

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 特 許 公 報(B2)

(11) 特許番号

特許第6256115号
(P6256115)

(45) 発行日 平成30年1月10日(2018.1.10)

(24) 登録日 平成29年12月15日(2017.12.15)

(51) Int.Cl.		F I			
G06F	9/44	(2018.01)	G06F	9/06	G10A
G06F	11/34	(2006.01)	G06F	11/34	138

請求項の数 7 (全 32 頁)

(21) 出願番号	特願2014-46631 (P2014-46631)	(73) 特許権者	000005223
(22) 出願日	平成26年3月10日 (2014.3.10)		富士通株式会社
(65) 公開番号	特開2015-170283 (P2015-170283A)		神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番1号
(43) 公開日	平成27年9月28日 (2015.9.28)	(74) 代理人	100092152
審査請求日	平成28年11月2日 (2016.11.2)		弁理士 服部 毅巖
		(72) 発明者	関口 敦二
			神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番1号 富士通株式会社内
		(72) 発明者	清水 智弘
			神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番1号 富士通株式会社内
		(72) 発明者	安家 武
			神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番1号 富士通株式会社内

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 操作探索プログラム、操作探索方法、および操作探索装置

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

コンピュータに、

過去に実施されたシステムの変更作業で行われた複数の操作と、前記複数の操作に応じて実行された処理とを記録した作業ログに基づいて、前記複数の操作それぞれについて、操作に応じた処理を実行するシステムに期待される状態を示す事前条件と、操作に応じた処理を実行したシステムに期待される状態を示す事後条件とを判断し、

前記作業ログに基づいて、前記複数の操作それぞれについて、操作に応じた処理を実行するプログラムの版数を示す情報を取得し、

前記複数の操作それぞれを、当該操作の事後条件を事前条件とする操作に関連付け、

操作対象システムが満たしている初期条件を事前条件とする操作から、関連付けられた操作のうち、前記作業ログに示された版数のプログラムにより前記操作対象システムが実行可能な操作への遷移を辿り、作業後の前記操作対象システムの目標とする状態を示す目標条件を事後条件とする操作に到達する経路を探索し、

探索された当該経路上の操作を並べた操作手順を生成する、

処理を実行させる操作探索プログラム。

【請求項 2】

操作間の関連付けでは、前記複数の操作それぞれを遷移元とし、遷移元の操作の事後条件を事前条件とする操作を遷移先とし、遷移元の操作から遷移先の操作への遷移を定義したグラフを作成し、

10

20

経路の探索では、前記操作対象システムが満たしている前記初期条件と、作業によって前記操作対象システムが満たすこととなる前記目標条件とに基づき、前記初期条件を事前条件とする操作から、既に辿った操作の事後条件または前記初期条件を事前条件とする操作への遷移を辿って、前記目標条件を事後条件とする操作に到達する、前記グラフ上での経路を探索する、

ことを特徴とする請求項 1 記載の操作探索プログラム。

【請求項 3】

前記コンピュータに、さらに、事前条件または事後条件において、システム内に存在すると定義された情報について、前記作業ログに基づいて、当該情報を使用可能なシステムの状態を求める処理を実行させ、

経路の探索では、前記グラフに含まれる操作のうち、事前条件と事後条件とのそれぞれで使用する情報が前記操作対象システムで使用可能である操作への遷移を辿ることを特徴とする請求項 2 記載の操作探索プログラム。

【請求項 4】

前記コンピュータに、さらに、生成された操作手順にしたがって、前記操作対象システムを操作する処理を実行させることを特徴とする請求項 1 乃至 3 のいずれかに記載の操作探索プログラム。

【請求項 5】

コンピュータに、

過去に実施されたシステムの変更作業で行われた複数の操作と、前記複数の操作に応じて実行された処理とを記録した作業ログに基づいて、前記複数の操作それぞれについて、操作に応じた処理を実行するシステムに期待される状態を示す事前条件と、操作に応じた処理を実行したシステムに期待される状態を示す事後条件とを判断し、

前記複数の操作それぞれを遷移元とし、遷移元の操作の事後条件を事前条件とする操作を遷移先とし、遷移元の操作から遷移先の操作への遷移を定義したグラフを作成し、

操作対象システムが満たしている初期条件を事前条件とする操作から、既に辿った操作の事後条件または前記初期条件を事前条件とする操作への遷移を辿って、作業後の前記操作対象システムの目標とする状態を示す目標条件を事後条件とする操作に到達する、前記グラフ上での経路を探索し、

探索された当該経路上の操作を並べた操作手順を生成し、

操作手順が生成されるごとに、当該操作手順に示された最初の操作を、前記操作対象システムに対して実行し、

操作が実行されるごとに、当該操作の実行によって前記操作対象システムが満たした条件を、当該操作の事後条件に加えて前記グラフを更新し、

前記グラフが更新されるごとに、当該操作の実行によって前記操作対象システムが満たした条件を前記初期条件に加え、前記初期条件を事前条件とする未実行の操作から、既に辿った操作の事後条件または前記初期条件を事前条件とする操作への遷移を辿って、前記目標条件を事後条件とする操作に到達する、前記グラフ上での経路を探索し、

経路が探索されるごとに、探索された当該経路上の操作を並べた操作手順を生成する、

処理を実行させる操作探索プログラム。

【請求項 6】

コンピュータが、

過去に実施されたシステムの変更作業で行われた複数の操作と、前記複数の操作に応じて実行された処理とを記録した作業ログに基づいて、前記複数の操作それぞれについて、操作に応じた処理を実行するシステムに期待される状態を示す事前条件と、操作に応じた処理を実行したシステムに期待される状態を示す事後条件とを判断し、

前記作業ログに基づいて、前記複数の操作それぞれについて、操作に応じた処理を実行するプログラムの版数を示す情報を取得し、

前記複数の操作それぞれを、当該操作の事後条件を事前条件とする操作に関連付け、

操作対象システムが満たしている初期条件を事前条件とする操作から、関連付けられた

10

20

30

40

50

操作のうち、前記作業ログに示された版数のプログラムにより前記操作対象システムが実行可能な操作への遷移を辿り、作業後の前記操作対象システムの目標とする状態を示す目標条件を事後条件とする操作に到達する経路を探索し、

探索された当該経路上の操作を並べた操作手順を生成する、
操作探索方法。

【請求項 7】

過去に実施されたシステムの変更作業で行われた複数の操作と、前記複数の操作に応じて実行された処理とを記録した作業ログに基づいて、前記複数の操作それぞれについて、操作に応じた処理を実行するシステムに期待される状態を示す事前条件と、操作に応じた処理を実行したシステムに期待される状態を示す事後条件とを判断する判断手段と、

10

前記作業ログに基づいて、前記複数の操作それぞれについて、操作に応じた処理を実行するプログラムの版数を示す情報を取得する取得手段と、

前記複数の操作それぞれを、当該操作の事後条件を事前条件とする操作に関連付ける関連付け手段と、

操作対象システムが満たしている初期条件を事前条件とする操作から、関連付けられた操作のうち、前記作業ログに示された版数のプログラムにより前記操作対象システムが実行可能な操作への遷移を辿り、作業後の前記操作対象システムの目標とする状態を示す目標条件を事後条件とする操作に到達する経路を探索する探索手段と、

探索された当該経路上の操作を並べた操作手順を生成する生成手段と、
を有する操作探索装置。

20

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、操作探索プログラム、操作探索方法、および操作探索装置に関する。

【背景技術】

【0002】

ICT (Information and Communication Technology) システムなどのシステムの運用管理では、OS (Operating System) やミドルウェアのインストール、バージョンアップなどにより、システムの構成を変更することがある。

30

【0003】

システムの構成を変更する場合に有用な技術として、例えば、新たに導入するソフトウェアの信頼性を確保するために、モジュール単体試験を効率的に行うことができるモジュール試験支援装置が考えられている。また、バッチファイルの実行環境正当性、整合性、及び連続実行性を効率的に検証する技術も考えられている。

【0004】

また、システムの構成を変更する場合、構成変更作業を効率化することも重要である。システムの構成を変更する場合、例えばシステムの起動・停止、システムの設定値変更、ソフトウェア更新などの作業が行われる。このとき、作業が発生するたびに、作業手順を管理者が一から考えていたのでは、作業効率が悪く、間違いも起こりやすい。

40

【0005】

そこで、既にある操作手順を流用して、操作対象のシステムに合わせた操作手順を作成することが考えられている。例えば、システムの構成変更内容に応じた構成変更の操作手順が示された手順情報の集合に基づいて、変更対象のシステムに合わせた固有情報が設定された手順情報を出力する技術がある。これにより、システムの構成変更作業の効率化を促進させることができる。

【先行技術文献】

【特許文献】

【0006】

【特許文献 1】特開平 06 - 250884 号公報

50

【特許文献2】特開2006-146503号公報

【特許文献3】国際公開第2012/124018号

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0007】

しかし、従来の技術は、過去に実際に実行された一連の操作手順をひとまとまりとして再利用するものであり、操作対象のシステムがその一連の操作手順全体を実行できる環境になれば再利用できず、再利用の条件が厳しい。例えば一連の操作手順のうちの、一部の操作でも操作対象のシステムが対応できなければ、その一連の操作手順を再利用して、操作対象システムに対する操作手順を作成することはできない。そのため、過去に実行された作業の操作手順を再利用して作成できる操作手順のパターンに限りがあり、目的に合った操作手順を生成ができないことがある。

10

【0008】

1つの側面では、本件は、操作対象のシステムを所望の状態にするための操作手順を自動生成できる可能性を高めることを目的とする。

【課題を解決するための手段】

【0009】

1態様では、コンピュータに以下の処理を実行させる操作探索プログラムが提供される。コンピュータは、過去に実施されたシステムの変更作業で行われた複数の操作と、複数の操作に応じて実行された処理とを記録した作業ログに基づいて、事前条件と事後条件とを判断する。事前条件は、操作に応じた処理を実行するシステムに期待される状態を示す。事後条件は、操作に応じた処理を実行したシステムに期待される状態を示す。次にコンピュータは、複数の操作それぞれを、当該操作の事後条件を事前条件とする操作に関連付ける。さらにコンピュータは、操作対象システムが満たしている初期条件を事前条件とする操作から、関連付けられた操作を辿り、作業後の操作対象システムの目標とする状態を示す目標条件を事後条件とする操作に到達する経路を探索する。そしてコンピュータは、探索された経路上の操作を並べた操作手順を生成する。

20

【発明の効果】

【0010】

1態様によれば、操作対象のシステムに合わせた操作手順を自動生成できる可能性が高まる。

30

【図面の簡単な説明】

【0011】

【図1】第1の実施の形態に係る操作探索装置の機能構成例を示す図である。

【図2】第2の実施の形態のシステム構成例を示す図である。

【図3】第2の実施の形態に用いる管理サーバのハードウェアの一構成例を示す図である。

【図4】第2の実施の形態に係るICTシステムおよび管理サーバの機能を示すブロック図である。

【図5】ログDBに格納される作業ログの一例を示す図である。

40

【図6】CMDDBの一例を示す図である。

【図7】条件判定辞書の一例を示す図である。

【図8】グラフDBの一例を示す図である。

【図9】操作手順の自動生成の処理手順を示すフローチャートである。

【図10】グラフ作成処理の手順の一例を示すフローチャートである。

【図11】操作の属性の取得方法の一例を示す図である。

【図12】事前/事後条件の判断例を示す図である。

【図13】条件の属性の取得方法の一例を示す図である。

【図14】マージ処理の一例を示す図である。

【図15】手順探索の処理手順の一例を示すフローチャートである。

50

【図 1 6】手順探索の一例を示す図である。

【図 1 7】第 3 の実施の形態に係る ICT システムの構成例を示す図である。

【図 1 8】第 3 の実施の形態における操作手順の自動生成処理の一例を示すフローチャートである。

【図 1 9】手順探索・実行処理の手順の一例を示すフローチャートである。

【図 2 0】第 3 の実施の形態の手順探索の一例を示す第 1 の図である。

【図 2 1】第 3 の実施の形態の手順探索の一例を示す第 2 の図である。

【図 2 2】第 3 の実施の形態の手順探索の一例を示す第 3 の図である。

【図 2 3】第 3 の実施の形態の手順探索の一例を示す第 4 の図である。

【図 2 4】第 3 の実施の形態の手順探索の一例を示す第 5 の図である。

【図 2 5】第 3 の実施の形態の手順探索の一例を示す第 6 の図である。

【図 2 6】第 3 の実施の形態の手順探索の一例を示す第 7 の図である。

【図 2 7】第 3 の実施の形態の手順探索の一例を示す第 8 の図である。

【発明を実施するための形態】

【0012】

以下、本実施の形態について図面を参照して説明する。なお各実施の形態は、矛盾のない範囲で複数の実施の形態を組み合わせる実施することができる。

〔第 1 の実施の形態〕

まず、第 1 の実施の形態について説明する。

【0013】

図 1 は、第 1 の実施の形態に係る操作探索装置の機能構成例を示す図である。操作探索装置 10 は、操作対象システム 1 を所望の状態にするための操作手順を自動生成するものである。そのために操作探索装置 10 は、判断手段 11、関連付け手段 12、記憶手段 13、探索手段 14、生成手段 15、および操作手段 16 を有する。

【0014】

判断手段 11 は、過去に実施されたシステムの変更作業で行われた複数の操作と、複数の操作に応じて実行された処理とを記録した作業ログ 2、3 を取得する。作業ログ 2、3 には、システムの変更作業時に、そのシステムに対して実施された操作内容と、その操作に応じてシステムで実行された処理とが記録されている。操作内容は、例えばシステムに入力されたコマンドである。操作に応じて実行された処理とは、例えばコマンドに応じたファイルの読み込み処理、ファイルの書き込み処理などである。

【0015】

そして判断手段 11 は、取得した作業ログ 2、3 に基づいて、複数の操作それぞれについて、操作に応じた処理を実行するシステムに期待される状態を示す事前条件と、操作に応じた処理を実行したシステムに期待される状態を示す事後条件とを判断する。以下、単に「条件」といった場合、事前条件と事後条件とを包含するものとする。

【0016】

事前条件は、例えば操作に応じて実行される処理ごとに存在する。事前条件としては、例えば「操作に応じた処理の実行時に読み込むファイルをシステムが有している。」という条件がある。この場合、操作に応じた処理の実行時に読み込むファイルのリストが事前条件内に定義される。

