

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11) 特許出願公開番号

特開2012-185227

(P2012-185227A)

(43) 公開日 平成24年9月27日(2012.9.27)

(51) Int.Cl.	F I	テーマコード (参考)
G02B 7/00 (2006.01)	G02B 7/00 F	2C362
G02B 26/10 (2006.01)	G02B 26/10 A	2H043
B41J 2/44 (2006.01)	B41J 3/00 D	2H045
H04N 1/113 (2006.01)	H04N 1/04 1O4A	5C072

審査請求 有 請求項の数 8 O L (全 14 頁)

(21) 出願番号	特願2011-46752 (P2011-46752)	(71) 出願人	000005049
(22) 出願日	平成23年3月3日 (2011.3.3)		シャープ株式会社
			大阪府大阪市阿倍野区長池町22番22号
		(74) 代理人	110000947
			特許業務法人あーく特許事務所
		(72) 発明者	白井 伸弘
			大阪府大阪市阿倍野区長池町22番22号
			シャープ株式会社内
		(72) 発明者	小田 歩
			大阪府大阪市阿倍野区長池町22番22号
			シャープ株式会社内
		Fターム(参考)	2C362 BA89 BA90
			2H043 AE08 AE23
			2H045 AA01 CA89 DA02 DA04
			5C072 AA03 BA04 BA13 HA02 HA09
			HA13 HB11 XA01 XA05

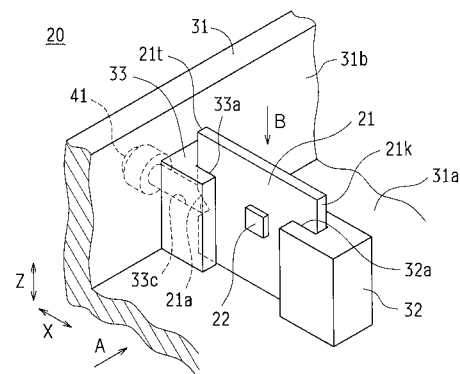
(54) 【発明の名称】 基板締結構造体、光走査装置、および画像形成装置

(57) 【要約】

【課題】簡略な構造で基板を確実に筐体に固定することができ、位置精度を向上させることができる基板締結構造体を提供する。

【解決手段】基板締結構造体20は、光検知センサ22が実装された基板21と、基板21が内部に固定された筐体31とを備える。筐体31は、筐体31の内側に構成された第1面31aに対して垂直方向Zに形成された基準溝32aを有する基準部32と、基準溝32aと対向する対向溝33aを有する対向部33とを備える。対向部33は、基準溝32aと対向溝33aとが対向する直線延長上に配置されて対向部33を貫通する貫通穴33cを備える。基板21は、基準溝32aおよび対向溝33aにまたがって差し込まれ、対向部33に対向する対向端面21tに凹部21aが形成されており、貫通穴33cに挿入された締結部材41が、凹部21aを押圧している。

