



(12)发明专利申请

(10)申请公布号 CN 106294647 A

(43)申请公布日 2017.01.04

(21)申请号 201610629484.5

(22)申请日 2016.08.03

(71)申请人 北京小米移动软件有限公司

地址 100085 北京市海淀区清河中街68号  
华润五彩城购物中心二期9层01房间

(72)发明人 詹远 吴鸣 王江少

(74)专利代理机构 北京三高永信知识产权代理  
有限责任公司 11138

代理人 林锦澜

(51)Int.Cl.

G06F 17/30(2006.01)

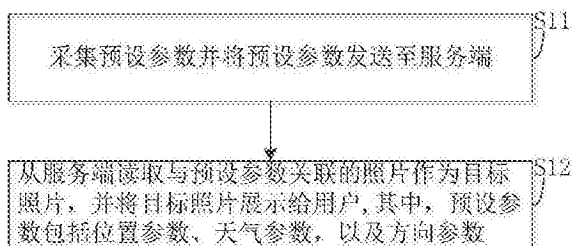
权利要求书3页 说明书10页 附图5页

(54)发明名称

照片匹配方法和装置

(57)摘要

本公开提出一种照片匹配方法和装置,该照片匹配方法包括采集预设参数并将预设参数发送至服务端;从服务端读取与预设参数关联的照片作为目标照片,并将目标照片展示给用户,其中,预设参数包括位置参数、天气参数,以及方向参数;与预设参数关联的照片通过以下步骤获得:在第一照片的位置参数与预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内时,判定第一照片为与预设参数关联的照片;在第二照片的天气参数/方向参数与预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定第二照片为与预设参数关联的照片。通过本公开能够给用户提提供多样化照片共享方式,有效提升用户的使用体验。



1. 一种照片匹配方法,其特征在于,包括以下步骤:  
采集预设参数并将所述预设参数发送至服务端;  
从服务端读取与所述预设参数关联的照片作为目标照片,并将所述目标照片展示给用户,其中,所述预设参数包括位置参数、天气参数,以及方向参数;  
所述与所述预设参数关联的照片通过以下步骤获得:  
在第一照片的位置参数与所述预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内时,判定所述第一照片为与所述预设参数关联的照片;  
在第二照片的天气参数/方向参数与所述预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定所述第二照片为与所述预设参数关联的照片。
2. 如权利要求1所述的照片匹配方法,其特征在于,还包括:  
对预设场景进行拍照,以获取所述预设场景的照片;  
采集预设场景的预设参数,并将所述预设场景的照片和所述预设场景的预设参数保存至服务端。
3. 如权利要求1所述的照片匹配方法,其特征在于,还包括:  
通过GPS采集所述位置参数,并将所述位置参数上传至网络侧,以获取与所述位置参数对应的天气参数;  
通过陀螺仪传感器采集所述方向参数。
4. 如权利要求1所述的照片匹配方法,其特征在于,还包括:  
根据用户指令开启所述移动终端的照片自动匹配功能。
5. 一种照片匹配方法,其特征在于,包括以下步骤:  
接收移动终端发送的预设参数;  
获取与所述预设参数关联的照片作为目标照片,并将所述目标照片发送至所述移动终端,其中,所述预设参数包括位置参数,天气参数,以及方向参数;  
所述与所述预设参数关联的照片通过以下步骤获得:  
在第一照片的位置参数与所述预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内,则判定所述第一照片为与所述预设参数关联的照片;  
在第二照片的天气参数/方向参数与所述预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定所述第二照片为与所述预设参数关联的照片。
6. 如权利要求5所述的照片匹配方法,其特征在于,还包括:  
保存所述移动终端发送的所述预设场景的照片和所述预设场景的预设参数。
7. 一种照片匹配装置,其特征在于,包括:  
采集模块,被配置为采集预设参数并将所述预设参数发送至服务端;  
读取模块,被配置为从服务端读取与所述预设参数关联的照片作为目标照片,并将所述目标照片展示给用户,其中,所述预设参数包括位置参数、天气参数,以及方向参数;  
所述与所述预设参数关联的照片通过第一判定模块获得,其中,  
第一判定模块,被配置为在第一照片的位置参数与所述预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内时,判定所述第一照片为与所述预设参数关联的照片,在第二照片的天气参数/方向参数与所述预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定所述第二照片为与所述预设参数关联的照片。

8. 如权利要求7所述的照片匹配装置,其特征在于,还包括:  
拍照模块,被配置为对预设场景进行拍照,以获取所述预设场景的照片;  
所述采集模块进一步被配置为采集预设场景的预设参数,并将所述预设场景的照片和所述预设场景的预设参数保存至服务端。
9. 如权利要求7任一项所述的照片匹配装置,其特征在于,还包括:  
所述采集模块进一步被配置为通过GPS采集所述位置参数,并将所述位置参数上传至网络侧,以获取与所述位置参数对应的天气参数,以及通过陀螺仪传感器采集所述方向参数。
10. 如权利要求7所述的照片匹配装置,其特征在于,还包括:  
开启模块,被配置为根据用户指令开启所述移动终端的照片自动匹配功能。
11. 一种照片匹配装置,其特征在于,包括:  
处理器;  
用于存储处理器可执行指令的存储器;  
其中,所述处理器被配置为:  
采集预设参数并将所述预设参数发送至服务端;  
从服务端读取与所述预设参数关联的照片作为目标照片,并将所述目标照片展示给用户,其中,所述预设参数包括位置参数、天气参数,以及方向参数;  
所述与所述预设参数关联的照片通过以下步骤获得:  
在第一照片的位置参数与所述预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内时,判定所述第一照片为与所述预设参数关联的照片;  
在第二照片的天气参数/方向参数与所述预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定所述第二照片为与所述预设参数关联的照片。
12. 一种照片匹配装置,其特征在于,包括:  
接收模块,被配置为接收移动终端发送的预设参数;  
获取模块,被配置为获取与所述预设参数关联的照片作为目标照片,并将所述目标照片发送至所述移动终端,其中,所述预设参数包括位置参数,天气参数,以及方向参数;  
所述与所述预设参数关联的照片通过第二判定模块获得,其中,  
第二判定模块,被配置为在第一照片的位置参数与所述预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内时,判定所述第一照片为与所述预设参数关联的照片,在第二照片的天气参数/方向参数与所述预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定所述第二照片为与所述预设参数关联的照片。
13. 如权利要求12所述的照片匹配装置,其特征在于,还包括:  
保存模块,被配置为保存所述移动终端发送的所述预设场景的照片和所述预设场景的预设参数。
14. 一种照片匹配装置,其特征在于,包括:  
处理器;  
用于存储处理器可执行指令的存储器;  
其中,所述处理器被配置为:  
接收移动终端发送的预设参数;

