



## (12)发明专利申请

(10)申请公布号 CN 105951698 A

(43)申请公布日 2016.09.21

(21)申请号 201610493405.2

(22)申请日 2016.06.30

(71)申请人 张春平

地址 233500 安徽省亳州市蒙城县庄子小区D区7栋402室

(72)发明人 张春平

(51)Int.Cl.

E02B 15/10(2006.01)

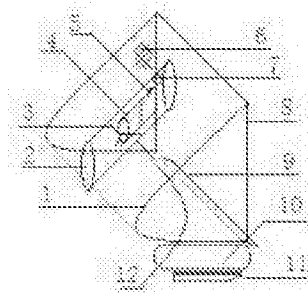
权利要求书1页 说明书1页 附图1页

### (54)发明名称

气推式水上无人操作垃圾收集机

### (57)摘要

目的是提供一种由网片装在户型装在支架上,气推系统装在支架背面以气流推动的、设计合理、结构简单、生产制造容易、适用面广、捞垃圾快、轻便易带、大小水面都可使用、极有市场前景的气推式水上无人操作垃圾收集机,其特征在于,圆形气阀(10)装在弧形架(1)下部两侧,锥形破障器(11)装在圆形气阀(10)下面,入水口(9)装在弧形架(1)前下部,方形支架(8)装在弧形架(1)前部,捞取网(6)装在弧形架(1)的上下左右外部,遥控启动器(7)接通电动机(4)、装在气推机(12)上端边部,电池(5)装在气推机(12)内侧中上部,电动机(4)装在气推机(12)中部,风扇(3)装在电动机(4)下边,出风口(2)设置在电动机(4)下部。



1. 气推式水上无人操作垃圾收集机,其特征在於,圆形气阀(10)装在弧形架(1)下部两侧,锥形破障器(11)装在圆形气阀(10)下面,入水口(9)装在弧形架(1)前下部,方形支架(8)装在弧形架(1)前部,捞取网(6)装在弧形架(1)的上下左右外部,遥控启动器(7)接通电动机(4)装在气推机(12)上端边部,电池(5)装在气推机(12)内侧中上部,电动机(4)装在气推机(12)中部,风扇(3)装在电动机(4)下边,出风口(2)设置在电动机(4)下部,实现遥控作业。

2. 根据权利要求1所述的气推式水上无人操作垃圾收集机,其特征在於,弧形架(1)的弧为 $45^{\circ}$ 。

3. 根据权利要求1所述的气推式水上无人操作垃圾收集机,其特征在於,推机(12)以 $45^{\circ}$ 垂直装于弧形架(1)的背面。

4. 根据权利要求1所述的气推式水上无人操作垃圾收集机,其特征在於,入水口(9)垂直装于弧形架(1)下弧面。

5. 根据权利要求1所述的气推式水上无人操作垃圾收集机,其特征在於,弧形架(1)后面并排装三个气推机(12)。

## 气推式水上无人操作垃圾收集机

[0001] 技术领域:气推式水上无人操作垃圾收集机的生产制造技术涉及到机械制造技术领域。

[0002] 背景技术:由于现代化的加速发展,人们的无味平凡活动把原本不该污染的地方人为的都给污染了。尤其是我国人口占有率并不多的淡水河流湖泊,甚至沟沟塘塘也无一幸免。为此我们发明了一种由网片装在弧形架上,气推系统装在支架背面以气流推动的、设计合理、结构简单、生产制造容易、适用面广、捞垃圾快、轻便易带、大小水面均可使用、极有市场前景的气推式水上无人操作垃圾收集机。

[0003] 发明内容:目的是提供一种由网片装在弧形架上,气推系统装在支架背面以气流推动的、设计合理、结构简单、生产制造容易、适用面广、捞垃圾快、轻便易带、大小水面都可使用、极有市场前景的气推式水上无人操作垃圾收集机,其特征在于,圆形气阀(10)装在弧形架(1)下部两侧,锥形破障器(11)装在圆形气阀(10)下面,入水口(9)装在弧形架(1)前下部,方形支架(8)装在弧形架(1)前部,捞取网(6)装在弧形架(1)的上下左右外部,遥控启动器(7)接通电动机(4)、装在气推机(12)上端边部,电池(5)装在气推机(12)内侧中上部,电动机(4)装在气推机(12)中部,风扇(3)装在电动机(4)下边,出风口(2)设置在电动机(4)下部。弧形架(1)的弧为 $45^{\circ}$ 。气推机(12)以 $45^{\circ}$ 垂直装于弧形架(1)的背面。弧形架(1)后面并排装三个气推机(12)。入水口(9)垂直装于弧形架(1)下弧面。

[0004] 附图说明:附图1是气推式水上无人操作垃圾收集机结构示意图。

[0005] 具体实施方式:圆形气阀(10)装在弧形架(1)下部两侧,锥形破障器(11)装在圆形气阀(10)下面,入水口(9)装在弧形架(1)前下部,方形支架(8)装在弧形架(1)前部,捞取网(6)留出网口装在弧形架(1)的上下左右外部,遥控启动器(7)接通电动机(4)、装在气推机(12)上端边部,电池(5)装在气推机(12)内侧中上部,电动机(4)装在气推机(12)中部,风扇(3)装在电动机(4)下边,出风口(2)设置在电动机(4)下部,由上述部件构成了一种由网片装在弧形架上,气推系统装在支架背面以气流推动、设计合理、结构简单、生产制造容易、适用面广、捞取垃圾快、轻便易带、大小水面都可使用、极有市场前景的气推式水上无人操作垃圾收集机。弧形架(1)的弧为 $45^{\circ}$ ,此种结构有利气推机的安装。气推机(12)以 $45^{\circ}$ 垂直装于弧形架(1)的背面,此种装法,最大限度的让气推机产生的气流以 $45^{\circ}$ 吹向水面,产出最大的能量。弧形架(1)后面并排装三个气推机(12),转向时可以停转侧面的一个即可转向。入水口(9)垂直装于弧形架(1)下弧面,让其始终保持在水面以下,形成一个不落的捞取水面上的一切垃圾。人在岸上遥控指挥气推式水上无人操作垃圾收集机作业。

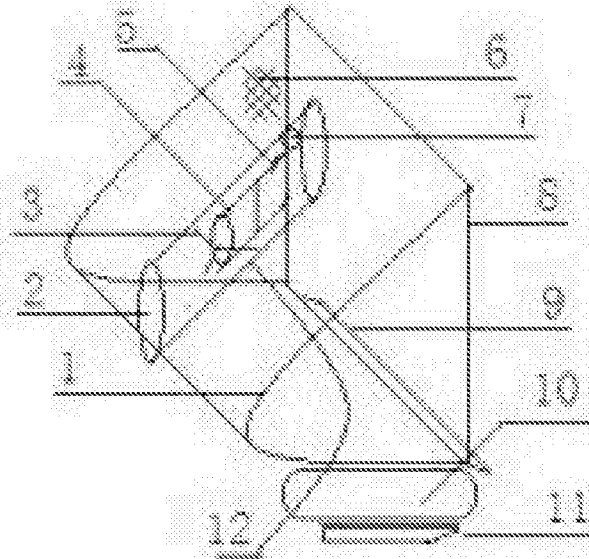


图1