【選択図】 図1



【特許請求の範囲】

【請求項 1】

電子部品が実装された基板と、前記基板が内部に固定された筐体とを備える基板締結構造体であって、

前記筐体は、前記筐体の内側に構成された第 1 面に対して垂直方向に形成された基準溝を有する基準部と、

前記基準溝と対向し前記第 1 面に対して垂直方向に形成された対向溝を有する対向部とを備え、

前記対向部は、前記基準溝と前記対向溝とが対向する直線延長上に配置されて前記対向部を貫通する貫通穴を備え、

前記基板は、前記基準溝および前記対向溝にまたがって差し込まれ、前記対向部に対向する対向端面に凹部が形成されており、

前記貫通穴に挿入された締結部材が、前記凹部を押圧していることを特徴とする基板締結構造体。

【請求項 2】

請求項 1 に記載の基板締結構造体であって、

前記基板は、矩形状とされ、

前記基準溝の底面は、前記第 1 面に垂直に形成され、

前記対向溝の底面は、前記第 1 面に垂直に形成されていること

を特徴とする基板締結構造体。

【請求項 3】

請求項 1 または請求項 2 に記載の基板締結構造体であって、

前記凹部は、前記基準部に対向する基準端面の側から前記対向端面の側に向かうに従って前記第 1 面に近づく傾斜面を備えた形状とされ、

前記締結部材の先端は、前記第 1 面の側が前記傾斜面と接していることを特徴とする基板締結構造体。

【請求項 4】

請求項 3 に記載の基板締結構造体であって、

前記凹部は、三角形状であること

を特徴とする基板締結構造体。

【請求項 5】

請求項 1 から請求項 4 までのいずれか 1 つに記載の基板締結構造体であって、

前記基準部または前記対向部は、前記第 1 面に垂直な第 2 面と一体に形成されていること

を特徴とする基板締結構造体。

【請求項 6】

請求項 5 に記載の基板締結構造体であって、

前記対向部は、前記第 2 面と一体に形成され、

前記貫通穴は、前記筐体の外部から貫通する形状とされていること

を特徴とする基板締結構造体。

【請求項 7】

請求項 1 から請求項 6 までのいずれか 1 つに記載の基板締結構造体を備える光走査装置であって、

光を照射する光源を備え、

前記電子部品は、前記光源から照射された光を検知する光検知センサであること

を特徴とする光走査装置。

【請求項 8】

請求項 7 に記載の光走査装置を備える画像形成装置。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

10

20

30

40

50

【0001】

本発明は、基板が内部に固定された筐体を備える基板締結構造体に関し、また、基板締結構造体を備える光走査装置に関し、また、光走査装置を備える画像形成装置に関する。

【背景技術】

【0002】

従来、基板やミラーを筐体に固定する構造として、様々な形態が考えられてきた。筐体の表面に対して基板を水平に固定する構造として、基板に孔部を設け、筐体から突設した爪部を孔部に挿入して基板を係止する取付構造が考えられている（例えば、特許文献1参照。）。また、他には、基板の孔部にビスを挿入して筐体と固定する構造が考えられている（例えば、特許文献2参照。）。筐体の表面に対してミラーを垂直に立てて固定する構造として、筐体の表面から垂直に延伸された保持部でミラーの位置を規制し、保持部とミラーとの間に板バネを差し込んでミラーを固定する方法が考えられている（例えば、特許文献3参照。）。 10

【先行技術文献】

【特許文献】

【0003】

【特許文献1】特開2006-324269号公報

【特許文献2】特開2009-179803号公報

【特許文献3】特開2001-183573号公報

【発明の概要】 20

【発明が解決しようとする課題】

【0004】

しかしながら、特許文献1に記載された構造では、爪部が挿入できるように孔部を大きく形成する必要があるため、爪部と孔部との大きさの違いから基板の取り付け位置精度が低下する虞がある。特許文献2に記載された構造も同様に、ビスより孔部を大きく形成しなければならないため、基板の取り付け位置精度に課題がある。

【0005】

また、特許文献3に記載された構造では、板バネが適用されているため、ミラーを押圧する力を調整することができない。そのため、板バネの弾性が弱いとき、ミラーが抜ける可能性があり、板バネの弾性が強いとき、板バネを差し込むのに強い力が必要となり、作業効率が低下するという課題がある。また、ミラーを接着剤で固着した場合、ミラーを取り外すことが困難になるという課題がある。 30

【0006】

本発明は、上記の課題を解決するためになされたものであり、簡略な構造で基板を確実に筐体に固定することができ、位置精度を向上させることができる基板締結構造体を提供することを目的とする。

【0007】

また、本発明は、位置精度を向上させた基板締結構造体を備えることによって、精度よく光を検知できる光走査装置を提供することを目的とする。

【0008】 40

また、本発明は、精度よく光を検知できる光走査装置を備えることによって、安定した動作をする画像形成装置を提供することを目的とする。

【課題を解決するための手段】

【0009】

本発明に係る基板締結構造体は、電子部品が実装された基板と、前記基板が内部に固定された筐体とを備える基板締結構造体であって、前記筐体は、前記筐体の内側に構成された第1面に対して垂直方向に形成された基準溝を有する基準部と、前記基準溝と対向し前記第1面に対して垂直方向に形成された対向溝を有する対向部とを備え、前記対向部は、前記基準溝と前記対向溝とが対向する直線延長上に配置されて前記対向部を貫通する貫通穴を備え、前記基板は、前記基準溝および前記対向溝にまたがって差し込まれ、前記対向 50

部に対向する対向端面に凹部が形成されており、前記貫通穴に挿入された締結部材が、前記凹部を押圧していることを特徴とする。

【0010】

この構成によると、締結部材で基板を押圧することによって、簡略な構造で基板を確実に筐体に固定することができ、位置精度を向上させることができる。また、基板に凹部を設けることによって、締結手段が基板に引っかかり、基板の抜けに対して強くなる。

【0011】

本発明に係る基板締結構造体では、前記基板は、矩形状とされ、前記基準溝の底面は、前記第1面に垂直に形成され、前記対向溝の底面は、前記第1面に垂直に形成されていることを特徴とする。

10

【0012】

この構成によると、基板と基準部とが面全体で接するので、基板の傾きを抑制できる。

【0013】

本発明に係る基板締結構造体では、前記凹部は、前記基準部に対向する基準端面の側から前記対向端面の側に向かうに従って前記第1面に近づく傾斜面を備えた形状とされ、前記締結部材の先端は、前記第1面の側が前記傾斜面と接していることを特徴とする。

【0014】

この構成によると、基板を第1面に向かって押圧することができ、基板を基準部と第1面とで固定することで、さらに位置精度を向上させることができる。

【0015】

20

本発明に係る基板締結構造体では、前記凹部は、三角形状であることを特徴とする。

【0016】

この構成によると、凹部を簡単な形状とすることができる。

【0017】

本発明に係る基板締結構造体では、前記基準部または前記対向部は、前記第1面に垂直な第2面と一体に形成されていることを特徴とする。

【0018】

この構成によると、基板を固定する部分の強度を増すことができる。

【0019】

本発明に係る基板締結構造体では、前記対向部は、前記第2面と一体に形成され、前記貫通穴は、前記筐体の外部から貫通する形状とされていることを特徴とする。

30

【0020】

この構成によると、締結部材を筐体の外部から挿入でき、締結部材を挿入する作業が容易になる。

【0021】

本発明に係る光走査装置は、本発明に係る基板締結構造体を備える光走査装置であって、光を照射する光源を備え、前記電子部品は、前記光源から照射された光を検知する光検知センサであることを特徴とする。

