

(19) Organisation Mondiale de la  
Propriété Intellectuelle  
Bureau international



WIPO | PCT



(10) Numéro de publication internationale  
**WO 2012/146835 A8**

(43) Date de la publication internationale  
**1 novembre 2012 (01.11.2012)**

(51) Classification internationale des brevets :  
F41G 7/22 (2006.01)

(21) Numéro de la demande internationale :  
PCT/FR2012/000146

(22) Date de dépôt international :  
16 avril 2012 (16.04.2012)

(25) Langue de dépôt : français

(26) Langue de publication : français

(30) Données relatives à la priorité :  
1101320 28 avril 2011 (28.04.2011) FR

(71) Déposant (pour tous les États désignés sauf US) : **MBDA FRANCE** [FR/FR]; 37 Bld de Montmorency, 75016 Paris (FR).

(72) Inventeur; et

(75) Inventeur/Déposant (pour US seulement) : **DE PICCIOTTO, Francois** [FR/FR]; 13 rue des Frères Morane, F-75015 Paris (FR).

(74) Mandataire : **GEVERS FRANCE**; 41 Avenue de Friedland, F-75008 Paris (FR).

(81) États désignés (sauf indication contraire, pour tout titre de protection nationale disponible) : AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KM, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.

(84) États désignés (sauf indication contraire, pour tout titre de protection régionale disponible) : ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasiatique (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), européen (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

Publiée :

— avec rapport de recherche internationale (Art. 21(3))

[Suite sur la page suivante]

(54) Title : METHOD FOR AUTOMATICALLY MANAGING A HOMING DEVICE MOUNTED ON A PROJECTILE, IN PARTICULAR ON A MISSILE

(54) Titre : PROCÉDÉ DE GESTION AUTOMATIQUE D'UN AUTODIRECTEUR MONTÉ SUR UN ENGIN VOLANT, EN PARTICULIER SUR UN MISSILE

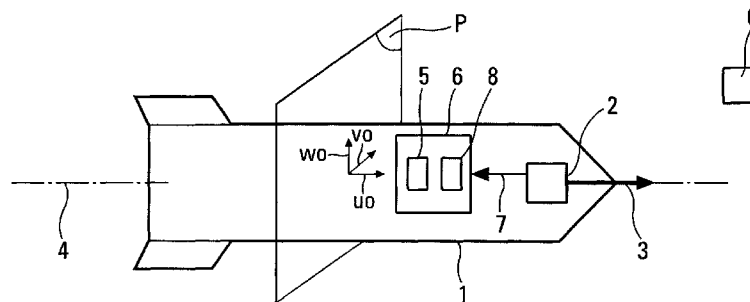
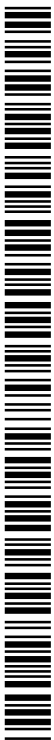


Fig. 1

(57) Abstract : According to the invention, the projectile (1) is provided with a strapdown homing device (2), said device having a lock-on phase during which the latter attempts to detect a target (C), and including an viewing direction (3), said viewing direction (3) being fixed with respect to the projectile (1) and extending along the longitudinal axis (4) of the latter, said projectile (1) further comprising control means (8) for automatically controlling said projectile (1) so as to cause the longitudinal axis (4) thereof, in flight and during the lock-on phase of the homing device (2), to trace a circle, the radius of which increases in time, until the target (C) is detected.

(57) Abrégé : - L'engin volant (1) est pourvu d'un autodirecteur (2) du type à composants liés au bâti, qui présente une phase d'accrochage

[Suite sur la page suivante]



WO 2012/146835 A8



---

(48) Date de publication de la présente version corrigée :  
28 novembre 2013

(15) Renseignements relatifs à la correction :  
voir la Notice du 28 novembre 2013

---

pendant laquelle il cherche à détecter une cible (C) et qui comprend une direction d'observation (3), ladite direction d'observation (3) étant fixe par rapport à l'engin volant (1) et étant dirigée selon l'axe longitudinal (4) de ce dernier, ledit engin volant (1) comportant de plus des moyens de commande (8) pour commander automatiquement ledit engin volant (1) de manière à faire décrire à son axe longitudinal (4), lors d'un vol, pendant la phase d'accrochage de l'autodirecteur (2), un cercle de rayon croissant en fonction du temps, et ceci jusqu'à la détection de la cible (C).