

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報 (B2)

(11) 特許番号
特許第6883613号
(P6883613)

(45) 発行日 令和3年6月9日 (2021. 6. 9)

(24) 登録日 令和3年5月12日 (2021. 5. 12)

(51) Int. Cl.

A 6 3 F 7 / 0 2 (2 0 0 6 . 0 1)

F 1

A 6 3 F 7 / 0 2 3 2 6 Z

請求項の数 1 (全 95 頁)

(21) 出願番号	特願2019-114436 (P2019-114436)	(73) 特許権者	391010943
(22) 出願日	令和1年6月20日 (2019. 6. 20)		株式会社藤商事
(62) 分割の表示	特願2017-96738 (P2017-96738)		大阪府大阪市中央区内本町一丁目 1 番 4 号
	の分割	(74) 代理人	100116942
原出願日	平成29年5月15日 (2017. 5. 15)		弁理士 岩田 雅信
(65) 公開番号	特開2019-171143 (P2019-171143A)	(74) 代理人	100167704
(43) 公開日	令和1年10月10日 (2019. 10. 10)		弁理士 中川 裕人
審査請求日	令和2年3月17日 (2020. 3. 17)	(72) 発明者	神崎 純一
			大阪府大阪市中央区内本町一丁目 1 番 4 号
			株式会社藤商事内
		(72) 発明者	柴田 伸美
			大阪府大阪市中央区内本町一丁目 1 番 4 号
			株式会社藤商事内
		審査官	荒井 隆一
			最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 遊技機

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

遊技動作の進行制御を行う主制御手段と、
前記主制御手段からの指示情報に基づき演出制御を行う演出制御手段と、を備え、
前記演出制御手段は、
画像表示以外の演出の実行を管理する第一手段と、
画像表示に関する演出の実行を管理する第二手段と、
前記第二手段による指示に基づき、前記画像表示に関する描画処理を実行する描画手段
と、
前記主制御手段からの前記指示情報を記憶する指示情報記憶手段と、
前記指示情報記憶手段に記憶された前記指示情報を解析する解析手段と、
前記解析手段の解析結果によって得られた前記第二手段についての指示情報である第二
指示情報を記憶する第二指示情報記憶手段と、を有し、
前記第一手段と前記第二手段が、共通のプロセッサによる異なるプログラムモジュール
の処理で実現され、
前記解析手段による処理を、前記描画手段による前記描画処理と並行的に実行可能に構
成した
遊技機。
【発明の詳細な説明】
【技術分野】

【 0 0 0 1 】

本発明は弾球遊技機、回胴遊技機などの遊技機に係り、特には遊技機における演出制御に関する。

【 先行技術文献 】

【 特許文献 】

【 0 0 0 2 】

【 特許文献 1 】 特開 2 0 1 6 - 1 4 0 5 9 7 号公報

【 背景技術 】

【 0 0 0 3 】

弾球遊技機（いわゆるパチンコ遊技機）や回胴遊技機（いわゆるスロット遊技機）等では、演出映像等の各種画像を表示する液晶表示装置等による画像表示部、LED（Light Emitting Diode）等を用いた演出のための点灯、点滅を行う発光部、音楽や効果音、セリフ等の音による演出を行う音出力部、モータによって駆動される可動役物等、演出動作を実行する演出手段が搭載されている。これらの演出手段はそれぞれ連携して制御されることで、興趣を向上させる遊技演出が実現される。

10

【 0 0 0 4 】

遊技機における演出動作は多様化しており、演出制御に係る処理負担も増大している。そのため、遊技動作の進行制御を行うコンピュータ装置（主制御手段）とは別に、演出動作の制御を行うためのコンピュータ装置（演出制御手段）を設けた構成が一般化している。特に、画像表示に係る制御については比較的処理負担が大きいため、演出制御用のコンピュータ装置としては、光や音等の画像演出以外の演出動作について制御を行うコンピュータ装置とは別途に、画像演出について制御を行うコンピュータ装置を実装するタイプの遊技機が存在している（例えば上記特許文献 1 を参照）。

20

【 発明の概要 】

【 発明が解決しようとする課題 】

【 0 0 0 5 】

ただし、演出制御用のコンピュータ装置を複数設けることはコスト面等から望ましくなく、コンピュータ装置の処理能力向上の背景もあり、画像演出以外の演出制御と画像演出の制御の双方を一つのコンピュータ装置が行うようにするいわゆる 1 C P U（Central Processing Unit）化の流れがある。

30

1 C P U 化を実現するにあたっては、画像演出以外の演出制御用のプログラムと画像演出制御用のプログラムとを統合した新たなプログラムを作成し、該プログラムを 1 C P U としてのコンピュータ装置に実行させることが考えられる。

しかしながら、別々であったプログラムを 1 つのプログラムに統合するにあたっては元のプログラムを書き替えることを要し、開発コストの増大化を招く虞がある。

【 0 0 0 6 】

そこで本発明では、演出制御手段を 1 C P U で実現するにあたってのコスト削減を図ることを目的とする。

【 課題を解決するための手段 】

【 0 0 0 7 】

本発明に係る遊技機は、遊技動作の進行制御を行う主制御手段と、前記主制御手段からの指示情報に基づき演出制御を行う演出制御手段と、を備え、前記演出制御手段は、画像表示以外の演出の実行を管理する第一手段と、画像表示に関する演出の実行を管理する第二手段と、前記第二手段による指示に基づき、前記画像表示に関する描画処理を実行する描画手段と、前記主制御手段からの前記指示情報を記憶する指示情報記憶手段と、前記指示情報記憶手段に記憶された前記指示情報を解析する解析手段と、前記解析手段の解析結果によって得られた前記第二手段についての指示情報である第二指示情報を記憶する第二指示情報記憶手段と、を有し、前記第一手段と前記第二手段が、共通のプロセッサによる異なるプログラムモジュールの処理で実現され、前記解析手段による処理を、前記描画手段による前記描画処理と並行的に実行可能に構成したものである。

40

50

【 0 0 0 8 】

上記のように演出制御手段が第二指示情報記憶手段を有していることで、当該演出制御手段をいわゆる 1 C P U として構成する場合には、主制御手段からの指示情報を解析し、解析により得た第二指示情報を所定記憶領域にセットするという処理については、2 C P U の場合における演出制御手段の処理を踏襲することが可能とされる。

また、画像演出の制御処理についても、第二指示情報記憶手段にセットされた第二指示情報を取得し、該第二指示情報に基づいて画像表示装置を制御するという、2 C P U の場合における画像演出制御手段と同様の処理を踏襲することが可能とされる。

このように、第二指示情報記憶手段を有していることで、1 C P U としての演出制御手段が実行すべきプログラムとしては、2 C P U 時の演出制御手段が実行していたプログラムと画像演出制御手段が実行していたプログラムをほぼそのまま踏襲することが可能とされる。

10

【 発明の効果 】

【 0 0 1 1 】

本発明によれば、演出制御手段を 1 C P U で実現するにあたってのコスト削減を図ることができる。

【 図面の簡単な説明 】

【 0 0 1 2 】

【 図 1 】 本発明に係る実施形態のパチンコ遊技機の斜視図である。

【 図 2 】 実施形態のパチンコ遊技機の盤面の正面図である。

20

【 図 3 】 第一実施形態のパチンコ遊技機の制御構成のブロック図である。

【 図 4 】 実施形態のドライバ部の接続構成のブロック図である。

【 図 5 】 実施形態のドライバ部の内部構成例のブロック図である。

【 図 6 】 実施形態の主制御メイン処理のフローチャートである。

【 図 7 】 実施形態の主制御タイマ割込処理のフローチャートである。

【 図 8 】 実施形態の特別図柄管理処理のフローチャートである。

【 図 9 】 実施形態の第 1 特図始動口チェック処理のフローチャートである。

【 図 1 0 】 実施形態のコマンドの説明図である。

【 図 1 1 】 第一実施形態の演出制御メイン処理のフローチャートである。

【 図 1 2 】 第一実施形態の演出制御の 1 m s タイマ割込処理のフローチャートである。

30

【 図 1 3 】 実施形態の演出制御におけるコマンド解析処理のフローチャートである。

【 図 1 4 】 実施形態の演出制御におけるコマンド対応処理のフローチャートである。

【 図 1 5 】 実施形態の演出制御におけるコマンド対応処理のフローチャートである。

【 図 1 6 】 実施形態の演出制御におけるシナリオ登録処理のフローチャートである。

【 図 1 7 】 実施形態の演出制御におけるシナリオ削除処理のフローチャートである。

【 図 1 8 】 第一実施形態の演出制御におけるシナリオ更新処理のフローチャートである。

【 図 1 9 】 第一実施形態のサブシナリオ更新処理のフローチャートである。

【 図 2 0 】 実施形態のシナリオ登録情報、ランプデータ登録情報、モータデータ登録情報の説明図である。

【 図 2 1 】 実施形態の音データ登録情報の説明図である。

40

【 図 2 2 】 実施形態のメインシナリオテーブルの説明図である。

【 図 2 3 】 実施形態のサブシナリオテーブルの説明図である。

【 図 2 4 】 L E D 駆動データ更新処理のフローチャートである。

【 図 2 5 】 L E D 出力処理のフローチャートである。

【 図 2 6 】 実施形態のランプデータの登録情報の説明図である。

【 図 2 7 】 実施形態のランプデータ及びマスクデータのアドレステーブルの説明図である。

【 図 2 8 】 先行例のランプデータテーブル及びマスクデータテーブルの説明図である。

【 図 2 9 】 実施形態のランプデータの更新及び出力の説明図である。

【 図 3 0 】 実施形態のドライバへ送信するシリアルデータの説明図である。

50

【図 3 1】実施形態の各チャンネルへのシリアルデータ送信の説明図である。

【図 3 2】実施形態の演出制御部のシリアルデータ送信動作の説明図である。

【図 3 3】実施形態の 4 ビット点灯データの 8 ビット変換の説明図である。

【図 3 4】実施形態のランプデータテーブルの説明図である。

【図 3 5】実施形態の変換テーブルの説明図である。

【図 3 6】実施形態の L E D 駆動データ更新処理のフローチャートである。

【図 3 7】変形例のランプデータテーブルの説明図である

【図 3 8】第二実施形態のパチンコ遊技機の制御構成のブロック図である。

【図 3 9】第二実施形態の演出制御手段のブロック図である。

【図 4 0】第二実施形態の演出制御手段の表示制御系のブロック図である。

10

【図 4 1】2 C P U 構成とした場合における演出制御部、液晶制御基板の各機能構成を模式的に表した機能ブロック図である。

【図 4 2】1 C P U 構成とした第二実施形態の演出制御部の機能構成を模式的に表した機能ブロック図である。

【図 4 3】第二実施形態の演出制御メイン処理のフローチャートである。

【図 4 4】第二実施形態のフレーム終了時処理のフローチャートである。

【図 4 5】第二実施形態の演出制御タイマ割込処理のフローチャートである。

【図 4 6】表示データのフレーム期間内における各種タイミングを示した図である。

【図 4 7】演出制御コマンドと液晶制御コマンドとの対応関係を例示した図である。

【図 4 8】演出制御コマンドに対応して定められた各演出要素についてのシナリオデータの例を模式的に表した図である。

20

【図 4 9】演出制御コマンドの受信に応じて第二実施形態の演出制御部が実行する処理の流れを説明するための図である。

【発明を実施するための形態】

【 0 0 1 3 】

以下、本発明に係る遊技機の実施形態としてパチンコ遊技機を例に挙げ、次の順序で説明する。

< 1 . 第一実施形態 >

[1-1 . パチンコ遊技機の構造]

[1-2 . 第一実施形態のパチンコ遊技機の制御構成]

30

[1-3 . 動作の概要]

- 図柄変動表示ゲーム -
- 遊技状態 -
- 当りについて -

[1-4 . ドライバ構成及び提示用 L E D]

[1-5 . 主制御部の処理]

[1-6 . 演出制御部の処理]

(1-6-1 : メイン処理)

(1-6-2 : 1 m s タイマ割込処理)

(1-6-3 : コマンド解析処理)

40

(1-6-4 : シナリオ登録・削除処理)

(1-6-5 : シナリオ更新処理)

(1-6-6 : L E D 駆動データ更新処理)

- 先行例におけるランプデータテーブルの構造 -

- L E D 駆動データ更新処理の続き -

(1-6-7 : L E D 出力処理)

- 点灯データのビット変換について -

[1-7 . 実施形態の発光駆動手法]

(1-7-1 . 実施形態の発光駆動情報格納手法)

(1-7-2 . 実施形態の L E D 駆動データ更新処理)

50

(1-7-3. 発光駆動情報格納手法の変形例)
[1-8. 第一実施形態のまとめ及び変形例]
< 2. 第二実施形態 >
[2-1. 第二実施形態のパチンコ遊技機の制御構成]
[2-2. 演出制御部の構成]
[2-3. 演出制御部の機能対比]
[2-4. 第二実施形態の演出制御部の処理]
[2-5. 演出制御の動作例]
[2-6. 第二実施形態のまとめ及び変形例]
【0014】
< 1. 第一実施形態 >
[1-1. パチンコ遊技機の構造]

10

まず図1、図2を参照して、本発明の実施形態としてのパチンコ遊技機1の構成を概略的に説明する。

図1は実施形態のパチンコ遊技機1の外観を示す正面側の斜視図であり、図2は遊技盤の正面図である。

図1、図2に示すパチンコ遊技機1は、主に「枠部」と「遊技盤部」から成る。

「枠部」は以下説明する前枠2、外枠4、ガラス扉5、操作パネル7を有して構成される。「遊技盤部」は図2の遊技盤3から成る。以下の説明上で、「枠部」又は「枠側」とは前枠2、外枠4、ガラス扉5、操作パネル7の総称とする。また「盤部」又は「盤側」とは遊技盤3を示す。

20

【0015】

図1に示すようにパチンコ遊技機1は、木製の外枠4の前面に額縁状の前枠2が開閉可能に取り付けられている。図示していないが、この前枠2の裏面には遊技盤収納フレームが形成されており、その遊技盤収納フレーム内に図2に示す遊技盤3が装着される。これにより遊技盤3の表面に形成した遊技領域3aが前枠2の開口部2aから図1の遊技機前面側に臨む状態となる。

なお遊技領域3aの前側には、透明ガラスを支持したガラス扉5が設けられており、遊技領域3aは透明ガラスを介して前面の遊技者側に表出される。

30

【0016】

ガラス扉5は軸支機構6により前枠2に対して開閉可能に取り付けられている。そしてガラス扉5の所定位置に設けられた図示しない扉ロック解除用キーシリンダを操作することで、前枠2に対するガラス扉5のロック状態を解除し、ガラス扉5を前側に開放できる構造とされている。また扉ロック解除用キーシリンダの操作によっては、外枠4に対する前枠2のロック状態も解除可能な構成とされている。

またガラス扉5の前面側には、枠側の発光手段として発光部20wが各所に設けられている。発光部20wは、例えばLEDによる発光動作として、演出用の発光動作、エラー告知用の発光動作、動作状態に応じた発光動作などを行う。

【0017】

40

ガラス扉5の下側には操作パネル7が設けられている。この操作パネル7も、図示しない軸支機構により、前枠2に対して開閉可能とされている。

操作パネル7には、上受け皿ユニット8、下受け皿ユニット9、発射操作ハンドル10が設けられている。

【0018】

上受け皿ユニット8には、弾球に供される遊技球を貯留する上受け皿8aが形成されている。下受け皿ユニット9には、上受け皿8aに貯留しきれない遊技球を貯留する下受け皿9aが形成されている。

また上受け皿ユニット8には、上受け皿8aに貯留された遊技球を下受け皿9a側に抜くための球抜きボタン16が設けられている。下受け皿ユニット9には、下受け皿9aに

50

貯留された遊技球を遊技機下方に抜くための球抜きレバー 17 が設けられている。

また上受け皿ユニット 8 には、図示しない遊技球貸出装置に対して遊技球の払い出しを要求するための球貸しボタン 14 と、遊技球貸出装置に挿入した有価価値媒体の返却を要求するためのカード返却ボタン 15 とが設けられている。

さらに上受け皿ユニット 8 には、演出ボタン 11, 12、十字キー 13 が設けられている。演出ボタン 11, 12 は、所定の入力受付期間中に内蔵ランプが点灯されて操作可能となり、その内蔵ランプ点灯時に押下することにより演出に変化をもたらすことができる押しボタンとされる。また十字キー 13 は遊技者が演出状況に応じた操作や演出設定等のための操作を行う操作子である。

【0019】

発射操作ハンドル 10 は操作パネル 7 の右端部側に設けられ、遊技者が弾球のために図 3 に示す発射装置 56 を作動させる操作子である。

また前枠 2 の上部の両側と、発射操作ハンドル 10 の近傍には、演出音を音響出力するスピーカ 25 が設けられている。

【0020】

次に図 2 を参照して、遊技盤 3 の構成について説明する。遊技盤 3 は、略正方形の木製合板または樹脂板を主体として構成されている。この遊技盤 3 には、発射された遊技球を案内する球誘導レール 31 が盤面区画部材として環状に装着されており、この球誘導レール 31 に取り囲まれた略円形状の領域が遊技領域 3a となっている。

【0021】

この遊技領域 3a の略中央部には、液晶表示装置 (LCD: Liquid Crystal Display) 32 が設けられている。

液晶表示装置 32 では、後述する演出制御部 51 の制御の下、背景画像上で、たとえば左、中、右の 3 つの装飾図柄の変動表示が行われる。また通常演出、リーチ演出、スーパーリーチ演出などの各種の演出画像の表示も行われる。

【0022】

また遊技領域 3a 内には、液晶表示装置 32 の表示面の周囲を囲むように、センター飾り 35C が設けられている。

センター飾り 35C は、そのデザインにより装飾効果を発揮するだけでなく、周囲の遊技球から液晶表示装置 32 の表示面を保護する作用を持つ。さらにセンター飾り 35C は、遊技球の打ち出しの強さまたはストローク長による遊技球の流路の左右打ち分けを可能とする部材としても機能する。即ち球誘導レール 31 を介して遊技領域 3a 上部に打ち出された遊技球の流下経路は、センター飾り 35C によって分割された左遊技領域 3b と右遊技領域 3c のいずれかを流下することとなる。いわゆる左打ちの場合、遊技球は左遊技領域 3b を流下していき、右打ちの場合、遊技球は右遊技領域 3c を流下していく。

【0023】

また左遊技領域 3b の下方には、左下飾り 35L が設けられ、装飾効果を発揮するとともに左遊技領域 3b としての範囲を規定する。

同様に右遊技領域 3c の下方には右下飾り 35R が設けられ、装飾効果を発揮するとともに左遊技領域 3b としての範囲を規定する。

なお、遊技領域 3a (左遊技領域 3b 及び右遊技領域 3c) 内には、所要各所に釘 49 や風車 47 が設けられて遊技球の多様な流下経路を形成する。

また液晶表示装置 32 の下方にはセンターステージ 35S が設けられており、装飾効果を発揮するとともに、遊技球の遊動領域として機能する。

なお図示していないが、センター飾り 35C には、適所に視覚的演出効果を奏する可動体役物が設けられている。

【0024】

遊技領域 3a の右上縁付近には、複数個の LED を配置して形成されたドット表示器による図柄表示部 33 が設けられている。

この図柄表示部 33 では、所定のドット領域により、第 1 特別図柄表示部、第 2 特別図

10

20

30

40

50

柄表示部、及び普通図柄表示部が形成され、第1特別図柄、第2特別図柄、及び普通図柄のそれぞれの変動表示動作（変動開始および変動停止を一セットする変動表示動作）が行われる。

なお、液晶表示装置32は、図柄表示部33による第1、第2特別図柄の変動表示と時間的に同調して、画像による装飾図柄を変動表示する。

【0025】

センター飾り35Cの下方には、上始動口41（第1の特別図柄始動口）を有する入賞装置が設けられ、さらにその下方には下始動口42a（第2の特別図柄始動口）を備える普通変動入賞装置42が設けられている。

上始動口41及び下始動口42aの内部には、遊技球の通過を検出する検出センサ（図3に示す上始動口センサ71，下始動口センサ72）が形成されている。

10

【0026】

上始動口41は、図柄表示部33における第1特別図柄の変動表示動作の始動条件に係る入賞口で、始動口開閉手段（始動口を開放または拡大可能にする手段）を有しない入賞率固定型の入賞装置となっている。

【0027】

下始動口42aを有する普通変動入賞装置42は、始動口開閉手段により始動口の遊技球の入賞率を変動可能な入賞率変動型の入賞装置として構成されている。即ち下始動口42aを開放または拡大可能にする左右一对の可動翼片（可動部材）42bを備えた、いわゆる電動チューリップ型の入賞装置である。

20

この普通変動入賞装置42の下始動口42aは、図柄表示部33における第2特別図柄の変動表示動作の始動条件に係る入賞口である。そして、この下始動口42aの入賞率は可動翼片42bの作動状態に応じて変動する。即ち可動翼片42bが開いた状態では、入賞が容易となり、可動翼片42bが閉じた状態では、入賞が困難又は不可能となるように構成されている。

【0028】

また普通変動入賞装置42の左右には、一般入賞口43が複数個設けられている。各一般入賞口42の内部には、遊技球の通過を検出する検出センサ（図3に示す一般入賞口センサ74）が形成されている。

また右遊技領域3cの下部側には、遊技球が通過可能なゲート（特定通過領域）からなる普通図柄始動口44が設けられている。この普通図柄始動口44は、図柄表示部33における普通図柄の変動表示動作に係る入賞口であり、その内部には、通過する遊技球を検出するセンサ（図3に示すゲートセンサ73）が形成されている。

30

【0029】

右遊技領域3c内の普通図柄始動口44から普通変動入賞装置42へかけての流下経路途中には第1特別変動入賞装置45（特別電動役物）が設けられている。

第1特別変動入賞装置45は、突没式の開放扉45bにより第1大入賞口45aを閉鎖／開放する構造とされている。また、その内部には第1大入賞口45aへの遊技球の通過を検出するセンサ（図3の第1大入賞口センサ75）が形成されている。

第1大入賞口45aの周囲は、右下飾り35Rが遊技盤3の表面から膨出した状態となっており、その膨出部分の上辺及び開放扉45bの上面が右流下経路3cの下流案内内部を形成している。従って、開放扉45bが盤内部側に引き込まれることで、下流案内内部に達した遊技球は容易に第1大入賞口45aに入る状態となる。

40

【0030】

また普通変動入賞装置42の下方には、第2特別変動入賞装置46（特別電動役物）が設けられている。第2特別変動入賞装置46は、下部が軸支されて開閉可能な開放扉46bにより、その内側の第2大入賞口46aを閉鎖／開放する構造とされている。また、その内部には第2大入賞口46aへの遊技球の通過を検出するセンサ（図3の第2大入賞口センサ76）が形成されている。

開放扉46bが開かれることで第2大入賞口46aが開放される。この状態では、左遊

50

技領域 3 b 或いは右遊技領域 3 c を流下してきた遊技球は、高い確率で第 2 大入賞口 5 0 に入ることとなる。

【 0 0 3 1 】

以上のように盤面の遊技領域には、入賞口として上始動口 4 1、下始動口 4 2 a、普通図柄始動口 4 4、第 1 大入賞口 4 5 a、第 2 大入賞口 4 6 a、一般入賞口 4 3 が形成されている。

本実施形態のパチンコ遊技機 1 においては、これら入賞口のうち、普通図柄始動口 4 4 以外の入賞口への入賞があった場合には、各入賞口別に設定された入賞球 1 個当りの賞球数が遊技球払出装置 5 5 (図 3 参照) から払い出される。

例えば、上始動口 4 1 および下始動口 4 2 a は 3 個、第 1 大入賞口 4 5 a、第 2 大入賞口 4 6 a は 1 3 個、一般入賞口 4 3 は 1 0 個などと賞球数が設定されている。

なお、これらの各入賞口に入賞しなかった遊技球は、アウト口 4 8 を介して遊技領域 3 a から排出される。

ここで「入賞」とは、入賞口がその内部に遊技球を取り込んだり、ゲートを遊技球が通過したりすることをいう。実際には入賞口ごとに形成されたセンサ (各入賞検出スイッチ) により遊技球が検出された場合、その入賞口に「入賞」が発生したものとして扱われる。この入賞に係る遊技球を「入賞球」とも称する。

【 0 0 3 2 】

以上のような盤面において、センター飾り 3 5 C、左下飾り 3 5 L、右下飾り 3 5 R、センターステージ 3 5 S、第 1 特別変動入賞装置 4 5、第 2 特別変動入賞装置 4 6、さらには図示していない可動体役物には、詳細には図示していないが各所に、盤側の発光手段として例えば LED による発光部 2 0 b が設けられている。

発光部 2 0 b は演出用の発光動作やエラー告知用の発光動作、動作状態に応じた発光動作などを行う。

【 0 0 3 3 】

以下では説明上、盤側の発光部 2 0 w、枠側の発光部 2 0 b を「演出用発光部」と表記する場合がある。

【 0 0 3 4 】

[1-2 . 第一実施形態のパチンコ遊技機の制御構成]

次に本実施形態のパチンコ遊技機 1 の制御系の構成について説明する。図 3 はパチンコ遊技機 1 の内部構成の概略的なブロック図である。

本実施形態のパチンコ遊技機 1 は、その制御構成を形成する基板として主に、主制御基板 5 0、演出制御基板 5 1、液晶制御基板 5 2、払出制御基板 5 3、発射制御基板 5 4、電源基板 5 8 が設けられている。

【 0 0 3 5 】

主制御基板 5 0 は、マイクロコンピュータ等が搭載され、パチンコ遊技機 1 の遊技動作全般に係る統括的な制御を行う。なお以下では、主制御基板 5 0 に搭載されたマイクロコンピュータ等を含めて主制御基板 5 0 の構成体を「主制御部 5 0」と表記する。

演出制御基板 5 1 は、マイクロコンピュータ等が搭載され、主制御部 5 0 から演出制御コマンドを受けて、画像表示、発光、音響出力、可動体役物を用いた各種の演出動作を実行させるための制御を行う。なお以下では、演出制御基板 5 1 に搭載されたマイクロコンピュータ等を含めて演出制御基板 5 1 の構成体を「演出制御部 5 1」と表記する。

【 0 0 3 6 】

液晶制御基板 5 2 はマイクロコンピュータやビデオプロセッサ等が搭載され、演出制御部 5 1 からの表示制御コマンドを受けて、液晶表示装置 3 2 による表示動作の制御を行う。

払出制御基板 5 3 は、パチンコ遊技機 1 に接続された遊技球払出装置 5 5 による賞球の払い出し制御を行う。

発射制御基板 5 4 は、遊技者のパチンコ遊技機 1 に設けられている発射装置 5 6 による

10

20

30

40

50

遊技球の発射動作の制御を行う。

電源基板 5 8 は、外部電源（例えば A C 2 4 V）から A C / D C 変換、さらには D C / D C 変換を行い、各部に動作電源電圧 V c c を供給する。なお電源経路の図示は省略している。

【 0 0 3 7 】

まず主制御部 5 0 及びその周辺回路について述べる。

主制御部 5 0 は、C P U 1 0 0（以下「主制御 C P U 1 0 0」と表記）を内蔵したマイクロプロセッサ、R O M 1 0 1（以下「主制御 R O M 1 0 1」と表記）、R A M 1 0 2（以下「主制御 R A M 1 0 2」と表記）を搭載し、マイクロコンピュータを構成している。

主制御 C P U 1 0 0 は制御プログラムに基づいて、遊技の進行に応じた各種演算及び制御処理を実行する。

主制御 R O M 1 0 1 は、主制御 C P U 1 0 0 による遊技動作の制御プログラムや、遊技動作制御に必要な種々のデータを記憶する。

主制御 R A M 1 0 2 は、主制御 C P U 1 0 0 が各種演算処理に使用するワークエリアや、各種入出力データや処理データのバッファ領域として用いられる。

なお図示は省略したが、主制御部 5 0 は、各部とのインターフェース回路、特別図柄変動表示に係る抽選用乱数を生成する乱数生成回路、各種の時間計数のための C T C（Counter Timer Circuit）、主制御 C P U 1 0 0 に割込み信号を与える割込コントローラ回路なども備えている。

【 0 0 3 8 】

主制御部 5 0 は、上述のように盤面の遊技領域の各入賞手段（上始動口 4 1、下始動口 4 2 a、普通図柄始動口 4 4、第 1 大入賞口 4 5 a、第 2 大入賞口 4 6 a、一般入賞口 4 3）に設けられるセンサの検出信号を受信する構成となっている。

即ち、上始動口センサ 7 1、下始動口センサ 7 2、ゲートセンサ 7 3、一般入賞口センサ 7 4、第 1 大入賞口センサ 7 5、第 2 大入賞口センサ 7 6 のそれぞれの検出信号が主制御部 5 0 に供給される。

なお、これらのセンサ（7 1～7 6）は、入球した遊技球を検出する検出スイッチにより構成されるが、具体的にはフォトスイッチや近接スイッチなどの無接点スイッチや、マイクロスイッチなどの有接点スイッチで構成することができる。

【 0 0 3 9 】

主制御部 5 0 は、上始動口センサ 7 1、下始動口センサ 7 2、ゲートセンサ 7 3、一般入賞口センサ 7 4、第 1 大入賞口センサ 7 5、第 2 大入賞口センサ 7 6 のそれぞれの検出信号の受信に応じて、処理を行う。例えば抽選処理、図柄変動制御、賞球払出制御、演出制御コマンド送信制御、外部データ送信処理などを行う。

【 0 0 4 0 】

また主制御部 5 0 には、下始動口 4 2 の可動翼片 4 2 b を開閉駆動する普通電動役物ソレノイド 7 7 が接続され、主制御部 5 0 は遊技進行状況に応じて制御信号を送信して普通電動役物ソレノイド 7 7 の駆動動作を実行させ、可動翼片 4 2 b の開閉動作を実行させる。

さらに、主制御部 5 0 には、第 1 大入賞口 4 5 の開放扉 4 5 b を開閉駆動する第 1 大入賞口ソレノイド 7 8 と、第 2 大入賞口 4 6 の開放扉 4 6 b を開閉駆動する第 2 大入賞口ソレノイド 7 9 が接続されている。主制御部 5 0 は、いわゆる大当たり状況に応じて、第 1 大入賞口ソレノイド 7 8 又は第 2 大入賞口ソレノイド 7 9 を駆動制御して、第 1 大入賞口 4 5 又は第 2 大入賞口 4 6 の開放動作を実行させる。

【 0 0 4 1 】

また主制御部 5 0 には、図柄表示部 3 3 が接続されており、図柄表示部 3 3 に制御信号を送信して、各種図柄表示（L E D の消灯 / 点灯 / 点滅）を実行させる。これにより図柄表示部 3 3 における第 1 特別図柄表示部 8 0、第 2 特別図柄表示部 8 1、普通図柄表示部 8 2 での表示動作が実行される。

【 0 0 4 2 】

また主制御部 5 0 には、枠用外部端子基板 5 7 が接続される。主制御部 5 0 は、遊技進行に関する情報を、枠用外部端子基板 5 7 を介して図示しないホールコンピュータに送信可能となっている。遊技進行に関する情報とは、例えば大当たり当選情報、賞球数情報、図柄変動表示実行回数情報などの情報である。ホールコンピュータとは、パチンコホールの遊技機を統括的に管理する管理コンピュータであり、遊技機外部に設置されている。

【 0 0 4 3 】

また主制御部 5 0 には、払出制御基板 5 3 が接続されている。払出制御基板 5 3 には、発射装置 5 6 を制御する発射制御基板 5 4 と、遊技球の払い出しを行う遊技球払出装置 5 5 が接続されている。

主制御部 5 0 は、払出制御基板 5 3 に対し、払い出しに関する制御コマンド（賞球数を指定する払出制御コマンド）を送信する。払出制御基板 5 3 は当該制御コマンドに応じて遊技球払出装置 5 5 を制御し、遊技球の払い出しを実行させる。

10

また払出制御基板 5 3 は、主制御部 5 0 に対して、払い出し動作状態に関する情報（払出状態信号）を送信可能となっている。主制御部 5 0 側では、この払出状態信号によって、遊技球払出装置 5 5 が正常に機能しているか否かを監視する。具体的には、賞球の払い出し動作の際に、玉詰まりや賞球の払い出し不足といった不具合が発生したか否かを監視している。

【 0 0 4 4 】

また主制御部 5 0 は、特別図柄変動表示に関する情報を含む演出制御コマンドを、演出制御部 5 1 に送信する。なお、主制御部 5 0 から演出制御部 5 1 への演出制御コマンドの送信は一方向通信により実行されるようにしている。これは、外部からの不正行為による不正な信号が演出制御部 5 1 を介して主制御部 5 0 に入力されることを防止するためである。

20

【 0 0 4 5 】

続いて演出制御部 5 1 及びその周辺回路について説明する。

演出制御部 5 1 は、CPU 2 0 0（以下「演出制御 CPU 2 0 0」と表記）を内蔵したマイクロプロセッサ、ROM 2 0 1（以下「演出制御 ROM 2 0 1」と表記）、RAM 2 0 2（以下「演出制御 RAM 2 0 2」と表記）を搭載し、マイクロコンピュータを構成している。

演出制御 CPU 2 0 0 は演出制御プログラム及び主制御部 5 0 から受信した演出制御コマンドに基づいて、各種演出動作のための演算処理や各演出手段の制御を行う。演出手段とは、本実施形態のパチンコ遊技機 1 の場合、液晶表示装置 3 2、発光部 2 0 w、2 0 b、スピーカ 2 5、及び図示を省略した可動体役物となる。

30

また演出制御 CPU 2 0 0 は各種の状況提示のための制御も行う。

演出制御 ROM 2 0 1 は、演出制御 CPU 2 0 0 による演出動作の制御プログラムや、演出動作制御に必要な種々のデータを記憶する。

演出制御 RAM 2 0 2 は、演出制御 CPU 2 0 0 が各種演算処理に使用するワークエリアや、テーブルデータ領域、各種入出力データや処理データのバッファ領域などとして用いられる。

なお図示は省略したが、演出制御部 5 1 は、各部とのインターフェース回路、演出のための抽選用乱数を生成する乱数生成回路、各種の時間計数のための CTC、演出制御 CPU 2 0 0 に割り込み信号を与える割り込コントローラ回路、音響演出のための音源 IC など備えている。

40

この演出制御部 5 1 の主な役割は、主制御部 5 0 からの演出制御コマンドの受信、演出制御コマンドに基づく演出の選択決定、液晶制御基板 5 2 側への液晶制御コマンドの送信、スピーカ 4 5 の音声出力制御、発光部 2 0 w、2 0 b（LED）の発光制御、可動体役物の動作制御などとなる。

【 0 0 4 6 】

演出制御部 5 1 は、液晶制御基板 5 2 側への液晶制御コマンドの送信を行うが、その液晶制御コマンドは、液晶インターフェース基板 6 6 を介して液晶制御基板 5 2 に送られる

50

。

【 0 0 4 7 】

液晶制御基板 5 2 は、液晶表示装置 3 2 の表示制御を行う。図示していないが、液晶制御基板 5 2 には、V D P (Video Display Processor)、画像 R O M、V R A M (Video R A M)、液晶制御 C P U、液晶制御 R O M、液晶制御 R A Mを備えている。

V D P は、画像展開処理や画像の描画などの映像出力処理全般の制御を行う。

画像 R O M には、V D P が画像展開処理を行う画像データ (演出画像データ) が格納されている。

V R A M は、V D P が展開した画像データを一時的に記憶する画像メモリ領域とされる。

。

液晶制御 C P U は、V D P が表示制御を行うために必要な制御データを出力する。

液晶制御 R O M には、液晶制御 C P U の表示制御動作手順を記述したプログラムやその表示制御に必要な種々のデータが格納される。

液晶制御 R A M は、ワークエリアやバッファメモリとして機能する。

【 0 0 4 8 】

液晶制御基板 5 2 は、これらの構成により、演出制御基板 5 1 からの液晶制御コマンドに基づいて各種の画像データを生成し、液晶表示装置 3 2 に出力する。これによって液晶表示装置 3 2 において各種の演出画像が表示される。

具体的に、液晶制御基板 5 2 の液晶制御 C P U は、演出制御部 5 1 が主制御部 5 0 からの受信コマンドを解析して得た液晶制御コマンドを取得し、該液晶制御コマンドについての解析を行い、解析結果に基づき液晶制御用のシナリオデータ (演出進行データ) の作成、及び該シナリオデータに基づく画像データの生成を行い、液晶表示装置 3 2 に出力する。

。

【 0 0 4 9 】

また演出制御部 5 1 には枠ドライバ部 6 1、盤ドライバ部 6 2 が接続されている。

枠ドライバ部 6 1 は、枠側のランプ部 6 3 の L E D について発光駆動を行う。なお、ランプ部 6 3 とは、図 1 に示したように枠側に設けられている発光部 2 0 w を総括的に示したものである。

盤ドライバ部 6 2 は、盤側のランプ部 6 4 の L E D について発光駆動を行う。なお、ランプ部 6 4 とは、図 2 に示したように盤側に設けられている発光部 2 0 b を総括的に示したものである。

【 0 0 5 0 】

また演出制御部 5 1 にはモータドライバ部 7 0 が接続されている。

モータドライバ部 7 0 は可動体役物モータ 6 5 を駆動して、盤側に設けられている可動体役物の動作を実行させる。

可動体役物モータ 6 5 は例えばステッピングモータが用いられる。

【 0 0 5 1 】

本実施形態の場合、枠ドライバ部 6 1 は第 1 系統の駆動信号出力手段、盤ドライバ部 6 2 は第 2 系統の駆動信号出力手段、モータドライバ部 7 0 は第 3 系統の駆動信号出力手段である。

詳しくは図 4 を用いて後述するが、本実施形態の場合、演出制御部 5 1 (演出制御 C P U 2 0 0) は、シリアルデータ送信チャネル c h 1 , c h 2 , c h 3 を用いて、発光駆動データやモータ駆動データをシリアルデータとして、枠ドライバ部 6 1、盤ドライバ部 6 2、モータドライバ部 7 0 に出力する。

なお例えば盤ドライバ部 6 2 の一部が、モータドライバ部 7 0 としての動作を行うことで、ランプ部 6 4 の各 L E D と可動体役物モータ 6 5 の駆動を行うようにしてもよい。

【 0 0 5 2 】

また演出制御部 5 1 は、スピーカ 2 5 により所望の音を出力させるべく、音源 I C 5 9 に対する制御を行う。音源 I C 5 9 には音データ R O M 6 9 が接続されており、音源 I C 5 9 は音データ R O M 6 9 から必要な音データ (再生するフレーズの音データ) を取得し

10

20

30

40

50

て音声信号出力を行う。

音源 I C 5 9 は、複数チャンネルのフレーズをミキシングして所定本数（チャンネル数）の音声信号を得る。図 1 に示したように、本例の場合、スピーカ 2 5 は複数設けられるため、音源 I C 5 9 の出力チャンネル数は例えば L c h , R c h の 2 チャンネルなど（ステレオ出力）が可能となる。上記のミキシングにより、演出制御部 5 1 より再生指示された複数チャンネルのフレーズを同時再生可能とされる。

【 0 0 5 3 】

音源 I C 5 9 による出力音声信号はアンプ部 6 7 で増幅された後、スピーカ 2 5 に対して与えられる。

なお、図 3 では図示の都合上、音源 I C 5 9 の出力チャンネル数を 1 つとしているが、実際にはアンプ部 6 7 及びスピーカ 2 5 としては、例えば L c h , R c h に対応した出力チャンネルがそれぞれ設けられ、ステレオによる音再生が可能とされる。

また、この例では音源 I C 5 9 を演出制御部 5 1 とは別体に設けるものとしたが、音源 I C 5 9 は演出制御部 5 1 内に設けることもできる。

【 0 0 5 4 】

また演出制御部 5 1 には、遊技者が操作可能な操作部 6 0 が接続され、操作部 6 0 からの操作検出信号を受信可能となっている。この操作部 6 0 は、図 1 で説明した演出ボタン 1 1 , 1 2 、十字キー 1 3 と、それらの操作検出機構のことである。

演出制御部 5 1 は、操作部 6 0 からの操作検出信号に応じて、各種演出制御を行うことができる。

【 0 0 5 5 】

演出制御部 5 1 は、主制御部 5 0 から送られてくる演出制御コマンドに基づき、あらかじめ用意された複数種類の演出パターンの中から抽選によりあるいは一意に演出パターンを決定し、必要なタイミングで各種演出手段を制御する。これにより、演出パターンに対応する液晶表示装置 3 2 による演出画像の表示、スピーカ 2 5 からの音の再生、ランプ部 6 3 、 6 4 （発光部 2 0 w 、 2 0 b ）における L E D の点灯点滅駆動、可動体役物モータ 6 5 による可動体役物の動作が実現され、時系列的に種々の演出パターンが展開されていく。これにより「演出シナリオ」が実現される。

【 0 0 5 6 】

なお演出制御コマンドは、1 バイト長のモード（MODE）と、同じく 1 バイト長のイベント（EVENT）からなる 2 バイト構成により機能を定義する。

MODE と EVENT の区別を行うために、MODE の B i t 7 は ON 、 EVENT の B i t 7 を OFF としている。

これらの情報を有効なものとして送信する場合、モード（MODE）およびイベント（EVENT）各々に対応してストローブ信号が出力される。すなわち、主制御 C P U 1 0 0 は、送信すべきコマンドがある場合、演出制御部 5 1 にコマンドを送信するためのモード（MODE）情報の設定および出力を行い、この設定から所定時間経過後に 1 回目のストローブ信号の送信を行う。さらに、このストローブ信号の送信から所定時間経過後にイベント（EVENT）情報の設定および出力を行い、この設定から所定時間経過後に 2 回目のストローブ信号の送信を行う。

ストローブ信号は主制御 C P U 1 0 0 により、演出制御 C P U 2 0 0 が確実にコマンドを受信することが可能な所定期間アクティブ状態に制御される。

また演出制御部 5 1 （演出制御 C P U 2 0 0 ）は、ストローブ信号の入力に基づいて割込を発生させてコマンド受信割込処理用の制御プログラムを実行し、この割込処理において演出制御コマンドが取得される。

【 0 0 5 7 】

[1-3 . 動作の概要]

パチンコ遊技機 1 の動作の概説について説明する。

10

20

30

40

50

- 図柄変動表示ゲーム -

パチンコ遊技機 1 では、所定の始動条件、具体的には、遊技球が上始動口 4 1 または下始動口 4 2 に入賞したことを条件に、主制御部 5 0 において乱数抽選による大当たり抽選が行なわれる。この抽選結果に基づき、特別図柄（大当たり抽選結果を報知するための識別図柄）を第 1 特別図柄表示部 8 0 または第 2 特別図柄表示部 8 1 に変動表示させて特別図柄変動表示ゲームを開始し、一定時間経過後に、その結果を特別図柄表示部（8 0 又は 8 1）に表示する。

【0058】

本実施形態では、上始動口 4 1 への入賞に基づく大当たり抽選と下始動口 4 2 への入賞に基づく大当たり抽選とは、独立して行われる。このため、上始動口 4 1 に関する大当たり抽選結果は第 1 特別図柄表示部 8 0 側、下始動口 4 2 に関する大当たり抽選結果は第 2 特別図柄表示部 8 1 側で導出表示されるようになっている。

10

なお説明上、第 1 特別図柄表示部 8 0 側の特別図柄変動表示ゲームを「第 1 特別図柄変動表示ゲーム」、第 2 特別図柄表示部 8 1 側の特別図柄変動表示ゲームを「第 2 特別図柄変動表示ゲーム」と称する。但し、第 1、第 2 特別図柄を総称して「特別図柄」と表記し、また第 1、第 2 特別図柄変動表示ゲームを「特別図柄変動表示ゲーム」と総称する。

【0059】

特別図柄変動表示ゲームが開始されると、これに伴い、装飾図柄（遊技図柄）を液晶表示装置 3 2 に変動表示させる装飾図柄変動表示ゲームが開始され、これに付随して種々の演出が現出される。そして、第 1、第 2 特別図柄表示部（8 0、8 1）に抽選結果が表示されると、液晶表示装置 3 2 にも装飾図柄によりその結果が表示される。すなわち、この装飾図柄変動表示ゲームでは、特別図柄変動表示ゲームでの抽選結果を反映させた演出表示、つまり大当たり抽選結果を反映させた演出が現出される。

