

# PCT WELTORGANISATION FÜR GEISTIGES EIGENTUM Internationales Büro INTERNATIONALE ANMELDUNG VERÖFFENTLICHT NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT)

(51) Internationale Patentklassifikation 5: WO 94/19863 (11) Internationale Veröffentlichungsnummer: H02P 1/18, 3/08 A1 (43) Internationales 1. September 1994 (01.09.94) Veröffentlichungsdatum:

(21) Internationales Aktenzeichen:

PCT/DE94/00106

- (22) Internationales Anmeldedatum: 4. Februar 1994 (04.02.94)
- (30) Prioritätsdaten:

P 43 04 960.5

18. Februar 1993 (18.02.93)

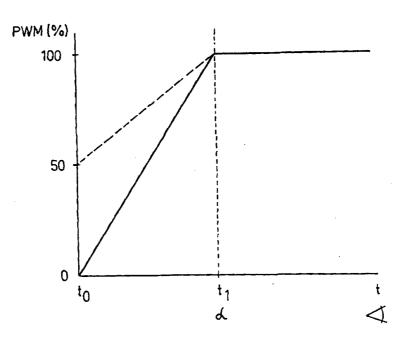
- DE
- (71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten ausser US): ROBERT BOSCH GMBH [DE/DE]; Postfach 30 02 20, D-70442 Stuttgart (DE).
- (72) Erfinder; und
- (75) Erfinder/Anmelder (nur für US): LAMM, Hubert [DE/DE]; Schlossbergstrasse 13, D-77876 Kappelrodeck (DE).

(81) Bestimmungsstaaten: CZ, US, europäisches Patent (AT, BE, CH, DE, DK, ES, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).

#### Veröffentlicht

Mit internationalem Recherchenbericht.

- (54) Title: PROCESS FOR CONTROLLING THE REVOLUTION SPEED OF A MOTOR
- (54) Bezeichnung: VERFAHREN ZUR DREHZAHLSTEUERUNG EINES MOTORS



#### (57) Abstract

The invention relates to a process for controlling the revolution speed of a motor using an incremental detector so that the motor is to be simply controlled with lower starting torque and lower starting short-circuit current. To this end, the pulse width of a control signal taken to a final power stage controlling the motor is modulated.

#### (57) Zusammenfassung

Die Erfindung betrifft ein Verfahren zur Drehzahlsteuerung eines Motors unter Verwendung eines Inkrementalgebers, wobei in einfacher Weise eine Motorregelung mit einem reduzierten Anlaufdrehmoment und einem reduzierten Anlaufkurzschlußstrom erreicht werden soll. Dazu ist vorgesehen, daß ein auf eine den Motor ansteuernde Leistungsendstufe geführtes Steuersignal pulsweitenmoduliert wird.

#### LEDIGLICH ZUR INFORMATION

Codes zur Identifizierung von PCT-Vertragsstaaten auf den Kopfbögen der Schriften, die internationale Anmeldungen gemäss dem PCT veröffentlichen.

AT	Österreich	GA	Gabon	MR	Mauretanien
ΑU	Australien	GB	Vereinigtes Königreich	MW	Malawi
BB	Barbados	GE	Georgien	NE	Niger
BE	Belgien	GN	Guinea ·	NL	Niederlande
BF	Burkina Faso	GR	Griechenland	NO	Norwegen
BG	Bulgarien	HU	Ungarn	NZ	Neusceland
BJ	Benin	Œ	Iriand	PL	Polen
BR	Brasilien	IT	Italien	PT	Portugal
BY	Belarus	JP	Japan	RO	Rumänien
CA	Kanada	KE	Кепуа	RU	Russische Föderation
CF	Zentrale Afrikanische Republik	KG	Kirgisistan	SD	Sudan
CG	Kongo	KP	Demokratische Volksrepublik Korea	SE	Schweden
CH	Schweiz	KR	Republik Korea	SI	Slowenien
CI	Côte d'Ivoire	KZ	Kasachstan	SK	Slowakei
CM	Kamerun	LI	Liechtenstein	SN	Senegal
CN	China	LK	Sri Lanka	TD	Tschad
CS	Tschechoslowakei	LU	Luxemburg	TG	Togo
CZ	Tschechische Republik	LV	Lettland	TJ	Tadschikistan
DE	Deutschland	MC	Monaco	TT	Trinidad und Tobago
DK	Dänemark	MD	Republik Moldau	UA	Ukraine
ES	Spanien	MG	Madagaskar	US	Vereinigte Staaten von Amerika
FI	Finnland	ML	Mali	UZ	Usbekistan
FR	Frankreich	MN	Mongolei	VN	Vietnam

