



(19)
Bundesrepublik Deutschland
Deutsches Patent- und Markenamt

(10) **DE 102 38 564 B4** 2005.05.04

(12)

Patentschrift

(21) Aktenzeichen: **102 38 564.5**
(22) Anmeldetag: **22.08.2002**
(43) Offenlegungstag: **11.03.2004**
(45) Veröffentlichungstag
der Patenterteilung: **04.05.2005**

(51) Int Cl.7: **B01L 3/02**
B01L 3/00

Innerhalb von 3 Monaten nach Veröffentlichung der Erteilung kann Einspruch erhoben werden.

(71) Patentinhaber:

**Fraunhofer-Gesellschaft zur Förderung der
angewandten Forschung e.V., 80686 München,
DE; Hirschmann Laborgeräte GmbH & Co. KG,
74246 Eberstadt, DE**

(74) Vertreter:

**Schoppe, Zimmermann, Stöckeler & Zinkler, 82049
Pullach**

(72) Erfinder:

**Richter, Martin, Dr., 81677 München, DE; Wackerle,
Martin, 83565 Tegernau, DE; Bigus, Hans-Jürgen,
Dr., 72124 Pliezhausen, DE; Debusmann, Ralph,
81245 München, DE**

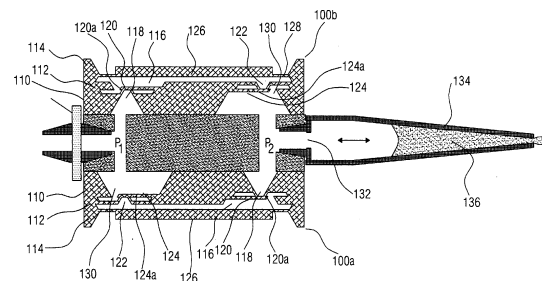
(56) Für die Beurteilung der Patentfähigkeit in Betracht
gezogene Druckschriften:

DE 198 47 869 A1
DE 197 06 513 A1
US 55 42 821
US 51 71 132
EP 07 25 267 A2
EP 05 68 902 A2
WO 99 10 099 A1

(54) Bezeichnung: **Pipettiereinrichtung**

(57) Hauptanspruch: Pipettiereinrichtung mit folgenden
Merkmalen:

einer Mikropumpe (200) mit
einer Pumpenkammer (216) mit einer ersten Öffnung (222)
und einer zweiten Öffnung (224);
einer Einrichtung (246, 250) zum Verändern des Volumens
der Pumpenkammer (216), wobei die Einrichtung (246,
250) eine Membran und eine Betätigungseinrichtung zum
Betätigen der Membran umfasst;
einem ersten aktiven Ventil (226) zum Öffnen und Schlie-
ßen der ersten Öffnung (222);
einem zweiten aktiven Ventil (236) zum Öffnen und Schlie-
ßen der zweiten Öffnung (224);
einer Pipettenspitze (258), die über den Pipettenkanal
(256) mit der ersten (222) Öffnung verbunden ist; und
einer Steuereinrichtung, die ausgebildet ist,
um das erste aktive Ventil (226) zum Schließen der ersten
Öffnung (222) zu betätigen,
um das zweite aktive Ventil (236) zum Öffnen der zweiten
Öffnung (224) zu betätigen, wodurch die Pumpenkammer
(216) mit dem Pipettenkanal (256) verbunden wird,
um die Betätigungseinrichtung zum Vergrößern eines Volu-
mens der...



Beschreibung

[0001] Die vorliegende Erfindung bezieht sich auf Pipettiereinrichtungen und spezifischer auf Pipettiereinrichtungen mit Mikropumpen.

[0002] Mit zunehmender Verbesserung der Herstellung von mikromechanischen Strukturen können heutzutage vielfältige Vorrichtungen als Mikrostrukturvorrichtungen realisiert werden. Eine solche Mikrostrukturvorrichtung umfaßt beispielsweise eine Mikropipettiereinrichtung mit einer Mikropumpe.

[0003] [Fig. 1](#) zeigt eine bekannte Pipettiereinrichtung, die eine erste und zweite Mikropumpe **100a** und **100b** aufweist, die jeweils aus drei übereinander angeordneten Pumpenkörperabschnitten **110**, **112** und **114** aufgebaut sind. Die Pumpenkörperabschnitte **110**, **112** und **114** umfassen jeweils eine flache Scheibe bzw. Wafer mit Mikrostrukturen, die mittels geeigneter Ätzverfahren erzeugt werden. Typischerweise weisen die Pumpenkörperabschnitte **110**, **112** und **114** bei einer solchen bekannten Mikropumpe ein Halbleitermaterial, wie beispielsweise Silizium, auf. Jede der Mikropumpen **100a** und **100b** umfaßt eine Pumpenkammer **116**, die durch Begrenzungen der Pumpenkörperabschnitte **110** – **114** gebildet wird. Die Pumpenkammer **116** weist eine Einlaßöffnung **118** auf, die in dem unteren Pumpenkörperabschnitt **110** gebildet ist. Über der Einlaßöffnung **118** ist ein erstes Klappenventil **120** angeordnet, das als passives Rückschlagventil ausgebildet ist. Das Klappenventil **120** ist in dem mittleren Pumpenkörperabschnitt **112** gebildet und weist eine längliche flexible Klappe **120a** auf, die sich über die Einlaßöffnung **118** erstreckt.

[0004] Die Pumpenkammer **116** weist ferner eine Auslaßöffnung **122** auf, die durch ein zweites passives Klappenventil **124**, das in dem Pumpenkörperabschnitt **110** angeordnet ist, verschlossen und geöffnet werden kann. Das zweite Klappenventil **124** weist entsprechend zu dem ersten Klappenventil **120** eine Klappe **124a** mit einer länglichen flexiblen Form auf.

[0005] Ferner weisen die Mikropumpen **100a** und **100b** ein piezoelektrisches Betätigungselement **126** zum Verändern des Volumens der Pumpenkammer **116** auf. Das piezoelektrische Betätigungselement **126** ist als eine piezoelektrische Keramikschicht großflächig auf einer dünn ausgebildeten Membran **128** angeordnet, die flexibel zwischen Halteelementen angeordnet ist. Bei Anlegen einer geeigneten Spannung an das piezoelektrische Betätigungselement **126** verformt sich die Membran **128** und bewirkt, je nach Polarität der Spannung, ein Vergrößern oder Verkleinern des Volumens der Pumpenkammer **116**.

[0006] Bei einem Saugvorgang wird an das piezoelektrische Betätigungselement **126** eine Spannung

angelegt, die die Membran **128** derart verformt, daß sich eine Vergrößerung des Volumens der Pumpenkammer **116** ergibt. Dabei wird in der Pumpenkammer **116** ein Unterdruck erzeugt, der bewirkt, daß das Ventil **120** von einem geschlossenen Zustand in einen geöffneten Zustand übergeht, wohingegen das Ventil **124** durch den Unterdruck einen geschlossenen Zustand aufweist. Dadurch wird ein Fluid durch die Öffnung **118** in die Pumpenkammer **116** gesaugt.

