

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局



(43) 国際公開日
2006年6月1日 (01.06.2006)

PCT

(10) 国際公開番号
WO 2006/057171 A1

- (51) 国際特許分類:
H04L 9/32 (2006.01) G09C 1/00 (2006.01)
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2005/020729
- (22) 国際出願日: 2005年11月11日 (11.11.2005)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願 2004-343703
2004年11月29日 (29.11.2004) JP
- (71) 出願人(米国を除く全ての指定国について): 日本電気株式会社 (NEC CORPORATION) [JP/JP]; 〒1088001 東京都港区芝五丁目7番1号 Tokyo (JP).
- (72) 発明者; および
- (75) 発明者/出願人(米国についてのみ): 寺西 勇 (TERANISHI, Isamu) [JP/JP]; 〒1088001 東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気株式会社内 Tokyo (JP). 佐古 和恵 (SAKO, Kazue) [JP/JP]; 〒1088001 東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気株式会社内 Tokyo (JP). 田口 大

悟 (TAGUCHI, Daigo) [JP/JP]; 〒1088001 東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気株式会社内 Tokyo (JP). 野田 潤 (NODA, Jun) [JP/JP]; 〒1088001 東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気株式会社内 Tokyo (JP).

(74) 代理人: 加藤 朝道 (KATO, Asamichi); 〒2220033 神奈川県横浜市港北区新横浜3丁目2番12号 ダウイン子望星7階 加藤内外特許事務所 Kanagawa (JP).

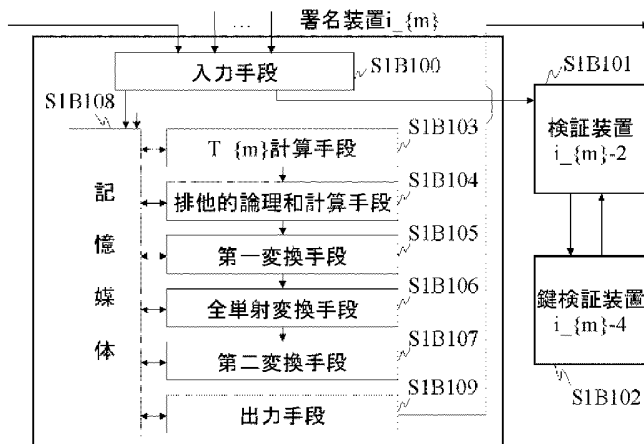
(81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KM, KN, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, LY, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY,

[続葉有]

(54) Title: SIGNATURE AND VERIFYING METHOD, AND SIGNATURE AND VERIFYING DEVICE

(54) 発明の名称: 署名および検証方法ならびに署名および検証装置



- $i_{\{m\}}$ SIGNATURE DEVICE
- S1B108 STORAGE MEDIUM
- S1B100 INPUT MEANS
- S1B103 $T_{\{m\}}$ CALCULATING MEANS
- S1B104 EXCLUSION OR OPERATING MEANS
- S1B105 FIRST TRANSFORMING MEANS
- S1B106 BIJECTION TRANSFORMING MEANS
- S1B107 SECOND TRANSFORMING MEANS
- S1B109 OUTPUT MEANS
- S1B101 VERIFYING DEVICE $i_{\{m\}}-2$
- S1B102 KEY VERIFYING DEVICE $i_{\{m\}}-4$

(57) Abstract: An RSA signature method in which the signature length does not depend on the number of signature devices when signature devices make signatures. A signature device ($i_{\{m\}}$) comprises first converting means (SS1B105) which does nothing when an inputted signature text ($u_{\{i_{\{m-1\}}}\}$) exceeds a modulus ($n_{\{i_{\{m\}}}\}$) and makes a signature conforming to the RSA system when it does not, bijection transforming means (S1B106) for multiplying the result by a function of mapping the signature to the one larger by the modulus ($n_{\{i_{\{m\}}}\}$), second transforming means (S1B107) which does nothing when the operation result exceeds the modulus ($n_{\{i_{\{m\}}}\}$) and makes a signature conforming to the RSA system when it does not, and output means (S1B109) for outputting the operation result as a signature text($u_{\{i_{\{m\}}}\}$).

(57) 要約: 複数の署名装置が署名する状況における、署名長が署名装置の数に依存しない、RSA署名方法を提供する。署名装置 $i_{\{m\}}$ は、入力された署名文 $u_{\{i_{\{m-1\}}}\}$ がモジュラス $n_{\{i_{\{m\}}}\}$ を超える場合には何もせず、超えない場合にはRSA方式に準じた署名を行う第一変換手段SS1B105と、その結果に対して、モジュラス $n_{\{i_{\{m\}}}\}$ だけ大きいほうに写像させる関数をかける全単射変換手段S1B106と、その操作結果がモジュラス $n_{\{i_{\{m\}}}\}$ を超える場合には何もせず、超えない

場合にはRSA方式に準じた署名を行う第二変換手段S1B107と、その操作結果を署名文 $u_{\{i_{\{m\}}}\}$ として出力する出力手段S1B109とを備える。

WO 2006/057171 A1



KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

2文字コード及び他の略語については、定期発行される各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語のガイダンスノート」を参照。

添付公開書類:

— 国際調査報告書

明 細 書

署名および検証方法ならびに署名および検証装置

技術分野

- [0001] 本発明は署名および検証方法ならびに署名および検証装置に関し、特に複数の署名装置が署名する状況における、署名長が署名装置の数に依存しない署名および検証方法ならびに署名および検証装置に関する。

背景技術

- [0002] 計算機やインターネット環境の普及に伴い、電子的にメッセージを送受信する機会が増えている。このような場合には、メッセージを送信する途中でメッセージが改竄されることを防ぐため、メッセージに電子署名を添付することが望ましい。
- [0003] しかしRSAやDSAといったよく知られた署名方式を用いて複数の署名装置が署名を作成した場合、全員が署名したことを表すには、全署名装置が個々に署名文を作成し、それらの署名文を全て保存する必要がある。この為、署名文のデータ長の合計値が署名装置の台数に比例するので、署名装置数が多い場合には効率がよくない。
- [0004] このような問題を解決する署名方式の1つとして、非特許文献1に記載される署名方式が提案されている。図11に、この従来の署名方式の手順を示す。
- [0005] なお、本明細書において使用する記号の意味について、ここで定義しておく。「||」はビット列同士の連結を意味する。「 \bigcirc 」はビット毎の排他的論理和を意味する。「 \wedge 」は右の被演算子を指数として左の被演算子をべき乗した値を算出する算術演算子を表す。例えば、 f^{-1} は f^1 のことである。「 $\{x\}$ 」は x が添え字であることを表す。例えば、 $u_{\{i\}}$ は u のことである。
- [0006] 図11を参照すると、署名対象となる署名文 $u_{\{i\{m-1\}}$ が入力されると(S3F100)、所有している鍵の正当性の検証(S3F101)と署名文 $u_{\{i\{m-1\}}$ の正当性の検証(S3F102)を実施した後、自署名装置の公開鍵及び既に署名した署名装置の公開鍵を連結した $T_{\{m\}}$ を計算する(S3F103)。次に、 $T_{\{m\}}$ のハッシュ値と署名文 $u_{\{i\{m-1\}}$ の排他的論理和 U を計算し(S3F104)、 U のビット列のうちはじめのセキュリティパラメタ k ビットを a 、残りを s とする(S3F105)。次に、 a と自署名装置のRSAモジュラス $n_{\{i\{m\}}$ とを比較し(S3F106)

、 a がRSAモジュラス $n_{i\{m\}}$ よりも小さいときは、 a に対して秘密鍵 $d_{i\{m\}}$ でRSA方式に準じて署名文 $u_{i\{m\}}$ を計算し(S3F107)、出力する(S3F109)。このとき s に制御情報として1ビットの情報0を付け加える。また、 a がRSAモジュラス $n_{i\{m\}}$ よりも大きいときは、モジュラスより大きい数に対してはRSA署名を計算できないので、 a を $n_{i\{m\}}$ だけ減算したのに対して署名文 $u_{i\{m\}}$ を計算し(S3F108)、出力する(S3F109)。このときは s に制御情報として1ビットの情報1を付け加える。

- [0007] このように、RSAの場合、署名装置のRSAモジュラス $n_{i\{m\}}$ より大きい数に対しては署名を計算できないので、非特許文献1による従来技術では、若し大きい場合はモジュラス $n_{i\{m\}}$ だけ減算してから署名を付ける。このとき、後の検証を可能にするために、後ろに1bitの制御情報(モジュラスを超えていた場合は1、そうでない場合は0)を付けておく。署名文 $u_{i\{m\}}$ の検証時は、署名装置の公開鍵を署名順番と逆順に使用して検証を繰り返していき、最終的に予め定められた初期値が得られるところまで遡って検証できることにより、正しい署名であると判断する。

非特許文献1: Anna Lysyanskaya, Silvio Micali, Leonid Reyzin, Hovav Shacham. Sequential Aggregate Signatures from Trapdoor Permutations. In Advances in Cryptology — EUROCRYPT 2004, vol. 3027 of LNCS, pp. 74–90. Springer-Verlag, 2004.

発明の開示

発明が解決しようとする課題

- [0008] 非特許文献1に記載された従来の署名方式によれば、複数の署名装置が順々に署名しても署名文のデータ長の合計値が署名装置の台数に比例しないため、署名文を記憶する場合にはメモリ量の削減が可能になり、通信する場合には通信量の削減が可能になる。しかしながら、署名長は固定値+署名回数であり、署名回数が増えると少しずつではあるが署名長が伸びるという問題点がある。

- [0009] 本発明の目的は、上述した従来の署名方式が有する問題点を改善し、署名長が署名装置の数によらずに一定になるようにすることにある。

課題を解決するための手段

- [0010] 請求項1にかかる署名方法は、初期値もしくは他の複数の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文、メッセージ、および自署名装置の秘密鍵を入力とし、

入力と同じ長さの署名文を出力する署名装置における署名方法であって、前記出力した署名文が、その前記出力した署名文の作成にかかわった署名装置が各々の署名装置に入力された前記メッセージに署名したことを示すものであることを特徴とする。

[0011] 請求項2にかかる署名方法は、請求項1に記載された署名方法において、署名文を計算する操作が第1および第2の2つのステップを持ち、前記第1ステップ(f^{-1})の部分の操作)の計算にはトラップドアつき一方向性置換の逆関数を用い、前記第2ステップ(h^{-1})の部分の操作)の計算には、前記第1ステップのものと同じもしくは異なるトラップドアつき一方向性置換の逆関数を用い、前記第1ステップが終了したら計算結果を記憶媒体に記憶し、前記第2ステップ開始時には必要なデータを前記記憶媒体から読み出し、前記第2ステップが終了したら計算結果を前記記憶媒体に記憶することを特徴とする。

[0012] 請求項3にかかる署名方法は、請求項2に記載された署名方法において、前記第1ステップでは、前記第1ステップへの入力がもし前記トラップドアつき一方向性置換の値域の元であればその前記トラップドアつき一方向性置換の逆関数で前記入力を写像し、そうでなければ何もしないというものであり、前記第2ステップへの入力ももし前記トラップドアつき一方向性置換の値域の元であればその前記トラップドアつき一方向性置換の逆関数で前記入力を写像し、そうでなければ何もしないというものであることを特徴とする。

[0013] 請求項4にかかる署名方法は、請求項3に記載された署名方法において、前記第2ステップで用いる前記トラップドアつき一方向性置換の計算がさらに第1および第2のサブステップからなり、前記第1サブステップ(ϕ^{-1})の部分の操作)では、署名文全体の空間上の全単射を計算し、その全単射が多項式時間で計算でき、しかもその前記全単射の逆関数も多項式時間で計算できるものであり、前記第2サブステップ(g^{-1})の部分の操作)ではトラップドアつき一方向性置換の逆関数を用い、もし前記トラップドアつき一方向性置換の値域の元であればその前記トラップドアつき一方向性置換の逆関数で前記入力を写像し、そうでなければ何もしないというものであり、前記第1サブステップおよび前記第2サブステップの開始時には必要なデータを前記記憶媒

体から読み込み、前記第1サブステップおよび前記第2サブステップの終了時には計算結果を前記記憶媒体に書き込むことを特徴とする。

- [0014] 請求項5にかかる署名方法は、請求項4に記載された署名方法において、前記第1ステップで使用する前記トラップドアつき一方向性置換と、前記第2ステップの前記第2サブステップで使用する前記トラップドアつき一方向性置換とがRSA関数であることを特徴とする。
- [0015] 請求項6にかかる署名方法は、請求項5に記載された署名方法において、前記第2ステップの前記第1サブステップで使用する前記全単射が、 $\phi(x) = x - n_{i\{m\}} \bmod 2^{\kappa}$ とかけ、前記 $n_{i\{m\}}$ が署名装置 $i\{m\}$ の公開鍵の一部であるRSAモジュラスであり、前記 κ がセキュリティ・パラメータであることを特徴とする。
- [0016] 請求項7にかかる署名方法は、請求項6に記載された署名方法において、前記第1ステップの前に $T_{\{m\}}$ 計算ステップがあり、前記 $T_{\{m\}}$ 計算ステップでは、 $T_{\{m\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{m\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{m\}}$ を計算し、各 j に対し前記 $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{j\}}$ が j 番目の署名装置に入力されたメッセージであり、前記 $pk_{i\{j\}}$ が署名装置 $i\{j\}$ の公開鍵であることを特徴とする。
- [0017] 請求項8にかかる署名方法は、請求項7に記載された署名方法で、前記第1ステップの前に排他的論理和計算ステップがあり、前記排他的論理和計算ステップでは、 $U = H(T_{\{m\}}) \circ u_{i\{m-1\}}$ を計算し、前記 H がハッシュ関数で、前記 $u_{i\{m-1\}}$ が前記入力された署名文であり、 \circ が排他的論理和であることを特徴とする。
- [0018] 請求項9にかかる署名方法は、請求項8に記載された署名方法で、前記第1ステップより前に鍵正当性検証ステップがあり、前記鍵正当性検証ステップでは $pk_{i\{1\}}, \dots, pk_{i\{m-1\}}$ が全て異なることを確認するが、ただし $m=1$ の場合は何も確認しないステップであることを特徴とする。
- [0019] 請求項10にかかる署名方法は、請求項9に記載された署名方法で、前記第1ステップより前に、入力の署名文を検証する署名文検証ステップがあることを特徴とする。
- [0020] 請求項11にかかる署名方法は、請求項8に記載された署名方法で、前記第1ステップより前に、 $pk_{i\{1\}}, \dots, pk_{i\{m-1\}}$ が全て異なることを確認する鍵正当性検証ステップと、入力の署名文を検証する署名文検証ステップとがあることを特徴とする。

- [0021] 請求項12にかかる署名方法は、請求項1ないし11の何れか1項に記載された署名方法において、入力 of 初期値もしくは署名文またはそれらのハッシュ値を補助情報として作成し前記記憶媒体に書き込むステップを含み、前記補助情報と署名文とを組にして出力することを特徴とする。
- [0022] 請求項13にかかる署名方法は、入力手段が、初期値もしくは他の複数の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i\{m-1\}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ を入力し、記憶媒体に保存するステップ、 $T_{\{m\}}$ 計算手段が、前記記憶媒体および公開鍵記憶装置から必要なデータを読み込み、 $pk_{i\{j\}}$ を署名装置 $i\{j\}$ の公開鍵、 \parallel をビット列同士の連結とすると、 $T_{\{m\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{m\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{m\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、排他的論理和計算手段が、 H をハッシュ関数、 \bigcirc を排他的論理和とすると、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $U = H(T_{\{m\}}) \bigcirc u_{i\{m-1\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、第一変換手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $n_{i\{m\}}$ を自署名装置のRSAモジュラスとすると、 $U < n_{i\{m\}}$ であれば、 $v = u^{\{d_{i\{m\}}\}} \bmod n_{i\{m\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v = U$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、全単射変換手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 κ をセキュリティ・パラメータとすると、 $v' = v + n_{i\{m\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、第二変換手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' < n_{i\{m\}}$ ならば、 $u_{i\{m\}} = v'^{\{d_{i\{m\}}\}} \bmod n_{i\{m\}}$ を計算し、それ以外ならば、 $u_{i\{m\}} = v'$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、出力手段が、前記記憶媒体から $u_{i\{m\}}$ を読み込み、署名文として出力するステップ、を含むことを特徴とする。
- [0023] 請求項14にかかる署名方法は、請求項13に記載される署名方法において、 w セット手段が、 $w_{i\{m\}} = u_{i\{m-1\}}$ 、または、 h をハッシュ関数としたとき、 $w_{i\{m\}} = h(u_{i\{m-1\}})$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップを含み、前記計算した $w_{i\{m\}}$ を補助情報として、前記作成した署名文 $u_{i\{m\}}$ と組にして出力することを特徴とする。
- [0024] 請求項15にかかる検証方法は、複数の署名装置が順々に署名操作を行って作成

した署名文uが正当であるかどうかを検証する検証装置における検証方法において、検証を通過するのは、署名文uが、前記出力した署名文がその前記出力した署名文の作成にかかわった署名装置が各々の署名装置に入力された前記メッセージに署名したときおよびそのときのみであり、前記署名文uのビット長が前記署名文uを計算するのにかかわった前記署名装置の数に依存しない定数であることを特徴とする。

[0025] 請求項16にかかる検証方法は、複数の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文uが正当であるかどうかを検証する検証装置における検証方法において、検証を通過するのは、署名文uを作成した署名装置が正当な方法で署名文uを作成したときおよびそのときのみであり、前記署名文uのビット長が前記署名文uを計算するのにかかわった前記署名装置の数に依存しない定数であり、しかも前記署名文uの検証は、前記複数の署名装置のうち最後の1台が署名操作を施す前のデータである補助情報wを使って行うことを特徴とする。

[0026] 請求項17にかかる検証方法は、請求項15または16に記載された検証方法において、署名文を検証する操作が第1および第2の2つのステップがあり、前記第1ステップ(hの部分の操作)の計算にはトラップドアつき一方向性置換を用い、前記第2ステップ(fの部分の操作)の計算には、前記第1ステップのものと同じもしくは異なるトラップドアつき一方向性置換を用い、前記第1ステップおよび第2ステップを開始する際、記憶媒体から必要なデータを読み込み、前記第1ステップおよび第2ステップを終了する際、前記記憶媒体に計算結果を書き込むことを特徴とする。

[0027] 請求項18にかかる検証方法は、請求項17に記載された検証方法において、前記第1ステップでは、前記第1ステップへの入力かもし前記トラップドアつき一方向性置換の定義域の元であればその前記トラップドアつき一方向性置換で前記入力を写像し、そうでなければ何もしないものであり、前記第2ステップへの入力かもし前記トラップドアつき一方向性置換の定義域の元であればその前記トラップドアつき一方向性置換で前記入力を写像し、そうでなければ何もしないものであることを特徴とする。

