

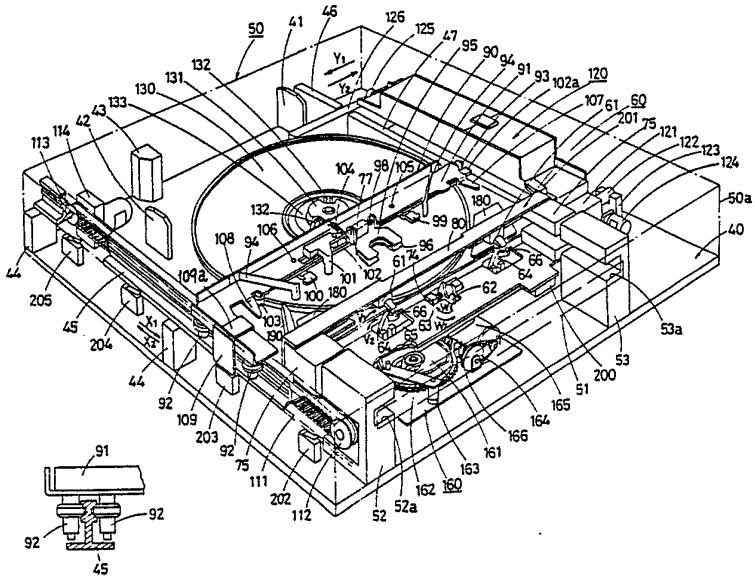


特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(51) 国際特許分類 ⁴ G11B 17/04	A1	(II) 国際公開番号 WO 87/01854
		(43) 国際公開日 1987年3月26日 (26.03.87)
<p>(21) 国際出願番号 PCT / JP85 / 00521</p> <p>(22) 国際出願日 1985年9月19日 (19.09.85)</p> <p>(71) 出願人 (米国を除くすべての指定国について) 松下電器産業株式会社 (MATSUSHITA ELECTRIC INDUSTRIAL CO., LTD.) [JP / JP] 〒571 大阪府門真市大字門真1006番地 Osaka, (JP)</p> <p>(72) 発明者; および (75) 発明者 / 出願人 (米国についてのみ) 河村一郎 (KAWAMURA, Ichiro) [JP / JP] 〒546 大阪府大阪市東住吉区山坂1-8-15 Osaka, (JP) 藤岡嘉高 (FUJIOKA, Yoshitaka) [JP / JP] 〒546 大阪府大阪市東住吉区杭全5-4-7 Osaka, (JP) 吉兼哲夫 (YOSHIKANE, Tetsuo) [JP / JP] 〒576 大阪府交野市私市山手3-21-2 Osaka, (JP) 奥野昇 (OKUNO, Noboru) [JP / JP] 〒590-05 大阪府泉南市樽井1900 Osaka, (JP)</p> <p>(74) 代理人 弁理士 中尾敏男, 外 (NAKAO, Toshio et al.) 〒571 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器産業株式会社内 Osaka, (JP)</p> <p>(81) 指定国 DE, GB, US. 添付公開書類 国際調査報告書</p>		

(54) Title: RECORDING DISC REPRODUCING APPARATUS

(54) 発明の名称 記録円盤再生装置



(57) Abstract

A recording disc reproducing apparatus comprising a disc case (1) which has a detachable cover (3) at one end of a case body (2) in which a disc type recording medium (6) is held, the apparatus being provided with a reproducing apparatus body (50) having a reproducing means, means (107, 108) for disengaging the case body (2) and cover (3) from each other, a means (90) for clamping the recording medium (6), and a means for transferring this clamping means (90) within the reproducing apparatus body (50) to withdraw the recording medium (6) to a predetermined reproduction position, the withdrawal and reproduction of the recording medium (6) being done automatically and reliably only by setting the disc case (1) on the reproducing apparatus body (50).

(57) 要約

本発明は、円盤状の記録媒体(6)を収納したケース本体(2)の一端に着脱可能な蓋(3)を有するディスクケース(1)を使用する記録円盤再生装置において、再生手段を有する再生装置本体(50)と、ケース本体(2)と蓋(3)との係合を解除する蓋解除手段(107, 108)と、記録媒体(6)を挿持する挿持手段(90)と、この挿持手段(90)を再生装置本体(50)内で移送して記録媒体(6)を所定の再生位置に引き出す移送手段とを備えたもので、ディスクケース(1)を再生装置本体(50)に装着するのみで記録媒体(6)の取り出しおよび再生を自動的にしかも確実に行うことができるものである。

情報としての用途のみ

PCTに基づいて公開される国際出願のパンフレット第1頁にPCT加盟国を同定するために使用されるコード

AT	オーストリア	FR	フランス	ML	マリー
AU	オーストラリア	GA	ガボン	MR	モーリタニア
BB	バルバドス	GB	イギリス	MW	マラウイ
BE	ベルギー	HU	ハンガリー	NL	オランダ
BR	ブラジル	IT	イタリー	NO	ノルウェー
BG	ブルガリア	JP	日本	RO	ルーマニア
CF	中央アフリカ共和国	KP	朝鮮民主主義人民共和国	SD	スーダン
CG	コンゴー	KR	大韓民国	SE	スウェーデン
CH	スイス	LI	リヒテンシュタイン	SN	セネガル
CM	カメルーン	LK	スリランカ	SU	ソビエト連邦
DE	西ドイツ	LU	ルクセンブルグ	TD	チャード
DK	デンマーク	MC	モナコ	TG	トーゴ
FI	フィンランド	MG	マダガスカル	US	米国

— 1 —

明細書

発明の名称

記録円盤再生装置

技術分野

5 この発明は、円盤状の記録媒体（以下ディスクと称す）を収納したディスクケースからディスクを取り出して、自動的に再生を行なう記録円盤再生装置に関するものである。

背景技術

従来から、高密度記録円盤、例えばビデオディスク等の再生装置では、特開昭 56-111158 号の様に、筒状のディスクケースに入ったディスクを手動で再生装置の奥部まで挿入し、空ケースを手動で取り出す、いわゆる半自動のローディング方式を採用した再生装置が多くある。ところが、このような半自動のローディング方式では、手動でケース挿入取り出しを行なう際に、ケースを前後に大きく動かさなくてはならないことや、またユーザーの苛酷な使用に対して完全な動作を行なうローディング機構を構成することが困難なこと等の種々の問題があった。

そこで、ディスクケースを再生装置本体にわずかに挿入するだけで、ディスクのケースからの取出が送りローラにより自動的に行えるものを提案した。この場合、ディスクに直接に送りローラを転接させて送ることはできないため、ディスクを囲む引出し用の枠体をディスクケース内に設け、この枠体を送りローラで送ってディスクを移動させる。しかし、ディスクケース内に引出し用枠体を必要とするため、他の機種とのディスクケー

- 2 -

- ・ スの互換性がなくなるという問題がある。

発明の開示

この発明は、使用者が再生装置本体にディスクケースをわずかに挿入するだけで、記録媒体のケースからの取出しが自動的
5 行われて再生が可能となり、しかも動作が確実な記録円盤再生装置を提供することを目的とする。

この発明の記録円盤再生装置は、円盤状の記録媒体を収納可能な収納空間を内部に有し一端に前記記録媒体の取出し用の開口部を有するケース本体と、この開口部に着脱可能に係合する
10 蓋とからなるディスクケースを使用する装置であって、ケース本体の開口部と蓋との係合を解除する蓋解除手段と、記録媒体を挾持する挾持手段と、この挾持手段を再生装置本体内で移送する移送手段とを備えている。挾持手段は、記録媒体を圧入させて挾持するものでも、また開閉して挾持するものでもよい。

15 この構成のため、ディスクケースを再生装置本体に載置するだけで、自動的に蓋解除手段により開口部と蓋の係合が解除され、つぎに記録媒体は挾持手段によって挾持されて再生装置本体内を移動し、再生可能な状態に装填される。このように挾持手段で記録媒体を直接に挾持するため、前述の提案例のように
20 送りローラを用いる場合と異なり、ディスクケースには、記録媒体を囲む送り用の枠体等を設ける必要がない。

図面の簡単な説明

第1図(A), (B)はそれぞれこの発明の一実施例に使用できるディスクの平面図および断面図、第2図は前記ディスクを収納するディスクケースの切欠分解斜視図、第3図はその組立状態の
25

— 3 —

- 斜視図、第4図(A)～(C)はそれぞれそのディスクケースの蓋の正面図、平面図および側面図、第5図はこの発明の一実施例の記録円盤再生装置の斜視図、第6図(A)はその概略構成の内部斜視図、第6図(B)はその可動ベースのレール部の断面図、第6図(C)5 はそのカムユニットと昇降機構部の内部斜視図、第7図(A)～(C)はそれぞれそのディスク挟持機構の蓋とディスクの保持状態の平面図、断面図および正面図、第8図(A), (B)はそれぞれそのディスク挟持機構の蓋保持状態の平面図および断面図、第9図(A),
10 (B)はそれぞれそのディスク挟持機構の非保持状態の平面図および断面図、第10図(A), (B)はそのディスク挟持機構の摺動部材とクランプ腕との関係を示す側面図、第11図(A)～(C)はそれぞれそのケース拡開機構のケース非挿入状態の平面図、断面図および正面図、第12図(A)～(C)はそれぞれそのケース拡開機構のケース挿入状態の平面図、断面図および正面図、第13図(A)～
15 (C)はそれぞれそのケース拡開機構の断面図、第14図(A), (B)はそのカムユニットの正面図、第15図はそのカムユニットのタイムチャート、第16図(A)～(D)はそれぞれそのカムユニットの正面図、第17図～第22図はそれぞれその再生装置全体の上方から見た内部平面図、第23図(A), (B)はそれぞれそのサポートとディスクとの関係を示す断面図、第24図A～Cはそれぞれその再生装置の断面図である。

発明を実施するための最良の形態

この発明の実施例を第1図から第24図に示す。まず、概略を説明する。第6図に示すように、再生装置本体50は、シャー
25 シ40と、外装ケース50aと、ターンテーブル130と、

- 4 -

アームハウジング 120 とで構成されている。アームハウジング 120 は再生ヘッドを搭載したものである。シャーシ 40 には可動ベース 91 が前後移動（矢印 X₁, X₂ 方向）可能に設置され、可動ベース 91 の両端に蓋解除手段となる爪状の解除部材 107, 108 が設けられている。解除部材 107, 108 はケース 2 (第2図) と蓋 3 の係合を解除するものである。可動ベース 91 にはさらに、ディスク 6 の挾持手段となるディスク挾持機構 90 が設けられている。ディスク挾持機構 90 は、可動ベース 91 に取付けられた上側クランプ腕 95 と、下側クランプ腕 96 とを有する。クランプ腕 95, 96 の両側で、蓋 3 を掛け止めする蓋掛け手段となる蓋掛け部材 99, 100 が可動ベース 91 に水平回動自在に取付られている。

つぎに、全体を詳しく説明する。

第1図ないし第4図は、それぞれこの実施例による記録円盤再生装置に使用可能なディスクおよびディスクケースの構成を示すものである。第1図においてディスク 6 は中心穴 34 を有し、土手状の外周グループガード 33 と、内周グループガード 32 が設けられている。第2図において、矩形状のディスクケース 1 はディスクケース本体 2 (以下ケースという) と、ケース 2 の装置への挿入方向 X₁ の前面側に設けられた開口部 7 に着脱可能に結合される蓋 3 により構成されている。ケース 2 および蓋 3 は例えばスチロール樹脂で成形されている。ケース 2 の内部はその全幅および全長に亘って偏平なディスク収納空間 5 とされ、この空間 5 内にディスク 6 が収納されている。この空間 5 は挿入方向 X₁ 側が前記開口部 7 としてあり、残りの

— 5 —

- 三方は閉塞されている。ケース2は図示のように、左右に溝状凹部17を有する平板部8と、この三方縁に沿う突条部9、10、11となりなる。開口部7の近傍の中央には後述する蓋3の凸部が係合する係合孔13が形成してあり、開口部7の左右には、蓋3の突起が係合する係合孔16が形成されている。

5 蓋3の端部には、蓋3がケース2に係合固定された際にケース2の開口部7を塞ぐフランジ部18が設けられ、かつ中心線(ℓ)に対称に後述の拡開部材が進入可能な切欠き19が設けられている。蓋3の端部には、さらに前述の係合孔16に係合して10 蓋3をケース2に固定する突起24を先端に有する板ばね25が設けられている。突起24の先端部には蓋3の解除部材と係合する傾斜部26が設けられている。第3図はディスク6および蓋3をケース2に組み込んだ状態を示すもので、ディスク6は、奥行および幅方向に係止される。また、蓋3がケース2に15 係合して開口部7を閉じた状態とするため、ディスク6はケース2内より脱落することなく収納されている。

第4図は蓋3の詳細図で、ディスク6と対向する側の形状を、例えば中央部の隙間aに比べ両端部の隙間bを大きくした円弧で形成してある。これは後述する再生動作時に、蓋3とディスク6がZ方向にその相対位置が多少ずれても安定して動作するようにしたものである。

第5図および第6図はこの実施例の記録円盤再生装置である。第5図は記録円盤再生装置の外観図であり、図に示すように再生装置本体50の外装ケース50aにケース挿入口51が設け20 られている。第6図(A)～(C)図は記録円盤再生装置の基本構成を

- 6 -

- 示すものである。第6図(A)において130はターンテーブルで
• あり、ディスク6を載置し再生状態にするものである。131
15 はセンターポスあり、ターンテーブル130上に載置されるデ
ィスク6をセンタリングするものである。132はクランプで
5 あり、ターンテーブル130上に載置されたディスク6をター
ンテーブル130に圧接させるものである。40はシャーシで
あり、ケース2を再生装置本体50内へ案内するガイド52、
50が固定されている。52a, 53aはそのガイド溝である。
60はケース拡開機構であり、ケース挿入口51の近傍でシャ
10 シー40上に固定されている。66は固定ベース80に上下回
動自在に支持される拡開部材であり、固定ベース80に固定さ
れた支持部材61によりケース2を拡開する。固定ベース
80はシャーシ40に固定されている。係合部材62は固定ベ
ース80に軸74、軸受63により回動自在に支持されており、
15 ケース2係合の孔13と係合する働きをする。90はディスク
挾持機構である。95は上側クランプ腕であり、可動ベース
91と一体に形成されている。96は下側クランプ腕であり、
軸受97により上下回動自在に支持され、この両者によりディ
スク6を挾持する。99, 100は蓋掛け止部材であり、ピン
20 105, 106により、可動ベース91に対して水平回動自在
に支持されており、蓋3の切欠き19と係合して蓋3を掛け止
めする。94は板ばねであり、蓋3と当接する位置で可動ベ
ース91に取り付けられている。107, 108は可動ベース
91と一体に形成された爪状の解除部材であり、蓋3の突起
25 24の傾斜部26と係合して蓋3とケース2の係合を解除する

— 7 —

- 働きをする。

ディスク挟持機構 90 の可動ベース 91 はレール 45, 46, 47 により前後方向 (X_1, X_2 双方向) に移動自在に支持されている。レール 45 は第 6 図(B)のように両側面に V 溝を有し、可動ベース 91 に回動自在に設けられたローラ 92 がレール 45 の V 溝に嵌合している。そのため、ディスク挟持機構 90 がレール 45, 46, 47 から外れることはない。可動ベース 91 は連結片 109a でベルト 111 に固定されている。ベルト 111 は歯車 112 と 113 との間に掛けられており、減速機付きのモータ 114 によりベルト 111 を駆動し、ディスク挟持機構 90 を移送させる。120 はアームハウジングであり、レール 126, シャフト 122 により、ターンテーブル 130 上を左右方向 (Y_1, Y_2 双方向) に移動可能に支持されている。アームハウジング 120 もディスク挟持機構 90 同様に、モータ 124 とベルト (図示せず) により、ターンテーブル 130 上に載置されたディスク 6 上を平行移送され、ディスク 6 の信号を拾うよう構成されている。

