



(12)实用新型专利

(10)授权公告号 CN 207496745 U

(45)授权公告日 2018.06.15

(21)申请号 201721544014.5

(22)申请日 2017.11.18

(73)专利权人 广东创汇实业有限公司

地址 528455 广东省中山市三角镇结民村
金腾路1号

(72)发明人 杨沛杰

(51)Int.Cl.

B62B 3/04(2006.01)

B62B 5/04(2006.01)

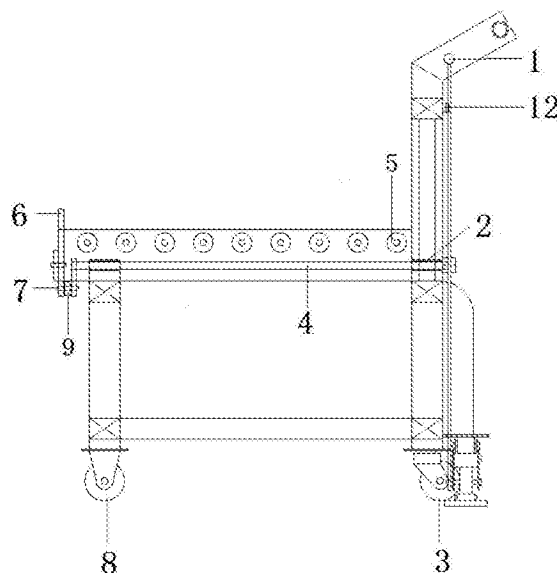
权利要求书1页 说明书2页 附图4页

(54)实用新型名称

一种能驻车的防跌落滚筒手推车

(57)摘要

本实用新型公开了一种能驻车的防跌落滚筒手推车,其涉及新型机械领域,特征包括手推车本体、手柄、连杆、连套杆、万向脚轮、定向脚轮、无动力滚筒、挡板、轴销、连接板、卡位、脚踏板和顶高器。本实用新型主要通过以连杆为中心所组成的连杆动力结构来实现目的,在需要卸货时,通过脚踏板实现连杆传动,带动顶高器和挡板的下降,顶高器下降同时能够起到驻车的目的,手推车本体设有卡位可以与手柄配合,防止顶高器和挡板走位;相对在需要运输时,顶高器为收缩状态,挡板为直立状态,放在滚筒手推车上的货物即系受到冲撞,也因为有挡板的保护不会顺势掉落,造成对货物或人员的伤害。



1. 一种能驻车的防跌落滚筒手推车,其特征在于,包括手推车本体、手柄1、连套杆2、万向脚轮3、连杆4、无动力滚筒5、挡板6、轴销7、定向脚轮8、连接板9、脚踏板10、顶高器11和卡位12,所述脚踏板10、顶高器11和手柄1末端通过螺丝互相固定连接;手柄1中段通过螺栓与连套杆2结合;连套杆2与连杆4配合;所述连杆4另一端与挡板6通过轴销7和连接板9结合安装;所述无动力滚筒5组成手推车本体的载货面。

2. 根据权利要求1所述的一种能驻车的防跌落滚筒手推车,其特征在于,所述定向脚轮8共两个,分别作为左前轮和右前轮安装在手推车本体上。

3. 根据权利要求1所述的一种能驻车的防跌落滚筒手推车,其特征在于,所述万向脚轮3共两个,分别作为左后轮和右后轮安装在手推车本体上。

4. 根据权利要求1所述的一种能驻车的防跌落滚筒手推车,其特征在于,所述无动力滚筒5为 $\Phi 38$,共九根,相互均布安装,组成手推车本体的载货面。

5. 根据权利要求1所述的一种能驻车的防跌落滚筒手推车,其特征在于,所述手柄1、连套杆2、连杆4、挡板6、轴销7、连接板9、脚踏板10和顶高器11为一组连杆传动机构,目的是控制挡板6和顶高器11的位置。

6. 根据权利要求1所述的一种能驻车的防跌落滚筒手推车,其特征在于,所述卡位12共两个。

一种能驻车的防跌落滚筒手推车

技术领域

[0001] 本实用新型为新型机械领域,具体涉及一种能驻车的防跌落滚筒手推车。

背景技术

[0002] 针对现有滚筒手推车在货物搬运过程中物品容易出现滑落、装卸物品时推车不能固定的情况,本专利旨在开发一款能够驻车和防跌落的滚筒手推车,能明显减少意外发生,降低经济损失或危险品掉落对人员伤害的几率。

