

A1

**DEMANDE
DE BREVET D'INVENTION**

N° 79 14590

(21)

(54) Circuit de commande de balayage tramé en mode commuté pour récepteur vidéofréquence.

(51) Classification internationale (Int. Cl.³). H 04 N 3/16.

(22) Date de dépôt 7 juin 1979, à 15 h 35 mn.

(33) (32) (31) Priorité revendiquée :

(41) Date de la mise à la disposition du
public de la demande B.O.P.I. — « Listes » n° 1 du 2-1-1981.

(71) Déposant : Société dite : THOMSON-BRANDT, résidant en France.

(72) Invention de : Gérard Rilly.

(73) Titulaire : *Idem* (71)

(74) Mandataire : Michel Pierre, SCPI,
173, bd Haussmann, 75360 Paris Cedex 08.

L'invention concerne un circuit de commande de balayage trame en mode commuté, utilisé notamment dans les récepteurs de télévision.

Le déplacement vertical du spot sur l'écran d'un tube cathodique est assuré par des bobines, dites bobines de déviation verticale, ou de balayage trame, parcourues par un courant généralement en forme de dents de scie. Dans le cas du standard français, ce courant possède une période de 20 ms et une durée de retour de balayage trame inférieure à 1 ms.

Selon l'art antérieur, ce courant est généré à l'aide de dispositifs électroniques composés généralement d'un oscillateur bloqué fournissant une tension en dents de scie synchronisée sur la fréquence trame, d'un étage de liaison à haute impédance d'entrée et faible impédance de sortie, et d'un étage de sortie fournissant aux bobines de déviation verticale le courant d'amplitude et de forme nécessaires à la déviation verticale du spot du tube cathodique. Cet étage de sortie peut être un amplificateur de puissance polarisé en classe A, ou encore un amplificateur à symétrie complémentaire ou "push-pull" polarisé en classe AB.

Des dispositifs à découpage, munie de deux interrupteurs actifs tels que des thyristors, sont aussi utilisés pour générer le courant de balayage trame.

Dans ce cas, l'un des deux interrupteurs actifs assurent le balayage vertical de la moitié supérieure de l'écran, en chargeant un condensateur connecté en parallèle avec l'enroulement de déviation verticale par des impulsions de tension de durées décroissantes dans le temps et de polarité donnée.

Le second interrupteur assure le balayage vertical de la moitié inférieure de l'écran, en chargeant le condensateur par des impulsions de tension de durées décroissantes dans le temps et de polarité opposée à la précédente.

La décharge de ce condensateur provoque en effet, l'écoulement d'un courant en dents de scie à travers l'enroulement de déviation verticale.

Les deux voies de ces dispositifs à découpage sont monodirectionnelles en courant, chacune dans un sens différent.

La demande de brevet français déposée sous le n° 78/22266 le 27 Juillet 1978, au nom de la demanderesse propose un dispositif à découpage à une seule voie, c'est-à-dire un seul interrupteur actif.

En effet, pour ce faire le déviateur vertical est connecté en série avec une résistance de mesure et un condensateur de liaison dont la valeur est suffisamment élevée pour que la tension aux bornes de l'ensemble ainsi formé garde une même polarité quel que soit le sens du courant traversant le déviateur

vertical. Cet ensemble se comporte alors tantôt en générateur, tantôt en récepteur, et est connecté à un circuit générateur d'un signal en dents de scie à partir du signal de retour de balayage ligne, monodirectionnel en tension et bidirectionnel en courant, commandé par un circuit de commande synchronisé à la fréquence de ligne.

Conformément à la demande de brevet français n° 78/22266 précédemment citée, l'interrupteur actif est mis en conduction durant l'aller de balayage ligne, l'instant de début de sa conduction définissant le courant traversant le déviateur.

La présente invention propose, afin d'obtenir, pour un tel dispositif à découpage à une seule voie, une amplitude et une linéarité de l'image stables malgré les défauts de dérive et de non-linéarité des composants électroniques, d'élaborer un système d'asservissement simple et efficace.