【0017】

事後条件は、例えば操作に応じた処理ごとに存在する。事後条件としては、例えば「操作に応じた処理の実行により生成されたファイルをシステムが有している。」という条件がある。この場合、操作に応じた処理の実行により生成されたファイルのリストが事後条件内に定義される。

【0018】

操作ごとの事前条件と事後条件とを判断した判断手段 11 は、例えば各操作に事前条件と事後条件とを関連付けた条件定義情報 4 を生成し、関連付け手段 12 に送信する。

関連付け手段 12 は、複数の操作それぞれを、その操作の事後条件を事前条件とする操

10

20

30

40

50

作に関連付ける。例えば関連付け手段 1 2 は、条件定義情報 4 に基づいてグラフ 5 を作成する。グラフ 5 は、複数の操作それぞれを遷移元とし、遷移元の操作の事後条件を事前条件とする操作を遷移先とし、遷移元の操作から遷移先の操作への遷移を定義したものである。ある操作から別の操作への遷移は、グラフ 5 上では、例えば事前条件または事後条件を示す条件を経由した遷移として定義される。関連付け手段 1 2 は、作成したグラフ 5 を記憶手段 1 3 に格納する。

【 0 0 1 9 】

記憶手段 1 3 は、グラフ 5 を記憶する。例えば記憶手段 1 3 として、不揮発性の記憶媒体を用いることができる。なおグラフ 5 を作成後、すぐにグラフ 5 を用いた経路探索が実行される場合、記憶手段 1 3 として主記憶装置としてのメモリを用いてもよい。

10

【 0 0 2 0 】

探索手段 1 4 は、操作対象システム 1 が満たしている初期条件を事前条件とする操作から、関連付けられた操作を辿り、作業後の操作対象システム 1 の目標とする状態を示す目標条件を事後条件とする操作に到達する経路を探索する。例えば探索手段 1 4 は、探索条件 6 に基づいて、グラフ 5 内の経路を探索する。探索条件 6 には、操作対象システム 1 が満たしている初期条件と、作業によって操作対象システム 1 が満たすこととなる目標条件とが含まれている。例えば探索手段 1 4 は、初期条件を事前条件とする操作から、既に辿った操作の事後条件または初期条件を事前条件とする操作への遷移を辿って、目標条件を事後条件とする操作に到達する、グラフ 5 上での経路を探索する。探索手段 1 4 は、探索結果 7 を生成手段 1 5 に送信する。

20

【 0 0 2 1 】

生成手段 1 5 は、探索結果 7 に基づいて、探索された経路上の操作を並べた操作手順 8 を生成する。そして生成手段 1 5 は、生成した操作手順 8 を操作手段 1 6 に送信する。

操作手段 1 6 は、操作手順 8 にしたがって、操作対象システム 1 に対する操作を行う。

【 0 0 2 2 】

このような操作探索装置 1 0 によれば、作業ログ 2 , 3 が入力されると、判断手段 1 1 により、取得した作業ログ 2 , 3 に基づいて、複数の操作それぞれについて事前条件と事後条件とが判断される。図 1 の例では、作業ログ 2 には「操作 1」と「操作 2」とが含まれており、作業ログ 3 には「操作 3」と「操作 4」とが含まれている。そこで 4 つの操作それぞれについて、事前条件と事後条件とが判断される。そして判断手段 1 1 は、各操作の事前条件と事後条件とを示す条件定義情報 4 を生成する。

30

【 0 0 2 3 】

条件定義情報 4 は、例えば事前条件または事後条件を示すノード、操作それぞれをノードとしてグラフで表すことができる。この場合、事前条件のノードと操作のノードとがエッジで接続され、操作と事後条件とがエッジで接続される。

【 0 0 2 4 】

次に関連付け手段 1 2 により、操作ごとの事前条件と事後条件とが定義された条件定義情報 4 に基づいて、グラフ 5 が作成される。図 1 の例では、「操作 1」の事後条件に「条件 2」があり、「操作 2」の事前条件に「条件 2」がある。そこで関連付け手段 1 2 は、条件定義情報 4 において個別に存在する「操作 1」と「操作 2」とのグラフを統合する。例えば「操作 1」のノードにエッジで接続された「条件 2」のノードに、「操作 2」のノードをエッジで接続する。同様に、条件の同一性に基づいて、条件定義情報 4 内の操作ごとのグラフが統合され、最終的なグラフ 5 となる。作成されたグラフ 5 は、記憶手段 1 3 に格納される。

40

【 0 0 2 5 】

その後、探索条件 6 が入力されると、探索手段 1 4 によって、グラフ 5 から、探索条件 6 に応じた経路が探索される。図 1 の例では、初期条件を「条件 1」、目標条件を「条件 6」とする探索条件 6 が入力されている。グラフ 5 では、初期条件である「条件 1」を事前条件とするのは「操作 1」である。「操作 1」の事後条件として「条件 3」が存在し、その「条件 3」は「操作 4」の事前条件でもある。すなわち「操作 1」から「操作 4」へ

50

、「条件 3」を介した遷移が存在する。「操作 4」の事後条件としては、目標条件である「条件 6」が存在する。その結果、グラフ 5 上で「操作 1」と「操作 4」とを通る遷移経路が、探索結果 7 として出力される。

【0026】

探索結果 7 に基づいて、生成手段 15 により操作手順 8 が生成される。図 1 の例では、「操作 1」、「操作 4」の順で操作することを示す操作手順 8 が生成されている。そして操作手順 8 にしたがって、操作手段 16 により操作対象システム 1 に対する操作が行われる。その結果、操作対象システム 1 では操作に応じた処理が実行され、操作対象システム 1 において目標条件が満たされるようになる。

【0027】

このように第 1 の実施の形態に示す操作探索装置 10 によれば、過去に実施された作業を個々の操作単位で再利用した操作手順 8 を作成することができ、その結果、操作対象のシステムに合わせた操作手順を自動生成できる可能性が高まる。

【0028】

例えば図 1 の例では、作業ログ 2, 3 のいずれも、初期条件「条件 1」を満たすシステムが、目標条件「条件 6」を満たすように変更する作業ではない。そのため、過去に実施された操作手順を表す作業ログ 2, 3 に基づいて、過去に実施された操作手順の一部を再利用しようとしても、探索条件 6 を満たす操作手順は作成できない。第 1 の実施の形態では、過去に実施された作業の操作手順を操作ごとに分解し、条件の共通性によって作業を組み合わせ、探索条件 6 に合致する操作手順 8 を作成することができる。換言すると、過去に実行された作業の操作手順を、細かい粒度で再利用することができる。その結果、生成可能な操作手順の種類の豊富化が図られ、操作対象システム 1 が目標条件を満たすようにするための操作手順を、高い確率で自動生成できるようになる。

【0029】

ところで、生成した操作手順 8 に沿って操作対象システム 1 を操作したときに、目的通りの処理が実行されない場合があり得る。例えば処理を実行するプログラムの版数の違いにより、処理結果が異なる場合がある。そこで操作探索装置 10 において、操作手順 8 に応じた処理が実行できるかどうかを、予め判断するようにしてもよい。

【0030】

例えば、各操作に応じた処理を実行可能なシステムの状態を求め、操作対象システム 1 の状態で動作可能な操作により操作手順 8 を作成するようにしてもよい。その場合、例えば判断手段 11 が、作業ログ 2, 3 に基づいて、複数の操作それぞれに応じた処理を実行可能な、システムの状態を求める。そして関連付け手段 12 は、操作対象システム 1 の状態において動作可能な操作への遷移を辿ることで経路を探索する。これにより、生成された操作手順 8 が操作対象システムに適用できることに関する信頼性を向上させることができる。

【0031】

また操作に応じた処理で使用する情報について、操作対象システム 1 で使用可能であることを確認済みの操作手順 8 を作成するようにしてもよい。その場合、判断手段 11 は、事前情報または事後条件において、システム内に存在すると定義された情報について、作業ログ 2, 3 に基づいて、その情報を使用可能なシステムの状態を求める。そして関連付け手段 12 は、グラフ 5 に含まれる操作のうち、事前条件と事後条件とのそれぞれで使用する情報が操作対象システム 1 で使用可能である操作への遷移を辿ることで、経路を探索する。これにより、生成された操作手順が操作対象システムに適用できることに関する信頼性を向上させることができる。

【0032】

上記説明では、過去に実行された作業ログ 2, 3 の内容のみをグラフ 5 に反映させているが、操作対象システム 1 への操作結果に応じて、逐次グラフ 5 を更新することもできる。この場合、操作探索装置 10 は、例えば、操作手順 8 を作成後に、以下の処理を繰り返し実行する。

10

20

30

40

50

〔手順１〕操作手段１６が、操作手順が生成されるごとに、その操作手順に示された最初の操作を、操作対象システム１に対して実行する。

〔手順２〕関連付け手段１２が、操作が実行されるごとに、その操作の実行によって操作対象システム１が満たした条件を、その操作の事後条件に加えてグラフ５を更新する。

〔手順３〕探索手段１４が、操作が実行されるごとに、操作の実行によって操作対象システム１に生じた条件を初期条件に加え、初期条件を事前条件とする未実行の操作から、既に辿った操作の事後条件または初期条件を事前条件とする操作への遷移を辿って、目標条件を事後条件とする操作に到達する、グラフ５上での経路を探索する。

〔手順４〕生成手段１５が、経路が探索されるごとに、探索された経路上の操作を並べた操作手順を生成する。

10

【００３３】

以上の〔手順１〕～〔手順４〕の処理が、目標条件を事後条件とする操作が実行されるまで繰り返される。これにより、過去に行われた作業の作業ログ２，３だけでは構築できない操作手順を生成することができ、操作対象システム１が目標条件を満たすようにするための操作手順を、高い確率で自動生成できるようになる。

【００３４】

なお、図１に示す判断手段１１、関連付け手段１２、探索手段１４、生成手段１５、および操作手段１６は、例えば操作探索装置１０が有するプロセッサにより実現することができる。また、記憶手段１３は、例えば操作探索装置１０が有するメモリにより実現することができる。また、図１に示した各要素間を接続する線は通信経路の一部を示すものであり、図示した通信経路以外の通信経路も設定可能である。

20

【００３５】

〔第２の実施の形態〕

次に第２の実施の形態について説明する。第２の実施の形態は、多数のＩＣＴシステムから作業ログを収集して、特定のＩＣＴシステムに対する操作手順を自動生成できるようにしたものである。

【００３６】

図２は、第２の実施の形態のシステム構成例を示す図である。第２の実施の形態では、図１に示した第１の実施の形態の操作探索装置１０の一例として、管理サーバ１００が設けられている。管理サーバ１００には、ネットワーク２０を介して複数のＩＣＴシステム４１～４４が接続されている。複数のＩＣＴシステム４１～４４は、それぞれサーバ、ストレージ装置、ネットワークスイッチなどを含んでいる。

30

【００３７】

またネットワーク２０には、複数のユーザ５１～５４それぞれが使用する端末装置３１～３４が接続されている。ＩＣＴシステム４１～４４は、それぞれ別個のユーザが管理している。またＩＣＴシステム４１～４４は、それぞれ１以上のサーバで構成されている。

【００３８】

図２の例では、ユーザ５１は、端末装置３１を使用してＩＣＴシステム４１を管理する。またユーザ５２は、端末装置３２を使用してＩＣＴシステム４２を管理する。またユーザ５３は、端末装置３３を使用してＩＣＴシステム４３を管理する。またユーザ５４は、端末装置３４を使用してＩＣＴシステム４４を管理する。

40

【００３９】

管理サーバ１００は、ユーザ５１～５４によるＩＣＴシステム４１～４４の運用管理を支援するコンピュータである。管理サーバ１００は、ユーザ５１～５４による端末装置３１～３４を介したＩＣＴシステム４１～４４に対する操作内容をＩＣＴシステム４１～４４から取得し、作業ログとして保持する。また管理サーバ１００は、保持している作業ログに基づいて、作業内容に応じた操作手順を示すグラフを生成する。さらに管理サーバ１００は、ユーザ５１～５４による端末装置３１～３４からの手順要求に応じて、手順要求を操作するユーザが使用するＩＣＴシステムに適合する操作手順を生成し、手順要求を出力した端末装置に応答する。

50

【 0 0 4 0 】

管理サーバ 1 0 0 は、多様な操作手順を生成可能とするため、沢山の作業者の手順の作業ログを操作単位に細切れにし、各操作の動作条件を明らかにしておき、操作をつなぎあわせて操作手順を生成する。

【 0 0 4 1 】

図 3 は、第 2 の実施の形態に用いる管理サーバのハードウェアの一構成例を示す図である。管理サーバ 1 0 0 は、プロセッサ 1 0 1 によって装置全体が制御されている。プロセッサ 1 0 1 には、バス 1 0 9 を介してメモリ 1 0 2 と複数の周辺機器が接続されている。プロセッサ 1 0 1 は、マルチプロセッサであってもよい。プロセッサ 1 0 1 は、例えば C P U (Central Processing Unit)、M P U (Micro Processing Unit)、または D S P (Digital Signal Processor) である。プロセッサ 1 0 1 がプログラムを実行することで実現する機能の少なくとも一部を、A S I C (Application Specific Integrated Circuit)、P L D (Programmable Logic Device) などの電子回路で実現してもよい。

10

【 0 0 4 2 】

メモリ 1 0 2 は、管理サーバ 1 0 0 の主記憶装置として使用される。メモリ 1 0 2 には、プロセッサ 1 0 1 に実行させる O S のプログラムやアプリケーションプログラムの少なくとも一部が一時的に格納される。また、メモリ 1 0 2 には、プロセッサ 1 0 1 による処理に必要な各種データが格納される。メモリ 1 0 2 としては、例えば R A M (Random Access Memory) などの揮発性の半導体記憶装置が使用される。

20

【 0 0 4 3 】

バス 1 0 9 に接続されている周辺機器としては、H D D (Hard Disk Drive) 1 0 3、グラフィック処理装置 1 0 4、入力インタフェース 1 0 5、光学ドライブ装置 1 0 6、機器接続インタフェース 1 0 7 およびネットワークインタフェース 1 0 8 がある。

【 0 0 4 4 】

H D D 1 0 3 は、内蔵したディスクに対して、磁気的にデータの書き込みおよび読み出しを行う。H D D 1 0 3 は、管理サーバ 1 0 0 の補助記憶装置として使用される。H D D 1 0 3 には、O S のプログラム、アプリケーションプログラム、および各種データが格納される。なお、補助記憶装置としては、フラッシュメモリなどの不揮発性の半導体記憶装置を使用することもできる。

