

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報 (B2)

(11) 特許番号

特許第4222697号
(P4222697)

(45) 発行日 平成21年2月12日 (2009. 2. 12)

(24) 登録日 平成20年11月28日 (2008. 11. 28)

(51) Int. Cl.

F 1

A 4 7 L 15/24 (2006. 01)

A 4 7 L 15/24

請求項の数 2 (全 19 頁)

(21) 出願番号	特願平11-292978	(73) 特許権者	000001889
(22) 出願日	平成11年10月14日 (1999. 10. 14)		三洋電機株式会社
(65) 公開番号	特開2001-112687 (P2001-112687A)		大阪府守口市京阪本通2丁目5番5号
(43) 公開日	平成13年4月24日 (2001. 4. 24)	(74) 代理人	100062225
審査請求日	平成18年9月8日 (2006. 9. 8)		弁理士 秋元 輝雄
		(72) 発明者	斉藤 英二
			大阪府守口市京阪本通2丁目5番5号 三
			洋電機株式会社内
		(72) 発明者	小林 正明
			大阪府守口市京阪本通2丁目5番5号 三
			洋電機株式会社内
		審査官	山田 由希子

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 食器洗浄機

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

食器などの被洗浄物を洗浄する洗浄室と、この洗浄室の一方側に形成され被洗浄物を収納したラックを洗浄室へ搬入する搬入口と、この洗浄室の他方側に形成され被洗浄物を収納したラックを洗浄室から搬出する搬出口と、前記搬入口から前記搬出口へ向かう長手方向に爪を配列し、前記ラックの搬入側へ移動するとき前記爪が前記ラックに引っかからず、搬出側へ移動するとき前記爪が前記ラックに引っかかって前記ラックを搬出方向へ運ぶコンベア装置と、前記ラックの搬入時には前記コンベア装置を搬入側が上方となるように傾斜させ、前記ラックの搬出時には搬入側のラックの搬入を防止するよう前記爪が搬入側のラックに引っかからない状態に前記コンベア装置を搬入側が下方となるように傾斜させる傾斜装置とを備えたことを特徴とする食器洗浄機。

10

【請求項 2】

食器などの被洗浄物を洗浄する洗浄室と、この洗浄室の一方側に形成され被洗浄物を収納したラックを洗浄室へ搬入する搬入口と、この洗浄室の他方側に形成され被洗浄物を収納したラックを洗浄室から搬出する搬出口と、前記搬入口から前記搬出口へ向かう長手方向に爪を配列したロッドと、このロッドを揺動自在に保持するロッドガイドとよりなるコンベア装置と、前記ロッドを前記ラックの搬入側へ移動した時前記爪が搬出側へ倒れて前記ラックの下面へすべり込み前記ラックに引っかからず、前記ロッドを搬出側へ移動した時前記爪が前記ラックの下面引っかかって前記ラックを搬出方向へ運ぶよう前記コンベア装置を揺動する揺動装置と、前記ラックの搬入時には前記揺動装置に連結された前記コ

20

ンベア装置を搬入側が上方となるように傾斜させ、前記ラックの搬出時には搬入側のラックの搬入を防止するよう前記爪が搬入側のラックに引っかからない状態に前記揺動装置に連結された前記コンベア装置を搬入側が下方となるように傾斜させる傾斜装置とを備えたことを特徴とする食器洗浄機。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【発明の属する技術分野】

本発明は、食器などの被洗浄物を洗浄する食器洗浄機に関する。

【0002】

【従来の技術】

従来、この種食器洗浄機は、実公平1-35705号公報(A47L15/42)に示す如く、食器をラック内に収納し、このラックを、搬送コンベアを介して洗浄室フード内に搬入し、洗浄液噴射管からの洗浄液の噴射によって食器を洗浄する構造が開示されている。

【0003】

一般的に、このような被洗浄物を搬送コンベアなどで搬入側から搬出側に搬送しながら洗浄する食器洗浄機をコンベアタイプと称し、搬入口から被洗浄物を収納したラックを押し込む事によって、搬送コンベアは搬出側に搬送し、その搬送段階で常時噴射されている洗浄液によって洗浄するものである。このようなコンベアタイプの食器洗浄機は、ラックを押し込むだけであるため、使い勝手が良いものである。

【0004】

【発明が解決しようとする課題】

上述した様なコンベアタイプの食器洗浄機は、すすぎ水が出っ放しになるため、洗浄開始時などにすすぎ水が無駄に使われる等の問題があった。

【0005】

本発明は上述した問題点に鑑みてなされたもので、コンベアタイプの使い勝手の良さと、消費水量の低減を図る事を目的とした食器洗浄機を提供する。

【0006】

【課題を解決するための手段】

上記目的を達成するための手段として、本発明の食器洗浄機は、食器などの被洗浄物を洗浄する洗浄室と、この洗浄室の一方側に形成され被洗浄物を収納したラックを洗浄室へ搬入する搬入口と、この洗浄室の他方側に形成され被洗浄物を収納したラックを洗浄室から搬出する搬出口と、前記搬入口から前記搬出口へ向かう長手方向に爪を配列し、前記ラックの搬入側へ移動するとき前記爪が前記ラックに引っかからず、搬出側へ移動するとき前記爪が前記ラックに引っかかって前記ラックを搬出方向へ運ぶコンベア装置と、前記ラックの搬入時には前記コンベア装置を搬入側が上方となるように傾斜させ、前記ラックの搬出時には搬入側のラックの搬入を防止するよう前記爪が搬入側のラックに引っかからない状態に前記コンベア装置を搬入側が下方となるように傾斜させる傾斜装置とを備えたことを特徴とする。

また、本発明の食器洗浄機は、食器などの被洗浄物を洗浄する洗浄室と、この洗浄室の一方側に形成され被洗浄物を収納したラックを洗浄室へ搬入する搬入口と、この洗浄室の他方側に形成され被洗浄物を収納したラックを洗浄室から搬出する搬出口と、前記搬入口から前記搬出口へ向かう長手方向に爪を配列したロッドと、このロッドを揺動自在に保持するロッドガイドとよりなるコンベア装置と、前記ロッドを前記ラックの搬入側へ移動した時前記爪が搬出側へ倒れて前記ラックの下面へすべり込み前記ラックに引っかからず、前記ロッドを搬出側へ移動した時前記爪が前記ラックの下面引っかかって前記ラックを搬出方向へ運ぶように前記コンベア装置を揺動する揺動装置と、前記ラックの搬入時には前記揺動装置に連結された前記コンベア装置を搬入側が上方となるように傾斜させ、前記ラックの搬出時には搬入側のラックの搬入を防止するよう前記爪が搬入側のラックに引っかからない状態に前記揺動装置に連結された前記コンベア装置を搬入側が下方となるように

10

20

30

40

50

傾斜させる傾斜装置とを備えたことを特徴とする。

【 0 0 0 7 】

この様に、コンベア装置を搬入側及び搬出側双方に傾斜可能としたため、ラック搬入時には、コンベア装置を搬入側が上方となるよう傾斜させ、ラック搬出時には、逆に搬入側が下方となり、コンベア装置のラックの搬入を防止できる。

【 0 0 1 2 】

【 発明の実施の形態 】

以下、本発明の実施の形態を図面に基づいて説明する。

図 1 は本発明を具備する食器洗浄機の正面図、図 2 は食器洗浄機の断面図、図 3 はラック搬入側の食器洗浄機の斜視図、図 4 はラックを搬出入するコンベア装置の分解斜視図、図 5 はフルサイズラック搬入時のコンベア装置の正面図、図 6 はフルサイズラック洗浄時のコンベア装置の正面図、図 7 はハーフサイズラック搬入時のコンベア装置の正面図、図 8 は 2 つのハーフサイズラック搬入時におけるコンベア装置の正面図、図 9 は 2 つのハーフサイズラック搬出時におけるコンベア装置の正面図、図 10 はコンベア装置の側断面図、図 11 はコンベア装置の揺動機構の拡大図、図 12 はハーフサイズラックの後にフルサイズラックを搬入した時のコンベア装置の正面図、図 13 はラック搬出側の食器洗浄機の斜視図、図 14 は搬出側カーテンの斜視図、図 15 は食器洗浄機搬出側の拡大図、図 16 はカーテン洗浄装置の斜視図、図 17 は扉安全スイッチの平面図、図 18 は扉安全スイッチの正面図、図 19 はオーバーフロー構造を示す要部拡大図、図 20 はラック搬入時の動作説明図、図 21 はラック洗浄時の動作説明図、図 22 はラック搬出時の動作説明図、図 23 は本発明の食器洗浄機の制御を示すフローチャート、図 24 は図 23 の続きを示すフローチャート、図 25 は前回電源 OFF 時に洗浄サイクル運転中であつた場合のフローチャート、図 26 は前回電源 OFF 時にラック搬出運転中であつた場合のフローチャートである。

