

400410

公告本

400410

申請日期	87. 4. 2
案 號	87104PP8
類 別	E06B3/42

A4
C4

(以上各欄由本局填註)

發明專利說明書

一、發明 名稱	中 文	用於滑動隔板之配件
	英 文	FITTING FOR SLIDING CLOSURE
二、發明 人	姓 名	(1)G. · 普雷沃 (2)G. · 德斯普蘭士 (3)E. · 阿瓦雷茲
	國 籍	法 國
	住、居所	(1)法國威勒華德·赫比特津路39號 (2)法國沙瑞鮑格·馬克夏加爾宅 (3)法國霍姆特·加洛-羅名司路9號
三、申請人	姓 名 (名稱)	法商·菲可國際金屬及鎖製造公司
	國 籍	法 國
	住、居所 (事務所)	法國薩爾柏格瑞汀老磨坊街2號
	代 表 人 姓 名	M. · 士奈德

裝

訂

線

(由本局填寫)

承辦人代碼：
大類：
IPC分類：

A6
B6

本案已向：

法 國 (地區) 申請專利，申請日期： 案號： 1997, 4, 3 97 04067
， ☒ 有 ☐ 無主張優先權

有關微生物已寄存於： ，寄存日期： ，寄存號碼：

(請先閱讀背面之注意事項再填寫本頁各欄)

裝

訂

線

經濟部中央標準局員工消費合作社印製

五、發明說明(1)

本發明係關於一種用於滑動門、窗或類似隔板之配件。

更精確的說，本發明係於一種用於滑動門、窗或類似隔板之配件，其包括一適於置入隔板內壁之長形凹槽的長形殼體，一適於在殼體內部縱向滑動的螺栓承載座，以及一用以使螺栓承載座在隔板內在一鎖合位置和一非鎖合位置之間滑動的操縱構件，一長形凹槽被提供於殼體之外板上，以使該操縱構件能夠被引動。

在一標準習知技術的實施中，連結於螺栓承載座並可在殼體內移動的滑動裝置包括一呈凹穴形式的操縱構件，該操縱構件具有一面對殼體外板之凹槽的凹狀背部：手指插入凹槽以便接觸凹穴背部使滑動裝置和螺栓承載座於一方向或另一方向移動。

上述市面可得之形式的配件對應於兩個在隔板開口之寬度的標準值(16mm和20mm)。這兩種標準化的尺寸使得配件的製造者不得不對各尺寸提供一完全範圍的產品來配合，如此是耗費成本的。此外，對於16mm極限寬度之凹槽的較小尺寸而言，對於有相當粗手指的人們而言是難以進行操作的。

本發明之目的在於解決習知技術使用的缺點，並提出一種上述型式的配件，具有簡單且可靠的結構，避免需要把手指插入殼體的凹槽，而且兩種開口寬度的隔板皆可使用。

根據本發明，上述形式之配件的特徵在於操縱構件被

五、發明說明 (2)

安裝以便繞著通過殼體之樞軸銷在凹槽之橫向上樞轉，操縱構件和螺栓承載座包括在其中之一的凸輪表面裝置和其中另一上的凸輪從動件滾子裝置，凸輪從動件滾子裝置適於與凸輪表面裝置配合，以便在操縱構件繞其樞軸銷於一方向或另一方向樞轉時使螺栓承載座能夠在一方向或另一方向上滑動。

所以，操縱構件的凸輪裝置和螺栓承載裝置的存在意謂除了螺栓承載座以外的所有滑動構件皆可不需使用。操縱構件在一方向或另一方向的樞轉允許螺栓承載座在一方向或另一方向上滑動。所以，不再需要將手指插入凹槽內來推壓傳統的滑動裝置的凹穴背部來使滑動裝置移動。

而且，根據本發明亦可非常容易設計一種配件適合於隔板之16mm寬之較窄凹槽：此種配件沒有接觸操縱構件的問題，而且不需修改即可使用於隔板之20mm寬的較大凹槽。

在本發明之一較有利的形式中，凸輪從動件滾子和凸輪表面包括相應的互補定形部位，適於彼此接合以便使螺栓承載座在其鎖合位置固定不動，並在操縱構件在非鎖合方向操作時釋放螺栓承載座和操縱構件之互相接合的部位。

在本發明之一較佳的形式中，配件包括彈簧裝置，適於使螺栓承載座在非鎖合方向受彈簧負載。

所以，當螺栓承載座和操縱構件在其相應之固定不動的鎖合位置時，操縱構件在非鎖合方向的稍微樞轉係足以

(請先閱讀背面之注意事項再填寫本頁)

裝

訂

五、發明說明 (3)

在鎖合方向推壓該螺栓承載座的背部壓抵該彈簧裝置，以便釋放螺栓承載座。操縱構件可接著被釋放，彈簧裝置使螺栓承載座和構件回復到他們各自的非鎖合位置。

本發明之其他特徵和優點在下面的詳細描述中將變得很清楚。

在附屬的圖式中僅利用非限制性的例子：

第1圖係構成本發明之一實施例之配件在縱向斷面的概略圖，顯示把手和螺栓承載座係分別在其非鎖合位置；

第2圖係類似第1圖之圖示，顯示把手和螺栓承載座分別在其鎖合位置；

第3圖係類似第1圖之內部結構圖，為使圖式清楚，顯示螺栓承載座在其鎖合位置而把手在其非鎖合位置；

第4圖係由第1圖之線IV-IV所取得之斷面圖；

第5圖係由第2圖之線VI-VI所取得之斷面圖；

第6圖係第2圖之線VI-VI所取得之本發明之不同實施例的斷面圖；

第7圖係類似第1圖之本發明的另一實施例的圖式；

第8圖係第7圖之詳細圖；

第9圖係類似第1圖之本發明的另一實施例的圖式；

第10圖係第9圖之詳細圖；

第11圖係類似第2圖之本發明之另一實施例的概略圖式，顯示螺栓承載座在其鎖合關閉位置；

第12圖係類似第11圖之圖式，顯示螺栓承載座在其非鎖合位置而把手亦在其非鎖合位置；

五、發明說明(4)