【0022】

この構成によると、位置精度を向上させた基板締結構造体を備えることによって、精度よく光を検知できる光走査装置を提供することができる。

40

【0023】

本発明に係る画像形成装置は、本発明に係る光走査装置を備える。

【0024】

この構成によると、精度よく光を検知できる光走査装置を備えることによって、安定した動作をする画像形成装置を提供することができる。

【発明の効果】

【0025】

本発明に係る基板締結構造体によると、締結部材で基板を押圧することによって、簡略な構造で基板を確実に筐体に固定することができ、位置精度を向上させることができる。

50

また、基板に凹部を設けることによって、締結手段が基板に引っかかり、基板の抜けに対して強くなる。

【0026】

また、本発明に係る光走査装置によると、位置精度を向上させた基板締結構造体を備えることによって、精度よく光を検知できる光走査装置を提供することができる。

【0027】

また、本発明に係る画像形成装置によると、精度よく光を検知できる光走査装置を備えることによって、安定した動作をする画像形成装置を提供することができる。

【図面の簡単な説明】

【0028】

10

【図1】本発明の実施の形態1に係る基板締結構造体の一部を示す要部斜視図である。

【図2A】図1の矢符A方向から見た基板の正面を主体にして示す要部正面図である。

【図2B】図1の矢符B方向から見た基板の上面を主体にして示す要部上面図である。

【図2C】図2Aの矢符C-Cでの要部断面図である。

【図3】図2Aの基板および締結部材を抜き出して示す説明図（正面図）である。

【図4】基板の変形例1を示す図であって、基板および締結部材を抜き出して示す説明図（正面図）である。

【図5】基板の変形例2を示す図であって、基板および締結部材を抜き出して示す説明図（正面図）である。

【図6】基板の変形例3を示す図であって、基板および締結部材を抜き出して示す説明図（正面図）である。

20

【図7】基板の変形例4を示す図であって、基板および締結部材を抜き出して示す説明図（正面図）である。

【図8】本発明の実施の形態2に係る光走査装置の構成を示す概略構成図である。

【図9】本発明の実施の形態3に係る画像形成装置の概略構成を示す側面図である。

【発明を実施するための形態】

【0029】

<実施の形態1>

以下、本発明の実施の形態1に係る基板締結構造体について、図面に基づいて説明する。

30

【0030】

図1は、本発明の実施の形態1に係る基板締結構造体の一部を示す要部斜視図であって、図2Aは、図1の矢符A方向から見た基板の正面を主体にして示す要部正面図であり、図2Bは、図1の矢符B方向から見た基板の上面を主体にして示す要部上面図であり、図2Cは、図2Aの矢符C-Cでの要部断面図である。

【0031】

本発明の実施の形態1に係る基板締結構造体20は、電子部品（例えば、光検知センサ22）が実装された基板21と、基板21が内部に固定された筐体31とを備える。筐体31は、筐体31の内側に構成された第1面31aに対して垂直方向Zに形成された基準溝32aを有する基準部32と、基準溝32aと対向し第1面31aに対して垂直方向Zに形成された対向溝33aを有する対向部33とを備える。対向部33は、基準溝32aと対向溝33aとが対向する直線SL延長上に配置されて対向部33を貫通する貫通穴33cを備える。基板21は、基準溝32aおよび対向溝33aにまたがって差し込まれ、対向部33に対向する対向端面21tに凹部21aが形成されており、貫通穴33cに挿入された締結部材41が、凹部21aを押圧している。なお、以下では説明のため、基準溝32aと対向溝33aとが対向する方向であって、第1面31aに対して平行な方向を締結方向Xと呼ぶ。

40

【0032】

この構成によると、締結部材41で基板21を押圧することによって、簡略な構造で基板21を確実に筐体31に固定することができ、位置精度を向上させることができる。ま

50

た、基板 2 1 に凹部 2 1 a を設けることによって、締結部材 4 1 が基板 2 1 に引っかかり、基板 2 1 の抜けに対して強くなる。

【0033】

本実施の形態では、基板 2 1 は、矩形状とされており、基準溝 3 2 a の底面 3 2 b は、第 1 面 3 1 a に垂直に形成され、対向溝 3 3 a の底面 3 3 b は、第 1 面 3 1 a に垂直に形成されている。この構成によると、基板 2 1 と基準部 3 2 とが面全体で接するので、基板 2 1 の傾きを抑制できる。なお、本発明はこれに限定されず、基板 2 1 を他の形状としたとき、基板 2 1 の形状に応じて、基準溝 3 2 a および対向溝 3 3 a が締結方向 X に沿って形成され、基準溝 3 2 a の底面 3 2 b および対向溝 3 3 a の底面 3 3 b が、第 1 面 3 1 a に対して締結方向 X で傾斜していてもよい。

