



österreichisches
patentamt

(10) **AT 501 151 B8 2007-02-15**

(15) Berichtigung: Bibl.Daten INID (56)

Patentschrift

(12)

(48) Ausgabetag der Berichtigung: 2007-02-15

(21) Anmeldenummer: A 1975/2004 (51) Int. Cl.⁸: **B21D 11/12** (2006.01)

(22) Anmeldetag: 2004-11-24

(43) Veröffentlicht am: 2006-07-15

(56) Entgegenhaltungen:

EP 0371960B1 DE 19611897A1
DE 102004008870A1 DE 2012404A
EP 0123231B1

(73) Patentanmelder:

UNIVERSITÄT FÜR ANGEWANDTE
KUNST WIEN
A-1010 WIEN (AT)

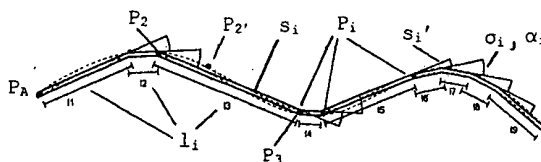
(72) Erfinder:

BRELL-COKCAN SIGRID MAG.
WIEN (AT)
COMPLOI DUMENE
ST. VIGIL IN ENNEBERG (IT)

(54) VERFAHREN ZUR ANSTEUERUNG VON BIEGEMASCHINEN

(57) Verfahren zur Ansteuerung von Biegemaschinen zum Biegen von stabförmigen Werkstücken (6) in zumindest einer Richtung um Biegewinkel (α_i) an Vorschubpositionen (p_i) des stabförmigen Werkstücks (6), wobei der Biegemaschine zumindest eine Abfolge von Biegewinkel (α_i) an den jeweiligen Vorschubpositionen (p_i) bereitgestellt wird, und die Abfolge der Biegewinkel (α_i) an den jeweiligen Vorschubpositionen (p_i) anhand einer vorgegebenen Biegekurve festgelegt wird. Erfindungsgemäß ist vorgesehen, dass die Biegekurve in zumindest einem Abschnitt durch einen Sehnenzug zwischen jenen Punkten (P_i) der Biegekurve ersetzt wird, die notwendig sind, damit der Winkel (σ_i) zwischen der gedachten Verlängerung einer Sehne (s_i') und der darauf folgenden Sehne (s_{i+1}) einen vorgegebenen Grenzwert (G) nicht überschreitet, wobei beginnend vom Anfangspunkt (P_A) der Biegekurve die Abfolge dieser Winkel (σ_i) an den jeweiligen Punkten (P_i) die Abfolge der Biegewinkel (α_i) darstellt und die jeweilige Summe der Sehnenlängen (l_i) vom Anfangspunkt (P_A) bis zum jeweiligen Punkt (P_i) die Vorschubposition (p_i) darstellt.

Fig. 3



AT 501 151 B8 2007-02-15

DVR 0078018