

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2013 年 10 月 3 日(03.10.2013)



(10) 国際公開番号
WO 2013/145709 A1

- (51) 国際特許分類:
H04N 7/30 (2006.01)
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2013/002033
- (22) 国際出願日: 2013 年 3 月 26 日(26.03.2013)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願 2012-069718 2012 年 3 月 26 日(26.03.2012) JP
特願 2012-069719 2012 年 3 月 26 日(26.03.2012) JP
特願 2013-062962 2013 年 3 月 25 日(25.03.2013) JP
特願 2013-062961 2013 年 3 月 25 日(25.03.2013) JP
- (71) 出願人: 株式会社 J V C ケンウッド (JVC KENWOOD CORPORATION) [JP/JP]; 〒2210022 神奈川県横浜市神奈川区守屋町 3 丁目 1 2 番地 Kanagawa (JP).
- (72) 発明者: 熊倉 徹(KUMAKURA, Toru); 〒2210022 神奈川県横浜市神奈川区守屋町 3 丁目 1 2 番地 株式会社 J V C ケンウッド 知的財産部内 Kanagawa (JP). 福島 茂(FUKUSHIMA, Shigeru); 〒2210022 神奈川県横浜市神奈川区守屋町 3 丁目 1 2 番地株式会社 J V C ケンウッド 知的財産部内 Kanagawa (JP).

- (74) 代理人: 森下 賢樹(MORISHITA, Sakaki); 〒1500021 東京都渋谷区恵比寿西 2 - 1 1 - 1 2 Tokyo (JP).
- (81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KM, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.
- (84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

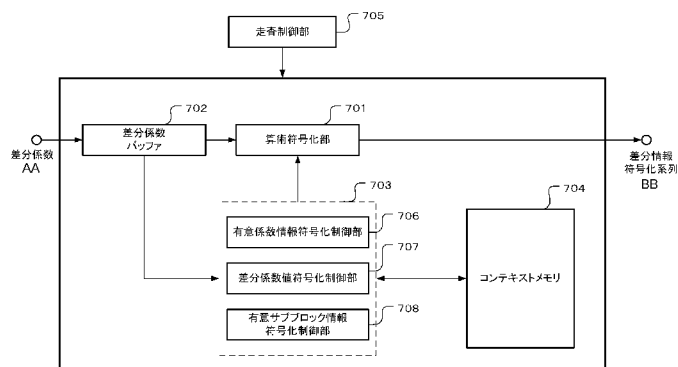
添付公開書類:

— 国際調査報告 (条約第 21 条(3))

(54) **Title:** IMAGE ENCODING DEVICE, IMAGE ENCODING METHOD, IMAGE ENCODING PROGRAM, TRANSMISSION DEVICE, TRANSMISSION METHOD, TRANSMISSION PROGRAM, IMAGE DECODING DEVICE, IMAGE DECODING METHOD, IMAGE DECODING PROGRAM, RECEIVING DEVICE, RECEIVING METHOD, AND RECEIVING PROGRAM

(54) 発明の名称: 画像符号化装置、画像符号化方法、画像符号化プログラム、送信装置、送信方法、及び送信プログラム、並びに画像復号装置、画像復号方法、画像復号プログラム、受信装置、受信方法、及び受信プログラム

[図15]



701... ARITHMETIC ENCODING UNIT
702... DIFFERENTIAL COEFFICIENT BUFFER
704... CONTEXT MEMORY
705... SCANNING CONTROL UNIT
706... SIGNIFICANT COEFFICIENT INFORMATION ENCODING CONTROL UNIT
707... DIFFERENTIAL COEFFICIENT VALUE ENCODING CONTROL UNIT
708... SIGNIFICANT SUB-BLOCK INFORMATION ENCODING CONTROL UNIT
AA... DIFFERENTIAL COEFFICIENT
BB... DIFFERENTIAL INFORMATION ENCODING SEQUENCE

(57) **Abstract:** Provided is an image encoding device that divides a differential coefficient, said differential coefficient being the conversion coefficient of a differential signal for an image to be encoded and a predicted image, into a plurality of partial regions and encodes the differential coefficient in partial region units. For each differential coefficient within a partial region to be encoded, a significant coefficient information encoding control unit (706) and an arithmetic encoding unit (701) encode significant differential coefficient information indicating that said differential coefficient has a differential coefficient value that is not 0, and that said differential coefficient value is significant. A differential coefficient value encoding control unit (707) and the arithmetic encoding unit (701) encode the differential coefficient values for each pixel within a partial region to be encoded when the significant differential coefficient information is significant. The significant coefficient information encoding control unit (706) determines a context for encoding the significant differential coefficient information within a partial region to be encoded on the basis of information indicating the significance of the differential coefficients within the partial regions that have been encoded.

(57) 要約:

[続葉有]



符号化対象の画像と予測画像との差分信号の変換係数である差分係数を複数の部分領域に分割し、部分領域単位で差分係数を符号化する画像符号化装置において、有意係数情報符号化制御部 706 および算術符号化部 701 は、符号化対象の部分領域内の差分係数毎に、差分係数値が 0 でないことであり有意であることを示す有意差分係数情報を符号化する。差分係数値符号化制御部 707 および算術符号化部 701 は、符号化対象の部分領域内の各画素について、有意差分係数情報が有意である場合に差分係数値を符号化する。有意係数情報符号化制御部 706 は、符号化済みの部分領域内の差分係数の有意性を示す情報にもとづいて、符号化対象の部分領域内の有意差分係数情報を符号化するためのコンテキストを決定する。

明 細 書

発明の名称：

画像符号化装置、画像符号化方法、画像符号化プログラム、送信装置、送信方法、及び送信プログラム、並びに画像復号装置、画像復号方法、画像復号プログラム、受信装置、受信方法、及び受信プログラム

技術分野

[0001] 本発明は、画像符号化及び復号技術に関し、特に残差信号のエントロピー符号化及び復号技術に関する。

背景技術

[0002] 動画画像符号化の国際標準であるMPEG-4 AVCでは、エントロピー符号化方式としてCABACと呼ばれるコンテキスト切替型の算術符号化が採用されている。CABACは、符号化すべき情報の発生確率を記憶するコンテキストと呼ばれる変数を複数所持している。周辺の符号化情報から最適なコンテキストを選択して符号化に利用する。また、各コンテキストにおいても符号化過程による発生確率の更新が行われるため、符号化情報の発生確率を高精度で推定することができ、効率的な符号化が可能である。

先行技術文献

特許文献

[0003] 特許文献1：特開2007-300517号公報

発明の概要

[0004] MPEG-4 AVCでは、周辺の復号済情報によりコンテキストを切り換えることによる情報の発生確率の推定に加え、復号結果による発生確率の学習を行っている。各コンテキストに対する復号すべき情報の発生確率を最適化でき、符号化効率の向上が実現されている。しかしながら、処理対象ブロック内のすべての有意差分係数情報に対して、コンテキストインデックスの計算と有意差分係数情報の復号とを逐次的に処理する必要があり、計算時

間がかかる。

[0005] 特許文献 1 には、発生頻度の高い構文要素に対するコンテキストはアクセスレイテンシの小さなメモリ上に配置することにより復号に係る処理遅延を削減する手法が開示されている。しかしながら特許文献 1 の手法はコンテキストインデックスの算出と構文要素の復号の依存性を解消するものではなく、これらを並列的に実行できないという点では処理遅延に対する本質的な解決とはいえない。

[0006] 本発明はこうした状況に鑑みてなされたものであり、その目的は、差分係数符号化／復号において、並列処理可能で演算量の少ないコンテキストインデックス算出方法を実現し、回路構成が簡単で、実時間処理に適した画像符号化及び復号技術を提供することにある。また、別の目的は、相関上適切な周辺差分係数を参照したコンテキストインデックスの計算を実現することにより、符号化効率の高い画像符号化及び復号技術を提供することにある。

[0007] 上記課題を解決するために、本発明のある態様の画像符号化装置は、符号化対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報を、複数のサブブロックに分割して、分割した前記サブブロックを所定の順序で符号化する画像符号化装置であって、前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を符号化する有意サブブロック情報符号化部（706、708、701）と、前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を符号化する有意差分係数情報符号化部（706、708）と、前記差分係数の値を符号化する差分係数値符号化部（707、701）と、符号化対象となる前記サブブロックに隣接する符号化済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記符号化対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を符号化するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出部（707、701）とを備える。

[0008] 本発明の別の態様は、画像符号化方法である。この方法は、符号化対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報を、複数のサブブロックに分割

して、分割した前記サブブロックを所定の順序で符号化する画像符号化方法であって、前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を符号化する有意サブブロック情報符号化ステップと、前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を符号化する有意差分係数情報符号化ステップと、前記差分係数の値を符号化する差分係数値符号化ステップと、符号化対象となる前記サブブロックに隣接する符号化済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記符号化対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を符号化するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出ステップとを備える。

[0009] 本発明のさらに別の態様は、送信装置である。この装置は、符号化対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報を、複数のサブブロックに分割して、分割した前記サブブロックを所定の順序で符号化する画像符号化方法により符号化された符号化ストリームをパケット化して符号化データを得るパケット処理部と、パケット化された前記符号化データを送信する送信部とを備える。前記画像符号化方法は、前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を符号化する有意サブブロック情報符号化ステップと、前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を符号化する有意差分係数情報符号化ステップと、前記差分係数の値を符号化する差分係数値符号化ステップと、符号化対象となる前記サブブロックに隣接する符号化済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記符号化対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を符号化するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出ステップとを備える。

[0010] 本発明のさらに別の態様は、送信方法である。この方法は、符号化対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報を、複数のサブブロックに分割して、分割した前記サブブロックを所定の順序で符号化する画像符号化方法

により符号化された符号化ストリームをパケット化して符号化データを得るパケット処理ステップと、パケット化された前記符号化データを送信する送信ステップとを備える。前記画像符号化方法は、前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を符号化する有意サブブロック情報符号化ステップと、前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を符号化する有意差分係数情報符号化ステップと、前記差分係数の値を符号化する差分係数値符号化ステップと、符号化対象となる前記サブブロックに隣接する符号化済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記符号化対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を符号化するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出ステップとを備える。

[0011] 本発明のある態様の画像復号装置は、復号対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報が、複数のサブブロックに分割され、分割された前記サブブロックが所定の順序で符号化された符号化ストリームを、復号する画像復号装置であって、前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を復号する有意サブブロック情報復号部（1006、1008、1001）と、前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を復号する有意差分係数情報復号部（1006、1008）と、前記差分係数の値を復号する差分係数値復号部（1007、1001）と、復号対象となる前記サブブロックに隣接する復号済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記復号対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を復号するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出部（1007、1001）とを備える。

[0012] 本発明の別の態様は、画像復号方法である。この方法は、復号対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報が、複数のサブブロックに分割され、分割された前記サブブロックが所定の順序で符号化された符号化ストリー

ムを、復号する画像復号方法であって、前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を復号する有意サブブロック情報復号ステップと、前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を復号する有意差分係数情報復号ステップと、前記差分係数の値を復号する差分係数値復号ステップと、復号対象となる前記サブブロックに隣接する復号済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記復号対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を復号するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出ステップとを備える。

[0013] 本発明のさらに別の態様は、受信装置である。この装置は、動画像が符号化された符号化ストリームを受信して、受信された前記符号化ストリームを復号する受信装置であって、復号対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報が、複数のサブブロックに分割され、分割された前記サブブロックが所定の順序で符号化された符号化ストリームがパケット化された符号化データを受信する受信部と、受信された前記パケット化された符号化データをパケット処理して前記符号化ストリームを復元する復元部と、復元された前記符号化ストリームから、前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を復号する有意サブブロック情報復号部（1006、1008、1001）と、復元された前記符号化ストリームから、前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を復号する有意差分係数情報復号部（1006、1008）と、復元された前記符号化ストリームから、前記差分係数の値を復号する差分係数値復号部（1007、1001）と、復号対象となる前記サブブロックに隣接する復号済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記復号対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を復号するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出部（1007、1001）とを備える

。

[0014] 本発明のさらに別の態様は、受信方法である。この方法は、動画像が符号化された符号化ストリームを受信して、受信された前記符号化ストリームを復号する受信方法であって、復号対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報が、複数のサブブロックに分割され、分割された前記サブブロックが所定の順序で符号化された符号化ストリームがパケット化された符号化データを受信する受信ステップと、受信された前記パケット化された符号化データをパケット処理して前記符号化ストリームを復元する復元ステップと、復元された前記符号化ストリームから、前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を復号する有意サブブロック情報復号ステップと、復元された前記符号化ストリームから、前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を復号する有意差分係数情報復号ステップと、復元された前記符号化ストリームから、前記差分係数の値を復号する差分係数値復号ステップと、復号対象となる前記サブブロックに隣接する復号済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記復号対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を復号するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出ステップとを備える。

[0015] なお、以上の構成要素の任意の組合せ、本発明の表現を方法、装置、システム、記録媒体、コンピュータプログラムなどの間で変換したものもまた、本発明の態様として有効である。

[0016] 本発明によれば、回路構成が簡単で、実時間処理に適した差分信号の符号化及び復号を実現することができる。

図面の簡単な説明

[0017] [図1]従来の差分係数の復号手順を説明するためのフローチャートである。

[図2]従来のサブブロック差分係数の復号手順を説明するためのフローチャートである。

[図3]従来の有意差分係数の復号手順を説明するためのフローチャートである。

[図4]従来の差分係数値の復号手順を説明するためのフローチャートである。

[図5]実施の形態に係る差分係数の符号化方法を実行するための画像符号化装置の構成を示すブロック図である。

[図6]実施の形態に係る差分係数の復号方法を実行するための画像復号装置の構成を示すブロック図である。

[図7]サブブロック、差分係数の走査順を説明するための図である。

[図8]図6の画像復号装置の第1の実施例の詳細な構成を示すブロック図である。

[図9]図3の有意差分係数の復号手順における周辺差分係数の定義を説明するための図である。

[図10]図13の有意差分係数の復号手順における周辺差分係数の定義を説明するための図である。

[図11]図4の有意差分係数の復号手順におけるコンテキスト定義を説明するための図である。

[図12]差分係数のサブブロック分割を説明するための図である。

[図13]第1の実施例における差分係数値の復号手順を説明するためのフローチャートである。

[図14]符号化ブロックサイズを説明するための図である。

[図15]図5の画像符号化装置の第1の実施例の詳細な構成を示すブロック図である。

[図16]第1の実施例における差分係数の符号化手順を説明するためのフローチャートである。

[図17]第1の実施例におけるサブブロック差分係数の符号化手順を説明するためのフローチャートである。

[図18]第1の実施例における有意差分係数の符号化手順を説明するためのフローチャートである。

[図19]第1の実施例における差分係数値の符号化手順を説明するためのフローチャートである。

[図20]有意差分係数情報のコンテキスト計算にサブブロック位置を含める構成を説明するための図である。

発明を実施するための形態

[0018] まず、本発明の実施の形態の前提となる技術について説明する。

[0019] 各符号化構文に対し複数のコンテキストを対応付け、構文要素の相関性に基づいたコンテキストを選択する手法は、符号割り当てを最適化できるため、効率的な符号化ができる。

[0020] コンテキスト切替エントロピー符号化の例として、図1のフローチャートを用いて 16×16 サイズで符号化される差分信号の量子化直交変換係数の復号手順を説明する。図12は処理対象の量子化直交変換係数である。以下量子化直交変換係数を差分係数と呼ぶこととする。本手順においては、処理対象の 16×16 差分係数を 4×4 サイズのサブブロック401乃至416に分割して、サブブロック単位での走査を優先的に行う。

[0021] 後述する走査順に従い、処理対象のサブブロックを決定する(S101)。すべてのサブブロックを走査し終えていれば、差分係数の復号処理を終了する。図7の符号902にサブブロックの走査順を示す。本手順においては、差分係数領域の最も右下のサブブロックから走査を開始し、右下から左上へ、さらに右上から左上へ、という規則に従った走査を行い、最も左上のサブブロックで走査を終える。図7の符号901はサブブロックの走査順を矢印を用いて表現した図である。図7の走査順に従う場合、すべての処理対象サブブロックにおいて、空間的に右側および下側に位置するサブブロックの走査は完了した状態となる。

[0022] 図1のフローチャートに戻り、処理対象サブブロックのすべての差分係数値の復号処理を行う(S102)。サブブロック差分係数値の復号が完了後、ステップS101に移る。