第 6 図(C)において、180 はディスク 6 を支持するサポートであり、シャフト 181, 軸受 182 により上下回動 (M_1, M_2 方向) 自在に支持されている。サポート 180 は、同図のように左右 2 つに別れて設けられ、ディスク 6 のグループガード 33 を保持できるように、 Y_1, Y_2 方向 (第 6 図(A)参照) にはディスク 6 のグループガード 33 の直径より大きな範囲を保持できるように構成されている。また、サポート 180 はターンテーブル 130 より下にある状態と、ターンテーブル 130

— 8 —

- 上にせり出してディスク挿持機構⑨〇に挿持されたディスク⑥を支持しうる状態とをとり得るよう構成されている。

134はディスク昇降機構であり、つぎのように構成されている。
142はそのリフトアームであり、シャフト141と軸受138により上下回動自在に支持されている。リフトアーム142を回動させることにより、リフトアーム142に支持され、昇降リング135の下部にあるリフトリング136（第24図参照）を昇降させ、昇降リング135に固定された載置リング133により、ディスク⑥をターンテーブル130の上方で支持されている状態と、ターンテーブル130上に載置されている状態との間を昇降させる。

160はカムユニットであり、前述のサポート180、ディスク昇降機構134、ケース拡開機構60を駆動するものである。カム161はシャフト176に水平回動自在に支持されており、ウォーム166を介してカム駆動用モータ165の動力により回動するよう構成されている。162はレバーであり、シャフト179、軸受163により水平回動自在に支持され、ばね172によりP方向に付勢されている。レバー167、168はそれぞれシャフト178、軸受170、171によって回動自在に支持されている。各レバー162、167、168はそれぞれカム161のカム線図（第15図）に従って動作するようカム161に連動されている。190はディスク挿持機構⑨〇の動作切換用の反転レバーである。反転レバー190はシャフト194により水平回動自在に支持されており、ばね192によりQ方向に付勢され、ブロック191により位置決

— 9 —

- めされている。140はターンテーブル駆動用モータである。

第6図(A)において、200～205はマイクロスイッチである。

- マイクロスイッチ200はケース拡開機構60の動作検出用スイッチである。マイクロスイッチ201はディスク挾持機構90の動作検出用スイッチである。マイクロスイッチ202～205はディスク挾持機構90の位置検出用スイッチである。

ディスク挾持機構90について詳しく説明する。第7図(A)～(C)、第8図(A)、(B)、第9図および第10図は、ディスク挾持機構90の構造および動作の説明図である。可動ベース91は、蓋3と当接する当接部91aが左右に設けられている。92は4個のローラであり、可動ベース91に回転可能に支持され、レール45と第7図(C)のように係合している。可動ベース91の反対側にはローラ93が回転可能に支持されている。94は板ばねであり、蓋3と当接する位置に取り付けられている。

95は上側クランプ腕であり、可動ベース91と一緒に形成され、第7図(B)のように爪95aが形成されている。下側クランプ腕96は軸受97によって回動可能に支持され、ばね98によって矢印98aの方向に付勢されている。99、100は蓋掛止部材で、蓋3の切欠き19と係合して蓋3を掛け止めする。

蓋掛止部材99、100はそれぞれピン105、106によって可動ベース91に対して水平回動できるよう支持されている。また、蓋掛止部材99、100には摺動部材102に設けられたカム溝102d、102eに案内される従動端115、116がそれぞれ設けられている。摺動部材102は略板状であり、カム溝102d、102eがピン105、106によって案内されて

-10-

• 矢印 Υ_1 または Υ_2 方向に略直線運動する。摺動部材 102 には図の中央部左側にローラ 103 が回転可能に取り付けられ、かつ突起 $102b$ が設けられ、反対側に当接部 $102a$ とばね掛け $110a$ を有している。突起 $102b$ は可動ベース 91 にあけられた角穴 $91b$ を通して回動部材 101 の当接部 $101b$ (第7図(C)参照) と当接できるよう構成されている。また、ばね掛け $110a$ と可動ベース 91 のばね掛け部 $110b$ の間にかけられたばね 110 によって摺動部材 102 は常に矢印 Υ_2 の方向に付勢されている。また、摺動部材 102 にはくさび状部 $102c$ が設けられており、第10図(A), (B)のようにくさび状部 $102c$ と下側クランプ腕 96 の当接端 $96a$ と当接できるよう構成されている。回動部材 101 は支点 $101a$ によって可動ベース 91 に水平回動可能に支持され、ばね 104 によって矢印 $104a$ (第7図(A)) の方向に回動するように付勢されている。また、回動部材 101 には前述のように当接部 $101b$ の他に、蓋 3 と当接できる当接端 $101c$ が形成されている。当接部 $101b$ は図のように斜面形状となっている。

$107, 108$ は可動ベース 91 の両端に設けた解除部材であり、蓋 3 の突起 24 の傾斜部 26 と係合して蓋 3 とケース 2 の係合を解除するものである。 109 は当接板であり、マイクロスイッチ $202 \sim 205$ と当接できる位置に設けられている。 $110'$ は連結片であり、ベルト 111 とディスク挟持機構 90 を連結するものである。

ディスク挟持機構 90 の動作を説明する。ディスク挟持機構 90 は以下の3つの状態をとり得る。

-11-

- 第1の状態は「蓋・ディスク保持状態」である。これは、第7図(A)の様に蓋3を掛け止めし、ディスク6を挟持した状態である。この状態では摺動部材102は3つの状態のうち最も図の右(矢印Y₂の方向)に寄った位置にある。蓋掛け部材99, 100はカム溝102d, 102eによって従動端115, 116がそれぞれ案内されることにより、図のように蓋3を規制した位置にある。板ばね94は蓋3と図のように当接し、蓋3を前方(矢印X₁方向)に付勢した状態にある。回動部材101は当接端101cで蓋3と当接した状態にある。下側クランプ腕96は第7図(B)のようにディスク6のグループガード33を挟持した状態にある。この状態では上側クランプ腕95の爪95aと下側クランプ腕96の当接端96aがグループガード33と当接する位置にある。また、第10図(B)のように当接端96aがくさび状部102cと当接し、ばね110の付勢力によって摺動部材102が図の右側(矢印Y₁方向)に付勢されているので、結果的に下側クランプ腕96は第7図(B)の矢印98bの方向に付勢されてグループガード33を挟持している。

第2の状態は「蓋保持状態」である。これは、第8図(A)の様に蓋3を掛け止めし、ディスク6は挟持しない状態である。この状態では摺動部材102は3つの状態のうち中間の位置にある。蓋掛け部材99, 100、板ばね94、および回動部材101は、いずれも「蓋・ディスク保持状態」と同様の状態であり、蓋3は第8図のように掛け止めされている。ただしこの状態は、摺動部材102が「蓋・ディスク保持状態」から図の左側(Y₁方向)に移動しているため、第10図(B)のように、

-12-

- もはやくさび状部 102c と当接端 96a は当接していない。そのため、下側クランプ腕 96 は、ばね 98 の付勢力によって第 8 図(B)のように矢印 98a の方向に開いており、ディスク 6 を挟持しない状態となっている。

5 第 3 の状態は「非保持状態」である。この状態は、第 9 図に示す様に、蓋 3 は掛け止めせず、ディスク 6 も挟持しない状態である。摺動部材 102 は 3 つの状態のうち最も図の左側 (Υ_1 の方向) によった位置にある。蓋掛止部材 99, 100 はそれぞれ従動端 115, 116 がカム溝 102d, 102e に案内されて第 9 図のように開いた状態にある。下側クランプ腕 96 は第 8 図の状態と同様であって開いており、ディスク 6 を挟持しない状態にある。回動部材 101 は図のような位置にあり、当接部 101b と摺動部材 102 の突起 102b が当接し、摺動部材 102 がばね 110 の付勢力によって図の右側 (Υ_2 方向) に摺動しないように規制している。

15 このようにディスク挟持機構 90 は、「蓋・ディスク保持状態」、「蓋保持状態」、「非保持状態」の 3 つの状態をとり得る。これらの 3 状態は、いずれも摺動部材 102 の摺動方向 (Υ_1, Υ_2 方向) の位置で規制される。つまり摺動部材 102 の位置を Υ_1, Υ_2 方向に変化させることによって、「蓋・ディスク保持状態」、「蓋保持状態」、「非保持状態」の 3 状態にディスク挟持機構 90 を変化させることができる。ただし、以上の 3 状態のうち、「蓋保持状態」は、摺動部材 102 をばね 110 の力に抗して、何等かの手段で第 8 図の状態に規制したときに保持できるものである。

—13—

- ケース拡開機構 60について詳しく説明する。第11図(A)～(C)、第12図(A)～(C)、第13図(A)～(C)は、ケース拡開機構 60の構造および動作の説明図である。80はケース拡開機構の固定ベースであり、再生装置のシャーシ 40に固定され、前述のように挿入口 51の近傍にある。支持部材 61は固定ベース 80に固定されている。62は係合部材で、固定ベース 80に固定された軸受 63とピン 74によって上下回動自在に支持されている。また、ばね 72によって係合部材 62は第11図(B)の矢印 W₁ の方向に付勢されている。拡開部材 66は図のよう 10 て支持部材 61に対応した位置に設けられ、固定ベース 80に固定された軸受 67によって上下回動自在に支持されている。拡開部材 66にはアーム 64と当接端 68が形成されている。65はスライダであり、第11図(C)に示すように、固定ベース 80に対して摺動自在に取り付けられている。スライダ 65には長穴 65a, 65bが設けられ、それぞれにピン 71, 70 15 が係合して図中の矢印 Y₁, Y₂ 方向に直線的に摺動するよう構成されている。また、軸受 63の当接部 63aによって第11図(C)のようにスライダ 65は中央部を規制され、下側にはわずかだけしか撓まないよう構成されている。また、スライダ 65には係合部 69が2箇所設けられ、この構成によって、拡開部材 66はスライダ 65が図の右側(矢印 Y₂ 方向)に働くことによって図中矢印 V₂ の方向に回動し、また図の左側(矢印 Y₁ 方向)に働くことによって矢印 V₁ の方向に回動することとなる。また、スライダ 65と固定ベース 80の間には図の 20 ようにばね 73がかけられており、スライダ 65を図の右側 25 ようにばね 73がかけられており、スライダ 65を図の右側

—14—

- （矢印 Y_2 の方向）に常に付勢している。また、スライダ 65 には当接端 76 と切欠き 65c が設けられている。75 はケースガイドであり、ケース 2 をガイドする役割りをし、固定ベース 80 に固定されている。

5 以上がケース拡開機構 60 の構成であるが、次にこのケース拡開機構 60 がいかにしてケース 2 を拡開し、ケース 2 を再生装置に略固定するように係合するかを説明する。ケース 2 が再生装置内に挿入されていない状態ではケース拡開機構 60 は第 11 図(A)～(C)に示した状態にある。つまりスライダ 65 の切欠き 65 と係合部材 62 が当接し、スライダ 65 はばね 73 の付勢力に抗して図の状態に規制されている。したがって、拡開部材 66 は第 11 図(B), (C)に示すような位置に規制されていることとなる。この状態のケース拡開機構 60 にケース 2 が再生装置本体 50 の挿入口 51 を通してケースガイド 75 にガイドされ挿入される。

第 13 図(A)～(C)はケース拡開機構 60 にケース 2 が挿入される過程を示したものである。第 13 図(A)は第 11 図(A)～(C)と同じ状態のケース拡開機構 60 を示したものである。この状態のケース拡開機構 60 に図のようにケース 2 が矢印 X_2 の方向にケースガイド 75 にガイドされて挿入されると、まず拡開部材 66 にケース 2 の開口部付近が当接し、ケース 2 は第 13 図(B)のように拡開される。ついで、さらにケース 2 が挿入されると、係合部材 62 の当接端 62a がケース 2 の開口端に当接して、係合部材 62 が図の W_2 方向に回動し、第 13 図(C)のように係合部材 62 の係合端 62b がケース 2 の係合孔 13 と係合する。

-15-

- こうなると、スライダ65の切欠き65cと係合部材62はも
はや直接しておらず、スライダ65はばね73の付勢力によっ
て第12図(B)のように右側(Y₂ 方向)に摺動する。第12図
(B)の状態では、図のように拡開部材66は V₂ 方向に回動して
5 ケース2からのディスク6の取り出しをさまたげない状態とな
っている。第12図(A)～(C)にはこの時のケース2の状態を、つ
まり拡開されたケース2の状態を一点鎖線で示してある。この
状態では、係合部材62はスライダ65によって第12図(B)の
ように W₁ 方向は回動しないよう規制されている。次に、例
10 えばスライダ65の当接端76を何等かの手段によって図の左
側(Y₁ 方向)に動かせば、スライダ65は矢印 Y₁ の方向に
動き、第11図の状態のように切欠き65cが係合部材62の
位置にくると、ばね72の付勢力によって係合部材62が矢印
W₁ の方向に回動してケース2の係合孔13と係合部材62と
15 の係合は解除される。

このように、この実施例のケース拡開機構60は、ケース2
を拡開する手段とともにケース2を係合する手段を有し、しか
もスライダ65を動かすことによって、容易にケース2との係
合を解除できるものである。

- 20 また、この実施例では第11図、第12図のように、スライ
ダ65と当接可能な位置にマイクロスイッチ200を設けてい
るため、ケース2が拡開機構60に挿入され、ケース2が係合
され、スライダ65が動作することにより、マイクロスイッチ
200によってケース2が拡開され係合されたことが検出でき
25 る構成となっている。また、ケース2を係合部材62が係合し

-16-

た状態では、前述のように係合部材 62 の動きがスライダ 65 により規制されているので、ケース 2 は容易に外れることはなく、再生装置 50 に略固定された状態となる。

また、マイクロスイッチ 200 によってケース 2 が係合部材 62 によって係合されているかどうかを検出するが、この検出状態を報知する報知手段となるランプ 500 (第 5 図) が再生装置本体 50 の前面に設けてある。そのため、使用者はたやすく、ケース 2 が係合されているか否かを確認することができる。ランプ 500 は、係合部材 62 が係合状態にある間点灯し続けるように接続されている。なお、この報知手段としてブザーを用いてもよい。ブザーの場合は、係合状態から非係合状態に移ったときに鳴るようにする。

カムユニット 160 について詳しく説明する。第 14 図、第 16 図は動作説明図、第 15 図はレバーの動きを説明するタイミングチャート図である。第 14 図において、カム 161 は軸 176 により水平回動自在に支持され、ベルト 175、ウォーム 166 を介してカム駆動用モータ 165 の動力が伝達され、正逆両方向に回動可能である。レバー 162 は軸 179 に、またレバー 167, 168 は軸 178 にそれぞれ回動自在に支持され、かつカム 161 のカム溝 400 に係合する連動部材 (図示せず) が設けられており、カム 161 が回動するとカム溝 400 に連動しそれぞれ動作する。レバー 167 は、連結部材 173 を介して昇降機構 134 と結合しており、昇降機構 134 を動作させるものである。レバー 168 は、連結部材 174 を介してシャフト 181 に固定された結合部材 184 と結合して

—17—

- おり(第14図には図示せず、第6図(C)参照)、シャフト181を回動させることにより、サポート180を昇降させるものである。レバー162は、コイルばね163によりP₁方向に付勢されており、そのためレバー162に設けられた運動部材404は常にカム溝の中にあるP₁方向に付勢されている。
- 5 係合ピン169は、前述のスライダ65に設けられた当接部材76に当接するようにレバー162に設けられている。レバー162はカム161により回動され、スライダ65をばね73にて抗してY₁方向に移動させ、スライダ65を第14図(A)の状態に復帰させるものである。
- 10

