各色相データ $r = \quad - C_i, g = \quad - M_i, b = \quad - Y_i, y = Y_i - \quad, m = M_i - \quad, c = C_i - \quad$ を算出することを特徴とする請求項 15 に記載の色変換方法。 20

【請求項 18】

色相データを用いて、赤、緑、または青の色相に有効な演算項 $h1r = \min(m, y), h1g = \min(y, c), h1b = \min(c, m)$ を第 1 の演算項として生成し、イエロー、シアン、またはマゼンタの色相に有効な演算項 $h1y = \min(r, g), h1c = \min(g, b), h1m = \min(b, r)$ を第 2 の演算項として生成することを特徴とする請求項 15 ~ 17 のいずれか 1 項に記載の色変換方法 ($\min(a, b)$ は a, b のうち最小となるものの値を表す)。

【請求項 19】

赤、イエロー、緑、シアン、青、マゼンタの隣接する色相間内における特定の領域を指定するための係数 $a_{p1} \sim a_{p6}, a_{q1} \sim a_{q6}$ を発生する係数発生手段を備え、互いに隣接する色相に有効な第 1 の演算項 $h1r, h1g, h1b$ 、および第 2 の演算項 $h1y, h1c, h1m$ の各々に上記係数を乗じた乗算値を用いて、上記色相間内の上記特定の領域において最大となる第 3 の演算項 $h2ry = \min(a_{q1} \times h1r, a_{p1} \times h1y), h2rm = \min(a_{q2} \times h1m, a_{p2} \times h1r), h2gy = \min(a_{q3} \times h1y, a_{p3} \times h1g), h2gc = \min(a_{q4} \times h1c, a_{p4} \times h1g), h2bm = \min(a_{q5} \times h1m, a_{p5} \times h1b), h2bc = \min(a_{q6} \times h1c, a_{p6} \times h1b)$ を生成することを特徴とする請求項 18 に記載の色変換方法 ($\min(a, b)$ は a, b のうち最小となるものの値を表す)。 30

【発明の詳細な説明】

【0001】

40

【発明の属する技術分野】

この発明は、プリンタやビデオプリンタ、スキャナ等のフルカラー印刷関連機器、コンピュータグラフィックス画像を作成する画像処理機器、あるいはモニター等の表示装置等に使用するデータ処理に係わり、中でも赤／緑／青の 3 色で表現する画像データを使用機器等に合わせて色変換処理する色変換方法および装置に関する。

【0002】

【従来の技術】

印刷における色変換は、インクが純色でないことによる混色性や印画の非線形性で発生する画質劣化を補正し、良好な色再現性を持つ印刷画像を出力するために必須の技術である。また、モニター等の表示装置においても、入力された色信号を表示する際、使用条件等 50

に合わせ所望の色再現性をもつ画像を出力（表示）するため、色変換処理が行われている。

【 0 0 0 3 】

従来、上記のような場合での色変換方式には、テーブル変換方式とマトリクス演算方式の 2 種類がある。

【 0 0 0 4 】

テーブル変換方式の代表的な例として三次元ルックアップテーブル方式があるが、この方式は、赤と緑と青（以下、「R、G、B」と記す。）で表現した画像データを入力し、ROMなどのメモリに予め記憶しているR、G、Bの画像データあるいはイエローとマゼンタとシアン（以下、「Y、M、C」と記す。）の補色データを求める方法であり、任意の変換特性を採用できるため、色再現性に優れた色変換を実行できる長所がある。

10

【 0 0 0 5 】

しかし、画像データの組合せ毎にデータを記憶させる単純な構成では、約 4 0 0 M b i t の大容量メモリになる。例えば、特開昭 6 3 - 2 2 7 1 8 1 号公報には、メモリ容量の圧縮方法を開示しているが、それでも約 5 M b i t になる。したがって、この方式には、変換特性毎に大容量メモリを必要とするため、LSI化が困難な課題と、使用条件等の変更に柔軟に対応できないと言う課題がある。

【 0 0 0 6 】

一方、マトリクス演算方式は、例えばR、G、Bの画像データよりY、M、Cの印刷データを求める場合は、下記の式（ 2 7 ）が基本演算式である。

20

【 0 0 0 7 】

【 数 6 】

$$\begin{bmatrix} Y \\ M \\ C \end{bmatrix} = (A_{ij}) \begin{bmatrix} R \\ G \\ B \end{bmatrix} \quad \cdots \text{式 (27)}$$

【 0 0 0 8 】

ここで、 $i = 1 \sim 3$ 、 $j = 1 \sim 3$ である。

30

【 0 0 0 9 】

しかし、式（ 2 7 ）の単純な線形演算では、印画等の非線形性により良好な変換特性を実現できない。

【 0 0 1 0 】

上記の変換特性を改良した方法が、特公平 2 - 3 0 2 2 6 号公報の色補正演算装置に開示されており、下記の式（ 2 8 ）のマトリクス演算式を採用している。

【 0 0 1 1 】

【 数 7 】

$$\begin{bmatrix} Y \\ M \\ C \end{bmatrix} = (D_{ij}) \begin{bmatrix} R \\ G \\ B \\ R \times G \\ G \times B \\ B \times R \\ R \times R \\ G \times G \\ B \times B \\ N \end{bmatrix} \quad \dots \text{式 (28)}$$

10

【0012】

ここで、Nは定数、 $i = 1 \sim 3$ 、 $j = 1 \sim 10$ である。

【0013】

上記式(28)は、無彩色成分と色成分が混在する画像データを直接使用するため、演算の相互干渉が発生する。つまり、係数を1つ変更すると、着目している成分または色相以外にも影響を与え、良好な変換特性を実現できないという課題がある。 20

【0014】

また、特開平7-170404号公報の色変換方法は、この解決策を開示している。図15は、特開平7-170404号公報におけるR、G、B画像データを印刷データC、M、Yに変換する色変換方法を示すブロック回路図であり、100は補数器、101は算出器、102は色相データ算出器、103は多項式演算器、104はマトリクス演算器、105は係数発生器、106は合成器である。

【0015】

次に、動作を説明する。補数器100は、画像データR、G、Bを入力とし、1の補数処理した補色データ C_i 、 M_i 、 Y_i を出力する。算出器101は、この補色データの最大値と最小値および各データを特定する識別符号Sを出力する。 30

【0016】

色相データ算出器102は、補色データ C_i 、 M_i 、 Y_i と最大値と最小値を入力とし、 $r = -C_i$ 、 $g = -M_i$ 、 $b = -Y_i$ および $y = Y_i -$ 、 $m = M_i -$ 、 $c = C_i -$ の減算処理によって、6つの色相データ r 、 g 、 b 、 y 、 m 、 c を出力する。ここで、これら6つの色相データは、この中の少なくとも2つがゼロになる性質がある。

【0017】

多項式演算器103は、色相データと識別符号を入力とし、 r 、 g 、 b 中でゼロでない2つのデータ Q_1 、 Q_2 と、 y 、 m 、 c 中でゼロでない2つのデータ P_1 、 P_2 を選択し、それらから多項式データ $T_1 = P_1 \times P_2$ 、 $T_3 = Q_1 \times Q_2$ 及び $T_2 = T_1 / (P_1 + P_2)$ 、 $T_4 = T_2 / (Q_1 + Q_2)$ を演算し、出力する。 40

【0018】

係数発生器105は、識別信号Sの情報をもとに、多項式データの演算係数 $U(F_{ij})$ と固定係数 $U(E_{ij})$ を発生する。マトリクス演算器104は、色相データ y 、 m 、 c と多項式データ $T_1 \sim T_4$ および係数 U を入力とし、下記の式(29)の演算結果を色インクデータ C_1 、 M_1 、 Y_1 として出力する。

【0019】

【数8】

$$\begin{bmatrix} C1 \\ M1 \\ Y1 \end{bmatrix} = (Eij) \begin{bmatrix} c \\ m \\ y \end{bmatrix} + (Fij) \begin{bmatrix} c \times m \\ m \times y \\ y \times c \\ r \times g \\ g \times b \\ b \times r \\ c \times m / (c + m) \\ m \times y / (m + y) \\ y \times c / (y + c) \\ r \times g / (r + g) \\ g \times b / (g + b) \\ b \times r / (b + r) \end{bmatrix} \quad \dots \text{式 (29)}$$

10

【 0 0 2 0 】

20

合成器 1 0 6 は、色インクデータ C 1、M 1、Y 1 と無彩色データである を加算し、印刷データ C、M、Y を出力する。したがって、印刷データを求める演算式は、式 (3 0) となる。

【 0 0 2 1 】

【 数 9 】

$$\begin{bmatrix} C1 \\ M1 \\ Y1 \end{bmatrix} = (Eij) \begin{bmatrix} c \\ m \\ y \end{bmatrix} + (Fij) \begin{bmatrix} c \times m \\ m \times y \\ y \times c \\ r \times g \\ g \times b \\ b \times r \\ c \times m / (c + m) \\ m \times y / (m + y) \\ y \times c / (y + c) \\ r \times g / (r + g) \\ g \times b / (g + b) \\ b \times r / (b + r) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \alpha \\ \alpha \\ \alpha \end{bmatrix} \quad \dots \text{式 (30)}$$

30

40

【 0 0 2 2 】

なお、式 (3 0) では、画素集合に対する一般式を開示している。

【 0 0 2 3 】

ここで、図 1 6 (A) ~ (F) は、赤 (R)、青 (G)、緑 (B)、イエロー (Y)、シアン (C)、マゼンタ (M) の 6 つの色相と色相データ y、m、c、r、g、b の関係を模式的に示した図であり、各色相データは、3 つの色相に關与している。また、図 1 7 (A) ~ (F) は、上記 6 つの色相と乗算項 y × m、r × g、c × y、g × b、m × c、b

50

$\times r$ の関係を模式的に示した図であり、それぞれ 6 つの色相のうち特定の色相に關与していることが分かる。

なお、以下の説明において、積を表すのに、図中、アスターリスク ($*$) を用いて表すこともある。

【 0 0 2 4 】

したがって、式 (3 0) における 6 つの乗算項 $y \times m$ 、 $m \times c$ 、 $c \times y$ 、 $r \times g$ 、 $g \times b$ 、 $b \times r$ は、それぞれ赤、青、緑、イエロー、シアン、マゼンタの 6 つの色相のうち特定の色相にのみ關与し、つまり、赤に対しては $y \times m$ 、青に対しては $m \times c$ 、緑に対しては $c \times y$ 、イエローに対しては $r \times g$ 、シアンに対しては $g \times b$ 、マゼンタに対しては $b \times r$ のみが有効な乗算項となる。