[0007] Bei einem Pumpvorgang wird das Pumpkammervolumen durch ein Anlegen einer elektrischen Spannung an das piezoelektrische Betätigungselement **116** verringert. Der dabei entstehende Überdruck bewirkt, daß auf das Klappenventil **124** eine Kraft ausgeübt wird, die das Klappenventil **124** nach unten bewegt. Dadurch wird die Öffnung **122** geöffnet, während die Einlaßöffnung **118** durch das Ventil **120** verschlossen wird. Durch den Überdruck in der Pumpenkammer **116** wird das Fluid aus der Pumpenkammer **116** durch die Öffnung **122** ausgestoßen.

[0008] In der Pipettiereinrichtung ist die Mikropumpe **100a** angeordnet, so daß dieselbe saugseitig, d.h. mit der Einlaßöffnung **118**, an den Pipettenkanal **132** einer Pipettierspitze **134** und druckseitig, d.h. mit der Auslaßöffnung **122**, an die Umgebung angeschlossen ist. Dahingegen ist die Mikropumpe **100b** entgegengesetzt zu der Mikropumpe geschaltet, so daß dieselbe druckseitig an den Pipettenkanal und saugseitig an die Umgebung angeschlossen ist.

[0009] Beim Ansaugen eines zu dosierenden Mediums wird die saugseitig an den Pipettenkanal angeschlossene Mikropumpe **100a** betätigt, so daß sich das Volumen der Pumpenkammer vergrößert und Luft aus dem Pipettenkanal in die Pumpenkammer gesaugt wird. Dabei wird ein Luftpolster **136** in der Pipettenspitze **134** abgebaut und ein Dosiermedium in die Pipettenspitze **134** angesaugt. Die zweite Mikropumpe **100b**, die druckseitig mit dem Pipettenkanal in Verbindung steht, bleibt dabei ausgeschaltet.

[0010] Umgekehrt wird bei einem Dosieren des angesaugten Mediums die Mikropumpe **100b** betätigt, indem das Volumen der Pumpenkammer derselben verringert wird, während die Mikropumpe **100a** ausgeschaltet bleibt. Die druckseitig mit dem Pipettenkanal verbundene Mikropumpe **100b** erzeugt dabei einen Überdruck in dem Pipettenkanal, was ein Aufbauen des Luftpolster **136** und ein Ausstoßen des Dosiermediums bewirkt.

[0011] Die oben beschriebenen Mikropumpen **100a** und **100b** zeichnen sich durch eine einfache Ansteuerung aus, da bei den Pump- und Saugvorgängen als einzigstes aktives Element lediglich das piezoelektrische Betätigungselement **126** betätigt werden muß. Ferner besteht ein Vorteil der Mikropumpen **100a** und **100b** darin, daß dieselben kompakt herstellbar sind,

dahingehend, daß auf einem Chip, auf dem die Mikropumpen angeordnet sind, lediglich ein geringe Fläche verbraucht wird. Darüber hinaus liegt eine langjährige Erfahrung für derartige bekannte Mikropumpen mit Klappenventilen vor, so daß die Strukturen der Mikropumpe mit einer hohen Genauigkeit erzeugt werden können.

[0012] Die Verwendung von passiven Rückschlagventilen bei den Mikropumpen **100a** und **100b**, die bei jeweiligem Über- bzw. Unterdruck öffnen oder schließen, weist jedoch den Nachteil auf, daß ein Halten der Flüssigkeit nicht immer gewährleistet ist. Bereits ein geringer Überdruck an der Einlaßöffnung **118** kann bewirken, daß sich die passiven Rückschlagventile leicht öffnen, wodurch ein Fluid in die Pumpenkammer **116** einströmen oder ausströmen kann.

[0013] Bei dem Einsatz der Mikropumpen **100a** und **100b** in der oben beschriebenen Pipettieranordnung treten daher aufgrund des oben beschriebenen unzureichenden Haltens der Dosierflüssigkeiten bereits bei geringen Druckdifferenzen in Öffnungsrichtung Leckraten auf. Insbesondere ein Halten von großen Flüssigkeitsmengen ist aufgrund des hydrostatischen Drucks und der damit verbundenen Leckraten nur eingeschränkt möglich.

[0014] Ein wesentlicher Nachteil der Mikropumpen **100a** und **100b** besteht ferner darin, daß bei hohen Druckpulsen ein sogenannter fluidischer Kurzschluß auftreten kann. Wird während des Ansaugens des Dosierfluids die Mikropumpe **100a** betätigt, so entsteht in dem Pipettenkanal **132** ein Druck p_2 , der geringer als ein Druck p_1 der Umgebung ist, die mit der Auslaßöffnung der Mikropumpe **100a** in Verbindung ist. Da der Pipettenkanal jedoch mit der Auslaßöffnung der Mikropumpe **100b** und ferner die Umgebung mit der Einlaßöffnung der Mikropumpe **100b** in Verbindung steht, bewirkt der Druckunterschied, daß sich die Ventile der Mikropumpe **100b** aufgrund des Druckunterschieds öffnen können, so daß durch die Mikropumpe **100b** ein fluidischer Kurzschluß auftritt. Ferner kann auch bei einem Ausstoßen des Dosierfluids ein fluidischer Kurzschluß auftreten. In diesem Fall wird durch das Betätigen der Mikropumpe **100b** in dem Pipettenkanal ein Druck p_2 erzeugt, der größer als der Druck p_1 der Umgebung ist, die mit der Einlaßöffnung der Mikropumpe **100b** in Verbindung steht. Durch den Druckunterschied zwischen der Umgebung und dem Pipettenkanal können sich die Ventile der Mikropumpe **100a** öffnen, so daß bei dem Dosiervorgang ein fluidischer Kurzschluß durch die Mikropumpe **100a** auftreten kann.

[0015] Bekannterweise kann die Gefahr des fluidischen Kurzschlusses durch ein geeignetes Ansteuern des piezoelektrischen Elements **126** verringert werden, bei dem kurzzeitige hohe Druckpulse vermie-

den werden. Das Ansteuern des piezoelektrischen Elements **126** kann beispielsweise mittels einer sinusförmigen Signalfrequenz erfolgen. Das Erzeugen der Sinusform erfordert jedoch einen zusätzlichen Schaltungsaufwand, indem zusätzliche Bauelemente und Schaltungsteile bereitgestellt werden müssen.

[0016] Ein weiterer Nachteil der oben beschriebenen bekannten Pipettieranordnung besteht darin, daß die Herstellung derselben aufwendig ist. Die Mikropumpen **100a** und **100b** werden aus drei Wafern gebildet, die nach einer Strukturierung übereinander angeordnet werden. Das Anordnen der Wafer erfordert eine hohe Präzision, damit die jeweils übereinander angeordneten Strukturen der verschiedenen Wafer genau an der vorgesehenen Position positioniert sind. Dabei erhöht sich der Aufwand mit jedem zusätzlichen Wafer.