第16図(A)を用いてカム溝400について説明する。カム溝400は、カム経路405a, 405b, 405c, 405dより構成されている。カム溝径l₁はl₂より大なるものである。レバー167, 168を駆動するカム溝400は、それぞれ第10図に示すタイミングチャートに従って動作するよう設けられている。

つぎに、カム161とレバー162の動作を中心に、カムユニット160の動作について第8図および第16図を用いて説明する。第14図は、ケース2が再生装置内に挿入されていない状態であり、対応するカム161と運動部材404は第16図(A)の状態にある。ケース2が挿入されると、スライダ65が移動し、当接部材76が係合ピン169を移動させることにより、第9図の状態となる。スライダ65は第14図(B)に示すようにストップ410によって止められ、それより移動すること25 はない。この状態が第16図(B)の状態である。係合ピン169

• はコイルばね 163 により当接部材 76 に当接するよう付勢されており、連動部材 404 はカム溝 400 の内壁面に当接することなく中立した状態にある。この状態は第 15 図の t_1 状態である（以後、第 15 図のタイミングチャートの t_x という形で状態を示す）。この状態をマイクロスイッチ 200 が検出し、ディスク挟持機構 90 がディスク 6 を挟持し、ケース 2 より引き出す動作を開始し、モータ 165 通電され、カム 161 は第 14 図(B)に示す A_2 方向に回動され、前述の第 15 図のタイミングチャートに従い、レバー 167, 168 が第 14 図(B)に示す B_2 方向に引かれ、サポート 180 および昇降機構 134 が上昇し、ターンテーブル 130 の上方でディスク 6 を支持する (t_2, t_3 状態)。この状態が第 16 図(C)の状態である。この時、カム溝径 l_2 が l_1 より小さいためレバー 162 は P_2 方向に移動する。ライダ 65 はストッパ 410 により係止されているので移動することなく、レバー 162 だけが移動する。さらにカム 6 が回動すると、第 16 図(D)の状態となる。第 16 図(C)よりさらにカム 161 が回動すると、連動部材 404 は第 16 図(D)に示すように、カム経路 405a と 405c との分岐点に位置するが、レバー 162 はばね 163 により P_1 方向に回動付勢され、かつこの状態において、当接部材 76 は係合ピン 169 とは離れており、第 16 図(D)に示すように係合ピン 169 はさらに P_1 方向に回動可能な状態である。そのため、連動部材 404 はカム経路 405a の内壁面にコイルばね 163 により当接付勢され、この状態でカム 161 が A_2 方向に回動すると連動部材 404 はカム経路 405a に入る。さらにカム

-19-

- 161 が回動すると、レバー 162 は第 14 図に示す P₁ 方向にまたレバー 168 は B₁ 方向に移動する。レバー 162 は、 P₁ 方向に移動することによりスライダ 65 を移動させて第 14 図(A)の状態にし、係合部材 62 がケース 2 を係合する状態を解除する(t₄ 状態)。それと同時に、レバー 168 が第 14 図に示す B₁ 方向に移動し、サポート 180 は下降する(t₄ 状態)。さらにカム 161 が回動すると、レバー 167 が第 14 図の B₁ 方向に移動し、昇降機構 134 を下降させ、ディスク 6 をターンテーブル 130 上に載置する(t₅ 状態)。
- 5 さらにカム 161 が回動すると t₆ 状態となり、ロータリスイッチ(図示せず)により位置を検出されてモータ 165 の通電が切られることにより、カム 161 は停止する(t₆ 状態)。この状態は、第 14 図(A)および第 16 図(A)の状態であり、カム 161 は 360° 回転したことになる。
- 10 15 この後再生スイッチが入ると再生が開始される。再生終了後、ターンテーブル 130 が停止し、取り出し可能状態となり、ケース 2 がケース拡開機構 60 に挿入されると、前述と同様にスライダ 65 の係合状態が解除されるとともに、ケース 2 が拡開機構に略固定される(t₇ 状態)。これは第 9 図および第 16 図(B)の状態である。この状態をマイクロスイッチ 200 が検出し、カム 161 が前述とは逆方向の A₁ 方向に回動するようにモータ 165 に通電される。カム 161 が回動すると、まずレバー 167 が第 14 図 B₂ 方向に引かれ、昇降機構 134 が上昇し、ディスク 6 をターンテーブル 130 の上方で支持する。
- 20 25 そのレバー 168 が引かれ、サポート 180 が上昇し、ディス

-20-

- ク6を支持する(t_0 状態)。さらにカム161が回動すると、レバー167がB₁方向に移動し、昇降機構134を下降させる(t_{10} 状態)。その後、ディスク挾持機構90により、ディスク6はケース2内へ回収される。その動作中にカム161が回動し、レバー168がB₁方向に移動し、サポート180が下降する(t_{11} 状態)。さらにカム161が回動すると、前述同様に、連動部材404は分岐部材403bと対向した後カム経路405bに入り、第16図(A)の状態となり、レバー162がスライダ65を移動させ、ケース2の略固定された状態が解除され、第8図および第16図(A)の状態となる。

第15図の各状態を簡単にまとめると、 t_0 はスタンバイ状態、 t_1 はケース挿入状態、 t_2 はリフト上昇位置、 t_3 はサポート上昇位置、 t_3' はスライダ移動開始、 t_4 はスライダロック(ケース離脱)、 t_5 はリフト下降位置、 t_6 はスタンバイ状態、 t_7 はケース挿入状態、 t_8 はリフト上昇位置、 t_9 はサポート上昇位置、 t_{10} はリフト下降位置、 t_{11} はサポート下降位置、 t_{12} はスライダロック(ケース離脱)をそれぞれ示す。

動作

次に、以上の構成によってどのようにこの実施例による再生装置全体が動作するかを順を追って説明する。第17図ないし第22図、第23図(A)、(B)、第24図(A)～(C)は、いずれも再生装置各部の動作がどのように連動して行われるかを示す概略説明図である。

まず、再生装置本体50にケース2が挿入される前の状態を

-21-

- 示したのが第17図である。このとき、ディスク挟持機構90は図のよう⁵にターンテーブル130の中心より若干前に位置している。ディスク挟持機構90は前述の「非保持状態」にある。また、サポート180は第23図(A)のように下に下った位置に

ある。

次に、ケース2が挿入口51を通してガイド52, 53にガイドされケース拡開機構60に挿入されると、ケース2の開口部は拡開部材66によって拡開され、その状態で係合部材62によって、係合孔13を係合され再生装置本体50に略固定された状態となる。¹⁰

次に、この状態を第6図で示したマイクロスイッチ200が検出してモータ114が動作し、ベルト111を駆動することによってディスク挟持機構90が図の前方(X₁方向)に移送される。すると第18図に示すように拡開されたケース2の中¹⁵にディスク挟持機構90が侵入し、蓋3に回動部材101が当接し、摺動部材102の規制が解除されて摺動部材102が右側(矢印Y₂方向)に摺動し、前述のようにディスク挟持機構90は「蓋・ディスク保持状態」となる。このとき、摺動部材102の当接部102aがマイクロスイッチ201に当接し、²⁰ディスク挟持機構90がこの位置で「蓋・ディスク保持状態」にあることが検出される。するとモータ114が逆転して、ディスク挟持機構90は図の後方(X₂方向)に移送され始める。このとき、摺動部材102に設けられたローラ103と反転レバー190の斜面190bとが当接するが、反転レバー190²⁵は第18図の矢印R₂方向に回動可能なため、反転レバー190

-22-

- が回動するだけで、ディスク挟持機構⑨〇の移送には支障はない。

つぎに、移送途中の状態を示したのが第19図である。図のように蓋③とディスク⑥はディスク挟持機構⑨〇に保持されて5 ケース②から引き出される。さて、この図のように途中までディスク⑥が引き出されると、第23図(B)のようにサポート⑯〇が上昇し、ディスク⑥のグループガード⑩③を保持する。このとき、サポート⑯〇はグループガード⑩③に接するだけなので、ディスク⑥の信号面を傷つけることはない。

さらにディスク挟持機構⑨〇が後方(X_2 方向)に移送されると、第20図のようにターンテーブル⑬〇の中心にあるセンターポス⑬①とディスク⑥の中心穴⑩④とがほぼ対応する位置にくる。この状態においても、サポート⑯〇はディスク⑥のグループガード⑩③を保持するように、図のように構成され15 ている。

つぎに、中央の載置リング⑬③がカムユニット⑯〇の動作により上昇し、ディスク⑥の中央部を保持する。この状態を側面から説明した図が第24図(A)である。つぎに、第24図(B)のようにサポート⑯〇がカムユニット⑯〇の動作によって20 下降する。つぎに、さらにディスク挟持機構⑨〇が後方(X_2 方向)に移送されると、ディスク挟持機構⑨〇の摺動部材⑮〇に設けられたローラ⑮③と当接部材⑪③の斜面が当接し、摺動部材⑮〇が左側(Y_1 方向)に働き、前述の「蓋保持状態」25 になる。つまり、ディスク⑥をディスク挟持機構⑨〇は挟持していない状態となり、これが第21図の状態である。この状態

- では、第24図(C)のようにディスク6は中央部の載置リング133によって保持されている。このあと、カムユニット160の動作で載置リング133が下降すると、ディスク6がターンテーブル130上に載置される。つぎに、カムユニット160が動作して、ケース拡開機構60の係合部材62とケース2との間の係合が解除され、再生装置から空となったケース2を取り外すことができる。

この状態でターンテーブル130が回転し、アームハウジング120がディスク6の上を走査して再生が行われる。このとき、蓋3は第21図に示すように蓋保持部材41, 42によって下側から保持されているので、垂れ下がって、例えばアームハウジング120が走行中に接触することがない。

再生が終了し、使用者が前述の空となったケース2を再生装置に挿入すると、ケース拡開機構60の係合部材62がケース2と係合して、ケース2が再生装置本体50に対して略固定された状態となる。この状態をマイクロスイッチ200が前述と同様に検出して、今度はカムユニット160が動作して、載置リング133が上昇し、第24図(C)の状態になる。

つぎに、モータ114がベルト111を駆動して、今度はディスク挟持機構90が前方(矢印X₁方向)に移送され、第24図(B)の状態に移行する。ついで、サポート180がカムユニット160の動作により上昇し、第24図(A)の状態となる。このあと、載置リング133がカムユニット160の動作により下降し、ディスク挟持機構90は蓋3とディスク6を保持した状態で前方(X₁方向)にモータ114, ベルト111によ

—24—

- って移送される。つまり、第20図の状態から第19図の状態に移行するわけである。

さらにディスク挿持機構90が前方(X₁方向)に移送されると、摺動部材102に設けられたローラ103と反転レバー5190の斜面190aが当接する。このとき、反転レバー190はR₁には回動しないよう規制されているため、ローラ103が斜面190aを登って、摺動部材102が左側(Y₁方向)に動いて前述の「非保持状態」になり、第22図のように蓋3をケース2の中に板ばね94の付勢力で押し入れた状態となる。

ついで、モータ114が再度逆転し、ディスク挿持機構90が後方(X₂方向)に移送され、第17図で示した位置に戻る。このあと、やはりカムユニット160が動作して、ケース2とケース拡開機構60の係合部材62とケース2との係合が解除され、ケース2の中にディスク6が収納され、蓋3がケース2と係合した状態で、ケース2を再生装置本体50から取り出すことができる。

このようにして、使用者が再生装置本体50にケース2をわずかに挿入するだけで、ディスク6のケース2からの取り出しが自動的に行なわれて再生が可能となり、またディスク6のケース2への収納も自動的に行なわれる。そのため、手動でケース2を前後に大きく動かす必要がなくて使用に便利であり、また使用者の苛酷な使用に対しても動作の確実を期待することができる。また、ケース2の全体を再生装置本体50内に引込まないでディスク6と蓋3のみを引き込むので、ケース2の全体を引込む場合に比べて再生装置本体50の薄型化が図れるとい

—25—

- う利点がある。

このように、この実施例の再生装置は動作するわけであるが、これらの動作の制御は例えばマイクロコンピュータによって行うことができる。つまり、マイクロコンピュータと通常の制御回路によって、ディスク挿持機構⑨〇を駆動するモータ⑪⁴と、アームハウジング⑫〇を駆動するモータ⑬⁴と、カム駆動用モータ⑯⁵とを順次動作させることによって、以上のような動作をさせることができる。

また、ディスク挿持機構⑨〇を例えば、第17図、第19図、第20図、第21図、第22図で示した各位置で停止させるには、第6図(A)で示したマイクロスイッチ⑩②～⑩⑤にディスク挿持機構⑨〇に取り付けられた当接板⑪⑨が当接したことを検出し、モータ⑪⁴を停止するようプログラムすることによって可能となる。

15 産業上の利用可能性

以上のように、この発明の記録円盤再生装置は使用者が再生装置本体にディスクケースをわずかに挿入するだけで記録媒体が引き出されて再生可能な状態に装填される。しかも、動作が確実な装置が実現されるという効果がある。

20

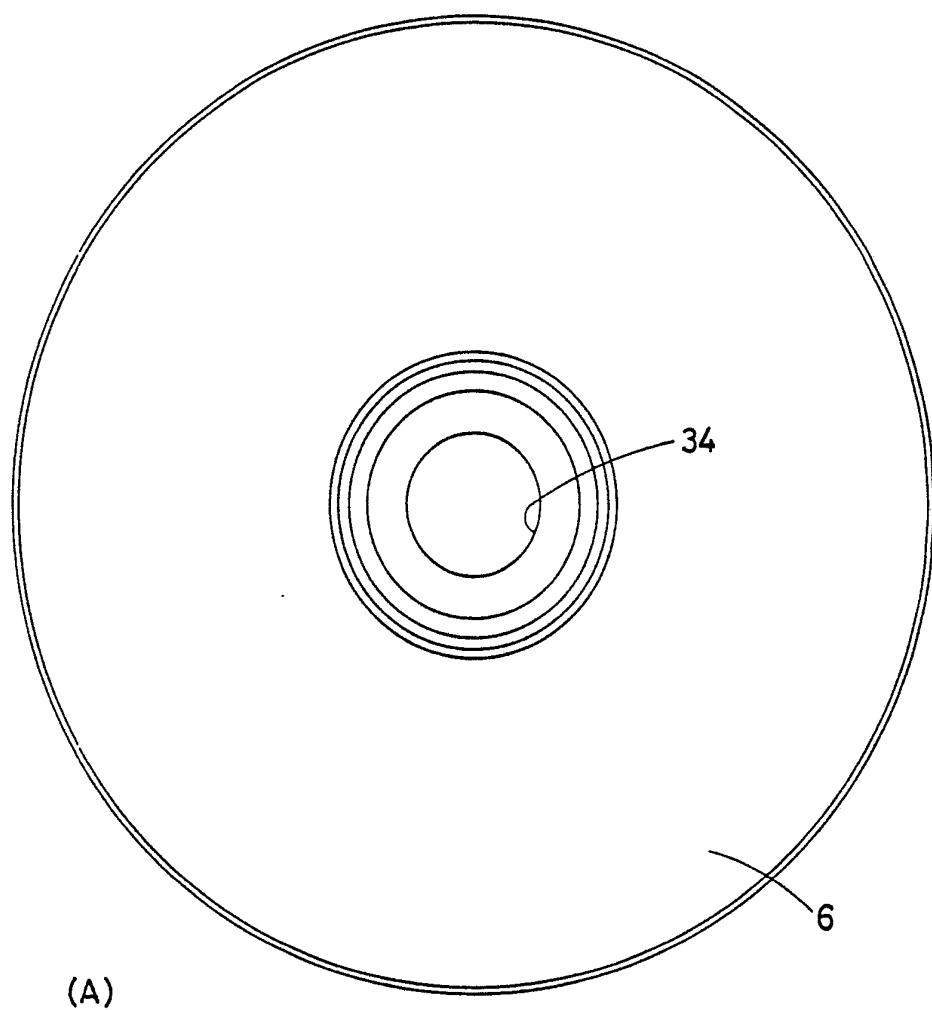
—26—

・ 請 求 の 範 囲

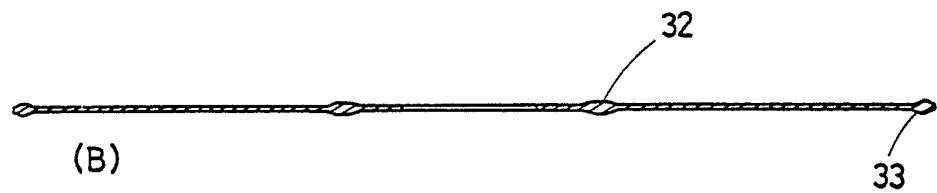
- 1 . 円盤状の記録媒体を収納可能な収納空間を内部に有し一端に前記記録媒体の取出し用の開口部を有するケース本体と、前記開口部に着脱可能に係合する蓋とからなるディスクケースを
5 使用する記録円盤再生装置において、再生手段を有する再生装置本体と、前記ケース本体の前記開口部と前記蓋との係合を解除する蓋解除手段と、前記記録媒体を挾持する挾持手段と、この挾持手段を前記再生装置本体内で移送する移送手段とを備えたことを特徴とする記録円盤再生装置。
- 10 2 . 請求の範囲第1項において、前記移送手段に前記挾持手段とともに移送可能に設置されて前記蓋を係脱可能に掛け止める蓋掛け手段を設けた記録円盤再生装置。
- 15 3 . 請求の範囲第1項において、前記挾持手段は開閉可能なものであり、この挾持手段を前記再生装置本体内で往復移送する移送手段と、前記挾持手段を前記移送手段による移送経路の一部の範囲で開かせ他の範囲で閉じさせる挾持手段開閉手段とを備えたことを特徴とする記録円盤再生装置。