20

【0060】

例えば特別図柄変動表示ゲームの結果が「大当たり」である場合、装飾図柄変動表示ゲームの結果も「大当たり」を反映させた演出となる。また、特別図柄表示部（8 0、8 1）には、大当たりを示す特別図柄が所定の表示態様で停止表示され、液晶表示装置 3 2 には、「左」「中」「右」の各表示エリアにおいて、当り有効ライン上で装飾図柄が大当たり抽選結果を反映させた所定の表示態様（例えば「左」「中」「右」の各表示エリアにおいて、3 個の装飾図柄が「7」「7」「7」の表示状態）で停止表示される。

30

【0061】

この「大当たり」となった場合、例えば第 1 大入賞口ソレノイド 7 8 又は第 2 大入賞口ソレノイド 7 9 が駆動され、第 1 大入賞口 4 5 又は第 2 大入賞口 4 6 の所定パターンでの開放動作が実行され、通常遊技状態よりも遊技者に有利な特別遊技状態（大当たり遊技）が発生する。この大当たり遊技では、大入賞口の開放時間が所定時間経過するまでか、または大入賞口に所定個数の遊技球が入賞するまで開放され、いずれかを満たしたことを条件に大入賞口が所定時間閉鎖される、といったラウンド遊技があらかじめ定められた規定回数、繰り返される。

大当たり遊技が開始されると、最初に大当たりが開始された旨を報知するオープニング演出が行われ、オープニング演出が終了した後、上記ラウンド遊技が規定ラウンド数、行われる。また、ラウンド遊技中は、各ラウンド対応するラウンド演出が行われる。そして、規定ラウンド数終了後には、大当たりが終了される旨を報知するエンディング演出が行われ、これにより大当たり遊技が終了する。

40

【0062】

このように、特別図柄変動表示ゲームと装飾図柄変動表示ゲームとは、その図柄遊技時間（変動表示の開始タイミングから停止表示のタイミング）とがほぼ同じとなり、特別図柄変動表示ゲームの結果を反映したものが装飾図柄変動表示ゲームにおいて表現されることとしているので、この 2 つの図柄変動表示ゲームを等価的な図柄遊技と捉えることもできる。説明上、上記 2 つの図柄変動表示ゲームを単に「図柄変動表示ゲーム」と称する場合

50

合がある。

【 0 0 6 3 】

また、遊技球がゲート 4 4（普通図柄始動口）を通過したことに基づき、主制御部 5 0 において乱数抽選による補助当り抽選が行なわれる。この抽選結果に応じて普通図柄表示部 8 2 の L E D により表現される普通図柄を変動表示させて普通図柄変動表示ゲームを開始し、所定時間経過後に、その結果を L E D の点灯と非点灯の特定の組合せにて停止表示する。

【 0 0 6 4 】

そして「補助当り」となった場合には、普通電動役物ソレノイド 7 7 が作動し、可動翼片 4 2 b が開いて下始動口 4 2 が開放または拡大されて遊技球が流入し易い状態（始動口開状態）となり、通常遊技状態よりも遊技者に有利な補助遊技状態（以下、「普電開放遊技」と称する）が発生する。この普電開放遊技では、可動翼片 4 2 b が所定時間（例えば 0 . 2 秒）開放されるか、または所定個数（例えば 4 個）の遊技球が入賞するまで開放され、その後、所定時間（例えば 0 . 5 秒）可動翼片 4 2 b が閉まる、といった動作が所定回数繰り返される。なお、普電開放遊技中に遊技球が下始動口 4 2 に入賞した場合にも、同様に上記特別図柄変動表示ゲームが行なわれ、これに伴い装飾図柄変動表示ゲームが行なわれる。

【 0 0 6 5 】

ここで、特別図柄変動表示ゲーム中、普通図柄変動表示ゲーム中、大当り遊技中、または普電開放遊技などの最中に、さらに上始動口センサ 7 1 または下始動口センサ 7 2 もしくはゲートセンサ 7 3 からの検出信号の入力があり、始動条件が成立した場合には、この検出信号に基づいて当り抽選に利用する遊技情報を取得し、これを、各変動表示ゲームを行わせるための始動権利に係るデータ（保留データ）として、変動表示中にかかわるものを除き、所定の上限值である最大保留記憶数（例えば最大 4 個）まで保留記憶可能となっている。この保留数を遊技者に明らかにするため、保留数表示部 2 0 H や液晶表示装置 3 2 による画面中にアイコン画像として設けた保留表示器を点灯表示させる。

通常は、この保留球の発生順に、各保留球に対する変動表示ゲームが実行される。本実施形態では、最大保留記憶個数と同数の 4 個を上限の所定個数として扱い、第 1 特別図柄、第 2 特別図柄に関する保留データをそれぞれ 4 個まで記憶し、特別図柄または普通図柄の変動確定回数として保留する。

【 0 0 6 6 】

- 遊技状態 -

本実施形態のパチンコ遊技機 1 では、複数種類の遊技状態を発生可能に構成されている。

まず、本実施形態のパチンコ遊技機 1 は、主制御部 5 0（C P U 1 0 0）がその機能部を担う「確率変動（以下、「確変」と称する）機能」を備えている。これには特別図柄に係る確変機能（以下「特別図柄確変機能」と称する）と普通図柄に係る確変機能（以下「普通図柄確変機能」と称する）の 2 種類がある。

【 0 0 6 7 】

特別図柄確変機能は、大当りの抽選確率を所定確率（通常確率）の低確率（例えば 3 9 9 分の 1）から高確率（例えば 3 9 . 9 分の 1）に変動させて、通常遊技状態よりも有利な「高確率状態」を発生させる機能である。この高確率状態下では、大当り抽選確率が高確率となることから、大当りが生起され易くなる。

普通図柄確変機能は、補助当り抽選確率が所定確率（通常確率）である低確率（例えば 2 5 6 分の 1）から高確率（例えば 2 5 6 分の 2 5 5）に変動させて、通常遊技状態よりも有利な「補助当り確変状態」を発生させる機能である。この補助当り確変状態下では、補助当り抽選確率が高確率状態となることから補助当りが生起され易くなり、普電開放遊技が頻繁に発生して、通常遊技状態よりも単位時間当りの可動翼片 4 2 b の作動率が向上する作動率向上状態となる。

【 0 0 6 8 】

また、本実施形態のパチンコ遊技機 1 は、主制御部 5 0 がその機能部を担う「変動時間短縮（以下「時短」と称する）機能」を備えている。これには特別図柄に係る時短機能（以下、「特別図柄時短機能」と称する）と普通図柄に係る時短機能（以下、「普通図柄時短機能」と称する）の二種類がある。

【 0 0 6 9 】

特別図柄時短機能は、1 回の特別図柄変動表示ゲームに要する平均時間（特別図柄が変動を開始してから確定表示される迄の時間。つまり、特別図柄の変動時間）を短縮した「特別図柄時短状態」を発生させる機能である。特別図柄時短状態下では、1 回の特別図柄変動表示ゲームにおける特別図柄の平均的な変動時間が短縮され、通常遊技状態よりも単位時間当りの大当たり抽選回数が向上する抽選回数向上状態となる。

10

なお、パチンコ遊技機 1 では、特別図柄の変動表示時間が保留数の違いにより短縮される場合があるが、この場合は、特別図柄時短状態が発生しているわけではなく、他の制御処理によるものである。

【 0 0 7 0 】

普通図柄時短機能は、1 回の普通図柄変動表示ゲームに要する平均時間（普通図柄が変動を開始してから確定表示されるまでの時間。つまり、普通図柄の変動時間）を短縮した「普通図柄時短状態」を発生させる機能である。普通図柄時短状態下では、1 回の普通図柄変動表示ゲームにおける普通図柄の平均的な変動時間が短縮され、通常遊技状態よりも単位時間当りの補助当たり抽選回数が向上する抽選回数向上状態となる。

20

【 0 0 7 1 】

また本実施形態のパチンコ遊技機 1 は、主制御部 5 0 がその機能部を担う「開放延長機能」を備えている。

開放延長機能は、可動翼片 4 2 b を開動作させる期間およびその開放回数を延長した「開放延長状態」を発生させる機能である。この開放延長状態は、いわゆる「電チューサポート状態」と称される。開放延長状態下では、可動翼片 4 2 b の開動作期間（始動口開状態時間）が、例えば 0 . 2 秒から 1 . 7 秒に延長され、またその開閉回数が、例えば 1 回から 2 回に延長され、通常遊技状態よりも単位時間当りの可動翼片 4 2 b の作動率が向上する作動率向上状態となる。

【 0 0 7 2 】

30

以上のような各機能を 1 または複数種類作動させることにより、遊技機の内部的な遊技状態に変化をもたらすことができる。

ここで本実施形態では、普通図柄確変機能、普通図柄時短機能、および開放延長機能の作動開始条件は、特別図柄時短機能の作動開始条件と同じ条件としており、各機能が同じ契機にて動作することになる。

【 0 0 7 3 】

- 当りについて -

本実施形態のパチンコ遊技機 1 では、特別図柄変動表示ゲームにて抽選される当りの種類、つまり大当たり抽選対象となる当り種別として、「1 5 R 低ベース非確変大当たり」、「1 5 R 低ベース確変 大当たり」、「1 5 R 低ベース確変 大当たり」、「1 5 R 高ベース確変大当たり」、「2 R 低ベース確変大当たり」、および「小当たり」などの複数種類の当りが設けられている。

40

【 0 0 7 4 】

[1-4 . ドライバ構成及び提示用 L E D]

続いて、第 1 の実施形態としてのドライバ構成を説明する。上述した演出制御部 5 1 のシリアルデータ送信チャネル c h 1 , c h 2 , c h 3 により発光駆動データやモータ駆動データがシリアルデータとして供給される枠ドライバ部 6 1（第 1 系統）、盤ドライバ部 6 2（第 2 系統）、モータドライバ部 7 0（第 3 系統）の構成である。

50

【 0 0 7 5 】

図 4 に演出制御部 5 1 に接続される枠ドライバ部 6 1、盤ドライバ部 6 2、モータドライバ部 7 0 を示した。

第 1 系統の駆動信号出力手段である枠ドライバ部 6 1 は、 n 個の LED ドライバ 9 0 が、演出制御 CPU 2 0 0 のシリアルデータ出力チャネル $ch 1$ に対して並列に接続されている。

シリアルデータ出力チャネル $ch 1$ の信号線としては、リセット信号 RESET を供給するリセット信号線、クロック信号 CLK を供給するクロック線、発光駆動データ（「LED 駆動データ」ともいう）としてのシリアルデータ DATA を供給するデータ線、イネーブル信号 ENABLE を供給するイネーブル信号線が設けられている。これら各信号線は、それぞれ、枠ドライバ部 6 1 を構成する n 個の LED ドライバ 9 0 に対して各信号を並列に供給するように接続されている。

枠ドライバ部 6 1 の各 LED ドライバ 9 0 には、演出制御 CPU 2 0 0 がスレーブアドレスとして用いるデバイス ID が設定されている。即ち個々の LED ドライバ 9 0 の識別子である。説明上、仮に、図示のように各 LED ドライバ 9 0 のデバイス ID（スレーブアドレス）を $w 1 \sim w (n)$ と表記する。

【 0 0 7 6 】

また第 2 系統の駆動信号出力手段である盤ドライバ部 6 2 は、 m 個の LED ドライバ 9 0 が、演出制御 CPU 2 0 0 のシリアルデータ出力チャネル $ch 2$ に対して並列に接続されている。

シリアルデータ出力チャネル $ch 2$ の信号線もチャネル $ch 1$ と同様、リセット信号 RESET を供給するリセット信号線、クロック信号 CLK を供給するクロック線、発光駆動データとしてのシリアルデータ DATA を供給するデータ線、イネーブル信号 ENABLE を供給するイネーブル信号線が設けられている。これら各信号線は、それぞれ、盤ドライバ部 6 2 を構成する m 個の LED ドライバ 9 0 に対して各信号を並列に供給するように接続されている。

盤ドライバ部 6 2 の各 LED ドライバ 9 0 には、演出制御 CPU 2 0 0 がスレーブアドレスとして用いるデバイス ID（個々の LED ドライバ 9 0 の識別子）が設定されている。説明上、仮に、図示のように各 LED ドライバ 9 0 のデバイス ID（スレーブアドレス）を $b 1 \sim b (m)$ と表記する。

【 0 0 7 7 】

また第 3 系統の駆動信号出力手段であるモータドライバ部 7 0 は、 p 個のモータドライバ 9 0 M が、演出制御 CPU 2 0 0 のシリアルデータ出力チャネル $ch 3$ に対して並列に接続されている。

シリアルデータ出力チャネル $ch 3$ の信号線も同様に、リセット信号 RESET を供給するリセット信号線、クロック信号 CLK を供給するクロック線、モータ駆動データとしてのシリアルデータ DATA を供給するデータ線、イネーブル信号 ENABLE を供給するイネーブル信号線が設けられている。これら各信号線は、それぞれ、モータドライバ部 7 0 を構成する p 個のモータドライバ 9 0 M に対して各信号を並列に供給するように接続されている。

モータドライバ部 7 0 の各モータドライバ 9 0 M には、演出制御 CPU 2 0 0 がスレーブアドレスとして用いるデバイス ID（個々のモータドライバ 9 0 M の識別子）が設定されている。説明上、仮に、図示のように各モータドライバ 9 0 M のデバイス ID（スレーブアドレス）を $mt 1 \sim mt (p)$ と表記する。

【 0 0 7 8 】

枠ドライバ部 6 1 及び盤ドライバ部 6 2 における各 LED ドライバ 9 0 としては、例えば 2 4 チャンネル LED ドライバである「LV 5 2 3 6 V（三洋半導体株式会社製）」を用いることができ、2 4 個の電流端子を備える。従って 1 つの LED ドライバ 9 0 によっては、最大 2 4 個の系列に LED 駆動電流を供給することができる。

なお、ここでは 1 つの「系列」とは、1 つの電流端子に対して接続される 1 つの LED を指すものとする。但し、「系列」は、1 つの電流端子に対して直列又は並列で接続される複数個の LED の群を指し得るものである。

10

20

30

40

50

枠ドライバ部 6 1 における L E D ドライバ 9 0 の数 n は、枠側に配置される L E D 系列数（発光部 2 0 w の系列数）によって決められる。従って n は 1 の場合もあるし、2 以上の場合もある。枠ドライバ部 6 1 は 1 又は複数の L E D ドライバ 9 0 を有する。

また盤ドライバ部 6 2 における L E D ドライバ 9 0 の数 m は、盤側に配置される L E D 系列数（発光部 2 0 b の系列数）によって決められる。従って m は 1 の場合もあるし、2 以上の場合もある。盤ドライバ部 6 2 は 1 又は複数の L E D ドライバ 9 0 を有する。

【 0 0 7 9 】

図 5 A に L E D ドライバ 9 0 の要部の概略構成例を示す。

L E D ドライバ 9 0 は、シリアルバスインターフェース 9 1、アドレス設定部 9 2、データバッファ / P W M コントローラ 9 3、D / A 変換器 9 4、駆動電流源回路 9 5 - 1 ~ 9 5 - 2 4 を備える。

駆動電流源回路 9 5 - 1 ~ 9 5 - 2 4 は、上記の 2 4 系列の駆動電流出力を、それぞれ電流端子 9 6 - 1 ~ 9 6 - 2 4 から行う電流源である

【 0 0 8 0 】

この L E D ドライバ 9 0 には、シリアルバスインターフェース 9 1 に対し、演出制御 C P U 2 0 0 からのイネーブル信号 ENABLE、クロック信号 CLK、シリアルデータ DATA が入力される。シリアルバスインターフェース 9 1 は、イネーブル信号 ENABLE で規定される期間に、クロック信号 CLK のタイミングでシリアルデータ DATA を取り込む。シリアルバスインターフェース 9 1 は、取り込んだシリアルデータをパラレルデータに変換してデータバッファ / P W M コントローラ 9 3 に転送する。

なおシリアルデータの形式については図 3 0 で後述するが、演出制御 C P U 2 0 0 はスレーブアドレスを指定して L E D 駆動データを送信してくる。

データバッファ / P W M コントローラ 9 3 は、シリアルバスインターフェース 9 1 から転送されたパラレルデータについて、スレーブアドレス確認を行う。パラレルデータに含まれるスレーブアドレスが、アドレス設定部 9 2 に設定された自己のスレーブアドレス（ $w 1 \sim w (n)$ 、 $b 1 \sim b (m)$ のいずれか）と一致していることを確認した場合に、該パラレルデータに含まれる L E D 駆動データを有効なデータとして、指定されたレジスタに格納する。

【 0 0 8 1 】

データバッファ / P W M コントローラ 9 3 は、各系列の L E D 駆動データを取り込んだら、その L E D 駆動データで示された輝度情報（階調値）に応じた値を、2 4 系列の各駆動制御値として D / A 変換器 9 4 に出力する。

D / A 変換器 9 4 は、輝度情報に応じた値をアナログ信号に変換し、各電流源回路 9 5 - 1 ~ 9 5 - 2 4 への制御信号とする。

【 0 0 8 2 】

電流端子 9 6 - 1 ~ 9 6 - 2 4 の全部（又は一部）には 2 4 系列の L E D 1 2 0 が接続される。

各系列（電流端子 9 6 - 1 ~ 9 6 - 2 4）では、L E D 1 2 0 及び抵抗 R の直列接続に対して電源電圧 V_{cc} が印加される。電流源回路 9 5 - 1 ~ 9 5 - 2 4 によって各系列の L E D 1 2 0 に電流が流され、発光が行われる。

即ち各電流源回路 9 5 - 1 ~ 9 5 - 2 4 は、D / A 変換器 9 4 から供給された信号に応じた電流量の駆動電流を、対応する系列の L E D 1 2 0 に流すように動作する。

【 0 0 8 3 】

このような L E D 駆動制御を、1 つの系列について具体的にいうと、データバッファ / P W M コントローラ 9 3 は、当該系列の階調値に応じたパルスデューティに相当するデジタルデータ列を D / A 変換器 9 4 に出力し、D / A 変換器 9 4 は、デジタルデータ列をアナログ信号としてのパルス信号に変換して当該系列の電流源回路 9 5 に供給する。電流源回路 9 5 はパルス信号の H / L により出力制御され、例えば 0 m A と 5 m A の電流出力を行う。例えばこのような動作で、結果的に階調値に応じた平均電流値となる駆動電流が L E D 1 2 0 に流れることとなる。

なお、本実施形態では、P W M駆動方式により、電流値が例えば0 m Aと5 m Aとされ、時間軸方向で(積分的に)階調制御がされるものとしているが、もちろん階調制御はこれに限らず、実際に電流値を階調に応じて変化させても良いことはいうまでもない。デューティ制御であろうと、レベル制御であろうと、あくまでも単位時間あたりの平均電流値が階調に応じたレベルとされることで適切な階調表現が可能となる。

【0084】

モータドライバ部70における各モータドライバ90Mについても、L E Dドライバ90と同様の構成でよい。例えば同じく「L V 5 2 3 6 V (三洋半導体株式会社製)」を用いることができる。

モータドライバ部70におけるモータドライバ90Mの数pは、可動体役物のモータ数によって決められる。従ってpは1の場合もあるし、2以上の場合もある。モータドライバ部70は1又は複数のモータドライバ90Mを有する。

【0085】

モータドライバ90Mには、可動体役物を駆動する可動体役物モータ65が接続される。

図5Bに、或るモータドライバ90Mの電流端子96-1~96-24の全部(又は一部)に可動体役物モータ65としての例えばステッピングモータ121が接続された例を示している。図5Bは電流端子96-1~96-24の部分のみを示しているが、モータドライバ90Mの内部構成は図5Aと同様である。

ここでは4相のステッピングモータ121に対してそれぞれ、電流端子96-1~96-4、電流端子96-5~96-8、・・・電流端子96-21~96-24により駆動電流を供給する構成例を示している。

図5Aに示した構成のドライバは、与えられたコマンド(シリアルデータ)によって指示される電流を電流端子96-1~96-24から出力する回路であることから、図5Bのようにステッピングモータやソレノイド等の物理的可動体駆動デバイスに対するモータドライバ90Mとしても使用することができる。

可動体役物の動作は演出シナリオによって細かく設定され、それに応じて演出制御部51は駆動方向や駆動量などを制御するわけであるが、モータドライバ部70におけるモータドライバ90Mを利用して可動体役物を駆動することで、ランプ部64の各発光部(L E D 20b)とともにシリアルデータによる可動体役物制御が可能となり、制御処理及び構成が効率化できる。

【0086】

なお、1つのL E Dドライバ90において、一部の電流端子がL E D駆動に用いられ、他の一部の電流端子がステッピングモータやソレノイド等の駆動に用いられるという手法を採っても良い。

【0087】

以上のように、L E Dドライバ90は、演出制御C P U 200から受信したシリアルデータDATAに応じて、指定された輝度で各L E D 120が発光されるように駆動することとなる。またモータドライバ90Mは、シリアルデータDATAに応じて、ステッピングモータ121を駆動する。

そして第1系統、第2系統、第3系統の駆動信号出力手段(枠ドライバ部61、盤ドライバ部62、モータドライバ部70)には、それぞれが1又は複数の演出手段に駆動信号を出力する複数のL E Dドライバ90又はモータドライバ90Mが含まれ、1つの系統内の各L E Dドライバ90やモータドライバ90Mには、演出制御部51からのシリアルデータが、並列に送信される構成とされている。そして各L E Dドライバ90やモータドライバ90Mは、自己のI D (スレーブアドレス)が含まれる駆動データ(シリアルデータ)を取得する。

後述するが本実施形態では、演出制御部51(演出制御C P U 200)は、発光制御に関しては、一送信単位のシリアルデータを、第1系統、第2系統の駆動信号出力手段(枠ドライバ部61、盤ドライバ部62)に対して略同時的に出力し、該送信単位のシリアル

10

20

30

40

50

データについての、枠ドライバ部 6 1、盤ドライバ部 6 2 に対する送信完了後に、次の一送信単位のシリアルデータを、枠ドライバ部 6 1、盤ドライバ部 6 2 に対して略同時に出力する送信処理を行うようにしている。

【 0 0 8 8 】

[1-5 . 主制御部の処理]

以下、本実施形態の制御処理につき説明する。まずここでは主制御部（主制御基板）5 0 によるメイン処理について述べる。

図 6 は、主制御部 5 0 のメイン処理を示すフローチャートである。メイン処理が開始されるのは、停電状態からの復旧時のように初期化スイッチ（図示せず）が操作されることなく電源が ON 状態になる場合と、初期化スイッチが ON 操作されて電源が ON 状態になる場合とがある。いずれの場合でも、パチンコ遊技機 1 に電源が投入されると、電源基板 5 8 によって各制御基板に電圧が供給される。この場合に主制御部 5 0（主制御 CPU 1 0 0）は図 6 に示すメイン処理を開始する。

【 0 0 8 9 】

この主制御側メイン処理において、主制御 CPU 1 0 0 はステップ S 1 1 で、まず遊技動作開始前における必要な初期設定処理を実行する。例えば最初に自らを割込み禁止状態に設定すると共に、所定の割込みモード（割込みモード 2）に設定し、またマイクロコンピュータの各部を含めて CPU 内部のレジスタ値を初期設定する。

次に主制御 CPU 1 0 0 はステップ S 1 2 で、図示していない入力ポートを介して入力される RAM クリアスイッチの出力信号である RAM クリア信号の状態（ON、OFF）を判定する。RAM クリア信号とは、RAM の全領域を初期設定するか否かを決定する信号である。RAM クリア信号としては通常、パチンコ店の店員が操作する初期化スイッチの ON / OFF 状態に対応した値を有している。

【 0 0 9 0 】

RAM クリア信号が ON 状態であった場合、主制御 CPU 1 0 0 は処理をステップ S 1 2 から S 1 6 に進め、RAM の全領域のゼロクリアを行う。したがって、電源遮断時にセットされたバックアップフラグの値は、他のチェックサム値などと共にゼロとなる。

続いてステップ S 1 7 で主制御 CPU 1 0 0 は、RAM 領域がゼロクリアされたことを報知するための「RAM クリア表示コマンド」を初期化コマンドとして各制御基板に送信する。そしてステップ S 1 8 で、RAM クリア報知タイマに、RAM クリアされた旨を報知するための時間として、例えば 3 0 秒を格納する。

【 0 0 9 1 】

次に主制御 CPU 1 0 0 はステップ S 1 9 で、タイマ割込み動作を起動する割込み信号を出力する CTC を初期設定して、CPU を割込み許可状態に設定する。

その後はステップ S 2 0、S 2 1、S 2 2 の処理として、割込みが発生するまで割込禁止状態と割込許可状態とを繰り返すとともに、その間に、各種乱数更新処理を実行する。このステップ S 2 1 の各種乱数更新処理では、特別図柄変動表示や普通図柄変動表示に使用される各種乱数の初期値（スタート値）変更のために使用する乱数や、変動パターンの選択に利用される変動パターン用乱数を更新する。

なお、特別図柄変動表示や普通図柄変動表示に使用される各種乱数とは、例えばインクリメント処理によって所定数値範囲を循環している大当たり抽選に係る乱数（図柄抽選に利用される特別図柄判定用乱数）や、補助当たり抽選に係る乱数（補助当たりの当落抽選に利用される補助当たり判定用乱数）などである。また初期値変更のために使用する乱数とは、特別図柄判定用初期値乱数、補助当たり判定用初期値乱数などである。

【 0 0 9 2 】

主制御 RAM 1 0 2 には大当たり抽選に係る図柄抽選、補助当たり抽選、または変動パターン抽選などに利用される各種の乱数カウンタとして、特別図柄判定用乱数カウンタ初期値の生成用カウンタ、特別図柄判定用乱数カウンタ、補助当たり判定用乱数カウンタ初期値の生成用カウンタ、補助当たり判定用乱数カウンタ、変動パターン用乱数 1 カウンタ、変動パ

10

20

30

40

50

ターン用乱数 2 カウンタなどが設けられている。これらのカウンタは、ソフトウェア的に乱数を生成する乱数生成手段としての役割を果たす。

ステップ S 2 1 の各種乱数更新処理では、上述の特別図柄判定用乱数カウンタや補助当り判定用乱数カウンタの初期値を生成する 2 つの初期値生成用カウンタ、変動パターン用乱数 1 カウンタ、変動パターン用乱数 2 カウンタなどを更新して、上記各種のソフト乱数を生成する。例えば変動パターン用乱数 1 カウンタとして取り得る数値範囲が 0 ~ 2 3 8 とすると、主制御 R A M 1 0 2 の変動パターン用乱数 1 の値を生成するためのカウント値記憶領域から値を取得し、取得した値に 1 を加算してから元のカウント値記憶領域に格納する。このとき、取得した値に 1 を加算した結果が 2 3 9 であれば 0 を元の乱数カウンタ記憶領域に格納する。他の初期値生成用乱数カウンタも同様に更新する。主制御 C P U 1 0 0 は、間欠的に実行されるタイマ割込処理を行っている間を除いて、各種乱数更新処理を繰り返し実行するようになっている。

【 0 0 9 3 】

以上はステップ S 1 2 で R A M クリアスイッチ O N と判定された場合について述べた。R A M クリアスイッチ O F F の場合を続いて説明する。例えば停電状態からの復旧時には、初期化スイッチ (R A M クリア信号) は O F F 状態である。このような場合、主制御 C P U 1 0 0 はステップ S 1 2 から S 1 3 に処理を進め、バックアップフラグ値を判定する。なお、バックアップフラグは、電源遮断時に O N 状態に設定され、電源復帰後の最初のタイマ割込み処理で O F F 状態にリセットされるよう構成されている。

したがって、電源投入時や停電状態からの復旧時である場合には、通常では、バックアップフラグが O N 状態のはずである。ただし、何らかの理由で電源遮断までに所定の処理が完了しなかったような場合には、バックアップフラグはリセット (O F F) 状態になる。そこで、バックアップフラグが O F F 状態である場合には、主制御 C P U 1 0 0 は処理をステップ S 1 3 から S 1 6 に進め、遊技機の動作を初期状態に戻す。

【 0 0 9 4 】

一方、バックアップフラグが O N 状態であれば、主制御 C P U 1 0 0 は処理をステップ S 1 3 から S 1 4 に進め、チェックサム値を算出するためのチェックサム演算を実行する。ここで、チェックサム演算とは、主制御 R A M 1 0 2 のワーク領域を対象とする 8 ビット加算演算である。

そして、チェックサム値が算出されたら、この演算結果を、主制御 R A M 1 0 2 の S U M 番地の記憶値と比較をする。この S U M 番地には、電源遮断時に、同じチェックサム演算によるチェックサム値が記憶されている。そして、記憶された演算結果は、主制御 R A M 1 0 2 の他のデータと共に、バックアップ電源によって維持されている。したがって、本来は、ステップ S 1 4 の判定によって両者が一致するはずである。

しかし、電源遮断時にチェックサム演算が実行できなかった場合や、実行できても、その後、メイン処理のチェックサム演算の実行時までの間に、ワーク領域のデータが破損している場合もある。このような場合にはステップ S 1 4 の判定結果は不一致となる。

判定結果の不一致によりデータ破損が検出された場合には、主制御 C P U 1 0 0 はステップ S 1 4 から S 1 6 の処理に進んで R A M クリア処理を実行し、遊技機の動作状態を初期状態に戻す。

【 0 0 9 5 】

ステップ S 1 4 でのチェックサム演算によるチェックサム値と、S U M 番地の記憶値とが一致する場合には、主制御 C P U 1 0 0 はステップ S 1 5 に進み、バックアップデータに基づき、電源遮断前におけるスタックポインタを復帰し、電源遮断時の処理状態から遊技を開始するために必要な遊技復旧処理を実行する。

そしてステップ S 1 5 の遊技復旧処理を終えると、ステップ S 1 9 の処理に進み、C T C を初期設定して C P U を割込み許可状態に設定し、その後は、割込みが発生するまで割込禁止状態と割込許可状態とを繰り返すとともに、その間に、上述した各種乱数更新処理を実行する (ステップ S 2 0 ~ S 2 2) 。

【 0 0 9 6 】

次に主制御CPU100のタイマ割込処理について説明する。図7に主制御CPU100のタイマ割込処理を示している。この主制御タイマ割込処理は、CTCからの一定時間(4ms程度)ごとの割込みで起動され、上述したメイン処理実行中に割り込んで実行される。

【0097】

タイマ割込みが生じると、主制御CPU100はレジスタの内容をスタック領域に退避させた後、まず図7のステップS51として電源基板58からの電源の供給状態を監視する電源異常チェック処理を行う。この電源異常チェック処理では、主に、電源が正常に供給されているかを監視する。ここでは、例えば電断が生じるなどの異常が発生した場合、電源復帰時に支障なく遊技を復帰できるように、電断時における所定の遊技情報をRAMに格納するバックアップ処理などが行われる。

10

【0098】

次にステップS52で、主制御CPU100は遊技動作制御に用いられるタイマを管理するタイマ管理処理を行う。パチンコ遊技機1の遊技動作制御に用いる各種タイマ(たとえば特別図柄役物動作タイマなど)のタイマ値は、この処理で管理(更新)される。

【0099】

ステップS53では、主制御CPU100は入力管理処理を行う。この入力管理処理では、パチンコ遊技機1に設けられた各種センサによる検出情報を入賞カウンタに格納する。ここでの各種センサによる検出情報とは、例えば上始動口センサ71、下始動口センサ72、ゲートセンサ(普通図柄始動口センサ)73、第1大入賞口センサ75、第2大入賞口センサ76、一般入賞口センサ74などの入賞検出スイッチから出力されるスイッチ信号のON/OFF情報(入賞検出情報)である。

20

このステップS53の処理により、各入賞口において入賞を検出(入賞が発生)したか否かが割込みごとに監視される。また上記「入賞カウンタ」とは、各々の入賞口ごとに対応して設けられ、入賞した遊技球数(入賞球数)を計数するカウンタである。本実施形態では、主制御RAM102の所定領域に、上始動口41用の上始動口入賞カウンタ、下始動口42a用の下始動口入賞カウンタ、ゲート44用の普通図柄始動口入賞カウンタ、第1大入賞口45a用の第1大入賞口入賞カウンタ、第2大入賞口46a用の第2大入賞口入賞カウンタ、一般入賞口43用の一般入賞口用の入賞カウンタなどが設けられている。

またこの入力管理処理では、入賞検出スイッチからの検出情報が入賞を許容すべき期間中に入賞したか否かに基づいて、不正入賞があったか否かも監視される。たとえば大当たり遊技中でないにもかかわらず第1、第2大入賞口センサ75、76が遊技球を検出したような場合は、これを不正入賞とみなして入賞検出情報を無効化し、その無効化した旨を外部に報知するべく後述のステップS55のエラー管理処理において所定のエラー処理が行われるようになっている。

30

【0100】

ステップS54では、主制御CPU100は各変動表示に係る乱数を定期的に更新するタイマ割込内乱数管理処理を行う。この定期乱数更新処理では、特別図柄判定用乱数や補助当り判定用乱数の更新(割込み毎に+1加算)と、乱数カウンタが一周するごとに、乱数カウンタのスタート値を変更する処理を行う。例えば特別図柄判定用乱数カウンタの値を所定範囲で更新(+1加算)し、特別図柄判定用乱数カウンタが1周するごとに、特別図柄判定用乱数カウンタ初期値の生成用カウンタの値を読み出し、その生成用カウンタの値を特別図柄判定用乱数カウンタに格納する。これにより、特別図柄判定用乱数カウンタのスタート値が上記の生成用カウンタの値に応じて変更されるので、更新周期は一定でありながらも特別図柄判定用乱数カウンタのカウント値はランダムになる。

40

【0101】

ステップS55では、主制御CPU100は、遊技動作状態の異常の有無を監視するエラー管理処理を行う。このエラー管理処理では、遊技動作状態の異常として、例えば基板間に断線が生じたか否かの監視や、不正入賞があったか否かの監視などをして、これらの動作異常(エラー)が発生した場合には、そのエラーに対応した所定のエラー処理を行う

50

。

エラー処理としては、例えば所定の遊技動作（例えば遊技球の払い出し動作や遊技球の発射動作など）の進行を停止させたり、エラー報知用コマンドを演出制御部 5 1 に送信して、演出手段によりエラーが発生した旨を報知させたりする。

【 0 1 0 2 】

ステップ S 5 6 では、主制御 CPU 1 0 0 は賞球管理処理を行う。この賞球管理処理では、ステップ S 5 3 の入力管理処理で格納したデータを把握して、上述の入賞カウンタの確認を行い、入賞があった場合は、賞球数を指定する払出制御コマンドを払出制御基板 5 3 に送信する。

この払出制御コマンドを受信した払出制御基板 5 3 は、遊技球払出装置 5 5 を制御し、指定された賞球数の払い出し動作を行わせる。これにより、それぞれの入賞口に対応した賞球数が払い出されるようになっている。入賞口に対応した賞球数とは、入賞口別に設定された入賞球 1 個当たりの所定の賞球数 × 入賞カウンタの値分の賞球数である。

【 0 1 0 3 】

ステップ S 5 7 では主制御 CPU 1 0 0 は、普通図柄管理処理を行う。この普通図柄管理処理では、普通図柄変動表示における補助当り抽選を行い、その抽選結果に基づいて、普通図柄の変動パターンや普通図柄の停止表示態様を決定したり、所定時間毎に点滅を繰り返す普通図柄のデータ（普通図柄変動中の LED 点滅表示用データ）を作成したり、普通図柄が変動中でなければ、停止表示用のデータ（普通図柄停止表示中の LED 点滅表示用データ）を作成したりする。

【 0 1 0 4 】

ステップ S 5 8 では、主制御 CPU 1 0 0 は、普通電動役物管理処理を行う。この普通電動役物管理処理では、ステップ S 5 7 の普通図柄管理処理の補助当り抽選の抽選結果に基づき、普通電動役物ソレノイド 7 7 に対するソレノイド制御用の励磁信号の生成およびそのデータ（ソレノイド制御データ）の設定を行う。ここで設定されたデータに基づき、後述のステップ S 6 4 のソレノイド管理処理にて、励磁信号が普通電動役物ソレノイド 7 7 に対して出力され、これにより可動翼片 4 2 b の動作が制御される。

ステップ S 5 9 では、主制御 CPU 1 0 0 は、特別図柄管理処理を行う。この特別図柄管理処理では、主に、特別図柄変動表示における大当り抽選を行い、その抽選結果に基づいて、特別図柄の変動パターン（先読み変動パターン、変動開始時の変動パターン）や特別停止図柄などを決定する。

ステップ S 6 0 では、主制御 CPU 1 0 0 は特別電動役物管理処理を行う。この特別電動役物管理処理では、主に、大当り抽選結果が「大当り」または「小当り」であった場合、その当りに対応した当り遊技を実行制御するために必要な設定処理を行う。

【 0 1 0 5 】

ステップ S 6 1 では、主制御 CPU 1 0 0 は右打ち報知情報管理処理を行う。この右打ち報知情報管理処理では、例えば第 1、第 2 大入賞口 4 5 a、4 6 a が開放される機会や可動翼片 4 2 b が駆動される電サポ状態など、右打ちが有利な状況において右打ち指示報知を行う「発射位置誘導演出（右打ち報知演出）」を現出させるための処理を行う。右打ち指示とは、具体的には、右遊技領域 3 c を狙う旨を有技者に指示する演出動作であり、例えば液晶表示装置 3 2 に「右打ち」を遊技者に促す画像を表示させたり、スピーカ 2 5 から右打ちメッセージ音声を発生させる。

右打ち報知演出が行われる場合、この右打ち報知情報管理処理において、演出制御コマンドとして、右打ち報知演出の実行指示する「右打ち指示コマンド」が演出制御部 5 1 に送信され、このコマンドを受けて、演出制御部 5 1 が、画像や音声による右打ち報知の実行制御を行う。

ステップ S 6 2 では、主制御 CPU 1 0 0 は、LED 管理処理を行う。この LED 管理処理は、図柄表示部 3 3 に対して普通図柄表示や第 1、第 2 特別図柄表示のための表示データを出力する処理である。この処理により、普通図柄や特別図柄の変動表示および停止表示が行われる。なお、ステップ S 5 7 の普通図柄管理処理で作成された普通図柄の表示

10

20

30

40

50

データや、ステップ S 5 9 の特別図柄管理処理中の特別図柄表示データ更新処理で作成される特別図柄の表示データは、この L E D 管理処理で出力される。

【 0 1 0 6 】

ステップ S 6 3 では、主制御 C P U 1 0 0 は、外部端子管理処理を行う。この外部端子管理処理では、枠用外部端子基板 5 7 を通して、パチンコ遊技機 1 の動作状態情報をホールコンピュータや島ランプなどの外部装置に対して出力する。動作状態情報としては、大当り遊技が発生した旨（条件装置が作動した旨）、小当り遊技が発生した旨、図柄変動表示が実行された旨（特別図柄変動表示ゲームの開始または終了した旨）、入賞情報（始動口や大入賞口に入賞した旨や賞球数情報）などの情報が含まれる。

ステップ S 6 4 では、主制御 C P U 1 0 0 は、ソレノイド管理処理を行う。このソレノイド管理処理では、ステップ S 5 8 の普通電動役物管理処理で作成されたソレノイド制御データに基づく普通電動役物ソレノイド 7 7 に対する励磁信号の出力処理や、ステップ S 6 0 の特別電動役物管理処理で作成されたソレノイド制御データに基づく第 1 , 第 2 大入賞口ソレノイド 7 8 , 7 9 に対する励磁信号の出力処理を行う。これにより、可動翼片 4 2 b や開放扉 4 5 b 、 4 6 b が所定のパターンで動作し、下始動口 4 2 a や大入賞口 4 5 a 、 4 6 b が開閉される。

【 0 1 0 7 】

主制御 C P U 1 0 0 は、以上のステップ S 5 1 ~ ステップ S 6 4 の処理を終えた後、回避していたレジスタの内容を復帰させて、ステップ S 6 5 で割込み許可状態に設定する。これにより、タイマ割込処理を終了して、割込み前の図 6 の主制御側メイン処理に戻り、次のタイマ割込みが発生するまで主制御メイン処理を行う。

【 0 1 0 8 】

次に、図 7 のステップ S 5 9 の特別図柄管理処理について説明する。図 8 は、ステップ S 5 9 の特別図柄管理処理の詳細を示すフローチャートである。

図 8 において、主制御 C P U 1 0 0 はステップ S 7 1 で、まず第 1 特別図柄側（上始動口 4 1 側）に関する第 1 特図始動口チェック処理を行い、次いでステップ S 7 2 で第 2 特別図柄側（下始動口 4 2 a 側）に関する第 2 特図始動口チェック処理を行う。

【 0 1 0 9 】

次に主制御 C P U 1 0 0 はステップ S 7 3 で、小当り中フラグの状態を判定する。この小当り中フラグとは、小当り遊技中であるか否かを指定するためのフラグで、当該フラグが O N 状態である場合には小当り遊技中である旨を示し、当該フラグが O F F 状態である場合には小当り遊技中ではない旨を示す。

【 0 1 1 0 】

小当り中フラグが O F F 状態の場合、主制御 C P U 1 0 0 はステップ S 7 4 で、条件装置作動フラグの状態を判定する。この条件装置作動フラグとは、大当り遊技中であるか否かを指定するフラグで、当該フラグが O N 状態である場合には大当り遊技中である旨を示し、当該フラグが O F F 状態である場合には大当り遊技中ではない旨を示す。

【 0 1 1 1 】

条件装置作動フラグが O F F 状態の場合、主制御 C P U 1 0 0 はステップ S 7 5 で、特別図柄の挙動を示す処理状態に応じた処理を行うために処理を分岐する。

すなわち、小当り遊技中でもなく大当り遊技中でもないとしてステップ S 7 5 に進んだ場合、特別図柄が変動可能状態下に置かれ、これにより、特別図柄動作ステータスが「待機中」「変動中」「確認中」のいずれの状態であるかに応じて、それぞれに対応する特別図柄の変動表示動作に関する処理が行われる。

一方、小当り遊技中、または大当り遊技中である場合には、特別図柄が変動可能状態下には置かれられないため、特別図柄の変動表示動作に関する処理を行わずにステップ S 7 9 に進む。

ここで、上述の「待機中」とは、特別図柄の挙動が次回変動のための待機状態である旨を示し、「変動中」とは特別図柄の挙動が変動（変動表示）中である旨を示し、「確認中」とは特別図柄の変動が終了して停止（確定）表示中（特別図柄確認時間中）である旨を

10

20

30

40

50

示す。

【 0 1 1 2 】

具体的には、特別図柄動作ステータスが「待機中」である場合には、ステップ S 7 5 から S 7 6 に進み、特別図柄変動開始処理を、「変動中」である場合には、ステップ S 7 5 から S 7 7 に進み特別図柄変動中処理を、「確認中」である場合には、ステップ S 7 5 から S 7 8 に進み特別図柄確認時間中処理を行う。これらの処理により、特別図柄変動表示ゲームとして、特別図柄の変動開始および変動停止を一セットする変動表示動作が実現される。

【 0 1 1 3 】

主制御 CPU 1 0 0 はステップ S 7 9 では、特別図柄表示データ更新処理を行う。この特別図柄表示データ更新処理では、特別図柄が変動中であるか否かを判定し、変動中であれば、所定時間（たとえば 0 . 5 秒）毎に点滅を繰り返す特別図柄のデータを作成し、特別図柄が変動中でなければ、停止表示用のデータを作成する。ここで作成した特別図柄の表示データは、図 7 の LED 管理処理（ステップ S 6 2 ）で出力される。

【 0 1 1 4 】

続いて、上記したステップ S 7 1 の第 1 特図始動口チェック処理について説明する。

図 9 は、ステップ S 7 1 の第 1 特図始動口チェック処理の詳細を示すフローチャートである。第 1 特図始動口チェック処理は、所定の始動条件の成立に基づいて実行される入賞時処理としての役割を果たし、第 1 特別図柄変動表示ゲームに係る上始動口 4 1 についての入賞チェック処理が行われる。

【 0 1 1 5 】

主制御 CPU 1 0 0 は、まずステップ S 7 1 で上始動口 4 1 において入賞（入賞球）を検出したか否かを判定する。上始動口 4 1 の入賞を検出した場合、ステップ S 8 2 で第 1 特別図柄の保留球数が 4 以上となる場合であるか否かを判定する。すなわち、第 1 特別図柄の保留球数（以下「第 1 特図保留球」と称する）が最大保留記憶数（ここでは上限 4 個）未満であるか否かを判定する。