[0017] Ferner muß bei den bekannten Mikropumpen **100a** und **100b** der mittlere Pumpenkörperabschnitt **112** dünn ausgebildet sein, um eine Gesamthöhe der Pumpenkammer **116** gering zu halten, so daß ein hohes Kompressionsvermögen erreicht wird. Das Dünnen des Wafers wird bekannterweise mittels eines Schleifens bzw. Grindens durchgeführt. Durch das Schleifen treten jedoch mechanische Belastungen auf, die zu einer Beschädigung der empfindlichen Mikrostrukturen oder zu einem Brechen des Wafers führen können.

[0018] Alternativ kann bei der Herstellung des mittleren Pumpenkörperabschnitts auch ein dünner Wafer als Ausgangswafer verwendet werden. Um die dünnen Wafer während des Herstellungsprozesses geeignet zu transportieren und zu lagern, sind jedoch aufwendige und speziell an die dünnen Wafer angepaßte Handhabungsvorrichtungen erforderlich. Ferner besteht bei dem Umgang mit den dünnen Wafers die Gefahr eines Bruchs des Wafers, wodurch bei einer Massenfertigung die Ausschußrate erhöht wird und die Herstellungskosten steigen.

[0019] Ein weiterer Nachteil, der sich bei den Mikropumpen **100a** und **100b** durch die Verwendung von passiven Rückschlagventilen ergibt, besteht darin, daß eine einfache Fluidführung nicht möglich ist, da der Fluidstrom, bei einem Ein- und Ausströmen durch die Klappen behindert wird. Insbesondere ist der Grad der Öffnung der Klappen von dem Über- bzw. Unterdruck in der Pumpenkammer abhängig, so daß sich je nach vorliegendem Druck unterschiedliche Verläufe des Fluids beim Einlassen bzw. Ausströmen ergeben. Dies muß bei einem Entwurf der Mikropumpe berücksichtigt werden.

[0020] Ferner muß zum Bilden des Auslaß-Klappenventils **124** ein Auslaßkanal **130** in dem Pumpenkörperabschnitt **110** aufgrund der länglichen Form der Ventilklappe **124a** einen großen Durchmesser

aufweisen. Dadurch reduziert sich eine Außenfläche des Pumpenkörperabschnitts **110**, wodurch ein Befestigen der Mikropumpe erschwert ist.

[0021] Darüber hinaus besteht ein wesentlicher Nachteil der Pipettiereinrichtung gemäß **Fig. 1** darin, daß zwei Mikropumpen **100a** und **100b** verwendet werden müssen, um ein Ansaugen und Dosieren zu erreichen, da die Mikropumpen **100a** und **100b** lediglich mit einer Pumprichtung betrieben werden können. Dies erfordert einen hohen Aufwand bei der Herstellung und einen zusätzlichen Platzverbrauch.

[0022] Eine Pipettiereinrichtung, die entsprechend zu der unter Bezugnahme auf **Fig. 1** beschriebenen Pipettiereinrichtung zwei Mikropumpen mit passiven Klappenventilen umfaßt, ist beispielsweise in der DE 198 47 869 A1 beschrieben. Dies erfordert einen hohen Aufwand bei der Herstellung und einen zusätzlichen Platzverbrauch.

Stand der Technik

[0023] Eine Pipettiereinrichtung, die entsprechend zu der unter Bezugnahme auf **Fig. 1** beschriebenen Pipettiereinrichtung zwei Mikropumpen mit passiven Klappenventilen umfaßt, ist beispielsweise in der DE 198 47 869 A1 beschrieben.

[0024] Die WO 99/10 099 A1 offenbart ein Mikrodosiersystem, das eine Mikromembranpumpe und einen Freistrahldosierer umfaßt. Die Mikromembranpumpe ist mittels eines Eingangs mit einem Reservoir verbunden und weist ferner einen Ausgang auf, der mittels einer Leitung mit einem Eingang des Freistrahldosierers verbunden ist. Am Eingang und Ausgang der Mikromembranpumpe sind passive Rückschlagventile vorgesehen, so dass eine Flüssigkeit von dem Reservoir zu dem Freistrahldosierer gepumpt werden kann. Der Freistrahldosierer umfaßt ferner eine Druckkammer mit zwei Öffnungen, die jeweils einen Eingang bzw. Ausgang des Freistrahldosierers bilden. Die Mikromembranpumpe und der Freistrahldosierer umfassen ferner jeweils eine Membran, um ein Volumen der Druckkammer zu verändern.

[0025] Die DE 197 06 513 A1 zeigt eine Mikrodosiervorrichtung, die eine Druckkammer aufweist, die über einen Einlaß mit einem Medienreservoir verbunden ist und ferner einen Auslaß zum Ausstoßen von Fluid aufweist. Die Vorrichtung umfaßt eine Membran mit einem Aktor, um das Volumen der Druckkammer zu verändern. Zum Verhindern einer Rückströmung durch den mit dem Medienreservoir verbundenen Kanal ist zwischen der Druckkammer und dem Medienreservoir ein Ventil angeordnet.

[0026] Das Ventil ist mittels eines piezoelektrischen Antriebs betreibbar, der eine bewegbare Membran

zum Verschließen betätigt.

[0027] Die EP 0 725 267 A2 offenbart eine elektrisch steuerbare Mikro-Pipette, die eine Mikroejektionspumpe umfaßt. Die Mikroejektionspumpe umfaßt eine Kammer mit einer Kammerwand, die mittels einer elektrisch ansteuerbaren Aktuator-Vorrichtung steuerbar ist. Im Betrieb wird die Pumpkammer der Mikroejektionspumpe mit Fluid aus einem Vorrat befüllt wird, und darauffolgend über eine Auslaufkapillare abgegeben.

[0028] Die EP 0 568 902 A2 zeigt eine Mikropumpe mit einer Pumpkammer, die einen Einlaß und einen Auslaß aufweist, die jeweils ein Ventil aufweisen, um dieselben zu verschließen. Die Pumpkammer weist ferner eine Membran auf, die mittels einer Mikro-Betätigungsverrichtung betätigt werden kann. Im Betrieb wird eine Verbiegung der Membran durchgeführt, wodurch der Druck in der Pumpkammer verringert wird, so daß bei einem Anheben des Einlaßventils von seinem Sitz, während das Auslaßventil in einer geschlossenen Position verbleibt, Flüssigkeit durch den Einlaß in die Pumpkammer eintritt und darauffolgend über das geöffnete Auslaßventil ausgestoßen wird.

Aufgabenstellung

[0029] Die Aufgabe der vorliegenden Erfindung besteht darin, eine Pipettiereinrichtung zu schaffen, die ein sicheres und stabiles Dosieren eines Dosierfluids ermöglicht.

[0030] Diese Aufgabe wird durch eine Pipettiereinrichtung gemäß Anspruch 1 gelöst.