[0028] 請求項19にかかる検証方法は、請求項18に記載された検証方法において、前記第1ステップで用いる前記トラップドアつき一方向性置換の計算がさらに第1および第2の2つのサブステップからなり、前記第1サブステップ(gの部分の操作)ではトラップド

アつき一方向性置換の関数を用い、もし前記トラップドアつき一方向性置換の値域の元であればその前記トラップドアつき一方向性置換の関数で入力を写像し、そうでなければ何もしないというものであり、前記第2サブステップ(ϕ の部分の操作)では、署名文全体の空間上の全単射を計算し、その全単射が多項式時間で計算でき、しかもその前記全単射の逆関数も多項式時間で計算できるものであり、前記第1サブステップおよび前記第2サブステップの開始時には必要なデータを前記記憶媒体から読み込み、前記第1サブステップおよび前記第2サブステップの終了時には計算結果を前記記憶媒体に書き込むことを特徴とする。

[0029] 請求項20にかかる検証方法は、請求項19に記載された検証方法において、前記第1ステップの前記第1サブステップで使用する前記トラップドアつき一方向性置換と、前記第2ステップで使用する前記トラップドアつき一方向性置換とがRSA関数であることを特徴とする。

[0030] 請求項21にかかる検証方法は、請求項20に記載された検証方法において、前記第1ステップの前記第2サブステップで使用する前記全単射が、 $\phi(x) = x + n_{i[m]} \bmod 2^{\kappa}$ とかけ、前記 $n_{i[m]}$ が署名装置 $i[m]$ の公開鍵の一部であるRSAモジュラスであり、前記 κ がセキュリティ・パラメータであることを特徴とする。

[0031] 請求項22にかかる検証方法は、請求項21に記載された検証方法において、前記第2ステップの後に $T_{[j]}$ 計算ステップがあり、前記 $T_{[j]}$ 計算ステップでは、 $T_{[j]} = M_{[1]} \parallel \dots \parallel M_{[j]} \parallel pk_{i[1]} \parallel \dots \parallel pk_{i[j]}$ を計算するものであり、ここで、各 j に対し前記 $M_{[1]}$, ..., $M_{[j]}$ が j 番目の署名装置に入力されたメッセージであり、前記 $pk_{i[j]}$ が署名装置 $i[j]$ の公開鍵であることを特徴とする。

[0032] 請求項23にかかる検証方法は、請求項22に記載された検証方法において、前記 $T_{[j]}$ 計算ステップの後に、 H をハッシュ関数、 U を第2ステップの計算結果とするとき、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i[j-1]} = H(T_{[j]}) \circ U$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する u 計算ステップがあることを特徴とする。

[0033] 請求項24にかかる検証方法は、請求項23に記載された検証方法において、前記第1ステップ、前記第2ステップ、前記 $T_{[j]}$ 計算ステップおよび前記 u 計算ステップを、 $j = m-1, \dots, 1$ に対して繰り返すことを特徴とする。

- [0034] 請求項25にかかる検証方法は、請求項24に記載された検証方法において、前記第1ステップ、前記第2ステップ、前記 $T_{\{j\}}$ 計算ステップおよび前記 u 計算ステップを、 $j = m-1, \dots, 1$ に対して繰り返す前に、鍵正当性検証ステップがあり、前記鍵正当性検証ステップでは、 $pk_{\{i\{1\}\}}, \dots, pk_{\{i\{m-1\}\}}$ が全て異なることを確認するが、ただし $m=1$ の場合は何も確認しないものであることを特徴とする。
- [0035] 請求項26にかかる検証方法は、請求項25に記載された検証方法において、前記第1ステップ、前記第2ステップ、前記 $T_{\{j\}}$ 計算ステップおよび前記 u 計算ステップを、 $j = m-1, \dots, 1$ に対して繰り返した後に、検証結果として初期値が得られたかどうかを判定する u 判定ステップがあることを特徴とする。
- [0036] 請求項27にかかる検証方法は、請求項21に記載された検証方法において、前記第1ステップの前に $T_{\{m-1\}}$ 計算ステップおよび v'' 計算ステップがあり、前記 $T_{\{m-1\}}$ 計算ステップでは、 $T_{\{m-1\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{m-1\}} \parallel pk_{\{i\{1\}\}} \parallel \dots \parallel pk_{\{i\{m-1\}\}}$ を計算するものであり、ここで、 $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ が $1, \dots, m-1$ 番目の署名装置に入力されたメッセージであり、前記 $pk_{\{i\{j\}\}}$ が署名装置 $i_{\{j\}}$ の公開鍵であり、前記 v'' 計算ステップでは、 $v'' = H(T_{\{m-1\}}) \circ u_{\{i\{m-1\}\}}$ を計算するものであり、かつ、前記第1ステップは前記 v'' を入力とし、かつ、前記第2ステップの後に、前記第2ステップの計算結果が前記補助情報に一致するか判定する u 判定ステップがあることを特徴とする。
- [0037] 請求項28にかかる検証方法は、入力手段が、他の1以上の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{\{i\{m-1\}\}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ 、それらの署名装置の公開鍵 $pk_{\{i\{1\}\}}, \dots, pk_{\{i\{m-1\}\}}$ を入力し、記憶媒体に保存するステップ、 j 初期化手段が、変数 j に $m-1$ をセットするステップ、第二変換手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{\{i\{j\}\}} < n_{\{i\{j\}\}}$ であれば、 $v' = u_{\{i\{j\}\}} \wedge e_{\{i\{j\}\}} \bmod n_{\{i\{j\}\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v' = u_{\{i\{j\}\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、全単射計算手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v = v' - n_{\{i\{m\}\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、第一変換手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v < n_{\{i\{j\}\}}$ であれば、 $U = v \wedge e_{\{i\{j\}\}} \bmod n_{\{i\{j\}\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $U = v$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、前記変数 j が0になるまで、

前記変数 j を-1する毎に前記第二変換手段、前記全単射計算手段、前記第一変換手段による前記ステップを繰り返すステップ、 $T_{[j]}$ 計算手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $T_{[j]} = M_{[1]} \parallel \dots \parallel M_{[j]} \parallel pk_{[i][1]} \parallel \dots \parallel pk_{[i][j]}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、 u 計算手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{[i][j-1]} = H(T_{[j]}) \circ U$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、 u 判定手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 u =予め定められた初期値であるかどうかを判定するステップ、出力手段が、 u =予め定められた初期値であれば、検証成功を示す通知を出力し、そうでなければ、検証失敗を示す通知を出力するステップ、を含むことを特徴とする。

- [0038] 請求項29にかかる検証方法は、入力手段が、他の1以上の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{[i][m-1]}$ 、1つ前の署名装置が入力した署名文またはそのハッシュ値である補助情報 $v_{[i][m-1]}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{[1]}, \dots, M_{[m-1]}$ 、それらの署名装置の公開鍵 $pk_{[i][1]}, \dots, pk_{[i][m-1]}$ を入力し、記憶媒体に保存するステップ、 $T_{[m-1]}$ 計算手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $T_{[m-1]} = M_{[1]} \parallel \dots \parallel M_{[m-1]} \parallel pk_{[i][1]} \parallel \dots \parallel pk_{[i][m-1]}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、 v' 計算手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' = H(T_{[m-1]}) \circ u_{[i][m-1]}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、第二変換手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' < n_{[i][m-1]}$ であれば、 $v' = v'^{e_{[i][m-1]}} \bmod n_{[i][m-1]}$ を計算し、それ以外であれば、 $v' = v''$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、全単射計算手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v = v' - n_{[i][m-1]} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、第一変換手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v < n_{[i][m-1]}$ であれば、 $u_{[i][m-2]} = v^{e_{[i][m-1]}} \bmod n_{[i][m-1]}$ を計算し、それ以外であれば、 $u_{[i][m-2]} = v$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、 u 判定手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{[i][m-2]}$ またはそのハッシュ値が前記補助情報 $v_{[i][m-1]}$ と一致するかどうかを判定するステップ、出力手段が、 $u_{[i][m-2]}$ またはそのハッシュ値が前記補助情報 $v_{[i][m-1]}$ と一致すれば、検証成功を示す通知を出力し、そうでなければ、検証失

敗を示す通知を出力するステップ、を含むことを特徴とする。

[0039] 請求項30にかかる署名装置は、読み書き可能な記憶媒体と、初期値もしくは他の複数の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i\{m-1\}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ を入力し、前記記憶媒体に保存する入力手段と、前記記憶媒体および公開鍵記憶装置から必要なデータを読み込み、 $pk_{i\{j\}}$ を署名装置 $i\{j\}$ の公開鍵、 \parallel をビット列同士の連結とすると、 $T_{\{m\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{m\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{m\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する $T_{\{m\}}$ 計算手段と、 H をハッシュ関数、 \odot を排他的論理和とすると、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $U = H(T_{\{m\}}) \odot u_{i\{m-1\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する排他的論理和計算手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $n_{i\{m\}}$ を自署名装置のRSAモジュラスとすると、 $U < n_{i\{m\}}$ であれば、 $v = u^{\{d_{i\{m\}}\}} \bmod n_{i\{m\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v = U$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第一変換手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 κ をセキュリティ・パラメータとすると、 $v' = v + n_{i\{m\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する全単射変換手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' < n_{i\{m\}}$ ならば、 $u_{i\{m\}} = v'^{\{d_{i\{m\}}\}} \bmod n_{i\{m\}}$ を計算し、それ以外ならば、 $u_{i\{m\}} = v'$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第二変換手段と、前記記憶媒体から $u_{i\{m\}}$ を読み込み、署名文として出力する出力手段と、を含むことを特徴とする。

[0040] 請求項31にかかる署名装置は、請求項30に記載される署名装置において、 $w_{i\{m\}} = u_{i\{m-1\}}$ 、または、 h をハッシュ関数としたとき、 $w_{i\{m\}} = h(u_{i\{m-1\}})$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する w セット手段を含み、前記計算した $w_{i\{m\}}$ を補助情報として、前記作成した署名文 $u_{i\{m\}}$ と組にして出力するものであることを特徴とする。

[0041] 請求項32にかかる検証装置は、読み書き可能な記録媒体と、他の1以上の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i\{m-1\}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ 、それらの署名装置の公開鍵 $pk_{i\{1\}}, \dots, pk_{i\{m-1\}}$ を入力し、記憶媒体に保存する入力手段と、変数 j に $m-1$ をセットする初期化手段

と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i(j)} < n_{i(j)}$ であれば、 $v' = u_{i(j)} \wedge e_{i(j)} \bmod n_{i(j)}$ を計算し、それ以外であれば、 $v' = u_{i(j)}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第二変換手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v = v' - n_{i(m)} \bmod 2^{\kappa}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する全単射計算手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v < n_{i(j)}$ であれば、 $U = v \wedge e_{i(j)} \bmod n_{i(j)}$ を計算し、それ以外であれば、 $U = v$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第一変換手段と、前記変数 j が0になるまで、前記変数 j を-1する毎に前記第二変換手段、前記全単射計算手段、前記第一変換手段による前記ステップが繰り返し実行された後、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $T_{(j)} = M_{(1)} \parallel \dots \parallel M_{(j)} \parallel pk_{i(1)} \parallel \dots \parallel pk_{i(j)}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する $T_{(j)}$ 計算手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i(j-1)} = H(T_{(j)}) \circ U$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する u 計算手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 u が予め定められた初期値であるかどうかを判定する u 判定手段と、 u が予め定められた初期値であれば、検証成功を示す通知を出力し、そうでなければ、検証失敗を示す通知を出力する出力手段とを備えたことを特徴とする。

- [0042] 請求項33にかかる検証装置は、読み書き可能な記録媒体と、他の1以上の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i(m-1)}$ 、1つ前の署名装置が入力した署名文またはそのハッシュ値である補助情報 $v_{i(m-1)}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{(1)}, \dots, M_{(m-1)}$ 、それらの署名装置の公開鍵 $pk_{i(1)}, \dots, pk_{i(m-1)}$ を入力し、記憶媒体に保存する入力手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $T_{(m-1)} = M_{(1)} \parallel \dots \parallel M_{(m-1)} \parallel pk_{i(1)} \parallel \dots \parallel pk_{i(m-1)}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する $T_{(m-1)}$ 計算手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' = H(T_{(m-1)}) \circ u_{i(m-1)}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する v' 計算手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' < n_{i(m-1)}$ であれば、 $v' = v' \wedge e_{i(m-1)} \bmod n_{i(m-1)}$ を計算し、それ以外であれば、 $v' = v'$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第二変換手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v = v' - n_{i(m-1)} \bmod 2^{\kappa}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する全単射計算手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v < n_{i(m-1)}$

-1}}であれば、 $u_{i\{m-2\}} = v^{e_{i\{m-1\}}} \bmod n_{i\{m-1\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $u_{i\{m-2\}} = v$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第一変換手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i\{m-2\}}$ またはそのハッシュ値が前記補助情報 $v_{i\{m-1\}}$ と一致するかどうかを判定するu判定手段と、 $u_{i\{m-2\}}$ またはそのハッシュ値が前記補助情報 $v_{i\{m-1\}}$ と一致すれば、検証成功を示す通知を出力し、そうでなければ、検証失敗を示す通知を出力する出力手段とを備えたことを特徴とする。

[0043] 請求項34にかかるプログラムは、読み書き可能な記憶媒体を有するコンピュータを、初期値もしくは他の複数の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i\{m-1\}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ を入力し、前記記憶媒体に保存する入力手段と、前記記憶媒体および公開鍵記憶装置から必要なデータを読み込み、 $pk_{i\{j\}}$ を署名装置 $i_{\{j\}}$ の公開鍵、 \parallel をビット列同士の連結とすると、 $T_{\{m\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{m\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{m\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する $T_{\{m\}}$ 計算手段と、 H をハッシュ関数、 \bigcirc を排他的論理和とすると、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $U = H(T_{\{m\}}) \bigcirc u_{i\{m-1\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する排他的論理和計算手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $n_{i\{m\}}$ を自署名装置のRSAモジュラスとすると、 $U < n_{i\{m\}}$ であれば、 $v = u^{d_{i\{m\}}} \bmod n_{i\{m\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v = U$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第一変換手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 κ をセキュリティ・パラメータとすると、 $v' = v + n_{i\{m\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する全単射変換手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' < n_{i\{m\}}$ ならば、 $u_{i\{m\}} = v'^{d_{i\{m\}}} \bmod n_{i\{m\}}$ を計算し、それ以外ならば、 $u_{i\{m\}} = v'$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第二変換手段と、前記記憶媒体から $u_{i\{m\}}$ を読み込み、署名文として出力する出力手段と、して機能させることを特徴とする。

[0044] 請求項35にかかるプログラムは、請求項34に記載されるプログラムにおいて、前記コンピュータをさらに、 $w_{i\{m\}} = u_{i\{m-1\}}$ 、または、 h をハッシュ関数としたとき、 $w_{i\{m\}} = h(u_{i\{m-1\}})$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する w セット手段、として機能させ、かつ、前記計算した $w_{i\{m\}}$ を補助情報として、前記作成した署名文 $u_{i\{m\}}$

と組にして出力することを特徴とする。

[0045] 請求項36にかかるプログラムは、読み書き可能な記録媒体を有するコンピュータを、他の1以上の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i\{m-1\}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ 、それらの署名装置の公開鍵 $pk_{i\{1\}}, \dots, pk_{i\{m-1\}}$ を入力し、記憶媒体に保存する入力手段と、変数 j に $m-1$ をセットする j 初期化手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i\{j\}} < n_{i\{j\}}$ であれば、 $v' = u_{i\{j\}} \{e_{i\{j\}}\} \bmod n_{i\{j\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v' = u_{i\{j\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第二変換手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v = v' - n_{i\{m\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する全単射計算手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v < n_{i\{j\}}$ であれば、 $U = v \{e_{i\{j\}}\} \bmod n_{i\{j\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $U = v$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第一変換手段と、前記変数 j が0になるまで、前記変数 j を-1する毎に前記第二変換手段、前記全単射計算手段、前記第一変換手段による前記ステップが繰り返し実行された後、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $T_{\{j\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{j\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{j\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する $T_{\{j\}}$ 計算手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i\{j-1\}} = H(T_{\{j\}}) \circ U$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する u 計算手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u =$ 予め定められた初期値であるかどうかを判定する u 判定手段と、 $u =$ 予め定められた初期値であれば、検証成功を示す通知を出力し、そうでなければ、検証失敗を示す通知を出力する出力手段として機能させることを特徴とする。

[0046] 請求項37にかかるプログラムは、読み書き可能な記録媒体を有するコンピュータを、他の1以上の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i\{m-1\}}$ 、1つ前の署名装置が入力した署名文またはそのハッシュ値である補助情報 $v_{i\{m-1\}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ 、それらの署名装置の公開鍵 $pk_{i\{1\}}, \dots, pk_{i\{m-1\}}$ を入力し、記憶媒体に保存する入力手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $T_{\{m-1\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{m-1\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{m-1\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する $T_{\{m-1\}}$ 計算手段と、前記記憶媒

体から必要なデータを読み込み、 $v' = H(T_{\{m-1\}}) \circ u_{\{i\{m-1\}}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する v' 計算手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' < n_{\{i\{m-1\}}}$ であれば、 $v' = v'^{\wedge} \{e_{\{i\{m-1\}}}\} \bmod n_{\{i\{m-1\}}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v' = v'$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第二変換手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v = v' - n_{\{i\{m-1\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する全単射計算手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v < n_{\{i\{m-1\}}}$ であれば、 $u_{\{i\{m-2\}} = v^{\wedge} \{e_{\{i\{m-1\}}}\} \bmod n_{\{i\{m-1\}}}$ を計算し、それ以外であれば、 $u_{\{i\{m-2\}} = v$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第一変換手段と、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{\{i\{m-2\}}$ またはそのハッシュ値が前記補助情報 $v_{\{i\{m-1\}}}$ と一致するかどうかを判定する u 判定手段と、 $u_{\{i\{m-2\}}$ またはそのハッシュ値が前記補助情報 $v_{\{i\{m-1\}}}$ と一致すれば、検証成功を示す通知を出力し、そうでなければ、検証失敗を示す通知を出力する出力手段と、して機能させることを特徴とする。