第13圖係第1圖之顯示把手的詳細側視圖；

第14圖係第13圖之把手的上視圖；

第15圖係第11圖之螺栓承載座的側視圖；

第16圖係第15圖之螺栓承載座的底視圖。

在第1至5圖所示的實施例中，用於滑動門、窗、或類似隔板2之配件1包括一長形的平行管狀殼體3，該殼體適於被置入隔板2豎框之前壁5內的長形凹槽4內，一適於在殼體3內部在縱向7上滑動的螺栓承載座6，以及一操縱構件，用以使螺栓承載座6在第2圖所示之鎖合位置和第1圖所示之非鎖合位置之間在隔板2內移動一距離A。一長形凹槽9被提供於殼體3之外部裝飾板10，以使操縱構件8可被引動。

特別如第4圖所示，殼體3除了具有適於覆蓋凹槽4的外板10之外，亦包括兩個側壁19,20和一背部21。背部21和外板10為一擠製物(例如由輕合金製成)的一部份。

殼體3利用習知技術的固定構件22以傳統方式固定到隔板2之壁5，當螺絲23旋緊時，固定構件22與螺絲23配合以抓握外板10和固定構件22之間的壁5。

螺栓承載座6至少包括一框殼24，適於收納任何形式的螺栓25(參考第5圖)，該螺栓從殼體3突出穿過殼體3側壁19的凹槽26。

一用以使螺栓25在螺栓承載座6的框殼24內固定不動的平頭螺絲27被置入螺栓承載座6面對外板10之面29上的孔28。

根據本發明，操縱構件8為一在凹槽4橫向12上繞樞軸

五、發明說明 (5)

銷11樞轉的把手，該樞軸銷通過殼體3之側壁19,20(參考第4圖)。螺栓承載座6包括凸輪表面裝置13，且把手8包括凸輪從動件滾子裝置14，凸輪從動件滾子裝置14適於與凸輪表面裝置13配合，以便在把手8繞著樞軸銷11在鎖合方向17或非鎖合方向18上樞轉時使螺栓承載座6可在鎖合方向15或非鎖合方向16上滑動。

在第1至3圖所示之例子中，螺栓承載座6具有一橫面13，其形成面對非鎖合方向13之凸輪表面並由一大體在非鎖合方向16和朝殼體背部21之方向延伸的表面所構成。

配件具有用以使螺栓承載座6在第2圖所示之鎖合位置固定不動的裝置，以及用以使螺栓承載座6從鎖合位置釋放的裝置。

為達此目的，凸輪從動件滾子14和凸輪表面13包括相應的互補定形部位，適於彼此接合以便使螺栓承載座6在第2圖所示之鎖合位置固定不動，並在把手8在非鎖合方向18被操作時離開他們互相接合的位置。

如第1至3圖所示，配件2包括彈簧裝置31，適於在非鎖合方向16使螺栓承載座6受到彈簧負載。

在此例中，彈簧裝置31位於螺栓承載座6之橫面32(面對鎖合方向15並相對於凸輪表面13的相對端上)以及在鎖合方向15上殼體3端部33的固定構件22之間。

在所示的例子中，把手8具有一定形部位36，該定形部位36在第2圖所示之把手8的鎖合位置係靠近殼體3背部21，並在鎖合方向15上和朝殼體3背部21的方向30上延伸。

五、發明說明(6)

螺栓承載座6具有一互補的定形部位34，適於將彈簧31的衝力傳送到把手8的定形部位36，以便推壓把手8抵住殼體3的背部21。

第1至3圖顯示螺栓承載座6面對非鎖合方向16的橫面13上形成有一突出二面體37，其靠近殼體3之背部21，並由一在鎖合方向15和朝殼體3背部21的方向30上延伸的表面所延伸而成。

在此例中，該螺栓承載座6和把手8的定形部位34和36為平行的平面部份，因而兩個定形部位間的接觸發生在定形部位的全部表面上。因此，來自彈簧31的力量被定形部位34傳送到定形部位36。該力量垂直於表面36之分量係由在方向30上朝殼體3背部21推壓把手8抵住背部21的分量和在非鎖合方向16上傳送到把手8之樞軸銷11並被樞軸銷11相對的抵抗力補償的一分量所構成。

在第2圖所示之鎖合位置上，定形部位34和36相對於把手8的樞軸銷11在朝殼體3背部21的方向30上錯開，因而很自然地確保額外的固定。

因此，螺栓承載座6之固定不動的鎖合位置是極度的穩定，並能夠抵抗在嘗試打壞的情況下的衝擊和振動。

把手8的定形部位36係由一突出的二面體38和一表面部位39朝殼體3背部21延伸出，該表面部位39係在非鎖合方向和朝殼體3背部21的方向30延伸。

表面部位39包括一區域40，其在第2圖所示之鎖合位置係與殼體3的背部21相接觸。

五、發明說明(7)

所以，很顯然的，欲使螺栓承載座6滑動到鎖合位置，在鎖合方向17轉動把手8是足夠的，鎖合方向在第1至3圖中是逆時針的方向。突出二面體38和表面部位39沿著螺栓承載座6的橫面13滑動並在鎖合方向15上將螺栓承載座推回到第2圖之固定不動的鎖合位置，其中，區域40被定形部位34施加於定形部位36的壓力推壓而抵住殼體3的背部21。

螺栓承載座6在面對非鎖合方向16的橫面13上形成有一靠近殼體3外板10之凹狀二面體41，其功能於下文中描述。

如第2圖所示，把手8被定形以便在鎖合位置能夠完全或幾乎完全地容納在殼體3內。

所以，可能握住把手8使螺栓承載座從第2圖所示之固定不動的鎖合位置釋放。

在這些情況下，把手8包括一承載區域42，實質上相對於把手8之樞軸銷11在定形部位36的相對側。承載區域42被定形使得在第2圖所示之把手的鎖合位置，承載區域42係實質上與殼體3外板10的外部表面43齊平。

