



**ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ**

(12) ЗАЯВКА НА ИЗОБРЕТЕНИЕ

(21)(22) Заявка: 2012103171/11, 30.07.2010

Приоритет(ы):

(30) Конвенционный приоритет:
31.07.2009 JP 2009-180061

(43) Дата публикации заявки: 10.08.2013 Бюл. № 22

(85) Дата начала рассмотрения заявки РСТ на
национальной фазе: 30.01.2012(86) Заявка РСТ:
JP 2010/062957 (30.07.2010)(87) Публикация заявки РСТ:
WO 2011/013829 (03.02.2011)Адрес для переписки:
109012, Москва, ул. Ильинка, 5/2, ООО
"Союзпатент"

(71) Заявитель(и):

ХОНДА МОТОР КО., ЛТД. (JP)

(72) Автор(ы):

**ЯМАМОТО Акихиро (JP),
СИНОХАРА Сеи (JP)****(54) ТРАНСПОРТНОЕ СРЕДСТВО****(57) Формула изобретения**

1. Транспортное средство, содержащее
два электродвигателя, выполненных с возможностью вывода движущих сил в правую
и левую ведущие оси независимо, соответственно;
планетарные зубчатые редукторы, установленные в каналах силовой передачи между
ведущими осями и электродвигателями;
однонаправленное устройство передачи мощности, расположенное между первыми
элементами вращения планетарных зубчатых редукторов и кожухом редуктора, в
котором установлены планетарные зубчатые редукторы для передачи однонаправленной
мощности вращения;
тормоз, предназначенный для соединения/разъединения первых элементов вращения,
и кожух редуктора, и выполненный с возможностью двусторонней передачи мощности
вращения электродвигателей к ведущим осям в состоянии соединения;
устройство оценки состояния движения, предназначенное для оценивания состояния
движения транспортного средства;
калькулятор крутящего момента для вычисления крутящих моментов двух указанных
электродвигателей; и
контроллер, предназначенный для управления тормозом на основе состояния
движения транспортного средства, оцененного устройством оценки состояния движения,
в котором

при движении транспортного средства вперед оба электродвигателя выполнены с возможностью приведения в движение транспортного средства, контроллер выполнен с возможностью разъединения тормоза, и

при движении транспортного средства вперед оба электродвигателя выполнены с возможностью рекуперативного торможения, а контроллер выполнен с возможностью приведения в действие тормоза,

причем когда транспортное средство движется вперед, один из двух электродвигателей приводит в движение транспортное средство, при этом другой электродвигатель выполняет рекуперативное торможение, а контроллер выполнен с возможностью разъединения или приведения в действие тормоза на основе момента мощности вращения одного из двух электродвигателей, который приводит в движение транспортное средство, и крутящего момента рекуперативного торможения другого электродвигателя, который выполняет рекуперативное торможение.

2. Транспортное средство по п.1, в котором контроллер выполнен с возможностью приведения в действие тормоза, когда один из двух электродвигателей приводит в движение транспортное средство, и другой электродвигатель выполняет рекуперативное торможение, при этом крутящий момент рекуперативного торможения больше, чем момент вращения.

3. Транспортное средство по п.1 или 2, в котором устройство оценки состояния движения предназначено для оценки состояния движения транспортного средства на основе скорости транспортного средства, степени открытия акселератора и угла поворота транспортного средства.

RU 2012103171 A

RU 2012103171 A