10

【0034】

本実施の形態では、対向部 3 3 は、第 1 面 3 1 a に垂直な第 2 面 3 1 b と一体に形成され、貫通穴 3 3 c は、筐体 3 1 の外部から筐体 3 1 および対向部 3 3 を貫通する形状とされている。この構成によると、締結部材 4 1 を筐体 3 1 の外部から挿入でき、締結部材 4 1 を挿入する作業が容易になる。

【0035】

なお、本発明はこれに限定されず、基準部 3 2 が、第 2 面 3 1 b と一体に形成されていてもよい。この構成によると、基板 2 1 を固定する部分の強度を増すことができる。ここで、貫通穴 3 3 c は、対向部 3 3 を外部から貫通する形状とされていればよく、基準部 3 2 と対向する面とは逆の面から対向溝 3 3 a に向かって形成されている。

20

【0036】

筐体 3 1 は、合成樹脂を金型で成型して形成され、基準部 3 2 および対向部 3 3 は、第 1 面 3 1 a と一体に形成されている。

【0037】

基準部 3 2 および対向部 3 3 には、筐体 3 1 の第 1 面 3 1 a に対して垂直に基板 2 1 が差し込まれている。基準部 3 2 と対向部 3 3 との間隔は、基板 2 1 の大きさに応じて決定され、基準溝 3 2 a の底面 3 2 b と対向溝 3 3 a の底面 3 3 b との間隔が、基板 2 1 の幅（基準端面 2 1 k から対向端面 2 1 t までの間隔）と略等しい。なお、基板 2 1 は、締結部材 4 1 によって、基準部 3 2 に押し付けられているので、対向端面 2 1 t と対向溝 3 3 a の底面 3 3 b との間に隙間が空いていても位置がずれることはない。

30

【0038】

本実施の形態では、締結部材 4 1 は、ビスである。なお、これに限定されず、例えば、リベットを適用してもよい。締結部材 4 1 の直径は、基板 2 1 の厚さより大きく、凹部 2 1 a の垂直方向 Z の長さより小さい。これによって、締結部材 4 1 が凹部 2 1 a に入り込んで基板 2 1 を確実に押圧できる。

【0039】

貫通穴 3 3 c は、締結部材 4 1 に応じた形状とされ、締結部材 4 1 と同じ直径の円筒状とされている。

【0040】

図 3 は、図 2 A の基板および締結部材を抜き出して示す説明図（正面図）である。

40

【0041】

凹部 2 1 a は、基準部 3 2 に対向する基準端面 2 1 k の側から対向端面 2 1 t の側に向かうに従って第 1 面 3 1 a に近づく傾斜面 2 1 b を備えた形状とされている。締結部材 4 1 の先端 4 1 s は、第 1 面 3 1 a の側が傾斜面 2 1 b と接している。この構成によると、基板 2 1 を第 1 面 3 1 a に向かって押圧することができ、基板 2 1 を基準部 3 2 と第 1 面 3 1 a とで固定することで、さらに位置精度を向上させることができる。なお、上述した締結部材 4 1 の先端 4 1 s とは、ネジ先の側（座面の反対側）を示す。また、以下では説明のため、第 1 面 3 1 a の側に近い方の締結部材 4 1 の先端 4 1 s を先端下側と呼び、先端下側の反対側の先端 4 1 s を先端上側と呼ぶことがある。

【0042】

50

本実施の形態では、凹部 2 1 a は、三角形状である。この構成によると、凹部 2 1 a を簡単な形状とすることができる。締結部材 4 1 は、先端上側および先端下側が凹部 2 1 a と接している。これによって、基板 2 1 を締結方向 X に対して傾けずに押圧できるので、垂直方向 Z に対する基板 2 1 の位置ずれを防止できる。

【0043】

なお、本発明はこれに限定されず、凹部 2 1 a を他の形状としてもよく、基板 2 1 の変形例 1 ないし変形例 4 について、図 4 ないし図 7 に基づいて説明する。

【0044】

図 4 は、基板の変形例 1 を示す図であって、基板および締結部材を抜き出して示す説明図（正面図）である。

10

【0045】

変形例 1 では、凹部 2 1 a は矩形状であって、締結部材 4 1 の先端と凹部 2 1 a とが面で接している。

【0046】

図 5 は、基板の変形例 2 を示す図であって、基板および締結部材を抜き出して示す説明図（正面図）である。

【0047】

変形例 2 では、凹部 2 1 a は半円状であって、締結部材 4 1 は、先端上側および先端下側が凹部 2 1 a と接している。なお、本発明はこれに限定されず、例えば、先端下側と接する部分に円弧状とされた傾斜面 2 1 b が形成されていればよい。

20

【0048】

図 6 は、基板の変形例 3 を示す図であって、基板および締結部材を抜き出して示す説明図（正面図）である。

【0049】

変形例 3 では、凹部 2 1 a は台形状であって、先端下側と接する部分に傾斜面 2 1 b が形成されている。締結部材 4 1 の先端上側は、凹部 2 1 a と接していない。

【0050】

図 7 は、基板の変形例 4 を示す図であって、基板および締結部材を抜き出して示す説明図（正面図）である。

【0051】

変形例 4 では、凹部 2 1 a が基板 2 1 の上端の角（第 1 面 3 1 a に対向する端面の反対の端面側）に形成されている。締結部材 4 1 は、先端下側が凹部 2 1 a と接している。