[0031] Die vorliegende Erfindung schafft eine Pipettiereinrichtung mit den Merkmalen des Patentanspruchs 1.

[0032] Die vorliegende Erfindung basiert auf der Erkenntnis, daß eine Pipettiereinrichtung mit einer Mikropumpe mit einem stabilen und sicheren Dosierverhalten realisiert werden kann, indem von der Verwendung einer Mikropumpe mit passiven Ventilen zum Öffnen bzw. Schließen von Öffnungen einer Pumpenkammer Abstand genommen wird. Bei der erfindungsgemäßen Pipettiereinrichtung wird eine Mikropumpe mit aktiven Ventilen zum Öffnen und Verschließen der Pumpenkammeröffnungen verwendet.

[0033] Dadurch sind die Öffnungen der Pumpenkammer selbst bei auftretenden Gegendrücken sicher verschließbar. Dies verhindert einen fluidischen Kurzschluß bei hohen Druckpulsen und vermeidet das Auftreten von Leckraten.

[0034] Die Verwendung einer Mikropumpe mit akti-

ven Ventilen ermöglicht ein Betreiben in zwei Pumprichtungen, so daß zum Ansaugen und Dosieren lediglich eine Mikropumpe erforderlich ist.

[0035] Durch die aktiven Ventile wird ferner eine einfache Fluidführung erreicht, da der Verlauf des ein- oder ausströmenden Fluids im Gegensatz zu den bekannten Mikropumpen mit Klappenventilen nicht durch die Klappen behindert wird. Dadurch ergibt sich in Ein- und Auslaßkanälen, die mit den Öffnungen verbunden sind, ebenfalls eine einfache Fluidführung. Ferner können die Öffnungen mit einer einfachen und symmetrischen Form gebildet werden. Dies vereinfacht ein Strukturieren der Öffnungen bei der Herstellung der Mikropumpe.

[0036] Darüberhinaus ist bei der Pipettiereinrichtung ein Herstellungsprozess einfach gehalten, da daß kritische Erzeugen von dünnen flexiblen Klappen nicht erforderlich ist.

[0037] Im Gegensatz zu der bekannten Pipettiereinrichtung mit einer Mikropumpe mit passiven Klappenventilen ist es bei der erfindungsgemäßen Pipettiereinrichtung mit einer Mikropumpe mit aktiven Ventilen nicht erforderlich, eine längliche Ventilklappe in einem großdimensionierten Auslaßkanal eines Pumpenkörpers anzuordnen. Dadurch kann eine äußere Oberfläche des Pumpenkörpers eine große Befestigungsfläche zum Befestigen der Mikropumpe an einem Träger aufweisen, so daß eine einfache und sichere Befestigung der Mikropumpe möglich ist.

[0038] Ein bevorzugtes Ausführungsbeispiel der Pipettiereinrichtung umfaßt eine Mikropumpe, bei der die aktiven Ventile als piezoelektrische Ventile vorliegen. Ferner weist die Einrichtung zum Verändern des Volumens der Pumpenkammer vorzugsweise eine Pumpenmembran auf, die mit einer piezoelektrischen Betätigungseinrichtung zum Verändern des Volumens betätigbar ist. Die piezoelektrische Betätigungseinrichtung umfaßt vorzugsweise eine dünne piezo-aktive Schicht, die auf einer äußeren Seite der Pumpenmembran aufgebracht ist.

[0039] Die Pumpenmembran ist vorzugsweise zwischen Halteelementen angeordnet, die ein Verbiegen der Membran ermöglichen, ohne daß nachteilige Auswirkungen auf die aktiven Ventile in Kauf genommen werden müssen.

[0040] Die Mikropumpe der Pipettiereinrichtung wird bevorzugt mit einer Schichtstruktur aus zwei strukturierten flachen Scheiben, die übereinander angeordnet sind, gebildet. Dadurch wird die Herstellung der Mikropumpe einfach und kostengünstig gehalten. Vorzugsweise wird als Material der Scheiben ein Halbleitermaterial und besonders bevorzugt ein Siliziummaterial verwendet.

Ausführungsbeispiel

[0041] Ein bevorzugtes Ausführungsbeispiel der Pipettiereinrichtung wird nachfolgend Bezug nehmend auf die beiliegenden Zeichnungen näher erläutert. Es zeigen:

[0042] [Fig. 1](#) eine Querschnittsdarstellung einer bekannten Pipettiereinrichtung, die zwei Mikropumpen mit passiven Klappenventilen aufweist (Stand der Technik);

[0043] [Fig. 2](#) eine schematische Querschnittsdarstellung eines Ausführungsbeispiels einer Mikropumpe, die bei der Pipettiereinrichtung verwendet wird; und

[0044] [Fig. 3](#) eine schematische Querschnittsdarstellung eines Ausführungsbeispiels der Pipettiereinrichtung mit einer Mikropumpe.

[0045] Im folgenden wird unter Bezugnahme auf [Fig. 2](#) eine Mikropumpe **200** erklärt, die bei einem Ausführungsbeispiel der vorliegenden Erfindung eingesetzt wird.

[0046] Gemäß [Fig. 2](#) weist die Mikropumpe **200** einen Pumpenkörper **210** auf, der vorzugsweise aus einem scheibenförmigen ersten Pumpenkörperabschnitt **212** und einem scheibenförmigen zweiten Pumpenkörperabschnitt **214** gebildet ist. Die Pumpenkörperabschnitte **212** und **214** sind in vertikaler Richtung (y-Achse) übereinander angeordnet und an Randbereichen derselben über Verbindungsstrukturen miteinander verbunden. Die Pumpenkörperabschnitte **212** und **214** umfassen vorzugsweise Scheiben aus einem Halbleitermaterial und besonders bevorzugt aus Silizium. Der Pumpenkörper **210** kann jedoch bei anderen Ausführungsbeispielen jedes andere mikrostrukturierbare Material aufweisen. Die scheibenförmige Pumpenkörperabschnitte **212** und **214** werden vorzugsweise mittels bekannter Lithographie- und Ätztechniken strukturiert und mittels bekannter Verbindungstechniken zum Bilden des Pumpenkörpers **210** verbunden.

[0047] Eine länglich ausgebildete Pumpenkammer **216** ist in der Mikropumpe **200** durch eine Ausnehmung **218** in dem unteren Pumpenkörperabschnitt **212** und eine wannenförmige Ausnehmung **220** in dem oberen Pumpenkörperabschnitt **214** gebildet. Die in Richtung des Pumpenkörper weisenden Ausnehmungen **218** und **220** sind in horizontaler Richtung (x-Achse) vorzugsweise mittig angeordnet, um eine symmetrische Struktur zur Erreichen. Vorzugsweise ist die Pumpenkammer mit einer geringen Höhe gebildet, um ein hohes Kompressionsverhältnis zu erreichen.