然後，如第2圖所繪之箭頭44，在朝向殼體3背部21的方向30上施加壓力到把手8的承載區域42足以使把手8在非鎖合方向18(在圖示中係為順時針方向)上樞轉：推壓把手8的定形部位36到螺栓承載座6的定形部位34，把手8在鎖合方向15上抵抗彈簧31力量稍微將螺栓承載座6推回。由於螺栓承載座6的稍微縮回，故而定形部位36從定形部位34脫離，使螺栓承載座6從其鎖合位置釋放。

(請先閱讀背面之注意事項再填寫本頁)

裝

訂

五、發明說明(8)

彈簧31力量是足以將螺栓承載座6在非鎖合位置16推回。螺栓承載座6的滑動使把手8的突出二面體38不得不沿螺栓承載座的表面13滑動，直到突出二面體38被收納在螺栓承載座之表面13的凹狀二面體41中，以便使螺栓承載座6在第1圖所示之非鎖合位置固定不動。

在第1圖中，可抓握突出於把手8外面的部份45以便使滑動隔板2滑動。

在第6圖所示之變化型式中，殼體3的背部21包含兩個在殼體3側壁19和20之極端部朝向彼此突出的凸緣46, 47。

在第7和8圖中所示之實施例中，把手48具有一相當於把手8輪廓的輪廓，其沿著第2圖之虛線49截掉，不具有前述之部份45。

所以，把手48具有定形部位36、突出二面體38、延伸部39和區域40，其等與螺栓承載座6配合以便鎖住該螺栓承載座於第2圖之鎖合位置。

因此，上述關於藉由把手8使螺栓承載座6鎖緊、固定不動、釋放、以及未鎖合動作可以被轉置到把手48上。

另一方面，把手48不可以用來使滑動隔板2滑動。在此種情況下，配件配備有一拉取式把手(未顯示)。

在第9和10圖所示之實施例中，把手50類似把手8和48具有定形部位36, 38, 39和40，該等定形部位與螺栓承載座6配合，以便將螺栓承載座鎖住，並在鎖合位置固定不動。

欲清楚顯示把手50和把手8的相似和不同處，不同於把手8外形的把手50外形係表示於第3圖所示之虛線52。

五、發明說明 (9)

把手50具有任何形狀之突出部份51，該突出部份突出於殼體3，因此是容易操作來使螺栓承載座6鎖住固定不動或者釋放解開。

把手50可容易被使用來操作該滑動隔板2。

把手50顯然地可具有任何形狀和形式，以配合客戶在美觀上的喜好。

在第11至16圖所示的實施例中，螺栓承載座61和把手62包括在其中之一上的凹槽63，和在其中另一上的凸輪從動件滾子64，該凸輪從動件滾子適於在凹槽63內移動。當把手64樞轉且螺栓承載座62滑動時，凸輪從動件滾子64和凹槽63使得凸輪從動件64沿著凹槽63的相對壁65, 66滑動。

在此例中，凹槽63係位於把手62上，且凸輪從動件滾子64係連結到螺栓承載座61。相反的設置是同樣可能的。

第11至14圖顯示凹槽63開口到把手62的外緣(或是在相反設置中的螺栓承載座61的外緣)，在殼體3背部21的相同側上的把手邊緣67。

欲使螺栓承載座在第11圖所示之鎖合位置固定不動，該把手62至少包括一在鎖合方向15縱向延伸的指部68，且螺栓承載座61包括一表面元件69，其形成一接界，在螺栓承載座61的鎖合位置與指部68的自由端接觸，以便使螺栓承載座61在鎖合位置固定不動。

指部68和接界69使得在螺栓承載座61和把手62的鎖合位置上，被接界69施加於指部68上的力量將把手62在鎖合方向71上推進，該鎖合方向在第11和12圖中為順時針方向。

(請先閱讀背面之注意事項再填寫本頁)

裝

訂

五、發明說明 (10)

第11圖顯示在螺栓承載座61的鎖合位置，指部68的自由端70是相對於把手62的樞軸銷72在遠離殼體3背部21的方向35上錯開。此種錯開B(參考第11圖)構成使螺栓在第11圖所示之鎖合位置固定不動的可接觸空間。

第11圖亦顯示在螺栓承載座61和把手62的鎖合位置，在凸輪從動件滾子64和凹槽63的對應壁65之間有一間隙J。間隙J被預先確定以允許把手62在未鎖合方向上旋轉一小角度，該小角度足以使指部68的自由端70脫離該接界69，以便使操縱構件62和螺栓承載座61從鎖合位置釋放。

如上所述，在目前的例子中，凹槽63是在把手62邊緣67上的缺口，而且凸輪從動件滾子64是連結到螺栓承載座61。如第13至16圖之詳細顯示，螺栓承載座61包括一在非鎖合方向16縱向延伸的中央臂74。把手62包括有在臂74之分別相對側上的橫向凸緣75。各凸緣75包括一缺口63，其與安裝在臂74端部上分別的滾子64配合。

第11和12圖顯示在螺栓承載座61和把手62之非鎖合位置和鎖合位置時，滾子64的對應位置是相隔一距離L，且在殼體3橫面P之分別相對側上，該橫面P含有把手62之樞軸銷72。因為這種特徵，從把手62之樞軸銷72到滾子64的半徑80總是實質上垂直於殼體3的縱向7和螺栓承載座61之中央臂74的縱向7，因而確保滾子64和缺口63之間以及螺栓承載座61和把手62之間的最佳狀況。

標號76所概略顯示的彈簧係有利地被提供來使螺栓承載座61在非鎖合方向16受到彈簧負載。

五、發明說明 (11)

在所示的例子中，在把手之鎖合位置，相對於邊緣67的把手62外邊緣77係實質上與外板10之外部表面43齊平，欲使螺栓承載座61和把手62鬆開並移動，在箭頭78所示之方向施加壓力於把手62之承載區域79(在鎖合方向15上把手62之樞軸銷72的一側)是足夠的。