En effet, le circuit de commande de balayage trame en mode commuté, selon l'invention, comporte un circuit générateur d'un signal en dents de scie à un interrupteur actif monodirectionnel en tension et bidirectionnel en courant, connecté aux bornes d'une charge comportant le déviateur vertical en série avec une résistance de mesure et un condensateur de liaison, et est caractérisé en ce que l'interrupteur actif est commandé par un circuit de commande de rapport cyclique relié d'une part à un circuit d'asservissement statique dont une borne d'entrée est connectée à la borne positive du condensateur de liaison et l'autre borne d'entrée à un générateur de tension continue de référence, de manière à maintenir une tension suffisamment élevée et stable aux bornes de ce condensateur pour un fonctionnement optimum du circuit à interrupteur actif, et d'autre part à un circuit d'asservissement dynamique dont une borne d'entrée est connectée à la résistance de mesure et l'autre borne d'entrée à un circuit générateur de dents de scie trame corrigées en S, de manière à assurer la conformité de la loi de variation du courant dans le déviateur par rapport à cette loi en dents de scie trame corrigées ; ces deux circuits d'asservissement agissant sur l'instant d'amorçage de l'interrupteur actif.

D'autres caractéristiques et avantages de l'invention ressortiront de la description suivante, donnée à titre d'exemple non limitatif et illustrée par les figures annexées qui représentent :

- la figure 1, un schéma synoptique d'un circuit de balayage trame en mode commuté comportant un circuit de commande selon l'invention ;
- la figure 2, un schéma d'un exemple de réalisation du circuit de commande de balayage trame en mode commuté selon l'invention ;
- les figures 3a, b, c, des représentations graphiques de différentes tensions

mesurées sur le circuit représenté à la figure 2.

La figure 1 représente un schéma synoptique d'un circuit de balayage trame en mode commuté.

La charge 1, comporte le déviateur vertical D_v protégé par une résistance parallèle R_p , un condensateur de liaison C_L et une résistance de mesure R_m .

La valeur du condensateur C_L est choisie de manière à avoir à ses bornes une tension suffisamment élevée, telle que décrit dans la demande de brevet n° 78/22266 précédemment citée, pour obtenir aux bornes de la charge une tension positive quel que soit le sens du courant dans le déviateur. La charge se comporte donc dans un premier temps en récepteur d'énergie et dans un second temps en générateur.

Cette charge 1 est connectée aux bornes d'un circuit générateur 2 d'un signal en dents de scie.

Ce circuit 2 génère dans le déviateur vertical D_v un signal en dents de scie à partir des signaux de retour de balayage ligne.

En effet, lors du retour de balayage, il apparaît dans les enroulements secondaires du transformateur ligne, un signal alternatif périodique à la fréquence ligne.

Le courant en dents de scie est obtenu par un découpage de ce signal alternatif engendré dans un enroulement secondaire du transformateur ligne T_L . Ce découpage est effectué à l'aide d'un interrupteur actif I_{S1} bidirectionnel en courant et monodirectionnel en tension, connecté en série avec l'enroulement secondaire S_1 du transformateur T_L , ainsi qu'avec une inductance L_S non couplée au transformateur ligne, l'ensemble étant monté en parallèle avec un condensateur de filtrage C_f .

La valeur du condensateur C_f est choisie suffisamment grande pour que la partie alternative de la tension à ses bornes soit très faible devant le signal aux bornes de l'enroulement S_1 , et donc négligeable.

Un autre enroulement secondaire S_2 du transformateur ligne est connecté en entrée d'un circuit générateur de dents de scie ligne 4. Ce circuit 4 fournit à partir du signal disponible aux bornes de l'enroulement S_2 , un signal en dents de scie durant l'aller de balayage ligne.

Ce signal en dents de scie est injecté en une entrée e_1 d'un circuit de commande de rapport cyclique 3, qui délivre un signal rectangulaire en entrée d'un circuit d'interface 10 dont la sortie est connectée à l'électrode commande de l'interrupteur actif I_{S1} .

