



URZĄD
PATENTOWY
PRL

Patent dodatkowy
do patentu _____

Zgłoszono: 08.VI.1964 (P 104 801)

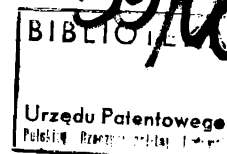
Pierwszeństwo: _____

Opublikowano: 4.X.1965

Kl. 65 a², 53

MKP B 63 b

UKD



Twórca wynalazku: mgr inż. Damian Maćkowiak

Właściciel patentu: Instytut Morski, Gdańsk (Polska)

Urządzenie stabilizacyjne do zmniejszania kołysań poprzecznych i wzdłużnych statku

1

Przedmiotem wynalazku jest specjalnego rodzaju urządzenie stabilizacyjne do zmniejszania kołysań poprzecznych i wzdłużnych statku, czyli do poprawy bezpieczeństwa i warunków eksploatacji jednostki pływającej na morzu. Znane dotychczas w świecie urządzenia stabilizacyjne do zmniejszania kołysań poprzecznych statku, posiadają cały szereg wad (znaczny ciężar i pojemność urządzenia stabilizacyjnego, znaczny wpływ na stateczność poprzeczną statku, koszt, skomplikowane działanie itp.), przez to ich praktyczne zastosowanie na statkach jest poważnie ograniczone. Najczęściej znajdują zastosowanie na bardzo dużych jednostkach pływających, a w szczególności na statkach pasażerskich.

Urządzenie stabilizacyjne, stanowiące przedmiot niniejszego wynalazku, nie posiada tych wad, w związku z tym może być stosowane na wszystkich statkach, niezależnie od wielkości, rodzaju i przeznaczenia jednostki pływającej. Ponadto stabilizuje ono kołysania poprzeczne i wzdłużne statku oraz może być w każdej chwili wyłączone z pracy, np. przy wchodzeniu statku do portu, albo w przypadku spokojnej wody.

Urządzenie to przedstawiono w dwóch przykładach wykonania na zamieszczonych poniżej rysunkach, z których fig. 1 przedstawia urządzenie stabilizacyjne na statku w widoku poprzecznym, fig. 2 w widoku z góry, fig. 3 w widoku z góry w układzie podwójnym, czyli w przypadku stabilizacji ko-

2

sań poprzecznych i wzdłużnych statku i fig. 4 w widoku z góry lecz z nieco innym sposobem składania płetw 1 (biegunowym) do wnętrza kadłuba statku położenie 5, czyli innym sposobem wyłączania urządzenia stabilizacyjnego z pracy.

Urządzenie stabilizacyjne, stanowiące przedmiot niniejszego wynalazku składa się z płetw 1 o określonej długości, szerokości i wzdłużnym kształcie, rozmieszczonych symetrycznie po lewej i prawej burcie na obłach podwodnej części kadłuba statku oraz z możliwości ich składania do wnętrza kadłuba statku. Chowanie to, czyli przejście z położenia roboczego urządzenia stabilizacyjnego 4 do położenia nierobczego 5, może się odbywać albo sposobem poosiowego przesunięcia płetw 1 do wnętrza kadłuba statku (fig. 1, 2 i 3), albo też w sposób biegunowego przesunięcia płetw 1 do wnętrza kadłuba statku (fig. 4).

W przypadku zastosowania układu płetw pojedynczych, kiedy z jednej i drugiej burty statku będzie po jednej płetwie, wówczas rozpatrywane urządzenie stabilizacyjne będzie tłumić tylko kołysania poprzeczne statku.

Natomiast w przypadku zastosowania płetw podwójnych (fig. 3), urządzenie to będzie tłumić kołysania poprzeczne i wzdłużne statku.

Zastrzeżenia patentowe

1. Urządzenie stabilizacyjne do zmniejszania kołysań poprzecznych i wzdłużnych statku, zna-

mienne tym, że posiada płetwy (1), rozmieszczone symetrycznie na obłach podwodnej części kadłuba statku, przy czym płetwy te są krótkie i szerokie oraz posiadają wzdłużną krzywiznę, skierowaną wypukłością do góry.