\_ 1 \_

# Verfahren zur Drehzahlsteuerung eines Motors

Stand der Technik

Die Erfindung betrifft ein Verfahren zur Drehzahlsteuerung eines Motors nach dem Oberbegriff des Anspruchs 1.

Es ist bekannt, eine Verstellung der verschiedensten Einrichtungen, beispielsweise in Kraftfahrzeugen, über Stellmotoren durchzuführen. Diese Stellmotoren werden häufig zur Komfortverbesserung in Kraftfahrzeugen, zum Beispiel der Sitz- oder Scheibenverstellung und ähnliches, eingesetzt. In aller Regel sind diese Verstellmotoren mit einer integrierten Motorelektronik ausgestattet oder werden von einer Zentralelektronik gesteuert. Um eine genaue Positionierung der mit den Stellmotoren angetriebenen Systeme zu erreichen, ist es bekannt, einen als Weggeber ausgebildeten Inkrementalgeber zu integrieren, der über ein Bedienelement ermöglicht, die zu verstellenden Einrichtungen in unterschiedliche Positionen zu überführen.

2

Es ist jedoch nachteilig, daß durch ein mögliches ruckartiges Anschalten des Stellmotors die eigentliche Verstellmechanik einer überaus großen mechanischen Belastung ausgesetzt wird, die zu einem vorzeitigen Verschleiß der mechanischen Teile führen kann. Weiterhin ist jedes Anschalten des Stellmotors mit einem Anlaufkurzschlußstrom verbunden, der die in einem Kraftfahrzeug nur begrenzt vorhandene Spannungsquelle stark belastet.

### Vorteile der Erfindung

Der Erfindung liegt die Aufgabe zugrunde, ein Verfahren zur Drehzahlsteuerung eines Motors der gattungsgemäßen Art zu schaffen, mit dem eine Motorsteuerung mit einem reduzierten Anlaufkurzschlußstrom und einem reduzierten Anlaufdrehmoment möglich ist.

Erfindungsgemäß wird die Aufgabe durch die im Kennzeichen des Anspruchs 1 angegebenen Merkmale gelöst.

Durch die Pulsweitenmodulation wird in einfacher Weise erreicht, daß das Steuersignal in Zusammenarbeit mit dem Inkrementalgeber problemlos eine Drehzahlsteuerung des Motors durchführen kann. Durch die Zurverfügungstellung mehrerer möglicher Drehzahlen wird neben der Komfortverbesserung durch genauere Positioniermöglichkeiten der zu verstellenden Einrichtung insbesondere ein reduziertes Anlaufdrehmoment erreicht. Damit wird eine ruckartige Belastung der die Verstellung bewirkenden mechanischen Teile vermieden.

Weiterhin ist durch die Einstellung einer vorerst verminderten Motordrehzahl möglich, einen sogenannten Sanftstart bzw. Sanftstop des Motors durchzuführen. Hierbei ist vorteilhaft, daß durch ein allmähliches Hochfahren der Motordrehzahl der die Spannungsquelle belastende Anlaufkurzschlußstrom reduziert werden kann und darüber hinaus ein schwingungsfreies und damit geräuschvermindertes Einpegeln von mechanischen Teilen bis in den maximalen Lastbereich möglich ist.