一種簡單且相當可靠的配件已經被描述，其可有適當尺寸以適合隔板之16mm之較窄標準寬度的標準凹槽，且可以相同方式使用於較寬的凹槽。

在第1至10圖的實施例中，螺栓承載座6的滑動是因為把手在鎖合方向上的樞轉，以及把手在相反方向上的樞轉(以彈簧幫助達到非鎖合動作)。

在第11至16圖的實施例中，螺栓承載座61的滑動是把手62樞轉所造成的結果，彈簧76可選擇地在非鎖合方向上幫忙提供可選擇的自動操作。

配件的把手8,48,50,62可容易地滿足對於滑動隔板2可容易操作的人體工學條件。

除了在把手48的情況，配件皆不需所有在滑動隔板上的拉取式把手。

配件可設計成相當有變化的形狀和形式，提供配件訂製相當大的可能性。

當然，本發明不限制在剛剛所述的實施例，很多的改變和變化型式對於以後的人可在不背離本發明之領域而做出。

操縱構件8,48,50包括一定形部位36，其在操縱構件

五、發明說明 (12)

8,48,50的鎖合位置係靠近殼體3的背部21，並且在鎖合方向15和在遠離殼體背部21的方向35上延伸。

元件標號對照表

1	配件	2	隔板
3	殼體	4	凹槽
5	壁	6	螺栓承載座
7	縱向	8	操縱構件或把手
9	凹槽	10	外板
11	樞軸銷	12	橫向
13	橫面或凸輪表面裝置或表面		
14	凸輪從動件滾子裝置	15	鎖合方向
16	非鎖合方向	17	鎖合方向
18	非鎖合方向	19,20	側壁
21	背部	22	固定構件
23	螺絲	24	框殼
25	螺栓	26	凹槽
27	平頭螺栓	28	孔
29	面	30	方向
31	彈簧裝置 ✓	32	橫面
33	端部	34	定形部位
35	方向	36	定形部位
37	定形部位或突出二面體		

(請先閱讀背面之注意事項再填寫本頁)

裝

訂

五、發明說明 (13)

38	定形部位或突出二面體		
39	表面部位	40	區域
41	凹狀二面體	42	承載區域
43	外部表面	44	箭頭
45	部份	46,47	凸緣
48	把手	49	虛線
50	把手或操縱構件	51	突出部份
52	虛線	61	螺栓承載座
62	操縱構件或把手	63	凹槽或缺口
64	凸輪從動件裝置	65,66	壁
67	邊緣	68	指部
69	接界表面元件或接界	70	自由端
71	鎖合方向	72	樞軸銷
74	中央臂	75	凸緣
76	彈簧	77	外邊緣
78	箭頭	79	承載區域
80	半徑		

(請先閱讀背面之注意事項再填寫本頁)

裝

訂

四、中文發明摘要(發明之名稱：)

用於滑動隔板之配件

操縱構件(8)被安裝以便繞著通過殼體(3)之樞軸銷(11)在凹槽(4)之橫向(12)上樞轉，操縱構件(8)和螺栓承載座(6)包括在其中之一(6)上的凸輪表面裝置(13)和其中另一(8)上的凸輪從動件滾子裝置(14)，凸輪從動件滾子裝置(14)適於與凸輪表面裝置(13)配合，以便在操縱構件(8)繞其樞軸銷(11)於一方向(17)或另一方向(18)樞轉時使螺栓承載座(6)能夠在一方向(15)或另一方向(16)上滑動。

英文發明摘要(發明之名稱：)

Fitting for Sliding Closure

The maneuvering member (8) is mounted to pivot about a pivot pin (11) passing through the casing (3) in the transverse direction (12) of the slot (4) and the maneuvering member (8) and the bolt-carrier (6) include, in the case of one of them (6), cam surface means (13) and, in the case of the other of them (8), cam follower roller means (14) adapted to cooperate with the cam surface means (13) to enable sliding of the bolt-carrier (6) in one direction (15) or the other (16) when the maneuvering member (8) pivots in one direction (17) or the other (18) about its pivot pin (11).

修正
88年10月26日
補充

六、申請專利範圍

第87104996號申請案申請專利範圍修正本 88.10.26.

1. 一種用於滑動隔板之配件，包含一適於插入隔板之豎框條內壁中之長形凹槽的長形殼體；一有螺栓設置於其中的螺栓承載座，該螺栓係垂直於該螺栓承載座延伸，該螺栓承載座適於在該殼體內在縱長向上滑動；以及一操縱構件，用來使該螺栓承載座在一鎖合位置和一非鎖合位置之間滑動；一縱長向凹槽被提供於該殼體之外板，以便使該操縱構件可被引動，該操縱構件被安裝來在凹槽之橫向上繞著穿過殼體之樞軸銷樞轉，其中該操縱構件和該螺栓承載座之其中之一者包括第一凸輪裝置，該操縱構件和該螺栓承載座之其中另一者包括第二凸輪裝置，該第二凸輪裝置適於與該第一凸輪裝置配合，以便在操縱構件繞著樞軸銷在一方向或另一方向樞轉時使螺栓承載座能夠在一方向或另一方向滑動，該配件更包括彈簧裝置，適於在縱長向的非鎖合方向使螺栓承載座受到彈簧負載，且其中該操縱構件包括使該螺栓承載座在鎖合位置固定不動的裝置，其與該操縱裝置構件形成為一體，且其中該螺栓承載座包括接合裝置，當該螺栓承載座和該操縱構件在鎖合位置時，該接合裝置適於壓抵該操縱構件固定不動裝置而在縱長向的非鎖合方向上被推壓，該螺栓承載座的接合裝置可彈性地接合於該操縱構件固定不動裝置，以便在該操縱構件於一非鎖合樞轉方向

(請先閱讀背面之注意事項再填寫本頁)

裝

訂

線

修正
88年10月26日
補充

六、申請專利範圍

第87104996號申請案申請專利範圍修正本 88.10.26.