なお、ステップ S 8 1 で上始動口 4 1 の入賞を検出しなかった場合、何もしないでこの第 1 特図始動口チェック処理を抜ける。

【 0 1 1 6 】

第 1 特図保留球数が 4 以上である場合には、ステップ S 9 5 に進む。一方、保留球数が 4 未満の場合はステップ S 8 3 で保留球数を 1 加算（+ 1）する。

次にステップ S 8 4 で、第 1 特図保留球に基づく、第 1 特別図柄変動表示ゲームに利用される各種乱数（大当たり判定用乱数、特別図柄判定用乱数、変動パターン用乱数 1、および変動パターン用乱数 2）の乱数カウンタの現在値を取得して、それぞれ主制御 RAM 1 0 2 の保留記憶エリアに格納する。この保留記憶エリアには、取得された上述の各種乱数値（図柄遊技に係る所定の遊技情報）が保留データとして、第 1 特別図柄の変動表示動作に供されるまで所定の記憶数を上限として始動条件の成立順（入賞順。ただし、本実施形態では、最大保留記憶数である第 1 特図保留球数が 4 未満の場合）に保留記憶される。

なお主制御 RAM 1 0 2 の保留記憶エリアには、第 1 特別図柄と第 2 特別図柄とに対応した保留記憶エリアが設けられており、それぞれ保留球数分の保留データを格納可能となっている。

【 0 1 1 7 】

特別図柄判定用乱数、変動パターン用乱数 1、および変動パターン用乱数 2 は、それぞれに対応した乱数カウンタから抽出される。これら乱数値は、主制御 RAM 1 0 2 に設けられた各々に対応したカウント値記憶領域において、間欠的に生じる割込み処理と割込み処理の間に実行されるメイン処理において乱数的に更新されているので、その値がそのまま取得される。他方、大当たり判定用乱数値は、ハードウェア的に乱数を生成する乱数生成回路（大当たり判定用乱数カウンタ：図示せず）から抽出される。この乱数生成回路は、大当たり判定用乱数値をカウントしているカウンタである。乱数生成回路は、上始動口センサ 7 1 または下始動口センサ 7 2 から遊技球の検出信号が入力されると、このタイミングに

10

20

30

40

50

おけるカウント値をラッチし、ラッチした値を乱数生成回路に内蔵されたレジスタに記憶し、当該カウント値がマイクロコンピュータに入力されるようになっている。主制御CPU100は、このカウント値を大当り判定用乱数値として、主制御RAM102の保留記憶エリアと別個に設けられた所定の記憶領域（特別電動役物作動判定用乱数ラッチバッファ）に格納し、必要なタイミングで特別電動役物作動判定用乱数ラッチバッファから格納された大当り判定用乱数値を読み出し利用する。

本実施形態では、入賞時における大当り判定用乱数値を特別電動役物作動判定用乱数ラッチバッファと該当する保留記憶エリアとに格納するようになっているが、特別電動役物作動判定用乱数ラッチバッファを設けない場合は、保留記憶エリアにそのまま格納し、必要なタイミングで、該当保留記憶エリアの大当り判定用乱数値を読み出すように構成しても良い。

10

【0118】

次いでステップS86で、保留加算コマンドを作成するための入賞コマンドデータとして、先読み判定を禁止する先読み禁止データを取得し、第1特別図柄側の先読み判定を禁止する「第1特図先読み禁止条件」が成立しているか否かを判定する。なお、第1特図先読み禁止条件とは、第1特別図柄に関する先読み予告、つまり第1特図保留球を対象とした先読み予告を禁止する条件である。本実施形態では、遊技状態が時短状態か、または確変状態A～Cのいずれかであることを禁止条件とし、これらいずれかの遊技状態である場合、第1特別図柄に関する先読み予告を禁止（先読み予告抽選自体を禁止）する。

【0119】

20

第1特図先読み禁止条件が成立している場合にはステップS95に進む。

第1特図先読み禁止条件が成立していない場合にはステップS87に進み、第1特図用当り乱数判定テーブルを取得し、ステップS88で主制御RAM102（特別電動役物作動判定用乱数ラッチバッファ）に格納された大当り判定用乱数値を取得して、ステップS89の乱数判定処理を行う。

乱数判定処理では、大当り判定用乱数値を利用し、特別図柄変動表示ゲーム（ここでは、第1特別図柄変動表示ゲーム）に係る「当落抽選」を行う。

【0120】

次にステップS90で主制御CPU100は、第1特図用図柄テーブル選択テーブルを取得し、ステップS91で主制御RAM102に格納された特別図柄判定用乱数値を取得して、ステップS92で特別停止図柄データ作成処理を行う。

30

特別停止図柄データ作成処理では、乱数判定処理の当落抽選結果と特別図柄判定用乱数値を利用し、特別図柄変動表示ゲーム（ここでは、第1特別図柄変動表示ゲーム）に係る「図柄抽選」を行う。

【0121】

ステップS93では主制御CPU100は始動口入賞時乱数判定処理を行う。この始動口入賞時乱数判定処理では、ステップS92の停止図柄データ作成処理で得られたデータ（特別図柄判定データと変動パターン選択用オフセット）に基づき、保留加算コマンドの作成に利用される入賞コマンドデータ（2バイト目（EVENT）：下位バイト）を取得し、そしてステップS94で入賞コマンドデータ（下位バイト（EVENT））を作成し、またステップS95で保留球数（上位バイト（MODE））に基づく保留加算コマンドを作成し、ステップS96で演出制御部51に送信する。

40

これにより、第1特図始動口チェック処理を抜けて、図8のステップS72の第2特別図柄始動口チェック処理を行う。第2特別図柄始動口チェック処理は、第2特別図柄に関して、図9と概略同様の処理を行うものであるため詳細な説明は省略する。

【0122】

ここまで主制御部50（主制御CPU100）のメイン処理、タイマ割込処理、及び特別図柄管理処理について説明したが、主制御部50は逐次必要なコマンドを演出制御部51に対して送信する。

コマンドの例として、特別図柄変動表示ゲームの当落抽選にかかる変動パターンコマン

50

ド、入賞時コマンドの一部を図 10 A に示し、また図柄指定コマンドの一部を図 10 B に示している。

変動パターンコマンド、入賞時コマンドは、上位バイトと下位バイトで変動パターンの種別が規定され、外れ / 当たりに応じて上位バイトが異なるように構成されている。

図柄指定コマンドは、上位バイトで第 1、第 2 特別図柄が示され、下位バイトで当たりの種別が指定される構成となっている。

【 0 1 2 3 】

[1-6 . 演出制御部の処理]

(1-6-1 : メイン処理)

10

続いて演出制御部 5 1 の処理について説明する。演出制御部 5 1 の処理としては、主に、メインループ上で 1 6 m s 毎に行われる処理 (以下「 1 6 m s 処理」ともいう) と、 1 m s 毎に行われる割り込み処理 (以下「 1 m s タイマ割込処理」ともいう) がある。

まずここでは 1 6 m s 処理を含むメイン処理について説明する。

図 1 1 は、演出制御部 5 1 のメイン処理を示している。演出制御部 5 1 (演出制御 C P U 2 0 0) は、遊技機本体に対して電源が投入されると、図 1 1 のメイン処理を開始する。

このメイン処理において、演出制御 C P U 2 0 0 は、まずステップ S 1 0 1 で、遊技動作開始前における必要な初期設定処理を行う。例えば初期設定処理として、コマンド受信割込み設定、可動体役物の起点復帰処理、C T C の初期設定、タイマ割込みの許可、マイク

20

【 0 1 2 4 】

ステップ S 1 0 1 の初期設定処理を終えると、正常動作時の処理としてステップ S 1 0 2 ~ S 1 1 9 の処理を繰り返し行う。

即ちこの例では、演出制御 C P U 2 0 0 はステップ S 1 0 2 での I D チェックとステップ S 1 1 9 での乱数更新を毎ループ行うと共に、 1 6 m s 毎に、ステップ S 1 0 5 ~ S 1 1 8 の処理 (1 6 m s 処理) を行う。

【 0 1 2 5 】

ステップ S 1 0 2 の I D チェックでは、演出制御 C P U 2 0 0 はシステム上で設定されている自己或いは接続各部の I D の確認を行う。もし何らかの原因により、I D 異常が検出された場合は、ステップ S 1 0 3 としてシステム停止処理を行う。

30

I D に問題のない通常時は、演出制御 C P U 2 0 0 はステップ S 1 0 4 以下の処理を行うことになる。即ち演出制御 C P U 2 0 0 は、 1 6 m s 処理の実行判断のための割込みカウンタの値が「 1 5 」より大きい値となっているか否かを判断する。この割込みカウンタは、後述する図 1 2 の 1 m s タイマ割込処理のステップ S 2 0 7 でインクリメントされていくカウンタである。従って割込みカウンタの値が「 1 5 」より大きい場合とは、 1 6 m s 処理のタイミングになっていることを意味する。

【 0 1 2 6 】

演出制御 C P U 2 0 0 は、割込みカウンタの値が「 1 5 」以下であるときは、ステップ S 1 0 4 から S 1 1 9 に進み、演出用ソフト乱数の更新処理を行って 1 回のメイン処理を終え、再びステップ S 1 0 2 からの処理を行う。

40

一方、割込みカウンタの値が「 1 6 」以上である場合は、演出制御 C P U 2 0 0 はステップ S 1 0 5 ~ S 1 1 8 の処理を実行し、その後、ステップ S 1 1 9 で演出用ソフト乱数の更新処理を行って 1 回のメイン処理を終え、再びステップ S 1 0 2 からの処理を行うことになる。

【 0 1 2 7 】

このように割込みカウンタでカウントされる 1 6 m s 毎に、演出制御 C P U 2 0 0 はステップ S 1 0 5 からの 1 6 m s 処理を行う。

その場合、まずステップ S 1 0 5 では、割込みカウンタをゼロリセットする。以後、再び次の 1 6 m s 処理までのカウントを行うためである。

50

次にステップS 1 0 6で演出制御CPU 2 0 0は、エラー処理を行う。このエラー処理としては、RAMクリアエラー中、役物エラー中、右打ちエラー中などにおけるエラー処理タイマの処理、各種エラーが発生した際のエラー報知のためのシナリオ登録処理、エラー報知後のエラーシナリオのクリア処理などを行うこととなる。

次にステップS 1 0 7では、演出制御CPU 2 0 0はデモ処理を行う。このデモ処理では、再生音の制御、デモムービー実行や役物原点補正のシナリオ登録や、そのコマンドセットなどの処理を行う。客待ち状態などでは、このデモ処理で設定されたシナリオが実行されることでデモムービー表示が実行される。

【 0 1 2 8 】

ステップS 1 0 8では、演出制御CPU 2 0 0はコマンド解析処理を行う。このコマンド解析処理では、演出制御CPU 2 0 0が、主制御部5 0から供給される演出制御コマンドがコマンド受信バッファに格納されているか否かを監視し、演出制御コマンドが格納されていればこのコマンドを読み出す。そして読み出した演出制御コマンドに対応した演出制御処理を行う。詳しくは図1 3～図1 5で後述する。

ステップS 1 0 9では、演出制御CPU 2 0 0は入力検知処理を行う。この入力検知処理では、操作部6 0の操作子（演出ボタン1 1、1 2、十字キー1 3）の操作による入力

の検知を行い、入力を検知した場合、その操作に応じた処理を行う。

ステップS 1 1 0では、演出制御CPU 2 0 0はシナリオ更新処理を行う。この処理ではメインシナリオの更新、サブシナリオの更新が行われる。その際にはランプ部6 4、6 5の点灯パターン登録、再生する音の登録、可動体役物の駆動のためのモータ動作の登録なども行われる。詳しくは図1 8、図1 9を用いて後述する。

ステップS 1 1 1では、演出制御CPU 2 0 0は音再生処理を行う。演出制御CPU 2 0 0は、シナリオデータに基づいてワークに音チャンネルとして登録されている音データに基づいて、フレーズ番号やボリューム等のデータを音源ICに出力する。これによってスピーカ2 5からの効果音、音楽・音声等の再生出力が行われる。

ステップS 1 1 2では、演出制御CPU 2 0 0は役物エラー処理を行う。ここでは可動体役物の原点復帰がなされていないなどの位置エラー判定などを行う。

【 0 1 2 9 】

ステップS 1 1 3では演出制御CPU 2 0 0は、LEDドライバ9 0の初期化を行う。LEDドライバ9 0の初期化とは、LEDドライバ9 0において使用しないレジスタにデフォルト値を出力する処理である。例えば枠ドライバ部6 1の各LEDドライバ9 0と、盤ドライバ部6 2の各LEDドライバ9 0に対して初期化を行う。

ステップS 1 1 3では演出制御CPU 2 0 0は、LED駆動データ更新を行う。ここでは、シナリオデータに基づいてワークにランプチャンネルとして登録されているランプデータに基づいて、LED駆動データを作成する処理が行われる。詳しくは図2 4を用いて後述する。

ステップS 1 1 4では演出制御CPU 2 0 0は、LED出力処理を行う。即ち演出制御CPU 2 0 0は、枠ドライバ部6 1の各LEDドライバ9 0と、盤ドライバ部6 2の各LEDドライバ9 0に対して、シリアルデータ出力チャンネルch 1、ch 2から、LEDドライバ9 0に対する発光駆動データ（LED駆動データ）の出力を行う。詳しくは図2 5を用いて後述する。

【 0 1 3 0 】

ステップS 1 1 6では、演出制御CPU 2 0 0は、演出制御RAM 2 0 2のワーク領域を対象としてチェックサム算出及びその保存を行い、またステップS 1 1 7では、バックアップデータの保存を行う。

さらにステップS 1 1 8ではシナリオ更新カウンタをゼロリセットする。シナリオ更新カウンタは後述の1 m s タイマ割込処理でインクリメントされるカウンタである。

以上のような1 6 m s 処理が、図1 1のメインループ処理において1 6 m s 経過毎に行われる。

【 0 1 3 1 】

10

20

30

40

50

(1-6-2: 1 m s タイマ割込処理)

次に図 1 2 により 1 m s タイマ割込処理を説明する。演出制御 C P U 2 0 0 は、タイムカウンタにより 1 m s 毎に発生する割込要求に応じて、図 1 2 の 1 m s タイマ割込処理を実行する。

この 1 m s タイマ割込処理においては、まずステップ S 2 0 1 では主制御 C P U 1 0 0 からのテストコマンドに応じたチェックサム算出中であるか否かを判断する。チェックサム算出中でなければ、演出制御 C P U 2 0 0 はステップ S 2 0 2 の入力処理に進む。

【 0 1 3 2 】

ステップ S 2 0 2 の入力処理とは、上述の図 1 1 のステップ S 1 0 9 の入力検知処理とともに操作子の操作による入力検知を行うための 1 m s 毎の処理である。例えばこの入力処理では、操作子の操作検出信号について、信号波形にエッジが検出されたら入力カウンタをリセットし、その後、エッジが発生しない期間、入力カウンタをカウントアップしていく処理を行う。1 m s タイマ割込処理において、入力情報（入力信号波形の H または L）が検知され、またエッジ有無により、入力カウンタのリセット又はインクリメントが行われる。そしてメインループ処理（16 m s 処理）におけるステップ S 1 0 9 で、入力カウンタの値が 16 以上となっており、前回とは入力情報が変化している場合に、入力変化を認識するようにしている。

このような入力処理（S 2 0 2）及び入力検知処理（S 1 0 9）により、ノイズ・チャタリングによる入力誤認識の防止がはかられる。また、入力カウンタを用いており、本実施形態では例えば 16 ビットカウンタを用いて 65535 m s（約 65 秒）までなどをカウントできるようにしているため、いわゆる長押しの検出も可能となる。

【 0 1 3 3 】

ステップ S 2 0 3 では、演出制御 C P U 2 0 0 はモータ動作更新処理を行う。この場合、演出制御 C P U 2 0 0 は、シナリオデータに基づいてワーク（図 2 0 C で説明するモータデータ登録情報）にモータチャネルとして登録されているモータデータに基づいて、モータ駆動データを作成する処理を行う。これは可動体役物モータ 65 を駆動制御するためにモータドライバ部 70 のモータドライバ 90 M に出力するモータ駆動データである。なお、本実施形態では、LED 駆動データ更新は上記ステップ S 1 1 4 により 16 m s 毎に行われる一方、モータ駆動データ更新は 1 m s 毎に行われることになる。

ステップ S 2 0 4 では、演出制御 C P U 2 0 0 は、モータ駆動データを出力する。このステップ S 2 0 4 では、可動体役物モータ 65 としてのステッピングモータ 121 に対する駆動データとしてのシリアルデータを、モータドライバ部 70 のモータドライバ 90 M に対して出力することになる。

【 0 1 3 4 】

ステップ S 2 0 5 では、演出制御 C P U 2 0 0 は、割込みカウンタの値に応じて各処理を実行する。割込みカウンタは上述の 16 m s 処理のステップ S 1 0 5 でゼロリセットされ、1 m s タイマ割込処理のステップ S 2 0 7 でインクリメントされる。従って、1 m s タイマ割込処理でステップ S 2 0 5 が実行される際には、割込みカウンタの値は 0 ~ 15 のいずれかとなっている。

この割込みカウンタの値 0 ~ 15 に応じて、ケース 0 ~ ケース 15 としてステップ S 2 0 5 の処理が規定される。例えば本実施形態では、ケース 0 では W D T（watchdog timer）クリア信号 O N を行う。ケース 1 ~ 3 ではモータドライバ 90 M の初期化処理を行う。ケース 8 では W D T クリア信号 O F F を行う。

【 0 1 3 5 】

ステップ S 2 0 6 では、演出制御 C P U 2 0 0 は、液晶制御基板 52 に対するコマンド（液晶制御コマンド）の出力を行う。例えば 1 回の 1 m s タイマ割込処理において、1 コマンド（2 バイト）の送信を行う。つまりモード及びイベントとしての 2 バイトの演出制御コマンドが送信される。

その後、演出制御 C P U 2 0 0 はステップ S 2 0 7 で割込みカウンタのインクリメント

10

20

30

40

50

を行い、またステップS 2 0 8でシナリオ更新カウンタのインクリメントを行う。そしてシナリオ更新カウンタの値が1 0 0未満であれば、1 m s タイマ割込処理を終える。

なお、シナリオ更新カウンタは上述のように1 6 m s 処理のステップS 1 1 8でゼロリセットされるため、通常はシナリオ更新カウンタの値が1 0 0以上となることはない。1 0 0以上となるのは、演算異常、処理応答異常などにより1 6 m s 処理が実行されない場合や、1 6 m s 処理内の或る処理の進行が停止しているような場合である。このような場合は、無限ループに入り、W D Tによってタイムアップ処理が行われるのを待つことになる。

【0 1 3 6】

1 m s タイマ割込処理に入った際に、ステップS 2 0 1でチェックサム算出中と判断された場合は、演出制御C P U 2 0 0は処理をステップS 2 1 0に進め、W D Tをクリアする。そしてステップS 2 1 1で液晶制御基板5 2に対する演出制御コマンドの送信出力を行う。そしてステップS 2 1 2で割込みカウンタをインクリメントして1 m s タイマ割込処理を終える。

【0 1 3 7】

(1-6-3: コマンド解析処理)

続いて、1 6 m s 処理として図6のステップS 1 0 8で行われるコマンド解析処理について、図1 3～図1 5で説明する。演出制御C P U 2 0 0は、ステップS 1 0 8のコマンド解析処理として、主制御部5 0から供給される演出制御コマンドがコマンド受信バッファに格納されているか否かを監視し、演出制御コマンドが格納されていればこのコマンドを読み出す。この具体的な処理として、図1 3のステップS 3 0 1～F 3 0 8の処理を行う。

【0 1 3 8】

演出制御部5 1には、主制御部5 0から送信されてきた演出制御コマンドを取り込むコマンド受信バッファが、例えば演出制御R A M 2 0 2に用意される。演出制御C P U 2 0 0は、まず図1 3のステップS 3 0 1で、コマンド受信バッファの読み出しアドレスを示すリードポインタと、書き込みアドレスを示すライトポインタの確認を行う。

ライトポインタは、コマンド受信に応じて更新され、それに依りてライトポインタで示されるアドレスに、受信した演出制御コマンドが格納されていく。リードポインタは、コマンド受信バッファからの読み出しを行った際に更新(ステップS 3 0 2)される。従って、もしリードポインタ=ライトポインタでなければ、まだ読み出していない演出制御コマンドがコマンド受信バッファに格納されているということになる。そこでリードポインタ=ライトポインタでなければステップS 3 0 2に進み、演出制御C P U 2 0 0はコマンド受信バッファにおいてリードポインタで示されるアドレスから1バイトのコマンドデータをロードする。この場合、次の読み出し(ロード)のためにリードポインタをインクリメントしておく。

【0 1 3 9】

上述したように1つの演出制御コマンドは、モードとしての1バイトとイベントとしての1バイトの2バイトで形成されている。演出制御C P U 2 0 0はステップS 3 0 3で、ロードした1バイトのコマンドデータが、モードであるかイベントであるかを確認する。この確認は、8ビット(B i t 0～B i t 7)のうちのB i t 7の値により行われる。

そしてモードであれば、コマンドの上位データ受信の処理として、ステップS 3 0 4に進み、読み出したコマンドデータを、レジスタ「コマンドH Iバイト」にセーブする。また「コマンドL Oバイト」のレジスタをクリアする。そしてステップS 3 0 1に戻る。

続いて、リードポインタ=ライトポインタでなければ、まだ読み出していない演出制御コマンドがコマンド受信バッファに格納されていることになるため、ステップS 3 0 2に進み、演出制御C P U 2 0 0はコマンド受信バッファにおいてリードポインタで示されるアドレスから1バイトのコマンドデータをロードする。またリードポインタをインクリメントする。

10

20

30

40

50

そして読み出したコマンドがイベントであれば、コマンドの下位データ受信の処理として、ステップS303からS305に進み、読み出したコマンドデータを、レジスタ「コマンドLOバイト」にセーブする。

【0140】

モード及びイベントのコマンドデータが、レジスタ「コマンドHIバイト」「コマンドLOバイト」にセーブされることで、演出制御CPU200は1つのコマンドを取り込んだことになる。

そこで演出制御CPU200はステップS306で、取り込んだコマンドに応じた処理を行う。具体例は図14、図15で後述する。

【0141】

リードポインタ=ライトポインタとなるのは、演出制御CPU200がまだ取り込んでいない演出制御コマンドがコマンド受信バッファには存在しない場合である。そこで、新たな取り込みは不要であるため、ステップS307に進む。この場合、図柄コマンド待ちの状態では100ms経過したか否かを確認する。そのような事態となっていなければ、図13のコマンド解析処理を終える。一方、図柄コマンド待ちの状態では100ms経過していたのであれば、ステップS308でコマンド欠落における図柄変動の処理を行うこととなる。

【0142】

上記のステップS306におけるコマンド対応処理の例を図14、図15で説明する。

図14Aは、コマンド対応処理としての基本処理を示している。2バイトの演出制御コマンドの受信に応じて、演出制御CPU200はまず図14AのステップS321で、現在テストモード中であるか否かを確認する。テストモード中であれば、ステップS322ですべての演出シナリオのクリア、音出力の停止、ランプ部63、64におけるLED120の消灯を行う。そしてステップS323でテストモードを終了する。

テストモード中でなければ、これらの処理は行わない。

そして演出制御CPU200は、ステップS330として、取り込んだ演出制御コマンドについての処理を行うことになる。

【0143】

演出制御コマンドとしては、例えば特別図柄変動パターン指定コマンド、特別図柄指定コマンド、保留球減算コマンド、保留球加算コマンド、エラー表示指定コマンド、大当たり開始指定コマンド・・・など多様に設定されている。ステップS330では、演出制御CPU200は、受信したコマンドに対応して、プログラムで規定された処理を行う。ここでは図14B～図14E、図15A～図15Cに7つの演出制御コマンドを挙げて、具体的処理を例示する。

【0144】

図14Bは、ステップS330でのコマンド処理として、変動パターンコマンドを取り込んだ場合の処理S330aを示している。

この場合、演出制御CPU200は、ステップS331で、図柄コマンド待ち状態をセットする処理を行う。これは変動パターンコマンドと、図柄コマンドが順次受信されることで、演出制御CPU200が図柄の変動表示の制御を行うためである。

【0145】

図14Cは、ステップS330でのコマンド処理として、図柄指定コマンドを取り込んだ場合の処理S330bを示している。

この場合、演出制御CPU200は、まずステップS332で、変動パターンコマンド受信済みであるか否かを確認する。受信していなければそのまま処理を終える。

図柄指定コマンドを受信した際に、既に変動パターンコマンド受信済みであれば、ステップS333に進み、まず役物原点補正の動作についてのシナリオ登録を行う。そしてステップS334で、図柄変動フラグをセットする。図柄変動フラグは、第1特別図柄、第2特別図柄、普通図柄のそれぞれに対応してそれぞれ設けられ、それぞれのフラグで変動状態を表すものとされる。例えば各2ビットの第1特別図柄変動フラグFZ1、第2特別

10

20

30

40

50

図柄変動フラグF Z 2、普通図柄変動フラグF Z 3が用意され、それぞれについて変動中、停止中（当たり）、停止中（外れ）が示される。ここでは変動開始に伴い、対応する図柄変動フラグ（F Z 1，F Z 2，F Z 3のいずれか）を、「変動中」を示す値にセットする。

なお図柄変動フラグは、当たりの場合は、図柄変動終了時に所定時間「停止中（当たり）」を示す値にセットされ、その後、図柄変動が開始されるまで「停止中（外れ）」を示す値にセットされる。

ステップS 3 3 5で演出制御CPU 2 0 0は、変動開始処理を行う。その後、変動開始に応じてステップS 3 3 6で変動パターンコマンドの削除を行う。

【0 1 4 6】

10

図1 4 Dは、ステップS 3 3 0でのコマンド処理として、電源投入コマンドを取り込んだ場合の処理S 3 3 0 cを示している。

この場合、演出制御CPU 2 0 0は、ステップS 3 3 7で演出制御RAM 2 0 2のクリア処理を行う。例えばコマンド受信/送信バッファ、操作部6 0についての入力情報バッファの内容や、チェックサム記憶領域のクリアを行う。

そしてステップS 3 3 8でエラー解除コマンドの送信、ステップS 3 3 9で役物エラー情報のクリア、ステップS 3 4 0で役物動作の停止、ステップS 3 4 1で電源投入のシナリオ登録、ステップS 3 4 2で液晶制御基板5 2へ送信する電源投入コマンドのセットを順次行う。

【0 1 4 7】

20

図1 4 Eは、ステップS 3 3 0でのコマンド処理として、RAMクリアコマンドを取り込んだ場合の処理S 3 3 0 dを示している。

この場合、演出制御CPU 2 0 0は、ステップS 3 4 3で演出制御RAM 2 0 2のクリア処理を行う。例えばコマンド受信/送信バッファ、操作部6 0についての入力情報バッファの内容や、チェックサム記憶領域のクリアを行う。

そしてステップS 3 4 4でエラー解除コマンドの送信、ステップS 3 4 5でRAMクリアエラーセットと、エラー報知タイマのセットを行う。さらにステップS 3 4 6で演出制御RAM 2 0 2における抽選処理に関する情報のクリア、ステップS 3 4 7で、シナリオに関する情報のクリアを行う。そしてステップS 3 4 8で液晶制御基板5 2へ送信する電源初期投入表示（RAMクリア）コマンドのセットを行う。

30

【0 1 4 8】

図1 5 Aは、ステップS 3 3 0でのコマンド処理として、保留加算コマンドを取り込んだ場合の処理S 3 3 0 eを示している。

この場合、演出制御CPU 2 0 0は、ステップS 3 5 0で第1特別図柄変動表示ゲーム又は第2特別図柄変動表示ゲームのいずれかに対応する方の保留数レジスタ（演出制御RAM 2 0 2内で設定された第1保留数又は第2保留数としてのレジスタ領域）における保留数の値を読み出して、加算する処理を行う。そしてステップS 3 5 1で液晶制御基板5 2に対して保留数表示のためのコマンドをセットし、ステップS 3 5 2で第1保留数又は第2保留数として更新した値をセットする。

【0 1 4 9】

40

図1 5 Bは、ステップS 3 3 0でのコマンド処理として、保留加算コマンドを取り込んだ場合の処理S 3 3 0 fを示している。

この場合、演出制御CPU 2 0 0は、ステップS 3 6 0で第1特別図柄変動表示ゲーム又は第2特別図柄変動表示ゲームのいずれかに対応する方の保留数レジスタ（演出制御RAM 2 0 2内で設定された第1保留数又は第2保留数としてのレジスタ領域）における保留数の値を読み出して、減算する処理を行う。そしてステップS 3 6 1で液晶制御基板5 2に対して保留数表示のためのコマンドをセットし、ステップS 3 6 2で第1保留数又は第2保留数として更新した値をセットする。

【0 1 5 0】

図1 5 Cは、ステップS 3 3 0でのコマンド処理として、状態報知コマンドを取り込んだ

50

だ場合の処理 S 3 3 0 g を示している。

この場合、演出制御 C P U 2 0 0 は、ステップ S 3 7 1 で遊技状態報知フラグをセットする。遊技状態報知フラグとしては、例えば「大当たり中」「確変中」「時短中」を示すフラグ F J 1 , F J 2 , F J 3 が用意される。演出制御 C P U 2 0 0 はステップ S 3 7 1 では状態報知コマンドで指示される遊技状態に応じて、いずれかの対応する遊技状態報知フラグをセットすることになる。

【 0 1 5 1 】

(1-6-4 : シナリオ登録・削除処理)

次にシナリオ登録・削除処理について説明する。シナリオとは演出制御やエラー処理その他、各種の実行すべき動作を規定したデータである。実行すべきシナリオのデータは、シナリオ登録情報として演出制御 R A M 2 0 2 のワーク領域に登録される。図 2 0 A に示すシナリオ登録情報の構造については後述するが、シナリオ登録情報としては、0 ~ 6 3 までの 6 4 個のシナリオチャンネルが用意されている。この 6 4 個のシナリオチャンネルに登録されたシナリオは同時に実行可能とされる。以下、シナリオチャンネルを「 s C H 」で示す。

シナリオ登録処理とは、シナリオ登録情報における任意のシナリオチャンネルに、登録を要求されたシナリオ番号のシナリオを登録する処理である。原則的には、s C H 0 ~ s C H 6 3 のシナリオチャンネルは、どのチャンネルが用いられても良い。

【 0 1 5 2 】

以下説明するシナリオ登録は、例えば図 1 1 のステップ S 1 0 6 のエラー処理、ステップ S 1 0 7 のデモ処理、ステップ S 1 0 8 のコマンド解析処理などの処理過程において、必要時に呼び出され、実行される。例えば先に述べた図 1 4 C のステップ S 3 3 3、図 1 4 D のステップ S 3 4 1 などが、シナリオ登録が実行される場合の一例となる。

【 0 1 5 3 】

図 1 6 の処理として、演出制御 C P U 2 0 0 は、コマンド或いはプログラム上で指定されるシナリオに対応したシナリオ番号と待機時間 (delay) の値を、ワーク (シナリオ登録情報) に登録する処理を行う。

ステップ S 4 0 1 で演出制御 C P U 2 0 0 は、まず今回登録すべきシナリオ番号が正常であるか否かを確認する。シナリオ番号があり得ない番号の場合は、何もせずに処理を終える。

【 0 1 5 4 】

シナリオ番号が適正であれば、演出制御 C P U 2 0 0 はステップ S 4 0 2 で変数 B をゼロに設定する。変数 B は、s C H 0 ~ s C H 6 3 のシナリオチャンネルのうちで、空きチャンネルを順次探索するために使用する変数である。さらに変数 B は、まだ探索 (空きチャンネルであるか否かの確認) をしていないシナリオチャンネルが残っているか否かを判断するための変数を兼ねている。

【 0 1 5 5 】

演出制御 C P U 2 0 0 は、ステップ S 4 0 3 で、「追加ポインタ」+ B のシナリオチャンネルが空きであるか否かを確認する。追加ポインタとは、シナリオ登録を行った際に、後述のステップ S 4 0 7 で設定されるポインタである。図 1 6 の処理を開始する時点では、追加ポインタの値は、前回登録したシナリオチャンネルの次のシナリオチャンネルを示す値となっている。なお、追加ポインタの初期値 (初期状態から図 1 6 の処理が初めて行われる時の値) は 0 である。

「追加ポインタ」+ B のシナリオチャンネルが空きでなければ、演出制御 C P U 2 0 0 はステップ S 4 0 4 で変数 B をインクリメントする。

ステップ S 4 0 5 で B < 6 4 でなければ、この図 1 6 の処理を終える。これは全シナリオチャンネルについて探索を行ったが、空きチャンネルがなくてシナリオ登録が不可能となる場合である。

まだ全シナリオチャンネルの探索 (空きチャンネルであるか否かの確認) を行っていない時

10

20

30

40

50

点では、ステップ S 4 0 5 で $B < 64$ である。その場合はステップ S 4 0 6 の確認処理を行い、「追加ポインタ」+ B の値がシナリオチャンネル s C H の最大値を超えた値「64」以上となっていなければステップ S 4 0 3 に戻る。

また「追加ポインタ」+ B の値が「64」以上となっていた場合は、ステップ S 4 0 7 で追加ポインタの値の補正処理を行う。具体的には「追加ポインタ」+ B の値が「64」となった場合、追加ポインタの値を「64」減算する処理を行う。そしてステップ S 4 0 3 に戻る。

【0156】

このステップ S 4 0 3 ~ S 4 0 7 の処理によれば、前回登録したシナリオチャンネルの次のシナリオチャンネルから、順次シナリオチャンネルが空きか否かが確認されることになる。

10

つまり、ステップ S 4 0 4 での変数 B のインクリメントにより、ステップ S 4 0 3 が行われるたびに確認されるシナリオチャンネル s C H が、順次 1 つずつ進行することとなる。

また、変数 B はステップ S 4 0 2 でゼロリセットされてからステップ S 4 0 4 でインクリメントされるものであるため、ステップ S 4 0 5 で $B < 64$ とはならない場合（つまり変数 B が 64 に達した場合）は、既にステップ S 4 0 3 の処理が 64 回行われた場合である。これは全シナリオチャンネル s C H 0 ~ s C H 63 を調べたが、空きがなかったと判断された場合である。そのため登録不可能として図 16 の処理を終えることとなる。

【0157】

また、「追加ポインタ」の値は、前回登録したシナリオチャンネルの次のシナリオチャンネルを示す値であるため、まだ全シナリオチャンネルの空き確認を行っていない $B < 64$ の時点でも、「追加ポインタ」+ B の値（つまり次に確認しようとするシナリオチャンネル s C H の番号）が「64」以上となることがある。具体的には、直前のステップ S 4 0 3 の時点で「追加ポインタ」+ B の値が 63 であり、シナリオチャンネル s C H 63 について確認した後、ステップ S 4 0 4 で変数 B がインクリメントされた場合である。このままでは、次に存在しないシナリオチャンネル s C H 64 を指定することとなる。

20

そこでステップ S 4 0 6 でこの点を確認し、「追加ポインタ」+ B の値が「64」となっていたら、ステップ S 4 0 7 では、次に確認するシナリオチャンネルを「s C H 0」に戻すために、追加ポインタの補正を行う。つまり追加ポインタの値を - 64 することで、「追加ポインタ」+ B の値が「0」となるようにする。これにより次のステップ S 4 0 3 では、シナリオチャンネル s C H 0 が空きであるか否か確認されるようにする。

30

【0158】

ある時点のステップ S 4 0 3 の処理で、空きのシナリオチャンネルが発見されたら、演出制御 C P U 2 0 0 はステップ S 4 0 8 に進み、その空きのシナリオチャンネルに、シナリオ番号、及び待機時間（delay）をセットする。またその他のシナリオ管理に必要なデータをゼロクリアする。

そしてステップ S 4 0 9 で、追加ポインタを、登録を行ったシナリオチャンネル + 1 の値に更新する。つまり今回登録を行ったシナリオチャンネルの次のシナリオチャンネルの値を、追加ポインタとして記憶しておき、次の登録処理に使用できるようにする。なお、本実施形態ではシナリオチャンネルは s C H 0 ~ s C H 63 の 64 チャンネルのため追加ポインタの最大値は 63 となる。

40

【0159】

この図 16 の処理によれば、シナリオ登録の際に、前回登録を行ったシナリオチャンネルの次のシナリオチャンネルから、空きチャンネルが探索される。追加ポインタの初期値は「0」であり、その後、登録に応じてステップ S 4 0 7 で更新されていくが、この処理によれば、多くの場合、シナリオチャンネル s C H 0 から順に使用されてシナリオ登録が行われる。そして、シナリオ登録の際には、前回の登録チャンネルの次のシナリオチャンネルから空きの確認が行われる。従って、殆どの場合、素早く空きチャンネルが発見でき、シナリオ登録処理を効率的に実行することができる。これにより演出制御 C P U 2 0 0 の処理負担は軽減される。

【0160】

50

なお、処理の変形例として、ステップ S 4 0 7 で更新する追加ポイントの値は、登録を行ったシナリオチャンネルの番号としておき、ステップ S 4 0 2 では変数 B に 1 を代入してもよい。但しその場合、ステップ S 4 0 5 では B = 6 5 であるか否かの判断を行うようにする。

【 0 1 6 1 】

次にシナリオ削除処理について説明する。これはワークの或るシナリオチャンネルに登録されているシナリオを削除する処理である。

図 1 7 A は、或るシナリオをシナリオ登録情報から削除する場合の演出制御 CPU 2 0 0 の処理を示している。

演出制御 CPU 2 0 0 は、コマンド或いはプログラム上で指定される、削除するシナリオ番号（後述のメインシナリオ番号（mcNo））の値に基づいて、図 1 7 A の処理を開始する。まずステップ S 4 2 1 で演出制御 CPU 2 0 0 は、削除要求にかかるシナリオ番号が正常であるか否かを確認する。シナリオ番号があり得ない番号の場合は、削除せずに処理を終える。

【 0 1 6 2 】

シナリオ番号が適正であれば、演出制御 CPU 2 0 0 はステップ S 4 2 2 で変数 B をゼロに設定する。この場合の変数 B は、s C H 0 ~ s C H 6 3 のシナリオチャンネルのうちで、削除対象のシナリオが登録されたチャンネルを探索するために使用する変数となる。さらに変数 B は、まだ探索（削除対象のシナリオが登録されているか否かの確認）をしていないシナリオチャンネルが残っているか否かを判断するための変数を兼ねている。

【 0 1 6 3 】

演出制御 CPU 2 0 0 は、ステップ S 4 2 3 で、B 領域、つまりシナリオチャンネル s C H (B) に登録されているシナリオが削除対象のシナリオ番号のものであるか否かを確認する。シナリオチャンネル s C H (B) に登録されているシナリオが削除対象のシナリオ番号でなければ、ステップ S 4 2 4 で変数 B をインクリメントし、ステップ S 4 2 5 で B < 6 4 であることを確認して、ステップ S 4 2 3 の処理を行う。

このステップ S 4 2 3 , F 4 2 4 の処理によれば、シナリオチャンネル s C H 0 からシナリオチャンネル s C H 6 3 に向かって順に、削除対象のシナリオを探索していくこととなる。

ステップ S 4 2 3 でシナリオチャンネル s C H (B) に登録されているシナリオが削除対象のシナリオ番号であった場合は、ステップ S 4 2 6 に進み、B 領域、つまりシナリオチャンネル s C H (B) に登録されているシナリオを削除する処理を行う。

以上により、要求された或るシナリオ番号のシナリオをワーク（シナリオ登録情報）から削除する処理が行われる。

なお、ステップ S 4 2 5 で B < 6 4 ではないと判断される場合、つまり変数 B が 6 4 に達した場合は、シナリオチャンネル s C H 0 ~ s C H 6 3 の全てを探索したが、削除対象のシナリオが登録されていなかったということになるため、処理を終える。

【 0 1 6 4 】

図 1 7 B は、或る範囲のシナリオを削除する処理を示している。削除シナリオが範囲で指定された場合に、この処理が行われる。

演出制御 CPU 2 0 0 は、コマンド或いはプログラム上で、或るシナリオ番号の範囲で削除指定された場合、まずステップ S 4 3 1 で変数 B をゼロに設定する。この場合の変数 B は、s C H 0 ~ s C H 6 3 のシナリオチャンネルのうちで、削除対象範囲に該当するシナリオが登録されたチャンネルを探索するために使用する変数となる。さらに変数 B は、まだ探索（削除対象範囲に該当するシナリオが登録されているか否かの確認）をしていないシナリオチャンネルが残っているか否かを判断するための変数を兼ねている。

【 0 1 6 5 】

演出制御 CPU 2 0 0 は、ステップ S 4 3 2 で、B 領域、つまりシナリオチャンネル s C H (B) に登録されているシナリオが、削除対象とされた範囲内のシナリオ番号であるか否かを確認する。そしてシナリオチャンネル s C H (B) に登録されているシナリオが削除

10

20

30

40

50

対象の範囲内のシナリオ番号であれば、ステップS 4 3 3でシナリオチャンネルs C H (B)に登録されているシナリオを削除する。そしてステップS 4 3 4に進む。

シナリオチャンネルs C H (B)に登録されているシナリオが、削除対象とされた範囲内のシナリオ番号ではなければ、ステップS 4 3 3を行わずにステップS 4 3 4に進む。

演出制御C P U 2 0 0はステップS 4 3 4では、変数Bをインクリメントし、ステップS 4 3 5で $B < 64$ であることを確認して、ステップS 4 3 2に戻る。変数Bが64に達していたら、全シナリオチャンネルs C H 0 ~ s C H 6 3について処理を完了したことになるため、このシナリオ範囲削除処理を終える。

以上により、シナリオ番号範囲の1又は複数のシナリオについて、ワーク(シナリオ登録情報)からの削除が行われる。

10

【0166】

図17Cは登録されているシナリオを全て削除する処理を示している。例えばシステム上の都合により、やむを得ずシナリオを削除する際に呼び出される処理である。なお、保護対象とされたシナリオは削除しないようにする。

演出制御C P U 2 0 0は、シナリオ全削除が要求された場合、まずステップS 4 4 1で変数Bをゼロに設定する。この場合の変数Bは、s C H 0 ~ s C H 6 3のシナリオチャンネルのうちで、保護対象のシナリオを登録したシナリオチャンネルを確認するために使用する変数となる。さらに変数Bは、まだ確認(保護対象のシナリオが登録されているか否かの確認)をしていないシナリオチャンネルが残っているか否かを判断するための変数を兼ねている。

20

【0167】

演出制御C P U 2 0 0は、ステップS 4 4 2で、B領域、つまりシナリオチャンネルs C H (B)に登録されているシナリオが、保護対象のシナリオであるか否かを確認する。そして保護対象のシナリオであれば、削除せず、一方、保護対象のシナリオでなければ、ステップS 4 4 3で、そのシナリオチャンネルs C H (B)に登録されているシナリオを削除する。

そしてステップS 4 4 4で変数Bをインクリメントし、ステップS 4 4 5で $B < 64$ であればステップS 4 4 2に戻る。変数Bが64に達していたら、全シナリオチャンネルs C H 0 ~ s C H 6 3について処理を完了したことになるため、このシナリオ全削除処理を終える。

30

以上により、ワークにシナリオ登録情報として登録されているシナリオについて、保護対象のシナリオを除く全シナリオの削除が行われる。

【0168】

(1-6-5: シナリオ更新処理)

続いてメイン処理の16ms処理のステップS 1 1 0で行われるシナリオ更新処理について説明する。シナリオ更新処理では図18、図19で説明するようにメインシナリオとサブシナリオの更新が行われる。

【0169】

まずシナリオ登録情報の構造を図20、図21で説明する。図20Aは、メインシナリオ及びサブシナリオとしてのシナリオ登録情報の構造を示している。このシナリオ登録情報は演出制御R A M 2 0 2のワークエリアを用いて設定される。

40

本実施形態では、先にも述べたようにシナリオ登録情報は、シナリオチャンネルs C H 0 ~ s C H 6 3の64個のチャンネルを有するものとされる。各シナリオチャンネルs C Hに登録されたシナリオについては同時に実行可能とされる。