10

【 0 0 2 5 】

また、式 (3 0) における 6 つの乗除算項 $y \times m / (y + m)$ 、 $m \times c / (m + c)$ 、 $c \times y / (c + y)$ 、 $r \times g / (r + g)$ 、 $g \times b / (g + b)$ 、 $b \times r / (b + r)$ についても、それぞれ 6 つの色相のうち、特定の色相にのみ關与することとなる。

【 0 0 2 6 】

以上より、上述の図 1 5 における色変換方法によると、特定の色相に關与する乗算項および乗除算項に係る係数を変化させることにより、着目している色相のみを、他の色相に影響を与えることなく、調整できる。

【 0 0 2 7 】

また、上記の乗算項は、彩度に対して 2 次的な演算となり、乗除算項は、彩度に対して 1 次的な演算となる。したがって、乗算項と乗除算項を共に用いることにより、彩度に対する印画などの非線形性をも補正することができる。

20

【 0 0 2 8 】

但し、この色変換法においても、好みに応じて、特定の色相の色空間に占める領域の拡大または縮小が望まれる場合、具体的には、マゼンタ～赤～イエローと変化する色空間において、赤の占める領域の拡大または縮小が望まれるような場合に、この要求を満たすことが出来ない。

【 0 0 2 9 】

【 発明が解決しようとする課題 】

従来の色変換方法または色変換装置は、ROM などのメモリによるテーブル変換方式で構成されている場合は、大容量メモリが必要になり、変換特性を柔軟に変更することができない問題点があり、また、マトリクス演算方式で構成される場合は、着目する色相のみを調整できるが、赤、青、緑、イエロー、シアン、マゼンタの 6 つ色相間の変化の度合いを補正できないため、全色空間において良好な変換特性を実現できない問題点があり、さらに、図 1 6 に示されたマトリクス方式による色変換方法あるいは、色変換装置に入力される画像データが、例えば、ガンマ補正処理あるいは、高レベル部圧縮処理などを施されて非線形な階調特性を有する場合には、入力される画像データのレベルにより、色変換の効果が影響を受けるという問題点もある。

30

【 0 0 3 0 】

この発明は上記のような問題点を解消するためになされたもので、画像データ R、G、B を画素毎に色変換する色変換方法および色変換装置において、赤、青、緑、イエロー、シアン、マゼンタの 6 つの色相および、赤～イエロー、イエロー～緑、緑～シアン、シアン～青、青～マゼンタ、マゼンタ～赤の 6 つの色相間の領域を入力される画像データの非線形性に起因する影響を受けずに補正でき、また変換特性を柔軟に変更できて、しかも大容量メモリを必要としない色変換方法または色変換装置を得ることを目的とする。

40

【 0 0 3 1 】

【 課題を解決するための手段 】

この発明に係る色変換装置は、カラー画像を表す第 1 の色データを、当該第 1 の色データに対応する第 2 の色データに変換する色変換装置であって、
上記第 1 の色データの階調を補正し、階調特性変換された色データを出力する階調特性変

50

換手段と、

上記階調特性変換された色データにより表されるカラー画像を構成する複数の色成分の大きさを表すデータを求め、このデータを用いて当該カラー画像における、赤、緑、または青の色相に有効な第1の演算項、およびイエロー、マゼンタ、またはシアンの色相に有効な第2の演算項を生成する手段と、

上記第1および第2の演算項のうち、赤、イエロー、緑、シアン、青、マゼンタの互いに隣接する2つの色相に有効な演算項を用いて、上記隣接する2つの色相間内の領域に有効な第3の演算項を生成する手段と、

上記第1～3の演算項に与えられる所定のマトリクス係数を出力するマトリクス係数発生手段と、

上記第1～3の演算項と、上記第1～3の演算項に与えられたマトリクス係数との乗算を含むマトリクス演算により上記第2の色データを求めるマトリクス演算手段とを備えたものである。

【0032】

また、この発明に係る色変換方法は、カラー画像を表す第1の色データを、当該第1の色データに対応する第2の色データに変換する色変換方法であって、

上記第1の色データの階調を補正し、階調特性変換された色データを出力し、

上記階調特性変換された色データにより表されるカラー画像を構成する複数の色成分の大きさを表すデータを求め、このデータを用いて、赤、緑、または青の色相に有効な第1の演算項、およびイエロー、マゼンタ、またはシアンの色相に有効な第2の演算項を生成し

、
上記第1および第2の演算項のうち、赤、イエロー、緑、シアン、青、マゼンタの互いに隣接する2つの色相に有効な演算項を用いて、上記隣接する2つの色相間内の領域に有効な第3の演算項を生成し、

上記第1～3の演算項に与えられる所定のマトリクス係数を出力し、

上記第1～3の演算項と、上記第1～3の演算項に与えられたマトリクス係数との乗算を含むマトリクス演算により上記第2の色データを求めるものである。

【0033】

【発明の実施の形態】

以下、この発明をその実施の形態を示す図面に基づいて具体的に説明する。

実施の形態1.

図1はこの発明の一実施形態による色変換方法および色変換装置の構成の一例を示すブロック図である。図において、15a、15b、15cは、階調特性変換手段、1は階調特性変換後画像データR、G、Bの最大値と最小値を算出し、各データを特定する識別符号S1を生成して出力する算出手段、2は画像データR、G、Bと上記算出手段1からの出力より色相データr、g、b、y、m、cを算出する色相データ算出手段、3は多項式演算手段、4はマトリクス演算器、5は係数発生手段、6は合成手段である。

【0034】

また、図2は、上記多項式演算手段3の一構成例を示すブロック図である。図において、7は入力された色相データのうちゼロとなるデータを除去するゼロ除去手段、9a、9b、9cは入力されたデータの最小値を選択し出力する最小値選択手段、11は上記算出手段1からの識別符号S1に基づき、演算係数を発生し出力する演算係数発生手段、10a、10bは上記演算係数発生手段11からの出力が示す演算係数と、最小値選択手段9a及び9bの出力との乗算を行う演算手段である。

【0035】

次に動作について説明する。赤、緑、青の三色に対応した入力信号R、G、Bは、階調特性変換手段により階調補正される。該階調特性変換手段15a、15b、15cにおいては、例えば、入力信号R、G、Bが、陰極線管を用いたディスプレイで表示する際、陰極線管の有するガンマ特性を補正するために電子カメラなどにおいてガンマ補正処理を施され非線形化された信号、あるいは、電子カメラなどにおいて被写体の高輝度部分から得られる

信号を圧縮する高レベル部圧縮処理を施され非線形化された信号を、線形化するための処理が施される。上記階調特性変換手段15a、15b、15cの具体的な構成としては、1次元のルックアップテーブルあるいは、べき乗関数の入出力特性を有する演算手段などいずれの方式によるものであっても良い。階調特性変換後画像データ R_i 、 G_i 、 B_i は、算出手段1および色相データ算出手段2へと送られ、算出手段1は、階調特性変換後画像データ R_i 、 G_i 、 B_i の最大値と最小値を算出して出力するとともに、階調特性変換後画像データ R_i 、 G_i 、 B_i のうち最大値となるデータと最小値となるデータを特定する識別符号 S_1 を生成し出力する。色相データ算出手段2は、階調特性変換後画像データ R_i 、 G_i 、 B_i と上記算出手段1からの出力である最大値と最小値を入力とし、 $r = R_i -$ 、 $g = G_i -$ 、 $b = B_i -$ および $y =$ 、 $m =$ 、 $c =$ の減算処理を行い、6つの色相データ r 、 g 、 b 、 y 、 m 、 c を出力する。

10

【0036】

このとき、上記算出手段1において算出される最大値、最小値は、 $\text{MAX}(R_i, G_i, B_i)$ 、 $\text{MIN}(R_i, G_i, B_i)$ であり、色相データ算出手段2において算出される6つの色相データ r 、 g 、 b 、 y 、 m 、 c は、 $r = R_i -$ 、 $g = G_i -$ 、 $b = B_i -$ および $y =$ 、 $m =$ 、 $c =$ の減算処理によって得られているので、これら6つの色相データは、この中の少なくとも2つがゼロになる性質がある。例えば、最大値が R_i 、最小値が G_i である場合($\text{MAX} = R_i$ 、 $\text{MIN} = G_i$)は、上記の減算処理より $g = 0$ および $c = 0$ となり、また、最大値が R_i 、最小値が B_i である場合($\text{MAX} = R_i$ 、 $\text{MIN} = B_i$)は、 $b = 0$ および $c = 0$ となる。すなわち、最大、最小となる R_i 、 G_i 、 B_i の組み合わせにより、少なくとも、 r 、 g 、 b の中で1つ、 y 、 m 、 c の中で1つの合計2つの値がゼロとなることになる。

20

【0037】

したがって、上記算出手段1においては、6つの色相データのうちゼロとなるデータを特定する識別符号 S_1 を生成し出力する。この識別符号 S_1 は、最大値と最小値が R_i 、 G_i 、 B_i のうちどれであるかにより、データを特定する6種類の識別符号 S_1 を生成することができる。図3は識別符号 S_1 と R_i 、 G_i 、 B_i における最大値と最小値およびゼロとなる色相データの関係を示す図である。なお、図中の識別符号 S_1 の値はその一例を示すものであり、この限りではなく、他の値であってもよい。

30

【0038】

次に、色相データ算出手段2からの出力である6つの色相データ r 、 g 、 b および y 、 m 、 c は多項式演算手段3へと送られ、また、 r 、 g 、 b についてはマトリクス演算手段4へも送られる。多項式演算手段3には上記算出手段1から出力される識別符号 S_1 も入力されており、 r 、 g 、 b 中でゼロでない2つのデータ Q_1 、 Q_2 と、 y 、 m 、 c 中でゼロでない2つのデータ P_1 、 P_2 を選択して演算を行うのであるが、この動作を図2に従って説明する。

【0039】

多項式演算手段3において、色相データ算出手段2からの色相データと算出手段からの識別符号 S_1 はゼロ除去手段7へと入力される。ゼロ除去手段7では、識別符号 S_1 に基づき、 r 、 g 、 b 中でゼロでない2つのデータ Q_1 、 Q_2 と y 、 m 、 c 中でゼロでない2つのデータ P_1 、 P_2 を出力する。 Q_1 、 Q_2 、 P_1 、 P_2 は、例えば図4に示すように決定され、出力される。例えば図3、4から、識別符号 $S_1 = 0$ となる場合、 r 、 b から Q_1 、 Q_2 が、 y 、 m から P_1 、 P_2 が得られ、 $Q_1 = r$ 、 $Q_2 = b$ 、 $P_1 = m$ 、 $P_2 = y$ として出力する。なお、上記図3と同様、図4中の識別符号 S_1 の値はその一例を示すものであり、この限りではなく、他の値であってもよい。