[0048] Die Mikropumpe **200** weist ferner zwei Öff-

nungen **222** und **224** zum Ein- oder Auslassen eines Fluids in die Pumpenkammer **216** auf, die jeweils an gegenüberliegenden Seiten der Pumpenkammer **216** in dem unteren Pumpenkörperabschnitt **212** gebildet sind. Die Öffnungen **222** und **224** erstrecken sich jeweils in der Form eines Kegelstumpfs von einer bezüglich des Pumpenkörpers **210** auswärts gewandten Oberfläche zu einer nach innen gewandten Oberfläche des unteren Pumpenkörperabschnitts **212**. Die Öffnungen können jedoch auch mit anderen Formen, wie beispielsweise einer Zylinder-Form gebildet sein. Vorzugsweise weisen die Öffnungen **222** und **224** eine symmetrische Form auf, um eine Herstellung derselben zu vereinfachen.

[0049] Über der Öffnung **222** ist ein erstes aktives Ventil **226** zum Schließen und Öffnen der Öffnung **222** angeordnet. Das erste aktive Ventil **226** umfaßt ein Verschlußelement **228**, das auf einer bezüglich des Pumpenkörpers **210** inneren Oberfläche des zweiten Pumpenkörperabschnitts **214** gebildet ist. Das Verschlußelement **228** ist derart gebildet, daß es in einem geöffneten Zustand des ersten aktiven Ventils **226** in vertikaler Richtung von der Öffnung **222** beabstandet ist.

[0050] Das Verschlußelement **228** weist eine flache Verschluß-Oberfläche auf, die sich in horizontaler Richtung über seitlich der Öffnung **222** angeordnete Ventilsitz-Strukturen **222a** und **222b** erstreckt, so daß die Öffnung **222** in einem geschlossenen Zustand des Ventils **226** von dem Verschlußelement **228** vollständig verschlossen wird. Die Ventilsitz-Strukturen **222a** und **222b** sind vorzugsweise derart ausgebildet, daß bei einem Verschließen des Ventils **226** die Auflagefläche des Verschlußelements **228** geringgehalten ist. Die geringe Auflagefläche bewirkt ein sicheres Verschließen durch das Verschlußelement **228**, da die Gefahr eines undichten Verschlusses, beispielsweise durch Unebenheiten in den Ventilsitz-Strukturen **222a** und **222b**, mit abnehmender Auflagefläche minimiert ist.

[0051] Das Verschlußelement **228** ist jeweils seitlich durch dünne Stege mit Halteelementen **232** und **234** verbunden. Dadurch ist das Verschlußelement **228** flexibel bezüglich den Halteelementen **232** und **234** angeordnet und kann von einem geöffneten Zustand in einen geschlossenen Zustand gebracht werden, bei dem das Verschlußelement **228** mit einer Verschluß-Oberfläche auf den Ventilsitz-Strukturen **222a** und **222b** aufsitzt und die Öffnung **222** verschließt.

[0052] Um das Öffnen und Schließen des ersten aktiven Ventils zu bewirken, ist auf einer der Verschluß-Oberfläche gegenüberliegenden Oberfläche des Verschlußelements **228** ein erstes piezoelektrisches Betätigungselement **230** angeordnet. Das erste piezoelektrische Betätigungselement **230** umfaßt vorzugsweise eine dünne Schicht eines piezoelektri-

schen Materials, wie beispielsweise Quarz.

[0053] Das erste piezoelektrische Betätigungselement **230** ist über elektrische Anschlüsse (nicht gezeigt) mit einer Steuereinrichtung (nicht gezeigt) verbindbar, um durch ein Anlegen einer elektrischen Spannung eine Kontraktion oder Expansion des ersten piezoelektrischen Betätigungselements **230** zu erreichen, die jeweils vertikale Verschiebungen des Verschlußelements **228** bewirken.

[0054] Über der Öffnung **224** ist ferner ein zweites aktives Ventil **236** gebildet, das vorzugsweise entsprechend zu dem ersten Ventil **226** ausgebildet ist. Genauer gesagt, weist das zweite aktive Ventil **236** ein über der Öffnung **224** angeordnetes Verschlußelement **238** auf, das über seitlich angeordnete Stege mit Halteelementen **242** und **244** verbunden ist. Ebenso umfaßt das zweite aktive Ventil **236** ein zweites piezoelektrisches Betätigungselement **240** zum Ermöglichen der vertikalen Bewegung des Verschlußelements **238**. Ferner sind entsprechend zu dem ersten Ventil seitlich der Öffnung **222** jeweils Ventilsitz-Strukturen **224a** und **224b** gebildet.

[0055] Wie es später genauer erklärt wird, bewirken die piezoelektrischen Elemente **230** und **240** durch ein Anlegen einer entsprechenden elektrischen Spannung ein Öffnen und Verschließen der Öffnungen **222** bzw. **224**, so daß die Pumpenkammer **216** zum Einlassen oder Auslassen eines Pumpmediums durch die Öffnungen **222** bzw. **224** geschlossen oder geöffnet werden kann.

[0056] Zum Verändern des Volumens der Pumpenkammer weist die Pumpenkammer **216** eine dünne Membran **246** auf, die zwischen den Halteelementen **234** und **244** angeordnet ist. Dadurch ist die dünne Membran **246** zwischen den Halteelementen **234** und **244** flexibel biegsam, so daß durch ein Betätigen der Membran das Volumen der Pumpenkammer **216** veränderbar ist. Die massiv ausgebildeten Halteelemente **234** und **244** verhindern, daß sich bei einer Betätigung der Membran **246** eine Bewegung auf die Verschlußelemente **228** und **238** überträgt, so daß eine nachteilige Beeinflussung der aktiven Ventile durch die Bewegung der Membran **246**, was beispielsweise zu einem Öffnen eines verschlossenen Ventils führen kann, verhindert ist. Ferner dienen die Halteelemente **234** und **244** auch als Befestigungseinrichtungen, die ein Befestigen der Mikropumpe **200** an einem Träger ermöglichen.

[0057] Auf einer dem Pumpenkörper **210** abgewandten Seite der Membran **246** ist ferner ein piezoelektrisches Membran-Betätigungselement **250** zum Betätigen der Membran **246** angeordnet. Das piezoelektrische Membran-Betätigungselement **250** weist, wie die piezoelektrischen Betätigungselemente **230** und **240**, vorzugsweise eine dünne Schicht aus ei-

nem piezoelektrischem Material auf. Ferner ist das piezoelektrische Membran-Betätigungselement **250** über elektrische Anschlüsse (nicht gezeigt) mit einer Steuereinrichtung verbindbar, um ein Anlegen einer elektrischen Spannung zu ermöglichen.

[0058] Bei der Pumpe **200** handelt es sich um eine Pumpe nach dem Peristaltik-Prinzip, bei dem die Betätigungselemente **230**, **240** und **250** in vorbestimmten Reihenfolgen aufeinanderfolgend betätigt werden.

[0059] Ein Betreiben der Mikropumpe **200** nach diesem Prinzip wird nachfolgend näher erklärt.

[0060] Im folgenden wird zunächst eine erste Pumprichtung erläutert, bei der ein Fluid von der Öffnung **222** zu der Öffnung **224** gepumpt wird.