30

【 0 0 4 5 】

グラフィック処理装置 1 0 4 には、モニタ 2 1 が接続されている。グラフィック処理装置 1 0 4 は、プロセッサ 1 0 1 からの命令に従って、画像をモニタ 2 1 の画面に表示させる。モニタ 2 1 としては、C R T (Cathode Ray Tube) を用いた表示装置や液晶表示装置などがある。

【 0 0 4 6 】

入力インタフェース 1 0 5 には、キーボード 2 2 とマウス 2 3 とが接続されている。入力インタフェース 1 0 5 は、キーボード 2 2 やマウス 2 3 から送られてくる信号をプロセッサ 1 0 1 に送信する。なお、マウス 2 3 は、ポインティングデバイスの一例であり、他のポインティングデバイスを使用することもできる。他のポインティングデバイスとしては、タッチパネル、タブレット、タッチパッド、トラックボールなどがある。

40

【 0 0 4 7 】

光学ドライブ装置 1 0 6 は、レーザ光などを利用して、光ディスク 2 4 に記録されたデータの読み取りを行う。光ディスク 2 4 は、光の反射によって読み取り可能なようにデータが記録された可搬型の記録媒体である。光ディスク 2 4 には、D V D (Digital Versatile Disc)、D V D - R A M、C D - R O M (Compact Disc Read Only Memory)、C D - R (Recordable) / R W (ReWritable) などがある。

【 0 0 4 8 】

機器接続インタフェース 1 0 7 は、管理サーバ 1 0 0 に周辺機器を接続するための通信インタフェースである。例えば機器接続インタフェース 1 0 7 には、メモリ装置 2 5 やメモリリーダライタ 2 6 を接続することができる。メモリ装置 2 5 は、機器接続インタフェ

50

ース１０７との通信機能を搭載した記録媒体である。メモリリーダーライタ２６は、メモリカード２７へのデータの書き込み、またはメモリカード２７からのデータの読み出しを行う装置である。メモリカード２７は、カード型の記録媒体である。

【００４９】

ネットワークインタフェース１０８は、ネットワーク２０に接続されている。ネットワークインタフェース１０８は、ネットワーク２０を介して、他のコンピュータまたは通信機器との間でデータの送受信を行う。

【００５０】

以上のようなハードウェア構成によって、第２の実施の形態の処理機能を実現することができる。なお、第１の実施の形態に示した操作探索装置１０も、図３に示した管理サーバ１００と同様のハードウェアにより実現することができる。

10

【００５１】

管理サーバ１００は、例えばコンピュータ読み取り可能な記録媒体に記録されたプログラムを実行することにより、第２の実施の形態の処理機能を実現する。管理サーバ１００に実行させる処理内容を記述したプログラムは、様々な記録媒体に記録しておくことができる。例えば、管理サーバ１００に実行させるプログラムをＨＤＤ１０３に格納しておくことができる。プロセッサ１０１は、ＨＤＤ１０３内のプログラムの少なくとも一部をメモリ１０２にロードし、プログラムを実行する。また管理サーバ１００に実行させるプログラムを、光ディスク２４、メモリ装置２５、メモリカード２７などの可搬型記録媒体に記録しておくこともできる。可搬型記録媒体に格納されたプログラムは、例えばプロセッサ１０１からの制御により、ＨＤＤ１０３にインストールされた後、実行可能となる。またプロセッサ１０１が、可搬型記録媒体から直接プログラムを読み出して実行することもできる。

20

【００５２】

図４は、第２の実施の形態に係るＩＣＴシステムおよび管理サーバの機能を示すブロック図である。ＩＣＴシステム４１～４４は、それぞれ情報提供部４１ａ、４２ａ、４３ａ、４４ａを有している。情報提供部４１ａ、４２ａ、４３ａ、４４ａは、ＩＣＴシステム４１～４４に対して実施された操作のログを取得し、管理サーバ１００に送信する。また情報提供部４１ａ、４２ａ、４３ａ、４４ａは、ＩＣＴシステム４１～４４の構成情報を管理サーバ１００に送信する。ＩＣＴシステム４１～４４の構成情報には、ハードウェアの状態を示す情報とソフトウェアの状態を示す情報とが含まれる。ハードウェアの状態には、ハードウェア構成と、各ハードウェアの現在の動作状態が含まれる。ソフトウェアの状態には、ソフトウェア構成と、各ソフトウェアの動作状態とが含まれる。

30

【００５３】

管理サーバ１００は、ユーザインタフェース（ＵＩ）１１０、情報収集部１２０、ログＤＢ１３０、ＣＭＤＢ１４０、条件判定辞書記憶部１５０、グラフ作成部１６０、グラフＤＢ１７０、手順探索部１８０、およびスクリプト実行部１９０を有する。

【００５４】

ＵＩ１１０は、端末装置３１～３４からの入力を受け付ける。そして、ＵＩ１１０は、端末装置３１～３４からの入力内容を、情報収集部１２０、グラフ作成部１６０、手順探索部１８０、またはスクリプト実行部１９０に送信する。また、ＵＩ１１０は、情報収集部１２０、グラフ作成部１６０、手順探索部１８０、またはスクリプト実行部１９０から受信した出力内容を、端末装置３１～３４に送信する。

40

【００５５】

情報収集部１２０は、ＩＣＴシステム４１～４４から作業ログや構成情報を収集する。情報収集部１２０は、収集した作業ログを、ログＤＢ１３０に格納する。また情報収集部１２０は、収集した構成情報を、構成管理データベース（ＣＭＤＢ：Configuration Management Database）１４０に格納する。

【００５６】

ログＤＢ１３０は、作業ログを記憶する。例えばメモリ１０２またはＨＤＤ１０３の記

50

憶領域の一部が、ログDB130として使用される。

CMDB140は、ICTシステム41～44の構成情報を記憶する。例えばメモリ102またはHDD103の記憶領域の一部が、CMDB140として使用される。

【0057】

条件判定辞書記憶部150は、作業ログから、操作の事前条件または事後条件を判定するための定義である、条件判定辞書を記憶する。例えばメモリ102またはHDD103の記憶領域の一部が、条件判定辞書記憶部150として使用される。

【0058】

グラフ作成部160は、ログDB130と条件判定辞書記憶部150とを参照し、過去の作業で行われた操作間の関係を示すグラフを生成する。例えばグラフ作成部160は、作業ログを1操作ごとに分解し、それぞれのログを調査する。グラフ作成部160は、操作を、その操作により変化したシステム構成と結びつけ、「事前条件 操作 事後条件」という関係を集めた操作ごとのグラフを作成する。

【0059】

「変化したシステム構成」には、ファイルの状態の変化、プロセスの状態の変化、通信状態の変化、資源の状態の変化などがある。ファイルの状態の変化には、ファイルの有無の変化、ファイルの内容の変更などがある。プロセスの状態の変化には、実行中プロセスの有無の変化、そのプロセスの内容の変化などがある。通信の状態の変化には、TCP (Transmission Control Protocol) / UDP (User Datagram Protocol) ポートの状態変化などがある。資源の状態の変化には、CPU / メモリ / HDD 利用量の変化などがある。

【0060】

またグラフ作成部160は、操作に関するログから、操作の条件（事前条件または事後条件）の属性を抽出し、グラフの条件のノードに付与する。条件の属性は、例えばファイルに関するファイルパス / 所有者 / アクセス権 / バージョン / サイズ / ハッシュ値 / 日付など、プロセスに関する名前や引数などである。条件の属性により、その条件に示される情報を利用できるICTシステムの状態（動作環境）が分かる。例えばファイルのアクセス権により、そのファイルに対するアクセス権を有するユーザのプロセスでなければ、その条件を事前条件とする操作を実行できないことが分かる。

【0061】

さらにグラフ作成部160は、操作に関するログから、操作の属性を抽出し、グラフの操作のノードに付与する。操作の属性には、実行時の権限（例：管理者）、実行システム構成の情報（OS 種別、操作内のコマンドのファイルパス / バージョン / サイズ / ハッシュ値など）がある。操作の属性により、その操作に応じた処理を実行できるICTシステムの状態が分かる。例えば実行時の権限により、その操作を実行するための権限を有するユーザアカウントでなければ、ICTシステムの操作を実行できないことが分かる。

【0062】

グラフ作成部160は、作成したグラフを、グラフDB170に格納する。またグラフ作成部160は、ログDB130を解析し、操作を実行するためのシステム環境や、事前条件または事後条件に示されるファイルを使用するためのシステム環境を判断することもできる。このようなシステム環境を判断した場合、グラフ作成部160は、操作、事前条件、事後条件に応じたシステム環境に関する情報を、属性としてグラフDB170に格納する。

【0063】

グラフDB170は、作成されたグラフを記憶する。例えばメモリ102またはHDD103の記憶領域の一部が、グラフDB170として使用される。

手順探索部180は、初期条件（操作対象のシステムの現在の状態）と目標条件（操作対象のシステム上に作りたい状態）に基づいてグラフDB170に格納されたグラフから、操作対象となるICTシステムが目標条件を満たすようにするための操作を探索する。例えば手順探索部180は、グラフDB170に格納されたグラフから、初期条件と目標

10

20

30

40

50

条件とをつなぐサブグラフを探索する。その際、手順探索部 180 は、例えば C M D B 140 を参照し、操作対象の I C T システムで実行できる操作のみを探索対象とすることができる。例えば手順探索部 180 は、操作対象のシステム構成と、条件や操作の属性を比べ、操作対象のシステムにおいて適合している条件または操作のみを、探索対象とする。手順探索部 180 は、探索により得られた操作の配列から、操作手順を作成する。

【0064】

スクリプト実行部 190 は、受け取った操作手順に基づいて、その操作を実行するためのスクリプトを作成する。例えばスクリプト実行部 190 は、探索処理により得られたサブグラフに含まれる操作を、トポロジカルソートなどで操作を順序に配慮しながら取り出して並べ、スクリプトとする。トポロジカルソートでは、ある操作 A の事後条件を事前条件とする操作 B があるとき、操作 A が操作 B よりも前にあるという位置関係を保ったまま、探索によって見つけられた操作が一行に並べられる。そしてスクリプト実行部 190 は、作成したスクリプトに基づいて、操作対象の I C T システムに対して遠隔操作を実行する。

【0065】

なお図 4 に示したグラフ作成部 160 は、図 1 に示した第 1 の実施の形態の判断手段 11 と関連付け手段 12 とを包含する機能の一例である。図 4 に示したログ D B 130 は、図 1 に示した第 1 の実施の形態の記憶手段 13 の一例である。図 4 に示した手順探索部 180 は、図 1 に示した第 1 の実施の形態の探索手段 14 と生成手段 15 とを包含する機能の一例である。図 4 に示したスクリプト実行部 190 は、図 1 に示した第 1 の実施の形態の操作手段 16 の一例である。

【0066】

また、図 4 に示した各要素間を接続する線は通信経路の一部を示すものであり、図示した通信経路以外の通信経路も設定可能である。さらに、図 4 に示した各要素の機能は、例えば、その要素に対応するプログラムモジュールをコンピュータに実行させることで実現することができる。

【0067】

次に、ログ D B 130 に格納される情報について詳細に説明する。

図 5 は、ログ D B に格納される作業ログの一例を示す図である。ログ D B 130 には、I C T システム 41 ~ 44 から収集した複数の作業ログ 131, 132, ... が格納されている。作業ログ 131, 132, ... には、システム構成変更作業において I C T システムに対して行われた操作と、その操作により I C T システムで実行された処理とが記述されている。

【0068】

図 5 に示した作業ログ 131 は、Linux (登録商標) ディストリビューションの 1 つである C e n t O S (Community ENTerprise Operating System) 上で “yum install mysql” などの操作を実行した時のログ (strace ログ) の抜粋である。作業ログ 131 の例では、操作を実行するときに、execve システムコールが実行されている。この場合、作業ログ 131 において「execve」の記述から次の「execve」の記述まで、または「execve」の記述から作業ログ 131 の終端まで (図 5 中の破線の枠内) が、個々の操作に関するログとなる。

【0069】

操作に関するログには、その操作に応じて実行された処理が記述されている。操作に応じた実行された処理は、例えば操作が I C T システムにもたらした作用である。操作による作用には、ファイルの読み出し、ファイルの書き込みなどのファイル操作などが含まれる。図 5 の例では、「open」で始まる行が、操作が I C T システムにもたらした作用を示している。

【0070】

次に C M D B 140 のデータ構造について説明する。

図 6 は、C M D B の一例を示す図である。C M D B 140 には、I C T システムごとの

10

20

30

40

50

構成情報 1 4 1 , 1 4 2 , . . . が格納されている。

【 0 0 7 1 】

C M D B 1 4 0 の構成情報 1 4 1 は、複数の構成アイテム (C I : Configuration Item) 1 4 1 - 1 , 1 4 1 - 2 , . . . を有する。ここで、1 つの C I は 1 つのアイテム (item) に対応する。アイテムは複数のレコード (record) を持つ。レコードの下に、サーバやネットワークなどの構成情報を任意の形式で持つ。

【 0 0 7 2 】

例えば C I 1 4 1 - 1 は、アイテムの I D やタイプが設定された要素 1 4 1 a の下に、レコードを示す要素 1 4 1 b , 1 4 1 e , . . . が設定されている。レコードを示す要素 1 4 1 b の下には、階層構造で複数の要素 1 4 1 c , 1 4 1 d が設定されている。各要素 1 4 1 c , 1 4 1 d 内の先頭の 1 行は、要素名である。例えば要素 1 4 1 c の要素名は、「Server」である。また各要素内の要素名の下各行の文字列が属性を表している。例えば要素 1 4 1 c 内の「ipaddress= " 192.168.1.10 " 」が 1 つの属性であり、このうち「192.168.1.10」がその属性の値である。

【 0 0 7 3 】

次に条件判定辞書記憶部 1 5 0 に格納されている条件判定辞書について具体的に説明する。

図 7 は、条件判定辞書の一例を示す図である。条件判定辞書記憶部 1 5 0 に格納された条件判定辞書 1 5 1 には、文字列のパターンに対応付けて、事前条件または事後条件に関する判定内容が定義されている。図 7 の例では、「0__RDONLY」の記述がある行は、事前条件が示されているものと判定される。「0__WRONLY」の記述がある行は、事後条件が示されているものと判定される。「0__RDWR」の記述がある行は、事前条件かつ事後条件が示されているものと判定される。