- 1/30 -

FIG. 1



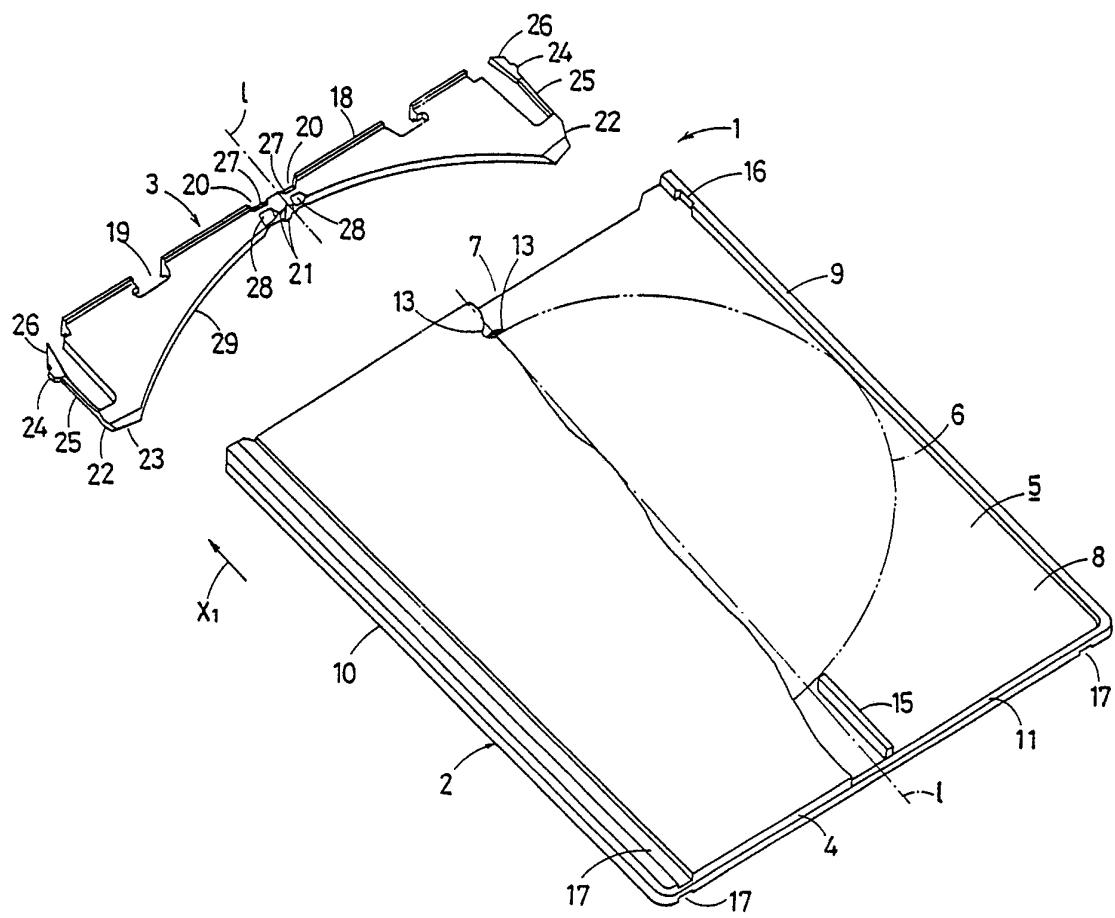
(A)



(B)

