



(21)申请号 201820201212.X

(22)申请日 2018.02.06

(73)专利权人 阜阳师范学院

地址 236000 安徽省阜阳市清河路

(72)发明人 王丛丛 刘相中 屈长青 潘宇阳

(74)专利代理机构 苏州凯谦巨邦专利代理事务
所(普通合伙) 32303

代理人 丁剑

(51)Int.Cl.

A21C 9/08(2006.01)

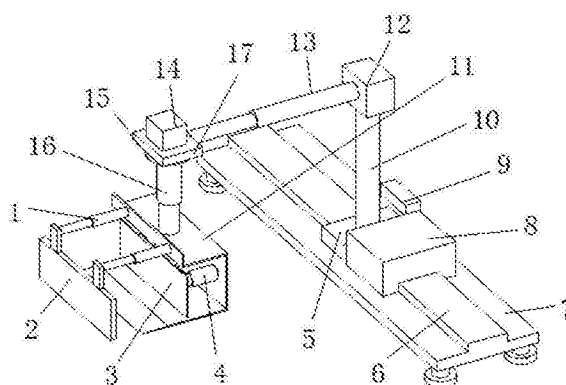
权利要求书1页 说明书3页 附图1页

(54)实用新型名称

一种枕头馍胚自动取放装置

(57)摘要

本实用新型公开了一种枕头馍胚自动取放装置,包括支撑底座,所述支撑底座的上表面设有滑动轨道,滑动轨道上设有滑动连接的直线电机,直线电机的一侧通过螺栓连接有支撑板,支撑板的上表面焊接有连接杆,通过直线电机可以带动U型取放板左右移动,通过第四电动伸缩杆可以带动U型取放板上下移动,以此对U型取放板的位置进行调节,通过角度电机可以带动U型取放板转动,以此对U型取放板的角度进行调节,通过第一电动伸缩杆可以带动第一推板移动,通过第一推板可以将馍胚推动到U型取放板上,该枕头馍胚自动取放装置结构简单,操作简便,不但使得调节更加方便,而且可以对装置进行调节,为人们提供了方便,提高了加工效率。



1. 一种枕头馍胚自动取放装置,包括支撑底座(7),其特征在于:所述支撑底座(7)的上表面设有滑动轨道(6),滑动轨道(6)上设有滑动连接的直线电机(8),直线电机(8)的一侧通过螺栓连接有支撑板(5),支撑板(5)的上表面焊接有连接杆(10),连接杆(10)的上端设有支撑座(12),支撑座(12)的一侧通过螺栓连接有第三电动伸缩杆(13),第三电动伸缩杆(13)的伸缩端设有连接板(17),连接板(17)的下表面中心设有转动连接的转动盘(15),所述连接板(17)的上表面通过螺栓连接有角度电机(14),角度电机(14)的输出轴贯穿连接板(17)的一侧,角度电机(14)的输出端与转动盘(15)的中心连接,所述转动盘(15)的下表面通过螺栓连接有第四电动伸缩杆(16),第四电动伸缩杆(16)的伸缩端通过螺栓连接有U型取放板(11),U型取放板(11)的上端水平板一侧通过螺栓连接有两个第一电动伸缩杆(1),第一电动伸缩杆(1)的伸缩端之间通过耳板连接有第一推板(2),所述支撑底座(7)的一侧设有PLC控制器(9),PLC控制器(9)的输入端电连接外部电源的输出端,PLC控制器(9)的输出端电连接直线电机(8)、第三电动伸缩杆(13)、角度电机(14)、第四电动伸缩杆(16)和第一电动伸缩杆(1)的输入端。

2. 根据权利要求1所述的一种枕头馍胚自动取放装置,其特征在于:所述支撑底座(7)的下表面四角设有支撑脚柱,支撑脚柱的下端通过胶水粘贴有防滑皮垫。

3. 根据权利要求1所述的一种枕头馍胚自动取放装置,其特征在于:所述U型取放板(11)的竖直板一侧设有第二电动伸缩杆(4),第二电动伸缩杆(4)的伸缩端设有第二推板(3),所述第二电动伸缩杆(4)的输入端电连接PLC控制器(9)的输出端。