[0023] サブブロック差分係数値の復号処理の詳細を図2のフローチャートを用い

て説明する。

- [0024] 有意サブブロック情報を復号する（S 2 0 1）。有意サブブロック情報は、処理対象のサブブロックに0でない差分係数が存在することを示すための1ビットのフラグである。有意サブブロック情報が1であることは、処理対象サブブロックに少なくとも1つの0でない差分係数が存在することを示す。有意サブブロック情報が0であることは、処理対象サブブロックのすべての差分係数が0であることを示す。
- [0025] 有意サブブロック情報の値を判定する（S 2 0 2）。有意サブブロック情報が0であるときは、処理対象サブブロックのすべての差分係数値を0と設定し（S 2 0 9）、サブブロック差分係数値復号処理を終了する。
- [0026] 有意サブブロック情報が1であるときは、処理対象サブブロックのすべての有意差分係数情報の復号処理を行う（S 2 0 3）。有意差分係数情報は、処理対象位置の差分係数値が0でないことを示すための1ビットのフラグである。有意係数情報が1であることは、処理対象位置の差分係数値が0でないことを示し、有意係数情報が0であることは、処理対象位置の差分係数値が0であることを示す。サブブロックの有意差分係数情報の復号手順の詳細については後述する。サブブロックのすべての有意差分係数情報の復号が終了後、ステップS 2 0 4の差分係数値の復号に移る。
- [0027] 差分係数値の復号処理を行う（S 2 0 4）。差分係数値復号処理の詳細については後述する。差分係数値の復号処理を完了後、ステップS 1 0 1へ移り、次のサブブロックの走査を行う。
- [0028] [有意差分係数情報の復号処理手順]
ステップS 2 0 3のサブブロックの有意差分係数情報の復号手順を図3のフローチャートを用いて説明する。
- [0029] 所定の走査順に従い処理対象のサブブロックを決定する（S 3 0 1）。サブブロック内の差分係数の走査順は、差分係数領域におけるサブブロックの走査順と同様図7で示す規則に従うものとする。
- [0030] 処理対象差分係数位置に隣接し、かつ復号済みの、0でない差分係数の数

の和である、周辺有意差分係数和 `countCoeff` を算出する (S302)。図9に周辺有意差分係数和 `countCoeff` を算出するための差分係数位置の例を示す。符号202は処理対象位置が符号201である場合の周辺差分係数、符号204は処理対象位置が符号203である場合の周辺差分係数である。図9に示すように処理対象差分係数位置の右側および下側にあり、かつ処理対象差分係数位置に隣接する5つの差分係数を周辺差分係数とする。差分係数の走査順は図7に従うものであるため、処理対象差分係数と同一サブブロックに属し、処理対象差分係数位置の右側および下側にある差分係数は復号済みである。同様に処理対象位置の属するサブブロックの右側および下側にあるサブブロックに属する有意差分係数も復号済みである。周辺差分係数和 `countCoeff` は、有意差分係数の発生確率を推定するための変数である。画像の特性および視覚特性上有意差分係数は低域に1が集中しやすく、高域に0が集中しやすい。有意差分係数は空間的な相関性があるため、処理対象位置に隣接する差分係数を周辺差分係数和 `countCoeff` の演算対象とする。差分係数領域の外側を示す周辺差分係数については周辺有意係数和 `countCoeff` の計算から除外する。

[0031] 図3のフローチャートに戻り、周辺有意係数和 `countCoeff` が0であるかどうかを判定する (S303)。周辺有意係数和 `countCoeff` が0である場合は、有意差分係数情報を復号するためのコンテキストインデックス `ctxIdx` を0と設定し (S304)、コンテキストインデックス `ctxIdx` に対応するコンテキストを用いて有意差分係数情報を復号する。そして差分係数値に有意差分係数情報を設定する (S308)。

[0032] 周辺有意係数和 `countCoeff` が0でない場合は、周辺有意係数和 `countCoeff` が2以下であるかどうかを判定する (S305)。周辺有意係数和 `countCoeff` が2以下である場合は、有意差分係数情報を復号するためのコンテキストインデックス `ctxIdx` を1と設定し (S306)、コンテキストインデックス `ctxIdx` に対応するコンテキストを用いて有意差分係数情報を復号する。そして差分係数値に有意差分係数

情報を設定する（S308）。

[0033] 周辺有意係数和 `countCoeff` が2以下でない場合は、すなわち周辺有意係数和 `countCoeff` が3以上である場合は、有意差分係数情報を復号するためのコンテキストインデックス `ctxIdx` を2と設定し（S307）、コンテキストインデックス `ctxIdx` に対応するコンテキストを用いて有意差分係数情報を復号する。そして差分係数値に有意差分係数情報を設定する（S308）。

[0034] コンテキストは復号する情報の発生確率を記憶しておくための変数であり、コンテキストで示す発生確率を元に符号語の割り当てが切り替わる。上記の例では有意差分係数を符号化するコンテキストを3つ定義しており、周辺有意差分係数和の大きさにより、有意差分係数を復号するコンテキストを決定するものである。予め、周辺有意係数和 `countCoeff` が0個のときのコンテキストインデックス `ctxIdx` = 0に対応するコンテキストには、0となる有意係数情報の発生確率が高く、周辺有意係数和 `countCoeff` が3個以上のときのコンテキストインデックス `ctxIdx` = 2に対応するコンテキストには、1となる有意係数情報の発生確率が高く設定されている。発生確率が高い情報に対しては、符号量を短くできるために、発生確率の推定精度を高めることにより、符号化効率を向上させることができる。

[0035] MPEG-4 AVCでは、周辺の復号済情報によりコンテキストを切り換えることによる情報の発生確率の推定に加え、復号結果による発生確率の学習を行っている。各コンテキストに対する復号すべき情報の発生確率を最適化でき、符号化効率の向上が実現されている。

[0036] 一般に画像の直交変換成分は低域に情報が集中しやすい。また高域成分の劣化は視覚特性上の影響が少ないため、高域成分を粗く量子化することが実用上行われることが多い。そのため有意係数情報は低域成分に集中する傾向がある。有意係数情報は周辺有意係数との相関が高く、周辺有意係数情報の数によりコンテキストの切り替えを行うことは符号化効率の観点からは合理

的である。

[0037] [差分係数値復号処理]

図2のフローチャートのステップS204のサブブロックの差分係数値の復号手順を図13のフローチャートを用いて説明する。

[0038] 所定の走査順に従い処理対象のサブブロックを決定する(S501)。サブブロック内の差分係数の走査順は、有意差分係数情報の走査順と同様、図7で示す規則に従うものとする。サブブロックのすべての差分係数を走査し終えていれば差分係数値の復号処理を完了し、次のサブブロックの決定手順(S101)へ移る。

[0039] 処理対象差分係数位置の差分係数値が0であるかどうかを判定する(S502)。処理対象差分係数位置の差分係数値が0である場合は、処理対象差分係数位置の差分係数値の復号を完了し、ステップS501へ移る。

[0040] 処理対象差分係数位置の差分係数値が1である場合は、処理対象差分係数位置の差分係数の絶対値を復号する(S503)。本手順を実行する場合は、差分係数値が0でないことが確定しており、符号化系列としては差分係数の絶対値から1を減じた値に対応した符号語が符号化される。よって差分係数の絶対値としては符号語をエントロピー復号した値に1を加えた値を設定する。

[0041] 処理対象差分係数位置の差分係数の符号を復号する(S504)。差分係数の絶対値と差分係数の符号から差分係数値を決定する。

[0042] 上記有意差分係数情報復号手順において、図9の201は、図7の902の走査順で示す通りサブブロックで最後に走査され、図7の902に示すように、その走査順は16である。また、201の周辺差分係数202のうち、201の下に隣接する位置の走査順は15であり、201の直前に走査される。201の有意差分係数情報を復号するために必要となるコンテキストインデックス ctx_idx は、202の有意差分係数値を元に算出することから、202の有意差分係数情報の復号を完了するまでは、201のコンテキストインデックス ctx_idx を確定させることができない。これはサブ

ブロック内のすべての有意差分係数情報に対して、 $ctxldx$ の計算と有意差分係数情報の復号とを逐次的に処理する必要があり、並列化による時間計算量の削減は不可能であることを意味する。一方、差分係数は符号化系列に占める割合が高く、有意差分係数情報のコンテキストインデックス算出処理および復号処理は復号処理全体に占める時間計算量が大きい。すなわち有意係数情報の復号処理は実時間復号処理上の最大のボトルネックとなる。

[0043] 特許文献1には、発生頻度の高い構文要素に対するコンテキストはアクセスレイテンシの小さなメモリ上に配置することにより復号に係る処理遅延を削減する手法が開示されている。しかしながら特許文献1の手法はコンテキストインデックスの算出と構文要素の復号の依存性を解消するものではなく、これらを並列的に実行できないという点では処理遅延に対する本質的な解決とはいえない。

[0044] そこで、本発明の実施の形態では、差分係数符号化／復号において、コンテキストインデックスの計算と有意差分係数情報の符号化／復号の間の依存性をなくし、並列処理可能で演算量の少ないコンテキストインデックス算出方法を実現し、回路構成が簡単で、実時間処理に適した画像符号化技術を提供する。また、相関上適切な周辺差分係数を参照したコンテキストインデックスの計算を実現することにより、符号化効率の高い画像符号化技術を提供する。以下、本発明の実施の形態を説明する。

[0045] 以下の説明において、「処理対象ブロック」とは、画像符号化装置による符号化処理の場合は、符号化対象ブロックのことであり、画像復号装置による復号処理の場合は、復号対象ブロックのことである。「既処理ブロック」とは、画像符号化装置による符号化処理の場合は、符号化済みの復号されたブロックのことであり、画像復号装置による復号処理の場合は、復号済みのブロックのことである。以下、断りのない限り、この意味で用いる。

[0046] [符号化装置]

本発明を実施する好適な画像符号化装置について図面を参照して説明する。図5は実施の形態に係る画像符号化装置の構成を示すブロック図である。

実施の形態の画像符号化装置は、減算部501と、直交変換・量子化部502と、逆量子化・逆変換部503と、加算部504と、復号画像メモリ505と、予測部506と、差分情報符号化部507と、予測情報符号化部508と、モード判定部509とを備える。

[0047] モード判定部509は、すべての予測候補の符号化を試み、画像のブロック毎に最適な予測情報を決定する。予測情報としては、分割ブロックサイズ、画面間予測／画面内予測を示す予測モードを含み、さらに予測モードが画面間予測である場合は、動きベクトル、参照ピクチャインデックス等の動き情報を、予測モードが画面内予測である場合は画面内予測モードを含む。決定した予測情報を予測部506と、予測情報符号化部508に与える。

[0048] 予測情報符号化部508は、入力された予測情報を可変長符号化して予測情報の符号化系列を出力する。

[0049] 予測部506は、入力された予測情報と、復号画像メモリ505に記憶した既復号画像を用いて予測画像を生成し、生成した予測画像を減算部501へ与える。

[0050] 減算部501は、符号化対象の原画像から予測画像を減ずることにより差分画像を生成し、生成した差分信号を直交変換・量子化部502に与える。

[0051] 直交変換・量子化部502は、差分画像に対し直交変換・量子化をして差分係数を生成し、生成した差分係数を逆量子化・逆変換部503と差分情報符号化部507に与える。

[0052] 差分情報符号化部507は、差分係数をエントロピー符号化して差分情報の符号化系列を出力する。

[0053] 逆量子化・逆変換部503は、直交変換・量子化部502から受け取った差分係数に対し逆量子化・逆直交変換をして復号差分信号を生成し、生成した復号差分信号を加算部504に与える。

[0054] 加算部504は、予測画像と復号差分信号を加算して復号画像を生成し、生成した復号画像を復号画像メモリ505に格納する。

[0055] [復号装置]

本発明を実施する好適な画像復号装置について図面を参照して説明する。

図6は実施の形態に係る動画像復号装置の構成を示すブロック図である。実施の形態の画像復号装置は、差分情報復号部801と、逆量子化・逆変換部802と、予測情報復号部803と、加算部804と、復号画像メモリ805と、予測部806とを備える。

[0056] 図6の画像復号装置の復号処理は、図5の画像符号化装置の内部に設けられている復号処理に対応するものであるから、図8の逆量子化・逆変換部802、加算部804、復号画像メモリ805、および予測部806の各構成は、図5の画像符号化装置の逆量子化・逆変換部503、加算部504、復号画像メモリ505、および予測部506の各構成とそれぞれ対応する機能を有する。

[0057] 予測情報復号部803は、入力された予測情報符号化系列をエントロピー復号して予測情報を生成し、生成した予測情報を予測部806に与える。

[0058] 予測部806は、入力された予測情報と、復号画像メモリ805に記憶した既復号画像を用いて予測画像を生成し、生成した予測画像を加算部804へ与える。

[0059] 差分情報復号部801は、差分情報をエントロピー復号して差分情報を生成する。生成した差分情報を逆量子化・逆変換部802に与える。

[0060] 逆量子化・逆変換部802は、差分情報復号部801から受け取った差分情報に対し逆量子化・逆直交変換をして復号差分信号を生成し、生成した復号差分信号を加算部804に与える。

[0061] 加算部804は、予測画像と復号差分信号を加算して復号画像を生成し、生成した復号画像を復号画像メモリ805に格納し、出力する。

[0062] 本発明の実施の形態に係る差分係数符号化及び復号処理は、図5の動画像符号化装置の差分情報符号化部507及び図8の動画像復号装置の差分情報復号部801において実施される。以下、実施の形態に係る差分情報符号化及び復号処理の詳細を説明する。

[0063] [符号化ブロック]

実施の形態では、図 14 で示されるように、画面を矩形ブロックにて階層的に分割するとともに、各ブロックに対し所定の処理順による逐次処理を行う。分割する各ブロックを符号化ブロックとよぶ。図 18 のブロック 1817 は、実施の形態において分割の最大単位であり、これを最大符号化ブロックとよぶ。図 14 のブロック 1816 は、実施の形態において分割の最小単位であり、これを最小符号化ブロックとよぶ。以下最小符号化ブロックを 4×4 画素、最大符号化ブロックを 16×16 画素として説明を行う。

[0064] [予測ブロック]

符号化ブロックのうち、イントラ予測を行う単位を予測ブロックと呼ぶ。予測ブロックは最小符号化ブロック以上、最大符号化ブロック以下のいずれかの大きさを持つ。図 14 ではブロック 1802、1803、および 1804 が 16×16 ブロック、ブロック 1805、1810、1811、および 1801 が 8×8 ブロック、ブロック 1806、1807、1808、1809 が 4×4 ブロックである。ブロック 1812、1813、1814、1815 は未処理ブロックであり、符号化ブロックサイズが確定していない。符号化手順においては最適な予測ブロックサイズを決定し、予測ブロックサイズを符号化する。復号手順においてはビットストリームより予測ブロックサイズを取得する。以下、予測ブロックを処理単位として説明を行う。

[0065] [差分係数の処理単位]

量子化・直交変換を行う単位は、予測ブロックの単位と同一であるとするが、符号化・復号処理においては、差分係数領域を複数のサブブロックに分割して走査するものとする。サブブロックの大きさは 4×4 サイズとする。図 12 に 16×16 サイズの差分係数領域を示す。401 乃至 416 はサブブロックである。ただし、量子化・直交変換を行う単位を予測ブロックの単位と独立に決定しても良い。

[0066] (第 1 の実施例)

 [符号化手順]

本発明の実施の形態に係る差分情報の符号化方法の第 1 の実施例を説明す

る。図15は図5の差分情報符号化部507の第1の実施例の詳細な構成のブロック図である。第1の実施例の差分情報符号化部507は、算術符号化部701、差分係数バッファ702、符号化制御部703、コンテキストメモリ704、及び走査制御部705を備え、さらに符号化制御部703は、有意係数情報符号化制御部706、差分係数値符号化制御部707、及び有意サブブロック情報符号化制御部708を備える。

[0067] 以下、図16、図17、図18、及び図19のフローチャートも参照しながら、差分係数の符号化手順を説明する。

[0068] 走査制御部705は、処理対象サブブロックを決定する(S601)。すべてのサブブロックを走査し終えていれば、差分係数の復号処理を終了する。図7の902にサブブロックの走査順を示す。本手順においては、差分係数領域の最も右下のサブブロックから走査を開始し、右下から左上へ、さらに右上から左上へ、という規則に従った走査を行い、最も左上のサブブロックで走査を終える。上述した通りコンテキストは符号化過程による更新が行われる。この走査順をとることは、差分係数の発生しやすい低域成分の符号化を高域成分よりも後に行うことにより、低域成分の差分係数の発生確率の推定精度を向上させるという処理上の利点がある。図7の符号901はサブブロックの走査順を矢印を用いて表現した図である。図7の走査順に従う場合、処理対象サブブロックに対し空間的に右側および下側に位置するサブブロックの走査は完了した状態となる。処理対象サブブロックに対し、サブブロックの符号化処理を行う(S602)。

[0069] [サブブロック符号化手順(S602)]

有意サブブロック情報符号化制御部708は、差分係数バッファ702から処理対象サブブロックを取得する。サブブロックのすべての差分係数を走査し、すべての差分係数値が0であった場合は、有意サブブロック情報を0と設定する。そうでない場合(少なくとも一つ0でない差分係数値が存在する場合)は、有意サブブロック情報を1と設定する(S701)。