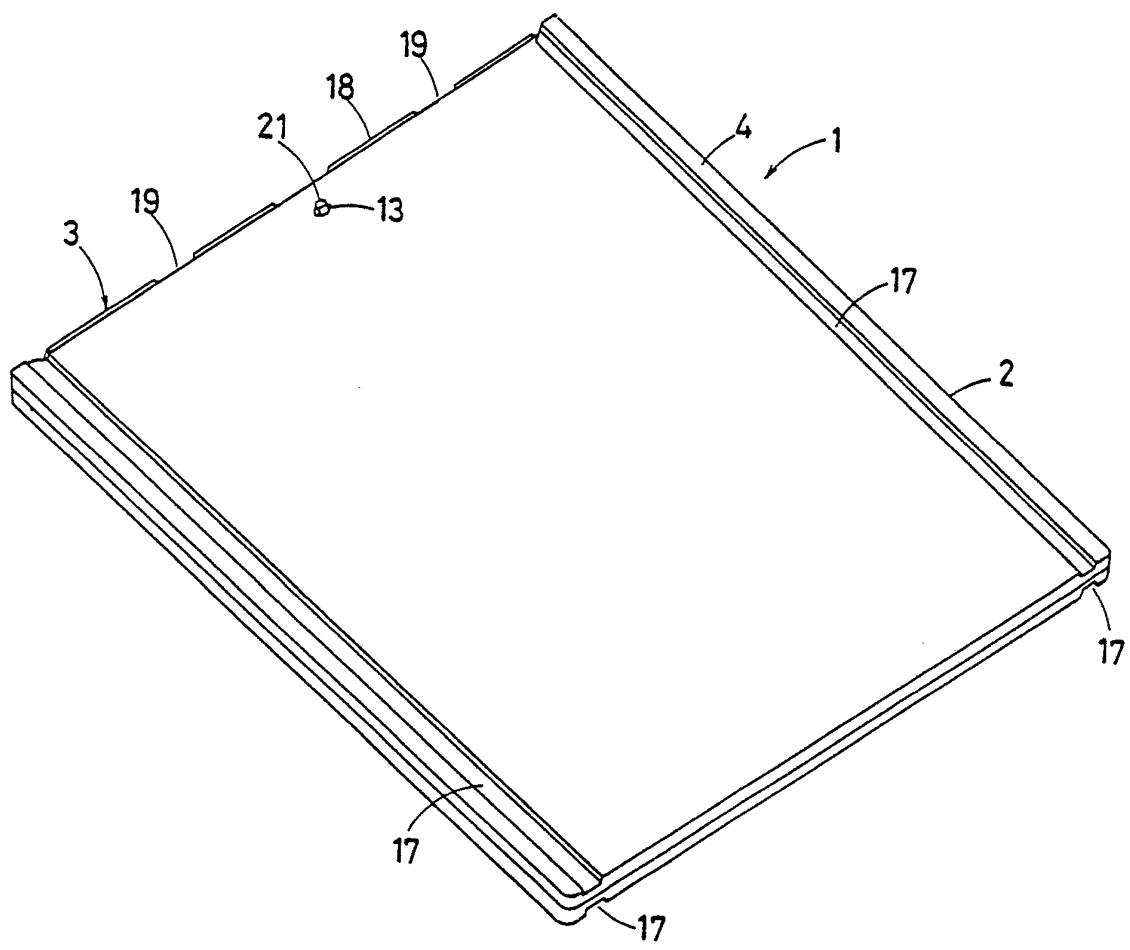
— 2/30 —

FIG. 2



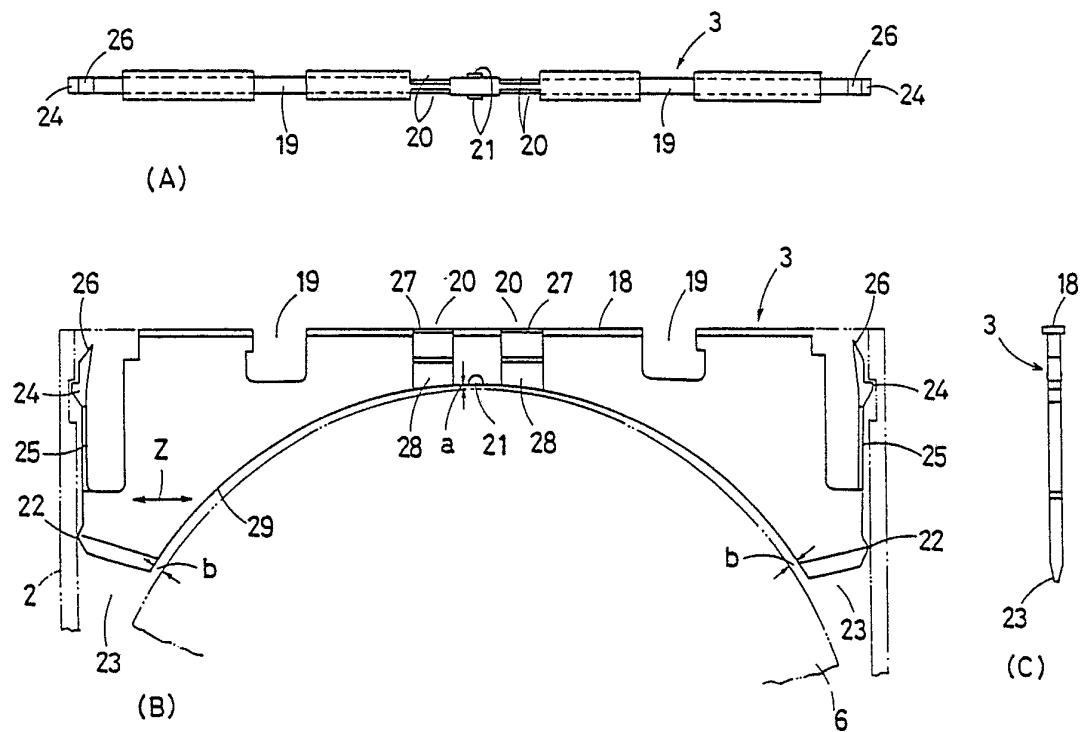
- 3/30 -

FIG. 3



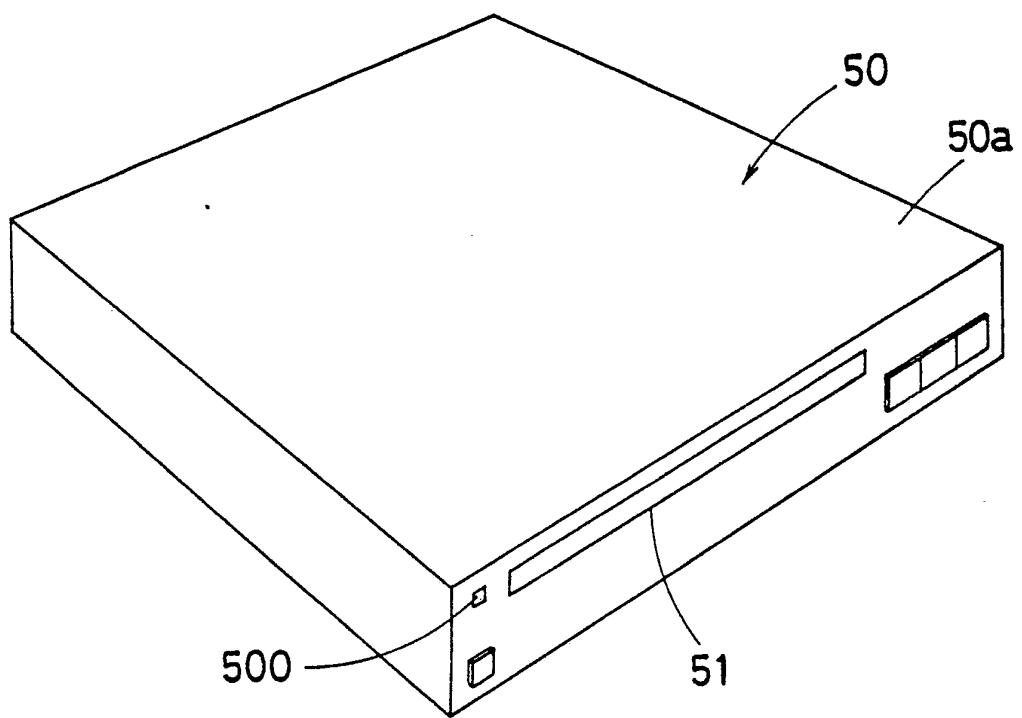
— 4/30 —

FIG. 4



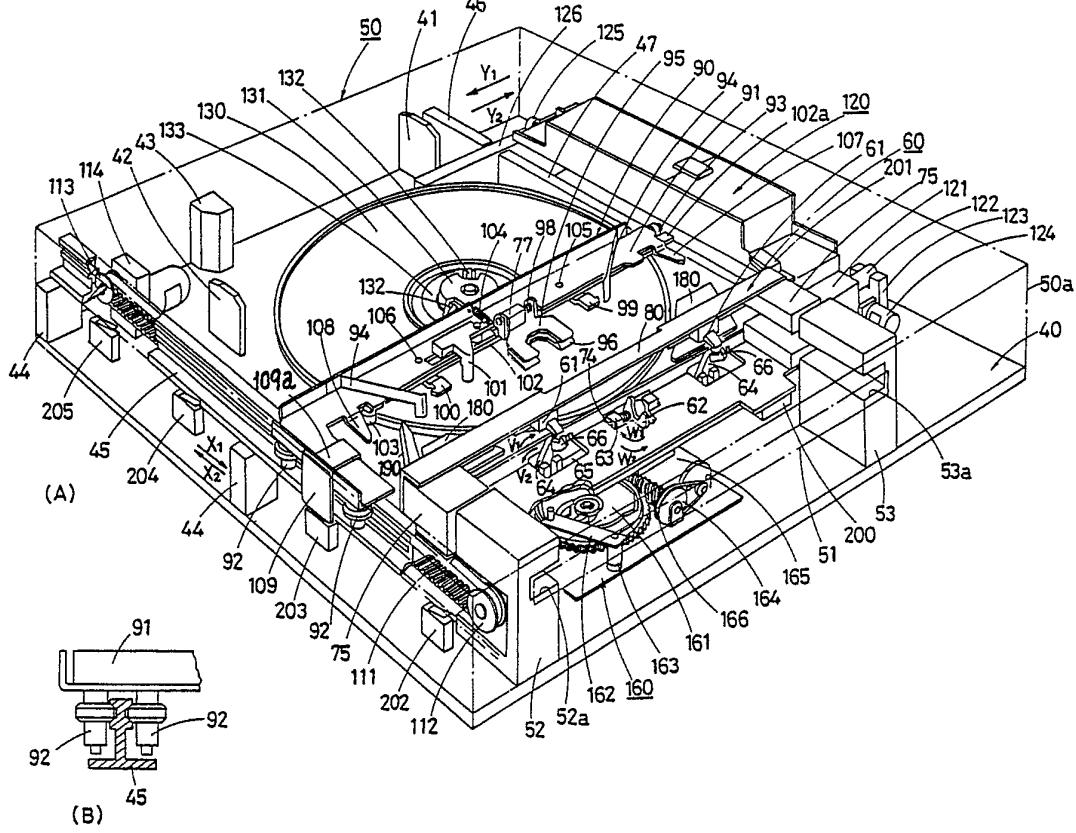
- 5/30 -

FIG.5



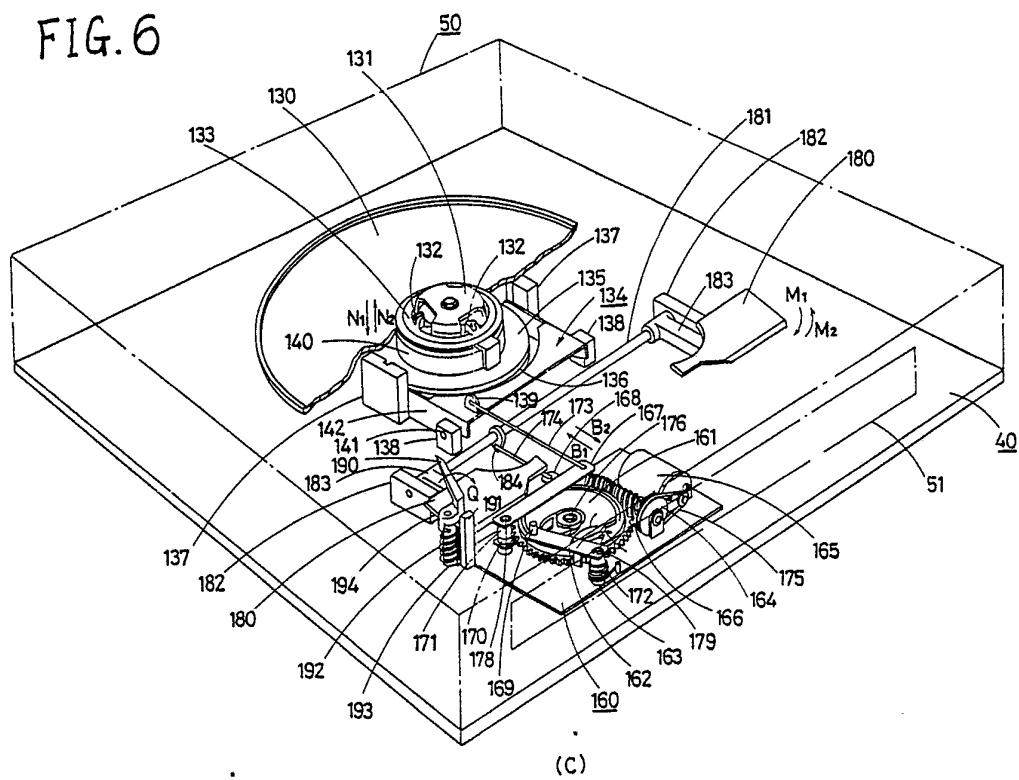
- 6/30 -

FIG. 6



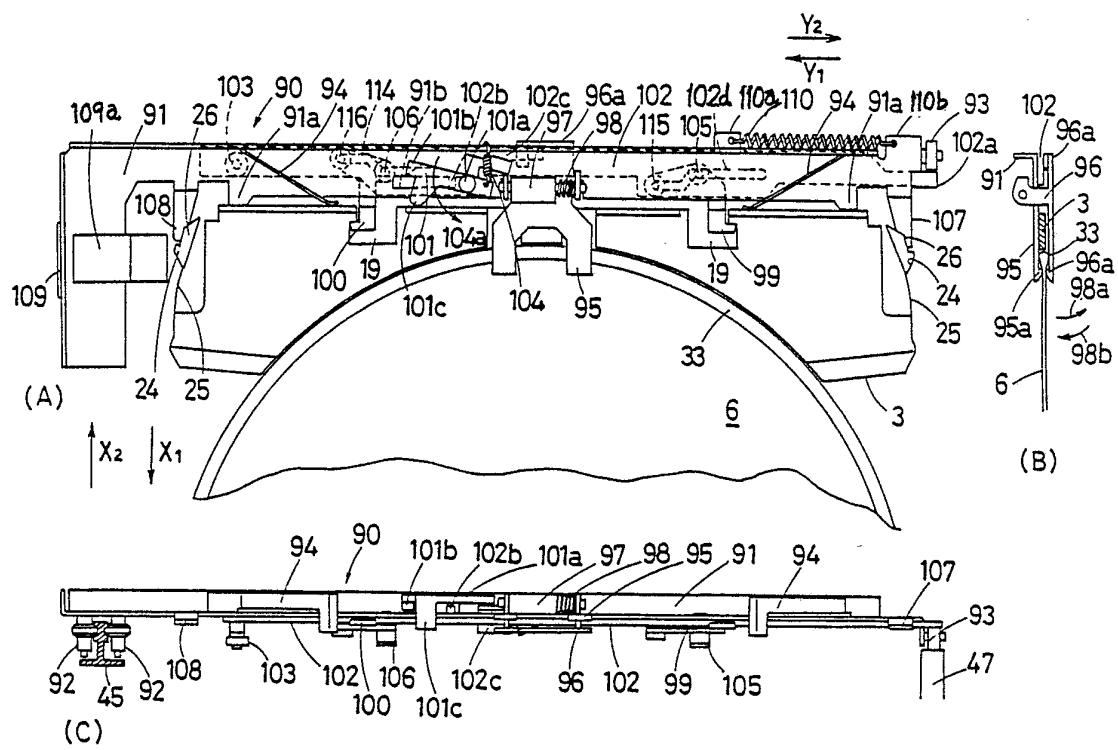
- 7 / 30 -

FIG. 6



- 8/30 -

FIG. 7



- 9/30 -

FIG. 8

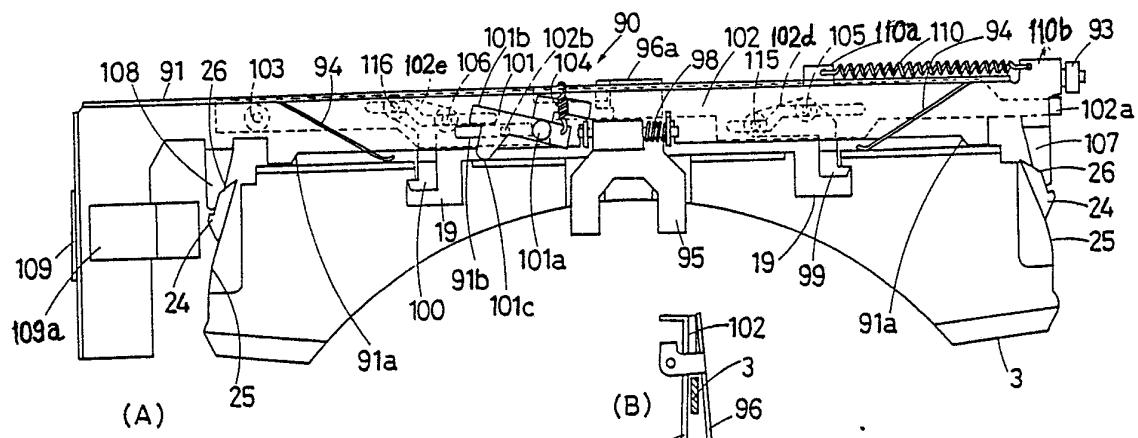
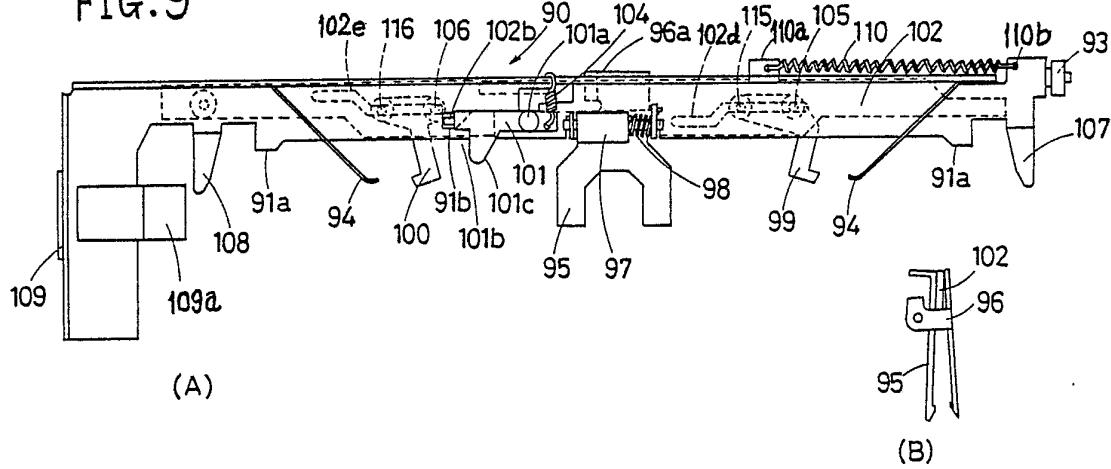
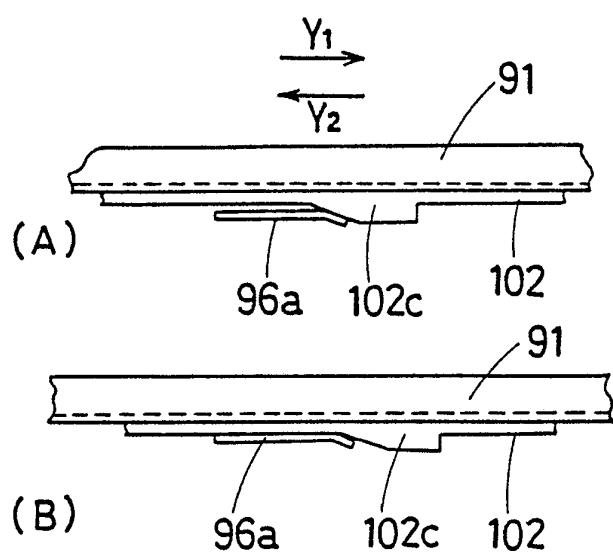