[0047] 『作用』

本発明にあつては、署名装置 $i_{\{m\}}$ において、入力された署名文 $u_{\{i\{m-1\}}}$ がモジュラス $n_{\{i\{m\}}}$ を超える場合には何もせず、超えない場合にはRSA署名に準じた署名を行う第1操作と、第1操作の結果に対して、モジュラス $n_{\{i\{m\}}}$ だけ大きいほうに写像させる関数かける第2操作と、この第2操作の結果がモジュラス $n_{\{i\{m\}}}$ を超える場合には何もせず、超えない場合にはRSA署名に準じた署名を行う第3操作とを行う。ここで、各署名装置のRSAモジュラスのビット長がセキュリティ・パラメータ κ に等しいとすると、署名文 $u_{\{i\{m-1\}}}$ および署名装置 $i_{\{m\}}$ のモジュラス $n_{\{i\{m\}}}$ は、 $2^{\{\kappa\}}$ より小さい数になる。第1操作では、 $0 \sim n_{\{i\{m\}}}$ の値をとる署名文 $u_{\{i\{m-1\}}}$ についてはRSA署名に準じた署名が行われるため、第1操作後の値は $0 \sim n_{\{i\{m\}}}$ になり、他方、 $n_{\{i\{m\}} \sim 2^{\{\kappa\}}$ の値をとる署名文 $u_{\{i\{m-1\}}}$ については何もしないので、第1操作後の値は $n_{\{i\{m\}} \sim 2^{\{\kappa\}}$ になる。また、第2操作では、第1操作後の値から $2^{\{\kappa\}}$ をモジュラスとする $n_{\{i\{m\}}}$ の加算を行うので、第2操作後の値も $2^{\{\kappa\}}$ より小さい数になるが、第1操作後の値が $n_{\{i\{m\}} \sim 2^{\{\kappa\}}$ であったものは第2操作後は $0 \sim n_{\{i\{m\}}}$ になる。従つて、第3操作において、第2操作後の値が $0 \sim n_{\{i\{m\}}}$ となるものに対してRSA署名に準じた署名を行

うことで、任意の値の署名文 $u_{[i][m-1]}$ に対し、少なくとも1回はRSA署名が行われることになる。また、第3操作後の値、つまり署名値 $u_{[i][m]}$ の値と入力 $u_{[i][m-1]}$ の値とは1対1に対応するため、署名値 $u_{[i][m]}$ の値から、施された署名操作が一意に決定できるため、非特許文献1におけるような制御ビットを付加する必要がなくなる。

発明の効果

- [0048] 第1の効果は、署名長が署名装置の数に依存しないことである。その理由は署名前のデータと、署名後にできるデータのビット数が不変であることによる。
- [0049] 第2の効果は、署名装置の順番を、署名のたびに変えることができることである。その理由は第1の効果の場合と同じで署名前のデータと、署名後にできるデータのビット数が不変であることによる。この為、各署名装置への入力が、その署名装置が何番目に署名を行うのかによらず一定であり、その為、何番目であっても同じ操作で署名ができる。
- [0050] 第3の効果は、署名装置と結託した攻撃者が、経路の途中でhonestな署名装置を通過している署名文を偽造できないことにある。その理由は署名装置への入力 u がいかなるものであっても、署名時に最大2回行うRSA計算の少なくとも一方で u が変化するためである。
- [0051] 第4の効果は、システムの運用を始めた段階で署名装置の数 m がわかっている必要はなく、署名装置の数 m は運用中に動的に変わっても支障なく適用できることである。その理由は、署名装置の数が $m+1$ 台のときの署名手順は、署名装置の数が m 台のときの署名手順を行った後に同様の署名操作をさらに1回行うというものであり、署名装置の数 m に署名の操作方法が依存しないからである。

図面の簡単な説明

- [0052] [図1]本発明の第1の実施の形態の形態のブロック図である。
- [図2]本発明の第1の実施の形態における署名装置の構成を示すブロック図である。
- [図3]本発明の第1の実施の形態における署名装置の動作を示す流れ図である。
- [図4]本発明の第1の実施の形態における検証装置の構成を示すブロック図である。
- [図5]本発明の第1の実施の形態における検証装置の動作を示す流れ図である。
- [図6]本発明の第2の実施の形態の形態のブロック図である。

[図7]本発明の第2の実施の形態における署名装置の構成を示すブロック図である。

[図8]本発明の第2の実施の形態における署名装置の動作を示す流れ図である。

[図9]本発明の第2の実施の形態における検証装置の構成を示すブロック図である。

[図10]本発明の第2の実施の形態における検証装置の動作を示す流れ図である。

[図11]従来の署名装置の動作を示す流れ図である。

符号の説明

- [0053] $i_{\{1\}}, \dots, i_{\{m-1\}}$ 署名装置
 $i_{\{1\}-2}, \dots, i_{\{m-1\}-2}$ 検証装置
 $i_{\{1\}-3}, \dots, i_{\{m-1\}-3}$ 鍵記憶装置
 $i_{\{1\}-4}, \dots, i_{\{m-1\}-4}$ 鍵正当性検証装置
 $i_{\{1\}-5}, \dots, i_{\{m-1\}-5}$ 鍵生成装置
 $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m\}}$ メッセージ
 $u_{\{i_{\{0\}}\}}, \dots, u_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ 署名文
 $w_{\{i_{\{0\}}\}}, \dots, w_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ 補助情報

発明を実施するための最良の形態

[0054] 『第1の実施の形態』

図1を参照すると、本発明の第1の実施の形態は、署名装置 $i_{\{1\}}, \dots, i_{\{m\}}$ 、検証装置 $i_{\{1\}-2}, \dots, i_{\{m\}-2}$ 、公開鍵記憶装置 $i_{\{1\}-3}, \dots, i_{\{m\}-3}$ 、鍵正当性検証装置 $i_{\{1\}-4}, \dots, i_{\{m\}-4}$ 、秘密鍵記憶装置 $i_{\{1\}-5}, \dots, i_{\{m\}-5}$ から構成される。

[0055] 図2を参照すると、署名装置 $i_{\{m\}}$ は、入力手段S1B100、 $T_{\{m\}}$ 計算手段S1B103、排他的論理和計算手段S1B104、第一変換手段S1B105、全単射変換手段S1B106、第二変換手段S1B107、記憶媒体S1B108および出力手段S1B109から構成される。他の署名装置も署名装置 $i_{\{m\}}$ と同様の構成を有する。

[0056] 図4を参照すると、検証装置 $i_{\{m\}-2}$ は、入力手段V1B100、 j 初期化手段V1B102、判定手段V1B103、第二変換手段V1B104、全単射変換手段V1B105、第一変換手段V1B106、 $T_{\{j\}}$ 計算手段V1B107、 u 計算手段V1B108、 j 減少手段V1B109、記憶媒体V1B1010、 u 判定手段V1B1011、accept出力手段V1B1012およびreject出力手段V1B1013から構成される。他の検証装置も検証装置 $i_{\{m\}-2}$ と同様の構成を有する。

[0057] 本実施の形態の概略を述べる。まず、署名装置 $i_{\{1\}}$ に、署名装置 $i_{\{1\}}$ の公開鍵秘密鍵ペア、初期値 $u_{\{i_{\{0\}}\}}$ 、およびメッセージ $M_{\{1\}}$ が入力される。署名装置 $i_{\{1\}}$ は $u_{\{i_{\{0\}}\}}$ を用いてメッセージ $M_{\{1\}}$ に対する署名文 $u_{\{i_{\{1\}}\}}$ を作成する。以下順に署名装置 $i_{\{j\}}$ に、署名装置 $i_{\{j\}}$ の公開鍵秘密鍵ペア、直前の署名装置が出力した署名文 $u_{\{i_{\{j-1\}}\}}$ 、およびメッセージ $M_{\{j\}}$ が入力され、署名装置 $i_{\{j\}}$ はこれらを用いて署名文 $u_{\{i_{\{j\}}\}}$ を作成する。署名文 $u_{\{i_{\{j\}}\}}$ は、署名装置 $i_{\{1\}}$ がメッセージ $M_{\{1\}}$ に署名し、署名装置 $i_{\{2\}}$ がメッセージ $M_{\{2\}}$ に署名し、…、署名装置 $i_{\{j\}}$ がメッセージ $M_{\{j\}}$ に署名したことを表すデータである。

[0058] 各 j に対し、検証装置 $i_{\{j\}}$ に署名装置 $i_{\{1\}}, \dots, i_{\{j\}}$ の公開鍵とメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{j-1\}}$ 、および署名文 $u_{\{i_{\{j-1\}}\}}$ が入力される。すると検証装置 $i_{\{j\}}$ は署名文 $u_{\{i_{\{j-1\}}\}}$ がメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{j-1\}}$ に対する、署名装置 $i_{\{1\}}, \dots, i_{\{j-1\}}$ の秘密鍵を使って作成された署名文であるかどうかを検証する。

[0059] 本実施の形態のシステムの目標は、署名文 $u_{\{i_{\{m\}}\}}$ 、すなわち署名装置 $i_{\{1\}}$ がメッセージ $M_{\{1\}}$ に署名し、署名装置 $i_{\{2\}}$ がメッセージ $M_{\{2\}}$ に署名し、…、署名装置 $i_{\{m\}}$ がメッセージ $M_{\{m\}}$ に署名したことを表すデータを作成することである。

[0060] なお、本実施の形態のシステムの運用を始めた段階で署名装置の数 m がわかっている必要はない。署名装置の数 m は運用中に動的に変わってもよい。また、署名装置 $i_{\{1\}}, \dots, i_{\{m\}}$ の動作は全て同様である。検証装置、公開鍵記憶装置、鍵正当性検証装置、秘密鍵記憶装置も全て基本的に同じ動作を行う。

[0061] 次に本実施の形態の詳細を述べる。

[0062] 署名装置 $i_{\{j\}}$ の公開鍵 $pk_{\{i_{\{j\}}\}}$ 、秘密鍵 $sk_{\{i_{\{j\}}\}}$ はそれぞれ $(n_{\{i_{\{j\}}\}}, e_{\{i_{\{j\}}\}})$ 、 $(p_{\{i_{\{j\}}\}}, q_{\{i_{\{j\}}\}}, d_{\{i_{\{j\}}\}})$ で、次の5性質を満たすものである。

1. $p_{\{i_{\{j\}}\}}, q_{\{i_{\{j\}}\}}$ は素数。
2. $n_{\{i_{\{j\}}\}} = p_{\{i_{\{j\}}\}} q_{\{i_{\{j\}}\}}$
3. $n_{\{i_{\{j\}}\}}$ のビット長がセキュリティパラメータ κ に等しい。
4. $p_{\{i_{\{j\}}\}}, q_{\{i_{\{j\}}\}}$ のビット長が同程度。
5. $e_{\{i_{\{j\}}\}}$ は $\Phi(n_{\{i_{\{j\}}\}})$ と互いに素。
6. $d_{\{i_{\{j\}}\}} = e_{\{i_{\{j\}}\}}^{-1} \bmod \Phi(n_{\{i_{\{j\}}\}})$

ただし、ここで $\Phi(n_{(i)})$ は1以上 $n_{(i)}$ 未満で $n_{(i)}$ と互いに素な整数の個数。これらの性質を満たす $(pk_{(i)}, sk_{(i)})$ の作り方は、例えば、非特許文献2「Alfred J. Menezes Paul C. van Oorschot, and Scott A. Vanstone. Handbook of Applied Cryptography. CRC Press.」(<http://www.cacr.math.uwaterloo.ca/hac/>)に記載されている。

- [0063] 安全性の観点から言えば、 $e_{(i)}$ が $\Phi(n_{(i)})$ と互いに素であることを皆が確認できることが望ましい。この確認を可能にする方法としてたとえば $e_{(i)}$ を $n_{(i)}$ よりも大きい素数にするという方法がある。しかし、必ずしも $e_{(i)}$ がこの性質を満たす必要はない。
- [0064] 各 $j=1, \dots, m$ に対し、秘密鍵記憶装置 $i_{(j)}-5$ は秘密鍵 $sk_{(i)}$ を記憶し、さらに公開鍵記憶装置 $i_{(j)}-3$ は、公開鍵 $pk_{(1)}, \dots, pk_{(m)}$ を記憶する。
- [0065] 鍵正当性検証装置 $i_{(m)}-4$ の動作を説明する。鍵正当性検証装置 $i_{(m)}-4$ は、公開鍵 $pk_{(1)}, \dots, pk_{(m-1)}$ の正当性を確認する装置である。正当性を確認するには、まず鍵記憶装置 $i_{(m)}-3$ から $pk_{(1)}, \dots, pk_{(m-1)}$ を読み込み、 $pk_{(1)}, \dots, pk_{(m-1)}$ が全て異なることを確認する。ただし $m=1$ の場合は何も確認しない。
- [0066] 安全性の観点から言えば、 $e_{(i)}$ が $\Phi(n_{(i)})$ と互いに素であることも確認しておくことが望ましいが、この確認は省略することも可能である。
- [0067] 署名装置 $i_{(m)}$ の動作を説明する。メッセージ $M_{(1)}, \dots, M_{(m)}$ 、および署名装置 $i_{(1)}, \dots, i_{(m-1)}$ が公開鍵 $pk_{(1)}, \dots, pk_{(m-1)}$ を使って作成したメッセージ $M_{(1)}, \dots, M_{(m-1)}$ に対する署名文 $u_{(i)}$ が署名装置 $i_{(m)}$ に入力されたとき、署名装置 $i_{(m)}$ がメッセージ $M_{(m)}$ に署名する方法を、図2、図3を参照して説明する。
- [0068] 署名装置 $i_{(m)}$ は、まず入力手段S1B101により、 $M_{(1)}, \dots, M_{(m)}, pk_{(1)}, \dots, pk_{(m)}, sk_{(i)}, u_{(i)}$ を読み込み、記憶媒体S1B108に記憶する(S1F100)。ただし、 $m=1$ の場合は、 $u_{(i)}=0$ が満たされているものとする。
- [0069] 次に署名装置 $i_{(m)}$ は、 $u_{(i)}, M_{(1)}, \dots, M_{(m-1)}, pk_{(1)}, \dots, pk_{(m-1)}$ を検証装置 $i_{(m)}-2$ に送る。検証装置 $i_{(m)}-2$ は、署名文 $u_{(i)}$ の正当性を検証する(S1B101, S1F102)。この際、検証装置 $i_{(m)}-2$ は、 $pk_{(1)}, \dots, pk_{(m-1)}$ を鍵正当性検証装置 $i_{(m)}-4$ に送る。鍵正当性検証装置 $i_{(m)}-4$ は、鍵の正当性を検証する(S1B102, S1F101)。ただし $m=1$ の場合は $u_{(i)}=0$ であることのみを確認する。
- [0070] 安全性の観点から言えば、上述の $u_{(i)}$ の検証と鍵正当性検証とを行うことが

望ましいが、効率化を図るためにその何れか一方または双方の操作を省略してもよい。

- [0071] 次に署名装置 $i_{\{m\}}$ は、 $T_{\{m\}}$ 計算手段S1B103により、記憶媒体S1B108から必要なデータを読み込み、 $T_{\{m\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{m\}} \parallel pk_{\{i_{\{1\}}\}} \parallel \dots \parallel pk_{\{i_{\{m\}}\}}$ を計算する(S1F103)。 $T_{\{m\}}$ 計算手段S1B103は、計算が終わったら記憶媒体S1B108に $T_{\{m\}}$ を書き込む。
- [0072] 次に署名装置 $i_{\{m\}}$ は、排他的論理和手段S1B104により、記憶媒体S1B108から必要なデータを読み込み、 $U = H(T_{\{m\}}) \circ u_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ を計算し、計算結果を記憶媒体S1B108に記憶する(S1F104)。ここで、 H は入力と同じビット数のハッシュ値を出力するハッシュ関数である。
- [0073] 次に署名装置 $i_{\{m\}}$ は、第一変換手段S1B105により、署名装置 $i_{\{m\}}$ に入力されたデータを記憶媒体S1B108から読み込み、まず、 U が $n_{\{i_{\{m\}}\}}$ より小さいかどうかを判定する(S1F105)。そして、 $U < n_{\{i_{\{m\}}\}}$ であれば、署名装置 $i_{\{m\}}$ は、第一変換手段S1B105により、 $v = u^{d_{\{i_{\{m\}}\}}} \bmod n_{\{i_{\{m\}}\}}$ を計算し、計算結果を記憶媒体S1B108に書き込む(S1F106)。逆に $U \geq n_{\{i_{\{m\}}\}}$ であれば、署名装置 $i_{\{m\}}$ は、第一変換手段S1B105により、 $v = u$ とし、計算結果を記憶媒体S1B108に書き込む(S1F107)。
- [0074] そして次に、署名装置 $i_{\{m\}}$ は、全単射変換手段S1B106により、記憶媒体S1B108から必要なデータを読み込み、 $v' = v + n_{\{i_{\{m\}}\}} \bmod 2^{\kappa}$ を計算し、計算結果を記憶媒体S1B108に書き込む(S1F108)。
- [0075] 次に署名装置 $i_{\{m\}}$ は、第二変換手段S1B107により、記憶媒体S1B108から必要なデータを読み込み、 v' が $n_{\{i_{\{m\}}\}}$ より小さいかどうかを判定する(S1F109)。もし $v' < n_{\{i_{\{m\}}\}}$ ならば、署名装置 $i_{\{m\}}$ は、第二変換手段S1B107により、 $u_{\{i_{\{m\}}\}} = v'^{d_{\{i_{\{m\}}\}}} \bmod n_{\{i_{\{m\}}\}}$ を計算し、計算結果を記憶媒体S1B108に書き込む(S1F1010)。逆に、もし $v' \geq n_{\{i_{\{m\}}\}}$ ならば、署名装置 $i_{\{m\}}$ は、第二変換手段S1B107により、 $u_{\{i_{\{m\}}\}} = v'$ を計算し、計算結果を記憶媒体S1B108に書き込む(S1F1011)。
- [0076] そして最後に、署名装置 $i_{\{m\}}$ は、出力手段S1B109により、記憶媒体S1B108から $u_{\{i_{\{m\}}\}}$ を読み込み、出力する(S1F1012)。
- [0077] このように、署名装置 $i_{\{m\}}$ は、入力された署名文 $u_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ がモジュラス $n_{\{i_{\{m\}}\}}$ を超

えるかどうかを判定し、超える場合には何もせず、超えない場合にはRSA方式に準じた署名を行う第1操作を行い、この第1操作の結果に対して、モジュラス $n_{i[m]}$ だけ大きいほうに写像させる関数をかける第2操作を行い、この第2操作の結果がモジュラス $n_{i[m]}$ を超えるかどうかを判定し、超える場合には何もせず、超えない場合にはRSA方式に準じた署名を行う第3操作を行うものであり、署名文 $u_{i[m-1]}$ の値によってはRSA署名が2度実施される冗長さはあるものの、署名値 $u_{i[m]}$ の値によって、施された署名操作が一意に決定できるため、非特許文献1におけるような制御ビットを付加する必要がなくなる。

