



[A] TIIVISTELMÄ - SAMMANDRAG

SUOMI - FINLAND
(FI)

PATENTTI- JA REKISTERIHALLITUS
PATENT- OCH REGISTERSTYRELSEN

(11) (21) Patentihakemus - Patentansökan 20002274
(51) Kv.lk.7 - Int.kl.7
G01S 5/14, H04B 1/707
(22) Hakemispäivä - Ansökningsdag 13.10.2000
(24) Alkupäivä - Löpdag 14.04.1998
(41) Tullut julkiseksi - Blivit offentlig 13.12.2000
(86) Kv. hakemus - Int. ansökan PCT/US98/07471

(71) Hakija - Sökande

1 •SNAPTRACK Incorporated, c/o Qualcomm Incorporated, 5775 Morehouse Drive, San Diego, CA 92121, AMERIKAN YHDYSVALLAT, (US)

(72) Keksijä - Uppfinnare

1 •Krasner, Norman F., 117 Conventry Court, San Carlos, CA 94010, AMERIKAN YHDYSVALLAT, (US)

(74) Asiamies - Ombud: Papula Oy
Fredrikinkatu 61 A, 6.krs, 00100 Helsinki

(54) Keksinnön nimitys - Uppfinningens benämning

Nopeakäynnisteinen suuritarkkuuksinen GPS-vastaanotin
GPS-mottagare med snabb ackvisiton och hög precision

(57) Tiivistelmä - Sammandrag

Menetelmä ja laite maailmanlaajuisen paikannusjärjestelmän signaalien keräämiseksi ja seuraamiseksi nopealla keräysnopeudella ja suurella tarkkuudella esitetään tässä. Näennäissatunnainen kohinan sovitussuodatustoiminne toteutetaan maailmanlaajuisen paikannusjärjestelmän signaalien näytteelle senhetkisen sovitettujen suodatustuloksen muodostamiseksi. Senhetkinen sovitettu suodatustulos sen jälkeen kootaan yhteen aikaisemman sovitettujen suodatustuloksen kanssa aikaisemmasta maailmanlaajuisen paikannusjärjestelmän signaalien näytteestä kootun sovitettujen suodatustuloksen muodostamiseksi. Tässä esitetään tehokas toteutus sovitettulle suodatimelle.

Här förs ett förfarande och en anordning för insamling och medföljning av signalerna i ett globalt positionsbestämningssystem med en snabb insamlingshastighet och stor noggrannhet fram. En pseudoslumpartad anpassningsfilterfunktion av bruset förverkligas på ett prov av det globala positionsbestämningssystemets signaler för bildande av ett just då rådande anpassat filterresultat. Det just då rådande anpassade filterresultatet sammanslås med ett tidigare anpassat filterresultat från ett tidigare prov av det globala positionsbestämningssystemet för bildande av ett sammanslaget anpassat filterresultat. Här förs ett effektivt förverkligande för det anpassade filtret fram.