1. 一種用於滑動隔板之配件，包含一適於插入隔板之豎框條內壁中之長形凹槽的長形殼體；一有螺栓設置於其中的螺栓承載座，該螺栓係垂直於該螺栓承載座延伸，該螺栓承載座適於在該殼體內在縱長向上滑動；以及一操縱構件，用來使該螺栓承載座在一鎖合位置和一非鎖合位置之間滑動；一縱長向凹槽被提供於該殼體之外板，以便使該操縱構件可被引動，該操縱構件被安裝來在凹槽之橫向上繞著穿過殼體之樞軸銷樞轉，其中該操縱構件和該螺栓承載座之其中之一者包括第一凸輪裝置，該操縱構件和該螺栓承載座之其中另一者包括第二凸輪裝置，該第二凸輪裝置適於與該第一凸輪裝置配合，以便在操縱構件繞著樞軸銷在一方向或另一方向樞轉時使螺栓承載座能夠在一方向或另一方向滑動，該配件更包括彈簧裝置，適於在縱長向的非鎖合方向使螺栓承載座受到彈簧負載，且其中該操縱構件包括使該螺栓承載座在鎖合位置固定不動的裝置，其與該操縱裝置構件形成為一體，且其中該螺栓承載座包括接合裝置，當該螺栓承載座和該操縱構件在鎖合位置時，該接合裝置適於壓抵該操縱構件固定不動裝置而在縱長向的非鎖合方向上被推壓，該螺栓承載座的接合裝置可彈性地接合於該操縱構件固定不動裝置，以便在該操縱構件於一非鎖合樞轉方向

(請先閱讀背面之注意事項再填寫本頁)

裝

訂

線

六、申請專利範圍

從一鎖合位置旋轉一小角度時，防止該操縱構件在該非鎖合方向上旋轉且由該對應的操縱構件固定不動裝置彈性地脫離。

2. 如申請專利範圍第1項之配件，其中該操縱構件固定不動裝置係形成於該第二凸輪裝置上，且該螺栓承載座接合裝置係形成於該第一凸輪裝置上。
3. 如申請專利範圍第1項之配件，其中該彈簧裝置位於該螺栓承載座之一橫面以及一固定構件之間，該橫向面係面向鎖合方向，該固定構件係位於該殼體之一鎖合方向端。
4. 如申請專利範圍第1項之配件，其中該操縱構件包括一定形部位，其在該操縱構件之鎖合位置處係接近該殼體之背部，並在鎖合方向和遠離殼體背部之方向上延伸；及
該螺栓承載座包括一互補的定形部位，適於將彈簧裝置的衝力傳送到該操縱構件的定形部位，以便推壓該操縱構件抵住該殼體的背部。
5. 如申請專利範圍第4項之配件，其中該操縱構件的定形部位係由一突出的二面體和一朝殼體背部在非鎖合方向延伸的表面部位延伸出。
6. 如申請專利範圍第1項之配件，其中該螺栓承載座包括一面對非鎖合方向的橫面，其包含一大體在該非鎖合方向並在朝該殼體背部的方向上延伸的表面。

(請先閱讀背面之注意事項再填寫本頁)

裝

訂

份

六、申請專利範圍

7. 如申請專利範圍第 6 項之配件，其中該螺栓承載座之該橫面包括一在該殼體背部附近的突出二面體，該二面體係由一在鎖合方向和朝該背部之方向上延伸的一表面延伸而成。
8. 如申請專利範圍第 6 項之配件，其中該螺栓承載座之橫面包括一在殼體外板附近的凹狀二面體。
9. 如申請專利範圍第 4 項之配件，其中該操縱構件在該鎖合位置係被至少部份地容納在殼體內部，該操縱構件包括一承載區域，該承載區域係相對於該樞軸銷實質上相對於該定形部位，該承載區域係適當定形使得在操縱構件的鎖合位置時，該承載區域係實質上與殼體外板的外部表面齊平。
10. 如申請專利範圍第 1 項之配件，其中該第一凸輪裝置係一凸輪凹槽，第二凸輪裝置為一適於在該凸輪凹槽內移動的凸輪從動件滾子，其中當操縱構件樞轉且該螺栓承載座滑動時，該凸輪從動件滾子沿著該凸輪凹槽的相對壁滑動。
11. 如申請專利範圍第 10 項之配件，其中該凸輪凹槽開口朝向該操縱構件或螺栓承載座的周緣。
12. 如申請專利範圍第 10 項之配件，其中該操縱構件固定不動裝置包括在鎖合方向上縱向延伸的至少一指部，且其中該螺栓承載座接合裝置包括一接界面元件，其在螺栓承載座的關閉位置與指部的自由端接觸，以便使螺栓承載座在該鎖合位置固定不

