



(12) 发明专利申请

(10) 申请公布号 CN 103352558 A

(43) 申请公布日 2013. 10. 16

(21) 申请号 201310297923. 3

(22) 申请日 2013. 07. 05

(71) 申请人 胡国

地址 266108 山东省青岛市城阳区流亭街道
东流亭社区B区8号楼2单元602室

(72) 发明人 胡国 王昭 黄维站 胡林
胡维毅

(51) Int. Cl.

E04F 21/16 (2006. 01)

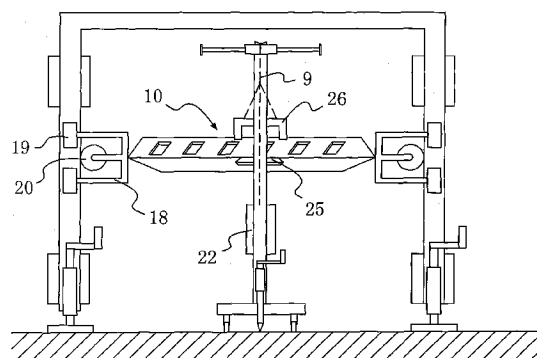
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54) 发明名称

实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的高效刮抹刀系统

(57) 摘要

本发明公开了一种实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的高效刮抹刀系统,刮抹刀系统包括呈V字形设置的刮平刀及抹平刀,刮平刀与墙面之间形成一容纳当刮平刀向上移动刮平墙面时刮掉多余砂浆的余浆容置区,刮平刀与抹平刀之间形成一允许刮掉的多余砂浆进入并抹平漏浆墙面的余浆找平容置区,在刮平刀上沿所述刮平刀长度方向开设有多个允许刮掉的多余砂浆漏下并连通余浆容置区及余浆找平容置区的漏浆孔,在刮平刀或抹平刀至少一个上设置有用于向刮抹刀系统提供垂直于墙面的振激力的振动器。采用该结构,在刮抹工作过程中,能够在刮平的同时,实现了漏浆的补漏,大大提高了工作效率,且有效提高了建筑质量,实现了刮平与修整抹平同时完成的目的。



1. 一种实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的高效刮抹刀系统,其特征在于:包括呈 V 字形设置的刮平刀及抹平刀,所述刮平刀与墙面之间形成一容纳当刮平刀向上移动刮平墙面时刮掉多余砂浆的余浆容置区,所述刮平刀与抹平刀之间形成一允许刮掉的多余砂浆进入并抹平漏浆墙面的余浆找平容置区,在刮平刀上沿所述刮平刀长度方向开设有多个允许刮掉的多余砂浆漏下并连通余浆容置区及余浆找平容置区的漏浆孔,在所述刮平刀或抹平刀至少一个上设置有助于向刮抹刀系统提供垂直于墙面的振激力的振动器。

2. 根据权利要求 1 所述的实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的高效刮抹刀系统,其特征是:所述刮平刀与抹平刀一体成型设置,抹平刀通过螺钉固定在移动横梁上,所述振动器设于移动横梁上,在移动横梁两侧设有与竖向轨道滚动配合的行走机构。

3. 根据权利要求 2 所述的实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的高效刮抹刀系统,其特征是:所述行走机构由分别与移动横梁的两端面转动连接的行走架及设于行走架上的两个外行走轮及一内行走轮组成。

4. 根据权利要求 3 所述的实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的高效刮抹刀系统,其特征是:所述移动横梁上设置连接臂,绳索通过连接臂与刮抹刀系统连接。

实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的高效刮抹刀系统

技术领域

[0001] 本发明涉及建筑工程装饰装修用施工机械,尤其涉及一种实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的刮抹刀系统。

背景技术

[0002] 每一建筑物的建成,都在墙面上用砂浆,如水泥砂浆或石灰砂浆等覆盖并刮平,使墙面美观和使用方便。目前,墙面的砂浆覆盖与刮平均由人工操作,即采用抹灰刀与木板进行砂浆上墙后,使用方木杆或铝合金方管进行刮平,其工作效率很低,在质量上很难保证平整度、压合度和光洁度,尤其在刮平后产生的漏浆处,在补浆后很难保证与周围砂浆面的一致。在建筑装饰行业,在室内外墙面的刮平处理是一项重要工作,直接影响工程质量和用户的满意度。目前的墙面处理主要靠人工使用刮板完成,劳动强度大,效率极低,平整程度主要依靠工人的经验,在多人协作共同作业的情况下,施工后墙面平整度也很难保证一致。

发明内容

[0003] 针对现有技术存在的不足,本发明所要解决的技术问题是,提供一种结构简单、操作方便、大大降低操作者的劳动强度,提高工作效率,且能够实现刮平与修整抹平同时完成的目的,提高墙面质量的实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的刮抹刀系统。