In weiterer Ausgestaltung der Erfindung ist vorgesehen, daß die Motordrehzahl überwacht und mit einem Referenzwert verglichen wird. Bei einer Mindestabweichung kann über die Pulsweitenmodulation des Steuersignals eine Anpassung der Motordrehzahl erfolgen. Hiermit kann in vorteilhafter Weise erreicht werden, daß trotz einer eventuell zu niedrigen Batteriespannung bzw. einer zu großen Last, die Motordrehzahl auf das Minimum eingestellt werden kann, das notwendig ist, um eine ausreichende Verstellgeschwindigkeit zu erreichen.

Weitere vorteilhafte Ausgestaltungen der Erfindung ergeben sich aus den in den Unteransprüchen aufgeführten Maßnahmen.

### Zeichnung

Die Erfindung wird nachfolgend in Ausführungsbeispielen anhand der zugehörigen Zeichnung näher erläutert.

4

Es zeigen:

Figur 1 ein Steuersignalverlauf am Beispiel eines Sanftstarts und

Figur 2 ein Steuersignalverlauf am Beispiel eines Sanftstops.

Beschreibung der Ausführungsbeispiele

In Figur 1 ist der Verlauf eines Steuersignals gezeigt, bei dem sich die Pulsweitenmodulation in Abhängigkeit von der Zeit oder dem Weg verändert. Zu einem Startzeitpunkt to besitzt das Steuersignal einen Ausgangswert, der entweder Null oder wie mit dem gestrichelten Signalverlauf angedeutet eine von Null abweichende Größe besitzt. Da das Steuersignal eine Leistungsendstufe ansteuert, die beispielsweise über eine Spannungsregelung die Drehzahl eines Stellmotors bestimmt, ist jedem Ausgangswert des Steuersignals eine bestimmte Drehzahl des Stellmotors zugeordnet.

Im gezeigten Beispiel wird nunmehr das Steuersignal bis zu einem Zeitpunkt t<sub>1</sub>, der beispielsweise 0,25 Sekunden betragen kann, monoton bis auf den Endwert von 100 % pulsweitenmoduliert. Mit der monotonen Pulsweitenmodulation des Steuersignals wird gleichzeitig die Drehzahl des Stellmotors bis zu seinem Endwert erhöht. Durch diese einen Sanftstart beinhaltende allmähliche Erhöhung der Motordrehzahl wird erreicht, daß mit dem Einschaltzeitpunkt kein großer Anlaufkurzschlußstrom auftritt und über ein reduziertes Anlaufdrehmoment eine langsam steigende Kraftübertragung auf die Verstellmechanik erreicht

wird. Da die Stellmotoren in der Regel über ein zwischengeschaltetes Getriebe die eigentliche Verstellfunktion ausführen, ist mit dem beschriebenen Sanftstart gleichzeitig eine Geräuschverminderung, zum Beispiel durch ein Getriebelose, verbunden.

vorteilhafter Weise kann durch die elektronik der Drehzahlverlauf beim Start des gesamten Motorsystems beobachtet werden und indem dieses mit einem erwarteten Drehzahlverlauf verglichen wird, kann bei einer Abweichung, das heißt, daß zu einem bestimmten Zeitpunkt t die an sich erwartete Motordrehzahl noch nicht eingetreten ist geschlußfolgert werden, daß beispielsweise an der Verstellmechanik ein Defekt bzw. eine Behinderung vorliegt, die durch eine zu große Krafterfordernis zu einer Zerstörung des Stellmotors führen könnte. Somit kann die beschriebene Motoransteuerung gleichzeitig zu einer Diagnose des gesamten Verstellsystems genutzt werden.

Als Ausgangswert für die Drehzahleinstellung des Stellmotors kann - wie im Beispiel mit der gestrichelten Linie angedeutet - auch eine gegenüber der Enddrehzahl verringerte Drehzahl, im Beispiel bei einer 50%igen Pulsweitenmodulation, genutzt werden. Somit kann anstelle eines konstant linearen Anstiegs der Pulsweitenmodulation eine schrittbzw. intervallmäßige Erhöhung der Drehzahl eingestellt werden.