Ce circuit interface permet d'adapter le signal de commande rectangulaire disponible en sortie du circuit de commande 3 de rapport cyclique, en

fonction des caractéristiques électriques de l'interrupteur actif I_{S1} .

Le front avant du signal rectangulaire correspondant à l'instant de fermeture de l'interrupteur actif I_{S1} .

Or, la position de ce front avant, et donc l'instant de fermeture de l'interrupteur actif I_{S1} , dépendent du signal appliqué en entrée e_2 du circuit de commande de rapport cyclique.

Comme il a été décrit dans la demande de brevet n° 78/22266, plus l'interrupteur actif I_{S1} est déclenché à un instant en avance sur l'instant de début de retour ligne, et plus le courant moyen dans l'inductance L_s décroît par rapport à sa valeur maximum correspondant au cas où l'interrupteur actif est toujours bloqué.

Il est donc possible de contrôler la valeur du courant moyen dans l'inductance L_s , donc la valeur du courant dans le déviateur D_v en contrôlant l'instant de fermeture de l'interrupteur actif I_{S1} . Pendant l'aller de balayage trame, pour que le courant dans le déviateur vertical D_v suive une loi en dents de scie trame, il suffit donc de commander convenablement les instants successifs de fermeture de l'interrupteur actif I_{S1} .

Cette commande convenable va être assurée par le signal appliqué en entrée e_2 du circuit de commande de rapport cyclique 3.

Ce signal provient d'une part d'un circuit d'asservissement dynamique 7 dont l'entrée e_4 est connectée aux bornes de la résistance de mesure R_m , et l'entrée e_3 à un circuit générateur de dents de scie corrigées 5.

La tension aux bornes de R_m est fonction du courant traversant le déviateur vertical D_v . Le circuit d'asservissement 7 fournit donc un signal d'erreur fonction de la différence entre le courant de déviation vertical et la tension en dents de scie corrigées.

Un circuit séparateur trame 9 reçoit en entrée E les signaux de synchronisation complets prélevés sur le signal vidéo, et après intégration et écrêtage délivre un signal de synchronisation trame.

Ce signal de synchronisation trame est appliqué en entrée d'un circuit oscillateur 8. Ce dernier pilote le circuit générateur de dents de scie corrigées dont la forme préfigure le courant nécessaire dans la bobine de déviateur verticale D_v . On dispose en général à ce niveau d'un réglage de linéarité et d'amplitude, symbolisé par les potentiomètres P_L et P_a .

L'entrée e_2 du circuit de commande de rapport cyclique 3 est d'autre part connectée à un circuit d'asservissement statique 6 qui assure le maintien et la surveillance de la tension moyenne aux bornes du condensateur de liaison C_L par rapport à une consigne définie en vue d'assurer un fonctionnement correct et

optimum du circuit de balayage trame en mode commuté.

La figure 2 représente un exemple de réalisation simple d'un circuit de commande de balayage trame selon l'invention.

Les signaux de synchronisation complets prélevés sur le signal vidéo sont
5 appliqués en entrée E.

Le circuit séparateur trame est constitué d'une part d'un étage intégrateur R_{S1} , C_{S1} et R_{S2} montés en T, et d'autre part d'un transistor T_{S1} polarisé par les résistances R_{S3} et R_{S4} .

L'entrée E se fait sur une borne de la résistance R_{S1} , et la base du
10 transistor T_{S1} est connectée à une borne de la résistance R_{S2} .

Les résistances R_{S3} et R_{S4} provoquent une polarisation d'émetteur créant le seuil de déclenchement du transistor T_{S1} .

Lorsque le signal de synchronisation appliqué en entrée E caractérise le top de synchronisation trame, le transistor T_{S1} passe d'un état bloqué à un état
15 saturé.

Le collecteur du transistor T_{S1} est connecté au travers d'une résistance R_{S5} en entrée d'un circuit oscillateur.

Ce circuit oscillateur comporte deux transistors T_{O1} et T_{O2} fonctionnant simultanément dans les états bloqués ou saturés.