[0004] 为解决上述技术问题,本发明所采取的技术方案是:一种实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的刮抹刀系统,包括呈V字形设置的刮平刀及抹平刀,所述刮平刀与墙面之间形成一容纳当刮平刀向上移动刮平墙面时刮掉多余砂浆的余浆容置区,所述刮平刀与抹平刀之间形成一允许刮掉的多余砂浆进入并抹平漏浆墙面的余浆找平容置区,在刮平刀上沿所述刮平刀长度方向开设多个允许刮掉的多余砂浆漏下并连通余浆容置区及余浆找平容置区的漏浆孔,在所述刮平刀或抹平刀至少一个上设置有用于向刮抹刀系统提供垂直于墙面的振激力的振动器。

[0005] 上述的实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的刮抹刀系统,所述刮平刀与抹平刀一体成型设置,抹平刀通过螺钉固定在移动横梁上,所述振动器设于移动横梁上,在移动横梁两侧设有与竖向轨道滚动配合的行走机构。

[0006] 上述的实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的刮抹刀系统,所述行走机构由分别与移动横梁的两端面转动连接的行走架及设于行走架上的两个外行走轮及一内行走轮组成。

[0007] 上述的实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的刮抹刀系统,所述移动横梁上设置连接臂,绳索通过连接臂与刮抹刀系统连接。

[0008] 本发明实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的高效刮抹刀系统的优点是:刮抹刀系统包括呈V字形设置的刮平刀及抹平刀,刮平刀与墙面之间形成一容纳当刮平刀向上移动刮平墙面时刮掉多余砂浆的余浆容置区,刮平刀与抹平刀之间形成一允许刮掉的多余砂浆进入并抹平漏浆墙面的余浆找平容置区,在刮平刀上沿所述刮平刀长度方向开设多个允许刮掉的多余砂浆漏下并连通余浆容置区及余浆找平容置区的漏浆孔,设置的振动器,可

在上下刮抹的过程中通过向墙面提供的垂直的振激力,有效提高了墙面的密实度,采用该结构,在刮抹工作过程中,能够在刮平的同时,实现了漏浆的补漏,大大提高了工作效率,且有效提高了建筑质量,实现了刮平与修整抹平同时完成的目的。

附图说明

[0009] 图 1 为本发明的整体结构示意图;

[0010] 图 2 为刮抹刀系统的局部放大结构图。

具体实施方式

[0011] 下面结合附图及具体实施例对本发明做进一步详细说明;

[0012] 如图 1、2 所示,一种实现墙面砂浆刮平抹平一体化成型的高效刮抹刀系统,刮抹刀系统 10 包括呈 V 字形设置的刮平刀 11 及抹平刀 12,刮平刀 11 与墙面之间形成一容纳当刮平刀 11 向上移动刮平墙面时刮掉多余砂浆的余浆容置区 13,刮平刀 11 与抹平刀 12 之间形成一允许刮掉的多余砂浆进入并抹平漏浆墙面的余浆找平容置区 14,在刮平刀 11 上沿刮平刀 11 的长度方向开设有多个允许刮掉的多余砂浆漏下进入余浆找平容置区 14 的漏浆孔 15,该漏浆孔 15 连通余浆找平容置区 14 及余浆容置区 13。在刮平刀 11 或抹平刀 12 至少一个上设置有用于向刮抹刀系统 10 提供垂直于墙面的振激力的振动器 25。

[0013] 刮平刀 11 与抹平刀 12 一体成型设置,抹平刀 12 通过螺钉 16 固定在移动横梁 17 上,振动器 25 设于移动横梁 17 上,在移动横梁 17 的两侧设有与竖向轨道 5 滚动配合的行走机构 17。行走机构 17 由分别与移动横梁 17 的两端面转动连接的行走架 18 及设于行走架 18 上的分别与竖向轨道 5 的表面及内侧面配合的两个外行走轮 19 及一内行走轮 20 组成。移动横梁 17 上设置连接臂 26,绳索 9 通过连接臂 26 与刮抹刀系统 10 连接,绳索 9 的另一端连接有助于向刮抹刀系统 10 提供动力的配重块 22。

[0014] 当然,上述说明并非是对本发明的限制,本发明也并不限于上述举例,本技术领域的普通技术人员,在本发明的实质范围内,作出的变化、改型、添加或替换,都应属于本发明的保护范围。