【 0 0 7 4 】

次に、グラフ D B 1 7 0 のデータ構造について具体的に説明する。

図 8 は、グラフ D B の一例を示す図である。グラフ D B 1 7 0 には、操作テーブル 1 7 1 と条件テーブル 1 7 2 とが格納されている。

【 0 0 7 5 】

操作テーブル 1 7 1 は、操作に関する情報を管理するデータテーブルである。操作テーブル 1 7 1 には、操作 I D 、事前条件、事後条件、および属性の欄が設けられている。操作 I D の欄には、操作の識別情報 (操作 I D) が設定される。事前条件の欄には、対応する操作における事前条件の識別情報 (条件 I D) が設定される。事後条件の欄には、対応する操作における事後条件の識別情報 (条件 I D) が設定される。属性の欄には、操作を実行するためのシステム環境を示す属性が設定される。操作に関する属性は、属性名と属性値とを含んでいる。操作 I D 「操作 i 」 (i は 1 以上の整数) の属性についての属性名と属性値は、「属性 1 = 属性 i 1 」 , . . . , 「属性 m = 属性 i m 」 (左辺が属性名、右辺が属性値、m は 1 以上の整数) と表される。

【 0 0 7 6 】

図 8 に示す操作テーブル 1 7 1 には、以下のような操作および条件が登録されている。

- ・発見した操作は 4 つ：操作 I D 「操作 1 」、「操作 2 」、「操作 3 」、「操作 4 」
- ・操作 I D 「操作 1 」の操作の事前条件の条件 I D は「条件 1 1 」と「条件 1 2 」、事後条件の条件 I D は「条件 1 3 」と「条件 1 4 」
- ・操作 I D 「操作 2 」の操作の事前条件の条件 I D は「条件 1 2 」と「条件 2 1 」、事後条件の条件 I D は「条件 1 4 」と「条件 2 2 」
- ・操作 I D 「操作 3 」の操作の事前条件の条件 I D は「条件 1 3 」、事後条件の条件 I D は「条件 3 1 」
- ・操作 I D 「操作 4 」の操作の事前条件の条件 I D は「条件 2 2 」、事後条件の条件 I D は「条件 3 1 」

条件テーブル 1 7 2 は、事前条件または事後条件として用いられる条件に関する情報を管理するデータテーブルである。条件テーブル 1 7 2 には、条件 I D と属性との欄が設け

られている。条件IDの欄には、条件の識別情報（条件ID）が設定される。属性の欄には、システムに期待される状態を示す属性が設定される。条件に関する属性は、属性名と属性値とを含んでいる。条件ID「条件ij」の属性についての属性名と属性値は、「属性1 = 属性ij1」, ..., 「属性n = 属性ijn」（左辺が属性名、右辺が属性値、nは1以上の整数）と表される。

【0077】

以上のような構成の管理サーバ100により、ICTシステム41～44に対する過去のシステム構築作業の内容に基づいて、任意のICTシステムに対して実施しようとするシステム構築作業における操作手順が自動生成される。

【0078】

図9は、操作手順の自動生成の処理手順を示すフローチャートである。

〔ステップS101〕情報収集部120は、ICTシステム41～44それぞれから、作業ログと構成情報とを収集する。例えば情報収集部120は、ユーザからの情報収集指示に応じて情報収集を行う。情報収集の際には、例えば情報収集部120は、ICTシステム41～44に対して、情報提供要求を送信する。ICTシステム41～44の情報提供部41a, 42a, 43a, 44aは、情報提供要求に応じて、予め蓄積してある作業ログと構成情報とを管理サーバ100に送信する。情報収集部120は、収集した作業ログをログDB130に格納する。また情報収集部120は、収集した構成情報をCMDDB140に格納する。

【0079】

〔ステップS102〕グラフ作成部160は、ログDB130に格納された作業ログ131, 132, ...に基づいて、操作間の事前条件または事後条件の共通性によりグラフを作成する。例えばグラフ作成部160は、ユーザからのグラフ作成指示に応じてグラフを作成する。またグラフ作成部160は、情報収集部120による情報収集が完了したときに、グラフを作成してもよい。なおグラフ作成の際には、条件判定辞書記憶部150内の条件判定辞書151が参照される。グラフ作成部160は、作成したグラフをグラフDB170に格納する。この処理の詳細は後述する（図10参照）。

【0080】

〔ステップS103〕手順探索部180は、グラフDB170に格納されたグラフから、操作対象のICTシステムに対する操作手順を探索する。例えば手順探索部180は、ユーザからの操作手順作成指示に応じて、操作手順の探索を行う。手順探索部180は、探索して得られた操作手順を、スクリプト実行部190に送信する。なお手順探索処理の詳細は後述する（図15参照）。

【0081】

〔ステップS104〕スクリプト実行部190は、取得した操作手順をスクリプト化し、スクリプトを実行することで、操作対象のICTシステムの遠隔操作を行う。

このようにして、操作手順を生成し、その操作手順にしたがってICTシステムを操作することができる。次に、グラフ作成処理について詳細に説明する。

【0082】

図10は、グラフ作成処理の手順の一例を示すフローチャートである。

〔ステップS111〕グラフ作成部160は、ログDB130から作業ログを読み出し、読み出した作業ログを操作ごとに分割する。例えば図5に示したような作業ログ131, 132, ...であれば、execveシステムコールの記述の直前を境界として、作業ログを分割する。

【0083】

〔ステップS112〕グラフ作成部160は、操作単位に分割したログごとに、以下のステップS113～S117の処理を行うことで、操作の動作条件を抽出する。

〔ステップS113〕グラフ作成部160は、操作に関するログを解析し、操作と操作の属性とを抽出する。例えばグラフ作成部160は、操作のログから、execveで実行されるコマンドのファイルパスと引数を抽出する。抽出した文字列がICTシステムに対して

10

20

30

40

50

行われた操作であり、この文字列を操作の名前を示す属性とする。操作のログから抽出される操作の属性としては、名前以外に、例えば、操作の実行者、OS 種別、コマンドのファイルパス、コマンドのバージョン、コマンドのサイズ、コマンドのハッシュ値などがある。

【0084】

図11は、操作の属性の取得方法の一例を示す図である。属性名「名前」の属性値は、例えばコマンドのファイルパスと引数とを結合することで取得できる。例えば図5に示した作業ログ131の最初の操作であれば、“/usr/bin/yum [yum, install, mysql]”が操作の名前を示す属性値となる。

【0085】

属性名「実行者」の属性値は、例えば“whoami”などのコマンドを実行することで取得できる。例えばICTシステム41～44の情報提供部41a, 42a, 43a, 44aが操作に応じた処理の実行時に、“whoami”などのコマンドにより、その操作を行っているプロセスのユーザ名などの情報を取得する。そして情報提供部41a, 42a, 43a, 44aは、取得したユーザ名などの情報を、属性名「実行者」の属性値として作業ログに含める。例えば“root”という属性値が取得される。

【0086】

属性名「OS 種別」の属性値は、例えば“uname -srvi”などのコマンドを実行することで取得できる。例えばICTシステム41～44の情報提供部41a, 42a, 43a, 44aが操作に応じた処理の実行時に、“uname -srvi”などのコマンドにより、操作に応じた処理を制御しているOSの種別を取得する。そして情報提供部41a, 42a, 43a, 44aは、取得したOSの種別を、「OS 種別」属性の属性値として、作業ログに含める。例えば“Linux 2.6.32-358.23.2.el6.x86_64 #1 SMP Wed Oct 16 18:37:12 UTC 2013 x86_64”という属性値が取得される。

【0087】

属性名「コマンドのファイルパス」の属性値は、例えば、execveシステムコールに示されているコマンドの引数から取得することができる。例えば“/usr/bin/yum”という属性値が取得される。

【0088】

属性名「コマンドのバージョン」の属性値は、実行するコマンドのバージョンである。例えば、ソフトウェアパッケージのバージョンをコマンドのバージョンとする。属性名「コマンドのバージョン」の属性値は、例えば“rpm -qa | grep コマンド名”などのコマンドを実行することで取得できる。例えばICTシステム41～44の情報提供部41a, 42a, 43a, 44aが操作に応じた処理の実行時に、“rpm -qa | grep コマンド名”などのコマンドにより、コマンドのバージョンを取得する。そして情報提供部41a, 42a, 43a, 44aは、取得したコマンドのバージョンを、属性名「コマンドのバージョン」の属性値として作業ログに含める。例えば、“yum-3.2.29-40.el6.centos.noarch”という属性値が取得される。

【0089】

属性名「コマンドのサイズ」の属性値は、例えば、“ls -l コマンドのファイルパス”などのコマンドを実行することで取得できる。例えばICTシステム41～44の情報提供部41a, 42a, 43a, 44aが操作に応じた処理の実行時に、“ls -l コマンドのファイルパス”などのコマンドにより、コマンドのサイズを取得する。そして情報提供部41a, 42a, 43a, 44aは、取得したコマンドのサイズを、属性名「コマンドのサイズ」の属性値として作業ログに含める。例えば、“801 Bytes”という属性値が取得される。

【0090】

属性名「コマンドのハッシュ値」の属性値は、例えば“md5sum コマンドのファイルパス”などのコマンドを実行することで取得できる。例えばICTシステム41～44の情報提供部41a, 42a, 43a, 44aが操作に応じた処理の実行時に、“md5sum コ

10

20

30

40

50

マンドのファイルパス”などのコマンドにより、コマンドのハッシュ値を取得する。そして情報提供部41a, 42a, 43a, 44aは、取得したコマンドのハッシュ値を、属性名「コマンドのハッシュ値」の属性値として作業ログに含める。例えば、“af3eaddb82d77ebb8eaa42e27f61b2ed”という属性値が取得される。

【0091】

以下、図10の説明に戻る。

[ステップS114] グラフ作成部160は、操作に関するログを解析し、操作の事前条件と属性、および事後条件と属性を抽出する。例えばグラフ作成部160は、openシステムコールのログから、事前/事後条件を抽出する。すなわち、ファイルはopen(“ファイルパス”, オプション)といった形で操作される。そこでグラフ作成部160は、openシステムコールのオプションの合致するパターンを条件判定辞書151(図7参照)から検索する。そしてグラフ作成部160は、openシステムコールの記載内容が、オプションに合致したパターンに対応する条件を定義しているものと判断する。

10

【0092】

図12は、事前/事後条件の判断例を示す図である。openシステムコールのオプションが読み込みのみ(O_RDONLY)のとき、読み込み対象のファイルが、この操作で利用するファイルであることがわかる。そこで、操作前に該当ファイルが存在することが、事前条件と判定される。

【0093】

openシステムコールのオプションが書き込みのみ(O_WRONLY)のとき、書き込み対象のファイルが、この操作後に生成されるファイルであることがわかる。そこで、操作後に該当ファイルが存在することが、事後条件と判定される。

20

【0094】

openシステムコールのオプションが読み書き(O_RDWR)の場合は、読み書きのどちらにもなりうる。この場合、読み込み対象のファイルが存在することが、事前条件と判定され、そのファイルの更新後の状態が操作後に存在することが、事後条件と判定される。

【0095】

このようにして抽出された条件について、属性の抽出が行われる。

図13は、条件の属性の取得方法の一例を示す図である。図13には、ファイルに関する条件が定義されている場合における、ファイルについての属性の取得方法を示している。

30

【0096】

属性名「名前」の属性値は、openシステムコールで読み込みまたは書き込み対象となっているファイルのパス(ファイルパス)である。例えば“/lib64/libc-2.12.so”という属性値が取得される。

【0097】

属性名「所有者」の属性値は、例えば“ls -l ファイルパス”の結果などから取得できる。例えばICTシステム41~44の情報提供部41a, 42a, 43a, 44aが操作に応じた処理の実行時に、“ls -l コマンドのファイルパス”などのコマンドにより、ファイルの所有者名を取得する。そして情報提供部41a, 42a, 43a, 44aは、取得した所有者名を、属性名「所有者」の属性値として作業ログに含める。例えば、“root”という属性値が取得される。

40

【0098】

属性名「グループ」の属性値は、例えば“ls -l ファイルパス”の結果などから取得できる。例えばICTシステム41~44の情報提供部41a, 42a, 43a, 44aが操作に応じた処理の実行時に、“ls -l コマンドのファイルパス”などのコマンドにより、グループ名を取得する。そして情報提供部41a, 42a, 43a, 44aは、取得したグループ名を、属性名「グループ」の属性値として作業ログに含める。例えば、“root”という属性値が取得される。

【0099】

50

属性名「アクセス権」の属性値は、例えば“ls -l ファイルパス”の結果などから取得できる。例えばICTシステム41～44の情報提供部41a, 42a, 43a, 44aが操作に応じた処理の実行時に、“ls -l コマンドのファイルパス”などのコマンドにより、ファイルへのアクセス権を取得する。そして情報提供部41a, 42a, 43a, 44aは、取得したアクセス権を、属性名「アクセス権」の属性値として作業ログに含める。例えば、“0644”という属性値が取得される。

【0100】

属性名「サイズ」の属性値は、例えば“ls -l ファイルパス”の結果などから取得できる。例えばICTシステム41～44の情報提供部41a, 42a, 43a, 44aが操作に応じた処理の実行時に、“ls -l コマンドのファイルパス”などのコマンドにより、ファイルのサイズを取得する。そして情報提供部41a, 42a, 43a, 44aは、取得したサイズを、属性名「サイズ」の属性値として作業ログに含める。例えば、“1916568 Bytes”という属性値が取得される。

【0101】

属性名「ハッシュ値」の属性値は、例えば“md5sum コマンドのファイルパス”の結果などから取得できる。例えばICTシステム41～44の情報提供部41a, 42a, 43a, 44aが操作に応じた処理の実行時に、“md5sum コマンドのファイルパス”などのコマンドにより、ファイルのハッシュ値を取得する。そして情報提供部41a, 42a, 43a, 44aは、取得したハッシュ値を、属性名「ハッシュ値」の属性値として作業ログに含める。例えば、“f0dac9e070314da374ca1ca29a1a4fdb”という属性値が取得される。

【0102】

以下、図10の説明に戻る。

[ステップS115] グラフ作成部160は、既にグラフDB170に格納されている操作から、ステップS113で抽出した操作と同じ操作を検索する。同じ操作とは、例えば各属性の属性値がすべて同じ操作である。またグラフ作成部160は、既にグラフDB170に格納されている条件から、ステップS114で抽出した条件と同じ条件を検索する。同じ条件とは、例えば属性の属性値がすべて同じ操作である。