获取与所述预设参数关联的照片作为目标照片,并将所述目标照片发送至所述移动终端,其中,所述预设参数包括位置参数,天气参数,以及方向参数;

所述与所述预设参数关联的照片通过以下步骤获得:

在第一照片的位置参数与所述预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内,则判定所述第一照片为与所述预设参数关联的照片;

在第二照片的天气参数/方向参数与所述预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定所述第二照片为与所述预设参数关联的照片。

## 照片匹配方法和装置

### 技术领域

[0001] 本公开涉及移动终端技术领域,尤其涉及一种照片匹配方法和装置。

### 背景技术

[0002] 在用户使用移动终端对预设场景进行拍照的过程中,会有将预设场景的照片共享至云服务端的需求,例如,用户可以将拍得的照片共享至云相册中,或者,在用户拍得的预设场景的照片质量不佳的情况下,会有从服务端共享相似照片的需求。

[0003] 相关技术中,在用户与云相册进行交互的过程中,需要用户过多的人工参与,在用户同意将自己的照片共享到公共平台接受任何人的浏览时,依然需要用户手动进行一系列的操作,并且,照片和照片之间的关联性单一,例如,照片之间以账号为单位归类,某一账号下才会由用户自己去进行分类和关联,照片共享方式单一。

[0004] 公开内容

[0005] 为克服相关技术中存在的问题,本公开实施例提供了一种照片匹配方法和装置。所述技术方案如下:

[0006] 根据本公开实施例的第一方面,提供一种照片匹配方法,该方法包括:

[0007] 采集预设参数并将所述预设参数发送至服务端;

[0008] 从服务端读取与所述预设参数关联的照片作为目标照片,并将所述目标照片展示给用户,其中,所述预设参数包括位置参数、天气参数,以及方向参数;

[0009] 所述与所述预设参数关联的照片通过以下步骤获得:

[0010] 在第一照片的位置参数与所述预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内时,判定所述第一照片为与所述预设参数关联的照片;

[0011] 在第二照片的天气参数/方向参数与所述预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定所述第二照片为与所述预设参数关联的照片。

[0012] 如上所述的方法,还包括:

[0013] 对预设场景进行拍照,以获取所述预设场景的照片;

[0014] 采集预设场景的预设参数,并将所述预设场景的照片和所述预设场景的预设参数保存至服务端。

[0015] 如上所述的方法,还包括:

[0016] 通过GPS采集所述位置参数,并将所述位置参数上传至网络侧,以获取与所述位置参数对应的天气参数;

[0017] 通过陀螺仪传感器采集所述方向参数。

[0018] 如上所述的方法,还包括:

[0019] 根据用户指令开启所述移动终端的照片自动匹配功能。

[0020] 根据本公开实施例的第二方面,提供一种照片匹配方法,该方法包括:

[0021] 接收移动终端发送的预设参数;

[0022] 获取与所述预设参数关联的照片作为目标照片,并将所述目标照片发送至所述移

动终端,其中,所述预设参数包括位置参数,天气参数,以及方向参数;

[0023] 所述与所述预设参数关联的照片通过以下步骤获得:

[0024] 在第一照片的位置参数与所述预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内,则判定所述第一照片为与所述预设参数关联的照片;

[0025] 在第二照片的天气参数/方向参数与所述预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定所述第二照片为与所述预设参数关联的照片。

[0026] 如上所述的方法,还包括:

[0027] 保存所述移动终端发送的所述预设场景的照片和所述预设场景的预设参数。

[0028] 根据本公开实施例的第三方面,提供一种照片匹配装置,该装置包括:

[0029] 采集模块,被配置为采集预设参数并将所述预设参数发送至服务端;

[0030] 读取模块,被配置为从服务端读取与所述预设参数关联的照片作为目标照片,并将所述目标照片展示给用户,其中,所述预设参数包括位置参数,天气参数,以及方向参数;

[0031] 所述与所述预设参数关联的照片通过第一判定模块获得,其中,

[0032] 第一判定模块,被配置为在第一照片的位置参数与所述预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内时,判定所述第一照片为与所述预设参数关联的照片,在第二照片的天气参数/方向参数与所述预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定所述第二照片为与所述预设参数关联的照片。

[0033] 如上所述的装置,还包括:

[0034] 拍照模块,被配置为对预设场景进行拍照,以获取所述预设场景的照片;

[0035] 所述采集模块进一步被配置为采集预设场景的预设参数,并将所述预设场景的照片和所述预设场景的预设参数保存至服务端。

[0036] 如上所述的装置,还包括:

[0037] 所述采集模块进一步被配置为通过GPS采集所述位置参数,并将所述位置参数上传至网络侧,以获取与所述位置参数对应的天气参数,以及通过陀螺仪传感器采集所述方向参数。

[0038] 如上所述的装置,还包括:

[0039] 开启模块,被配置为根据用户指令开启所述移动终端的照片自动匹配功能。

[0040] 根据本公开实施例的第四方面,提供一种照片匹配装置,所述装置包括:

[0041] 处理器;

[0042] 用于存储处理器可执行指令的存储器;

[0043] 其中,所述处理器被配置为:

[0044] 采集预设参数并将所述预设参数发送至服务端;

[0045] 从服务端读取与所述预设参数关联的照片作为目标照片,并将所述目标照片展示给用户,其中,所述预设参数包括位置参数、天气参数,以及方向参数;

[0046] 所述与所述预设参数关联的照片通过以下步骤获得:

[0047] 在第一照片的位置参数与所述预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内时,判定所述第一照片为与所述预设参数关联的照片;

[0048] 在第二照片的天气参数/方向参数与所述预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定所述第二照片为与所述预设参数关联的照片。