[0070] 有意サブブロック情報符号化制御部708は、差分係数バッファ702か

ら処理対象サブブロックに隣接し、かつ復号済みであるサブブロックに含まれる差分係数を参照し、有意サブブロック情報を符号化するためのコンテキストインデックス ctx_idx を決定する。コンテキストインデックス ctx_idx に対応するコンテキストをコンテキストメモリ 704 から読み出す。算術符号化部 701 に対し、有意サブブロック情報とコンテキストを送る。算術符号化部 701 は、コンテキストを用いて有意サブブロック情報の符号化を行う (S702)。

[0071] 有意サブブロック情報符号化制御部 708 は、有意サブブロック情報の値を判定する (S703)。有意サブブロック情報が 0 であるときは、サブブロック差分係数値符号化処理を終了し、ステップ S601 へ移る。

[0072] 有意サブブロック情報が 1 であるときは、処理対象サブブロックのすべての有意差分係数情報の符号化処理を行う (S704)。有意差分係数情報の符号化手順の詳細については後述する。サブブロックのすべての有意差分係数情報の符号化が終了後、ステップ S704 の差分係数値の符号化へ移る。

[0073] 差分係数値符号化制御部 707 は、処理対象サブブロックのすべての差分係数値の符号化処理を行う (S705)。サブブロックの差分係数値の符号化手順の詳細については後述する。サブブロックのすべての差分係数値の符号化が終了後、ステップ S601 へ移る。

[0074] [有意差分係数情報の符号化処理手順 (S704)]

有意係数情報符号化制御部 706 は、処理対象サブブロックの周辺の 0 でない差分係数の数の和、すなわち周辺有意係数和 $countCoef f$ を算出する (S801)。本手順では処理対象サブブロックの空間的に右側および下側にあるサブブロックに属し、処理対象サブブロックと隣接する差分係数を周辺差分係数と定義する。

[0075] 図 10 に周辺差分係数位置を示す。符号 301 は処理対象サブブロックであり、符号 302 は周辺差分係数である。差分係数領域の外側を示す周辺差分係数については周辺有意係数和 $countCoef f$ の計算から除外する。処理対象サブブロックの右側かつ下側のサブブロックに属する差分係数 3

03においては、周辺差分係数に含める構成と含めない構成のどちらも取りうる。符号303を周辺差分係数に含める構成においては、周辺差分係数の数が多くなり有意差分係数情報発生確率を高精度に推定でき、符号303を周辺差分係数に含めない構成においては、周辺有意係数和`countCoeff`に係る加算処理の削減、および差分係数領域の境界判定処理の削減により演算量・回路規模の削減ができる。

[0076] 有意係数情報符号化制御部706は、処理対象の差分係数を決定する(S802)。サブブロック内の差分係数の走査順は、差分係数領域におけるサブブロックの走査順と同様図7で示す規則に従う。サブブロックのすべての有意差分係数を走査し終えていれば有意差分係数の符号化処理を終了し、差分係数値の符号化手順(S704)へ移る。

[0077] 有意係数情報符号化制御部706は、周辺有意係数和`countCoeff`が0であるかどうかを判定する(S803)。

[0078] 周辺有意係数和`countCoeff`が0である場合は、処理対象サブブロック内の処理対象差分係数位置を判定する(S804)。水平方向差分係数位置を`posX`、垂直方向差分係数位置を`posY`とし、処理対象差分係数位置を $pos = posX + posY$ とする。 $pos \leq 2$ であれば、有意係数情報を符号化するためのコンテキストインデックス`ctxIdx`を1と設定し(S805)、そうでなければ($pos > 2$)、コンテキストインデックス`ctxIdx`を0と設定する(S806)。`countCoeff`=0である場合の、コンテキストインデックス`ctxIdx`の定義を図11の符号601に示す。

[0079] 周辺有意係数和`countCoeff`が0でないときは、周辺有意係数和`countCoeff`が1以下であるかどうかを判定する(S807)。周辺有意係数和`countCoeff`が1以下である場合は、処理対象サブブロック内の処理対象差分係数位置を判定する(S408)。 $pos \leq 3$ であれば、有意係数情報を復号するためのコンテキストインデックス`ctxIdx`を1と設定し(S809)、そうでなければ($pos > 3$)、コンテキ

ストインデックス `ctx_idx` を 0 と設定する (S810)。`countCoeff` = 1 である場合の、コンテキストインデックス `ctx_idx` の定義を図 11 の符号 602 に示す。

[0080] 周辺有意係数和 `countCoeff` が 1 以下でないときは、周辺有意係数和 `countCoeff` が 2 以下であるかどうかを判定する (S811)。周辺有意係数和 `countCoeff` が 2 以下である場合は、処理対象サブブロック内の処理対象差分係数位置を判定する (S812)。`pos` ≤ 2 であれば、有意係数情報を復号するためのコンテキストインデックス `ctx_idx` を 2 と設定し (S813)、そうでなければ (`pos` > 2)、コンテキストインデックス `ctx_idx` を 1 と設定する (S814)。`countCoeff` = 2 である場合の、コンテキストインデックス `ctx_idx` の定義を図 11 の符号 603 に示す。

[0081] 周辺有意係数和 `countCoeff` が 2 以下でないときは、有意係数情報を復号するためのコンテキストインデックス `ctx_idx` を 2 と設定する (S815)。`countCoeff` > 2 である場合の、コンテキストインデックス `ctx_idx` の定義を図 11 の符号 605 に示す。

[0082] 有意係数情報符号化制御部 706 は、差分係数バッファ 702 から処理対象位置の差分係数を取得する。差分係数値が 0 でない場合は、有意差分係数情報を 1 と設定し、そうでないとき (差分係数値が 0 である場合) は、有意差分係数情報を 0 と設定する (S816)。

[0083] 有意係数情報符号化制御部 706 は、決定したコンテキストインデックス `ctx_idx` に対応するコンテキストをコンテキストメモリ 704 から読み出した後、算術符号化部 701 に対し、有意差分係数情報とコンテキストを送る。算術符号化部 701 は、コンテキストを用いて有意差分係数情報を符号化する (S817)。

[0084] [差分係数値符号化処理 (S705)]

差分係数値符号化制御部 707 は、処理対象の差分係数を決定する (S901)。サブブロック内の差分係数の走査順は、有意差分係数の走査順と同

様、図 7 で示す規則に従うものとする。サブブロックのすべての差分係数を走査し終えていれば差分係数値の符号化処理を終了し、次のサブブロックの決定手順（S 6 0 1）へ移る。

[0085] 差分係数値符号化制御部 7 0 7 は、処理対象差分係数位置の差分係数値が 0 であるかどうかを判定する（S 9 0 2）。処理対象差分係数位置の差分係数値が 0 である場合は、処理対象差分係数位置の差分係数値の符号化を完了し、ステップ S 9 0 1 へ移る。

[0086] 処理対象差分係数位置の差分係数値が 0 でない場合は、処理対象差分係数位置の符号化差分係数絶対値、及び符号を計算する（S 9 0 3、S 9 0 4）。本手順が実行されるときは差分係数値が 0 でないことが確定しているため、符号化差分係数絶対値は差分係数の絶対値から 1 を減じた値とする。また差分係数が正である場合は符号を 0 に設定し、差分係数が負である場合は、符号を 1 に設定する。

[0087] 差分係数値符号化制御部 7 0 7 は、コンテキストをコンテキストメモリ 7 0 4 から読み出した後、算術符号化部 7 0 1 に対し、符号化絶対値とコンテキストを送る。算術符号化部 7 0 1 は、コンテキストを用いて符号化絶対値を符号化する（S 9 0 5）。

[0088] 差分係数値符号化制御部 7 0 7 は、コンテキストをコンテキストメモリ 7 0 4 から読み出した後、算術符号化部 7 0 1 に対し、符号とコンテキストを送る。算術符号化部 7 0 1 は、コンテキストを用いて符号化絶対値を符号化する（S 9 0 5）。

[0089] [復号手順]

本発明の実施の形態に係る差分係数の復号方法の第 1 の実施例を説明する。図 8 は図 6 の差分情報復号部 8 0 1 の第 1 の実施例の詳細な構成のブロック図である。第 1 の実施例の差分情報復号部 8 0 1 は、算術復号部 1 0 0 1、差分係数バッファ 1 0 0 2、復号制御部 1 0 0 3、コンテキストメモリ 1 0 0 4、及び走査制御部 1 0 0 5 を備え、さらに復号制御部 1 0 0 3 は、有意係数情報復号制御部 1 0 0 6、差分係数値復号制御部 1 0 0 7、及び有意

サブブロック情報復号制御部１００８を備える。

[0090] 図８の差分情報復号部８０１における差分情報復号処理は、図５の差分情報符号化部５０７における差分情報符号化処理に対応するものであるから、図８の差分情報符号化部における差分係数バッファ１００２、コンテキストメモリ１００４、及び走査制御部１００５の各構成は、図１５の差分係数バッファ７０２、コンテキストメモリ７０４、及び走査制御部７０５の各構成とそれぞれ対応する機能を有する。

[0091] 以下、図１、図２、図４、および図１３のフローチャートも参照しながら、差分情報の復号手順を説明する。

[0092] 走査制御部１００５は、処理対象サブブロックを決定する（Ｓ１０１）。すべてのサブブロックを走査し終わってれば、差分係数の復号処理を終了する。図７の９０２にサブブロックの走査順を示す。本手順においては、差分係数領域の最も右下のサブブロックから走査を開始し、右下から左上へ、さらに右上から左上へ、という規則に従った走査を行い、最も左上のサブブロックで走査を終える。図７の９０１はサブブロックの走査順を矢印を用いて表現した図である。図７の走査順に従う場合、処理対象サブブロックに対し空間的に右側および下側に位置するサブブロックの走査は完了した状態となる。処理対象サブブロックに対し、サブブロックの復号処理を行う（Ｓ１０２）。

[0093] [サブブロック復号（Ｓ１０２）]

有意サブブロック情報復号制御部１００８は、差分係数バッファ１００２から処理対象サブブロックに隣接し、かつ復号済みであるサブブロックに含まれる差分係数を参照し、有意サブブロック情報を復号するためのコンテキストを決定し、決定したコンテキストをコンテキストメモリ１００４から読み出す。算術復号部１００１に対し、コンテキストとともに復号命令を送る。算術復号部１００１は、コンテキストを用いて符号化系列の復号処理を行い、有意サブブロック情報を復号する（Ｓ２０１）。

[0094] 有意サブブロック情報復号制御部１００８は、有意サブブロック情報の値

を判定する（S 2 0 2）。有意サブブロック情報が0であるときは、差分係数バッファ1 0 0 2の処理対象サブブロックのすべての差分係数値を0と設定し（S 2 0 9）、サブブロック差分係数値復号処理を終了する。

[0095] 有意サブブロック情報が1であるときは、処理対象サブブロックのすべての有意差分係数情報の復号処理を行う（S 2 0 3）。サブブロックの有意差分係数情報の復号手順の詳細については後述する。サブブロックのすべての有意差分係数情報の復号が終了後、ステップS 2 0 4の差分係数値の復号に移る。

[0096] 処理対象サブブロックのすべての差分係数値の復号処理を行う（S 2 0 4）。サブブロックの差分係数値の復号手順の詳細については後述する。サブブロックのすべての差分係数値の復号が終了後、ステップS 1 0 1へ移る。

[0097] [有意差分係数情報の復号処理手順（S 2 0 3）]

有意係数情報復号制御部1 0 0 6は、処理対象差分係数位置の周辺の有意差分係数の数の和count Coeffを算出する（S 4 0 1）。本手順では処理対象サブブロックの空間的に右側および下側にあるサブブロックに属し、処理対象サブブロックと隣接する差分係数を周辺差分係数と定義する。

[0098] 図1 0に周辺差分係数位置を示す。符号3 0 1は処理対象サブブロックであり、符号3 0 2は周辺差分係数である。差分係数領域の外側を示す周辺差分係数については周辺有意係数和count Coeffの計算から除外する。処理対象サブブロックの右側かつ下側のサブブロックに属する差分係数3 0 3においては、周辺差分係数に含める構成と含めない構成のどちらも取りうる。符号3 0 3を周辺差分係数に含める構成においては、周辺差分係数の数が多くなり有意差分係数情報発生確率を高精度に推定でき、符号3 0 3を周辺差分係数に含めない構成においては、周辺有意係数和count Coeffに係る加算処理の削減、および差分係数領域の境界判定処理の削減により演算量・回路規模の削減ができる。

[0099] 有意係数情報復号制御部1 0 0 6は、処理対象の差分係数を決定する（S 4 0 2）。サブブロック内の差分係数の走査順は、差分係数領域におけるサ

サブブロックの走査順と同様図7で示す規則に従うものとする。サブブロックのすべての有意差分係数を走査し終えていれば有意差分係数の復号処理を完了し、差分係数値の復号手順(S204)へ移る。有意係数情報復号制御部1006は、周辺有意係数和`countCoeff`が0であるかどうかを判定する(S403)。周辺有意係数和`countCoeff`が0である場合は、処理対象サブブロック内の処理対象差分係数位置を判定する(S404)。水平方向差分係数位置を`posX`、垂直方向差分係数位置を`posY`とし、処理対象差分係数位置を`pos=posX+posY`とする。`pos` ≤ 2 であれば、有意係数情報を復号するためのコンテキスト`ctxIdx`を1と設定し(S405)、そうでなければ(`pos` > 2)、コンテキスト`ctxIdx`を0と設定する(S406)。`countCoeff`=0である場合の、コンテキストの定義を図11の符号601に示す。決定したコンテキストをコンテキストメモリ1004から読み出した後、算術復号部1001に対し、コンテキストとともに復号命令を送る。算術復号部1001は、コンテキストを用いて符号化系列の復号処理を行い、有意差分係数情報を復号する(S416)。

- [0100] 周辺有意係数和`countCoeff`が0でないときは、周辺有意係数和`countCoeff`が1以下であるかどうかを判定する(S407)。周辺有意係数和`countCoeff`が1以下である場合は、処理対象サブブロック内の処理対象差分係数位置を判定する(S408)。`pos` ≤ 3 であれば、有意係数情報を復号するためのコンテキストインデックス`ctxIdx`を1と設定し(S409)、そうでなければ(`pos` > 3)、コンテキストインデックス`ctxIdx`を0と設定する(S410)。`countCoeff`=1である場合の、コンテキストの定義を図11の符号602に示す。決定したコンテキストをコンテキストメモリ1004から読み出した後、算術復号部1001に対し、コンテキストとともに復号命令を送る。算術復号部1001は、コンテキストを用いて符号化系列の復号処理を行い、有意差分係数情報を復号する(S416)。

- [0101] 周辺有意係数和 `countCoeff` が 1 以下でないときは、周辺有意係数和 `countCoeff` が 2 以下であるかどうかを判定する (S411)。周辺有意係数和 `countCoeff` が 2 以下である場合は、処理対象サブブロック内の処理対象差分係数位置を判定する (S412)。`pos ≤ 2` であれば、有意係数情報を復号するためのコンテキストインデックス `ctxIdx` を 2 と設定し (S413)、そうでなければ (`pos > 2`)、コンテキストインデックス `ctxIdx` を 1 と設定する (S414)。`countCoeff = 2` である場合の、コンテキストの定義を図 11 の符号 603 に示す。決定したコンテキストをコンテキストメモリ 1004 から読み出した後、算術復号部 1001 に対し、コンテキストとともに復号命令を送る。算術復号部 1001 は、コンテキストを用いて符号化系列の復号処理を行い、有意差分係数情報を復号する (S416)。
- [0102] 周辺有意係数和 `countCoeff` が 2 以下でないときは、有意係数情報を復号するためのコンテキストインデックス `ctxIdx` を 2 と設定する (S415)。`countCoeff > 2` である場合の、コンテキストの定義を図 11 の符号 605 に示す。決定したコンテキストをコンテキストメモリ 1004 から読み出した後、算術復号部 1001 に対し、コンテキストとともに復号命令を送る。算術復号部 1001 は、コンテキストを用いて符号化系列の復号処理を行い、有意差分係数情報を復号する (S416)。
- [0103] 周辺有意係数和 `countCoeff` が大きいときは、処理対象サブブロック内のすべての有意係数情報が 1 となる可能性が高い。そのため、上記手順においては周辺有意係数和 `countCoeff` が 3 以上の場合は `pos` の値に関わらず `ctxIdx` を 2 と設定する。また周辺有意係数和 `countCoeff` の判定条件を細分化することも可能である。例えば、周辺有意係数和 `countCoeff` が 3 以上の場合に、周辺有意係数和 `countCoeff` が 3 であれば図 11 の符号 604、周辺有意係数和 `countCoeff` が 4 以上であれば図 11 の符号 605 のコンテキストインデックス定義をとることもできる。このような構成をとる場合、周辺情報の相関性利

用効率が向上し、符号化効率を向上させることができる。

[0104] 本手順においては、有意差分係数情報のためのコンテキストインデックス ctx_idx の算出に、復号済み隣接サブブロックの有意係数情報の数の和と、処理対象差分係数のサブブロック内位置を参照する。このような構成をとる理由を以下で説明する。