【 0 0 1 3 】

図 1 及び図 2 における 1 は本発明を具備する食器洗浄機本体で、この食器洗浄機 1 の下部には機械室 2 が形成されており、食器洗浄機 1 の上部には洗浄室 3 が形成されている。

【 0 0 1 4 】

また、この食器洗浄機 1 の右側には、被洗浄物 4、即ち皿や食器などを収納するラック 5 を載置するためのラック搬入台 6 が設けられている。更に、左側には、洗浄後のラック 5 が搬出されるラック搬出台 7 が設けられている。このラック 5 は、長さが 500 mm のフルサイズラック 5 A と、長さが 250 mm のハーフサイズラック 5 B とがあり、奥行きは同じサイズに形成されている。

【 0 0 1 5 】

そして、この食器洗浄機 1 の左側であつて、前記ラック搬出台 7 の下には、すすぎのためのブースタータンク 8 が設けられており、図示しないが、内部に電気ヒータやガスバーナーなどの加熱装置が設けられている。更に、ブースタータンク 8 内には水温計が設けられており、通常、水温は約 80℃ に保温されている。尚、8A はブースタータンク 8 の給湯を制御する給湯コントロールパネルである。

【 0 0 1 6 】

また、食器洗浄機 1 下部、即ち機械室 2 は、4 本の L 型フレームを四辺形に組み合わせてなる底部 9 と、この底部 9 の四隅に L 型フレームを直立させてなる側部 10 と、この側部 10 の L 型フレーム間に設けられる側面パネル 11 とで画成されている。

【 0 0 1 7 】

更に、前記底部 9 の下面の四隅には、食器洗浄機 1 を支持する台脚 1A が取り付けられており、この台脚 1A は上下方向の高さ調整が可能となっている。

【 0 0 1 8 】

また、前記洗浄室 3 は洗浄室パネル 12 にて画成されており、洗浄室パネル 12 の略中央部分、即ち洗浄室 3 の洗浄エリア 3A に対応する位置には、少なくとも前記フルサイズラック 5 A より大きな開口が形成されている。そして、この開口は、上下方向にスライド移

動可能な洗浄室扉 13 にて開閉自在に閉塞されている。尚、13A は洗浄室扉 13 の下部に取り付けられた把手である。

【0019】

次に、前記機械室 2 の内部構造について説明する。

この機械室 2 の内部には、洗浄を行うための洗浄水を貯留する洗浄水タンク 14 が設けられており、この洗浄水タンク 14 には洗浄ポンプ 15 が取り付けられている。

【0020】

また、この洗浄ポンプ 15 の左側には、前記ブースタータンク 8 のすすぎ水のためのすすぎポンプ 16 が設けられている。更に、洗浄ポンプ 15 の右側には、減速機 17、クランク機構 18 を含む揺動装置 19 が設けられている。

10

【0021】

この揺動装置 19 は、前記ラック 5 を搬送するため、前記洗浄室 3 に位置するコンベア装置 20 を揺動させるものである。そして、前記すすぎポンプ 16 の左側には、このコンベア装置 20 を右傾斜、及び左傾斜させる傾斜装置 21 が設けられている。

【0022】

更に、図 1 に示す如く、機械室 2 の右下部には、コントロールパネル 22 が設けられている。そして、このコントロールパネル 22 にはダイヤル式の切換スイッチ 22A が設けられており、「手動洗い」、「自動」、「OFF」、「手動すすぎ」の順に切換えられる様になっている。この切換スイッチ 22A の他、コントロールパネル 22 には、洗浄水温度を表示する温度表示器 22B、洗浄が可能であるか否かを示す洗浄可能ランプ 22C、点検が必要な場合に点灯する点検ランプ 22D がそれぞれ配置されている。

20

【0023】

次に、前記洗浄室 3 の内部構造について説明する。

この洗浄室 3 の洗浄エリア 3A には、搬入された被洗浄物 4 をラック 5 ごと洗浄する上下対の回転洗浄ノズル 23A、23B と、これら上下回転洗浄ノズル 23A、23B の内側、即ち上洗浄ノズル 23A の下側には上回転すすぎノズル 24A、下洗浄ノズル 23B の上側には、下回転すすぎノズル 24B がそれぞれ設けられている。

【0024】

この様に、洗浄及びすすぎに用いるノズルを回転式とし、且つ上下対設けたため、洗浄、すすぎ時に被洗浄物の隅々まで洗浄することができ、被洗浄物を衛生的に扱う事ができる。

30

【0025】

また、この上回転すすぎノズル 24A には、上回転洗浄ノズル 23A が回転する際、上回転すすぎノズル 24A と重なって上回転すすぎノズル 24A の下方に洗浄水が行き渡らないという事を防止するため、回転同期棒 24C が設けられている。これにより、上回転洗浄ノズル 23A と上回転すすぎノズル 24A とは常にずれた状態となり、確実に洗浄水をラック 5 の被洗浄物 4 に噴出させる事ができる。

【0026】

尚、本実施形態において、この回転同期棒 24C は上回転すすぎノズル 24A に設けているが、上回転洗浄ノズル 23A に設けても良い。更に、上回転すすぎノズル 24A 或いは上回転洗浄ノズル 23A に加え、下回転すすぎノズル 24B 或いは下回転洗浄ノズル 23B に設けても良い。

40

【0027】

更に、上下回転洗浄ノズル 23A、23B 及び上下回転すすぎノズル 24A、24B の間であって、下回転洗浄ノズル 23B 及び下回転すすぎノズル 24B 側、即ち洗浄室 3 の下部には前記コンベア装置 20 が位置している。

【0028】

そして、前記洗浄水タンク 14 内の洗浄水を、前記上下回転洗浄ノズル 23A、23B に供給するため、前記機械室 2、洗浄室 3 に跨って配置された洗浄水供給管 25 が、前記上下回転洗浄ノズル 23A、23B と洗浄ポンプ 15 とを接続している。

50

【 0 0 2 9 】

尚、前記洗浄水タンク 1 4 内には、電気ヒータなどの加熱装置が設けられており、洗浄水は約 6 0 の温度に保温されている。

【 0 0 3 0 】

更に、前記ブースタータンク 8 内のすすぎ水を前記上下回転すすぎノズル 2 4 A、2 4 B に供給するため、前記機械室 2、洗浄室 3 に跨って配置されたすすぎ水供給管 2 6 が、前記上下回転すすぎノズル 2 4 A、2 4 B とすすぎポンプ 1 6 とを接続している。

【 0 0 3 1 】

また、前記洗浄室パネル 1 2 の右側面には、図 3 に示す如く、ラック 5 を搬入するため搬入口 2 7 が形成され、左側面にはラック 5 を搬出するための搬出口 2 8 が形成されている。

10

【 0 0 3 2 】

そして、この搬入口 2 7 には、短冊状に複数枚分割された搬入側カーテン 2 9 が吊下しており、洗浄エリア 3 A の搬出側には、搬出側カーテン 3 0 が吊下している。

【 0 0 3 3 】

これらの搬入側カーテン 2 9 及び搬出側カーテン 3 0 は、洗浄水、すすぎ水が外に飛び散ってしまう事を防止すると共に、洗浄、すすぎ後の被洗浄物に汚れた洗浄水が飛び散ってしまう事を防止するために設けられている。

【 0 0 3 4 】

また、洗浄室 3 内には、搬入口 2 7 側に設けられた搬入スイッチ部 3 1 と、この搬入スイッチ部 3 1 より洗浄エリア 3 A 側に設けられたラック検出スイッチ部 3 2 と、前記洗浄エリア 3 A の搬出側カーテン 3 0 近傍に設けられた洗浄スイッチ部 3 3 と、前記搬出口 2 8 近傍に設けられた搬出スイッチ部 3 4 とがそれぞれ設けられている。

20

【 0 0 3 5 】

これらの各スイッチ部 3 1、3 2、3 3、3 4 は、上下方向に延在し、回転可能な軸部材 3 5、3 5 ... と、これら軸部材 3 5、3 5 ... の下部に設けられ、前記ラック 5 が当接する当接部 3 6、3 6 ... と、前記軸部材 3 5、3 5 ... に接続され、食器洗浄機 1 の上部であって、洗浄室 3 外に設けられた搬入スイッチ 3 1 A、ラック検出スイッチ 3 2 A、洗浄スイッチ 3 3 A、搬出スイッチ 3 4 A とよりなる。