- [0049] 根据本公开实施例的第五方面,提供一种照片匹配装置,所述装置包括:
- [0050] 接收模块,被配置为接收移动终端发送的预设参数;
- [0051] 获取模块,被配置为获取与所述预设参数关联的照片作为目标照片,并将所述目标照片发送至所述移动终端,其中,所述预设参数包括位置参数,天气参数,以及方向参数;
- [0052] 所述与所述预设参数关联的照片通过第二判定模块获得,其中,
- [0053] 第二判定模块,被配置为在第一照片的位置参数与所述预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内时,判定所述第一照片为与所述预设参数关联的照片,在第二照片的天气参数/方向参数与所述预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定所述第二照片为与所述预设参数关联的照片。
- [0054] 如上所述的装置,还包括:
- [0055] 保存模块,被配置为保存所述移动终端发送的所述预设场景的照片和所述预设场景的预设参数。
- [0056] 根据本公开实施例的第六方面,提供一种照片匹配装置,所述装置包括:
- [0057] 处理器;
- [0058] 用于存储处理器可执行指令的存储器;
- [0059] 其中,所述处理器被配置为:
- [0060] 接收移动终端发送的预设参数;
- [0061] 获取与所述预设参数关联的照片作为目标照片,并将所述目标照片发送至所述移动终端,其中,所述预设参数包括位置参数,天气参数,以及方向参数;
- [0062] 所述与所述预设参数关联的照片通过以下步骤获得:
- [0063] 在第一照片的位置参数与所述预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内,则判定所述第一照片为与所述预设参数关联的照片;
- [0064] 在第二照片的天气参数/方向参数与所述预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定所述第二照片为与所述预设参数关联的照片。
- [0065] 本公开实施例提供的技术方案可以包括以下有益效果:
- [0066] 通过获取与所述预设参数关联的照片作为目标照片,并将所述目标照片发送至所述移动终端,能够给用户提供了多样化照片共享方式,有效提升用户的使用体验。
- [0067] 应当理解的是,以上的一般描述和后文的细节描述仅是示例性和解释性的,并不能限制本公开。

## 附图说明

- [0068] 此处的附图被并入说明书中并构成本说明书的一部分,示出了符合本公开的实施例,并与说明书一起被配置为解释本公开的原理。
- [0069] 图1是根据一示例性实施例示出的一种照片匹配方法的流程图;
- [0070] 图2是根据另一示例性实施例示出的一种照片匹配方法的流程图;
- [0071] 图3是根据另一示例性实施例示出的一种照片匹配方法的流程图;
- [0072] 图4是根据另一示例性实施例示出的一种照片匹配方法的流程图;
- [0073] 图5是根据另一示例性实施例示出的一种照片匹配方法的流程图;
- [0074] 图6是根据一示例性实施例示出的一种照片匹配装置的框图;

[0075] 图7是根据另一示例性实施例示出的一种照片匹配装置的框图；  
[0076] 图8是根据另一示例性实施例示出的一种照片匹配装置的框图；  
[0077] 图9是根据另一示例性实施例示出的一种照片匹配装置的框图；  
[0078] 图10是根据另一示例性实施例示出的一种照片匹配装置的框图；  
[0079] 图11是根据另一示例性实施例示出的一种照片匹配装置的框图。  
[0080] 通过上述附图,已示出本公开明确的实施例,后文中将有更详细的描述。这些附图和文字描述并不是为了通过任何方式限制本公开构思的范围,而是通过参考特定实施例为本领域技术人员说明本公开的概念。

### 具体实施方式

[0081] 这里将详细地对示例性实施例进行说明,其示例表示在附图中。下面的描述涉及附图时,除非另有表示,不同附图中的相同数字表示相同或相似的要素。以下示例性实施例中所描述的实施方式并不代表与本公开相一致的所有实施方式。相反,它们仅是与如所附权利要求书中所详述的、本公开的一些方面相一致的装置和方法的例子。

[0082] 图1是本公开一实施例提出的照片匹配方法的流程示意图。本实施例以该照片匹配方法被配置为照片匹配装置中来举例说明。本公开的实施例可以应用在用户使用移动终端对预设场景进行拍照的过程中。其中,移动终端可以是智能手机、平板电脑、个人数字助理、电子书等具有各种操作系统的硬件设备。

[0083] 如图1所示,该照片匹配方法包括如下几个步骤:

[0084] 在步骤S11中,采集预设参数并将预设参数发送至服务端。

[0085] 本实施例的执行主体可以为移动终端。

[0086] 本实施例可以应用在移动终端根据用户指令开启移动终端的照片自动匹配功能后。

[0087] 在用户使用移动终端对预设场景进行拍照的过程中,会有将预设场景的照片共享至服务端的需求,或者,在用户拍得的预设场景的照片质量不佳的情况下,会有从服务端共享相似照片的需求。

[0088] 在本公开的实施例中,预设参数可以例如包括位置参数、天气参数,以及方向参数。其中,位置参数具体为移动终端当前所处的位置参数,也可以为预设场景的位置参数;天气参数与位置参数相对应,标识移动终端当前所处位置的天气状况;方向参数标识移动终端内置摄像头的方向,本公开实施例中,对通过移动终端内置的GPS采集到的位置参数作为预设场景的位置参数的误差可以忽略不计,对此不作限制。

[0089] 可选地,移动终端可以通过GPS采集位置参数,并将位置参数上传至网络侧,以获取与位置参数对应的天气参数;以及,通过陀螺仪传感器采集方向参数。其中,GPS和陀螺仪传感器可以设置在移动终端内部,可选地,可以在用户开启移动终端的照片自动匹配功能后,自动启动GPS和陀螺仪传感器,或者,也可以由用户手动启动,例如,用户可以预先在移动终端内设置GPS和陀螺仪传感器的启动方式,本公开实施例对此不作限制。

[0090] 例如,用户在有从服务端共享与预设场景相似的照片的需求时,可以开启移动终端的照片自动匹配功能,通过GPS检测移动终端当前所处的位置,得到位置参数,将位置参数发送至网络侧可以读取到与该位置参数关联的天气参数,进一步,通过陀螺仪传感器可



以实时检测出移动终端的摄像头的方向,在采集到预设参数后可以将预设参数发送至服务端,以使服务端将获取到的与预设参数关联的照片作为与预设场景相似的照片。

[0091] 可选地,一些实施例中,参见图2,在步骤S11之前,还包括:

[0092] 在步骤S21中:根据用户指令开启移动终端的照片自动匹配功能。

[0093] 在本公开的实施例中,可以预先在移动终端上设置照片自动匹配功能的启闭按钮,其中,启闭按钮包括开启按钮和关闭按钮,如果检测到用户触发照片自动匹配功能的开启按钮,则开启移动终端的照片自动匹配功能,并在确定移动终端开启照片自动匹配功能后,启动GPS和陀螺仪传感器。用户通过触发移动终端显示屏中的照片自动匹配功能的启闭按钮即可开启或者关闭移动终端的照片自动匹配功能,操作简单。

[0094] 在步骤S12中,从服务端读取与预设参数关联的照片作为目标照片,并将目标照片展示给用户,其中,预设参数包括位置参数、天气参数,以及方向参数。

[0095] 可选地,可以从服务端数据库中的照片集中读取与预设参数关联的照片。

[0096] 在本公开的实施例中,目标照片为与预设场景相似的照片,目标照片可以为一个或者多个用户预先对场景进行拍照,并将照片共享至服务端所得,也可以由服务端从网络侧下载所得,目标照片的数量可以为一张或者多张,本公开实施例对此不作限制。