Lorsque ces deux transistors T_{O1} et T_{O2} sont saturés (retour trame), la tension collecteur-émetteur étant quasiment nulle, la tension V_{O1} aux bornes de la résistance R_{O1} est faible. Le courant traversant alors les résistances R_{O7} , R_{O6} , R_{O4} connectées dans le circuit émetteur du transistor T_{O2} , doit être alors
20 insuffisant pour maintenir l'état saturé des deux transistors T_{O1} , T_{O2} . De cette manière lorsque les condensateurs C_{O1} et C_{O2} sont suffisamment déchargés, les transistors T_{O1} et T_{O2} se bloquent. La tension V_{O1} passe donc brutalement d'une valeur faible à une valeur plus importante, cette valeur étant imposée par le pont diviseur constitué par les résistances R_{O1} et R_{O2} .

Les résistances R_{O7} et R_{O6} assurent la charge des condensateurs C_{O1} et
30 C_{O2} jusqu'au moment où le transistor T_{O2} redevient saturé.

La fréquence de l'oscillateur ainsi obtenu, si l'on déconnecte la résistance R_{S5} , est légèrement inférieure à la fréquence trame c'est-à-dire 50 Hz.

Au moment du top de synchronisation trame, le transistor T_{S1} devenant saturé, les transistors T_{O1} et T_{O2} étant bloqués, la tension V_{O1} baisse pour
35 pendre une valeur fonction de la résistance R_{S5} . Pour que les transistors T_{O1} et T_{O2} passent en état saturé, il faut qu'à ce même instant la tension V_{O2} aux bornes des condensateurs séries C_{O1} et C_{O2} devienne supérieure à la tension V_{O1} aux bornes de la résistance R_{O1} .

L'impulsion de saturation délivrée par le collecteur du transistor T_{S1} ne sera prise en compte que pendant une certaine partie de la période de l'oscillateur correspondant à la fin de charge des condensateurs C_{O1} et C_{O2} , c'est-à-dire lorsque la tension de charge sera supérieure à la tension V_{O1} .

5 Ceci permet d'améliorer en partie l'immunité de l'oscillateur face aux impulsions parasites provoquant la saturation du transistor T_{S1} .

Ce circuit oscillateur est connecté à un circuit tampon comportant le transistor T_{t1} , la résistance R_{t1} et le potentiomètre P_{t1} .

10 La tension V_{O2} aux bornes des condensateurs C_{O1} et C_{O2} varie suivant une loi proche d'une dent de scie.

La résistance R_{O7} étant très grande, le transistor T_{t1} dont la base est connectée au point de jonction des deux résistances R_{O7} et R_{O6} , constitue un étage abaisseur d'impédance, de manière à connecter entre l'émetteur du transistor T_{t1} et le point commun de connexion des condensateurs C_{O1} et C_{O2} ,
15 le réseau composé d'une résistance R_{t1} en série avec un potentiomètre P_{t1} .

On ajoute ainsi à la tension en dents de scie disponible aux bornes des condensateurs séries C_{O1} et C_{O2} , une tension parabolique due à P_{t1} , R_{t1} et au condensateur C_{O2} .

20 On obtient ainsi en V_{t2} entre l'émetteur du transistor T_{t1} et la masse, une tension en dents de scie corrigées en S correspondant à la loi du courant nécessaire dans le déviateur trame D_v .

On obtient donc en sortie V_{t1} le signal en dents de scie corrigées nécessaire au circuit d'asservissement dynamique selon l'invention qui sera décrit plus loin.

25 Le circuit de commande de rapport cyclique selon l'invention ne comporte qu'un seul étage actif, le transistor T_{c1} polarisé en commutation.

Ce transistor T_{c1} a sa base connectée à un circuit générateur de dents de scie ligne à partir du signal de retour ligne.

30 En effet, le circuit formé par le condensateur C_{c2} en série avec la résistance R_{c2} , et le condensateur C_{c1} constitue un intégrateur transformant la tension de retour de balayage ligne V_{c1} , représentée à la figure 3a, prélevée sur l'enroulement S_2 du transformateur ligne T_L , en un signal triangulaire.

