【公報種別】特許法第１７条の２の規定による補正の掲載
【部門区分】第７部門第４区分
【発行日】令和3年8月26日(2021.8.26)

【公開番号】特開2020-25376(P2020-25376A)
【公開日】令和2年2月13日(2020.2.13)
【年通号数】公開・登録公報2020-006
【出願番号】特願2018-147519(P2018-147519)
【国際特許分類】
Ｂ６０Ｌ　15/20　(2006.01)
Ｂ６０Ｋ　 6/445　(2007.10)
Ｂ６０Ｗ　10/08　(2006.01)
Ｂ６０Ｗ　20/15　(2016.01)
【ＦＩ】
Ｂ６０Ｌ　15/20　ＺＨＶＪ
Ｂ６０Ｋ　 6/445
Ｂ６０Ｗ　10/08　９００
Ｂ６０Ｗ　20/15

【手続補正書】
【提出日】令和3年7月15日(2021.7.15)
【手続補正１】
【補正対象書類名】特許請求の範囲
【補正対象項目名】全文
【補正方法】変更
【補正の内容】
【特許請求の範囲】
【請求項１】
モータと、
前記モータからの出力が要求される要求トルクと、振動を抑制するための制振トルクと、の和のトルクが前記モータから出力されるように前記モータを制御する制御装置と、
を備える電動車両であって、
前記制御装置は、前記電動車両の前後加速度と、前記モータの回転速度と、を用いて前記制振トルクを設定する、
電動車両。
【請求項２】
請求項１記載の電動車両であって、
前記制御装置は、前記電動車両の前記前後加速度の変動の周波数スペクトルにおいてピーク値となる第１周波数と、前記モータの前記回転速度の変動の周波数スペクトルにおいてピーク値となる第２周波数と、を用いて前記制振トルクを設定する、
電動車両。
【請求項３】
請求項２記載の電動車両であって、
前記制御装置は、前記モータの回転角速度と駆動輪の回転角速度との差に、前記第１、第２周波数を用いて設定される制御ゲイン、を乗じて前記制振トルクを設定する
電動車両。
【請求項４】
請求項３記載の電動車両であって、
前記制御装置は、前記第１周波数と前記第２周波数とが一致しているときには、一致していないときに比して、前記制御ゲインを大きくする

電動車両。
【請求項５】
請求項２ないし４のいずれか１つの請求項に記載の電動車両であって、
前記制御装置は、走行に要求される走行要求トルクに向けてトルク変化率で変化するように前記要求トルクを設定し、
前記制御装置は、前記第１周波数と前記第２周波数とが一致しないときには、一致しているときに比して、前記トルク変化率を小さくする
電動車両。