【0103】

[ステップS116] グラフ作成部160は、同じ操作、同じ条件をマージする。ここで、「マージする」とは、条件の場合、既存のグラフDB170に登録されている条件のうち、すべての属性の属性値が一致する複数の条件を、同じ条件とみなすことである。すべての属性の属性値が一致するとは、複数の条件のうちのいずれか1つが有する属性については、他の条件も同じ属性名の属性を有しており、各条件の属性名が同じ属性については、属性値が一致していることである。操作の場合も同様で、グラフ作成部160は、すべての属性の属性値が一致する操作を、同じ操作と判断し、操作IDを共通化する。

【0104】

図8に示した例では、操作ID「操作1」の条件ID「条件12」と、操作ID「操作2」の条件ID「条件12」が同じ条件である。例えばグラフ作成部160は、操作ID「操作2」の条件を抽出した後（抽出時の条件IDを「条件X」とする）、グラフDB170上を検索し、「すべての属性の属性値が一致する条件」があればその条件IDで「条件X」を置き換える。これにより、同じ条件に同じ条件IDを付与し、それらの条件を統合することができる。

【0105】

[ステップS117] グラフ作成部160は、マージ後の操作および条件を、グラフDB170に登録する。

[ステップS118] グラフ作成部160は、すべての操作のログについて、ステップS113～S117の処理が終了したら、グラフ作成処理を終了する。

【0106】

このようにして、グラフDB170に、操作と条件とを関係を表すグラフが格納される

10

20

30

40

50

。グラフのデータ構造は図 8 に示した通りである。図 8 に示した構造のデータにより、グラフが定義されている。グラフ DB 170 で定義されるグラフは、個々の操作に関するグラフを、操作や条件のマージにより統合したものとなる。

【0107】

図 14 は、マージ処理の一例を示す図である。グラフ DB 170 の操作テーブル 171 (図 8 参照) に示すように 4 つの操作がある場合、操作ごとのグラフ 61 ~ 64 を作成することができる。グラフ 61 ~ 64 は、ノードとエッジとの組み合わせで表される。ノードは、操作または条件を示す要素である。エッジは、ノード間を結ぶ矢印であり、ノード間の関係を示す。

【0108】

図 14 の例では、操作を矩形のノードで示し、条件を楕円のノードで示している。操作を示すノードの中には、その操作の操作 ID が示されている。条件を示すノードの中には、その条件の条件 ID が示されている。操作のノードの左側には、事前条件のノードが配置されており、操作のノードの右側には事後条件のノードが配置されている。操作のノードに対し、その操作の事前条件と事後条件とのノードとが、エッジで接続されている。事前条件のノードと操作のノードとを接続するエッジは、矢印が操作のノードを指している。事後条件のノードと操作のノードとを接続するエッジは、矢印が事後条件のノードを指している。

【0109】

操作ごとのグラフ 61 ~ 64 のうち、同じ操作または同じ条件があれば、その操作または条件が 1 つのノードにまとめられる。同じ操作または条件をまとめることで、操作ごとのグラフ 61 ~ 64 は、1 つのグラフ 65 に統合される。グラフ 65 では、操作 ID 「操作 1」の操作と操作 ID 「操作 2」の操作との事前条件である条件 ID 「条件 12」のノードが、1 つのノードにまとめられている。また操作 ID 「操作 1」の操作の事後条件である条件 ID 「条件 13」のノードと、操作 ID 「操作 3」の操作の事前条件である条件 ID 「条件 13」のノードとが、1 つのノードにまとめられている。また操作 ID 「操作 2」の操作の事後条件である条件 ID 「条件 22」のノードと、操作 ID 「操作 4」の操作の事前条件である条件 ID 「条件 22」のノードとが、1 つのノードにまとめられている。

【0110】

このように統合されたグラフ 65 を用いて、手順探索を行うことができる。

次に手順探索処理について詳細に説明する。手順探索処理は、例えば、ユーザから、初期条件と目標条件とを指定した手順探索指示の入力があったときに実行される。初期条件には、操作対象の ICT システムの現在の構成が示されている。初期条件はシステム構成に関する条件の集合であり、操作対象の ICT システムは、初期条件に含まれる条件のすべてを満たしている。例えば初期条件としてファイルが定義されていれば、操作対象の ICT システムには、初期条件の属性値を満たしたファイルが存在する。目標条件は、操作対象の ICT システム上に構築するシステム構成である。目標条件はシステム構成に関する条件の集合であり、目標条件に含まれるすべての条件を満たすように、操作対象の ICT システムの手順探索が行われる。

【0111】

なお初期条件は、例えば操作対象の ICT システムから収集した構成情報に基づいて、手順探索部 180 が自動生成することができる。また目標条件は、目標に近い構成の ICT システムの指定を受け、手順探索部 180 が、その ICT システムから収集した構成情報に基づいて、自動生成してもよい。

【0112】

図 15 は、手順探索の処理手順の一例を示すフローチャートである。

[ステップ S121] 手順探索部 180 は、グラフ DB 170 に格納されているグラフから、目標条件に対応する条件があるかどうかを検索する。例えば手順探索部 180 は、目標条件を包含する条件を、グラフ内の条件から検索する。該当する条件があれば、処理

10

20

30

40

50

がステップ S 1 2 2 に進められる。該当する条件がなければ、処理がステップ S 1 2 4 に進められる。

【 0 1 1 3 】

【ステップ S 1 2 2】手順探索部 1 8 0 は、目標条件に対応する条件が見つかった場合、目標条件に対応する条件からグラフのエッジを辿り、初期条件に対応する条件まで遡れるかどうかを判断する。この際、手順探索部 1 8 0 は、例えば、操作対象の I C T システムの構成と属性が合致する条件・操作のみを探索の対象とする。すなわち、手順探索部 1 8 0 は、グラフのエッジを辿る際に、エッジで接続されたノードに対応する条件または操作の属性を参照し、操作対象の I C T システムの状態が操作の属性に適合している場合のみ、該当エッジを辿る。またグラフ中の操作のノードについては、その操作のすべての事前条件が、初期条件であるか、または初期条件に対応する条件に繋がる経路上の操作の事後条件である場合に、その操作のノードに接続されたエッジを辿ることができる。初期条件に対応する条件まで遡れる場合、処理がステップ S 1 2 3 に進められる。初期条件に対応する条件まで遡れない場合、処理がステップ S 1 2 4 に進められる。

10

【 0 1 1 4 】

【ステップ S 1 2 3】手順探索部 1 8 0 は、初期条件まで遡れた場合、目標条件に対応する条件から初期条件に対応する条件までの、グラフの経路上のノードおよびエッジを、サブグラフとして抽出する。抽出されたサブグラフが、操作手順を表している。その後、手順探索処理が終了する。

【 0 1 1 5 】

20

【ステップ S 1 2 4】手順探索部 1 8 0 は、目標条件に対応する条件が見つからないか、該当する条件があっても、その条件から初期条件に対応する条件まで遡れない場合、手順なしと判断し、処理を終了する。

【 0 1 1 6 】

このようにして、初期条件と目標条件をつなぐサブグラフが探索される。

なお図 1 5 の例では、目標条件から初期条件に遡って探索を行っているが、初期条件から目標条件に向かって探索を行ってもよい。例えば手順探索部 1 8 0 は、事前条件がすべて初期条件に含まれる操作のノードを起点とし、その操作の事後条件を事前条件とする操作について、実行可能かどうかを判断する。実行可能な操作とは、事前条件が、初期条件または既に辿った経路上の操作の事後条件に含まれており、その操作の属性および操作の事前条件の属性それぞれで示される状態が、操作対象の I C T システムで満たされているような操作である。手順探索部 1 8 0 は、実行可能な操作が見つければ、その操作から目標条件の方向に向かって、順次操作を探索する。これにより、初期条件から目標条件に向かって探索することができる。

30

【 0 1 1 7 】

図 1 6 は、手順探索の一例を示す図である。図 1 6 の例では、図 1 4 に示したようなグラフ 6 5 から手順探索を行うものとする。そして、初期条件として条件 I D 「条件 1 1」、「条件 1 2」の条件が与えられ、目標条件として条件 I D 「条件 3 1」の条件が与えられたものとする。また、操作対象の I C T システムの条件として、「実行者：root」といった操作の属性と属性値が与えられているものとする。ここで、操作 I D 「操作 1」～「操作 4」のすべての操作の属性が、操作対象の I C T システムで満たされているものとする。

40

【 0 1 1 8 】

探索条件が入力されると、グラフ 6 5 から目標条件が探索される。グラフ 6 5 には、目標条件 6 7 に対応する条件（条件 I D 「条件 3 1」）が存在する。

次に目標条件 6 7 に対応する条件から、グラフ 6 5 上を初期条件まで遡れるかどうかを探索される。グラフ 6 5 では、初期条件 6 6 に対応する条件（条件 I D 「条件 1 1」、「条件 1 2」）が存在する。そして初期条件 6 6 に対応する条件のノードと、目標条件 6 7 に対応する条件のノードとの間は、操作 I D 「操作 1」、条件 I D 「条件 1 3」、操作 I D 「操作 3」の各ノードを介して接続されており、経路上の各操作・条件は、操作対象の

50

ICTシステムで満たされている。そこで、探索によって抽出された経路上のノードとエッジとが抽出され、サブグラフ68が生成される。

【0119】

なおサブグラフ68中の操作の事前条件は、初期条件もしくはその操作より前に実行可能な操作の事後条件になっていなければならない。例えばグラフ65上を、条件ID「条件31」のノードから遡るとき、操作ID「操作4」、条件ID「条件22」、操作ID「操作2」、条件ID「条件12」の各ノードを辿る経路もある。しかし、この経路の上の操作ID「操作2」の操作の事前条件である条件ID「条件21」が、初期条件として満たされておらず、実行可能な操作の事後条件でもない。そのため条件ID「条件21」のノードは選択することができず、このノードを経由する経路は、探索の対象から除外される。

10

【0120】

なお図16の例では、簡単のために目標条件を1つとしたが、目標条件が複数ある場合、手順探索部180は、目標条件ごとに手順探索を行う。そして手順探索部180は、目標条件ごとのサブグラフを、同じ操作または条件をまとめることで統合する。

【0121】

生成されたサブグラフ68が、操作対象のICTシステムに対する操作手順69を表している。スクリプト実行部190は、サブグラフ68に基づいて、スクリプトを生成する。例えばスクリプト実行部190は、抽出したサブグラフ68に含まれる操作を、初期条件に近い操作ほど前に実行されるように並べる。すなわち、スクリプト実行部190は、ある操作Aにおいて、その事前条件Bを事後条件とするような操作Cがある場合は、その操作Cを先に実行するように、操作を並べる。このような操作の配置方法として、例えばトポロジカルソートなどの方法がある。

20

【0122】

このようにして操作を並べたスクリプトが生成される。図16の例では、操作ID「操作1」の操作の次に、操作ID「操作3」の操作を実行する手順を記述したスクリプトが生成される。

【0123】

このように、第2の実施の形態によれば、過去に行った作業における操作手順を、操作ごとに分割して再利用した操作手順を生成できる。すなわち、細かな手順（操作）の粒度で再利用できる。これにより、過去の作業全体のような大きな纏まりの手順から探索条件に合致する事例が見つけ出せない場合であっても、個別の操作の組み合わせにより、探索条件に合致する操作手順を生成することができる。その結果、操作手順を生成できる場面が増え、過去の手順の再利用率が向上する。そして、作業の工数が削減される。

30

【0124】

また第2の実施の形態では、操作手順を探索する際に、操作対象のシステムで動作する操作・条件のみを対象として探索が行われる。これにより、作成した操作手順にしたがって操作を行えば、操作対象のシステムの構成を、目的通りに変更できることが保証できる。その結果、開発者による操作手順の検証作業を行わずに済み、作業の工数が削減される。

40

【0125】

〔第3の実施の形態〕

次に、第3の実施の形態について説明する。第3の実施の形態は、操作対象のICTシステムから、想定通りの操作結果が得られない場合であっても、操作対象のICTシステムの構成を、目標条件に適合する構成に変更できるようにするものである。

【0126】

コンピュータシステムに対するソフトウェアの導入や更新作業においては、想定していない結果が生じることがある。例えば管理しきれていないソフトウェアの版数の違いなどにより、同じ操作を行っても異なる結果となることがある。これは、過去の作業ログに示されている操作を再利用して同じ操作を行っても、操作対象のICTシステムが、その操

50

作に定義された事後条件を満たさない場合があり得ることを意味する。そのため、第2の実施の形態に示したようなスクリプトを操作対象のICTシステムに対して実行しても、そのICTシステムが目標条件を満たさない可能性がある。

【0127】

そこで第3の実施の形態では、手順探索で得られた操作手順の最初の操作を実行すると、操作対象のICTシステムの最新の状態に応じてグラフを更新し、再度手順探索を行う。これにより、操作の結果が想定外であっても、目標条件に適合するように、操作対象のICTシステムの構成を変更可能となる。

【0128】

図17は、第3の実施の形態に係るICTシステムの構成例を示す図である。図17に示す要素のうち、図4に示した第2の実施の形態の要素と同じ要素には同じ符号を付し説明を省略する。

10

【0129】

第3の実施の形態の管理サーバ100aは、UI110、情報収集部121、ログDB130、CMDDB140、条件判定辞書記憶部150、グラフ作成部161、グラフDB170、手順探索部181、および操作実行部191を有する。操作実行部191は、手順探索部181により操作手順が探索されると、操作対象のICTシステムに対して、その操作手順の最初の操作を実行する。

【0130】

情報収集部121、グラフ作成部161、グラフDB170、および手順探索部181は、第2の実施の形態の同名の要素が有している機能に加え、以下の機能を有している。情報収集部121は、操作実行部191によって、操作対象のICTシステムに対する1つの操作が実行されるごとに、操作によって生じたICTシステムの構成の変更内容を取得し、ログDB130とCMDDB140の内容を更新する。グラフ作成部161は、ログDB130とCMDDB140の内容が更新されるごとに、グラフを再作成し、グラフDB170に格納しているグラフを更新する。手順探索部181は、グラフが更新されるごとに、更新されたグラフから操作手順を探索する。

20

【0131】

なお、図17に示した各要素間を接続する線は通信経路の一部を示すものであり、図示した通信経路以外の通信経路も設定可能である。また、図17に示した各要素の機能は、例えば、その要素に対応するプログラムモジュールをコンピュータに実行させることで実現することができる。

30

【0132】

図18は、第3の実施の形態における操作手順の自動生成処理の一例を示すフローチャートである。図18に示した処理のうち、ステップS201、S202の処理は、図9に示した第2の実施の形態におけるステップS101、S102の処理と同様である。