30

【0052】

<実施の形態 2>

図 8 は、本発明の実施の形態 2 に係る光走査装置の構成を示す概略構成図である。なお、実施の形態 1 と機能、構造が実質的に等しい構成要素については、同一の符号を付して説明を省略する。

【0053】

本発明の実施の形態 2 に係る光走査装置 1 では、光源 1 a から照射された光 B L の進行方向の上流から下流に向けて、光源 1 a、コリメータ 1 b、凹レンズ 1 c、アパーチャ 1 d、シリンダリカルレンズ 1 e、入射折り返しミラー 1 f、光偏光器 1 g、第 1 走査レンズ 1 h、第 2 走査レンズ 1 j、出射折り返しミラー 1 k、およびシリンダリカルミラー 1 m が順に配置されている。なお、本発明はこれに限定されず、例えば、光走査装置 1 から光を出射させる方向に応じて、第 2 走査レンズ 1 j、出射折り返しミラー 1 k、およびシリンダリカルミラー 1 m を配置する順番を適宜入れ替えてもよい。シリンダリカルミラー 1 m で反射された光 B L は、光走査装置 1 から出射されて、後述する画像形成装置 1 0 0（図 9 参照）の感光体ドラム 3 の表面に照射される。

40

【0054】

光源 1 a は、例えば、レーザダイオードなどである。光源 1 a から出射される光 B L における光軸に垂直な断面（ビーム断面）は、円形状とされている。コリメータ 1 b は、光

50

源 1 a から拡散するように出射される円錐状の光 B L を平行状の光 B L に整形する光学部品である。凹レンズ 1 c は、コリメータ 1 b で整形された光 B L を収束させる光学部品である。アパーチャ 1 d は、矩形状の開口部が形成された板状部材であり、光 B L が通過するとき、ビーム断面を楕円形状から矩形状に整形する光学部品である。シリンドリカルレンズ 1 e および入射折り返しミラー 1 f は、光偏光器 6 8 の反射面に対して光 B L を収束させるための光学部品である。

【0055】

光偏光器 1 g は、複数の反射面が形成されたポリゴンミラーであり、図示しないドライバにより回転駆動される。光偏光器 1 g が回転駆動したとき、感光体ドラム 3 の表面上で光 B L のスポットが走査方向に移動し、感光体ドラム 3 が走査される。以下では、走査方向で光 B L が走査される範囲を走査範囲と呼ぶ。

10

【0056】

第 1 走査レンズ 1 h および第 2 走査レンズ 1 j は、走査範囲の端部に照射される光 B L の光路長と、走査範囲の中央に照射される光 B L の光路長との相違に起因して生じる画像の歪みを補正するための光学部品である。つまり、第 1 走査レンズ 1 h および第 2 走査レンズ 1 j は、光偏光器 1 g で走査された光 B L を感光体ドラム 3 上で等速走査させる光学部品であり、f θ レンズとも呼ばれている。

【0057】

出射折り返しミラー 1 k およびシリンドリカルミラー 1 m は、光反射部材であり、照射された光 B L を反射して感光体ドラム 3 へ導く。

20

【0058】

また、光走査装置 1 は、さらに、反射ミラー 1 n、収束レンズ 1 p、および光検知センサ 2 2 (Beam Detector: BD センサ) を備えている。

【0059】

反射ミラー 1 n は、光偏光器 1 g から走査範囲の端部に照射される光 B L を反射して光検知センサ 2 2 に導く。収束レンズ 1 p は、反射ミラー 1 n で反射された光 B L を収束して、光検知センサ 2 2 に照射させる。

【0060】

光検知センサ 2 2 は、光 B L を受光し感光体ドラム 3 へのラインごとの走査開始または走査終了のタイミングを検知して、その結果を信号として出力する。光検知センサ 2 2 は、上述した基板 2 1 に実装され、基板 2 1 は、筐体 3 1 に固定されている。

30

【0061】

光走査装置 1 の光学系では、わずかな位置ずれによって誤動作などが生じるため、高い位置精度が要求される。光検知センサ 2 2 も同様であって、光検知センサ 2 2 の位置がずれたとき、走査開始または走査終了のタイミングがずれて、後述する画像形成装置 1 0 0 での印刷位置ずれを生じさせる。

【0062】

上述したように、光走査装置 1 は、光 B L を照射する光源 1 a を備え、基板 2 1 に実装された電子部品は、光源 1 a から照射された光 B L を検知する光検知センサ 2 2 である。この構成によると、位置精度を向上させた基板締結構造体 2 0 を備えることによって、精度よく光を検知できる光走査装置 1 を提供することができる。

40

【0063】

筐体 3 1 には、光源 1 a、コリメータ 1 b、凹レンズ 1 c、アパーチャ 1 d、シリンドリカルレンズ 1 e、入射折り返しミラー 1 f、光偏光器 1 g、第 1 走査レンズ 1 h、第 2 走査レンズ 1 j、出射折り返しミラー 1 k、シリンドリカルミラー 1 m、反射ミラー 1 n、および収束レンズ 1 p が適宜配置され、固定されている。また、筐体 3 1 には、図示しない開口部が形成されており、開口部から出射された光 B L が感光体ドラム 3 に照射される。

