

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載

【部門区分】第 2 部門第 5 区分

【発行日】令和 3 年 8 月 26 日 (2021.8.26)

【公開番号】特開 2019-18846 (P2019-18846A)

【公開日】平成 31 年 2 月 7 日 (2019.2.7)

【年通号数】公開・登録公報 2019-005

【出願番号】特願 2018-135509 (P2018-135509)

【国際特許分類】

B 6 0 R 1/00 (2006.01)

H 0 4 N 7/18 (2006.01)

【F I】

B 6 0 R 1/00 A

H 0 4 N 7/18 J

H 0 4 N 7/18 U

【手続補正書】

【提出日】令和 3 年 7 月 19 日 (2021.7.19)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項 1】

乗り物画像処理システムであって、該乗り物画像処理システムは、
 乗り物の外部環境の画像を処理するように構成された制御部と、
 前記制御部によって処理された画像（2）または前記画像（2）の一部を表示するように構成された表示部（1）と、を備え、

前記制御部は、少なくとも以下の 2 つのモードで前記表示部を動作させるように構成されており、

第 1 モードでは、前記表示部（1）は、前記制御部によって処理された前記画像（2）または前記画像（2）の一部を表示するように構成され、

第 2 モードでは、前記表示部（1）は、少なくとも第 1 領域（3）およびそれに隣接する第 2 領域（4）を表示するように構成され、前記第 2 領域（4）は、前記表示部（1）の少なくとも側端に位置し、

前記第 1 領域（3）において、前記表示部（1）は、前記第 1 モードで表示された前記画像（2）と同じスケールで前記制御部により処理された前記画像の一部を表示するように構成され、

前記第 2 領域（4）において、前記表示部（1）は、前記第 1 領域（3）に表示されていない前記画像のうち、前記第 1 モードに表示されている前記画像の前記側端に対応する部分を除去するように構成されて、表示されていた前記画像（2）の前記少なくとも 1 つの側端が前記第 2 モードで隠されており、

前記制御部は、前記乗り物の動きに関連する少なくとも 1 つのパラメータを受信するように構成され、且つ、前記パラメータの値に従って動作するモードを変更させるために信号を前記表示部（1）に送信するように構成され、

前記パラメータは、前記乗り物の速度であり、前記制御部は、前記乗り物の前記速度の値に従って動作するモードを変更させるために前記表示部（1）に信号を送信するように構成される、乗り物画像処理システム。

【請求項 2】

前記表示部（１）は、前記第１動作モードで表示された前記画像の前記少なくとも側端を除去する動作の前記第２モードの前記第２領域（４）に暗領域を表示するように構成される、請求項１に記載の乗り物画像処理システム。

【請求項３】

前記制御部は、前記パラメータの値が大きくなる程、前記第２領域の大きさを増加させるために前記表示部（１）に信号を送信するように構成される、請求項１に記載の乗り物画像処理システム。

【請求項４】

前記制御部（１）によって処理された前記画像内の対象物を検出するように構成され、且つ前記制御部（１）に接続された画像処理部を

更に備える請求項１～３の何れか１項に記載の乗り物画像処理システム。

【請求項５】

前記画像処理部は、前記処理された画像内の道路の側方境界を検出するように構成され、前記制御部は、前記表示部（１）が表示された前記画像（２）から道路境界と表示された前記画像（２）の縁との間に位置する前記第２領域（４）を除去するように動作する前記第２モードに切り替えさせるために前記表示部（１）に信号を送信するように構成される、請求項４に記載の乗り物画像処理システム。

【請求項６】

前記表示部（１）は、前記道路境界と前記表示部（１）の縁との間に位置する暗領域を表示するように構成される、請求項５に記載の乗り物画像処理システム。

【請求項７】

表示された前記画像（２）は、デジタル画像であり、前記制御部は、前記デジタル画像の画素の変化の頻度を測定するように構成されており、前記制御部は、その変化頻度の値に従って、前記表示された前記画像（２）から画素を除去させるために前記表示部（１）に信号を送信するように構成される、請求項１～６の何れか１項に記載の乗り物画像処理システム。

【請求項８】

前記第２領域（４）は、前記表示部（１）の少なくとも２つの側端を備える、請求項１～７の何れか１項に記載の乗り物画像処理システム。

【請求項９】

前記制御部に接続され、且つ乗り物に搭載可能な捕捉部であって、前記乗り物の前記外部環境の前記画像を取得するように構成される前記捕捉部を
更に備える請求項１～８の何れか１項に記載の乗り物画像処理システム。