4. 根据权利要求3所述的一种枕头馍胚自动取放装置,其特征在于:所述第二电动伸缩杆(4)的个数为两个,两个第二电动伸缩杆(4)通过螺栓与U型取放板(11)连接。

5. 根据权利要求3所述的一种枕头馍胚自动取放装置,其特征在于:所述第二推板(3)和第一推板(2)相对的一侧设有防护垫,且第二推板(3)和第一推板(2)的下端与U型取放板(11)的下端水平板上表面位于同一水平面。

一种枕头馍胚自动取放装置

技术领域

[0001] 本实用新型涉及馍胚取放技术领域,具体为一种枕头馍胚自动取放装置。

背景技术

[0002] 枕头馍又称阜阳大馍或大卷子馍,是安徽阜阳颇具特色的汉族小吃,但是现有加工枕头馍的方式主要是通过人工进行加工,加工效率慢,满足不了人们的需求,但是现有装置对枕头馍胚取放时容易对馍胚造成变形,使用不便。

实用新型内容

[0003] 本实用新型要解决的技术问题是克服现有的缺陷,提供一种枕头馍胚自动取放装置,结构简单,操作简便,不但使得调节更加方便,而且可以对装置进行调节,为人们提供了方便,提高了加工效率,可以有效解决背景技术中的问题。

[0004] 为实现上述目的,本实用新型提供如下技术方案:一种枕头馍胚自动取放装置,包括支撑底座,所述支撑底座的上表面设有滑动轨道,滑动轨道上设有滑动连接的直线电机,直线电机的一侧通过螺栓连接有支撑板,支撑板的上表面焊接有连接杆,连接杆的上端设有支撑座,支撑座的一侧通过螺栓连接有第三电动伸缩杆,第三电动伸缩杆的伸缩端设有连接板,连接板的下表面中心设有转动连接的转动盘,所述连接板的上表面通过螺栓连接有角度电机,角度电机的输出轴贯穿连接板的一侧,角度电机的输出端与转动盘的中心连接,所述转动盘的下表面通过螺栓连接有第四电动伸缩杆,第四电动伸缩杆的伸缩端通过螺栓连接有U型取放板,U型取放板的上端水平板一侧通过螺栓连接有两个第一电动伸缩杆,第一电动伸缩杆的伸缩端之间通过耳板连接有第一推板,所述支撑底座的一侧设有PLC控制器,PLC控制器的输入端电连接外部电源的输出端,PLC控制器的输出端电连接直线电机、第三电动伸缩杆、角度电机、第四电动伸缩杆和第一电动伸缩杆的输入端。

[0005] 作为本实用新型的一种优选技术方案,所述支撑底座的下表面四角设有支撑脚柱,支撑脚柱的下端通过胶水粘贴有防滑皮垫。

[0006] 作为本实用新型的一种优选技术方案,所述U型取放板的竖直板一侧设有第二电动伸缩杆,第二电动伸缩杆的伸缩端设有第二推板,所述第二电动伸缩杆的输入端电连接PLC控制器的输出端。

[0007] 作为本实用新型的一种优选技术方案,所述第二电动伸缩杆的个数为两个,两个第二电动伸缩杆通过螺栓与U型取放板连接。

[0008] 作为本实用新型的一种优选技术方案,所述第二推板和第一推板相对的一侧设有防护垫,且第二推板和第一推板的下端与U型取放板的下端水平板上表面位于同一水平面。

[0009] 与现有技术相比,本实用新型的有益效果是:本枕头馍胚自动取放装置上设置了第三电动伸缩杆,通过第三电动伸缩杆可以带动U型取放板前后移动,以此对U型取放板的前后位置进行调节,通过直线电机可以带动U型取放板左右移动,通过第四电动伸缩杆可以带动U型取放板上下移动,以此对U型取放板的位置进行调节,并且通过角度电机可以带动U