[0097] 可选地,可以预先将与预设参数关联的照片存储在服务端的数据库中,云服务端的数据库是预先建立的,具体可以采用统计的方式建立数据库,例如,由后台人员对用户上传至服务端的照片进行统计,将与预设参数关联的照片保存在数据库中。或者,也可以采用机器学习的方式建立数据库,例如,用网页相关技术如爬虫技术等从网络侧上得到与预设参数关联的照片保存在数据库中,本公开实施例对此不作限制。

[0098] 可选地,与预设参数关联的照片通过以下步骤获得:

[0099] 如果第一照片的位置参数与预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内,则判定第一照片为与预设参数关联的照片。

[0100] 如果第二照片的天气参数/方向参数与预设参数中的天气参数/方向参数相同,则判定第二照片为与预设参数关联的照片。

[0101] 在本公开的实施例中,预设阈值范围可以由移动终端内置程序预先设定,也可以由用户根据自身需求对移动终端进行设置。预设阈值范围例如为20米。

[0102] 例如,在服务端的数据集的照片中,第一照片的位置参数与移动终端采集的预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围20米之内,则判定第一照片为与预设参数关联的照片,或者,在第二照片的天气参数/方向参数与预设参数中的天气参数/方向参数相同,则判定第二照片为与预设参数关联的照片。

[0103] 在移动终端从服务端读取到与预设参数关联的照片作为目标照片,并将目标照片展示给用户后,还可以接收用户选定目标照片的指令,并将选定的目标照片下载至移动终端。

[0104] 可选地,一些实施例中,本实施例可以应用在用户将预设场景的照片共享至服务端的过程中,参见图3,还包括:

[0105] 在步骤S31中,对预设场景进行拍照,以获取预设场景的照片。

[0106] 在步骤S32中,采集预设场景的预设参数,并将预设场景的照片和预设场景的预设参数保存至服务端。

[0107] 可选地,可以通过步骤S11中的解释说明实现采集预设场景的预设参数,在此不再赘述。

[0108] 本公开的实施例中,在获取预设场景的照片时,采集预设场景的预设参数,将预设场景的照片和预设场景的预设参数对应关联,保存至服务端,能够使用户在开启移动终端的照片自动匹配功能,并对预设场景进行拍照后,将预设场景的照片自动共享至服务端,而不需要用户进行另外的操作,有效提升用户的使用体验。

[0109] 本实施例中,通过采集预设参数并从服务端读取与预设参数关联的照片作为目标照片,并将目标照片展示给用户,能够给用户提供更丰富照片共享方式,有效提升用户的使用体验。

[0110] 图4是本公开另一实施例提出的照片匹配方法的流程示意图。本实施例以该照片匹配方法被配置为照片匹配装置中来举例说明。本公开的实施例可以应用在用户使用移动终端对预设场景进行拍照的过程中。其中,移动终端可以是智能手机、平板电脑、个人数字助理、电子书等具有各种操作系统的硬件设备。

[0111] 如图4所示,该照片匹配方法包括如下几个步骤:

[0112] 在步骤S41中,接收移动终端发送的预设参数。

[0113] 本实施例的执行主体可以为服务端。

[0114] 在本公开的实施例中,预设参数可以例如包括位置参数、天气参数,以及方向参数。其中,位置参数具体为移动终端当前所处的位置参数,也可以为预设场景的位置参数;天气参数与位置参数相对应,标识移动终端当前所处位置的天气状况;方向参数标识移动终端内置摄像头的方向,本公开实施例中,对通过移动终端内置的GPS采集到的位置参数作为预设场景的位置参数的误差可以忽略不计,对此不作限制。

[0115] 其中,预设参数由移动终端采集并发送至服务端。

[0116] 可选地,移动终端可以通过GPS采集位置参数,并将位置参数上传至网络侧,以获取与位置参数对应的天气参数;以及,通过陀螺仪传感器采集方向参数。其中,GPS和陀螺仪传感器可以设置在移动终端内部,可选地,可以在用户开启移动终端的照片自动匹配功能后,自动启动GPS和陀螺仪传感器,或者,也可以由用户手动启动,例如,用户可以预先在移动终端内设置GPS和陀螺仪传感器的启动方式,本公开实施例对此不作限制。

[0117] 在步骤S42中,获取与预设参数关联的照片作为目标照片,并将目标照片发送至移动终端,其中,预设参数包括位置参数,天气参数,以及方向参数。

[0118] 可选地,可以从服务端的数据库中的照片集中获取与预设参数关联的照片。

[0119] 在本公开的实施例中,目标照片为与预设场景相似的照片,目标照片可以为一个或者多个用户预先对场景进行拍照,并将照片共享至服务端所得,也可以由服务端从网络侧下载所得,目标照片的数量可以为一张或者多张,本公开实施例对此不作限制。

[0120] 可选地,可以预先将与预设参数关联的照片存储在服务端的数据库中,云服务端的数据库是预先建立的,具体可以采用统计的方式建立数据库,例如,由后台人员对用户上传至服务端的照片进行统计,将与预设参数关联的照片保存在数据库中。或者,也可以采用机器学习的方式建立数据库,例如,用网页相关技术如爬虫技术等从网络侧上得到与预设参数关联的照片保存在数据库中,本公开实施例对此不作限制。

[0121] 可选地,与预设参数关联的照片通过以下步骤获得:

[0122] 如果第一照片的位置参数与预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内,则判定第一照片为与预设参数关联的照片。

[0123] 如果第二照片的天气参数/方向参数与预设参数中的天气参数/方向参数相同,则判定第二照片为与预设参数关联的照片。

[0124] 在本公开的实施例中,预设阈值范围可以由移动终端内置程序预先设定,也可以由用户根据自身需求对移动终端进行设置。预设阈值范围例如为20米。

[0125] 例如,在服务端的数据集的照片中,第一照片的位置参数与移动终端采集的预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围20米之内,则判定第一照片为与预设参数关联的照片,或者,在第二照片的天气参数/方向参数与预设参数中的天气参数/方向参数相同,则判定第二照片为与预设参数关联的照片。

[0126] 可选地,一些实施例中,本实施例可以应用在用户将预设场景的照片共享至服务端的过程中,参见图5,还包括:

[0127] S51:保存移动终端发送的预设场景的照片和预设场景的预设参数。

[0128] 本公开的实施例中,在移动终端获取预设场景的照片时,采集预设场景的预设参数,将预设场景的照片和预设场景的预设参数对应关联,保存至服务端,能够对预设场景的照片和预设场景的参数进行共享,有效提升用户的使用体验。

