



(12) 发明专利申请

(10) 申请公布号 CN 105216375 A

(43) 申请公布日 2016. 01. 06

(21) 申请号 201510676335. X

(22) 申请日 2015. 10. 19

(71) 申请人 任一平

地址 212300 江苏省镇江市丹阳市丹凤南路
30号3幢二单元401室

(72) 发明人 任一平

(74) 专利代理机构 江苏致邦律师事务所 32230

代理人 闫东伟

(51) Int. Cl.

B31B 1/74(2006. 01)

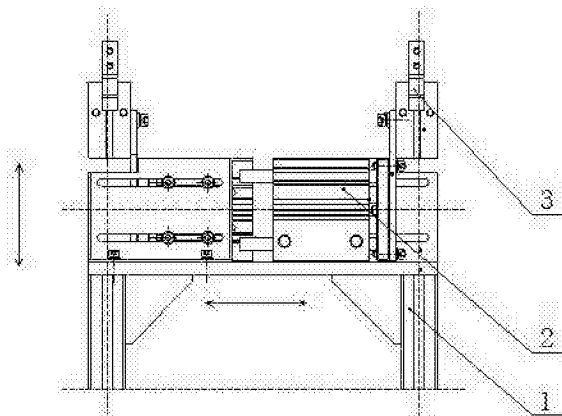
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54) 发明名称

一种用于复合袋自动生产装置的内袋拉拽机构

(57) 摘要

本发明涉及一种用于复合袋自动生产装置的内袋拉拽机构,该内袋拉拽机构包括横向滑动设置于机架上的拉拽支架、聚拢伸缩件、一对机械爪,聚拢伸缩件设置于拉拽支架的中部,一对机械爪对称滑动设置于拉拽支架朝向机架中部的一侧且两个机械爪分别与聚拢伸缩件的两端连接;聚拢伸缩件伸开、收缩时机械爪之间的距离随之发生变化。本发明的内袋拉拽机构能够调节两个机械爪之间的距离从而在能够满足不同宽度的内袋作业需要的同时,也能够机械爪抓取内袋后进行收拢便于进入外袋内部避免机械爪以及内袋与外袋之间发生刚蹭,并且机械爪进入内袋后再将内袋最大程度地展开,可以防止内袋在进入外袋的过程中发生翻折造成内袋的容积减小。



1. 一种用于复合袋自动生产装置的内袋拉拽机构,其特征在于,该内袋拉拽机构包括横向滑动设置于机架上的拉拽支架、聚拢伸缩件、一对机械爪,所述聚拢伸缩件设置于所述拉拽支架的中部,所述一对机械爪对称滑动设置于所述拉拽支架朝向机架中部的一侧且两个机械爪分别与所述聚拢伸缩件的两端连接;聚拢伸缩件伸开、收缩时所述机械爪之间的距离随之发生变化。

2. 根据权利要求 1 所述的用于复合袋自动生产装置的内袋拉拽机构,其特征在于,所述聚拢伸缩件为气缸。

3. 根据权利要求 1 所述的用于复合袋自动生产装置的内袋拉拽机构,其特征在于,所述拉拽支架通过一皮带轮机构与一电机连接。

4. 根据权利要求 1 所述的用于复合袋自动生产装置的内袋拉拽机构,其特征在于,拉拽支架上还设置有机械爪驱动机构。

一种用于复合袋自动生产装置的内袋拉拽机构

技术领域

[0001] 本发明涉及复合袋自动生产装置领域,尤其为一种用于复合袋自动生产装置的内袋拉拽机构。

背景技术

[0002] 复合袋的生产过程中,在两端开口的外袋被打开呈筒状时,需要将底部密闭的内膜袋送入呈筒状的外袋中;现有技术无论是由人工操作或者机械操作完成上述作业,都不可避免地生产各种规格的袋子时造成内膜袋在外袋内发生卷折,导致复合袋完成后,内袋的容纳空间减小。

发明内容

[0003] 本发明目的在于解决上述问题,提供了一种能适应于不同宽度内袋拉拽作业且不会发生内袋卷折问题的内袋拉拽机构,具体由以下技术方案实现:

一种用于复合袋自动生产装置的内袋拉拽机构,该内袋拉拽机构包括横向滑动设置于机架上的拉拽支架、聚拢伸缩件、一对机械爪,所述聚拢伸缩件设置于所述拉拽支架的中部,所述一对机械爪对称滑动设置于所述拉拽支架朝向机架中部的一侧且两个机械爪分别与所述聚拢伸缩件的两端连接;聚拢伸缩件伸开、收缩时所述机械爪之间的距离随之发生变化。

[0004] 所述的用于复合袋自动生产装置的内袋拉拽机构,其进一步设计在于,所述聚拢伸缩件为气缸。

[0005] 所述的用于复合袋自动生产装置的内袋拉拽机构,其进一步设计在于,所述拉拽支架通过一皮带轮机构与一电机连接。

[0006] 所述的用于复合袋自动生产装置的内袋拉拽机构,其进一步设计在于,拉拽支架上还设置有机械爪驱动机构。

[0007] 本发明的内袋拉拽机构能够调节两个机械爪之间的距离从而在能够满足不同宽度的内袋作业需要的同时,也能够机械爪抓取内袋后进行收拢便于进入外袋内部避免机械爪以及内袋与外袋之间发生剐蹭,并且机械爪进入内袋后再将内袋最大幅度地展开,可以防止内袋在进入外袋的过程中发生翻折造成内袋的容积减小。