[0105] 一般に画像の直交変換係数は低域成分に集中しやすく、有意係数情報が1になる可能性が高い。さらに直交変換係数の高域成分は視覚上の影響を受けにくいことから粗く量子化されることが多いため、高域成分の係数値は0となり、高域成分の有意係数情報は0となる可能性が高い。この性質は差分係数領域全体に限らず、各サブブロックに対しても同様であり、サブブロックの低域側にある成分は、同一サブブロックの高域側にある成分と比べて有意係数情報が1になる可能性が高くなると言える。サブブロック内で低域にある有意差分係数情報のコンテキストインデックス ctx_idx の値を高域にある有意差分係数情報のコンテキストインデックス ctx_idx の値よりも大きく設定することは、有意係数情報の発生確率の推定精度の向上につながる。また、有意差分係数が0となる確率が高い高域では周辺有意係数和も小さくなり、有意差分係数が1となる確率が高い低域では周辺有意係数和も大きくなる傾向が強く、処理対象サブブロックが有意差分係数情報をどの程度含むかという指標として周辺有意係数和を用いることは有意係数情報の発生確率の推定精度の向上につながる。

[0106] 本手順においては、周辺有意差分係数和をサブブロックに対し1回だけ算出し、サブブロック内のすべての係数位置のコンテキストインデックスを計算することが可能である。各係数位置で個別に周辺有意差分係数和を計算する方法と比べ、周辺有意差分係数和の演算量を削減することができる。また、コンテキストインデックスの算出に、走査順で直前となる有意差分係数の復号結果を利用する構成では、サブブロック内のコンテキストインデックス算出と有意差分係数復号をすべて逐次的に処理する必要がある。本実施例では、コンテキストインデックスの算出に周辺有意差分係数和と処理対象係数

位置を参照するものであるが、周辺有意差分係数和は処理対象サブブロックに属する差分係数を対象としないため、コンテキストインデックスの算出にサブブロック内の依存関係が存在しない。すべての有意差分係数に対するコンテキストインデックスをサブブロックの先頭で計算することが可能であるため、コンテキストインデックスの算出を有意差分係数情報の復号処理と並列的に計算することも可能である。符号化系列中の発生頻度が高い有意係数情報の復号に係る処理遅延を削減することができる。

[0107] 周辺有意係数を参照する代わりに有意サブブロック情報を参照してコンテキスト計算をすることも可能である。換言すれば、周辺有意係数の和ではなく、隣接する有意サブブロック情報の和に基づいて、コンテキストを算出することもできる。処理対象サブブロックの、例えば右側に隣接するサブブロックの有意サブブロック情報と、例えば下側に隣接するサブブロックの有意サブブロック情報の和を利用する構成は、上述した構成と比べ、演算量・回路規模を削減することが可能となる。また、サブブロック位置をコンテキスト計算に反映させることも可能である。上述した通り、低域成分の方が高域と比べ有意係数の発生確率が高くなる特性がある。サブブロック位置をコンテキスト計算に反映させることにより、より高精度のコンテキスト推定を実現することもできる。図20は差分係数領域を低域領域と高域領域の2領域に分類した例である。図20の符号1101、1102、1103、1104、1105、1109を低域成分とし、符号1106、1107、1108、1110、1111、1112、1113、1114、1115、1116を高域領域とする。高域領域に対しては上述した手順でコンテキストインデックス $ctxldx$ を算出するとした上で、低域領域に対しては、上述したコンテキストインデックス $ctxldx$ に所定のサブブロック位置に応じたオフセットを加算する構成をとることもできるし、低域領域に対しては上述したコンテキストインデックス $ctxldx$ の計算中にサブブロック位置に寄る条件分岐を追加するような構成をとることもできる。また低域領域に対して上述した手順でコンテキストインデックス $ctxldx$ を算出する

とした上で、高域領域に対しては、一般に有意差分係数が0となる可能性が高く、周辺の有意差分係数の数は確率推定上の誤差を含みやすいことから、常にコンテキスト $c t x l d x = 0$ を設定する構成をとることもできる。

[0108] また、周辺有意差分係数値の代わりに周辺係数絶対値和を用いてコンテキストインデックスを算出することも可能である。一般に低域成分の差分係数絶対値は大きいため、周辺差分係数絶対値和が大きい場合は有意差分係数情報の発生確率が高くなるようなコンテキストを設定することにより符号化効率を向上させることができる。

[0109] さらに差分係数を算出する際に用いた予測モードを有意差分係数のコンテキストインデックス算出手順中の条件判定に加えることによりコンテキスト推定の精度を向上させることも可能である。一般に、復号対象画像の復号済領域のみが参照対象となる画面内予測と比べ、複数の復号画像を参照できる画面間予測は予測精度が高く差分が発生しにくいという特性の違いがあるためである。

[0110] [差分係数値復号処理 (S 2 0 4)]

有意係数情報復号制御部 1 0 0 6 は、処理対象の差分係数を決定する (S 5 0 1)。サブブロック内の差分係数の走査順は、有意差分係数の走査順と同様、図 7 で示す規則に従うものとする。サブブロックのすべての差分係数を走査し終えていれば差分係数値の復号処理を完了し、次のサブブロックの決定手順 (S 1 0 1) へ移る。

[0111] 有意係数情報復号制御部 1 0 0 6 は、処理対象差分係数位置の差分係数値が0であるかどうかを判定する (S 5 0 2)。処理対象差分係数位置の差分係数値が0である場合は、処理対象差分係数位置の差分係数値の復号を完了し、ステップ S 5 0 1 へ移る。

[0112] 処理対象差分係数位置の差分係数値が1である場合は、処理対象差分係数位置の差分係数の絶対値を復号する (S 5 0 3)。本手順を実行する場合は、差分係数値が0でないことが確定しており、符号化系列としては差分係数の絶対値から1を減じた値に対応した符号語が復号される。よって差分係数

の絶対値としては符号語をエントロピー復号した値に 1 を加えた値を設定する。

[0113] 処理対象差分係数位置の差分係数の符号を復号する（S 5 0 4）。差分係数の絶対値と差分係数の符号から差分係数値を決定する。

[0114] 本実施例は、復号済サブブロックの有意差分係数情報から、有意差分係数情報を復号するためのコンテキストインデックスを算出するものであるが、同様の手順を差分係数値のコンテキストインデックス算出に適用することも可能である。有意差分係数情報と同様、差分係数値は周辺係数値との相関、および低域成分への集中性を持つため、周辺有意差分係数和または周辺差分係数絶対値和が大きいときは、大きな差分係数値の発生確率が高いことを示すコンテキストインデックスを設定し、周辺有意差分係数和または周辺差分係数絶対値和が小さいときは、小さな差分係数値の発生確率が高いことを示すコンテキストインデックスを設定することにより、差分係数値を効率的に符号化できる。

[0115] 以上述べた第 1 の実施例の画像符号化装置および画像復号装置は、以下の作用効果を奏する。

[0116] （１）処理対象差分係数の属するサブブロックに隣接した復号済みサブブロックに属する差分係数から処理対象差分係数のコンテキストインデックスを算出可能である。周辺有意差分係数和が大きいときは、有意差分係数情報 1 の発生確率を高く、周辺有意差分係数和が小さいときは、有意差分係数情報 0 の発生確率を高く推定するコンテキストを設定することにより、有意差分係数情報の周辺相関に基づいた適切な確率モデルの設定が可能である。したがって、有意差分係数情報を効率的に符号化できる。

[0117] （２）処理対象差分係数のサブブロック内の位置に基づきコンテキストインデックスを算出する。サブブロック内で低域にある差分係数は、サブブロック内で高域にある差分係数よりも有意差分係数 1 の発生確率を高く推定するコンテキストを設定する。有意差分係数情報の周波数領域上の性質に基づいた適切な確率モデルの設定が可能であり、有意差分係数情報を効率的に符

号化できる。

[0118] (3) 周辺有意差分係数和の算出およびサブブロック内の処理対象差分係数の位置は、サブブロック内の有意差分係数情報の復号結果に依存しない。よってサブブロック内のコンテキストインデックスの算出と有意差分係数情報の復号を並列的に処理をする構成をとることができるため、有意差分係数情報の復号処理に係る処理遅延を削減することができる。差分係数は符号化系列に対して占有する割合が高く、処理回数の多い有意差分係数情報の処理遅延を削減することにより、実時間処理に適した復号装置を実現できる。また、符号化装置においても同様に有意差分係数情報符号化の処理遅延を削減することができる。

[0119] (4) 有意差分係数情報のコンテキストインデックス算出に係る周辺有意差分係数、つまり有意サブブロック情報、有意差分係数情報、又は差分係数の絶対値の和に基づく算出結果は、処理対象差分係数の位置に依存しないため、サブブロックで1度算出するだけでよい。処理対象差分係数位置に応じて個別の周辺有意差分係数とを算出する構成と比べ、コンテキストインデックス算出に係る演算量を削減することができる。

[0120] 以上述べた実施の形態の画像符号化装置が出力する画像の符号化ストリームは、実施の形態で用いられた符号化方法に応じて復号することができるように特定のデータフォーマットを有しており、画像符号化装置に対応する画像復号装置がこの特定のデータフォーマットの符号化ストリームを復号することができる。

[0121] 画像符号化装置と画像復号装置の間で符号化ストリームをやりとりするために、有線または無線のネットワークが用いられる場合、符号化ストリームを通信路の伝送形態に適したデータ形式に変換して伝送してもよい。その場合、画像符号化装置が出力する符号化ストリームを通信路の伝送形態に適したデータ形式の符号化データに変換してネットワークに送信する画像送信装置と、ネットワークから符号化データを受信して符号化ストリームに復元して画像復号装置に供給する画像受信装置とが設けられる。

[0122] 画像送信装置は、画像符号化装置が出力する符号化ストリームをバッファするメモリと、符号化ストリームをパケット化するパケット処理部と、パケット化された符号化データをネットワークを介して送信する送信部とを含む。画像受信装置は、パケット化された符号化データをネットワークを介して受信する受信部と、受信された符号化データをバッファするメモリと、符号化データをパケット処理して符号化ストリームを生成し、画像復号装置に提供するパケット処理部とを含む。

[0123] 以上の符号化及び復号に関する処理は、ハードウェアを用いた伝送、蓄積、受信装置として実現することができるのは勿論のこと、ROM（リード・オンリ・メモリ）やフラッシュメモリ等に記憶されているファームウェアや、コンピュータ等のソフトウェアによっても実現することができる。そのファームウェアプログラム、ソフトウェアプログラムをコンピュータ等で読み取り可能な記録媒体に記録して提供することも、有線あるいは無線のネットワークを通してサーバから提供することも、地上波あるいは衛星デジタル放送のデータ放送として提供することも可能である。

[0124] 以上、本発明を実施の形態をもとに説明した。実施の形態は例示であり、それらの各構成要素や各処理プロセスの組合せにいろいろな変形例が可能なこと、またそうした変形例も本発明の範囲にあることは当業者に理解されるところである。

符号の説明

[0125] 501 減算部、 502 直交変換・量子化部、 503 逆量子化・逆変換部、 504 加算部、 505 復号画像メモリ、 506 予測部、 507 差分情報符号化部、 508 予測情報符号化部、 509 モード判定部、 701 算術符号化部、 702 差分係数バッファ、 703 符号化制御部、 704 コンテキストメモリ、 705 走査制御部、 706 有意係数情報符号化制御部、 707 差分係数値符号化制御部、 708 有意サブブロック情報符号化制御部、 801 差分情報復号部、 802 逆量子化・逆変換部、 803 予測情報復号部、

804 加算部、 805 復号画像メモリ、 806 予測部、 1001 算術復号部、 1002 差分係数バッファ、 1003 復号制御部、 1004 コンテキストメモリ、 1005 走査制御部、 1006 有意係数情報復号制御部、 1007 差分係数値復号制御部、 1008 有意サブブロック情報復号制御部。

産業上の利用可能性

[0126] 本発明は、残差信号のエントロピー符号化及び復号技術に利用できる。

請求の範囲

- [請求項1] 符号化対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報を、複数のサブブロックに分割して、分割した前記サブブロックを所定の順序で符号化する画像符号化装置であって、
- 前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を符号化する有意サブブロック情報符号化部と、
- 前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を符号化する有意差分係数情報符号化部と、
- 前記差分係数の値を符号化する差分係数値符号化部と、
- 符号化対象となる前記サブブロックに隣接する符号化済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記符号化対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を符号化するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出部と
- を備えることを特徴とする画像符号化装置。
- [請求項2] 前記コンテキスト導出部は、前記符号化対象となるサブブロックの右側と下側に隣接する前記符号化済みのサブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記符号化済みの前記サブブロックに属する一以上の前記有意差分係数情報、及び前記符号化済みの前記サブブロックに属する一以上の前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいてインデックスを導出し、導出された前記インデックスに基づき、前記コンテキストを導出することを特徴とする請求項1に記載の画像符号化装置。
- [請求項3] 前記コンテキスト導出部はさらに、前記符号化対象となるサブブロックに属する前記差分係数の位置に基づき、前記コンテキストを導出することを特徴とする請求項2に記載の画像符号化装置。
- [請求項4] 前記インデックスは、

前記右側と下側に隣接する前記符号化済みのサブブロックについて、前記有意サブブロック情報を用いた加算式、各有意差分係数情報を用いた加算式、又は前記差分係数の絶対値を用いた加算式の少なくとも何れかに基づいて導出されることを特徴とする請求項2又は請求項3に記載の画像符号化装置。

[請求項5]

符号化対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報を、複数のサブブロックに分割して、分割した前記サブブロックを所定の順序で符号化する画像符号化方法であって、

前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を符号化する有意サブブロック情報符号化ステップと、

前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を符号化する有意差分係数情報符号化ステップと、

前記差分係数の値を符号化する差分係数値符号化ステップと、

符号化対象となる前記サブブロックに隣接する符号化済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記符号化対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を符号化するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出ステップとを備えることを特徴とする画像符号化方法。

[請求項6]

前記コンテキスト導出ステップは、前記符号化対象となるサブブロックの右側と下側に隣接する前記符号化済みのサブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記符号化済みの前記サブブロックに属する一以上の前記有意差分係数情報、及び前記符号化済みの前記サブブロックに属する一以上の前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいてインデックスを導出し、導出された前記インデックスに基づき、前記コンテキストを導出することを特徴とする請求項5に記載の画像符号化方法。

[請求項7] 前記コンテキスト導出ステップはさらに、前記符号化対象となるサブブロックに属する前記差分係数の位置に基づき、前記コンテキストを導出することを特徴とする請求項6に記載の画像符号化方法。

[請求項8] 前記インデックスは、
前記右側と下側に隣接する前記符号化済みのサブブロックについて、前記有意サブブロック情報を用いた加算式、各有意差分係数情報を用いた加算式、又は前記差分係数の絶対値を用いた加算式の少なくとも何れかに基づいて導出される
ことを特徴とする請求項6又は請求項7に記載の画像符号化方法。

[請求項9] 符号化対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報を、複数のサブブロックに分割して、分割した前記サブブロックを所定の順序で符号化する画像符号化プログラムであって、

前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を符号化する有意サブブロック情報符号化ステップと、

前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を符号化する有意差分係数情報符号化ステップと、

前記差分係数の値を符号化する差分係数値符号化ステップと、

符号化対象となる前記サブブロックに隣接する符号化済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記符号化対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を符号化するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出ステップと

をコンピュータに実行させることを特徴とする画像符号化プログラム。

[請求項10] 前記コンテキスト導出ステップは、前記符号化対象となるサブブロックの右側と下側に隣接する前記符号化済みのサブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記符号化済みの前記サブブロックに属する

一以上の前記有意差分係数情報、及び前記符号化済みの前記サブブロックに属する一以上の前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいてインデックスを導出し、導出された前記インデックスに基づき、前記コンテキストを導出することを特徴とする請求項 9 に記載の画像符号化プログラム。

[請求項11] 前記コンテキスト導出ステップはさらに、前記符号化対象となるサブブロックに属する前記差分係数の位置に基づき、前記コンテキストを導出することを特徴とする請求項 10 に記載の画像符号化プログラム。

[請求項12] 前記インデックスは、
前記右側と下側に隣接する前記符号化済みのサブブロックについて、前記有意サブブロック情報を用いた加算式、各有意差分係数情報を用いた加算式、又は前記差分係数の絶対値を用いた加算式の少なくとも何れかに基づいて導出される
ことを特徴とする請求項 10 又は請求項 11 に記載の画像符号化プログラム。

[請求項13] 符号化対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報を、複数のサブブロックに分割して、分割した前記サブブロックを所定の順序で符号化する画像符号化方法により符号化された符号化ストリームをパケット化して符号化データを得るパケット処理部と、