【 0 0 3 6 】

従って、ラック 5 が移動する事により、ラック 5 が前記当接部 3 6、3 6 ... に当接して軸部材 3 5 が回転し、各スイッチ 3 1 A、3 2 A、3 3 A、3 4 A を入切りする事となる。

30

【 0 0 3 7 】

また、前記洗浄室 3 外には、前記洗浄室扉 1 3 の上縁 1 3 B にて入切りされる扉スイッチ部 3 7 が設けられている。

【 0 0 3 8 】

次に、コンベア装置 2 0 について図 4 乃至図 1 2 を参照して詳細に説明する。尚、3 8 はコンベア装置 2 0 の近傍に位置し、前記ラック 5 を搬出方向に案内する一対のラックレールで、断面 L 字状のレールを対向位置させてなるものである。

【 0 0 3 9 】

このコンベア装置 2 0 は、前記ラック 5 を搬送するロッド 4 0 と、このロッド 4 0 を揺動自在に保持するロッドガイド 4 1 とよりなり、前記ロッド 4 0 は前記揺動装置 1 9 にて揺動可能であって、ロッドガイド 4 1 は、前記ラックレール 3 8 に対して前記傾斜装置 2 1 にて傾斜可能となっている。

40

【 0 0 4 0 】

そして、このロッド 4 0 は、棒状に形成された棒部材 4 2 と、この棒部材 4 2 の下部に設けられ、前記ロッドガイド 4 1 に対して転動するローラ 4 4、4 4 ... と、ロッド 4 0 の上部に設けられ、略三角形をなす一対の第一、第二、第三、第四爪 4 5 A、4 5 B、4 5 C、4 5 D とよりなるものである。

【 0 0 4 1 】

50

本実施形態では、これら一対の第一乃至第四爪 4 5 A、4 5 B、4 5 C、4 5 D を長手方向に 4 箇所、計 8 個設けている。そして、ラック搬入側から 2 箇所の第一及び第二爪 4 5 A、4 5 B は、ラック搬入用として用い、ラック搬出側から 3 箇所の第二乃至第四爪 4 5 B、4 5 C、4 5 D はラック搬出用として用いる。

【 0 0 4 2 】

即ち、ラック搬入側から 2 箇所目の第二爪 4 5 B は、ラック 5 の搬入及び搬出両方に用いられるものである。

【 0 0 4 3 】

そして、これら第一乃至第四爪 4 5 A、4 5 B、4 5 C、4 5 D は、ラック搬入方向に下方傾斜していると共に、回動可能に取り付けられており、第一乃至第四爪 4 5 A、4 5 B、4 5 C、4 5 D の下側には、各爪 4 5 の回動を規制する回動規制板 4 6 が延在している。

10

【 0 0 4 4 】

従って、前記ロッド 4 0 をラック 5 の搬入出方向に揺動する事で、搬入側へ移動した時には、爪 4 5 が搬出側に倒れ、ラック 5 の下面へすべり込み、搬出側へ移動した時には、爪 4 5 が回動規制板 4 6 に当たり、それ以上の回動を規制してロックするため、ラック 5 の下面に爪 4 5 の頂部が引っかかって、ラック 5 を搬出方向へ運ぶ事となる。

【 0 0 4 5 】

この様に、単一のコンベア装置 2 0 でもって、ラック 5 の搬入、搬出を両方行う事ができ、更に、ラック 5 が搬出されなければ次のラック 5 が搬入される事が無いため、被洗浄物 4 を確実に洗浄できると共に、洗浄済み被洗浄物 4 を次の洗浄動作時の洗浄水で汚してしまう事を防止する事ができる。

20

【 0 0 4 6 】

また、ラックが洗浄室 3 内の所定位置に搬入された時点で、洗浄サイクル運転を行うため、ランニングコストを低く抑えることができる。

【 0 0 4 7 】

次に、前記ロッド 4 0 を揺動させる揺動装置 1 9 は、図示しない電動モータの回転速度を減速する減速機 1 7 を備え、この減速機 1 7 の回転運動をクランク機構 1 8 にて直線運動に変換する。

【 0 0 4 8 】

このクランク機構 1 8 には、第一連結棒 4 7 が設けられ、この第一連結棒 4 7 は前記ロッド 4 0 に接続された第二連結棒 4 8 に連結具 4 9 を介して接続されている。

30

【 0 0 4 9 】

従って、揺動装置 1 9 を駆動させる事により、第一連結棒 4 7 がラック 5 の搬入出方向に所定の振幅で駆動し、連結具 4 9 を介して第二連結棒 4 8 が同方向に駆動して前記ロッド 4 0 をラック搬入出方向に揺動させる事となる。

【 0 0 5 0 】

尚、本実施形態では、この第二連結棒 4 8 はロッド 4 0 の第一爪 4 5 A 近傍に接続されているが、ロッド 4 0 を揺動する事ができれば、接続位置は限定されないものとする。

【 0 0 5 1 】

次に、前記ロッドガイド 4 1 を傾斜させる傾斜装置 2 1 は、ロッドガイド 4 1 の搬出側の端部に接続されたロッド傾斜具 5 0 と、このロッド傾斜具 5 0 を上下動させるリニアモータ 5 1 とからなり、このロッド傾斜具 5 0 は前記洗浄水タンク 1 4 の一部を貫通している。

40

【 0 0 5 2 】

更に、ロッド傾斜具 5 0 の洗浄水タンク 1 4 より下方には、洗浄水タンク 1 4 からの水漏れ、外面への水滴の発生などを考慮し、下方傾斜状の庇 5 2 が設けられている。

【 0 0 5 3 】

そして、ロッドガイド 4 1 は前記第二爪 4 5 B の位置を中心に傾斜可能となっている。従って、第二爪 4 5 B は、前述した如くラック 5 の搬入時及び搬出時のいずれにおいてもラ

50

ック 5 の下面に引っかかる事となる。

【 0 0 5 4 】

但し、最初にハーフサイズラック 5 B、次にフルサイズラック 5 A を一度に入れた場合、最初のハーフサイズラック 5 B は全ての被洗浄物 4 を洗浄する事ができるが、次のフルサイズラック 5 A は、前半の被洗浄物 4 しか洗浄することができないという事態になる。

【 0 0 5 5 】

従って、この場合、図 1 2 に示す如く、第二爪 4 5 B を倒して最初のハーフサイズラック 5 B のみ搬出し、フルサイズラック 5 A を再び洗浄する。

【 0 0 5 6 】

この機構は、前記第二爪 4 5 B の下方傾斜端を上方に押し上げるため、略中心を支点として回動可能なワイヤー状の爪押部 5 3 と、この爪押部 5 3 の第二爪 4 5 B とは反対側の端部を押し下げるため、略中心を支点として回動可能とした板状部 5 4 と、この板状部 5 4 の爪押部 5 3 とは反対側に接続されたワイヤー 5 5 と、このワイヤー 5 5 に接続されたソレノイド 5 6 とよりなる。

10

【 0 0 5 7 】

従って、ハーフサイズラック 5 B の後にフルサイズラック 5 A があれば、前記ラック検出スイッチ部 3 2 がフルサイズラック 5 A を検出するため、この検出により、ソレノイド 5 6 がワイヤー 5 5 を引き上げ、板状部 5 4 の爪押部 5 3 側が下方に下がり、爪押部 5 3 の第二爪 4 5 B 側が上方に回動し、第二爪 4 5 B が倒れて、フルサイズラック 5 A に引っかからなくなる。以って、フルサイズラック 5 A の搬出は防止される事となる。

20

【 0 0 5 8 】

次に図 1 3 乃至図 1 5 を参照して、前記搬出側カーテン 3 0 について説明する。

【 0 0 5 9 】

この搬出側カーテン 3 0 は、前記洗浄エリア 3 A の搬出側に垂下した区画板 5 7 に取り付け、搬出方向に回動可能な取付部 5 8 と、この取付部 5 8 に固定され、厚さ 3 mm の軟質シートにて形成された上シート 5 9 と、この上シート 5 9 と重合して接続し、厚さ 1 mm の軟質シートにて形成された下シート 6 0 と、この下シート 6 0 と上シート 5 9 の重合部分に設けられたウエイト 6 1 とよりなる。

