

ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ(12) **ЗАЯВКА НА ИЗОБРЕТЕНИЕ**

(21)(22) Заявка: 2013129984/08, 02.12.2011

Приоритет(ы):

(30) Конвенционный приоритет:

03.12.2010 EP 10193650.8;

04.05.2011 EP 11164718.6

(43) Дата публикации заявки: 10.01.2015 Бюл. № 1

(85) Дата начала рассмотрения заявки РСТ на
национальной фазе: 03.07.2013

(86) Заявка РСТ:

IB 2011/055428 (02.12.2011)

(87) Публикация заявки РСТ:

WO 2012/073221 (07.06.2012)

Адрес для переписки:

129090, Москва, ул. Б. Спасская, 25, строение 3,
ООО "Юридическая фирма Городисский и
Партнеры"

(71) Заявитель(и):

**КОНИНКЛЕЙКЕ ФИЛИПС
ЭЛЕКТРОНИКС Н.В. (NL)**

(72) Автор(ы):

ДЕ ХАН Вибе (NL)(54) **ПЕРЕДАЧА ДАННЫХ 3D-ИЗОБРАЖЕНИЯ**

(57) Формула изобретения

1. Устройство-источник 3D для вывода сигнала трехмерного изображения, причем сигнал трехмерного изображения содержит данные много ракурсного изображения, причем устройство-источник 3D содержит:

вход для приема данных изображения;

формирователь, выполненный с возможностью формирования сигнала трехмерного изображения на основе данных изображения, причем сигнал трехмерного изображения содержит:

первый компонент, содержащий множество 2D-изображений для использования в стереоскопическом визуальном отображении;

второй компонент, содержащий данные наложения;

третий компонент, определяющий информацию, сигнализирующую о диспаратности, для использования в наложении данных изображения поверх соответствующих данных множества 2D-изображений,

отличающееся тем, что третий компонент содержит параметр, определяющий информацию о диспаратности, имеющую изменяющийся во времени профиль диспаратности, для предоставления прогнозирующего параметра для указания того, как диспаратность наложения предполагает изменяться во времени; и

тем, что сигнал трехмерного изображения содержит дополнительный третий

компонент, в более позднее время в сигнале трехмерного изображения, чем третий компонент, определяющий новую информацию, сигнализирующую о диспаратности, для использования в наложении данных изображения поверх соответствующих данных множества 2D-изображений, дополнительный третий компонент содержит дополнительный параметр, определяющий новую информацию о диспаратности, имеющую новый, изменяющийся во времени профиль диспаратности, для предоставления дополнительного прогнозирующего параметра для указания того, как диспаратность наложения предполагает изменяться во времени,

причем новая информация, сигнализирующая о диспаратности, в дополнительном третьем компоненте аннулирует информацию, сигнализирующую о диспаратности, в третьем компоненте.

2. Устройство по п. 1, причем третий компонент содержит информацию, сигнализирующую о диспаратности, для использования в наложении данных наложения в области поверх соответствующих данных множества 2D-изображений.

3. Устройство по п. 1 или 2, причем третий компонент допускает сигнализирование для множества дизъюнктивных областей и/или подобластей.

4. Устройство по п. 1, причем информация, сигнализирующая о диспаратности, для изменяющегося во времени профиля диспаратности предоставляется в сегментах, сигнализирующих о диспаратности, и причем сегмент содержит единственный прогнозирующий параметр.

5. Целевое устройство 3D для приема сигнала трехмерного изображения, причем сигнал трехмерного изображения содержит данные многокурсного изображения, причем целевое устройство 3D содержит:

приемник для приема сигнала трехмерного изображения;

демультиплексор для демультиплексирования сигнала трехмерного изображения в, по меньшей мере:

первый компонент, содержащий множество 2D-изображений для использования в стереоскопическом визуальном отображении;

второй компонент, содержащий данные наложения;

третий компонент, определяющий информацию, сигнализирующую о диспаратности, для использования в наложении данных изображения поверх соответствующих данных множества 2D-изображений,

отличающееся тем, что третий компонент содержит параметр, определяющий информацию о диспаратности, имеющую изменяющийся во времени профиль диспаратности, для предоставления прогнозирующего параметра для указания того, как диспаратность наложения предполагает изменяться во времени; и

тем, что сигнал трехмерного изображения содержит дополнительный третий компонент, в более позднее время в сигнале трехмерного изображения, чем третий компонент, определяющий новую информацию, сигнализирующую о диспаратности, для использования в наложении данных изображения поверх соответствующих данных множества 2D-изображений, причем дополнительный третий компонент содержит дополнительный параметр, определяющий новую информацию о диспаратности, имеющую новый, изменяющийся во времени профиль диспаратности, для предоставления дополнительного прогнозирующего параметра для указания того, как диспаратность наложения предполагает изменяться во времени,

причем новая информация, сигнализирующая о диспаратности, в

дополнительном третьем компоненте аннулирует информацию, сигнализирующую о диспаратности, в третьем компоненте; и

тем, что целевое устройство 3D содержит формирователь для формирования соответствующих 2D-изображений для использования в стереоскопическом визуальном

отображении, в котором данные наложения наложены, как определено в информации, сигнализирующей о диспаратности.

6. Устройство по п. 5, причем третий компонент содержит информацию, сигнализирующую о диспаратности, для использования в наложении данных наложения в области поверх соответствующих данных множества 2D-изображений.

7. Устройство по любому из п.п. 5 и 6, причем третий компонент допускает сигнализирование для множества дизъюнктивных областей и/или подобластей.