型取放板转动,以此对U型取放板的角度进行调节,通过第一电动伸缩杆可以带动第一推板移动,通过第一推板可以将馍胚推动到U型取放板上,该枕头馍胚自动取放装置结构简单,操作简便,不但使得调节更加方便,而且可以对装置进行调节,为人们提供了方便,提高了加工效率。

附图说明

[0010] 图1为本实用新型结构示意图。

[0011] 图中:1第一电动伸缩杆、2第一推板、3第二推板、4第二电动伸缩杆、5支撑板、6滑动轨道、7支撑底座、8直线电机、9PLC控制器、10连接杆、11U型取放板、12支撑座、13第三电动伸缩杆、14角度电机、15转动盘、16第四电动伸缩杆、17连接板。

具体实施方式

[0012] 下面将结合本实用新型实施例中的附图,对本实用新型实施例中的技术方案进行清楚、完整地描述,显然,所描述的实施例仅仅是本实用新型一部分实施例,而不是全部的实施例。基于本实用新型中的实施例,本领域普通技术人员在没有做出创造性劳动前提下所获得的所有其他实施例,都属于本实用新型保护的范围。

[0013] 请参阅图1,本实用新型提供一种技术方案:一种枕头馍胚自动取放装置,包括支撑底座7,支撑底座7的上表面设有滑动轨道6,滑动轨道6上设有滑动连接的直线电机8,直线电机8的一侧通过螺栓连接有支撑板5,支撑板5的上表面焊接有连接杆10,连接杆10的上端设有支撑座12,支撑座12的一侧通过螺栓连接有第三电动伸缩杆13,第三电动伸缩杆13的伸缩端设有连接板17,连接板17的下表面中心设有转动连接的转动盘15,连接板17的上表面通过螺栓连接有角度电机14,角度电机14的输出轴贯穿连接板17的一侧,角度电机14的输出端与转动盘15的中心连接,转动盘15的下表面通过螺栓连接有第四电动伸缩杆16,第四电动伸缩杆16的伸缩端通过螺栓连接有U型取放板11,U型取放板11的上端水平板一侧通过螺栓连接有两个第一电动伸缩杆1,第一电动伸缩杆1的伸缩端之间通过耳板连接有第一推板2,支撑底座7的一侧设有PLC控制器9,PLC控制器9的输入端电连接外部电源的输出端,PLC控制器9的输出端电连接直线电机8、第三电动伸缩杆13、角度电机14、第四电动伸缩杆16和第一电动伸缩杆1的输入端,支撑底座7的下表面四角设有支撑脚柱,支撑脚柱的下端通过胶水粘贴有防滑皮垫,通过支撑脚柱可以对装置进行支撑,使得对装置支撑更加方便,U型取放板11的竖直板一侧设有第二电动伸缩杆4,第二电动伸缩杆4的伸缩端设有第二推板3,第二电动伸缩杆4的输入端电连接PLC控制器9的输出端,通过第二电动伸缩杆4可以带动第二推板3移动,通过第二推板3可以将U型取放板11上的馍胚推出,使得取放馍胚更加方便,第二电动伸缩杆4的个数为两个,两个第二电动伸缩杆4通过螺栓与U型取放板11连接,第二推板3和第一推板2相对的一侧设有防护垫,且第二推板3和第一推板2的下端与U型取放板11的下端水平板上表面位于同一水平面。

[0014] 在使用时:首先通过第三电动伸缩杆13带动U型取放板11前后移动,以此对U型取放板11的前后位置进行调节,通过直线电机8带动U型取放板11左右移动,通过第四电动伸缩杆16带动U型取放板11上下移动,以此对U型取放板11的位置进行调节,并且通过角度电机14带动U型取放板11转动,以此对U型取放板11的角度进行调节,通过第一电动伸缩杆1带