40

【0040】

また、最小値選択手段9aでは、上記ゼロ除去手段7からの出力データ Q_1 、 Q_2 のうちの最小値 $T_4 = \text{min}(Q_1, Q_2)$ を選択して出力し、最小値選択手段9bでは、上記ゼロ除去手段7からの出力データ P_1 、 P_2 のうちの最小値 $T_2 = \text{min}(P_1, P_2)$

50

を選択して出力する。最小値選択手段 9 a および 9 b から出力される T 4 および T 2 が、第 1 の比較データである。

【 0 0 4 1 】

演算係数発生手段 1 1 には上記 算出手段 1 からの識別符号 S 1 が入力され、演算手段 1 0 a、1 0 b において第 1 の比較データ T 4 および T 2 に対し乗算を行うための演算係数 a q、a p を示す信号を識別符号 S 1 に基づき発生し、演算手段 1 0 a へ演算係数 a q を、演算手段 1 0 b へは演算係数 a p を出力する。なお、この演算係数 a q、a p はそれぞれ識別符号 S 1 に応じて 6 種類与えられる。演算手段 1 0 a では上記最小値選択手段 9 a からの第 1 の比較データ T 4 が入力され、演算係数発生手段 1 1 からの演算係数 a q と第 1 の比較データ T 4 による乗算 a q × T 4 を行い、その出力を最小値選択手段 9 c へ送り、演算手段 1 0 b では上記最小値選択手段 9 b からの第 1 の比較データ T 2 が入力され、演算係数発生手段 1 1 からの演算係数 a p と第 1 の比較データ T 2 による乗算 a p × T 2 を行い、その出力を最小値選択手段 9 c へ送る。

10

【 0 0 4 2 】

最小値選択手段 9 c では、演算手段 1 0 a および 1 0 b からの出力の最小値 T 5 = min (a p × T 2、a q × T 4) を選択して出力する。最小値選択手段 9 c から出力される T 5 が、第 2 の比較データである。以上、上述した多項式データ T 2、T 4、T 5 が、多項式演算手段 3 の出力である。そして、この多項式演算手段 3 の出力は演算項としてマトリクス演算手段 4 へと送られる。

【 0 0 4 3 】

20

一方、図 1 の係数発生手段 5 は、識別符号 S 1 に基づき、多項式データの演算係数 U (F i j) と固定係数 U (E i j) を発生し、マトリクス演算手段 4 へと送る。マトリクス演算手段 4 は、上記色相データ算出手段 2 からの色相データ r、g、b と多項式演算手段 3 からの多項式データ T 2、T 4、T 5、係数発生手段 5 からの係数 U を入力とし、下記の式 (6) の演算結果を画像データ R 1、G 1、B 1 として出力する。

【 0 0 4 4 】

【 数 1 0 】

$$\begin{bmatrix} R1 \\ G1 \\ B1 \end{bmatrix} = (Eij) \begin{bmatrix} r \\ g \\ b \end{bmatrix} + (Fij) \begin{bmatrix} T2 \\ T4 \\ T5 \end{bmatrix} \quad \cdots \text{式 (6)}$$

30

【 0 0 4 5 】

なお、式 (6) において、(E i j) では i = 1 ~ 3、j = 1 ~ 3、(F i j) では i = 1 ~ 3、j = 1 ~ 3 である。

【 0 0 4 6 】

ここで、図 5 は、上記マトリクス演算手段 4 における部分的な一構成例を示すブロック図であり、R 1 を演算し出力する場合について示している。図において、1 2 a、1 2 c、1 2 e、1 2 f は乗算手段、1 3 a、1 3 d、1 3 e は加算手段である。

40

【 0 0 4 7 】

次に、図 5 の動作を説明する。乗算手段 1 2 a、1 2 c、1 2 e、1 2 f は、色相データ r と多項式演算手段 3 からの多項式データ T 2、T 4、T 5 と係数発生手段 5 からの係数 U (E i j) および U (F i j) を入力とし、それぞれの積を出力する。加算手段 1 3 a は、各乗算手段 1 2 c、1 2 e の出力である積を入力とし、入力データを加算し、その和を出力する。加算手段 1 3 d は加算手段 1 3 a からの出力と乗算手段 1 2 f の出力を加算する。そして加算手段 1 3 e は加算手段 1 3 d の出力と乗算手段 1 2 a の出力を加算して、総和を画像データ R 1 として出力する。なお、図 5 の構成例において、色相データ r を g または b に置換すれば、画像データ G 1、B 1 を演算できる。

50

【 0 0 4 8 】

本実施の形態による色変換方法あるいは、色変換装置の演算速度が問題になる場合には、係数 (E_{ij}) と (F_{ij}) は、それぞれの色相データ r 、 g 、 b に対応した係数が使用されるので、図 5 の構成を r 、 g 、 b に対し並列に 3 つ使用すれば、より高速なマトリクス演算が可能になる。

【 0 0 4 9 】

合成手段 6 は、上記マトリクス演算手段 4 からの画像データ R_1 、 G_1 、 B_1 と上記算出手段 1 からの出力である無彩色データを示す最小値 α が入力され、加算を行い、画像データ R 、 G 、 B を出力する。よって、上記図 1 の色変換方法により色変換された画像データ R 、 G 、 B を求める演算式は、式 (1) となる。

【 0 0 5 0 】

【 数 1 1 】

$$\begin{bmatrix} R \\ G \\ B \end{bmatrix} = (E_{ij}) \begin{bmatrix} r \\ g \\ b \end{bmatrix} + (F_{ij}) \begin{bmatrix} h1r \\ h1g \\ h1b \\ h1c \\ h1m \\ h1y \\ h2ry \\ h2rm \\ h2gy \\ h2gc \\ h2bm \\ h2bc \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \alpha \\ \alpha \\ \alpha \end{bmatrix} \quad \dots \text{式 (1)}$$

【 0 0 5 1 】

ここで、 (E_{ij}) では $i = 1 \sim 3$ 、 $j = 1 \sim 3$ 、 (F_{ij}) では $i = 1 \sim 3$ 、 $j = 1 \sim 12$ であり、 $h1r = \min(m, y)$ 、 $h1g = \min(y, c)$ 、 $h1b = \min(c, m)$ 、 $h1c = \min(g, b)$ 、 $h1m = \min(b, r)$ 、 $h1y = \min(r, g)$ 、 $h2ry = \min(aq1 \times h1y, ap1 \times h1r)$ 、 $h2rm = \min(aq2 \times h1m, ap2 \times h1r)$ 、 $h2gy = \min(aq3 \times h1y, ap3 \times h1g)$ 、 $h2gc = \min(aq4 \times h1c, ap4 \times h1g)$ 、 $h2bm = \min(aq5 \times h1m, ap5 \times h1b)$ 、 $h2bc = \min(aq6 \times h1c, ap6 \times h1b)$ であり、 $aq1 \sim aq6$ および $ap1 \sim ap6$ は上記図 2 における演算係数発生手段 11 に

【 0 0 5 2 】

なお、式 (1) の演算項と図 1 における演算項の数の違いは、図 1 における演算項がゼロとなるデータを除く画素毎の演算方法を開示しているのに対して、式 (1) は画素集合に対する一般式を開示している点にある。つまり、式 (1) の多項式データは、1 画素について、12 個のデータを 3 個の有効データに削減でき、この削減は、色相データの性質を巧みに活用して達成している。

【 0 0 5 3 】

また、有効データの組合せは、着目画素の画像データに応じて変わり、全画像データでは全ての多項式データが有効になる。

【0054】

図6(A)～(F)は、6つの色相(赤、イエロー、緑、シアン、青、マゼンタ)と色相データ y 、 m 、 c 、 r 、 g 、 b の関係を模式的に示したものであり、各色相データはそれぞれ3つの色相に関連している(例えば、図6(A)に示す y であれば、赤、イエロー、緑の3つの色相に関連する)。

【0055】

上記式(6)と式(1)は、各色相の1つだけに有効な第1の比較データを含んでいる。この第1の比較データは、 $h1r = \min(y, m)$ 、 $h1y = \min(r, g)$ 、 $h1g = \min(c, y)$ 、 $h1c = \min(g, b)$ 、 $h1b = \min(m, c)$ 、 $h1m = \min(b, r)$ の6つである。図7(A)～(F)は、6つの色相と第1の比較データ $h1r$ 、 $h1y$ 、 $h1g$ 、 $h1c$ 、 $h1b$ 、 $h1m$ の関係を模式的に示したものであり、各第1の比較データが特定の色相に関連していることが分かる。

10

【0056】

例えば、 W を定数として、赤に対しては $r = W$ 、 $g = b = 0$ なので、 $y = m = W$ 、 $c = 0$ となる。したがって、 $\min(y, m) = W$ となり、他の5つの第1の比較データは全てゼロになる。つまり、赤に対しては、 $h1r = \min(y, m)$ のみが有効な第1の比較データになる。同様に、緑には $h1g = \min(c, y)$ 、青には $h1b = \min(m, c)$ 、シアンには $h1c = \min(g, b)$ 、マゼンタには $h1m = \min(b, r)$ 、イエローには $h1y = \min(r, g)$ だけが有効な第1の比較データとなる。