【0170】

図示のように各シナリオチャンネルs C Hに登録できる情報としては、サブシナリオ更新処理で用いるサブシナリオタイマ(scTm)と前回時間(scPrevTm)、音/モータサブシナリオテーブルの実行ラインを示すサブシナリオ実行ライン(sclx)、ランプサブシナリオテーブルの実行ラインを示すサブシナリオ実行ラインlmp(Implx)、シナリオ更新処

50

理に用いるメインシナリオタイマ (msTm)、メインシナリオテーブルの実行ラインを示すメインシナリオ実行ライン (mcIx)、メインシナリオ番号 (mcNo)、メインシナリオに付加可能なオプションデータであるメインシナリオオプション (mcOpt)、ユーザオプション (userFn)、待機時間 (delay)、チェックサム (checkSum) がある。

【0171】

スピーカ部 59 による音出力、ランプ部 63, 64 による発光、及び可動体役物モータ 65 による可動体役物の駆動による演出を開始するときには、待機時間 (delay) とメインシナリオ番号 (mcNo) をシナリオチャンネル sCH0 ~ sCH63 のうちの空いているシナリオチャンネルに登録する。

待機時間 (delay) は、シナリオチャンネル sCH に登録してからそのシナリオが開始されるまでの時間を示す。なおこの待機時間 (delay) は、第一実施形態では 16ms 処理毎に 1 減算される。待機時間 (delay) が 0 の場合に、登録されたデータに対応した処理が実行されることとなる。

【0172】

図 22 には、メインシナリオテーブルの一部として、シナリオ番号 1, 2, 3 の例を示している。各シナリオ番号のシナリオとしては、シナリオの各ライン (行) に時間データとしてメインシナリオタイマ (msTm) の値が記述されるとともに、サブシナリオ番号 (scNo)、オプション (OPT) を記述することができる。即ちメインシナリオテーブルでは、メインシナリオタイマ (msTm) による時間として、実行されるべきサブシナリオ (及び場合によってはオプション) が指定される。またシナリオ最終行には、シナリオデータ終了コード D_SEEND、又はシナリオデータループコード D_SELOP が記述される。

なお、第一実施形態では、メインシナリオタイマ (msTm) の値は、メインシナリオの開始時から 16ms 処理で行われるシナリオ更新の処理で +1 されるため、「1」とは 16ms を示すものとなる。各シナリオ番号のシナリオテーブルは、或る行におけるメインシナリオタイマ (msTm) の時間を経過すると、次の行へ進むことになる。各行の時間データは、その行が終わるタイミングを示している。

例えばシナリオ番号 2 の場合、1500 x 16ms の時間としてサブシナリオ番号 2 の動作が指定され、次の 500 x 16ms の時間としてサブシナリオ番号 20 の動作が指定され、次の 2000 x 16ms の時間としてサブシナリオ番号 21 の動作が指定されている。その次の行はシナリオデータ終了コード D_SEEND である。シナリオデータ終了コード D_SEEND の場合、シナリオ登録情報 (ワーク) から、このシナリオが削除される (後述する図 18 のステップ S617 参照)。

【0173】

次に図 20B でランプデータ登録情報の構造を説明する。ランプデータ登録情報としては、ランプサブシナリオテーブルから選択されたシナリオ、即ちランプ部 63, 64 による演出動作 (点灯パターン) を示す情報が登録される。このランプデータ登録情報も演出制御 RAM 202 のワークエリアを用いて設定される。

本実施形態では、ランプデータ登録情報は、ランプチャンネル dwCH0 ~ dwCH15 の 16 個のチャンネルを有するものとされる。各ランプチャンネル dwCH0 ~ dwCH15 には優先順位が設定されており、ランプチャンネル dwCH0 から dwCH15 に向かって順にプライオリティが高くなる。従ってランプチャンネル dwCH15 に登録されたシナリオ (ランプサブシナリオ) が最も優先的に実行される。また例えばランプチャンネル dwCH3、dwCH10 にシナリオが登録されていれば、ランプチャンネル dwCH10 に登録されたシナリオが優先実行される。

なお、ランプチャンネル dwCH0 は主に BGM (Back Ground Music) に付随するランプ演出、ランプチャンネル dwCH15 はエラー関係のランプ演出に用いられ、ランプチャンネル dwCH1 ~ dwCH14 が通常演出に用いられる。

【0174】

各ランプチャンネル dwCH に登録できる情報としては、図示のように、登録した点灯パターンの番号を示す登録点灯ナンバ (ImpNew)、実行する点灯パターンの番号を示す実行

10

20

30

40

50

点灯ナンバ (ImpNo)、ランプサブシナリオの実行ラインを示すオフセット (offset)、実行時間 (time)、チェックサム (checkSum) がある。

【0175】

図23Aにランプサブシナリオテーブルの一部として、ランプサブシナリオ番号1, 2, 3の例を示している。各番号のランプサブシナリオとしては、シナリオの各ライン(行)に時間データ(time)の値が記述されるとともに、ランプチャンネルと、各種の点灯パターンを示すランプナンバが記述される。また最終行には、ランプシナリオデータ終了コードD_LSENDが記述される。

【0176】

このランプサブシナリオテーブルにおいて、各ラインの時間データ(time)は、そのサブシナリオが開始されてからの、当該ラインが開始される時間を示している。

16ms毎にメインシナリオタイマ(msTm)と、テーブルの時間データを比較して、一致した場合に、そのラインのランプナンバが、図20Bのランプデータ登録情報に登録される。登録されるランプチャンネルdwcHは、当該ラインに示されたチャンネルとなる。

例えば、上述の或るシナリオチャンネルsCHにおいて、図22に示したシナリオ番号2が登録され、サブシナリオ番号2が参照されるとする。図23Aに示したランプサブシナリオ番号2では、1ライン目に時間データ(time)=0としてランプチャンネル5(dwcH5)及びランプナンバ5が記述されている。この場合、メインシナリオタイマ(msTm)=0の時点で、まず当該1ライン目の情報が図20Bのランプデータ登録情報のランプチャンネルdwcH5に、登録点灯ナンバ(ImpNew)=5として登録される。シナリオ登録情報のサブシナリオ実行ラインlmp(ImpIx)の値は、次のラインの値(2ライン目)に更新される。これはランプチャンネルdwcH5という比較的低い優先度で、点灯ナンバ5の点灯パターン動作の実行を行うための登録となる。

2ライン目については、500×16msとなった時点で同様の処理が行われる。即ちランプデータ登録情報のランプチャンネルdwcH5に、登録点灯ナンバ(ImpNew)=6(つまり点灯ナンバ6の点灯パターンの指示)が登録される。

なお、時間データ(time)が連続する2ラインで同一の値であったら、その各ラインについての処理は同時に開始されることとなる。

後述するLED駆動データ更新処理では、このように更新されるランプデータ登録情報に基づいて、LED駆動データが作成される。

【0177】

次に図20Cでモータデータ登録情報の構造を説明する。モータデータ登録情報としては、音/モータサブシナリオテーブルから選択されたシナリオを示す情報が登録される。このモータデータ登録情報も演出制御RAM202のワークエリアを用いて設定される。

本実施形態では、モータデータ登録情報は、モータチャンネルmCH0~mCH7の8個のチャンネルを有するものとされる。

各モータチャンネルmCHに登録できる情報としては、図示のように、実行動作ナンバ(no)、登録動作ナンバ(noNew)、動作カウンタ(lcnt)、励磁カウンタ(tcnt)、実行ステップ(step)、動作ライン(offset)、親(移行元)/子(移行先)の属性(attribute)、親ナンバ(retNo)、戻りアドレス(retAddr)、ループ開始ポイント(roopAddr)、ループ回数(roopCnt)、エラーカウンタ(errCnt)、現在の入力情報(currentSw)、ソフト上のスイッチ情報(softSw)、ソフト上のカウンタ(softCnt)がある。

【0178】

また図21は、音データ登録情報を示している。音データ登録情報としては、音/モータサブシナリオテーブルから選択されたシナリオを示す情報が登録される。この音データ登録情報も演出制御RAM202のワークエリアを用いて設定される。

本実施形態では、音データ登録情報は、音チャンネルaCH0~aCH15の16個のチャンネルを有するものとされる。

各音チャンネルaCHに登録できる情報としては、図示のように、ボリューム遷移量(frZVq)、ボリューム(frZVl)、遷移量変化(rsv2)、ボリューム変化(rsv1)、フレーズ

10

20

30

40

50

変化 (rsv0)、ステレオ (frzSt)、ループ (frzLp)、フレーズ番号 h i (frzHi)、フレーズ番号 l o w (frzLo) がある。

【 0 1 7 9 】

図 2 3 B に音 / モータサブシナリオテーブルの一部として、音 / モータサブシナリオ番号 1, 2 の例を示している。各番号の音 / モータサブシナリオとしては、シナリオの各ライン (行) に時間データ (time) の値 (ms) が記述されるとともに、BGM、予告音、エラー音、音コントロール、モータ、ソレノイド / ユーザオプションの情報が記述される。また最終行には、シナリオデータ終了コード D_SEEND が記述される。

この音 / モータサブシナリオテーブルに関しては、サブシナリオタイマ (scTm) が 0 になったら (なお最初は 0 である)、この音 / モータサブシナリオテーブルの時間データ (time) の値をサブシナリオタイマ (scTm) にセットする。なお、各ラインの時間データ (time) は、当該ラインが終了するタイミングを示している。サブシナリオタイマ (scTm) には、絶対時間を記述するが、従って、セットする時間データ値は、(当該ラインの時間データ) - (前回ラインの時間データ) の値である。

当該ラインの BGM のデータは、BGM のフレーズ番号やボリューム値等の音データ登録情報に登録する情報で構成され、音データ登録情報における音チャンネル a C H 0 (ステレオの場合は加えて a C H 1) にセットされる。

当該ラインの予告音のデータは、予告音のフレーズ番号やボリューム値等の音データ登録情報に登録する情報で構成され、音チャンネル a C H 2 ~ a C H 1 4 の空いているところにセットされる。

当該ラインのエラー音のデータは、エラー音のフレーズ番号やボリューム値等の音データ登録情報に登録する情報で構成され、音チャンネル a C H 1 5 にセットされる。

音コントロールのデータは、下位 6 バイトでチャンネル情報、上位 2 バイトでコントロール情報とされている。

モータのデータは、モータ 1 個につき 1 バイトでモータの動作パターン番号を示すように構成されている。モータ番号に対応するモータチャンネルに動作パターン番号がセットされる。

【 0 1 8 0 】

図 1 2 のステップ S 2 0 3 として説明したモータ動作更新処理では、図 1 8, 図 1 9 のシナリオ更新処理で更新されるモータデータ登録情報に基づいて、モータ駆動データが作成される。

また図 1 1 のステップ S 1 1 1 の音再生処理では、図 1 8, 図 1 9 のシナリオ更新処理で更新される音データ登録情報に基づいて、再生出力が行われる。

【 0 1 8 1 】

以上の各情報を用いたシナリオ更新処理について、図 1 8, 図 1 9 で説明する。

図 1 1 の 1 6 ms 処理のステップ S 1 1 0 として実行される図 1 8 のシナリオ更新処理では、演出制御 C P U 2 0 0 はループ処理 L P 1 として、シナリオチャンネル s C H 0 ~ s C H 6 3 のそれぞれについて、ステップ S 6 0 1 ~ S 6 1 6 の処理を行う。当該ループ処理の各回の処理対象のシナリオチャンネルを「s C H n」として説明する。

【 0 1 8 2 】

演出制御 C P U 2 0 0 は、ステップ S 6 0 1 でシナリオチャンネル s C H n の待機時間 (delay) を確認する。待機時間 (delay) = 0 でなければステップ S 6 0 2 で待機時間 (delay) の値を - 1 (デクリメント) する。そしてステップ S 6 1 5 でシナリオチャンネル s C H n 関連のデータのチェックサムを算出し、保存する。またステップ S 6 1 6 でシナリオチャンネル s C H n 関連のデータをバックアップ保存する。これでシナリオチャンネル s C H n についての 1 回の処理を終える。

【 0 1 8 3 】

一方、ステップ S 6 0 1 で待機時間 (delay) = 0 であることが確認された場合は、演出制御 C P U 2 0 0 はステップ S 6 0 3 に進み、シナリオチャンネル s C H n に登録されているメインシナリオ番号 (mcNo) と、メインシナリオ実行ライン (mcIx) に対応するメイ

10

20

30

40

50

ンシナリオテーブルのアドレスを特定する。

ステップS 6 0 4では、当該特定したアドレスで示される、メインシナリオテーブルの或るメインシナリオ番号の実行ラインが、終了コードD_SEEND (図 2 2 参照) が記述されている最終ラインであるか否かを確認する。

終了コードが記述された最終ラインであった場合は、当該シナリオチャンネル s C H n に登録されたシナリオで実行すべき処理は終了したことになるため、ステップS 6 1 7で、そのシナリオチャンネル s C H n に登録されているシナリオをシナリオ登録情報 (ワーク) から削除する。

なお、この場合のシナリオ登録の削除は、シナリオ終了に応じた通常の削除である。先に図 1 7 で説明したシナリオ削除は、この通常削除以外の、例えば未終了のシナリオをシナリオ登録情報 (ワーク) から削除する処理であることを付言しておく。

【 0 1 8 4 】

ステップS 6 0 4で、メインシナリオテーブルの当該ラインが終了コードではない場合は、演出制御 C P U 2 0 0 はステップS 6 0 5に進み、まず当該シナリオチャンネル s C H n のメインシナリオオプション (mcOpt) に、当該ラインのオプション (OPT) をセットする。次にステップS 6 0 6で、シナリオ番号が 0 であるか否かを確認し、0 でなければステップS 6 0 7で、ユーザオプション (userFn) に 0 を代入する。

そしてステップS 6 0 8で、当該シナリオチャンネル s C H n で指定されるサブシナリオの更新を行う。サブシナリオの更新については図 1 9 で後述する。

【 0 1 8 5 】

ステップS 6 0 9では、演出制御 C P U 2 0 0 はメインシナリオタイマ (msTm) を + 1 (インクリメント) する。そしてステップS 6 1 0では、メインシナリオタイマ (msTm) の値と、メインシナリオテーブルの該当ラインの時間データ (図 2 2 参照: msTmで記述) を比較する。先に述べたように、メインシナリオテーブルの各ラインの時間データは、そのラインの終了タイミングを規定する。従ってメインシナリオタイマ (msTm) の値がメインシナリオテーブルの当該ラインに記述された時間データ以上であれば、そのラインの処理は終了し、次のラインを対象とする。その場合ステップS 6 1 0からS 6 1 1に進み、シナリオチャンネル s C H n のメインシナリオ実行ライン (mcI x) を + 1 する。つまり次回は、次のラインが対象となるようにする。

またその場合、ステップS 6 1 2で次のラインがループ指定であるか否かを確認する。図 2 2 のメインシナリオテーブルにおいてシナリオ番号 1 では、最終ラインがシナリオデータループコードD_SELOPとされている例を示したが、このようにループ指定されていた場合は、ステップS 6 1 3で、メインシナリオ実行ライン (mcI x) にループ行をセットする。

【 0 1 8 6 】

演出制御 C P U 2 0 0 は、ステップS 6 1 4では、1つのラインの終了に応じたクリア処理を行う。即ちメインシナリオタイマ (msTm)、サブシナリオタイマ (scTm)、前回時間 (scPrevTm)、サブシナリオ実行ライン (scI x)、サブシナリオ実行ライン l m p (l m p l x)、メインシナリオオプション (mcOpt)、ユーザオプション (userFn)、待機時間 (delay) をクリアする。

そしてステップS 6 1 5のチェックサム処理、ステップS 6 1 6のバックアップ処理を行ってシナリオチャンネル s C H n についての 1 回の処理を終える。

シナリオ更新処理としては、ループ処理 L P 1 として、シナリオチャンネル s C H 0 ~ s C H 6 3 のそれぞれについて以上の処理が実行されることになる。

【 0 1 8 7 】

ステップS 6 0 8で行われるサブシナリオ更新処理を図 1 9 A に詳細に示す。

メインシナリオタイマ (msTm)、シナリオチャンネル s C H n と、メインシナリオテーブルに記述されたサブシナリオ番号 (scNo) に基づいて、図 1 9 A のサブシナリオの更新処理が行われる。

【 0 1 8 8 】

10

20

30

40

50

まずステップS 6 2 1で演出制御CPU 2 0 0は、シナリオチャンネルs C H nが0 ~ 6 3のいずれかを示しているか否か、つまり適正值であるか否かを確認する。シナリオチャンネルs C H nが6 4以上であれば、更新処理不能として図1 9 Aの処理を終える。

シナリオチャンネルs C H nが適正值であれば、演出制御CPU 2 0 0はステップS 6 2 2で、サブシナリオ番号(scNo)とサブシナリオ実行ラインl m p (l m p l x)に対応するランプサブシナリオテーブル(図2 3 A参照)のアドレスを特定する。

【0 1 8 9】

演出制御CPU 2 0 0はステップS 6 2 3では、ランプデータ登録情報の更新のため、まずランプチャンネルd w C Hに0をセットする。つまりまずランプチャンネルd w C H 0を指定した状態とする。

そしてステップS 6 2 4で、メインシナリオタイマ(msTm)とランプサブシナリオテーブルの時間データ(time)を比較する。ランプサブシナリオテーブルの時間データ(time)は、当該ライン(サブシナリオ実行ラインl m p (l m p l x)で示されるライン)が開始される時間(m s)を示している。従って、メインシナリオタイマの時間(実際にはmsTm × 1 6 m sの時間)が、時間データ(time)以上となっていたら、そのラインについての処理を行う。その場合、ステップS 6 2 5でランプチャンネルd w C Hの値が正常(d w C H 0 ~ d w C H 1 5の範囲内)であるか否かを確認する。異常な値であれば処理を終える。正常な値であればステップS 6 2 6で、現在のラインが、ランプシナリオデータ終了コードD_LSENDが記述されたラインであるか否かを確認する。

【0 1 9 0】

ランプシナリオデータ終了コードD_LSENDが記述されたラインではなければ、演出制御CPU 2 0 0はステップS 6 2 7で、当該ラインに記述されているランプチャンネルd w C H及びランプナンバを取得し、ステップS 6 2 8で、取得したランプチャンネルd w C Hに点灯パターンナンバの登録を行う。

点灯パターンナンバの登録処理を図1 9 Bに示している。この場合、まず演出制御CPU 2 0 0はステップS 6 5 1で、当該ラインに記述されているランプチャンネルd w C Hの値が正常値であるか否かを判別する。正常値でなければ登録を行わずに処理を終える。

正常値であれば、ステップS 6 5 2で、当該ラインに記述されているランプナンバが正常値であるか否かを判別する。正常値でなければ登録を行わずに処理を終える。

ランプチャンネルd w C H及びランプ番号のいずれもが正常値であれば、ステップS 6 5 3でワークのランプデータ登録情報における、ランプチャンネルd w C Hに対応する領域に登録点灯ナンバ(ImpNew)と実行点灯ナンバ(ImpNo)をセットする。即ちランプサブシナリオテーブルの当該ラインから取得したランプナンバを、登録点灯ナンバ(ImpNew)にセットし、「0」を実行点灯ナンバ(ImpNo)にセットする。

以上の図1 9 Bの処理をステップS 6 2 8で行ったら、演出制御CPU 2 0 0はステップS 6 2 9でサブシナリオ実行ラインl m p (l m p l x)の値を+ 1し、ステップS 6 3 0でランプチャンネルd w C Hの値を+ 1してステップS 6 2 4に戻る。

【0 1 9 1】

ステップS 6 2 4で、メインシナリオタイマの時間が、サブシナリオ実行ラインl m p (l m p l x)で示されるラインの時間データ(time)に達していない場合、及びステップS 6 2 6でランプシナリオデータ終了コードD_LSENDが確認された場合は、演出制御CPU 2 0 0の処理はステップS 6 3 1へ進む。

【0 1 9 2】

ステップS 6 3 1ではサブシナリオタイマ(scTm)が0であるか否かを確認する。0でなければ、音及びモータの登録を行わずにステップS 6 3 9へ進む。この場合ステップS 6 4 0でサブシナリオタイマ(scTm)の値をデクリメントして、この図1 9 Aの処理を終えることとなる。

【0 1 9 3】

ステップS 6 3 1の時点でサブシナリオタイマ(scTm) = 0であれば、演出制御CPU 2 0 0は処理をステップS 6 3 2に進め、メインシナリオテーブルに記述されているサブ

10

20

30

40

50

シナリオ番号と、現在処理中のシナリオチャンネル $sCHn$ に登録されているサブシナリオ実行ライン ($sclx$) に対応する音/モータサブシナリオテーブルのアドレスを特定する。

そしてステップ $S633$ では演出制御 $CPU200$ は、該当する音/モータサブシナリオ番号のテーブルの、サブシナリオ実行ライン ($sclx$) で示されるラインが、シナリオデータ終了コード D_SEEND が記述された行であるか否かを確認し、シナリオデータ終了コード D_SEEND が記述された行であれば処理を終了する。

シナリオデータ終了コード D_SEEND が記述された行でなければ、演出制御 $CPU200$ はステップ $S634$ で、サブシナリオタイマ ($scTm$) に、当該ラインの時間データ ($time$) から前回時間 ($scPrevTm$) を減算した値を代入する。また前回時間 ($scPrevTm$) には、当該ラインの時間データ ($time$) を代入する。

10

【0194】

そして演出制御 $CPU200$ はステップ $S635$ で音の登録を行い、またステップ $S636$ でモータの登録を行う。詳述は避けるが、図 $23B$ に例示した音/モータサブシナリオテーブルの該当サブシナリオ番号の該当ラインの情報を、図 $20C$ のモータデータ登録情報の任意のモータチャンネル、及び図 21 の音データ登録情報の任意の音チャンネルに登録する処理を行う。またステップ $S637$ でそのラインに記述されたソレノイド/ユーザオプションの情報も、シナリオ登録情報等に登録する。

そしてステップ $S638$ で、サブシナリオ実行ライン ($sclx$) の値として次のラインの値をセットする。そしてステップ $S639$ でサブシナリオタイマ ($scTm$) が 0 でなければ、ステップ $S640$ でサブシナリオタイマ ($scTm$) をデクリメントして処理を終える。

20

【0195】

図 11 のステップ $S110$ では、以上のように図 18 、図 19 の処理が行われ、ワーク上のシナリオ登録情報、ランプデータ登録情報、モータデータ登録情報、音データ登録情報が逐次更新される。これに応じて演出制御が行われることで、シナリオに沿った演出動作が実行される。

【0196】

(1-6-6: LED駆動データ更新処理)

図 11 のステップ $S114$ の LED駆動データ更新処理を説明する。

この処理は、ランプデータ登録情報に登録されている点灯ナンバ (登録点灯ナンバ ($ImpNew$))、実行点灯ナンバ ($ImpNo$)) に対応するランプデータテーブルを参照して、LED駆動データを作成する処理である。なお上述のように、ランプデータ登録情報の点灯ナンバには、元々はランプサブシナリオテーブルに記述された、点灯パターンを示すランプナンバがセットされる。ランプナンバは点灯パターンを示すナンバと述べたが、具体的には図 $28A$ で述べるランプデータテーブルのランプデータの番号を示すことになる。

30

【0197】

図 24 は LED駆動データ更新処理を示している。

演出制御 $CPU200$ はステップ $S701$ でそれまで出力データとしていた LED駆動データをクリアする。

そしてループ処理 $LP2$ として、ランプデータ登録情報のランプチャンネル $dwcH0 \sim dwcH15$ のそれぞれについて、ステップ $S702 \sim S720$ の処理が行われる。以下、処理対象のランプチャンネルを「 $dwcHn$ 」と表記して説明する。

40

【0198】

ステップ $S702$ では演出制御 $CPU200$ は対象のランプチャンネル $dwcHn$ における実行点灯ナンバ ($ImpNo$) と登録点灯ナンバ ($ImpNew$) が一致しているか否かを確認する。先の図 $19B$ のステップ $S653$ のように点灯パターンナンバの登録が行われるため、最初は一致していない。一致していなければ点灯開始として、ステップ $S703$ で、実行点灯ナンバ ($ImpNo$) に登録点灯ナンバ ($ImpNew$) の値を代入する。またステップ $S704$ で、実行ライン ($offset$) を 0 にセットし、また実行時間 ($time$) を 0 にセットする。

50

なお実行点灯ナンバ (ImpNo) と登録点灯ナンバ (ImpNew) が一致していれば、既に過去に以上のステップ S 7 0 3 , S 7 0 4 の処理が行われたものであるため、これらの処理は不要である。

【 0 1 9 9 】

或るランプチャンネル d w C H に登録された情報については、登録後、この L E D 駆動データ更新処理の機会毎に、その情報が反映されて各 L E D ドライバ 9 0 に出力する L E D 駆動データが作成されていく。

図 2 6 A は、図 2 0 B に示したワークのランプデータ登録情報において、ランプチャンネル d w C H 0、d w C H 5、d w C H 8 に登録が行われている状態を示している。この図の状態は、図 2 6 B の時点 t 0 の状態の一例である。

即ちランプチャンネル d w C H 0、d w C H 5 の情報については、時点 t 0 より以前に、L E D 駆動データに反映されている。ランプチャンネル d w C H 0 については、既に実行点灯ナンバ (ImpNo) と登録点灯ナンバ (ImpNew) が一致され、また実行ライン (ofset) は 3 (3 ライン目) まで進んでいる。またランプチャンネル d w C H 5 についても、既に実行点灯ナンバ (ImpNo) と登録点灯ナンバ (ImpNew) が一致され、また実行ライン (ofset) は 2 (2 ライン目) まで進んでいる。時点 t 0 では、ランプチャンネル d w C H 8 は登録直後であり、まだ実行点灯ナンバ (ImpNo) と登録点灯ナンバ (ImpNew) が一致されていない。この後、上記ステップ S 7 0 3 , S 7 0 4 の処理が行われることになる。

【 0 2 0 0 】

なお前述したように本実施形態では、ランプチャンネル d w C H 0 ~ d w C H 1 5 には優先順位が設定されており、ランプチャンネル d w C H 0 から d w C H 1 5 に向かって順にプライオリティが高くなる。図 2 6 A に示すように、優先度の高いランプチャンネル d w C H 1 5 はエラー報知用に使用される。ランプチャンネル d w C H 1 2 , d w C H 1 3 , d w C H 1 4 等、優先度が高いランプチャンネルは、連続予告や確定予告等、比較的信頼度の高い演出用などに用いられる。また優先度が中程度のランプチャンネルは可動体演出用、優先度が比較的低いランプチャンネルは、会話予告やステップアップ予告など比較的信頼度の低い演出用に用いられ、さらに優先度が低いランプチャンネルは、通常変動、リーチ等に同期したランプ演出に用いられる。

このような優先度の設定のため、図 2 6 B のように複数のランプチャンネル d w C H の動作が重なる場合、優先度の高いランプチャンネルの点灯動作が実行される。例えば時点 t 0 からは、ランプチャンネル d w C H 0、d w C H 5 に基づく点灯動作が制限され、d w C H 8 に基づく点灯が行われるように L E D 駆動データが生成される。優先度の低いランプチャンネルの情報を反映させないようにするためには、後述するマスクデータが使用される。

【 0 2 0 1 】

続いて図 2 4 のステップ S 7 0 5 では、演出制御 C P U 2 0 0 は実行点灯ナンバ (ImpNo) の値が正常範囲であるか否かを確認する。正常範囲とは、図 2 8 A に示すランプデータテーブルのランプデータとして番号が存在する範囲である。

実行点灯ナンバ (ImpNo) が異常であれば、ステップ S 7 1 9 に進む。なおランプチャンネル d w C H n が登録されていない空きチャンネルの場合も、ここでは異常としてステップ S 7 1 9 に進む。

【 0 2 0 2 】

実行点灯ナンバ (ImpNo) が正常であれば、ステップ S 7 0 6 に進む。ステップ S 7 0 6 では演出制御 C P U 2 0 0 は、ランプチャンネル d w C H n に登録された実行点灯ナンバ (ImpNo)、実行ライン (ofset) に対応する、ランプデータテーブルのアドレスを特定する。

またステップ S 7 0 7 では、ランプチャンネル d w C H n に登録された実行点灯ナンバ (ImpNo)、マスクデータテーブルのアドレスを特定する。

アドレスの特定のためには演出制御 C P U 2 0 0 は、図 2 7 のようなランプデータアドレステーブルを参照する。このランプデータアドレステーブルには、各点灯パターン、例えば全体点滅、右側点滅、左側点滅、役物点灯などを実現するためのランプデータ番号の

10

20

30

40

50

アドレスが示されている。図 27 の左端の数字は、図 23 A のランプサブシナリオテーブルで示されるランプナンバであり、例えばランプナンバ 2 のランプデータのアドレスの欄には、全体点滅の点灯パターンを行うためのランプデータ番号が記憶されたアドレスが記述されている。

また、マスクデータのアドレスの欄には、そのランプデータ番号の点灯パターンを実行する際に必要なマスクデータが記憶されたアドレスが記憶されている。例えば点灯ナンバ 5 の右側点滅の点灯パターンを行う際には、センターケースマスクが必要になるが、そのセンターケースマスクを行うためのマスクデータのアドレスが記述されている。

【0203】

- 先行例におけるランプデータテーブルの構造 -

10

図 28 A にはランプデータテーブルの一部としてランプデータ 1, 2 を示している。

各番号のランプデータにおける各ラインには、タイマ (frame) としての時間データと点灯データが記述されている。タイマ (frame) は各ラインの点灯データによる LED 駆動データの生成を行う時間を規定する。

タイマ (frame) の数値は、1 割込処理分の時間 (16 ms) を単位とした数値である。つまり、図の例において、タイマ (frame) = 「4」のラインは、 $16 \text{ ms} \times 4 = 64 \text{ ms}$ に相当する時間を表すものである。

以下、ランプデータテーブルにおいて、各番号のランプデータが書き込まれた各ラインのことを「ライン L」と表記する。

20

【0204】

点灯データは、各 LED ドライバ 90 に対応して記述されている。先に図 4 では、枠ドライバ部 61 には n 個、盤ドライバ部 62 には m 個の LED ドライバ 90 が存在するとしたが、その場合、ランプデータの各ライン L には、図 28 A に示すように、(n + m) 個の LED ドライバ 90 のそれぞれに対応して点灯データが記述される。なお図では各 LED ドライバ 90 との対応を LED ドライバ 90 のスレーブアドレスで w1 ~ w(n)、b1 ~ b(m) により示している。

点灯データとしては、図 4, 図 5 で説明した、LED ドライバ 90 の 1 つの電流端子 96 (1 系列の LED 駆動電流生成) に対して 4 ビット (0h ~ Fh) が割り当てられ (「h」は 16 進表記を示す)、16 階調の輝度を指定するようにされている。図 5 で述べたように、LED ドライバ 90 には 24 個の電流端子 96 - 1 ~ 96 - 24 がある。このため、1 つの点灯データは、「FFFF000055550000AAAAAAAAA(h)」のように、(4 × 24) ビットの情報となる。仮に図示のランプデータ 1 の 1 ライン目のように、LED ドライバ 90 (w1) についての点灯データが、「FFFF00000000000055550000(h)」であれば、LED ドライバ 90 (w1) の電流端子 96 - 1 ~ 96 - 4 からは最大輝度「F」を発光させるための駆動電流を出力し、電流端子 96 - 5 ~ 96 - 16 及び 96 - 21 ~ 96 - 24 は非発光 (最低輝度)、電流端子 96 - 17 ~ 96 - 20 は輝度「5」としての駆動電流を出力することを指定する情報となる。

30

ランプデータにはこのような点灯データが、各 LED ドライバ 90 (w1 ~ w(n)、b1 ~ b(m)) のそれぞれに対して設定されて、かつそれらがライン L 毎に設定されることで、時系列的に変化する所定の発光パターンが示されることになる。(図では点灯データは一部のみに例示した。空欄部分は図示を省略したもので、実際には点灯データが記述される)

40

【0205】

図 28 B にはマスクデータテーブルの例として、マスクデータ 1 ~ 5 を示している。各マスクデータは、枠側の発光部 20w の駆動についてのマスクのため、盤側の発光部 20b の駆動についてのマスクのため、全体のマスクのため、センターケースのマスクのため、役物のマスクのためなどとして、必要なマスクパターンが記憶されている。

各マスクデータ 1 ~ 5 は、それぞれ各 LED ドライバ 90 (w1 ~ w(n)、b1 ~ b

50

(m))の各電流端子96-1~96-24について、消灯を「0h」、マスク無しを「Fh」で示すデータとされている。

例えばマスクデータ1についてみると、枠ドライバ部61におけるLEDドライバ90(w1~w(n))については、「0000...00(h)」と、各電流端子96-1~96-24について消灯が設定され、盤ドライバ部62のLEDドライバ90(b1~b(m))については、「FFFF...FF(h)」と、各電流端子96-1~96-24についてマスク無しが設定されている。つまり枠側の発光部20wのみをマスクすることを指定するデータとなる。(なお、マスクデータ4,5はデータ値の図示を省略している)

【0206】

- LED駆動データ更新処理の続き -

10

図24のステップS706, S707では、このようなランプデータテーブル、マスクデータテーブルにおいて、処理中のランプチャンネルdwhnに対応するアドレスを特定するものである。

【0207】

続いてステップS708で演出制御CPU200は、ランプデータテーブルの該当ライン(現在対象のランプチャンネルdwhnの実行ライン(offset)で示されるラインL)のタイマ(frame)を取得し、これを変数Dtimeに代入する。

【0208】

ステップS709で演出制御CPU200は、上記ステップS706, S707で特定した該当の点灯データとマスクデータを展開し、LED駆動データを生成していく。この処理については後述するが、現在処理中のランプチャンネルdwhnについての点灯データとマスクデータを、出力するLED駆動データに反映させる処理となる。

【0209】

ステップS710ではランプチャンネルdwhnの情報である実行時間(time)を+1する。

ステップS711では変数Dtimeと実行時間(time)を比較する。変数Dtimeには現在実行中のラインのタイマ(frame)が代入されている。実行時間(time)はLED駆動データ更新処理毎(16ms毎)に上記ステップS710で+1される。従ってDtime-timeとなれば、現ラインの終了タイミングとなる。Dtime-timeではなければ、まだ現在のラインの終了に至らないとしてステップS711からS719に進む。Dtime-timeの場合は、現在のラインの終了としてステップS711からS712に進む。

演出制御CPU200はステップS712で実行時間(time)を0にリセットする。またステップS713で、実行ライン(offset)の値を+1する。つまり次のラインが対象となるようにする。

ステップS714では演出制御CPU200は、実行ライン(offset)に対応するランプデータテーブルの該当ラインのアドレスを特定する。そしてステップS715, S717で、そのラインに終了コード(D_DTEND)が記述されているか、ループコード(LMP_LP)が記述されているかを確認する。

終了コード(D_DTEND)が記述されていた場合は、ステップS716で、当該ランプチャンネルdwhnの登録点灯ナンバを0に更新する。つまりワーク上で、当該ランプチャンネルdwhnの登録に応じた処理が完了したことを示すようにする。

ループコード(LMP_LP)が記述されていた場合はステップS718で、実行ライン(offset)の値をループ先のアドレスに更新する。

【0210】

ステップS719で演出制御CPU200は、ランプチャンネルdwhnのLED駆動データのチェックサムを算出する。またステップS720でバックアップ用データを保存する。

以上で、1つのランプチャンネルdwhnを対象としたLEDデータ更新を終える。ル

20

30

40

50

ープ処理 L P 2 として、以上の処理をランプチャネル d w C H 0 ~ d w C H 1 5 まで順次行うことになる。

【 0 2 1 1 】

各ランプチャネル d w C H n での L E D 駆動データの更新は、ステップ S 7 0 9 で行われるが、これは次のような処理となる。

図 2 9 A は点灯データとマスクデータを展開して生成した L E D 駆動データを記憶する出力データバッファ（発光駆動データ記憶部）を模式的に示している。

出力データバッファは、ランプデータテーブル及びマスクデータテーブルと同様に、各 L E D ドライバ 9 0 (w 1 ~ w (n) 、 b 1 ~ b (m)) のそれぞれに対応して用意される。図示する 1 つのマスは、1 つの L E D ドライバ 9 0 に対応する (4 × 2 4) ビットの情報のバッファ領域を示している。

10

【 0 2 1 2 】

このような出力データバッファに対して、ステップ S 7 0 9 では、マスクデータをアンド（論理積）で展開し、点灯データをオア（論理和）で展開する処理が行われる。これがループ処理（ L P 2 ）により、各ランプチャネル d w C H 0 ~ d w C H 1 5 について順次ステップ S 7 0 9 で行われる。

例えば図 2 6 で示した時点 t 0 の場合、出力データバッファは、ランプデータ 2 のマスクデータ（図 2 7 参照：マスクなし）がアンド展開され、ランプデータ 2 の 3 ライン目の点灯データがオア展開された状態の後、ランプデータ 5 のマスクデータ（図 2 7 参照：センターケースマスク）がアンド展開され、ランプデータ 5 の 2 ライン目の点灯データがオア展開された状態となっている。

20

上述の通りマスクデータは 0 h (= 0 0 0 0) が消灯、F h (= 1 1 1 1) がマスクなしである。従ってマスクデータをアンドで展開するということは、その時点までの出力データバッファの値について、消灯（マスク）したいビットを「 0 」とし、マスクしないビットは変更しないということになる。

さらに点灯データをオアで展開するということは、処理中のランプチャネル d w C H の点灯データが、マスク後の出力データバッファに反映されるということになる。

この処理をランプチャネル d w C H 0 ~ d w C H 1 5 について順次行うことで、高い番号のランプチャネルほど優先された L E D 駆動データが出力データバッファ上に形成されることになる。

30

【 0 2 1 3 】

このようにランプデータ登録情報（図 2 0 B 参照）には、複数の発光演出に対応する複数種類のランプデータが、優先順位が設定された複数の階層にセットされる場合に、優先順位が低い順にランプデータを反映させていって、発光演出用の L E D 駆動データを作成することで、簡易な処理で優先順位を反映した発光演出用の L E D 駆動データ生成が可能となる。

【 0 2 1 4 】

（ 1-6-7： L E D 出力処理 ）

上述のように L E D データ更新処理で生成された L E D 駆動データは、図 1 1 のステップ S 1 1 5 で、実際に各 L E D ドライバ 9 0 に出力される。

40

この場合の演出制御 C P U 2 0 0 は、 L E D 駆動データの一送信単位のシリアルデータを、第 1 系統、第 2 系統の駆動信号出力手段（枠ドライバ部 6 1 と盤ドライバ部 6 2 ）に対して略同時的に出力する。

例えば図 2 9 B に示すように、シリアルデータ送信チャネル c h 1 により枠ドライバ部 6 1 の L E D ドライバ 9 0 (w 1 ~ w (n)) に L E D 駆動データの送信を行い、シリアルデータ送信チャネル c h 2 により盤ドライバ部 6 2 の L E D ドライバ 9 0 (b 1 ~ b (m)) に L E D 駆動データの送信を行う。

なお、シリアルデータ送信チャネル c h 1 、 c h 2 による L E D 駆動データの送信を並行して同時的に行うのはあくまで一例であり、必ずしも同時的でなくても良い。

50

【0215】

図30は、1つのLEDドライバ90に送信するLED駆動データのシリアルデータ構造を示している。

例えば図29Bに示した、各LEDドライバ90 ($w1 \sim w(n)$ 、 $b1 \sim b(m)$)のそれぞれに対しては、この図30の構造のシリアルデータでLED駆動データが送信される。なおこの図30は、図4、図5で説明したシリアルデータDATA及びイネーブル信号ENABLEを示している。

このシリアルデータは、イネーブル信号ENABLEがONとされた期間に、1バイト毎順次送信が行われる。つまり当該構造のシリアルデータは、各1バイトが一送信単位となる。

【0216】

当該シリアルデータDATAは、1バイトのスレーブアドレス、1バイトのデータ設定開始レジスタアドレス (SX)、各1バイトの、アドレス (SX) への書込データ、アドレス ($SX + 1$) への書き込みデータ、 \dots アドレス ($SX + 23$) への書き込みデータの合計26バイトで構成される。

このようなシリアルデータDATAは、イネーブル信号ENABLEで規定される期間に、LEDドライバ90に取り込まれる。

【0217】

「スレーブアドレス」は各LEDドライバ90のデバイスIDであり、 $w1 \sim w(n)$ 、又は $b1 \sim b(m)$ の別を識別する1バイトコードである。

「データ設定開始レジスタアドレス (SX)」は、LEDドライバ90内のデータ取り込みのためのレジスタの先頭を指定する情報である。例えば図5のデータバッファ/PWMコントローラ93の内部レジスタの指定情報である。本実施形態で採用するLEDドライバ90は、シリアルデータ取り込みのために例えばレジスタアドレス00h~2Chのレジスタ (各8ビット) が用意される。そのうちのレジスタアドレス15h~2Chの24個のレジスタ (各8ビット) は、24個の電流端子96-1~96-24に対応した点灯データ (PWM階調指示データ) を入力するレジスタ (階調値設定部) とされている。そのため「データ設定開始レジスタアドレス (SX)」としてはレジスタアドレス15hを指定する。

「アドレス (SX) への書込データ」としては、「データ設定開始レジスタアドレス (SX)」で指定されたレジスタアドレス (本実施形態では「15h」) のレジスタへの書き込みデータ、即ち電流端子96-1に対応するLED駆動データがセットされる。

「アドレス ($SX + 1$) への書込データ」としては、「データ設定開始レジスタアドレス (SX)」で指定されたレジスタアドレス+1 (本実施形態では「16h」) のレジスタへの書き込みデータ、即ち電流端子96-2に対応するLED駆動データがセットされる。

以下同様であり、「アドレス ($SX + 23$) への書込データ」としては、「データ設定開始レジスタアドレス (SX)」で指定されたレジスタアドレス+23 (本実施形態では「2Ch」) のレジスタへの書き込みデータ、即ち電流端子96-24に対応するLED駆動データがセットされる。

【0218】

なお、これら書き込みデータは8ビット構造であるが、上述のように1つの点灯データは「0h (= 0000)」~「Fh (= 1111)」の4ビット構造である。4ビットで16階調の輝度を表す。一方、PWM階調指示データを入力するレジスタアドレス15h~2Chの各レジスタ (各8ビット) は、8ビットで256階調に対応可能である。

本実施形態の場合、点灯データは16階調のデータとするため、レジスタアドレス15h~2Chの各レジスタへの8ビットの書き込みデータとしては、上位4ビットに、点灯データをセットするようにしている。この点については後述する。

また、図11のステップS113ではLEDドライバ90の初期化を行うと述べたが、これは具体的には、使用しないレジスタアドレス00h~14hのレジスタにデフォルト値をセットする送信処理となる。この点についても後述する。

10

20

30

40

50

【0219】

図25で、16ms処理のステップS115で行われるLED駆動データ出力処理を説明する。

演出制御CPU200は図25のステップS801で、スタート値に対応するシリアルデータ出力チャンネルch1、ch2のLED駆動データ(図29Aの出力データバッファ)の先頭アドレスを特定する。

スタート値とは、最初に送信するLEDドライバ90の値である。本実施形態ではシリアルデータ出力チャンネルch1、ch2からそれぞれ、LEDドライバ90(w1)、LEDドライバ90(b1)に対して最初に送信を行うため、ここでは図29Aの出力データバッファにおいてw1用のLED駆動データが格納された先頭アドレスと、b1用のLED駆動データが格納された先頭アドレスを特定することになる。

10

【0220】

次にステップS802で演出制御CPU200は、スタート値に対応する、シリアルデータ出力チャンネルch1、ch2のスレーブアドレスを特定する。即ち「w1」「b1」を示すアドレスコードである。

【0221】

そしてループ処理LP3として、ドライバナンバ個数分、ステップS803~S815の処理をループして実行する。

シリアルデータ出力チャンネルch1からは枠ドライバ部61のn個のLEDドライバ90に送信を行い、シリアルデータ出力チャンネルch2からは盤ドライバ部62のm個のLEDドライバ90に送信を行うものであるため、ループ処理の回数はn回又はm回(n、mの多い方の値)となる。仮に $n < m$ とすると、m回となる。

20

【0222】

ステップS803では、演出制御CPU200はシリアルデータ出力チャンネルch1、ch2におけるイネーブル信号ENABLEをONとする。

そしてステップS804で演出制御CPU200は、シリアルデータ出力チャンネルch1、ch2のシリアルデータDATAの出力として、最初の一送信単位(1バイト)のデータ送信、即ちこの場合は図30のシリアルデータ構造に示した先頭1バイトのスレーブアドレスを送信出力する。シリアルデータ出力チャンネルch1、ch2については並行して同時にデータ送信を行う。