[0129] 本实施例中,通过获取与预设参数关联的照片作为目标照片,并将目标照片发送至移动终端,能够给用户提供了多样化照片共享方式,有效提升用户的使用体验。

[0130] 图6是根据一示例性实施例示出的一种照片匹配装置的框图。该照片匹配装置60可以通过软件、硬件或者两者的结合实现,该照片匹配装置60可以包括:

[0131] 采集模块601,被配置为采集预设参数并将预设参数发送至服务端。

[0132] 读取模块602,被配置为从服务端读取与预设参数关联的照片作为目标照片,并将目标照片展示给用户,其中,预设参数包括位置参数、天气参数,以及方向参数;与预设参数关联的照片通过第一判定模块603获得,其中,

[0133] 第一判定模块603,被配置为在第一照片的位置参数与预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内时,判定第一照片为与预设参数关联的照片,在第二照片的天气参数/方向参数与预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定第二照片为与预设参数关联的照片。

[0134] 一些实施例中,参见图7,该照片匹配装置60还可以包括:

[0135] 拍照模块604,被配置为对预设场景进行拍照,以获取预设场景的照片。

[0136] 可选地,采集模块601进一步被配置为采集预设场景的预设参数,并将预设场景的照片和预设场景的预设参数保存至服务端。

[0137] 可选地,采集模块601进一步被配置为通过GPS采集位置参数,并将位置参数上传至网络侧,以获取与位置参数对应的天气参数,以及通过陀螺仪传感器采集方向参数。

[0138] 一些实施例中,参见图7,该照片匹配装置60还可以包括:

[0139] 开启模块605,被配置为根据用户指令开启移动终端的照片自动匹配功能。

[0140] 需要说明的是,前述图1-图3所示的实施例中,对照片匹配方法实施例的解释说明也适用于该实施例的照片匹配装置60,其实现原理类似,此处不再赘述。

[0141] 本实施例中,通过采集预设参数并从服务端读取与预设参数关联的照片作为目标

照片,并将目标照片展示给用户,能够给用户提供了多样化照片共享方式,有效提升用户的使用体验。

[0142] 图8是根据另一示例性实施例示出的一种照片匹配装置的框图。该照片匹配装置80可以通过软件、硬件或者两者的结合实现,该照片匹配装置80可以包括:

[0143] 接收模块801,被配置为接收移动终端发送的预设参数。

[0144] 获取模块802,被配置为获取与预设参数关联的照片作为目标照片,并将目标照片发送至移动终端,其中,预设参数包括位置参数,天气参数,以及方向参数;与预设参数关联的照片通过第二判定模块803获得,其中,

[0145] 第二判定模块803,被配置为在第一照片的位置参数与预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内时,判定第一照片为与预设参数关联的照片,在第二照片的天气参数/方向参数与预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定第二照片为与预设参数关联的照片。

[0146] 一些实施例中,参见图9,该照片匹配装置80还可以包括:

[0147] 保存模块804,被配置为保存移动终端发送的预设场景的照片和预设场景的预设参数。

[0148] 需要说明的是,前述图4-图5所示的实施例中,对照片匹配方法实施例的解释说明也适用于该实施例的照片匹配装置80,其实现原理类似,此处不再赘述。

[0149] 本实施例中,通过获取与预设参数关联的照片作为目标照片,并将目标照片发送至移动终端,能够给用户提供了多样化照片共享方式,有效提升用户的使用体验。

[0150] 图10是根据另一示例性实施例示出的一种照片匹配装置的框图。例如,装置1000可以是移动电话,计算机,数字广播终端,消息收发设备,游戏控制台,平板设备,医疗设备,健身设备,个人数字助理等。

[0151] 参照图10,装置1000可以包括以下一个或多个组件:处理组件1002,存储器1004,电源组件1006,多媒体组件1008,音频组件1010,输入/输出(I/O)的接口1012,传感器组件1014,以及通信组件1016。

[0152] 处理组件1002通常控制装置1000的整体操作,诸如与显示,电话呼叫,数据通信,相机操作和记录操作相关联的操作。处理组件1002可以包括一个或多个处理器1020来执行指令,以完成上述的方法的全部或部分步骤。此外,处理组件1002可以包括一个或多个模块,便于处理组件1002和其他组件之间的交互。例如,处理组件1002可以包括多媒体模块,以方便多媒体组件1008和处理组件1002之间的交互。

[0153] 存储器1004被配置为存储各种类型的数据以支持在装置1000的操作。这些数据的示例包括被配置为在装置1000上操作的任何应用程序或方法的指令,联系人数据,电话簿数据,消息,图片,视频等。存储器1004可以由任何类型的易失性或非易失性存储设备或者它们的组合实现,如静态随机存取存储器(SRAM),电可擦除可编程只读存储器(EEPROM),可擦除可编程只读存储器(EPROM),可编程只读存储器(PROM),只读存储器(ROM),磁存储器,快闪存储器,磁盘或光盘。

[0154] 电力组件1006为装置1000的各种组件提供电力。电力组件1006可以包括电源管理系统,一个或多个电源,及其他与为装置1000生成、管理和分配电力相关联的组件。

[0155] 多媒体组件1008包括在装置1000和用户之间的提供一个输出接口的触控显示屏。

在一些实施例中,触控显示屏可以包括液晶显示器(LCD)和触摸面板(TP)。触摸面板包括一个或多个触摸传感器以感测触摸、滑动和触摸面板上的手势。触摸传感器可以不仅感测触摸或滑动动作的边界,而且还检测与触摸或滑动操作相关的持续时间和压力。在一些实施例中,多媒体组件1008包括一个前置摄像头和/或后置摄像头。当装置1000处于操作模式,如拍摄模式或视频模式时,前置摄像头和/或后置摄像头可以接收外部的多媒体数据。每个前置摄像头和后置摄像头可以是一个固定的光学透镜系统或具有焦距和光学变焦能力。

[0156] 音频组件1010被配置为输出和/或输入音频信号。例如,音频组件1010包括一个麦克风(MIC),当装置1000处于操作模式,如呼叫模式、记录模式和语音识别模式时,麦克风被配置为接收外部音频信号。所接收的音频信号可以被进一步存储在存储器1004或经由通信组件1016发送。在一些实施例中,音频组件1010还包括一个扬声器,被配置为输出音频信号。

[0157] I/O接口1012为处理组件1002和外围接口模块之间提供接口,上述外围接口模块可以是键盘,点击轮,按钮等。这些按钮可包括但不限于:主页按钮、音量按钮、启动按钮和锁定按钮。