【0064】

なお、本発明はこれに限定されず、例えば、複数の光源 1 a を備える構成としてもよい

50

。また、第2走査レンズ1 j および出射折り返しミラー1 k を複数配置して、複数の箇所から光を出射させる構造としてもよい。これによって、複数の感光体ドラム3をそれぞれ走査する光走査装置1とすることができる。

【0065】

＜実施の形態3＞

図9は、本発明の実施の形態3に係る画像形成装置の概略構成を示す側面図である。なお、実施の形態1および実施の形態2と機能、構造が実質的に等しい構成要素については、同一の符号を付して説明を省略する。

【0066】

本発明の実施の形態3に係る画像形成装置100は、装置本体110および自動原稿処理装置120を備え、外部から伝達された画像データに応じて、所定の用紙（原稿）に対して多色及び単色の画像を形成する。

【0067】

装置本体110は、光走査装置1、現像器2、感光体ドラム3、クリーナユニット4、帯電器5、中間転写ベルトユニット6、および定着ユニット7を備える構成とされている。

【0068】

上述した構成に加えて、画像形成装置100は、原稿の画像を読み取る原稿読取装置90と、原稿が載置される原稿載置台92とを備えている。原稿読取装置90は、装置本体110の上部に設けられている。原稿載置台92は、透明ガラスで形成され、原稿読取装置90の上側に設けられている。

【0069】

自動原稿処理装置120は、原稿載置台92の上側に取り付けられており、原稿載置台92の上に自動で原稿を搬送する。また、原稿処理装置120は、矢印M方向に回動自在に構成され、原稿載置台92の上を開放することにより原稿を手置きで置くことができるようになっている。

【0070】

本画像形成装置において扱われる画像データは、ブラック（K）、シアン（C）、マゼンタ（M）、イエロー（Y）の各色を用いたカラー画像に応じたものである。従って、現像器2、感光体ドラム3、帯電器5、クリーナユニット4は、各色に応じた4種類の潜像を形成するようにそれぞれ4個ずつ設けられ、それぞれブラック、シアン、マゼンタ、イエローに設定され、これらによって4つの画像ステーションが構成されている。

【0071】

帯電器5は、感光体ドラム3の表面を所定の電位に均一に帯電させるための帯電手段であり、図1に示すようなチャージャ型その他、接触型の帯電器（例えば、ローラ型やブラシ型）を用いることができる。

【0072】

光走査装置1は、帯電された感光体ドラム3の表面を、入力された画像データに応じて露光し、感光体ドラム3の表面に画像データに応じた静電潜像を形成する機能を有する。

【0073】

上述したように、画像形成装置100は光走査装置1を備える。この構成によると、精度よく光を検知できる光走査装置1を備えることによって、安定した動作をする画像形成装置100を提供することができる。

【0074】

光走査装置1としては、レーザ出射部及び反射ミラー等を備えたレーザスキャニングユニット（LSU）、ELやLED等の発光素子をアレイ状に並べた書込み装置（例えば、書込みヘッド）を用いることができる。

【0075】

現像器2は、それぞれの感光体ドラム3上に形成された静電潜像を4色（YMK）のトナーにより顕像化する。

10

20

30

40

50

【0076】

クリーナユニット4は、現像・画像転写後における感光体ドラム3の表面に残留したトナーを、除去・回収する。

【0077】

中間転写ベルトユニット6は、感光体ドラム3の上側に配置され、中間転写ベルト61、中間転写ベルト駆動ローラ62、中間転写ベルト従動ローラ63、中間転写ローラ64、および中間転写ベルトクリーニングユニット65を備えている。なお、中間転写ローラ64は、YMCK用の各色の画像ステーションに対応して4本設けられている。

【0078】

中間転写ベルト駆動ローラ62、中間転写ベルト従動ローラ63、および中間転写ローラ64は、中間転写ベルト61を張架して、中間転写ベルト61の表面を所定方向（図中矢符D方向）に移動させるように構成されている。

【0079】

中間転写ベルト61は、それぞれの感光体ドラム3に接触するように設けられ、感光体ドラム3に形成された各色のトナー像を中間転写ベルト61に順次的に重ねて転写することによって、中間転写ベルト61の上にカラーのトナー像（多色トナー像）を形成する機能を有している。中間転写ベルト61は、例えば、厚さ100μm～150μm程度のフィルムを用いて無端状に形成されている。

【0080】

中間転写ローラ64は、感光体ドラム3のトナー像を、中間転写ベルト61に転写するための転写バイアスを与える。中間転写ローラ64は、中間転写ベルト61を間にして感光体ドラム3とは反対側に回転可能に支持されている。中間転写ローラ64には、トナー像を転写するために高電圧の転写バイアス（トナーの帯電極性（－）とは逆極性（＋）の高電圧）が印加されている。

【0081】

中間転写ローラ64は、直径8～10mmの金属（例えばステンレス）軸をベースとし、表面が導電性の弾性材（例えばEPDM、発泡ウレタン等）により覆われているローラである。この導電性の弾性材により、中間転写ベルト61に対して均一に高電圧を印加することができる。本実施の形態では、転写電極としてローラ形状を使用しているが、ブラシ形状などを用いることができる。