【0057】

20

図8(A)～(F)は、6つの色相と、第2の比較データ $h2ry = \min(h1y, h1r)$ 、 $h2gy = \min(h1y, h1g)$ 、 $h2gc = \min(h1c, h1g)$ 、 $h2bc = \min(h1c, h1b)$ 、 $h2bm = \min(h1m, h1b)$ 、 $h2rm = \min(h1m, h1r)$ の関係を模式的に示したものであり、上記式(1)での $h2ry = \min(aq1 \times h1y, ap1 \times h1r)$ 、 $h2gy = \min(aq3 \times h1y, ap3 \times h1g)$ 、 $h2gc = \min(aq4 \times h1c, ap4 \times h1g)$ 、 $h2bc = \min(aq6 \times h1c, ap6 \times h1b)$ 、 $h2bm = \min(aq5 \times h1m, ap5 \times h1b)$ 、 $h2rm = \min(aq2 \times h1m, ap2 \times h1r)$ における演算係数 $aq1 \sim aq6$ および $ap1 \sim ap6$ の値を1とした場合について示している。図9のそれぞれより、各第2の比較データが赤～イエロー、イエロー～緑、緑～シアン、シアン～青、青～マゼンタ、マゼンタ～赤の6つの色相間の中間領域の変化に関連していることが分かる。つまり、赤～イエローに対しては、 $b = c = 0$ であり、 $h2ry = \min(h1y, h1r) = \min(\min(r, g), \min(y, m))$ を除く他の5項は全てゼロになる。よって、 $h2ry$ のみが有効な第2の比較データになり、同様に、イエロー～緑には $h2gy$ 、緑～シアンには $h2gc$ 、シアン～青には $h2bc$ 、青～マゼンタには $h2bm$ 、マゼンタ～赤には $h2rm$ だけが有効な第2の比較データとなる。

30

【0058】

また、図9(A)～(F)は上記式(6)および式(1)での hry 、 hrm 、 hgy 、 hgc 、 hbm 、 hbc における演算係数 $aq1 \sim aq6$ および $ap1 \sim ap6$ を変化させた場合の6つの色相と第2の比較データの関係を模式的に示したものであり、図中の破線 $a1 \sim a6$ で示す場合は、 $aq1 \sim aq6$ を $ap1 \sim ap6$ より大きい値とした場合の特性を示し、破線 $b1 \sim b6$ で示す場合は、 $ap1 \sim ap6$ を $aq1 \sim aq6$ より大きい値とした場合の特性を示している。

40

【0059】

すなわち、赤～イエローに対しては $h2ry = \min(aq1 \times h1y, ap1 \times h1r)$ のみが有効な第2の比較データであるが、例えば $aq1$ と $ap1$ の比を2:1とすると、図9(A)での破線 $a1$ のように、ピーク値が赤よりに関連する比較データとなり、赤～イエローの色相間における赤に近い領域に有効な比較データとすることができる。一方、例えば $aq1$ と $ap1$ の比を1:2とすると、図9(A)での破線 $b1$ のような関係と

50

なり、ピーク値がイエローよりに関与する比較データとなり、赤～イエローの色相間におけるイエローに近い領域に有効な比較データとすることができる。同様に、イエロー～緑には $h_2 g y$ における $a q_3$ 、 $a p_3$ を、緑～シアンには $h_2 g c$ における $a q_4$ 、 $a p_4$ を、シアン～青には $h_2 b c$ における $a q_6$ 、 $a p_6$ を、青～マゼンタには $h_2 b m$ における $a q_5$ 、 $a p_5$ を、マゼンタ～赤には $h_2 r m$ における $a q_2$ 、 $a p_2$ を変化させることにより、それぞれの色相間の領域においても、その有効となる領域を変化させることができる。

【0060】

図10(a)および(b)は、6つの色相および色相間領域と有効な演算項の関係を示している。よって、係数発生手段5において、調整したい色相または色相間の領域に有効な演算項に係わる係数を変化させれば、その着目する色相のみを調整でき、色相間の変化の度合いをも補正することができる。また、多項式演算手段3における演算係数発生手段11での係数を変化させれば、色相間領域での演算項が有効となる領域を他の色相に影響することなく変化させることができる。

【0061】

ここで、上記図1による実施の形態1での係数発生手段5での係数の一例を述べる。式(5)は、上記係数発生手段5において発生する係数 $U(E_{ij})$ の一例を示している。

【0062】

【数12】

$$E_{ij} = \begin{bmatrix} 100 \\ 010 \\ 001 \end{bmatrix} \quad \dots \text{式(5)}$$

【0063】

上記の場合で係数 $U(F_{ij})$ の係数を全てゼロとすると、色変換を実施しない場合となる。また、下記式(7)では、係数 $U(F_{ij})$ の係数において、1次演算項である第1の比較データと第2の比較データに係わる係数を例えば $A r_1 \sim A r_3$ 、 $A y_1 \sim A y_3$ 、 $A g_1 \sim A g_3$ 、 $A c_1 \sim A c_3$ 、 $A b_1 \sim A b_3$ 、 $A m_1 \sim A m_3$ 、および $A r y_1 \sim A r y_3$ 、 $A g y_1 \sim A g y_3$ 、 $A g c_1 \sim A g c_3$ 、 $A b c_1 \sim A b c_3$ 、 $A b m_1 \sim A b m_3$ 、 $A r m_1 \sim A r m_3$ に示す値とした場合を示す。

【0064】

【数13】

$$F_{ij} = \begin{bmatrix} A r_1 & A g_1 & A b_1 & A c_1 & A m_1 & A y_1 & A r y_1 & A r m_1 & A g y_1 & A g c_1 & A b m_1 & A b c_1 \\ A r_2 & A g_2 & A b_2 & A c_2 & A m_2 & A y_2 & A r y_2 & A r m_2 & A g y_2 & A g c_2 & A b m_2 & A b c_2 \\ A r_3 & A g_3 & A b_3 & A c_3 & A m_3 & A y_3 & A r y_3 & A r m_3 & A g y_3 & A g c_3 & A b m_3 & A b c_3 \end{bmatrix} \quad \dots (7)$$

【0065】

上記においては、色相または、色相間の領域のみの調整を行え、変化させたい色相または色相間の領域に関する演算項に係わる係数を定め、他の係数をゼロとすれば、その色相または色相間の領域のみの調整を行える。例えば、赤に関する $h_1 r$ に係わる係数 $A r_1 \sim A r_3$ を設定すれば、赤の色相を変化させ、赤～イエローの色相間の割合を変化させるには $h_2 r y$ に係わる係数 $A r y_1 \sim A r y_3$ を用いることとなる。

【0066】

また、多項式演算手段3において、 $h_2 r y = \min(a q_1 \times h_1 y, a p_1 \times h_1 r)$ 、 $h_2 r m = \min(a q_2 \times h_1 m, a p_2 \times h_1 r)$ 、 $h_2 g y = \min(a q_3$

10

20

30

40

50

$\times h1y$ 、 $ap3 \times h1g$)、 $h2gc = \min(aq4 \times h1c, ap4 \times h1g)$ 、 $h2bm = \min(aq5 \times h1m, ap5 \times h1b)$ 、 $h2bc = \min(aq6 \times h1c, ap6 \times h1b)$ における演算係数 $aq1 \sim aq6$ および $ap1 \sim ap6$ の値を1、2、4、8、...の整数値で変化させれば、演算手段10aおよび10bにおいてビットシフトにより乗算を行うことができる。

【0067】

以上より、特定の色相に關与する第1の比較データおよび第2の比較データに係る係数を変化させることにより、係数 $U(Fij)$ の係数を独立に補正して、上記6つの色相間の变化の度合いをも補正できる。よって、変換特性を柔軟に変更できて、しかも大容量メモリを必要としない色変換方法または色変換装置を得ることができる。

10

【0068】

なお、上記実施の形態1では、階調特性変換後画像データ R 、 G 、 B をもとに色相データ r 、 g 、 b および y 、 m 、 c と最大値、最小値を算出して各色相に係わる演算項を得て、マトリクス演算後、画像データ R 、 G 、 B を得る場合として説明したが、上記出力画像データ R 、 G 、 B を得た後、

R 、 G 、 B を補色データ C 、 M 、 Y に変換してもよく、上記と同様の効果を奏する。

【0069】

また、上記実施の形態1では、ハードウェアにより図1の構成の処理を行う場合について説明しているが、ソフトウェアなどにより同様の処理を行う色変換方法としても効果的であることは言うまでもなく、上記実施の形態1と同様の効果を奏する。また、階調特性変換手段15a、15b、15cそれぞれの変換特性は、入力信号の特性を考慮して決められるもので、例えば逆ガンマ補正特性などに限定されるものではなく、極端な場合には、直線的な特性のものであっても良い。ただし、直線的な場合であっても、その傾きを個々に変えることにより入力信号のレベルバランスを調整することも可能である。

20

【0070】

実施の形態2

実施の形態1では、階調特性変換後画像データ R 、 G 、 B をもとに色相データ r 、 g 、 b および y 、 m 、 c と最大値、最小値を算出して各色相に係わる演算項を得て、マトリクス演算後、画像データ R 、 G 、 B を得る場合として説明したが、階調特性変換後画像データ R 、 G 、 B を補色データ C 、 M 、 Y に変換後、入力を補色データ C 、 M 、 Y として色変換を行うように構成することもできる。

30

【0071】

図11はこの発明の実施形態2による色変換方法および色変換装置の構成の一例を示すブロック図である。図において、3、4、5、6、15a、15b、15cは上記実施の形態1の図1におけるものと同一のものであり、14は補数手段、1bは補色データの最大値と最小値および色相データを特定するための識別符号 $S1$ を生成する算出手段、2bは上記補数手段14からの補色データ C 、 M 、 Y と算出手段1bからの出力より色相データ r 、 g 、 b 、 y 、 m 、 c を算出する色相データ算出手段である。

【0072】

次に、動作を説明する。補数手段14は、階調特性変換後画像データ Ri 、 Gi 、 Bi を入力とし、1の補数処理した補色データ Ci 、 Mi 、 Yi を出力する。算出手段1bでは、この補色データの最大値と最小値および各色相データを特定するための識別符号 $S1$ を出力する。

40

【0073】

色相データ算出手段2bは、補色データ Ci 、 Mi 、 Yi と上記算出手段1bからの最大値と最小値を入力とし、 $r = Ci - \text{最大値}$ 、 $g = Mi - \text{最大値}$ 、 $b = Yi - \text{最大値}$ および $y = Yi - \text{最小値}$ 、 $m = Mi - \text{最小値}$ 、 $c = Ci - \text{最小値}$ の減算処理によって、6つの色相データ r 、 g 、 b 、 y 、 m 、 c を出力する。ここで、これら6つの色相データは、この中の少なくとも2つがゼロになる性質があり、上記算出手段1bから出力される識別符号 $S1$ は、6つの色相データのうちゼロとなるデータを特定するものであり、最大値と最小値が Ci

50

、 M_i 、 Y_i のうちどれであるかにより、データを特定する6種類の識別符号となる。この6つの色相データのうちゼロとなるデータと識別符号 S_1 との関係は上記実施の形態1での説明と同様であるので、詳細な説明は省略する。