[0158] 传感器组件1014包括一个或多个传感器,被配置为装置1000提供各个方面的状态评估。例如,传感器组件1014可以检测到装置1000的打开/关闭状态,组件的相对定位,例如组件为装置1000的显示器和小键盘,传感器组件1014还可以检测装置1000或装置1000一个组件的位置改变,用户与装置1000接触的存在或不存在,装置1000方位或加速/减速和装置1000的温度变化。传感器组件1014可以包括接近传感器,被配置用来在没有任何的物理接触时检测附近物体的存在。传感器组件1014还可以包括光传感器,如CMOS或CCD图像传感器,被配置为在成像应用中使用。在一些实施例中,该传感器组件1014还可以包括加速度传感器,陀螺仪传感器,磁传感器,压力传感器或温度传感器。

[0159] 通信组件1016被配置为便于装置1000和其他设备之间有线或无线方式的通信。装置1000可以接入基于通信标准的无线网络,如WiFi,2G或3G,或它们的组合。在一个示例性实施例中,通信组件1016经由广播信道接收来自外部广播管理系统的广播信号或广播相关信息。在一个示例性实施例中,通信组件1016还包括近场通信(NFC)模块,以促进短程通信。例如,在NFC模块可基于射频识别(RFID)技术,红外数据协会(IrDA)技术,超宽带(UWB)技术,蓝牙(BT)技术和其他技术来实现。

[0160] 在示例性实施例中,装置1000可以被一个或多个应用专用集成电路(ASIC)、数字信号处理器(DSP)、数字信号处理设备(DSPD)、可编程逻辑器件(PLD)、现场可编程门阵列(FPGA)、控制器、微控制器、微处理器或其他电子元件实现,被配置为执行上述照片匹配方法。

[0161] 在示例性实施例中,还提供了一种包括指令的非临时性计算机可读存储介质,例如包括指令的存储器1004,上述指令可由装置1000的处理器1020执行以完成上述方法。例如,非临时性计算机可读存储介质可以是ROM、随机存取存储器(RAM)、CD-ROM、磁带、软盘和光数据存储设备等。

[0162] 一种非临时性计算机可读存储介质,当存储介质中的指令由移动终端的处理器执行时,使得移动终端能够执行一种照片匹配方法,方法包括:

[0163] 采集预设参数并将预设参数发送至服务端;

[0164] 从服务端读取与预设参数关联的照片作为目标照片,并将目标照片展示给用户,其中,预设参数包括位置参数、天气参数,以及方向参数;

[0165] 与预设参数关联的照片通过以下步骤获得:

[0166] 在第一照片的位置参数与预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内时,判定第一照片为与预设参数关联的照片;

[0167] 在第二照片的天气参数/方向参数与预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定第二照片为与预设参数关联的照片。

[0168] 需要说明的是,前述对照片匹配方法实施例的解释说明也适用于该实施例的移动终端的照片匹配装置,其实现原理类似,此处不再赘述。

[0169] 图11是根据另一示例性实施例示出的一种照片匹配装置的框图。例如,装置1100可以被提供为一服务器。参照图11,装置1100包括处理组件1122,其进一步包括一个或多个处理器,以及由存储器1132所代表的存储器资源,用于存储可由处理组件1122的执行的指令,例如应用程序。存储器1132中存储的应用程序可以包括一个或一个以上的每一个对应于一组指令的模块。此外,处理组件1122被配置为执行指令,以执行上述方法:

[0170] 接收移动终端发送的预设参数;

[0171] 获取与预设参数关联的照片作为目标照片,并将目标照片发送至移动终端,其中,预设参数包括位置参数,天气参数,以及方向参数;

[0172] 与预设参数关联的照片通过以下步骤获得:

[0173] 在第一照片的位置参数与预设参数中的位置参数的距离在预设阈值范围内,则判定第一照片为与预设参数关联的照片;

[0174] 在第二照片的天气参数/方向参数与预设参数中的天气参数/方向参数相同时,判定第二照片为与预设参数关联的照片。

[0175] 装置1100还可以包括一个电源组件1126被配置为执行装置1100的电源管理,一个有线或无线网络接口1150被配置为将装置1100连接到网络,和一个输入输出(I/O)接口1158。装置1100可以操作基于存储在存储器1132的操作系统,例如Windows Server™,Mac OS X™,Unix™,Linux™,FreeBSD™或类似。

[0176] 本领域技术人员在考虑说明书及实践这里公开的公开后,将容易想到本公开的其他实施方案。本申请旨在涵盖本公开的任何变型、用途或者适应性变化,这些变型、用途或者适应性变化遵循本公开的一般性原理并包括本公开未公开的本技术领域中的公知常识或惯用技术手段。说明书和实施例仅被视为示例性的,本公开的真正范围和精神由下面的权利要求指出。

[0177] 应当理解的是,本公开并不局限于上面已经描述并在附图中示出的精确结构,并且可以在不脱离其范围进行各种修改和改变。本公开的范围仅由所附的权利要求来限制。