[0061] Bei einem Ansaugvorgang wird zunächst das zweite Ventil **236** betätigt, um die Öffnung **224** zu schließen. Das Betätigen des zweiten Ventils **236** erfolgt durch ein Anlegen einer elektrischen Spannung an das zweite piezoelektrische Element **240**, die bewirkt, daß das Verschlußelement **238** zum Schließen der Öffnung **224** in horizontaler Richtung nach unten bewegt wird. Daraufhin wird das erste piezoelektrische Element **230** betätigt, um die Öffnung **222** zu öffnen.

[0062] Nachfolgend wird an das piezoelektrische Membran-Betätigungselement **250** eine Spannung angelegt, um eine Verformung der Membran **246** zu bewirken, so daß sich das Volumen der Pumpenkammer **216** vergrößert. Dadurch entsteht in der Pumpenkammer **216** ein Unterdruck, wodurch ein Fluid von der Öffnung **222** in die Pumpenkammer **216** angesaugt wird. Nach dem Beenden des Ansaugvorgangs wird das erste Ventil **226** geschlossen.

[0063] Zum Auspumpen des in der vergrößerten Pumpenkammer **216** gespeicherten Fluids wird daraufhin das zweite Ventil **236** durch Anlegen einer elektrischen Spannung an das zweite piezoelektrische Betätigungselement **240** betätigt, um die Öffnung **224** zu öffnen. Nach dem Öffnen wird an das piezoelektrische Membran-Betätigungselement **250** eine Spannung angelegt, die bewirkt, daß sich das Volumen der Pumpenkammer **216** verkleinert. Dies bewirkt, daß das Fluid aus der Pumpenkammer **216** heraus und durch die Öffnung **224** gedrückt wird.

[0064] Vorzugsweise ist die Öffnung **222** bei dem Betrieb der Mikropumpe **200** mit einem ersten Fluidreservoir in Verbindung, während die Öffnung **224** mit einem zweiten Fluidreservoir in Verbindung steht. Dies bewirkt, daß bei dem oben beschriebenen Pumpvorgang Fluid von dem ersten Fluidreservoir in das zweite Fluidreservoir gepumpt wird. Das erste und zweite Fluidreservoir können beispielsweise Um-

gebungsluft oder ein Behälter mit Flüssigkeit oder Gas sein.

[0065] Nach dem Durchführen des oben beschriebenen Pumptaktes kann der Pumpvorgang ein oder mehrere Male wiederholt werden, um eine gewünschte Fluid-Menge von dem ersten Reservoir zu dem zweiten Reservoir zu pumpen.

[0066] Zum Pumpen der Mikropumpe **200** mit einer zweiten Pumprichtung, bei der ein Fluid von der Öffnung **224** zu der Öffnung **222** gepumpt wird, werden die aktiven Ventile **226** und **236** bezogen auf die obigen Erklärungen entsprechend vertauscht betrieben.

[0067] Genauer gesagt, wird bei der zweiten Pumprichtung in einem Ansaugvorgang zunächst das erste Ventil **226** geschlossen, das zweite Ventil **236** geöffnet und daraufhin die Membran zum Vergrößern des Pumpenkammervolumens betätigt. Dadurch wird ein Fluid von der Öffnung **224** in die Pumpenkammer **216** angesaugt. Daraufhin verschließt das zweite Ventil **236** die Öffnung **224**, während das erste Ventil **226** die Öffnung **222** öffnet. Nachfolgend wird die Membran **246** zum Verkleinern des Pumpenkammervolumens betätigt, wodurch das in der Pumpenkammer **216** befindliche Fluid durch die Öffnung **222** ausgestoßen wird.

[0068] Im folgenden wird unter Bezugnahme auf [Fig. 3](#) ein Ausführungsbeispiel einer Pipettiereinrichtung **252** erklärt, bei der die unter Bezugnahme auf [Fig. 2](#) erklärte Mikropumpe **200** zum Dosieren des Dosiermediums verwendet wird.

[0069] Gemäß [Fig. 3](#) ist bei der Pipettiereinrichtung **252** die Mikropumpe **200** auf einem Trägerelement **254** angeordnet, wobei ein in dem Trägerelement **254** ausgebildeter Pipettenkanal **256** mit der Öffnung **224** der Mikropumpe verbunden ist.

[0070] Die Pipettiereinrichtung **252** weist ferner eine Pipettenspitze **258** auf, die an einem vorderseitigen Ende eine Öffnung zum Ansaugen und Ausstoßen einer Dosierflüssigkeit aufweist. An einem rückseitigen Ende weist die Pipettenspitze **258** ein Verbindungselement **260** auf, das ausgebildet ist, um den Pipettenkanal **256** mit dem Innenraum der Pipettenspitze **258** zu verbinden. Vorzugsweise ist das Verbindungselement **260** auf eine wieder lösbare Weise in den Pipettenkanal **256** eingeführt, um ein Austauschen der Pipettenspitze **258** zu ermöglichen.

[0071] Das Trägerelement **254** umfaßt ferner einen Kanal **262**, der an einem ersten Ende desselben mit der Öffnung **222** der Mikropumpe **200** verbunden ist. Ein zweites Ende des Kanals **262**, das seitlich an dem Trägerelement angeordnet ist, steht in Berührung mit einer Umgebung, die beispielsweise Luft aufweist.

[0072] Die Pipettiereinrichtung **252** kann, wie es in [Fig. 3](#) gezeigt ist, zwischen dem zweiten Ende des Kanals **262** und der mit dem Kanal verbundenen Umgebung einen Filter **264** aufweisen, der über ein Verbindungselement **266a** mit dem Kanal **262** verbunden ist.

[0073] Typischerweise umfaßt die Umgebung Luft als Medium, so daß der Filter vorzugsweise als Luftfilter ausgebildet ist. Der Filter **264** kann sämtliche bekannten Filterarten, wie beispielsweise Partikelfilter, chemisch selektiv absorbierende Filter oder elektrostatische Filter, umfassen.

[0074] Das Filtern der Luft verhindert eine Kontamination des Dosiermediums durch Partikel oder chemische Verunreinigungen der Luft. Ferner wird verhindert, daß sich an den aktiven Ventilen Verunreinigungen ablagern, die ein dichtes Verschließen der Öffnungen verhindern können. Der Filter **264** kann ferner ein äußeres Anschlußelement **266b** aufweisen, um eine Verbindung zu einer außerhalb des Trägerelements **252** angeordneten Ansaugleitung zu ermöglichen.

[0075] Im folgenden wird nun ein Betrieb der Pipettiereinrichtung **252** näher erläutert.