Ce signal triangulaire disponible entre la base et l'émetteur du transistor T_{c1} est visualisé à la figure 3b.

35 Le collecteur du transistor T_{c1} est connecté au travers d'un circuit interface d'adaptation (R_{f1} , R_{f2} , C_{f2}) à la gachette d'un thyristor TH_1 constituant avec la diode D_{f1} et la résistance R_{f3} en série avec le condensateur C_{f3} , l'interrupteur actif I_{S1} .

En effet, conformément à la figure 1, le déviateur vertical constitué de

l'inductance L_v et de la résistance série R_v , protégé par la résistance R_p est connecté en série avec le condensateur de liaison C_L et la résistance de mesure R_m .

La charge ainsi constituée est connectée en parallèle avec le générateur de signal en dents de scie comportant le condensateur C_f connecté en parallèle avec l'inductance l'ensemble constitué de l'inductance L_S en série avec l'enroulement S_1 du transformateur ligne T_L et l'interrupteur actif TH_1 , D_{f1} , C_{f3} et R_{f3} .

La cathode de la diode D_{f1} est connectée à l'anode du thyristor TH_1 et à une borne de l'enroulement S_1 . L'anode de cette diode D_{f1} est connectée à la cathode du thyristor et à une borne du condensateur C_f .

Ce thyristor TH_1 fonctionne en interrupteur, lorsque son courant gachette est suffisant pour qu'il soit passant, il court-circuite la diode D_{f1} .

Cet interrupteur actif est bidirectionnel en courant et monodirectionnel en tension, car en effet lorsqu'il est fermé, il peut être parcouru par des courants de sens opposés et lorsqu'il est ouvert, il a à ses bornes une tension d'une polarité déterminée, correspondant à la tension inverse de la diode D_{f1} .

La forme du courant dans le déviateur vertical est liée à l'instant de fermeture de cet interrupteur actif tel que c'est décrit dans la demande de brevet n° 78/22266 déposée au nom de la demanderesse.

Le circuit d'asservissement dynamique est constitué par la résistance R_{a2} dont une borne est connectée à la résistance R_m et l'autre à la résistance R_{a1} en série avec le potentiomètre P_{a1} , le condensateur C_{a1} et le transistor T_{a1} .

Le potentiomètre P_{a1} reçoit sur une de ces bornes le signal en dents de scie corrigées disponible sur l'émetteur de T_{t1} .

L'émetteur du transistor T_{a1} est connectée à la masse, et son collecteur à la base du transistor T_{c1} au travers d'une résistance R_{c1} .

Le sens du courant dans le déviateur trame est tel que, pendant l'aller de balayage trame, la tension aux bornes de la résistance de mesure R_m est en opposition de phase avec la tension en dents de scie corrigées V_{t1} . La tension en dents de scie corrigées est donc comparée à la tension aux bornes de la résistance de mesure R_m par le pont de résistance R_{a2} , R_{a1} , P_{a1} .

Le transistor T_{a1} amplifie le signal d'erreur dynamique éventuel entre la tension aux bornes de la résistance R_m et la tension en dents de scie corrigées.

La tension aux bornes de R_m étant fonction du courant traversant le déviateur vertical, le signal d'erreur est donc fonction de la différence entre le courant de déviation vertical et la tension en dents de scie corrigées.

Ce signal d'erreur se retrouve donc dans le circuit collecteur du transistor

T_{a1} .

De plus, l'asservissement statique est obtenu par les résistances R_{a4} , R_{a3} et le même transistor T_{a1} .

La tension de référence est le seuil de tension de base du transistor T_{a1} fixé par la résistance R_{a3} .

La base du transistor T_{a1} est connectée au travers d'une résistance R_{a4} à la borne positive du condensateur électrochimique C_L . Si la tension moyenne aux bornes de condensateur C_L tend à croître, le courant base du transistor T_{a1} croît, et donc son courant collecteur aussi.

Cet accroissement du courant collecteur provoque un accroissement de la durée en état saturé du transistor T_{c1} du circuit de commande de rapport cyclique et une avance de l'amorçage du thyristor TH_1 entraînant par la même une réduction de la tension moyenne du condensateur C_L .