六、申請專利範圍

動。

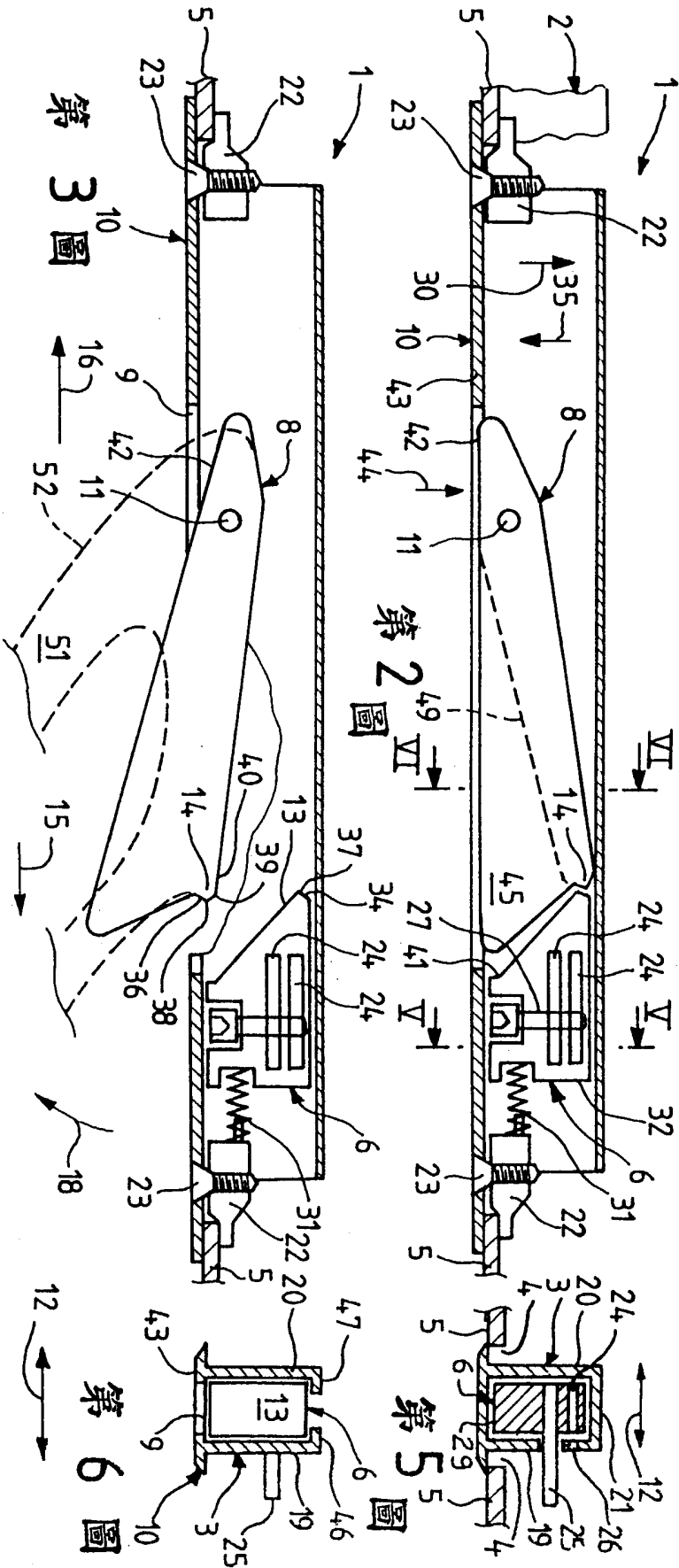
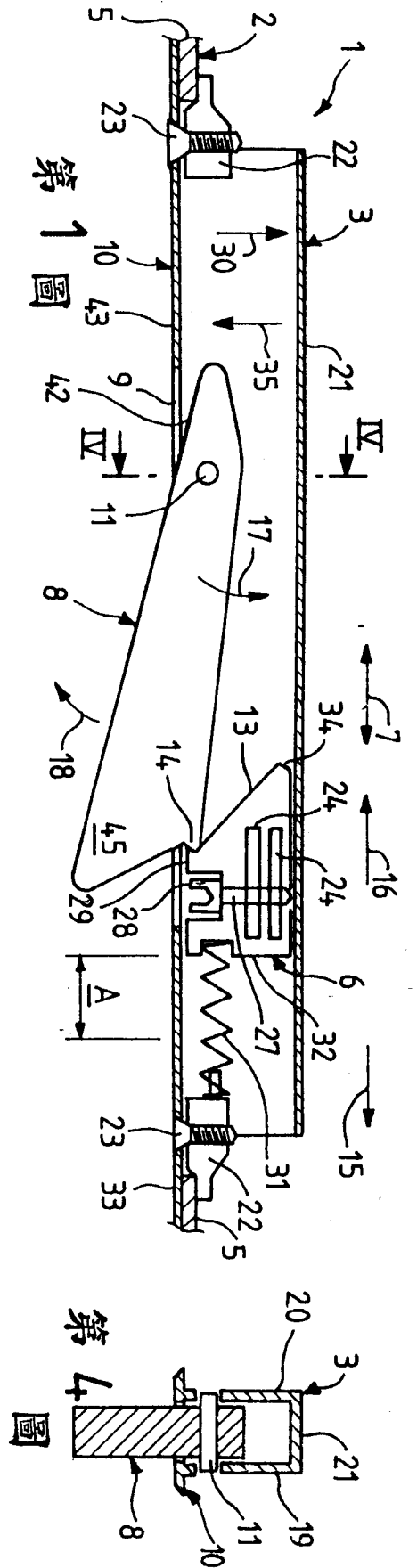
13. 如申請專利範圍第12項之配件，其中在該螺栓承載座和操縱構件的鎖合位置，被該接界表面元件施加於該至少一個指部的力量，推壓該操縱構件於該鎖合方向。
14. 如申請專利範圍第12項之配件，其中在該螺栓承載座和該操縱構件的鎖合位置，在該凸輪從動件滾子和該凸輪凹槽的對應壁之間有一間隙，該間隙被預先確定以允許該操縱構件在該未鎖合方向上旋轉一小角度，該小角度足以使該至少一個指部的自由端脫離該接界表面元件，以便從該鎖合位置釋放該操縱構件和該螺栓承載座。
15. 如申請專利範圍第10項之配件，其中該凸輪凹槽為在該操縱構件上的缺口，且該凸輪從動件滾子係被連結至該螺栓承載座，該螺栓承載座包括一在非鎖合方向上縱向延伸的中央臂，該操縱構件包括兩個橫向設置於該臂之各自相對側上的凸緣，每個凸緣附有一凸緣缺口，該凸緣缺口與一安裝在該臂之一端部之各自的滾子配合。
16. 如申請專利範圍第15項之配件，其中在該螺栓承載座和該操縱構件的非鎖合和鎖合位置，該等滾子分別的位置係位於該殼體之橫面的分別相對側上，該橫面含有該操縱構件之旋轉軸。