[0076] Zum Ansaugen eines Dosiermediums, das vorzugsweise eine Flüssigkeit umfaßt, wird die Mikropumpe **200** zunächst mit einer Pumprichtung betrieben, bei der ein Arbeitsmedium, das beispielsweise Luft oder ein anderes gasförmiges Medium ist, über die Öffnung **224** aus dem Pipettenkanal **256** angesaugt, in die Pumpenkammer **216** und über die Öffnung **222** in eine mit dem Kanal **262** verbundene Umgebung gepumpt wird. Diese Pumprichtung entspricht der unter Bezugnahme auf [Fig. 2](#) erklärten zweiten Pumprichtung, so daß eine Darstellung der zugeordneten Arbeitsabläufe der Mikropumpe den entsprechenden obigen Erklärungen entnommen werden kann.

[0077] Der Pumpvorgang zum Ansaugen bewirkt, daß im Inneren der Pipettenspitze **258** ein Unterdruck entsteht, wodurch das Dosiermittel in das Innere der Pipettenspitze **258** gesaugt wird. Der Pumpvorgang zum Ansaugen des Dosiermittels **268** kann so oft wiederholt werden, bis die gewünschte Menge des Dosiermittels **268** in die Pipettenspitze **258** angesaugt ist. Während des Ansaugvorgangs wird die sich als ein gasförmiges Polster **270** in der Pipettenspitze **258** befindliche Arbeitsmedium zunehmend durch das Dosiermittel **268** verdrängt. Das gasförmige Polster **270** bewirkt, daß der Pipettenkanal nicht in eine Berührung mit dem Dosiermedium kommt. Dies verhindert, daß bei einem Austausch der Pipettenspitze **258** zum Dosieren eines anderen Dosiermittels das Dosiermittel durch in dem Kanal vorhandene Dosiermittelreste des vorhergehenden Dosiermittel

verschmutzt wird.

[0078] Nachdem die gewünschte Dosiermittelmenge angesaugt ist, wird das Ventil zum Schließen betätigt, um ein Halten des Dosiermittels in der Pipettenspitze **258** zu erreichen.

[0079] Bei einem darauffolgenden Dosiervorgang wird die Mikropumpe **200** mit der umgekehrten Pumprichtung betrieben, bei der über die Öffnung **222** das Arbeitsmedium der Mikropumpe **200** aus der Umgebung angesaugt wird und über die Öffnung **224** in den Pipettenkanal **256** gepumpt wird.

[0080] Diese Pumprichtung entspricht der unter Bezugnahme auf [Fig. 2](#) erklärten ersten Pumprichtung, so daß hinsichtlich einer genauen Beschreibung der Pumpvorgänge auf die entsprechenden Erklärungen verwiesen wird.

[0081] Das Pumpen des Arbeitsmediums aus der Umgebung in den Pipettenkanal **256** erzeugt in dem Pipettenkanal **256** und in dem gasförmigen Polster **270** einen Überdruck, so daß das Dosiermittel **264** durch das expandierende Luftpolster aus der Pipettenspitze **258** gedrängt bzw. gestoßen wird. Der Pumpvorgang kann so oft wiederholt werden, bis eine gewünschte Dosiermittelmenge aus der Pipettenspitze **258** ausgebracht wurde.

[0082] Wie es bereits vorhergehend erwähnt wurde, wird durch die aktiven Ventile **226** und **236** ein dichtes Schließen unabhängig von einem auftretenden Gegendruck erreicht. Dies wirkt sich bei der Pipettiereinrichtung **252** vorteilhaft aus, da ein fluidischer Kurzschluß, wie er bei bekannten Mikropumpen mit Klappenventilen auftreten kann, verhindert wird. Die Pipettiereinrichtung **252** erreicht daher eine hohe Dosiergenauigkeit.

[0083] Ebenso wird ein ungewolltes Ablösen des Dosiermediums beim Halten desselben in der Pipettenspitze durch die geringe Leckraten der aktiven Ventile erreicht.

[0084] Obwohl bei den beschriebenen Ausführungsbeispielen die aktiven Ventile der Mikropumpe **200** als piezoelektrische Ventile ausgebildet sind, können andere Ausführungsbeispiele der vorliegenden Erfindung andere aktiv betätigbare Ventil-Typen, wie beispielsweise mechanisch betätigbare Ventile, elektrostatische Ventile oder elektromagnetische Ventile, umfassen.

[0085] Zum Betätigen der Membran kann anstelle der beschriebenen piezoelektrischen Betätigungseinrichtung jede andere bekannte Betätigungseinrichtung zum Betätigen der Membran, wie beispielsweise eine elektrostatische Betätigungseinrichtung, verwendet werden.

[0086] Ferner kann bei anderen Ausführungsbeispielen jede bekannte Einrichtung verwendet werden, die ein Verändern des Pumpenkammervolumens ermöglicht. Solche Einrichtungen können beispielsweise drehbare Elemente zum Komprimieren und Dekomprimieren eines Fluids in der Pumpenkammer umfassen.

[0087] Obwohl bei dem beschriebenen Ausführungsbeispiel die Pumpenkammer lediglich zwei Öffnungen aufweist, kann dieselbe bei alternativen Ausführungsbeispielen auch mehr als zwei Öffnungen mit entsprechend zugeordneten aktiven Ventilen aufweisen. Dies ermöglicht ein selektives Pumpen, bei dem beispielsweise verschiedene Fluide aus verschiedenen Reservoirs abwechselnd in die Pumpenkammer gepumpt werden können und daraufhin über selektiv ausgewählte Öffnungen in vorbestimmte andere Reservoirs gepumpt werden können. Bei diesem Ausführungsbeispiel kann ein selektives Mischen verschiedener Fluide in der Pumpenkammer durchgeführt werden, wobei ein Mischungsverhältnis durch ein Steuern der aktiven Ventile einstellbar ist. Die dadurch erreichte Verwendung der Pumpenkammer als „Mischreaktor“ weist ferner den Vorteil auf, daß durch die hohen Drücke in der Pumpenkammer ein gute Durchmischung erreicht wird.

[0088] Ferner ist die Pipettiereinrichtung mit einer Mikropumpe gemäß der vorliegenden Erfindung nicht auf das gezeigte Ausführungsbeispiel einer Luftpolster-Pipettiereinrichtung beschränkt. Andere Ausführungsbeispiele können beispielsweise eine Pipettiereinrichtung nach dem Direktverdränger-Prinzip oder eine Mikrotiter-Pipettiereinrichtung umfassen, bei denen jeweils die erfindungsgemäße Mikropumpe zum Dosieren des Dosiermittels verwendet wird.