En effet, en absence de courant collecteur du transistor T_{a1} , les condensateurs C_{c1} et C_{c2} prennent une charge moyenne suffisante pour garder le transistor T_{c1} bloqué. Et lorsqu'un courant continu apparaît dans le circuit collecteur du transistor T_{a1} , la combinaison de ce courant avec celui dû au circuit générateur de dents de scie ligne (C_{c2} , R_{c2} , C_{c1}) entraîne la mise en saturation du transistor T_{c1} durant la fin de l'aller du balayage ligne.

On obtient alors en collecteur du transistor T_{c1} , un signal en créneaux comme représenté à la figure 3c.

La durée de conduction du transistor T_{c1} , c'est-à-dire le temps T_c de la figure 3c dépend du courant collecteur du transistor T_{a1} , lequel modifie la forme de la tension de commande base-émetteur du transistor T_{c1} tel que représenté en figure 3b.

Le début de fermeture de TH_1 correspond au front avant du signal en créneaux disponible en sortie collecteur du transistor T_{c1} .

D'autre part, la résistance R_{c1} a pour rôle de limiter le courant collecteur du transistor T_{a1} et le courant base du transistor T_{c1} lorsque le transistor T_{a1} tend à se saturer en cas de phénomènes accidentels.

Le gain du transistor est choisi tel que, pendant l'aller de balayage trame, la variation de la tension de base de T_{a1} est négligeable devant la tension alternative en dents de scie corrigées et la tension aux bornes de la résistance R_m . Le courant alternatif traversant le condensateur C_{a1} est donc faible devant le courant traversant le pont de résistances $P_{a1} + R_{a1}$, R_{a2} . La loi de variation de la tension aux bornes de la résistance R_m est donc la même que celle en dents de scie corrigées au signe près puisqu'elles sont en opposition de phase.

L'asservissement dynamique ainsi réalisé est tel que le courant parcourant le déviateur est l'image de la tension en dents de scie corrigées.

Et d'autre part, le bon fonctionnement de l'étage de sortie en commutation est assuré par l'asservissement statique décrit précédemment.

5 Ce circuit de commande de balayage trame à un seul interrupteur actif présente donc l'avantage d'avoir un circuit de commande de rapport cyclique simplifié et asservi.

10 Ce circuit de commande pour balayage trame en mode commuté selon l'invention est principalement utilisé dans les récepteurs de télévision transistorisés.

REVENDICATIONS

1. Circuit de commande de balayage trame en mode commuté comportant un circuit (2) générateur d'un signal en dents de scie à un interrupteur actif (I_{S1}) monodirectionnel en tension et bidirectionnel en courant, connecté aux bornes d'une charge comportant le déviateur vertical (D_v) en série avec une résistance de mesure (R_m) et un condensateur de liaison (C_L), caractérisé en ce que l'interrupteur actif (I_{S1}) est commandé par un circuit de commande de rapport cyclique (3) relié d'une part à un circuit d'asservissement statique (6) dont une borne d'entrée (e_5) est connectée à la borne positive du condensateur de liaison (C_L), et l'autre borne d'entrée (e_6) à un générateur de tension continue de référence, de manière à maintenir une tension suffisamment élevée et stable aux bornes de ce condensateur (C_L) pour un fonctionnement optimum du circuit à interrupteur actif, et d'autre part, à un circuit d'asservissement dynamique (7) dont une borne d'entrée (e_4) est connectée à la résistance de mesure (R_m) et l'autre borne d'entrée (e_3) à un circuit générateur (5) de dents de scie trame corrigées en S, de manière à assurer la conformité de la loi de variation du courant dans le déviateur (D_v) par rapport à cette loi en dents de scie trame corrigées ; ces deux circuits d'asservissement agissant sur l'instant d'amorçage de l'interrupteur actif (I_{S1}).