【0074】

次に、色相データ算出手段2bからの出力である6つの色相データ r 、 g 、 b および y 、 m 、 c は多項式演算手段3へと送られ、また、 c 、 m 、 y についてはマトリクス演算手段4へも送られる。多項式演算手段3には上記算出手段1bから出力される識別符号 S_1 も入力されており、

r 、 g 、 b 中でゼロでない2つのデータ Q_1 、 Q_2 と、 y 、 m 、 c 中でゼロでない2つのデータ P_1 、 P_2 を選択して演算を行うのであるが、この動作は上記実施の形態1における図2の動作と同一であるので、その詳細な説明は省略する。 10

【0075】

そして、この多項式演算手段3の出力はマトリクス演算手段4へと送られ、係数発生手段5は、識別符号 S_1 に基づき、多項式データの演算係数 $U(F_{ij})$ と固定係数 $U(E_{ij})$ を発生し、マトリクス演算手段4へと送る。マトリクス演算手段4は、上記色相データ算出手段2bからの色相データ c 、 m 、 y と多項式演算手段3からの多項式データ T_2 、 T_4 、 T_5 、係数発生手段5からの係数 U を入力とし、下記の式(8)の演算結果を画像データ C_1 、 M_1 、 Y_1 として出力する。

【0076】

【数14】

$$\begin{bmatrix} C1 \\ M1 \\ Y1 \end{bmatrix} = (E_{ij}) \begin{bmatrix} c \\ m \\ y \end{bmatrix} + (F_{ij}) \begin{bmatrix} T2 \\ T4 \\ T5 \end{bmatrix} \quad \dots \text{式(8)}$$

20

【0077】

なお、式(8)において (E_{ij}) では $i = 1 \sim 3$ 、 $j = 1 \sim 3$ 、 (F_{ij}) では $i = 1 \sim 3$ 、 $j = 1 \sim 3$ である。

【0078】

なお、マトリクス演算手段4における動作は、上記実施の形態1における図5において、入力される色相データを c (または m 、 y)とし、 C_1 (または M_1 、 Y_1)を演算し出力する場合であり、同様の動作を行うので、その詳細な説明は省略する。

30

【0079】

合成手段6は、上記マトリクス演算手段4からの補色データ C_1 、 M_1 、 Y_1 と上記算出手段1bからの出力である無彩色データを示す最小値が入力され、加算を行い、画像データ C 、 M 、 Y を出力する。よって、上記図11の色変換方法により色変換された画像データ C 、 M 、 Y を求める演算式は、式(2)となる。

【0080】

【数15】

40

$$\begin{bmatrix} C \\ M \\ Y \end{bmatrix} = (E_{ij}) \begin{bmatrix} c \\ m \\ y \end{bmatrix} + (F_{ij}) \begin{bmatrix} h1r \\ h1g \\ h1b \\ h1c \\ h1m \\ h1y \\ h2ry \\ h2rm \\ h2gy \\ h2gc \\ h2bm \\ h2bc \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \alpha \\ \alpha \\ \alpha \end{bmatrix} \quad \dots \text{式 (2)}$$

10

20

【 0 0 8 1 】

ここで、式 (2) において (E_{ij}) では $i = 1 \sim 3$ 、 $j = 1 \sim 3$ 、(F_{ij}) では $i = 1 \sim 3$ 、 $j = 1 \sim 12$ であり、 $h1r = \min(m, y)$ 、 $h1g = \min(y, c)$ 、 $h1b = \min(c, m)$ 、 $h1c = \min(g, b)$ 、 $h1m = \min(b, r)$ 、 $h1y = \min(r, g)$ 、 $h2ry = \min(aq1 \times h1y, ap1 \times h1r)$ 、 $h2rm = \min(aq2 \times h1m, ap2 \times h1r)$ 、 $h2gy = \min(aq3 \times h1y, ap3 \times h1g)$ 、 $h2gc = \min(aq4 \times h1c, ap4 \times h1g)$ 、 $h2bm = \min(aq5 \times h1m, ap5 \times h1b)$ 、 $h2bc = \min(aq6 \times h1c, ap6 \times h1b)$ であり、 $aq1 \sim aq6$ および $ap1 \sim ap6$ は上記図 2 における演算係数発生手段 11 において発生される演算係数である。

30

【 0 0 8 2 】

なお、式 (2) の演算項と図 11 における演算項の数の違いは、図 11 における演算項がゼロとなるデータを除く画素毎の演算方法を開示しているのに対して、式 (2) は画素集合に対する一般式を開示している点にある。つまり、式 (2) の多項式データは、1 画素について、12 個のデータを 3 個の有効データに削減でき、この削減は、色相データの性質を巧みに活用して達成している。

【 0 0 8 3 】

また、有効データの組合せは、着目画素の画像データに応じて変わり、全画像データでは全ての多項式データが有効になる。

40

【 0 0 8 4 】

そして、上記式 (2) の多項式演算手段による演算項は、実施の形態 1 における式 (1) の演算項と同一であり、したがって、6 つの色相および色相間領域と有効な演算項の関係は図 10 (a) および (b) に示す場合と同一となる。よって、実施の形態 1 と同様、係数発生手段 5 において、調整したい色相または色相間の領域に有効な演算項に係わる係数を変化させれば、その着目する色相のみを調整でき、色相間の変化の度合いをも補正することができる。また、多項式演算手段 3 における演算係数発生手段 11 での係数を変化させれば、色相間領域での演算項が有効となる領域を他の色相に影響することなく変化させることができる。

【 0 0 8 5 】

50

ここで、上記実施の形態 2 での係数発生手段 5 での係数の一例としては、上記実施の形態 1 の場合と同様、式 (5) による係数 $U(E_{ij})$ となり、係数 $U(F_{ij})$ の係数を全てゼロとすると、色変換を実施しない場合となる。また、式 (7) に示す係数 $U(F_{ij})$ の係数において、第 1 の比較データと第 2 の比較データに係わる係数により補正を行うことで、色相または色相間の領域のみの調整を行え、変化させたい色相または色相間の領域に関する演算項に係わる係数を定め、他の係数をゼロとすれば、その色相または色相間の領域のみの調整を行える。

【0086】

以上より、特定の色相に関連する第 1 の比較データに係る係数を変化させることにより、赤、青、緑、イエロー、シアン、マゼンタの 6 つの色相において着目している色相のみを、他の色相に影響を与えずに調整でき、更に、第 2 の比較データに係る係数を変化させることにより、赤～イエロー、イエロー～緑、緑～シアン、シアン～青、青～マゼンタ、マゼンタ～赤の 6 つの色相間の領域を独立に補正して、上記 6 つの色相間の変化の度合いをも補正できる。よって、変換特性を柔軟に変更できて、しかも大容量メモリを必要としない色変換方法または色変換装置を得ることができる。

【0087】

なお、上記実施の形態 2 では、ハードウェアにより図 12 の構成の処理を行う場合について説明しているが、ソフトウェアなどにより同様の処理を行う色変換方法としても効果的であることは言うまでもなく、上記実施の形態 2 と同様の効果を奏する。また、階調特性変換手段 15a、15b、15c それぞれの変換特性は、入力信号の特性を考慮して決められるもので、例えば逆ガンマ補正特性などに限定されるものではなく、極端な場合には、直線的な特性のものであっても良い。ただし、直線的な場合であっても、その傾きを個々に変えることにより入力信号のレベルバランスを調整することも可能である。

【0088】

実施の形態 3 .

実施の形態 1 ではマトリクス演算手段 4 における部分的な一構成例を図 5 に示すブロック図であるとし、式 (1) に示すように、色相データと各演算項および無彩色データである R、G、B の最小値 を加算して画像データ R、G、B を出力するよう構成したが、図 12 に示すように、係数発生手段において無彩色データである最小値 に対する係数を発生することにより、無彩色成分を調整するよう構成することもできる。

【0089】

図 12 はこの発明の実施形態 3 による色変換方法および色変換装置の構成の一例を示すブロック図である。図において、1、2、3、15a、15b、15c は上記実施の形態 1 の図 1 におけるものと同じのものであり、4b はマトリクス演算手段、5b は係数発生手段である。

【0090】

次に動作を説明する。入力データより 算出手段 1 において最大値 、最小値 および識別符号 S1 を求め、色相データ算出手段 2 により 6 つの色相データを算出し、多項式演算手段 3 において演算項を求める動作は上記実施の形態 1 と同一であるのでその詳細な説明は省略する。

【0091】

図 12 の係数発生手段 5b は、識別符号 S1 に基づき、多項式データの演算係数 $U(F_{ij})$ と固定係数 $U(E_{ij})$ を発生し、マトリクス演算手段 4b へと送る。マトリクス演算手段 4b は、上記色相データ算出手段 2 からの色相データ r、g、b と多項式演算手段 3 からの多項式データ T2、T4、T5、 算出手段 1 からの最小値 および係数発生手段 5b からの係数 U を入力とし、演算を行うのであるが、その演算式は下記の式 (9) を使用し、無彩色成分を調整する。

【0092】

【数 16】

10

20

30

40

$$\begin{bmatrix} R1 \\ G1 \\ B1 \end{bmatrix} = (Eij) \begin{bmatrix} r \\ g \\ b \end{bmatrix} + (Fij) \begin{bmatrix} T2 \\ T4 \\ T5 \\ \alpha \end{bmatrix} \quad \dots \text{式 (9)}$$

【 0 0 9 3 】

なお、式 (9) において (E i j) では i = 1 ~ 3、j = 1 ~ 3、(F i j) では i = 1 ~ 3、j = 1 ~ 4 である。

10

【 0 0 9 4 】

ここで、図 1 3 はマトリクス演算手段 4 b の部分的な構成例を示すブロック図であり、図 1 3 において、1 2 a、1 2 c、1 2 e、1 2 f、および 1 3 a、1 3 d、1 3 e は上記実施の形態 1 でのマトリクス演算手段 4 と同一のものであり、1 2 g は図 1 における算出手段 1 からの無彩色成分を示す最小値 と係数発生手段 5 b からの係数 U を入力とし、その乗算を行う乗算手段、1 3 f は加算手段である。