【 0 0 6 0 】

更に、少なくとも下シート 6 0 は一枚物で形成し、下部の左右両端には前記ラックレール 3 8 の形状に合わせた切欠 6 0 A が形成されている。

30

【 0 0 6 1 】

そして、搬出側カーテン 3 0 は、被洗浄物 4 を収納したラック 5 の搬出時、図 1 5 に示す如く、回動支点である取付部 5 8 から上シート 5 9 下辺までの距離 A を、取付部 5 8 から下シート 6 0 の被洗浄物 4 に当たるまでの距離 B より短く形成する。

【 0 0 6 2 】

具体的には、ラック 5 に被洗浄物 4 を載置した状態の高さ、即ちラック底面から被洗浄物上端までの高さ C が 3 5 0 mm、ラックレール 3 8 のラック載置面から前記取付部 5 8 までの高さ D を 4 5 0 mm、搬出側カーテン 3 0 から搬出時の被洗浄物最後端までの距離 E が 2 4 0 mm である場合、搬出側カーテン 3 0 の上シート 5 9 の長さ A を 2 1 0 mm、上シート 5 9 の最下端から下シート 6 0 の最下端までの長さ F を 2 7 0 mm とする。

40

【 0 0 6 3 】

以上の如き構成によって、上シート 5 9 と下シート 6 0 の重合部に設けられたウエイト 6 1 は被洗浄物 4 に当たることがなく、且つウエイト 6 1 の重さでラック搬出後、確実に搬出側カーテン 3 0 は垂下する事となる。従って、洗浄サイクル運転時には確実に搬出側カーテン 3 0 が垂下している状態となる。

【 0 0 6 4 】

また、搬出側カーテン 3 0 を複数枚に区切り短冊状に形成した場合、その切れ目に汚れが付着する恐れがあるが、本実施形態の搬出側カーテン 3 0 は、少なくとも被洗浄物 4 と当たる下シート 6 0 を一枚物とする事により、搬出側カーテン 3 0 自体への汚れの付着を極

50

力防止できる。このため、洗浄後の被洗浄物 4 に、搬出側カーテン 30 の汚れが付着してしまう事を極力防止でき、被洗浄物 4 を衛生的に扱う事ができる。

【0065】

更に、この搬出側カーテン 30 近傍の洗浄エリア 3A 側には、搬出側カーテン 30 の汚れを落とすため、カーテン洗浄装置、即ちカーテンすすぎノズル 62 を設ける。

【0066】

このカーテンすすぎノズル 62 は前記すすぎ水供給管 26 に接続されており、前記上下回転すすぎノズル 24A、24B と同時にすすぎ水を搬出側カーテン 30 に噴射するものである。

【0067】

この様に、洗浄後の被洗浄物 4 と接触する搬出側カーテン 30 の洗浄エリア 3A 側を、洗浄サイクル運転毎にすすぐため、搬出側カーテン 30 への残滓や汚れの付着を極力防止する事ができ、被洗浄物 4 を衛生的に扱う事ができる。

【0068】

次に扉スイッチ 37 について図 17 及び図 18 を参照して詳細に説明する。

【0069】

この扉スイッチ 37 は、扉スイッチ本体 63 と、この扉スイッチ本体 63 に設けられ、図示しないバネなどの付勢装置、及び自重にて下方に突出しているボタン 64 と、このボタン 64 を上方に押し上げるため、支点 65 を中心にしてシーソー状となっていると共に、ボタン 64 側を重くしたアーム 66 とよりなるものである。

【0070】

そして、通常の洗浄室扉 13 閉塞時には、洗浄室扉 13 の上縁 13B が前記アーム 66 の一端側を下方に押し下げ、他端が上方に押し上げられている状態となっている。この状態では、前記扉スイッチ本体 63 のボタン 64 が、バネの付勢力に抗して上方に押され、洗浄サイクル運転が可能な状態となっている。

【0071】

また、清掃、メンテナンス、ラック 5 の詰まりなどの不具合が生じて、洗浄室扉 13 を開放する場合、前記アーム 66 が洗浄室扉 13 の上縁 13B による押下を解除され、前記支点 65 を中心にアーム 66 の他端が自重にて下方に下がる。これに伴って、前記ボタン 64 がバネ及び自重によって下方に突出し、洗浄サイクル運転が不可能な状態となる。

【0072】

以上の如く、洗浄室扉 13 を開放すると洗浄サイクル運転を不可とするため、洗浄室扉 13 を開放している状態で誤って洗浄サイクル運転のスイッチを入れてしまっても動作しない。

【0073】

更に、洗浄サイクル運転中に誤って洗浄室扉 13 を開放しても、洗浄サイクル運転はすぐに停止するため、食器洗浄機 1 の周囲に、洗浄水などが飛散してしまう事を極力防止できる。

【0074】

従って、食器洗浄機 1 の周囲を汚してしまう事を防止できると共に、食器洗浄機 1 に搭載している電装部品などに水がかかって故障してしまうなどのトラブルを未然に回避できる。以って、食器洗浄機 1 の信頼性向上を図る事となる。

【0075】

次に、前記洗浄水タンク 14 について図 19 を参照して説明する。

洗浄水タンク 14 の上部には、図示しないが、大きな残滓を除去するためのフィルター、及び洗浄水の水位を検出するための水位検出スイッチが設けられており、更に下部には、洗浄水を所定水位に保つためのオーバーフロー管 67 が設けられている。

【0076】

特に業務用の食器洗浄機 1 である場合、洗浄水中に大きな残滓が入り込み、オーバーフロー管 67 を詰まらせてしまう可能性がある。

10

20

30

40

50

【 0 0 7 7 】

従って、このオーバーフロー管 6 7 以外に、オーバーフロー部 6 8 を形成する。本実施形態では、特に洗浄ポンプ 1 5、すすぎポンプ 1 6、リニアモータ 5 1 などの電装部品が無い洗浄水タンク 1 4 の右側の一部を切り欠いてオーバーフロー部 6 8 を形成している。

【 0 0 7 8 】

尚、このオーバーフロー部 6 8 は洗浄水タンク 1 4 の電装部品が無い場所であればどこでも良く、更にオーバーフロー部 6 8 は洗浄水タンク 1 4 の一部を切り欠く他、丸穴、角穴を形成しても良いし、別途補助オーバーフロー管などの筒を接続しても良い。この補助オーバーフロー管を設ける場合、少なくとも前記オーバーフロー管 6 7 より径大な筒を用いる事が望ましい。

10

【 0 0 7 9 】

以上の如く構成することにより、通常では図 1 9 に示す二点鎖線で示す水位以上はあがらず、仮にオーバーフロー管 6 7 が残滓などによって詰まった場合でも、図中点線で示す水位以上あがらない。

【 0 0 8 0 】

従って、例えばオーバーフロー管 6 7 が詰って水位が上昇してしまった場合でも、前記オーバーフロー部 6 8 は電装部品の無い側に形成されているため、電装部品に洗浄水がかかる事を防止できる。従って、電装部品がショートするなどの故障を極力防止できるものである。

【 0 0 8 1 】

以上の構成にして、以下に食器洗浄機 1 の制御及び制御に伴う動作について図面を参照して説明する。

20

【 0 0 8 2 】

先ず、図 2 3 に示す如く、ステップ S 1 で電源投入、即ち電源スイッチを ON し、洗浄水が満水か否かの判断を行う（ステップ S 2）。そして、前述した洗浄水タンク 1 4 内の水位が満水でない場合（NO）、洗浄水タンク 1 4 への給湯運転を行う（ステップ S 3）。

【 0 0 8 3 】

ここで、給湯運転を説明すると、前記ブースタータンク 8 にて約 8 0 ℃ に加熱されたすすぎ水を、すすぎ水ポンプによって、前記上下回転すすぎノズル 2 4 A、2 4 B、及びカーテンすすぎノズル 6 2 から噴射供給する。

30

【 0 0 8 4 】

上下回転すすぎノズル 2 4 A、2 4 B から噴射されたすすぎ水は、洗浄エリア 3 A の各部位にあたり、又は直接的に洗浄水タンク 1 4 に導入され、カーテンすすぎノズル 6 2 から噴射されたすすぎ水は、前述した如く、搬出側カーテン 3 0 の洗浄エリア 3 A 側にあたり洗浄水タンク 1 4 内に導入される。

【 0 0 8 5 】

そして、洗浄水タンク 1 4 内に所定水位給湯された後（YES）、図示しないが洗剤などを投入して洗浄水として用いる事のできる状態とし、前回の電源 OFF 時に洗浄サイクル運転中であつたか否か判断する（ステップ S 4）。

【 0 0 8 6 】

ここで、前回の電源遮断時、即ち電源 OFF 時が洗浄サイクル運転中でない場合（NO）、前回の電源 OFF 時にラック 5 の搬出運転中であつたか否か判断する（ステップ S 5）。