2. Circuit de commande de balayage trame selon la revendication 1, caractérisé en ce que le circuit de commande de rapport cyclique (3) comporte un transistor en commutation (T_{C1}) recevant sur sa base d'une part un signal en dents de scie ligne de synchronisation et d'autre part les signaux de correction provenant des circuits d'asservissement statique (6) et dynamique (7), son collecteur étant connecté à l'électrode de commande de l'interrupteur actif (I_{S1}).

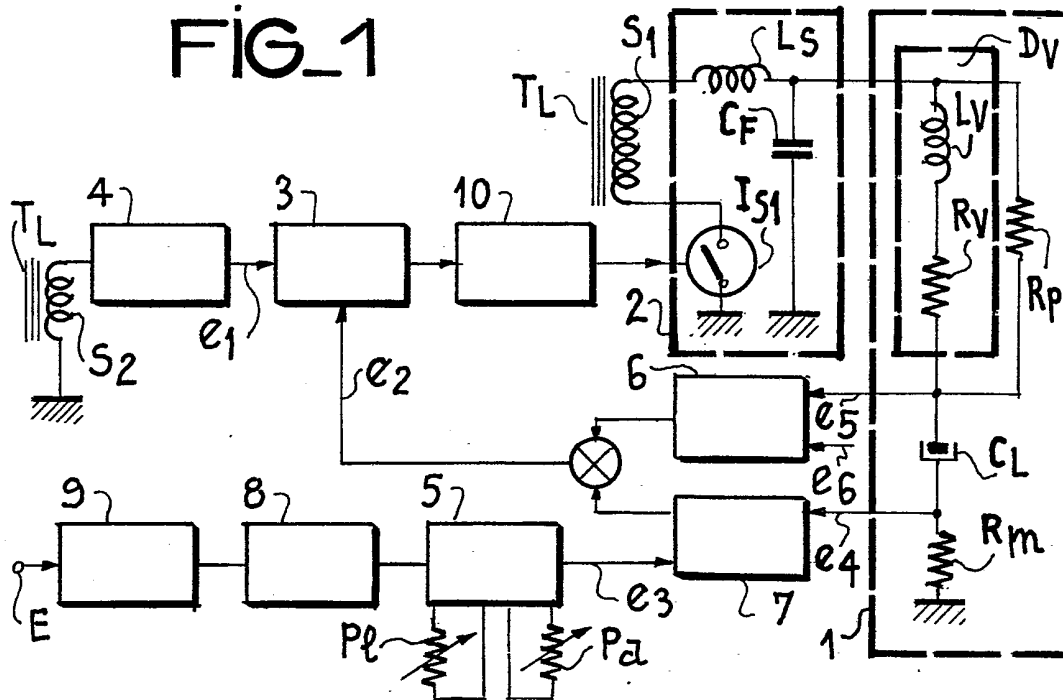
3. Circuit de commande de balayage trame selon la revendication 2, caractérisé en ce que l'interrupteur actif (I_{S1}) comporte un thyristor (TH_1) dont l'anode est connectée à la cathode d'une diode (D_{f1}) et la cathode à l'anode de cette même diode (D_{f1}), la gachette de ce thyristor étant connectée au travers d'un circuit interface (10) de mise en forme au collecteur du transistor (T_{C1}) du circuit de commande de rapport cyclique (3).

4. Circuit de commande de balayage trame selon la revendication 3, caractérisé en ce que le circuit interface (10) de mise en forme comporte une résistance (R_{f1}) dont une borne est connectée au collecteur du transistor (T_{C1}) du circuit de commande de rapport cyclique (3) et l'autre est connectée d'une

part à une borne d'un réseau comportant une résistance (R_{f2}) en parallèle avec un condensateur (C_{f2}) dont l'autre borne est à la masse, et d'autre part à la gachette du thyristor (TH_1).