30

その一送信単位の送信を行ったら、ステップS805、S806で、各シリアルデータ出力チャンネルch1、ch2についての送信出力完了を待機する。

【0223】

シリアルデータ出力チャンネルch1、ch2についての送信出力完了が確認されたら、演出制御CPU200はステップS807で、次の一送信単位(1バイト)のデータ送信として、データ設定開始レジスタアドレス(SX)(本例の場合15h)を送信出力する。この場合も、シリアルデータ出力チャンネルch1、ch2について並行して同時にデータ送信を行う。

その一送信単位の送信を行ったら、ステップS808、S809で、各シリアルデータ出力チャンネルch1、ch2についての送信出力完了を待機する。

40

【0224】

ステップS808、S809でシリアルデータ出力チャンネルch1、ch2についての送信出力完了が確認されたら、演出制御CPU200はステップS810で、一送信単位(1バイト)のデータ送信として、レジスタアドレス($SX = 15h$)~($SX + 23 = 2Ch$)への書込データ(=LED駆動データ)を送信出力する。

まずはレジスタアドレス(15h)への1バイトのLED駆動データ送信を、シリアルデータ出力チャンネルch1、ch2について並行して同時的に行う。そしてステップS811、S812で、各シリアルデータ出力チャンネルch1、ch2についての送信出力完了を待機する。

送信完了を確認したら、ステップS813で、合計24バイト、つまりレジスタアドレ

50

ス15h~2ChまでのLED駆動データ送信完了が確認されるまで、1バイトずつ、ステップS810の送信を実行していく。従って、次はレジスタアドレス(16h)への1バイトのLED駆動データ送信を、シリアルデータ出力チャンネルch1, ch2について行う。さらにその送信確認後、レジスタアドレス(17h)へのLED駆動データ送信が行われる。以降も、送信完了待機 レジスタアドレス(18h)へのLED駆動データ送信 送信完了待機 レジスタアドレス(19h)へのLED駆動データ送信 送信完了待機・・・ レジスタアドレス(2Ch)へのLED駆動データ送信 送信完了待機という処理が行われていく。

【0225】

LED駆動データについて24バイトの送信出力が完了したら、図30の構造の1つのLEDドライバ90に対するシリアルデータ出力が完了したことになる。そこでステップS814でイネーブル信号ENABLEをオフとし、次に対象とするスレーブアドレスを+1する。そしてループ処理の1回を終える。

図31は、以上の1回のループ処理で送信されるデータを示している。シリアルデータ出力チャンネルch1, ch2において図示のように並列的にスレーブアドレス、データ設定開始レジスタアドレス、LED駆動データLPDT1, LPDT2・・・LPDT24が順次送信される。

このような送信が行われ、LEDドライバ90にLED駆動データがセットされる。LEDドライバ90側では、各レジスタ(15h~2Ch)に書き込まれたLED駆動データLPDT1, LPDT2・・・LPDT24に示される発光輝度(0h~Fhの16階調)に基づいて、各電流端子96-1~96-24の電流量が制御され、各電流端子96-1~96-24に接続された各系列のLED120の発光が行われる。

【0226】

続いて2回目のループ処理として、LEDドライバ90(w2)、LEDドライバ90(b2)について、同様にステップS803~S815の処理が行われる。さらにその後、3回目のループ処理として、LEDドライバ90(w3)、LEDドライバ90(b3)について、同様にステップS803~S815の処理が行われる。

以降、LEDドライバ90(w(n))、LEDドライバ90(b(m))の全てに送信するまで、ループ処理LP3が繰り返される。なお、 $n < m$ の場合、枠ドライバ部61のn個のLEDドライバ90の全てにシリアルデータ送信を完了した後は、盤ドライバ部62の残りのLEDドライバ90に対してのみステップS803~S815の処理が行われることになる。

m回のループ処理LP3で図29Bに示したような、 $(n+m)$ 個の各LEDドライバ90へのシリアルデータ出力が実行され、LED駆動データ出力(図11のステップS115の処理)が完了する。なお、搭載されるLEDドライバ90の数が異なれば、当然ループ回数も変化する。

また以上の例は2つのシリアルデータ出力チャンネルch1, ch2を用いる例で述べているが、3以上のシリアルデータ出力チャンネルを利用する場合も、それらが並行して同時にシリアルデータ送信が行われるようにすれば良い。

【0227】

以上の図25の処理のように、演出制御CPU200は、第1系統(シリアルデータ出力チャンネルch1)と第2系統(シリアルデータ出力チャンネルch2)の駆動信号出力手段(枠ドライバ部61と盤ドライバ部62)には、一送信単位のシリアルデータを同時に送信する。そして当該送信の完了後、次の一送信単位のシリアルデータを、第1系統と第2系統の駆動信号出力手段に対して略同時に送信する。このような処理で、LED駆動データを各LEDドライバ90へ送信していく。

これにより全体のシリアルデータ送信動作に要する時間を短縮でき、もって演出制御CPU200の処理負担を軽減できる。

【0228】

この理由を説明する。

10

20

30

40

50

図32は演出制御CPU200がシリアルデータ送信に使用するクロック信号CLK、送信データ、TDRE（送信データエンピティフラグ）、及び送信データの送信データレジスタへの書込タイミングを示している。

送信データとは、上述のスレーブアドレス、データ設定開始レジスタアドレス、LED駆動データLPDT1, LPDT2・・・LPDT24に相当する。ここでは1送信単位としての8ビットをデータd0～d7として示している。

【0229】

演出制御CPU200は、図25のステップS804, S807, S810のそれぞれで一送信単位の8ビットデータを送信する場合、各シリアルデータ出力チャネルch1, ch2における送信データレジスタに8ビットの送信データを書き込む。送信データレジスタへ書き込まれた送信データは、クロック信号CLKのタイミング毎に1ビットずつ送信出力される。

10

ここで、TDREは、送信データレジスタに送信データを書き込むと「0」となり、送信データレジスタに有効なデータが存在していることを示す。そして送信データレジスタのデータが実際に送信出力（送信用シフトレジスタへのロード）されて送信が開始されると「1」となり、送信データレジスタに有効なデータが存在しないことを示す。

従って演出制御CPU200の送信処理としては、TDREが「1」となったことを確認して、8ビットの送信データを送信データレジスタへ書き込み、その次の8ビットの送信データの書き込みは、次にTDREが「1」となるまで待機する。即ち図32に待機時間TWとして示す期間は、次の送信データの処理ができないことになる。

20

【0230】

シリアルデータ送信に関し、従来は、1つのシリアルデータ出力チャネルから例えば第1系統の駆動信号出力手段に一送信単位（8ビット）のシリアルデータを送信し、当該送信の完了後、次の送信チャネルから第2系統の駆動信号出力手段に一送信単位（8ビット）のシリアルデータを送信していく、というように送信動作を行っていた。例えば図25のステップS804～S806に相当する処理は、従来通常は、

（ST1）ch1からスレーブアドレス出力（送信データレジスタへの書込）

（ST2）送信出力完了待機

（ST3）ch1からデータ設定開始レジスタアドレス出力（送信データレジスタへの書込）

30

（ST4）送信出力完了待機

（ST5）ch1からLED駆動データLPDT1出力（送信データレジスタへの書込）

（ST6）送信出力完了待機

（ST7）ch1からLED駆動データLPDT2出力

（ST8）送信出力完了待機

・・・中略・・・

（ST51）ch1からLED駆動データLPDT24出力

（ST52）送信出力完了待機

（ST53）ch2からスレーブアドレス出力

（ST54）ch2送信出力完了待機

40

（ST55）ch2からデータ設定開始レジスタアドレス出力

（ST56）送信出力完了待機

（ST57）ch2からLED駆動データLPDT1出力

（ST58）送信出力完了待機

（ST59）ch2からLED駆動データLPDT2出力

（ST60）送信出力完了待機

・・・中略・・・

（ST103）ch2からLED駆動データLPDT24出力

（ST104）送信出力完了待機

というように行っていた。

50

この場合、シリアルデータ出力チャネル $ch1$, $ch2$ のそれぞれで一送信単位の送信毎に待ち時間が発生し、送信処理効率が悪い。

これに対して本構成では、

($S804$) $ch1$, $ch2$ からスレーブアドレス出力 (送信データレジスタへの書込)
($S805$, $S806$) $ch1$, $ch2$ 送信出力完了待機

というように、同時的に両シリアルデータ出力チャネル $ch1$, $ch2$ での送信処理を行うようにすることで、処理が効率化される。

ステップ $S807 \sim S809$ の処理、及びステップ $S810 \sim S812$ の処理についても同様である。

【 0 2 3 1 】

10

そして、1つのLEDドライバ90に対する送信は1ループ処理において1つの送信チャネル毎に26バイト分 (26回の送信データレジスタへの書込) となる。各シリアルデータ出力チャネル $ch1$, $ch2$ について、同時的な処理を実行しなければ、総待機時間は、1回のループ処理期間でほぼ ($52 \times TW$) となる。これが本実施形態の場合、1回のループ処理期間でのほぼ ($26 \times TW$) と、著しく短縮できる。

図11のステップ $S115$ のLED駆動データ出力処理において、このようにシリアルデータ出力処理が効率化できることで、演出制御CPU200の処理負担は大きく軽減される。

【 0 2 3 2 】

20

また本構成では、シリアルデータ送信されるLED駆動データは、発光輝度 (階調) を示すデータとされ、上記のように例えば4ビットで16階調の発光駆動を実現する。このような階調制御を可能とすることで、より多様な演出効果を実現することができる。

なお、発光輝度を16階調とする例を述べたが、もちろんより多階調としても良い。

【 0 2 3 3 】

また、パチンコ遊技機1は、枠部 (前枠2、外枠4及びガラス扉5) と、この枠部に取り付けられる遊技盤部 (遊技盤3) とを備えている。そして第1系統の駆動信号出力手段 (枠ドライバ部61) は、前枠2に設けられた演出手段であるランプ部63 (発光部20w) にLED駆動信号を出力する複数のドライバ回路 (LEDドライバ90) で構成され、第2系統の駆動信号出力手段 (盤ドライバ部62) は、遊技盤3に設けられた演出手段であるランプ部64 (発光部20b) にLED駆動信号を出力する複数のドライバ回路 (

30

LEDドライバ90) で構成されている。
このような構成により、枠ドライバ部61のLEDドライバ90はすべて枠側の発光部20wに対応し、また盤ドライバ部62のLEDドライバ90はすべて盤側の発光部20bに対応することとなり、これにより配線の容易化、効率化、演出制御設定の容易性などを実現できる。

【 0 2 3 4 】

- 点灯データのビット変換について -

ところで、パチンコ遊技機1においては、ステップ $S810$ で、上述のように4ビット構造とされている点灯データを8ビットに変換したものを一送信単位のシリアルデータとしてLEDドライバ90に出力している。

40

このビット変換について図33で説明する。図33Aは1つのLEDドライバ90に送信する 4×24 ビットの点灯データの例を示している。即ち図29Aの出力データバッファの1マス分に相当するデータの例である。先頭の「F8h」 (図では「h」を省略) は、LEDドライバ90のレジスタアドレス15h、16hに送信すべき点灯データである、つまり「Fh」はLEDドライバ90のレジスタアドレス15hに書き込む、電流端子96-1についての階調値としての点灯データであり、「8h」は、レジスタアドレス16hに書き込む、電流端子96-2についての階調値としての点灯データである。次の「0Fh」は、同様にレジスタアドレス17h、18hに対応する。以下同様で、最後の「00h」は、レジスタアドレス2Bh、2Chに対応する。

50

【 0 2 3 5 】

ここで図 3 3 A の「 F 8 h 」「 0 F h 」、・・・「 0 0 h 」のように、演出制御 C P U 2 0 0 の内部処理単位としての 8 ビット単位で区切って考えた場合に、上位 4 ビット（例えば「 F 8 h 」のうちの「 F h 」）は、奇数レジスタアドレス（例えばレジスタアドレス 1 5 h ）に対する点灯データで、下位 4 ビット（例えば「 F 8 h 」のうちの「 8 h 」）は偶数レジスタアドレス（例えばレジスタアドレス 1 6 h ）に対する点灯データとなる。

なお、ここでの「奇数レジスタアドレス」「偶数レジスタアドレス」というのは L E D ドライバ 9 0 のレジスタ設計に応じた一例である。あくまで送信先を、レジスタアドレス 1 5 h ~ 2 C h とした場合として便宜的に述べているにすぎない。

この場合に、奇数レジスタアドレス（ 1 5 h 、 1 7 h ・・・ 2 B h ）への点灯データについては、演出制御 C P U 2 0 0 は、 8 ビットデータの下位 4 ビットをマスクして、それを L E D ドライバ 9 0 に送信する。一方、偶数レジスタアドレス（ 1 6 h 、 1 8 h ・・・ 2 C h ）への点灯データについては、演出制御 C P U 2 0 0 は、 8 ビットデータの上位 4 ビットをマスクして、それを 4 ビットシフトしたものを L E D ドライバ 9 0 に送信する。つまり結果的に 4 ビットの点灯データを 8 ビットに変換して送信する。

【 0 2 3 6 】

このビット変換として、「 F 8 h 」の場合を図 3 3 B 、図 3 3 C に示した。

図 3 3 B は、点灯データ「 F h 」をレジスタアドレス 1 5 h に送信する場合の処理を示している。図 2 9 A の出力データバッファから取り出す点灯データは、各 4 ビットの 2 つの点灯データである「 F 8 h 」=「 1 1 1 1 1 0 0 0 」となる。このデータに対し、下位 4 ビットをマスクする。例えばマスクデータ「 F 0 h 」=「 1 1 1 1 0 0 0 0 」を用いてアンドをとる。これにより、図示のように、レジスタアドレス 1 5 h に送信するシリアルデータ「 1 1 1 1 0 0 0 0 」=「 F 0 h 」が得られることになる。この場合、電流端子 9 6 - 1 からは最大階調値（ F 0 h ）の駆動電流出力が行われることとなる。

一方、図 3 3 C は、点灯データ「 8 h 」をレジスタアドレス 1 6 h に送信する場合の処理を示している。上記のとおり図 2 9 A の出力データバッファから取り出した点灯データは「 F 8 h 」=「 1 1 1 1 1 0 0 0 」である。このデータに対し、上位 4 ビットをマスクする。例えばマスクデータ「 0 F h 」=「 0 0 0 0 1 1 1 1 」を用いてアンドをとる。これにより、図示のように「 0 0 0 0 1 0 0 0 」というデータが得られる。さらにこの場合、当該データを 4 ビットシフトすることで、レジスタアドレス 1 6 h に送信するシリアルデータ「 1 0 0 0 0 0 0 0 」=「 8 0 h 」が得られることになる。この場合、電流端子 9 6 - 1 からは中間的な階調値（ 8 0 h ）の駆動電流出力が行われることとなる。

【 0 2 3 7 】

以上のように、パチンコ遊技機 1 では、演出制御部 5 1 は、例えば演出制御 R O M 2 0 1 に第 1 ビット数（例えば 8 ビット）より少ないビット数である第 2 ビット数（例えば 4 ビット）の発光輝度情報（点灯データ）をランプデータテーブルなどの形式で記憶する。そして演出制御 C P U 2 0 0 は、第 2 ビット数の発光輝度情報を、第 1 ビット数に変換して L E D 駆動データを生成し、その L E D 駆動データを発光駆動信号出力手段である L E D ドライバ 9 0 にシリアルデータとして送信する。

L E D ドライバ 9 0 のレジスタアドレス 1 5 h ~ 2 C h が、 8 ビットの P W M データを入力可能とされていることは、 8 ビットの点灯データとすれば 2 5 6 階調の L E D 発光制御が可能である。しかしながら、一般に遊技機の発光演出に用いる発光部 2 0 w 、 2 0 b に対する制御としては、 2 5 6 階調は必要ではない。具体的には「 0 0 h 」「 1 0 h 」「 2 0 h 」・・・「 F 0 h 」の 1 6 階調で十分である。

そこでパチンコ遊技機 1 では、点灯データを 4 ビット構造として、 1 6 階調表現を行うようにする。そして L E D ドライバ 9 0 への出力時には、 4 ビットを 8 ビットに変換して送信する。

【 0 2 3 8 】

このようにすることで、演出制御部 5 1 は内部 R O M （演出制御 R O M 2 0 1 ）に記憶する点灯データのデータ容量を大幅に削減でき、メモリ容量消費を抑制できることになる

10

20

30

40

50

。

また、近年の汎用的なＬＥＤドライバは、２５６階調などの高性能タイプのものの方が生産量が多く、価格的にも有利であることが多い。そのため、例えば１６階調が必要な場合に、１６階調の制御能力を持つＬＥＤドライバを採用するよりも、２５６階調のＬＥＤドライバを採用する方が、コストメリットが得られ、又、安定的入手性もよい。これにより製造上及びコスト的なメリットが得られる。

また上述したように、演出制御ＣＰＵ２００は、４ビットの点灯データを８ビットにおける上位４ビットに配置して、８ビットのＬＥＤ駆動データ（送信するシリアルデータ）を生成する。

このように上位４ビット配置により、１６階調のＬＥＤ駆動データを生成でき、またその処理は例えば図３３Ｂ、図３３Ｃの例のように、非常に簡易な処理である。このためビット数変換の処理負担はほとんど問題とならない。

【０２３９】

なお上記例では、８ビットに変換した点灯データを「００ｈ」「１０ｈ」「２０ｈ」・ ・ ・「Ｆ０ｈ」とするとしたが、次のような例も考えられる。

この場合、４ビットの点灯データが「Ｆｈ」のときの、８ビットのシリアルデータ「Ｆ０ｈ」が制御上の最大輝度となるが、ＬＥＤドライバ９０は「ＦＦｈ」まで対応できる。そこで、８ビットのシリアルデータの「Ｆ０ｈ」の下位４ビットを「１１１１」に変換して「ＦＦｈ」（＝１１１１１１１１）を送信するようにしてもよい。つまり送信するシリアルデータは「００ｈ」「１０ｈ」「２０ｈ」・ ・ ・「Ｅ０ｈ」「ＦＦｈ」とする。このようにすると、ＬＥＤドライバ９０の発光駆動能力上での最大輝度の発光を実行させることが可能となる。

また、「００ｈ」以外の「１０ｈ」「２０ｈ」・ ・ ・「Ｆ０ｈ」について、下位４ビットを「１１１１」に変換し、「１Ｆｈ」「２Ｆｈ」・ ・ ・「ＦＦｈ」として送信してもよい。これにより、各階調での発光輝度を上げ、演出効果を向上させることができる。

また、ここまでは４ビットの点灯データを８ビットとする例で述べたが、これは一例である。第１ビット数（例えば８ビット）はＬＥＤドライバ側の設計に応じて決められる。また第２ビット数（例えば４ビット）は、表現したい階調に応じて設定すればよい。例えば２階調なら１ビット、４階調なら２ビット、８階調なら３ビット・ ・ ・とすれば良い。

また本実施形態では、シリアルデータ出力としてＬＥＤ駆動データ送信を行うものであるが、この第２ビット数の点灯データを第１ビット数に変換して発光駆動ドライバに送信するという処理は、パラレルデータ出力、或いは無線送信出力などにも応用でき、その場合に送信先の階調能力と、求める階調表現の差がある場合に、送信元のデータ記憶容量の低減効果を得ることができる。

【０２４０】

[１-７．実施形態の発光駆動手法]

（１-７-１．実施形態の発光駆動情報格納手法）

先行例としてのパチンコ遊技機１においては、シナリオデータ（演出進行データ）に従った発光部２０ｂ、２０ｗの発光動作を実現するために、先の図２８Ａに示したランプデータテーブルのように、ＬＥＤ１２０の点灯データを格納したテーブルを演出制御ＲＯＭ２０１に記憶させている。

上述のように、シナリオデータ（ランプサブシナリオテーブル：図２３Ａ参照）には、ランプデータテーブルにおけるランプデータ番号（ランプナンバ）の情報が含まれ、該ランプデータ番号と実行中のライン（ラインＬ）の情報とに基づき、ランプデータテーブルから各ＬＥＤ１２０の点灯データが読み出されて、それぞれ対応するＬＥＤドライバ９０に出力される。

【０２４１】

ここで、図２８Ａに示したように、先行例におけるランプデータテーブルでは、各ランプデータにおけるラインＬごとに、ＬＥＤ１２０の一つ一つの点灯データを格納している。

前述のように、ランプデータテーブルに格納されるLED 120一つあたりの点灯データのデータ容量は4ビットである。また、LEDドライバ90一つあたりのLED数は24、LEDドライバ90の総数は32である。

よって、先行例において、ランプデータテーブルにおける一つのラインLに対しては、 $4 \text{ ビット} \times 24 \times 32 = 3072 \text{ ビット}$

のデータが格納される。

さらに、ランプデータテーブルにおけるラインLの総数をLnとすると、ランプデータテーブルの総データ容量(タイマ(frame)のビット数は除く)は、

3072 Ln ビット

と表すことができる。

10

【0242】

先行例におけるランプデータテーブルでは、各LED 120の点灯データに対して、該点灯データによる発光状態(或いは非発光状態)を継続する時間長の情報、具体的にはタイマ(frame)の情報を対応づけ、これら点灯データとタイマとを対応づけた情報を各ラインLに格納している。

パチンコ遊技機1において、演出発光動作における発光時間の最小単位は、1割込み処理分の時間(本例では16ms)とされている。このため、ランプデータテーブルにおいては、タイマの情報を格納せず、各ラインLが1割込み処理分の時間を表すものとして扱うことが考えられる。

しかしながら、このように1ラインL = 1割込み処理分の時間として各LED 120の点灯データを格納した場合には、テーブルに格納される点灯データの重複格納量が増大し、データ容量の増加を招く。例えば、ランブナンバで特定された発光パターンが所定のLED 120のみを「64ms点灯」「64ms消灯」「64ms点灯」させて点滅させるというパターンであったとする。この場合、「64ms点灯」「64ms消灯」「64ms点灯」の各々では、各LED 120の点灯データは共通となる。具体的に、ラインL = 1割込み処理分の時間とした場合、「64ms点灯」に対応した四つのラインLに対してそれぞれ同一の点灯データを格納することになる。同様に「64ms消灯」、さらにそれに続く「64ms点灯」それぞれについても、対応した四つのラインLに対してそれぞれ同一の点灯データを格納することになり、テーブルに格納される点灯データの重複格納量が増大してしまう。

20

30

【0243】

そこで、先行例においては、各ラインLの点灯データに対してタイマ(frame)の情報、すなわち動作の継続時間長を表す情報を対応づけて格納するようにし、いわば、点灯データを時間方向に圧縮している。これにより、テーブルにおける点灯データの重複格納量の低減が図られ、発光制御に係るメモリ消費量の削減が図られている。

【0244】

しかしながら、遊技機においてメモリ(演出制御ROM 201)の記憶容量は有限であり、可能な限り消費量は削減されるべきである。

本実施形態では、発光制御に係るデータ記憶容量の削減を図ることで、遊技機におけるメモリ消費量の削減を図る。

40

【0245】

図34は、実施形態におけるランプデータテーブルのデータ構造を模式的に表している。

まず、実施形態のランプデータテーブルにおいても、先行例と同様、各ラインLにはタイマ(frame)の情報を格納するものとし、時間方向での格納データ圧縮を図っている。

【0246】

そして、実施形態のランプデータテーブルでは、各ラインLに点灯データではなく発光パターン識別子を格納するものとしている(図中「パターン1」「パターン2」等)。

発光パターン識別子は、複数個の発光素子による発光パターンを一意に識別するための識別子である。具体的に、本例では、所定複数個の発光素子の群を一つの単位発光素子群

50

としたときに、該単位発光素子群の発光パターンを一意に識別するための識別子とされている。本例における単位発光素子群は、一つのＬＥＤドライバ９０により発光駆動されるＬＥＤ群（本例では２４個）として定められている。

【０２４７】

図３４に示すように、本例のランプデータテーブルでは、各ランプナンバのランプデータにおける各ラインＬにおいて、 $w_1 \sim w_n$ ）及び $b_1 \sim b_m$ ）の各ＬＥＤドライバ９０ごとの発光パターン識別子が格納されている。

【０２４８】

ここで、単位発光素子群がとり得る発光パターンは、パチンコ遊技機１で実行され得る発光動作の種類が有限であることから、有限である。発光パターン識別子としては、パチンコ遊技機１で実行される得る発光動作に応じて各単位発光素子群がとり得る発光パターンごとに定義しておく。

以下、このように定義される発光パターン識別子の総数を「 X 」と表記する。

【０２４９】

発光演出動作に伴う単位発光素子群ごとの発光パターンは、同一のラインＬ、或いは異なるラインＬ間において重複し得るものである。

例えば、或るランプナンバ（ランプナンバ y とする）に対応する発光パターンが、上記で例示したものと同様、所定のＬＥＤ１２０のみを「６４ｍｓ点灯」「６４ｍｓ消灯」「６４ｍｓ点灯」させるといったパターンであったとする。この場合、該ランプナンバ y のランプデータにおいては、１番目のラインＬには所定のＬＥＤ１２０を「６４ｍｓ点灯」させそれ以外のＬＥＤ１２０を消灯させるための単位発光素子群ごとの発光パターン識別子が格納される。２番目のラインＬには、所定のＬＥＤ１２０を「６４ｍｓ消灯」させそれ以外のＬＥＤ１２０を消灯させるための単位発光素子群ごとの発光パターン識別子が格納され、さらに、３番目のラインＬには所定のＬＥＤ１２０を「６４ｍｓ点灯」させそれ以外のＬＥＤ１２０を消灯させるための単位発光素子群ごとの発光パターン識別子が格納される。

このようなケースにおいて、各ラインＬでは、点滅対象のＬＥＤ１２０以外のＬＥＤ１２０については発光パターンが同一とされるため、異なる単位発光素子群の間で発光パターン識別子が重複し得る。また、各ラインＬの間で見ても、点滅対象のＬＥＤ１２０以外のＬＥＤ１２０については発光パターンが同一に維持されるため、該当する単位発光素子群については、ラインＬ間で発光パターン識別子が重複し得る。さらに、１番目と３番目のラインＬ間においては、点滅対象のＬＥＤ１２０の発光パターンは同一であるため、該当する単位発光素子群についてはラインＬ間で発光パターン識別子が重複する。

【０２５０】

このような点からランプデータテーブルにおいては、図３４に例示するように、格納される発光パターン識別子に重複が生じるものである。例えば図中、ランプデータ１（ランプナンバ１に対応したランプデータ）における１番目のラインＬでの「パターン１」の重複や、ランプデータ２における１番目のラインＬと３番目のラインＬの間での「パターン１２０」の重複等である。

なお、発光パターン識別子の重複は、同一ランプナンバのランプデータ中に限らず、異なるランプナンバのランプデータ間においても生じ得るものである（図中「パターン X 」等を参照）。

【０２５１】

なお、図３４においても、先の図２８Ａと同様にランプデータテーブルに格納される一部のランプナンバに対応したランプデータのみを示したが、ランプデータテーブルにはシナリオデータにより指示され得る全てのランプナンバに対応するランプデータが格納されるものである。

【０２５２】

上記のように実施形態のパチンコ遊技機１では、ランプデータテーブルにおいて、異なる発光素子群について共通の発光パターン識別子（発光パターン情報）が記憶される。

【 0 2 5 3 】

実施形態のパチンコ遊技機 1 では、ランプデータテーブルには点灯データそのものではなく発光パターンの種別を識別するための発光パターン情報が格納されているため、該発光パターン情報を点灯データに変換するための変換テーブル（点灯データテーブル）が演出制御 ROM 201 に格納されている。

【 0 2 5 4 】

図 35 は、変換テーブルのデータ構造を模式的に示している。

変換テーブルにおいては、合計 X 個となる発光パターン識別子ごとに、単位発光素子群を構成する LED 120 ごとの点灯データが格納されている。

本例においても、先行例と同様、LED 120 一つあたりの点灯データは 4 ビットデータとされている（つまり先行例と同様に 4 ビット 8 ビット変換を行うことを前提としている）。本例では、単位発光素子群を構成する LED 数は「24」であることから、一つの発光パターン識別子に対して格納される点灯データのビット数は「96」である。

【 0 2 5 5 】

このような変換テーブルにより、シナリオデータに基づきランプデータテーブルから特定される単位発光素子群ごとの発光パターン識別子を、LED 120 ごとの点灯データに変換することができる。

このように LED 120 ごとの点灯データが得られた以降の処理については先行例の場合と同様である。この点の詳細については後に改めて説明する。

【 0 2 5 6 】

ここで、仮に、パチンコ遊技機 1 において単位発光素子群がとり得る発光パターンの種類の数「X」が「1000」とする。

この場合、発光パターン識別子のビット数としては、10 ビット（1024 通りの表現が可能）あればよい。

前述のように、ランプデータテーブルにおけるライン L の総数を Ln とおくと、この場合におけるランプデータテーブルの総データ容量（タイマ（frame）のビット数は除く）としては、

$$10 \text{ ビット} \times 32 \text{ (ドライバ数)} \times L_n = 320 L_n \text{ ビット}$$

と表すことができる。

【 0 2 5 7 】

一方、変換テーブルは、発光パターン識別子（ここでは 1000 個）ごとに、単位発光素子群分の点灯データ（データ容量 = 96 ビット：4 × 24）を格納しておけばよい。従って、変換テーブルの総データ容量は、

$$96 \text{ ビット} \times 1000 = 96000 \text{ ビット}$$

と表すことができる。

【 0 2 5 8 】

例えば、ランプデータテーブルにおける総ライン数 Ln = 1000 とすると、先行例におけるランプデータテーブルの総データ容量は、

$$3072 \text{ ビット} \times 1000 = 3072000 \text{ ビット}$$

であり、実施形態におけるランプデータテーブル + 変換テーブルの総データ容量は、

$$320 \text{ ビット} \times 1000 = 320000 \text{ ビット} + 96000 \text{ ビット} = 416000 \text{ ビット}$$

である。

【 0 2 5 9 】

このように X = 1000、Ln = 1000 の例においては、先行例に対しメモリ消費量を約 13% に抑えることができる。

実施形態において、このようにメモリ消費量が削減されるのは、先行例においては前述したランプデータテーブルにおける発光パターンの重複部分にそれぞれ点灯データを格納していたのに対し（つまり点灯データの重複格納が生じていたのに対し）、実施形態では、該重複部分の点灯データは、該重複部分に格納された発光パターン識別子と対応づけら

10

20

30

40

50

れて変換テーブルにおける 1 箇所にもみ格納されるためである。

この点から理解されるように、実施形態の発光駆動情報格納手法によれば、点灯データ（発光輝度情報）の重複格納量の抑制が図られるものである。

【0260】

（1-7-2．実施形態のLED駆動データ更新処理）

上記により説明した実施形態としてのランプデータテーブル及び変換テーブルに対応して、この場合の演出制御CPU200は、先の図24に示したLED駆動データ更新処理に代えて、図36に示すLED駆動データ更新処理を実行する。実施形態において、演出制御CPU200が行うLED駆動データ更新処理以外の各処理については先の図11～図23及び図25～図33で説明したものと同様となることから重複説明は避ける。

なお、図36において、既に説明済みとなった部分と同様となる部分については同一のステップ番号を付して説明を省略する。

【0261】

図36に示すように、この場合のLED駆動データ更新処理においても、図24の場合と同様にステップS701～S708までの処理が行われる。但しこの場合、ランプデータテーブルは図34で例示したデータ構造とされるため、ステップS706の特定処理では、特定したアドレスにより、ランプデータテーブルにおける特定のラインLに格納された単位発光素子群ごとの発光パターン識別子が特定される。

【0262】

この場合の演出制御CPU200は、ステップS708に続くステップS901において、発光パターン識別子を点灯データに変換する処理を行う。すなわち、ステップS706の処理によりアドレスが特定されたラインLに格納されている単位発光素子群ごとの発光パターン識別子を、図35に示した変換テーブルに基づきLED120ごとの点灯データに変換する。

【0263】

この場合の演出制御CPU200は、ステップS901の変換処理を行ったことに応じてステップS709に処理を進める。ステップS709以降の処理については既に説明したものと同様となるため重複説明は避ける。

このようにランプデータテーブルにおける一つのラインL分の点灯データが得られた以降の処理については、先行例の場合と同様となる。

【0264】

実施形態においても、各LED120の点灯データは4ビットデータとされるため、演出制御CPU200は、先行例の場合と同様に4ビットの点灯データを8ビットに変換する処理を行う（図33を参照）。

このようなビット変換により、各LEDドライバ90の各レジスタアドレスに送信すべき8ビットのシリアルデータが得られ、これらシリアルデータがステップS810の処理（図25）により対応するレジスタアドレスに出力される。

これにより、各LED120が点灯データに応じた輝度により発光され、或いは非発光とされて、シナリオデータに基づく発光動作が実現される。

【0265】

（1-7-3．発光駆動情報格納手法の変形例）

なお、上記では単位発光素子群が一つのLEDドライバ90により発光駆動されるLED群とされた例を挙げたが、単位発光素子群の区分はこれに限定されず、多様に考えられる。例えば、単位発光素子群は、所定複数のLEDドライバ90により発光駆動されるLED群として定めることもできる。このとき、メモリ消費量削減を図る上では、単位発光素子群を構成するLED120の数は、発光部20b及び20wにおけるLED120の総数よりも少なくすることが望ましい。

【0266】

或いは、発光部 20b、20wそれぞれが、発光色の異なる複数のLED120で成る発光ユニットを複数有した構成とされた場合には、単位発光素子群は、一つの発光ユニットを構成するLED群として区分してもよい。

一例として、発光ユニットとしては、それぞれ発光色がR(赤)、G(緑)、B(青)とされた三つのLED120で成るものとし、各LEDドライバ90は、24個の発光ユニットを発光駆動可能に構成されている場合を挙げることができる。

この場合、LEDドライバ90の総数が「32」であれば、発光ユニットの総数は 32×24 より「768」であり、LED120の総数はその3倍の「2304」である。

【0267】

図37は、このような構成を前提とした際に、1発光ユニットを構成するLED群を単位発光素子群とした場合のランプデータテーブルのデータ構造を模式的に示している。

なお、先の図34と同様に、図37においてもランプデータ1、2に対応した部分のみを例示している。また、図37では、ランプデータテーブルに格納される発光パターン識別子は一部のみを例示しており、空欄部分は図示を省略したもので、実際には発光パターン識別子が格納されている。

【0268】

ここで、上記のように発光部20bと発光部20wとを合わせたLED120の総数が「2304」個とされる場合において、先行例のようにランプデータテーブルにLED120ごとの点灯データを格納した場合、ランプデータテーブルにおける一つのラインLに対しては、

$$4 \text{ ビット} \times 3 \times 24 \times 32 = 9216 \text{ ビット}$$

のデータが格納される。

この場合もランプデータテーブルにおけるラインLの総数をLnとすると、ランプデータテーブルの総データ容量(タイマ(frame)のビット数は除く)は、

$$9216 L_n \text{ ビット}$$

と表される。

【0269】

一方、図37に示した格納手法を採った場合、ランプデータテーブルの総データ容量(タイマ(frame)のビット数は除く)は、単位発光素子群がとり得る発光パターンの種類の数「X」が例えば「1000」であり、これに対応した発光パターン識別子のビット数が10ビットであるとする、

$$10 \text{ ビット} \times 24 (1 \text{ ドライバの発光ユニット数}) \times 32 (\text{ドライバ数}) \times L_n = 7680 L_n \text{ ビット}$$

と表される。

【0270】

また、この場合も変換テーブルは、発光パターン識別子(ここでは1000個)ごとに、単位発光素子群分の点灯データ(データ容量=12ビット: 4×3)を格納しておけばよく、総データ容量は、

$$12 \text{ ビット} \times 1000 = 12000 \text{ ビット}$$

と表される。

【0271】

この場合も、ランプデータテーブルにおける総ライン数Lnが例えば「1000」であるとする、先行例の格納手法によるランプデータテーブルの総データ容量は、

$$9216 \text{ ビット} \times 1000 = 9216000 \text{ ビット}$$

であり、図37に示した格納手法によるランプデータテーブル+変換テーブルの総データ容量は、

$$7680 \text{ ビット} \times 1000 = 7680000 \text{ ビット} + 12000 \text{ ビット} = 7692000 \text{ ビット}$$

である。

【0272】

このように $X = 1000$ 、 $L_n = 1000$ の例においては、先行例の格納手法に対しメモリ消費量を約 83% に抑えることができる。

【0273】

なお、先の図 34 に示したデータ格納手法も含め、「X」の数値はあくまで説明上の例を示したものに過ぎない。「X」の数値は、パチンコ遊技機 1 が行い得る発光動作の種類や、異種の発光動作間における部分的な発光パターン的一致数等に応じて上下するものである。具体的には、上記発光動作の種類数が少ないほど「X」の数値が減少する傾向となる。また、上記異種の発光動作間における部分的な発光パターン的一致数が多いほど「X」の数値が減少する傾向となる。「X」の数値が少なくなるほど、メモリ消費量の削減効果は増大する。

10

【0274】

[1-8. 第一実施形態のまとめ及び変形例]

以上で説明した実施形態の遊技機（パチンコ遊技機 1）によれば、発光制御のための処理を効率化でき、発光制御処理負荷を軽減することができる。

【0275】

また、実施形態の遊技機は、少なくとも第一発光素子群を駆動する第一発光駆動手段（例えば、一つの LED ドライバ 90）と、少なくとも第二発光素子群を駆動する第二発光駆動手段（例えば、上記一つの LED ドライバ 90 とは別の LED ドライバ 90）と、第一発光駆動手段と第二発光駆動手段とを制御する演出制御手段（演出制御 CPU 200）と、を備えている。

20

そして、演出制御手段は、第一発光素子群の発光パターン情報（発光パターン識別子）である第一発光パターン情報と、前記第二発光素子群の発光パターン情報である第二発光パターン情報とが少なくとも格納された発光パターンテーブル（ランプデータテーブル：図 34 参照）と、複数の点灯データが格納された点灯データテーブル（変換テーブル：図 35 参照）と、を有し、第一発光パターン情報に基づいて、点灯データテーブルに格納された複数の点灯データから何れかの点灯データを選択し、選択した点灯データにより第一発光素子群を発光可能であり、第二発光パターン情報に基づいて、点灯データテーブルに格納された複数の点灯データから何れかの点灯データを選択し、選択した点灯データにより第二発光素子群を発光可能であり、発光パターンテーブルにおいて、少なくとも第一発光パターン情報と、第二発光パターン情報とで、共通の発光パターン情報である特定発光パターン情報を記憶し、特定発光パターン情報に基づいて、点灯データテーブルに格納された特定の点灯データを選択可能としたものである。

30

【0276】

これにより、点灯データの重複格納量を抑制することが可能とされる。

従って、発光制御に要するメモリ消費量の削減を図ることができる。

【0277】

さらに、実施形態の遊技機においては、発光パターンテーブルは、所定単位の情報（タイマ（frame））に対して、少なくとも第一発光パターン情報及び/又は第二発光パターン情報が格納されている。

40

【0278】

これにより、発光パターンテーブルにおける同一の発光パターン情報の重複格納量が抑制される。

従って、メモリ消費量のさらなる削減を図ることができる。

【0279】

さらにまた、実施形態の遊技機においては、点灯データテーブルには、点灯データとして、第 1 ビット数（例えば 8 ビット）より少ないビット数である第 2 ビット数（例えば 4 ビット）による情報が格納され、演出制御手段は、点灯データテーブルから選択した第 2 ビット数による点灯データを第 1 ビット数に変換して各発光素子の駆動データを生成し、該駆動データを少なくとも第一、第二発光駆動手段に出力している（ステップ S 810）

50

。

【0280】

これにより、点灯データのデータ容量圧縮が図られる。

従って、メモリ消費量のさらなる削減を図ることができる。

【0281】

また、実施形態の遊技機においては、発光素子群を区分する単位がドライバ（LEDドライバ90）単位とされている。

【0282】

発光素子群を区分する単位がドライバ単位とされることで、発光パターンテーブルの総データ容量の圧縮効果が高まり、メモリ消費量の削減を図ることができる。

10

【0283】

また、実施形態の遊技機においては、発光色が異なる複数の発光素子で成る発光ユニットを複数有し、発光素子群を区分する単位が発光ユニット単位とされている。

【0284】

発光素子群を区分する単位が発光ユニット単位とされることで、変換テーブルの総データ容量の圧縮効果が高まり、メモリ消費量の削減を図ることができる。

【0285】

また、実施形態の遊技機は、次のような構成であると換言することもできる。

すなわち、複数の発光素子（LED120）を有する発光手段（発光部20b、20w）と、発光素子を発光駆動する発光駆動手段（LEDドライバ90）と、実行すべき演出動作の進行内容を表す演出進行データに基づき発光駆動手段を制御する演出制御手段（演出制御CPU200）と、を備えている。

20

そして、演出進行データに基づき特定され得る発光動作の種類ごとに、発光手段における発光素子群ごとの発光パターン情報が格納された発光パターンテーブル（ランプデータテーブル）と、発光パターン情報ごとに、発光素子群における各発光素子の発光輝度情報（点灯データ）が格納された点灯データテーブル（変換テーブル）と、が記憶されている。

その上で、演出制御手段は、演出進行データに基づき実行すべき発光動作が特定された場合に、発光パターンテーブルにおける該特定された発光動作に対応する発光素子群ごとの発光パターン情報を点灯データテーブルに基づいて点灯データに変換する変換手段（ステップS901）と、変換手段により得られた点灯データに基づいて発光駆動手段により発光素子を発光させる発光制御手段（ステップS810）と、を有している。

30

これにより、点灯データの重複格納量を抑制することが可能とされ、発光制御に要するメモリ消費量の削減を図ることができる。

【0286】

なお、第一実施形態については、上記で挙げた例に限らず多様な変形例や適用例が考えられる。

例えば上記では、それぞれの発光素子群における発光素子数を同一とする例を挙げたが、発光素子群間で発光素子数を一致させることは必須ではない。発光素子群間で発光素子数を異ならせた場合、発光素子数の異なる発光素子群ごとに、対応する変換テーブルを設ける。例えば、発光素子数が「10」である第一種の発光素子群、発光素子数が「30」である第二種の発光素子群、発光素子数が「50」の第三種の発光素子群が存在する場合、変換テーブルは、これら第一～第三種の発光素子群ごとに設ける。

40

【0287】

また上記では、LEDによるランプ部63、64としては枠側に1系統（1つのシリアルデータ出力チャネル）、盤側に1系統の例を挙げたが、もちろんこれに限られない。枠側のランプ部63について複数系統を設けても良いし、盤側のランプ部64において複数系統を設けても良い。

また1つの系統に盤側の発光部20bと枠側の発光部20wが混在していてもよい。

【0288】

50

また、第一実施形態に係る技術については、弾球遊技機に限らず回胴式遊技機（いわゆるスロット機）にも適用できる。

例えばＬＥＤ駆動データのシリアルデータ送信は、スロット機の筐体前側の装飾ＬＥＤとリールのバックライトＬＥＤのそれぞれを第１系統、第２系統として行うことが考えられる。或いは、筐体前側の上部と下部をそれぞれシリアルデータ送信の系統に分けても良い。

【０２８９】

また、発光駆動の対象とする発光素子としてはＬＥＤに限定されず、例えば白熱電球等の他の発光素子とすることもできる。

【０２９０】

< ２．第二実施形態 >

[2-1．第二実施形態のパチンコ遊技機の制御構成]

続いて、第二実施形態としてのパチンコ遊技機１Ａについて説明する。

第二実施形態のパチンコ遊技機１Ａは、演出制御用のコンピュータ装置を１ＣＰＵ化したものである。

なお、パチンコ遊技機１Ａの外観については図１、２で説明したものと略同様となることから説明は省略する。以下の説明において、既に説明済みとなった部分と同様となる部分については同一符号を付して説明を省略する。

【０２９１】

図３８は、パチンコ遊技機１Ａの内部構成の概略的なブロック図である。

先の図３と対比して分かるように、パチンコ遊技機１Ａは、パチンコ遊技機１と比較して、液晶制御基板５２と液晶インターフェース基板６６が設けられていない点異なる。

また、本例では、音源ＩＣ５９も省略された構成とされている。

【０２９２】

パチンコ遊技機１Ａにおいては、演出制御部５１に代えて演出制御部５１Ａが設けられている。演出制御部５１Ａは、いわゆる１ＣＰＵとして、第一実施形態の演出制御部５１が担っていた機能と共に、液晶制御基板５２（前述した液晶制御ＣＰＵ）が担っていた機能を実現するように構成されている。