40

【 0 0 8 7 】

前回の電源 OFF 時がラック 5 の搬出運転中でなかった場合（NO）、搬入スイッチ 3 1 A が ON であるか否かの判断を行う（ステップ S 6）。ここで、搬入スイッチ 3 1 A が ON でない場合（NO）、使用者がまだ被洗浄物 4 を収納したラック 5 を洗浄しようとしていないため、搬入スイッチ 3 1 A が ON になるまで待つ。

【 0 0 8 8 】

そして、使用者が手でラック 5 を押し込み、搬入スイッチ 3 1 A が ON になった場合（Y

50

ＥＳ）、図２０に示す状態となっており、ラック搬入運転を開始する（ステップＳ７）。

【００８９】

このラック搬入運転に際しては、フルサイズラック５Ａ、ハーフサイズラック５Ｂのどちらを用いるか、又はどの組み合わせで用いるかにより異なる。

【００９０】

先ず、フルサイズラック５Ａを入れた場合、図５に示す如く、コンベア装置２０の搬入側が上方に傾斜し、フルサイズラック５Ａの底面に前記第一及び第二爪４５Ａ、４５Ｂが引っかかり、フルサイズラック５Ａを洗浄エリア３Ａに導入する。

【００９１】

この際、フルサイズラック５Ａによって、洗浄エリア３Ａの洗浄スイッチ３３ＡがＯＮしたか否か判断し（ステップＳ８）、洗浄スイッチ３３ＡがＯＮした場合（ＹＥＳ）、ラック搬入運転を停止、即ちコンベア装置２０を停止して、洗浄サイクル運転を行う。そして、ラック送り機構は搬出側へ移行させる（ステップＳ１０）。

10

【００９２】

次に、ハーフサイズラック５Ｂを一つ入れた場合、前述同様、コンベア装置２０の搬入側が上方に傾斜し、図７に示す如く、ハーフサイズラック一つの場合、第二爪４５Ｂの引っかかりが解除される位置まで来ても、洗浄スイッチ部３３の当接部３６に当接しないため、洗浄スイッチ３３ＡはＯＮしない。

【００９３】

従って、この場合には、前記搬入スイッチ３１ＡがＯＮしてから設定時間（本実施形態では１５秒）が経過したか否かをタイマーにて判断し（ステップＳ９）、１５秒経過していなければ（ＮＯ）、ステップＳ８に戻り、設定時間である１５秒経過した場合（ＹＥＳ）、ラック搬入運転を停止、即ちコンベア装置２０を停止して、洗浄サイクル運転を行う。そして、ラック送り機構は搬出側へ移行させる（ステップＳ１０）。

20

【００９４】

尚、ハーフサイズラック５Ｂを二つ入れた場合は、フルサイズラック５Ａを一つ入れた場合と同様となる。即ち、最初に入れたハーフサイズラック５Ｂは、上述と同様に第二爪４５Ｂの引っかかりが解除された位置で停止するが、次に入れられたハーフサイズラック５Ｂにて搬出側に押されるため、洗浄スイッチ３３ＡをＯＮする事となる。

【００９５】

30

次に、最初にハーフサイズラック５Ｂを入れ、次いでフルサイズラック５Ａを入れた場合、図１２に示す如く、最初のハーフサイズラック５Ｂが洗浄スイッチ３３ＡをＯＮするため、洗浄サイクル運転に移行する（ステップＳ１０）。

【００９６】

ここで、図２１に示す洗浄サイクル運転を説明する。

洗浄サイクル運転は、前記洗浄水タンク１４内の洗浄水を洗浄ポンプ１５にて上下回転洗浄ノズル２３Ａ、２３Ｂに供給し、ラック５内に収納された被洗浄物４に噴射する。そして、この洗浄水の噴射を所定時間行った後、洗浄ポンプ１５を停止し、すすぎポンプ１６を運転する。すすぎポンプ１６の運転により、ブースタータンク８内のすすぎ水を上下回転すすぎノズル２４Ａ、２４Ｂに供給し、被洗浄物４のすすぎを所定時間行う。

40

【００９７】

この時、前記搬出側カーテン３０の洗浄エリア３Ａ側にも洗浄水が付着しているので、カーテンすすぎノズル６２にもすすぎ水を供給し、搬出側カーテン３０の洗浄エリア３Ａ側に付着した洗浄水の残水をすすぐ。

【００９８】

そして、この洗浄サイクル運転が終了したか否かの判断を行い（ステップＳ１１）、即ち洗浄、すすぎの時間が終了したか否か判断し、洗浄サイクル運転が終了していれば、ラック検出スイッチ３２ＡがＯＦＦであるか否かの判断を行う（ステップＳ１２）。

【００９９】

次に、ラック検出スイッチ３２ＡがＯＦＦでない場合（ＮＯ）、前記ソレノイド５６に通

50

電し（ステップS 1 3）、前記第二爪4 5 Bがフルサイズラック5 Aと引っかからない様に倒し、ラック搬出運転に移行する（ステップS 1 4）。

【0 1 0 0】

ここで、ステップS 1 2でラック検出スイッチ3 2 AがOFFで無い場合（NO）は、前述した最初にハーフサイズラック5 B、次いでフルサイズラック5 Aを入れた場合で、このまま洗浄サイクル運転を終了してしまうと、二つ目に導入されたフルサイズラック5 Aの後半部分が洗浄されない事となってしまう。

【0 1 0 1】

このため、最初のハーフサイズラック5 B及び次のフルサイズラック5 Aの前半部分を洗浄した後、ステップS 1 3にてソレノイド5 6に通電し第二爪4 5 Bを倒してフルサイズラック5 Aを搬出せず、前のハーフサイズラック5 Bのみを搬出する。

10

【0 1 0 2】

この様に、最初にハーフサイズラック5 B、次にフルサイズラック5 Aを入れた場合、最初のハーフサイズラック5 Bを搬出した後、前半部分のみ洗浄の終了したフルサイズラック5 Aを再び洗浄する。

【0 1 0 3】

従って、異なるサイズのラック5（本実施形態では、フルサイズラック5 A、ハーフサイズラック5 Bの2種類）を用いても、確実に洗浄サイクル運転を行う事ができる。

【0 1 0 4】

次に、図2 2に示すラック搬出運転について説明する。

20

上述した様な洗浄サイクル運転が終了すると、ラック5を搬出側へ送るラック搬出運転（ステップS 1 4）を行う。このラック搬出運転は、図6及び図9に示す如く、コンベア装置2 0の搬出側が上方に傾斜し、ラック5の底面に第二乃至第四爪4 5 B、4 5 C、4 5 Dのうち、少なくとも二箇所以上の爪4 5が引っかかり、ラック5を搬出方向へ導く。

【0 1 0 5】

ここで、ハーフサイズラック5 B、フルサイズラック5 Aの順で入っていた場合、第二爪4 5 Bは倒れ、第三、第四爪4 5 C、4 5 Dのみでハーフサイズラック5 Bのみを搬出する。

【0 1 0 6】

この際、搬出されるラック5は一度搬出スイッチ3 4 AをONし、次いでラック5が搬出スイッチ部3 4を通過すると、搬出スイッチ3 4 AをOFFする。また、ハーフラック5 Bが2個の場合、最初の1個が搬出された時に、一旦、搬出スイッチ3 4 AがOFFされる。

30

【0 1 0 7】

先ず、この搬出スイッチ3 4 AがONとなったか否かを判断し（ステップS 1 5）、搬出スイッチ3 4 AがONとなった場合（YES）、タイマーによる計測時間が、設定時間である1 0秒経過したか否かの判断を行う（ステップS 1 6）。

【0 1 0 8】

そして、ステップS 1 6で1 0秒経過した後（YES）、前記搬出スイッチ3 4 AがOFFであるか否かの判断を行い（ステップS 1 7）、搬出スイッチ3 4 AがOFFであれば（YES）、ラック搬出運転を停止し、ステップS 1 3でソレノイド5 6に通電していれば、ソレノイド5 6への通電も停止する。そして、ラック送り機構は搬入側へ移行させる（ステップS 1 8）。

40

【0 1 0 9】

この様に、搬出口2 8近傍に設けられた搬出スイッチ3 4 Aにてタイマーをスタートし、タイマーの計測が終了した時に搬出運転を完了する様に制御する事と、搬出スイッチ3 4 Aの組み合わせで、ラック5が確実に搬出されない限り、次の洗浄サイクル運転に移行せず、洗浄済みラック5への洗浄水の飛散を防止する事ができる。