Patentansprüche

1. Pipettiereinrichtung mit folgenden Merkmalen: einer Mikropumpe (**200**) mit einer Pumpenkammer (**216**) mit einer ersten Öffnung (**222**) und einer zweiten Öffnung (**224**); einer Einrichtung (**246, 250**) zum Verändern des Volumens der Pumpenkammer (**216**), wobei die Einrichtung (**246, 250**) eine Membran und eine Betätigungseinrichtung zum Betätigen der Membran umfasst; einem ersten aktiven Ventil (**226**) zum Öffnen und Schließen der ersten Öffnung (**222**); einem zweiten aktiven Ventil (**236**) zum Öffnen und Schließen der zweiten Öffnung (**224**); einer Pipettenspitze (**258**), die über den Pipettenkanal (**256**) mit der ersten (**222**) Öffnung verbunden ist; und einer Steuereinrichtung, die ausgebildet ist, um das erste aktive Ventil (**226**) zum Schließen der ersten Öffnung (**222**) zu betätigen, um das zweite aktive Ventil (**236**) zum Öffnen der zweiten Öffnung (**224**) zu betätigen, wodurch die

Pumpenkammer (**216**) mit dem Pipettenkanal (**256**) verbunden wird, um die Betätigungseinrichtung zum Vergrößern eines Volumens der Pumpenkammer (**216**) zu betätigen, wodurch Dosierfluid durch die Pipettenspitze (**258**) angesaugt wird; und um die Betätigungseinrichtung zum Verringern des Volumens der Pumpenkammer (**216**) zu betätigen, wodurch Dosierfluid durch die Pipettenspitze (**258**) ausgestoßen wird.

2. Pipettiereinrichtung gemäß Anspruch 1, bei der die aktiven Ventile der Mikropumpe (**200**) piezoelektrische Ventile (**226, 236**) umfassen.

3. Pipettiereinrichtung gemäß Anspruch 1 oder 2, bei der die Einrichtung zum Verändern des Volumens der Pumpenkammer eine piezoelektrische Betätigungseinrichtung (**250**) zum Betätigen der Membran umfaßt.

4. Pipettiereinrichtung gemäß Anspruch 3 bei der die Membran (**246**) zwischen Halteelementen (**234, 244**) angeordnet ist.

5. Pipettiereinrichtung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 4, die ferner einen Pumpenkörper (**210**) umfaßt, der ein erstes scheibenförmiges Körperelement (**212**) und ein darüber angeordnetes zweites scheibenförmiges Körperelement (**214**) umfaßt.

6. Pipettiereinrichtung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 5, bei der ein Pumpenkörper (**210**) ein Halbleitermaterial aufweist.

7. Pipettiereinrichtung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 6, bei der die Pumpenkammer (**216**) ferner zumindest eine weitere Öffnung aufweist; und wobei die Mikropumpe (**200**) ferner zumindest ein weiteres aktives Ventil zum Öffnen und Schließen der zumindest einen weiteren Öffnung aufweist.

8. Pipettiereinrichtung (**252**) gemäß einem der Ansprüche 1 bis 7, die ferner einen Filter (**264**) zum Filtern eines Arbeitsmediums der Mikropumpe (**200**) aufweist.

9. Pipettiereinrichtung (**252**) gemäß einem der Ansprüche 1 bis 8, wobei die Pipettiereinrichtung (**252**) eine Luftpolster-Pipettiereinrichtung ist.

10. Pipettiereinrichtung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 8, wobei die Pipettiereinrichtung eine Direktverdränger-Pipettiereinrichtung ist.

11. Pipettiereinrichtung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 8, wobei die Pipettiereinrichtung eine Mikrotiter-Pipettiereinrichtung ist.

Es folgen 2 Blatt Zeichnungen

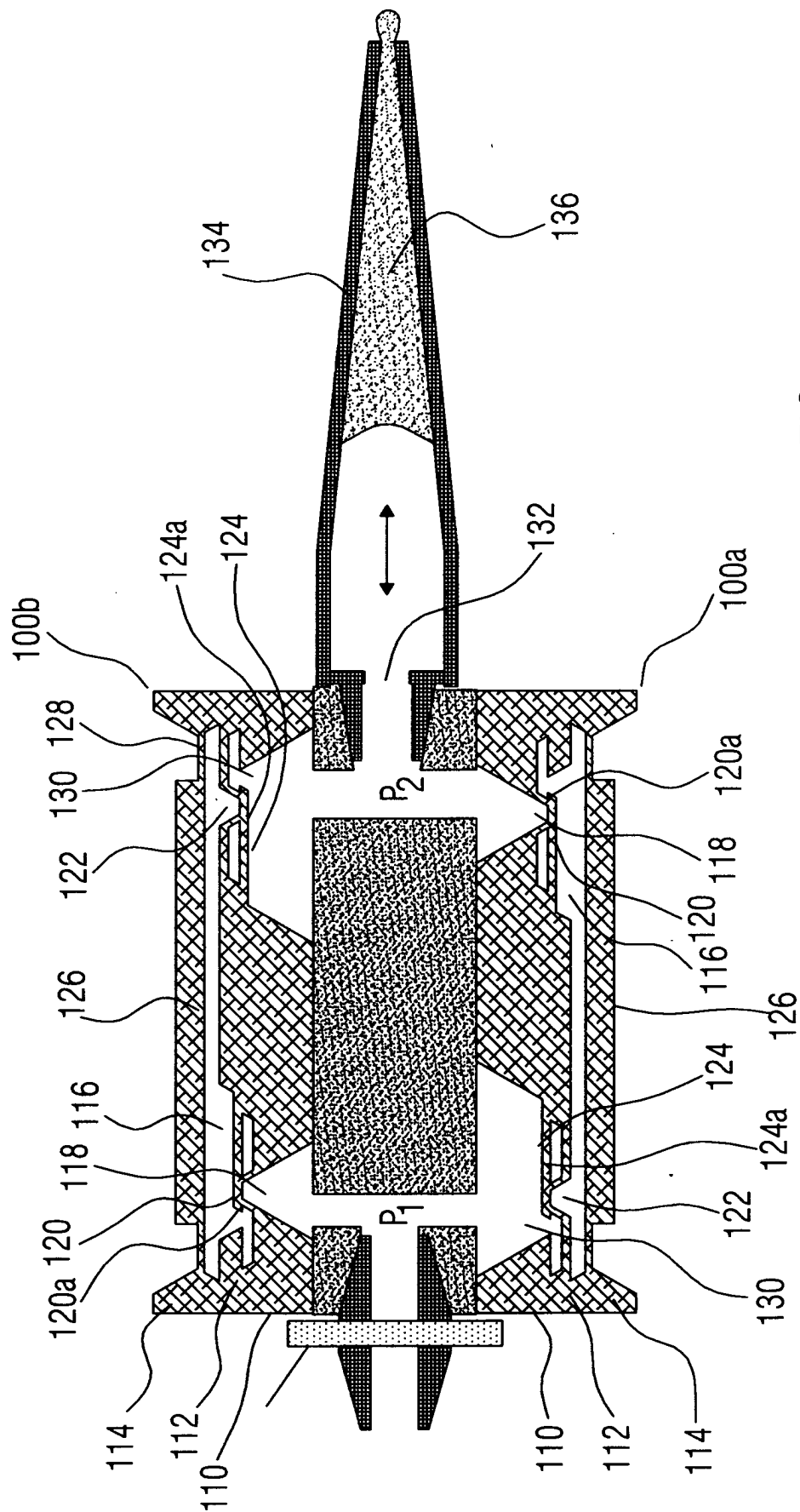


FIG. 1