发明内容

[0003] 本实用新型为了解决以上为题,提供一种能驻车的防跌落滚筒手推车。

[0004] 本实用新型的目的是这样实现的:一种能驻车的防跌落滚筒手推车,包括手推车本体、手柄、连套杆、万向脚轮、连杆、无动力滚筒、挡板、轴销、定向脚轮、连接板、脚踏板、顶高器和卡位,所述脚踏板、顶高器和手柄末端通过螺丝互相固定连接;手柄中段通过螺栓与连杆套结合;连杆套与连杆配合;所述连杆另一端与挡板通过轴销7和连接板结合安装;所述无动力滚筒组成手推车本体的载货面。

[0005] 进一步的,所述定向脚轮共两个,分别作为左前轮和右前轮安装在手推车本体上。

[0006] 进一步的,所述万向脚轮共两个,分别作为左后轮和右后轮安装在手推车本体上。

[0007] 进一步的,所述无动力滚筒为 $\Phi 38$,共九根,相互均布安装,组成手推车本体的载货面。

[0008] 进一步的,述手柄、连套杆、连杆、挡板、轴销、连接板、脚踏板和顶高器为一组连杆传动机构,目的是控制挡板和顶高器的位置。

[0009] 进一步的,所述卡位12共两个,一个卡位为运输时固定卡位,一个为驻车时固定卡位,防止顶高器和挡板走位。

[0010] 本实用新型具有以下有益效果:

[0011] (1)采用连杆传动结构,结构简单,稳定性好;

[0012] (2)采用无动力滚筒组成载货面,当驻车时滚筒手推车尾部会升高,货物失衡从而带动无动力滚筒滚动,无动力滚筒轻松的把货物卸下。

[0013] (3)顶高器采用脚踏板来进行升高控制,方便省力。

附图说明

[0014] 下面结合附图和具体实施例对本实用新型作进一步说明。

[0015] 图1为本实用新型的侧剖图。

[0016] 图2为本实用新型的驻车时连杆传动结构的位置。

[0017] 图3为本实用新型的运输时连杆传动结构的位置。

[0018] 图4为本实用新型的驻车时连杆传动结构中挡板的位置。

[0019] 图5为本实用新型的运输时连杆传动结构中挡板的位置。

具体实施方式

[0020] 为了使本实用新型的技术手段、创作特征、达成目的与功效易于明白了解,下面结合具体实施方式,进一步阐述实用新型。

[0021] 参照图1和图2,本具体实施方式采用以下技术方案:一种能驻车的防跌落滚筒手推车,包括手推车本体、手柄1、连套杆2、万向脚轮3、连杆4、无动力滚筒5、挡板6、轴销7、定向脚轮8、连接板9、脚踏板10、顶高器11和卡位12,所述脚踏板10、顶高器11和手柄1末端通过螺丝互相固定连接;手柄1中段通过螺栓与连杆套2结合;连杆套2与连杆4配合;所述连杆4另一端与挡板6通过轴销7和连接板9结合安装;所述无动力滚筒5组成手推车本体的载货面。

[0022] 其中,所述定向脚轮8共两个,分别作为左前轮和右前轮安装在手推车本体上。

[0023] 其中,所述万向脚轮3共两个,分别作为左后轮和右后轮安装在手推车本体上。

[0024] 其中,所述无动力滚筒5为 $\Phi 38$,共九根,相互均布安装,组成手推车本体的载货面。

[0025] 其中,所述手柄1、连套杆2、连杆4、挡板6、轴销7、连接板9、脚踏板10和顶高器11为一组连杆传动机构,目的是控制挡板6和顶高器11的位置。

[0026] 其中,所述卡位12共两个,一个为运输时固定卡位,一个为驻车时固定卡位,防止顶高器和挡板走位。

[0027] 现在结合参照图1、参照图2、参照图3、参照图4和参照图5来具体描述本实用新型的工作方式。当使用本实用新型卸货的时候,通过踩踏脚踏板来降下顶高器和挡板,把手柄放在驻车用的卡位,防止顶高器和挡板走位,顶高器踏下后会使滚筒手推车尾部提高,这样滚筒手推车上的物品会失衡,带动无动力滚筒滚动,无动力滚筒就能轻松的把货物卸下;当使用本实用新型运输时的使用,把手柄放在运输用的卡位,防止顶高器与地面发生摩擦,同时能够固定挡板的位置,在遭遇碰撞和冲击的时候,挡板能够防止滚筒手推车上物品受冲击力顺势滑落,造成经济损失或人员伤害。