【0 1 1 0】

従って、洗浄した後の被洗浄物4を、次の洗浄サイクル運転時に生じる洗浄水で汚してし

50

もう事を防止でき、被洗浄物 4 を衛生的に扱う事ができるものである。

【 0 1 1 1 】

そして、ステップ S 6 に戻り、次のラック 5 が搬入されて、搬入スイッチ 3 1 A が ON となるまで待つ。

【 0 1 1 2 】

尚、本実施形態では、コンベア装置 2 0 の搬送速度は 4 m / 分であり、この搬送速度から、各設定時間を決定している。

【 0 1 1 3 】

次いで、ステップ S 4 にて前回の電源 OFF 時が洗浄サイクル運転中であつた場合 (YES)、図 2 5 のフローチャートに移行する。

10

【 0 1 1 4 】

先ず、フルサイズラック 5 A が洗浄スイッチ 3 3 A で運転スタートし、ハーフサイズラック 5 B がタイマーで運転スタートするため、運転スタート時タイマーでのスタートであつたか否かを判断する (ステップ S 1 9)。

【 0 1 1 5 】

ステップ S 1 9 にて、タイマーで運転スタートしていた場合 (YES)、そのまま洗浄サイクル運転へ移行し (ステップ S 2 0)、タイマーで運転スタートしたのでない場合 (NO)、洗浄スイッチ 3 3 A が ON であるか否かの判断に移行する (ステップ S 2 1)。

【 0 1 1 6 】

そして、ステップ S 2 1 で洗浄スイッチ 3 3 A が ON であれば (YES)、ステップ S 2 0 へ移行し、洗浄サイクル運転を行い、洗浄スイッチ 3 3 A が ON でなければ (NO)、ステップ S 6 の搬入スイッチ 3 1 A が ON か否かの判断へ移行する。

20

【 0 1 1 7 】

この前回電源 OFF 時が洗浄サイクル運転中で、且つタイマースタートでなくて洗浄スイッチ 3 3 A も ON でない場合は、洗浄サイクル運転中に電源を切って、使用者が前記洗浄室扉 1 3 を開放し、洗浄室 3 内のラック 5 を取り出してしまったときに生じる。

【 0 1 1 8 】

また、ステップ S 5 にて前回の電源 OFF 時がラック搬出運転中であつた場合 (YES)、図 2 6 のフローチャートに移行する。

【 0 1 1 9 】

30

ここでは、洗浄スイッチ 3 3 A 又は搬出スイッチ 3 4 A が ON であるか否かの判断を行う (ステップ S 2 2)。そして、洗浄スイッチ 3 3 A 又は搬出スイッチ 3 4 A のいずれも ON でない場合 (NO)、前述同様、使用者が前記洗浄室扉 1 3 を開放し、洗浄室 3 内のラック 5 を取り出してしまっているため、ステップ S 6 の搬入スイッチ 3 1 A が ON か否かの判断へ移行する。

【 0 1 2 0 】

また、ステップ S 2 2 で洗浄スイッチ 3 3 A 又は搬出スイッチ 3 4 A のいずれかが ON である場合 (YES)、前回の電源 OFF 時にソレノイド 5 6 が通電中であつたか否かの判断を行う (ステップ S 2 3)。

【 0 1 2 1 】

40

ステップ S 2 3 で前回の電源 OFF 時、ソレノイド 5 6 へ通電していなければ (NO)、フルサイズラック 5 A が一つ、又はハーフサイズラック 5 B 一つ乃至二つであるため、そのままラック搬出運転へ移行する (ステップ S 2 4)。

【 0 1 2 2 】

また、前回の電源 OFF 時、ソレノイド 5 6 へ通電していた場合 (YES)、最初にハーフサイズラック 5 B、次にフルサイズラック 5 A が入っているので、ソレノイド 5 6 を ON し、ラック搬出運転を行う (ステップ S 2 5)。

【 0 1 2 3 】

以上の如く、洗浄サイクル運転中に電源が遮断された場合、再度最初から洗浄サイクル運転を行い、電源遮断時の洗浄サイクル運転が、タイマーにて運転開始されていた場合も、

50

再度最初から洗浄サイクル運転を行う。

【 0 1 2 4 】

従って、被洗浄物 4 を確実に洗浄することができ、被洗浄物 4 を衛生的に扱う事ができる。

【 0 1 2 5 】

また、洗浄サイクル運転中に電源遮断され、タイマーにて運転開始されていなかったと共に、電源投入後、洗浄スイッチ 3 3 A が入っていないければ、洗浄室 3 のラック 5 は取り出されているため、最初のラック搬入運転から再開する。

【 0 1 2 6 】

更に、ラック搬出運転中に電源が遮断され、電源投入後、前記洗浄スイッチ 3 3 A 及び搬出スイッチ 3 4 A のいずれもが切れている場合、ラック 5 は洗浄室 3 内から取り出されているため、最初のラック搬入運転から再開する。

10

【 0 1 2 7 】

更にまた、ラック搬出運転中に電源が遮断され、電源投入後、前記洗浄スイッチ 3 3 A 或いは搬出スイッチ 3 4 A のいずれかが入っている場合、ラック 5 は洗浄室 3 内に残っているため、ラック搬出運転を行う。

【 0 1 2 8 】

この様に、ラック 5 が検出されない場合、電源遮断時からの運転を行わず、最初のラック搬入運転から行い、ラック 5 が検出された場合、その運転を再度行う事により、無駄な運転を行う事はなくなる。

20

【 0 1 2 9 】

【発明の効果】

本発明は、以上詳述した如く、本発明によると、コンベア装置を傾斜装置によって、ラックの搬入時には搬入側が上方となるように傾斜させ、ラックの搬出時には搬入側のラックの搬入を防止するよう爪が搬入側のラックに引っかからない状態に搬入側が下方となるように傾斜させるようにしている。即ち、ラック搬出時には搬入側が下方となり、コンベア装置が搬入側のラックを搬入してしまうことを防止できる。従って、洗浄室に被洗浄物が搬入されている場合、その被洗浄物の洗浄、搬出が行われるまで次の洗浄サイクル運転に移行する事はないため、確実に被洗浄物の洗浄を行う事ができる。

30

【図面の簡単な説明】

【図 1】本発明を具備する食器洗浄機の正面図である。

【図 2】食器洗浄機の断面図である。

【図 3】ラック搬入側の食器洗浄機の斜視図である。

【図 4】ラックを搬出入するコンベア装置の分解斜視図である。

【図 5】フルサイズラック搬入時のコンベア装置の正面図である。

【図 6】フルサイズラック洗浄時のコンベア装置の正面図である。

【図 7】ハーフサイズラック搬入時のコンベア装置の正面図である。

【図 8】2つのハーフサイズラック搬入時におけるコンベア装置の正面図である。

【図 9】2つのハーフサイズラック搬出時におけるコンベア装置の正面図である。

【図 10】コンベア装置の側断面図である。

40

【図 11】コンベア装置の揺動機構の拡大図である。

【図 12】ハーフサイズラックの後にフルサイズラックを搬入した時のコンベア装置の正面図である。

【図 13】ラック搬出側の食器洗浄機の斜視図である。

【図 14】搬出側カーテンの斜視図である。

【図 15】食器洗浄機搬出側の拡大図である。

【図 16】カーテン洗浄装置の斜視図である。

【図 17】扉安全スイッチの平面図である。

【図 18】扉安全スイッチの正面図である。

【図 19】オーバーフロー構造を示す要部拡大図である。

50

【図 2 0】ラック搬入時の動作説明図である。

【図 2 1】ラック洗浄時の動作説明図である。

【図 2 2】ラック搬出時の動作説明図である。

【図 2 3】本発明の食器洗浄機の制御を示すフローチャートである。

【図 2 4】図 2 3 の続きを示すフローチャートである。

【図 2 5】前回電源 OFF 時に洗浄サイクル運転中であつた場合のフローチャートである

。

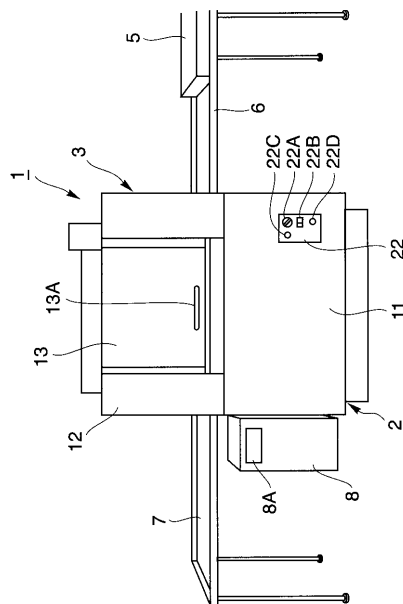
【図 2 6】前回電源 OFF 時にラック搬出運転中であつた場合のフローチャートである。