FIG. 9



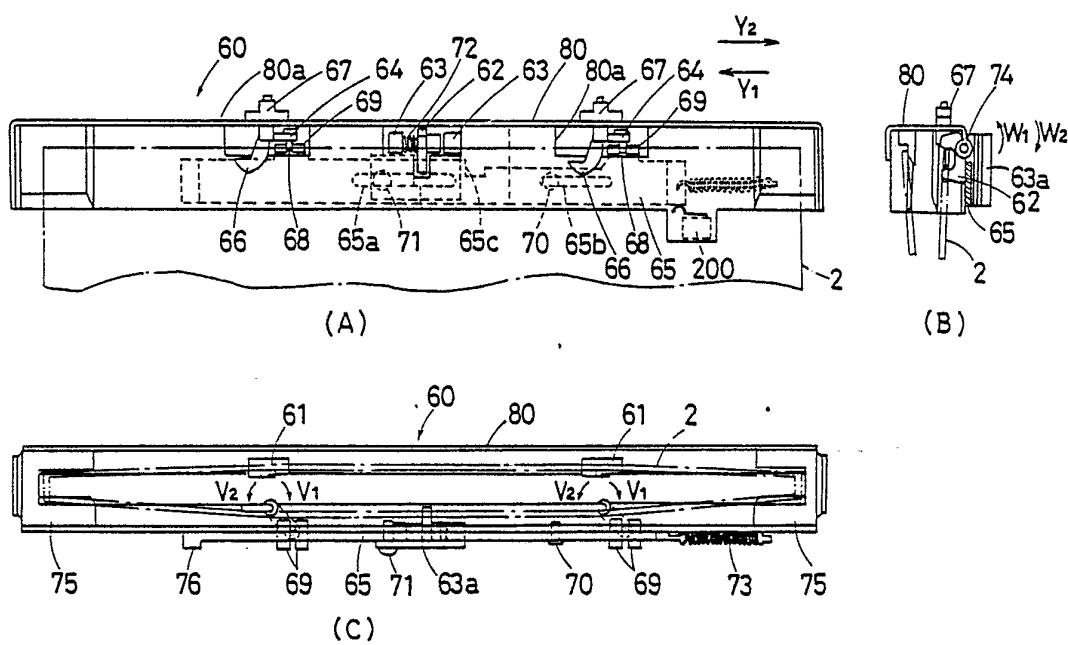
-10/30-

FIG. 10



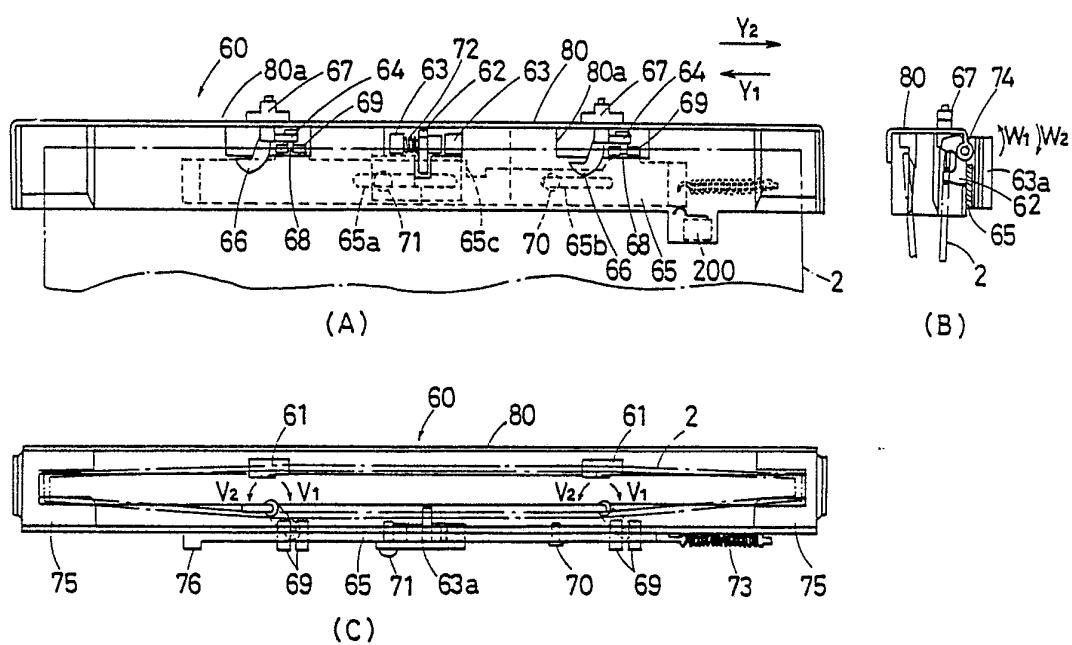
- 11/30 -

FIG. 11



- 12/30 -

FIG. 12



- 13/30 -

FIG. 13

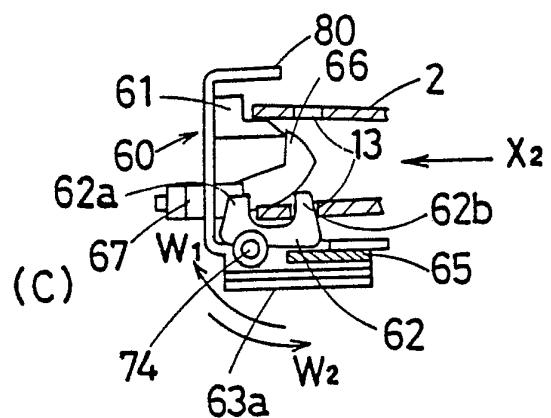
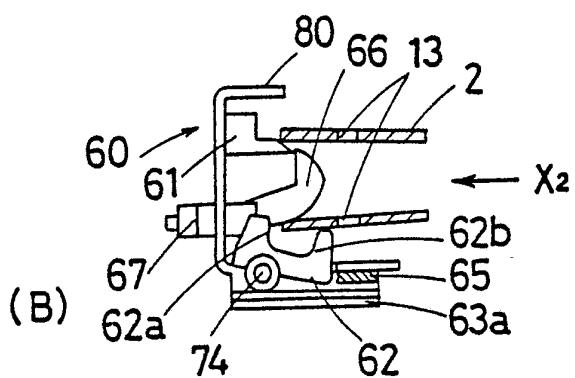
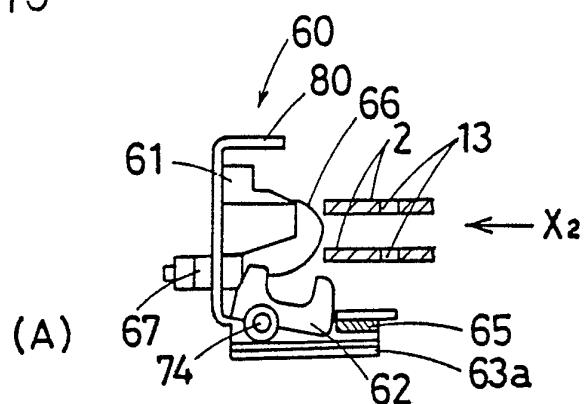
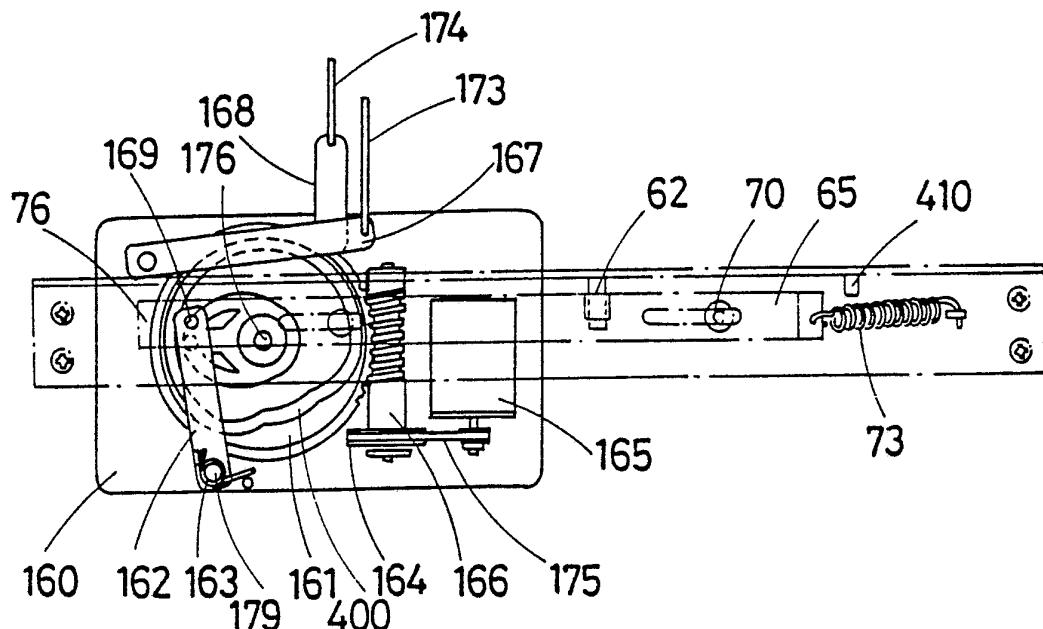
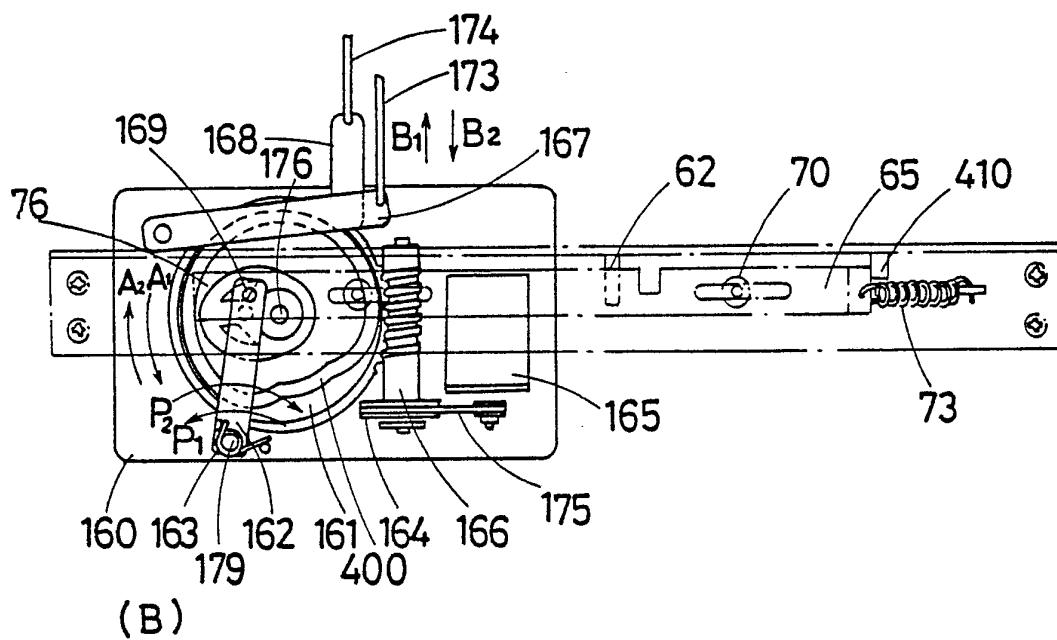


FIG. 14

- 14/30 -



(A)



(B)

- 15/30 -

FIG.15

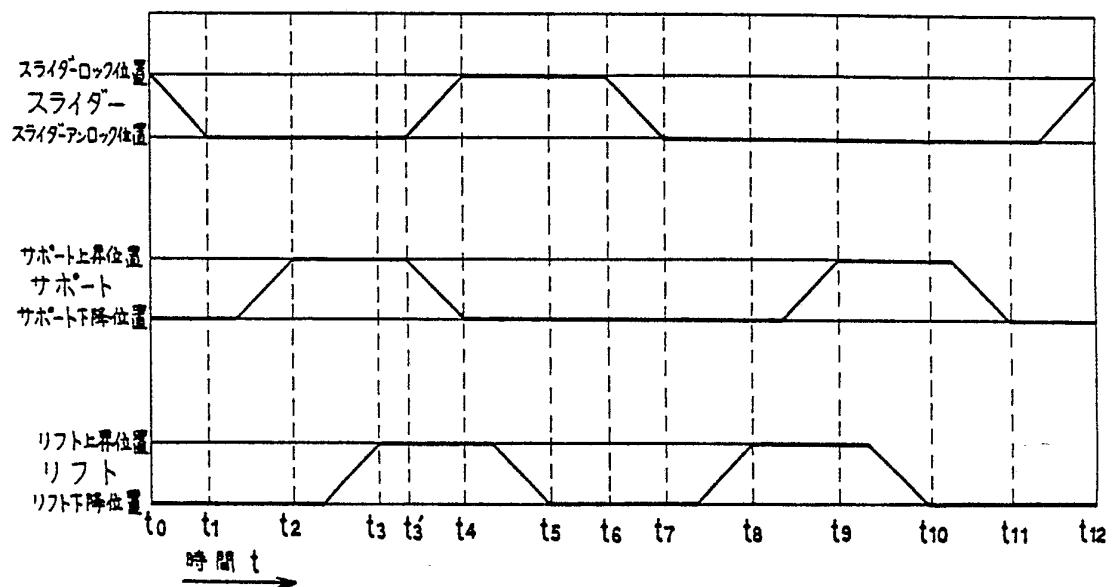
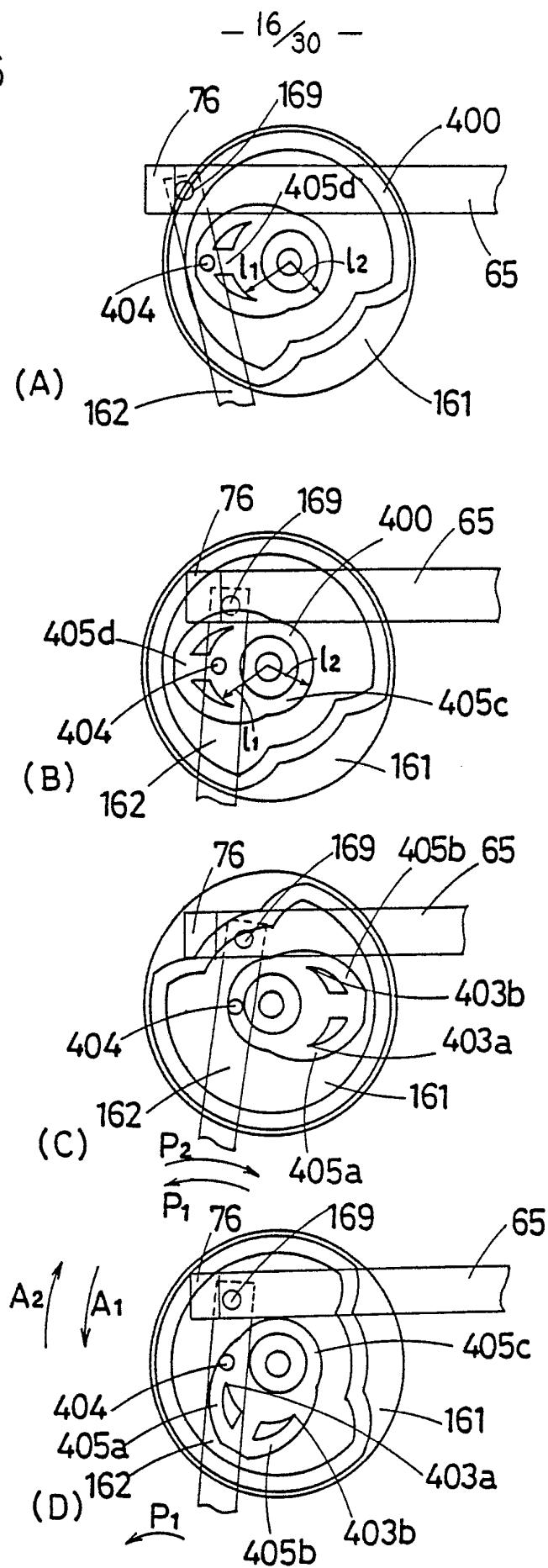
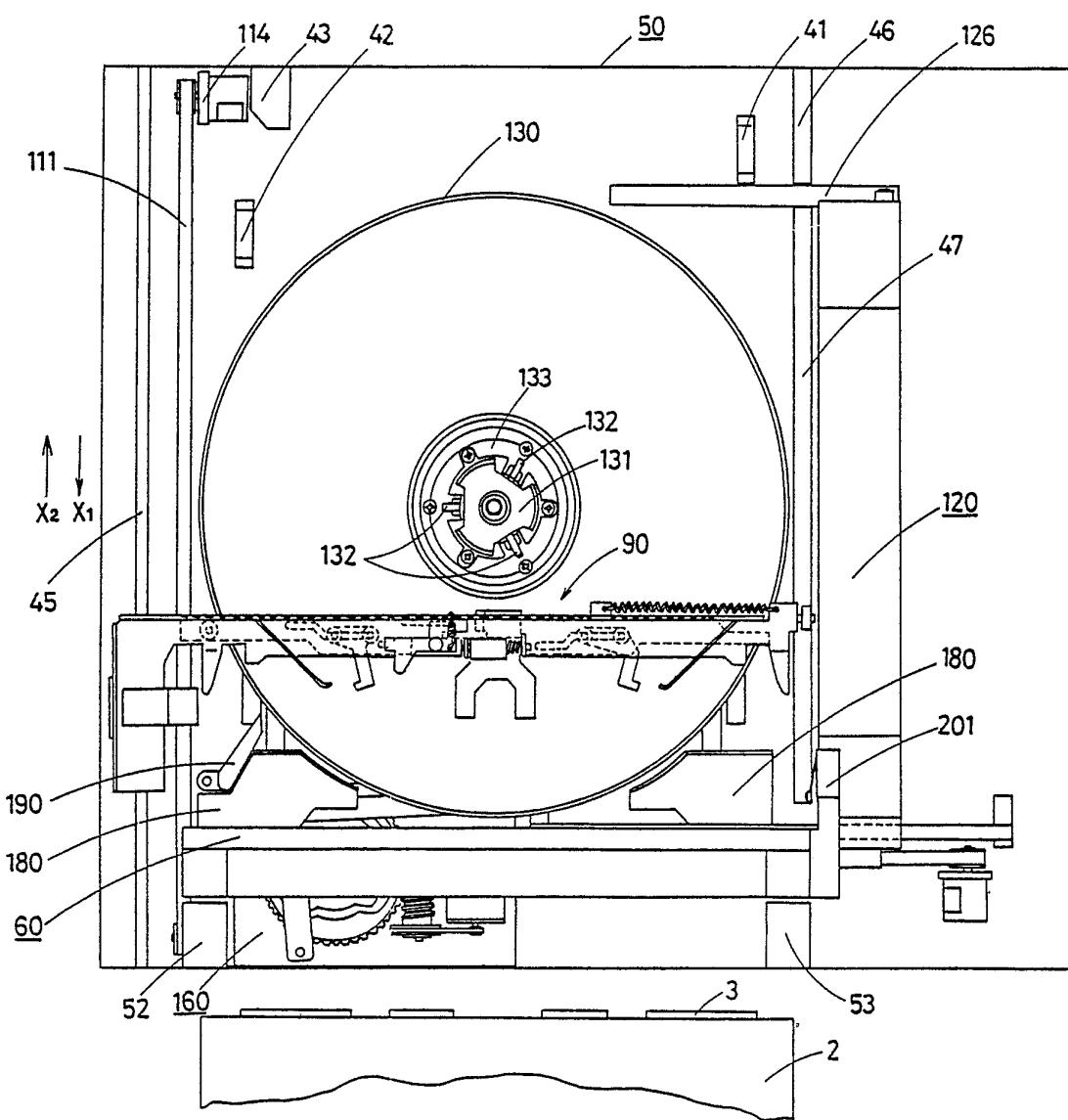