【0082】

上述したように、各感光体ドラム3上で各色のトナーによって顕像化されたトナー像は、中間転写ベルト61に積層される。積層された各色のトナー像は、中間転写ベルト61の回転によって移動し、用紙と中間転写ベルト61との接触位置に配置された転写ローラ10によって用紙上に転写される。

【0083】

中間転写ベルト61と転写ローラ10とは、相互に圧接されてニップ域を形成している。転写ローラ10には、トナーを用紙に転写させるための電圧が印加される（トナーの帯電極性（－）とは逆極性（＋）の高電圧）。さらに、ニップ域を定常的に形成するために、転写ローラ10または中間転写ベルト駆動ローラ62のいずれか一方を硬質材料（金属等）とし、他方を弾性ローラ等の軟質材料（弾性ゴムローラ、または発泡性樹脂ローラ等々）としている。

【0084】

ところで、中間転写ベルト61上のトナー像が用紙に完全に転写されず、中間転写ベルト61上にトナーが残存することがある。残存トナーは、次工程でトナーの混色を発生させる原因となる。

【0085】

このため、中間転写ベルトクリーニングユニット65によって、残存トナーが除去・回収されるように構成されている。例えば、中間転写ベルトクリーニングユニット65には、クリーニング部材として中間転写ベルト61に接触するクリーニングブレードが備えら

10

20

30

40

50

れており、中間転写ベルト 6 1 に対向する位置（つまり、中間転写ベルト 6 1 の従動ローラ 6 3 とは反対側）で支持されている。

【0086】

画像形成装置 100 は、さらに、給紙カセット 8 1、手差し給紙カセット 8 2、積載トレイ 9 1 を備えている。給紙カセット 8 1 は、画像形成に使用する用紙 P を蓄積しておくためのトレイであり、光走査装置 1 の下側に設けられている。また、手差し給紙カセット 8 2 にも画像形成に使用する用紙を置くことができる。積載トレイ 9 1 は、画像形成された用紙 P を積載しておくためのトレイであり、装置本体 110 に設けられている。

【0087】

装置本体 110 には、給紙カセット 8 1 および手差し給紙カセット 8 2 の用紙を転写ローラ 10 や定着ユニット 7 を経由させて積載トレイ 9 1 に送るための、略垂直形状の用紙搬送路 S が設けられている。給紙カセット 8 1 および手差し給紙カセット 8 2 から積載トレイ 9 1 までの用紙搬送路 S の近傍には、ピックアップローラ 11 a ~ 11 b、複数の搬送ローラ 12 a ~ 12 d、レジストローラ 13、転写ローラ 10、および定着ユニット 7 が配置されている。

10

【0088】

搬送ローラ 12 a ~ 12 d は、用紙の搬送を促進・補助するための小型のローラであり、用紙搬送路 S に沿って複数設けられている。

【0089】

ピックアップローラ 11 a は、給紙カセット 8 1 および手差し給紙カセット 8 2 の端部近傍に備えられ、給紙カセット 8 1 から用紙を 1 枚ずつ用紙搬送路 S に供給する呼び込みローラである。

20

【0090】

レジストローラ 13 は、用紙搬送路 S を搬送されている用紙を一旦保持し、感光体ドラム 3 上のトナー像の先端とシートの先端とを合わせるタイミングで用紙を転写ローラ 10 に搬送する。

【0091】

定着ユニット 7 は、用紙を挟んで回転するヒートローラ 7 1 および加圧ローラ 7 2 を備え、さらに、ヒートローラ 7 1 を外部から加熱するための外部加熱ベルト 7 3 が設けられている。

30

【0092】

ヒートローラ 7 1 は、図示しない温度検出器からの信号に基づいて制御手段によって所定の定着温度となるように設定されており、加圧ローラ 7 2 とともにトナーをシートに熱圧着することにより、シートに転写された多色トナー像を溶融・混合・圧接し、シートに対して熱定着させる機能を有している。

【0093】

上述した画像形成装置 100 では、画像形成の際に、給紙カセット 8 1 および手差し給紙カセット 8 2 から搬送される用紙が、搬送ローラ 12 a によってレジストローラ 13 まで搬送される。次に、レジストローラ 13 によって用紙が中間転写ベルト 6 1 上のトナー像と同期を取って転写ローラ 10 に搬送され、転写ローラ 10 によって用紙にトナー像が転写される。その後、用紙が定着ユニット 7 を通過するとき、用紙に転写された未定着トナーが熱で溶融・固着され、用紙上に定着される。トナー像が定着された用紙は、搬送ローラ 12 b を経て用紙排出口 14 から排出され、積載トレイ 9 1 に積載される。