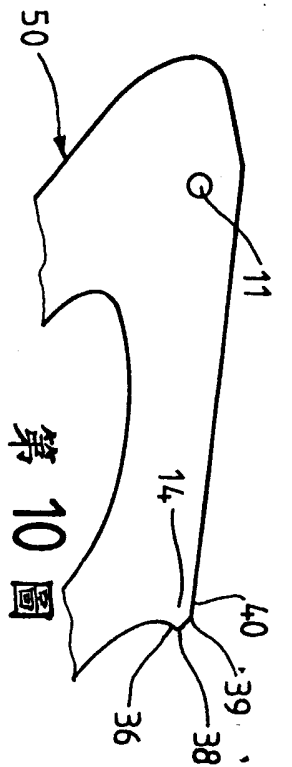
(請先閱讀背面之注意事項再填寫本頁)

裝

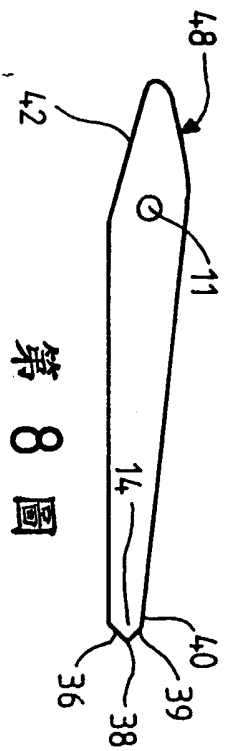
訂

線

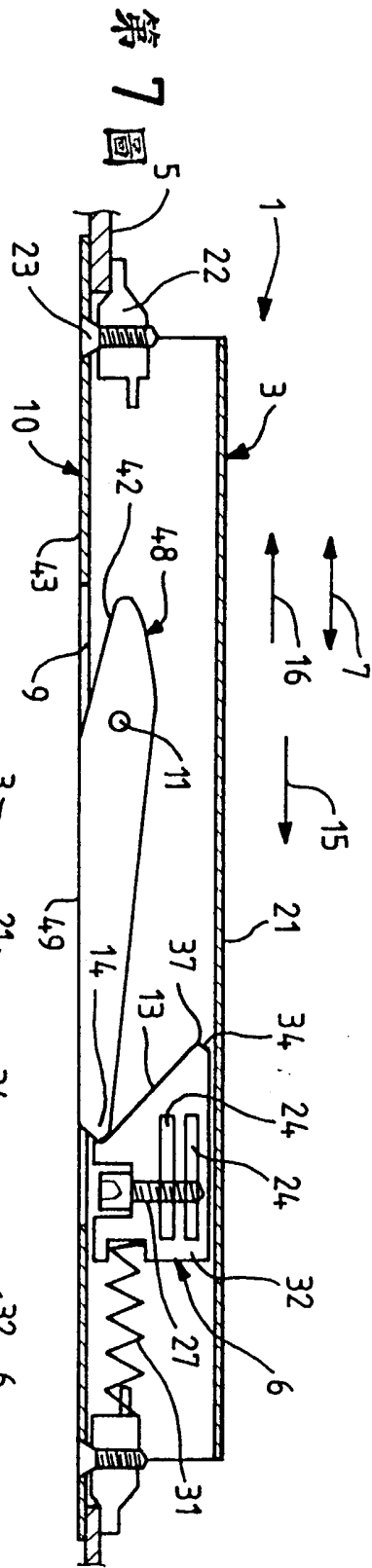




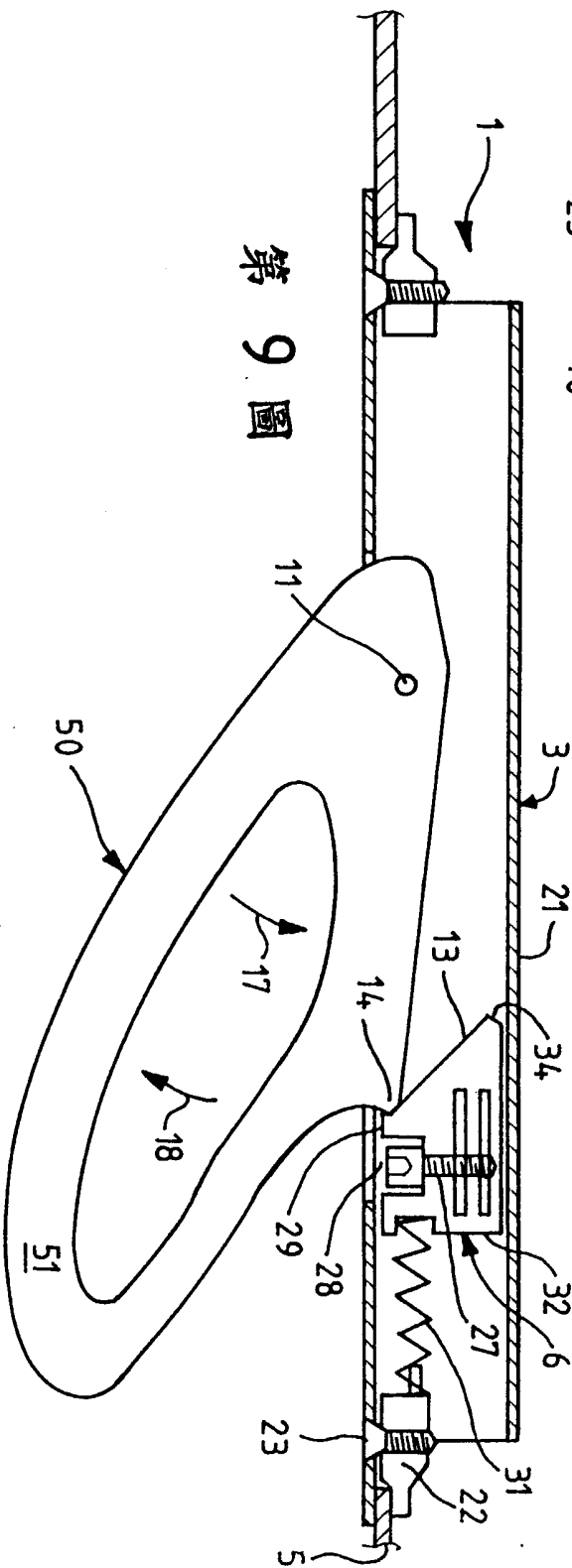
第 10 圖



第 8 圖

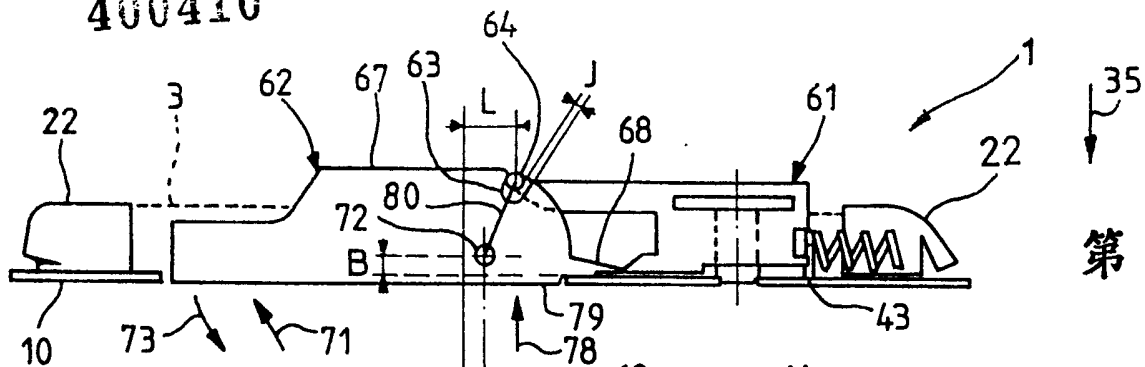


第 7 圖

