



(12) Wirtschaftspatent

Erteilt gemäß § 18 Absatz 2 Patentgesetz
anerkannt nach dem Abkommen über die
gegenseitige Anerkennung von Urheber-
scheinen und anderen Schutzdokumenten
für Erfindungen vom 18.12.1976

PATENTCHRIFT

(19) **DD** (11) **236 646 A3**

4(51) **B 66 C 1/58**

AMT FÜR ERFINDUNGS- UND PATENTWESEN

(21)	WP B 66 C/248 282 0	(22)	28.02.83	(45)	18.06.86
(31)	3450052/27-11	(32)	23.06.82	(33)	SU

(71) CELCHIM, 109180 Moskva, ul. Dimitrova, d. 5; Rostovskoe bjuro po kompleksam zernouborocnych masin, 344711 Rostov-na-Donu, ul. Menzinskogo, d. 5, SU
(72) Kljatis, Lev M.; Oser, Michail I.; Ivanova, Lidija M.; Minenko, Leonid P.; Bobrysev, Oleg, V., SU

(89) 1133215, SU

(54) **Greifer für Sackladungen**

(57) Der Greifer für Sackladungen ist für die Aufhängung an einem Hebezeug bestimmt. Das Greifzeug enthält Tragelemente mit angelenkten Backen. Zur Erhöhung der Betriebssicherheit in ihm sind an den freien Enden der Tragelemente Nute ausgeführt, in denen die Achsen der Backen sitzen. An dem einen Tragelement ist eine Rückholvorrichtung für das Zusammenwirken mit der entsprechenden Backe montiert. Die Rückholvorrichtung ist eine Druckfeder.

ОПИСАНИЕ ИЗОБРЕТЕНИЯ К АВТОРСКОМУ СВИДЕТЕЛЬСТВУ

Заявлено: 23.06.82

Заявка: № 3450052/29-II

МКИ³: B66C I/58

Авторы: Клятис Л.М., Ошер М.И., Иванова Л.М., Миненко Л.П.
и Бобрышев О.В.

Заявитель: Центральная экспериментально-исследователь-
ская конструкторско-технологическая лаборато-
рия химизации сельского хозяйства и Головное
специализированное конструкторское бюро по
комплексам зерноуборочных машин Производст-
венного объединения "Ростсельмаш"

Название изобретения: ЗАХВАТНОЕ УСТРОЙСТВО ДЛЯ ГРУЗОВ
В МЕШКАХ

Изобретение относится к сельскому хозяйству, а бо-
лее конкретно - к навесным на грузоподъемные механизмы
захватам для мешков, и может быть использовано для осу-
ществления погрузочно-разгрузочных работ с затаренными
в мешки материалами, например, удобрениями.

По СССР

№ II0409I известно захватное устройство для грузов в
мешках, содержащее несущие элементы с приспособлением
для соединения с грузоподъемным механизмом, включающим
в себя соединенную с несущими элементами поперечную
балку с закрепленными на ней кронштейнами, шарнирно ус-
тановленные на концах несущих элементов щеки с пазами,
между которыми установлен вал и прижимной ролик с цап-
фами, размещенными в пазах щек, привод для щек и соеди-
ненную с приводом упорную штангу для щек, закрепленную
между несущими элементами (I).

Данное устройство обеспечивает снижение трудоем-
кости погрузочно-разгрузочных работ за счет исключения

ручной операции по зажиму и освобождению мешков из захвата.

Недостатком известного захватного устройства для грузов в мешках является возможность преждевременного освобождения мешка из захватного устройства до установки его на опорную поверхность. В результате чего происходит как повреждение самого мешка, так и потеря груза. Кроме того, преждевременное освобождение мешка может привести к травмированию обслуживающего персонала.

Целью настоящего изобретения является повышение надежности работы устройства.

Указанная цель достигается тем, что в известном захватном устройстве для грузов в мешках, содержащем несущие элементы с приспособлением для соединения с грузоподъемным механизмом, включающим в себя соединенную с несущими элементами поперечную балку с закрепленными на ней кронштейнами, шарнирно установленные на концах несущих элементов щеки с пазами, между которыми установлен вал и прижимной ролик с цапфами, размещенными в пазах щек, привод для щек и соединенную с приводом упорную штангу для щек, закрепленную между несущими элементами, на свободных концах несущих элементов выполнены пазы, в которых расположены оси щек, на одном из несущих элементов смонтировано возвратное приспособление для взаимодействия с соответствующей щекой, которое может представлять собой пружину сжатия.