【符号の説明】

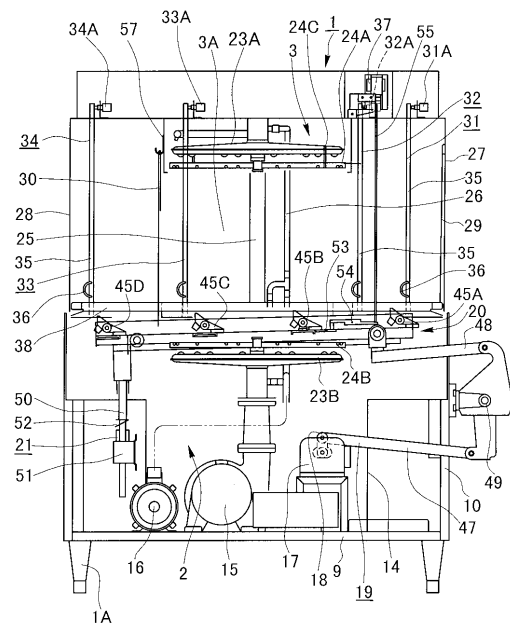
- 1 食器洗浄機
- 3 洗浄室
- 4 被洗浄室
- 5 ラック
- 20 コンベア装置
- 21 傾斜装置
- 27 搬入口
- 28 搬出口