2. Urządzenie według zastrz. 1, **znamiennie tym**, że płetwy z położenia roboczego (4) przesuwają się osiowo do położenia nierobczego (5).

3. Urządzenie według zastrz. 1 i 2, **znamiennie tym**, że płetwy stosowane są na statku w układzie pojedynczym lub podwójnym.

4. Odmiana urządzenia według zastrz. 2 **znamiennie tym**, że płetwy z położenia roboczego (4) przesuwają się biegunowo do położenia nierobczego (5).

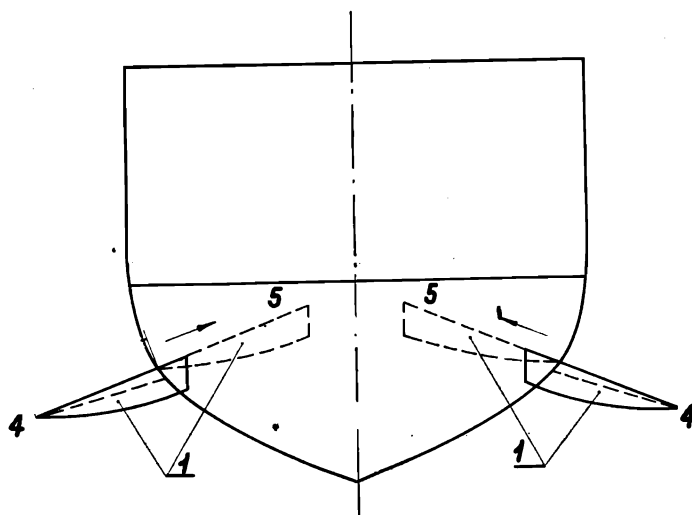


Fig. 1.

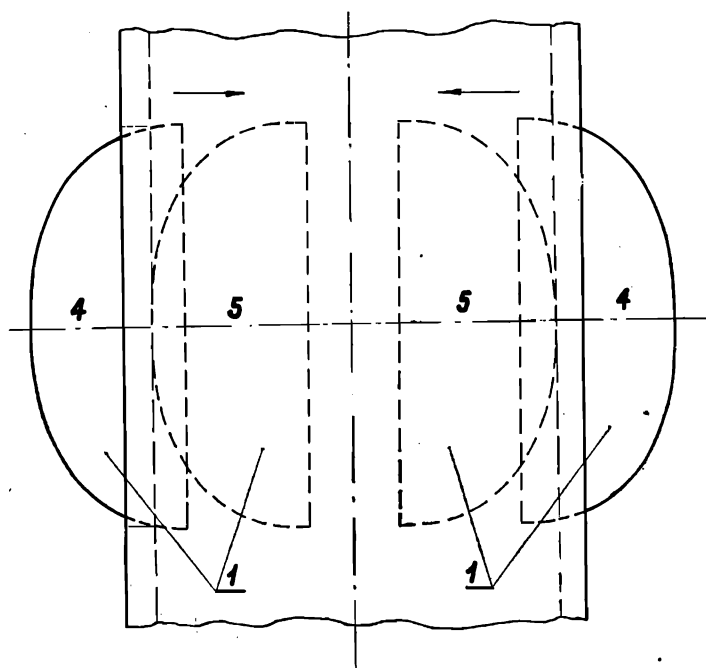
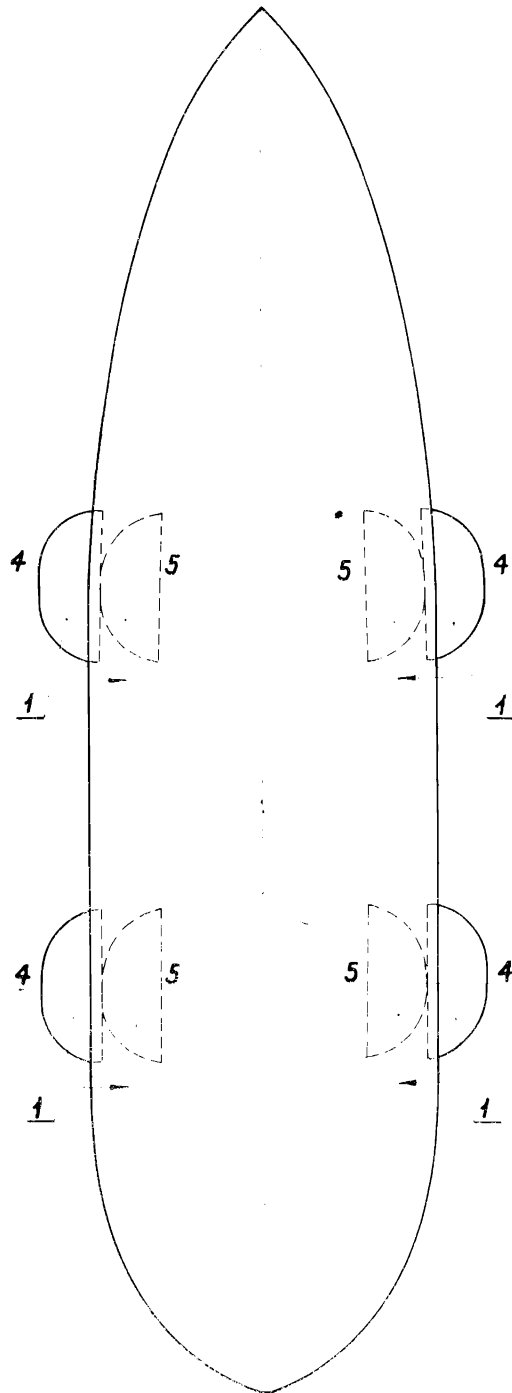