- 5 1 à 4, caractérisé en ce que le circuit d'asservissement statique (6) comporte un transistor d'asservissement (T_{a1}) recevant sur sa base d'une part un signal d'erreur provenant de la différence entre une tension de référence et la tension aux bornes du condensateur de liaison (C_L) et d'autre part, le signal d'erreur du circuit d'asservissement dynamique (7) comportant deux résistances en série
 - 10 ($P_{a1} + R_{a1}$, R_{a2}), une ($P_{a1} + R_{a1}$) de ces résistances étant connectée au circuit générateur de dents de scie trame corrigées (5), l'autre (R_{a2}) à la résistance de mesure (R_m), et leur point commun de connexion au travers d'un condensateur (C_{a1}) à la base de transistor d'asservissement (T_{a1}) dont le collecteur est connecté en entrée (e_2) du circuit de commande de rapport cyclique (3).
 - 15 6. Circuit de commande de balayage trame selon la revendication 5, caractérisé en ce que la tension de référence du circuit d'asservissement statique (6) est fixée par une résistance (R_{a3}) connectée entre la base du transistor d'asservissement (T_{a1}) et la masse.
 - 20 7. Circuit de commande de balayage trame selon la revendication 5 ou 6, caractérisé en ce que le circuit collecteur du transistor d'asservissement (T_{a1}) comporte une résistance de protection (R_{c1}) contre les variations trop importantes du courant collecteur de ce transistor d'asservissement (T_{a1}).
 - 25 8. Récepteur vidéo fréquence, caractérisé en ce qu'il est équipé d'un circuit de commande de balayage trame en mode commuté conforme à l'une des revendications 1 à 7.

FIG_1



FIG_2

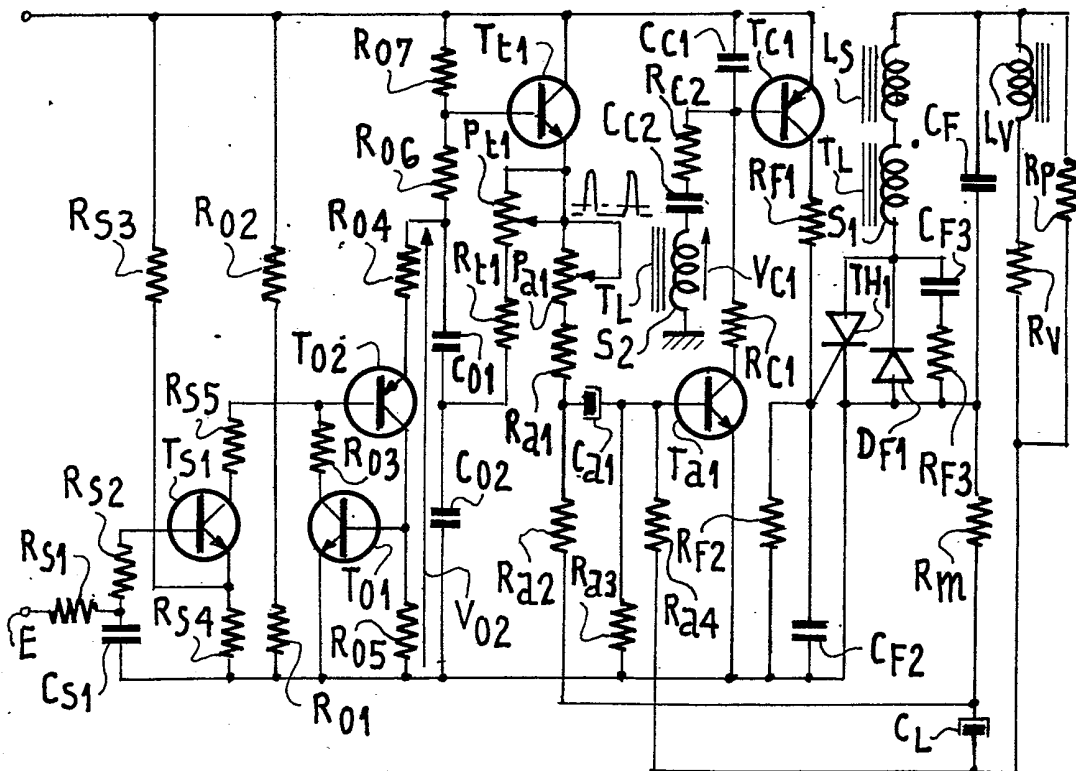


FIG. 3