パケット化された前記符号化データを送信する送信部とを備え、
前記画像符号化方法は、

前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を符号化する有意サブブロック情報符号化ステップと、

前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を符号化する有意差分係数情報符号化ステップと、

前記差分係数の値を符号化する差分係数値符号化ステップと、

符号化対象となる前記サブブロックに隣接する符号化済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記符号化対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を符号化するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出ステップとを備えることを特徴とする送信装置。

[請求項14]

符号化対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報を、複数のサブブロックに分割して、分割した前記サブブロックを所定の順序で符号化する画像符号化方法により符号化された符号化ストリームをパケット化して符号化データを得るパケット処理ステップと、

パケット化された前記符号化データを送信する送信ステップとを備え、

前記画像符号化方法は、

前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を符号化する有意サブブロック情報符号化ステップと、

前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を符号化する有意差分係数情報符号化ステップと、

前記差分係数の値を符号化する差分係数値符号化ステップと、

符号化対象となる前記サブブロックに隣接する符号化済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記符号化対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を符号化するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出ステップとを備えることを特徴とする送信方法。

[請求項15]

符号化対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報を、複数のサブブロックに分割して、分割した前記サブブロックを所定の順序で符号化する画像符号化方法により符号化された符号化ストリームを

パケット化して符号化データを得るパケット処理ステップと、

パケット化された前記符号化データを送信する送信ステップとをコンピュータに実行させ、

前記画像符号化方法は、

前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を符号化する有意サブブロック情報符号化ステップと、

前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を符号化する有意差分係数情報符号化ステップと、

前記差分係数の値を符号化する差分係数値符号化ステップと、

符号化対象となる前記サブブロックに隣接する符号化済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記符号化対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を符号化するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出ステップとを備えることを特徴とする送信プログラム。

[請求項16]

復号対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報が、複数のサブブロックに分割され、分割された前記サブブロックが所定の順序で符号化された符号化ストリームを、復号する画像復号装置であって、

前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を復号する有意サブブロック情報復号部と、

前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を復号する有意差分係数情報復号部と、

前記差分係数の値を復号する差分係数値復号部と、

復号対象となる前記サブブロックに隣接する復号済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び

前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記復号対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を復号するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出部と
を備えることを特徴とする画像復号装置。

[請求項17] 前記コンテキスト導出部は、前記復号対象となるサブブロックの右側と下側に隣接する前記復号済みのサブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記復号済みの前記サブブロックに属する一以上の前記有意差分係数情報、及び前記復号済みの前記サブブロックに属する一以上の前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいてインデックスを導出し、導出された前記インデックスに基づき、前記コンテキストを導出することを特徴とする請求項16に記載の画像復号装置。

[請求項18] 前記コンテキスト導出部はさらに、前記復号対象となるサブブロックに属する前記差分係数の位置に基づき、前記コンテキストを導出することを特徴とする請求項17に記載の画像復号装置。

[請求項19] 前記インデックスは、
前記右側と下側に隣接する前記復号済みのサブブロックについて、前記有意サブブロック情報を用いた加算式、各有意差分係数情報を用いた加算式、又は前記差分係数の絶対値を用いた加算式の少なくとも何れかに基づいて導出される
ことを特徴とする請求項17又は請求項18に記載の画像復号装置。

[請求項20] 復号対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報が、複数のサブブロックに分割され、分割された前記サブブロックが所定の順序で符号化された符号化ストリームを、復号する画像復号方法であって、

前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を復号する有意サブブロック情報復号ステップと、

前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を復

号する有意差分係数情報復号ステップと、

前記差分係数の値を復号する差分係数値復号ステップと、

復号対象となる前記サブブロックに隣接する復号済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記復号対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を復号するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出ステップと
を備えることを特徴とする画像復号方法。

[請求項21] 前記コンテキスト導出ステップは、前記復号対象となるサブブロックの右側と下側に隣接する前記復号済みのサブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記復号済みの前記サブブロックに属する一以上の前記有意差分係数情報、及び前記復号済みの前記サブブロックに属する一以上の前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいてインデックスを導出し、導出された前記インデックスに基づき、前記コンテキストを導出することを特徴とする請求項20に記載の画像復号方法。

[請求項22] 前記コンテキスト導出ステップはさらに、前記復号対象となるサブブロックに属する前記差分係数の位置に基づき、前記コンテキストを導出することを特徴とする請求項21に記載の画像復号方法。

[請求項23] 前記インデックスは、
前記右側と下側に隣接する前記復号済みのサブブロックについて、前記有意サブブロック情報を用いた加算式、各有意差分係数情報を用いた加算式、又は前記差分係数の絶対値を用いた加算式の少なくとも何れかに基づいて導出される
ことを特徴とする請求項21又は請求項22に記載の画像復号方法。

[請求項24] 復号対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報が、複数のサブブロックに分割され、分割された前記サブブロックが所定の順序で符号化された符号化ストリームを、復号する画像復号プログラムで

あって、

前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を復号する有意サブブロック情報復号ステップと、

前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を復号する有意差分係数情報復号ステップと、

前記差分係数の値を復号する差分係数値復号ステップと、

復号対象となる前記サブブロックに隣接する復号済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記復号対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を復号するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出ステップと
をコンピュータに実行させることを特徴とする画像復号プログラム。

[請求項25]

前記コンテキスト導出ステップは、前記復号対象となるサブブロックの右側と下側に隣接する前記復号済みのサブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記復号済みの前記サブブロックに属する一以上の前記有意差分係数情報、及び前記復号済みの前記サブブロックに属する一以上の前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいてインデックスを導出し、導出された前記インデックスに基づき、前記コンテキストを導出することを特徴とする請求項24に記載の画像復号プログラム。

[請求項26]

前記コンテキスト導出ステップはさらに、前記復号対象となるサブブロックに属する前記差分係数の位置に基づき、前記コンテキストを導出することを特徴とする請求項25に記載の画像復号プログラム。

[請求項27]

前記インデックスは、

前記右側と下側に隣接する前記復号済みのサブブロックについて、前記有意サブブロック情報を用いた加算式、各有意差分係数情報を用いた加算式、又は前記差分係数の絶対値を用いた加算式の少なくとも

何れかに基づいて導出される

ことを特徴とする請求項 25 又は請求項 26 に記載の画像復号プログラム。

[請求項28] 動画像が符号化された符号化ストリームを受信して、受信された前記符号化ストリームを復号する受信装置であって、

復号対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報が、複数のサブブロックに分割され、分割された前記サブブロックが所定の順序で符号化された符号化ストリームがパケット化された符号化データを受信する受信部と、

受信された前記パケット化された符号化データをパケット処理して前記符号化ストリームを復元する復元部と、

復元された前記符号化ストリームから、前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を復号する有意サブブロック情報復号部と、

復元された前記符号化ストリームから、前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を復号する有意差分係数情報復号部と、

復元された前記符号化ストリームから、前記差分係数の値を復号する差分係数値復号部と、

復号対象となる前記サブブロックに隣接する復号済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記復号対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を復号するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出部と

を備えることを特徴とする受信装置。

[請求項29] 動画像が符号化された符号化ストリームを受信して、受信された前記符号化ストリームを復号する受信方法であって、

復号対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報が、複数の

サブブロックに分割され、分割された前記サブブロックが所定の順序で符号化された符号化ストリームがパケット化された符号化データを受信する受信ステップと、

受信された前記パケット化された符号化データをパケット処理して前記符号化ストリームを復元する復元ステップと、

復元された前記符号化ストリームから、前記サブブロックに属する各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を復号する有意サブブロック情報復号ステップと、

復元された前記符号化ストリームから、前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を復号する有意差分係数情報復号ステップと、

復元された前記符号化ストリームから、前記差分係数の値を復号する差分係数値復号ステップと、

復号対象となる前記サブブロックに隣接する復号済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記復号対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を復号するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出ステップと
を備えることを特徴とする受信方法。

[請求項30]

動画画が符号化された符号化ストリームを受信して、受信された前記符号化ストリームを復号する受信プログラムであって、

復号対象となる画像と予測対象となる画像との差分情報が、複数のサブブロックに分割され、分割された前記サブブロックが所定の順序で符号化された符号化ストリームがパケット化された符号化データを受信する受信ステップと、

受信された前記パケット化された符号化データをパケット処理して前記符号化ストリームを復元する復元ステップと、

復元された前記符号化ストリームから、前記サブブロックに属する

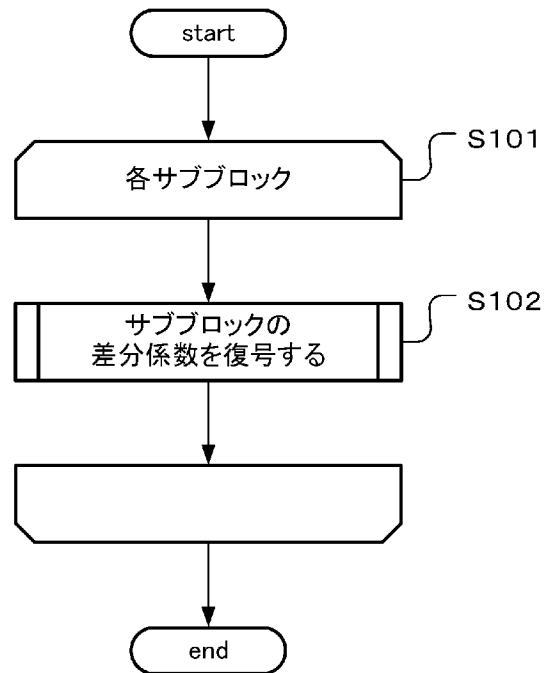
各差分係数の値の全てがゼロであるか否かを示す有意サブブロック情報を復号する有意サブブロック情報復号ステップと、

復元された前記符号化ストリームから、前記差分係数の値がゼロであるか否かを示す有意差分係数情報を復号する有意差分係数情報復号ステップと、

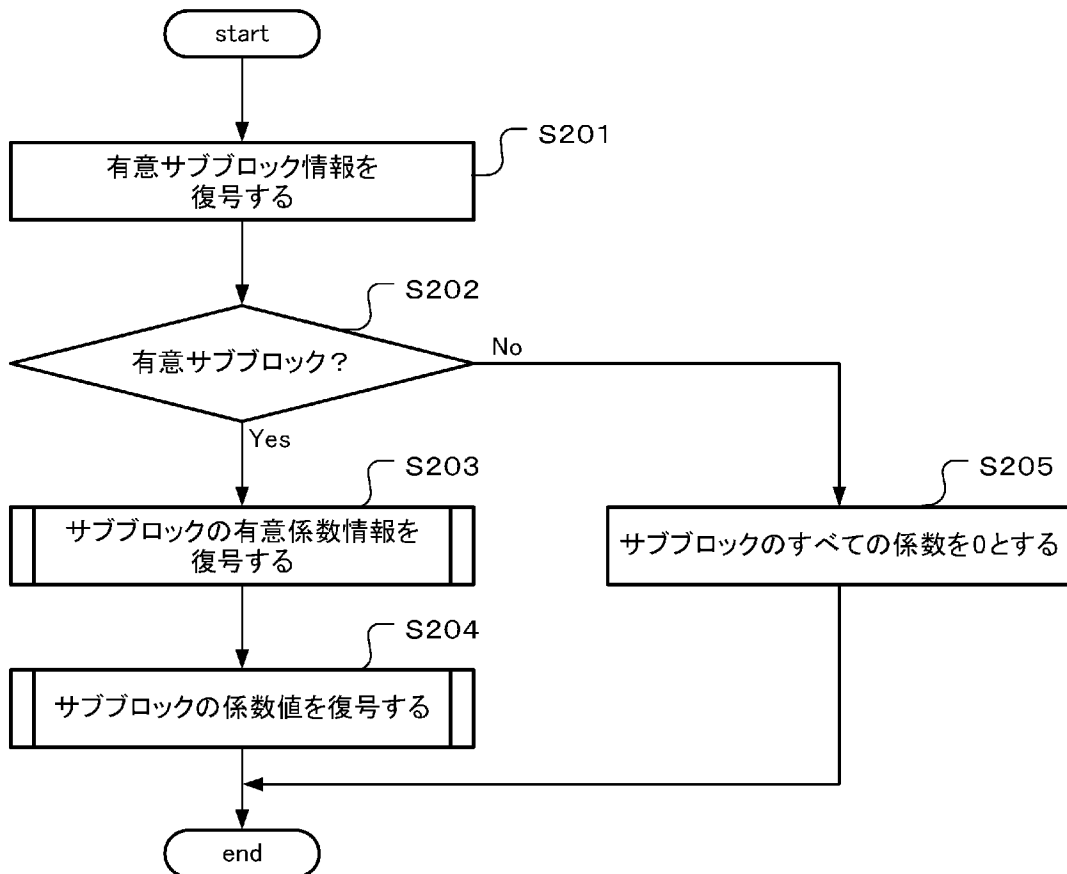
復元された前記符号化ストリームから、前記差分係数の値を復号する差分係数値復号ステップと、

復号対象となる前記サブブロックに隣接する復号済みの前記サブブロックの、前記有意サブブロック情報、前記有意差分係数情報、及び前記差分係数の値の、少なくとも何れかに基づいて、前記復号対象となるサブブロックの前記有意差分係数情報を復号するためのコンテキストを導出するコンテキスト導出ステップと
をコンピュータに実行させることを特徴とする受信プログラム。

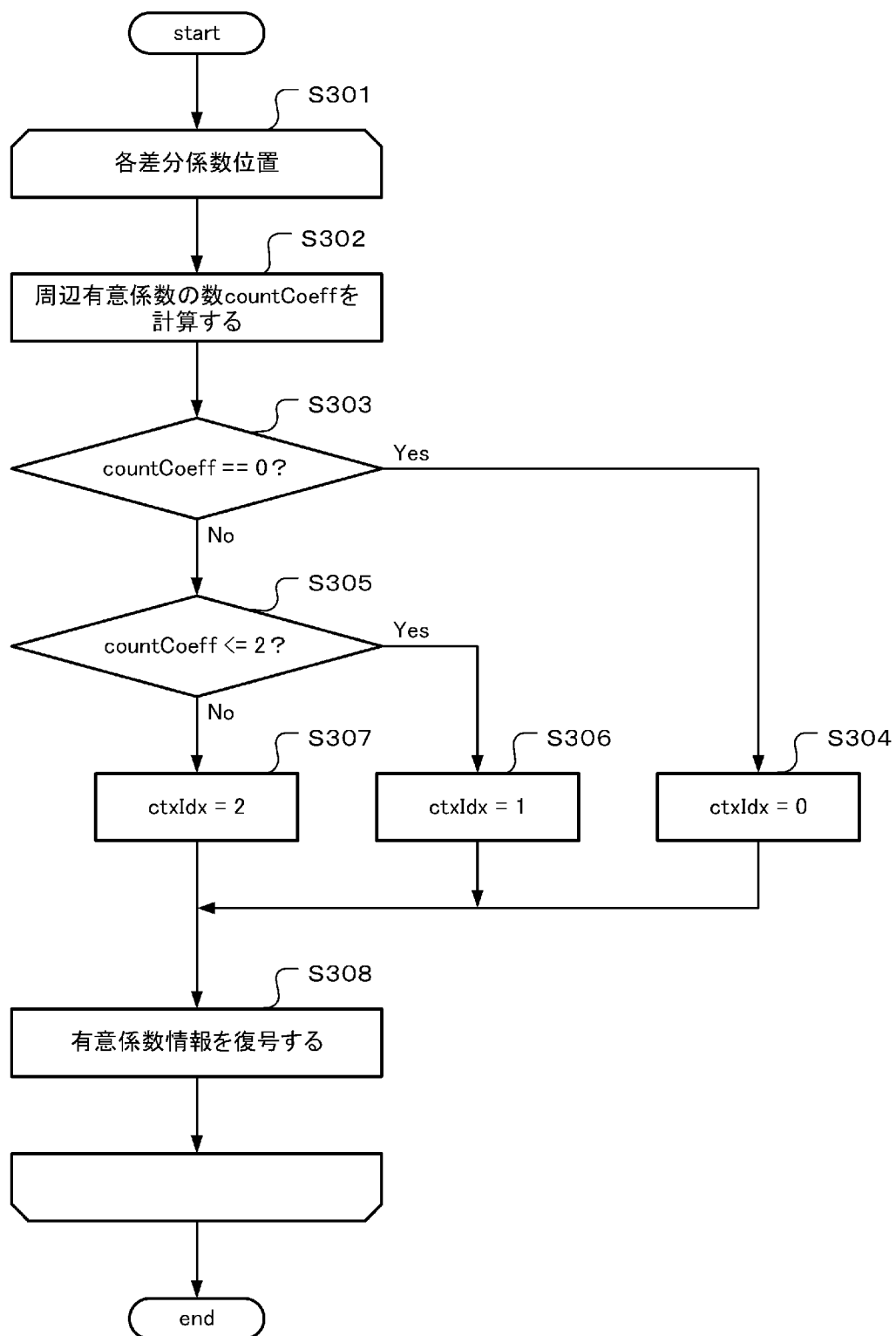
[図1]