【0133】

[ステップS203] 第2の実施の形態と同様にグラフが作成されると、情報収集部121、グラフ作成部161、グラフDB170、手順探索部181、および操作実行部191が連携して、手順探索・実行処理を行う。手順探索・実行処理では、探索により見つけ出された操作手順の最初の操作を実行すると、グラフの作成や手順探索が繰り返される。

40

【0134】

図19は、手順探索・実行処理の手順の一例を示すフローチャートである。

[ステップS211] 手順探索部181は、グラフDB170に格納されているグラフに基づいて、操作対象のICTシステムの最新の構成を、目標条件を満たす構成に変更するための操作手順を探索する。手順探索処理の詳細手順は、図15に示した処理と同様である。なお手順探索部181は、手順探索時の初期条件については、CMDDB140に格納されている操作対象のICTシステムの最新の構成に基づいて生成する。

【0135】

50

【ステップS 2 1 2】手順探索部 1 8 1 は、探索により操作手順が検出できたかどうかを判断する。例えばグラフにおいて目標条件に対応する条件が、操作対象の I C T システムの最新の状態で満たされている場合、操作手順は検出されない。操作手順が検出できた場合、その操作手順が操作実行部 1 9 1 に送信され、処理がステップ S 2 1 3 に進められる。操作手順が検出できなかった場合、処理が終了する。

【0 1 3 6】

【ステップS 2 1 3】操作実行部 1 9 1 は、操作対象の I C T システムに対して、探索によって検出された操作手順のうちの最初の操作を行う。そして操作実行部 1 9 1 は、操作を実行したことを、情報収集部 1 2 1 と手順探索部 1 8 1 とに通知する。

【0 1 3 7】

【ステップS 2 1 4】手順探索部 1 8 1 は、操作実行部 1 9 1 によって実行された操作を、実行操作列に追加する。実行操作列は、操作対象の I C T システムに対して実行した操作を実行順にならべたリストである。実行操作列は、例えば手順探索部 1 8 1 が管理するメモリ 1 0 2 内の記憶領域に格納される。

【0 1 3 8】

【ステップS 2 1 5】情報収集部 1 2 1 は、操作対象の I C T システムから、操作実行部 1 9 1 による操作後の操作対象の I C T システムの構成情報と、作業ログとを取得する。情報収集部 1 2 1 は、取得した作業ログに基づいて、ログ D B 1 3 0 内の操作対象の I C T システムに関する作業ログを更新する。また情報収集部 1 2 1 は、取得した構成情報に基づいて、C M D B 1 4 0 内の操作対象の I C T システムに関する構成情報を更新する。情報収集部 1 2 1 は、情報の更新が完了すると、更新が完了したことをグラフ作成部 1 6 1 に通知する。

【0 1 3 9】

【ステップS 2 1 6】グラフ作成部 1 6 1 は、更新された作業ログに基づいて、グラフを更新する。例えばグラフ作成部 1 6 1 は、操作対象の I C T システムに対して新たに実行された操作の事後条件が、操作前に作成したグラフに含まれていない場合、その事後条件に対するノードをグラフに追加する。グラフ作成部 1 6 1 は、更新後のグラフをグラフ D B 1 7 0 に格納する。グラフの更新が完了すると、グラフ作成部 1 6 1 は、グラフの更新が完了したことを手順探索部 1 8 1 に通知する。その後、処理がステップ S 2 1 1 に進められる。

【0 1 4 0】

このような手順により、操作対象の I C T システムに対して操作を実行したときの結果が、想定した結果と異なっていた場合であっても、I C T システムの構成が目標条件を満たすように、I C T システムに対して操作を行うことができる。

【0 1 4 1】

以下、図 2 0 ~ 図 2 7 を参照し、手順探索の具体例について説明する。

図 2 0 は、第 3 の実施の形態の手順探索の一例を示す第 1 の図である。条件 I D 「条件 1」、「条件 5」の条件を初期条件 7 2 とし、条件 I D 「条件 4」の条件を目標条件 7 3 としたとき、図 2 0 に示すようなグラフ 7 1 が生成されたものとする。このグラフ 7 1 から操作手順の探索を行うと、2 つのサブグラフ 7 4 , 7 5 が得られる。すなわち、操作対象の I C T システムの構成が目標条件を満たすように変更する操作手順が 2 通り存在する。このとき、手順探索部 1 8 1 はいずれか一方のサブグラフに基づいて操作手順を作成する。図 2 0 の例では、サブグラフ 7 4 に基づく操作手順 7 6 が生成されている。操作手順 7 6 には、操作 I D 「操作 1」、「操作 2」、「操作 3」に対応する操作を順に行うことが示されている。

【0 1 4 2】

図 2 1 は、第 3 の実施の形態の手順探索の一例を示す第 2 の図である。操作手順 7 6 が作成されると、操作実行部 1 9 1 により、操作手順 7 6 における最初の操作（操作 I D 「操作 1」）が、操作対象の I C T システムに対して実行される。グラフ 7 1 に基づけば、この操作により、操作対象の I C T システムの構成が、条件 I D 「条件 2」の条件を満た

10

20

30

40

50

すことが期待される。しかし、操作の結果が期待通りとはならない場合もある。図 2 1 の例では、操作 I D 「操作 1」の操作を実行した結果、操作対象の I C T システムは、条件 I D 「条件 2」の条件は満たさずに、別の条件（条件 I D 「条件 8」）を満たすような構成になったものとする。

【 0 1 4 3 】

操作後に操作対象の I C T システムから情報収集を行うと、作業ログによって、操作 I D 「操作 1」の操作の事後条件として、条件 I D 「条件 8」の条件が生じたことが分かる。そこでグラフ作成部 1 6 1 により、グラフ 7 1 に条件 I D 「条件 8」の条件に対応するノードが追加される。また操作対象の I C T システムから収集した最新の構成情報に基づいて、I C T システムが条件 I D 「条件 8」の条件を満たしたことが判明する。そこで手
10 順探索部 1 8 1 は、条件 I D 「条件 8」の条件を初期条件に含める。さらに手順探索部 1 8 1 は、操作実行部 1 9 1 が実行した操作の操作 I D 「操作 1」を、実行操作列に登録する。

【 0 1 4 4 】

図 2 2 は、第 3 の実施の形態の手順探索の一例を示す第 3 の図である。更新後のグラフ 7 1 に基づく操作手順の探索が行われる。この際、既に実行された操作は探索対象から除外される。その結果、サブグラフ 7 7 が得られる。そして、サブグラフ 7 7 に基づいて操作手順 7 8 が作成される。操作手順 7 8 には、操作 I D 「操作 4」、「操作 5」、「操作 3」に対応する操作を順に行うことが示されている。

【 0 1 4 5 】

図 2 3 は、第 3 の実施の形態の手順探索の一例を示す第 4 の図である。操作手順 7 8 が作成されると、操作実行部 1 9 1 により、操作手順 7 8 における最初の操作（操作 I D 「操作 4」）が、操作対象の I C T システムに対して実行される。グラフ 7 1 に基づけば、この操作により、操作対象の I C T システムの構成が、条件 I D 「条件 6」の条件を満たすことが期待される。図 2 3 の例では、操作 I D 「操作 4」の操作を実行した結果、操作
20 対象の I C T システムは、期待通り、条件 I D 「条件 6」の条件を満たすような構成になったものとする。

【 0 1 4 6 】

操作後に操作対象の I C T システムから情報収集を行うと、作業ログによって、操作 I D 「操作 4」の操作の事後条件として、条件 I D 「条件 6」の条件が生じたことが分かる。この条件は既にグラフ 7 1 に含まれているため、グラフ 7 1 は更新されない。また操作
30 対象の I C T システムから収集した最新の構成情報に基づいて、I C T システムが条件 I D 「条件 6」の条件を満たしたことが判明する。そこで手順探索部 1 8 1 は、条件 I D 「条件 6」の条件を初期条件に含める。さらに手順探索部 1 8 1 は、操作実行部 1 9 1 が実行した操作の操作 I D 「操作 4」を、実行操作列に登録する。

【 0 1 4 7 】

図 2 4 は、第 3 の実施の形態の手順探索の一例を示す第 5 の図である。2 度目の更新後のグラフ 7 1 に基づく操作手順の探索が行われる。この際、既に実行された操作は探索対象から除外される。その結果、サブグラフ 7 9 が得られる。そして、サブグラフ 7 9 に
40 基づいて操作手順 8 0 が作成される。操作手順 8 0 には、操作 I D 「操作 5」、「操作 3」に対応する操作を順に行うことが示されている。

【 0 1 4 8 】

図 2 5 は、第 3 の実施の形態の手順探索の一例を示す第 6 の図である。操作手順 8 0 が作成されると、操作実行部 1 9 1 により、操作手順 8 0 における最初の操作（操作 I D 「操作 5」）が、操作対象の I C T システムに対して実行される。グラフ 7 1 に基づけば、この操作により、操作対象の I C T システムの構成が、条件 I D 「条件 3」の条件を満たすことが期待される。しかし、図 2 5 の例では、操作 I D 「操作 5」の操作を実行した結果、操作対象の I C T システムは、条件 I D 「条件 3」の条件は満たさずに、別の条件（
50 条件 I D 「条件 7」）を満たすような構成になったものとする。

【 0 1 4 9 】

操作後に操作対象のＩＣＴシステムから情報収集を行うと、作業ログによって、操作ＩＤ「操作５」の操作の事後条件として、条件ＩＤ「条件７」の条件が生じたことが分かる。そこでグラフ作成部１６１により、グラフ７１の操作ＩＤ「操作５」のノードから条件ＩＤ「条件７」へのエッジが追加される。また操作対象のＩＣＴシステムから収集した最新の構成情報に基づいて、ＩＣＴシステムが条件ＩＤ「条件７」の条件を満たしたことが判明する。そこで手順探索部１８１は、条件ＩＤ「条件７」の条件を初期条件に含める。さらに手順探索部１８１は、操作実行部１９１が実行した操作の操作ＩＤ「操作５」を、実行操作列に登録する。

【０１５０】

図２６は、第３の実施の形態の手順探索の一例を示す第７の図である。３度目の更新後のグラフ７１に基づく操作手順の探索が行われる。この際、既に実行された操作は探索対象から除外される。その結果、サブグラフ８１が得られる。そして、サブグラフ８１に基づいて操作手順８２が作成される。操作手順８２には、操作ＩＤ「操作６」に対応する操作を行うことが示されている。

10

【０１５１】

図２７は、第３の実施の形態の手順探索の一例を示す第８の図である。操作手順８２が作成されると、操作実行部１９１により、操作手順８２に示された操作（操作ＩＤ「操作６」）が、操作対象のＩＣＴシステムに対して実行される。グラフ７１に基づけば、この操作により、操作対象のＩＣＴシステムの構成が、条件ＩＤ「条件４」の条件を満たすことが期待される。図２７の例では、操作ＩＤ「操作６」の操作を実行した結果、操作対象のＩＣＴシステムは、期待通り、条件ＩＤ「条件４」の条件を満たすような構成になったものとする。

20

【０１５２】

操作後に操作対象のＩＣＴシステムから情報収集を行うと、作業ログによって、操作ＩＤ「操作６」の操作の事後条件として、条件ＩＤ「条件４」の条件が生じたことが分かる。この条件は既にグラフ７１に含まれているため、グラフ７１は更新されない。また操作対象のＩＣＴシステムから収集した最新の構成情報に基づいて、ＩＣＴシステムが条件ＩＤ「条件４」の条件を満たしたことが判明する。そこで手順探索部１８１は、条件ＩＤ「条件４」の条件を初期条件に含める。さらに手順探索部１８１は、操作実行部１９１が実行した操作の操作ＩＤ「操作６」を、実行操作列に登録する。

30

【０１５３】

次に操作探索を行うと、目標条件が初期条件となっていることから、実行する操作がもはや存在しないことがわかる。そこで、処理が終了する。

このように、第３の実施の形態によれば、操作対象のＩＣＴシステムに対して操作した結果が期待通りにならない場合であっても、目標条件に適合するように、そのＩＣＴシステムの構成を変更することができる。その結果、操作対象のＩＣＴシステムの構成を所望の構成に変更する操作を自動で実施できる可能性が高くなり、システム管理者の作業工数を削減できる。

【０１５４】

〔その他の実施の形態〕

40

複数の作業ログにおいて同じ操作が異なる事前／事後条件を持つことがある。そこでグラフ作成部１６０、１６１がグラフを作成するとき、グラフの条件・操作を結ぶエッジに「そのエッジのログからの抽出数」、「手順抽出で実行された回数」といったカウンタを持たせる。そして手順探索部１８０、１８１は、探索時に、同一の操作からの異なるエッジを通る複数のサブグラフを生成したとき、例えばカウンタの値の大きいエッジを通るサブグラフを「信頼度の高いサブグラフ」とみなし、そのサブグラフから操作手順を作成する。これにより、信頼性の高い操作手順を生成することができる。

【０１５５】

上記の実施の形態では操作手順に基づいてスクリプトを生成しているが、人間が見て実行するための手順書を作成することもできる。手順書は、管理者に分かりやすいように、

50

例えば手順の番号を付与したコマンドが、操作順に沿って記述される。また管理者が作業しやすいように、手順書内に、操作時の注意事項や、期待される操作結果に関する説明を追加してもよい。

【0156】

以上、実施の形態を例示したが、実施の形態で示した各部の構成は同様の機能を有する他のものに置換することができる。また、他の任意の構成物や工程が付加されてもよい。さらに、前述した実施の形態のうちの任意の2以上の構成（特徴）を組み合わせたものであってもよい。