【 0 0 9 5 】

次に、図 1 4 の動作を説明する。乗算手段 1 2 a、1 2 c、1 2 e、1 2 f は、色相データ r と多項式演算手段 3 からの多項式データ T 2、T 4、T 5 と係数発生手段 5 b からの係数 U (E i j) および U (F i j) を入力とし、それぞれの積を出力し、加算手段 1 3 a、1 3 d、1 3 e において、それぞれの積および和を加算するのであるが、その動作は実施の形態 1 におけるマトリクス演算手段 4 での動作と同一である。乗算手段 1 2 g には、算出手段 1 からの無彩色成分に相当する R、G、B データの最小値 と係数発生手段 5 b からの係数 U (F i j) が入力されて乗算を行い、その積を加算手段 1 3 f へと出力し、加算手段 1 3 f で上記加算手段 1 3 e からの出力と加算して、総和を画像データ R の出力 R として出力する。なお、図 1 4 の構成例において、色相データ r を g または b に置換すれば、画像データ G、B を演算できる。

20

【 0 0 9 6 】

ここで、係数 (E i j) と (F i j) は、それぞれの色相データ r、g、b に対応した係数が使用され、図 1 4 の構成を r、g、b に対し並列に 3 つ使用すれば、高速なマトリクス演算が可能になる。

30

【 0 0 9 7 】

以上より、マトリクス演算手段 4 b は各演算項および無彩色データである最小値 に対し係数により演算を行い、色相データと加算して画像データ R、G、B を出力し、このときの画像データを求める演算式は、式 (3) となる。

【 0 0 9 8 】

【 数 1 7 】

$$\begin{bmatrix} R \\ G \\ B \end{bmatrix} = (E_{ij}) \begin{bmatrix} r \\ g \\ b \end{bmatrix} + (F_{ij}) \begin{bmatrix} h1r \\ h1g \\ h1b \\ h1c \\ h1m \\ h1y \\ h2ry \\ h2rm \\ h2gy \\ h2gc \\ h2bm \\ h2bc \\ \alpha \end{bmatrix} \quad \dots \text{式 (3)}$$

10

20

【0099】

ここで、式(3)において (E_{ij}) では $i = 1 \sim 3$ 、 $j = 1 \sim 3$ 、 (F_{ij}) $i = 1 \sim 3$ 、 $j = 1 \sim 13$ である。

【0100】

なお、式(3)の演算項と図12での演算項の数の違いは、上記実施の形態1の場合と同様に、図12の多項式データ演算手段における演算項がゼロとなるデータを除く画素毎の演算方法を開示しているのに対して、式(3)は画素集合に対する一般式を開示している点にある。つまり、式(3)の多項式データは、1画素について、13個のデータを4個の有効データに削減でき、この削減は、色相データの性質を巧みに活用して達成している

30

【0101】

また、有効データの組合せは、着目画素の画像データに応じて変わり、全画像データでは全ての多項式データが有効になる。

【0102】

ここで、上記最小値に係わる係数を全て1とすると、無彩色データは変換されず、入力データにおける無彩色データと同一の値となる。そして、マトリクス演算において係数を変化させれば、赤みの黒、青みの黒等の選択ができ、無彩色成分を調整できる。

【0103】

以上より、特定の色相に関与する第1の比較データと、色相間領域に関与する第2の比較データそれぞれに係る係数を変化させることにより、赤、青、緑、イエロー、シアン、マゼンタの6つの色相および6つの色相間領域において着目している色相のみを、他の色相に影響を与えることなく調整できるのみならず、無彩色データである最小値に係わる係数を変化させることにより、無彩色成分のみの色相成分に影響を与えることなく調整することができ、例えば標準の黒、赤みの黒、青みの黒等の選択を行うことができる。

40

【0104】

なお、上記実施の形態3では、マトリクス演算後画像データR、G、Bを得る場合として説明したが、上記出力画像データR、G、Bを得た後、

R、G、Bを補色データC、M、Yに変換してもよく、マトリクス演算における係数を各色相および色相間領域と無彩色データである最小値に対して変化できれば、上記と同様

50

の効果を奏する。

【 0 1 0 5 】

また、上記実施の形態 1 と同様、実施の形態 3 においても、ソフトウェアなどにより同様の処理を行う色変換方法としても効果的であることは言うまでもなく、上記実施の形態 3 と同様の効果を奏する。また、階調特性変換手段 1 5 a、1 5 b、1 5 c それぞれの変換特性は、入力信号の特性を考慮して決められるもので、例えば逆ガンマ補正特性などに限定されるものではなく、極端な場合には、直線的な特性のものであっても良い。ただし、直線的な場合であっても、その傾きを個々に変えることにより入力信号のレベルバランスを調整することも可能である。

【 0 1 0 6 】

10

実施の形態 4 .

実施の形態 2 では式 (2) に示すように、色相データと各演算項および無彩色データである最小値 を加算するよう構成したが、図 1 4 に示すように、係数発生手段において無彩色データである最小値 に対する係数を発生することにより、無彩色成分を調整するよう構成することもできる。

【 0 1 0 7 】

図 1 4 はこの発明の実施形態 4 による色変換方法および色変換装置の構成の一例を示すブロック図である。図において、1 4、1 b、2 b、3、1 5 a、1 5 b、1 5 c は上記実施の形態 2 の図 1 1 におけるものと同じのものであり、4 b、5 b は上記実施の形態 3 の図 1 2 におけるものと同じのものである。

20

【 0 1 0 8 】

次に動作を説明する。階調特性変換後画像データ R、G、B は補数手段 1 4 に入力され、1 の補数処理した補色データ C i、M i、Y i が出力され、算出手段 1 b で最大値、最小値 および識別符号 S 1 を求め、色相データ算出手段 2 b により 6 つの色相データを算出し、多項式演算手段 3 において演算項を求める動作は上記実施の形態 2 の補色データ C、M、Y の場合の処理と同一であるので、その詳細な説明は省略する。

【 0 1 0 9 】

図 1 5 の係数発生手段 5 b は、識別符号 S 1 に基づき、多項式データの演算係数 U (F i j) と固定係数 U (E i j) を発生し、マトリクス演算手段 4 b へと送る。マトリクス演算手段 4 b は、上記色相データ算出手段 2 b からの色相データ c、m、y と多項式演算手段 3 からの多項式データ T 2、T 4、T 5、算出手段 1 b からの最小値 および係数発生手段 5 b からの係数 U を入力とし、演算を行うのであるが、その演算式は下記の式 (1 0) を使用し、無彩色成分を調整する。

30

【 0 1 1 0 】

【 数 1 8 】

$$\begin{bmatrix} C1 \\ M1 \\ Y1 \end{bmatrix} = (Eij) \begin{bmatrix} c \\ m \\ y \end{bmatrix} + (Fij) \begin{bmatrix} T2 \\ T4 \\ T5 \\ \alpha \end{bmatrix} \quad \dots \text{式 (10)}$$

40

【 0 1 1 1 】

なお、式 (1 0) において (E i j) では i = 1 ~ 3、j = 1 ~ 3、(F i j) では i = 1 ~ 3、j = 1 ~ 4 である。

【 0 1 1 2 】

なお、マトリクス演算手段 4 b における動作は、上記実施の形態 3 における図 1 3 において、入力される色相データを c (または m、y) とし、C (または M、Y) を演算し出力する場合であり、同様の動作を行うので、その詳細な説明は省略する。

50

【 0 1 1 3 】

以上より、マトリクス演算手段 4 b は各演算項および無彩色データである最小値 に対し係数により演算を行い、色相データと加算して補色データ C、M、Y を出力し、このときの画像データを求める演算式は、式 (4) となる。

【 0 1 1 4 】

【 数 1 9 】

$$\begin{bmatrix} C \\ M \\ Y \end{bmatrix} = (E_{ij}) \begin{bmatrix} c \\ m \\ y \end{bmatrix} + (F_{ij}) \begin{bmatrix} h1r \\ h1g \\ h1b \\ h1c \\ h1m \\ h1y \\ h2ry \\ h2rm \\ h2gy \\ h2gc \\ h2bm \\ h2bc \\ \alpha \end{bmatrix} \quad \dots \text{式 (4)}$$

【 0 1 1 5 】

ここで、式 (4) において (E i j) では i = 1 ~ 3、j = 1 ~ 3、(F i j) i = 1 ~ 3、j = 1 ~ 13 である。 30

【 0 1 1 6 】

なお、式 (4) の演算項と図 1 4 での演算項の数の違いは、上記実施の形態 2 の場合と同様に、図 1 4 の多項式データ演算手段における演算項がゼロとなるデータを除く画素毎の演算方法を開示しているのに対して、式 (4) は画素集合に対する一般式を開示している点にある。つまり、式 (4) の多項式データは、1 画素について、13 個のデータを 4 個の有効データに削減でき、この削減は、色相データの性質を巧みに活用して達成している。

【 0 1 1 7 】

また、有効データの組合せは、着目画素の画像データに応じて変わり、全画像データでは 40 全ての多項式データが有効になる。

【 0 1 1 8 】

ここで、上記最小値 に係わる係数を全て 1 とすると、無彩色データは変換されず、入力データにおける無彩色データと同一の値となる。そして、マトリクス演算において係数を変化させれば、赤みの黒、青みの黒等の選択ができ、無彩色成分を調整できる。

【 0 1 1 9 】

以上より、特定の色相に関与する第 1 の比較データと、色相間領域に関与する第 2 の比較データそれぞれに係る係数を変化させることにより、赤、青、緑、イエロー、シアン、マゼンタの 6 つの色相および 6 つの色相間領域において着目している色相のみを、他の色相に影響を与えることなく調整できるのみならず、無彩色データである最小値 に係わる係 50

数を変化させることにより、無彩色成分のみの色相成分に影響を与えることなく調整することができ、例えば標準の黒、赤みの黒、青みの黒等の選択を行うことができる。

【 0 1 2 0 】

また、上記実施の形態と同様、実施の形態 4 においても、ソフトウェアなどにより同様の処理を行う色変換方法としても効果的であることは言うまでもなく、上記実施の形態 4 と同様の効果を奏する。また、階調特性変換手段 15 a、15 b、15 c それぞれの変換特性は、入力信号の特性を考慮して決められるもので、例えば逆ガンマ補正特性などに限定されるものではなく、極端な場合には、直線的な特性のものであっても良い。ただし、直線的な場合であっても、その傾きを個々に変えることにより入力信号のレベルバランスを調整することも可能である。

10

【 0 1 2 1 】

【 発明の効果 】

本発明に係る色変換装置および色変換方法によれば、第 1 の色データの階調を補正した階調特性変換後色データから赤、緑、または青の色相に有効な第 1 の演算項、およびイエロー、マゼンタ、またはシアンの色相に有効な第 2 の演算項、ならびに赤、イエロー、緑、シアン、青、マゼンタの互いに隣接する 2 つの色相間内の領域に有効な第 3 の演算項を生成し、これらの演算項を用いたマトリクス演算により第 2 の色データを求めるので、上記 6 つの色相、および色相間内の色成分を、入力信号が有する非線形性の影響を受けずに独立に調整することができる。