40

【符号の説明】

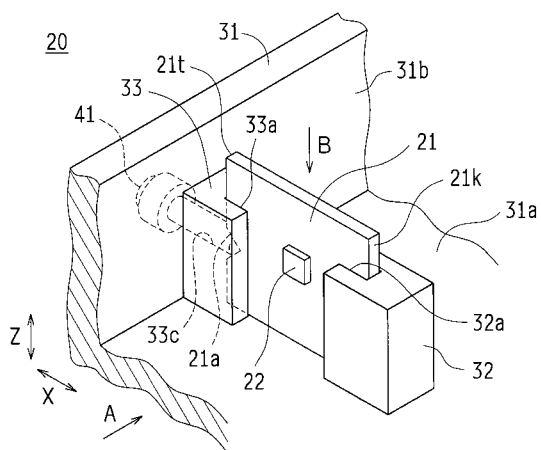
【0094】

- 1 光走査装置
- 20 基板締結構造体
- 21 基板
- 21 a 凹部
- 21 b 傾斜面

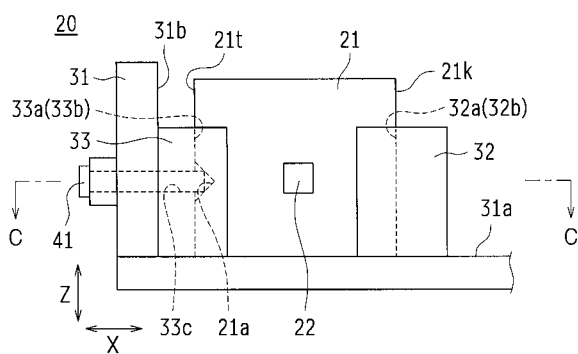
50

- 2 1 k 基準端面
- 2 1 t 対向端面
- 2 2 光検知センサ（電子部品の一例）
- 3 1 筐体
- 3 1 a 第 1 面
- 3 1 b 第 2 面
- 3 2 基準部
- 3 2 a 基準溝
- 3 3 対向部
- 3 3 a 対向溝
- 3 3 c 貫通穴
- 4 1 締結部材
- 1 0 0 画像形成装置

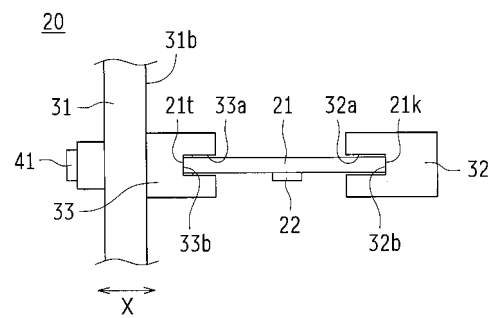
【図 1】



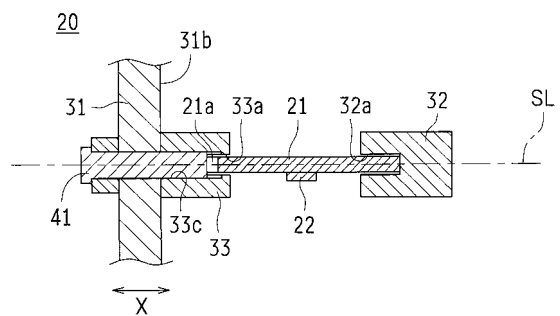
【図 2 A】



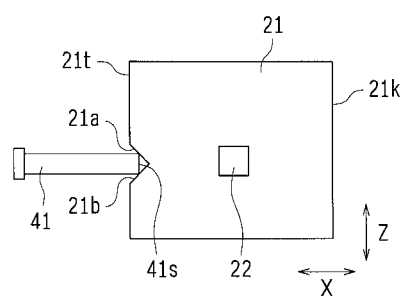
【図 2 B】



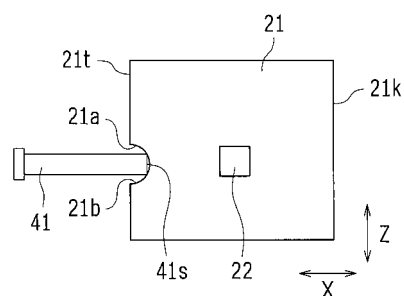
【図 2 C】



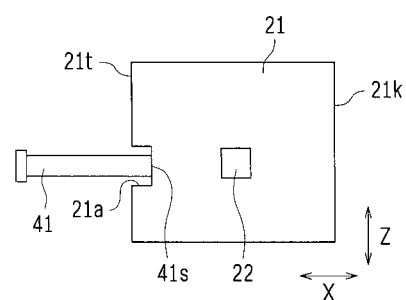
【 図 3 】



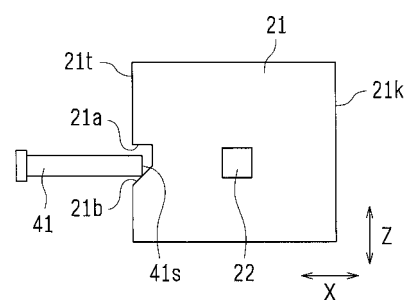
【図 5】



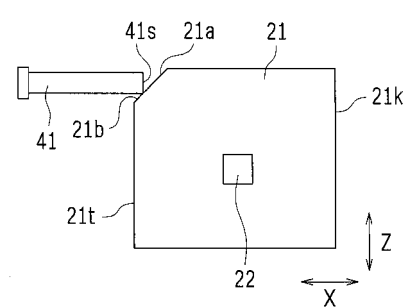
【図 4】



【图 6】



【图 7】



【 図 8 】