На фиг.1 изображено захватное устройство для мешков, вид сбоку; на фиг.2 - то же, вид сверху.

Захватное устройство для грузов в мешках содержит приспособление 1 для навески на грузоподъемный механизм, соединенные с ним несущие элементы 2, установленные при помощи осей 3 на свободных концах несущих элементов 2, соединенные между собой втулкой 4 щеки 5 с пазами 6, в которых размещен ролик 7, упор 8 для щек 5 и силовой цилиндр 9 привода щек 5. Захватное устройство для гру-

зов в мешках снабжено возвратным приспособлением 10 для щек 5, смонтированным на несущем элементе 2 с возможностью взаимодействия с одной из щек 5. Возвратное приспособление 10 для щек 5 выполнено в виде пружины сжатия. На свободных концах несущих элементов 2 выполнены пазы II для осей 3 щек 5. Пружина сжатия возвратного приспособления 10 для щек 5 смонтирована на несущем элементе 2 при помощи кронштейна 12, а на щеке 5 со стороны пружины сжатия закреплена пластина 13, в которую упирается пружина сжатия при навешанном на захват мешке. На приспособлении 1 смонтированы кронштейны 14, с помощью которых оно навешивается на грузоподъемный механизм.

Работает захватное устройство для грузов в мешках следующим образом.

При помощи грузоподъемного механизма щеки 5 располагают над мешком. Затем с помощью силового цилиндра 9 щеки 5 переводятся в крайнее положение. При этом шток силового цилиндра 9 будет полностью выдвинут, а ролик 7 под действием силы тяжести переместится в пазах 6 щек 5 в нижнее положение. В результате этого между втулкой 4 и роликом 7 образуется зазор, в который вводят горловину мешка, предварительно наложенную на втулку 4. Затем с помощью силового цилиндра 9 щеки 5 переводятся в крайнее заднее положение. При этом ролик 7 перемещается в пазах 6 щек 5 и прижимает горловину мешка к втулке 4. При подъеме с помощью грузоподъемного механизма мешка под действием его массы щеки 5, сжимая пружину возвратного приспособления 10, поворачиваются на дополнительный угол и ложатся на упор 8 так, что силовой цилиндр 9 привода щек 5 проходит мертвую точку. В этом положении силового цилиндра 9 привода щек 5 становится невозможным поворот щек 5 и освобождение мешка из захвата.

После установки мешка на опорную поверхность или его растаривания, щеки 5, освобожденные от действия нагрузки со стороны мешка, под действием энергии сжатой

пружины возвратного приспособления 10 поворачиваются, переводя силовой цилиндр 9 привода щек 5 через мертвую точку. Затем включают силовой цилиндр 9 привода щек 5 и переводят щеки 5 в крайнее переднее положение. В результате этого горловина мешка освобождается от захвата.

Использование данного захватного устройства для грузов в мешках позволит улучшить условия труда и повысить технику безопасности за счет того, что в случае случайного преждевременного включения силового цилиндра привода щек освобождение горловины мешка от захвата не произойдет, так как в этом случае щеки останутся поджатыми к упору. В результате этого надежность работы данного захватного устройства для грузов в мешках повышается.

ФОРМУЛА ИЗОБРЕТЕНИЯ

1. Захватное устройство для грузов, в мешках

, отличающееся

тем, что, с целью повышения надежности работы, на свободных концах несущих элементов выполнены пазы, в которых расположены оси щек, на одном из несущих элементов смонтировано возвратное приспособление для взаимодействия с соответствующей щекой.

2. Захватное устройство по п.1, отличающееся тем, что возвратное приспособление представляет собой пружину сжатия.

Источники информации, принятые во внимание при экспертизе:

1. Авторское свидетельство СССР № 1104091, кл. В 66 С 1/58, прототип.

Hierzu 1 Seite Zeichnungen