- [0078] 次に、検証装置 $i[m]-2$ が署名文 $u_{i[m-1]}$ を検証する方法を図4、図5を参照して説明する。
- [0079] 検証装置 $i[m]-2$ は、まず入力手段V1B100により、公開鍵記憶装置 $i[m]-3$ から $pk_{i[1]}$, ..., $pk_{i[m-1]}$ を読み込み、さらにメッセージ $M_{i[1]}$, ..., $M_{i[m-1]}$ を読み込む(V1F100)。読み込んだデータは、入力手段V1B100により記憶媒体V1B1010に書き込まれる。
- [0080] 次に検証装置 $i[m]-2$ は、入力手段V1B100により、 $pk_{i[1]}$, ..., $pk_{i[m-1]}$ を鍵検証装置 $i[m]-4$ に送り、公開鍵 $pk_{i[1]}$, ..., $pk_{i[m-1]}$ の正当性を検証してもらう(V1B101, V1F101)。
- [0081] 次に検証装置 $i[m]-2$ は、1つ前の署名装置から最初の署名装置まで遡って順に検証処理を行うために、まず、初期化手段V1B102により、どの署名装置における署名を検証しているかを管理する変数 j に $m-1$ をセットする(V1F102)。
- [0082] 次に検証装置 $i[m]-2$ は、 j 判定手段V1B103により、 $j>0$ かどうかを判定する(V1F103)。
- [0083] 以下、 $j>0$ の場合の検証装置 $i[m]-2$ の動作を説明する。 $j>0$ でない場合の動作については後述する。
- [0084] 次に検証装置 $i[m]-2$ は、第二変換手段V1B104により、まず記憶媒体V1B1010から必要なデータを読み込み、 $u_{i[j]} < n_{i[j]}$ であるかどうかを判定する(V1F104)。
- [0085] そして、もし $u_{i[j]} < n_{i[j]}$ であれば、検証装置 $i[m]-2$ は、第二変換手段V1B104により、 $v' = u_{i[j]}^{e_{i[j]}} \bmod n_{i[j]}$ を計算し、計算結果を記憶媒体V1B1010に書き込

む(V1F105)。

- [0086] 逆に、もし $u_{i_{\{j\}}}$ < $n_{i_{\{j\}}}$ でなければ、検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、第二変換手段V1B104により、 $v' = u_{i_{\{j\}}}$ とし、計算結果を記憶媒体V1B1010に書き込む(V1F106)。
- [0087] 次に検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、全単射計算手段V1B105により、記憶媒体V1B1010から必要なデータを読み込み、 $v = v' - n_{i_{\{m\}}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を記憶媒体V1B1010に書き込む(V1F107)。
- [0088] 次に検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、第一変換手段V1B106により、記憶媒体V1B1010から必要なデータを読み込み、まず $v < n_{i_{\{j\}}}$ であるかどうかを判定する(V1F108)。
- [0089] そして、もし $v < n_{i_{\{j\}}}$ であれば、検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、第一変換手段V1B106により、 $U = v^{\{e_{i_{\{j\}}}\}} \bmod n_{i_{\{j\}}}$ を計算し、計算結果を記憶媒体V1B1010に書き込む(V1F109)。
- [0090] 他方、もし $v < n_{i_{\{j\}}}$ でなければ、検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、第一変換手段V1B106により、 $U = v$ とし、計算結果を記憶媒体V1B1010に書き込む(V1F1010)。
- [0091] 次に検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、 $T_{\{j\}}$ 計算手段V1B107により、記憶媒体V1B1010から必要なデータを読み込み、 $T_{\{j\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{j\}} \parallel pk_{i_{\{1\}}} \parallel \dots \parallel pk_{i_{\{j\}}}$ を計算し、計算結果を記憶媒体V1B1010に書き込む(V1F1011)。
- [0092] 検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は次に、 u 計算手段V1B108により、記憶媒体V1B1010から必要なデータを読み込み、 $u_{i_{\{j-1\}}} = H(T_{\{j\}}) \circ U$ を計算し、計算結果を記憶媒体V1B1010に書き込む(V1F1012)。
- [0093] そして次に検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、 j 減少手段V1B109により、 $j = j - 1$ とする(V1F1013)。
- [0094] そして再び検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、 j 判定手段V1B103により、 $j > 0$ かどうかを判定する(V1F103)。
- [0095] もし $j > 0$ であれば、検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、ステップV1F104以降の処理を行う。
- [0096] もし $j = 0$ であれば、検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、 u 判定手段V1B1011により、記憶媒体V1B1010から必要なデータを読み込み、 $u = 0$ であるかどうかを調べる(V1F1014)。
- [0097] そして $u = 0$ であれば、検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、accept 出力手段V1B1012により、検証成功を示す accept を出力し(V1F1015)、そうでなければ、reject 出力手段V1B1013により、検証失敗を示す reject を出力する(V1F1016)。

[0098] さて、図5の点線で囲った部分の操作を $f(x)$, $g(x)$, $h(x)$, $\phi(x)$ とする。

すなわち、

$$f(x) = x^{e_{\{i\}} \bmod n_{\{i\}}} \quad \text{if } x < n_{\{i\}}$$

$$= x \quad \text{otherwise.}$$

$$g(x) = x^{e_{\{i\}} \bmod n_{\{i\}}} \quad \text{if } x < n_{\{i\}}$$

$$= x \quad \text{otherwise.}$$

$$\phi(x) = x + n_{\{i\}} \bmod 2^{\kappa}$$

$$h(x) = g(\phi(x))$$

とする。

[0099] すると、図3の点線で囲った部分の操作 $f^{-1}(x)$, $g^{-1}(x)$, $h^{-1}(x)$, $\phi^{-1}(x)$ は、それぞれ $f(x)$, $g(x)$, $h(x)$, $\phi(x)$ の逆関数である。

[0100] 従って、本実施の形態における署名装置 $i_{\{m\}}$ は、 $u_{\{i_{\{m\}}\}} = (g_{\{m\}}^{-1}(\phi_{\{m\}}^{-1}(f_{\{m\}}^{-1}(H(T_{\{m\}} \circ u_{\{i_{\{m-1\}}\}))))))$ なる計算式によって、署名文を作成していることになる。また、本実施の形態における検証装置 $i_{\{m-2\}}$ は、 $u_{\{i_{\{m-2\}}\}} = H(T_{\{m-1\}} \circ (f_{\{m-1\}}(\phi_{\{m-1\}}(g_{\{m-1\}}(u_{\{i_{\{m-1\}}\}))))))$ によって、1つ前の署名装置の入力となった署名文を求め、以下、同様の処理を最初の署名装置まで繰り返して入力の初期値を求め、求めた初期値が予め定められた初期値(本実施の形態の場合は値0)に一致するかどうかを調べていることになる。

[0101] 次に本実施の形態の効果を説明する。

[0102] 第1の効果は、署名長が署名装置の数に依存しないことである。その理由は、署名前のデータと、署名後にできるデータのビット数が不変であることによる。

[0103] 第2の効果は、署名装置の順番を、署名のたびに変わることができることにある。その理由は、第1の効果の場合と同じで署名前のデータと、署名後にできるデータのビット数が不変であることによる。この為、各署名装置への入力が、その署名装置が何番目に署名を行うのかによらず一定であり、その為、何番目であっても同じ操作で署名ができる。ただし、どの順番で署名が行われたのかを、何らかの形で検証装置に通知する必要はある。

[0104] 第3の効果は、署名装置と結託した攻撃者が、経路の途中でhonestな署名装置を

通っている署名文を偽造できないことにある。その理由は、署名装置への入力 u がいかなるものであっても、署名時に二回行うRSA計算の少なくとも一方で u が変化するからである。

[0105] 第4の効果は、システムの運用を始めた段階で署名装置の数 m がわかっている必要はなく、署名装置の数 m は運用中に動的に変わっても支障なく適用できることである。その理由は、署名装置の数が $m+1$ 台のときの署名手順は、署名装置の数が m 台のときの署名手順を行った後に同様の署名操作をさらに1回行うというものであり、署名装置の数 m に署名の操作 방법이依存しないからである。

[0106] なお、以上の第1の実施の形態では、もっとも典型的な例であるRSA関数を使って説明したが、より一般に $\{0,1\}^{\kappa}$ のある部分集合 X が存在して、以下の条件(1),(2)が満たされるならば、第1の実施の形態と同様に、署名者の人数に署名長が依存せずかつ安全な署名方式を実現できる。

(1) f, g がトラップドアつき一方向性置換で X が f の定義域にも g の定義域にも含まれるものであること。

(2) ϕ が ϕ も ϕ^{-1} も多項式時間で計算できる $\{0,1\}^{\kappa}$ 上の全単射であって、 $\{0,1\}^{\kappa} \setminus X$ を X に写すものであること。

ここで、トラップドアつき一方向性置換とは、以下の4性質を満たす関数のことである。

1) f を計算するのは容易。

2)トラップドア(秘密鍵ともいう)を知らない人には f^{-1} を計算するのは困難。

3)トラップドアを知っている人には f^{-1} を計算するのは容易。

4)全単射である。

[0107] さらに一般に $\{0,1\}^{\kappa}$ のある部分集合 X が存在して、以下の条件(1),(2)が満たされるならば、第1の実施の形態と同様に、署名者の人数に署名長が依存せずかつ安全な署名方式を実現できる。

(1) f がトラップドアつき一方向性置換で X が f の定義域にふくまれるものであること。

(2)かつ h がトラップドアつき一方向性置換で $\{0,1\}^{\kappa} \setminus X$ が h の定義域にふくまれるものであること。

[0108] 『第2の実施の形態』

図6を参照すると、本発明の第2の実施の形態は、署名装置 $i_{\{1\}}, \dots, i_{\{m\}}$ 、検証装置 $i_{\{1\}}-2, \dots, i_{\{m\}}-2$ 、公開鍵記憶装置 $i_{\{1\}}-3, \dots, i_{\{m\}}-3$ 、鍵正当性検証装置 $i_{\{1\}}-4, \dots, i_{\{m\}}-4$ 、秘密鍵記憶装置 $i_{\{1\}}-5, \dots, i_{\{m\}}-5$ から構成される。

[0109] 図7を参照すると、署名装置 $i_{\{m\}}$ は、入力手段S1B100、 $T_{\{m\}}$ 計算手段S1B103、排他的論理和計算手段S1B104、第一変換手段S1B105、全単射変換手段S1B106、第二変換手段S1B107、記憶媒体S1B108、出力手段S1B109およびwセット手段S2B100から構成される。他の署名装置も署名装置 $i_{\{m\}}$ と同様の構成を有する。

[0110] 図9を参照すると、検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、入力手段V2B200、 $T_{\{m-1\}}$ 計算手段V2B202、 v' 計算手段V2B203、第二変換手段V2B204、全単射変換手段V2B205、第一変換手段V2B206、u判定手段V2B207、accept出力手段V2B208、reject出力手段V2B209および記憶媒体V2B2010から構成される。他の検証装置も検証装置 $i_{\{m\}}-2$ と同様の構成を有する。

[0111] 本実施の形態の概略を述べる。まず、署名装置 $i_{\{1\}}$ に、署名装置 $i_{\{1\}}$ の公開鍵秘密鍵ペア、初期値 $u_{\{i\}\{0\}}$ 、およびメッセージ $M_{\{1\}}$ が入力される。署名装置 $i_{\{1\}}$ は $u_{\{i\}\{0\}}$ を用いてメッセージ $M_{\{1\}}$ に対する署名文 $u_{\{i\}\{1\}}$ を作成し、かつ、初期値 $u_{\{i\}\{0\}}$ を補助情報 $w_{\{i\}\{1\}}$ として作成し、 $u_{\{i\}\{1\}}$ と $w_{\{i\}\{1\}}$ の組を出力する。次に、署名装置 $i_{\{2\}}$ に、署名装置 $i_{\{2\}}$ の公開鍵秘密鍵ペア、 $u_{\{i\}\{1\}}$ と $w_{\{i\}\{1\}}$ の組、およびメッセージ $M_{\{2\}}$ が入力される。署名装置 $i_{\{2\}}$ は $u_{\{i\}\{1\}}$ を用いてメッセージ $M_{\{2\}}$ に対する署名文 $u_{\{i\}\{2\}}$ を作成し、かつ、 $u_{\{i\}\{1\}}$ を補助情報 $w_{\{i\}\{2\}}$ として作成し、 $u_{\{i\}\{2\}}$ と $w_{\{i\}\{2\}}$ の組を出力する。以下順に署名装置 $i_{\{j\}}$ に、署名装置 $i_{\{j\}}$ の公開鍵秘密鍵ペア、直前の署名装置が出力した署名文 $u_{\{i\}\{j-1\}}$ と補助情報 $w_{\{i\}\{j-1\}}$ 、およびメッセージ $M_{\{j\}}$ が入力され、署名装置 $i_{\{j\}}$ はこれらを用いて署名文 $u_{\{i\}\{j\}}$ と補助情報 $w_{\{i\}\{j\}}$ の組を作成する。 $u_{\{i\}\{j\}}$ は、第1の実施の形態と同様の署名文であり、署名装置 $i_{\{1\}}$ がメッセージ $M_{\{1\}}$ に署名し、署名装置 $i_{\{2\}}$ がメッセージ $M_{\{2\}}$ に署名し、…、署名装置 $i_{\{j\}}$ がメッセージ $M_{\{j\}}$ に署名したことを表すデータである。

[0112] また、 $w_{\{i\}\{j\}}$ は、署名文 $u_{\{i\}\{j\}}$ の検証を簡易に行えるようにするための補助情報であり、本実施の形態の場合、署名装置 $i_{\{j\}}$ の入力となった署名文 $u_{\{i\}\{j-1\}}$ そのものである。各 j に対し、検証装置 $i_{\{j\}}$ に署名装置 $i_{\{1\}}, \dots, i_{\{j\}}$ の公開鍵とメッセージ $M_{\{1\}}, \dots,$

$M_{\{j-1\}}$ 、および $u_{\{i_{\{j-1\}}\}}$ 、 $w_{\{i_{\{j-1\}}\}}$ が入力されると、検証装置 $i_{\{j\}}$ は、 $u_{\{i_{\{j-1\}}\}}$ がメッセージ $M_{\{1\}}$ 、 \dots 、 $M_{\{j-1\}}$ に対する、署名装置 $i_{\{1\}}$ 、 \dots 、 $i_{\{j-1\}}$ の公開鍵を使って作成された署名文であるかどうかを、補助情報 $w_{\{i_{\{j-1\}}\}}$ を活用して検証する。

[0113] 本実施の形態のシステムの目標は、第1の実施の形態と同じく、署名文 $u_{\{i_{\{m\}}\}}$ 、すなわち署名装置 $i_{\{1\}}$ がメッセージ $M_{\{1\}}$ に署名し、署名装置 $i_{\{2\}}$ がメッセージ $M_{\{2\}}$ に署名し、 \dots 、署名装置 $i_{\{m\}}$ がメッセージ $M_{\{m\}}$ に署名したことを表すデータを作成することである。

[0114] なお、第1の実施の形態と同様に、本実施の形態のシステムにおいてもその運用を始めた段階で署名装置の数 m がわかっている必要はない。署名装置の数 m は運用中に動的に変わってもよい。また、署名装置 $i_{\{1\}}$ 、 \dots 、 $i_{\{m\}}$ の動作は全て同様である。検証装置、公開鍵記憶装置、鍵正当性検証装置、秘密鍵記憶装置も全て基本的に同じ動作を行う。

[0115] 次に本実施の形態の詳細を、第1の実施の形態との相違点を中心に説明する。

[0116] 署名装置 $i_{\{j\}}$ の公開鍵 $pk_{\{i_{\{j\}}\}}$ 、秘密鍵 $sk_{\{i_{\{j\}}\}}$ は、第1の実施の形態と同様に作成され、各 $j=1, \dots, m$ に対し、秘密鍵記憶装置 $i_{\{j-5\}}$ は秘密鍵 $sk_{\{i_{\{j\}}\}}$ を記憶し、さらに公開鍵記憶装置 $i_{\{j-3\}}$ は、公開鍵 $pk_{\{1\}}$ 、 \dots 、 $pk_{\{m\}}$ を記憶する。

[0117] 鍵正当性検証装置の動作は第1の実施の形態と同じである。

[0118] メッセージ $M_{\{1\}}$ 、 \dots 、 $M_{\{m\}}$ 、および署名装置 $i_{\{1\}}$ 、 \dots 、 $i_{\{m-1\}}$ が公開鍵 $pk_{\{i_{\{1\}}\}}$ 、 \dots 、 $pk_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ を使って作成した、メッセージ $M_{\{1\}}$ 、 \dots 、 $M_{\{m-1\}}$ に対する署名文 $u_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ と補助情報 $w_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ が署名装置 $i_{\{m\}}$ に入力されたときの、署名装置 $i_{\{m\}}$ がメッセージ $M_{\{m\}}$ に署名する方法は、補助情報を作成する手順が追加されている点で第1の実施の形態と相違し、それ以外は第1の実施の形態と同じである。これを図7、図8を参照して説明すると、本実施の形態の場合、署名装置 $i_{\{m\}}$ は、ステップS1F102の処理に続けて、wセット手段S2B100により、 $w_{\{i_{\{m\}}\}}=u_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ を計算し、計算結果を記憶媒体S1B108に書き込む(S2F100)。記録媒体S1B108に書き込まれた補助情報 $w_{\{i_{\{m\}}\}}$ は、出力手段S1B109により、第1の実施の形態と同様の手順で作成されて記録媒体S1B108に書き込まれている署名文 $u_{\{i_{\{m\}}\}}$ と一緒に読み出され、出力される(S1F1012')。

