



(12)实用新型专利

(10)授权公告号 CN 206606642 U

(45)授权公告日 2017. 11. 03

(21)申请号 201720199456.4

(22)申请日 2017.03.03

(73)专利权人 无锡市翱宇特新科技发展有限公司

地址 214107 江苏省无锡市锡山区羊尖镇
宛山村下山寺7号

(72)发明人 张鹏

(51)Int.Cl.

B65F 3/00(2006.01)

(ESM)同样的发明创造已同日申请发明专利

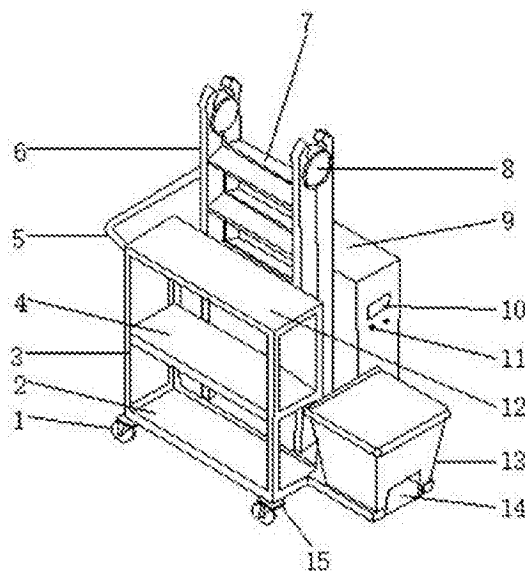
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54)实用新型名称

一种半自动垃圾回收装置

(57)摘要

本实用新型公开了一种半自动垃圾回收装置,包括框架、电控机箱和垃圾箱,所述框架上部设置有车把,所述框架下部安装有车轴,且车轴上安装有车轮,所述框架设有下层储物格、中层储物格和上层储物格,所述电控机箱上安装有显示器和显示灯,所述框架与电控机箱中部有梯子连接,所述梯子中间设有踏板,所述梯子上端设有转动轴,所述垃圾箱下部设置进出口,所述垃圾箱固定在梯子底部。该半自动垃圾回收装置,工作时能够实现垃圾桶到垃圾堆放处或垃圾车的提升,更加彻底倒干净垃圾,运输过程中,负责悬挂垃圾桶,安全可靠,且不占用额外的人力,整个装置运行平稳,操作简单。



1. 一种半自动垃圾回收装置,包括框架(3)、电控机箱(9)和垃圾箱(13),其特征在于:所述框架(3)上部设置有车把(5),所述框架(3)下部安装有车轴(15),且车轴(15)上安装有车轮(1),所述框架(3)设有下层储物格(2)、中层储物格(4)和上层储物格(12),所述电控机箱(9)上安装有数据显示器(10)和显示灯(11),所述框架(3)与电控机箱(9)中部有梯子(6)连接,所述梯子(6)中间设有踏板(7),所述梯子(6)上端设有转动轴(8),所述垃圾箱(13)下部设置入口(14),所述垃圾箱(13)固定在梯子(6)底部。

2. 根据权利要求1所述的一种半自动垃圾回收装置,其特征在于:所述车轴(15)转动范围为 $0\sim 360^{\circ}$ 。

3. 根据权利要求1所述的一种半自动垃圾回收装置,其特征在于:所述转动轴(8)转动的范围为 $0\sim 180^{\circ}$ 。

4. 根据权利要求1所述的一种半自动垃圾回收装置,其特征在于:所述踏板(7)在梯子(6)上等距布置。

5. 根据权利要求1所述的一种半自动垃圾回收装置,其特征在于:所述框架(3)安装在梯子(6)上,且两者可拆解。

一种半自动垃圾回收装置

技术领域

[0001] 本实用新型涉及垃圾回收设备技术领域,具体为一种半自动垃圾回收装置。

背景技术

[0002] 随着社会建设的高速发展,城市人口数量发展迅速,生活垃圾也与日递增。人们处理垃圾的方式多数为将垃圾丢进垃圾桶,而垃圾桶里的垃圾要投入垃圾回收车才能进行集中处理。目前采用的垃圾回收车,垃圾的装入工作主要是靠人力完成,不仅工人们需要付出高强度的体力劳动,而且需要忍受垃圾的恶臭,即便如此,垃圾的回收效率依然很低。

实用新型内容

[0003] 本实用新型的目的在于提供一种半自动垃圾回收装置,以解决上述背景技术中提出的垃圾回收困难,劳动强度高问题。

[0004] 为实现上述目的,本实用新型提供如下技术方案:一种半自动垃圾回收装置,包括框架、电控机箱和垃圾箱,所述框架上部设置有车把,所述框架下部安装有车轴,且车轴上安装有车轮,所述框架设有下层储物格、中层储物格和上层储物格,所述电控机箱上安装有数据显示器和显示灯,所述框架与电控机箱中部有梯子连接,所述梯子中间设有踏板,所述梯子上端设有转动轴,所述垃圾箱下部设置进出口,所述垃圾箱固定在梯子底部。

[0005] 优选的,所述车轴转动范围为 $0\sim 360^{\circ}$ 。

[0006] 优选的,所述转动轴转动的范围为 $0\sim 180^{\circ}$ 。

[0007] 优选的,所述踏板在梯子上等距布置。

[0008] 优选的,所述框架安装在梯子上,且两者可拆解。

[0009] 与现有技术相比,本实用新型的有益效果是:该半自动垃圾回收装置,工作时能够实现垃圾桶到垃圾堆放处或垃圾车的提升,更加彻底倒干净垃圾,运输过程中,负责悬挂垃圾桶,安全可靠,且不占用额外的人力,整个装置运行平稳,操作简单。