[0028] 以上显示和描述了本实用新型的基本原理和主要特征和本实用新型的优点。本行业的技术人员应该了解,本实用新型不受上述实施例的限制,上述实施例的说明书中描述的只是说明本实用新型的原理,在不脱离本实用新型精神和范围的前提下,本实用新型还会有各种变化和改进,这些变化和改进都落入要求保护的本实用新型范围内。本实用新型要求保护范围由所附的权利要求书及其等效物界定。

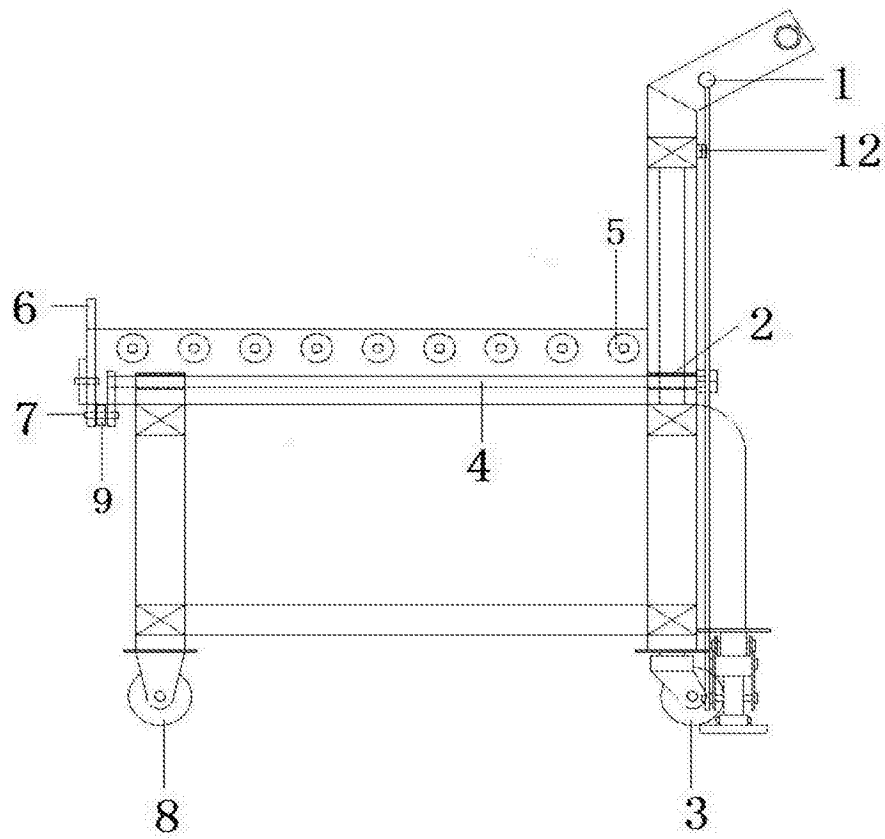


图 1

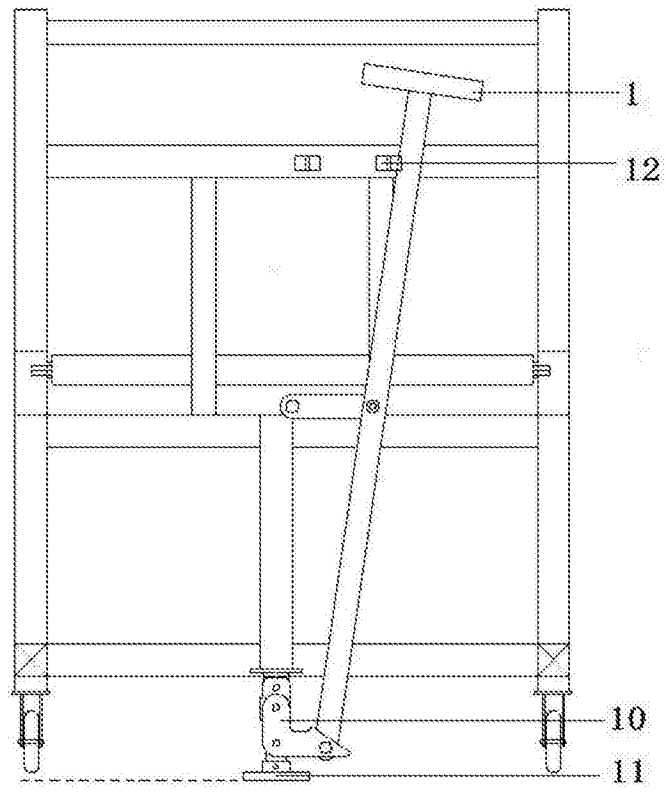


图2