【符号の説明】

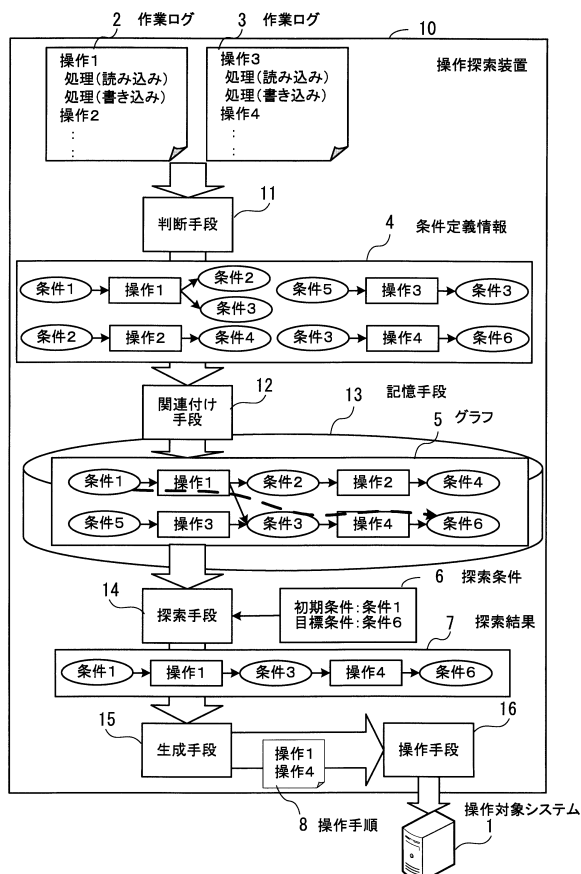
【0157】

- 1 操作対象システム
- 2 , 3 作業ログ
- 4 条件定義情報
- 5 グラフ
- 6 探索条件
- 7 探索結果
- 8 操作手順
- 10 操作探索装置
- 11 判断手段
- 12 関連付け手段
- 13 記憶手段
- 14 探索手段
- 15 生成手段
- 16 操作手段

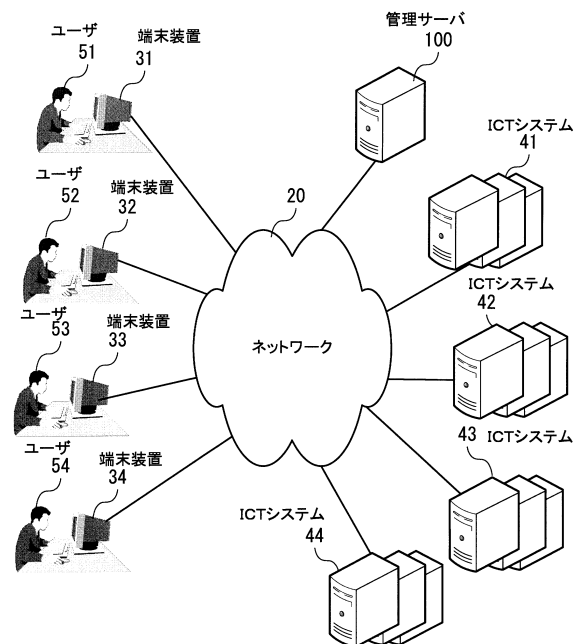
10

20

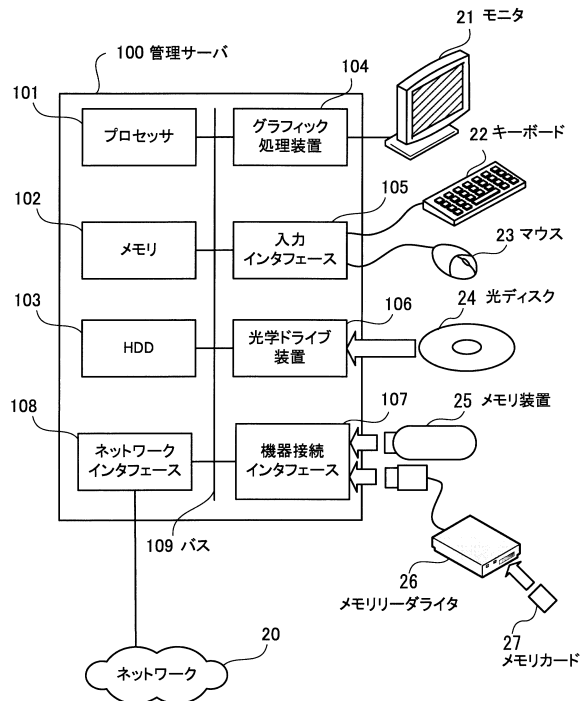
【図1】



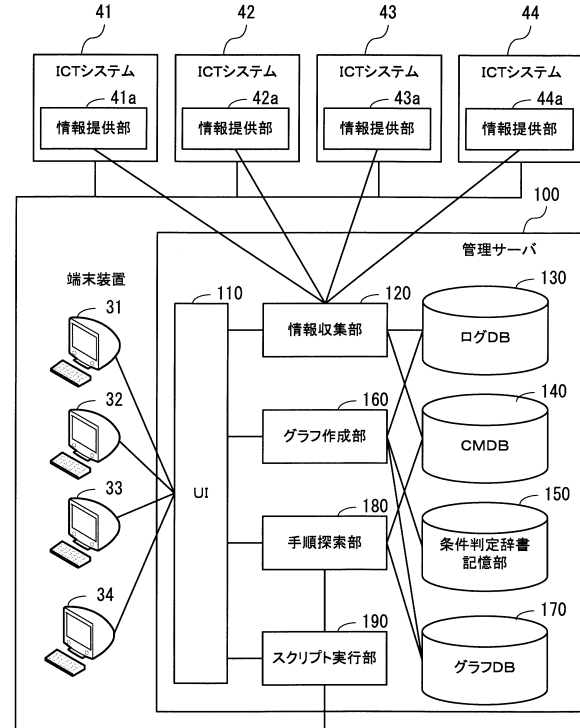
【図2】



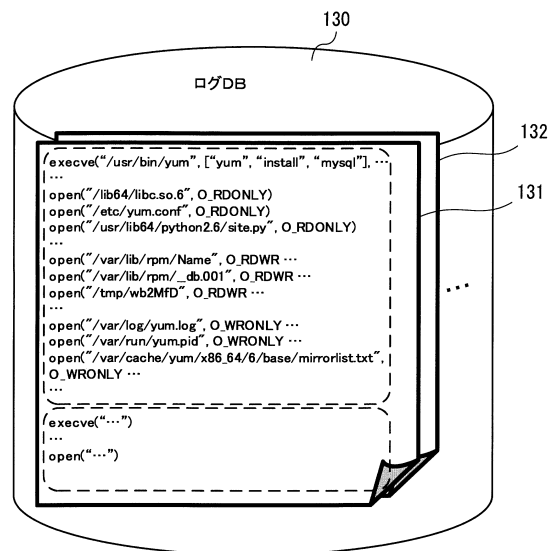
【図 3】



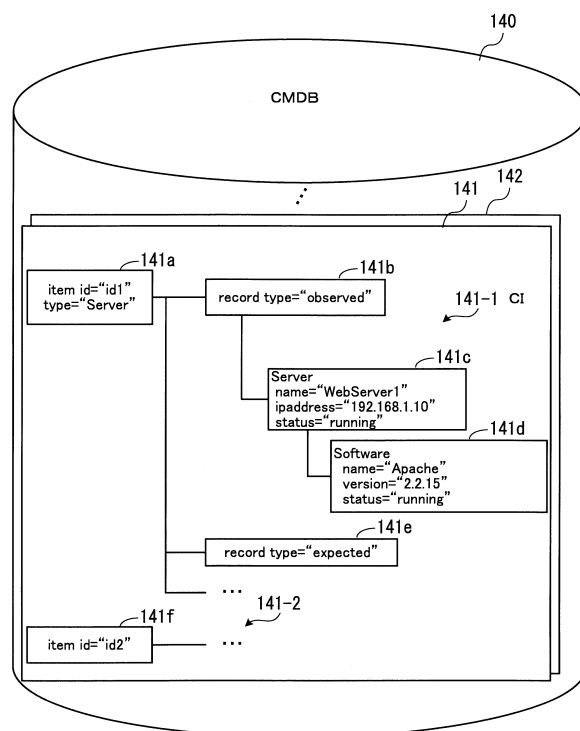
【図 4】



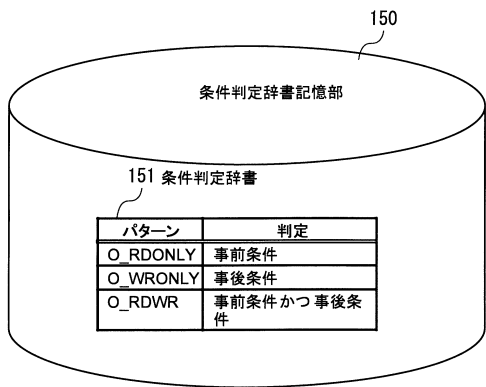
【図 5】



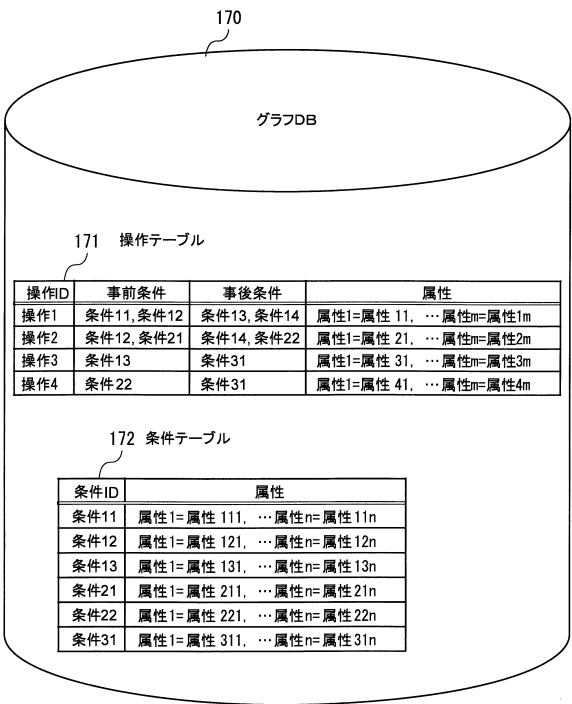
【図 6】



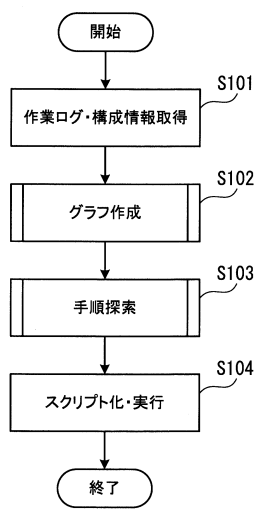
【図 7】



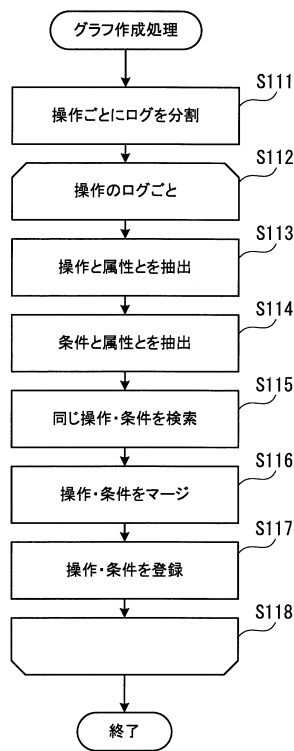
【図 8】



【図 9】



【図 10】



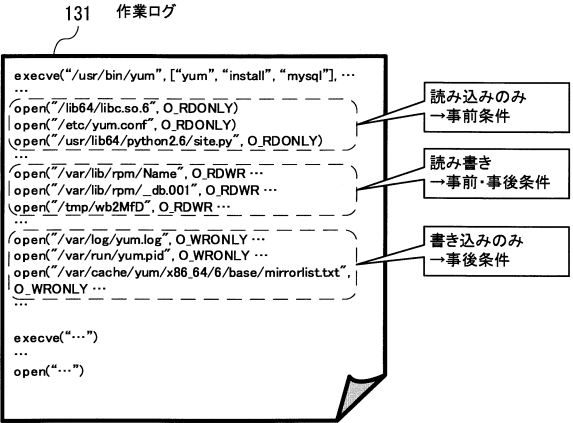
【図 1 1】

属性名	属性値取得方法	属性値の例
名前	コマンドのファイルパスと引数を結合	/usr /bin/yum [yum, install, mysql]
実行者	"whoami"などで取得	root
OS種別	"uname-srvi"などで取得	Linux 2.6.32-358.23.2.el6.x86_64 #1 SMP Wed Oct 16 18:37:12 UTC 2013 x86_64
コマンドのファイルパス	execveの引数から取得	/usr/bin/yum
コマンドのバージョン	パッケージのバージョンとして、"rpm -qa grep コマンド名"で取得	yum -3.2.29-40.el6.centos.noarch
コマンドのサイズ	"ls -l コマンドのファイルパス"などで取得	801 Bytes
コマンドのハッシュ値	"md5sum コマンドのファイルパス"などで取得	af3eaddb82d77ebb8eaa42e27f61b2ed

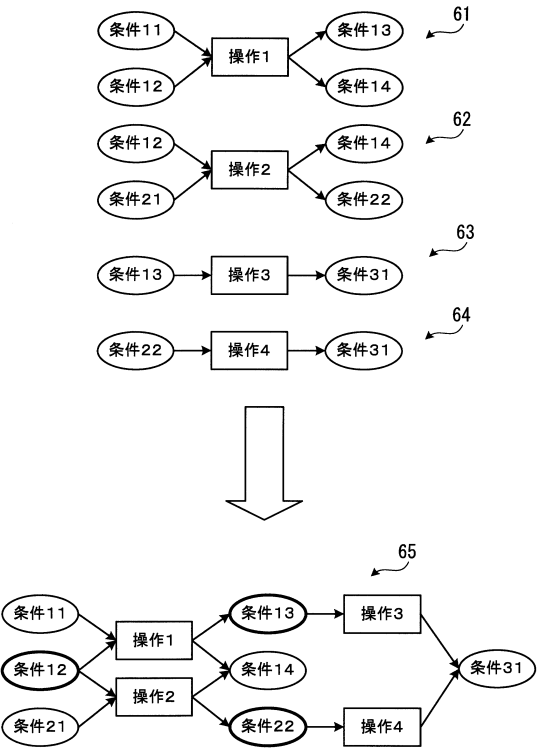
【図 1 3】

属性名	属性値取得方法	属性値の例
名前	ファイルパスとする	/lib64/libc-2.12.so
所有者	"ls -l ファイルパス"の結果などから取得	root
グループ	"ls -l ファイルパス"の結果などから取得	root
アクセス権	"ls -l ファイルパス"の結果などから取得	0644
サイズ	"ls -l ファイルパス"の結果などから取得	1916568 Bytes
ハッシュ値	"md5sum コマンドのファイルパス"の結果などから取得	f0dac9e070314da374ca1ca29a1a4fdb

