【公報種別】特許法第１７条の２の規定による補正の掲載
【部門区分】第６部門第３区分
【発行日】令和2年9月17日(2020.9.17)

【公開番号】特開2018-190024(P2018-190024A)
【公開日】平成30年11月29日(2018.11.29)
【年通号数】公開・登録公報2018-046
【出願番号】特願2017-89508(P2017-89508)
【国際特許分類】
*Ｇ０５Ｄ　1/08　(2006.01)*
*Ｂ６４Ｃ　13/18　(2006.01)*
*Ｂ６４Ｆ　3/02　(2006.01)*
*Ａ６２Ｃ　27/00　(2006.01)*
【ＦＩ】
Ｇ０５Ｄ　1/08　Ｚ
Ｂ６４Ｃ　13/18　Ｚ
Ｂ６４Ｆ　3/02
Ａ６２Ｃ　27/00　５０７

【手続補正書】
【提出日】令和2年4月21日(2020.4.21)
【手続補正１】
【補正対象書類名】特許請求の範囲
【補正対象項目名】全文
【補正方法】変更
【補正の内容】
【特許請求の範囲】
【請求項１】
飛行体と、
前記飛行体の姿勢角度を制御する制御装置と
を備え、
前記飛行体は、
第１方向の推力を発生する３つ以上の第１ロータと、
前記飛行体に作用するトルクのトルクアームが、前記第１ロータの推力によって前記飛行体に作用するトルクのトルクアームの長さ以上となるように前記第１方向と交差する方向の推力を発生する２つ以上の第２ロータと
を有する、飛行体制御システム。
【請求項２】
前記制御装置は、前記第２ロータの推力によって前記飛行体のヨー角を制御すると共に、前記第１ロータの推力によって前記飛行体のロール角、及びピッチ角を制御する、請求項１に記載の飛行体制御システム。
【請求項３】
前記制御装置は、前記飛行体に作用する外力に基づいて、前記飛行体の姿勢角度を制御する、請求項１又は請求項２に記載の飛行体制御システム。
【請求項４】
前記第２ロータは、前記第１方向に直交する方向の推力を発生する、請求項１から請求項３のいずれか１項に記載の飛行体制御システム。