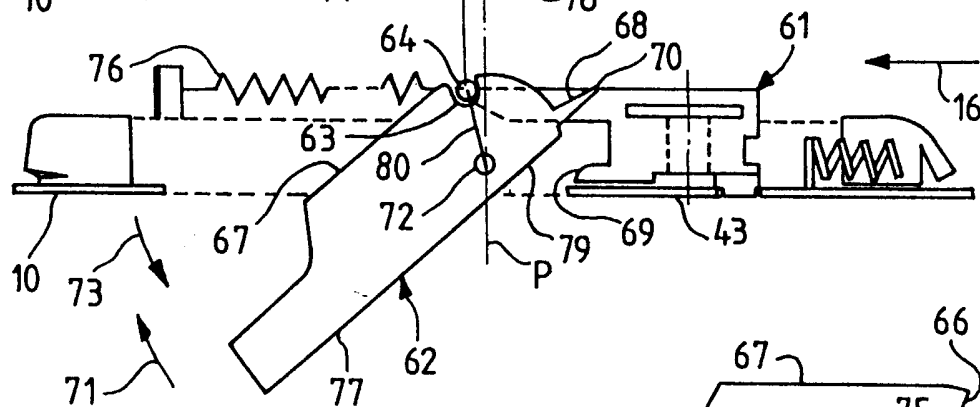


第 9 圖

400410



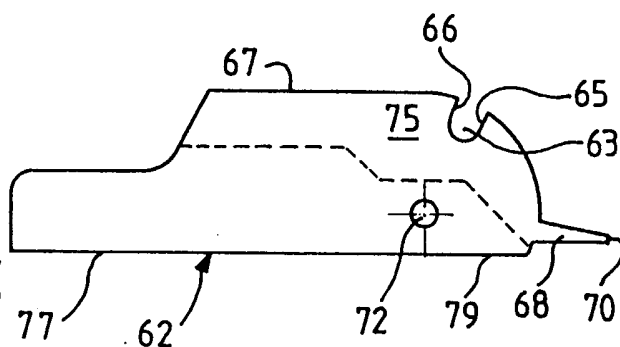
第 11 圖



第 12 圖

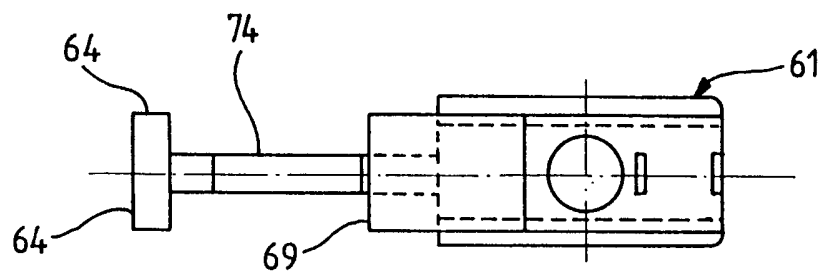
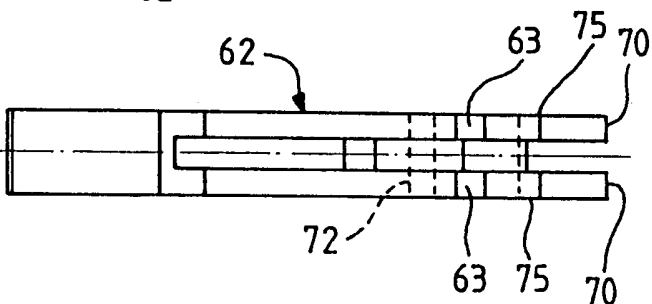
第 13

圖

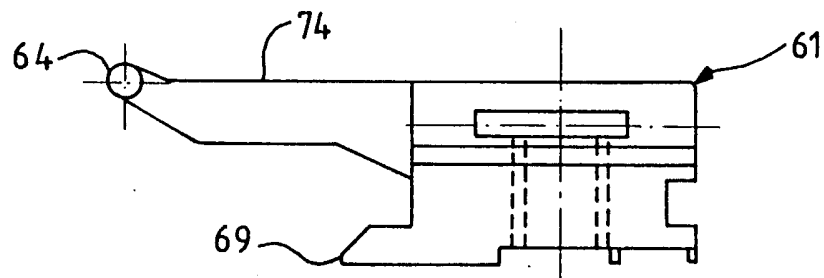


第 14

圖



第 16 圖



第 15 圖