【 図面の簡単な説明 】

20

【 図 1 】この発明の実施の形態 1 による色変換装置の構成の一例を示すブロック図である。

【 図 2 】この発明の実施の形態 1 による色変換装置における多項式演算手段 3 の構成の一例を示すブロック図である。

【 図 3 】この発明の実施の形態 1 による色変換装置における識別符号 S 1 と最大値 および最小値、0 となる色相データの関係の一例を示す図である。

【 図 4 】この発明の実施の形態 1 による色変換装置における多項式演算手段 3 のゼロ除去手段 7 の動作を説明するための図である。

【 図 5 】この発明の実施の形態 1 による色変換装置におけるマトリクス演算手段 4 の一部分の構成の一例を示すブロック図である。

30

【 図 6 】6 つの色相と色相データの間を模式的に示した図である。

【 図 7 】この発明の実施の形態 1 による色変換装置における第 1 の比較データと色相の関係を模式的に示した図である。

【 図 8 】この発明の実施の形態 1 による色変換装置における第 2 の比較データと色相の関係を模式的に示した図である。

【 図 9 】この発明の実施の形態 1 による色変換装置における多項式演算手段 3 の演算係数発生手段 11 において、演算係数を変化させた場合の比較データによる演算項と色相の関係を模式的に示した図である。

【 図 10 】この発明の実施の形態 1 による色変換装置において各色相および色相間の領域に關与し、有効となる演算項の関係を示した図である。

40

【 図 11 】この発明の実施の形態 2 による色変換装置の構成の一例を示すブロック図である。

【 図 12 】この発明の実施の形態 3 による色変換装置の構成の一例を示すブロック図である。

【 図 13 】この発明の実施の形態 3 による色変換装置におけるマトリクス演算手段 4 b の一部分の構成の一例を示す図である。

【 図 14 】この発明の実施の形態 4 による色変換装置の構成の一例を示すブロック図である。

【 図 15 】従来の色変換装置の構成の一例を示すブロック図である。

【 図 16 】従来の色変換装置における 6 つの色相と色相データの間を模式的に示した図

50

である。

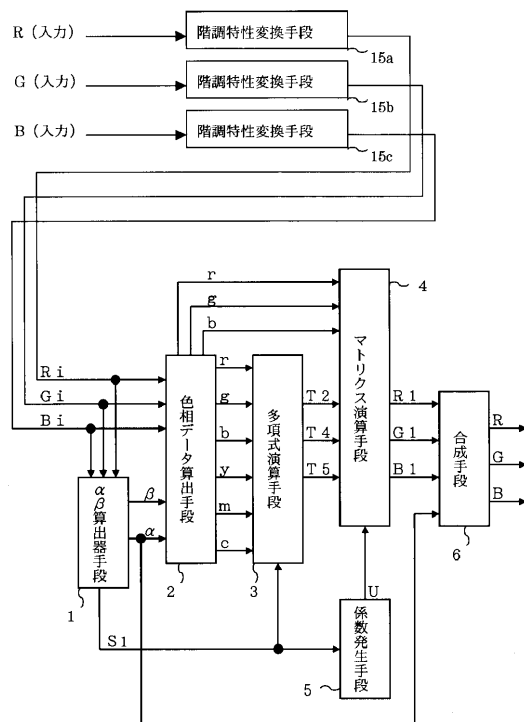
【図 17】従来の色変換装置におけるマトリクス演算器 104 での乗算項と色相の関係的模式的に示した図である。

【符号の説明】

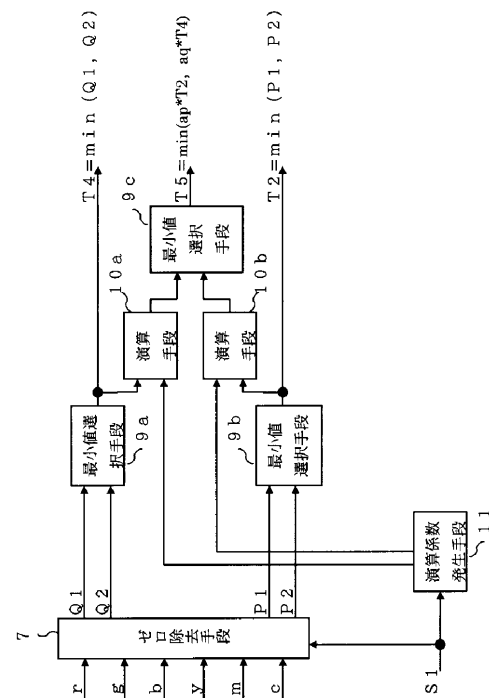
【0122】

1、1b 算出手段、 2、2b 色相データ算出手段、 3 多項式演算手段、
4、4b マトリクス演算手段、 5、5b 係数発生手段、 6 合成手段、 7 ゼ
ロ除去手段、 9a、9b、9c 最小値選択手段、 10a、10b 演算手段、 1
1 演算係数発生手段、 12a、12c、12e、12f、12g 乗算手段、 13
a、13d、13e、13f 加算手段、 14 補数手段、 15a、15b、15c 10
階調特性変換手段、 100 補数器、 101 算出器、 102 色相データ
算出器、 103 多項式演算器、 104 マトリクス演算器、 105 係数発生器
、 106 合成器。

【図 1】



【図 2】



【図 3】

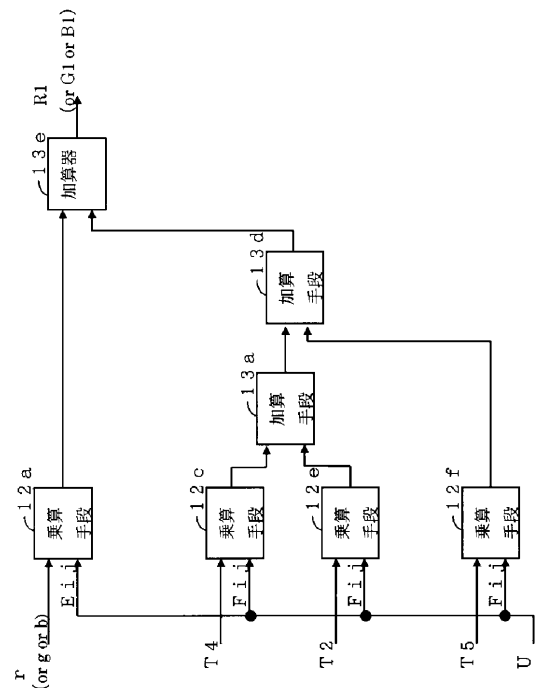
識別符号 S 1	最大値 β	最小値 α	0 となる色相データ*
0	R i	G i	g、c
1	R i	B i	b、c
2	G i	R i	r、m
3	G i	B i	b、m
4	B i	R i	r、y
5	B i	G i	g、y

* $r = Ri - \alpha$ 、 $g = Gi - \alpha$ 、 $b = Bi - \alpha$ 、
 $y = \beta - bi$ 、 $m = \beta - gi$ 、 $c = \beta - Ri$ より

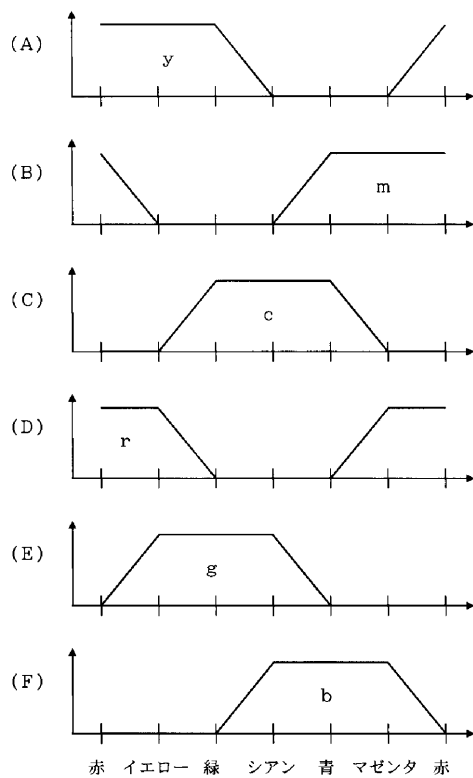
【図 4】

識別符号 S 1	Q 1	Q 2	P 1	P 2
0	r	b	m	y
1	r	g	y	m
2	g	b	c	y
3	g	r	y	c
4	b	g	c	m
5	b	r	m	c