动第一推板2移动,通过第一推板2将馍胚推动到U型取放板11上,并且通过第二电动伸缩杆4带动第二推板3移动,通过第二推板3将U型取放板11上的馍胚推出。

[0015] 本实用新型通过第三电动伸缩杆13可以带动U型取放板11前后移动,以此对U型取放板11的前后位置进行调节,通过直线电机8可以带动U型取放板11左右移动,通过第四电动伸缩杆16可以带动U型取放板11上下移动,以此对U型取放板11的位置进行调节,并且通过角度电机14可以带动U型取放板11转动,以此对U型取放板11的角度进行调节,通过第一电动伸缩杆1可以带动第一推板2移动,通过第一推板2可以将馍胚推动到U型取放板11上,该枕头馍胚自动取放装置结构简单,操作简便,不但使得调节更加方便,而且可以对装置进行调节,为人们提供了方便,提高了加工效率。

[0016] 尽管已经示出和描述了本实用新型的实施例,对于本领域的普通技术人员而言,可以理解在不脱离本实用新型的原理和精神的情况下可以对这些实施例进行多种变化、修改、替换和变型,本实用新型的范围由所附权利要求及其等同物限定。

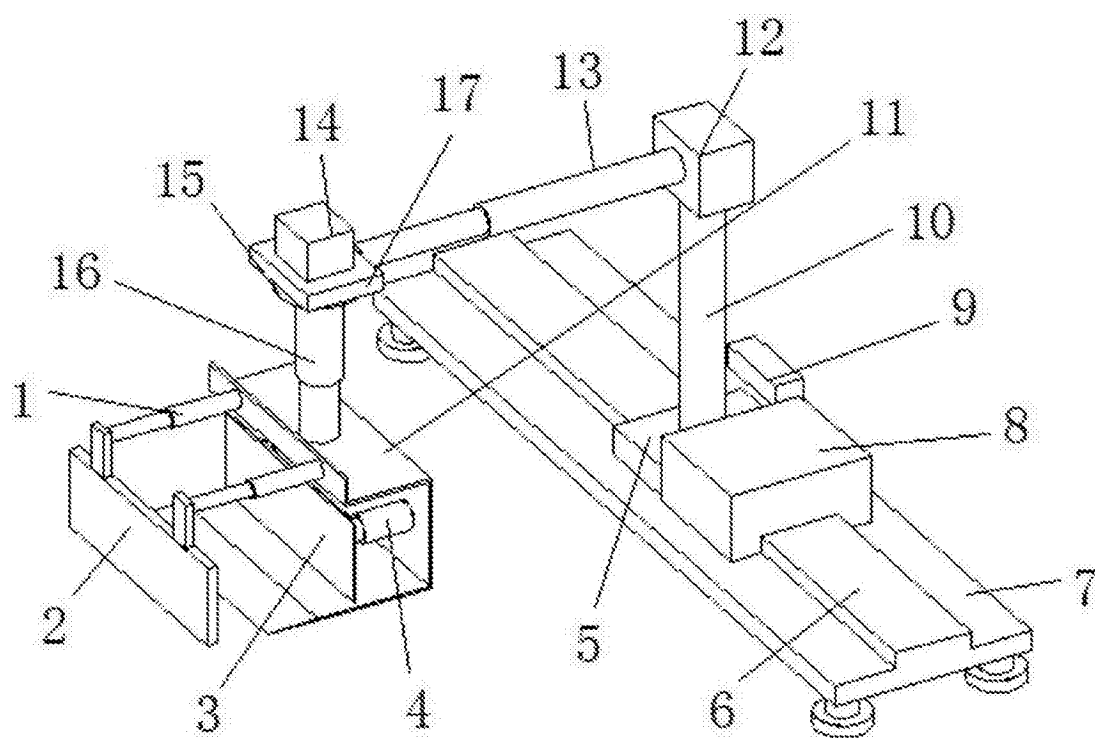


图1