



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 203359812 U

(45) 授权公告日 2013. 12. 25

(21) 申请号 201320444098. 0

(22) 申请日 2013. 07. 25

(73) 专利权人 湖北帕菲特工程机械有限公司

地址 442000 湖北省十堰经济开发区港澳台
工业园

(72) 发明人 金朝华 周亚亚

(51) Int. Cl.

B66C 13/56 (2006. 01)

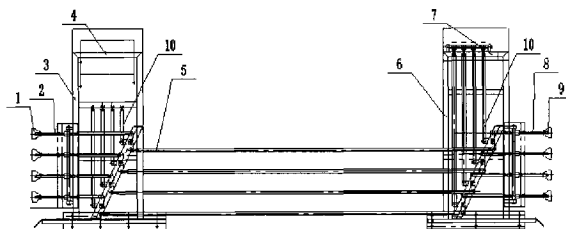
权利要求书1页 说明书2页 附图2页

(54) 实用新型名称

起重机操作装置

(57) 摘要

本实用新型涉及一种起重机操作装置,包括设置在吊机机架上的左操作平台和右操作平台;左操作平台上方设置有左平台中操作手柄,左操作平台下方设置有左平台下操作手柄,左平台中操作手柄与左平台下操作手柄通过连杆组件相连接;右操作平台上方设置有右平台中操作手柄,右操作平台下方设置有右平台下操作手柄,右平台中操作手柄与右平台下操作手柄通过连杆组件相连接;左操作平台操作手柄与右操作平台操作手柄通过连接杆相连接。本实用新型起重机操作装置,可以根据起吊重物的体积、形状、类型和位置的不同选择本实用新型四个操作位置中的一种,从而达到既满足起吊货物时视野宽阔,操作方便,又保证操作人员安全的目的。



1. 一种起重机操作装置,其特征在于:包括设置在吊机机架上的左操作平台和右操作平台;左操作平台设置有操作手柄,左操作平台上方设置有左平台中操作手柄,左操作平台下方设置有左平台下操作手柄,左平台中操作手柄与左平台下操作手柄通过连杆组件相连接;右操作平台设置有操作手柄,右操作平台上方设置有右平台中操作手柄,右操作平台下方设置有右平台下操作手柄,右平台中操作手柄与右平台下操作手柄通过连杆组件相连接;左操作平台操作手柄与右操作平台操作手柄通过连接杆相连接。

起重机操作装置

技术领域

[0001] 本实用新型涉及一种汽车起重装置,具体的说,是涉及一种起重机操作装置。

背景技术

[0002] 随车起重运输车上的随车起重机,操作系统包括上操作装置、中操作装置和下操作装置三种类型;其中,上操作装置是在吊机立柱旁上方设置座椅,操作工人坐在座椅上操作;中操作装置是在吊机机架上设置座椅,操作工人坐在座椅上操作;下操作装置是人站在地上操作。上操作装置,设立吊机立柱旁,起吊货物时视野比较宽阔,可是,人的安全性能差,一旦起重机出现故障,人就会手忙脚乱,易引发意外事故。下操作,人站在地上即车厢旁操作,视野不是很宽阔。现有技术一般只采用三种类型中的一种,因此,不能满足起重机实际的需要。

实用新型内容

[0003] 针对上述现有技术中的不足,本实用新型提供一种结构简单,操作方便,能够满足起重机起吊不同类型重物需要的起重机操作装置。

[0004] 本实用新型所采取的技术方案是:

[0005] 一种起重机操作装置,包括设置在吊机机架上的左操作平台和右操作平台;左操作平台设置有操作手柄,左操作平台上方设置有左平台中操作手柄,左操作平台下方设置有左平台下操作手柄,左平台中操作手柄与左平台下操作手柄通过连杆组件相连接;右操作平台设置有操作手柄,右操作平台上方设置有右平台中操作手柄,右操作平台下方设置有右平台下操作手柄,右平台中操作手柄与右平台下操作手柄通过连杆组件相连接;左操作平台操作手柄与右操作平台操作手柄通过连接杆相连接。

[0006] 本实用新型相对现有技术的有益效果:

[0007] 本实用新型起重机操作装置,可以根据起吊重物的体积、形状、类型和位置的不同选择本实用新型四个操作位置中的一种,从而达到既满足起吊货物时视野宽阔,操作方便,又保证操作人员安全的目的。

附图说明

[0008] 图1是本实用新型起重机操作装置主视结构示意图;

[0009] 图2是本实用新型起重机操作装置俯视结构示意图;