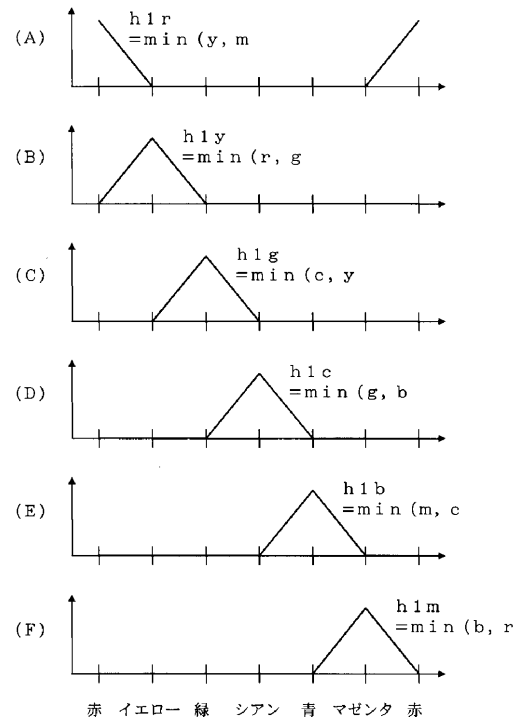
【図 5】



【図 6】

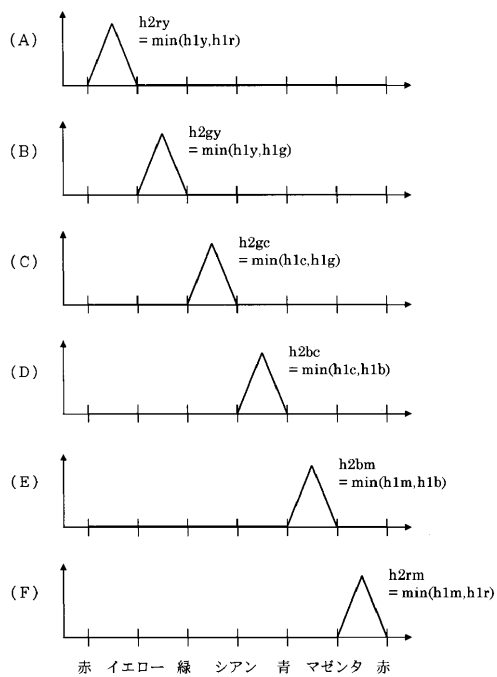


【図 7】

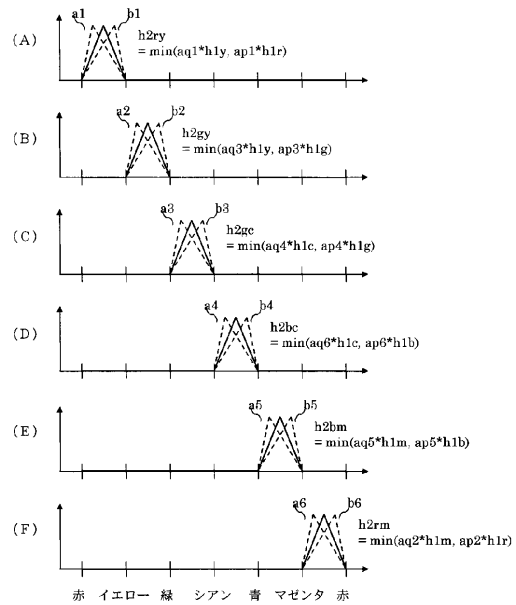


赤 イエロー 緑 シアン 青 マゼンタ 赤

【図 8】



【図 9】



【図 10】

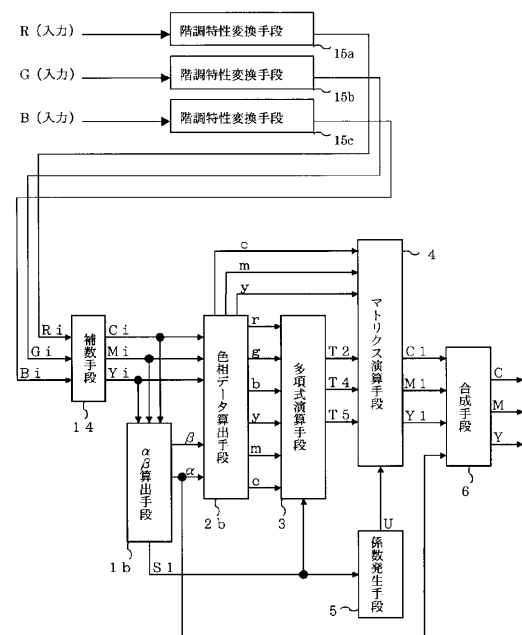
(a)

色相	有効な第1の比較データ
赤	$h1r$
緑	$h1g$
青	$h1b$
シアン	$h1c$
マゼンタ	$h1m$
イエロー	$h1y$

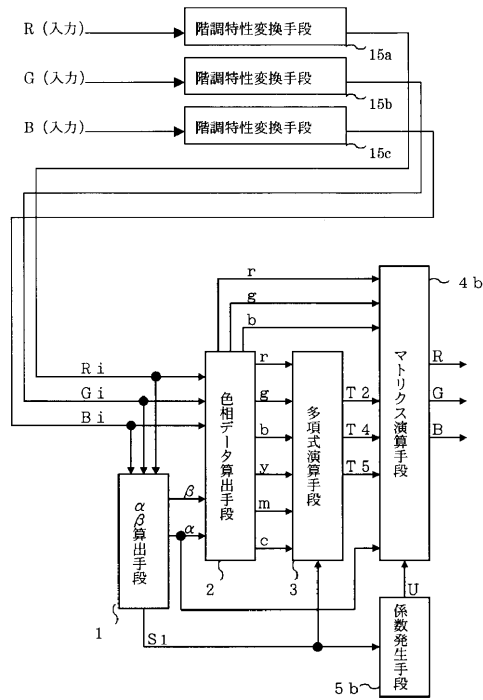
(b)

色相間領域	有効な第2の比較データ
赤～イエロー	$h2ry$
イエロー～緑	$h2gy$
緑～シアン	$h2gc$
シアン～青	$h2bc$
青～マゼンタ	$h2bm$
マゼンタ～赤	$h2rm$

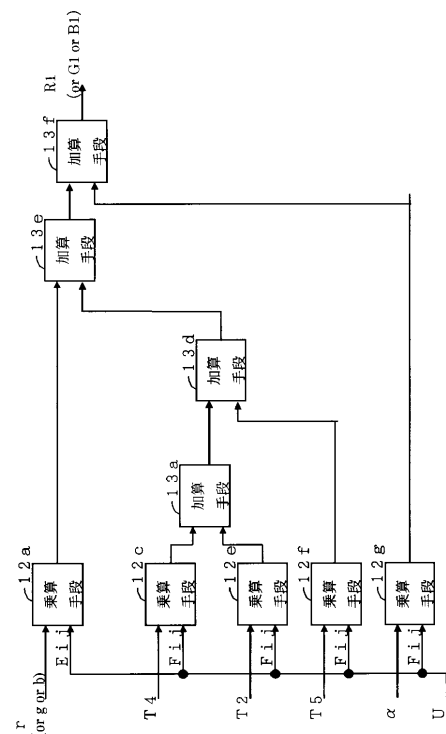
【図 11】



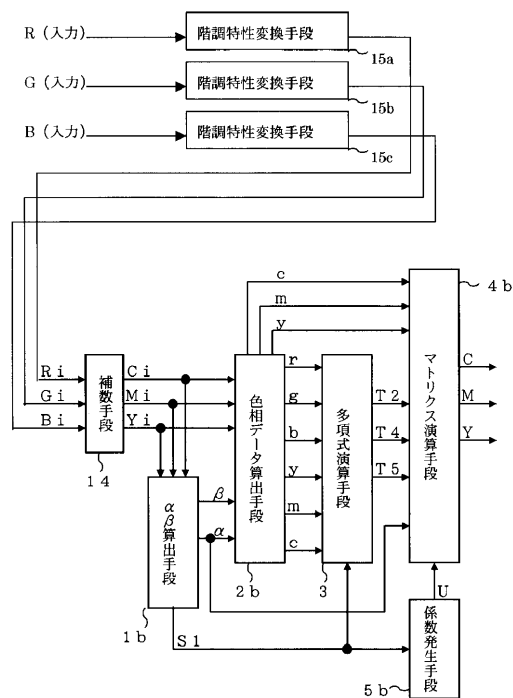
【図 12】



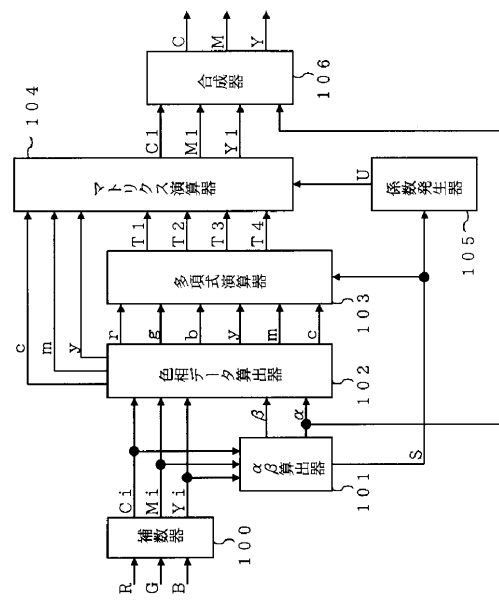
【図 13】



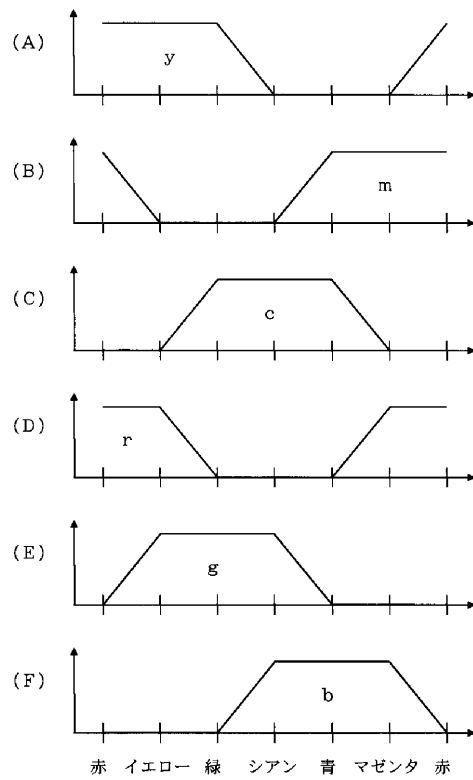
【図 14】



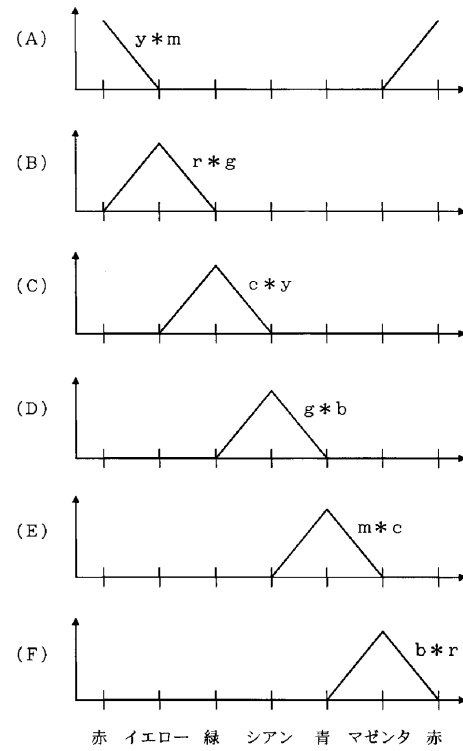
【図 15】



【図 16】



【図 17】



フロントページの続き

- (56)参考文献 特開平11-326005(JP,A)
特開平11-291892(JP,A)
特開平11-291893(JP,A)
特開平01-237144(JP,A)
特開平04-304775(JP,A)
特開平04-335771(JP,A)
特開平05-205039(JP,A)
特開平11-69181(JP,A)
特開2000-32267(JP,A)
特開2000-312129(JP,A)
特開2001-169125(JP,A)

(58)調査した分野(Int.Cl.⁷, DB名)

H04N 1/46
H04N 1/60
G06T 1/00 510