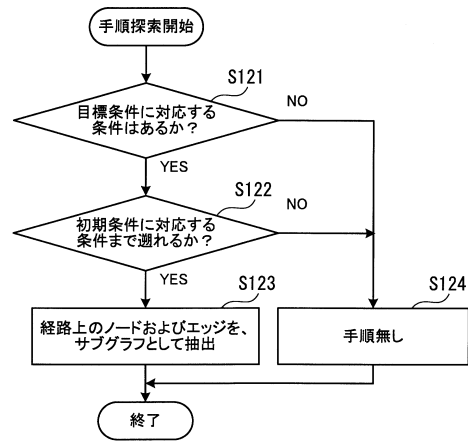
【図 1 2】



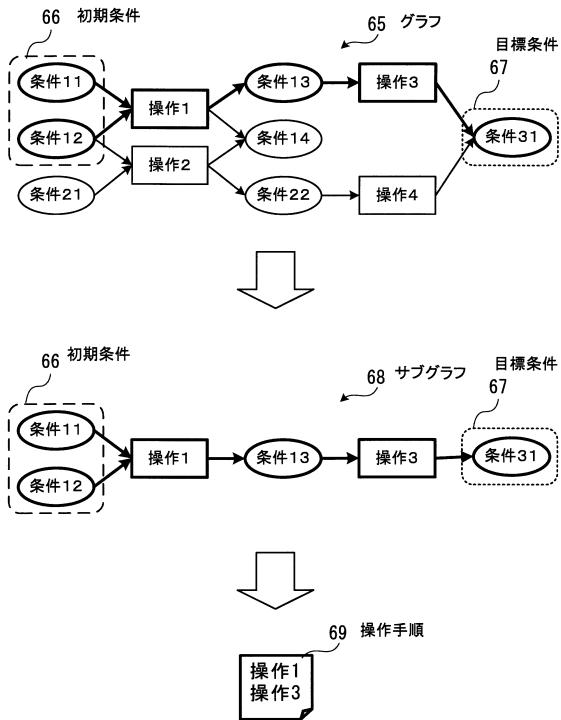
【図 1 4】



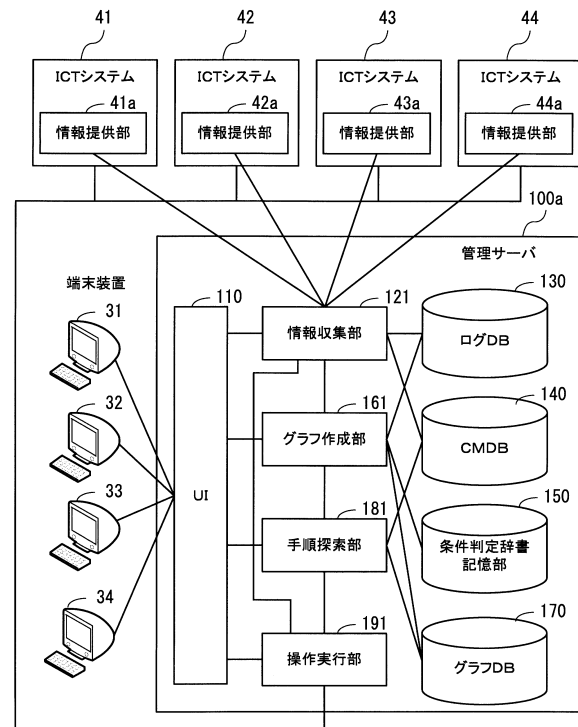
【図 1 5】



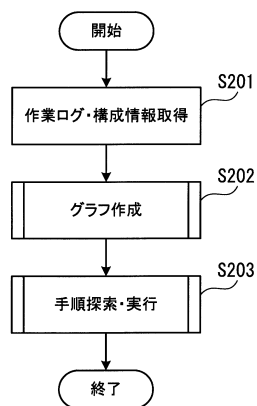
【図 16】



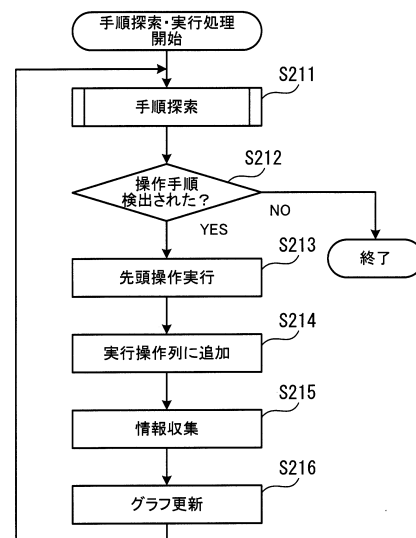
【図 17】



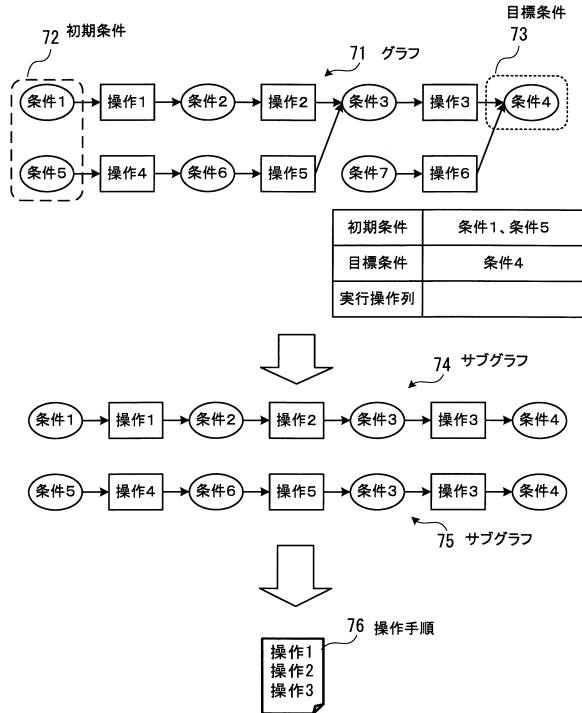
【図 18】



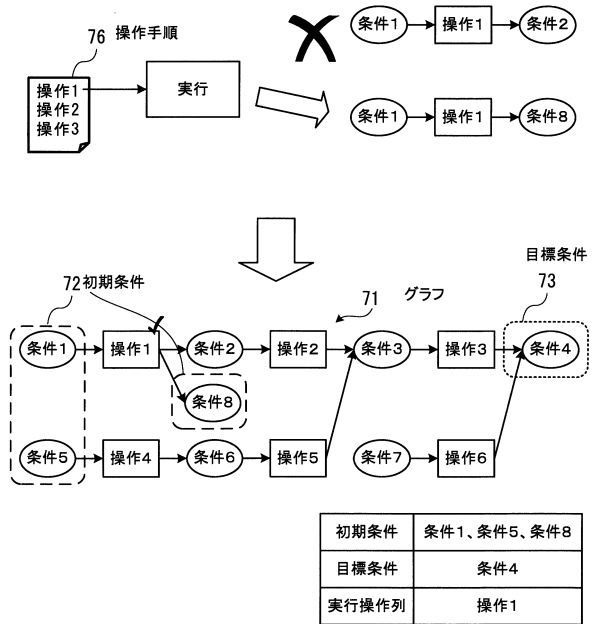
【図 19】



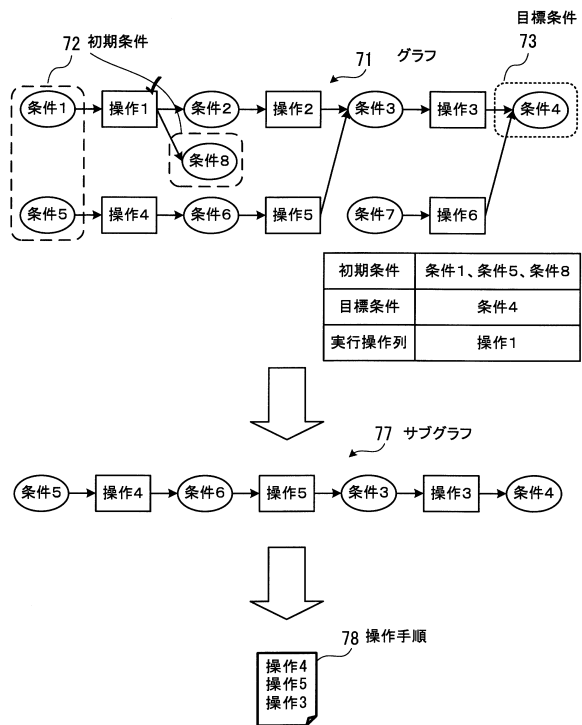
【図 20】



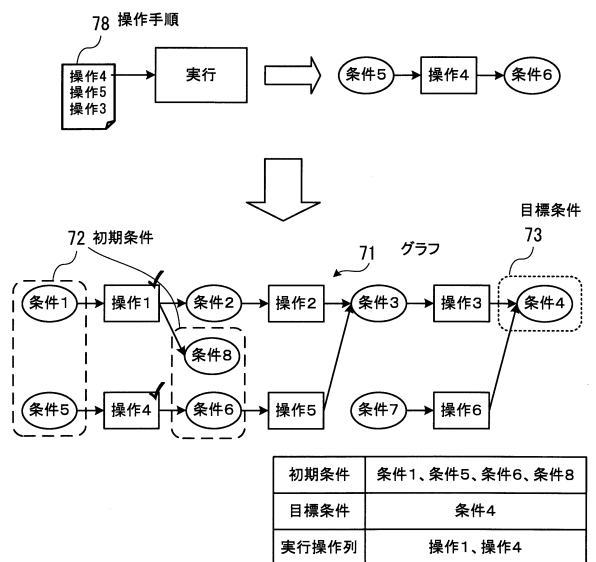
【図 21】



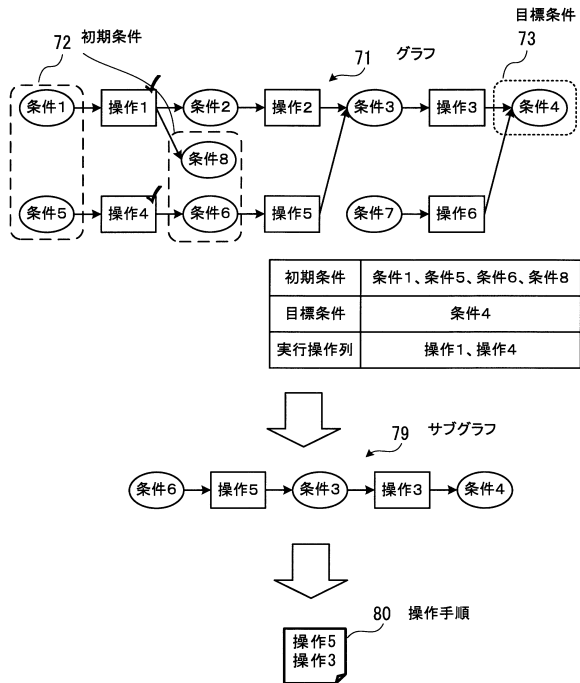
【図 22】



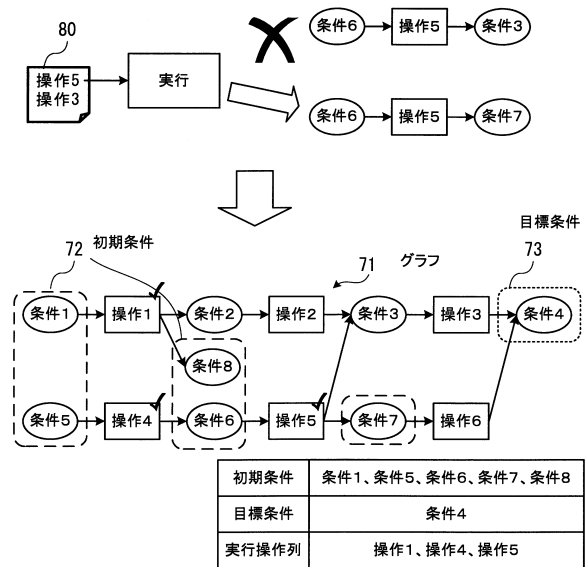
【図 23】



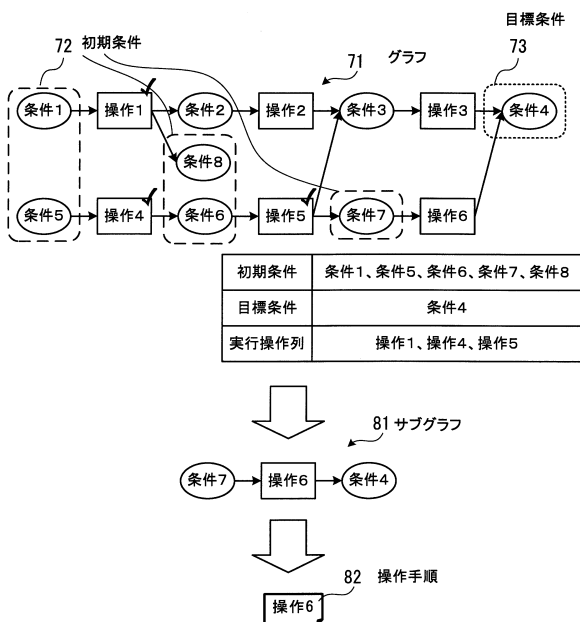
【図 24】



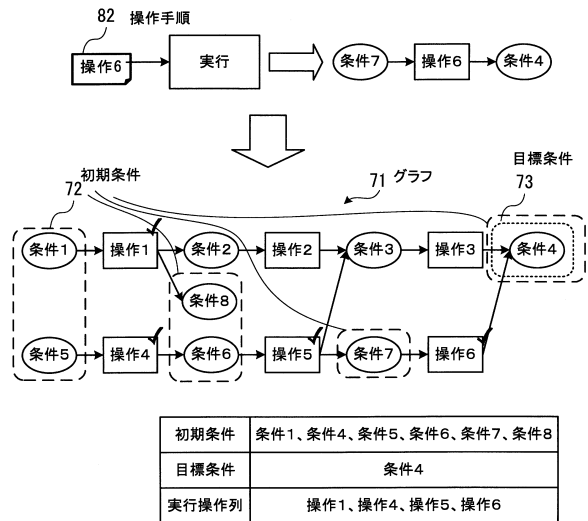
【図 25】



【図 26】



【図 27】



フロントページの続き

審査官 杉浦 孝光

(56)参考文献 国際公開第2010/140240(WO, A1)

久保康司, 外3名, システムの状態と依存関係に基づくコマンド予測, 情報処理学会研究報告ヒューマンコンピュータインタラクション, 日本, 1995年 9月14日, 1995-HI-062, pp.75-82

(58)調査した分野(Int.Cl., DB名)

G06F 9/44

G06F 9/445

G06F 11/28 - 11/36