FIG. 16



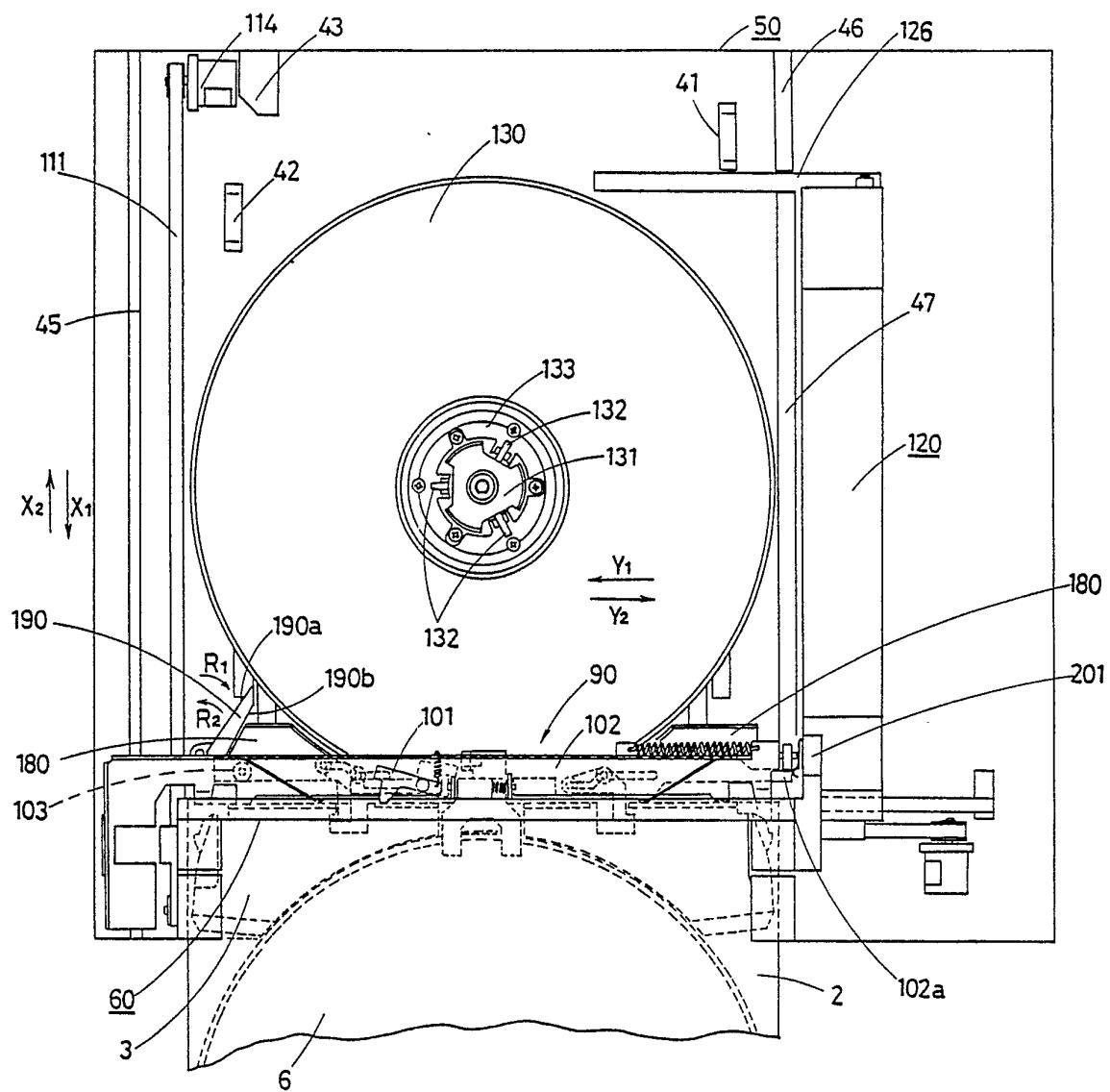
- 17 / 30 -

FIG. 17



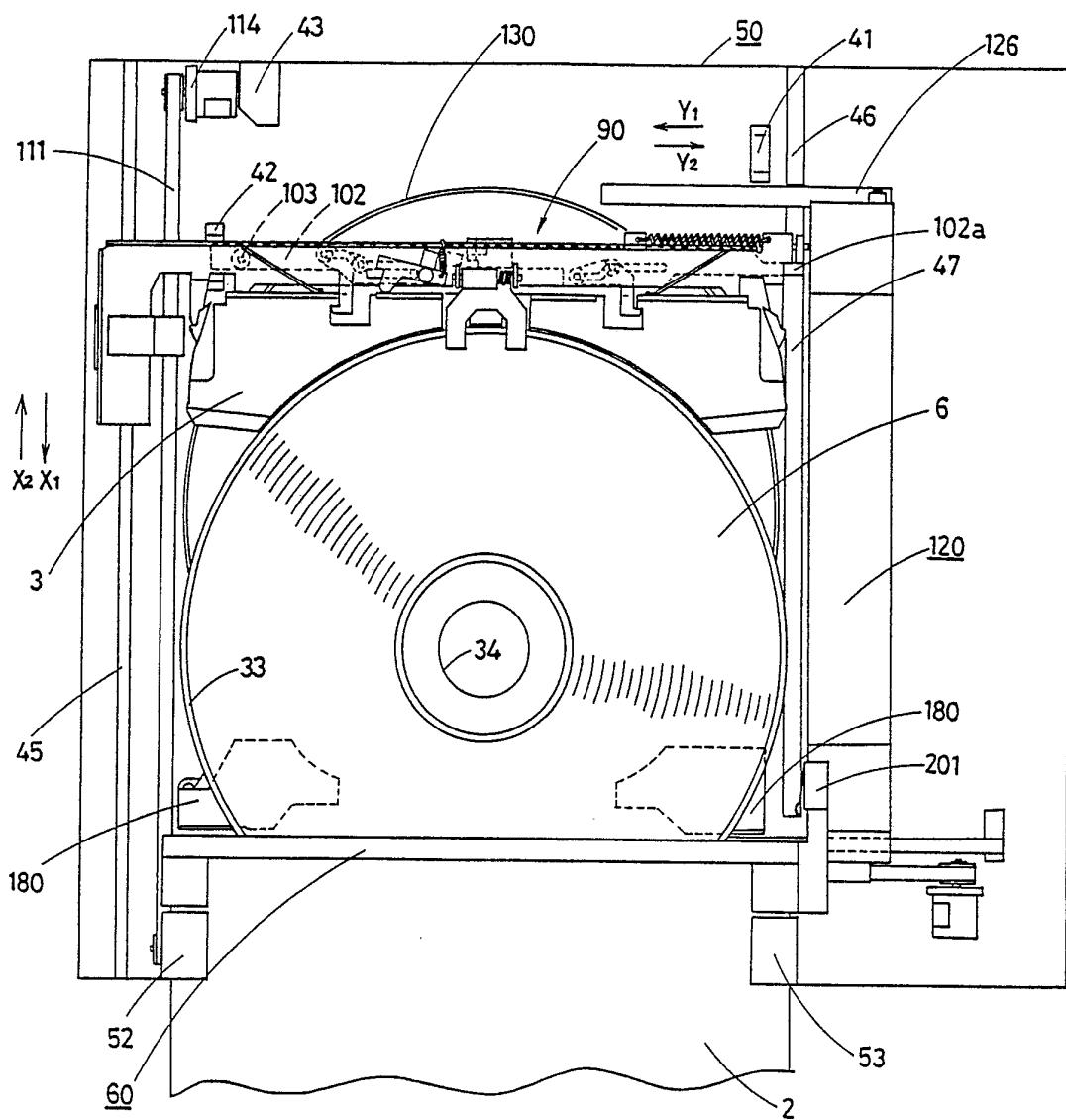
- 18/30 -

FIG.18



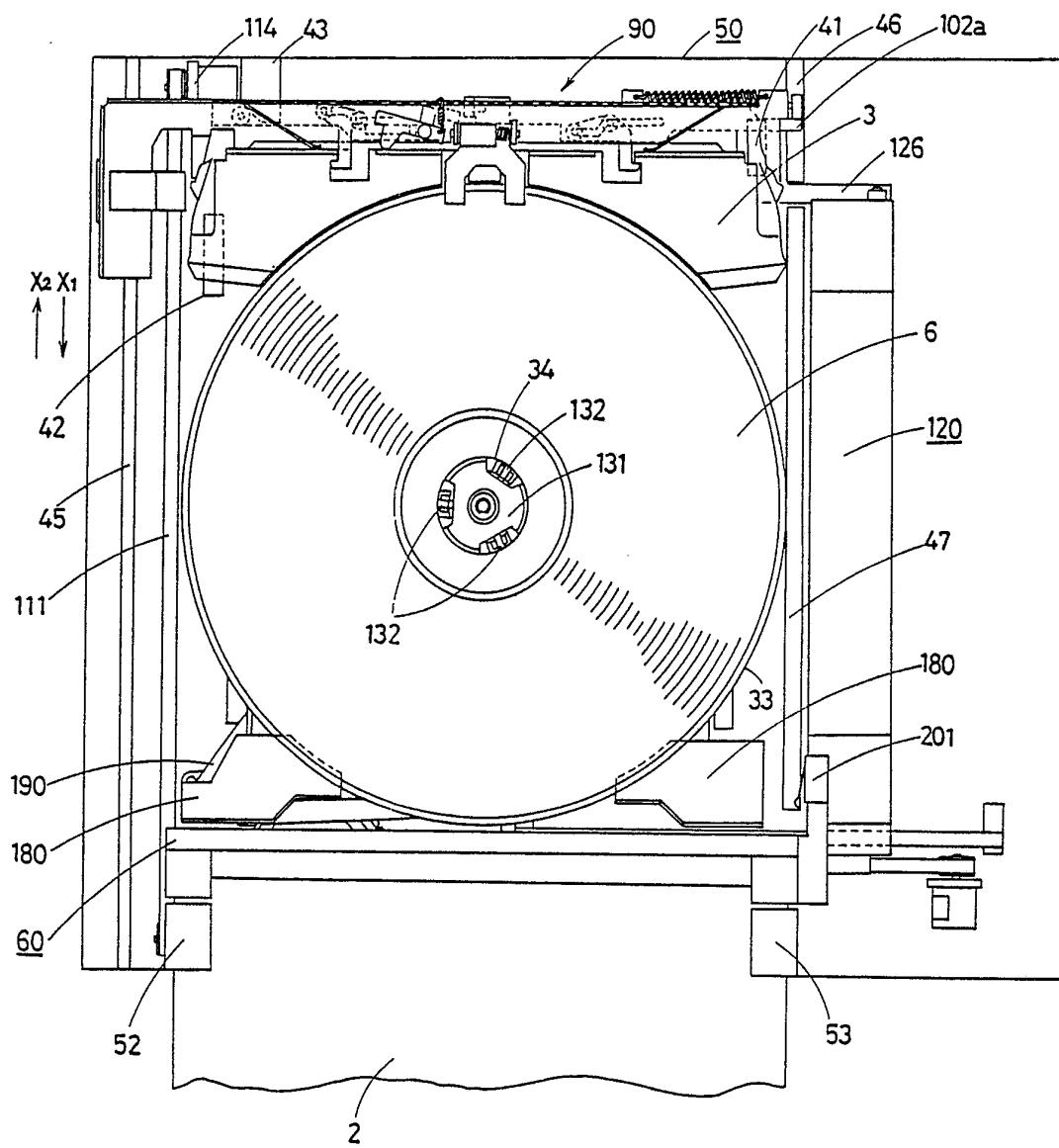
- 19/30 -

FIG. 19



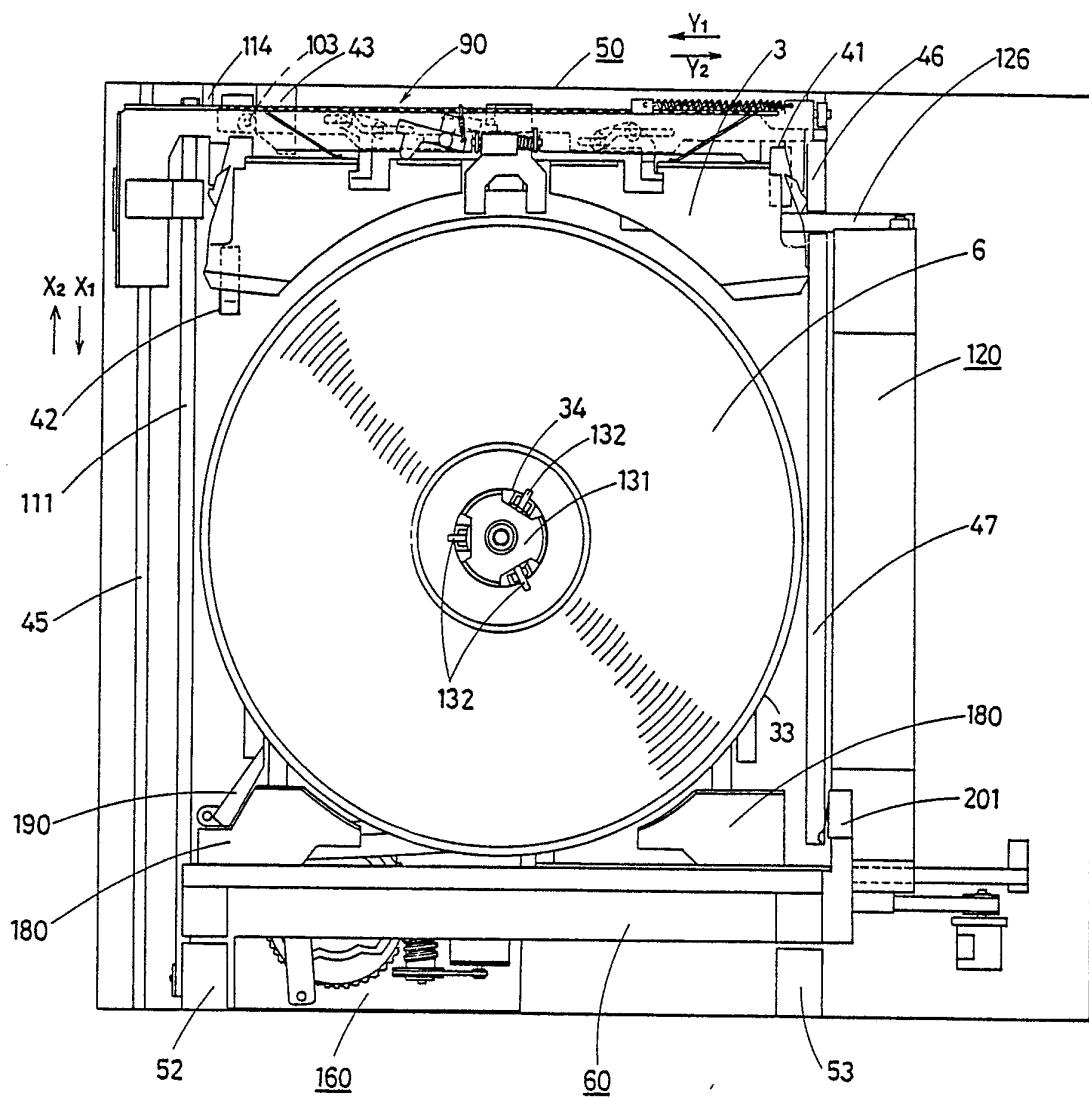
- 20/30 -

FIG. 20



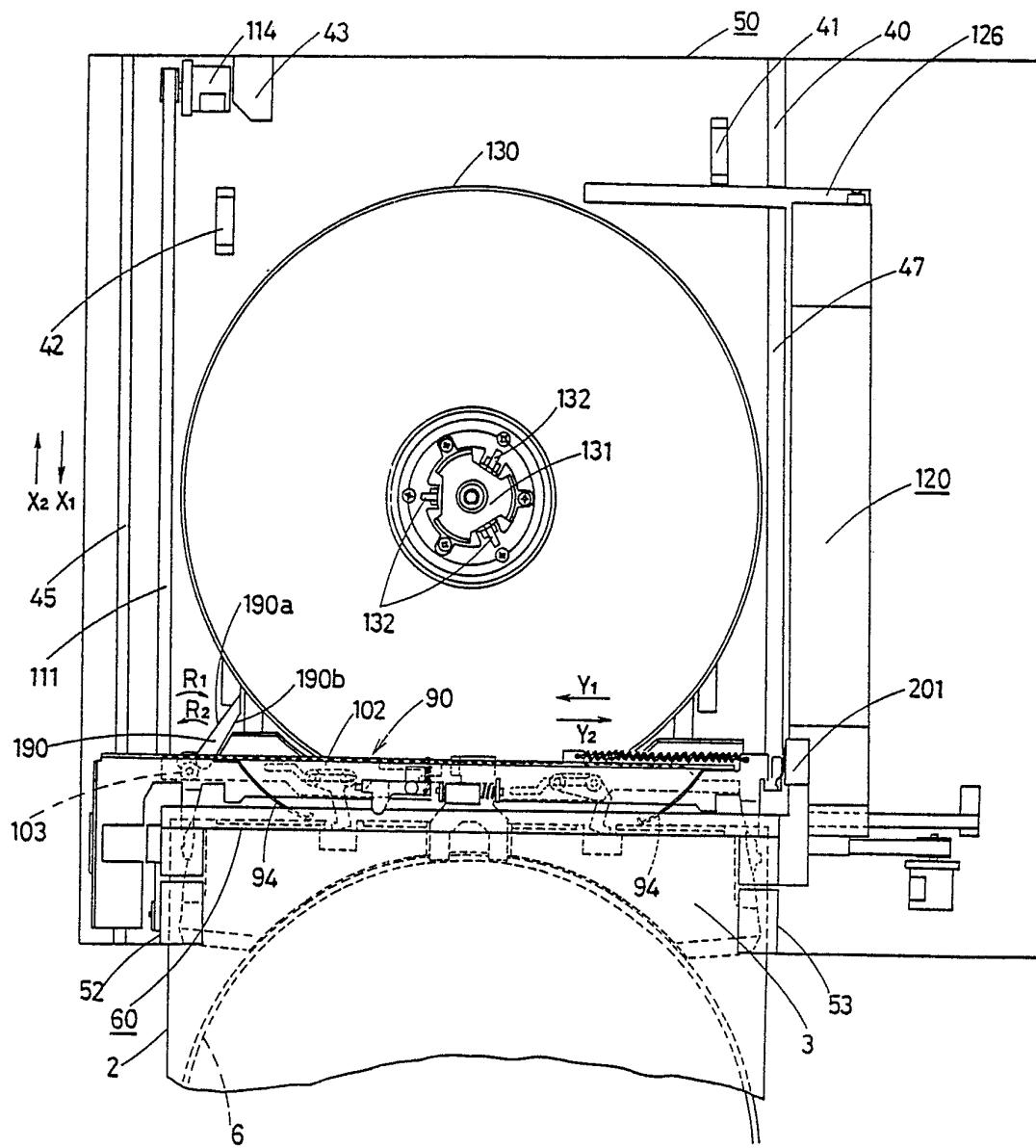
- 21/30 -

FIG. 21



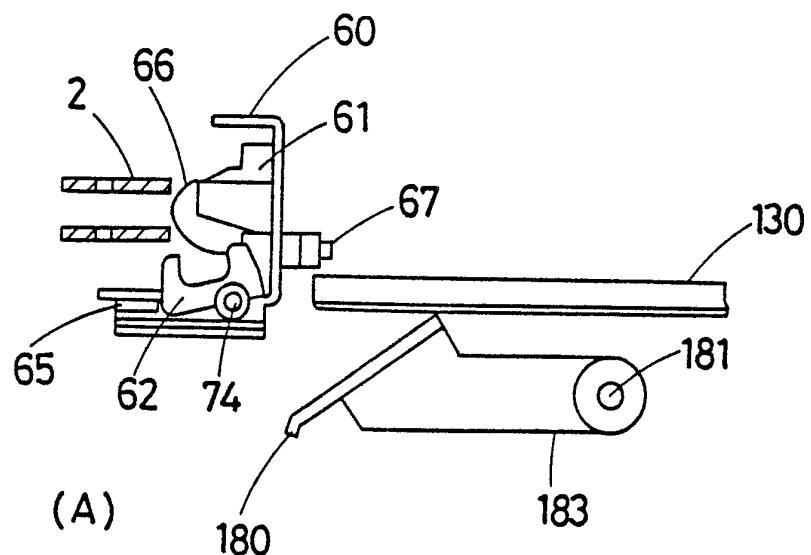
- 22/30 -

FIG. 22

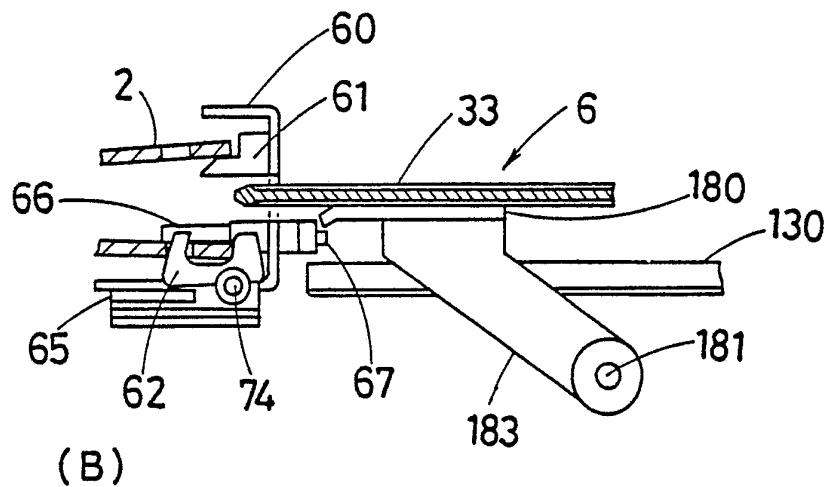


- 23/30 -

FIG. 23



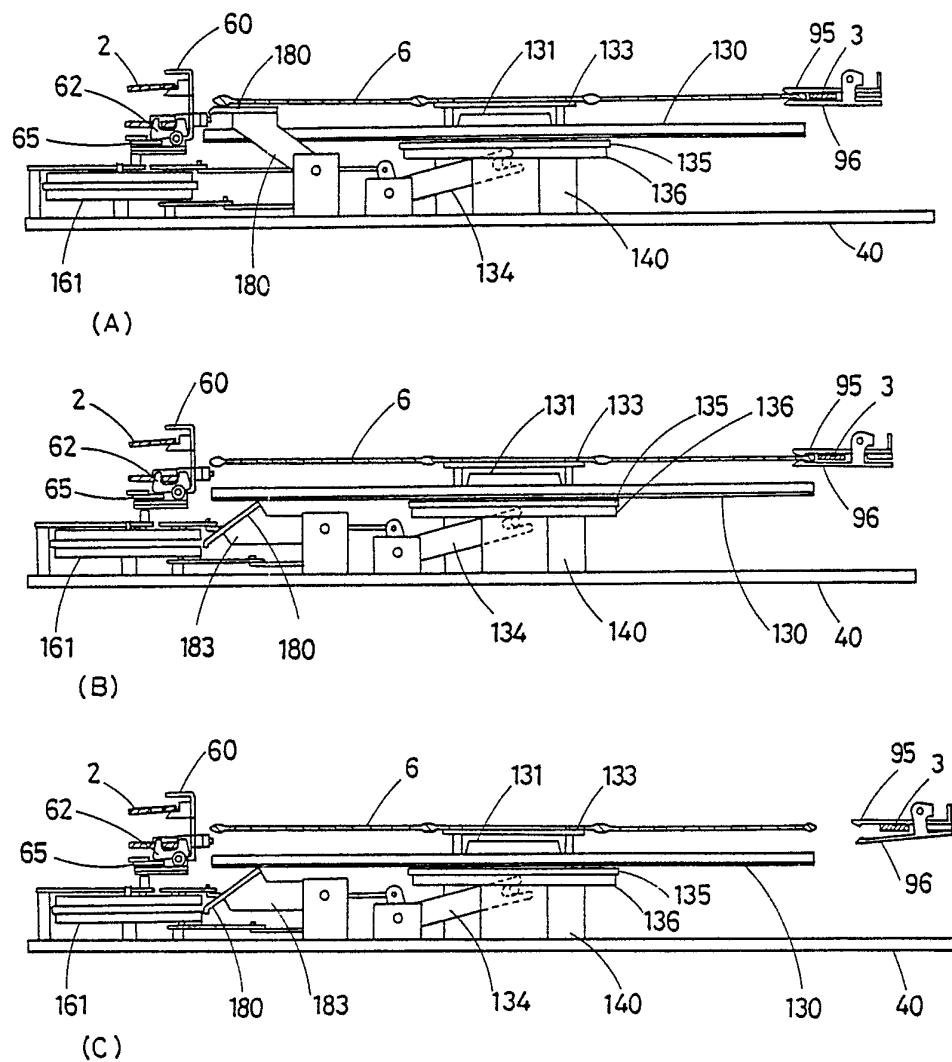
(A)



(B)

- 24/30 -

FIG. 24



- 25/30 -

• 図面の参照符号の一覧表

- 1 ディスクケース
- 2 ケース本体
- 3 蓋
- 5 5 ディスク収納空間
- 6 記録媒体(ディスク)
- 7 開口部
- 8 平板部
- 9 , 10 , 11 突条部
- 10 13 係合孔
- 16 係合孔
- 18 フランジ部
- 19 切欠き
- 24 突起
- 15 25 板ばね
- 26 傾斜部
- 33 グループガード
- 34 中心穴
- 40 シャーシ
- 20 41 , 42 蓋保持部材
- 43 当接部材
- 45 , 46 , 47 レール
- 50 再生装置本体
- 50a 外装ケース
- 25 51 ケース挿入口

- 26 / 30 -

- 5 2 , 5 3 ガイド
- 5 2 a , 5 3 a ガイド溝
- 6 0 ケース拡開機構
- 6 1 支持部材
- 5 6 2 係合部材
- 6 3 軸受
- 6 3 a 当接部
- 6 4 アーム
- 6 5 スライダ
- 10 6 5 a , 6 5 b 長穴
- 6 5 c 切欠き
- 6 6 拡開部材
- 6 7 軸受
- 6 8 当接端
- 15 6 9 係合部
- 7 0 , 7 1 ピン
- 7 2 , 7 3 ばね
- 7 4 軸
- 7 5 ケースガイド
- 20 7 6 当接端
- 8 0 固定ベース
- 9 0 ディスク挿持機構
- 9 1 可動ベース
- 9 1 a 当接部
- 25 9 1 b 角穴

- 27/30 -

- 9 2 ローラ
- 9 3 ローラ
- 9 4 板ばね
- 9 5 上側 クランプ腕
- 5 9 5 a 爪
- 9 6 下側 クランプ腕
- 9 6 a 当接端
- 9 7 軸受
- 9 8 ばね
- 10 9 9 , 1 0 0 蓋掛止部材
- 1 0 1 回動部材
- 1 0 1 a 支点
- 1 0 1 b 当接部
- 1 0 1 c 当接端
- 15 1 0 2 摺動部材
- 1 0 2 a 当接部
- 1 0 2 b 突起
- 1 0 2 c くさび状部
- 1 0 2 d , 1 0 2 e カム溝
- 20 1 0 3 ローラ
- 1 0 4 ばね
- 1 0 5 , 1 0 6 ピン
- 1 0 7 , 1 0 8 解除部材
- 1 0 9 当接板
- 25 1 0 9 a 連結片

- 28/30 -

- 1 1 0ばね
- 1 1 0 a , 1 1 0 bばね掛け
- 1 1 1ベルト
- 1 1 2 , 1 1 3歯車
- 5 1 1 4モータ
- 1 1 5 , 1 1 6従動端
- 1 2 0アームハウジング
- 1 2 2シャフト
- 1 2 4モータ
- 10 1 2 6レール
- 1 3 0ターンテーブル
- 1 3 1センター ボス
- 1 3 3載置 リング
- 1 3 4ディスク昇降機構
- 15 1 3 5昇降 リング
- 1 3 6リフト リング
- 1 3 8軸受
- 1 4 0ターンテーブル駆動用モータ
- 1 4 1シャフト
- 20 1 4 2リフトアーム
- 1 6 0カムユニット
- 1 6 1カム
- 1 6 2レバー
- 1 6 3コイルばね
- 25 1 6 5カム駆動用モータ

- 29/30 -

- 1 6 6 ウォーム
- 1 6 7 , 1 6 8 レバー
- 1 6 9 紹合ピン
- 1 7 0 , 1 7 1 軸受
- 5 1 7 2 ばね
- 1 7 3 連結部材
- 1 7 4 連結部材
- 1 7 5 ベルト
- 1 7 6 シャフト(軸)
- 10 1 7 8 軸
- 1 7 9 シャフト(軸)
- 1 8 0 サポート
- 1 8 1 シャフト
- 1 8 2 軸受
- 15 1 8 4 結合部材
- 1 9 0 反転レバー
- 1 9 0 b 斜面
- 1 9 1 ブロック
- 1 9 2 ばね
- 20 1 9 4 シャフト
- 200 , 201 , 202 , 203 , 204 , 205 マイクロスイッチ
- 400 カム溝
- 403 b 分岐部材
- 25 404 連結部材

- 30 / 30 -

• 405a, 405b, 405c, 405d カム経路

410 ストップ

500 ランプ

5

10

15

20

25

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No.

PCT/JP85/00521

I. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER (if several classification symbols apply, indicate all)³

According to International Patent Classification (IPC) or to both National Classification and IPC

Int.Cl⁴ G11B 17/04

II. FIELDS SEARCHED

Minimum Documentation Searched⁴