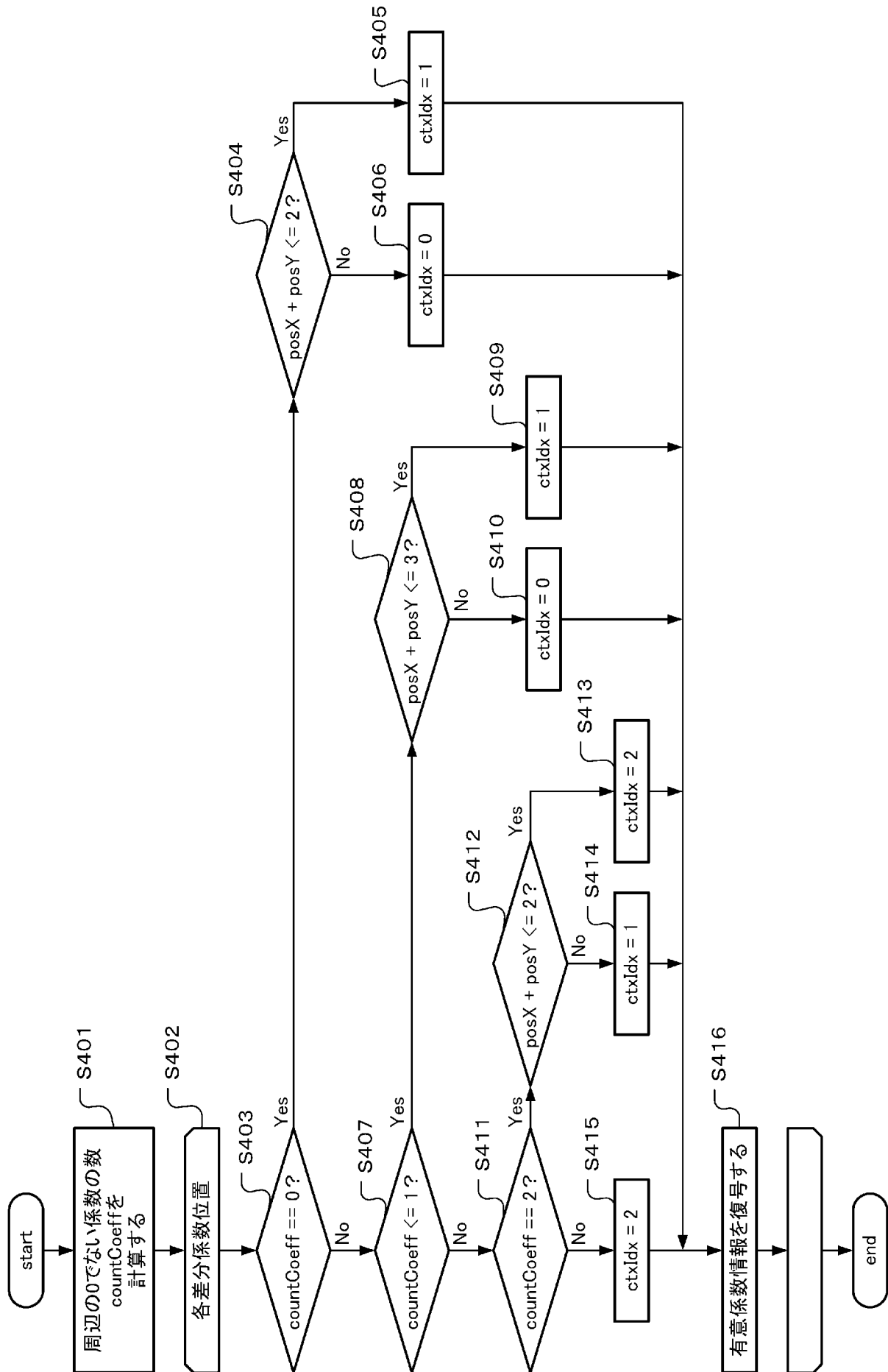
[図2]



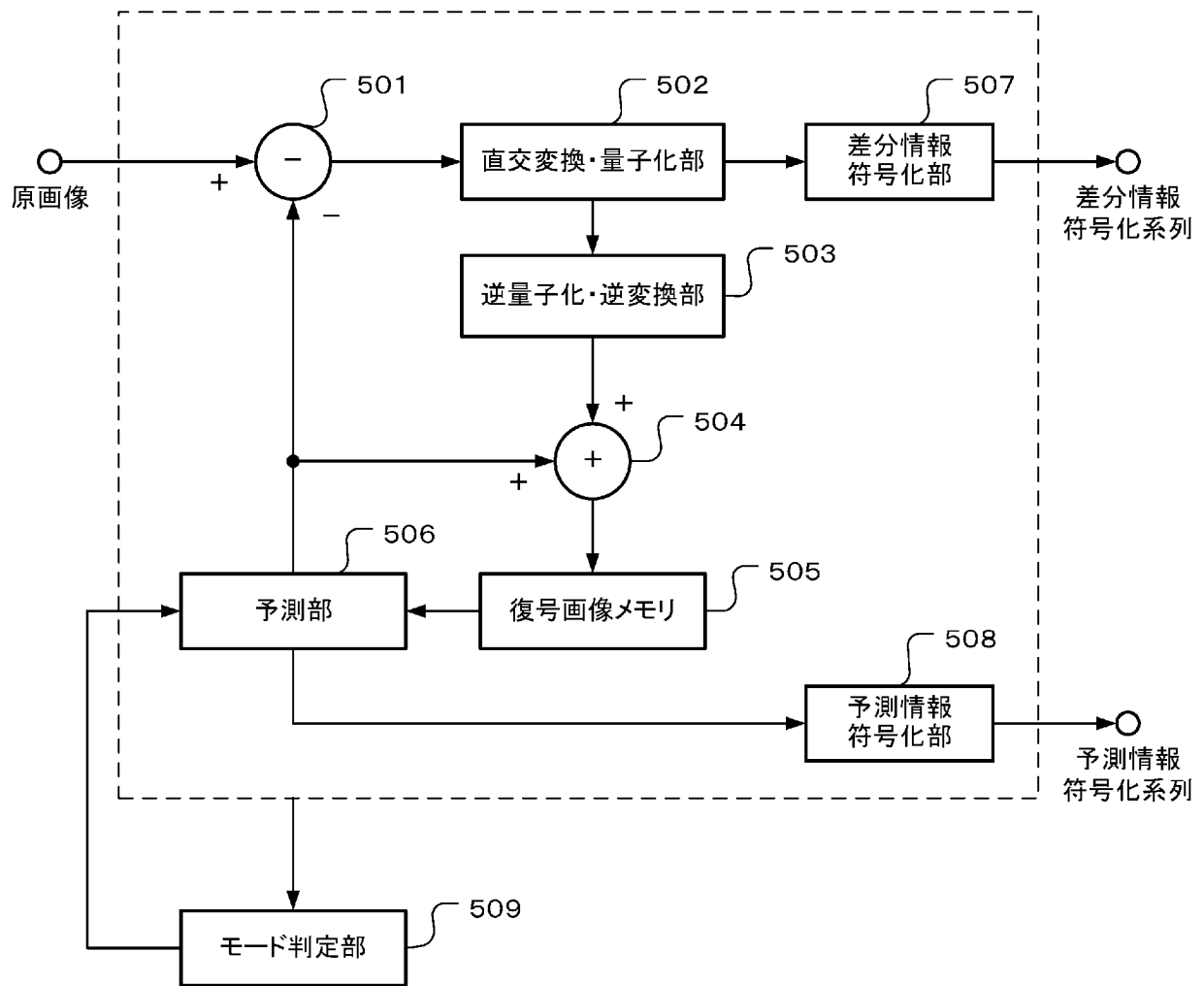
[図3]



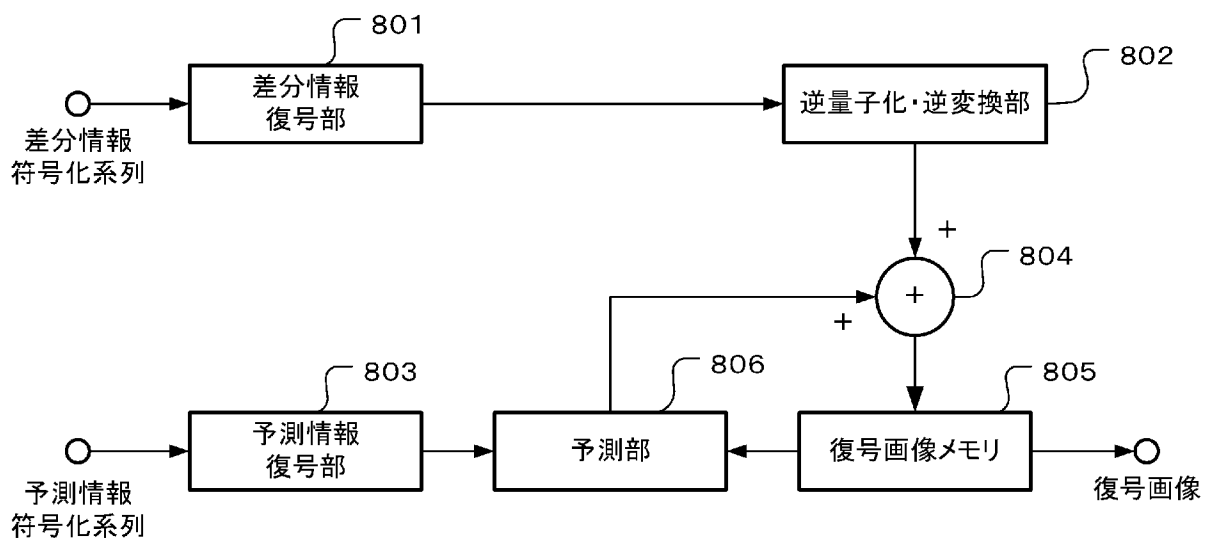
[図4]



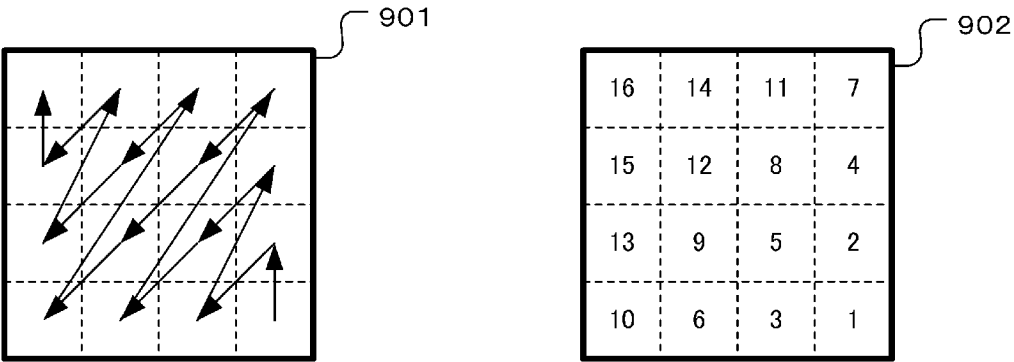
[図5]



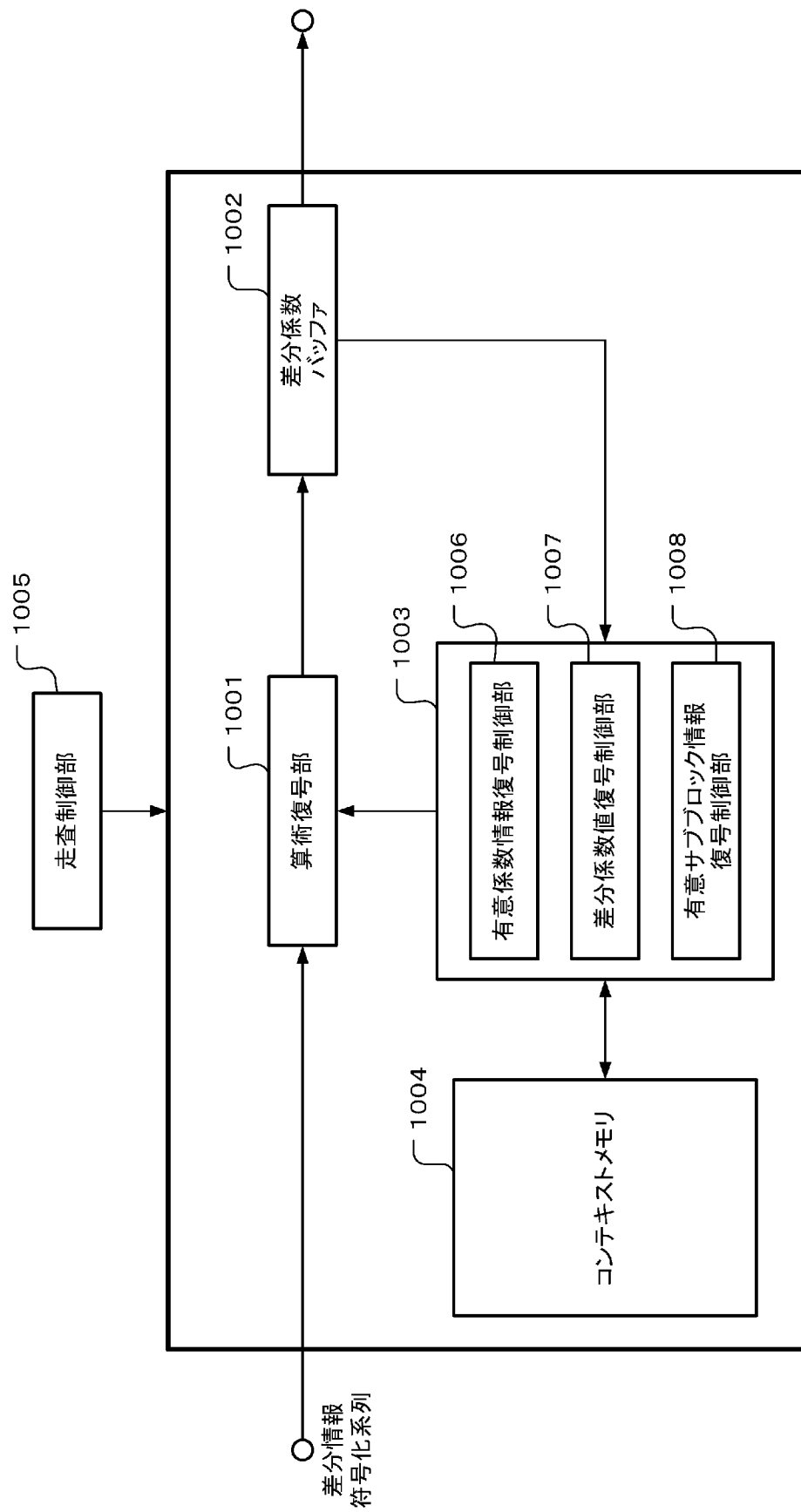
[図6]



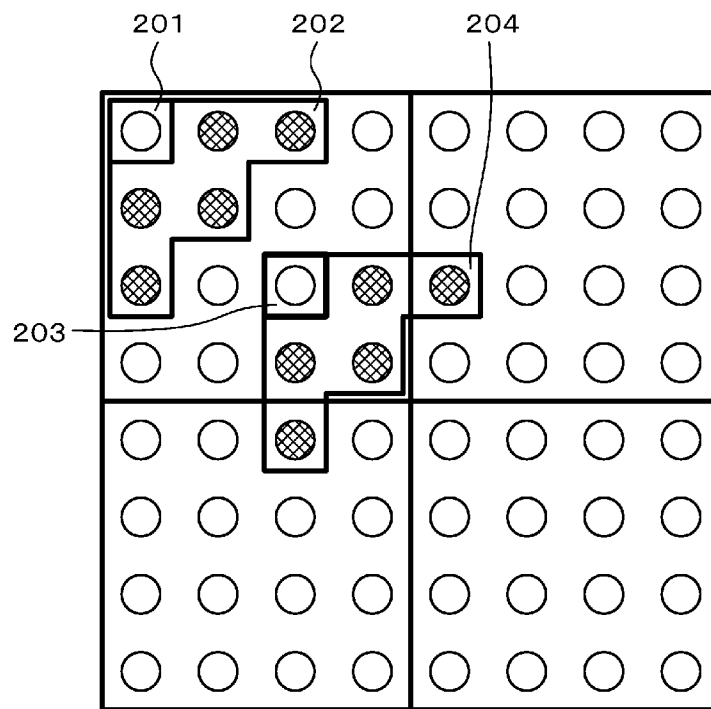
[図7]