10

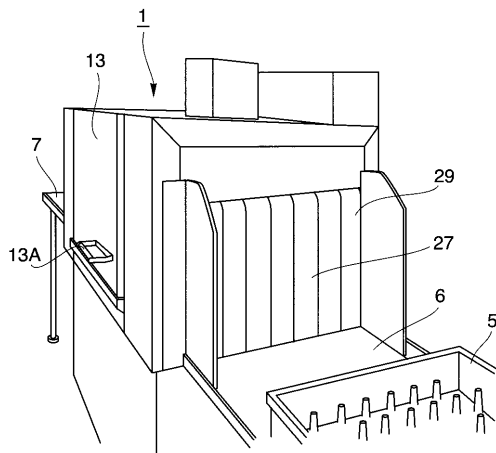
【図 1】



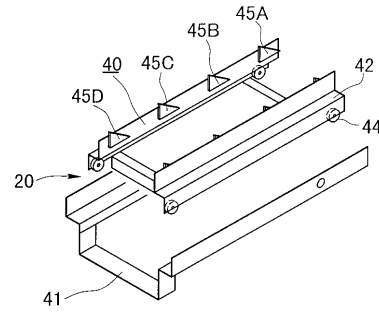
【図 2】



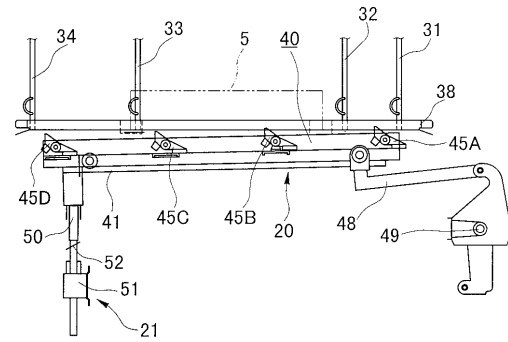
【図 3】



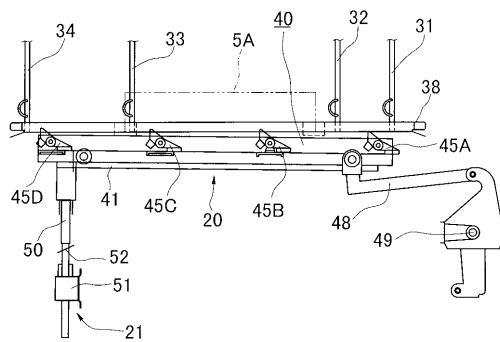
【図 4】



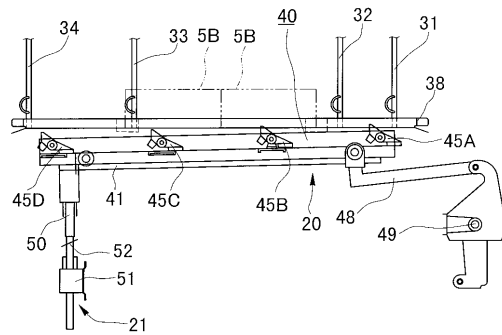
【図 5】



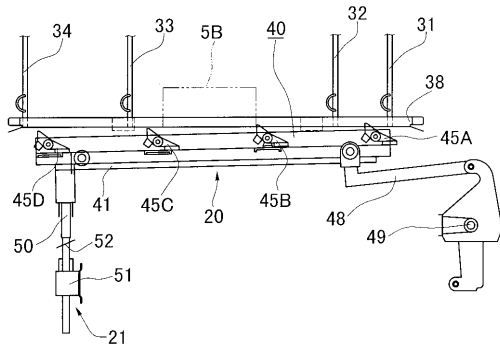
【図 6】



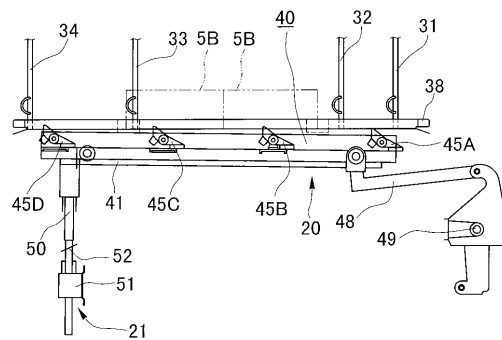
【図 8】



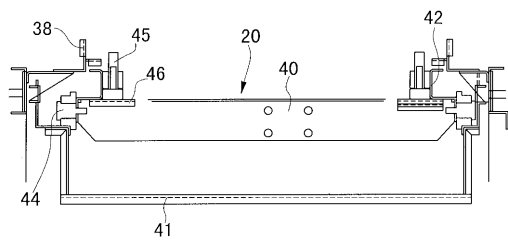
【図 7】



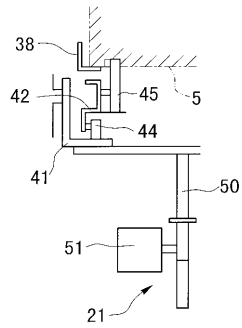
【図 9】



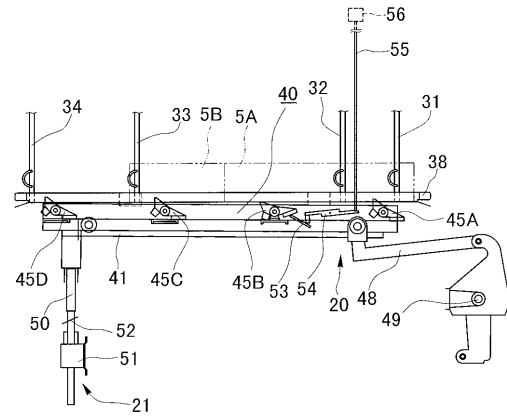
【図 10】



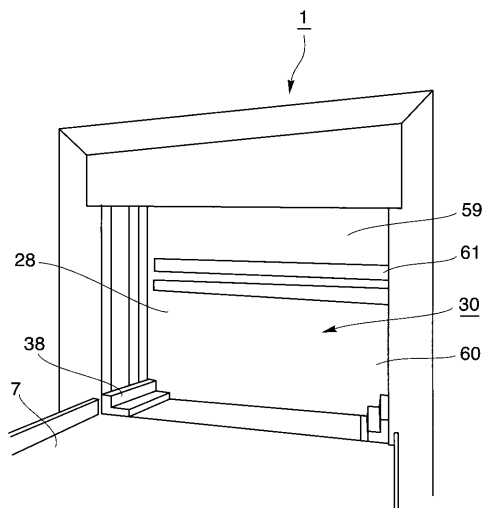
【図 11】



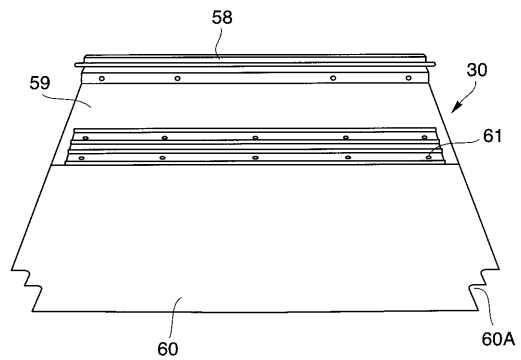
【図 12】



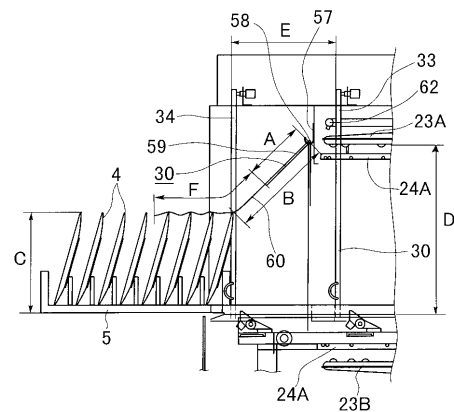
【図 13】



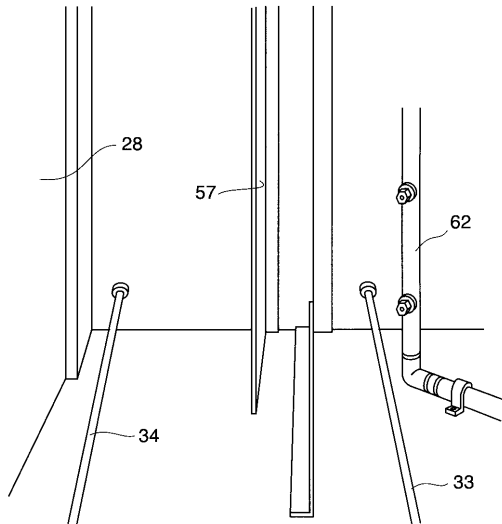
【図 14】



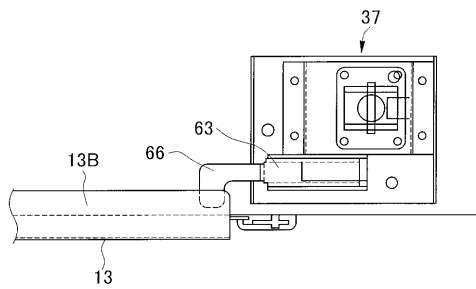
【図 15】



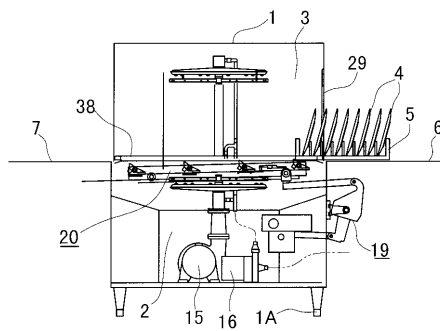
【図 16】



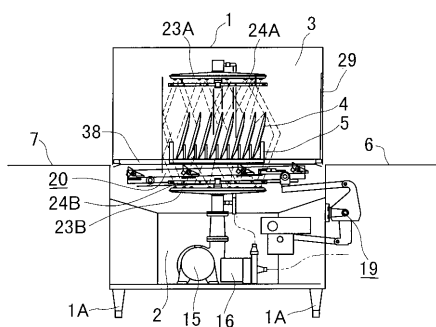
【図 17】



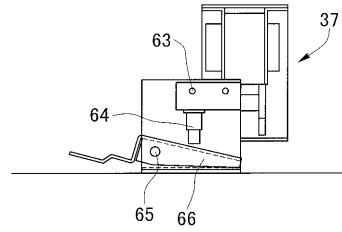
【図 20】



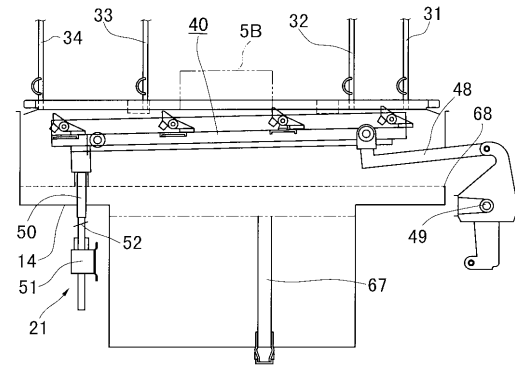
【図 21】



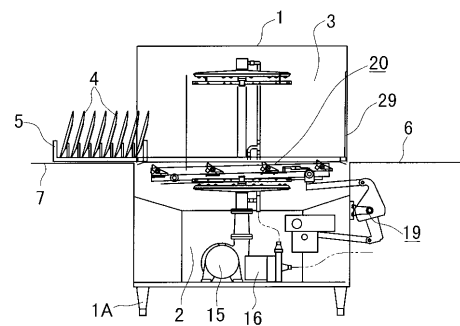
【図 18】



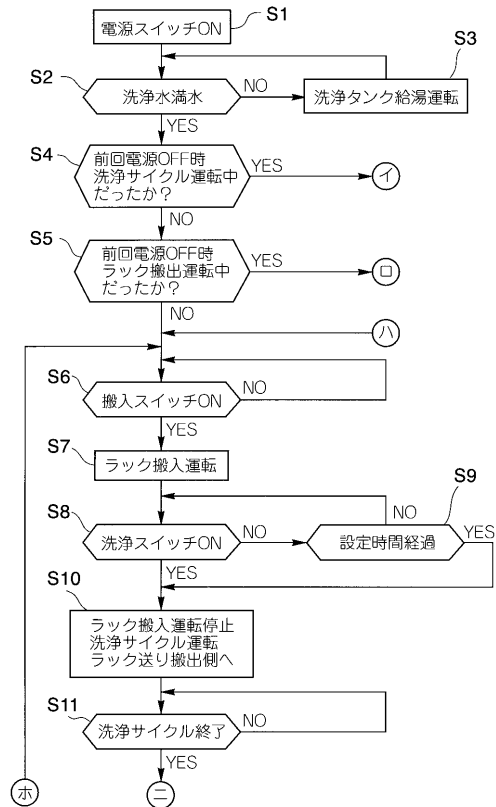
【図 19】



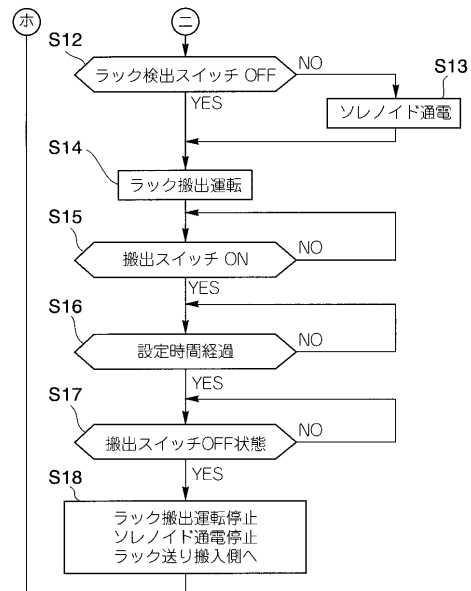
【図 22】



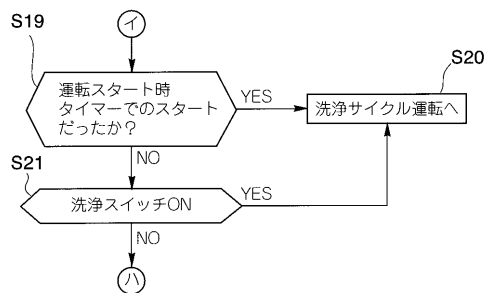
【図 2 3】



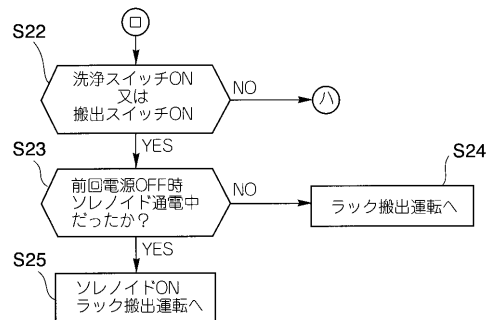
【図 2 4】



【図 2 5】



【図 2 6】



フロントページの続き

(56)参考文献 特開平 1 1 - 1 6 4 8 0 2 (J P , A)
特開平 0 5 - 1 7 0 3 1 8 (J P , A)
特開平 0 4 - 1 9 3 1 5 2 (J P , A)

(58)調査した分野(Int.Cl. , D B 名)

A47L 15/24

B65G 25/02