- [0119] 次に、検証装置 $i_{\{m\}}-2$ が署名文 $u_{\{m-1\}}$ を検証する方法を図9および図10を参照して説明する。
- [0120] 検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、まず入力手段V2B200により、公開鍵記憶装置 $i_{\{m\}}-3$ から $pk_{\{i_{\{1\}}\}}, \dots, pk_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ を読み込み、さらにメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ を読み込み、記憶媒体V2B2010に保存する(V2F200)。
- [0121] 次に検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、入力手段V2B200により、 $pk_{\{i_{\{1\}}\}}, \dots, pk_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ を鍵検証装置 $i_{\{m\}}-4$ に送り、公開鍵 $pk_{\{i_{\{1\}}\}}, \dots, pk_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ の正当性を検証してもらう(V2F201)。
- [0122] 次に検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、 $T_{\{m-1\}}$ 計算手段V2B202により、必要なデータを記憶媒体V2B2010から読み込み、 $T_{\{m-1\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{m-1\}} \parallel pk_{\{i_{\{1\}}\}} \parallel \dots \parallel pk_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ を計算し、計算結果の $T_{\{m-1\}}$ を記憶媒体V2B2010に保存する(V2F202)。
- [0123] 次に検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、 v' 計算手段V2B203により、必要なデータを記憶媒体V2B2010から読み込み、 $v' = H(T_{\{m-1\}}) \circ u_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ を計算し、計算結果の v' を記憶媒体V2B2010に保存する(V2F203)。
- [0124] 次に検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、第二変換手段V2B204により、必要なデータを記憶媒体V2B2010から読み込み、 $v' < n_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ であるかどうかを判定する(V2F204)。もし $v' < n_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ であれば、検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、第二変換手段V2B204により、 $v' = v'^{\wedge} \{e_{\{i_{\{m-1\}}\}}\} \bmod n_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ を計算し、計算結果の v' を記憶媒体V2B2010に保存する(V2F205)。他方 $v' < n_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ でなければ、検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、 $v' = v'$ とし、計算結果の v' を記憶媒体V2B2010に保存する(V2F206)。
- [0125] 次に検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、全単射変換手段V2B205により、必要なデータを記憶媒体V2B2010から読み込み、 $v = v' - n_{\{i_{\{m-1\}}\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果の v を記憶媒体V2B2010に保存する(V2F207)。
- [0126] 次に検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、第一変換手段V2B206により、必要なデータを記憶媒体V2B2010から読み込み、 $v < n_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ であるかどうかを判定する(V2F208)。もし $v < n_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ であれば、検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は、第一変換手段V2B206により、 $u_{\{i_{\{m-2\}}\}} = v^{\wedge} \{e_{\{i_{\{m-1\}}\}}\} \bmod n_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ を計算し、計算結果の $u_{\{i_{\{m-2\}}\}}$ を記憶媒体V2B2010に保存する(V2F209)。他方、もし $u_{\{i_{\{m-2\}}\}} < n_{\{i_{\{m-1\}}\}}$ でなければ、検証装置 $i_{\{m\}}-2$ は $u_{\{i_{\{m-2\}}\}}$

$m-1\}}=v$ とし、計算結果の $u_{i\{m-2\}}$ を記憶媒体V2B2010に保存する(V2F2010)。

[0127] 次に検証装置 $i\{m\}-2$ は、 u 判定手段V2B2011により、必要なデータを記憶媒体V2B2010から読み込み、 $u_{i\{m-2\}}=w_{i\{m-1\}}$ であるかどうかを調べる(V2F2011)。もし $u_{i\{m-2\}}=w_{i\{m-1\}}$ であれば、検証装置 $i\{m\}-2$ は、accept出力手段V2B208により、acceptを出力し(V2F2012)、そうでなければ、reject出力手段V2B209により、rejectを出力する(V2F2013)。

[0128] 次に本実施の形態の効果を説明する。

[0129] 第1の効果は、署名長が署名装置の数に依存しないことである。その理由は、署名前のデータと、署名後にできるデータのビット数が不変であることによる。ただし、第1の実施の形態と比較すると、補助情報の分だけデータ長は長くなる。

[0130] 第2の効果は、第1の実施の形態に比べて検証計算にかかる計算量を削減することができることである。その理由は、第1の実施の形態では、最終的に初期値を求める必要があるため既に署名を行った署名装置の数に比例した検証計算が必要なのに対し、本実施の形態では、直前の署名装置の入力となった署名文が補助情報として伝達されているため、1署名装置分の検証計算を行えばよいからである。ただし、本実施の形態は、1つ前の署名装置が信頼できるという前提が必要であるため、そのような前提なしに安全性を証明できる第1の実施の形態よりは安全性は低くなる。

[0131] その他、第1の実施の形態と同様の効果が奏される。

[0132] なお、本実施の形態では、署名文 $u_{i\{j\}}$ と組になる補助情報 $w_{i\{j\}}$ として、署名装置 $i\{j\}$ の入力となった署名文 $u_{i\{j-1\}}$ そのものとしたが、 h を入力と同じビット数のハッシュ値を出力する所定のハッシュ関数とし、 $u_{i\{j-1\}}$ のハッシュ値 $h(u_{i\{j-1\}})$ を補助情報 $w_{i\{j\}}$ としてもよい。また、本実施の形態に対しても第1の実施の形態と同様の付加変更が可能である。

[0133] 以上本発明の実施の形態について説明したが、本発明は以上の実施の形態にのみ限定されず、その他各種の付加変更が可能である。また、本発明の署名装置および検証装置は、その有する機能をハードウェア的に実現することは勿論、コンピュータとプログラムとで実現することができる。プログラムは、磁気ディスクや半導体メモリ等のコンピュータ可読記録媒体に記録されて提供され、コンピュータの立ち上げ時な

どにコンピュータに読み取られ、そのコンピュータの動作を制御することにより、そのコンピュータを前述した各実施の形態における署名装置および検証装置として機能させる。

請求の範囲

- [1] 初期値もしくは他の複数の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文、メッセージ、および自署名装置の秘密鍵を入力とし、入力と同じ長さの署名文を出力する署名装置における署名方法であって、前記出力した署名文が、その前記出力した署名文の作成にかかわった署名装置が各々の署名装置に入力された前記メッセージに署名したことを示すものであることを特徴とする署名方法。
- [2] 請求項1に記載された署名方法において、署名文を計算する操作が第1および第2の2つのステップを持ち、前記第1ステップ (f_{i-1})の部分の操作)の計算にはトラップドアつき一方向性置換の逆関数を用い、前記第2ステップ (h_{i-1})の部分の操作)の計算には、前記第1ステップのものと同じもしくは異なるトラップドアつき一方向性置換の逆関数を用い、前記第1ステップが終了したら計算結果を記憶媒体に記憶し、前記第2ステップ開始時には必要なデータを前記記憶媒体から読み出し、前記第2ステップが終了したら計算結果を前記記憶媒体に記憶することを特徴とする署名方法。
- [3] 請求項2に記載された署名方法において、前記第1ステップでは、前記第1ステップへの入力がもし前記トラップドアつき一方向性置換の値域の元であればその前記トラップドアつき一方向性置換の逆関数で前記入力を写像し、そうでなければ何もしないというものであり、前記第2ステップへの入力ももし前記トラップドアつき一方向性置換の値域の元であればその前記トラップドアつき一方向性置換の逆関数で前記入力を写像し、そうでなければ何もしないというものであることを特徴とする署名方法。
- [4] 請求項3に記載された署名方法において、前記第2ステップで用いる前記トラップドアつき一方向性置換の計算がさらに第1および第2のサブステップからなり、前記第1サブステップ (ϕ_{i-1})の部分の操作)では、署名文全体の空間上の全単射を計算し、その全単射が多項式時間で計算でき、しかもその前記全単射の逆関数も多項式時間で計算できるものであり、前記第2サブステップ (g_{i-1})の部分の操作)ではトラップドアつき一方向性置換の逆関数を用い、もし前記トラップドアつき一方向性置換の値域の元であればその前記トラップドアつき一方向性置換の逆関数で前記入力を写像し、そうでなければ何もしないというものであり、前記第1サブステップおよび前記第2サブステップの開始時には必要なデータを前記記憶媒体から読み込み、前記第1サ

ブステップおよび前記第2サブステップの終了時には計算結果を前記記憶媒体に書き込むことを特徴とする署名方法。

- [5] 請求項4に記載された署名方法において、前記第1ステップで使用する前記トラップドアつき一方向性置換と、前記第2ステップの前記第2サブステップで使用する前記トラップドアつき一方向性置換とがRSA関数であることを特徴とする署名方法。
- [6] 請求項5に記載された署名方法において、前記第2ステップの前記第1サブステップで使用する前記全単射が、 $\phi(x) = x - n_{i\{m\}} \bmod 2^{\kappa}$ とかけ、前記 $n_{i\{m\}}$ が署名装置 $i\{m\}$ の公開鍵の一部であるRSAモジュラスであり、前記 κ がセキュリティ・パラメータであることを特徴とする署名方法。
- [7] 請求項6に記載された署名方法において、前記第1ステップの前に $T_{i\{m\}}$ 計算ステップがあり、前記 $T_{i\{m\}}$ 計算ステップでは、 $T_{i\{m\}} = M_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{i\{m\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{m\}}$ を計算し、各 j に対し前記 $M_{i\{1\}}, \dots, M_{i\{j\}}$ が j 番目の署名装置に入力されたメッセージであり、前記 $pk_{i\{j\}}$ が署名装置 $i\{j\}$ の公開鍵であることを特徴とする署名方法。
- [8] 請求項7に記載された署名方法で、前記第1ステップの前に排他的論理和計算ステップがあり、前記排他的論理和計算ステップでは、 $U = H(T_{i\{m\}}) \circ u_{i\{m-1\}}$ を計算し、前記 H がハッシュ関数で、前記 $u_{i\{m-1\}}$ が前記入力された署名文であり、 \circ が排他的論理和であることを特徴とする署名方法。
- [9] 請求項8に記載された署名方法で、前記第1ステップより前に鍵正当性検証ステップがあり、前記鍵正当性検証ステップでは $pk_{i\{1\}}, \dots, pk_{i\{m-1\}}$ が全て異なることを確認するが、ただし $m=1$ の場合は何も確認しないステップであることを特徴とする署名方法。
- [10] 請求項9に記載された署名方法で、前記第1ステップより前に、入力の署名文を検証する署名文検証ステップがあることを特徴とする署名方法。
- [11] 請求項8に記載された署名方法で、前記第1ステップより前に、 $pk_{i\{1\}}, \dots, pk_{i\{m-1\}}$ が全て異なることを確認する鍵正当性検証ステップと、入力の署名文を検証する署名文検証ステップとがあることを特徴とする署名方法。
- [12] 請求項1ないし11の何れか1項に記載された署名方法において、入力の初期値もしくは署名文またはそれらのハッシュ値を補助情報として作成し前記記憶媒体に書き

込むステップを含み、前記補助情報と署名文とを組にして出力することを特徴とする署名方法。

- [13] 入力手段が、初期値もしくは他の複数の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i\{m-1\}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ を入力し、記憶媒体に保存するステップ、

$T_{\{m\}}$ 計算手段が、前記記憶媒体および公開鍵記憶装置から必要なデータを読み込み、 $pk_{i\{j\}}$ を署名装置 $i\{j\}$ の公開鍵、 \parallel をビット列同士の連結とすると、 $T_{\{m\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{m\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{m\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、

排他的論理和計算手段が、 H をハッシュ関数、 \bigcirc を排他的論理和とすると、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $U = H(T_{\{m\}}) \bigcirc u_{i\{m-1\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、

第一変換手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $n_{i\{m\}}$ を自署名装置のRSAモジュラスとすると、 $U < n_{i\{m\}}$ であれば、 $v = u^{\{d_{i\{m\}}\}} \bmod n_{i\{m\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v = U$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、

全単射変換手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 κ をセキュリティ・パラメータとすると、 $v' = v + n_{i\{m\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、

第二変換手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' < n_{i\{m\}}$ ならば、 $u_{i\{m\}} = v'^{\{d_{i\{m\}}\}} \bmod n_{i\{m\}}$ を計算し、それ以外ならば、 $u_{i\{m\}} = v'$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、

出力手段が、前記記憶媒体から $u_{i\{m\}}$ を読み込み、署名文として出力するステップ、

を含むことを特徴とする署名方法。

- [14] 請求項13に記載される署名方法において、 w セット手段が、 $w_{i\{m\}} = u_{i\{m-1\}}$ 、または、 h をハッシュ関数としたとき、 $w_{i\{m\}} = h(u_{i\{m-1\}})$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップを含み、前記計算した $w_{i\{m\}}$ を補助情報として、前記作

成した署名文 $u_{\{i\{m\}}}$ と組にして出力することを特徴とする署名方法。

- [15] 複数の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 u が正当であるかどうかを検証する検証装置における検証方法において、検証を通過するのは、署名文 u が、前記出力した署名文がその前記出力した署名文の作成にかかわった署名装置が各々の署名装置に入力された前記メッセージに署名したときおよびそのときのみであり、前記署名文 u のビット長が前記署名文 u を計算するのにかかわった前記署名装置の数に依存しない定数であることを特徴とする検証方法。
- [16] 複数の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 u が正当であるかどうかを検証する検証装置における検証方法において、検証を通過するのは、署名文 u を作成した署名装置が正当な方法で署名文 u を作成したときおよびそのときのみであり、前記署名文 u のビット長が前記署名文 u を計算するのにかかわった前記署名装置の数に依存しない定数であり、しかも前記署名文 u の検証は、前記複数の署名装置のうち最後の1台が署名操作を施す前のデータである補助情報 w を使って行うことを特徴とする検証方法。
- [17] 請求項15または16に記載された検証方法において、署名文を検証する操作が第1および第2の2つのステップがあり、前記第1ステップ(hの部分の操作)の計算にはトラップドアつき一方向性置換を用い、前記第2ステップ(fの部分の操作)の計算には、前記第1ステップのものと同じもしくは異なるトラップドアつき一方向性置換を用い、前記第1ステップおよび第2ステップを開始する際、記憶媒体から必要なデータを読み込み、前記第1ステップおよび第2ステップを終了する際、前記記憶媒体に計算結果を書き込むことを特徴とする検証方法。
- [18] 請求項17に記載された検証方法において、前記第1ステップでは、前記第1ステップへの入力がもし前記トラップドアつき一方向性置換の定義域の元であればその前記トラップドアつき一方向性置換で前記入力を写像し、そうでなければ何もしないものであり、前記第2ステップへの入力がもし前記トラップドアつき一方向性置換の定義域の元であればその前記トラップドアつき一方向性置換で前記入力を写像し、そうでなければ何もしないものであることを特徴とする検証方法。
- [19] 請求項18に記載された検証方法において、前記第1ステップで用いる前記トラップ

ドアつき一方向性置換の計算がさらに第1および第2の2つのサブステップからなり、前記第1サブステップ(g の部分の操作)ではトラップドアつき一方向性置換の関数を用い、もし前記トラップドアつき一方向性置換の値域の元であればその前記トラップドアつき一方向性置換の関数で入力を写像し、そうでなければ何もしないというものであり、前記第2サブステップ(ϕ の部分の操作)では、署名文全体の空間上の全単射を計算し、その全単射が多項式時間で計算でき、しかもその前記全単射の逆関数も多項式時間で計算できるものであり、前記第1サブステップおよび前記第2サブステップの開始時には必要なデータを前記記憶媒体から読み込み、前記第1サブステップおよび前記第2サブステップの終了時には計算結果を前記記憶媒体に書き込むことを特徴とする検証方法。

- [20] 請求項19に記載された検証方法において、前記第1ステップの前記第1サブステップで使用する前記トラップドアつき一方向性置換と、前記第2ステップで使用する前記トラップドアつき一方向性置換とがRSA関数であることを特徴とする検証方法。
- [21] 請求項20に記載された検証方法において、前記第1ステップの前記第2サブステップで使用する前記全単射が、 $\phi(x) = x + n_{i\{m\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ とかけ、前記 $n_{i\{m\}}$ が署名装置 $i\{m\}$ の公開鍵の一部であるRSAモジュラスであり、前記 κ がセキュリティ・パラメータであることを特徴とする検証方法。
- [22] 請求項21に記載された検証方法において、前記第2ステップの後に $T_{\{j\}}$ 計算ステップがあり、前記 $T_{\{j\}}$ 計算ステップでは、 $T_{\{j\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{j\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{j\}}$ を計算するものであり、ここで、各 j に対し前記 $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{j\}}$ が j 番目の署名装置に入力されたメッセージであり、前記 $pk_{i\{j\}}$ が署名装置 $i\{j\}$ の公開鍵であることを特徴とする検証方法。
- [23] 請求項22に記載された検証方法において、前記 $T_{\{j\}}$ 計算ステップの後に、 H をハッシュ関数、 U を第2ステップの計算結果とするとき、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i\{j-1\}} = H(T_{\{j\}}) \circ U$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する u 計算ステップがあることを特徴とする検証方法。
- [24] 請求項23に記載された検証方法において、前記第1ステップ、前記第2ステップ、前記 $T_{\{j\}}$ 計算ステップおよび前記 u 計算ステップを、 $j=m-1, \dots, 1$ に対して繰り返すことを

特徴とする検証方法。

- [25] 請求項24に記載された検証方法において、前記第1ステップ、前記第2ステップ、前記 $T_{\{j\}}$ 計算ステップおよび前記 u 計算ステップを、 $j=m-1, \dots, 1$ に対して繰り返す前に、鍵正当性検証ステップがあり、前記鍵正当性検証ステップでは、 $pk_{\{i\{1\}\}}, \dots, pk_{\{i\{m-1\}\}}$ が全て異なることを確認するが、ただし $m=1$ の場合は何も確認しないものであることを特徴とする検証方法。
- [26] 請求項25に記載された検証方法において、前記第1ステップ、前記第2ステップ、前記 $T_{\{j\}}$ 計算ステップおよび前記 u 計算ステップを、 $j=m-1, \dots, 1$ に対して繰り返した後に、検証結果として初期値が得られたかどうかを判定する u 判定ステップがあることを特徴とする検証方法。
- [27] 請求項21に記載された検証方法において、前記第1ステップの前に $T_{\{m-1\}}$ 計算ステップおよび v'' 計算ステップがあり、前記 $T_{\{m-1\}}$ 計算ステップでは、 $T_{\{m-1\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{m-1\}} \parallel pk_{\{i\{1\}\}} \parallel \dots \parallel pk_{\{i\{m-1\}\}}$ を計算するものであり、ここで、 $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ が $1, \dots, m-1$ 番目の署名装置に入力されたメッセージであり、前記 $pk_{\{i\{j\}\}}$ が署名装置 $i_{\{j\}}$ の公開鍵であり、前記 v'' 計算ステップでは、 $v'' = H(T_{\{m-1\}}) \circ u_{\{i\{m-1\}\}}$ を計算するものであり、かつ、前記第1ステップは前記 v'' を入力とし、かつ、前記第2ステップの後に、前記第2ステップの計算結果が前記補助情報に一致するか判定する u 判定ステップがあることを特徴とする検証方法。
- [28] 入力手段が、他の1以上の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{\{i\{m-1\}\}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ 、それらの署名装置の公開鍵 $pk_{\{i\{1\}\}}, \dots, pk_{\{i\{m-1\}\}}$ を入力し、記憶媒体に保存するステップ、
 初期化手段が、変数 j に $m-1$ をセットするステップ、
 第二変換手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{\{i\{j\}\}} < n_{\{i\{j\}\}}$ であれば、 $v' = u_{\{i\{j\}\}}^{e_{\{i\{j\}\}}} \bmod n_{\{i\{j\}\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v' = u_{\{i\{j\}\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、
 全単射計算手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v = v' - n_{\{i\{m\}\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、
 第一変換手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v < n_{\{i\{j\}\}}$ であれば

、 $U = v^{\{e_{i\{j\}}\}} \bmod n_{i\{j\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $U = v$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、

前記変数 j が0になるまで、前記変数 j を-1する毎に前記第二変換手段、前記全単射計算手段、前記第一変換手段による前記ステップを繰り返すステップ、

$T_{i\{j\}}$ 計算手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $T_{i\{j\}} = M_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{i\{j\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{j\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、

u 計算手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i\{j-1\}} = H(T_{i\{j\}}) \circ U$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、

u 判定手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 u が予め定められた初期値であるかどうかを判定するステップ、