また本例における演出制御部５１Ａは、液晶制御ＣＰＵの機能と共に、音源ＩＣ５９に相当する機能も実現するように構成されている（後述する音コントローラ２３０）。

【０２９３】

なお、本例では、液晶表示装置３２として、主液晶表示装置３２Ｍと副液晶表示装置３２Ｓとが設けられた構成とされているが、第一実施形態と同様に単一の液晶表示装置３２のみを備えた構成とすることもできる。

主液晶表示装置３２Ｍでは、後述する演出制御部５１の制御の下、背景画像上で例えば左、中、右の３つの装飾図柄の変動表示が行われる。また通常演出、リーチ演出、スーパーリーチ演出などの各種の演出画像の表示も行われる。副液晶表示装置３２Ｓも、同様に各種演出に応じた表示が行われる。

なお、主液晶表示装置３２Ｍは、図柄表示部３３による第１、第２特別図柄の変動表示と時間的に同調して、画像による装飾図柄を変動表示する。

【０２９４】

演出制御部５１Ａは、主液晶表示装置３２Ｍ、副液晶表示装置３２Ｓに対する制御装置としての機能も備えているため、いわゆるＶＤＰ（Video Display Processor）、画像ＲＯＭ、ＶＲＡＭ（Video RAM）としての機能も備えられている。また、この場合の演出制御ＣＰＵ２００は、液晶制御部としても機能する。

ＶＤＰは、画像展開処理や画像の描画などの映像出力処理全般の制御を行う機能を指している。

画像ＲＯＭとは、ＶＤＰが画像展開処理を行う画像データ（演出画像データ）が格納されているメモリを指す。

10

20

30

40

50

V R A Mは、V D Pが展開した画像データを一時的に記憶する画像メモリ領域である。

【 0 2 9 5 】

演出制御部 5 1 Aは、これらの構成により、主制御部 5 0からのコマンド（演出制御コマンド）に基づいて各種の画像データを生成し、主液晶表示装置 3 2 Mや副液晶表示装置 3 2 Sに出力する。これによって主液晶表示装置 3 2 Mや副液晶表示装置 3 2 Sにおいて各種の演出画像が表示される。

【 0 2 9 6 】

[2-2 . 演出制御部の構成]

演出制御部 5 1 Aの具体的な構成例を図 3 9に示す。

10

図 3 9の例の演出制御部 5 1 Aは、例えば 1チップマイクロコンピュータ 2 5 0に対して演出制御 R O M 2 0 1、D - R A M 2 0 2 a、C G - R O M 2 0 6、W D T（ウォッチドッグタイマ）回路 2 1 0等が外付け接続されて構成されている。

【 0 2 9 7 】

1チップマイクロコンピュータ 2 5 0は、演出制御 C P U 2 0 0を含むとともに、図示する各部によって、上述したV D P、V R A M等の機能や、さらには発光制御、モータ制御、音制御を行う機能を有する。

構成各部について説明していく。

【 0 2 9 8 】

1チップマイクロコンピュータ 2 5 0は演出制御 C P U 2 0 0を搭載している。演出制御 C P U 2 0 0は上述したように各種の制御処理を行う。

20

演出制御 C P U 2 0 0は、C P Uインターフェース 2 0 3を経由してマイクロコンピュータ 2 5 0の内部デバイスや外部デバイスを使用する。

即ち演出制御 C P U 2 0 0は、C P Uインターフェース 2 0 3を経由してホストインターフェース 2 0 4に接続され、ホストインターフェース 2 0 4を介して、主制御部 5 0からのコマンド受信、演出制御 R O M 2 0 1に対する読出アクセス、W D T回路 2 1 0との信号送受信、及びバス 2 5 1を介した内部の各部との通信を行う。

【 0 2 9 9 】

演出制御 C P U 2 0 0は、上述した演出制御 R A M 2 0 2として、D - R A M 2 0 2 a及び内蔵 C P U用ワークメモリ 2 0 2 bを用いる。

30

D - R A M 2 0 2 aは、R A Mインターフェース 2 0 8に接続されており、演出制御 C P U 2 0 0は、R A Mインターフェース 2 0 8を介してD - R A M 2 0 2 aに対する書き込みや読み出しを行う。

【 0 3 0 0 】

システム制御レジスタ 2 0 5はシステムの初期設定をするためのレジスタである。

転送回路 2 1 2は、マイクロコンピュータ 2 5 0の内部リソースや外部ペリフェラルを入出力とした転送を行う。

【 0 3 0 1 】

C G - R O M 2 0 6は画像 R O Mであり、表示するキャラクタ画像データを格納する。

C G - R O M 2 0 6はマイクロコンピュータ 2 5 0に設けられたC Gバスインターフェース 2 0 7に接続されている。これによりマイクロコンピュータ 2 5 0内の所要部位は、C Gバスインターフェース 2 0 7を介してC G - R O M 2 0 6にアクセスできる。

40

【 0 3 0 2 】

マイクロコンピュータ 2 5 0は例えば容量が 4 8 MバイトのV R A M 2 0 9を内蔵している。V R A M 2 0 9は描画素材やフレームデータを格納する。

V R A M 2 0 9の使用態様は設定により各種可能であるが、本例では表示用のフレームデータの記憶領域として2つのフレームバッファ 2 0 9 A、2 0 9 Bを設定し、各フレームバッファ 2 0 9 A、2 0 9 Bを1フレーム毎に交互に用いて描画や表示データ出力を行うようにする。

【 0 3 0 3 】

50

なお、本例では、２つの表示装置（主液晶表示装置３２Ｍ、副液晶表示装置３２Ｓ）を使用するので、フレームバッファ２０９Ａ、２０９Ｂとしては主液晶表示装置３２Ｍ、副液晶表示装置３２Ｓのそれぞれに対応して用意される。

つまり図示するフレームバッファ２０９Ａは、主液晶表示装置３２Ｍ用のフレームバッファ領域と副液晶表示装置３２Ｓ用のフレームバッファ領域を含み、またフレームバッファ２０９Ｂは、主液晶表示装置３２Ｍ用のフレームバッファ領域と副液晶表示装置３２Ｓ用のフレームバッファ領域を含む。

ＶＲＡＭ２０９のフレームバッファ２０９Ａ、２０９Ｂにはそれぞれ、主液晶表示装置３２Ｍ、副液晶表示装置３２Ｓ用の１フレーム分の画像データが各々生成されるが、所定の描画コマンドによって、フレームバッファ２０９Ａ、２０９Ｂの描画位置が特定される。

10

【０３０４】

インデックステーブル２１１は、ＶＲＡＭ２０９の記憶領域を設定するなどＶＲＡＭ２０９の管理を行う。

【０３０５】

プリローダ２２０、表示回路２２１、２２２、２２３、ＧＤＥＣ（グラフィックデコーダ）２２３、描画回路２２５は、ビデオプロセッサ（ＶＤＰ）としての各種処理を行う。

演出制御ＣＰＵ２００は、演出制御コマンドに応じて主液晶表示装置３２Ｍや副液晶表示装置３２Ｓで表示する画像内容を設定するディスプレイリストを作成する。このディスプレイリストとは、描画コマンドの集まりのことである。

20

ディスプレイリストは、描画する順番に記載された一群の描画コマンドで構成されている。描画コマンドには、１フレームのどの位置に、どのような画像を描画するかを規定するコマンドも含まれ、描画すべき画像のＣＧ－ＲＯＭ２０６などの記憶位置（ソースアドレス）も特定されている。

【０３０６】

描画回路２２５は、ＶＲＡＭ２０９上のフレームバッファ（２０９Ａ又は２０９Ｂ）に図形を描画する。

ＧＤＥＣ２２３は、描画で使用する圧縮画像データをデコードしＶＲＡＭ２０９に展開する。

【０３０７】

30

プリローダ２２０は転送回路２１２によって送信されたディスプレイリストを解析し、その中で参照している画像素材、即ちＣＧ－ＲＯＭ２０６上の画像データをＤＲＡＭ２０２ａまたはＶＲＡＭ２０９のいずれかの指定されている領域に転送する。

またこのときプリローダ２２０は、画像データの参照先を、転送後のアドレスに書換えたディスプレイリストを出力する。書換えられたディスプレイリストは、転送回路２１２によって描画回路２２５に送信される。

【０３０８】

描画回路２２５による描画の実行中は、画像データへのランダムアクセスが発生するため、例えばＮＡＮＤフラッシュメモリのようなランダムアクセスに弱いＣＧ－ＲＯＭ２０６から画像データを直接参照すると描画性能が大きく低下する。そこでプリローダ２２０を使って、あらかじめ画像データやディスプレイリストをＤ－ＲＡＭ２０２ａ、または内蔵のＶＲＡＭ２０９に転送しておくことで、高速に動画デコード、および描画を実行することができるようにしている。

40

【０３０９】

上記の通り本実施形態では、プリローダ２２０を機能させているので、ディスプレイリストの画像データ（画像素材としてのＣＧデータ）の参照先は、ＣＧ－ＲＯＭ２０６ではなく、Ｄ－ＲＡＭ２０２ａ又はＶＲＡＭ２０９に設定されたプリロード領域である。そのため、描画回路２２５による描画の実行中に生じる画像データへのランダムアクセスを迅速に実行することができ、動きの激しい高解像度の動画についても描画処理に有利である。

50

【0310】

表示回路221, 222, 223は、VRAM209のフレームバッファ(209A又は209B)の表示データを外部に表示出力する。

ここでマイクロコンピュータ250が3つの表示回路221, 222, 223を備えているのは、1系統のデジタルRGB出力と、2系統のLVDS(Low voltage differential signaling)出力を可能とする3画面出力対応の構成を採っているためである。本例の場合、例えばデジタルRGB出力を主液晶表示装置32Mへの表示データ出力として用い、一つのLVDS出力を副液晶表示装置32Sへの表示データ出力として用いる。

表示回路221, 222, 223からの表示データは、LCDインターフェース226によって選択されて外部機器、即ち主液晶表示装置32Mと副液晶表示装置32Sに出力される。

10

【0311】

表示回路221, 222, 223は、ノンインタレース出力としての表示データ出力を行う。また表示データについて、例えば2倍から1/2倍までの拡大・縮小を行うスケーリング処理機能や、ディザリング機能、カラー補正機能を備えている。

【0312】

図40は、表示回路221, 222, 223及びLCDインターフェース226のブロック図を示している。

各表示回路221, 222, 223は同期信号生成部265を有し、それぞれ画像のフレームに同期して処理を行う。同期信号生成部265は、同期信号として、例えば垂直ブラंक期間(非有効ライン走査期間)を示すVブラंक信号、水平同期信号、垂直同期信号を生成する。これらの同期信号は、マイクロコンピュータ250の内部での制御処理に用いることができるほか、主液晶表示装置32M、副液晶表示装置32Sへの表示データ転送や表示制御動作にも用いられる。

20

なお、各表示回路221, 222, 223で用いる同期信号同士は同期させることができる。例えば主液晶表示装置32Mなどの外部ディスプレイの垂直同期信号の立ち下がりトリガにして、表示回路221, 222, 223を強制的に同期させることができる。

【0313】

各表示回路221, 222, 223は、VRAM読出部261により、VRAM210のフレームバッファ209A又は209Bから読み出したフレームデータを取得する。

30

表示回路221, 222については、取得したフレームデータについてスケラ262でのスケーリング処理、カラー補正部263でのカラー補正処理、ディザラ264でのディザリング処理を施すことが可能とされる。そしてディザラ264による処理の後の出力としてデジタルRGB出力とLVDS出力が行われる。表示回路223も同様であるが、この図の例では表示回路223はスケラ262の機能を搭載していない例を挙げた。

【0314】

LCDインターフェース226は、デジタルRGB出力部226aとLVDS出力部226bを有する。

デジタルRGB出力部226aには、表示回路221, 222, 223からのデジタルRGB出力としての表示データが供給される。デジタルRGB出力部226aは、表示回路221, 222, 223の1つのデジタルRGB出力を選択して、主液晶表示装置32Mに供給する。

40

またLVDS出力部226bには、表示回路221, 222, 223からのLVDS出力としての表示データが供給される。LVDS出力部226bは、表示回路221, 222, 223のうちで2つのLVDS出力を選択して出力することができる。本実施形態のパチンコ遊技機1の場合、表示回路221, 222, 223のうちの1つのLVDS出力を副液晶表示装置32Sに供給する。

もちろんこれは一例であり、1つのLVDS出力を主液晶表示装置32Mに供給することとも考えられるし、デジタルRGB出力を副液晶表示装置32Sに供給することとも考えら

50

れる。

【0315】

図39のマイクロコンピュータ250は音コントローラ230を有する。

音コントローラ230は、例えば音源制御部と圧縮音声データを記憶する音データ記憶部を有し、演出制御CPU200の制御に基づいて、圧縮音声データをデコードして出力音声信号を生成し、外部のアンプ部67へ出力する。

なお、音コントローラ230の搭載の有無にかかわらず、演出制御CPU200はマイクロコンピュータ250外部の音源ICを制御して、音声信号をアンプ部67へ出力するようにしてもよい。

【0316】

マイクロコンピュータ250は汎用ポート231を有している。例えば8ビットの入出力ポートとされる。汎用ポート231により各種の外部デバイスとの入出力が可能となる。

【0317】

シリアル出力コントローラ240は、制御信号をシリアルデータとして外部に出力する。本実施形態の場合、シリアル出力コントローラ240にはランプコントローラ241とモータコントローラ242が設けられ、ランプ部63、64の発光駆動データの出力や可動体役物モータ65のモータ駆動データの出力が行われる。

【0318】

なお、枠ドライバ部61、盤ドライバ部62、モータドライバ部70の構成については先の図4や図5で説明したものと同様となることから重複説明は避ける。

【0319】

演出制御部51Aは、パラレル/シリアル変換部260を有している。各可動体役物モータ65（ステッピングモータ121）のそれぞれに対しては、図3で説明した原点スイッチ68が対応して配置されており、原点スイッチ68からの信号はパラレル/シリアル変換部260に入力される。

また図39では、操作部60からのユーザの操作情報もパラレル/シリアル変換部260に入力される例を示している。ユーザの操作情報とは、演出ボタン11、12、十字キー13等の操作に応じた信号である。

パラレル/シリアル変換部260は、例えば1チップマイクロコンピュータ250とは別体のICとして演出制御部（演出制御基板）51Aに搭載されるが、1チップマイクロコンピュータ250に内蔵されてもよい。

【0320】

パラレル/シリアル変換部260は、例えば32系統の信号を入力し、入力したデータをシリアルデータIsに変換してモータコントローラ242に供給する。

パラレル/シリアル変換部260の動作はモータコントローラ242からの制御信号CNTによって制御される。パラレル/シリアル変換部260はクロック信号CLKを用いてシリアルデータ転送を行う。

この構成により、シリアル出力コントローラ240が、各可動体役物モータ65の原点検出状態と演出スイッチ11、12等の操作部60に対するユーザ操作をまとめて、つまり演出制御に必要な入力をまとめて効率的に検出できる。従って演出制御CPU200は効率よく演出状態を把握できる。

【0321】

[2-3. 演出制御部の機能対比]

図41は、第一実施形態のように演出制御部51としてのコンピュータ装置とは別途に液晶制御のためのコンピュータ装置（液晶制御基板52）を設けた構成（以下「2CPU構成」とも表記する）とした場合における演出制御部51、液晶制御基板52の各機能構成を模式的に表した機能ブロック図である。

先の第一実施形態の説明から理解されるように、演出制御部51は、主制御部50から

10

20

30

40

50

の演出制御コマンドを受信・解析し、解析結果に基づいてランプ、音、モータとしての画像演出以外の演出についてシナリオデータ（演出進行データ：具体的には図20や図21に示したような各種の登録情報）を生成し、該シナリオデータに基づきランプ、音、モータについての駆動データを生成・出力して所望の演出動作を実現している。

また、液晶に関しては、演出制御コマンドの解析結果に基づき得られる液晶制御コマンドを液晶制御基板52側に送信する。

【0322】

演出制御部51は、主制御部50が送信した演出制御コマンドを保持するためのバッファ領域（記憶領域）である演出制御コマンドバッファF11（前述した「コマンド受信バッファ」）を有すると共に、演出制御コマンドバッファF11に保持された演出制御コマンドについての解析を行う演出制御コマンド解析処理部F12と、演出制御コマンド解析処理部F12によるコマンド解析結果に基づきランプ、音、モータについてのシナリオデータを生成し、生成したシナリオデータに基づく処理を実行する演出制御シナリオ実行処理部F13と、液晶制御コマンドの出力バッファであるコマンド出力バッファF14とを有している。

【0323】

演出制御コマンド解析処理部F12では、演出制御コマンドの解析処理として、先の図13に示した処理を行い、コマンドの種類を特定する。演出制御コマンドは、その種類ごとに実行すべき処理が予め定められている。演出制御コマンドの種類によっては、液晶制御基板52に対する所定の液晶制御コマンドの送信処理を行うことが定められたものがある。例えば、図15Aや図15Bで例示した「コマンドセット」の処理等である。この場合、演出制御コマンド解析処理部F12の解析処理の結果として、所定の液晶制御コマンドがコマンド出力バッファF14にセットされる。

また、演出制御コマンドとしては、液晶制御基板F12に対して当該演出制御コマンドと同一のコマンドを送信する（つまりスルー送信する）処理を行うべきことが定められたものもある。この場合も、演出制御コマンド解析処理部F12の解析処理の結果として、液晶制御コマンド（データとしては受信した演出制御コマンドと同一）がコマンド出力バッファF14にセットされる。

なお、コマンドのスルー送信については後の図47～図49においても説明する。

【0324】

演出制御シナリオ実行処理部F13において、コマンド解析結果に基づくシナリオデータの生成は、例えば図14DのステップS341のようにコマンド対応処理（S306）の一部として設けられたシナリオ登録の処理によって実現される。

また、演出制御シナリオ実行処理部F13が実行するシナリオデータに基づく具体的な処理としては、図18、図19に示したシナリオ更新処理、サブシナリオの更新処理や、図36、図25に示したLED駆動データ更新処理、LED駆動データ出力処理等を挙げることができる。

【0325】

ここで、演出制御コマンドとしては、当該演出制御コマンドの受信から所定時間の経過後に液晶制御基板52に対する所定の液晶制御コマンドの送信を行うべきことが定められたものもある（以下、液晶制御コマンドの「時間差送信」とも表記する）。

第一実施形態では説明を省略したが、本例では、このような時間差送信を行う場合には、液晶制御コマンドについて送信対象のコマンドと送信タイミングとを管理するためのシナリオデータ（以下「コマンド送信シナリオデータ」とも表記する）が用いられる。

演出制御コマンド解析処理部F12によるコマンド解析の結果、このようなコマンド送信シナリオデータが生成された場合には、演出制御シナリオ実行処理部F13が該コマンド送信シナリオデータに従った処理を実行することで、液晶制御基板52への液晶制御コマンドの送信が行われる。つまりこの場合は、演出制御シナリオ実行処理部F13によるシナリオ実行に伴い所定の液晶制御コマンドがコマンド出力バッファF14にセットされる。

液晶制御コマンドの時間差送信については後の図４７～図４９においても説明する。

【０３２６】

なお、コマンド出力バッファＦ１４にセットされた液晶制御コマンドはコマンド出力処理（図１２のステップＳ２０６）によって液晶制御基板５２に送信される。

【０３２７】

液晶制御基板５２は、演出制御部５１が送信した液晶制御コマンドを保持するためのバッファ領域である液晶制御コマンドバッファＦ２１と、液晶制御コマンドバッファＦ１１に保持された液晶制御コマンドについての解析を行う液晶制御コマンド解析処理部Ｆ２２と、液晶制御コマンド解析処理部Ｆ２２によるコマンド解析結果に基づき液晶演出についてのシナリオデータ（以下「液晶シナリオデータ」とも表記する）を生成し、生成したシナリオデータに基づく処理を実行する液晶制御シナリオ実行処理部Ｆ２３とを有している。

10

液晶制御シナリオ実行処理部Ｆ２３が液晶シナリオデータに基づく処理を行うことで、前述したディスプレイリストの作成や描画が行われて画像演出を実現する上で必要な画像データが適宜生成され、該画像データが液晶表示装置３２に出力される。これにより、液晶表示装置３２に各種の演出画像が表示される。

【０３２８】

ここで、上記のような液晶制御基板５２が有する画像演出についての制御機能を演出制御部５１に実装させて１ＣＰＵ化を図るとした場合には、画像演出以外の演出制御用のプログラム（主制御部５０から送信される演出制御コマンドの解析やランプ、音、モータについてのシナリオデータの生成など）と、画像演出制御用のプログラムとを統合した新たなプログラムを作成し、該プログラムを１ＣＰＵとしてのコンピュータ装置（第二実施形態における演出制御部５１Ａ）に実行させることが考えられる。

20

この際、１ＣＰＵとした場合には液晶制御基板５２に液晶制御コマンドを送信する必要はなくなるため、液晶シナリオデータの生成を、主制御部５０からのコマンドとは別途のコマンドを介在させずに行うようなプログラムを構成することが考えられる。

【０３２９】

しかしながら、これによると、１ＣＰＵに実行させる画像演出制御用のプログラムは、液晶制御基板５２（液晶制御ＣＰＵ）に実行させていたプログラムから比較的大きく変更することを要し、プログラム作成の作業負担が増大する虞がある。

30

特に、演出制御部５１のプログラムと液晶制御基板５２のプログラムとを別業者に作成させていた等の事情の下では、１ＣＰＵに実行させるべきプログラムの作成作業負担がより大きくなる。

【０３３０】

そこで第二実施形態では、１ＣＰＵとしての演出制御部５１Ａについて、図４２に示すような制御構成を採る。

図示のように演出制御部５１Ａは、演出制御部５１と同様に演出制御コマンドバッファＦ１１、演出制御コマンド解析処理部Ｆ１２、演出制御シナリオ実行処理部Ｆ１３を有している。この場合、コマンド出力バッファＦ１４は省略され、液晶制御コマンドバッファＦ１５が設けられる。さらに、演出制御部５１Ａは、液晶制御コマンド解析処理部Ｆ１６と液晶制御シナリオ実行処理部Ｆ１７とを有している。

40

液晶制御コマンド解析処理部Ｆ１６、液晶制御シナリオ実行処理部Ｆ１７の処理内容は、液晶制御基板５２における液晶制御コマンド解析処理部Ｆ２２、液晶制御シナリオ実行処理部Ｆ２３とそれぞれ同様である。すなわち、液晶制御コマンド解析処理部Ｆ１６は、液晶制御コマンドバッファＦ１５に保持された液晶制御コマンドについての解析を行い、液晶制御シナリオ実行処理部Ｆ１７は、液晶制御コマンド解析処理部Ｆ１６によるコマンド解析結果に基づき液晶シナリオデータを生成し、生成した液晶シナリオデータに基づく処理を実行することで液晶演出を実現する上で必要な画像データを生成し、液晶表示装置３２に表示させる。

【０３３１】

50

演出制御部 5 1 A において、演出制御コマンドバッファ F 1 1 は、演出制御 R A M 2 0 2 (例えば D - R A M 2 0 2 a : 図 3 9 参照) の一部の記憶領域として設定されている。また、液晶制御コマンドバッファ F 1 5 としても、演出制御 R A M 2 0 2 の一部の記憶領域として設定されている。

演出制御部 5 1 A の演出制御 C P U 2 0 0 は、演出制御コマンド解析処理部 F 1 2 や演出制御シナリオ実行処理部 F 1 3 の処理に伴い液晶制御コマンドを送信すべきとされた場合には、対象の液晶制御コマンドを液晶制御コマンドバッファ F 1 5 にセットする。

【 0 3 3 2 】

上記構成のように、演出制御部 5 1 A は、主制御部 5 0 により送信された演出制御コマンドを保持する演出制御コマンドバッファ F 1 1 と、演出制御コマンドを解析して得られる液晶制御コマンドを保持する液晶制御コマンドバッファ F 1 5 とを有している。

10

これにより、演出制御部 5 1 A は、演出制御コマンドを解析し、解析により得た液晶制御コマンドを所定記憶領域にセットするという処理については、演出制御部 5 1 の処理 (コマンド出力バッファ F 1 4 に液晶制御コマンドをセットする処理) を踏襲することが可能とされる。

また、画像演出の制御処理についても、液晶制御コマンドバッファ F 1 5 にセットされた液晶制御コマンドを取得し、液晶制御コマンドに基づいた液晶シナリオデータの生成、及び液晶シナリオデータに基づいた液晶表示装置 3 2 の制御 (第二実施形態では主液晶表示装置 3 2 M と副液晶表示装置 3 2 S の制御) という、液晶制御基板 5 2 と同様の処理を踏襲することが可能とされる。

20

これにより、1 C P U としての演出制御部 5 1 A が実行すべきプログラムとしては、2 C P U 時の演出制御部 5 1 が実行していたプログラムと液晶制御基板 5 2 (液晶制御 C P U) が実行していたプログラムをほぼそのまま踏襲することが可能とされる。具体的な変更点としては、主には液晶制御コマンドをコマンド出力バッファ F 1 4 ではなく液晶制御コマンドバッファ F 1 5 にセットする点である。

従って、1 C P U を実現するにあたって既存プログラムの書き換えをほぼ不要とすることができ、プログラム作成に係る作業負担軽減を図ることができる。

【 0 3 3 3 】

また、演出制御部 5 1 A は、主制御部 5 0 より送信された演出制御コマンドの解析結果に基づいて、画像表示以外の演出の進行を管理する第一演出進行管理手段 (演出制御シナリオ実行処理部 F 1 3) と、第一演出進行管理手段による演出の進行に応じて、画像表示に関する画像表示指示情報 (液晶制御コマンド) を生成する画像表示指示情報生成手段 (演出制御シナリオ実行処理部 F 1 3) と、を有すると共に、画像表示指示情報生成手段により生成された画像表示指示情報に基づいて、画像表示に関する演出の進行を管理する第二演出進行管理手段 (液晶制御コマンド解析処理部 F 1 6 及び液晶制御シナリオ実行処理部 F 1 7) を有している。

30

第一演出進行管理手段、及び画像表示指示情報生成手段による処理は、演出制御部 5 1 が有する演出制御シナリオ実行処理部 F 1 3 の処理と同様である。そして、第二演出進行管理手段による処理は、液晶制御基板 5 2 が有する液晶制御コマンド解析処理部 F 2 2 及び液晶制御シナリオ実行処理部 F 2 3 の処理と同様である。

40

これにより、1 C P U としての演出制御部 5 1 A が実行すべきプログラムとしては、2 C P U 時の演出制御部 5 1 が実行していたプログラムと液晶制御基板 5 2 (液晶制御 C P U) が実行していたプログラムをほぼそのまま踏襲することが可能とされる。

従って、1 C P U を実現するにあたって既存プログラムの書き換えをほぼ不要とすることができ、プログラム作成に係る作業負担軽減を図ることができる。

【 0 3 3 4 】

ここで、上記の第一演出進行管理手段及び画像表示指示情報生成手段の処理を実現するためのプログラムと、第二演出進行管理手段の処理を実現するためのプログラムは、それぞれ独立したプログラムモジュールとして構成することができる。

【 0 3 3 5 】

50

[2-4 . 第二実施形態の演出制御部の処理]

続いて、演出制御部 5 1 A の処理について説明する。

演出制御部 5 1 A の演出制御 CPU 2 0 0 は、図 1 1、図 1 2 に示した演出制御メイン処理、1 m s タイマ割込み処理を除く処理（図 1 3 ~ 図 1 9、図 2 5、及び図 3 6）については、第一実施形態の演出制御 CPU 2 0 0 と同様の処理を行う。以下では、主に演出制御部 5 1 の演出制御 CPU 2 0 0 が実行する処理と異なる部分について説明する。

【 0 3 3 6 】

演出制御部 5 1 A の演出制御 CPU 2 0 0 は、図 1 1 に示した演出制御メイン処理に代えて、図 4 3 に示す演出制御メイン処理を実行する。

10

図 1 1 に示したメイン処理との大きな相違点は、この場合の演出制御 CPU 2 0 0 が 1 C P U として液晶制御も行関係から、表示データのフレームタイミングに基づいて処理を進行するという点である。

【 0 3 3 7 】

図 4 3 において、演出制御 CPU 2 0 0 は、遊技機本体に対して電源が投入されると演出制御メイン処理を開始する。

演出制御メイン処理において、演出制御 CPU 2 0 0 は、まずステップ S 1 0 0 0 で、遊技動作開始前における必要な初期設定処理を行う。例えば初期設定処理として、インターフェース系の初期化、割込設定、外部メモリの初期化、W D T 初期化、可動体役物の起点復帰処理及び制御の初期化、音源制御初期化、シリアル出力コントローラ 2 4 0 の初期化、スケジューラ（シナリオスケジューラ、デバイススケジューラ、ランプスケジューラ、サウンドスケジューラ等）の初期化、システムタイマの初期化、液晶制御初期化等を行う。

20

なお各スケジューラは、上述のシナリオ登録情報、モータデータ登録情報、ランプデータ登録情報、音データ登録情報、及びコマンド送信シナリオデータのこと、もしくはこれらに基づいたシナリオ制御の進行を指す。初期化処理としては、これらシナリオ登録情報等を記憶するワーク領域を初期化する。

【 0 3 3 8 】

続くステップ S 1 0 0 1 で演出制御 CPU 2 0 0 は、処理時間の計測開始処理を行う。この処理時間は、表示画像の各フレーム期間内において、フレーム開始から終了時点までの経過時間を把握するために計測されるものである。処理時間は、前述した V ブランク信号に基づき 0 リセットされる。具体的に本例では、V ブランク信号は 1 フレーム期間につき 2 回発生され（フレーム期間の前半終了時、後半終了時にそれぞれ 1 回発生され）、処理時間は 2 回目の V ブランク信号の発生に応じて 0 リセットされる。

30

【 0 3 3 9 】

ステップ S 1 0 0 1 で処理時間の計測を開始すると、演出制御 CPU 2 0 0 はステップ S 1 0 0 2 以降の処理を繰り返し行う。

処理の概要を説明すると、まずは、フレーム期間の開始タイミングでステップ S 1 0 0 2 ~ S 1 0 1 0 の処理が 1 回行われた上で、ステップ S 1 0 2 1 ~ S 1 0 2 4 による演出制御コマンドの解析に係る処理、ステップ S 1 0 2 5 ~ S 1 0 2 8 による液晶制御コマンドの解析に係る処理、ステップ S 1 0 3 0 ~ S 1 0 3 4 による各種スケジューラの実行に係る処理、及びステップ S 1 0 4 0 ~ S 1 0 4 3 によるランプ駆動データの作成・出力やキーイベントに係る処理が行われる。さらに、フレーム期間の終了時には、ステップ S 1 0 5 0 ~ S 1 0 5 1 による処理が実行される。

40

【 0 3 4 0 】

本例では、フレーム期間の終了タイミング判定（S 1 0 5 0）には、表示制御に用いる同期信号である V ブランク信号が用いられる。V ブランク信号等の表示データの同期信号は、1 チップマイクロコンピュータ 2 5 0 内の V D P 機能を実現する部位で生成される。例えば同期信号生成部 2 6 5 で生成される。本実施形態では 1 フレーム期間である 1 / 3 0 秒（33 . 3 m s）の間において、V ブランク信号は 2 回発生される。すなわち、V ブ

50

ランク信号の周期は $1 / 60$ 秒 (16.6 ms) である。

【 0 3 4 1 】

本例では、ステップ $S1021 \sim S1024$ による演出制御コマンドの解析に係る処理、及びステップ $S1025 \sim S1028$ による液晶制御コマンドの解析に係る処理は、フレーム期間開始時からの経過時間が 16 ms 以内である場合に実行するようにされている。また、ステップ $S1040 \sim S1043$ によるランプ駆動データの作成・出力やキーイベントに係る処理は、フレーム期間開始からの経過時間が 20 ms 以内である場合に実行するようにされている。

上述した処理時間 ($S1001$) は、これらの時間管理を行うために計測されるものである。

10

【 0 3 4 2 】

ステップ $S1002$ で演出制御 $CPU200$ は、 WDT 回路 210 に対するクリア制御を行う。従って WDT 回路 210 は演出制御 $CPU200$ が正常な処理状態であれば 1 フレーム毎にリセットされる。

ステップ $S1003$ で演出制御 $CPU200$ は、フレーム更新フラグを確認する。フレーム更新フラグは、スケジューラ更新等をフレーム期間で管理するためのフラグである。表示データの或るフレームの開始時点ではフレーム更新フラグはオフとされている (フレーム終了時に後述するステップ $S1052$ でオフとするため)。

従ってフレーム開始タイミングでは、演出制御 $CPU200$ はステップ $S1003$ から $S1004$ に進む。

20

【 0 3 4 3 】

ステップ $S1004$ で演出制御 $CPU200$ は、液晶制御フレーム更新処理を実行する。これは、前述した液晶シナリオデータによって進行管理が行われている画像演出についてのシナリオを、1 フレーム分進める処理に相当する。

液晶シナリオデータには、図 20 A に示したシナリオ登録情報の「待機時間 (delay) 」や「サブシナリオタイマ (scTm) 」のように、シナリオの進行タイミングを管理する例えばタイマ値等による値が登録情報の一つに含まれている。従って、ステップ $S1004$ の液晶制御フレーム更新処理では、該値を更新することで画像演出のシナリオを 1 フレーム分進める。

【 0 3 4 4 】

30

ステップ $S1004$ に続くステップ $S1005$ で演出制御 $CPU200$ は、描画更新処理を行う。すなわち、液晶シナリオデータに基づき、例えば前述のように描画する順番に記載された一群の描画コマンドであるディスプレイリストの作成や、プリロードの実行開始制御を行う。

【 0 3 4 5 】

ステップ $S1005$ の描画更新処理を実行したことに応じ、演出制御 $CPU200$ はステップ $S1006 \sim S1008$ の処理によりシナリオ、ランプ、サウンド (音) の各スケジューラのフレーム更新を行う。

具体的に、ステップ $S1006$ のシナリオスケジューラ更新処理では、図 20 A に示したシナリオ登録情報における待機時間 (delay) 、及びメインシナリオタイマ (msTm) の値を更新する。

40

また、ステップ $S1007$ のランプスケジューラフレーム更新処理では、図 20 B に示したランプデータ登録情報における実行時間 (time) の値を更新する。

さらに、ステップ $S1008$ のサウンドスケジューラフレーム更新処理では、図 20 A に示したシナリオ登録情報におけるサブシナリオタイマ (scTm) の値を更新する。なお、図 19 A で説明したサブシナリオの更新処理を参照して分かるように、サブシナリオタイマ (scTm) の値は、音 (及びモータ) の演出シナリオについての進行タイミングを管理するタイマ値として機能するものである。

【 0 3 4 6 】

上記ステップ $S1006 \sim S1008$ の各フレーム更新処理により、フレームの開始時

50

点において、メインシナリオの進行、ランプ演出のシナリオの進行、音演出のシナリオの進行がそれぞれ1タイミング進められることになる。

【0347】

演出制御CPU200は、ステップS1006～S1008の更新処理を実行したことに
10 応じ、ステップS1009でフレーム更新フラグをONにする。これは、現在のフレームにおいてシナリオのタイマ進行を行ったことを示す情報となる。

また、演出制御CPU200は続くステップS1010で、スケジューラ更新フラグをOFFとする。これは、スケジューラ更新、つまりタイマ進行に伴ったシナリオ内容（シナリオ登録情報、ランプデータ登録情報、音データ登録情報等）の更新がまだ行われていないことを示す情報となる。

【0348】

ステップS1010でスケジューラ更新フラグをOFFとしたことに
20 応じ、演出制御CPU200はステップS1002に戻る。演出制御CPU200はWDT回路210のクリアを行った後、ステップS1003ではフレーム更新フラグはONになっているためステップS1020に進むことになる。

【0349】

なお、上記のようにフレーム開始タイミング後の最初の1回だけ、ステップS1004～S1010の処理が行われ、そのうちのステップS1006～S1008では、画像演出以外の演出シナリオについてのタイマ更新が行われる。以降説明するように画像演出以外の演出についてはステップS1031～S1034等の処理によりシナリオの内容更新
20 や制御が実行されるが、上記のようなタイマ更新により、この場合における演出のためのシナリオは、1フレーム期間である33.3ms毎に進行することになる。例えばメインシナリオタイマ(msTm)は33.3ms毎に進行する。このため、図22のメインシナリオテーブルにおける1行のメインシナリオタイマ(msTm)の時間は、表記する値×33.3msの時間に相当する。また図23のサブシナリオテーブルの時間(time)で示す1行の時間も、表記する値×33.3msの時間に相当する。

【0350】

この場合の演出制御メイン処理では、ステップS1020において、処理時間の値に応じて処理が分岐する。

演出制御CPU200は、ステップS1020において処理時間が31msに達している、つまりフレーム期間の略終端に達しているか否かを判定し、31msに達していれば
30 ステップS1021に処理を進める。

演出制御CPU200は、処理時間が31msに達しない限り、ステップS1021～S1043を可能な回数、繰り返すようにステップS1020からS1021に進む。

なお、31msはあくまで一例でありこれに限定されるものではない。

【0351】

ステップS1021で演出制御CPU200は、処理時間が16ms未満か否かで処理を分岐する。つまり現在が或るフレーム期間の前半に該当するか後半に該当するかである。
40 。なお、16msはあくまで一例であり、これに限定されない。例えば、より正確に16.6msとしてもよい。

現在、処理時間が16ms未満である、つまりフレーム前半期間であれば、演出制御CPU200はステップS1022に進んで、演出制御コマンドの受信を確認する。すなわち、主制御部50からの受信コマンドを確認する。具体的には、先に説明した演出制御コマンドバッファF11（本例ではD-RAM202aの所定領域）に1以上の受信コマンドが記憶されているか否かを確認する。受信コマンドがなければ、演出制御CPU200はステップS1025に進む。

【0352】

一方、1又は複数の受信コマンドがあれば、演出制御CPU200はステップS1023の液晶制御コマンド解析処理として、受信コマンドについての解析処理を行う。この解析処理としては、図13で説明したものと同様の処理を行い、従ってこの場合も図14～
50

図 15 で一部を例示したような各種受信コマンドに応じた処理が行われる。

【 0 3 5 3 】

なお、図示は省略するが、主制御部 50 が送信する演出制御コマンドについての受信処理は、演出制御部 51 A (演出制御 CPU 200) による外部割込み処理において実行される。

【 0 3 5 4 】

ステップ S 1023 に続くステップ S 1024 で演出制御 CPU 200 は、スケジューラ更新フラグを OFF にする。このステップ S 1024 でスケジューラ更新フラグを OFF とすることは、現在のフレーム期間中において、以前に一旦ステップ S 1031 でスケジューラ更新フラグを ON にした後であっても、コマンド受信があった場合は再び OFF にするという意味を持つ。

【 0 3 5 5 】

ステップ S 1025 で演出制御 CPU 200 は、先のステップ S 1021 と同様に処理時間が 16ms 未満であるか否かを判別し、16ms 未満であればステップ S 1026 に進んで液晶制御コマンドの受信を確認する。具体的には、先に説明した液晶制御コマンドバッファ F 15 (本例では D-RAM 202a の所定領域) に 1 以上の液晶制御コマンドが記憶されているか否かを確認する。液晶制御コマンドがなければ、演出制御 CPU 200 はステップ S 1030 に進む。

液晶制御コマンドバッファ F 15 に 1 又は複数の液晶制御コマンドが記憶されていれば、演出制御 CPU 200 はステップ S 1027 の液晶制御コマンド解析処理として、液晶制御コマンドバッファ F 15 に記憶されているコマンドについての解析処理を行う。液晶制御コマンド解析処理においては、先の演出制御コマンド解析処理の場合と同様に、受信コマンドに応じて予め定められた処理を実行する。液晶制御コマンドのうちには、対応する処理として、液晶シナリオデータにシナリオ登録を行う処理が定められたものもあり、その場合には液晶シナリオデータに新たなシナリオが追加される。

例えばこのようにして、液晶制御コマンドの解析結果に基づいた液晶シナリオデータの生成が行われる。

【 0 3 5 6 】

上述したステップ S 1005 の描画更新処理では、上記のように液晶制御コマンドの解析結果に基づいて生成された液晶シナリオデータに基づいてディスプレイリストの作成や、プリロードの実行開始制御が行われて、演出に必要な画像データが得られる。

なお、本例では、液晶表示装置 32 としては主液晶表示装置 32M と副液晶表示装置 32S とが設けられているため、描画更新処理ではこれらの液晶表示装置に表示されるべき画像データについてのディスプレイリスト作成やプリロードがそれぞれ行われる。このように主液晶表示装置 32M、副液晶表示装置 32S それぞれについての処理を行う点は、ステップ S 1051 のフレーム終了時処理における各処理 (描画完了待ち、表示画面の切替え、プリロード完了待ち、描画開始) についても同様である。

【 0 3 5 7 】

ステップ S 1027 に続くステップ S 1028 で演出制御 CPU 200 は、先のステップ S 1024 と同様にスケジューラ更新フラグを OFF とし、ステップ S 1030 に処理を進める。

【 0 3 5 8 】

ここで、演出制御 CPU 200 は、先のステップ S 1021、ステップ S 1025 で処理時間が 16ms 以下であった場合にはステップ S 1030 に処理を進める。すなわち、演出制御コマンド、液晶制御コマンドの解析に係る処理は実行されない。

この場合の演出制御メイン処理では、フレーム期間の前半であれば、演出制御コマンド、液晶制御コマンドそれぞれの解析処理を必要なだけ何度でも行うことが許容されている。これにより、例えばフレーム期間の前半においてコマンドが連発した場合に、それらのコマンドを解析し、解析結果に応じたシナリオの更新 (追加) を行うことが可能とされる。

10

20

30

40

50

【 0 3 5 9 】

ステップ S 1 0 3 0 で演出制御 C P U 2 0 0 は、スケジューラ更新フラグを確認して処理を分岐する。ここではスケジューラ更新フラグが O F F の場合のみ、ステップ S 1 0 3 1 ~ S 1 0 3 4 の処理を行うようにする。

スケジューラ更新フラグはフレーム開始直後のステップ S 1 0 0 9 で O F F とされるため、現在のフレーム期間で最初にステップ S 1 0 3 0 の処理に進んだときに、ステップ S 1 3 1 ~ S 1 3 4 の処理を行うことになる。またステップ S 1 0 2 4 や S 1 0 2 8 でスケジューラ更新フラグが O F F とされるため、演出制御コマンドや液晶制御コマンドの受信があった場合もステップ S 1 0 3 1 ~ S 1 0 3 4 の処理を行う。

【 0 3 6 0 】

ステップ S 1 0 3 1 で演出制御 C P U 2 0 0 は、スケジューラ更新フラグを O N とする。すなわち、以下のステップ S 1 0 3 2 ~ S 1 0 3 4 の処理により各種スケジューラが更新されることに伴って予めスケジューラ更新フラグを O N としておく。なお、各種スケジューラ更新が終了（本例では S 1 0 3 4 が終了）してからスケジューラ更新フラグを O N としてもよい。

【 0 3 6 1 】

ステップ S 1 0 3 2 で演出制御 C P U 2 0 0 は、シナリオスケジューラ実行としての処理を行う。これはシナリオ登録情報（図 2 0 A 参照）の更新処理であり、具体的には、図 1 8 に示したシナリオ更新処理と同様の処理を行う。例えば、シナリオチャンネル s C H に登録された情報のうち待機時間（delay）が 0 のものについて、登録されたデータに対応した処理を実行する。即ちメインシナリオテーブルのうちで指定されたシナリオ番号に応じた処理を行う。

ここで、前述のように第二実施形態では、シナリオ登録情報における待機時間（delay）、メインシナリオタイマ（mcTm）の更新はステップ S 1 0 0 5 のシナリオスケジューラフレーム更新処理にて 1 フレームごとに行われる。すなわち、この場合に実行する図 1 8 のシナリオ更新処理においては、ステップ S 6 0 2 の待機時間更新処理、及びステップ S 6 0 9 のタイマ更新処理は省略される。