[0010] 图3是图1的局部放大示意图。

[0011] 附图中主要部件符号说明:

[0012] 图中:

[0013] 1、左平台下操作手柄 2、左平台下操作手柄

[0014] 3、左支架 4、左操作平台

[0015] 5、连接杆 6、右支架

- [0016] 7、右操作平台 8、右平台下操作手柄
[0017] 9、右平台下操作手柄 10、连杆组件
[0018] 11、左平台中操作手柄 12、右平台中操作手柄。

具体实施方式

[0019] 以下参照附图及实施例对本实用新型进行详细的说明：

[0020] 附图 1、2 可知，一种起重机操作装置，包括设置在吊机机架上的左操作平台 4 和右操作平台 7；左操作平台 4 设置有操作手柄，左操作平台 4 上方设置有左平台中操作手柄 11，左操作平台 4 下方设置有左平台下操作手柄 2，左平台中操作手柄 11 与左平台下操作手柄 2 通过连杆组件 10 相连接；右操作平台 7 设置有操作手柄，右操作平台 7 上方设置有右平台中操作手柄 12，右操作平台 7 下方设置有右平台下操作手柄 8，右平台中操作手柄 12 与右平台下操作手柄 8 通过连杆组件相连接；左操作平台 4 操作手柄与右操作平台 7 操作手柄通过连接杆 5 相连接。

[0021] 本实用新型起重机操作装置，可以根据起吊重物的体积、形状、类型和位置的不同选择本实用新型四个操作位置中的一种，从而达到既满足起吊货物时视野宽阔，操作方便，又保证操作人员安全的目的。