出力手段が、 u が予め定められた初期値であれば、検証成功を示す通知を出力し、そうでなければ、検証失敗を示す通知を出力するステップ、
を含むことを特徴とする検証方法。

[29] 入力手段が、他の1以上の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i\{m-1\}}$ 、1つ前の署名装置が入力した署名文またはそのハッシュ値である補助情報 $v_{i\{m-1\}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{i\{1\}}, \dots, M_{i\{m-1\}}$ 、それらの署名装置の公開鍵 $pk_{i\{1\}}, \dots, pk_{i\{m-1\}}$ を入力し、記憶媒体に保存するステップ、

$T_{i\{m-1\}}$ 計算手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $T_{i\{m-1\}} = M_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{i\{m-1\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{m-1\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、

v' 計算手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' = H(T_{i\{m-1\}}) \circ u_{i\{m-1\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、

第二変換手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' < n_{i\{m-1\}}$ であれば、 $v' = v'^{\{e_{i\{m-1\}}\}} \bmod n_{i\{m-1\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v' = v'$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、

全単射計算手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v = v' - n_{i\{m-1\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、

第一変換手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v < n_{i\{m-1\}}$ であ

れば、 $u_{i\{m-2\}} = v^{e_{i\{m-1\}}} \bmod n_{i\{m-1\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $u_{i\{m-2\}} = v$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存するステップ、

u判定手段が、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i\{m-2\}}$ またはそのハッシュ値が前記補助情報 $v_{i\{m-1\}}$ と一致するかどうかを判定するステップ、

出力手段が、 $u_{i\{m-2\}}$ またはそのハッシュ値が前記補助情報 $v_{i\{m-1\}}$ と一致すれば、検証成功を示す通知を出力し、そうでなければ、検証失敗を示す通知を出力するステップ、

を含むことを特徴とする検証方法。

[30] 読み書き可能な記憶媒体と、

初期値もしくは他の複数の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i\{m-1\}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ を入力し、前記記憶媒体に保存する入力手段と、

前記記憶媒体および公開鍵記憶装置から必要なデータを読み込み、 $pk_{i\{j\}}$ を署名装置 $i\{j\}$ の公開鍵、 \parallel をビット列同士の連結とすると、 $T_{\{m\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{m\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{m\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する $T_{\{m\}}$ 計算手段と、

H をハッシュ関数、 \bigcirc を排他的論理和とすると、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $U = H(T_{\{m\}}) \bigcirc u_{i\{m-1\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する排他的論理和計算手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $n_{i\{m\}}$ を自署名装置のRSAモジュラスとすると、 $U < n_{i\{m\}}$ であれば、 $v = u^{d_{i\{m\}}} \bmod n_{i\{m\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v = U$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第一変換手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 κ をセキュリティ・パラメータとすると、 $v' = v + n_{i\{m\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する全単射変換手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' < n_{i\{m\}}$ ならば、 $u_{i\{m\}} = v'^{d_{i\{m\}}} \bmod n_{i\{m\}}$ を計算し、それ以外ならば、 $u_{i\{m\}} = v'$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第二変換手段と、

前記記憶媒体から $u_{i\{m\}}$ を読み込み、署名文として出力する出力手段と、

を含むことを特徴とする署名装置。

[31] 請求項30に記載される署名装置において、 $w_{i[m]}=u_{i[m-1]}$ 、または、 h をハッシュ関数としたとき、 $w_{i[m]}=h(u_{i[m-1]})$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する w セット手段を含み、前記計算した $w_{i[m]}$ を補助情報として、前記作成した署名文 $u_{i[m]}$ と組にして出力するものであることを特徴とする署名装置。

[32] 読み書き可能な記録媒体と、

他の1以上の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i[m-1]}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ 、それらの署名装置の公開鍵 $pk_{i\{1\}}, \dots, pk_{i\{m-1\}}$ を入力し、記憶媒体に保存する入力手段と、

変数 j に $m-1$ をセットする j 初期化手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i\{j\}} < n_{i\{j\}}$ であれば、 $v' = u_{i\{j\}} \cdot e_{i\{j\}} \bmod n_{i\{j\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v' = u_{i\{j\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第二変換手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v = v' - n_{i\{m\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する全単射計算手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v < n_{i\{j\}}$ であれば、 $U = v \cdot e_{i\{j\}} \bmod n_{i\{j\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $U = v$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第一変換手段と、

前記変数 j が0になるまで、前記変数 j を-1する毎に前記第二変換手段、前記全単射計算手段、前記第一変換手段による前記ステップが繰り返し実行された後、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $T_{\{j\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{j\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{j\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する $T_{\{j\}}$ 計算手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i\{j-1\}} = H(T_{\{j\}}) \circ U$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する u 計算手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u =$ 予め定められた初期値であるかどうかを判定する u 判定手段と、

$u =$ 予め定められた初期値であれば、検証成功を示す通知を出力し、そうでなければ、検証失敗を示す通知を出力する出力手段とを備えたことを特徴とする検証装置

[33]

読み書き可能な記録媒体と、

他の1以上の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i\{m-1\}}$ 、1つ前の署名装置が入力した署名文またはそのハッシュ値である補助情報 $v_{i\{m-1\}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ 、それらの署名装置の公開鍵 $pk_{i\{1\}}, \dots, pk_{i\{m-1\}}$ を入力し、記憶媒体に保存する入力手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $T_{\{m-1\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{m-1\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{m-1\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する $T_{\{m-1\}}$ 計算手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' = H(T_{\{m-1\}}) \circ u_{i\{m-1\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する v' 計算手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' < n_{i\{m-1\}}$ であれば、 $v' = v'^{\{e_{i\{m-1\}}\}} \bmod n_{i\{m-1\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v' = v'$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第二変換手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v = v' - n_{i\{m-1\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する全単射計算手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v < n_{i\{m-1\}}$ であれば、 $u_{i\{m-2\}} = v^{\{e_{i\{m-1\}}\}} \bmod n_{i\{m-1\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $u_{i\{m-2\}} = v$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第一変換手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i\{m-2\}}$ またはそのハッシュ値が前記補助情報 $v_{i\{m-1\}}$ と一致するかどうかを判定する u 判定手段と、

$u_{i\{m-2\}}$ またはそのハッシュ値が前記補助情報 $v_{i\{m-1\}}$ と一致すれば、検証成功を示す通知を出力し、そうでなければ、検証失敗を示す通知を出力する出力手段とを備えたことを特徴とする検証装置。

[34]

読み書き可能な記憶媒体を有するコンピュータを、

初期値もしくは他の複数の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i\{m-1\}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ を入力し、前記記憶媒体に保存する入力手段と、

前記記憶媒体および公開鍵記憶装置から必要なデータを読み込み、 $pk_{i\{j\}}$ を署

名装置 $i_{[j]}$ の公開鍵、 \parallel をビット列同士の連結とするとき、 $T_{[m]} = M_{[1]} \parallel \dots \parallel M_{[m]} \parallel pk_{i_{[1]}} \parallel \dots \parallel pk_{i_{[m]}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する $T_{[m]}$ 計算手段と、

H をハッシュ関数、 \bigcirc を排他的論理和とするとき、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $U = H(T_{[m]}) \bigcirc u_{i_{[m-1]}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する排他的論理和計算手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $n_{i_{[m]}}$ を自署名装置のRSAモジュラスとするとき、 $U < n_{i_{[m]}}$ であれば、 $v = u_{i_{[m]}}^{d_{i_{[m]}}} \bmod n_{i_{[m]}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v = U$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第一変換手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 κ をセキュリティ・パラメータとするとき、 $v' = v + n_{i_{[m]}} \bmod 2^{\kappa}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する全単射変換手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' < n_{i_{[m]}}$ ならば、 $u_{i_{[m]}} = v'^{d_{i_{[m]}}} \bmod n_{i_{[m]}}$ を計算し、それ以外ならば、 $u_{i_{[m]}} = v'$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第二変換手段と、

前記記憶媒体から $u_{i_{[m]}}$ を読み込み、署名文として出力する出力手段と、
して機能させるためのプログラム。

[35] 請求項34に記載されるプログラムにおいて、前記コンピュータをさらに、 $w_{i_{[m]}} = u_{i_{[m-1]}}$ 、または、 h をハッシュ関数としたとき、 $w_{i_{[m]}} = h(u_{i_{[m-1]}})$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する w セット手段、として機能させ、かつ、前記計算した $w_{i_{[m]}}$ を補助情報として、前記作成した署名文 $u_{i_{[m]}}$ と組にして出力するためのプログラム。

[36] 読み書き可能な記録媒体を有するコンピュータを、
他の1以上の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i_{[m-1]}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{[1]}, \dots, M_{[m-1]}$ 、それらの署名装置の公開鍵 $pk_{i_{[1]}}, \dots, pk_{i_{[m-1]}}$ を入力し、記憶媒体に保存する入力手段と、
変数 j に $m-1$ をセットする j 初期化手段と、
前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i_{[j]}} < n_{i_{[j]}}$ であれば、 $v' = u_{i_{[j]}}^{e_{i_{[j]}}} \bmod n_{i_{[j]}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v' = u_{i_{[j]}}$ を計算し、計算結果を前記

記憶媒体に保存する第二変換手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v=v'-n_{i\{m\}} \bmod 2^{\{\kappa\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する全単射計算手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v < n_{i\{j\}}$ であれば、 $U=v^{\{e_{i\{j\}}\}} \bmod n_{i\{j\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $U=v$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第一変換手段と、

前記変数 j が0になるまで、前記変数 j を-1する毎に前記第二変換手段、前記全単射計算手段、前記第一変換手段による前記ステップが繰り返し実行された後、前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $T_{\{j\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{j\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{j\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する $T_{\{j\}}$ 計算手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i\{j-1\}} = H(T_{\{j\}}) \circ U$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する u 計算手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 u が予め定められた初期値であるかどうかを判定する u 判定手段と、

u が予め定められた初期値であれば、検証成功を示す通知を出力し、そうでなければ、検証失敗を示す通知を出力する出力手段として機能させるためのプログラム。

[37] 読み書き可能な記録媒体を有するコンピュータを、

他の1以上の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文 $u_{i\{m-1\}}$ 、1つ前の署名装置が入力した署名文またはそのハッシュ値である補助情報 $v_{i\{m-1\}}$ 、それらの署名装置に入力されたメッセージ $M_{\{1\}}, \dots, M_{\{m-1\}}$ 、それらの署名装置の公開鍵 $pk_{i\{1\}}, \dots, pk_{i\{m-1\}}$ を入力し、記憶媒体に保存する入力手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $T_{\{m-1\}} = M_{\{1\}} \parallel \dots \parallel M_{\{m-1\}} \parallel pk_{i\{1\}} \parallel \dots \parallel pk_{i\{m-1\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する $T_{\{m-1\}}$ 計算手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' = H(T_{\{m-1\}}) \circ u_{i\{m-1\}}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する v' 計算手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v' < n_{i\{m-1\}}$ であれば、 $v' = v'^{\{e_{i\{m-1\}}\}} \bmod n_{i\{m-1\}}$ を計算し、それ以外であれば、 $v' = v'$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第二変換手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v = v' - n_{i[m-1]} \bmod 2^{\kappa}$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する全単射計算手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $v < n_{i[m-1]}$ であれば、 $u_{i[m-2]} = v \wedge \{ e_{i[m-1]} \} \bmod n_{i[m-1]}$ を計算し、それ以外であれば、 $u_{i[m-2]} = v$ を計算し、計算結果を前記記憶媒体に保存する第一変換手段と、

前記記憶媒体から必要なデータを読み込み、 $u_{i[m-2]}$ またはそのハッシュ値が前記補助情報 $v_{i[m-1]}$ と一致するかどうかを判定するu判定手段と、

$u_{i[m-2]}$ またはそのハッシュ値が前記補助情報 $v_{i[m-1]}$ と一致すれば、検証成功を示す通知を出力し、そうでなければ、検証失敗を示す通知を出力する出力手段として機能させるためのプログラム。

- [38] 初期値もしくは他の複数の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文、前記署名装置に入力されたメッセージが入力されると、前記メッセージと自装置の公開鍵及び既に署名した署名装置の公開鍵とを連結した結果を計算し、前記連結結果のハッシュ値と前記署名文との排他的論理和を導出する手段を少なくとも含む署名装置であって、

前記排他的論理和が、前記署名装置の公開鍵の一部であるRSAモジュラスを超える場合には、前記排他的論理和をそのまま出力し、超えない場合には、前記排他的論理和にRSA署名に準じた署名を行った結果を出力する第一の手段と、

前記第一の手段の出力に対して前記RSAモジュラスだけ大きいほうに写像させる関数をかける第二の手段と、

前記第二の手段での演算結果が前記RSAモジュラスを超える場合には、前記全単射手段での演算結果をそのまま出力し、超えない場合には、前記第二の手段での演算結果にRSA署名に準じた署名を行った結果を出力する第三の変換手段と、

をさらに含む、ことを特徴とする署名装置。

- [39] 請求項38記載の署名装置の複数の署名装置が順々に署名操作を行って作成した署名文が正当であるかどうかを検証する検証装置であって、それぞれの署名装置における署名を検証するために、

前記署名文が、対応する署名装置のRSAモジュラスを超える場合にはそのまま出

力し、超えない場合には、RSA署名に準じた署名を行った結果を出力する第四の手段と、

前記第四の手段の出力に対して前記RSAモジュラスだけ小さいほうに写像させる関数をかける第五の手段と、

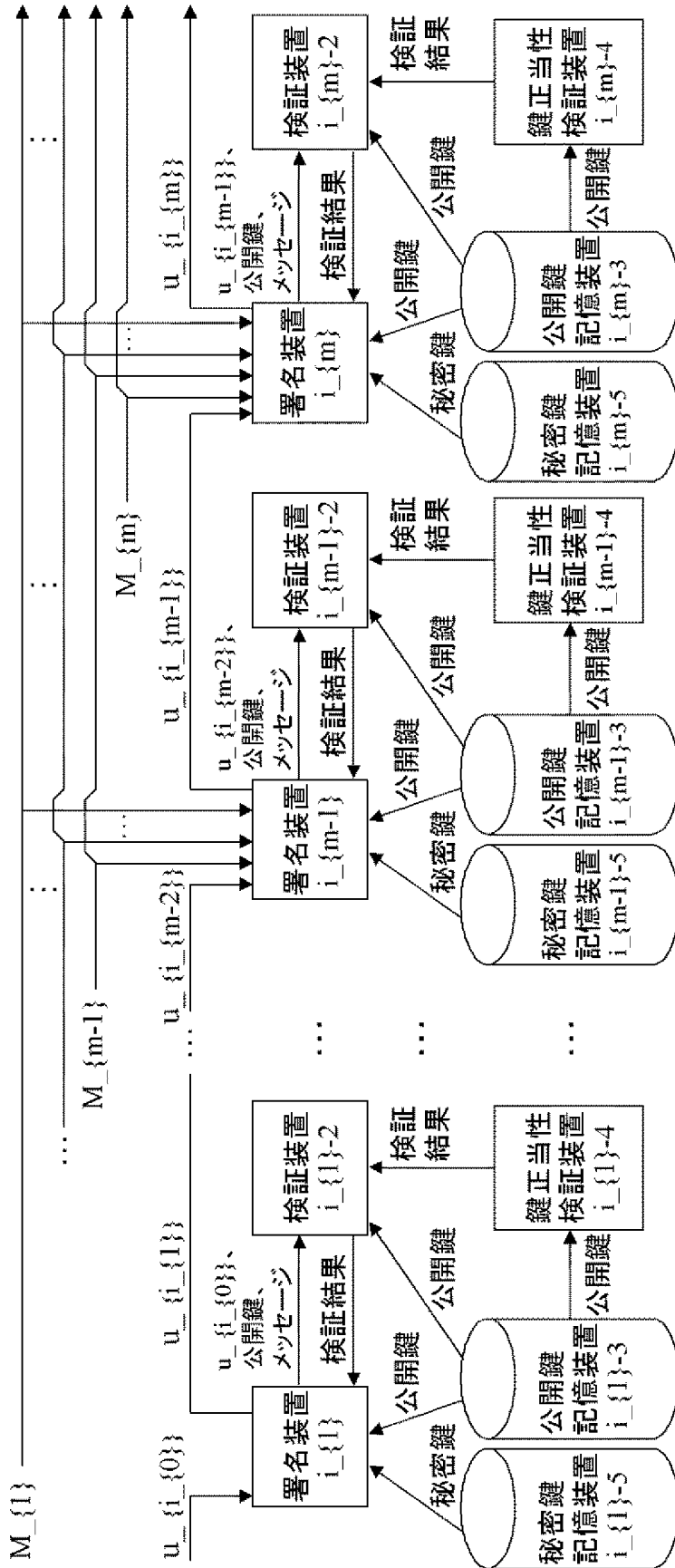
前記第五の手段の出力が前記RSAモジュラスを超える場合には、前記第五の手段の出力をそのまま出力し、超えない場合には、前記第五の手段の出力に、RSA署名に準じた署名を行った結果を出力する第六の手段と、

前記署名装置に入力されたメッセージと自装置の公開鍵及び既に署名した署名装置の公開鍵とを連結した結果のハッシュ値と前記第六の手段の出力の排他的論理和を求める第七の手段と、