【 0 3 6 2 】

ステップ S 1 0 3 3 で演出制御 C P U 2 0 0 は、サウンドスケジューラ実行及び出力の処理を行う。これは、シナリオテーブルで指定される音サブシナリオに応じた音データ登録情報（図 2 1 参照）の更新処理、及び音データ登録情報に基づいた音制御信号の出力処理である。演出制御 C P U 2 0 0 は、音コントローラ 2 3 0 に対して、現在のシナリオ進行に応じた音出力を実行させる。

また、ステップ S 1 0 3 4 で演出制御 C P U 2 0 0 は、ランプスケジューラ実行処理を行う。これはシナリオテーブルで指定されるランプサブシナリオに応じたランプデータ登録情報（図 2 0 B 参照）の更新処理である。

【 0 3 6 3 】

ステップ S 1 0 3 3、S 1 0 3 4 の処理としては、図 1 9 に示したサブシナリオの更新処理と同様の処理を行う。即ち、ステップ S 1 0 3 3 におけるサウンドスケジューラ実行に係る処理としては、図 1 9 におけるステップ S 6 2 1 の処理とステップ S 6 3 1 以降の処理と同様の処理を実行する。但し、第二実施形態では、先のステップ S 1 0 0 8 のサウンドスケジューラフレーム更新処理によってサブシナリオタイマ（scTm）の値の更新が行われるため、この場合に実行するステップ S 6 2 1 及び S 6 3 1 以降の処理においては、ステップ S 6 4 0 のタイマ更新処理、及び該タイマ更新処理を実行するか否かの条件判定を行うステップ S 6 3 9 の判別処理は省略される。

ステップ S 1 0 3 4 のランプスケジューラ実行処理としては、図 1 9 のステップ S 6 2 1 ~ S 6 3 0 と同様の処理を実行する。この処理により、ランプデータ登録情報は、実行すべきランプ演出動作が登録された状態に更新される。

なお、このように更新されるランプデータ登録情報に基づくランプ駆動データ（前述した「L E D 駆動データ」と同義）の作成及びランプ駆動データ出力は、後のステップ S 1

10

20

30

40

50

041、S1402で行われる。

【0364】

ここで、先の図41の説明時に言及したが、本例では、演出進行を管理するためのシナリオデータとしては、ランプ、音、モータ以外にも液晶制御コマンドの送信管理を行うためのコマンド送信シナリオデータも存在する。

図43での図示は省略したが、該コマンド送信シナリオデータについてのスケジューラ実行処理（登録されたメインシナリオ番号に応じたコマンド送信シナリオデータに対するデータ登録、及び登録データが表す液晶制御コマンドの液晶制御コマンドバッファF15へのセット処理）は、例えば、ステップS1032のシナリオスケジューラ実行処理の一部として実行することが考えられる。或いは、例えばステップS1034のランプスケジューラ実行処理のように、シナリオスケジューラ実行処理とは別処理として実行することもできる。

10

【0365】

上記ステップS1032～S1034による各種スケジューラに係る処理を実行したことに応じ、演出制御CPU200はステップS1040で、処理時間が20ms未満であるか否かにより処理を分岐する。処理時間が20ms未満であればステップS1041～S1043の処理を実行し、20ms未満でなければこれらの処理を実行しない。

ここで、20msの意図は、フレームの前半期間を多少経過しても、以下のステップS1041、S1042によるランプ駆動データの更新や出力の処理を実行可能とすることにある。つまり20msはあくまで一例であり、該意図に沿った範囲内であれば値の変更が可能である。

20

【0366】

ステップS1041で演出制御CPU200は、ランプ駆動データ更新処理を行う。即ち、ランプデータ登録情報の各ランプチャンネルdwcHに登録されている情報に基づいて、実際にシリアル出力コントローラ240から枠ドライバ部61及び盤ドライバ部62に出力すべきランプ駆動データ（LED駆動データ）を生成する処理である。このステップS1041の処理としては、図36に示したLED駆動データ更新処理と同様の処理を行う。但し、第二実施形態では、先のステップS1007のランプスケジューラフレーム更新処理によりランプデータ登録情報（図20B）における実行時間（time）の値が更新されるため、この場合において実行する図36の処理では、ステップS710の更新処理は省略される。

30

【0367】

そしてステップS1042で演出制御CPU200は、ランプ駆動データ出力処理として、生成したランプ駆動データをシリアル出力コントローラ240に転送し、シリアルデータとして出力させるように制御する。ステップS1042の出力処理としては、例えば、図25に示したLED駆動データ出力処理と同様の処理を行う。

【0368】

さらに、続くステップS1043で演出制御CPU200は、キーイベント処理を行い、ステップS1002に戻る。

【0369】

40

現在のフレーム期間において、処理時間が31ms以上となった場合、演出制御CPU200はステップS1020からS1050に処理を進めて、Vブランク信号が発生するまで待機する。なお、ここでのVブランク信号は、フレーム期間開始から31ms経過後のVブランク信号（2回目のVブランク信号）であるので、ステップS1050の処理はフレーム期間の終了を待機する処理と換言できる。

【0370】

ステップS1050でVブランク信号が検知されると、演出制御CPU200はS1051のフレーム終了時処理を行う。該終了時処理では、描画完了待ちの処理、表示画面の切替え、プリロード完了待ち、描画開始等の処理が行われる。

【0371】

50

フレーム終了時処理の具体例を図44に示す。

まず、ステップS1071で演出制御CPU200は描画の完了を待機する。これは次のフレーム期間に表示する画像の描画完了を待機するものである。

前述のようにVRAM209にはフレームバッファ209A、209Bが用意され、表示回路221等が一方の表示データを読み出して表示させているフレーム期間には、他方のフレームバッファに、次のフレームの表示データの描画が行われる。この描画が完了していることをステップS1071で確認する。

【0372】

なお通常は、このフレーム期間の終了時点では、次のフレームの表示データの描画は完了しているように設計されている。この時点で描画が完了していないことは、描画処理に何らかの不具合がある場合と想定される。

そこで、描画完了待機が発生した場合、その待機時間をカウントして、待機時間によっては、1フレーム期間にアクセスされる描画数を減らすなどの変更を行うようにしてもよい。

また、多少(1ms程度)の待機であれば、次のフレームの処理が少し遅れるだけであるため、特に問題はないというようにしてもよい。

なお、いつまでも描画が終わらない場合、演出制御CPU200の処理についてWDT回路210によるリセットがかかる。

【0373】

描画完了を確認したら演出制御CPU200はステップS1072で、表示画面のスワップを行う。即ちVRAM209のフレームバッファ209A、209Bについて、表示データを読み出すフレームバッファの切替を行う。

なお、ステップS1050でフレーム期間終了が検知されたことで無条件にフレームバッファ切替を行うことも考えられるが、本実施形態の場合、ステップS1071で描画完了確認を行ってからフレームバッファ切替が行われる。このため、表示回路221等に転送される表示データは、正しく描画が完了した表示データとなる。つまり、描画が垂直同期信号の2回目の時点までに終わらなかったにも拘わらず描画中のフレームバッファの表示データが表示されてしまうといったことは生じない。

【0374】

ステップS1073では演出制御CPU200は、プリロードの完了を確認する。

通常は、プリロードは1フレーム期間内に終了するように設計されているが、このステップS1073で確認している。

なお、多少プリロードが遅れたとしても、上記のステップS1072で既に次のフレームの表示データの出力は開始されるため、大きな問題とはならない。

その後ステップS1074で、プリロードされたディスプレイリストを先のステップS1072で表示データ読み出し対象に切り替えられたフレームバッファとは逆のフレームバッファに書き込む処理を行う。

【0375】

以上のフレーム終了時処理を行ったら、図43のステップS1052においてフレーム更新フラグをOFFとし、ステップS1002に戻る。そして説明してきたように、新たなフレーム期間についての処理を行う。

【0376】

以上の図43の処理とともに、演出制御CPU200では例えば1ms毎の割込み処理として、図45の処理が実行される。即ち図45の処理は、表示データのフレームタイミングに関わらず1ms毎に実行される処理である。

演出制御CPU200はステップS1100で、WDTパルス生成処理を行う。WDT回路210はこのWDTパルスにより1ms毎のカウントを行う。

ステップS1101で演出制御CPU200は、モータ、ソレノイドのセンサ更新処理を行う。これは上述した原点スイッチ68の情報を検知する処理である。

【0377】

10

20

30

40

50

ステップS 1 1 0 2で演出制御CPU 2 0 0はデバイススケジューラ実行処理を行う。具体的にはモータデータ登録情報(図2 0 C参照)の更新を行う。またステップS 1 1 0 3でデバイススケジューラ出力処理として、モータドライバ7 0へのモータ駆動データの出力処理を行う。

即ち演出制御CPU 2 0 0は、フレーム期間に比べて約1 / 3 0の時間間隔である1 m s毎に、モータ動作制御を行っている。

ここで、ステップS 1 1 0 2のデバイススケジューラ実行処理、ステップS 1 1 0 3のデバイススケジューラ出力処理は、先の図1 2に示したステップS 2 0 3のモータ動作更新処理、ステップS 2 0 4のモータ出力処理と同様となるため重複説明は避ける。

【0 3 7 8】

続くステップS 1 1 0 4で演出制御CPU 2 0 0は、キー入力処理を行う。即ち、操作部6 0における各種操作子(演出ボタン1 1, 1 2、十字キー1 3等)の操作に応じた信号を確認する。

なお、図3 9に示したように、原点スイッチ6 8の検出情報と操作部6 0の操作情報は、シリアル入力データとして検知することができる。そこで、キー入力処理は、ステップS 1 1 0 1で原点スイッチ6 8の検出情報と同時に確認するようにしてもよい。これにより検出処理を効率化できる。

【0 3 7 9】

ここまで、演出制御部5 1 Aにおける演出制御CPU 2 0 0の処理例を説明してきたが、以上の処理例では、演出制御CPU 2 0 0は表示データのフレーム周期に合わせて各種処理を行っている。

図4 6は、表示データのフレーム期間内における各種タイミングを示している。

描画回路2 2 5による描画処理は、フレーム期間内に、次のフレームの表示データについて実行される。例えばフレームF R 1の表示データの描画は、フレームF R 0の表示期間に実行される。具体的にはステップS 1 0 5 1で描画が開始されるため、フレーム先頭時点で、次のフレームのための描画が開始される。この描画は、通常はフレーム期間内に完了する。

もし、フレーム期間内に描画が完了していないとすると、図4 4のステップS 1 0 7 1で完了が待機されることになる。

【0 3 8 0】

プリローダ2 2 0によるプリロードは、描画のための準備として、さらに1フレーム前の期間に実行される。例えばフレームF R 2の表示データの描画のためのプリロードは、フレームF R 0のフレーム期間内に実行される。具体的にはステップS 1 0 0 5で開始されるため、フレーム先頭時点で、2つ後のフレームのためのプリロードが開始される。プリロードとしても、通常はフレーム期間内に完了する。

もし、プリロードがフレーム期間内に完了していないとすると、図4 4のステップS 1 0 7 3で完了が待機されることになる。プリロードが多少遅れると、それによって描画の開始が多少遅れることになる。

【0 3 8 1】

演出制御CPU 2 0 0の処理としては、各フレームの開始タイミングにおいて、ステップS 1 0 5 1の処理が行われることになる。主な処理としては、図中に示すように、フレームバッファ2 0 9 A、2 0 9 Bの切替(F B a < = > F B b)、及び描画開始が先ずは行われる。

次いで、ステップS 1 0 0 4の液晶制御フレーム更新(液晶シナリオの更新)、ステップS 1 0 0 5によるディスプレイリスト作成とプリロード実行開始、及びステップS 1 0 0 6 ~ S 1 0 0 8による各種スケジューラフレーム更新(シナリオ、ランプ、サウンド)が行われる。

そして、これらステップS 1 0 0 4 ~ S 1 0 0 8の処理が1度行われた後は、必要に応じてステップS 1 0 2 3の演出制御コマンド解析処理、ステップS 1 0 2 6の液晶制御コマンド解析処理、及びステップS 1 0 3 2 ~ S 1 0 3 4の各種スケジューラ実行処理(シ

10

20

30

40

50

ナリオ、サウンド、ランプ、及び本例ではコマンド送信シナリオのスケジューラ更新を含む)が行われる。

さらに、ステップS 1 0 4 1、S 1 0 4 2によるランプ駆動データの更新、出力の各処理と、ステップS 1 0 4 3のキーイベント処理が実行される。

【0382】

そして、以上までの処理がフレーム期間の開始時から16ms以内に完了していれば、再度、演出制御コマンドや液晶制御コマンドについての解析処理を行うことが可能とされ、解析処理が行われればさらに各種スケジューラ実行処理、及びランプ駆動データ更新・出力処理、及びキーイベント処理が行われる。

このとき、ランプ駆動データ更新・出力処理及びキーイベント処理については、フレーム期間の開始時から20ms以内であれば実行可能とされている(S 1 0 4 0参照)。すなわち、直前の各種スケジューラ実行処理の完了タイミングがフレーム期間の後半に多少及んだとしても、これらの処理を実行することができる。

ランプ駆動データ更新・出力処理について、フレーム期間開始時からの経過時間に応じて処理の実行を不許可とすることで、これらランプ駆動データの更新や出力の処理によってフレーム終了タイミングに対してフレーム終了処理(S 1 0 5 1)が遅れることを防止している。

なお、仮にランプ駆動データ更新・出力処理が不許可とされた場合には、シリアル出力コントローラ240からのランプ駆動データの出力が行われなかったことが想定されるが、その場合、LEDドライバ90は直前のランプ駆動データを維持しているため、直前の発光動作が実行されることになる。

【0383】

[2-5. 演出制御の動作例]

図47～図49を参照し、上記した演出制御部51A(演出制御CPU200)の処理により実現される演出制御の動作例を説明する。

以下の動作例では、大当たりの終了時に対応して行われる演出制御の動作例を説明する。

【0384】

図47Aは、主制御部50が送信する演出制御コマンドの種類を示している。

演出制御コマンドとしては、上位1バイトの値によって図のように種々のコマンドが定義されている。そして、各コマンドには、対応して実行すべき処理(対応処理)が予め定められている(本例では「関数」として定められている)。

本例で着目するのは、大当たり終了指定コマンドとしての演出制御コマンド(「0xF3」)である。

【0385】

図47Bは、大当たり終了指定コマンドの対応処理において送信が定められた液晶制御コマンドの一覧を例示している。

大当たり終了指定コマンドに対しては、当該大当たり終了指定コマンド(F301H)のスルー送信が定められていると共に、選択キャラコマンド(02xxH)、連荘数コマンド(03xxH)、攻略フラグコマンド(05xxH)、大当たり図柄コマンド(0AxxH)、大当たり根幹コマンド(88xxH)、決定時のキャラコマンド(9FxxH)、及び背景指定コマンド(01xxH)の送信が定められている。

【0386】

選択キャラコマンドは、遊技者が選択したキャラクタ(例えば好みのキャラクタ)の別を表すコマンドであり、連荘数コマンドは大当たりの連続回数を表すコマンドである。攻略フラグコマンドは、選択したキャラクタを遊技者が攻略できたか否かを表すコマンド、大当たり図柄コマンドは今回の当たり目としての図柄を表すコマンド、大当たり根幹コマンドは今回の大当たりの種類、例えばビッグやスモールの大当たりや何ラウンドの大当たりか等を表すコマンドである。

【 0 3 8 7 】

決定時のキャラコマンド、及び背景指定コマンドは、大当たり終了指定コマンドの受信時から所定時間後の送信（つまり前述した時間差送信）が指定されたコマンドである。本例のパチンコ遊技機 1 A では、大当たり終了に応じて遊技者にキャラクタを選択させる。例えば、主液晶表示装置 3 2 M 等に表示したキャラクタのうちから特定のキャラクタを選択させるものであり、演出制御 5 1 A は、演出ボタン 1 2 等の所定操作子に対する操作を遊技者によるキャラクタ選択についての決定操作として受け付ける。

決定時のキャラコマンドは、このような遊技者の操作により決定されたキャラクタの種別を表すコマンドとされる。

背景指定コマンドは、例えば主液晶表示装置 3 2 M の表示画像における背景画像の種別を指定するコマンドとされる（例えば、決定されたキャラクタに応じた背景画像が指定される）。

本例では、決定時のキャラコマンド及び背景指定コマンドは、大当たり終了指定コマンドの受信から略 9 s（270 フレーム）の時間差を以て送信すべきコマンドとして定められている。換言すれば、この場合における大当たり終了時の演出では、大当たり終了から 9 s までの間に遊技者によるキャラクタの選択（決定）操作が受け付けられ、その後、決定されたキャラクタに応じた決定時のキャラコマンド及び背景指定コマンドの送信（液晶制御コマンドバッファ F 1 5 へのセット）が行われる。

【 0 3 8 8 】

本例では、時間差送信が定められた決定時のキャラコマンド、及び背景指定コマンドについては、その送信管理のために前述したコマンド送信シナリオデータが用いられる。

具体的に、本例の演出制御部 5 1 A は、受信した演出制御コマンドが大当たり終了指定コマンドであった場合のコマンド解析処理（ステップ S 1 0 2 3）において、時間差送信の対象外である大当たり終了指定コマンド（スルー送信）、選択キャラコマンド、連荘数コマンド、攻略フラグコマンド、大当たり図柄コマンド、及び大当たり根幹コマンドについては、液晶制御コマンドバッファ F 1 5 にセットする処理が行われる。

そして、この場合のコマンド解析処理（S 1 0 2 3）では、受信した大当たり終了指定コマンドに対応して定められたメインシナリオ番号（mcNo）をシナリオ登録情報に登録する処理が行われるが、このように登録されるメインシナリオにおいて、大当たり終了時に対応したランプや音、モータのシナリオが定められていると共に、9 s 後に決定時のキャラコマンド及び背景指定コマンドを送信するシナリオが定められている。つまり、上記のように大当たり終了指定コマンドに対応したメインシナリオ番号（mcNo）の登録が行われることで、その後の各種スケジュール実行処理（S 1 0 3 2 ~ S 1 0 3 4）により大当たり終了時に対応したランプ、音、モータの各演出についてのシナリオ（サブシナリオ）の登録、及びコマンド送信シナリオの登録が行われる。なお、前述のように、コマンド送信シナリオデータについてのスケジュール実行処理は、例えば、ステップ S 1 0 3 2 のシナリオスケジュール実行処理の一部として実行することができる。

【 0 3 8 9 】

図 4 8 は、大当たり終了指定コマンドに対応して定められた音、ランプ、モータ、ボタン、コマンド送信についての各シナリオデータを模式的に表している。

なお、図中の時間（f）は演出の進行時間を表すもので、単位は「フレーム」（表示データのフレーム）である。この場合の大当たり終了時の演出シナリオは、300 フレーム分の時間長に及ぶものとされている。時間（f）について、括弧内の数値は対応するラインのシナリオ実行時間を表している。これは、前述したランプや音／モータについての実行時間（time）に相当する（図 2 3 A、図 2 3 B 参照）。

【 0 3 9 0 】

図示するようにこの場合のシナリオデータにおいては、時間 = 0 のラインにおいて音、ランプ、モータについてのサブシナリオデータをそれぞれセットし、さらに時間 = 120 のラインにおいて、ランプのサブシナリオデータとしてボタンランプの点灯を表すデータをセットすることが定められている。ここでのボタンは、前述したキャラクタの決定操作

10

20

30

40

50

に用いられる操作子を意味するものであり、ボタンランプとは該操作子を発光させるためのランプを意味する。ここでのボタンは、本例では演出ボタン 1 2 であるとする。

また、時間 = 1 2 3 のライン、時間 = 1 4 4 のラインにおいて、ボタンの有効開始、有効終了を表す情報をセットすることが定められている。ここでの有効 / 無効は、操作受け付けの有効 / 無効を意味する。

さらに、時間 = 2 7 0 のラインでは、ランプのサブシナリオデータとしてボタンランプの消灯を表すデータをセットし、またコマンド送信シナリオデータとして決定時のキャラコマンド、及び背景指定コマンドの送信を表すデータをセットすることが定められている。

時間 = 3 0 0 のラインには、シナリオ終了を表すコードが記述される（前述した終了コード D_LSEND や D_SEEND を参照）。

【 0 3 9 1 】

なお、ここでは、ボタンの有効 / 無効の管理をシナリオデータに基づき行う例を示したが、ボタンの有効 / 無効を管理する手法としては必ずしもシナリオデータを用いた手法に限定されない。

【 0 3 9 2 】

図 4 9 は、大当たり終了指定コマンドの受信に応じて演出制御部 5 1 A が実行する処理の流れを説明するための図である。

図 4 9 において、横軸は 1 フレーム期間内での経過時間を表し、縦軸はフレーム単位での経過時間を表している。参考として、最上段には、1 フレーム期間内における図 4 3 の各処理の流れを図 4 6 と同様に示している。

【 0 3 9 3 】

とある n フレーム目において、主制御部 5 0 からの大当たり終了指定コマンドが受信されたとする。コマンドの受信タイミングは、図のように各種スケジューラフレーム更新処理（S 1 0 0 6 ~ S 1 0 0 8）を実行中のタイミングであったとする。なお、コマンドの受信処理は、前述のように外部割込み処理において実行される。

【 0 3 9 4 】

この場合、当該 n フレーム目の最初の演出制御コマンド解析処理（S 1 0 2 3）において、受信した大当たり終了指定コマンドに対応した処理が実行される。すなわち、上述した大当たり終了指定コマンド（スルー送信）、選択キャラコマンド、連荘数コマンド、攻略フラグコマンド、大当たり図柄コマンド、及び大当たり根幹コマンドを液晶制御コマンドバッファ F 1 5 にセットする処理（液晶制御へのコマンド送信処理）と、大当たり終了指定コマンドに対応して定められたメインシナリオ番号（mcNo）のシナリオ登録情報への登録が行われる。

【 0 3 9 5 】

そして、続く液晶制御コマンド解析処理（S 1 0 2 7）において、液晶制御コマンドバッファ F 1 5 にセットされた大当たり終了指定コマンド、選択キャラコマンド、連荘数コマンド、攻略フラグコマンド、大当たり図柄コマンド、及び大当たり根幹コマンドについての解析処理が行われる。

【 0 3 9 6 】

先に説明したように、液晶制御コマンド解析処理によっては、液晶シナリオデータにシナリオ登録が行われる。そして、ステップ S 1 0 0 5 の描画更新処理において、液晶シナリオデータに基づいたディスプレイリストの作成や、プリロードの実行開始制御が行われて、演出に必要な画像データが得られる。

n フレーム目で更新された液晶シナリオデータに基づく液晶シナリオは、n + 1 フレーム目の液晶制御フレーム更新処理（S 1 0 0 4）によってシナリオ進行タイミングを管理する値の更新が行われることで開始され、その直後の描画更新処理（S 1 0 0 5）によって該開始されたシナリオに応じた描画更新のための処理が行われる。

【 0 3 9 7 】

n フレーム目において、上記した液晶制御コマンド解析処理の直後に実行される各種ス

10

20

30

40

50

ケジューラ実行処理（S1032～S1034）によっては、登録されたメインシナリオ番号に対応したランプ、音についてのサブシナリオが登録され開始される。さらに、直後のランプ駆動データ更新・出力処理（S1041、S1042）により、登録されたランプサブシナリオに応じたランプ制御を行うための駆動データ（LED駆動データ）の更新・出力が開始される。すなわち、対応するランプ演出が開始される。

【0398】

また、受信した演出制御コマンドが大当たり終了指定コマンドであった場合には、コマンド送信シナリオとして決定時のキャラコマンド及び背景指定コマンドの時間差送信（270フレーム後）に係るシナリオが登録される。

このため、 $n + 270$ フレーム目における各種スケジューラ実行処理によっては、コマンド送信シナリオデータに従って、これら決定時のキャラコマンド及び背景指定コマンドとしての液晶制御コマンドの送信が行われる。また、時間＝270のラインには、ボタンランプの消灯に係るサブシナリオが登録されており、この場合の各種スケジューラ実行処理によっては当該消灯に係るサブシナリオが開始され、その直後に行われるランプ駆動データ更新・出力によって対応するランプ駆動データの出力が開始される。

$n + 270$ フレーム目において、上記の各種スケジューラ実行処理によって送信された決定時のキャラコマンド及び背景指定コマンドについては、当該 $n + 270$ フレーム目に実行される液晶制御コマンド解析処理において解析が行われ得る。図49の例では、ランプ駆動データ出力処理がフレーム期間開始時から16msよりも十分に早いタイミングで完了したことにより、 $n + 270$ フレーム目における液晶制御コマンド解析処理によってこれらコマンドの解析が行われた例を示している。前述のように、液晶制御コマンド解析処理は、フレーム期間開始時から16ms以内であれば実行され得るものである。

【0399】

図示は省略したが、決定時のキャラコマンド及び背景指定コマンドについても、上記した時間差送信の対象外の各種コマンド（選択キャラコマンド等）と同様にコマンド解析結果に基づく液晶シナリオデータへの新たなシナリオの登録が行われ、該新たなシナリオは、次フレームにおける液晶制御フレーム更新処理によって開始され、その直後の描画更新処理によって該開始されたシナリオに応じた描画更新のための処理が行われる。

【0400】

ここで、演出制御コマンド、液晶制御コマンドの解析処理は、比較的処理負担の重い処理となる共に、受信コマンド数によって処理も多くなる。コマンド種類によっては演出のための抽選等を行う必要が生ずる。

本実施形態では、このような処理をフレーム前半期間にのみ行うものとしている。

これにより、以降に続く各種スケジューラ実行処理やランプ駆動データ更新・出力処理がフレーム期間内に終了しなくなる事態の発生防止を図っている。

【0401】

また、一方で本実施形態では、フレーム前半期間であれば演出制御コマンド、液晶制御コマンドの解析処理を複数回行うことを許容している。これにより、限られた処理期間において効率的に受信コマンドの解析を行うことができる。

【0402】

また、本実施形態では、ランプ駆動データの更新・出力処理についてはフレーム前半期間を多少過ぎても実行を許可するものとしている。これにより、ランプ駆動データの更新・出力処理が実行されないことに伴いランプ駆動データとして直前フレームのデータ（つまり未更新のままのデータ）が維持されてしまう事態の発生回数を低減でき、ランプ演出の正確性向上を図ることができる。

【0403】

[2-6. 第二実施形態のまとめ及び変形例]

以上の第二実施形態のパチンコ遊技機1Aによれば、演出制御のための処理を効率化でき、適正な演出制御を実現できる。

10

20

30

40

50

また演出制御処理負荷を軽減することができる。

【0404】

また、第二実施形態の遊技機（パチンコ遊技機1A）は、第一の構成として、遊技動作の進行制御を行う主制御手段（主制御部50）と、主制御手段からの指示情報（演出制御コマンド）に基づき演出制御を行う演出制御手段（演出制御部51A）と、を備え、演出制御手段は、画像表示以外の演出の実行を管理する第一手段（演出制御シナリオ実行処理部F13）と、画像表示に関する演出の実行を管理する第二手段（液晶制御コマンド解析処理部F16及び液晶制御シナリオ実行処理部F17）と、を有し、主制御手段からの指示情報を記憶する指示情報記憶手段（演出制御コマンドバッファF11）と、指示情報記憶手段に記憶された指示情報を解析する解析手段（演出制御コマンド解析処理部F12）と、解析手段の解析結果によって得られた第二手段についての指示情報である第二指示情報（液晶制御コマンド）を記憶する第二指示情報記憶手段（液晶制御コマンドバッファF15）と、をさらに有している。

10

【0405】

上記のように演出制御手段が第二指示情報記憶手段を有していることで、当該演出制御手段をいわゆる1CPUとして構成する場合には、主制御手段からの指示情報を解析し、解析により得た第二指示情報を所定記憶領域にセットするという処理については、2CPUの場合における演出制御手段（演出制御部51）の処理を踏襲することが可能とされる。

また、画像演出の制御処理についても、第二指示情報記憶手段にセットされた第二指示情報を取得し、該第二指示情報に基づいて画像表示装置を制御するという、2CPUの場合における画像演出制御手段（液晶制御基板52の液晶制御CPU）と同様の処理を踏襲することが可能とされる。

20

このように、第二指示情報記憶手段を有していることで、1CPUとしての演出制御手段が実行すべきプログラムとしては、2CPU時の演出制御手段が実行していたプログラムと画像演出制御手段が実行していたプログラムをほぼそのまま踏襲することが可能とされる。

従って、1CPUを実現するにあたって既存プログラムの書き換えをほぼ不要とすることができ、プログラム作成の作業負担軽減が図られ、コスト削減を図ることができる。

また、画像演出制御についてのプログラムは、1CPUの場合と2CPUの場合とでほぼ共通なものとすることができ、従ってプログラムの汎用性を高めることができる。同様に、画像演出制御以外の制御についてのプログラムとしても、1CPUの場合と2CPUの場合とでほぼ共通なものとすることができ、汎用性を高めることができる。

30

【0406】

さらに、上記した第一の構成としての遊技機においては、第二指示情報がコマンド情報とされている。

これにより、既存の2CPU構成における第二指示情報がコマンド情報とされている場合に対応して、既存プログラムからの変更点をさらに少なくすることが可能とされる。

従って、1CPU化を実現するにあたってのプログラム作成の作業負担をさらに軽減でき、さらなるコスト削減を図ることができる。また、プログラムの汎用性をさらに高めることができる。

40

【0407】

また、第二実施形態の遊技機は、第二の構成として、遊技動作の進行制御を行う主制御手段（主制御部50）と、主制御手段からの指示情報（演出制御コマンド）に基づき演出制御を行う演出制御手段（演出制御部51A）と、を備え、演出制御手段は、画像表示以外の演出の実行を管理する第一手段（演出制御シナリオ実行処理部F13）と、画像表示に関する演出の実行を管理する第二手段（液晶制御コマンド解析処理部F16及び液晶制御シナリオ実行処理部F17）と、主制御手段からの指示情報を解析する解析手段（演出制御コマンド解析処理部F12）と、を有し、第一手段は、解析手段による解析結果に基づいて、画像表示以外の演出の進行を管理する第一演出進行管理手段（演出制御シナリオ

50

実行処理部 F 1 3) と、第一演出進行管理手段による演出の進行に応じて、画像表示に関する画像表示指示情報 (液晶制御コマンド) を生成する画像表示指示情報生成手段 (演出制御シナリオ実行処理部 F 1 3) と、を有し、第二手段は、画像表示指示情報生成手段により生成された画像表示指示情報に基づいて、画像表示に関する演出の進行を管理する第二演出進行管理手段 (液晶制御コマンド解析処理部 F 1 6 及び液晶制御シナリオ実行処理部 F 1 7) と、を有している。

【 0 4 0 8 】

2 C P U 構成の場合、画像演出制御手段 (液晶制御基板 5 2 の液晶制御 C P U) は、演出制御手段 (演出制御部 5 1) が主制御手段からの指示情報を解析して得た画像表示指示情報を取得し、該画像表示指示情報に基づいて画像表示装置の制御を行って所要の画像演出動作を実現させている。

10

このため、上記のような第二手段 (第二演出進行管理手段) を有していることで、画像演出に係る制御については、画像演出制御手段のプログラムをほぼそのまま踏襲することが可能とされる。

また、第一手段による処理は、2 C P U 構成における演出制御手段が実行していた処理とほぼ同様であるため、該処理についても2 C P U 時に用いていたプログラムをほぼそのまま踏襲することが可能とされる。

このように1 C P U としての演出制御手段が実行すべきプログラムとしては、2 C P U 時の演出制御手段が実行していたプログラムと画像演出制御手段が実行していたプログラムをほぼそのまま踏襲することが可能とされる。

20

従って、1 C P U を実現するにあたって既存プログラムの書き換えをほぼ不要とすることができ、コスト削減を図ることができる。

また、第一手段、第二手段をそれぞれ実現するためのプログラムは2 C P U の場合とほぼ共通なものとすることができ、従ってプログラムの汎用性を高めることができる。

【 0 4 0 9 】

また、上記した第二の構成としての遊技機においては、画像表示指示情報がコマンド情報とされている。

【 0 4 1 0 】

これにより、既存の2 C P U 構成における画像表示指示情報がコマンド情報とされている場合に対応して、既存プログラムからの変更点をさらに少なくすることが可能とされる。

30

従って、1 C P U 化を実現するにあたってのプログラム作成の作業負担をさらに軽減でき、さらなるコスト削減を図ることができる。また、プログラムの汎用性をさらに高めることができる。

【 0 4 1 1 】

なお、本発明は実施形態で挙げた例に限らず多様な変形例や適用例が考えられる。

上記では、表示データのフレームに同期する信号としてVブランク信号に基づいてタイミングを管理する例を挙げたが、Vブランク信号以外の垂直同期信号を用いたり、或いは水平同期信号のカウントでフレーム期間内のタイミング管理を行っても良い。

【 0 4 1 2 】

40

また、上記では、画像表示手段として液晶表示装置を用いる例を挙げたが、例えば有機 E L (Electro Luminescence) 表示装置等の他の画像表示手段を用いることもできる。

【 0 4 1 3 】

また、上記では、第二実施形態のような1 C P U の構成において、第一実施形態で説明したランプの発光駆動情報格納手法を適用する例を挙げたが、第二実施形態において、発光駆動情報格納手法は例えば先行例の場合と同様とする等、第一実施形態の手法に限定されない。

【 0 4 1 4 】

また、上記では、本発明をパチンコ遊技機 1 又は 1 A のような弾球遊技機に適用する例を示したが、回胴式遊技機 (いわゆるスロット機) にも適用することができる。

50

【符号の説明】

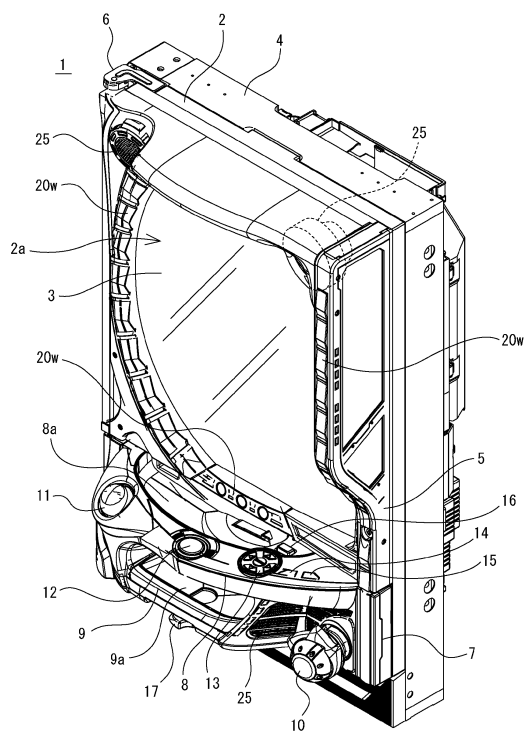
【 0 4 1 5 】

- 1 パチンコ遊技機
- 2 0 w , 2 0 b 発光部
- 3 2 液晶表示装置
- 3 3 図柄表示部
- 4 1 上始動口
- 4 2 普通変動入賞装置
- 4 2 a 下始動口
- 4 3 一般入賞口
- 4 4 ゲート
- 4 5 第1特別変動入賞装置
- 4 6 第2特別変動入賞装置
- 5 0 主制御基板
- 5 1 演出制御基板
- 5 2 液晶制御基板
- 6 1 枠ドライバ部
- 6 2 盤ドライバ部
- 6 3 , 6 4 ランプ部
- 9 0 LEDドライバ
- 1 2 0 LED
- 2 0 0 演出制御CPU
- 2 0 1 演出制御ROM
- 2 0 2 演出制御RAM

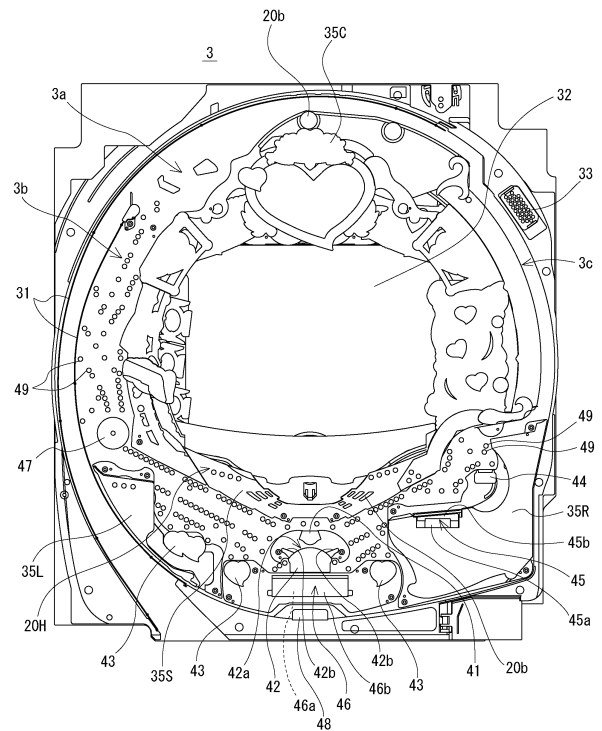
10

20

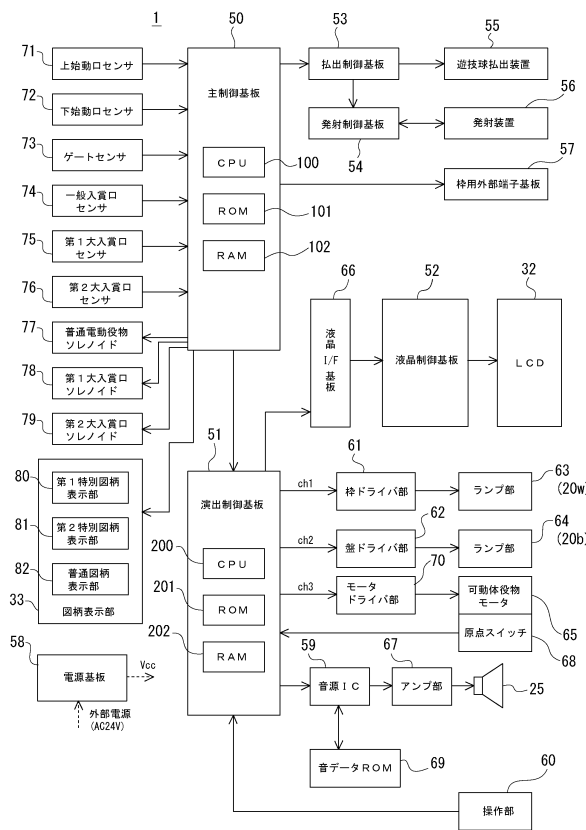
【図1】



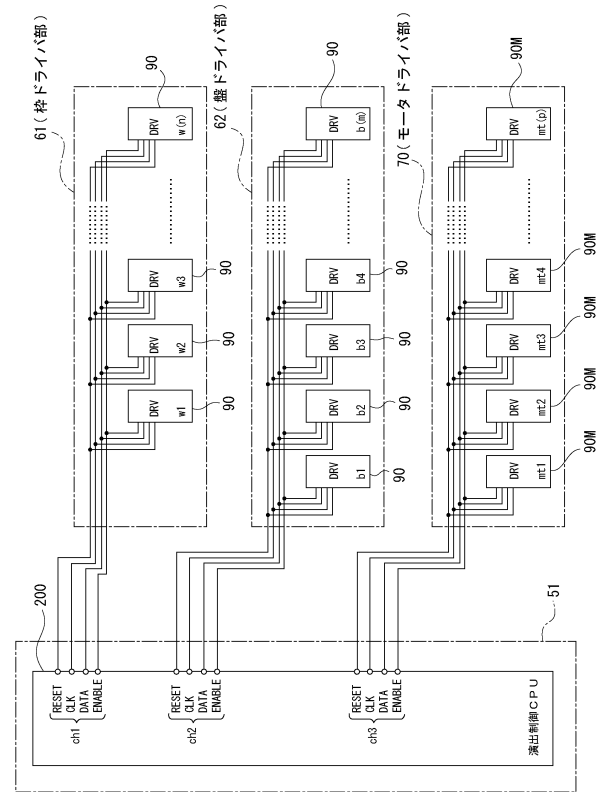
【図2】



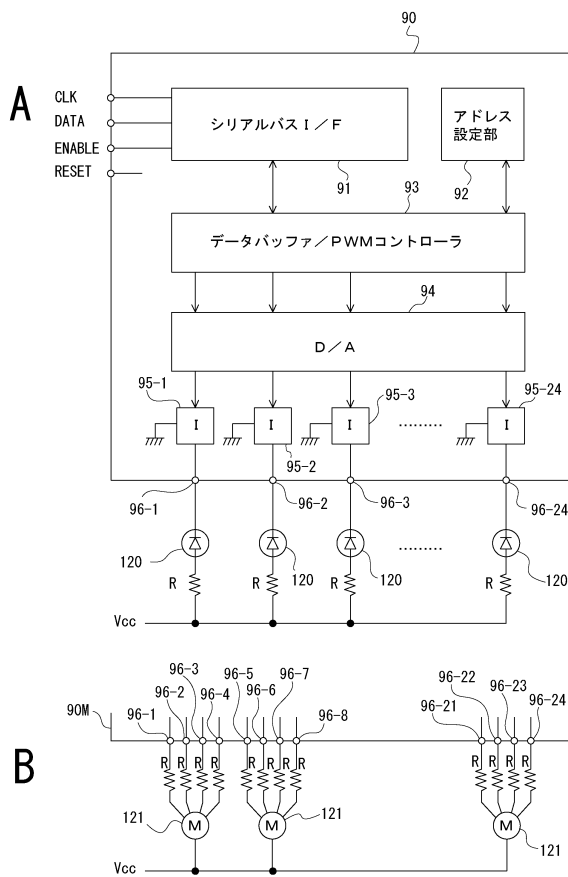
【図 3】



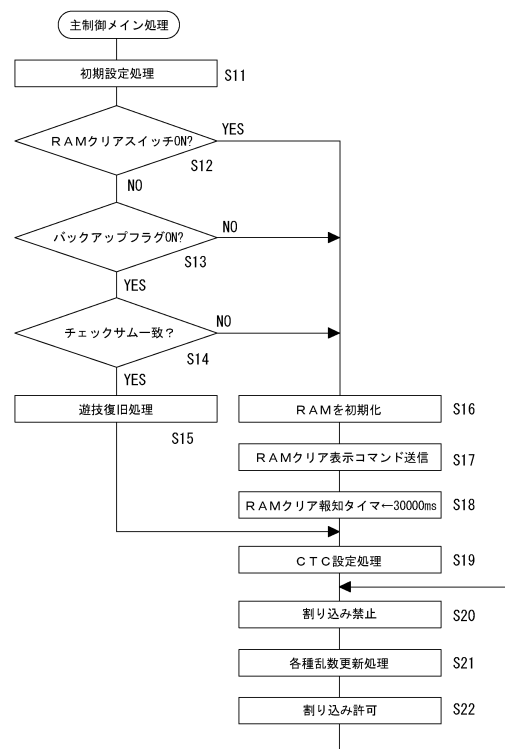
【図 4】



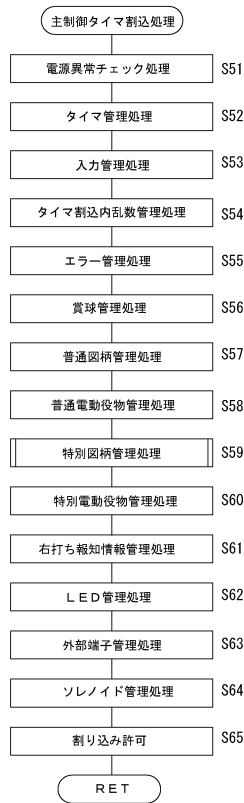
【図 5】



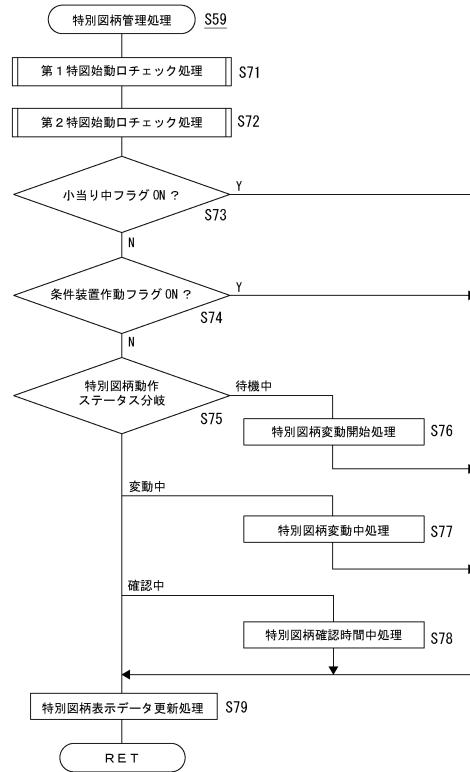
【図 6】



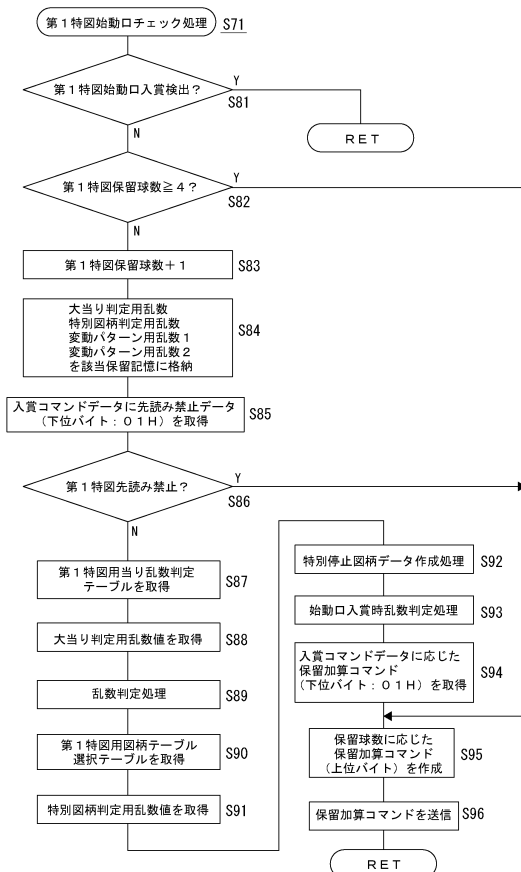
【圖 7】



【 図 8 】



【 図 9 】



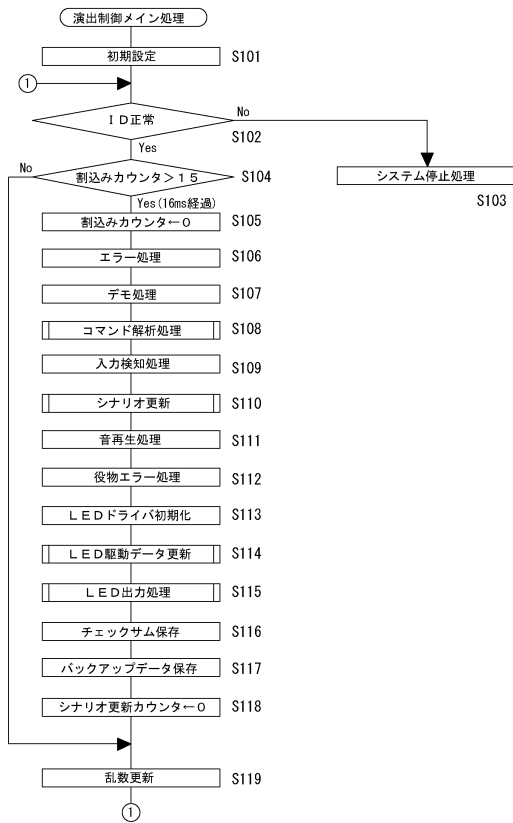
【 図 1 0 】

図柄	上位	下位	集積
第1特図	B6H	01H	外れ1
		02H	外れ2
		03H	外れ3
		04H	出玉多
		05H	出玉少
第2特図	B6H	01H	外れ1
		02H	外れ2
		03H	外れ3
		04H	出玉多
		05H	出玉中