Fig. 2.

*Fig. 3.*

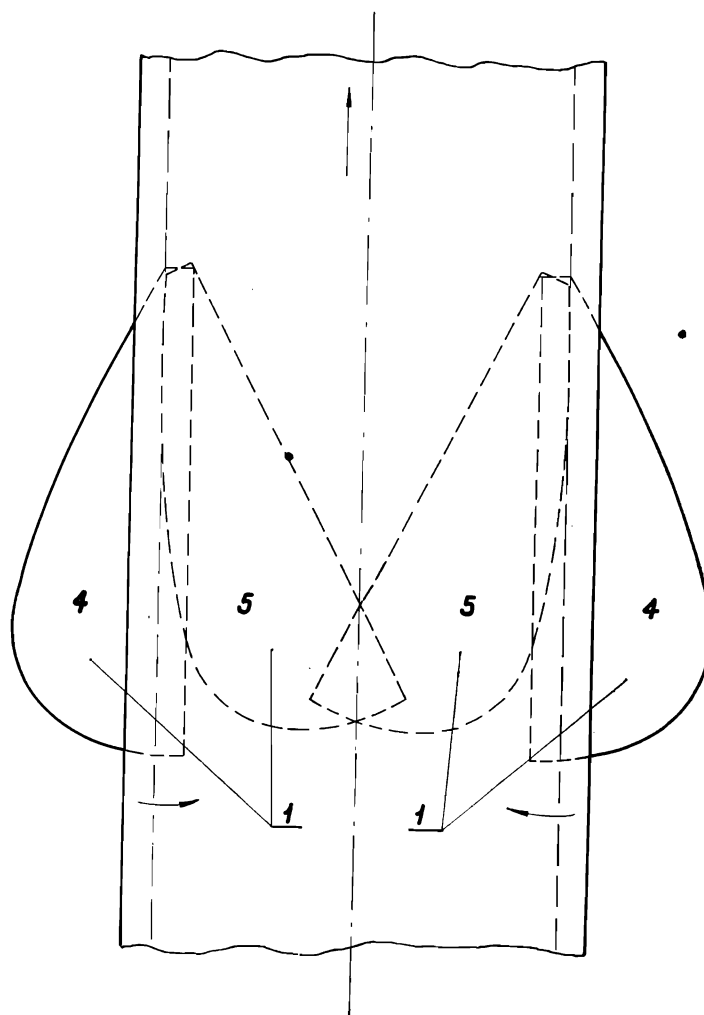


Fig. 4.