Classification System	Classification Symbols
IPC	G11B 17/04

Documentation Searched other than Minimum Documentation
to the Extent that such Documents are Included in the Fields Searched⁵

Jitsuyo Shinan Koho Kokai Jitsuyo Shinan Koho	1960 - 1985 1971 - 1985
--	----------------------------

III. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT¹⁴

Category [*]	Citation of Document, ¹⁶ with indication, where appropriate, of the relevant passages ¹⁷	Relevant to Claim No. ¹⁸
A	JP, A, 58-159268 (Mitsubishi Electric Corporation), 21 September 1983 (21. 09. 83) (Family: none)	
A	JP, A, 58-159269 (Mitsubishi Electric Corporation), 21 September 1983 (21. 09. 83) (Family: none)	

* Special categories of cited documents:¹⁵

- "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance
- "E" earlier document but published on or after the international filing date
- "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)
- "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means
- "P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

- "T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention
- "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step
- "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art
- "&" document member of the same patent family

IV. CERTIFICATION

Date of the Actual Completion of the International Search²

December 9, 1985 (09.12.85)

Date of Mailing of this International Search Report²

December 23, 1985 (23.12.85)

International Searching Authority¹

Japanese Patent Office

Signature of Authorized Officer¹⁹

国際調査報告

国際出願番号 PCT/JP85 / 00521

I. 発明の属する分野の分類

国際特許分類(IPC)

Int. Cl' G 11 B 17/04

II. 国際調査を行った分野

調査を行った最小限資料

分類体系	分類記号
IPO	G 11 B 17/04

最小限資料以外の資料で調査を行ったもの

日本国実用新案公報 1960-1985年

日本国公開実用新案公報 1971-1985年

III. 関連する技術に関する文献

引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	請求の範囲の番号
A	JP, A, 58-159268 (三菱電機株式会社), 21. 9月. 1983 (21. 09. 83) (ファミリーなし)	
A	JP, A, 58-159269 (三菱電機株式会社), 21. 9月. 1983 (21. 09. 83) (ファミリーなし)	

*引用文献のカテゴリー

「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの

「E」先行文献ではあるが、国際出願日以後に公表されたもの

「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日

若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献
(理由を付す)

「O」口頭による開示、使用、展示等に言及する文献

「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願日の
後に公表された文献「T」国際出願日又は優先日の後に公表された文献であって出願
と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のた
めに引用するもの「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規
性又は進歩性がないと考えられるもの「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文
献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性
がないと考えられるもの

「&」同一パテントファミリーの文献

IV. 認証

国際調査を完了した日 09.12.85	国際調査報告の発送日 23.12.85
国際調査機関 日本国特許庁 (ISA/JP)	権限のある職員 特許庁審査官 本田 紘一 