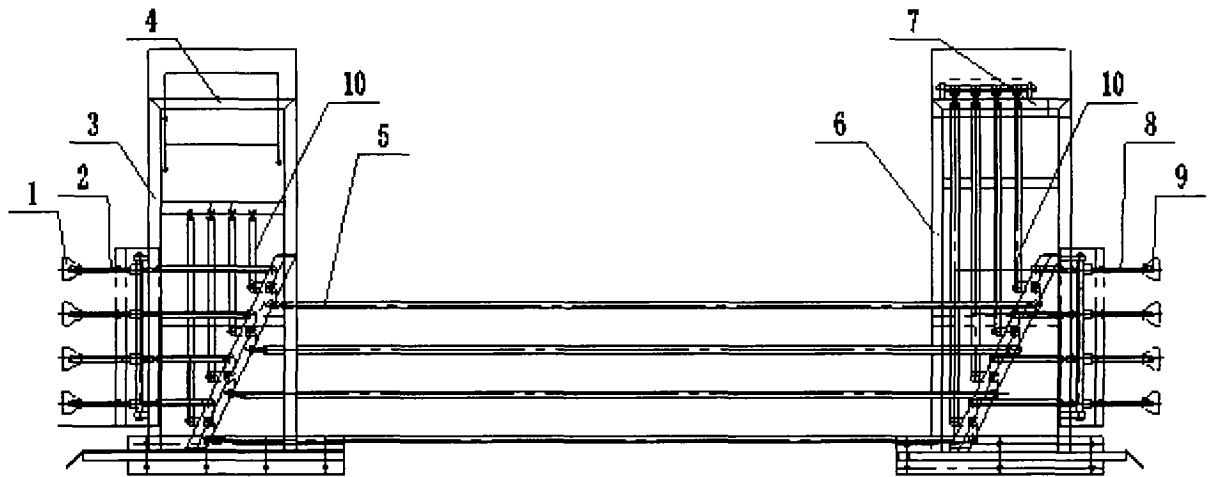


图 1

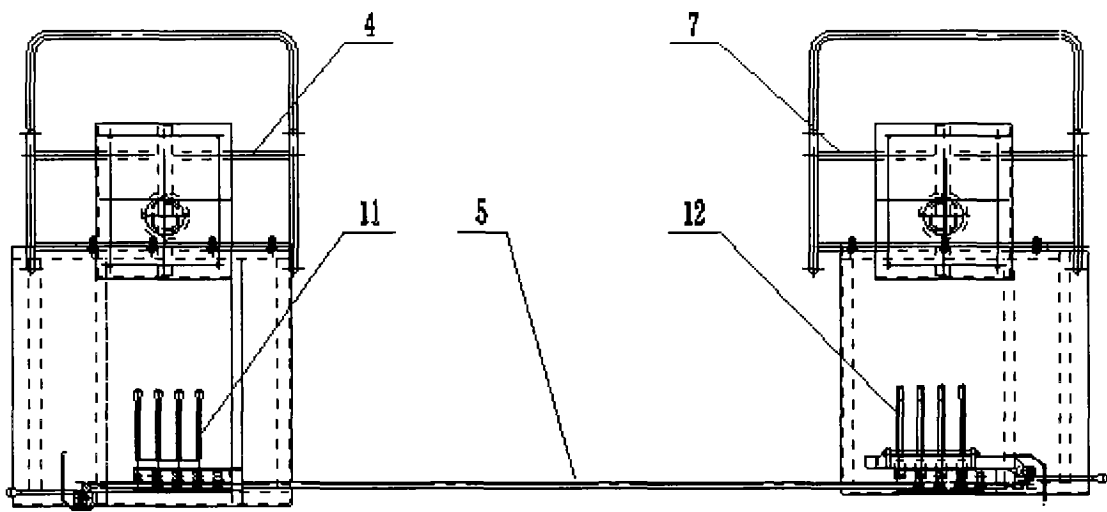


图 2

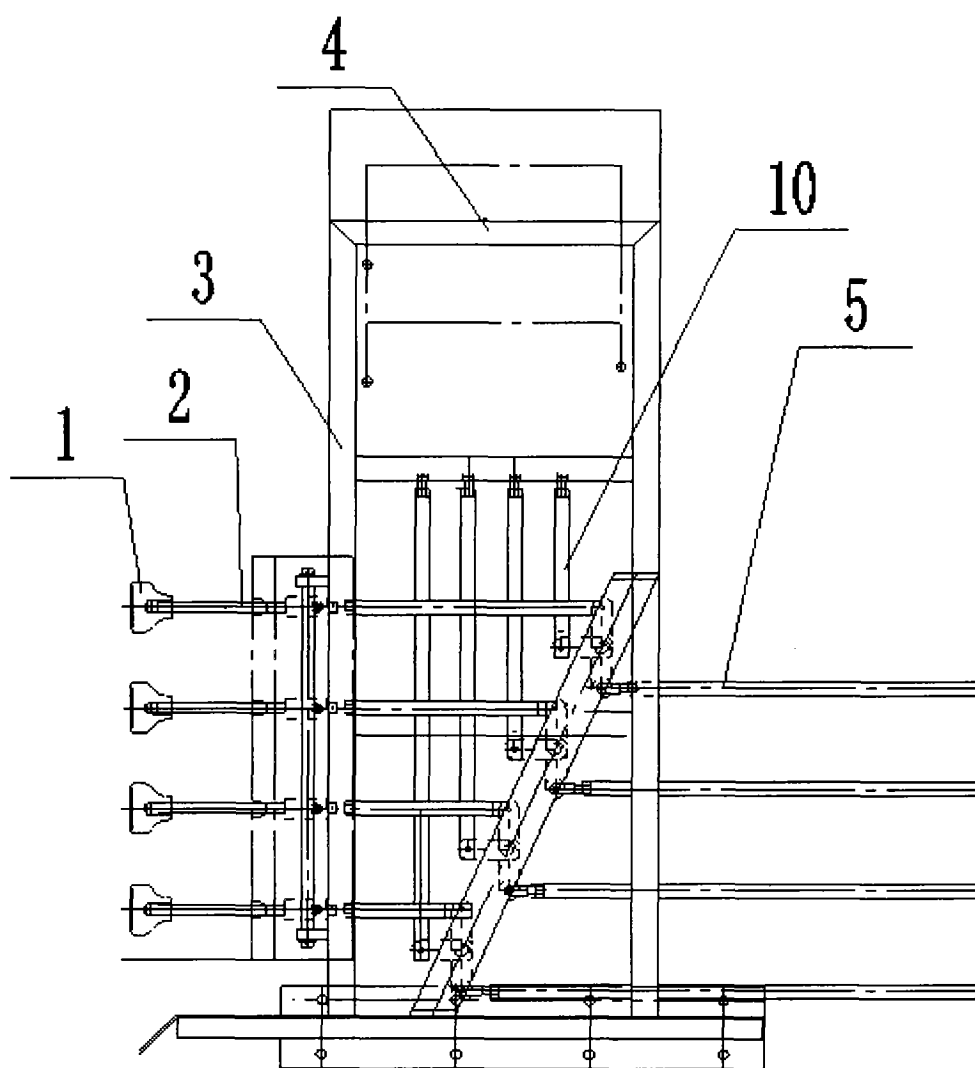


图 3