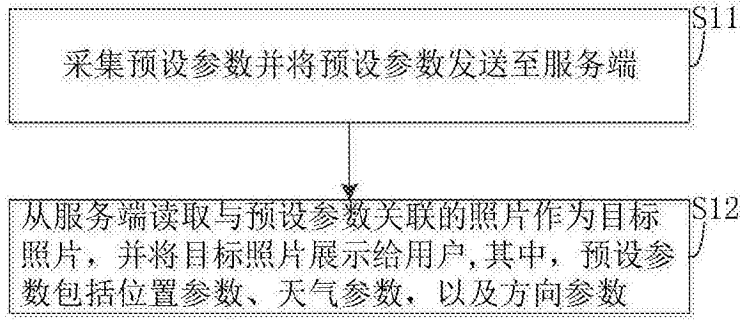


图1

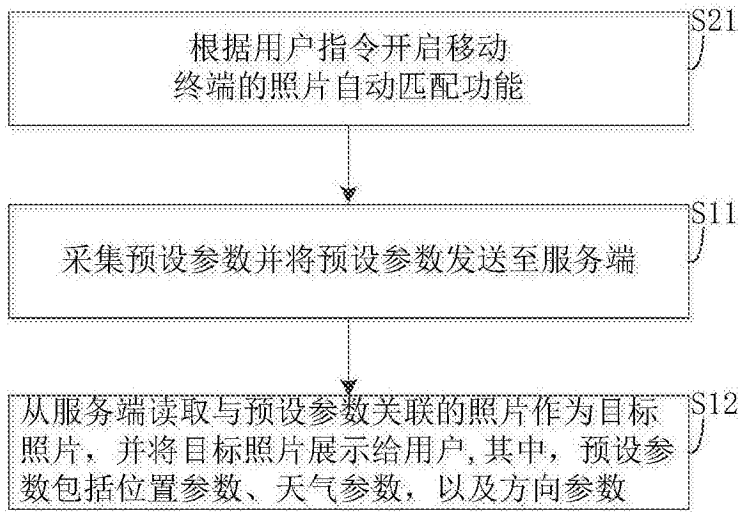


图2

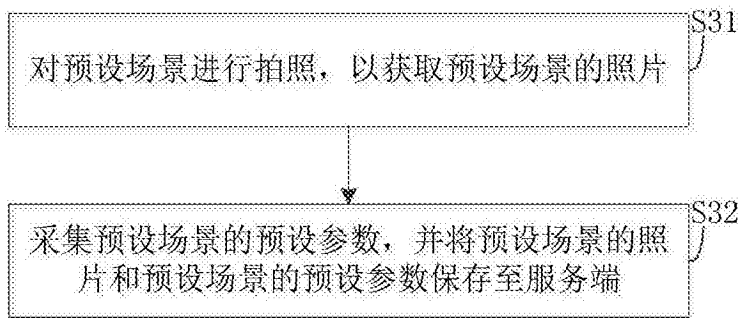


图3

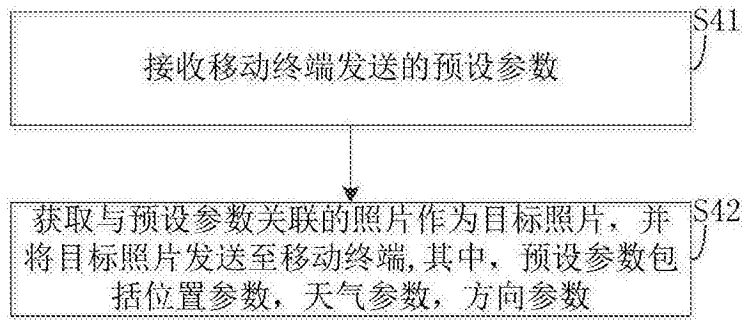


图4

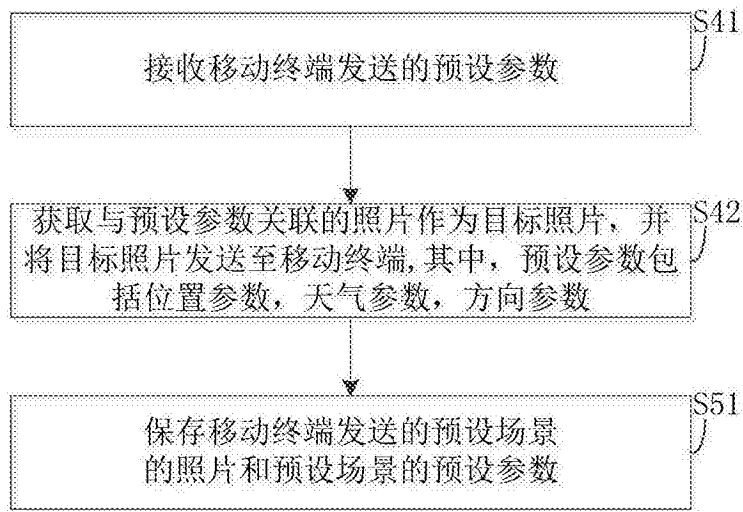


图5