Anstelle der zeitabhängigen Steuerung der Pulsweitenmodulation kann auch eine wegabhängige Steuerung der Pulsweitenmodulation durchgeführt werden. Dabei kann ein Winkelgeber eingesetzt werden, der die Pulsweitenmodulation in Abhängigkeit eines Winkels & reguliert, so daß bei Erreichen eines Winkels & beispielsweise von 180° das Steuersignal den Endwert angenommen hat und damit der Stellmotor seine Nenndrehzahl erreicht hat.

In Figur 2 ist der Verlauf des Steuersignals am Beispiel eines Sanftstops gezeigt. Zu einem Zeitpunkt  $t_2$  wird das Steuersignal über die Zeit monoton bis zu einem Zeitpunkt  $t_3$ , im Beispiel auf 50 %, pulsweitenmoduliert. Damit beträgt durch die direkte Abhängigkeit des pulsweitenmodulierten Steuersignals mit der Drehzahl des Stellmotors die Drehzahl des Stellmotors zum Zeitpunkt  $t_3$ , wobei  $t_3$  beispielsweise  $t_2$  + 0,25 Sekunden beträgt, nur noch die Hälfte der ursprünglichen Nenndrehzahl.

In ganz anologer Weise kann selbstverständlich das Steuersignal bis auf den Endwert Null heruntermoduliert werden.

Wie bereits zu Figur 1 beim Sanftstart genannt, kann die Pulsweitenmodulation des Steuersignals auch über einen wegabhängigen Winkelgeber erfolgen, so daß im Beispiel bei einem Winkel $\mathcal{L}=\mathcal{L}+180^\circ$  das Steuersignal ebenfalls auf 50 % des Ausgangswertes pulsweitenmoduliert wird. Durch diese eingestellte reduzierte Drehzahl des Stellmotors ist vorteilhafterweise eine verbesserte Feineinstellung der zu verstellenden Einrichtungen, beispielsweise die Einstellung einer bestimmten Sitzposition oder eines bestimmten Fensteröffnungsgrades bei Kraftfahrzeugen möglich.

7

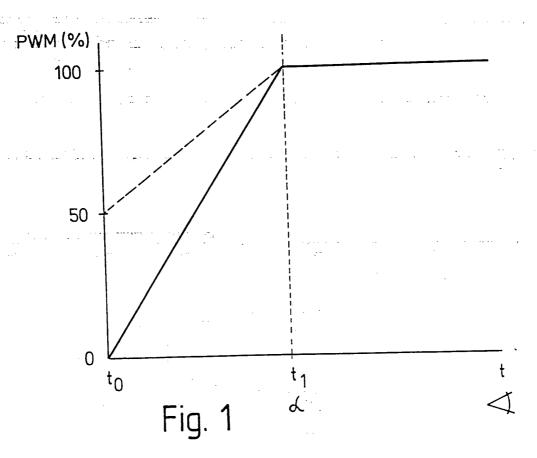
Es kann jedoch infolge einer zu niedrigen Batteriespannung vorkommen, daß die sich einstellende Motordrehzahl des Stellmotors zu gering ist, eine gewünschte ausreichende Stellgeschwindigkeit zu erreichen. Hier kann in einfacher Weise die momentane tatsächliche Drehzahl überwacht werden und diese mit einer festgelegten Mindestdrehzahl verglichen werden. Ist nun die tatsächliche Motordrehzahl höher als die als Referenzwert dienende festgelegte Mindestdrehzahl, erfolgt Steuersignal kein Eingriff in das Motorsystem. Sollte die tatsächliche Motordrehzahl jedoch unter dem Referenzwert liegen, kann über eine stufenweise Pulsweitenmodulation des Steuersignals, die über eine hier nicht näher zu betrachtende Steuerelektronik ausgelöst wird, in bestimmten Abtastintervallen die Leistungsendstufe, die die eigentliche Steuerung des Stellmotors vornimmt, so lange angesteuert werden, bis die tatsächliche Motordrehzahl mit der festgelegten Mindestdrehzahl übereinstimmt. Sollte trotz der stufenweisen Pulsweitenmodulation des Steuersignals die Mindestdrehzahl des Stellmotors nicht erreicht werden, ist zumindest festgestellt, daß der Stellmotor mit seinem maximalen Drehmoment betrieben wird und möglicherweise eine Fehlerquelle, beispielsweise in der mechanik, vorliegt.