8. Устройство по п. 5, причем информация, сигнализирующая о диспаратности, для изменяющегося во времени профиля диспаратности предоставляется в сегментах, сигнализирующих о диспаратности, и причем сегмент содержит единственный прогнозирующий параметр.

9. Устройство по любому из п.п. 5, 6 или 8, причем приемник является одним из:

- 3D IP TV-приемника,
- 3D ATSC-приемника,
- 3D-DVB-приемника,
- 3D HDMI-интерфейса приемника.

10. Способ создания сигнала трехмерного изображения, причем способ содержит этапы, на которых:

принимают данные изображения;

формируют сигнал трехмерного изображения на основе данных изображения, причем сигнал трехмерного изображения содержит:

первый компонент, содержащий множество 2D-изображений для использования в стереоскопическом визуальном отображении;

второй компонент, содержащий данные наложения;

третий компонент, определяющий информацию, сигнализирующую о диспаратности, для использования в наложении данных изображения поверх соответствующих данных множества 2D-изображений,

отличающийся тем, что третий компонент содержит параметр, определяющий информацию о диспаратности, имеющую изменяющийся во времени профиль диспаратности, для предоставления прогнозирующего параметра для указания того, как диспаратность наложения предполагает изменяться во времени; и

тем, что сигнал трехмерного изображения содержит дополнительный третий компонент, в более позднее время в сигнале трехмерного изображения, чем третий компонент, определяющий новую информацию, сигнализирующую о диспаратности, для использования в наложении данных изображения поверх соответствующих данных множества 2D-изображений, дополнительный третий компонент содержит дополнительный параметр, определяющий новую информацию о диспаратности, имеющую новый, изменяющийся во времени профиль диспаратности, для предоставления дополнительного прогнозирующего параметра для указания того, как диспаратность наложения предполагает изменяться во времени,

причем новая информация, сигнализирующая о диспаратности, в дополнительном третьем компоненте аннулирует информацию, сигнализирующую о диспаратности, в третьем компоненте.

11. Способ потребления сигнала трехмерного изображения, причем способ содержит этапы, на которых:

- принимают сигнал трехмерного изображения;

демультиплексируют сигнал трехмерного изображения, по меньшей мере, в:

первый компонент, содержащий множество 2D-изображений для использования в стереоскопическом визуальном отображении;

второй компонент, содержащий данные наложения;

третий компонент, определяющий информацию, сигнализирующую о диспаратности, для использования в наложении данных изображения поверх соответствующих данных множества 2D-изображений,

отличающийся тем, что третий компонент содержит параметр, определяющий информацию о диспаратности, имеющую изменяющийся во времени профиль диспаратности, для предоставления прогнозирующего параметра для указания того, как диспаратность наложения предполагает изменяться во времени; и

тем, что сигнал трехмерного изображения содержит дополнительный третий компонент, в более позднее время в сигнале трехмерного изображения, чем третий компонент, определяющий новую информацию, сигнализирующую о диспаратности, для использования в наложении данных изображения поверх соответствующих данных множества 2D-изображений, дополнительный третий компонент содержит дополнительный параметр, определяющий

новую информацию о диспаратности, имеющую новый, изменяющийся во времени профиль диспаратности, для предоставления дополнительного прогнозирующего параметра для указания того, как диспаратность наложения предполагает изменяться во времени,

причем новая информация, сигнализирующая о диспаратности, в дополнительном третьем компоненте аннулирует информацию, сигнализирующую о диспаратности, в третьем компоненте, и

тем, что способ содержит этап, на котором формируют соответствующие 2D-изображения для использования в стереоскопическом визуальном отображении, в котором данные наложения наложены, как определено в информации, сигнализирующей о диспаратности.

12. Компьютерная программа, причем компьютерный программный продукт содержит инструкции, которые, когда выполняются на вычислительной платформе, выполняют способ по п. 10 или 11.

13. Компьютерный программный продукт, сохраненный на компьютерном считываемом носителе информации, причем компьютерный программный продукт содержит инструкции, которые, когда выполняются на вычислительной платформе, выполняют способ по п. 10 или 11.

14. Сигнал трехмерного изображения, содержащий:

первый компонент, содержащий множество 2D-изображений для использования в стереоскопическом визуальном отображении;

второй компонент, содержащий данные наложения;

третий компонент, определяющий информацию, сигнализирующую о диспаратности, для использования в наложении данных изображения

поверх соответствующих данных множества 2D-изображений,

отличающийся тем, что третий компонент содержит параметр, определяющий информацию о диспаратности, имеющую изменяющийся во времени профиль диспаратности, для предоставления прогнозирующего параметра для указания того, как диспаратность наложения предполагает изменяться во времени; и

тем, что сигнал трехмерного изображения содержит дополнительный третий компонент, в более позднее время в сигнале трехмерного изображения, чем третий компонент, определяющий новую информацию, сигнализирующую о диспаратности, для использования в наложении данных изображения поверх соответствующих данных множества 2D-изображений, дополнительный третий компонент содержит дополнительный параметр, определяющий новую информацию о диспаратности, имеющую новый, изменяющийся во времени профиль диспаратности, для предоставления дополнительного прогнозирующего параметра для указания того, как

диспаратность наложения предполагает изменяться во времени,

причем новая информация, сигнализирующая о диспаратности, в дополнительном третьем компоненте аннулирует информацию, сигнализирующую о диспаратности, в третьем компоненте.

15. Сигнал по п. 14, в котором первый компонент содержит стереопары.

R U 2 0 1 3 1 2 9 9 8 4 A

R U 2 0 1 3 1 2 9 9 8 4 A