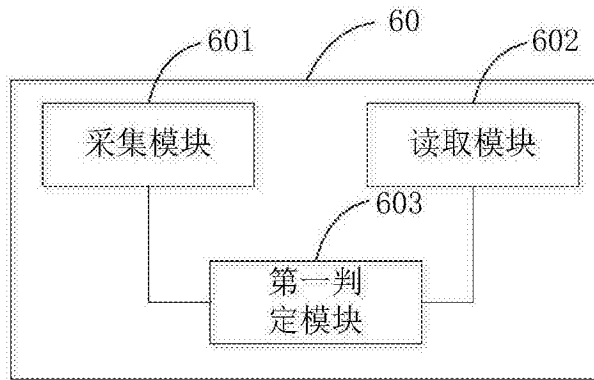


图6



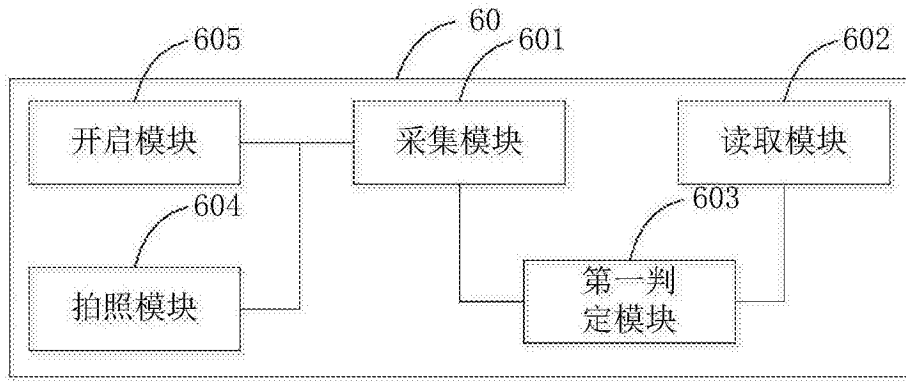


图7

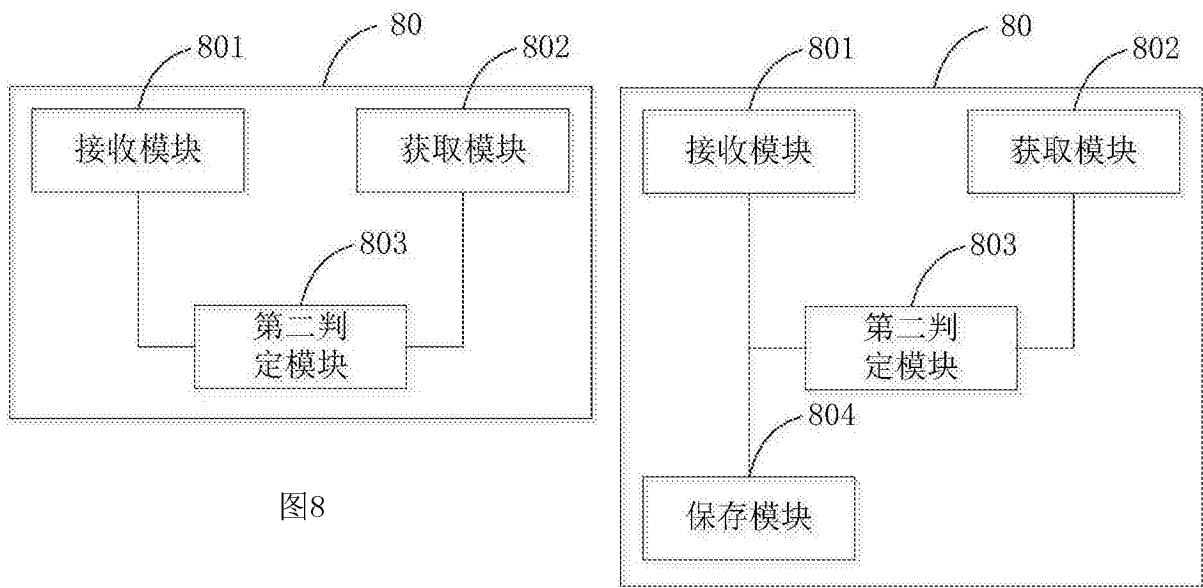


图8

图9

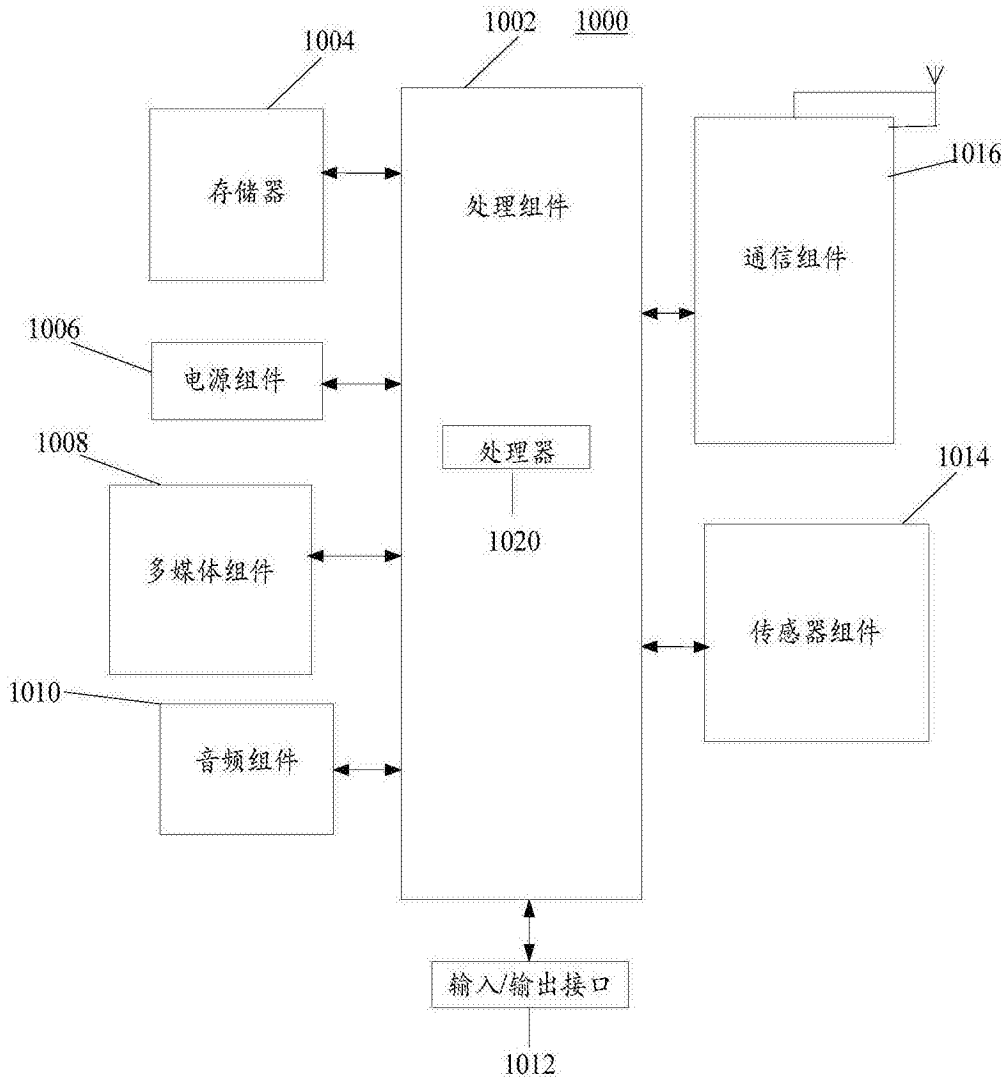


图10

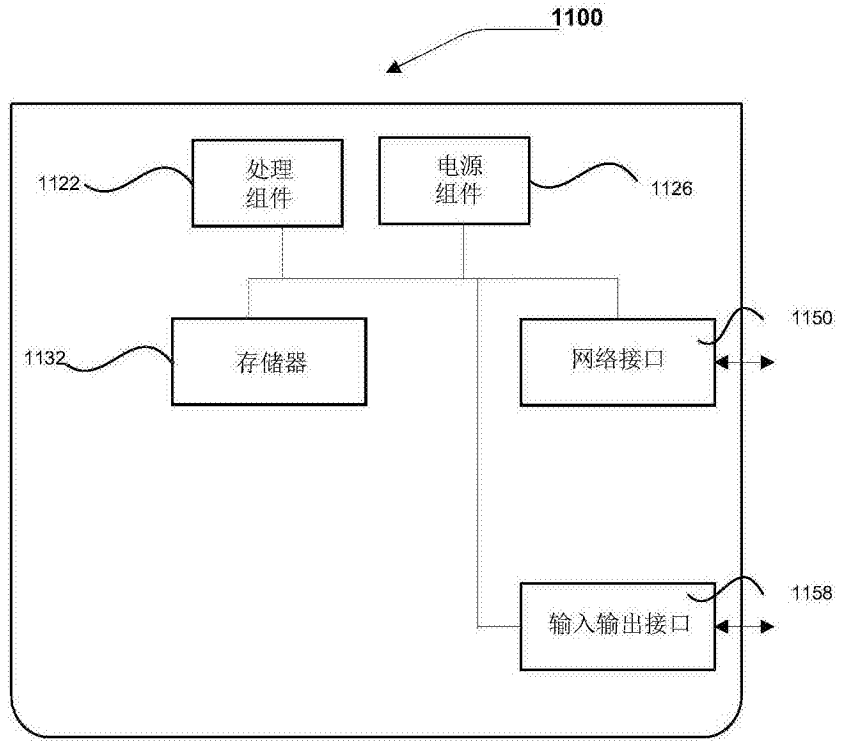


图11