- 8 -

#### Patentansprüche

- 1. Verfahren zur Drehzahlsteuerung eines Motors unter Verwendung eines Inkrementalgebers, dadurch gekennzeichnet, daß ein auf eine den Motor ansteuernde Leistungsendstufe geführtes Steuersignal pulsweitenmoduliert wird.
- 2. Verfahren nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß die Pulsweitenmodulation des Steuersignals zeit- und/oder -wegabhängig gesteuert wird.
- 3. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß die Pulsweitenmodulation des Steuersignals monoton erfolgt.
- 4. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß über das Steuersignal eine Drehzahlerhöhung oder Drehzahlreduzierung des Stellmotors direkt proportional erfolgt.

- 5. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß die Pulsweitenmodulation des Steuersignals vom bzw. auf einen von Null abweichenden Ausgangs- bzw. Endwert erfolgt.
- 6. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß die Motordrehzahl überwacht und mit einem Referenzwert verglichen wird und bei einer Mindestabweichung der Motordrehzahl von dem Referenzwert über ein vorgegebenes Intervall die Pulsweitenmodulation des Steuersignals verändert wird.
- 7. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß während der Pulsweitenmodulation der Drehzahlverlauf des Stellmotors überwacht wird und dieser mit einem erwarteten Drehzahlverlauf verglichen wird.



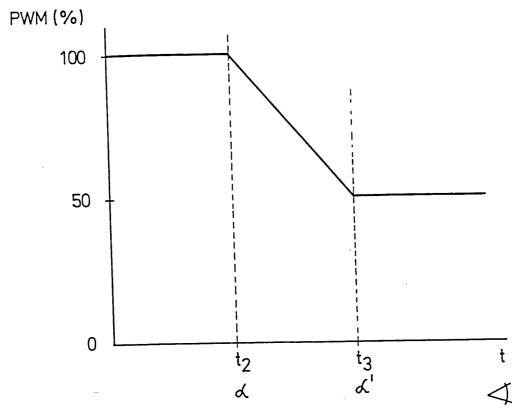


Fig. 2

# INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Inter. .nal Application No PCT/DE 94/00106

		•	0.,,52 0., 00300		
A. CLASSI IPC 5	FICATION OF SUBJECT MATTER H02P1/18 H02P3/08	***			
	A				
	o International Patent Classification (IPC) or to both national c	assification and IPC			
	SEARCHED ocumentation searched (classification system followed by classi	fication symbols)			
IPC 5	H02P	,			
Documentati	ion searched other than minimum documentation to the extent t	hat such documents are included	in the fields searched		
Electronic da	ata base consulted during the international search (name of data	base and, where practical, sear	ch terms used)		
C. DOCUM	ENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT				
Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of t	he relevant passages	Relevant to claim No.		
X	PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 12, no. 389 (E-669) 17 Oct & JP,A,63 129 874 (MATSUSHITA ILTD) 2 June 1988 see abstract	tober 1988 ELECTRIC CO	1-5		
x	US,A,5 089 761 (NAKAZAWA) 18 For see column 6, line 27 - line 48		1,6,7		
A	DE,A,36 33 347 (DAIMLER-BENZ AG 1988 see abstract	G) 14 April	1		
Furth	her documents are listed in the continuation of box C.	Y Patent family men	abers are listed in annex.		
* Special cat	tegories of cited documents:	The lates dominant withlish	ed after the international filing date		
	ent defining the general state of the art which is not	or priority date and ne	ot in conflict with the application but e principle or theory underlying the		
	ered to be of particular relevance document but published on or after the international	invention "X" document of particular	r relevance; the claimed invention		
"L" docume	ent which may throw doubts on priority claim(s) or is cited to establish the publication date of another	involve an inventive s	cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone  "Y" document of particular relevance; the claimed invention		
citation "O" docume	n or other special reason (as specified) ent referring to an oral disclosure, use, exhibition or	cannot be considered document is combined	to involve an inventive step when the 1 with one or more other such docu- ion being obvious to a person skilled		
other n "P" docume later th	means ent published prior to the international filing date but han the priority date claimed	in the art.  "&" document member of			
	actual completion of the international search	Date of mailing of the	international search report		
2:	1 April 1994	4	• 05. 94 ·		
Name and n	mailing address of the ISA	Authorized officer			
	European Patent Office, P.B. 5818 Patentiaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk		_		
1	Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016	Bourbon,	K		