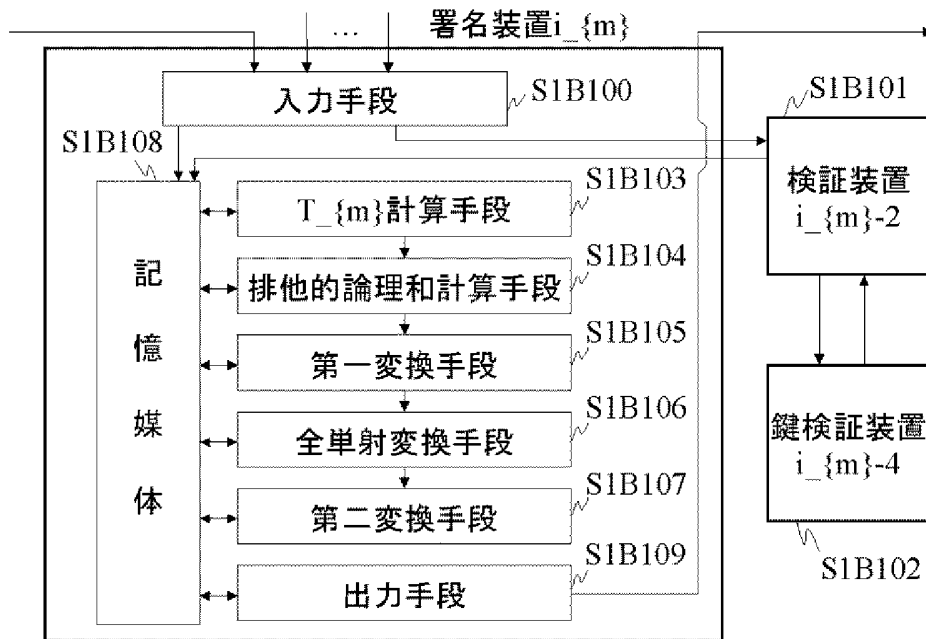
を含み、

それぞれの前記署名装置に対する前記第七の手段による出力結果に基づき検証の成功、失敗を判定する、ことを特徴とする検証装置。

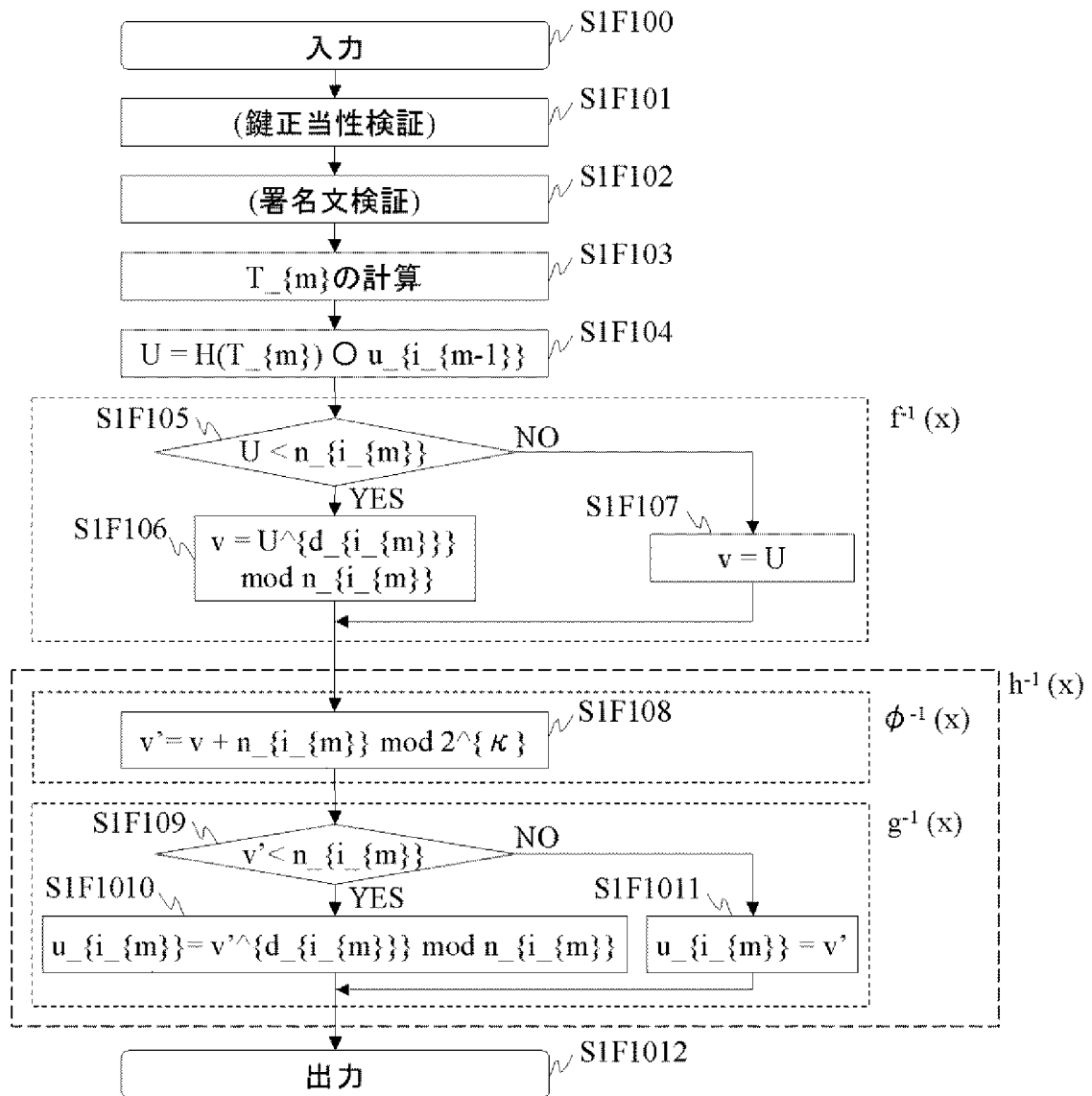
図1



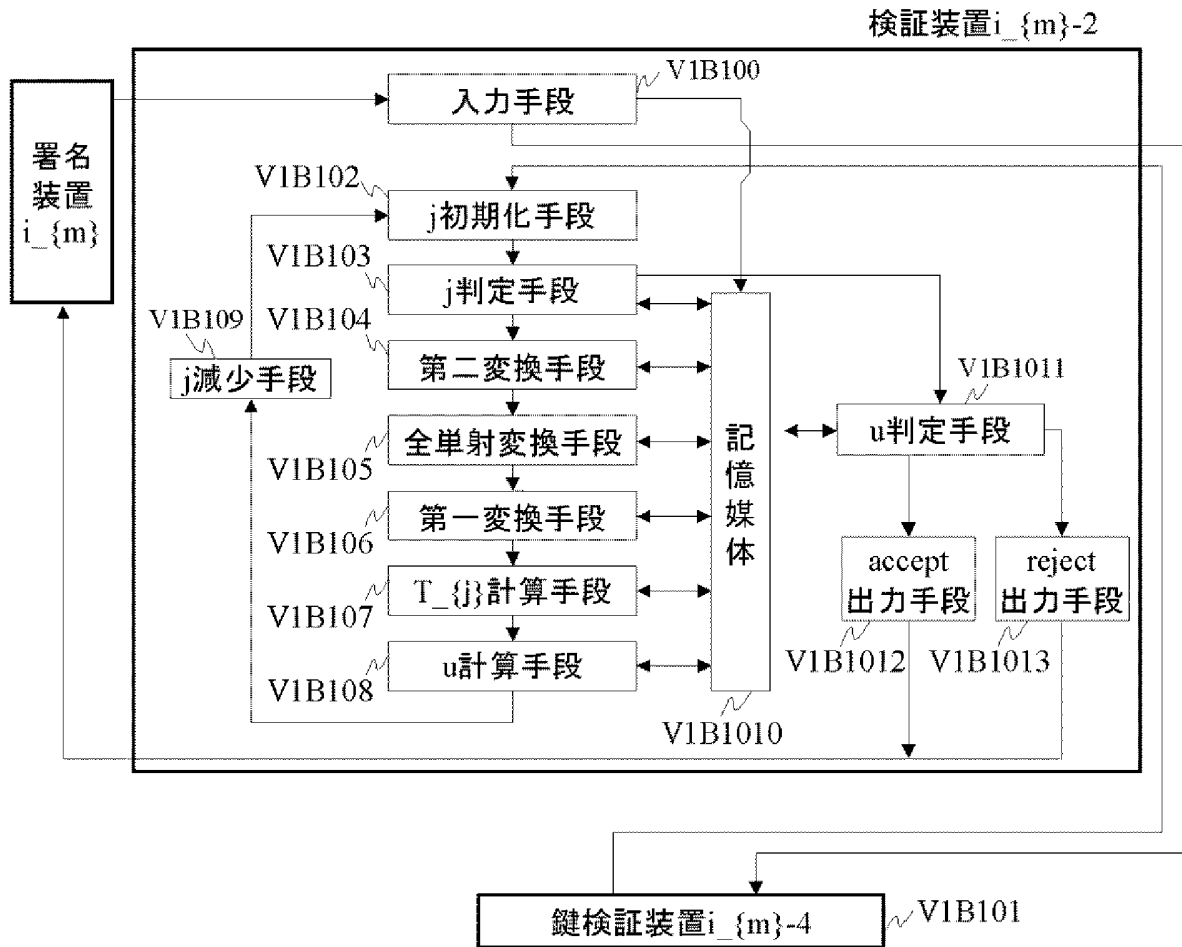
[図2]



[図3]



[図4]



[図5]

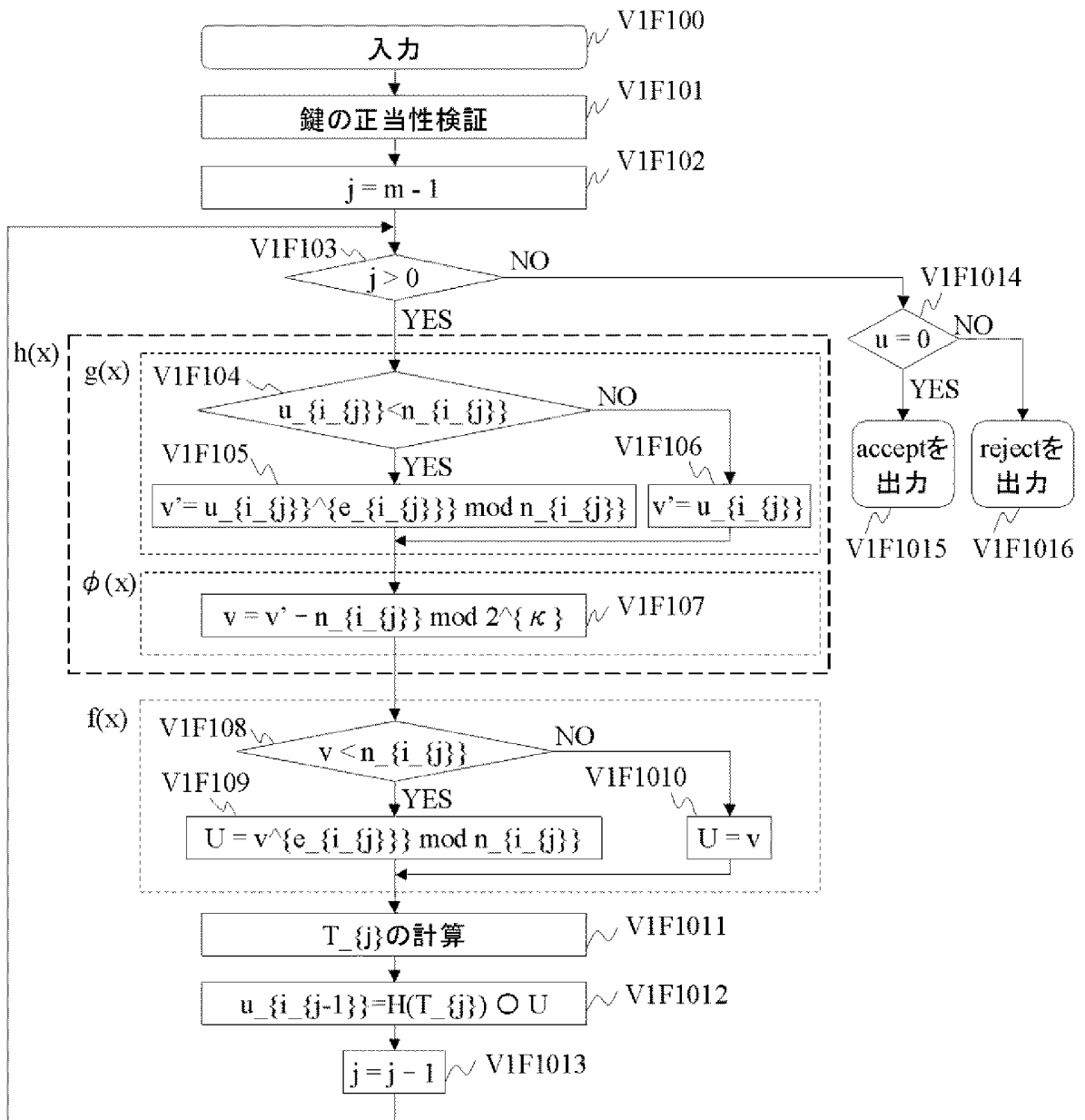
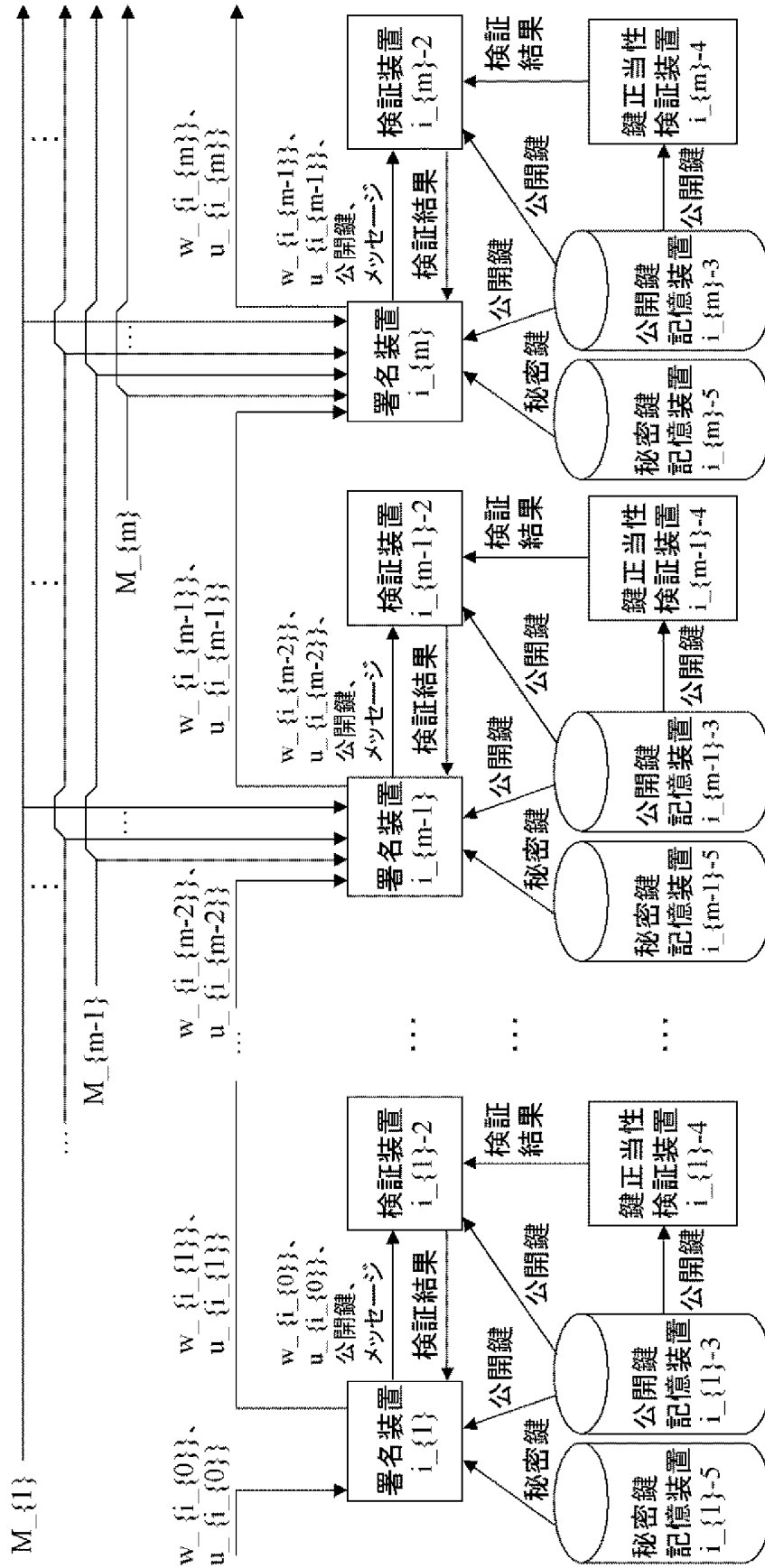
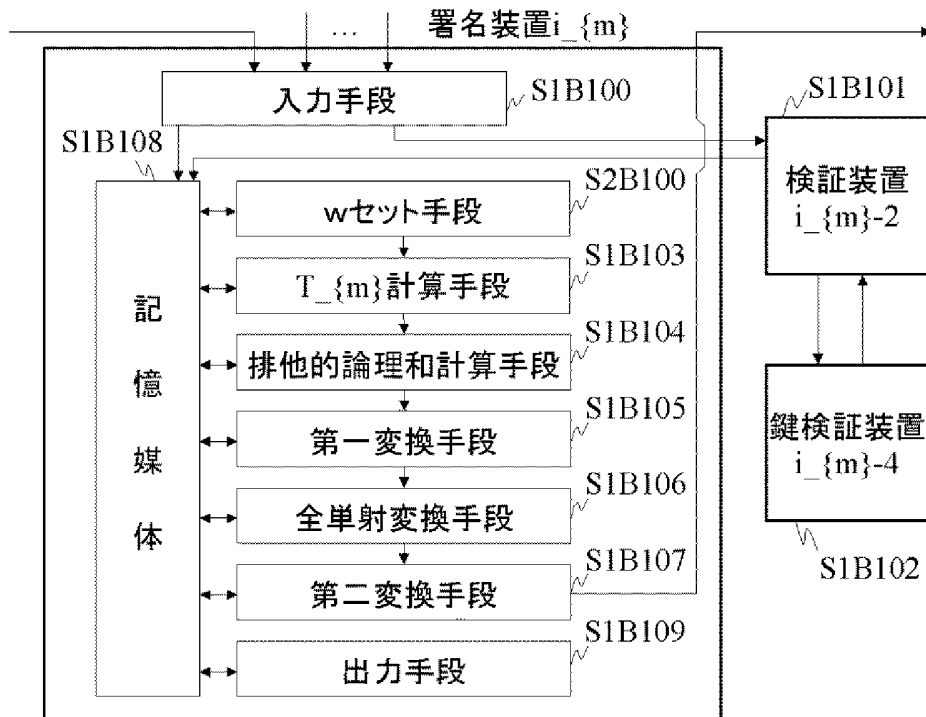