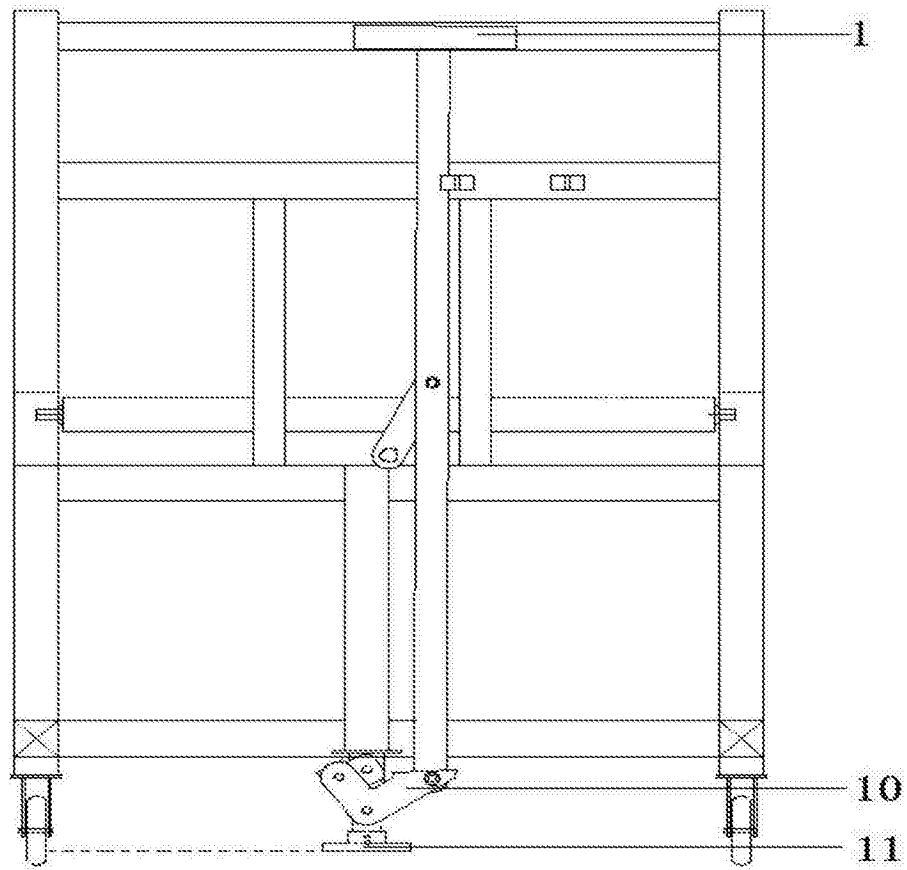


图3

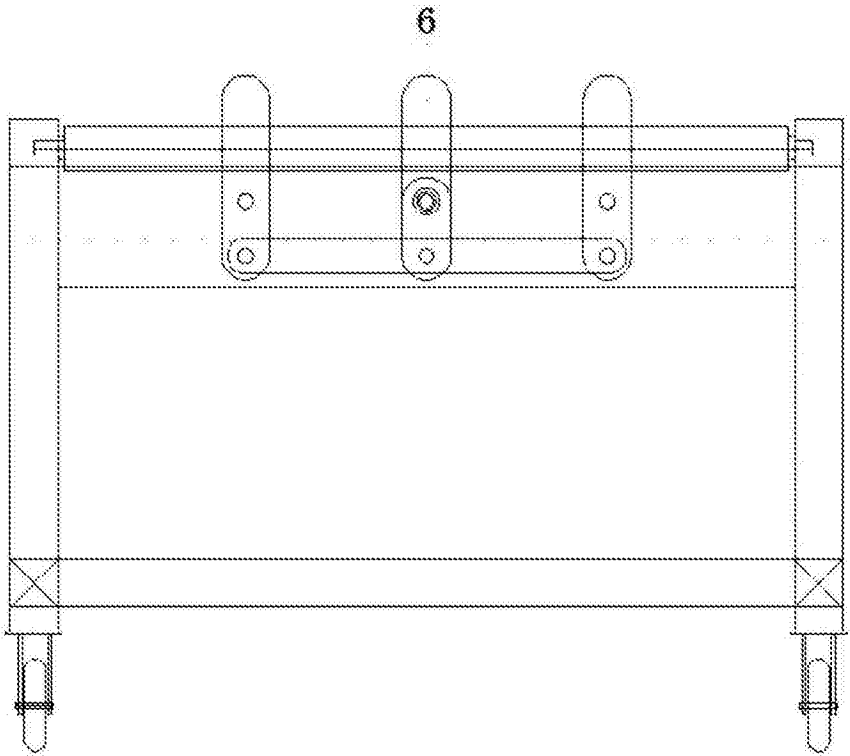


图4

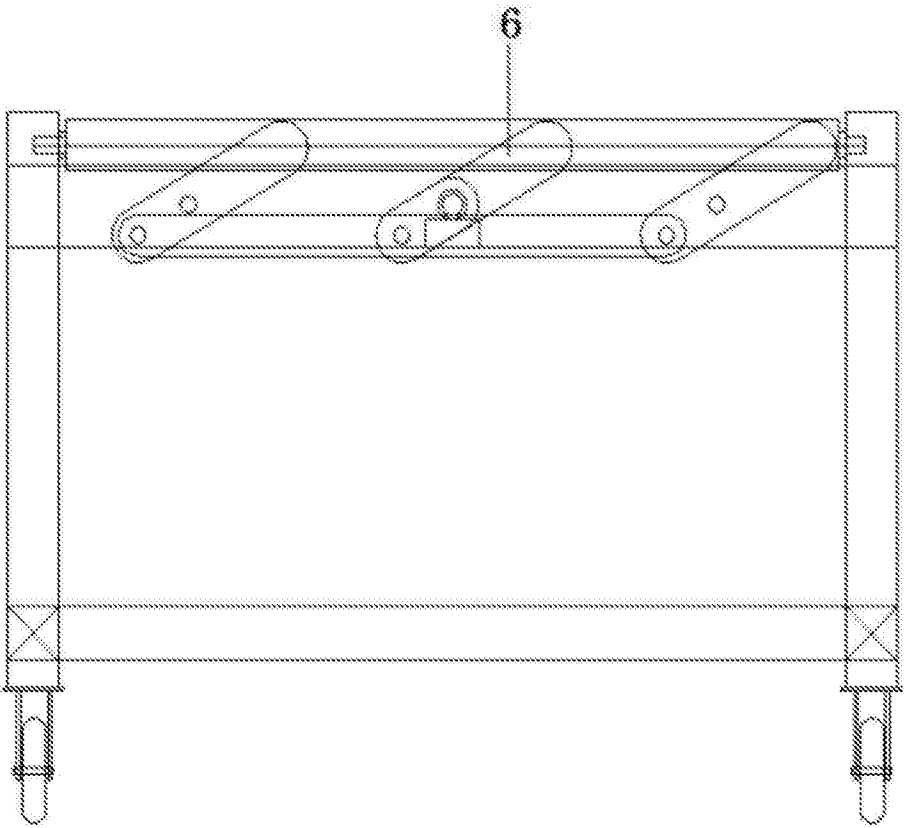


图5