附图说明

[0010] 图1为本实用新型的结构示意图。

[0011] 图中:1-车轮,2-下层储物格,3-框架,4-中层储物格,5-车把,6-梯子,7-踏板,8-转动轴,9-电控机箱,10-数据显示器,11-显示灯,12-上层储物格,13-垃圾箱,14-进出口,15-车轴。

具体实施方式

[0012] 下面将结合本实用新型实施例中的附图,对本实用新型实施例中的技术方案进行清楚、完整地描述,显然,所描述的实施例仅仅是本实用新型一部分实施例,而不是全部的实施例。基于本实用新型中的实施例,本领域普通技术人员在没有做出创造性劳动前提下所获得的所有其他实施例,都属于本实用新型保护的范围。

[0013] 请参阅图1,本实用新型提供的一种半自动垃圾回收装置,包括框架3、电控机箱9和垃圾箱13,框架3上部设置有车把5,框架3下部安装有车轴15,且车轴15上安装有车轮1,车轴15转动范围为 $0\sim 360^{\circ}$,框架3设有下层储物格2、中层储物格4和上层储物格12,电控机箱9上安装有显示器10和显示灯11,框架3与电控机箱9中部有梯子6连接,框架3安装在梯子6上,且两者可拆解,梯子6中间设有踏板7,踏板7在梯子6上等距布置,梯子6上端设有转动轴8,转动轴8转动的范围为 $0\sim 180^{\circ}$,垃圾箱13下部设置入口14,垃圾箱13固定在梯子6底部。

[0014] 工作原理:在使用该半自动垃圾回收装置时,首先将电控机箱9充好电,打开电控机箱9的电源开关,将设备控制到垃圾处处理,车轴15的 360° 旋转使半自动垃圾回收装置的使用更加方便,电控机箱9会在显示器10上显示吸收垃圾的类别和重量,有利于可回收垃圾的再利用,框架3上可分别放置不同的垃圾处理工具,另外可将梯子6拆开形成长梯,处理墙体和高处的垃圾。

[0015] 尽管已经示出和描述了本实用新型的实施例,对于本领域的普通技术人员而言,可以理解在不脱离本实用新型的原理和精神的情况下可以对这些实施例进行多种变化、修改、替换和变型,本实用新型的范围由所附权利要求及其等同物限定。

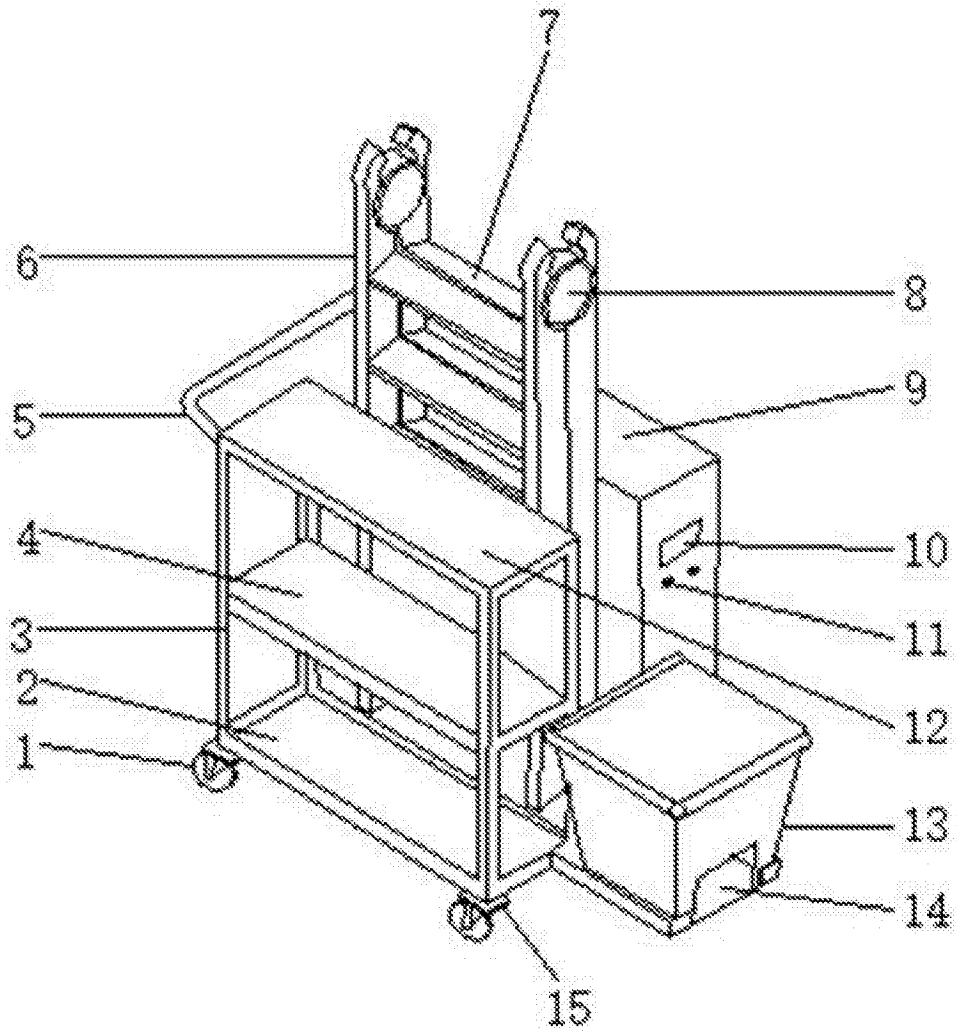


图1