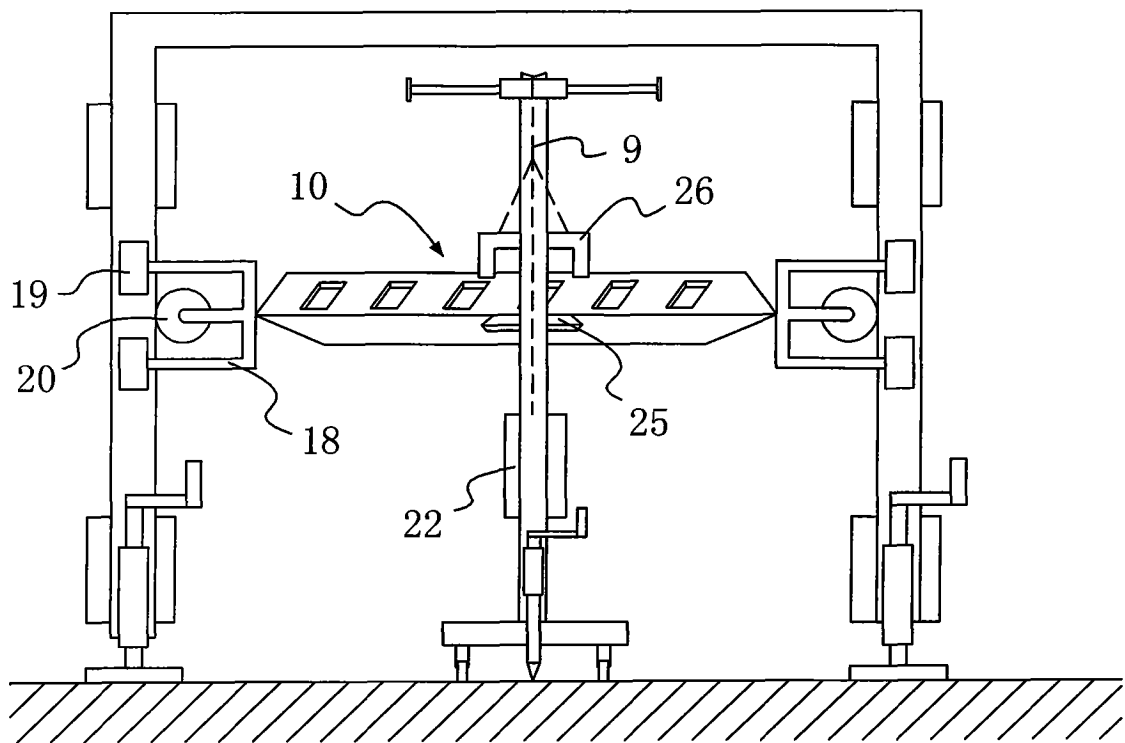


图 1

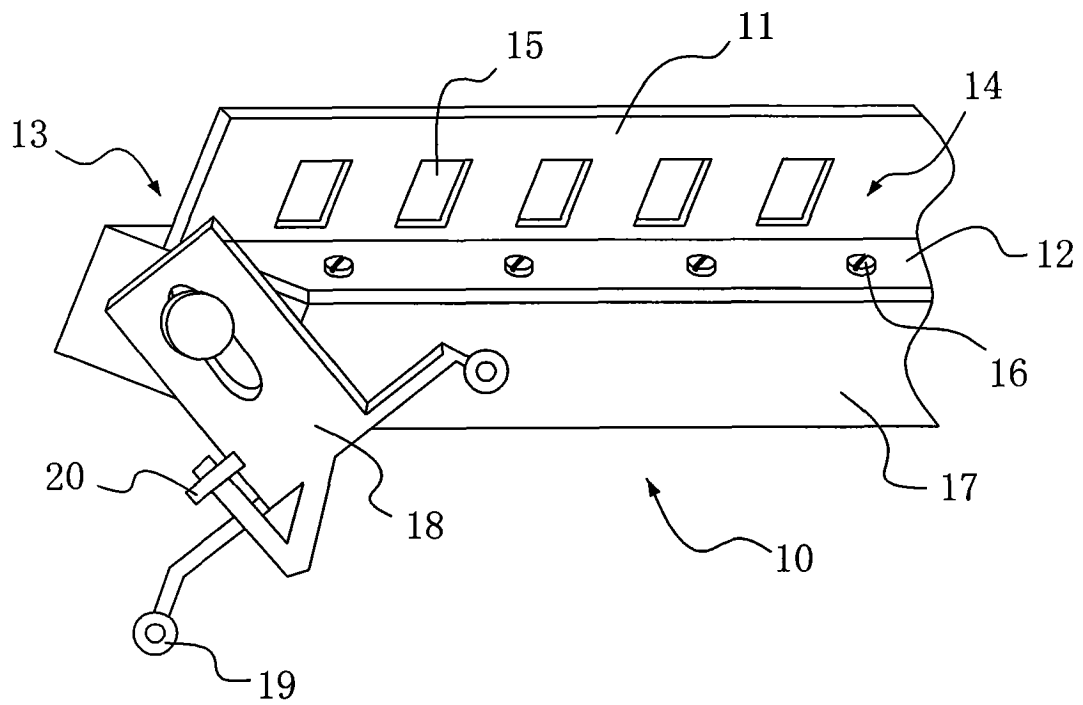


图 2