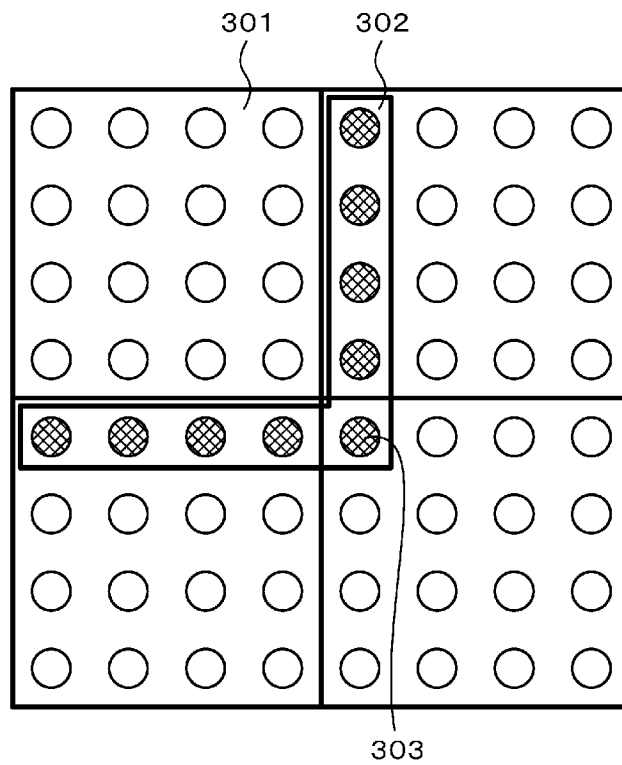
[図8]



[図9]



[図10]



[図11]

		posX				
		0	1	2	3	
posY	0	1	1	1	0	601
	1	1	1	0	0	
	2	1	0	0	0	
	3	0	0	0	0	

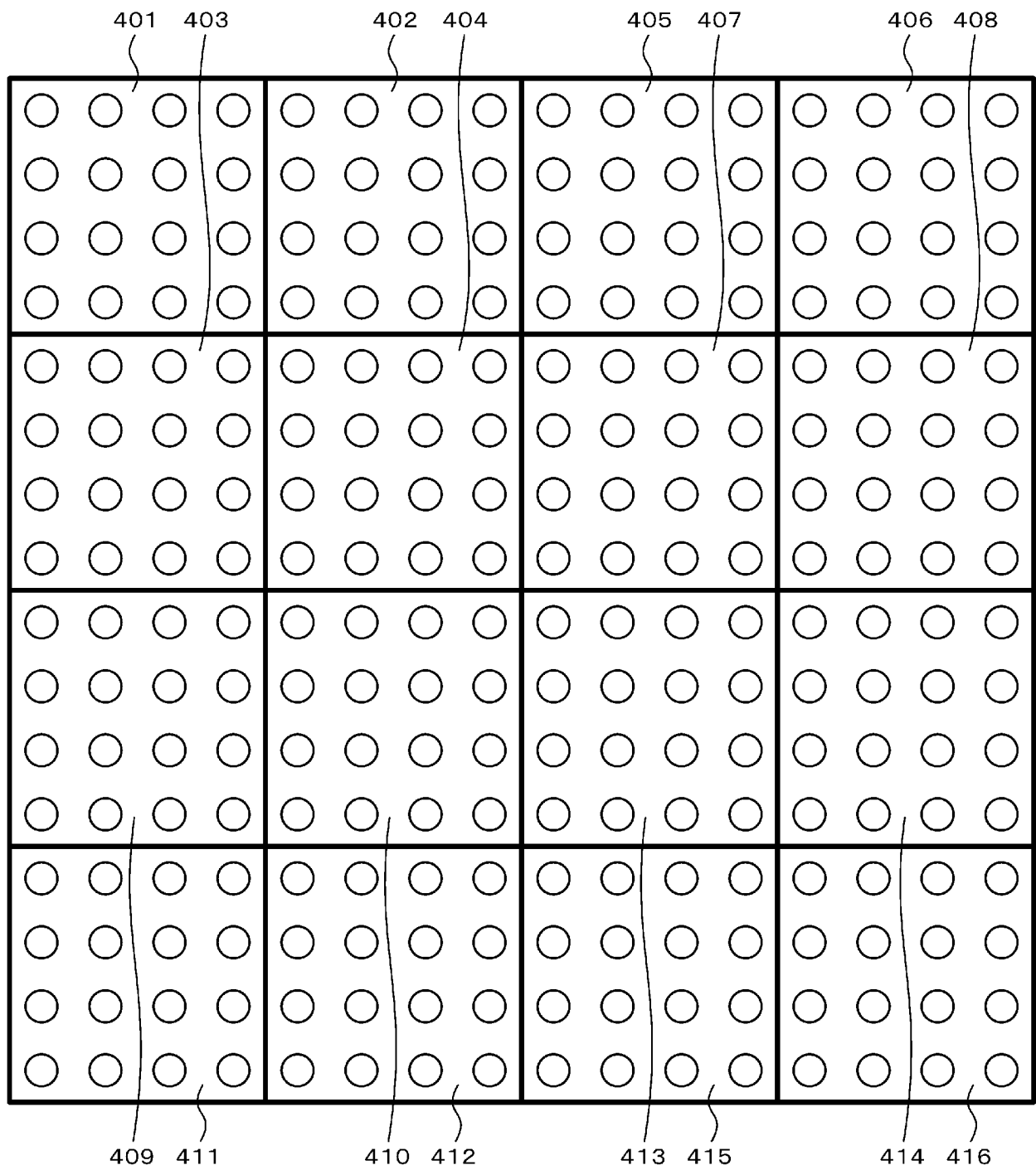
		posX				
		0	1	2	3	
posY	0	1	1	1	1	602
	1	1	1	1	0	
	2	1	1	0	0	
	3	1	0	0	0	

		posX				
		0	1	2	3	
posY	0	2	2	2	1	603
	1	2	2	1	1	
	2	2	1	1	1	
	3	1	1	1	1	

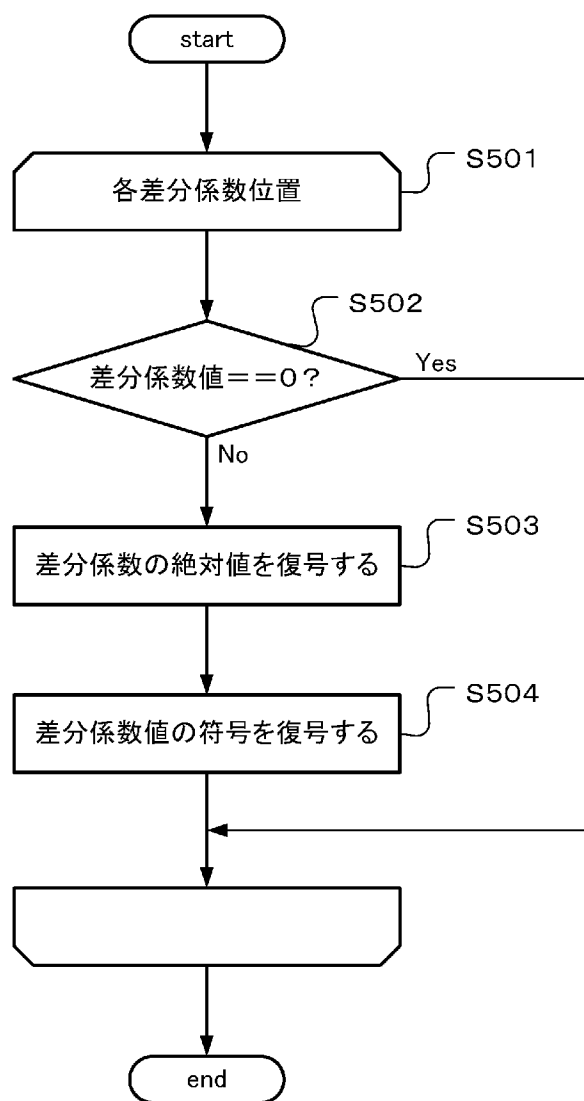
		posX				
		0	1	2	3	
posY	0	2	2	2	2	604
	1	2	2	2	1	
	2	2	2	1	1	
	3	2	1	1	1	

		posX				
		0	1	2	3	
posY	0	2	2	2	2	605
	1	2	2	2	2	
	2	2	2	2	2	
	3	2	2	2	2	

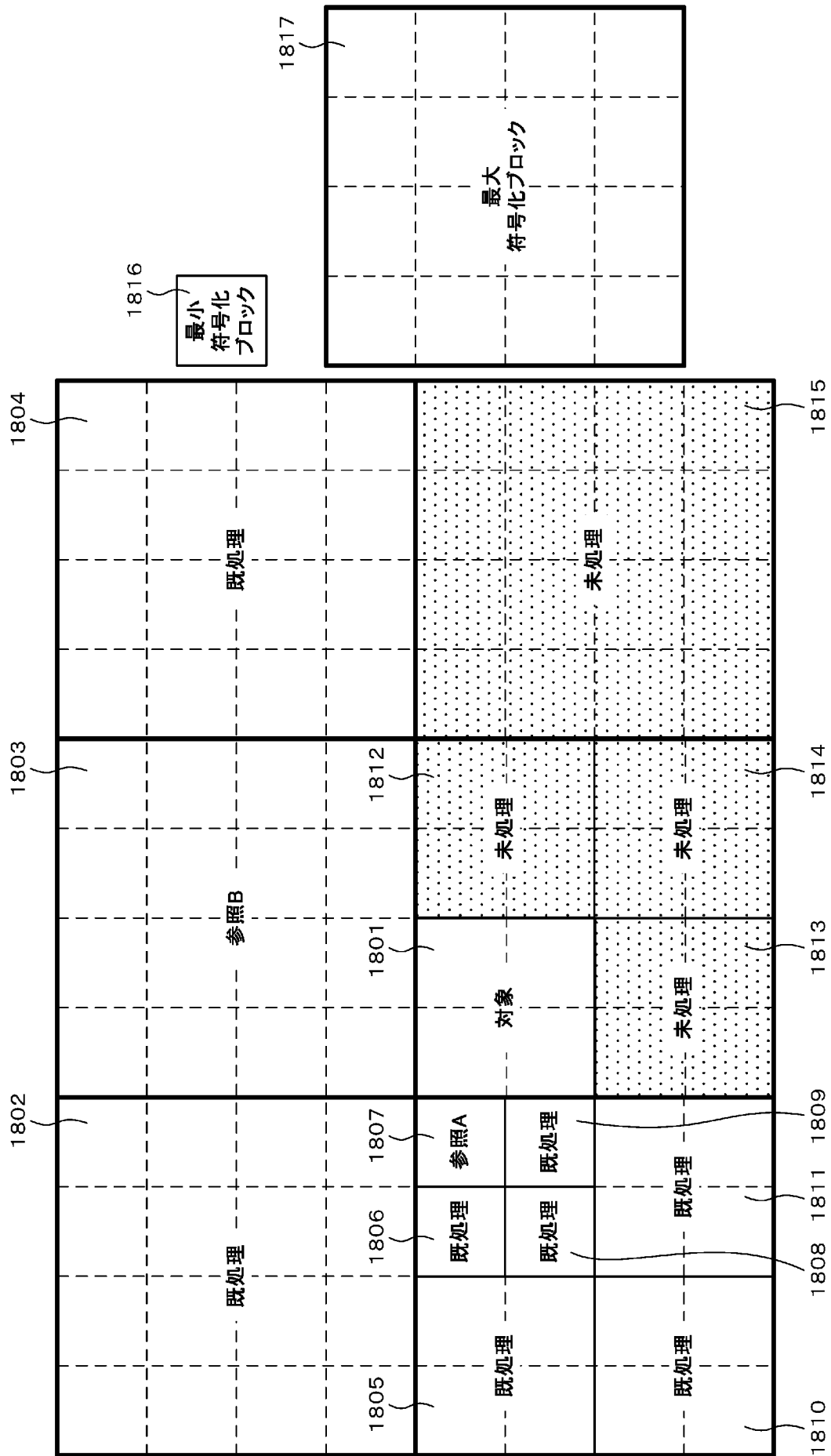
[図12]



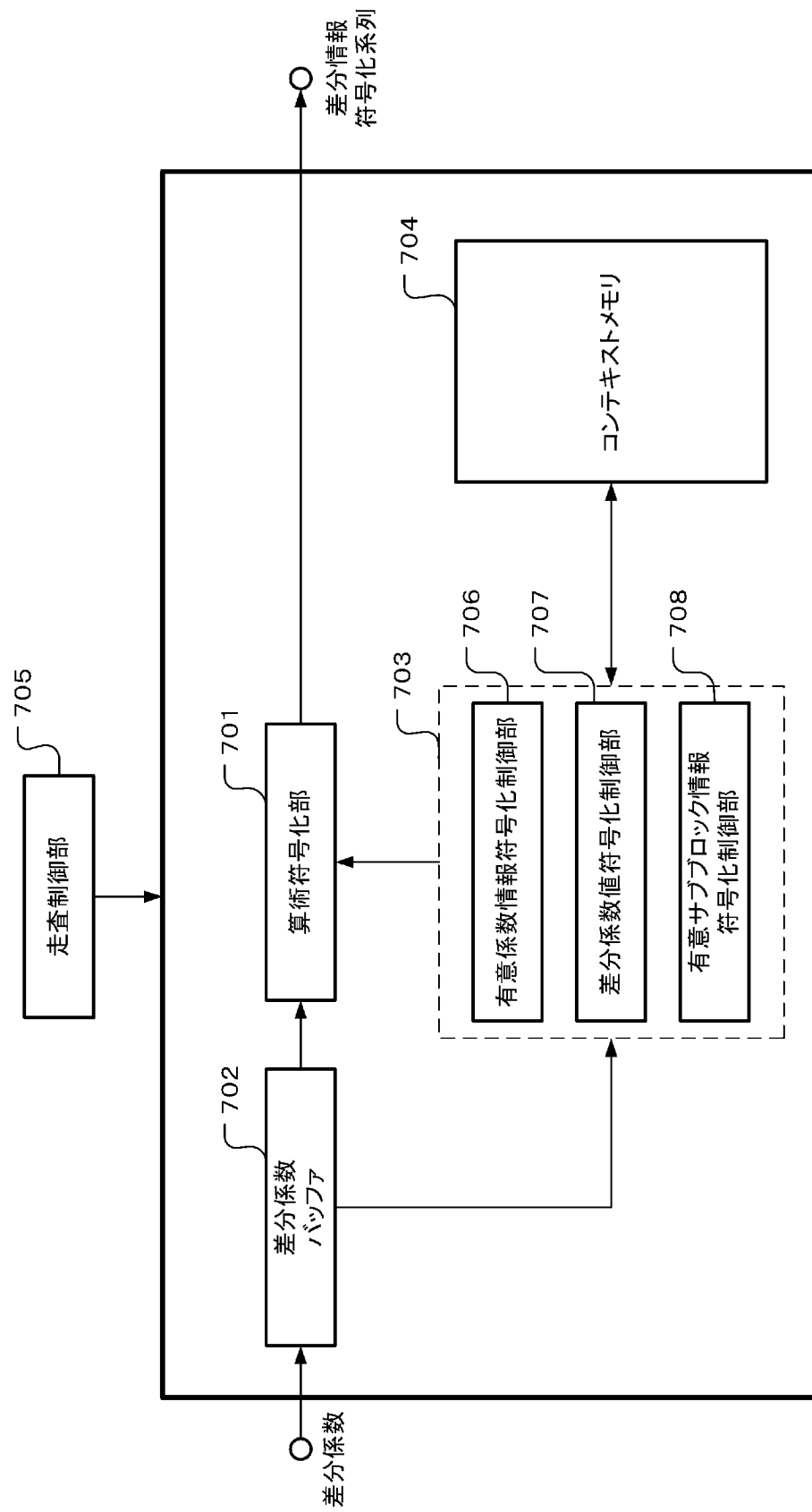
[図13]



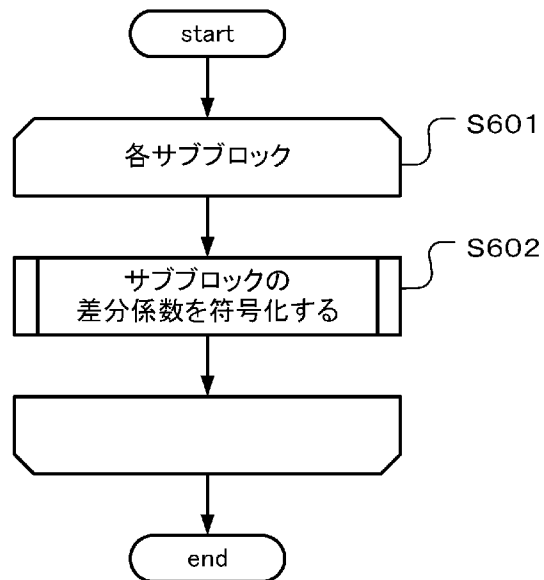
[図14]