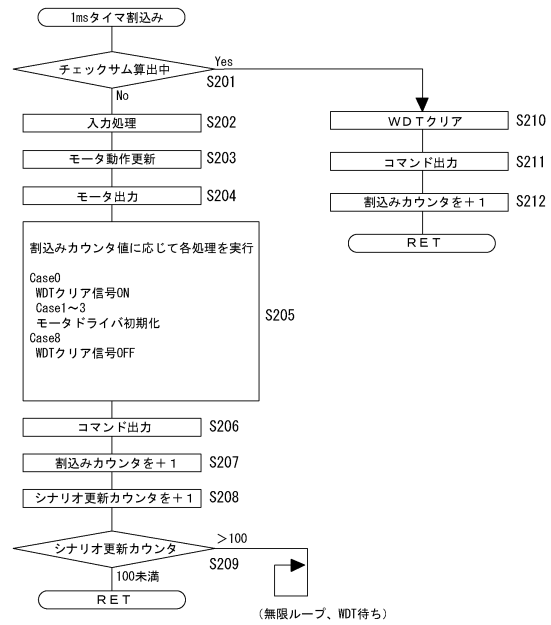
種別	上位 (入賞順)	上位 (開始時)	下位	経路	パターン
変換/パターン/コメント	外れ	BOH	07H	通過失敗 5 s	通過失敗 5 s
			08H	通過失敗 5 s	通過失敗 5 s
			09H	通過失敗 5 s	通過失敗 5 s
			0AH	通過失敗 5 s	通過失敗 5 s
	BOH	AOH	07H	ノーマルリーチ 1	ノーマルリーチ 1
			08H	ノーマルリーチ 1	ノーマルリーチ 1
			09H	ノーマルリーチ 1	ノーマルリーチ 1
			0AH	ノーマルリーチ 1	ノーマルリーチ 1
	BOH	AOH	07H	スバーリーチ A	スバーリーチ A
			08H	スバーリーチ A	スバーリーチ A
			09H	スバーリーチ A	スバーリーチ A
			0AH	スバーリーチ A	スバーリーチ A
	BOH	AOH	07H	スバーリーチ B	スバーリーチ B
			08H	スバーリーチ B	スバーリーチ B
			09H	スバーリーチ B	スバーリーチ B
			0AH	スバーリーチ B	スバーリーチ B
BOH	AOH	07H	スバーリーチ C	スバーリーチ C	
		08H	スバーリーチ C	スバーリーチ C	
		09H	スバーリーチ C	スバーリーチ C	
		0AH	スバーリーチ C	スバーリーチ C	
当り	B1H	07H	スバーリーチ D	スバーリーチ D	
		08H	スバーリーチ D	スバーリーチ D	
		09H	スバーリーチ D	スバーリーチ D	
		0AH	スバーリーチ D	スバーリーチ D	
当り	B1H	07H	全回転	全回転	
		08H	スバーリーチ C	スバーリーチ C	
		09H	スバーリーチ C	スバーリーチ C	
		0AH	スバーリーチ C	スバーリーチ C	
当り	B1H	07H	スバーリーチ E	スバーリーチ E	
		08H	スバーリーチ E	スバーリーチ E	
		09H	スバーリーチ E	スバーリーチ E	
		10H	スバーリーチ E	スバーリーチ E	

A

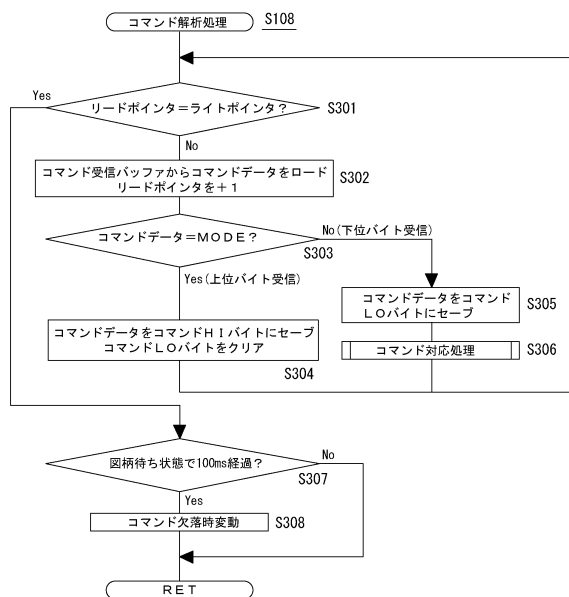
【図 1 1】



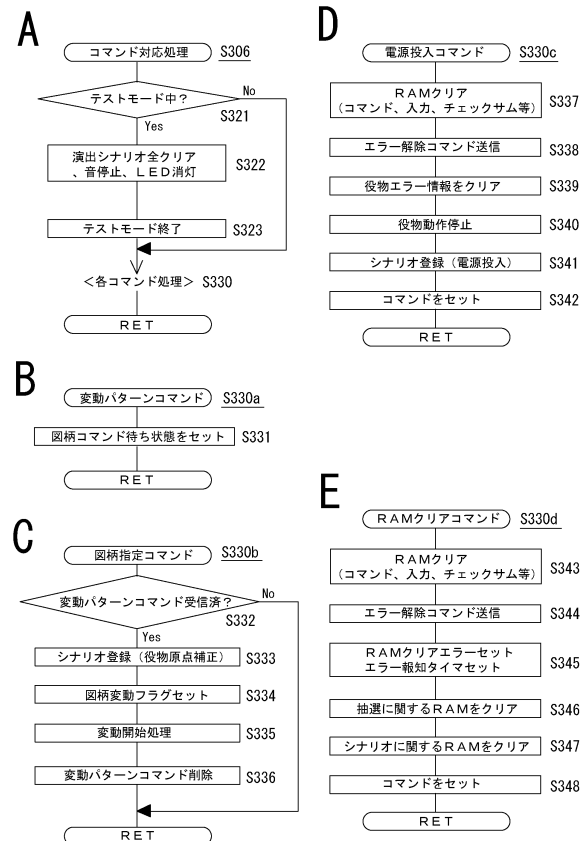
【図 1 2】



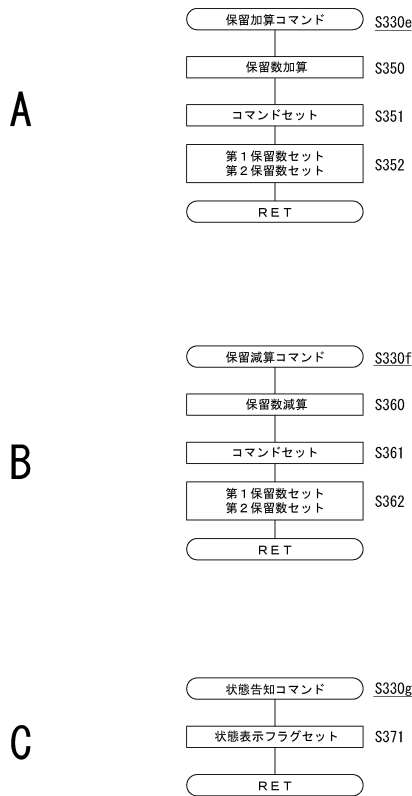
【図 1 3】



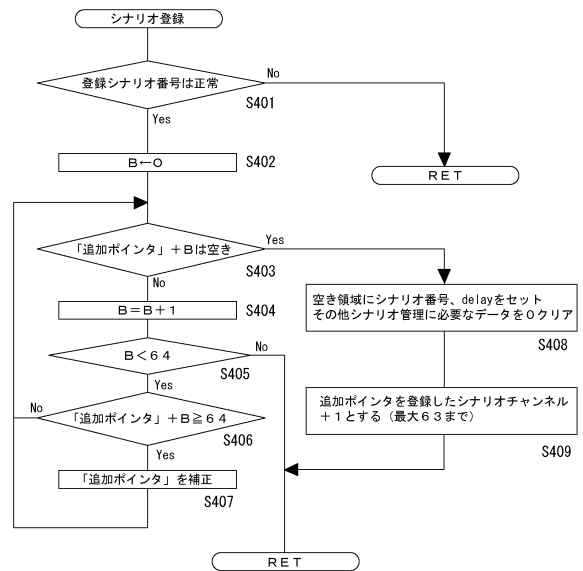
【図 1 4】



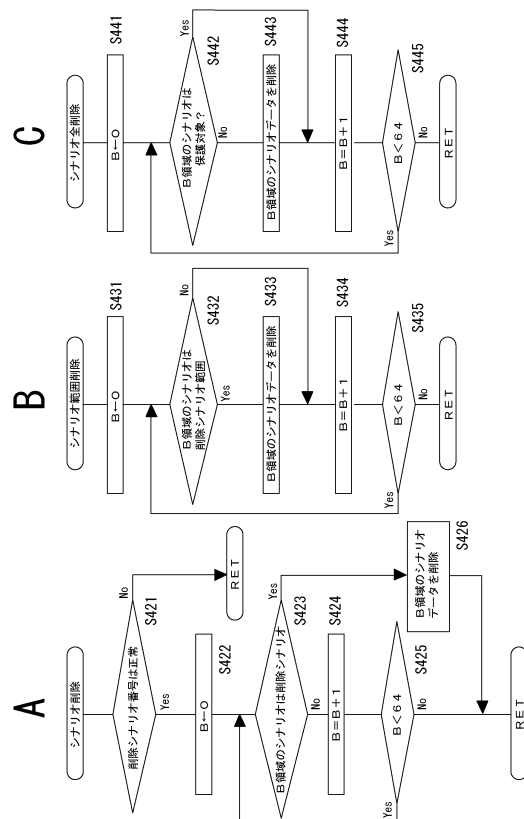
【図 15】



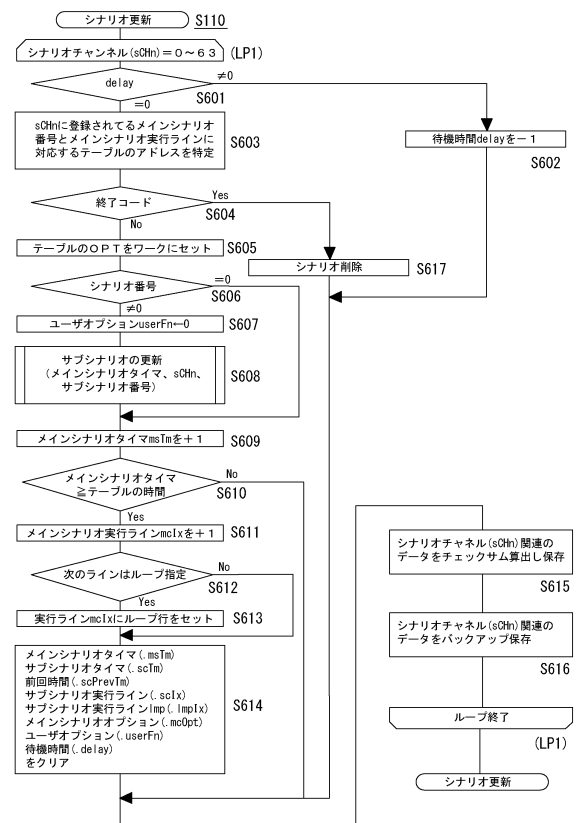
【図 16】



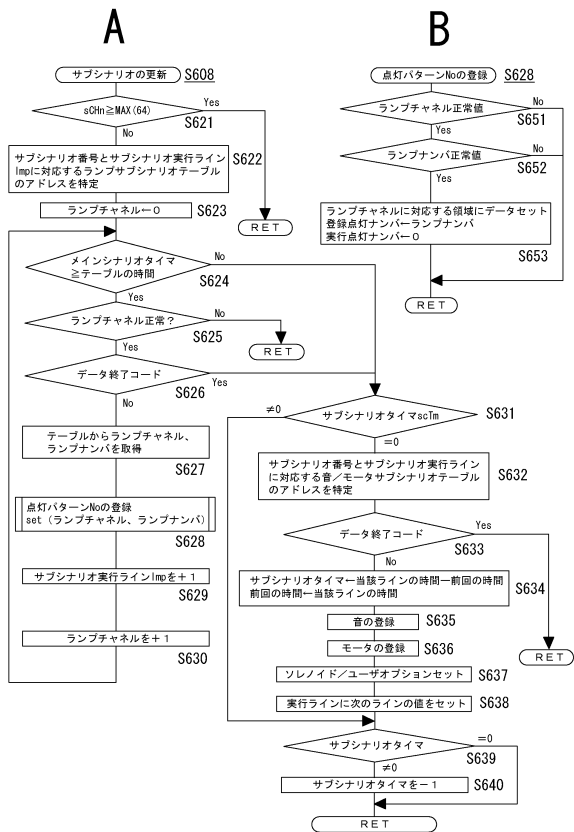
【図 17】



【図 18】



【図 19】



【図 21】

音データ登録情報			音チャネル (aCH)														
サイズ	名称	名称	0	1	2	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	15
BYTE	_frzVq:	ボリューム遷移量	0	1	2	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	15
			0	1	2	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	15
			0	1	2	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	15
			0	1	2	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	15
			0	1	2	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	15
BYTE	_frzVI:	ボリューム	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
			0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
			0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
			0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
			0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
BYTE	_frzSt:	遷移量変化	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
		ボリューム変化	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
		フレーズ変化	1	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
		ステレオ	1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
		ループ	1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
BYTE	_frzHi:	フレーズ番号hi	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
			0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
			0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
			0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
			0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
BYTE	_frzLo:	フレーズ番号low	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
			1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
			1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
			1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
			1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1

【図 20】

A

シナリオ登録情報 (メイン、サブ)		シナリオチャネル (sCH)														
サイズ	名称	名称	0	1	2	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	63
DWORD	scIm:	サブシナリオタイム														
DWORD	scPrevIm:	前回時間														
WORD	scIx:	サブシナリオ実行ライン														
WORD	ImpIx:	サブシナリオ実行ラインImp														
DWORD	msIm:	メインシナリオタイム														
WORD	mcIx:	メインシナリオ実行ライン														
WORD	mcNo:	メインシナリオ番号														
WORD	mcOpt:	メインシナリオオプション														
WORD	userFn:	ユーザオプション														
DWORD	delay:	待機時間														
DWORD	checkSum:	チェックサム														

B

ランプデータ登録情報		ランプチャネル (dwCH)														
サイズ	名称	名称	0	1	2	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	15
DWORD	ImpNew:	登録点灯ナンバ														
DWORD	ImpNo:	実行点灯ナンバ														
WORD	offset:	実行ライン														
WORD	time:	実行時間														
WORD	checksum:	チェックサム														

C

モータデータ登録情報		モータチャネル (mCH)														
サイズ	名称	名称	0	1	2	・	・	・	・	・	・	・	・	・	・	7
BYTE	no:	実行動作ナンバ														
BYTE	noNew:	登録動作ナンバ														
BYTE	lent:	動作カウンタ(local)														
BYTE	tent:	励磁カウンタ														
WORD	step:	動作ステップ														
WORD	offset:	動作Line														
BYTE	attribute:	属性 親:0x5A 子:0x00														
BYTE	retNo:	親No														
BYTE	retAddr:	戻りアドレス														
WORD	roopAddr:	ループ開始ポイント														
WORD	roopCnt:	ループ回数														
BYTE	errCnt:	エラーカウンタ														
WORD	currentSw:	現在の入力情報														
WORD	softSw:	ソフト上のsw情報														
BYTE	softCnt:	ソフト上のカウント														

【図 22】

メインシナリオテーブル
<シナリオ番号 1>

時間msIm	サブシナリオ番号scNo	OPT	
1	1		全体点滅
D_SELOP+0			

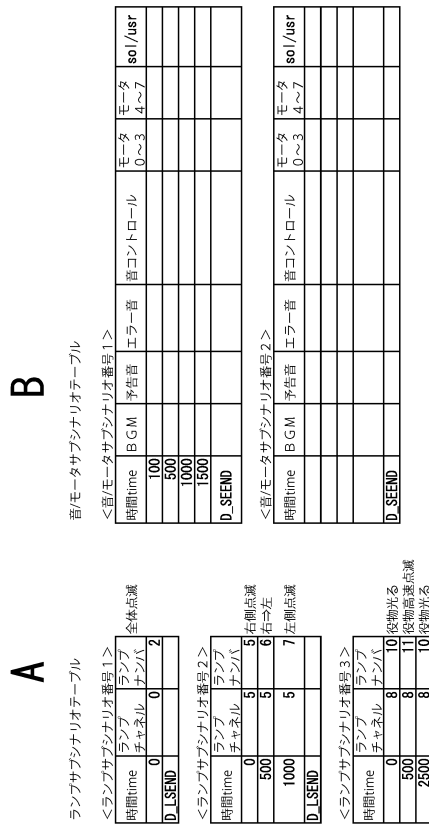
<シナリオ番号 2>

時間msIm	サブシナリオ番号scNo	OPT	
1500	2		右点滅⇒左点滅
500	20		
2000	21		
D_SEEND			

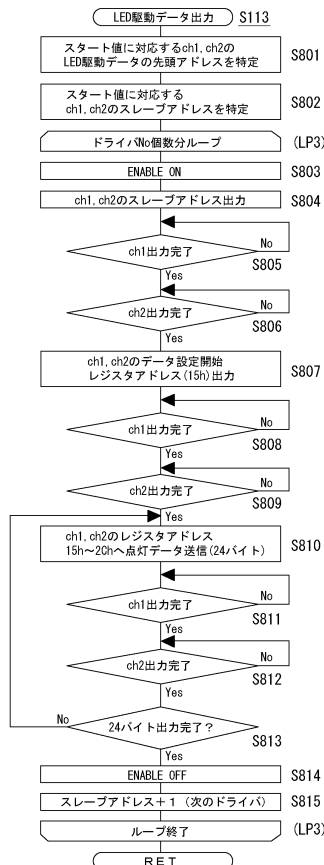
<シナリオ番号 3>

時間msIm	サブシナリオ番号scNo	OPT	
3000	3		役物点滅、点滅、点灯
1000	25		
1000	26		
D_SEEND			

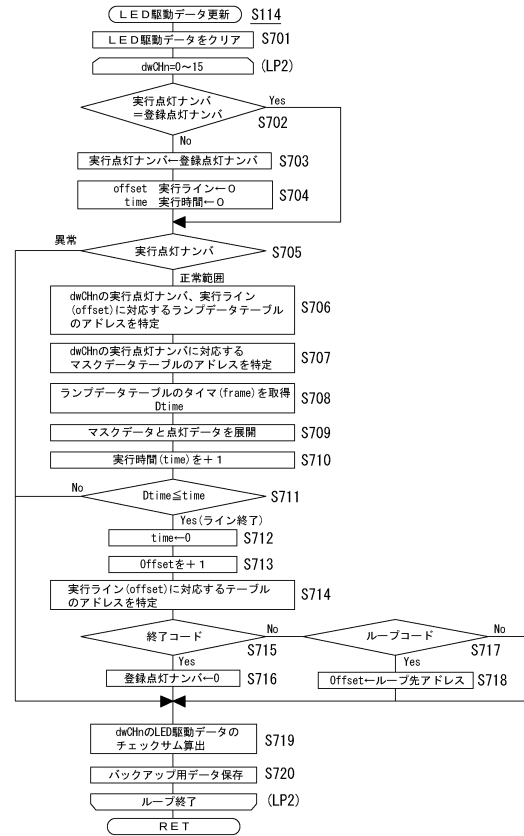
【図 2 3】



【図 2 5】



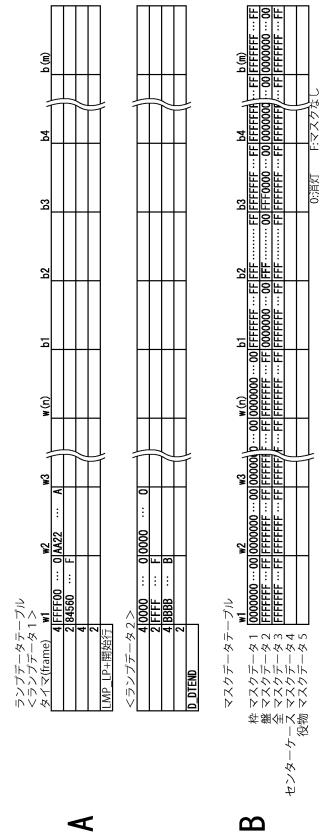
【図 2 4】



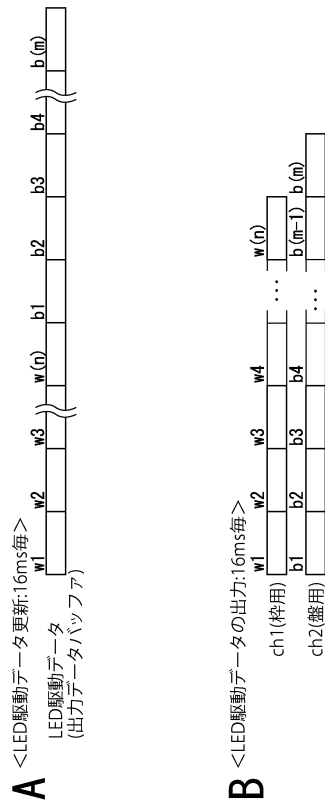
【 図 2 7 】

0	ランプデータのアドレス	マスクデータのアドレス
1		
2	全体点滅(通常8GM)	マスクなし
3		
4		
5	右側点滅	センターケースマスク
6	右→左	センターケースマスク
7	左側点滅	センターケースマスク
8		
9		
10	役物点灯	役物周辺をマスク
11	役物高速点滅	役物周辺をマスク
12		
13		
14		
15		
16		
17		
18		
19		
20		
21		
22		
23		

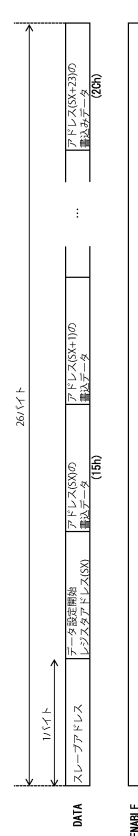
【 図 2 8 】



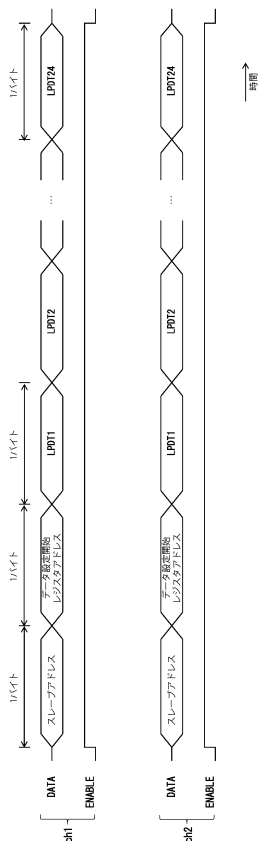
【 図 2 9 】



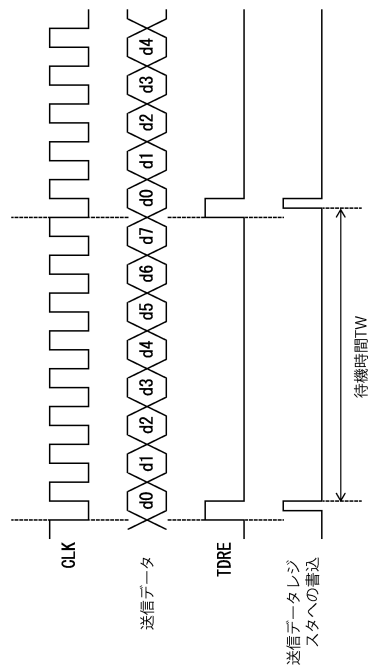
【 図 3 0 】



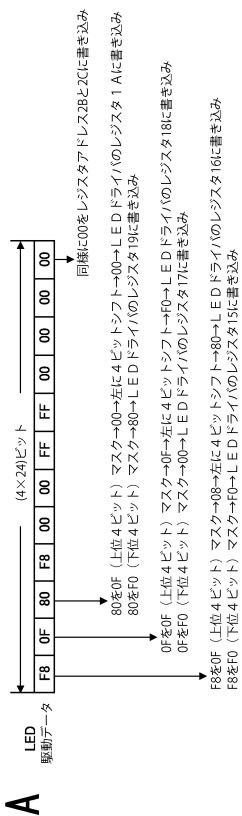
【 図 3 1 】



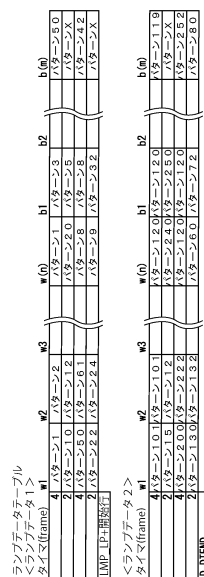
【 図 3 2 】



【 ䷮ 3 3 】



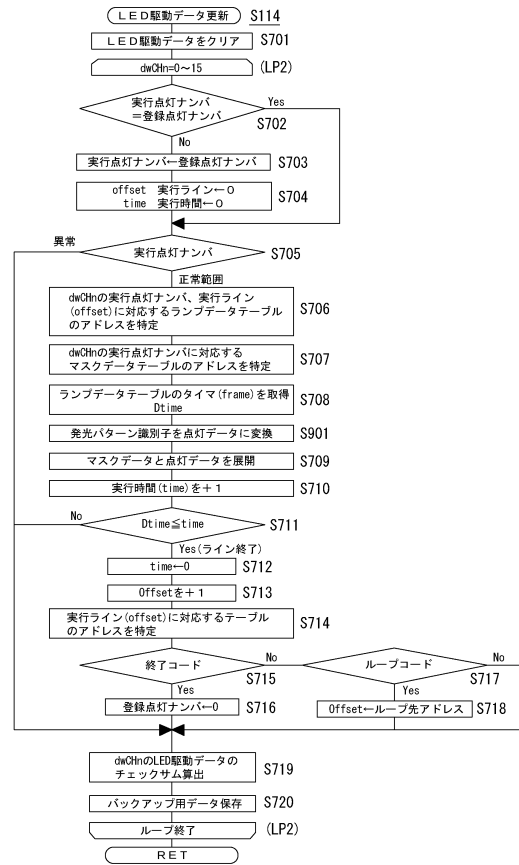
【 ㄨ 3 4 】



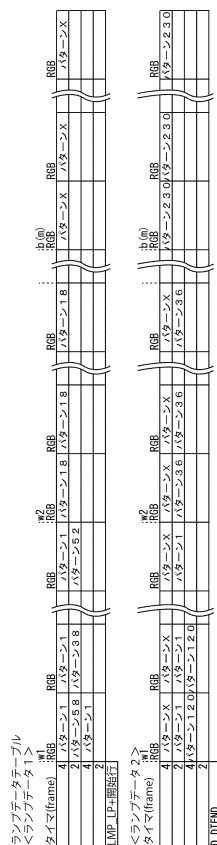
【 図 3 5 】

点灯パターン識別子	点灯データ
パターン 1	FFFF00 . . . 0
パターン 2	AA22 . . . A
・ ・ ・	・ ・ ・
パターン X	0000 . . . F

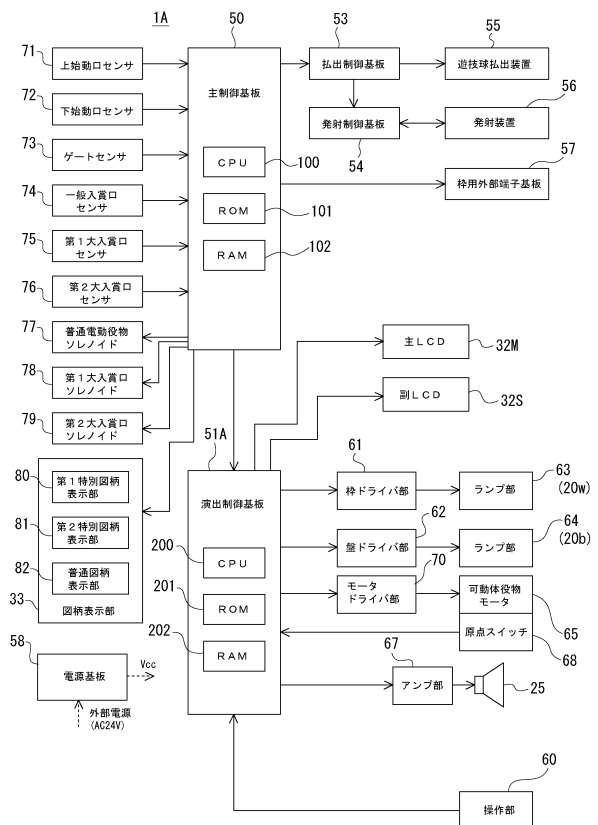
【 図 3 6 】



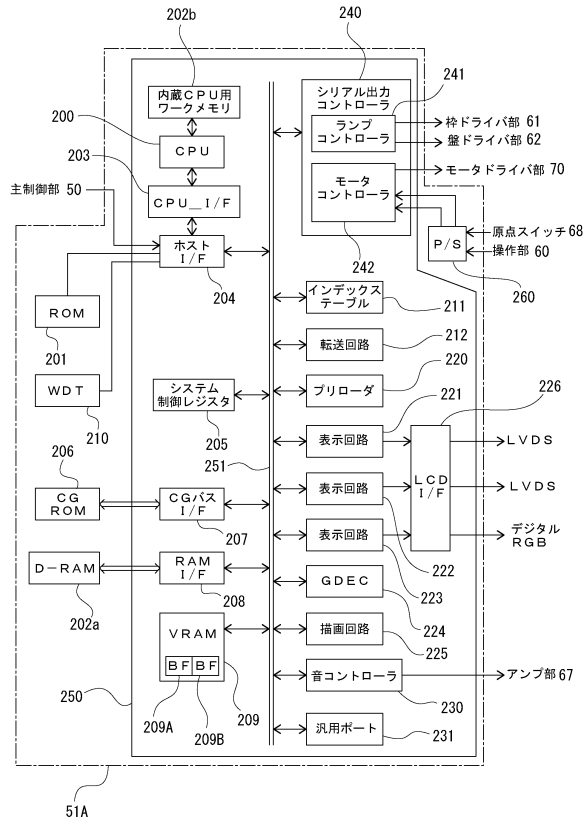
【 図 3 7 】



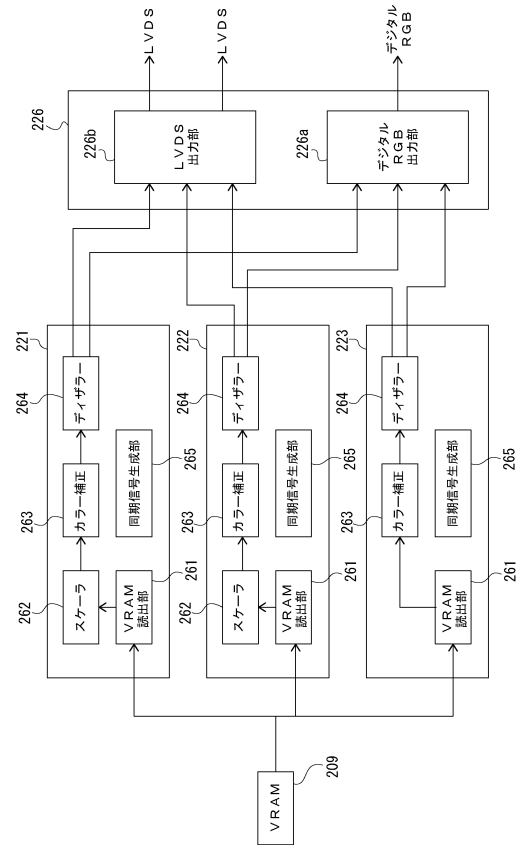
【 図 3 8 】



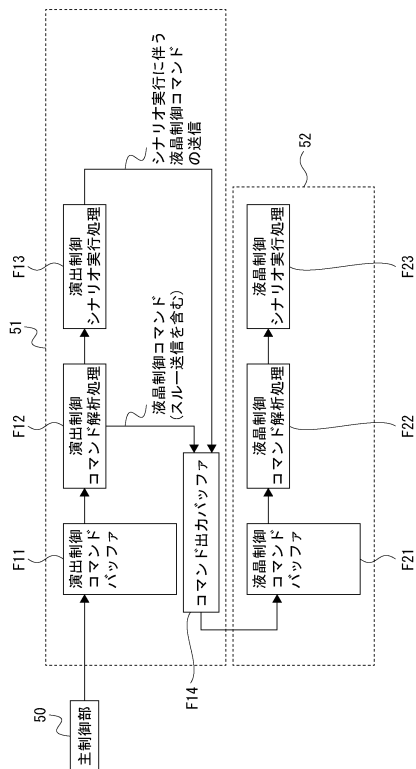
【 図 3 9 】



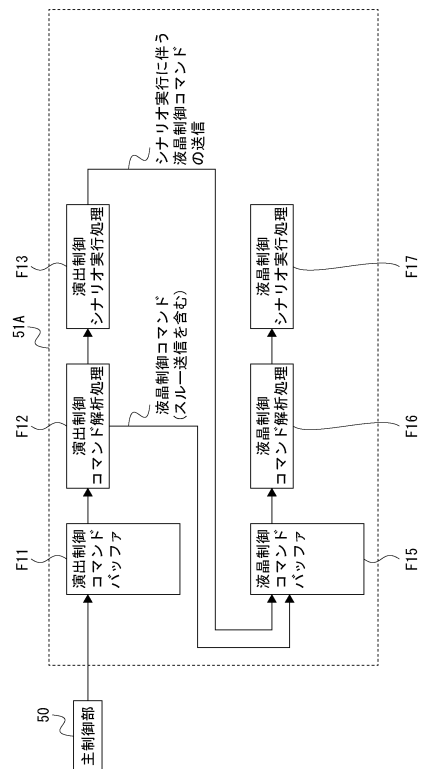
【 図 4 0 】



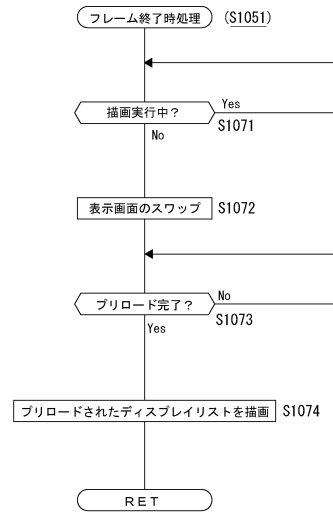
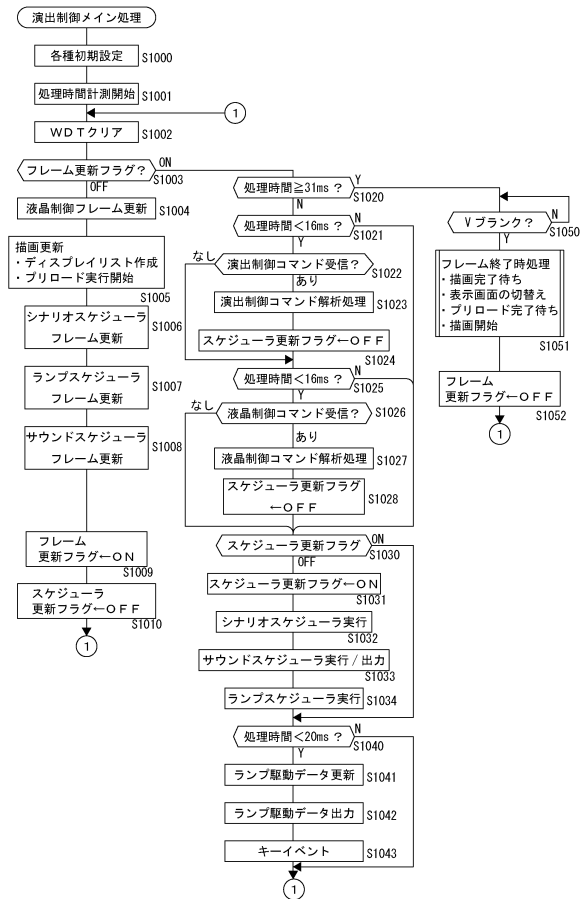
【 図 4 1 】



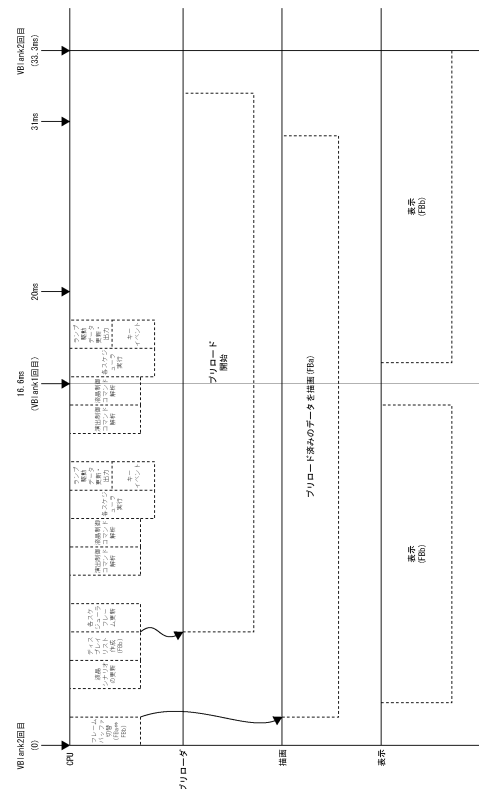
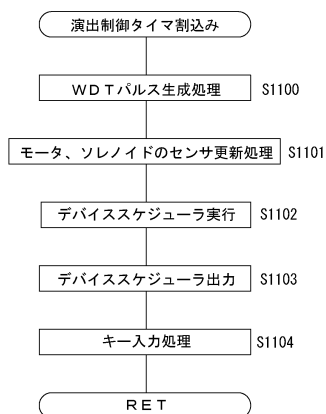
【 図 4 2 】



【 図 4 4 】



【 図 4 6 】

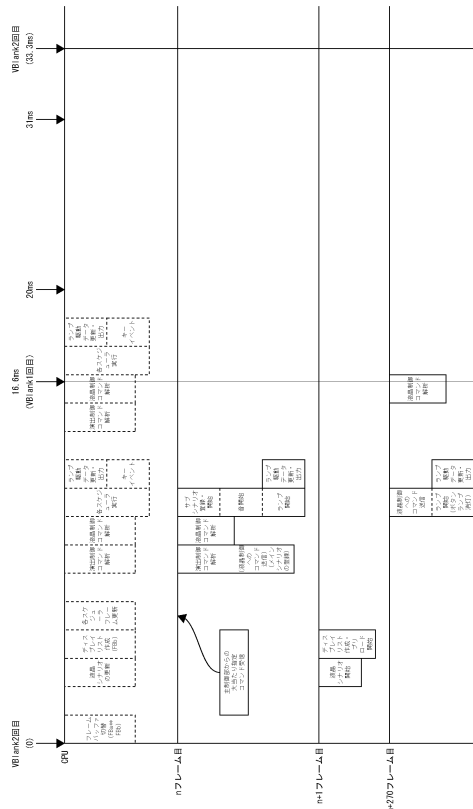


【 図 4 8 】

受信コマンド(上位)	コマンド名	対応処理
0x80	未使用	-
0x81	未使用	-
0x82	未使用	-
⋮	⋮	⋮
0xA0	特別図柄変動ボタン	En_CommandAnalyze_Hendo
0xA1	特別図柄変動ボタン	En_CommandAnalyze_Hendo
0xA2	特別図柄変動ボタン	En_CommandAnalyze_Hendo
⋮	⋮	⋮
0xF0	大当たり開始指定	En_CommandAnalyze_F0
0xF1	大入賞口開放回数指定	En_CommandAnalyze_F1
0xF2	大入賞口開放インターバル指定	En_CommandAnalyze_F2
0xF3	大当たり終了指定	En_CommandAnalyze_F3
⋮	⋮	⋮
0xFF	未使用	-

受信コマンド	液晶制御への送信コマンド	
F301H	F301H	スルー
	02xxH	選択キャラコマンド
	03xxH	連荘数コマンド
	05xxH	攻略フラグコマンド
	0AxxH	大当たり図柄コマンド
	88xxH	大当たり根幹コマンド
	9FxxH (9s後)	決定時のキャラコマンド
	01xxH (9s後)	背景指定コマンド

【 図 4 9 】



終了インターバルシナリオ

時間(f)	音	ランプ	モータ	ボタン	コマンド送信
0 (120)	音セット	ランプセット	モータセット		
120 (3)		ボタンランプセット			
123 (144)				有効開始	
267 (3)				有効終了	
270 (30)		ボタンランプ消灯			決定時のキャラコマンド(9FxxH)送信 背景指定コマンド(01xxH)送信
300				シナリオ終了	

フロントページの続き

- (56)参考文献 特開2014-68903(JP,A)
特開2009-61147(JP,A)
特開2014-231002(JP,A)
特開2017-12225(JP,A)
特開2007-105325(JP,A)

- (58)調査した分野(Int.Cl., DB名)
A63F 7/02