附图说明

[0008] 图 1 是内袋拉拽机构的结构示意图。

[0009] 图 2 是图 1 所示内袋拉拽机构的侧面结构示意图。

具体实施方式

[0010] 以下结合说明书附图以及实施例对本发明进行进一步说明。

[0011] 如图 1 (实际上为内袋拉拽机构装配状态下的俯视结构示意图)所示,该内袋拉拽

机构包括横向滑动设置于机架边缘的拉拽支架 1、聚拢伸缩件 2、一对机械爪 3 以及设置于拉拽支架上的机械爪驱动机构 4。

[0012] 聚拢伸缩件 2 设置于拉拽支架的中部,一对机械爪 3 对称滑动设置于拉拽支架 1 朝向机架中部的一侧且两个机械爪 3 分别与聚拢伸缩件 2 的两端连接;该聚拢伸缩件伸开、收缩时机械爪之间的距离随之变化。具体地,聚拢伸缩件可采用气缸。

[0013] 拉拽支架 1 通过一皮带轮机构与一电机(图中未画出)连接。拉拽支架在该电机驱动的驱动下横向滑动于机架边缘部。

[0014] 本发明的内袋拉拽机构能够调节两个机械爪之间的距离从而在能够满足不同宽度的内袋作业需要的同时,也能够机械爪抓取内袋后进行收拢便于进入外袋内部避免机械爪以及内袋与外袋发生刮蹭,并且机械爪进入内袋后再将内袋最大幅度地展开,可以防止内袋在进入外袋的过程中发生翻折造成内袋的容积减小。

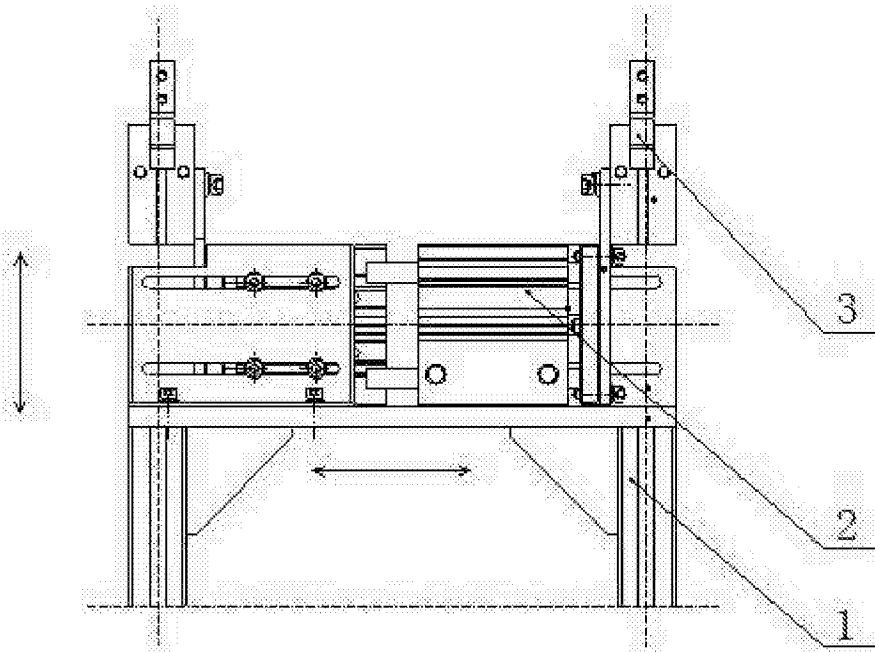


图 1

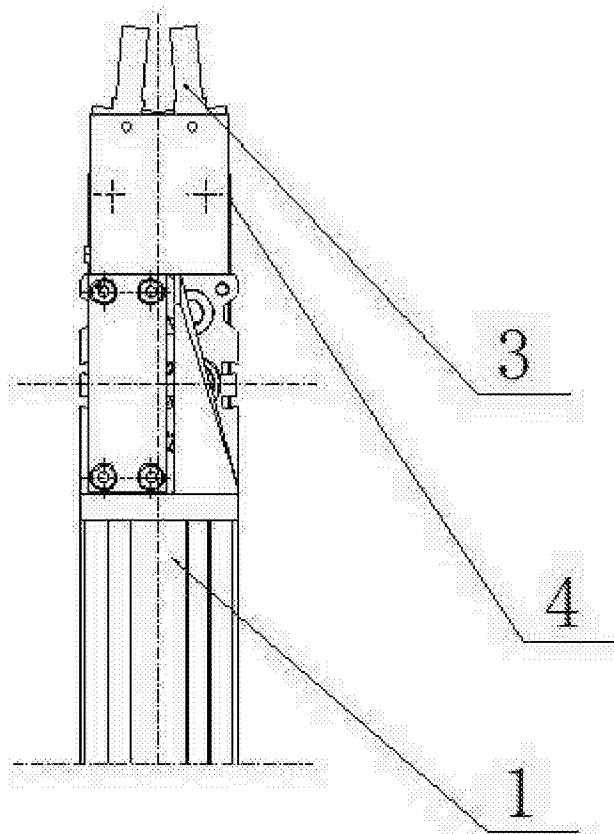


图 2