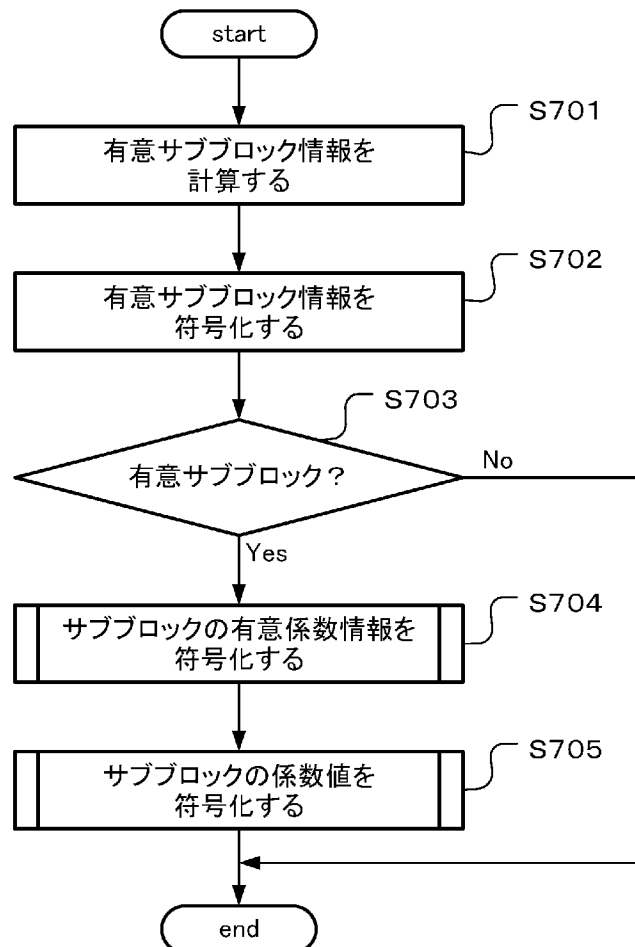
[図15]



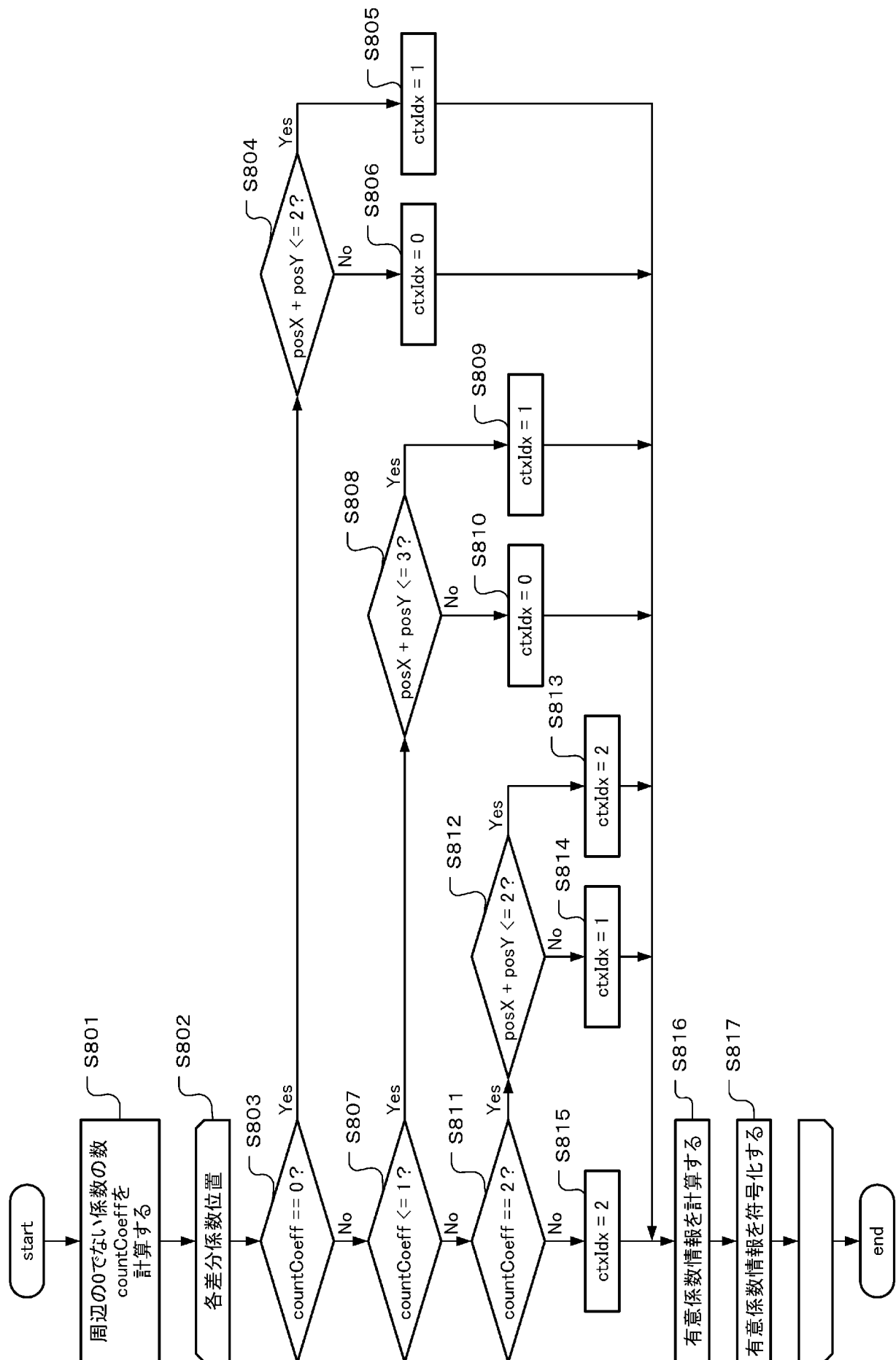
[図16]



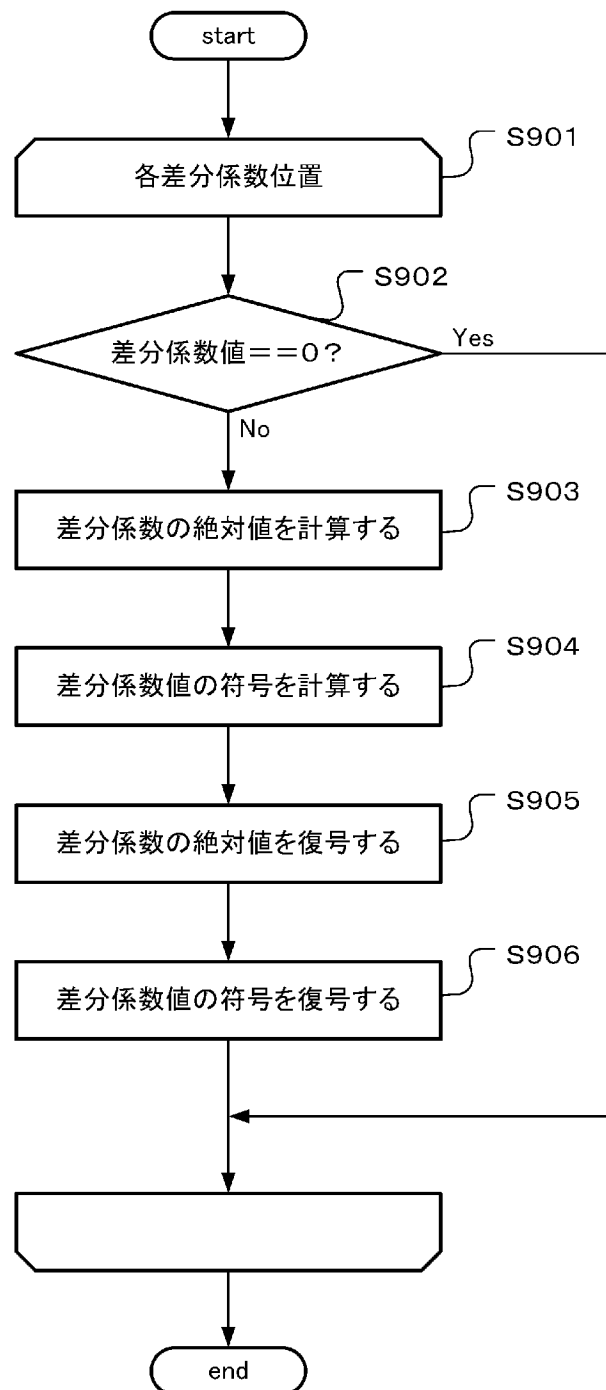
[図17]



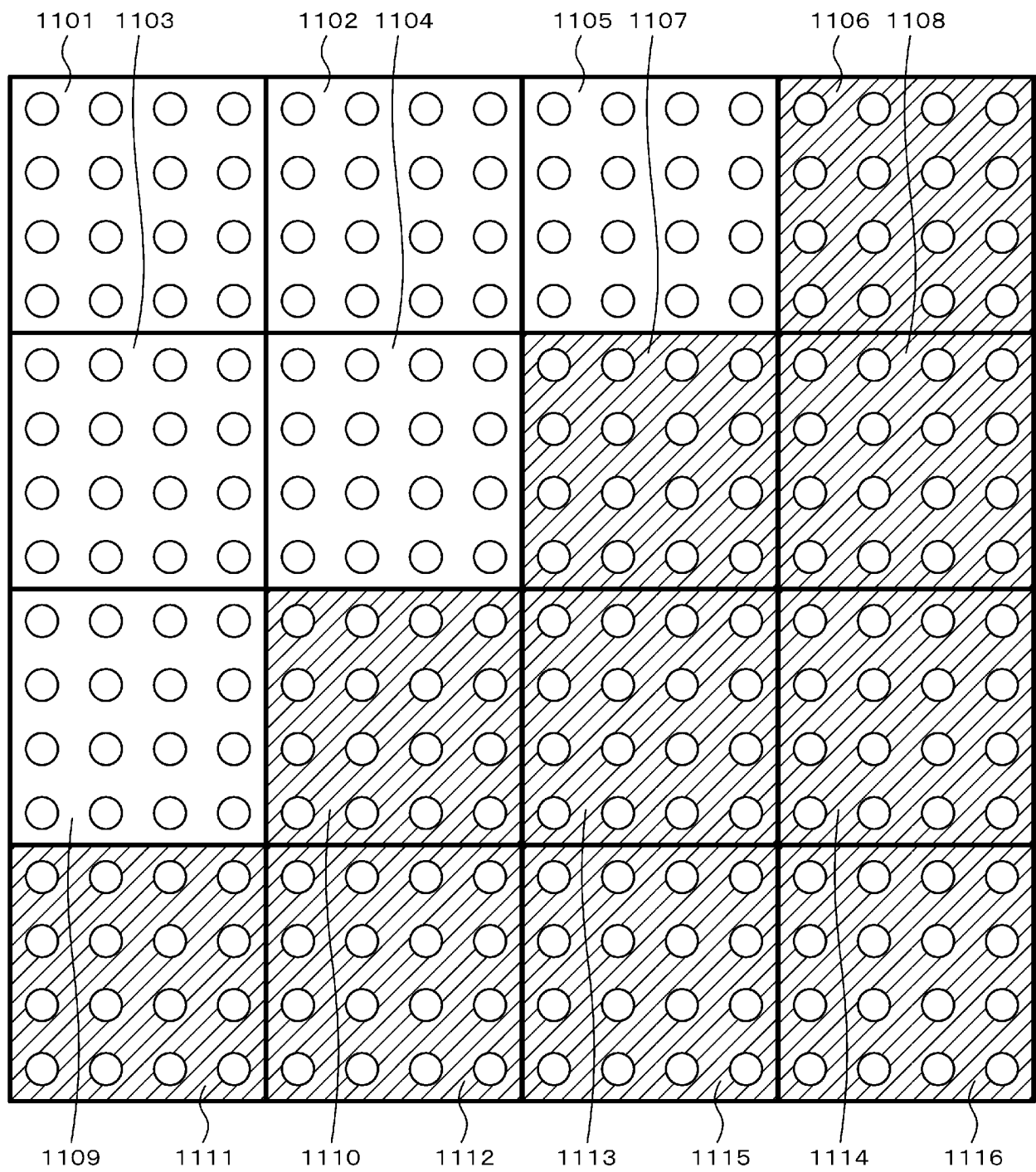
[図18]



[図19]



[図20]



INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2013/002033

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER

H04N7/30(2006.01) i

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

H04N7/24-7/68

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Jitsuyo Shinan Koho 1922-1996 Jitsuyo Shinan Toroku Koho 1996-2013

Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-2013 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994-2013

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X	Benjamin Bross, Woo-Jin Han, Jens-Rainer Ohm, Gary J. Sullivan, Thomas Wiegand, "High efficiency video coding (HEVC) text specification draft 6", Joint Collaborative Team on Video Coding (JCT-VC) of ITU-T SG16 WP3 and ISO/IEC JTC1/SC29/WG11 7th Meeting: Geneva, CH, 2012-02-17, [JCTVC-H1003] (version 20), <JCTVC-H1003_dJ.doc>, p.89,90,191,192	1-30
A	Nguyen Nguyen, Tianying Ji, Dake He, Gaelle Martin-Cocher, and Lin Song, "Multi-level significance maps for Large Transform Units", Joint Collaborative Team on Video Coding (JCT-VC) of ITU-T SG16 WP3 and ISO/IEC JTC1/SC29/WG11 7th Meeting: Geneva, 21-30 November, 2011, [JCTVC-G644]	1-30

☒ Further documents are listed in the continuation of Box C.☐ See patent family annex.

* Special categories of cited documents:

"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance

"E" earlier application or patent but published on or after the international filing date

"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)

"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means

"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention

"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone

"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art

"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search
18 June, 2013 (18.06.13)Date of mailing of the international search report
02 July, 2013 (02.07.13)Name and mailing address of the ISA/
Japanese Patent Office

Authorized officer

Facsimile No.

Telephone No.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2013/002033

C (Continuation). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	C. Rosewarne, M. Maeda, "Non-CE11: Modified context selection for Significant Coefficient Flags with Diagonal sub-block scan", Joint Collaborative Team on Video Coding (JCT-VC) of ITU-T SG16 WP3 and ISO/IEC JTC1/SC29/WG11 7th Meeting: Geneva, CH, 21-30 November, 2011, [JCTVC-G958]	1-30

A. 発明の属する分野の分類（国際特許分類（I P C））

Int.Cl. H04N7/30(2006.01)i

B. 調査を行った分野

調査を行った最小限資料（国際特許分類（I P C））

Int.Cl. H04N7/24-7/68

最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報	1 9 2 2 - 1 9 9 6 年
日本国公開実用新案公報	1 9 7 1 - 2 0 1 3 年
日本国実用新案登録公報	1 9 9 6 - 2 0 1 3 年
日本国登録実用新案公報	1 9 9 4 - 2 0 1 3 年

国際調査で使用した電子データベース（データベースの名称、調査に使用した用語）

C. 関連すると認められる文献

引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求項の番号
X	Benjamin Bross, Woo-Jin Han, Jens-Rainer Ohm, Gary J. Sullivan, Thomas Wiegand, "High efficiency video coding (HEVC) text specification draft 6", Joint Collaborative Team on Video Coding (JCT-VC) of ITU-T SG16 WP3 and ISO/IEC JTC1/SC29/WG11 7th Meeting: Geneva, CH, 2012-02-17, [JCTVC-H1003] (version 20), <JCTVC-H1003_dJ.doc>, p. 89, 90, 191, 192	1 - 3 0

☒ C 欄の続きにも文献が列挙されている。☐ パテントファミリーに関する別紙を参照。

* 引用文献のカテゴリー

「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの
「E」国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日以後に公表されたもの
「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献（理由を付す）
「O」口頭による開示、使用、展示等に言及する文献
「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願

の日の後に公表された文献

「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のために引用するもの
「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規性又は進歩性がないと考えられるもの
「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性がないと考えられるもの
「&」同一パテントファミリー文献

国際調査を完了した日

1 8 . 0 6 . 2 0 1 3

国際調査報告の発送日

0 2 . 0 7 . 2 0 1 3

国際調査機関の名称及びあて先

日本国特許庁（I S A / J P）

郵便番号 1 0 0 - 8 9 1 5

東京都千代田区霞が関三丁目4番3号

特許庁審査官（権限のある職員）

坂東 大五郎

5 C

3 2 4 1

電話番号 0 3 - 3 5 8 1 - 1 1 0 1 内線 3 5 4 1

C (続き) . 関連すると認められる文献		
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求項の番号
A	Nguyen Nguyen, Tianying Ji, Dake He, Gaëlle Martin-Cocher, and Lin Song, "Multi-level significance maps for Large Transform Units", Joint Collaborative Team on Video Coding (JCT-VC) of ITU-T SG16 WP3 and ISO/IEC JTC1/SC29/WG11 7th Meeting: Geneva, 21-30 November, 2011, [JCTVC-G644]	1 - 3 0
A	C. Rosewarne, M. Maeda, "Non-CE11: Modified context selection for Significant Coefficient Flags with Diagonal sub-block scan", Joint Collaborative Team on Video Coding (JCT-VC) of ITU-T SG16 WP3 and ISO/IEC JTC1/SC29/WG11 7th Meeting: Geneva, CH, 21-30 November, 2011, [JCTVC-G958]	1 - 3 0