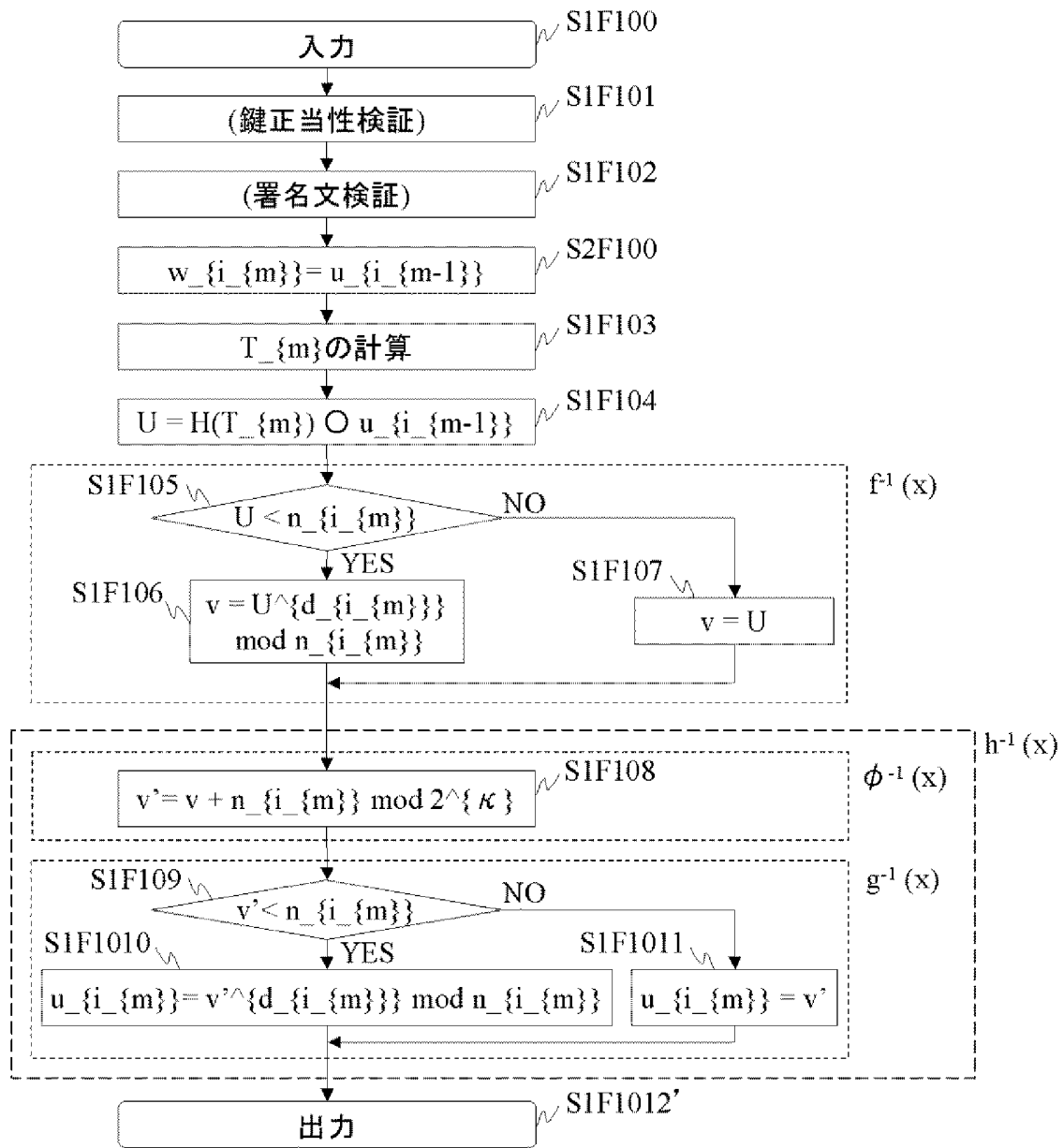
図6



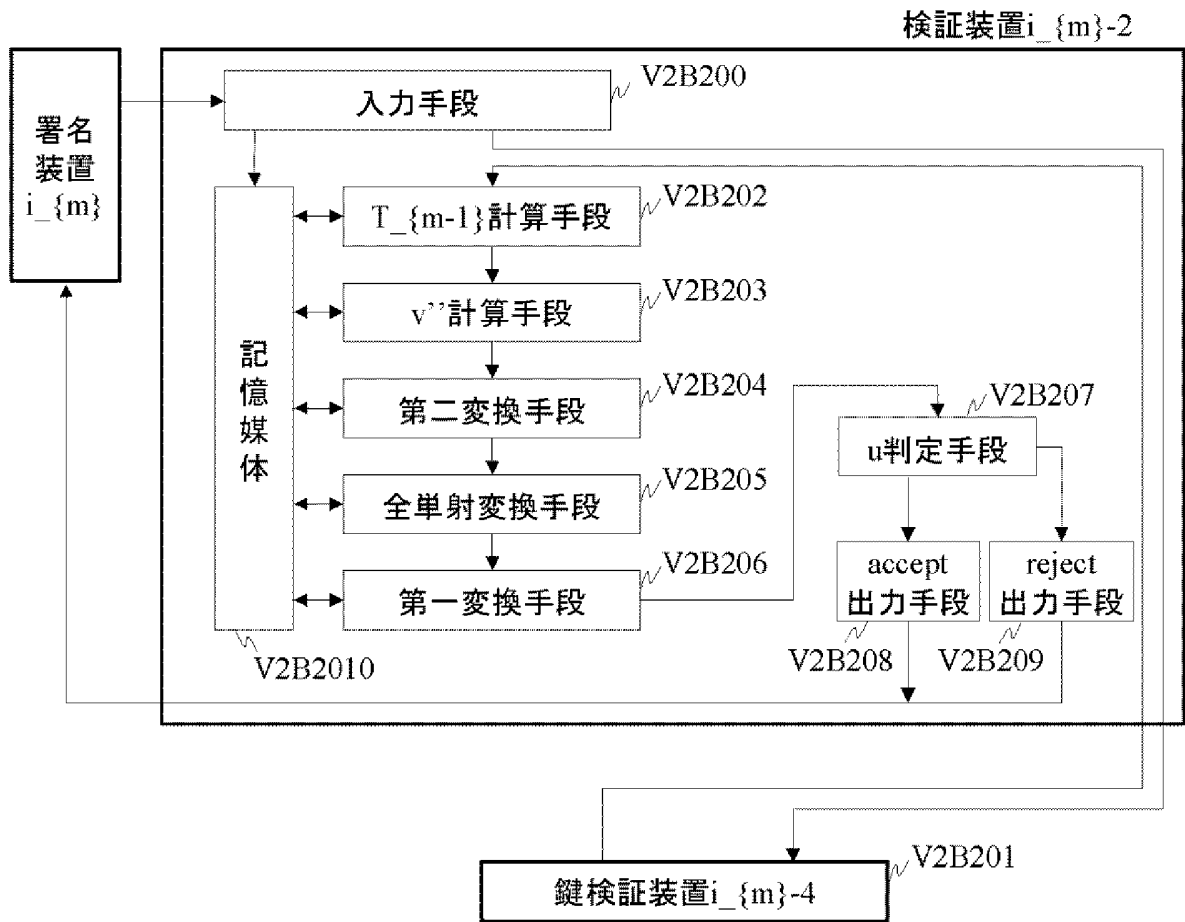
[図7]



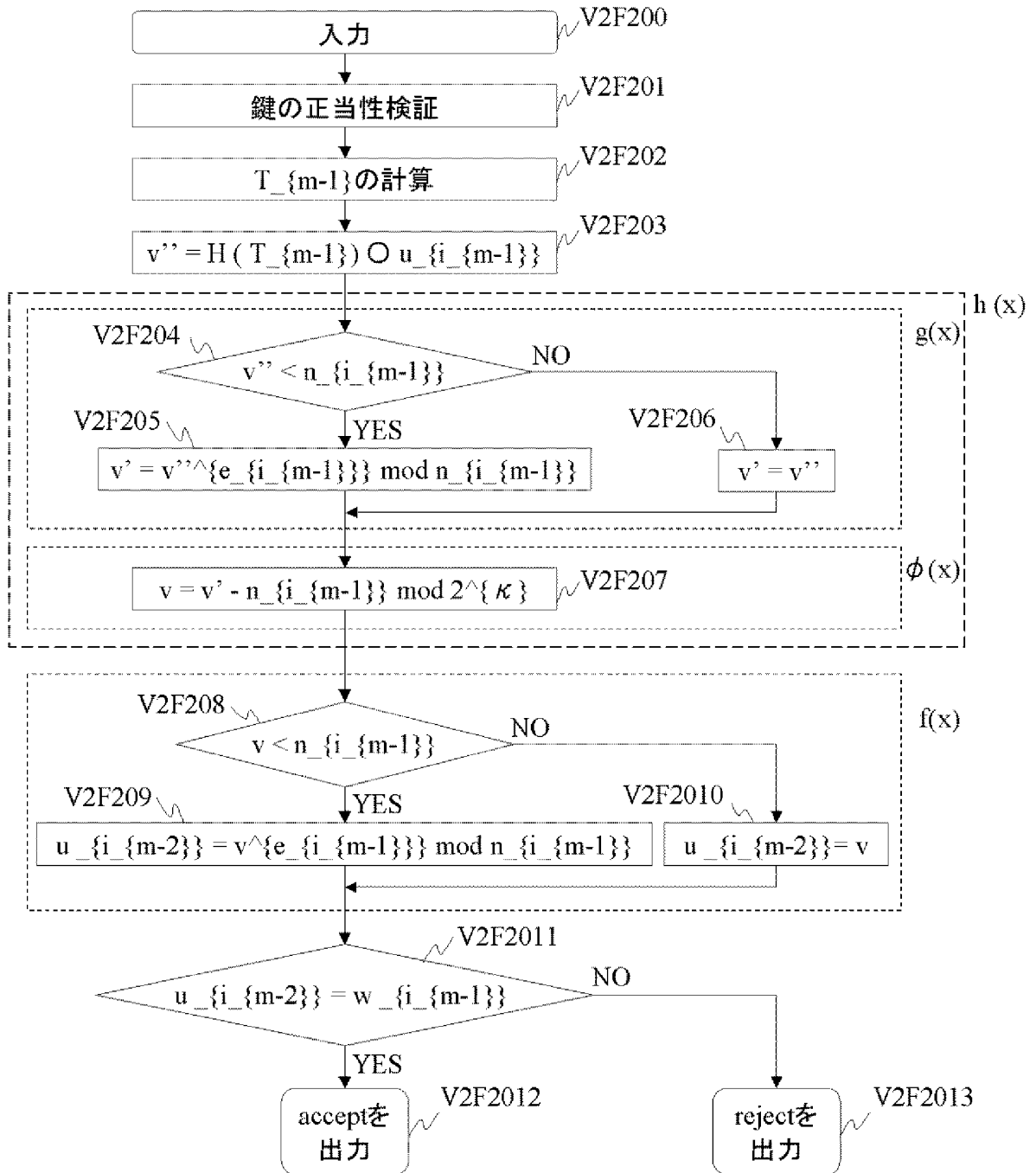
[図8]



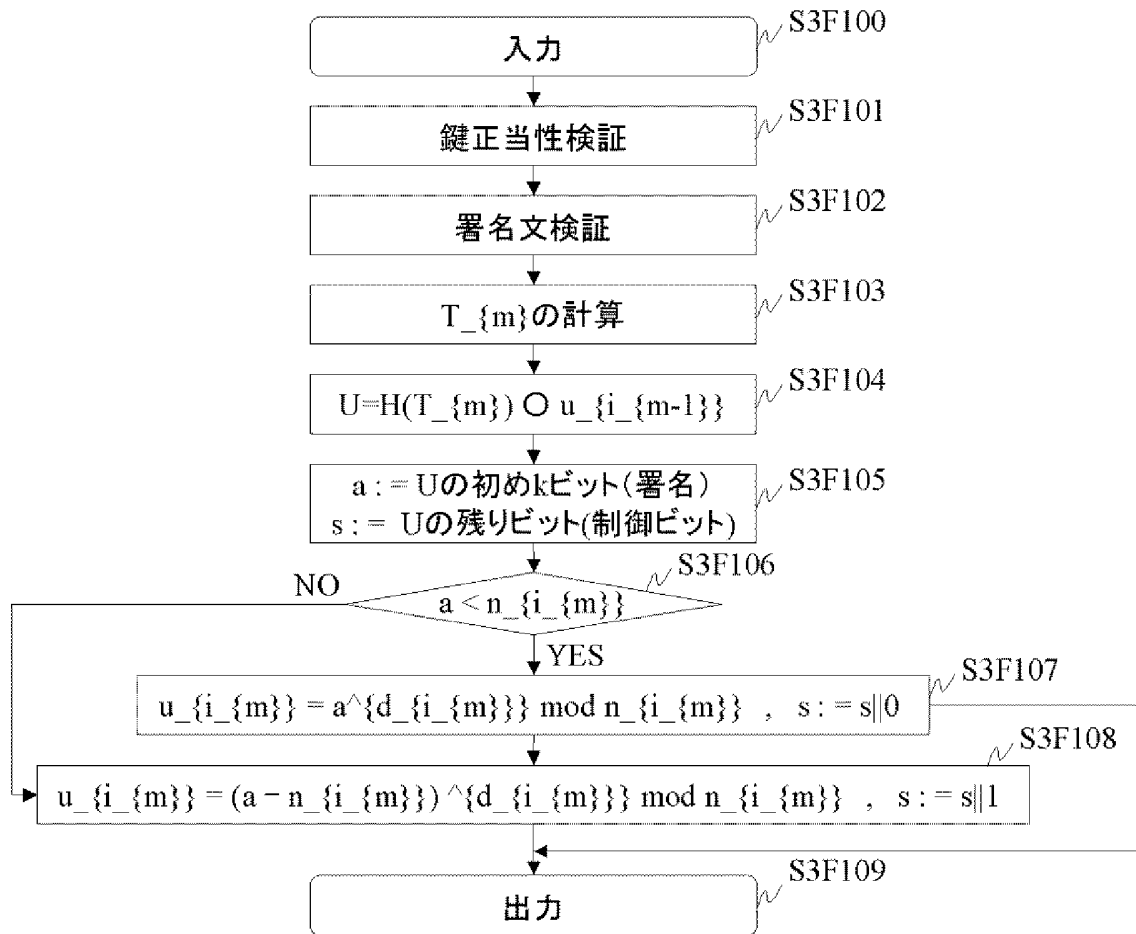
[図9]



[図10]



[図11]



INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2005/020729

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER
H04L9/32(2006.01), **G09C1/00**(2006.01)

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)
 G09C1/00, H04L9/32

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Jitsuyo Shinan Koho	1922-1996	Jitsuyo Shinan Toroku Koho	1996-2006
Kokai Jitsuyo Shinan Koho	1971-2006	Toroku Jitsuyo Shinan Koho	1994-2006

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Y A	JP 2000-221882 A (Nippon Telegraph And Telephone Corp.), 11 August, 2000 (11.08.00), Par. Nos. [0021] to [0023], [0042]; Fig. 4 (Family: none)	1-12, 15-27, 38, 39 13, 14, 28-37
Y A	JP 9-270787 A (Nippon Telegraph And Telephone Corp.), 14 October, 1997 (14.10.97), Claim 3; Par. Nos. [0010] to [0012] (Family: none)	1-12, 15-27, 38, 39 13, 14, 28-37
Y A	JP 6-95590 A (Toshiba Corp.), 08 April, 1994 (08.04.94), Figs. 11 to 13 (Family: none)	1-12, 15-27, 38, 39 13, 14, 28-37

Further documents are listed in the continuation of Box C. See patent family annex.

* Special categories of cited documents:	"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention
"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance	"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone
"E" earlier application or patent but published on or after the international filing date	"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art
"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)	"&" document member of the same patent family
"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means	
"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed	

Date of the actual completion of the international search 06 February, 2006 (06.02.06)	Date of mailing of the international search report 14 February, 2006 (14.02.06)
---	--

Name and mailing address of the ISA/ Japanese Patent Office	Authorized officer
Facsimile No.	Telephone No.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2005/020729

C (Continuation). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Y A	JP 2-275983 A (Nippon Telegraph And Telephone Corp.), 09 November, 1990 (09.11.90), Figs. 4, 7 (Family: none)	1-12, 15-27, 38, 39 13, 14, 28-37
Y A	JP 61-77440 A (Nippon Telegraph And Telephone Corp.), 21 April, 1986 (21.04.86), Figs. 2 to 4 (Family: none)	1-12, 15-27, 38, 39 13, 14, 28-37

A. 発明の属する分野の分類 (国際特許分類 (IPC)) Int.Cl. H04L9/32 (2006.01), G09C1/00 (2006.01)										
B. 調査を行った分野 調査を行った最小限資料 (国際特許分類 (IPC)) Int.Cl. G09C 1/00, H04L 9/32										
最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの <table border="0"> <tr> <td>日本国実用新案公報</td> <td>1922-1996年</td> </tr> <tr> <td>日本国公開実用新案公報</td> <td>1971-2006年</td> </tr> <tr> <td>日本国実用新案登録公報</td> <td>1996-2006年</td> </tr> <tr> <td>日本国登録実用新案公報</td> <td>1994-2006年</td> </tr> </table>			日本国実用新案公報	1922-1996年	日本国公開実用新案公報	1971-2006年	日本国実用新案登録公報	1996-2006年	日本国登録実用新案公報	1994-2006年
日本国実用新案公報	1922-1996年									
日本国公開実用新案公報	1971-2006年									
日本国実用新案登録公報	1996-2006年									
日本国登録実用新案公報	1994-2006年									
国際調査で使用した電子データベース (データベースの名称、調査に使用した用語)										
C. 関連すると認められる文献										
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号								
Y A	JP 2000-221882 A (日本電信電話株式会社) 2000.08.11, 【0021】 - 【0023】、【0042】 段落、第4図 (ファミリーなし)	1-12, 15-27, 38, 39 13, 14, 28-37								
Y A	JP 9-270787 A (日本電信電話株式会社) 1997.10.14, 【請求項3】、【0010】 - 【0012】 段落 (ファミリーなし)	1-12, 15-27, 38, 39 13, 14, 28-37								
<input checked="" type="checkbox"/> C欄の続きにも文献が列挙されている。 <input type="checkbox"/> パテントファミリーに関する別紙を参照。										
* 引用文献のカテゴリー 「A」 特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの 「E」 国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日以後に公表されたもの 「L」 優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献 (理由を付す) 「O」 口頭による開示、使用、展示等に言及する文献 「P」 国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願日の後に公表された文献 「T」 国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のために引用するもの 「X」 特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規性又は進歩性がないと考えられるもの 「Y」 特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性がないと考えられるもの 「&」 同一パテントファミリー文献										
国際調査を完了した日 06.02.2006	国際調査報告の発送日 14.02.2006									
国際調査機関の名称及びあて先 日本国特許庁 (ISA/JJP) 郵便番号100-8915 東京都千代田区霞が関三丁目4番3号	特許庁審査官 (権限のある職員) 石田 信行 電話番号 03-3581-1101 内線 3546	5S 9469								

C (続き) . 関連すると認められる文献		
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
Y A	JP 6-95590 A (株式会社東芝) 1994.04.08, 第11-13図 (ファミリーなし)	1-12, 15-27, 38, 39 13, 14, 28-37
Y A	JP 2-275983 A (日本電信電話株式会社) 1990.11.09, 第4、7図 (ファミリーなし)	1-12, 15-27, 38, 39 13, 14, 28-37
Y A	JP 61-77440 A (日本電信電話株式会社) 1986.04.21, 第2-4図 (ファミリーなし)	1-12, 15-27, 38, 39 13, 14, 28-37