3

# INTERNATIONAL SEARCH REPORT

information on patent family members

				94/00106
Patent document sited in search report	Publication date	Patent mem	family ber(s)	Publication date
US-A-5089761	18-02-92	JP-A-	3045189	26-02-91
E-A-3633347	14-04-88	NONE		
				ه جو دی زد سه دن ساخت این این دن این د
				•
		•		
•				

Form PCT/ISA/210 (patent family annex) (July 1992)

# INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Inter. males Aktenzeichen
PCT/DE 94/00106

A. KLASS IPK 5	SIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES H02P1/18 H02P3/08	÷		
Nach der It	nternationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen KI	assifikation und der IPK		
B. RECHE	ERCHIERTE GEBIETE	·		
	rter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymb	ole)		
IPK 5	H02P			
Recherchie	rte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, so	weit diese unter die recherchierten Gebiet	e fallen	
Während de	er internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (N	ame der Datenbank und evtl. verwendete	Suchbegriffe)	
C. ALS W	ESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN			
Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angab	e der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.	
X	PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 12, no. 389 (E-669) 17. Okto & JP,A,63 129 874 (MATSUSHITA ELE LTD) 2. Juni 1988 siehe Zusammenfassung	ber 1988 CTRIC CO	1-5	
X	US,A,5 089 761 (NAKAZAWA) 18. Feb siehe Spalte 6, Zeile 27 - Zeile		1,6,7	
A	DE,A,36 33 347 (DAIMLER-BENZ AG) 1988 siehe Zusammenfassung 	14. April	1	
	itere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu	X Siehe Anhang Patentfamilie		
Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen:  'A' Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist  'E' älteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist  'L' Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt)  'O' Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung,		"T" Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldedatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundeliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegenden Theorie angegeben ist "X" Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden "Y" Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und		
"P" Veröfi	Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht fentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist	diese Verbindung für einen Fachmani *&* Veröffentlichung, die Mitglied derselt	en Patentfamilie ist	
	Abschlusses der internationalen Recherche 21. April 1994	Absendedatum des internationalen Re	cenerencenents	
	Postanschrift der Internationale Recherchenbehörde Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk	Bevollmächtigter Bediensteter		
1	Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016	Bourbon, R		

3

# INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selben Patentfamilie gehören

Inter. nales Aktenzeichen
PCT/DE 94/00106

			PCI/DE	94/00106
Im Recherchenbericht eführtes Patentdokument	Datum der Veröffentlichung	Mitglied Patentf	(er) der amilie	Datum der Veröffentlichung
US-A-5089761	18-02-92	JP-A-	3045189	26-02-91
DE-A-3633347	14-04-88	KEINE		
	7 #1 #1 #1 #1 #1 #1 #1 #1 #1 #1 #1 #1 #1	، <b>حد جای دی بدر بدر مدا مدا مدا مدا مدا مدا ادا ادا ادا ادا</b>		, m, c. 40 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
· .				,
	·			
	•			
			•	